







Projet CMI annuel Réseau de capteurs

Supervision des lémuriens

<u>Étudiants :</u>

V. Huesca

J. Dautheribes

Encadrant : É. Bourreau



## Sommaire

- I. Introduction Contexte
- II. Outils de développement
  - 1) Matériel à disposition
  - 2) Choix des protocoles
  - 3) Environnement logiciel

#### III. Déploiement

- 1) Lieu et conditions
- 2) Scénarios
- 3) Organisation
- 4) Autonomie

#### IV. Conclusion

- 1) Difficultés
- 2) Objectifs



#### Introduction — Contexte

- La faculté possède une animalerie où se trouve un genre de lémurien : le *microcebus*.
- Ces lémuriens présentent la particularité d'avoir un cycle de vie très court — comparés à leurs congénères — permettant d'étudier la maladie d'Alzheimer.
- La seule donnée relevée est la température manuellement tous les jours ouvrés.
- La faculté dispose d'une série de cartes de développement et de capteurs divers.

Objectifs: Installer un réseau de capteurs pour superviser l'environnement des lémuriens et réaliser un site web pour visualiser les données ainsi récoltées.



# Outils de développement

- 1) Matériel à disposition
- 2) Environnement logiciel
- 3) Choix des protocoles

# Matériel à disposition

• Cartes de développement appelées Waspmote composées principalement de :

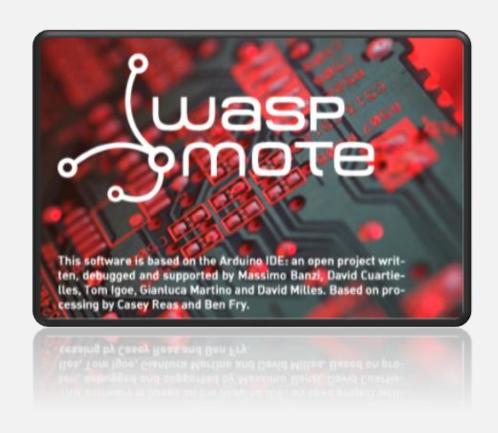
Microcontrôleur

 Différents ports dont un micro-USB et un micro-SD

- Watchdog et horloge RTC
- Différents capteurs (température, taux d'O2 ou de CO2, taux d'humidité, niveau sonore, etc.)

# Environnement logiciel

- Clone d'Arduino:
  - IDE identique
  - Fonctions *setup()* et *loop()*
- Deux versions coexistent :
  - V4 pour les Waspmotes 1.2 (les nôtres)
  - V6 pour les Waspmotes > 1.5
- Langage C++ bas niveau



## Choix des protocoles

- Deux types de protocoles :
  - Haute consommation (3G, 4G, WiFi)
  - Basse consommation (ZigBee, SigFox, LoRaWAN, Bluetooth Low Energy)
- Choix porté principalement sur le ZigBee :
  - Matériel en notre possession
  - Modularité
- Communication avec le serveur (Wi-Fi, 3G)

Module	Protocole	Débit	Portée
WiFi	WiFi - 802.11b/g	54 Mbit/s	500 m
GPRS - 3G	UMTS, GSM, GPRS, EDGE	10 à 2000 kbit/s	- km -
4G	UMTS, GSM, GPRS, EDGE, LTE	150 Mbit/s	- km -
SigFox	Sigfox	100 bit/s	- km -
XBee-PRO	Zigbee - 802.15.4	250 kbit/s	750 m
LoRaWAN	LoRaWAN	50 kbit/s	> 15 km
Bluetooth LE	Bluetooth 4	1 Mbit/s	100 m

Liste des différents modules de communication compatibles

# Déploiement

- 1) Lieu et conditions
- 2) Scénarios
- 3) Organisation
- 4) Autonomie



#### Lieu et conditions

- Treize blocs (comportant plusieurs cages chacun)
- Animalerie isolée :
  - Absence de prises électriques
  - Absence de réseau câblé
  - Absence de Wi-Fi

