

Bachelorarbeit Studiengang Medieninformatik

WebGPU

von

Laurin Agostini

60526

Betreuender Professor: Prof. Dr. Winfried Bantel Zweitprüfer: Prof. Dr. Carsten Lecon

Einreichungsdatum: XX. Juni 2020

Eidesstattliche Erklärung

Hiermit erkläre ich, **Laurin Agostini**, dass ich die vorliegenden Angaben in dieser Arbeit wahrheitsgetreu und selbständig verfasst habe.

Weiterhin versichere ich, keine anderen als die angegebenen Quellen und Hilfsmittel benutzt zu haben, dass alle Ausführungen, die anderen Schriften wörtlich oder sinngemäß entnommen wurden, kenntlich gemacht sind und dass die Arbeit in gleicher oder ähnlicher Fassung noch nicht Bestandteil einer Studien- oder Prüfungsleistung war.

Ort, Datum

Unterschrift (Student)

Kurzfassung

In dieser Bachelorarbeit geht es um die neuartige Grafik-API WebGPU, die einen Nachfolger zu WebGL darstellt. Mit WebGPU ist es möglich, detaillierte 3D-Szenen, aufwendige Simulationen und XXX in Echtzeit direkt im Webbrowser zu berechnen und darzustellen.

Inhaltsverzeichnis

EIC	desst	iffliche Erklarung	I
Ku	ırzfas	ung	ii
Inl	naltsv	erzeichnis	iii
ΑŁ	bildu	ngsverzeichnis	iv
Ta	belle	nverzeichnis	v
Lis	tings		vi
ΑŁ	okürz	ungsverzeichnis v	iii
1.	1.1. 1.2. 1.3.	itung Motivation	1 1 1 1
2.	2.1.	2.1.2. Integrierte und dedizierte GPUs	2 2 3 4 4 4
	2.3.	2.2.2. Anwendung	4 5 8 8 8 8
			8

Inhaltsverzeichnis	iv
Inhaltsverzeichnis	iv

2	WebGPU		9
ა.			9
	3.1. GPU im Web		9
	3.2. Unterschied zu WebGL		_
	3.3. Beschreibung		9
	3.4. Der aktuelle Stand		9
	3.4.1. Spezifikation		9
	3.4.2. Implementierung		9
	3.5. Nutzen außerhalb von Grafik	•	10
4.	Implementierung einer WebGPU-Applikation		11
	4.1. spider		11
	4.1.1. Überblick		11
	4.1.2. Codestyle		13
	4.2. emscripten [4]		17
	4.2.1. Funktionsweise		17
	4.3. Benutzte WebGPU-Features		18
	4.4. Besonderheiten bei der Entwicklung einer GPU Applikation		18
5.	Evaluierung		22
6.	Zusammenfassung und Ausblick		23
	6.1. Erreichte Ergebnisse		23
	6.2. Ausblick		
	6.2.1. Erweiterbarkeit der Ergebnisse		
	6.2.2. Übertragbarkeit der Ergebnisse		
Re	ferenzen		23
Α.	Anhang A		27

Abbildungsverzeichnis

2.1.	Beispiel einer Grafikkarte (Zotax Gaming 2080 ti) [29]	3
2.2.	Grundsätzlicher Aufbau der Rendering-Pipeline, unterteilt in die vier	
	Abschnitte Anwendung, Geometrieverarbeitung, Rasterung und Pixel-	
	verarbeitung	5
2.3.	Transformation von Objekt bezogenen Vertexdaten in den world space,	
	dann in den view space und schlussendlich in den clip space. Die	
	finale Umwandlung vom <i>clip space</i> in den <i>screen space</i> passiert dabei	
	automatisch und verschiebt den Ursprung von der Mitte in entweder	
	die ober oder untere (abhängig von der verwendeten Grafik-API) linke	
	Ecke	6
4.1.	Interaktive 3D-Szene mit UserInterface. Bildschirmaufnahme durch	
	Verfasser	13
4.2.	Übersicht der Optionen zum Starten von Google Chrome Canary in	
	Microsoft PIX on Windows [19]. Bildschirmaufnahme durch Verfasser.	20
4.3.	Anzeige nach der Erfassung eines Einzelbildes in Microsoft PIX on	
	Windows [19]. Bildschirmaufnahme durch Verfasser.	21

Tabellenverzeichnis

4.1.	Verwendete Prefixe																									,										1	4
------	--------------------	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	---	--	--	--	--	--	--	--	--	--	---	---

Listings

2.1.	Beispiel eines Vertex Shaders in OpenGL Shading Language (GLSL), welcher so in der spider -Engine verwendet wird	8
4.1.	Grundgerüst einer Applikation mit der spider -Engine	12
4.2.	Definition von Strukturen	14
4.3.	Beispiele zu bestimmten Initialisierern (Unter Verwendung der in	
	Listing 4.2 definierten Struktur <i>MyStructure</i>)	15
4.4.	Verwendung einer Desc-Struktur zum Übergeben von Argumenten an	
	eine Funktion	16
4.5.	Verwendung von $handles$	17
A.1.	Kompletter C99-Quellcode zur Erstellung einer interaktiven 3D-Szene	
	mit der spider -Engine	27

Abkürzungsverzeichnis

\mathbf{CPU}	Central Processing Unit (dt. Hauptprozessor)	. 2
	Graphics Processing Unit (dt. Grafikprozessor)	
	Simultaneous Multithreading	
	Peripheral Component Interconnect Express	
	Application Programming Interface (dt. Programmierschnittstelle)	
	Windows Subsystem for Linux	
	OpenGL Shading Language	
	- r	

1. Einleitung

- 1.1. Motivation
- 1.2. Problemstellung und -abgrenzung
- 1.3. Ziel der Arbeit
- 1.4. Vorgehen

2.1. GPU

2.1.1. Aufgaben und Unterschied zur CPU

Wie der Name, *Grafikprozessor* oder *graphics processing unit*, schon andeutet, ist der Primärzweck einer Graphics Processing Unit (dt. Grafikprozessor) (GPU) die Erstellung und Manipulation von Bildinhalten und anschließender Ausgabe dieser an ein Anzeigegerät. Während eine Central Processing Unit (dt. Hauptprozessor) (CPU) generell darauf ausgelegt ist, ein weites Spektrum von Aufgaben sequenziell bearbeiten zu können, ist eine GPU darauf spezialisiert möglichst viele einfache Aufgaben, insbesondere Fließkommaoperationen, parallel zu bearbeiten. Diesen Unterschied sieht man direkt, wenn man die Leistungsdaten aktueller CPUs und GPUs vergleicht:

Name	Anzahl Kerne	Basis-/Turbotakt (MHz)
H	igh-end	
Intel® Core TM i9-9900K [11]	8	3.600 / 5.000
NVIDIA GeForce RTX 2080Ti [24]	4.352	1.350 / 1.545
	ow-end	
Intel® Core TM i3-9100 [10]	4	3.600 / 4.200
NVIDIA GeForce GTX 1650 [23]	896	1.485 / 1.665

Legende: CPU GPU

Hier sieht man sofort, dass GPUs eine um mehrere Größenordnungen höhere Anzahl von Kernen haben, welche allerdings mit einer niedrigeren Taktrate laufen. Zwar konnte in den letzten Jahren ein starker Anstieg von Prozessorkernen in Endbenutzer-CPUs beobachtet werden, doch auch eine explizite Workstation-CPU, wie ein AMD RyzenTM ThreadripperTM 3990X [1] mit 64 physischen und durch Simultaneous Multithreading (SMT) 128 logischen Prozessorkernen ist weit von den Kernzahlen einer aktuellen Einstiegs-GPU entfernt. Wie schon angemerkt, kann man die Prozessorkerne von CPUs und GPUs nicht direkt vergleichen, jedoch zeigen sie deutlich die Spezialisierung der GPUs auf parallele Verarbeitung mit einem erhöhtem Datendurchsatz.



