OCC e PUL

1001513 – Aprendizado de Máquina 2 Turma A – 2023/2 Prof. Murilo Naldi





Agradecimentos

- Pessoas que colaboraram com a produção deste material: Diego Silva, Ricado Campello, Ricardo Cerri
- Intel IA Academcy

Na última aula...

Vimos que AM semi-supervisionado pode ser útil

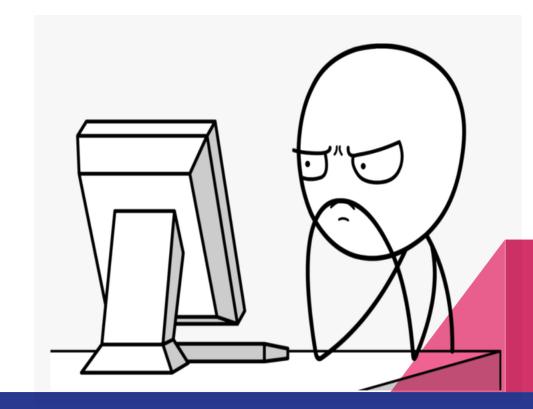
- Especialmente quando levantamos a questão da dificuldade (custo) em rotular exemplos

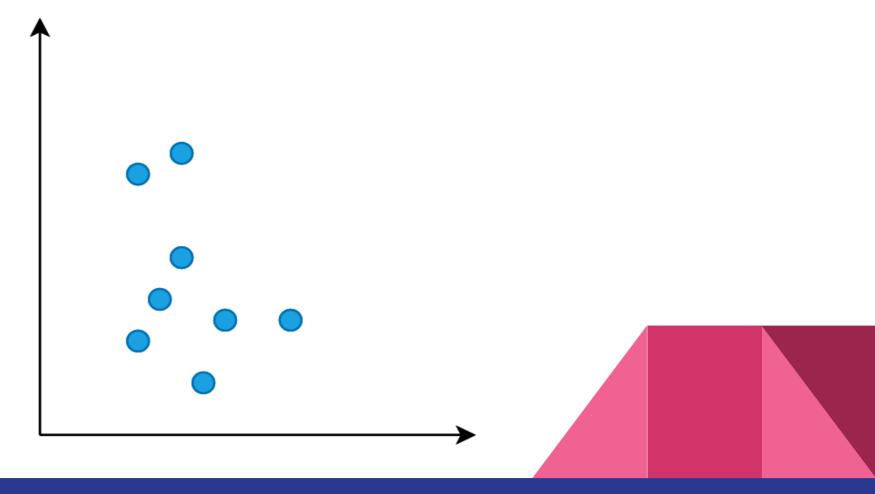
Na última aula...

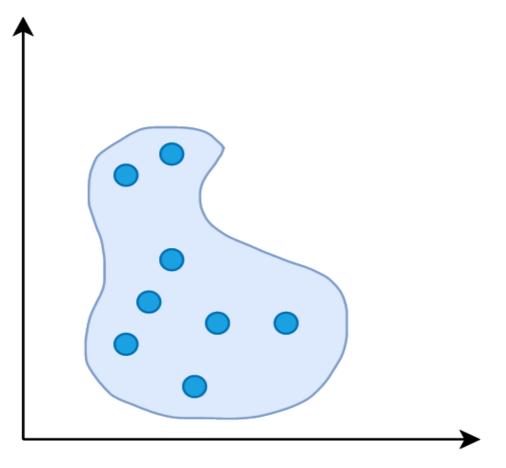
Mas, agora, vamos pensar que sequer conseguimos exemplos de todas as classes

