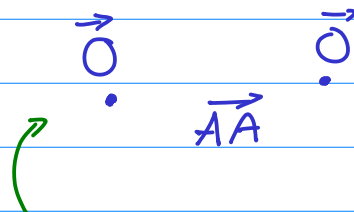
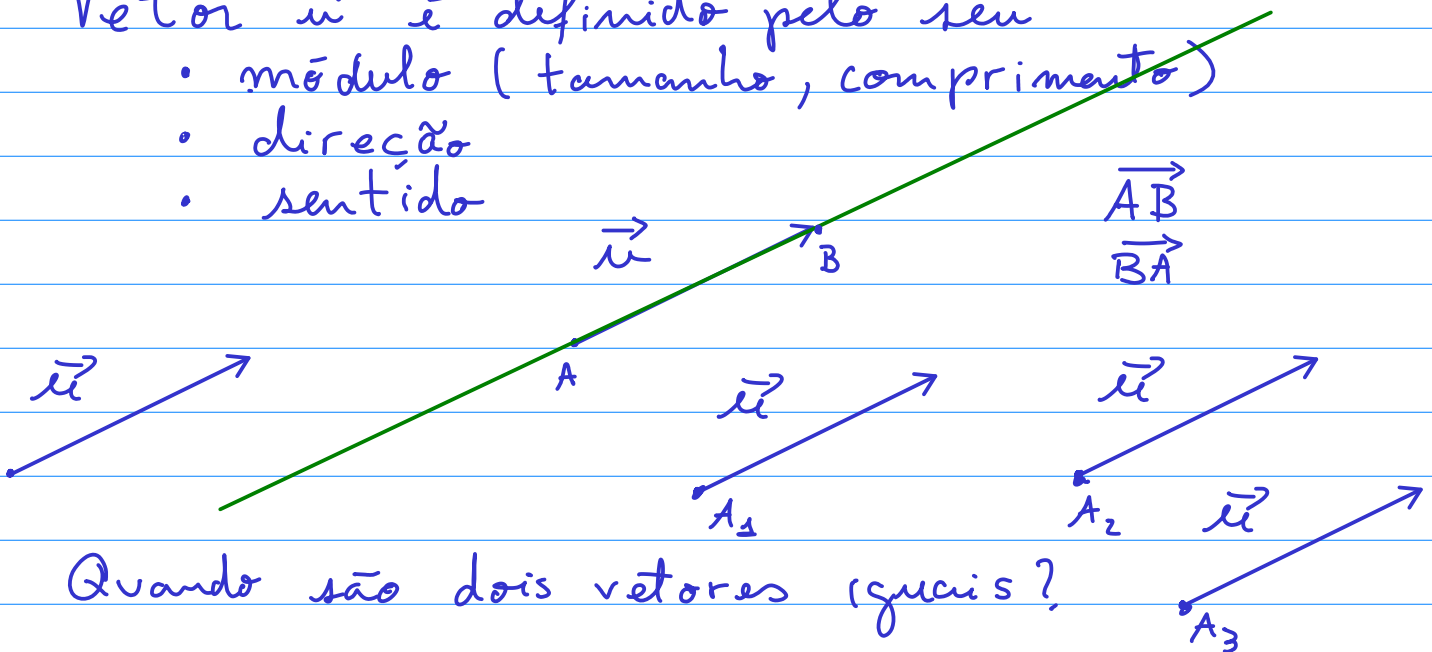


L2.1 - Lição - Vetores: o tratamento geométrico

Vetor \vec{u} é definido pelo seu

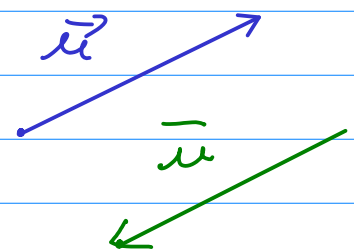
- módulo (tamanho, comprimento)
- direção
- sentido



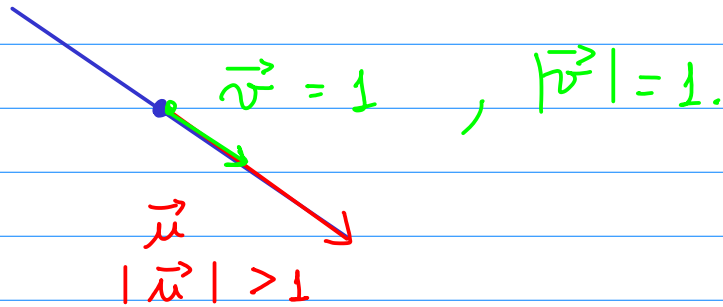
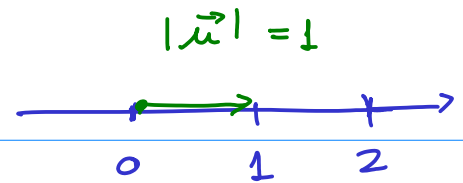
Vetores paralelos, vetor nulo, vetor oposto
tem mesma direção



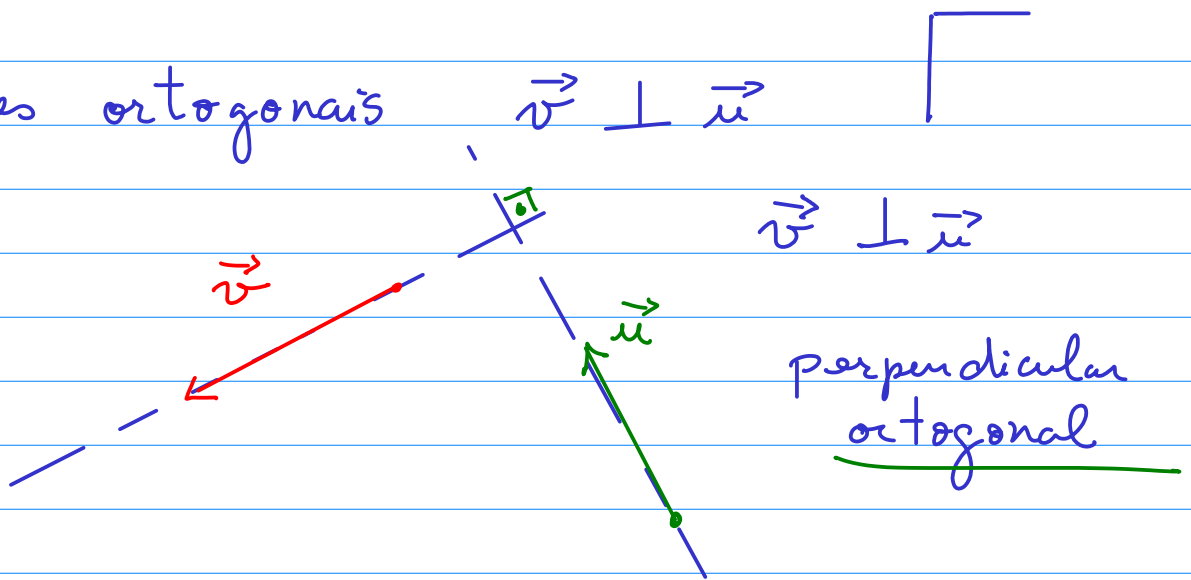
\vec{v} é paralelo a \vec{u} , $\vec{v} \parallel \vec{u}$.



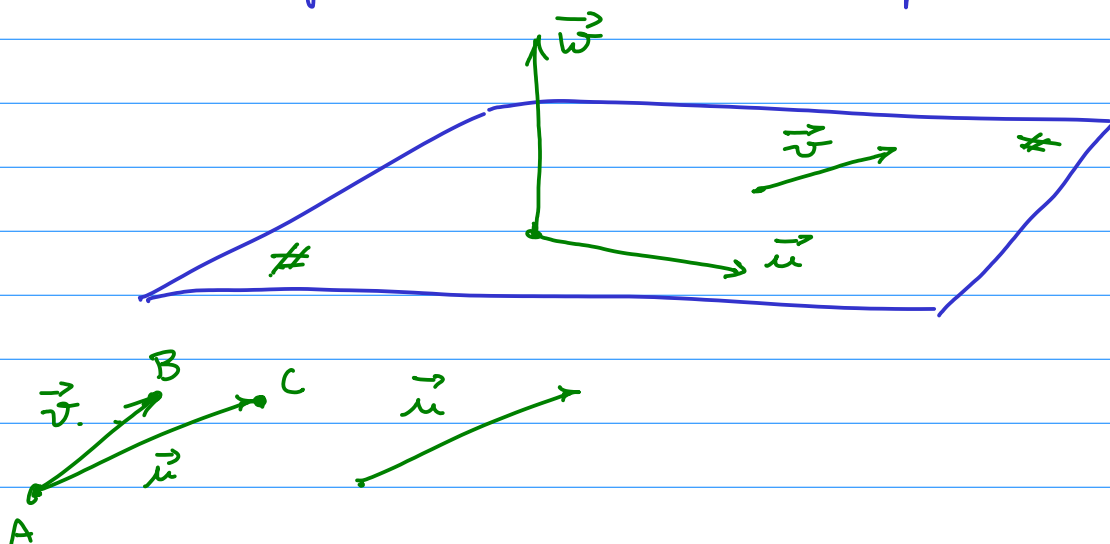
Vetor unitário $|\vec{u}| = 1$



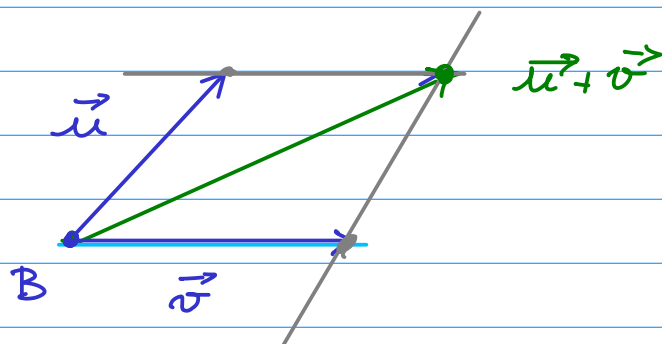
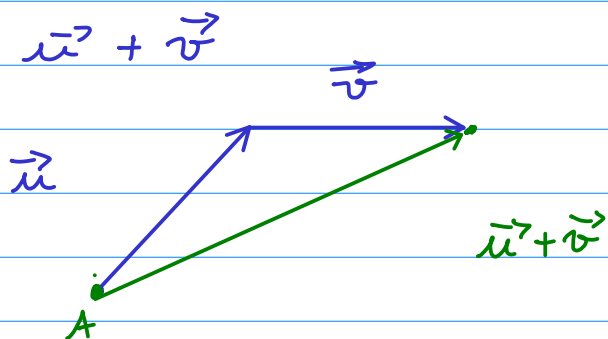
Vetores ortogonais $\vec{v} \perp \vec{u}$



