Aeropêndulo: Implementação de um Ecossistema para Estudos de Controle e Modelagem de Sistemas

Oséias Dias de Farias



Universidade Federal do Pará Campus Universitário de Tucuruí Faculdade de Engenharia Elétrica

1/17

Tucuruí/PA, Novembro 2023

OSÉIAS FARIAS UFPA - CAMTUC - FEE 2023

INTRODUÇÃO





Justificativa

Corpo do slide





2023

Objetivo geral





Objetivo Especifico





Escopo do Trabalho

O projeto parte de uma modelagem matemática usando como base os princípios da física newtoniana com o intuito de demostrar que para sistemas relativamente complexos, essa técnica de modelagem pode se tornar trabalhosa e por muitas vezes impraticáveis, a partir dessa premissa parte-se para o desenvolvimento do protótipo, o objetivo está na utilização do sistema físico para aplicar o método de identificação de sistema que consiste em obter um modelo matemático, que descreva a dinâmica do sistema físico de forma aproximada, a partir dos dados de entrada e saída do protótipo.



Fundamentação Teórica

Modelagem do sistema usando a mecânica newtoniana ...





Implementação do Protótipo





Desenvolvimento dos Softwares





Ecossistema do Projeto

Corpo do slide





RESULTADOS E DISCUSSÕES





Desenvolvimento do Protótipo e Softwares





Identificação de sistema aplicado ao Aeropêndulo

Corpo do slide



Ensaio em Malha Fechada com Controlador PID

Corpo do slide



CONCLUSÃO





Considerações Finais





Trabalhos Futuros

Corpo do slide