Abbildung 2.1.: Beispiel einer Grafikkarte (Zotax Gaming 2080 ti) [29]

Zu den klassischen Aufgaben einer GPU gehören Grafik-, Rechen-, Medien- und Displayfunktionalitäten. Durch die fortlaufende Entwicklung von fest in die Hardware programmierte Abläufe zu frei programmierbaren Anwendungen (ähnlich zu einer CPU), werden jedoch immer mehr Anwendungen möglich, welche als **GPUCompute** zusammengefasst werden. Dies führte auch dazu, dass man in den letzten Jahren einen enormen Anstieg von GPUs in Rechenzentren zum Beschleunigen von Anwendungen wie zum Beispiel *machine learning* oder *crypto mining*, beobachten konnte. Da sich WebGPU jedoch eher auf den klassischen Aufgabenbereich der GPU bezieht, und dafür eine moderne Schnittstelle bereitstellt, wird sich im folgenden primär auf diese bezogen.

2.1.2. Integrierte und dedizierte GPUs

Mittlerweile haben die meisten Endbenutzer-CPUs eine integrierte GPU (oft auch **iGPU** genannt) um die üblichen Multimediaaufgaben zu beschleunigen und Last von der CPU zu nehmen. Integrierte GPUs sind aber für aufwendige Berechnungen wie zum Beispiel für grafikintensive Anwendungen nicht ausreichend. Dafür werden dedizierte Grafikkarten benötigt, welche der GPU dedizierten (daher der Name) Arbeitsspeicher und oft auch eine aktive Kühlung bereitstellen. Grafikkarten werden heutzutage meist über Peripheral Component Interconnect Express (PCIe) angeschlossen.

2.1.3. Geschichte (Vgl. 17)

Der Begriff "GPU" wurde erst 1999 von NVIDIA eingeführt, jedoch werden im folgenden der Einfachheit halber alle vorherigen Chips mit ähnlicher Funktion unter dem Begriff "GPU" zusammengefasst.

Bis in die frühen 1980er Jahre waren GPUs nicht mehr als integrierte Bildspeicher und dafür zuständig einfache Linienformen auf den Rasterbildschirm zu zeichnen. Erst ab 1987 wurden weitere Funktionen hinzugefügt. So zum Beispiel Rasterung von Polygonenflächen (anstatt von Polygonkanten), Vertex Beleuchtung, Tiefenpuffer und Farbüberblendung. Im Jahre 1992 wurde von Silicon Graphics Inc. mit OpenGL, die bis heute meist verwendete und unterstützte Application Programming Interface (dt. Programmierschnittstelle) (API) für Grafikprogrammierung eingeführt.

2.2. Rendering-Pipeline

The main function of the [graphics rendering] pipeline is to generate, or *render*, a two-dimensional image, given a virtual camera, three-dimensional objects, light sources, and more. The rendering pipeline is thus the underlying tool for real-time rendering.

- Real-Time Rendering [2, S. 11]

2.2.1. Architektur

Grundsätzlich besteht die Rendering-Pipeline aus vier Abschnitten, die mehr oder weniger frei programmierbar sind (siehe Abbildung 2.2). Generell läuft der Abschnitt Anwendung auf der CPU (kann aber auch mithilfe von GPU-Compute auf der GPU implementiert werden) und beschreibt die Logik der Anwendung. Die drei folgenden Abschnitte Geometrieverarbeitung, Rasterung und Pixelverarbeitung laufen alle auf der GPU, wobei die Geometrie- und Pixelverarbeitung hier frei mit Shadern programmierbar sind und die Rasterung nur über Parameter konfiguriert werden kann.

2.2.2. Anwendung

Der Abschnitt *Anwendung* kann nicht konkret beschrieben werden, da er sich, wie der Name schon sagt, von Anwendung zu Anwendung unterscheidet. Jedoch kann man grundsätzlich sagen, dass hier die Logik der Anwendung stattfindet, wie zum Beispiel:

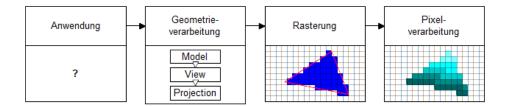


Abbildung 2.2.: Grundsätzlicher Aufbau der Rendering-Pipeline, unterteilt in die vier Abschnitte Anwendung, Geometrieverarbeitung, Rasterung und Pixelverarbeitung

- Benutzereingaben verarbeiten und auswerten
- Physikberechnungen zwischen den Objekten
- Ressourcen von der Festplatte laden

Damit bereitet der Abschnitt Anwendung die Daten für die restlichen Abschnitte vor und entscheidet, was dafür in Betrachtung gezogen wird (zum Beispiel nur Objekte in Blickrichtung der virtuellen Kamera).

2.2.3. Geometrieverarbeitung

Die *Geometrieverarbeitung* ist dafür zuständig, die Geometriedaten (*vertices* (Eckpunkte)) für die Rasterung vorzubereiten. Dafür müssen die *vertices* meist zuerst von ihrer lokalen Position (innerhalb des Objektes) in die Position innerhalb des Sichtfeldes der virtuellen Kamera umgewandelt werden.

Dies passiert normalerweise mithilfe mehrerer Matrizen (siehe Abbildung 2.3). Dabei wandelt die *Model*-Matrix die lokalen Vertexdaten in das globale (*world*) Koordinatensystem um. Die *View*-Matrix wandelt dann die transformierten Daten wiederum in das lokale System der virtuellen Kamera um. Schlussendlich projiziert die *Projection*-Matrix die Vertexdaten aus dem dreidimensionalen Raum auf die Bildebene.

Die *Model*-Matrix ist dabei abhängig von der Transformation des jeweiligen Objektes im *world space*. Aus der Transformation der Kamera ergibt sich die *View*-Matrix und die *Projection*-Matrix wird aus den speziellen Eigenschaften der Kamera (Sichtfeld und *near-/far-plane* bei einer perspektivischen Projektion) gebildet. Manchmal werden die einzelnen Matrizen *Model*, *View* und *Projection* auch zur sogenannten *ModelViewProjection*-Matrix zusammengefasst um die Anzahl der Vektor-Matrix-Multiplikationen zu verringern.

