

# Generation de graphes de flots efficaces et structures de reseaux optimisantes

November 9, 2021

## 1 Problematique du TIPE

On cherche a l'aide d'une etude en 2 temps a identifier des sous-structures minimisant le cout global de reseaux a flots solutions d'un probleme de distribution.

### 1.1 Definitions des objets manipules

#### Graphe de flot

DEFINITION - Graphe simple

On appelle **graphe simple** tout couple  $G = (V, E)$  tel que

- $V$  soit un **Ensemble de noeud**, de taille  $|V| \in \mathbb{N}$
- $E$  soit un **Ensemble d'arcs diriges**, avec  $E \subset \mathcal{P}_2(V)$ , de taille  $|E| \leq |V|^2$

DEFINITION - Demande, Capacite, Fonction de cout

Etant donne un graphe simple  $G = (V, E)$ , on peut definir plusieurs attributs sur les noeud et arcs de  $G$ , representes par des fonctions de  $E$  et de  $V$ :

- DEMANDE D'UN SOMMET -

$$\begin{aligned} b: V &\rightarrow \mathbb{Z} \\ i &\mapsto b(i) \end{aligned}$$

A tout sommet  $i$  de  $V$ , associe  $b(i)$  la **demande de  $i$** . Ainsi:

On dira que  $i$  est un noeud demandeur si  $b(i) < 0$ .

On dira que  $i$  est un noeud producteur / donneur si  $b(i) > 0$ .

On dira que  $i$  est un noeud de transition si  $b(i) = 0$ .

On doit aussi avoir (contrainte d'equilibre):

$$\sum_{i \in V} b(i) = 0$$

c'est a dire que la somme des demande et des productions est nulle.

- CAPACITE D'UN ARC -

$$\begin{aligned} u: E &\rightarrow \tilde{\mathbb{N}} \\ (i, j) &\mapsto u(i, j) \end{aligned}$$

A un arc  $(i, j)$  dans  $E$ , associe  $u(i, j)$  la **capacite de l'arc  $(i, j)$** , c'est a dire la borne superieure du flot qui peut circuler dans l'arc  $(i, j)$

- COUT D'UN ARC -

$$\begin{aligned} c: E &\rightarrow \tilde{\mathbb{N}} \\ (i, j) &\mapsto c(i, j) \end{aligned}$$

A un arc  $(i, j)$  dans  $E$  associe  $c(i, j)$  le **cout par unite de flot de l'arc  $(i, j)$**

DEFINITION - Flot sur un graphe  $G$  et Graphe de Flot

On associe a un graphe  $G$  une fonction

$$f: \begin{array}{ccc} E & \rightarrow & \mathbb{N} \\ (i, j) & \mapsto & f(i, j) \end{array}$$

qui a l'arc  $(i, j)$  associe une certaine **quantitee de flot**  $f(i, j) < u(i, j)$

Le couple  $(G, f)$  est alors appele **graphe de flot**

**Fontion cout total  $\phi$**

Pour  $G = (V, E, c, u, b)$  et  $f$  un flot sur  $G$  on definit le **cout total de  $G$**  :  $\phi(G, f)$ , tel que

