第九章 排序



中国铁道出版社



# 本章节目录

- 9.1 排序的基本概念
- 9.2 插入排序
- 9.3 交换排序
- 9.4 选择排序
- 9.5 归并排序
- 9.6 基数排序



- **❖ 排序**是将一组"无序"的记录序列,重新排列成一个按 关键字"有序"的记录序列。
- ❖ 记录=数据元素
- \* 假设含n个记录的序列为{ $\mathbf{R_1}$ ,  $\mathbf{R_2}$ , ...,  $\mathbf{R_n}$ }, 其相应的关键字序列为{ $K_1, K_2, ..., K_n$ }
- \* **递增排序:** 将n个记录的序列重新排列为{  $\mathbf{Rs_1}$ ,  $\mathbf{Rs_2}$ , ...,  $\mathbf{Rs_n}$ }, 使得 $\mathbf{Ks_1} \leq \mathbf{Ks_2} \leq ... \leq \mathbf{Ks_n}$ 。
- ❖ 若关键字K<sub>i</sub> = K<sub>j</sub> (i≠j),且在排序前的序列中R<sub>i</sub>领先于R<sub>j</sub>。经过排序后,R<sub>i</sub>与R<sub>j</sub>的相对次序保持不变(即R<sub>i</sub>仍领先于R<sub>j</sub>),则称这种排序方法是稳定的,否则称之为不稳定的。





❖ 排序的分类: 内部排序与外部排序

❖ 排序的方法: 插入、交换、选择、归并、基数

❖ 插入排序: 直接插入排序和希尔排序

❖ 交换排序:冒泡排序和快速排序

❖ 选择排序: 直接选择排序和堆排序

❖ 归并

❖ 基数



- \* 排序中涉及的操作:
- \* 比较
- ❖ 移动记录

- \* 排序中涉及的数据结构:
- ❖ 数组: 比较和移动数据
- ❖ 链表: 比较和修改指针, 无需移动数据



❖ 待排序记录采用顺序存储结构,类型定义如下:

```
#define n 30//待排序记录的个数

typedef struct

{ int key;

InfoType otherinfo; //记录其它数据域
} RecType;
```

RecType R[n+1];



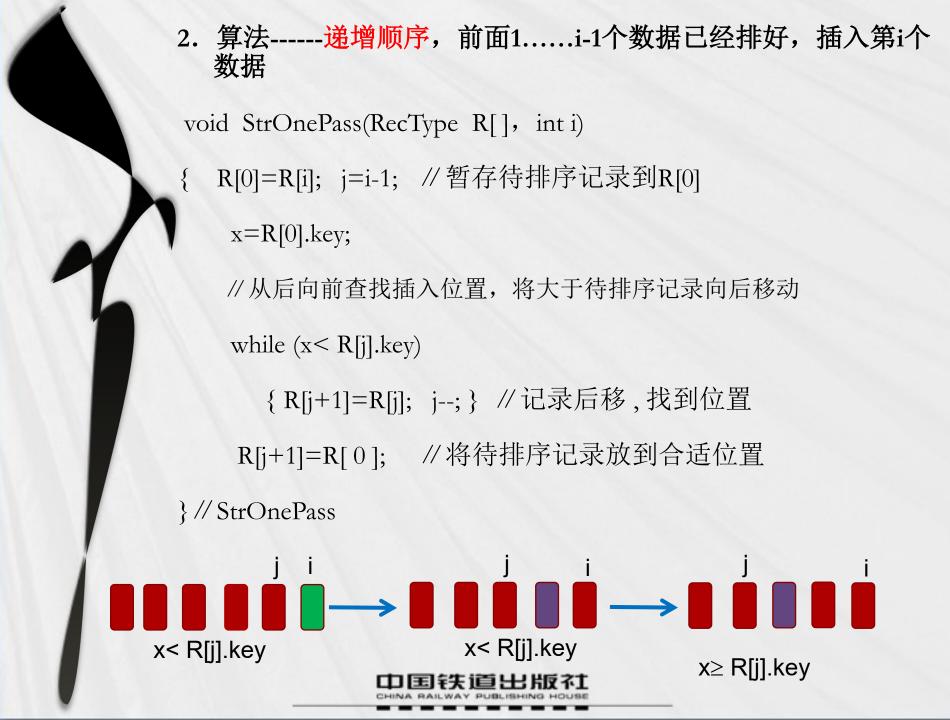
# 9.2 插入排序

- ❖ 插入排序的基本思想是将第一个记录看作有序,从第2个记录 开始,将待排序的记录插入到有序序列中,使有序序列逐渐扩 大,直至所有记录都插入到有序序列中。
- ❖ 序列组成=有序部分+无序部分
- ❖ 步骤: 找到位置(向后移动数据空出位置),插入数据
- ❖ 【例1】有8个待排序的记录,其关键字分别为:52,35,68,96,85,17,25,52。对其进行直接插入排序。

#### 9.2.1 直接插入排序

- 1. 基本思想
  - (1) 有序子序列R[1....i-1]
- (2) 将记录R[i](2<=i<=n)插入到有序子序列R[1..i-1]中,使记录的有序序列从R[1....i-1]变为R[1....i]。







#### 3. 效率分析

空间效率: 仅用了一个辅助单元,辅助空间为O(1)。

时间效率:向有序序列中逐个插入记录的操作,进行了 n-1趟,每趟操作分为比较关键字和移动记录。

当n很大时, 其效率不高。

时间复杂度为O(n²)、最小为O(n)。

适合场合:数量少,基本有序

特点: 是一种稳定的排序方法

# 9.2.2 希尔排序

希尔排序又称缩小增量排序,它在时间效率上比直接插入排序有较大的改进,主要从"减小记录个数"和"基本有序"两方面着手。

#### 1. 基本思想

- (1)将待排序的记录划分成若干个子序列,分别进行直接插入排序
- (2)再划分几个大的子序列,进行直接插入排序; 反复进行几遍
- (3)最后作为一个完整的序列,实施直接插入排序