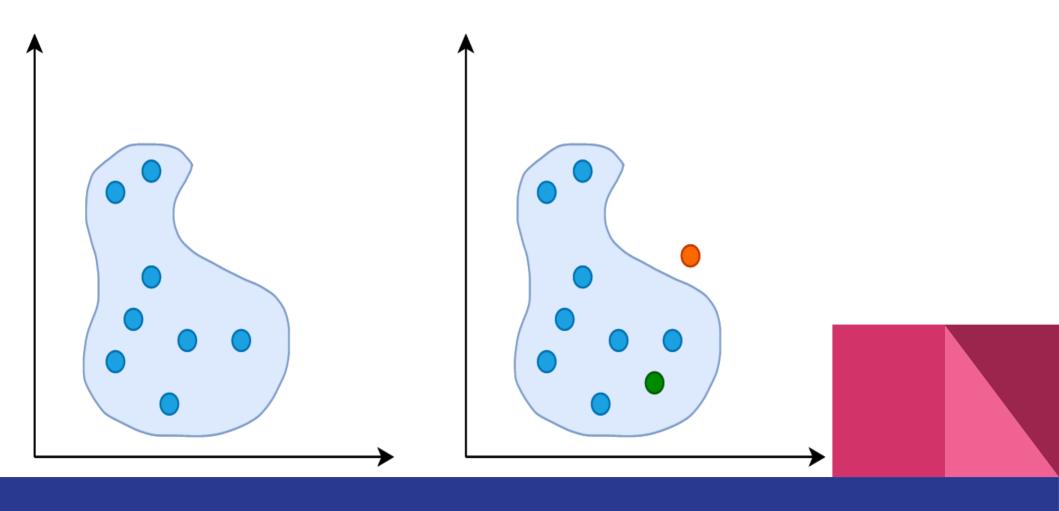
Ou pior ainda, só conseguimos para uma classe.

E agora, José?









- Algoritmos dessa categoria são convenientes
 - Detecção de anomalias (monitorar funcionamento de um motor)
 - Detecção de *outliers*
 - É impossível coletar dados do universo (caso do sensor de insetos)

Há diversos algoritmos

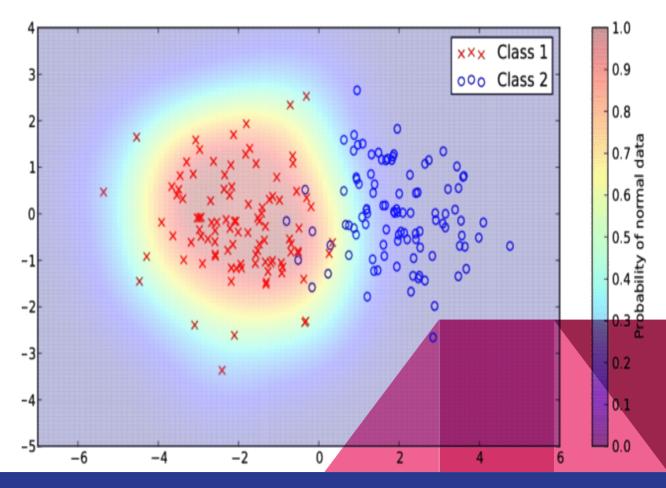
- Baseados em distribuição
- OC-SVM
- Isolation Forest
- OC-kNN

Baseados em distribuição

Assume que os objetos da classe se comportem segundo uma distribuição pré-definida

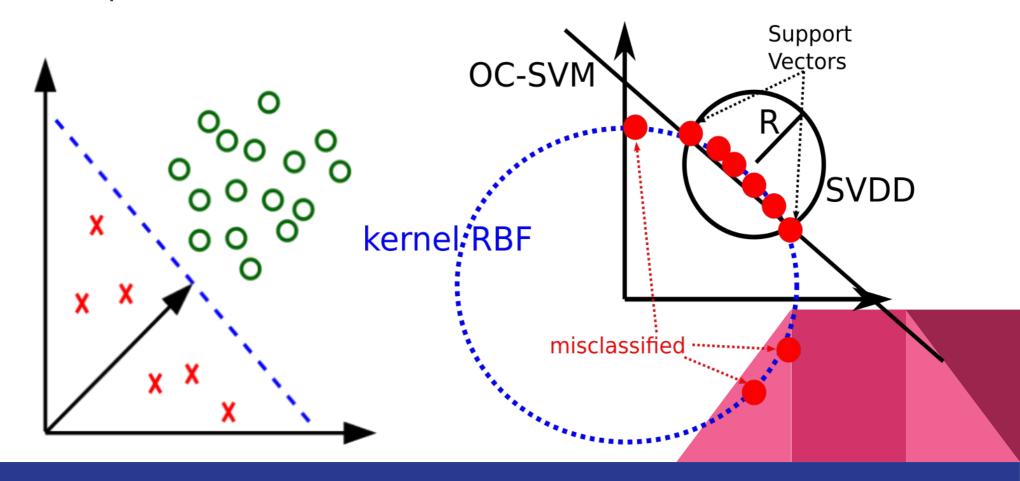
Exemplos:

Gaussiana ou Poisson



One-Class SVM

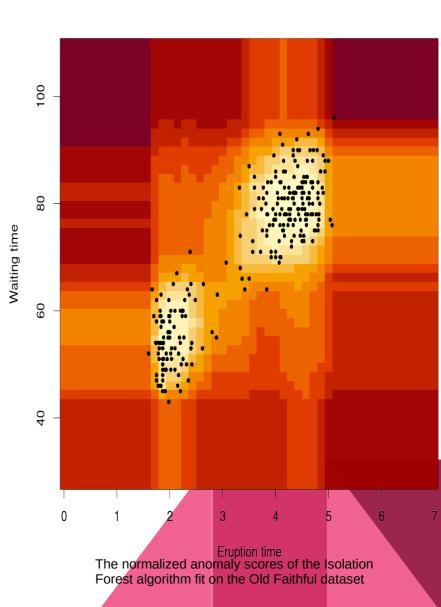
Semelhante ao SVM, mas separa apenas a classe conhecida Variação usa hiperesfera - SVDD(Support Vector Data Description) - Com ou sem *kernel*



Isolation Forest

Desenvolvido originalmente para detecção de anomalias

- Isolation Tree
 - Como uma árvore de decisão, mas para separar um espaço
 - Quando pronta, verifica as folhas
 - Anomalia estarão sozinhos em nó folha mais próximos da raiz
 - Mais fácil de isolar



One-class kNN

Como kNN, mas para uma classe só????



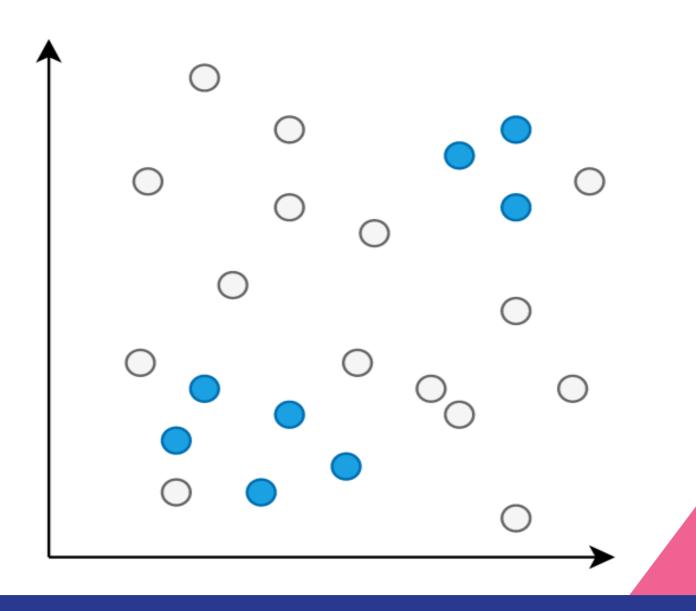
One-class kNN

Como kNN, mas para um classe só

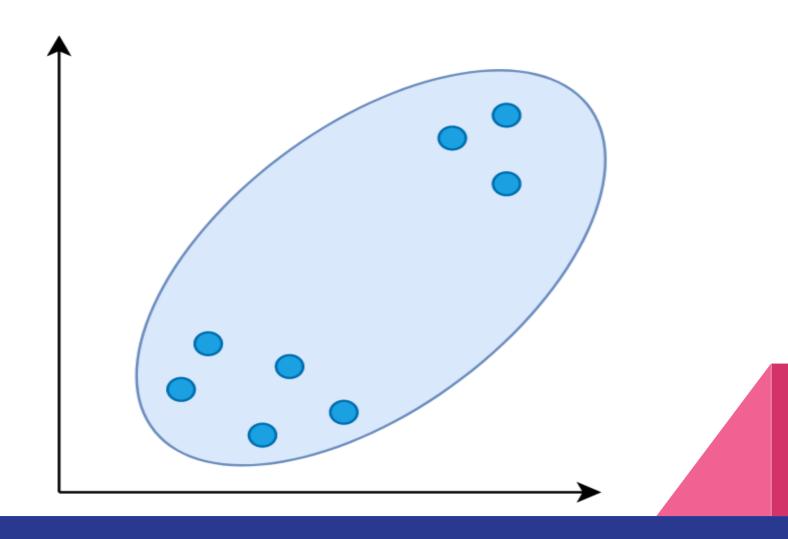
- d(z,y): distância entre duas amostras z e y
- kNN(y): k-ésimo vizinho mais próximo da amostra y
- Amostra z, encontra kNN(z) = y, classifica z como pertencente à classe alvo quando $d(z,y)/d(y,kNN(y)) < \delta$
 - δ pré definido
- Pode ser aplicado com médias e outras medidas