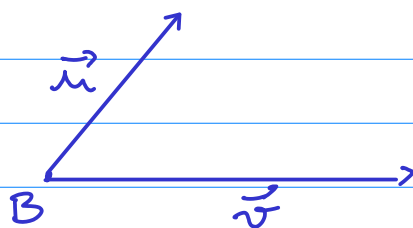
Vetores coplanares e não coplanares



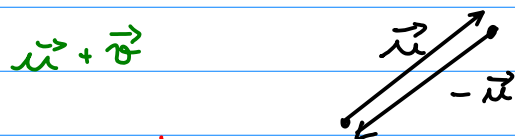
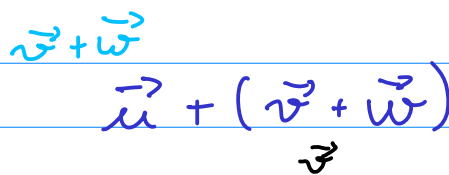
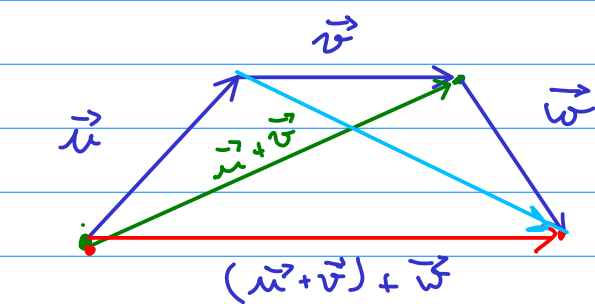
Adição de vetores (com e sem regra do paralelogramo)



A soma é comutativa $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$,

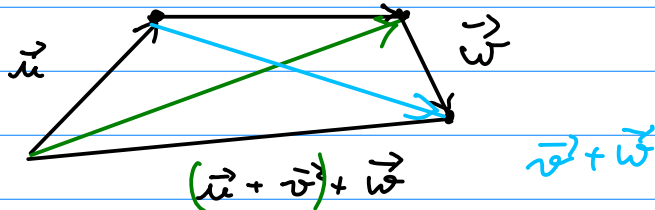


é associativa $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$
 $\vec{u} + \vec{v} + \vec{w}$



$$\vec{u} + \vec{0} = \vec{u}$$

$$\vec{u} + (-\vec{u}) = \vec{0}$$

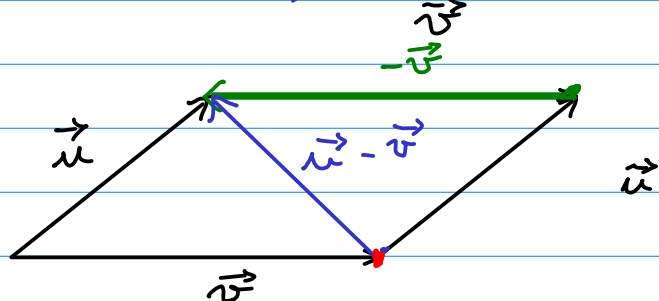


O vetor $\vec{0}$ é o elemento neutro: $\vec{0} + \vec{u} = \vec{u}$.

O vetor $-\vec{u}$ é o oposto de \vec{u} : $-\vec{u} + \vec{u} = \vec{0}$.

Diferença de vetores: $\vec{u} - \vec{v} = \vec{u} + (-\vec{v})$

• $\vec{v} + (\vec{u} - \vec{v}) = \vec{u}$ $u - \vec{v}$



$$\vec{u} - \vec{v} = \vec{u} + (-\vec{v})$$

Multiplicação por escalar α : Dado \vec{v} e $\alpha \in \mathbb{R}$
 $\alpha \vec{v}$

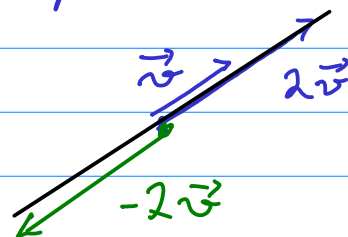
• O vetor $\alpha \vec{v}$ tem módulo $|\alpha| \cdot |\vec{v}|$,

tem a mesma direção de \vec{v} (são paralelos: $\alpha \vec{v} \parallel \vec{v}$)

tem o mesmo sentido se $\alpha > 0$

tem sentido oposto se $\alpha < 0$.

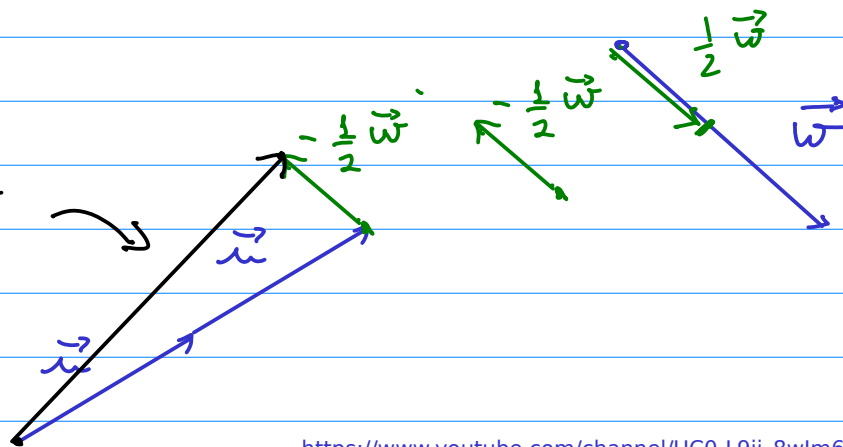
Se $\alpha = 0$ então $\alpha \vec{v} = \vec{0}$.



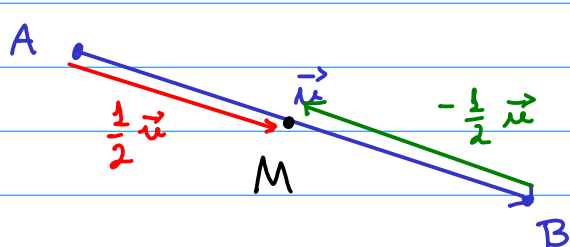
$$-\vec{v}, \alpha = -1, \alpha \cdot \vec{v}, |-\vec{v}| = |-1| \cdot |\vec{v}| = |\vec{v}|$$

$$2\vec{u} - \frac{1}{2}\vec{w}$$

$$2\vec{u} - \frac{1}{2}\vec{w}$$



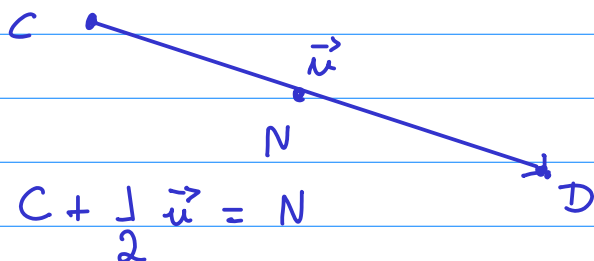
Ponto médio de um segmento



$$\vec{u} = \overrightarrow{AB}$$

$$A + \vec{u} = B$$

$$C + \vec{u} = D$$

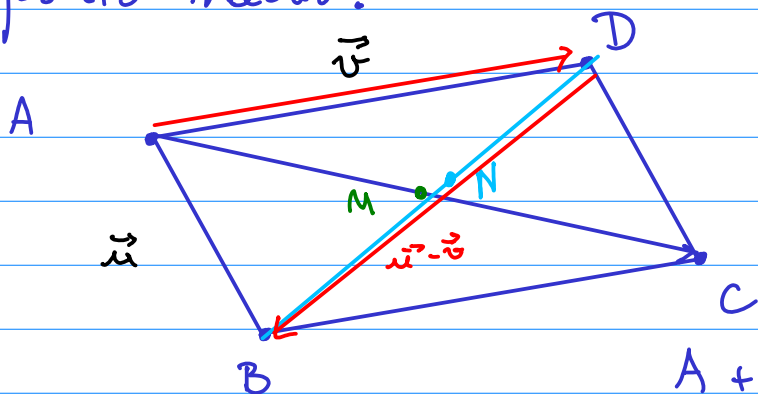


$$A + \frac{1}{2}\vec{u} = M$$

$$M = B - \frac{1}{2}\vec{u} = A + \vec{u} - \frac{1}{2}\vec{u} =$$

$$A + \frac{1}{2}\vec{u} = M$$

As diagonais de um paralelogramo se cruzam no ponto médio.