特点: 当经过几次子序列的排序后, 记录的排列已经基本有序

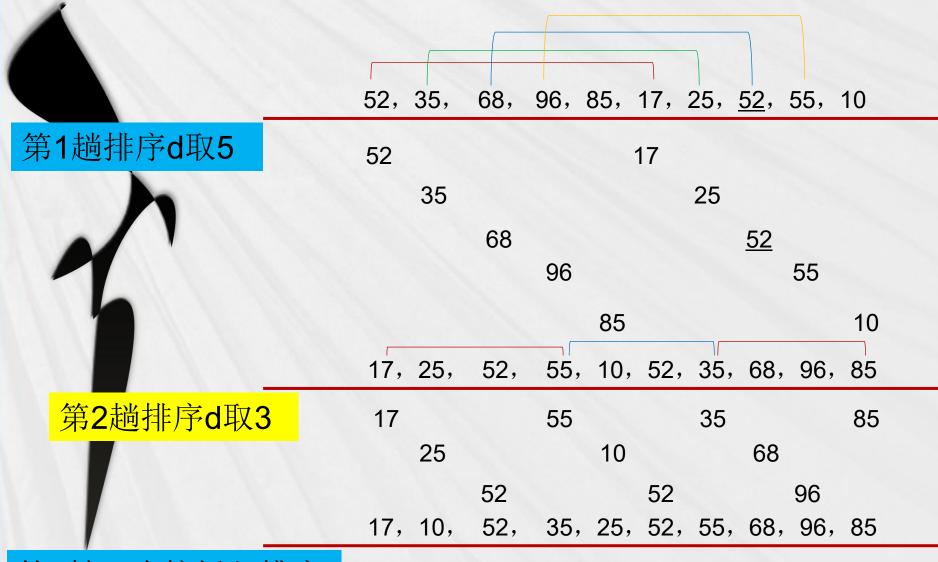
# 9.2.2 希尔排序

◆希尔排序不是将相邻记录分成一组子序列,而是将相隔一定距离

d的记录分成一组子序列。

【例2】有10个待排序的记录,其关键字分别为:52,35,68,96,85,17,25,52,55,10。对其进行希尔排序,

第1趟排序d取5, 第2趟排序d取3, 第3趟采用直接插入排序。



第3趟:直接插入排序

10, 17, 25, 35, 52, 55, 55, 68, 85, 96

特点: 逆序的记录一个跳过多个记录, 跳跃式移动

```
void ShellSort(RecType R[], int n)
{//以步长d/2分组,第一个步长取n/2,最后一个取1
for(d=n/2;d>=1;d=d/2)
 { for(i=1+d; i<=n; i=i++) //将R[i]插入到所属组的有序列中
    { R[0]=R[i]; j=i-d; //R[0]作为缓存,j指向前一个记录
    while(j>0&&R[0].key<R[j].key)
      { R[j+d]=R[j]; //后移1个记录, 空出当前位置
        j=j-d; //查前1个记录
                             void StrOnePass(RecType R[], int i)
       }//while
                               R[0]=R[i]; j=i-1;
                                x=R[0].key;
    R[j+d]=R[0];
                                while (x < R[j].key)
                                   { R[j+1]=R[j];
        // for i
                                    j=j-1; }
                                R[j+1]=R[0];
  }// for d
                             } || StrOnePass
} // ShellSort
                    R[i-2d]....R[i-d]....R[i]....R[n]
         R[0] R[1]
```



## 3. 效率分析

❖ 希尔排序适用于待排序记录数量较大的情况,在 此情况下,希尔排序方法比直接插入排序方法速 度快。

❖ 希尔排序是一种不稳定的排序方法。



# 9.3 交换排序

❖ 基本思想: 在排序过程中,通过对待排序记录序列中元素间关键字的比较,**发现逆序的**,则交换元素位置。

## 9.3.1 冒泡排序

- 1. 基本思想-----递增排列
- ❖ 冒泡排序的处理过程为:
- 1)将整个待排序的记录序列划分为**无序区和有序区**,初始状态有序区中数据元素个数为0,无序区为所有待排序的记录。
- 2) 对**无序区**从前向后依次将相邻记录的关键字进行比较,若逆序将其交换,从而使关键字值小的记录"上浮",关键字值大的记录"下沉"。最终目前关键字最大的记录进入有序区。然后在余下的记录中再找出最大的记录,放入有序区………

R[1] R[2] R[3]

**R[0]** 

R[n]



对于由n个记录组成的记录序列,最多经过 ? 趟冒泡排序,就可以将这n个记录按关键字大小排序。

- \* 第 i 趟比较 ? 次。
- ❖ 如何提前结束: 在一趟冒泡排序过程中没有交换, 说明待排序记录已全部有序,冒泡排序过程结束。



```
void BubbleSort(RecType R[], int n) //排序 R [1.....n]
  { i = n; // i 指示无序序列中最后一个记录的位置
   while (i > 1)
   {LastExchange=1; //记最后一次交换发生的位置
    for(j=1; j<i; j++)
      if(R[j].key>R[j+1].key)
      { temp=R[j]; R[j]=R[j+1]; R[j+1]=temp; //逆
  序时交换
        LastExchange=j;
        } // if
    i=i-1;
      // while
```

```
算法2
```

```
void BubbleSort(RecType R[], int n) //排序R [1.....n]
           //i 指示无序序列中最后一个记录的位置
  \{ i = n;
  while (i > 1)
   {LastExchange=1; //记最后一次交换发生的位置
    for(j=1; j<i; j++)
      if(R[j].key>R[j+1].key)
      { temp=R[j]; R[j]=R[j+1]; R[j+1]=temp;
       LastExchange=j;
        } // if
    i=LastExchange; //记录最后交换位置,此后的已经
  排好序
  }//while
```

中国铁道出版社 CHINA RAILWAY PUBLISHING HOUSE



#### 3. 效率分析

❖ 冒泡排序的比较次数和记录的交换次数与记录的初始顺序有关。在正序时,比较次数为n-1,交换次数为0;在逆序时,比较次数和交换次数均为 n (n-1)/2,因此,总的时间复杂度为O(n²)。