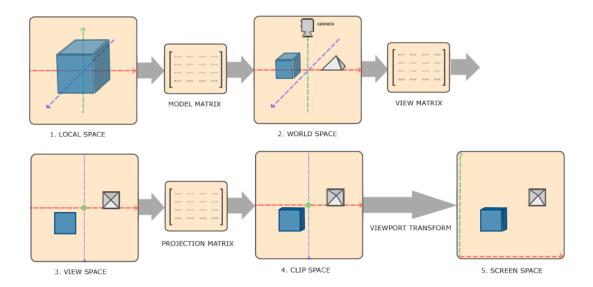


Abbildung 2.3.: Transformation von Objekt bezogenen Vertexdaten in den world space, dann in den view space und schlussendlich in den clip space. Die finale Umwandlung vom clip space in den screen space passiert dabei automatisch und verschiebt den Ursprung von der Mitte in entweder die ober oder untere (abhängig von der verwendeten Grafik-API) linke Ecke.

Der Abschnitt Geometrieverarbeitung ist bis auf die finale Umwandlung vom *clip space* in den *screen space* frei programmierbar. Dabei wird ein sogenannter *Shader* (Programm, das auf der GPU läuft, kommt vom englischen *to shade* (dt. schattieren), also dem Bestimmen der Helligkeitswerte eines Pixels) für jeden Vertex aufgerufen. Da dieser Abschnitt aber auf der GPU läuft, kann man die Geometrieverarbeitung aber nicht mit einer üblichen Programmiersprache für CPUs implementieren, sondern muss eine Programmiersprache für *Shader*, wie zum Beispiel GLSL verwenden. Die Syntax von GLSL ist dabei stark an der von C angelehnt.

In Listing 2.1 sieht man die Implementierung der Geometrieverarbeitung in der, bei dieser Arbeit entstandenen, **spider**-Engine. Dabei werden die Matrizen *Model*, *View* und *Projection* einzeln dem Shader übergeben und sind für alle Shader-Ausführungen (für dieses Objekt) konstant. Jedoch unterscheiden sich bei jeder Ausführung die Daten des jeweiligen Vertex, für den der Shader ausgeführt wird. Diese spezifischen Daten bekommt der Shader in den 4 Eingangsparametern ab Zeile 14 übergeben:

- inPosition: die Position des Vertex innerhalb des Objektes
- *inTexCoords*: die Texturkoordinaten des Vertex, zur späteren Bestimmung von Materialeigenschaften in der Pixelverarbeitung

• *inNormal*: die Normale des Vertex, meist aus den Normalen der angrenzenden Polygonflächen berechnet

• *inTangent*: die Tangente des Vertex, wird zur Anwendung von *normal maps* in der Pixelverarbeitung benötigt

Die 4 Ausgangsparameter ab Zeile 19 werden dann später, nach der Interpolation bei der Rasterung, in der Pixelverarbeitung benutzt. Wobei der Prefix *frag* hier für *fragment* steht, was eine alternative Bezeichnung für einen Pixel ist.

- fragPosWorld: die Position des Pixels im world space
- fragTexCoords: die Texturkoordinaten des Pixels
- fragNormal: die Normale des Pixels
- fragTangent: die Tangente des Pixels

gl_Position ist ein von GLSL reservierter Ausgansparameter in dem die berechnete Vertexposition, zur weiteren Nutzung in folgenden Pipeline-Abschnitten, im clip space gespeichert werden soll. Die lokale Vertexposition wird dabei zuerst vom lokalen System des Objektes mithilfe der Model-Matrix in den world space transformiert. Diese Position wird dann einerseits direkt in fragPosWorld abgespeichert und anderseits mithilfe der View- und Projection-Matrizen in den clip space transformiert und in gl_Position gespeichert. Der Wert für fragTexCoords wird direkt von inTexCoords übernommen, da er unabhängig vom jeweiligen Koordinatensystem ist. Da inNormal und inTangent jeweils normalisierte Vektoren (also Richtungen) darstellen, können diese nicht mit der normalen Model-Matrix in den world space transformiert werden. Dazu muss erst die Transponierte der inversen Model-Matrix gebildet werden. Mit dieser können dann fragNormal und fragTangent jeweils von inNormal und inTangent berechnet werden.

```
1 #version 450
2 #extension GL_ARB_separate_shader_objects : enable
 4 layout(set = 0, binding = 0) uniform Model {
     mat4 model;
6 };
8 layout(set = 0, binding = 1) uniform Camera {
     mat4 view;
     mat4 proj;
vec3 pos;
11
12 } cam;
13
14 layout(location = 0) in vec3 inPosition;
15 layout(location = 1) in vec2 inTexCoords;
16 layout(location = 2) in vec3 inNormal;
17 layout(location = 3) in vec3 inTangent;
19 layout(location = 0) out vec3 fragPosWorld;
20 layout(location = 1) out vec2 fragTexCoords;
21 layout(location = 2) out vec3 fragNormal;
22 layout(location = 3) out vec3 fragTangent;
24 void main() {
     vec3 pos_world = vec3(model * vec4(inPosition, 1.0));
       gl_Position = cam.proj * cam.view * vec4(pos_world, 1.0);
      fragPosWorld = pos_world;
     fragTexCoords = inTexCoords;
      mat3 to_world = mat3(transpose(inverse(model)));
      fragNormal = to_world * inNormal;
      fragTangent = to_world * inTangent;
32 }
```

Listing 2.1: Beispiel eines Vertex Shaders in GLSL, welcher so in der **spider**-Engine verwendet wird

2.2.4. Rasterung

2.2.5. Pixelverarbeitung

2.3. Grafik-API

2.3.1. Die Anfänge

2.3.2. •

2.3.3. "Moderne" Grafik-APIs

3. WebGPU

3.1. GPU im Web

Mit dem rasanten Beliebtheitszuwachs von webbasierten Anwendungen, die nicht lokal installiert werden müssen und direkt im Webbrowser benutzt werden können, wurden auch Rufe nach einer Möglichkeit, 3D-Grafiken effizient in einem Webbrowser anzuzeigen, laut. Mit den beiden im Jahr 2011 eingeführten Web-Grafik-APIs Stage3D [30] als Teil des Adobe Flash Player und das offene und nativ in JavaScript verfügbare WebGL [14] der Khronos Group.

3.2. Unterschied zu WebGL

3.3. Beschreibung

3.4. Der aktuelle Stand

3.4.1. Spezifikation

Die Spezifikation [16] der **WebGPU**-API ist zum Zeitpunkt des Verfassens dieses Abschnittes (09.06.2020) noch nicht abgeschlossen und wurde auch während dem Verlauf der Arbeit mehrmals erweitert und angepasst.

3.4.2. Implementierung

Der aktuelle Stand der Implementierung in Webbrowsern kann unter [9] eingesehen werden.

3. WebGPU

Chromium (7) / Dawn (8)

Dawn ist eine Open-Source **WebGPU**-Implementierung, die in dem Open-Source Webbrowser Chromium verwendet wird. Unter anderem basieren die bekannten Webbrowser Google Chrome, Opera und seit neustem auch Microsoft Edge auf Chromium.

Die "native" Implementierung von *Dawn* benutzt dafür die Grafik-APIs der jeweils ausführenden Plattform:

- D3D12 auf Windows 10
- Metal auf macOS und iOS
- *Vulkan* auf Windows, Linux und Google eigenen Betriebssystemen (ChromeOS, Android, Fuchsia)
- OpenGL wo verfügbar

Das heißt, dass die **WebGPU**-Befehle hier im Hintergrund die jeweiligen Befehle der nativen Grafik-API aufrufen. Dies hat den Vorteil, dass **WebGPU** so keinen eigenen Treiber braucht, um mit der GPU zu kommunizieren. Da die generelle **WebGPU**-API-Struktur auch ähnlich zu der Struktur der nativen APIs (bis auf OpenGL) ist, bedeutet dies auch keinen großen Mehraufwand bei der Implementierung und kann sogar teilweise von Codegeneratoren bewerkstelligt werden.