Em alguns cenários podemos considerar que:

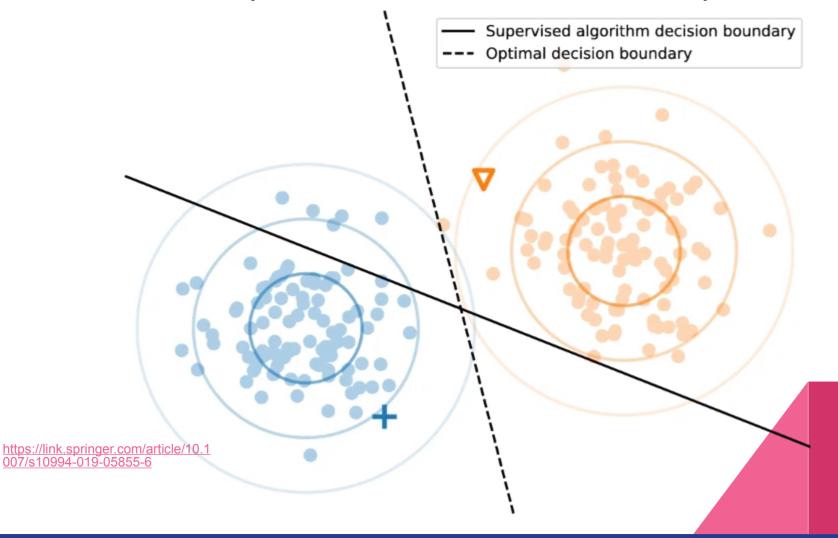
- não conseguimos rótulos além da classe positiva
- é fácil conseguir exemplos não rotulados



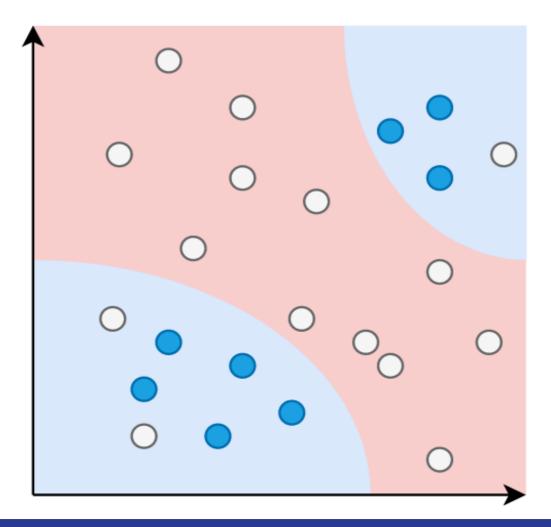
Se eu atacasse como OCC



Um detalhe: aprendizado indutivo semi supervisionado



Então, usar os não rotulados deve ser bom aqui também



É possível enxergar um exemplo não rotulado como sendo uma entre duas opções:

- 1. Um exemplo negativo (ou)
- 2. Um exemplo positivo que não foi selecionado pelo mecanismo de rotulação

Sendo assim, é preciso fazer suposições sobre o mecanismo de rotulação, a distribuição das classes, ou ambos...