$$A + \vec{v} = D$$

$$A + \vec{v} + \vec{u} = C$$

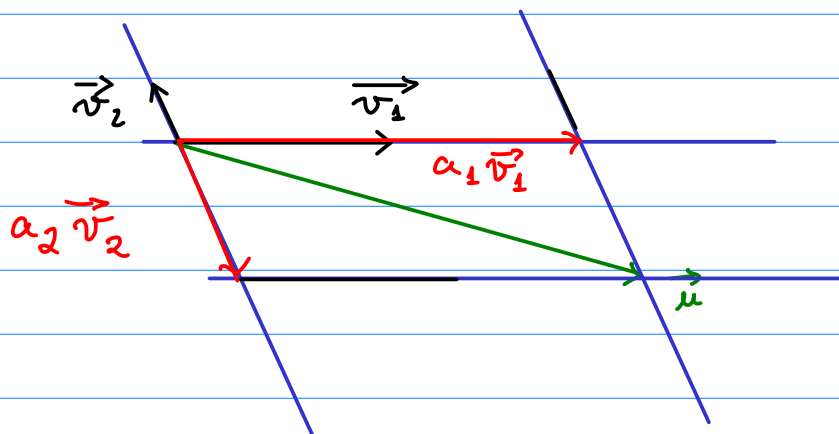
$$A + \frac{1}{2}(\vec{v} + \vec{u}) = M$$

$$A + \vec{v} + \frac{1}{2}(\vec{u} - \vec{v}) = N$$

$$N = A + \vec{v} + \frac{1}{2}(\vec{u} - \vec{v}) = A + \vec{v} + \frac{1}{2}\vec{u} - \frac{1}{2}\vec{v} = A + \vec{v} - \frac{1}{2}\vec{v} + \frac{1}{2}\vec{u}$$

$$= A + \frac{1}{2}\vec{v} + \frac{1}{2}\vec{u} = A + \frac{1}{2}(\vec{v} + \vec{u}) = M$$

Combinação linear, base, coordenada. (componentes)



$$\vec{u} = a_1 \vec{v}_1 + a_2 \vec{v}_2$$

$$B = \{ \vec{v}_1, \vec{v}_2 \}$$

$$\vec{u} = (a_1, a_2)_B$$

Bases ortonormais: $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$

$$\vec{e}_1 \perp \vec{e}_2$$

Base canônica $C = \{\vec{i}, \vec{j}\}$

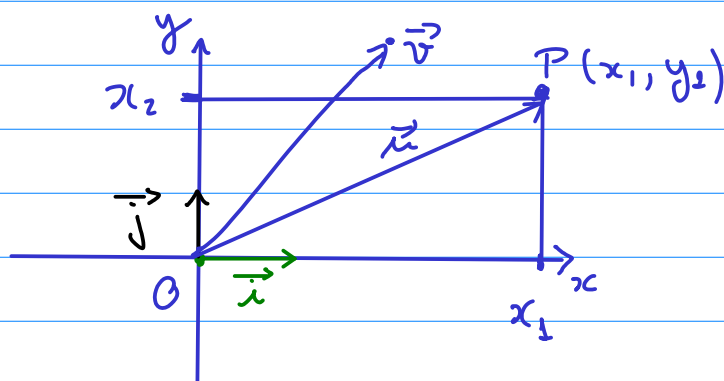
$$|\vec{e}_1| = |\vec{e}_2| = 1.$$

Sistema cartesiano

$$\vec{v} = x \vec{i} + y \vec{j} \quad \text{ou} \quad \vec{v} = (x, y)$$

abscissa

ordenada

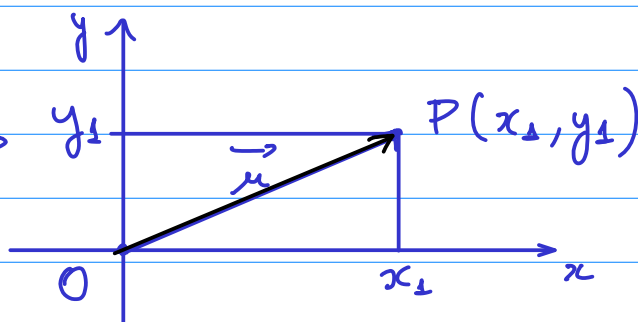


$$\vec{u} = x_1 \vec{i} + y_1 \vec{j}$$

$$\vec{u} = (x_1, y_1)$$

Ponto ou vetor?

Notação $\vec{u} = (x_1, y_1) = \overrightarrow{OP}$
do
livro $P(x_1, y_1)$

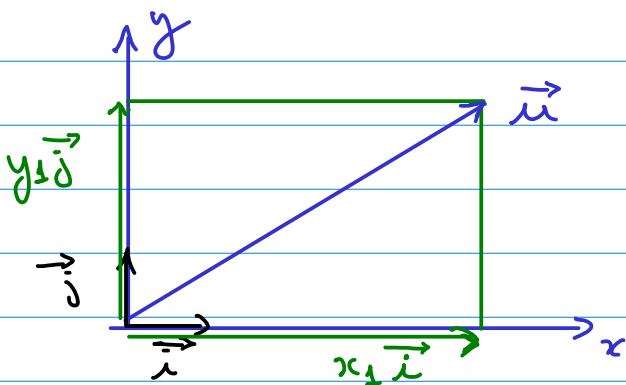


Operação com vetores usando coordenadas

$$\vec{u} = (x_1, y_1) \quad \text{e} \quad \vec{v} = (x_2, y_2)$$

$$(a) \quad \vec{u} + \vec{v} = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$$

$$(b) \quad \alpha \vec{u} = (\alpha x_1, \alpha y_1)$$

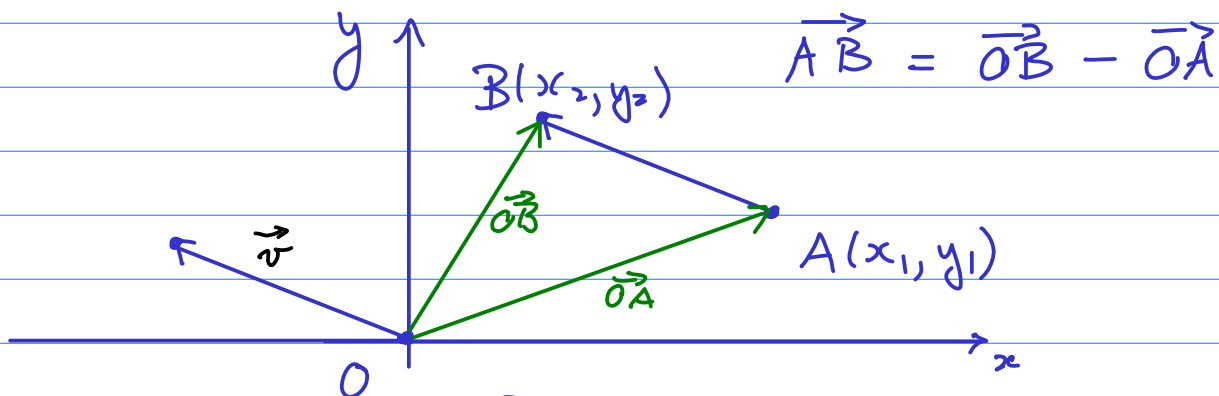


$$\vec{u} = x_1 \vec{i} + y_1 \vec{j}$$

$$\vec{v} = x_2 \vec{i} + y_2 \vec{j}$$

$$\vec{u} + \vec{v} = (x_1 + x_2) \vec{i} + (y_1 + y_2) \vec{j}$$

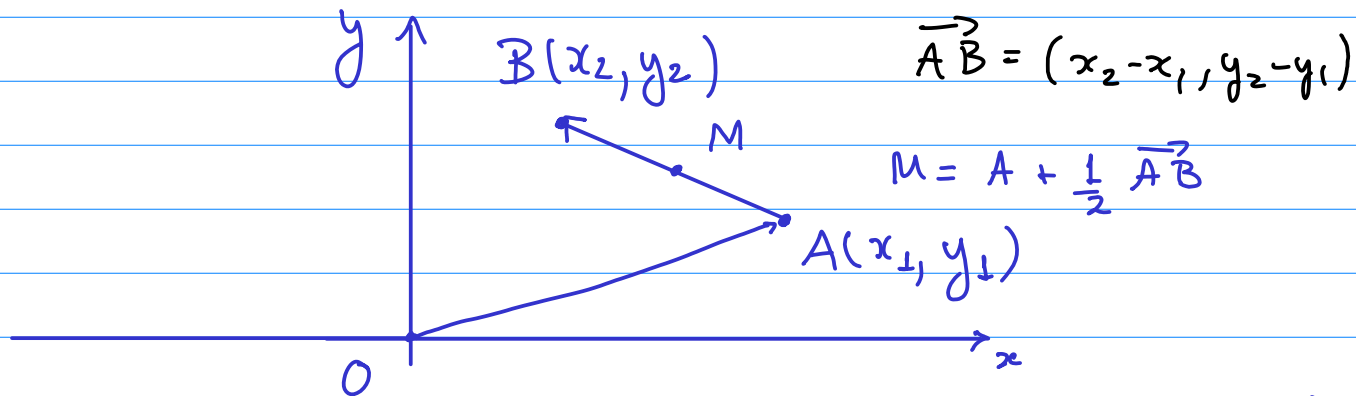
Vetor definido por dois pontos



$$\vec{AB} = (x_2, y_2) - (x_1, y_1) =$$

$$\vec{v} = \vec{AB} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1)$$

Ponto médio de um segmento



$$M = (x_1, y_1) + \frac{1}{2} (x_2 - x_1, y_2 - y_1) = \left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2} \right)$$

Exemplo: Considere o triângulo ABC com as coordenadas $A(4, 8)$, $B(0, 4)$ e $C(2, 0)$.