❖ 冒泡排序是一种稳定的排序方法。

# 9.3.2 快速排序

#### 1. 基本思想—递增

从排序序列中任选一记录作为**枢轴(或支点**),凡其关键字小于枢轴的记录均移动至该记录之前,而关键字大于枢轴的记录均移动至该记录之后。

一趟排序后"枢轴"到位,并将序列分成两部分,前一部分比"枢轴",后一部分比"枢轴"大,再分别对这两部分排序。

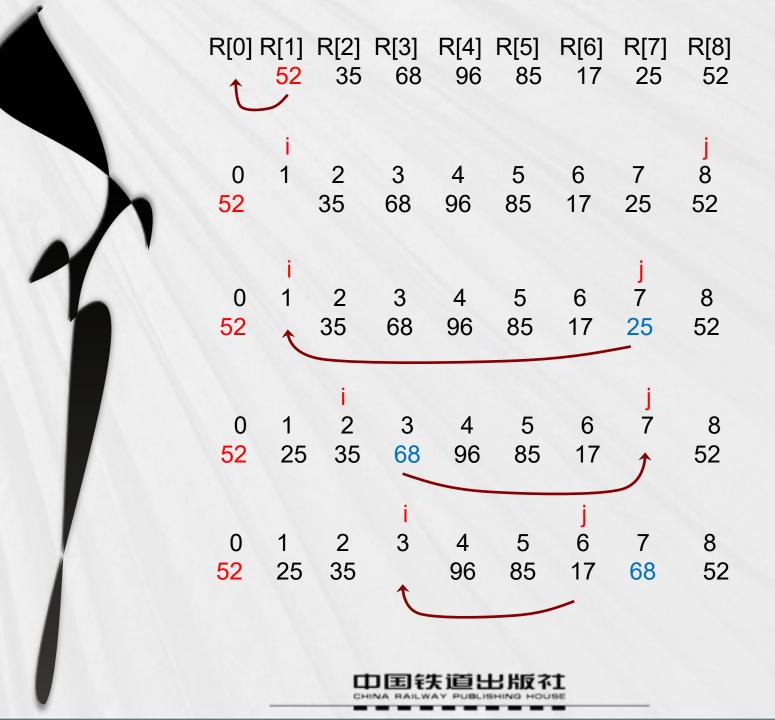
- ❖ 设待排序列的下界和上界分别为low和high,选R[low]是枢 轴元素,一趟快速排序的具体做法是: ①首先将R[low]中的记录保存到R[0]变量中,用两个整型变量i 、i分别指向low和high所在位置上的记录。
  - ②先从i所指的记录起自右向左逐一将关键字和R[0].key进行比 较,当找到第1个关键字小于R[0].key的记录时,将此记录
  - ③然后从i+1所指的记录起自左向右逐一将关键字和R[0].key进 行比较,当找到第1个关键字大于R[0].key的记录时,将该 记录复制到;所指的位置上去。
  - ④接着再从j-1所指的记录重复以上的(2)、(3)两步,直 到i=j为止,此时将R[0]中的记录放回到i的位置上,一趟快 速排序完成。

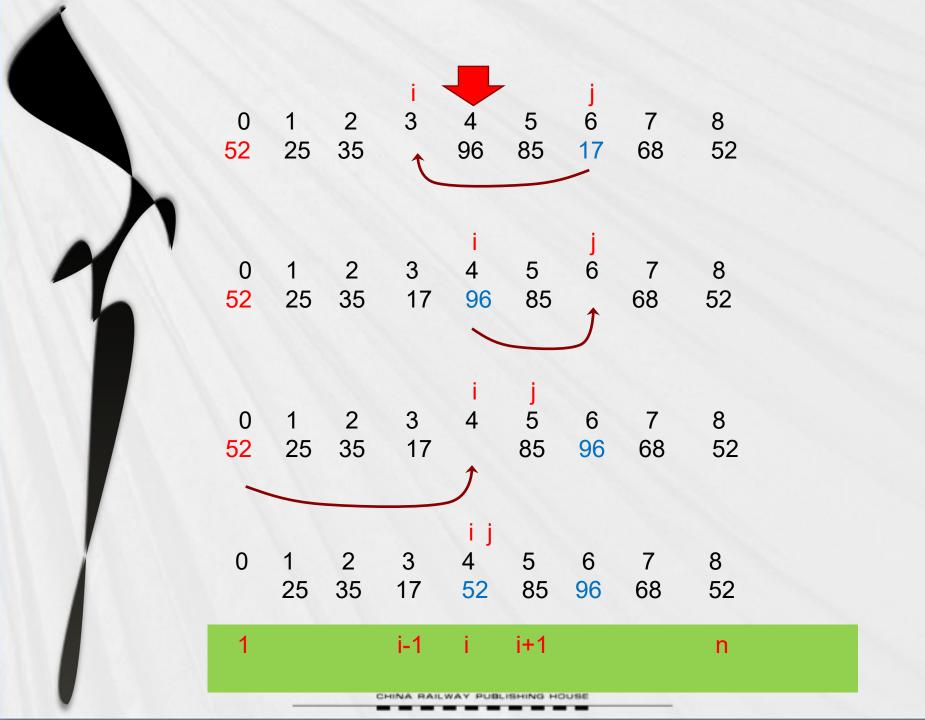
R[high] R[low] R[0]



复制到i所指的位置上去。

R[low] ...... **R**[k]..... **R**[high]





```
2. 算法 ---- 一遍排序算法,返回枢轴最终所在位置
int Partition(RecType R[], int l, int h)
{ int i=1; j=h; //用变量i, j记录待排序记录首尾位置
R[0] = R[i]; // 以子表的第一个记录作枢轴,将其暂存到记录R[0]中
x = R[i].key; //用变量x存放枢轴记录的关键字
while(i<j) // 从表的两端交替地向中间扫描
   { while(i \le j \&\& R[j].key \ge x) j--;
   R[i++] = R[j]; // 将比枢轴小的记录移到低端
   while(i \le j \&\& R[i].key \le x) i++;
    R[j--] = R[i]; // 将比枢轴大的记录移到高端
    }//while
  R[i] = R[0]; // 枢轴记录到位
                                               R[high]
                                  R[low] .....
                                  R[0]
return i; // 返回枢轴位置
} // Partition
```

```
void QuickSort(RecType R[], int s, int t)
                //对记录序列R[s..t]进行快速排序
                if(s \le t)
                 { k=Partition(R,s,t);
                   QuickSort(R,s,k-1);
                   QuickSort(R,k+1,t);
                  } // if
             } // QuickSort
R[2] R[3]
         R[4] R[5]
                   R[6]
 35
      68
          96
               85
                              52
                         2
                               3
                0
                                         5
                                               6
```



#### 3. 效率分析

- ◆快速排序的平均时间复杂度为O(nlog<sub>2</sub>n),若 待排记录的初始状态为按关键字有序,快速排序将 蜕化为冒泡排序,其时间复杂度为O(n²)。
- ◆快速排序是不稳定排序。

# 9.4 选择排序

❖ 选择排序的基本思想是依次从待排序记录序列中选择出关键字值最小 (或最大)的记录、关键字值次之的记录、......,并分别将它们交换 到序列的第1个位置、第2个位置、.....,从而使记录成为按关键字值 由小到大(或由大到小)顺序排列。

#### 9.4.1 直接选择排序

#### 1. 基本思想----递增

共有 n 个记录,假设前面i-1个记录已经**递增有序**,第i趟从序列 R[i.....n]的n-i+1记录中选出关键字最小的记录,与R[i]互换。

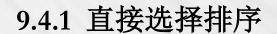
R[n]

```
R[1] R[2]......R[i-1] R[i] R[i+1] ...... R[n]

R[1] R[2]......R[i-1] R[i] R[i+1] ..... R[n]

R[1] R[2]......R[i-1] R[i] R[i+1] ..... R[n]

R[1] R[2]......R[i-1] R[i] R[i] R[i+1] ..... R[i-1] R[i] ....
```



#### 举例:

21 19 23 13 8 17 33 45

**21** 19 23 13 **8** 17 33 45

8 <u>19</u> 23 13 21 17 33 45

8 <u>19</u> 23 **13** 21 17 33 45

8 13 <u>23</u> 19 21 17 33 45

8 13 17 <u>19</u> 21 23 33 45



```
void SelectSort(RecType R[], int n)
 for(i=1; i<n; i++) //选择第i小的记录,并交换到位
  { k=i; // k记录关键字最小元素的下标
    for(j=i+1;j<=n;j++) //找最小元素的下标->k
       if(R[i].key < R[k].key) k=i;
    if(i!=k) R[i]←→R[k]; //与第i个记录交换
   } // for
 } // SelectSort
```