Firefox Nightly (21) / wgpu (22)

wgpu ist ebenfalls eine Open-Source **WebGPU**-Implementierung in der Programmiersprache Rust. wgpu wird hierbei unter anderem im Mozilla Firefox-Webbrowser verwendet und von der Mozilla Foundation federführend entwickelt.

3.5. Nutzen außerhalb von Grafik

4. Implementierung einer WebGPU-Applikation

Für das in diesem Kapitel beschriebene Projekt wurde Windows 10 mit Ubuntu 19.10 per Windows Subsystem for Linux (WSL) [20] verwendet. Dabei wurden die Quellcodedateien in Windows erstellt und bearbeitet, aber in Ubuntu benutzt (kompilieren, linken usw.). Deshalb beziehen sich im Folgenden alle Angaben zur Installation oder Benutzung von Werkzeugen auf die jeweilige Linux-Version.

4.1. spider

In diesem Abschnitt wird mit "der Benutzer", ein Benutzer der **spider-**Engine verstanden, also eine Person, die mithilfe der Engine eine eigene Applikation entwickelt. "Der Benutzer" sollte hier als neutrale Form, die die weibliche, sowie die männliche Form beinhaltet, verstanden werden.

4.1.1. Überblick

Mit der parallel zu dieser Arbeit entstandenen **spider**-Engine, lässt sich mit geringem Aufwand eine Webapplikation zur Darstellung von 3D-Szenen in C/C++ erstellen. Das Grundgerüst dafür ist sehr minimal (siehe Listing 4.1).

```
1 #include "spider/spider.h"
3 // Create the initial state of your scene
4 void initApplication();
5 // Update your scene each frame
6 bool update(float delta_time_s);
8 int main() {
   const uint32_t surface_width = 1280;
10
    const uint32_t surface_height = 720;
11
    // Initialize the spider engine
12
13
    spInit(&(SPInit){
      .surface_size = {
14
       .width = surface_width,
16
        .height = surface_height
17
18
      .update_func = update,
19
     .camera = {
    .pos = {0.0f, 2.0f, 5.0f},
20
        .look_at = \{0.0f, 0.0f, 0.0f\},
21
        .mode = SPCameraMode_LookAt,
22
23
        .fovy = glm_rad(60.0f),
        .aspect = (float)surface_width / (float) surface_height,
24
25
        .near = 0.1f,
     },
26
    });
27
28
29
    initApplication();
30
    spStart();
31
32
    return 0;
33 }
35 void initApplication() {
   // Here you can create lights (only spotlights for now),
   // create custom meshes and materials
   // or load them from glTF files (recommended)
38
39 }
40
41 bool update(float delta_time_s) {
    // Here you can update your created lights, objects and the main camera
43
    // Return false, if you want to quit the application
45
    return true;
46 }
```

Listing 4.1: Grundgerüst einer Applikation mit der spider-Engine

Die **spider**-Engine ist darauf ausgelegt, mit möglichst wenig Code auf Seiten des Benutzers eine 3D-Applikation zu erstellen. So lässt sich in rund 150 Zeilen Code eine interaktive 3D-Szene mit einem UserInterface (dank integriertem Dear ImGui [3]) erstellen (siehe Abbildung 4.1 und Anhang A). Trotzdem ist die Funktionalität der **spider**-Engine sehr beschränkt, wenn man etwas anderes als das Darstellen von 3D-Modellen und eines einfachen UserInterfaces will. Jedoch ist der Verfasser überzeugt, dass es für einfache Prototypen ausreichend ist.

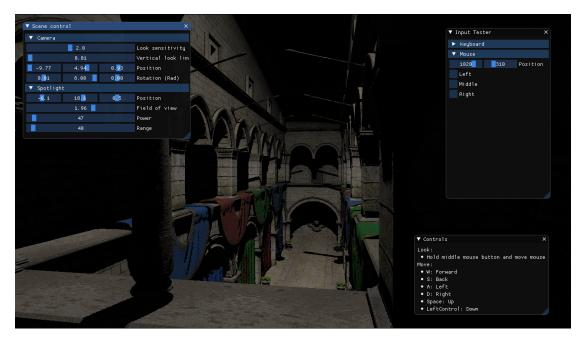


Abbildung 4.1.: Interaktive 3D-Szene mit UserInterface. Bildschirmaufnahme durch Verfasser.

4.1.2. Codestyle

Für das Projekt wurde der C Standard C99 und der von **Emscripten** verwendete Compiler clang benutzt. Folgende Punkte sollten in allen größeren C-Compilern, die C99 unterstützen, problemlos funktionieren, wurden dort aber nicht getestet.

Um einen einheitlichen Codestyle zu erhalten, hat der Verfasser sich auf folgende Punkte festgelegt:

stdint.h und stdbool.h

Im Projekt wurden die seit C99 verfügbaren Headerdateien stdint.h und stdbool.h benutzt, um einerseits mehr Kontrolle über den Speicherbedarf der jeweiligen Komponenten zu erlangen und anderseits mehr Kontext zu geben. So ist zum Beispiel bei einer Variable des Typen uint8_t schnell klar, dass der Verfasser für die Benutzung der Variable nur einen relativ kleinen Bereich an positiven Ganzzahlen beabsichtigt hat. Auch der Typ bool ist im Vergleich zu einem int eindeutig im Bezug auf die Absicht des Verfassers. Interessanterweise wurde beim gesamten Projekt (außer bei der Kommunikation mit den verwendeten Bibliotheken) nur Ganzzahldatentypen ohne Vorzeichen benutzt (uint8_t, uint16_t, uint32_t und uint64_t).

Тур	Prefix	Beispiel									
	"öffe	ntlich"									
Struktur	SP	SPMesh									
Enum	SP	SPKey									
Funktion	sp	spInit									
Preprozessordirektive	SP_	SP_INVALID_ID									
globale Variable	sp_	kein Beispiel									
	"pr	ivat"									
Struktur	_SP	_SPRenderPipeline									
Enum	_SP	kein Beispiel									
Funktion	_sp	_spSetupPools									
Preprozessordirektive	_SP_	_SP_MATERIAL_POOL_DEFAULT									
globale Variable	_sp_	_sp_state									

Tabelle 4.1.: Verwendete Prefixe

Prefixe

Da es in C keine Namensbereiche, wie zum Beispiel in C++, gibt, werden alle Strukturen, Enums, Funktionen, Preprozessordirektiven und globale Variablen mit einem Prefix versehen (siehe Tabelle 4.1). Die Unterscheidung zwischen öffentlich und privat ist hierbei keine Unterscheidung auf Compilerlevel, sondern nur für den Benutzer, damit dieser erkennen kann, welche Funktionen und Strukturen benutzt werden sollten und welche nur intern genutzt werden.