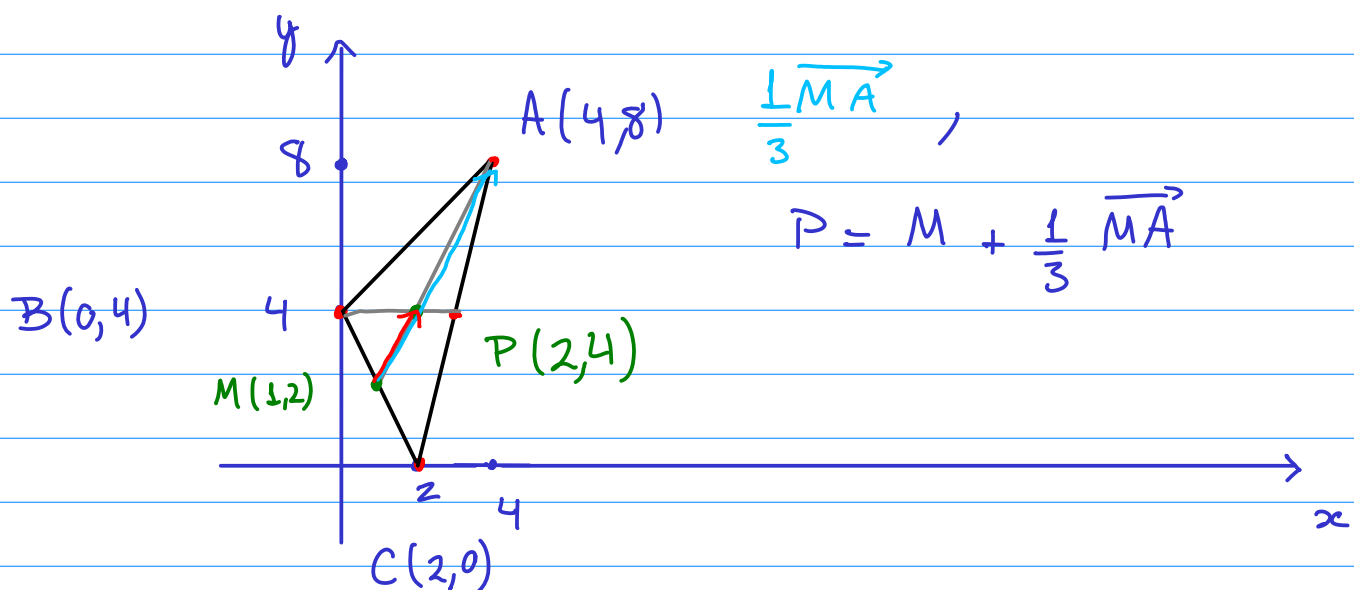
(a) Encontre M o ponto médio do segmento BC.

(b) Encontre P o baricentro deste triângulo.

$$(a) \quad \left(\frac{0 + 2}{2}, \frac{4 + 0}{2} \right) = (1, 2), \quad M(1, 2)$$

$$(b) \quad (1, 2) + \frac{1}{3} \overrightarrow{MA} = (1, 2) + \frac{1}{3} (3, 6) = (1, 2) + (1, 2) = (2, 4)$$

$$\overrightarrow{MA} = (4, 8) - (1, 2) = (3, 6)$$



Paralelismo entre dois vetores

Se \vec{u} e \vec{v} são paralelos então

existe um número real α tal que $\vec{u} = \alpha \vec{v}$

ou \vec{v} é o vetor nulo.

$$\vec{u} = \alpha \vec{v}, \quad (x_1, y_1) = (\alpha x_2, \alpha y_2), \quad \begin{cases} x_1 = \alpha x_2 \\ y_1 = \alpha y_2 \end{cases}$$

$$\frac{x_1}{x_2} = \alpha, \quad \frac{y_1}{y_2} = \alpha$$

$$\frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \alpha \quad (\text{se } x_2 \neq 0 \text{ e } y_2 \neq 0)$$

Dois vetores $\vec{u} = (x_1, y_1)$ e $\vec{v} = (x_2, y_2)$ são paralelos sempre que

$$\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} = x_1 y_2 - x_2 y_1 = 0.$$

$$x_1 = \alpha x_2$$

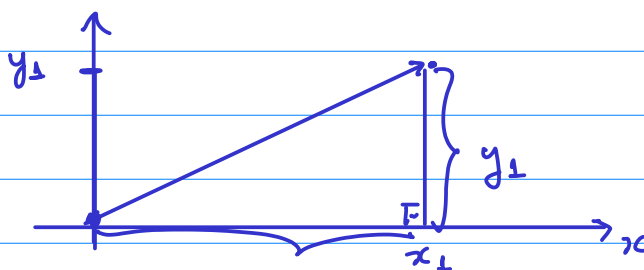
$$\boxed{y_1 = \alpha y_2}$$

$$\alpha x_2 y_2 - x_2 \alpha y_2 = 0$$

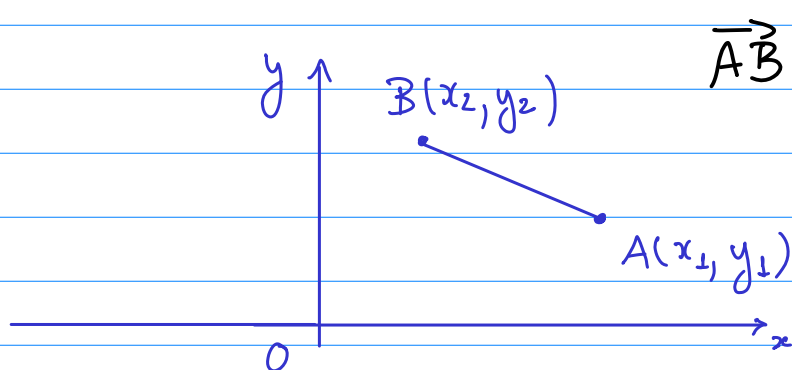
Módulo de um vetor $\vec{v} = (x, y)$.

Distância entre pontos. Vetor unitário.

O módulo do vetor \vec{u} é $|\vec{u}| = \sqrt{x_1^2 + y_1^2}$.
 $\vec{u} = (x_1, y_1)$



Dizemos que \vec{u} é um vetor unitário quando $|\vec{u}| = 1$.

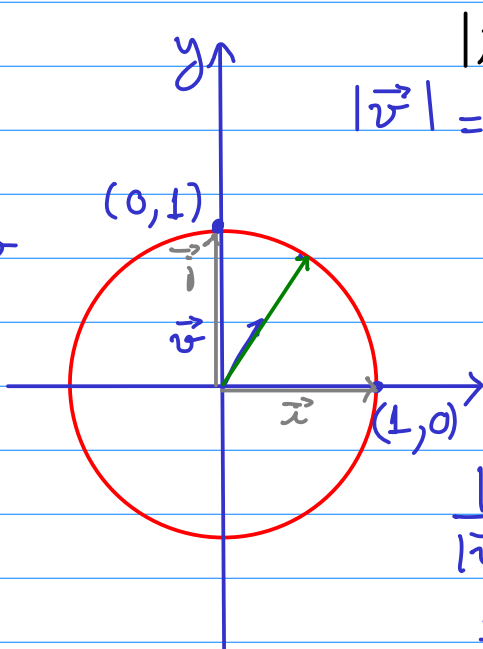


$$\vec{AB} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1)$$

$$|\vec{AB}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$$

$$\vec{v} = \left(\frac{1}{4}, \frac{1}{2}\right)$$

Qual o vetor unitário com mesma direção e sentido que o vetor \vec{v} ?



$$|\vec{u}| = 1$$

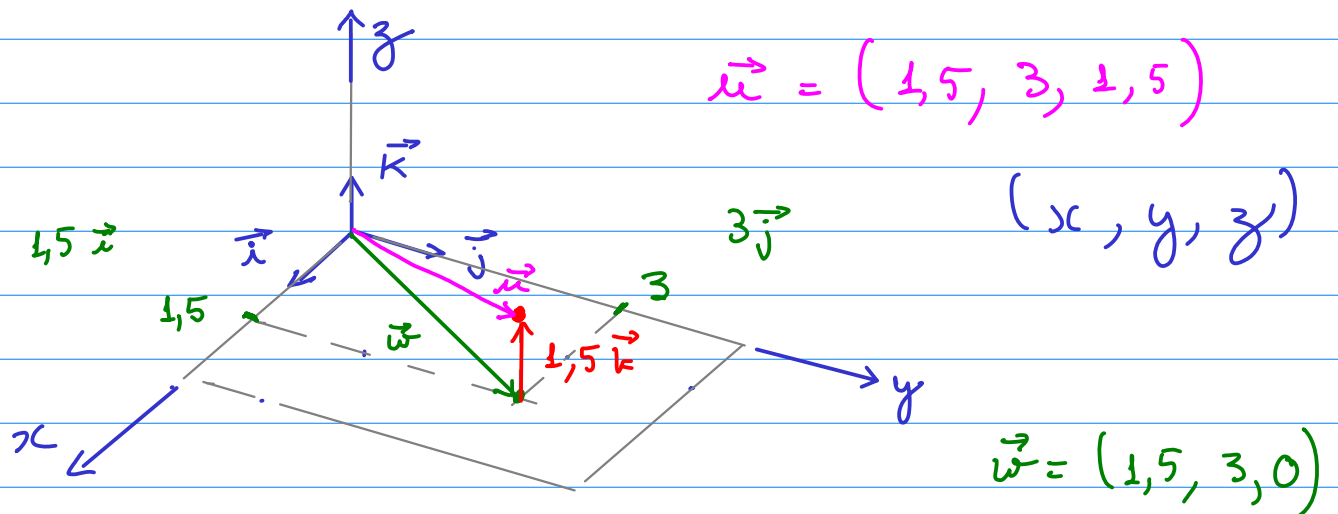
$$|\vec{v}| = \sqrt{\left(\frac{1}{4}\right)^2 + \left(\frac{1}{2}\right)^2} = \sqrt{\frac{1}{16} + \frac{4}{16}}$$

$$= \sqrt{\frac{5}{16}} = \frac{\sqrt{5}}{4}$$

$$\frac{1}{|\vec{v}|} \cdot \vec{v} = \frac{4}{\sqrt{5}} \left(\frac{1}{4}, \frac{1}{2}\right) = \left(\frac{1}{\sqrt{5}}, \frac{2}{\sqrt{5}}\right) = \left(\frac{\sqrt{5}}{5}, \frac{2\sqrt{5}}{5}\right)$$

Vetores no espaço

A base $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ no espaço



$$(x, y, z) = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1) \quad \text{e} \quad \vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$$

$$\vec{u} + \vec{v} = (x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2) \quad \text{soma}$$

$$\alpha \vec{u} = (\alpha x_1, \alpha y_1, \alpha z_1) \quad \text{multiplicação por } \alpha$$

$$|\vec{u}| = \sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2} \quad \text{módulo}$$

$$|\vec{v} - \vec{u}| = |(x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)| =$$