**R[1]** 

**R[2]** 

**R[i-1]** 

**R[i+1]** 

R[i]

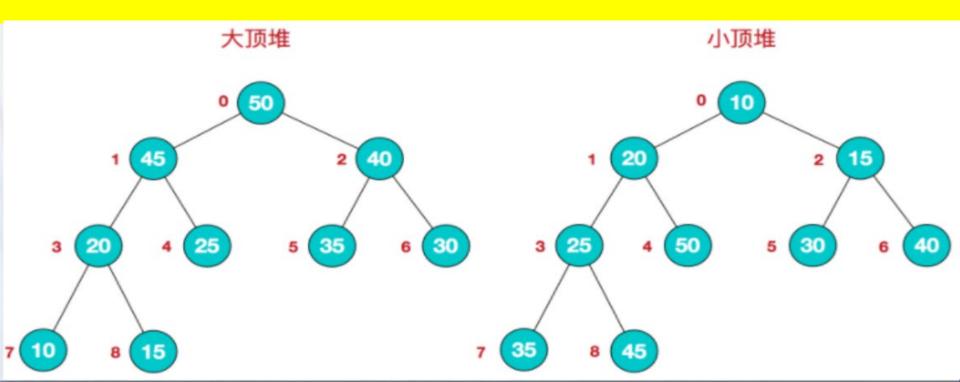
R[n]



# 3.效率分析

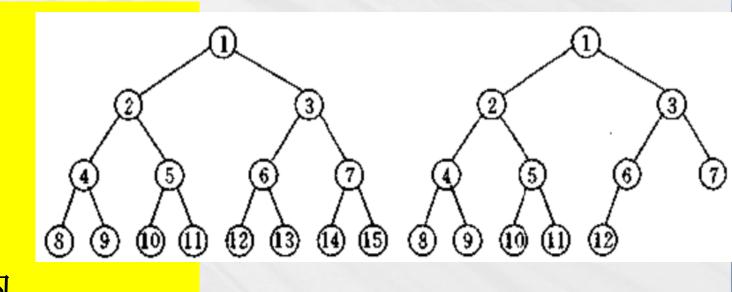
- ❖ 直接选择排序比较次数与关键字初始排序无关。 总的比较次数为n\*(n-1)/2,所以时间复杂度为 O(n²)。
- ❖ 直接选择排序是不稳定的排序方法。

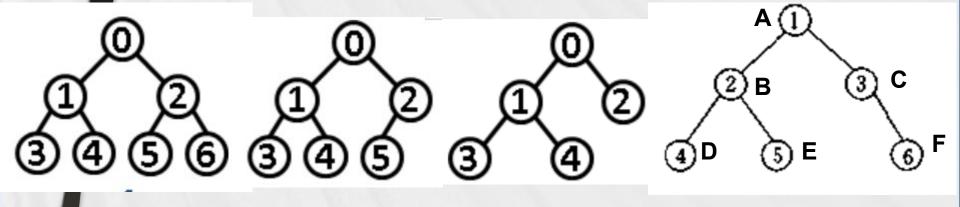
- 9.4.2 堆排序-----Heapsort
- \* 如何快速地找出最大值或者最小值
- \* 堆的定义: 堆是关键字满足下列性质的记录序列 $\{K_1, K_2, ..., K_n\}$ :  $K_i \le K_{2i}$ ,  $K_i \le K_{2i+1}$ , 或者 $K_i \ge K_{2i}$ ,  $K_i \ge K_{2i} + 1$  (i=1, 2, ..., n/2)
- ❖ 若上述序列是堆,则K₁必是序列中的最小值,或者最大值,分别 称作小顶堆或大顶堆(小根堆或大根堆)



# 9.4.2 堆排序

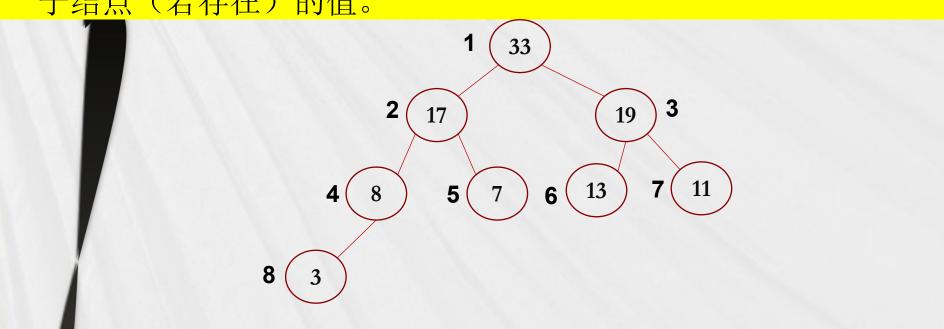
- ❖ 满二叉树
- ❖ 完全二叉树
- ❖ 一般二叉树
- ❖ 顺序存储结构
- ❖ 双亲与孩子节点的关系





#### 9.4.2 堆排序

- \* 满二叉树、完全二叉树:
- ❖ 如: 33, 17, 19, 8, 7, 13, 11, 3是大顶堆, 若将此序列看成是一棵完全二叉树, 则堆或是空树或是满足下列特性的完全二叉树: 其左、右子树分别是堆, 任何一个结点的值不小于左、右孩子结点(若存在)的值。



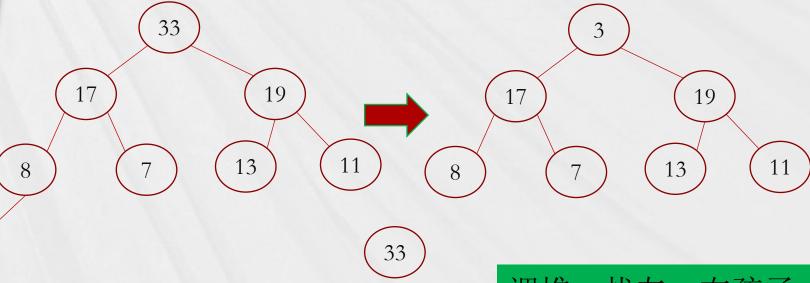
顺序存储结构: R[1] R[2] R[3] R[4] R[5] R[6] R[7] R[8] 33 17 19 8 7 13 11 3