$$\phi: G \mapsto \sum_{e \in E} c(e) \times f(e)$$

**Flot admissible**

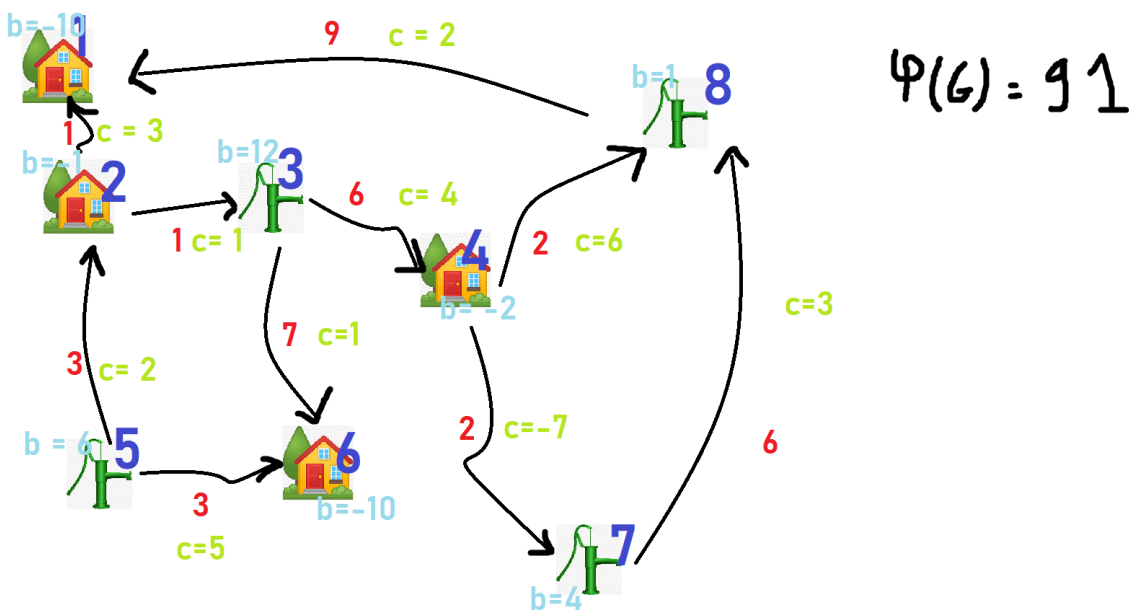
DEFINITION - Flot admissible

On dit qu'un flot  $f$  est admissible pour le graphe  $G$  si

$$\forall i \in E \quad \sum_{j \in V | (j, i) \in E} f(j, i) = \sum_{j \in V | (i, j) \in E} f(i, j) + b(i)$$

CAD la somme des flots entrants est egale a la somme des flots sortants et de la demande du sommet  $i$

Figure 1: Voici un expl de graphe de flot, ou  $E$  est l'ensemble des entiers de 1 a 8 et  $V = \dots$  Le flot represente en rouge est admissible car la somme des flots entrants est egale a la somme de flots sortants plus la demande pour chaque sommet considere



## 1.2 Cadre du probleme

Dans ce TIPE, on definit une nouvelle classe de problemes portant sur les sous-structures des graphes de flots :

DEFINITION - Sous-structure, sous-structure de graphe de flot

Soit  $G = (V, E, c, u, b)$  un graphe.

On appelle **sous structure de  $G$**  tout graphe  $G' = (V', E', \tilde{c}, \tilde{u}, \tilde{b})$  avec

- $V' \subset V$
- $E' \in \mathcal{P}(V')$

- $\tilde{c}$  telle que  $\forall e \in E', \tilde{c} = c(e)$

Et ainsi, si  $(G, f)$  est un graphe de flot, alors on appelle **sous structure de**  $(G, f)$  tout graphe de flot  $(G', f')$  avec  $G'$  une sous structure de  $G$  et  $f'$  un flot quelconque sur  $G'$ .

### Probleme de $n$ - distribution sur un ensemble $V$

Soit  $P$  un plan, et  $V = (v_i)_{i=1,2,\dots,n}$  un systeme de  $n$  points de  $P$ .

A chaque point  $v_i$  de  $V$  on associe un entier  $b(v_i)$  tel que  $\sum_i b(v_i) = 0$

Determiner un ensemble  $E$  et un flot admissible  $f$  sur  $G = (V, E, b, u, c)$  tels que, en posant

$$\forall (v_i, v_j) \in E \begin{cases} c(v_i, v_j) &= \text{distance}(v_i, v_j) \\ u(v_i, v_j) &= \infty \end{cases}$$

le cout total  $\phi(G, f)$  soit minimal.

On dira alors qu'un **graphe de flot**  $(G, f)$  est un  **$n$ -graphe minimal** si  $(G, f)$  est solution d'un probleme de distribution sur  $V$ , l'ensemble des sommets de  $G$ .

Par extension, on appellera  **$n$ -graphe optimisable** ou simplement graphe optimisable, tout graphe munit d'un flot admissible mais dont le cout total  $\phi(G, f)$  n'est pas minimal.

### 1.3 objectif global du TIPE

Le projet consiste a exhiber et decrir (si elles existent) , des sous structures communes dans la famille des graphes minimaux. En particulier, elle devront, une fois substituées a une sous structure d'un graphe optimisable  $G$ , minimiser systematiquement le cout global de  $(\tilde{G}, f)$ , le graphe optimise.

CAD :

Pour  $G = (V, E, c, u, b)$  un graphe optimisable et  $G' = (V', E')$  une sous structure de  $G$ , on cherche a savoir si il existe

$H = (W, F)$  un graphe minimal avec

$H' = (W', F')$  une sous structure de  $H$

tel que

$$W' = V' \text{ et } \phi(\tilde{G}') < \phi(G), \quad \tilde{G} = (V, (E \setminus E') \cup F')$$

On montre facilement qu'a tout graphe on peut associer un flot admissible ( verifiant la condition X ) et ainsi que le flot minimal existe toujours

**Preuve** : On pose  $E = \mathcal{P}_2(V)$  ( $G = (V, E)$  est un graphe complet),  $A = \{i \in V | b(i) \geq 0\}$ ,  $B = \{i \in V | b(i) \leq 0\}$ , et  $j_0 \in B$ . En posant:

$$f: \begin{cases} \forall i \in A, & f(i, j_0) = b(i) \\ \forall i \in B, & f(j_0, i) = b(i) \\ \forall e \in E \setminus \{(i, j) | i \neq j_0 \text{ ou } j \neq j_0\}, & f(e) = 0 \end{cases}$$

le flot est admissible.

Ainsi, le probleme de distribution admet toujours une solution pour n'importe que ensemble de sommet  $E$