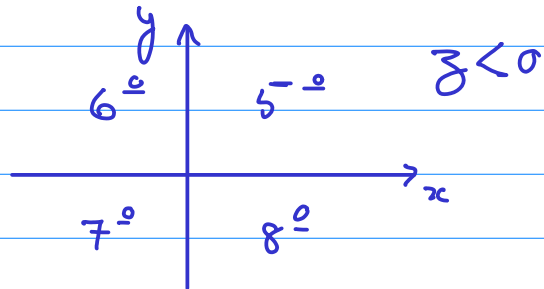
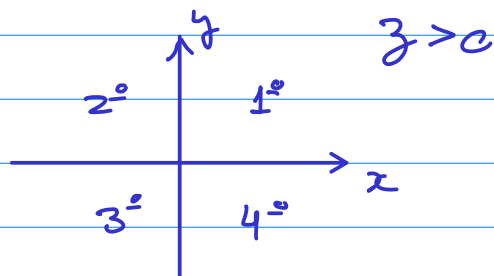
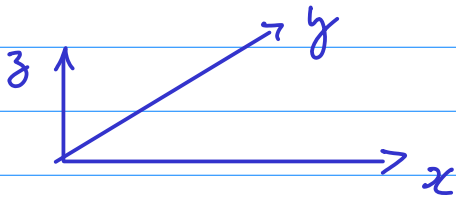
$$\sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

módulo da diferença
distância entre $A(x_1, y_1, z_1)$ e $B(x_2, y_2, z_2)$

Ponto médio de AB

$$M\left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}, \frac{z_1 + z_2}{2}\right)$$

Octantes que dividem o espaço



Exemplo: Dado os pontos A e B, calcule e interprete geometricamente o vetor \overrightarrow{AB} e o ponto médio de AB.

$$A(2, 3, 4) \quad \vec{u} = \overrightarrow{OA} = (2, 3, 4)$$

$$B(-3, 2, 2) \quad \vec{v} = \overrightarrow{OB} = (-3, 2, 2)$$

$$M = \left(\frac{2-3}{2}, \frac{3+2}{2}, \frac{4+2}{2} \right) = \left(-\frac{1}{2}, \frac{5}{2}, 3 \right)$$

$$\vec{w} = \overrightarrow{AB} = (-3-2, 2-3, 2-4) = (-5, -1, -2)$$

Ponto médio de AB é

$$M = \left(\frac{2-3}{2}, \frac{3+2}{2}, \frac{4+2}{2} \right) = \left(-\frac{1}{2}, \frac{5}{2}, 3 \right)$$

Definição de produto escalar.

Dados vetores \vec{u} e \vec{v} com coordenadas

$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1) \text{ e } \vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$$

definimos $\vec{u} \cdot \vec{v}$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2.$$

Nomenclatura:

" $\vec{u} \cdot \vec{v}$ é o produto escalar de \vec{u} por \vec{v} "

" produto escalar \vec{u} e \vec{v} "

" \vec{u} escalar \vec{v} "

$\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle$

- Notação alternativa $\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle$
- Nome alternativo "produto interno"

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2$$

Exemplo: Calcule o produto escalar de $\vec{u} = (1, 2, -2)$ com $\vec{v} = (-1, 1, -1)$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 1 \cdot (-1) + 2 \cdot 1 + (-2) \cdot (-1) = -1 + 2 + 2 = 3$$

Exemplo: Calcule o produto escalar de $\vec{u} = (\sqrt{27}, \pi, \sqrt{2})$ com $\vec{v} = (0, 0, 1)$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \sqrt{27} \cdot 0 + \pi \cdot 0 + \sqrt{2} \cdot 1 = \sqrt{2}$$

Propriedades do produto escalar

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2$$

$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1) \quad \vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$$

$$\vec{w} = (x_3, y_3, z_3)$$

$$(1) \quad \vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u} \quad (\text{comutativa})$$

$$(2) \quad \vec{u} \cdot \vec{u} = x_1^2 + y_1^2 + z_1^2 = |\vec{u}|^2 \quad (\text{módulo ao quadrado})$$

$$\text{Obs. } \vec{u} \cdot \vec{u} = |\vec{u}|^2 = 0 \text{ se, e somente se, } \vec{u} = \vec{0}.$$

$$(3) \quad \vec{u} \cdot (\alpha \vec{v}) = x_1 \cdot \alpha \cdot x_2 + y_1 \cdot \alpha \cdot y_2 + z_1 \cdot \alpha \cdot z_2 =$$
$$\alpha \in \mathbb{R} \quad = \alpha (x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2) = \alpha (\vec{u} \cdot \vec{v})$$

$$(4) \quad \vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = x_1 \cdot (x_2 + x_3) + y_1 \cdot (y_2 + y_3) + z_1 \cdot (z_2 + z_3)$$
$$= x_1 x_2 + x_1 x_3 + y_1 y_2 + y_1 y_3 + z_1 z_2 + z_1 z_3$$
$$= x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2 + x_1 x_3 + y_1 y_3 + z_1 z_3$$
$$= \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$$

$$\text{Distributiva} \quad \vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}.$$

Três fórmulas úteis (a versão dos produtos notáveis p/ o prod. escalar)

Vamos usar as propriedades para obter uma expressão para:

$$\begin{aligned} |\vec{u} - \vec{v}|^2 &= (\vec{u} - \vec{v}) \cdot (\vec{u} - \vec{v}) = \\ &= (\vec{u} - \vec{v}) \cdot \vec{u} - (\vec{u} - \vec{v}) \cdot \vec{v} = \\ &= \vec{u} \cdot \vec{u} - \vec{v} \cdot \vec{u} - (\vec{u} \cdot \vec{v} - \vec{v} \cdot \vec{v}) = \\ &= |\vec{u}|^2 - \vec{v} \cdot \vec{u} - \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{v} \cdot \vec{v} = \\ &= |\vec{u}|^2 - \vec{u} \cdot \vec{v} - \vec{u} \cdot \vec{v} + |\vec{v}|^2 \\ &= |\vec{u}|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v} + |\vec{v}|^2 \end{aligned}$$

Concluimos que $|\vec{u} - \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v} + |\vec{v}|^2$

De forma análoga obtemos:

$$(\vec{u} - \vec{v}) \cdot (\vec{u} - \vec{v}) = |\vec{u} - \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v} + |\vec{v}|^2$$

$$(\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{u} + \vec{v}) = |\vec{u} + \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + |\vec{v}|^2$$

$$(\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{u} - \vec{v}) = \vec{u} \cdot \vec{u} - \vec{v} \cdot \vec{v} = |\vec{u}|^2 - |\vec{v}|^2$$

Exemplo: Sabendo que $|\vec{u}|=3$, $|\vec{v}|=2$ e que $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$, calcule $|\vec{u} + 2\vec{v}|^2$.

$$|\vec{u} + 2\vec{v}|^2$$

Usaremos:

$$|\vec{u} + \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + |\vec{v}|^2$$

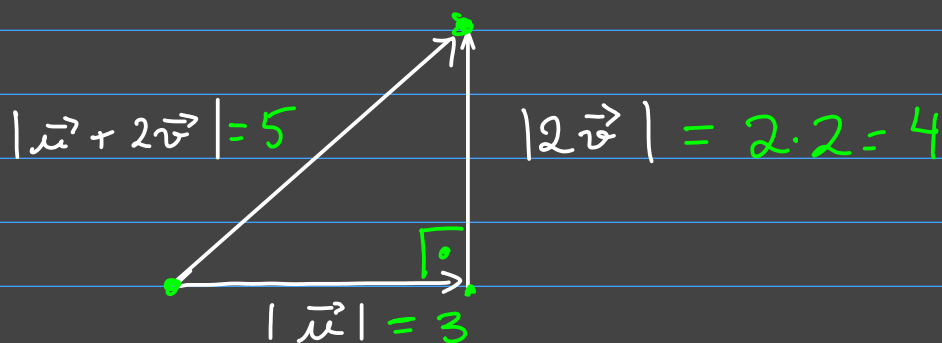
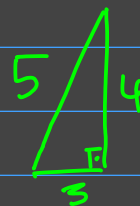
assim

$$|\vec{u} + 2\vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 + 2\vec{u} \cdot (2\vec{v}) + |2\vec{v}|^2$$

$$\begin{aligned} |\vec{u} + 2\vec{v}|^2 &= 3^2 + 2 \cdot 2 \cdot (\vec{u} \cdot \vec{v}) + (2|\vec{v}|)^2 \\ &= 9 + 4 \cdot 0 + 4 \cdot |\vec{v}|^2 = 9 + 16 = 25 \end{aligned}$$

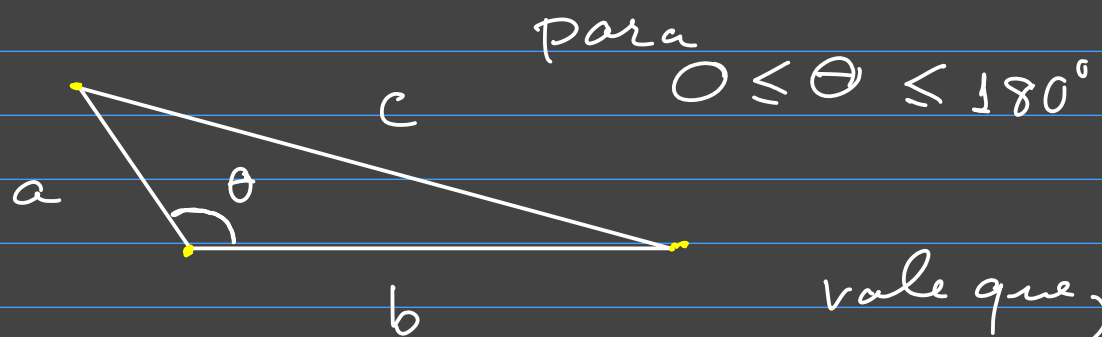
Interpretação geométrica: os módulos são

$$|\vec{u}| = 3, \quad |2\vec{v}| = 4, \quad |\vec{u} + 2\vec{v}| = 5$$



Interpretação Geométrica de $\vec{u} \cdot \vec{v}$

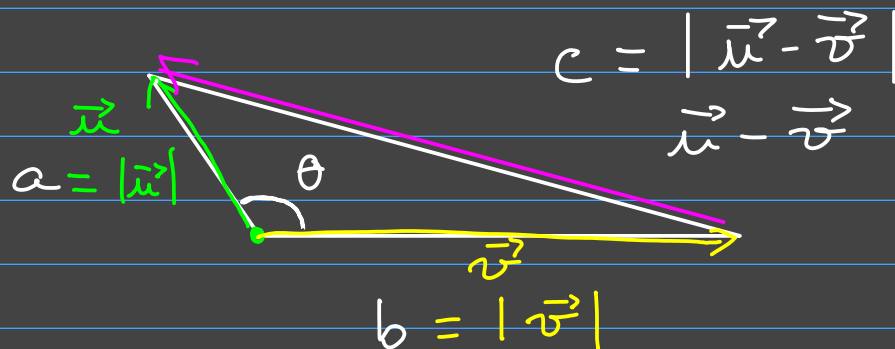
- Da geometria temos a lei dos cossenos:



$$c^2 = a^2 + b^2 - 2 \boxed{a \cdot b \cdot \cos \theta}$$

vale que

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2(a \cdot b \cdot \cos \theta)$$
$$|\vec{u} - \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 - 2 \boxed{\vec{u} \cdot \vec{v}} + |\vec{v}|^2$$



$$\cos 90^\circ = 0$$
$$0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| |\vec{v}| \cos \theta$$

O produto escalar é o produto dos módulos vezes o cosseno do ângulo.

Caso especial $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ ocorre se,
e somente se, $\vec{u} \perp \vec{v}$, ou seja, $\theta = 90^\circ$

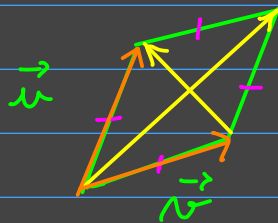
Exemplo: Encontre o valor de x de modo que o vetor $\vec{u} = (x, 2, -1)$ seja ortogonal a $\vec{v} = (-1, 1, -3)$.

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

$$x(-1) + 2 \cdot 1 + (-1)(-3) = -x + 2 + 3 = 0, \quad x = 5$$

Exemplo: Mostre que as diagonais de um losango são perpendiculares.

$$|\vec{u}| = |\vec{v}|$$



$$\begin{aligned} \vec{u} + \vec{v} \\ \vec{u} - \vec{v} \end{aligned}$$

$$(\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{u} - \vec{v}) = |\vec{u}|^2 - |\vec{v}|^2 = 0$$

Exemplo de cálculo de ângulo entre dois vetores.

Qual o ângulo entre

$$\vec{u} = (1, -2, 1) \quad \text{e} \quad \vec{v} = (-1, 1, 0)$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| |\vec{v}| \cos \theta$$

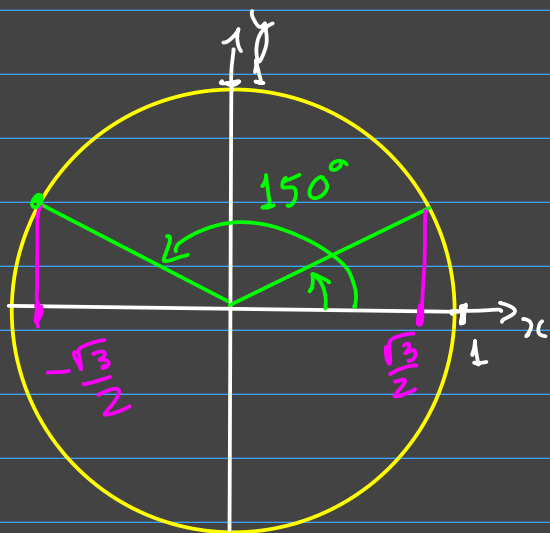
$$\vec{u} \cdot \vec{v} = -1 \cdot 1 - 2 \cdot 1 + 1 \cdot 0 = -3$$

$$|\vec{u}| = \sqrt{1^2 + (-2)^2 + 1^2} = \sqrt{6}$$

$$|\vec{v}| = \sqrt{1^2 + 1^2 + 0^2} = \sqrt{2}$$

$$\cos \theta = \frac{-3}{\sqrt{6} \sqrt{2}} = \frac{-3}{\sqrt{2} \sqrt{3} \sqrt{2}} = -\frac{3}{2\sqrt{3}} = -\frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\cos 60^\circ = \frac{1}{2} \quad \cos 30^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2}$$



$$\cos \theta = -\frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\theta = 180^\circ - 30^\circ = 150^\circ$$

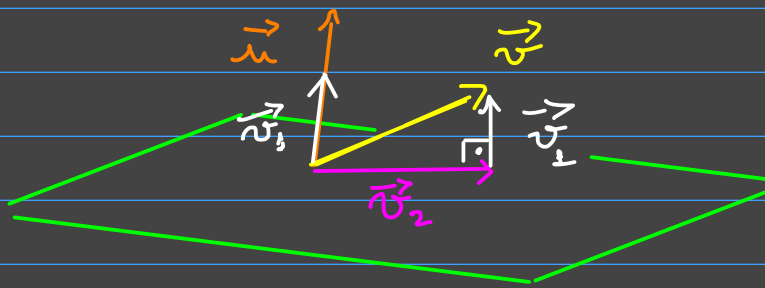
Observação:

- Se $\vec{u} \cdot \vec{v} > 0$ então $\cos \theta > 0$
e portanto $0 \leq \theta < 90^\circ$,
ângulo agudo.
- Se $\vec{u} \cdot \vec{v} < 0$ então $\cos \theta < 0$
e portanto $90^\circ < \theta \leq 180^\circ$,
ângulo obtuso.

Projeção ortogonal:

Seja \vec{u} um vetor não nulo ($\vec{u} \neq \vec{0}$) e seja \vec{v} um vetor qualquer.

Vamos decompor \vec{v} como a soma de dois vetores $\vec{v} = \vec{v}_1 + \vec{v}_2$ sendo que $\vec{v}_1 \parallel \vec{u}$ e $\vec{v}_2 \perp \vec{u}$.



$$\vec{v}_2 = \vec{v} - \vec{v}_1$$

Fórmula:

$$\vec{v}_1 = \text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} = \frac{(\vec{u} \cdot \vec{v})}{|\vec{u}|^2} \vec{u}$$

Como obter esta fórmula?

Tomemos $\vec{v}_1 = \alpha \vec{u}$ pois $\vec{v}_1 \parallel \vec{u}$

e faça o produto escalar de

$$\vec{v} = \alpha \vec{u} + \vec{v}_2 \quad \left\{ \begin{array}{l} \vec{u} \perp \vec{v}_2 \\ \vec{u} \cdot \vec{v}_2 = 0 \end{array} \right.$$

Com \vec{u} :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot (\alpha \vec{u} + \vec{v}_2)$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \alpha \underbrace{\vec{u} \cdot \vec{u}}_{|\vec{u}|^2} + \underbrace{\vec{u} \cdot \vec{v}_2}_0$$

$$\text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} = \left(\frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}|^2} \right) \vec{u}$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \alpha |\vec{u}|^2$$

$$\alpha = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}|^2}$$

Exemplo: Encontre a projeção de

$\vec{v} = (2, 3, 0)$ na direção de $\vec{u} = (1, 1, 1)$:

$$\begin{aligned} \text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} &= \left(\frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}|^2} \right) \vec{u} = \left(\frac{(2, 3, 0) \cdot (1, 1, 1)}{1^2 + 1^2 + 1^2} \right) \cdot (1, 1, 1) = \\ &= \left(\frac{5}{3} \right) \cdot (1, 1, 1) = \left(\frac{5}{3}, \frac{5}{3}, \frac{5}{3} \right) \end{aligned}$$

Observação: $\text{proj}_{\vec{u}} \vec{v}$ só depende da direção de \vec{u} (independe de módulo e sentido)

$$\frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}|^2} \cdot \vec{u} = \left(\left(\frac{\vec{u}}{|\vec{u}|} \right) \cdot \vec{v} \right) \cdot \left(\frac{\vec{u}}{|\vec{u}|} \right) = (\vec{n} \cdot \vec{v}) \vec{n}$$

com $|\vec{n}| = 1$.

$$|\vec{u}| \cdot |\vec{u}|$$

Definição de produto vetorial.

$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1), \quad \vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$$

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} =$$

$$\begin{vmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} x_1 & z_1 \\ x_2 & z_2 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} \vec{k}$$

$$\vec{u} \times \vec{v} = (y_1 z_2 - y_2 z_1, x_2 z_1 - x_1 z_2, x_1 y_2 - x_2 y_1)$$

" \vec{u} vetorial \vec{v} ", outra notação $\vec{u} \wedge \vec{v}$.

O produto vetorial tem propriedades análogas ao determinante:

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}$$

Dois propriedades importantes:

$$\begin{aligned}\vec{u} \times \vec{v} &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_1 & y_1 & z_1 \end{vmatrix} = \\ &= - \vec{v} \times \vec{u} \\ \vec{u} \times \vec{v} &= - \vec{v} \times \vec{u}\end{aligned}$$

Se \vec{u} é paralelo a \vec{v} então $\vec{u} \times \vec{v} = \vec{0}$
(ou seja, $\vec{u} = \alpha \vec{v}$)

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \alpha x_2 & \alpha y_2 & \alpha z_2 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = \alpha \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = \vec{0}$$

Interpretação geométrica de $\vec{u} \times \vec{v}$:

(I) direção: $\vec{u} \times \vec{v}$ é ortogonal a \vec{u} e a \vec{v} simultaneamente.

(II) módulo: $|\vec{u} \times \vec{v}|$ é a área do paralelogramo formado por \vec{u} e \vec{v} :

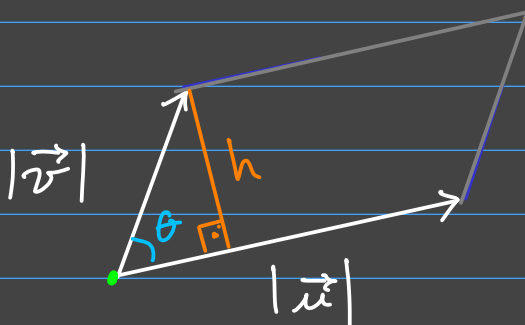
$$|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| |\vec{v}| \sin \theta$$

$$0 \leq \theta \leq 180^\circ$$

$$0 \leq \sin \theta \leq 1$$

$$\sin 0 = \sin 180^\circ = 0$$

$$\sin 90^\circ = 1$$



$$h = |\vec{v}| \sin \theta$$

(III) sentido: os vetores $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{u} \times \vec{v})$ seguem a mesma orientação que $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ no espaço.

"Regra da mão direita"

Resumo

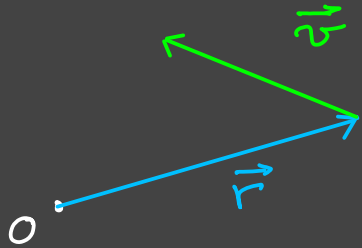
(I) direção: $\vec{u} \times \vec{v}$ é ortogonal a \vec{u} e a \vec{v} simultaneamente.

(II) módulo: $|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| |\vec{v}| \sin \theta$
área do paralelogramo

(III) sentido: Regra da mão direita

Usos na física

momento angular

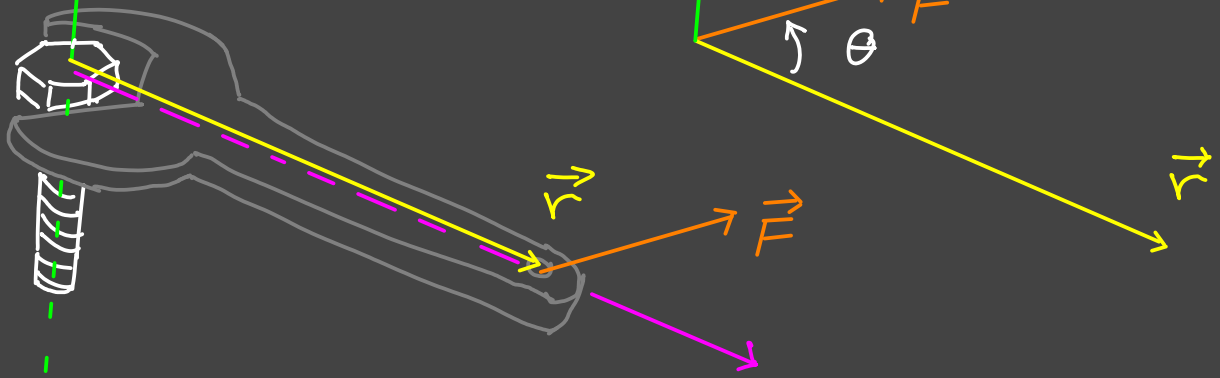


$$\vec{p} = m \vec{v}$$

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$$

Torque

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}$$



$$|\vec{\tau}| = \underbrace{|\vec{r}|}_{\text{alavanca}} |\vec{F}| \sin \theta$$

Mais uma propriedade

$$\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{w}$$

vêm da determinante

$$\begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 + x_3 & y_2 + y_3 & z_2 + z_3 \end{vmatrix} =$$

$$\begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}$$

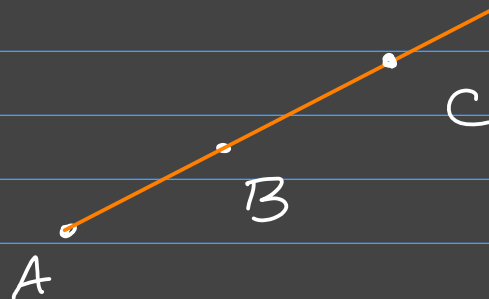
$\vec{u} \times \vec{v} \quad + \quad \vec{u} \times \vec{w}$

Da mesma forma vale

$$(\vec{u} + \vec{w}) \times \vec{v} = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{w} \times \vec{v}$$

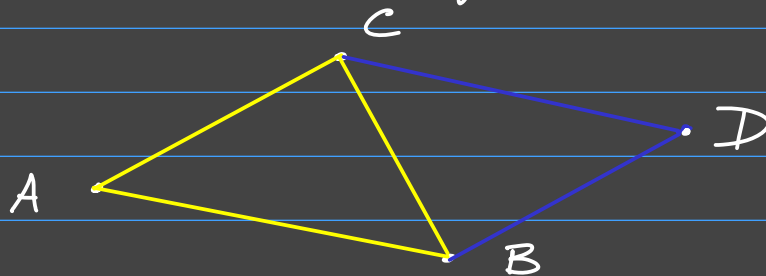
Três "hacks" úteis com produto vetorial

(1) Verificar se 3 pontos são colineares



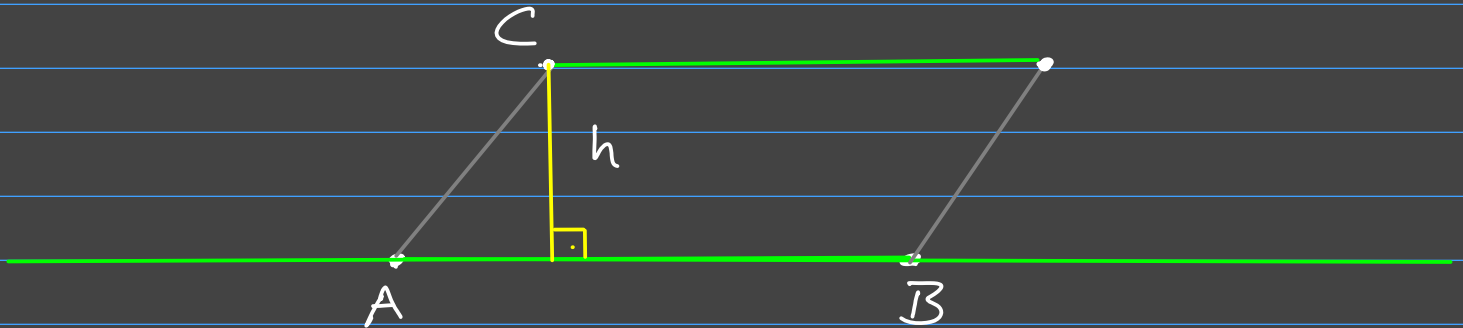
$$\vec{AB} \times \vec{AC} = (0, 0, 0)$$

(2) Área de um triângulo



$$\frac{1}{2} |\vec{AB} \times \vec{AC}| \text{ é a área do triângulo.}$$

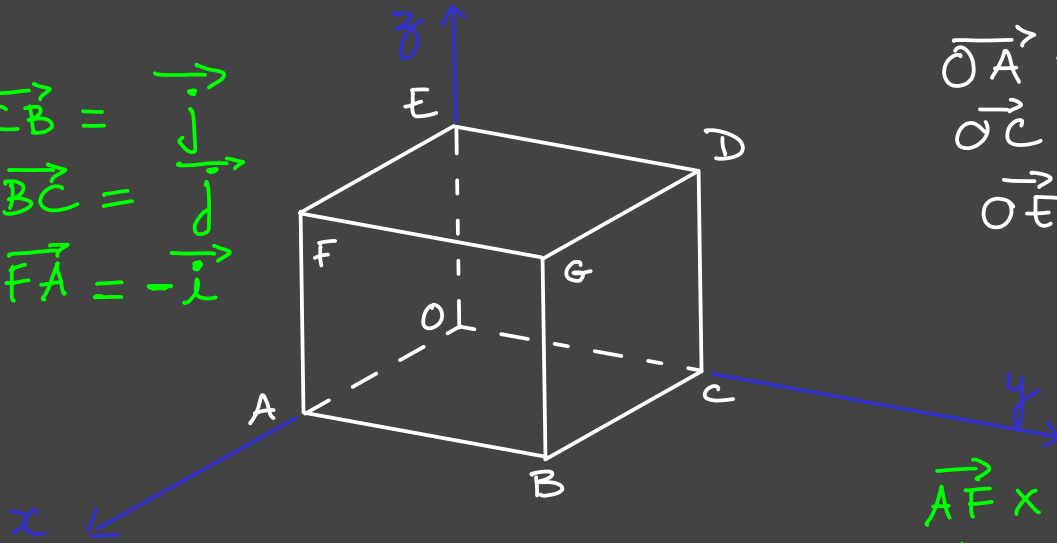
(3) Distância de um ponto a uma reta (altura de um triângulo)



$$|\vec{AB}| \cdot h = \text{área do paralelogramo} \\ |\vec{AB} \times \vec{AC}|$$

$$h = \frac{|\vec{AB} \times \vec{AC}|}{|\vec{AB}|} = \text{distância de C à reta por A e B.}$$

$$\begin{cases} \vec{AF} \times \vec{CB} = \vec{j} \\ \vec{GB} \times \vec{BC} = \vec{j} \\ \vec{ED} \times \vec{FA} = -\vec{i} \end{cases}$$



$$\begin{aligned} \vec{OA} &= \vec{i} \\ \vec{OC} &= \vec{j} \\ \vec{OE} &= \vec{k} \end{aligned}$$

um cúbico de arestas unitárias

$$\begin{aligned} \vec{AF} \times \vec{CB} &= \vec{j} \\ \vec{GB} \times \vec{BC} &= ? \\ \vec{ED} \times \vec{FA} &= ? \end{aligned}$$

Definição: Dados três vetores, o produto misto é o determinante da matriz 3 x 3 formado pelas coordenadas dos três vetores:

$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1), \vec{v} = (x_2, y_2, z_2), \vec{w} = (x_3, y_3, z_3)$$

o produto misto de \vec{u} , \vec{v} e \vec{w} é

$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}$$

Exemplo:

$$\vec{u} = (2, 11, -22), \vec{v} = (0, -2, 3), \vec{w} = (0, 0, 3)$$

$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = \begin{vmatrix} 2 & 11 & -22 \\ 0 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & 3 \end{vmatrix}$$

O produto misto também pode ser calculado usando o produto escalar e vetorial da seguinte forma:

$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})$$

pois sabemos que de $\vec{v} \times \vec{w}$ vale

$$\vec{v} \times \vec{w} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} =$$

$$\begin{vmatrix} y_2 & z_2 \\ y_3 & z_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} x_2 & z_2 \\ x_3 & z_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} x_2 & y_2 \\ x_3 & y_3 \end{vmatrix} \vec{k}$$

$$\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = (x_1, y_1, z_1) \cdot \left(\begin{vmatrix} y_2 & z_2 \\ y_3 & z_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} x_2 & z_2 \\ x_3 & z_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} x_2 & y_2 \\ x_3 & y_3 \end{vmatrix} \vec{k} \right)$$

~~///~~

$$\begin{vmatrix} y_2 & z_2 \\ y_3 & z_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} x_2 & z_2 \\ x_3 & z_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} x_2 & y_2 \\ x_3 & y_3 \end{vmatrix} \vec{k}$$

$$\begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}$$

Usaremos as seguintes propriedades de determinantes:

* Troca de linhas troca o sinal do determinante

Exemplo:

$$\begin{vmatrix} 0 & 0 & 3 \\ 0 & 2 & 2 \\ -3 & 4 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} -3 & 4 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \end{vmatrix} \quad L_1 \leftrightarrow L_3$$

Analogamente:

$$\begin{aligned} (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) &= -(\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}) \\ (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) &= -(\vec{w}, \vec{v}, \vec{u}) \\ (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) &= -(\vec{u}, \vec{w}, \vec{v}) \end{aligned}$$

"Se duas linhas são iguais então o determinante é zero."

Como consequência: $(\vec{u}, \vec{u}, \vec{w}) = 0$

$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = -(\vec{v}, \vec{u}, \vec{w})$$

* Uma constante multiplicando uma linha pode ser "fatorada".

$$\begin{vmatrix} -4 & -8 & 2 \\ 3 & 7 & 7 \\ 1 & 4 & -1 \end{vmatrix} = -2 \begin{vmatrix} 2 & 4 & -1 \\ 3 & 7 & 7 \\ 1 & 4 & -1 \end{vmatrix} = (-2) \cdot (-35) = 70$$

Analogamente:

$$\begin{aligned} (\alpha \vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) &= \alpha (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) \\ (\vec{u}, \alpha \vec{v}, \vec{w}) &= \alpha (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) \\ (\vec{u}, \vec{v}, \alpha \vec{w}) &= \alpha (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) \end{aligned}$$

* Somas dentro de uma única linha:

$$\begin{vmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 2+8 & 7-3 & -3+0 \\ 3 & -2 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 2 & 7 & -3 \\ 3 & -2 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 8 & -3 & 0 \\ 3 & -2 & 1 \end{vmatrix}$$

Analogamente, somando \vec{x} a um dos vetores, vale escrever:

$$(\vec{u} + \vec{x}, \vec{v}, \vec{w}) = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) + (\vec{x}, \vec{v}, \vec{w})$$

$$(\vec{u}, \vec{v} + \vec{x}, \vec{w}) = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) + (\vec{u}, \vec{x}, \vec{w})$$

$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} + \vec{x}) = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) + (\vec{u}, \vec{v}, \vec{x})$$

Exemplo: Sabendo que $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = -3$,
calcule $(\vec{u}, \vec{v} - 2\vec{u}, 3\vec{w})$.

$$(\vec{u}, \vec{v} - 2\vec{u}, -2\vec{w}) =$$

A propriedade geométrica mais importante do produto misto:

$$|(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})| = \text{volume do paralelepípedo determinado pelos 3 vetores}$$

Como

$|(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})|$ = volume do paralelepípedo determinado pelos 3 vetores

concluimos que:

" Os três vetores u , v , e w são coplanares se, e somente se, $(u,v,w) = 0$ "

$$\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = 0$$

Exemplo: Para qual valor x os pontos $A(1,0,0)$, $B(0,1,0)$, $C(0,0,2)$ e $D(x,x,x)$ são coplanares?

$$\vec{AB} = (-1, 1, 0), \vec{AC} = (-1, 0, 2), \vec{AD} = (x-1, x, x)$$

Vamos (tentar) escolher x de modo que

$$(\vec{AB}, \vec{AC}, \vec{AD}) = 0, \text{ ou seja,}$$

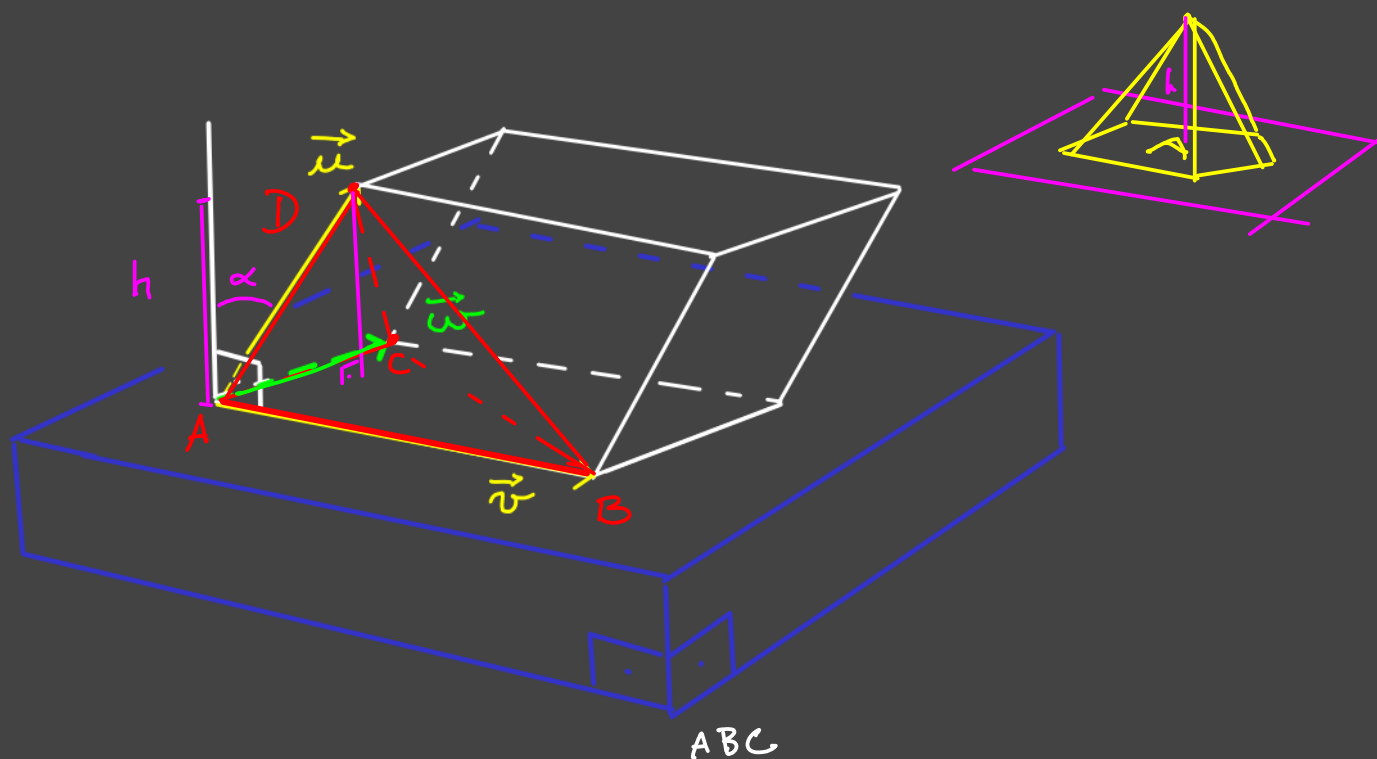
$$\begin{vmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \\ x-1 & x & x \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \\ x-1 & x & x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \\ x & x & x \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & 0 \end{vmatrix} =$$

$$= x \begin{vmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} - 2 =$$

$$= x(2 - (-2) - (-1)) - 2 = 5x - 2 \text{ que igualamos a zero, logo } x = \frac{2}{5}.$$

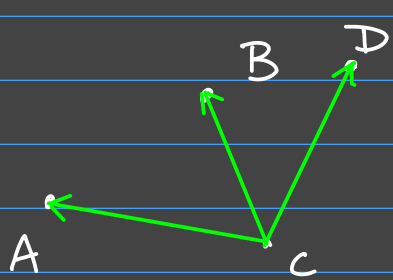
Cálculo do volume de um tetraedro



$$\begin{aligned} \text{Area da base} \cdot \frac{h}{3} &= \frac{|\vec{v} \times \vec{w}|}{2} \cdot \frac{|\vec{u}| |\cos \alpha|}{3} \\ &= \frac{1}{6} \cdot |(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})| \end{aligned}$$

Exemplo: Dados 4 pontos no

espaço $A\left(\frac{1}{2}, t+\frac{1}{2}, \frac{3}{2}-t\right), B(0, 2, 3), C(1, 0, -1), D(-1, 1, 1)$,
encontre o volume do tetraedro formado
por esses pontos em função de t .



$$\vec{CA} = \left(-\frac{1}{2}, t+\frac{1}{2}, \frac{5}{2}-t\right)$$

$$\vec{CB} = (-1, 2, 4)$$

$$\vec{CD} = (-2, 1, 2)$$

O volume é

$$\frac{1}{6} |(\vec{CA}, \vec{CB}, \vec{CD})| = \frac{1}{6} \begin{vmatrix} -\frac{1}{2} & t+\frac{1}{2} & \frac{5}{2}-t \\ -1 & 2 & 4 \\ -2 & 1 & 2 \end{vmatrix} =$$

$$= \frac{1}{6} \begin{vmatrix} -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{5}{2} \\ -1 & 2 & 4 \\ -2 & 1 & 2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 0 & t & -t \\ -1 & 2 & 4 \\ -2 & 1 & 2 \end{vmatrix} =$$

$$= \frac{1}{6} \left[\frac{9}{2} + t \begin{vmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & 4 \\ -2 & 1 & 2 \end{vmatrix} \right] = \frac{1}{6} \left[\frac{9}{2} + t(-9) \right]$$

O volume é igual a $\left| \frac{3}{4} - \frac{3}{2}t \right|$ (O volume é zero em $t = \frac{1}{2}$)