#### 9.4.2 堆排序---大顶堆

❖ 待排序序列=无序区+有序区

R[1] R[2] R[3] R[4] R[5] R[6] R[7] R[8] 无序区 33 17 19 8 7 13 11 3

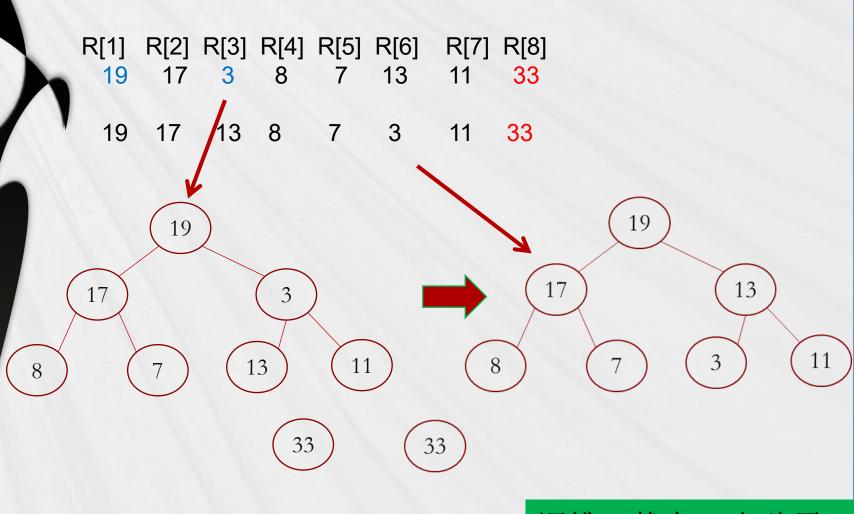
R[1] R[2] R[3] R[4] R[5] R[6] R[7] R[8] 无序区**+**有序区 3 17 19 8 7 13 11 33



中国铁道出版社 CHINA RAILWAY PUBLISHING HOUSE 调堆:找左、右孩子的最大者与之交换

#### 9.4.2 堆排序

❖ 待排序序列=无序区+有序区



中国铁道出版社 CHINA RAILWAY PUBLISHING HOUSE 调堆:找左、右孩子的最大者与之交换

#### 9.4.2 堆排序 ❖ 待排序序列=无序区+有序区 R[1] R[2] R[3] R[4] R[5] R[6] R[7] R[8] 13 8 R[2] R[3] R[4] R[5] R[6] R[7] R[8] 13 8 11 13 8

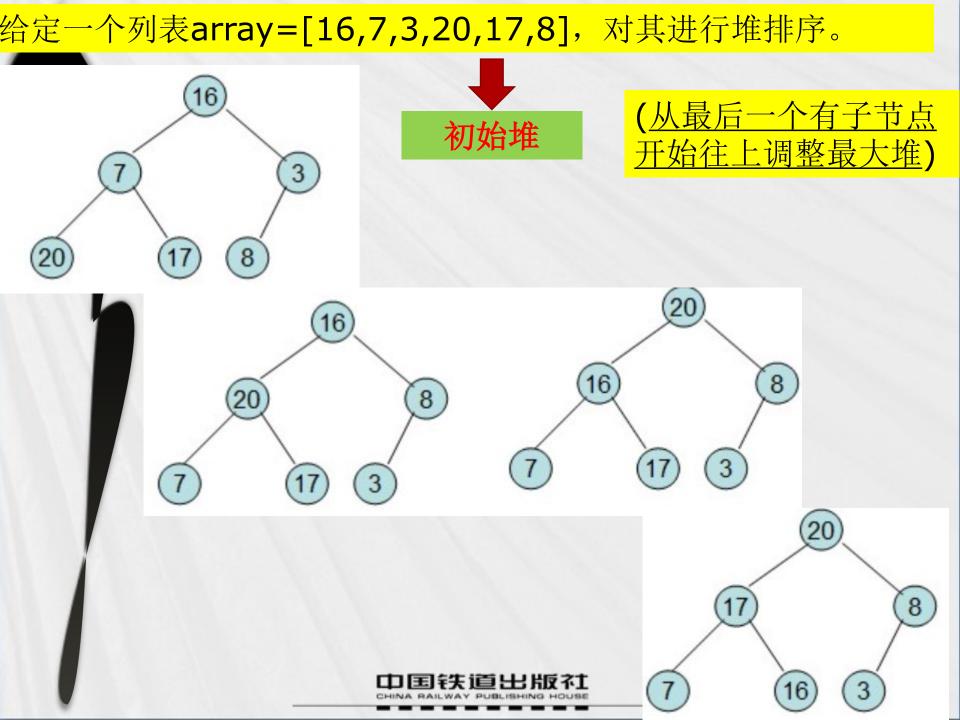
- ① 先将初始R[1...n]建成一个大根堆,此堆为初始的无序区
- ② 再将关键字最大的记录R[1](即堆顶)和无序区的最后一个记录R[n]交换,由此得到新的无序区R[1...n-1]和有序区R[n]
- ③当前无序区R[1...n-1]调整为堆。然后再次将R[1...n-1]中关键字最大的记录R[1]和该区间的最后一个记录R[n-1]交换,由此得到新的无序区R[1...n-2]和有序区R[n-1...n]

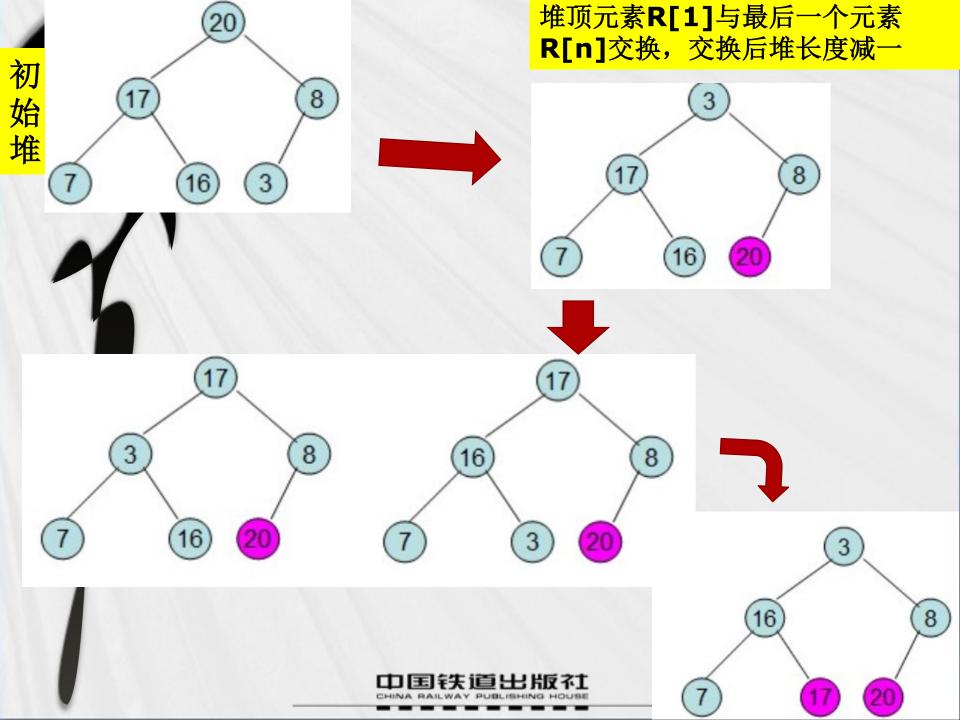
同样要将R[1..n-2]调整为堆。.....