Definition von Strukturen

Strukturen werden im Projekt wie in Listing 4.2 definiert.

```
1 typedef struct MyStructure {
2   uint32_t x;
3   struct {
4    float width;
5    float height;
6   } size;
7 } MyStructure;
```

Listing 4.2: Definition von Strukturen

Dies hat den Vorteil, dass die so definierten Strukturen nicht immer ein vorhergehendes struct bei der Verwendung im Code benötigen. Zusätzlich wird direkt nach dem struct auch der Name der Struktur benötigt, damit diese weiterhin vorwärts deklariert werden kann [vgl. 28].

Semantisch zusammengehörige Attribute innerhalb einer Struktur werden entweder in eine extra Struktur ausgelagert, oder als anonyme Struktur (siehe size im Beispiel) innerhalb der Struktur definiert. Dadurch kann über my_structure.size.width auf das Attribut zugegriffen werden.

Desc-Argument

In vielen Programmiersprachen ist es möglich, beim Aufrufen einer Funktion nur einen Teil der Argumente anzugeben, während die restlichen Argumente mit Standardwerten initialisiert werden. C unterstützt zwar keine Standardargumente, dafür aber ab C99 Bestimmte Initialisierer (engl. designated initializers), was bedeutet, dass man die Felder von Strukturen (und Arrays) mit ihrem jeweiligen Namen (oder Index) in beliebiger Reihenfolge innerhalb einer Initialisierungsanweisung angeben kann. Wenn mindestens ein Feld initialisiert wird, werden alle nicht initialisierten Felder mit $\mathbf{0}$ initialisiert. (Zur Verdeutlichung siehe Listing $\mathbf{4}.3$).

```
1 // No guarantee on initialization values
 2 MyStructure my_structure;
 4 // Initialization in field order
 5 // \rightarrow (x = 5, size.width = 3.0f, size.height = 4.0f)
 6 MyStructure my_structure_order = {5, {3.0f, 4.0f}};
 7 MyStructure my_structure_order2 = {5, 3.0f, 4.0f};
9 // Initialization in field order, rest is zero initialized
10 // -> (x = 5, size.width = 0.0f, size.height = 0.0f)
11 MyStructure my_structure_order_zero = {5};
13 // Initialization with field names
14 // \rightarrow (x = 5, size.width = 3.0f, size.height = 4.0f)
15 MyStructure my_structure_named = {.size.width = 3.0f, .x = 5, .size.height = 4.0f};
16 MyStructure my_structure_named2 = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f \}, .x = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f \}, .x = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f \}, .x = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f \}, .x = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f \}, .x = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f \}, .x = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f \}, .x = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f \}, .x = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f \}, .x = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f, .height = 4.0f \}, .x = \{.size = \{.width = 3.0f, .height = 4.0f, .height = 4.0f
                  5 } ;
18 // Initialization with field names, rest is zero initialized
19 // -> (x = 0, size.width = 3.0f, size.height = 0.0f)
20 MyStructure my_structure_named_zero = {.size.width = 3.0f};
21 MyStructure my_structure_named_zero2 = {.size = {.width = 3.0f}};
23 // Initialization of array fields
24 // \rightarrow (0, 3, 0, 0, 1)
25 \text{ uint32\_t array}[5] = {
[1] = 3,
       [4] = 1
27
28 };
```

Listing 4.3: Beispiele zu bestimmten Initialisierern (Unter Verwendung der in Listing 4.2 definierten Struktur *MyStructure*)

Im Projekt wird das bei Funktionen mit einer nicht trivialen Argumentliste verwendet. Dabei wird für die jeweilige Funktion eine Struktur mit dem Postfix Desc (für

engl. descriptor, analog zu den WebGPU-Descriptor-Strukturen) definiert. Diese enthält alle benötigten Argumente (mit möglichst sinnvollem Standardwert 0). Da es außerdem in C99 möglich ist, einen Zeiger auf ein temporäres Objekt zu erzeugen, hat die jeweilige Funktion nun als einziges Argument einen Zeiger auf ein konstantes Objekt der Desc-Struktur: void myFunction(const MyFunctionDesc*desc); Nun kann die Desc-Struktur entweder vor dem Aufrufen der Funktion erschaffen und befüllt werden, oder direkt beim Funktionsaufruf initialisiert werden (siehe Listing 4.4).

```
1 typedef struct MyFunctionDesc {
uint32_t values[5];
  const char* name;
4 } MyFunctionDesc;
6 void myFunction(const MyFunctionDesc* desc);
8 MyFunctionDesc my_desc;
9 my_desc.values[2] = 5;
10 my_desc.name = "Abc";
11 myFunction(&my_desc);
13 myFunction(&(MyFunctionDesc){
14
   .values = {
     [2] = 5,
16 },
    .name = "Abc",
17
```

Listing 4.4: Verwendung einer *Desc*-Struktur zum Übergeben von Argumenten an eine Funktion

handles (Vgl. 27)

Die **spider**-Engine hat das Grundprinzip, dass der Benutzer sich weder um die (De-)Allokation von Speicher, noch über die Referenzierungen zwischen Objekten, kümmern muss und somit den vollen Fokus auf die Erstellung der jeweiligen Applikation richten kann. Dabei soll auch die Speicherverwaltung von erschaffenen Objekten (zum Beispiel ein SPMesh) einzig der **spider**-Engine überlassen werden. Dabei soll die Engine auch die Möglichkeit haben, die jeweiligen Objekte intern zu verschieben und zu sortieren (bisher nicht benutzt) um den internen Zugriff zu optimieren. Daher kann die Engine nicht direkt einen Zeiger auf ein erschaffenes Objekt liefern, da dieser bei einer Änderung der internen Struktur ungültig wird.

Dafür gibt es für jede öffentliche Struktur eine handle-Struktur mit Postfix ID (zum Beispiel für SPMesh -> SPMeshID) welche eine interne ID ($uint32_t$ id) beinhaltet. Bisher wird die interne ID des handle einfach direkt als Index in das interne Array zur Verwaltung der jeweiligen Objekte benutzt, jedoch könnte man hier noch ähnlich zu [27] die unbenutzten Bits (bei zum Beispiel maximal $2^{16} = 65536$ gleichzeitig

existierenden Objekten bleiben hier 16 von 32 Bits übrig) zur Versionierung des handle verwenden. Um das referenzierte Objekt dann im Anwendungscode zu benutzen kann ein temporärer Zeiger erzeugt werden (siehe Listing 4.5). Dieser Zeiger sollte vom Benutzter nicht gespeichert werden und nur erzeugt werden, wenn das referenzierte Objekt wirklich verwendet (Attribute lesen oder schreiben) wird. Es gibt keine Garantie, dass der Zeiger im nächsten Update noch auf das gleiche Objekt zeigt, oder überhaupt gültig ist.

```
1 typedef struct SPObject {
2 float size;
3 } SPObject;
5 typedef struct SPObjectID {
    uint32_t id;
7 } SPObjectID;
9 // Store the object handle
10 SPObjectID object_id;
12 void init() {
   // Create object and store the handle
13
   object_id = spCreateObject();
15 }
16
17 void update() {
18 // Later use the referenced object
    SPObject* object = spGetObject(object_id);
   // If handle is not valid, spGetObject returns a NULL pointer
20
21 if(object) {
22
    object->size \star= 2.0f;
23 }
24 }
```

Listing 4.5: Verwendung von handles

4.2. emscripten (4)

Augenscheinlich wurde das Projekt, das diese Arbeit begleitet hat, in C geschrieben. Da die entstandene Applikation jedoch später in einem Webbrowser laufen und dort die **WebGPU**-API benutzen soll, **<TODO>**. Dazu wird das Werkzeug **Emscripten** verwendet. Mit **Emscripten** lässt sich (unter anderem) C-Quellcode mit Hilfe von LLVM [15] zu JavaScript und WebAssembly [26] kompilieren.