Formalmente, na classificação binária, temos:

$$\mathbf{x} \sim f(x)$$

$$\sim \alpha f_{+}(x) + (1 - \alpha)f_{-}(x)$$

em que $\alpha = \text{Pr}(y=1)$ e a função de probabilidade de densidade da distribuição da classe positiva é f_+ e f_- é a função da classe negativa

A distribuição que rege os rótulos é uma versão enviesada da distribuição positiva:

$$f_l(x) = \frac{e(x)}{c} f_+(x)$$

em que e(x) é uma função de propensão e(x) = Pr(s = 1|y = 1, x) e c é a frequência de rótulos c = Pr(s = 1|y = 1)

No cenário de treino único, assume-se que os dados positivos e não rotulados pertencem ao mesmo conjunto

$$\mathbf{x} \sim f(x)$$

$$\sim \alpha f_{+}(x) + (1 - \alpha)f_{-}(x)$$

$$\sim \alpha c f_{I}(x) + (1 - \alpha c)f_{U}(x)$$

em que f_u e a função de probabilidade de densidade da distribuição dos objetos não rotulados

No cenário de controle de caso, assume-se que os dados positivos e não rotulados são de conjuntos distintos

$$\mathbf{x}|\mathbf{s} = 0 \sim f_{u}(x)$$

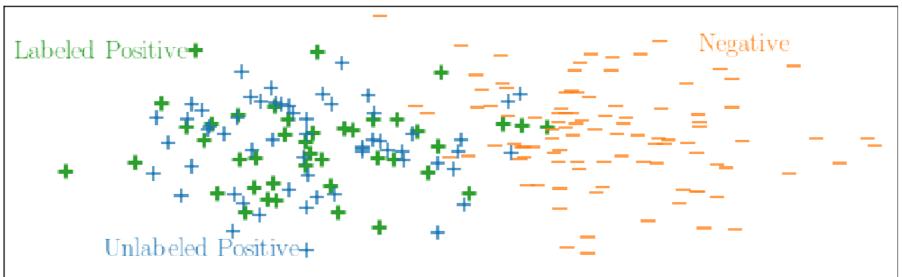
$$\sim f(x)$$

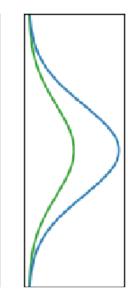
$$\sim \alpha f_{+}(x) + (1 - \alpha)f_{-}(x)$$

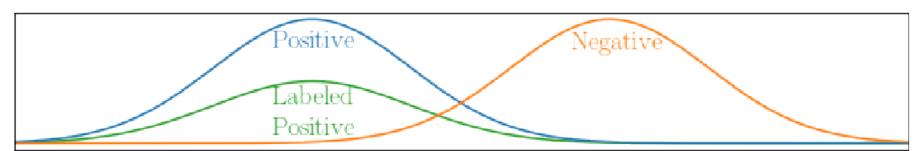
Nesse cenário é considerado que o conjunto de dados positivos somente terá dados positivos

Podemos criar variações de algoritmos supervisionados

- Probabilístico que modela P e U
- Baseados em otimização
 - Maximizar o número de U fora da região, mas garantindo todos os positivos nela
- Atribuir pesos aos U e ajustar uma curva
 - Regressão logística com erro ponderado