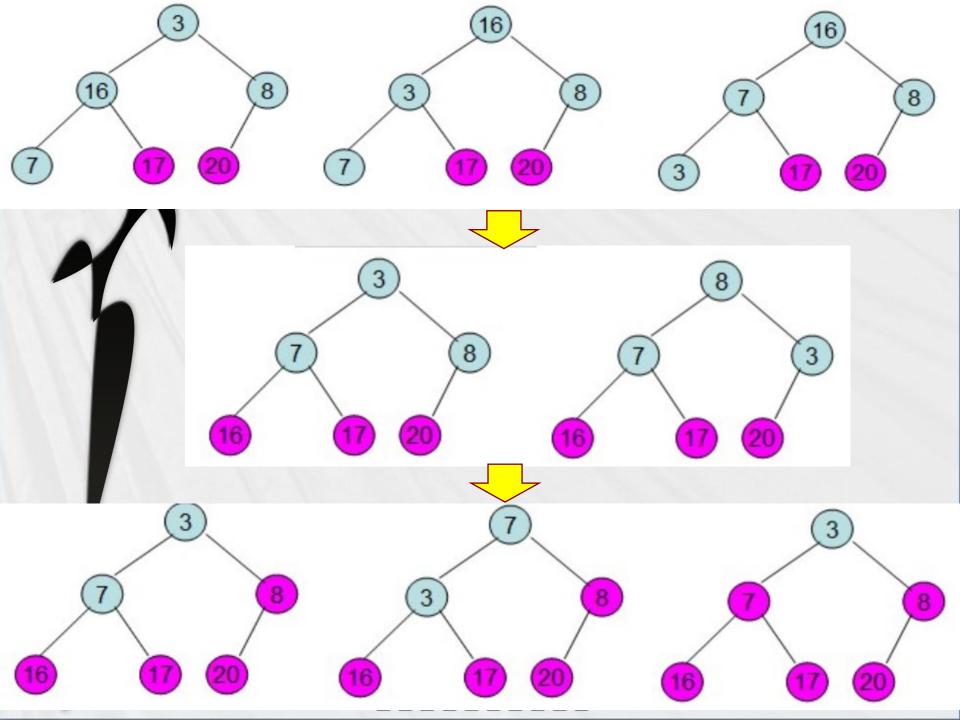
直到无序区只有一个元素为止。

调堆的过程称为"筛选"









## 大根堆排序算法的基本操作:

①初始化建堆,建堆是不断调整堆的过程,从n/2处节点开始调整,一直到第一个节点,此处n是堆中元素的个数。建堆的过程是线性的过程,从n/2到1处一直调用调整堆的过程。

②将堆的根节点取出(一般是与最后一个节点进行交换),将前面 n-1个节点继续调整成堆。

堆排序是利用上面过程来进行的。首先是根据元素构建初始堆。然后将堆的根节点取出(一般是与最后一个节点进行交换),将前面n-1个节点继续进行堆调整的过程,然后再将根节点取出,这样一直到所有节点都取出。

```
2. 算法: R[i+1.....m]为大根堆,加入R[i]后调整为大根堆
//找到孩子中最大关键字的记录,然后互换
void Sift(RecType R[], int i, int m)
\{R[0]=R[i];
   for(j=2*i; j<=m; j*=2)
    { if(j<m && R[j].key<R[j+1].key) j++; // 沿大者方向筛选
     if(R[0].key < R[j].key)  { R[i] = R[j]; i=j;  }
      else break;
     } // for
  R[i]=R[0];
                                                    j+1
} // Sif
```

```
void HeapSort(RecType R[ ], int n)
/{//对记录序列R[1..n]进行堆排序。
   for(i=n/2; i>0; i--) //把R[1..n]建成大顶堆,从最后一个非叶子节点开始
        Sift(R, i, n);
   for(i=n; i>1; i--) //输出并调堆
     \{R[1] \leftarrow \rightarrow R[i];
        Sift(R, 1, i-1); //将R[1..i-1]重新调整为大顶堆
3. 效率分析
 ❖ 堆排序的时间复杂度为O(nlog₂n)。
```

\* 堆排序方法是不稳定的。

❖ 堆排序只需要一个记录的辅助存储空间。

## 9.5 归并排序

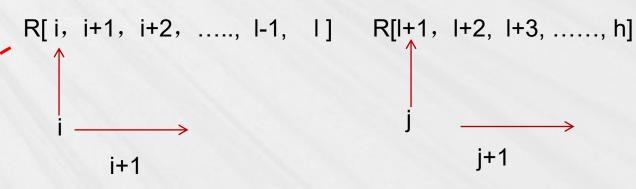
### 1. 基本思想

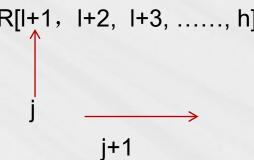
- ❖ 归并排序是将两个或两个以上的有序序列合并成一个 新的有序序列。
- ❖ 基本思想:将具有n个待排序记录的序列看成是n个长度为1的有序序列,进行两两归并,得到「n/2<sup>1</sup>个长度为2的有序序列,再进行两两归并,得到「n/4<sup>1</sup>个长度为4的有序序列,如此重复,直至得到一个长度为n的有序序列为止。



## 两个有序序列合并成一个新的有序序列.

### 均为有序





另外一个

数组

# 2. 算法

```
void Merge(RecType R[],RecType R1[], int i, int l, int h)
{ //将有序的R[i.....l]和R[l+1.....h]归并为有序的R1[i.....h]
 for(k=i, j=l+1; i \le l \& j \le h; k++)
   if(R[i].key \le R[j].key) R1[k] = R[i++];
     else R1[k]=R[j++];
                            //将剩余的R[i..1]复制到R1
 if(i \le 1) R1[k..h] = R[i..1];
 if(j<=h) R1[k..h]=R[j..h]; // 将剩余的R[j..h]复制到R1
} // Merge
```

```
Msort(RecType R[], RecType R1[], int s, int t)
void
{ //将R[s..t]进行2-路归并排序为R1[s..t], 递归算法
 if(s==t) R1[s]=R[s];
 else
                  //将R[s..t]平分为R[s..m]和R[m+1..t]
  \{ m=(s+t)/2; 
  Msort(R,R2,s,m); // 递归地将R[s..m]归并为有序的R2[s..m]
  Msort(R,R2,m+1,t); // 递归地R[m+1..t]归并为有序的R2[m+1..t]
  Merge(R2,R1,s,m,t); // 将R2[s..m]和R2[m+1..t]归并到R1[s..t]
} // MSort
```



void MergeSort(RecType R[ ], int n)