4.2.1. Funktionsweise

Um **Emscripten** benutzen zu können, muss als erstes das Emscripten SDK (emsdk) heruntergeladen und installiert werden [5]. Am einfachsten ist es hierbei, das SDK im gleichen Ordner zu platzieren, wie das Projekt, das es benutzen soll:

```
path\
__to\
__emsdk\
__my_project\
__test.c
```

Zum Beginn einer Terminal-Sitzung müssen noch die Umgebungsvariablen für **Emscripten** gesetzt werden (dies macht man am besten im *path*\to\emsdk\-Ordner):

```
source ./emsdk_env.sh
```

Im Projektordner (*path*\to\my_project\) kann nun die C-Quellcodedatei kompiliert werden:

```
./emcc test.c -WASM=1 -o test.html
```

4.3. Benutzte WebGPU-Features

Die benutzten Features der **WebGPU!** (**WebGPU!**)-API wurden nach mehreren Punkten ausgesucht:

- Die Implementierung sollte sowohl in Chromium Canary als auch in Firefox Nightly verfügbar sein, um vergleich- und testbar zu sein
- Es sollte einen konkreten Nutzen in der **spider**-Engine erfüllen, um das Projekt nicht unnötig kompliziert zu machen

4.4. Besonderheiten bei der Entwicklung einer GPU Applikation

Dadurch, dass viele Befehle nicht auf der CPU, sondern auf der GPU ablaufen, sind traditionelle *Debugger*, wie *gdb*, nur begrenzt nützlich zum Finden von Fehlern im Programm. Damit kann man zwar immer noch den generellen Ablauf des Programms überprüfen, aber was genau nach dem Aufrufen einer API-Funktion auf der GPU geschieht, ist damit nicht einsehbar. Dafür gibt es verschiedene Grafik-Debugger, die praktisch alle nach dem gleichen Prinzip ablaufen. So muss meist das zu testende Programm über den Grafik-Debugger gestartet werden, damit dieser sich in das Programm einklinken kann. Im Gegensatz zu klassischen Debuggern muss das Programm dabei nicht als **Debug-**Version gebaut werden. Wenn das zu testende Programm nun erfolgreich gestartet wurde, hat man die Möglichkeit einen oder mehrere *frames*(Einzelbilder) zu erfassen. Die jeweiligen *frames* werden dann

19

aufbereitet und man kann sich alle vom Programm getätigten API-Aufrufe und alle GPU-Ressourcen zum jeweiligen Zeitpunkt anschauen.

Durch die Besonderheit der Applikation im Bezug auf die Neuheit der **WebGPU**-API und der Tatsache, dass die Applikation im Webbrowser läuft, konnten allerdings mehrere der Grafik-Debugger nicht sinnvoll verwendet werden. So hatten die oft benutzten Programme RenderDoc [12] und NVIDIA NSight Graphics [25] Probleme damit, mit den benutzten Webbrowser-Versionen Chrome Canary [6] und Firefox Nightly [21] eine Verbindung aufzubauen. RenderDoc konnte dabei nur die Direct3D 11 Befehle zur Anzeige des finalen Bildes, aber nicht die eigentlichen Direct3D 12 Befehle zur Erstellung des Bildes, erfassen. Bei NVIDIA NSight war ein Erfassen von frames gar nicht möglich, da D3D11on12 [18] (eine Softwareschicht um Direct3D 11-Befehle auf Direct3D 12-Befehlen zu übersetzen), das in Chrome benutzt wird, gar nicht unterstüzt wird. Einzig mit PIX on Windows [19] war es möglich alle API-Aufrufe und GPU-Ressourcen richtig anzuzeigen. Jedoch auch nicht als **WebGPU** Aufrufe, sondern als Direct3D 12 Aufrufe und nur wenn Chrome Canary als Webbrowser benutzt wird. Da **WebGPU** aber, wie schon angesprochen, sehr ähnlich zu Direct3D 12 ist, ist dies kein großes Problem.

Zum korrekten Starten des Chrome Canary Webbrowser durch PIX on Windows, müssen noch zusätzliche Kommandozeilenparameter übergeben werden: -no-sandbox -disable-gpu-sandbox -disable-gpu-watchdog -disable-direct-composition und als API D3D12 (ignore D3D11) ausgewählt werden (wie in Abbildung 4.2 zu sehen). Mit Launch wird dann der richtig konfigurierteChrome Canary gestartet und man kann nun auf die zu testende Webseite (bei diesem Projekt zum Beispiel https://localhost:8080/release) wechseln und in PIX on Windows können nun mit einem Klick auf das Kamerasymbol frames erfasst werden. Nach kurzer Zeit erscheinen dann die erfassten frames in einer Liste darunter und können dann detailliert angeschaut werden (siehe Abbildung 4.3).



Abbildung 4.2.: Übersicht der Optionen zum Starten von Google Chrome Canary in Microsoft PIX on Windows [19]. Bildschirmaufnahme durch Verfasser.

21

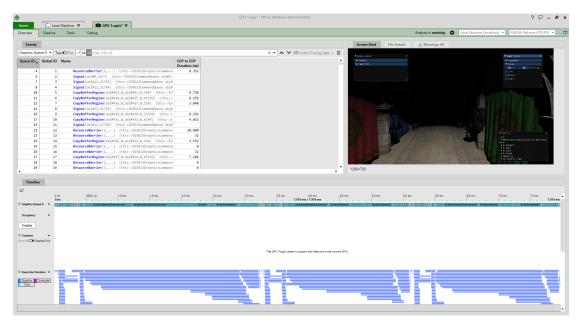


Abbildung 4.3.: Anzeige nach der Erfassung eines Einzelbildes in $Microsoft\ PIX\ on\ Windows\ [19].$ Bildschirmaufnahme durch Verfasser.