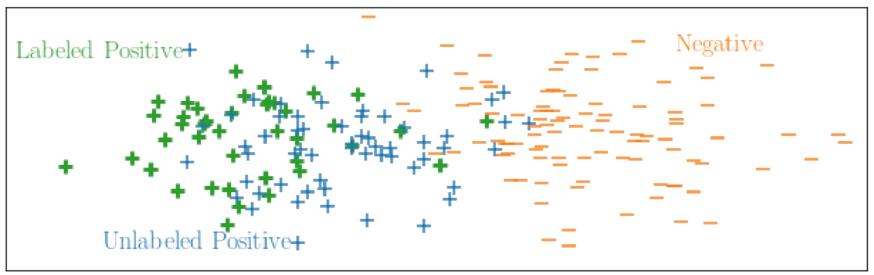




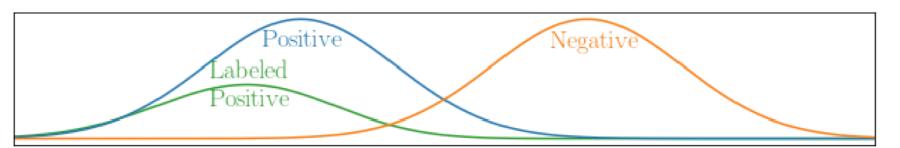


Exemplo em que o rotulador escolhe os amostras

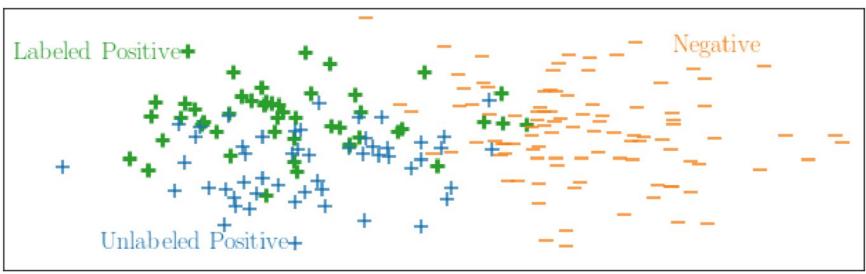
de forma uniforme



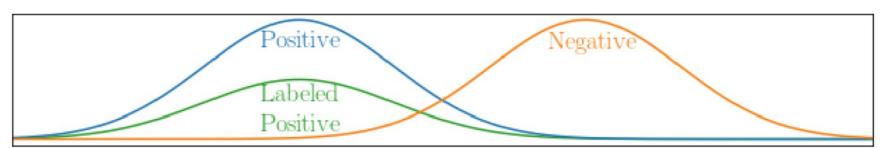




 Exemplo em que o rotulador escolhe amostras com viés positivo, afastando a chance de escolher negativos





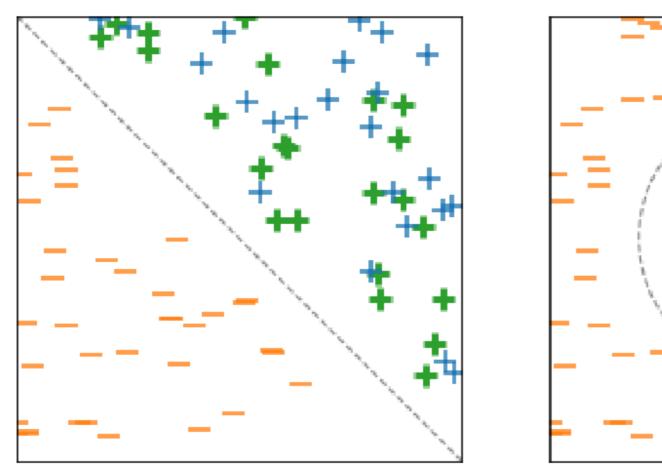


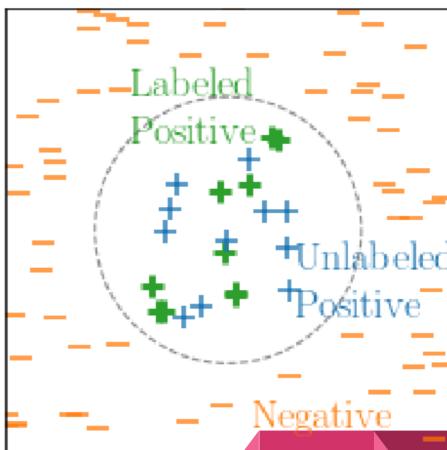
 Exemplo em que o rotulador independente, com viés próprio

Bekker, J., Davis, J. Learning from positive and unlabeled data: a survey. Mach Learn 109, 719–7<mark>60 (2020). https://doi.org/10.1007/s10994-020-05877-5</mark>

Uma possível estratégia alternativa é utilizar duas etapas

- Encontrar rótulos negativos "confiáveis"
- Constrói um classificador a partir deles e dos positivos
 - Ou faz um Label Propagation, por exemplo (PU-LP)





Bekker, J., Davis, J. Learning from positive and unlabeled data: a survey. Mach Learn 109, 719–760 (2020). https://doi.org/10.1007/s10994-020-05877-5

Nota sobre avaliação

- Tem que conhecer o rótulo dos objetos de teste da classe positiva
- Desempenho em tarefa fim

O que importa é ser positivo