{ // 对记录序列R[1..n]作2-路归并排序。

MSort(R, R, 1, n);

} // MergeSort

- 3. 效率分析
  - ◆2-路归并排序的时间复杂度为O(nlog<sub>2</sub>n)。
  - ◆2-路归并排序是一种稳定的排序方法。



## 9.6 基数排序

- 1. 基本思想
- ❖ 基数排序就是一种借助"多关键字排序"的思想来 实现"单关键字排序"的算法。
- ❖ 扑克牌: 花色、点数
- ❖ 对多关键字K₀ K₁ ......K๗ 排序通常有两种方法:
  - (1) 最高位优先MSD法: 先对K<sub>0</sub>进行排序,并按K<sub>0</sub>的不同值将记录序列分成若干子序列之后,分别对 K<sub>1</sub>进行排序,...,依次类推,直至最后对最次位关键字排序完成为止。
  - (2) 最低位优先LSD法: 先对 $K_{d-1}$ 进行排序,然后对  $K_{d-2}$ 进行排序,依次类推,直至对最主位关键字 $K_0$  排序完成为止。



- ❖ 假设多关键字的记录序列中,每个关键字的取值范围相同,则 按LSD进行排序时,可以采用"分配—收集"的方法。
- \* 对于**数字型或字符型**的**单关键字**,若可以看成是由d个分量( $K_{i0}$ , $K_{i1}$ ,… $K_{id-1}$ )构成的,每个分量取值范围相同 $C_1 \le K_{ij} \le C_{rd}$ ( $0 \le j < d$ )(可能取值的个数 $r_d$ 称为基数),可以采用分配— 收集的方法进行排序,这种方法称**基数排序法**。

【例4】已知关键字序列

{278, 109, 063, 930, 589, 184, 505, 269, 008, 083},

写出基数排序的排序过程。

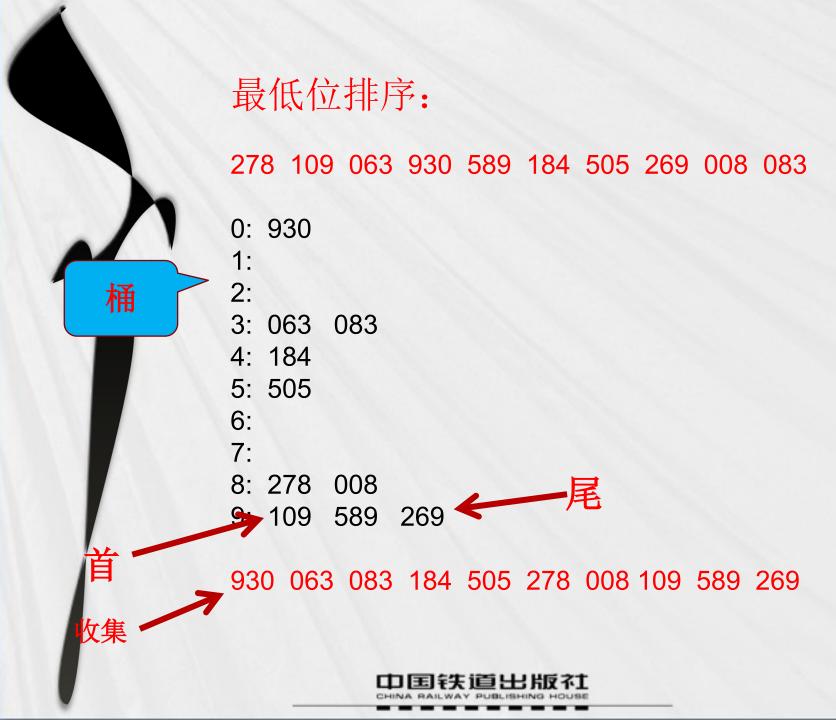


## 最低位排序:

278 109 063 930 589 184 505 269 008 083

0:	
1:	
2:	
3:	
4:	
5:	
6:	
7:	
8:	
9:	

桶





#### 次低位:

930 063 083 184 505 278 008 109 589 269

0: 505 008 109

1:

2:

3: 930

4:

5:

6: 063 269

7: 278

8: 083 184 589

9:

收集

**505** 008 109 930 063 269 278 083 184 589





#### 最高位:

505 008 109 930 063 269 278 083 184 589

0: 008 063 083

1: 109 184

2: 269 278

3:

4

5: 505 589

6:

7:

8:

9: 930

008 063 083 109 184 269 278 505 589 930

每个桶相当与什么数据结构?

数据结构:用结构体数组建立静态链表

```
struct
```

```
{ int key[d];
int next; //相邻的下一个数据元素的下标
int other; } R[n+1];
```

#### 初始数据:

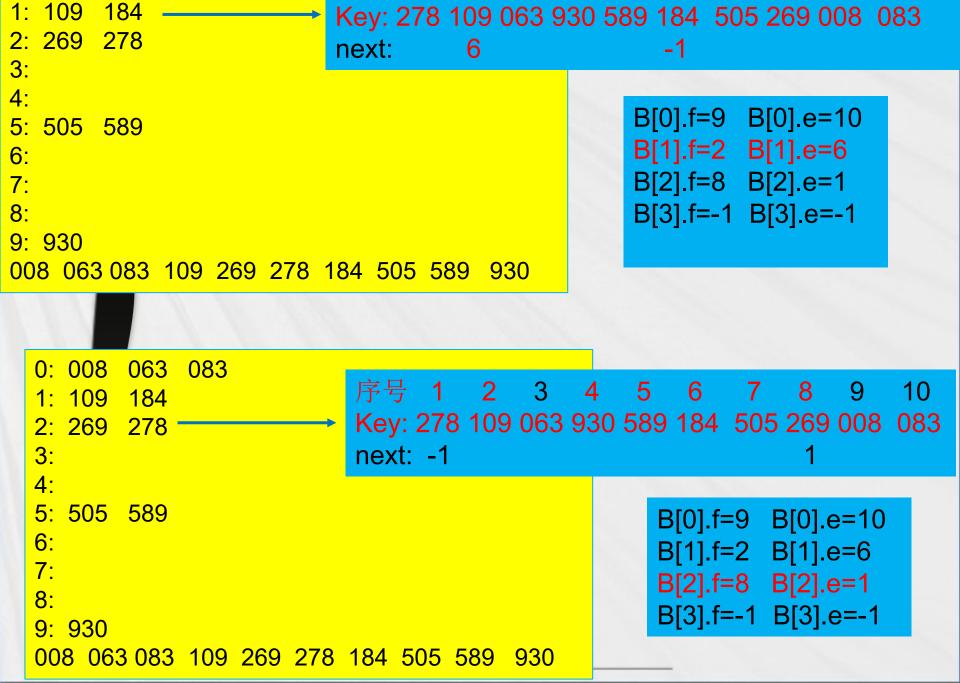
key	21	6	2	87	33	55	//排序过程中各个元素的位置不同
next	2	3	4	5	6	-1	//下一个数据元素的下标