5. Evaluierung

6. Zusammenfassung und Ausblick

- 6.1. Erreichte Ergebnisse
- 6.2. Ausblick
- 6.2.1. Erweiterbarkeit der Ergebnisse
- 6.2.2. Übertragbarkeit der Ergebnisse

Referenzen

- [1] Advanced Micro Devices, Inc. AMD RyzenTM ThreadripperTM 3990X. Hardware. URL: https://www.amd.com/de/products/cpu/amd-ryzen-threadripper-3990x (besucht am 03.06.2020).
- [2] Tomas Akenine-Möller, Eric Haines und Naty Hoffman. *Real-Time Rendering*. Fourth Edition. Boca Raton, Fla: CRC Press, 2018. ISBN: 978-1-351-81615-1.
- [3] Omar Cornut und Dear ImGui community. *Dear ImGui*. Software (API). URL: https://github.com/ocornut/imgui (besucht am 14.06.2020).
- [4] Emscripten Contributors (https://emscripten.org/docs/contributing/AUTHORS.html). *Emscripten*. Software (Werkzeug). URL: https://emscripten.org/ (besucht am 15.06.2020).
- [5] Emscripten Contributors (https://emscripten.org/docs/contributing/AUTHORS.html). Getting Started. Software (Werkzeug). URL: https://emscripten.org/docs/getting_started/index.html (besucht am 15.06.2020).
- [6] Google Corporation. *Chrome Canary*. Software (Anwendung). URL: https://www.google.com/intl/de/chrome/canary/ (besucht am 12.06.2020).
- [7] Google Corporation. *Chromium*. Software (Anwendung). URL: https://www.chromium.org/Home (besucht am 15.06.2020).
- [8] Google Corporation. *Dawn, a WebGPU implementation*. Software (Implementierung). URL: https://dawn.googlesource.com/dawn (besucht am 15.06.2020).
- [9] GPU for the Web Community Group. *Implementation Status*. URL: https://github.com/gpuweb/gpuweb/wiki/Implementation-Status (besucht am 09.06.2020).
- [10] Intel Corporation. Intel® $Core^{TM}$ i3 Prozessor 9100. Hardware. URL: https://ark.intel.com/content/www/de/de/ark/products/134870/intel-core-i3-9100-processor-6m-cache-up-to-4-20-ghz.html (besucht am 03.06.2020).
- [11] Intel Corporation. $Intel(\mathbb{R})$ $Core^{TM}$ i9-9900K Prozessor. Hardware. URL: https://ark.intel.com/content/www/de/de/ark/products/186605/intel-core-i9-9900k-processor-16m-cache-up-to-5-00-ghz.html (besucht am 03.06.2020).
- [12] Baldur Karlsson und RenderDoc community. *RenderDoc*. Software (Anwendung). URL: https://renderdoc.org (besucht am 12.06.2020).

Referenzen 25

[13] Khronos Group. Sponza. 3D-Modell. Original Crytek Sponza model provided at: http://www.crytek.com/cryengine/cryengine3/downloads glTF conversion provided by @Themaister at: http://themaister.net/sponza-gltf-pbr/ There is no explicitly stated license for the model. The source page states: "The Atrium Sponza Palace, Dubrovnik, is an elegant and improved model created by Frank Meinl. The original Sponza model was created by Marko Dabrovic in early 2002. Over the years, the Sponza Atrium scene has become one of the most popular 3D scenes for testing global illumination and radiosity due to it's specific architectural structure which is particularly complex for global illumination light. However, nowadays it is considered as a simple model, thus it was decided to crate a new model with highly improved appearance and scene complexity. It is donated to the public for radiosity and is represented in several different formats (3ds, Obj) for use with various commercial 3D applications and renderers." URL: https://github.com/KhronosGroup/glTF-Sample-Models/tree/master/2.0/Sponza (besucht am 15.06.2020).

- [14] Khronos Group. *Stage3D*. URL: https://www.khronos.org/webgl/(besucht am 15.06.2020).
- [15] LLVM community. LLVM. Software (Werkzeug). URL: https://llvm.org/(besucht am 15.06.2020).
- [16] Dzmitry Malyshau, Justin Fan und Kai Ninomiya. WebGPU Editor's Draft, 8 June 2020. URL: https://gpuweb.github.io/gpuweb/(besucht am 09.06.2020).
- [17] Chris McClanahan. *History and Evolution of GPU Architecture*. Survey Paper. 2010. URL: http://www.mathcs.emory.edu/~cheung/Courses/355/Syllabus/94-CUDA/Docs/gpu-hist-paper.pdf.
- [18] Microsoft Corporation. *D3D11On12*. Software (API). URL: https://github.com/microsoft/D3D11On12 (besucht am 12.06.2020).
- [19] Microsoft Corporation. *PIX on Windows*. Software (Anwendung). URL: https://devblogs.microsoft.com/pix/ (besucht am 12.06.2020).
- [20] Microsoft Corporation. What is the Windows Subsystem for Linux? Software (Werkzeug). URL: https://docs.microsoft.com/de-de/windows/wsl/about (besucht am 15.06.2020).
- [21] Mozilla Foundation. *Firefox Nighlty*. Software (Anwendung). URL: https://www.mozilla.org/de/firefox/all/#product-desktop-nightly (besucht am 12.06.2020).
- [22] Mozilla Foundation. wgpu. Software (Implementierung). URL: https://hg.mozilla.org/mozilla-central/file/tip/gfx/wgpu (besucht am 15.06.2020).

Referenzen 26

[23] NVIDIA Corporation. *NVIDIA GeForce GTX 1650*. Hardware. URL: https://www.nvidia.com/de-de/geforce/graphics-cards/gtx-1650/(besucht am 03.06.2020).

- [24] NVIDIA Corporation. NVIDIA GeForce RTX 2080Ti. Hardware. URL: https://www.nvidia.com/de-de/geforce/graphics-cards/rtx-2080-ti(besucht am 03.06.2020).
- [25] NVIDIA Corporation. NVIDIA R $Nsight^{TM}$ Graphics. Software (Anwendung). URL: https://developer.nvidia.com/nsight-graphics (besucht am 12.06.2020).
- [26] WebAssembly community. WebAssembly. Spezifikation. URL: https://webassembly.org/(besucht am 15.06.2020).
- [27] Andre Weissflog. *Handles are the better pointers*. URL: https://floooh.github.io/2018/06/17/handles-vs-pointers.html (besucht am 15.06.2020).
- [28] Andre Weissflog. *Modern C for C++ Peeps*. URL: https://floooh.github.io/2019/09/27/modern-c-for-cpp-peeps.html (besucht am 15.06.2020).
- [29] Wikimedia Commons. *Picture of a Zotax Gaming 2080 ti Graphics Card*. Bild. 2019. URL: https://commons.wikimedia.org/wiki/File:Zotac_Gaming_GTX_2080_ti.jpg (besucht am 03.06.2020).
- [30] Wikipedia, the free encyclopedia. *Stage3D*. URL: https://en.wikipedia.org/wiki/Stage3D (besucht am 15.06.2020).

Dies ist der Quellcode zu der in Abbildung 4.1 gezeigten Beispielanwendung. Die Anwendung lädt dabei das relativ komplexe 3D-Modell **Sponza** [13] aus einer glTF-Datei [**khronos:gltf**], lässt den/die Anwender*in sich mit Hilfe einer steuerbaren Kamera im Raum bewegen und durch das UserInterface verschiedene Parameter der Szene verändern.

```
1 #include "spider/spider.h"
3 static SPLightID spot_light_id;
4 static uint32_t last_mouse_pos_x = 0;
5 static uint32_t last_mouse_pos_y = 0;
6 static const uint32_t surface_width = 1280;
7 static const uint32_t surface_height = 720;
8 static vec3 cam_rot = {0.0f, 0.0f, 0.0f};
9 static vec4 forward = {0.0f, 0.0f, 1.0f, 0.0f};
10 static float sensitivity = 2.0f;
11 static float vertical_limit = 0.01f;
13 void init(void) {
      \ensuremath{//} Lights have to be created before materials right now
14
      const vec3 light_pos = {0.0f, 5.0f, 0.5f};
      const vec3 light_look_at = {2.0f, 0.0f, 0.0f};
16
17
      vec3 light_direction = \{-1.0, -1.0f, 0.2f\};
      // (float*) cast to prevent compiler warning
18
           'incompatible-pointer-types-discards-qualifiers'
      // cglm takes no const pointers as arguments, even if it doesn't mutate the
      glm_vec3_sub((float*)light_look_at, (float*)light_pos, light_direction);
20
      glm_vec3_normalize(light_direction);
22
23
      spot_light_id = spCreateSpotLight(&(SPSpotLightDesc){
              .pos = {light_pos[0], light_pos[1], light_pos[2]},
25
               .range = 40.0f.
26
              .color = \{.r = 255, .g = 255, .b = 255\},
27
               .dir = {light_direction[0], light_direction[1], light_direction[2]},
               .fov = glm_rad(70.0f),
28
              .power = 20.0f,
               .shadow_casting = &(SPLightShadowCastDesc){
30
31
                   .shadow_map_size = 2048,
               },
33
          }
34
      SP_ASSERT(spot_light_id.id != SP_INVALID_ID);
35
36
37
       /*SPSceneNodeID sponza_node_id = */spLoadGltf("assets/gltf/Sponza/Sponza.gltf");
38 }
39
40 bool update(float delta_time_s) {
     static bool show_controls = true;
```

```
igBegin("Controls", &show_controls, ImGuiWindowFlags_None);
          igText("Look:");
43
44
               igBulletText("Hold right mouse button and move mouse");
           iqText("Move:");
45
               igBulletText("W: Forward");
46
               igBulletText("S: Back");
47
               igBulletText("A: Left");
48
49
               igBulletText("D: Right");
50
               igBulletText("Space: Up");
               igBulletText("LeftControl: Down");
51
52
      igEnd();
53
54
      static bool scene_control = true;
      igBegin("Scene control", &scene_control, ImGuiWindowFlags_None);
55
56
57
      SPCamera* cam = spGetActiveCamera();
58
      glm_vec4_normalize(forward);
59
60
      if(cam) {
61
          if (spGetMouseButtonPressed(SPMouseButton_Right)) {
62
               vec2 relative delta = {
63
                   ((float)spGetMousePositionX() - (float)last_mouse_pos_x) / (float)
                       surface width,
                   ((float)spGetMousePositionY() - (float)last_mouse_pos_y) / (float)
64
                       surface_height
65
66
               float rotation_speed = sensitivity * M_PI;
67
               cam_rot[1] -= rotation_speed * relative_delta[0]; // horizontal
               cam_rot[0] += rotation_speed * relative_delta[1]; // vertical
68
               cam_rot[0] = glm_clamp(cam_rot[0], (-M_PI * 0.5f) + vertical_limit,
69
                   (M_PI * 0.5f) - vertical_limit);
70
          memcpy(forward, (vec4){0.0f, 0.0f, 1.0f, 0.0f}, sizeof(vec4));
          mat4 rot = GLM_MAT4_IDENTITY_INIT;
72
73
          glm_euler_zyx(cam_rot, rot);
74
          glm_mat4_mulv(rot, forward, forward);
75
76
          cam->dir[0] = forward[0];
          cam->dir[1] = forward[1];
77
78
           cam->dir[2] = forward[2];
          vec3 sideward = {
79
              -forward[2],
80
81
               0.0f.
82
               forward[0],
83
          glm_vec3_normalize(sideward);
84
          const float walk_speed = 2.0f;
85
86
          const float forward_movement = walk_speed * delta_time_s * (-1.0f *
              spGetKeyPressed(SPKey_S) + spGetKeyPressed(SPKey_W));
           const float sideward_movement = walk_speed * delta_time_s * (-1.0f *
87
               spGetKeyPressed(SPKey_A) + spGetKeyPressed(SPKey_D));
           const float upward_movement = walk_speed * delta_time_s * (-1.0f *
88
               spGetKeyPressed(SPKey_ControlLeft) + spGetKeyPressed(SPKey_Space));
           cam->pos[0] += forward[0] * forward_movement + sideward[0] *
89
              sideward movement;
90
           cam->pos[1] += forward[1] * forward_movement + upward_movement;
           cam->pos[2] += forward[2] * forward_movement + sideward[2] *
               sideward movement:
92
           if(igCollapsingHeaderTreeNodeFlags("Camera", ImGuiTreeNodeFlags_None)) {
93
               igSliderFloat("Look sensitivity##cam", &sensitivity, 0.0f, 5.0f,
94
                   "%.1f", 1.0f);
```

```
igSliderFloat("Vertical look limit##cam", &vertical_limit, 0.0f, M_PI *
                    0.5f, "%.2f", 1.0f);
96
                igSliderFloat3("Position##cam", (float*)&cam->pos, -10.0f, 10.0f,
                    "%.2f", 1.0f);
                igSliderFloat3("Rotation (Rad)##cam", (float*)&cam_rot, -M_PI, M_PI,
97
                    "%.2f", 1.0f);
                igSliderFloat("Vertical field of view (Rad) ##cam", &cam->fovy, 0.01f,
98
                    M_PI, "%.2f", 1.0f);
99
           }
100
101
       last\_mouse\_pos\_x = spGetMousePositionX();
102
103
       last_mouse_pos_y = spGetMousePositionY();
104
105
       SPLight* spot_light = spGetLight(spot_light_id);
106
       if(spot_light) {
107
            if(igCollapsingHeaderTreeNodeFlags("Spotlight", ImGuiTreeNodeFlags_None)) {
                igSliderFloat3("Position##light", (float*)&spot_light->pos, -50.0f,
108
                    50.0f, "%.1f", 1.0f);
                igSliderFloat("Field of view##light", &spot_light->fov, 0.0f, M_PI,
109
                    "%.2f", 1.0f);
110
                igSliderFloat("Power##light", &spot_light->power, 0.0f, 1000.0f,
                    "%.0f", 1.0f);
111
                igSliderFloat("Range##light", &spot_light->range, 0.0f, 1000.0f,
                    "%.0f", 1.0f);
112
113
114
       iqEnd();
115
       // return false if you want to quit
116
       return true;
117
118 }
119
120 int main() {
121
       spInit(&(SPInitDesc){
122
           .surface_size = {
123
                .width = surface_width,
124
                .height = surface_height
125
126
           .update_func = update,
127
           .camera = {
               .pos = \{0.0f, 2.0f, 0.0f\},
128
129
                .dir = \{0.0f, 0.0f, 1.0f\},
                .look_at = \{0.0f, 0.0f, 0.0f\},
130
                .mode = SPCameraMode_Direction,
131
132
                .fovy = glm_rad(60.0f),
133
                .aspect = (float) surface_width / (float) surface_height,
134
                .near = 0.1f,
135
           },
            .pools.capacities = {
136
                .meshes = 128,
137
               .materials = 64,
138
                .render_meshes = 256,
139
140
                .lights = 1,
                .scene_nodes = 1024,
141
142
143
            .show_stats = true,
144
       }):
145
146
       init();
147
148
       spStart();
```

```
149         return 0;
150 }
```

Listing A.1: Kompletter C99-Quellcode zur Erstellung einer interaktiven 3D-Szene mit der **spider**-Engine