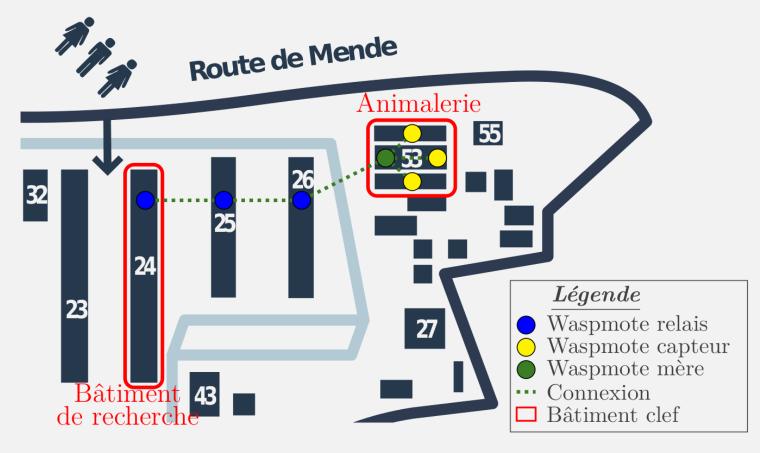


Plan de la faculté des Sciences

#### Scénario - Relais

# Transmission du signal par pont ZigBee :

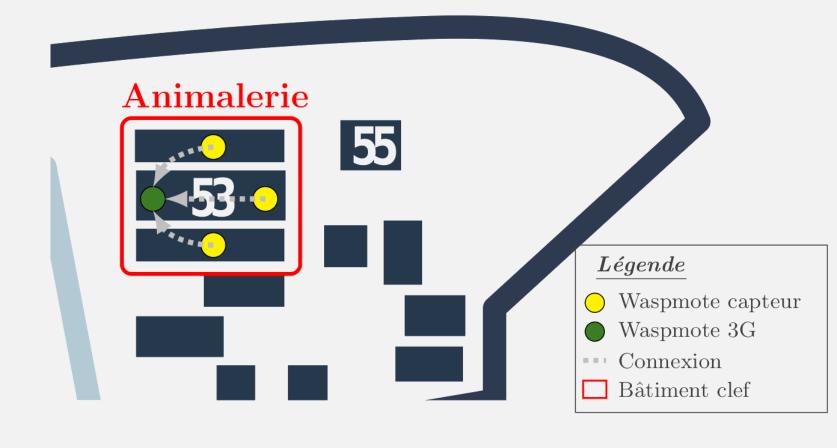
- Plusieurs capteurs
- Un récepteur
- Plusieurs relais
- Un émetteur



#### Scénario - Centralisé

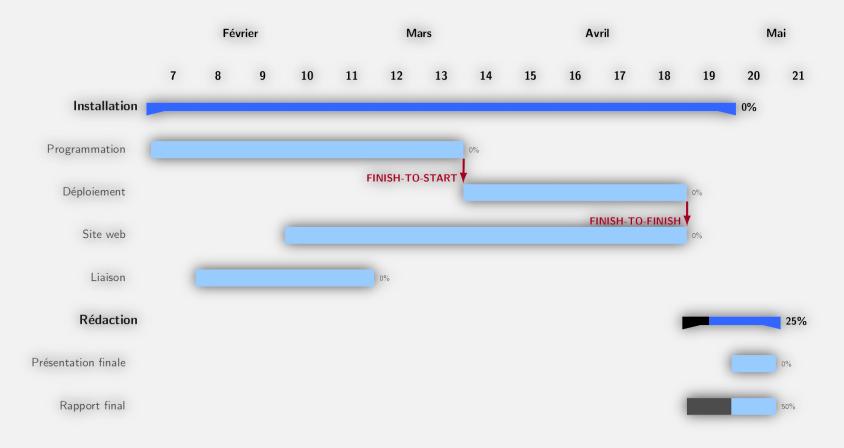
# Transmission directe du signal en 3G:

- Plusieurs capteurs
- Un récepteur
- Plusieurs relais
- Un émetteur



## Organisation

- Réception et traitement des données
- Partie *front-end* du serveur : affichage des données
- Code implémenté dans les Waspmotes



#### Autonomie

# Deux modes d'interruption du microcontrôleur :

- Interruptions synchrones : alarmes programmées par le développeur
- Interruptions asynchrones : déclenchées par les capteurs en temps réel

#### Quatre modes d'alimentation :

Mode	Consommation
En marche	15 mA
Veille	55 μΑ
Veille prolongée	55 μΑ
Hibernation	0.07 μΑ

	Marche	Veille	Veille prolongée	Hibernation
Interruptions synchrones	Oui	Alarme Watchdog	Alarme RTC	Alarme RTC
Interruptions asynchrones	Oui	Oui	Oui	Non

Interruptions disponibles en fonction du mode d'alimentation

## Conclusion

- 1) Difficultés
- 2) Objectifs



#### Difficultés



- Première interaction avec de l'embarqué.
- Pas d'accès aux forums Libelium et désorganisation de la documentation.
- Différences entres les capacités théoriques et les observations.

# Objectifs

- Coordonner les nouveaux membres
- Parvenir à un déploiement réel
- Mise en place du serveur et du site web



#### Sources

- Documentation Libelium
  - <u>www.libelium.com/downloads/documentation/v12/waspmote\_datasheet.p</u> <u>df/</u>
  - <u>www.libelium.com/downloads/documentation/v12/quickstart\_guide.pdf</u>
  - <u>www.libelium.com/downloads/documentation/v12/waspmote\_technical\_guide.pdf</u>
- Documentation ZigBee
  - www.zigbee.org/zigbee-for-developers/zigbee-3-0/
  - www.zigbee.org/zigbee-for-developers/zigbee-pro/