排好序后数据: 排号序后返回第一个数据元素的下标,如:3

卜标	1	2	3	4	5	6
key	21	6	2	87	33	55

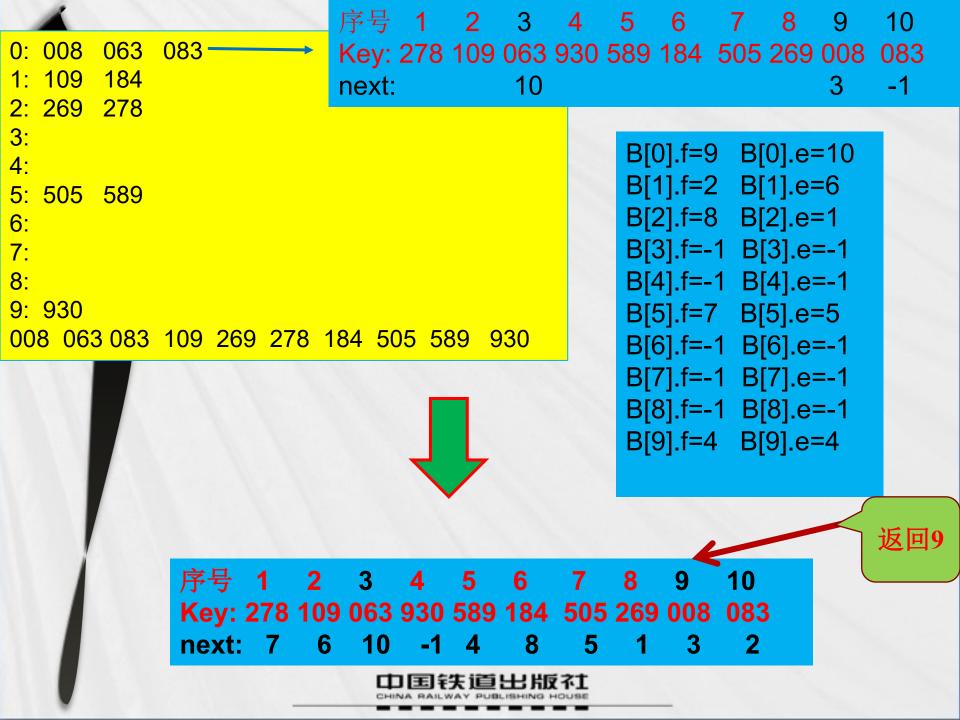
next 5 1 2 -1 6 4 //下一个数据元素的下标

```
数据结构: 数组 R[n+1]
            struct { int key[d];
                     int next;
                     int other; R[n+1];
            struct
              int f, e; B[m]; // key[i] from 0 to m-1
                       序号 1 2 3 4 5 6
                                                                 10
                       Key: 278 109 063 930 589 184 505 269 008 083
0: 008
      063
           083 —
1: 109 184
                       next:
                                     10
                                                                 -1
2: 269 278
3:
                                              B[0].f=9 B[0].e=10
5: 505 589
                                              B[1].f=2 B[1].e=6
6:
                                              B[2].f=8 B[2].e=1
                                              B[3].f=-1 B[3].e=-1
8:
9: 930
008 063 083 109 269 278 184 505 589 930
```



2 3

0: 008



```
数据结构: 数组 R[n+1]
typedef struct {
         int key[d];
         int next;
         int other; } SLRectype;
SLRectyep R[n+1];
struct { int f, e; } B[m]; // key[i] from 0 to m-1
int Radixsort(SLRectyep R[], int n) // 返回第一个元素的下标
{ int i, j, p,t;
for(i=1; i<n; i++)
  R[i].next=i+1;
R[n].next=-1;
                        21 6 2 87 33
2 3 4 5 6
              key
```

```
p=1; //R[p] to a barrel
                                                           顺序收集各个桶
  从最低
                                                           中的记录,组成
 位开始
             for(j=d-1; j>=0; j--) //key[j]
                                                                 个链表
 分配各
                                             i=0;
             { for(i=0; i<m; i++)
 个记录
 到相应
                                             while(B[i].f==-1) i++;
                  B[i].f=B[i].e=-1;
  的桶里
                                             p=B[i].f; t=B[i].e;
               While(p != -1)
                                             while(i<m-1)
                 k=R[p].key[j];
                                                { i++;
                  if(B[k].f ==-1) B[k].f = p;
                                                  if(B[i].f!=-1) {
                       R[B[k].e].next=p;
                   else
                                                    R[t].next=B[i].f;
                  B[k].e=p;
                                                    t=B[i].e; }
                  p=R[p].next;
                                             R[t].next = -1; } //for(j=d-1;;)
初始数据:
                                             Return p;
                                33
                                       55
               6
key
next
```



## 3. 效率分析

- ❖ 基数排序的时间复杂度是O(d\*(r<sub>d</sub>+n))。
- ❖ 基数排序存储空间复杂度为O(r<sub>d</sub>)。
- ❖ 基数排序是稳定的。



# 本章小结

- ❖内部排序主要有直接插入排序、希尔排序、冒泡排序、快速排序、直接选择排序、堆排序、归并排序和基数排序。
- ❖当n较小时,可采用直接插入排序和直接选择排序。当待排序记录的初始状态已是按关键字基本有序时,可选择直接插入排序或冒泡排序。
- ❖当n较大时,若关键字有明显结构特征,且关键字位数较少,易于分解时,采用基数排序较好。若关键字无明显特征时,可采用快速排序、堆排序或归并排序。
- ❖直接插入排序、冒泡排序、归并排序和基数排序方法是稳定的
- ❖希尔排序、快速排序、直接选择排序、堆排序方法是不稳定的



# 本章习题

- 1. 在各种排序方法中, 哪些是稳定的? 哪些是不稳定的?
- 2. 假设关键字从小到大排序,问在什么情况下,冒泡排序算法关键字交换的次数最多?
- 3. 假设待排序的关键字序列为{15,20,8,32,28,20,40,18},试分别写出使用以下排序方法每趟排序后的结果。
  - (1) 希尔排序
  - (2) 归并排序

(3) 快速排序





# 本章习题

4. 判断下列的关键字序列是否是一个大根堆,如果不是,把它调整成堆。

(1) 95, 86, 60, 85, 20, 25, 10, 70

(2) 95, 70, 60, 20, 85, 25, 10, 86

5. 假设待排序的关键字序列为{268, 109, 023, 930, 547, 505, 328, 240, 118}, 试写出使用基数排序方法地1趟分配和收集后的结果。

下标: 1 2 3 4 5 6 7 8 9

Key: 268, 109, 023, 930, 547, 505, 328, 240, 118

Next:

