Aula 07 – Redes Neurais

1001524 – Aprendizado de Máquina I 2023/1 - Turmas A, B e C Prof. Dr. Murilo Naldi

Agradecimentos

- Parte do material utilizado nesta aula foi cedido pelos professores André Carvalho, Ricardo Campello, Diego Silva e Alan Valejo
- Parte do material utilizado nesta aula foi disponibilizado por M. Kumar no endereço:
 - www-users.cs.umn.edu/~kumar/dmbook/index.php
- Agradecimentos a Intel Software e a Intel IA Academy pelo material disponibilizado e recursos didáticos

Redes Neurais

- Origens
 - Inspiração biológica
 - Sistema visual humano
 - Reconhece rosto familiar em ambiente estranho
 - Sonar de morcegos
 - Reconhece alvos e barreiras a distância e velocidade

"I do not see why [the computer] should not enter any one of the fields normally covered by the human intellect, and eventually compete on equal terms."

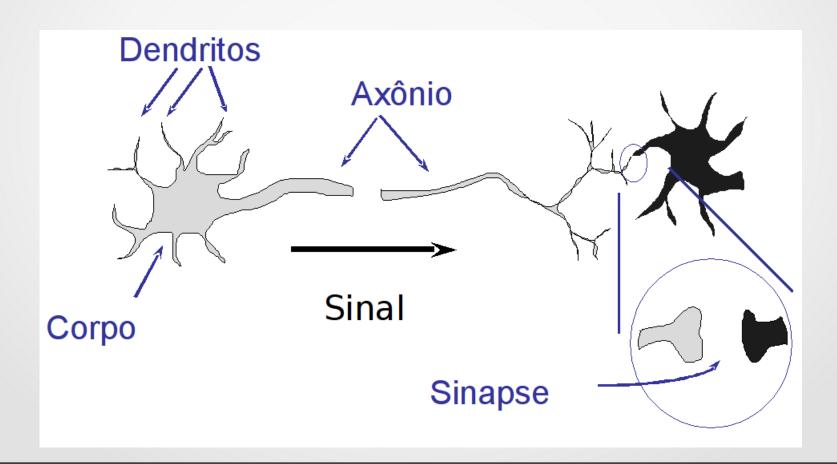
Alan Turing (1949)

Redes Neurais

- Uma rede neural é um processador massivamente distribuído e paralelo feito de unidades de processamento simples:
 - Neurônios
- Armazena conhecimento experimental
 - Utilizado para induzir um modelo

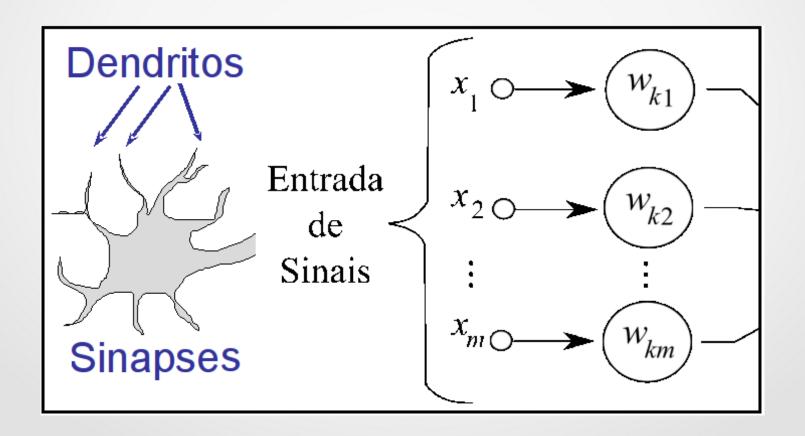
Neurônio

Biológico



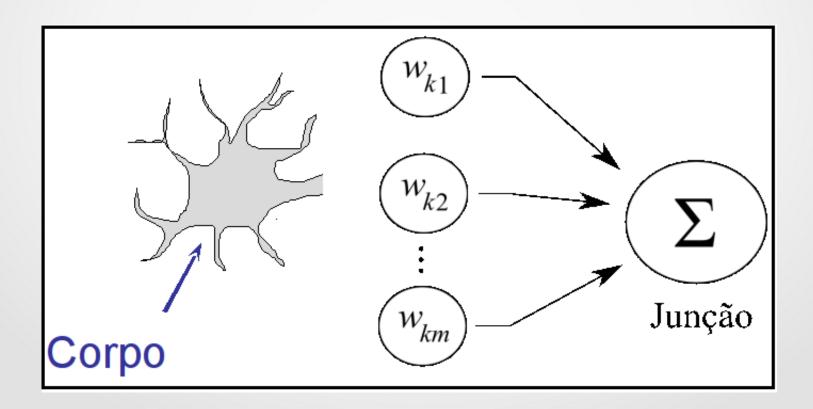
Conjunto de Sinapses

Cada sinapse é caracterizada por um peso



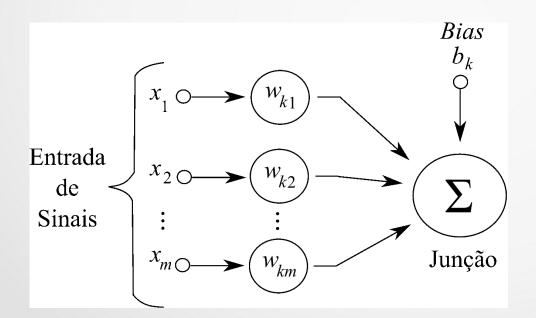
Junção de Sinais

 Somatório dos sinais multiplicados pelos pesos das Sinapses



Bias

 Bias é utilizados para gerar transformação afim no potencial de ativação do neurônio

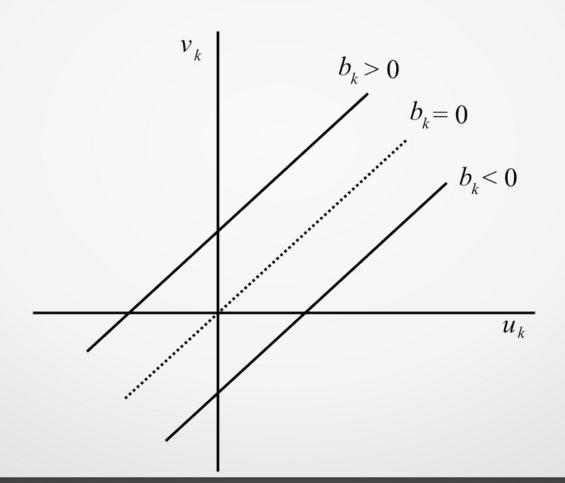


$$u_k = \sum_{j=1}^m w_{kj} x_j$$

$$v_k = u_k + b_k$$

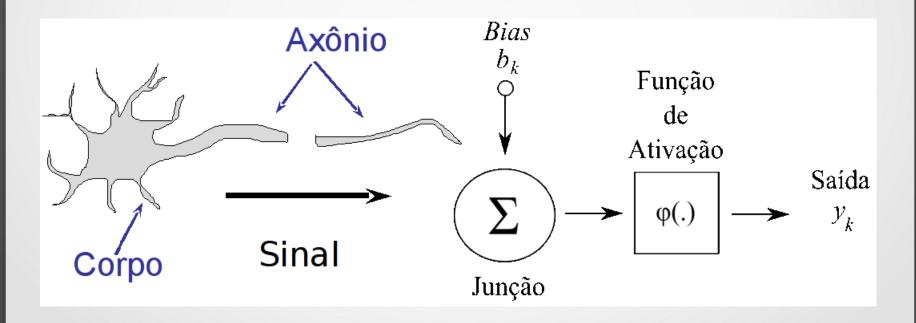
Como bias funciona?

• Combinação linear (u_k) + Translação (b_k)



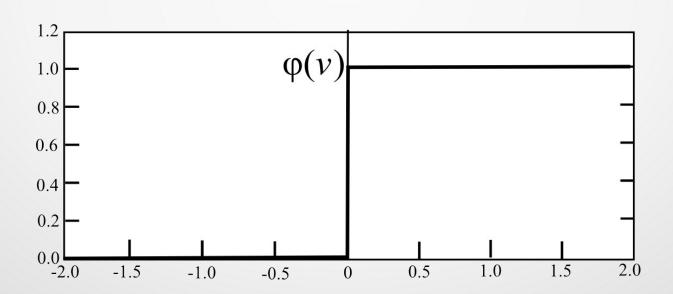
Função de ativação

• Determina se o potencial de ativação (v_k) é suficiente para ativar o neurônio



Limiar

$$\varphi(v_k) = \begin{cases} y_k = 1 & se & v_k \ge 0 \\ y_k = 0 & se & v_k < 0 \end{cases}$$

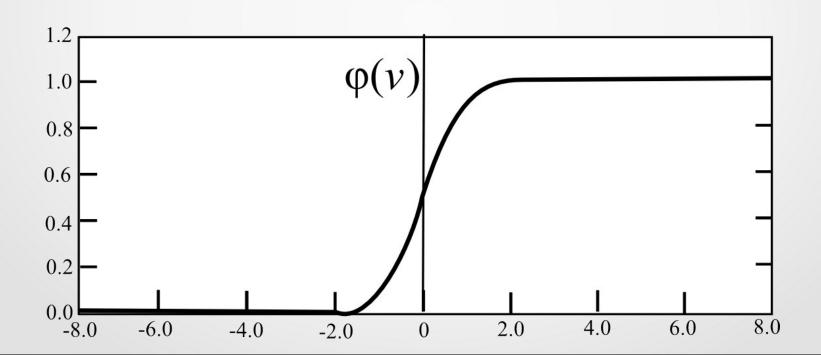


Linear

$$\varphi(v_k) = \begin{cases} y_k = 1 & se & v_k \ge \frac{1}{2} \\ y_k = v_k & se & \frac{1}{2} > v_k > -\frac{1}{2} \\ y_k = 0 & se & v_k \le -\frac{1}{2} \end{cases}$$

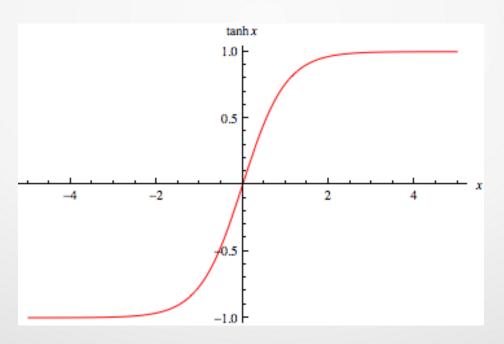
Sigmoidal

$$\varphi(v_k) = \frac{1}{1 + \exp(-av_k)}$$



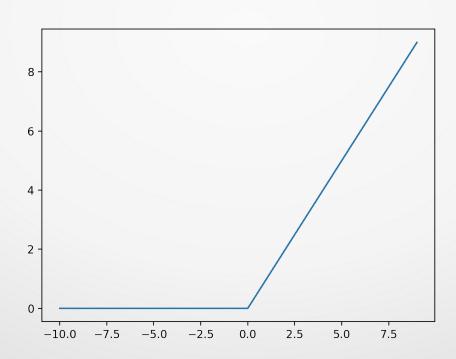
Tangente Hiperbólica

$$tanh z = \frac{\sinh z}{\cosh z}$$



Rectified Linear Activation Function (Relu)

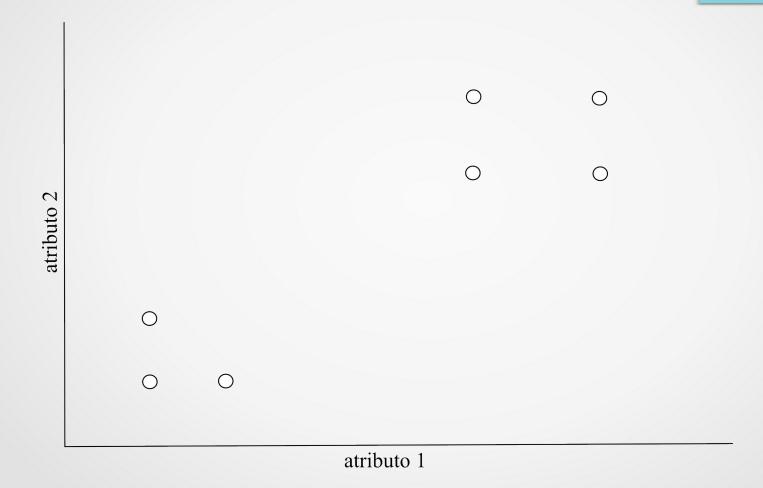
$$f(x) = x^+ = \max(0, x) = \frac{x + |x|}{2} = \begin{cases} x & \text{if } x > 0, \\ 0 & \text{otherwise.} \end{cases}$$



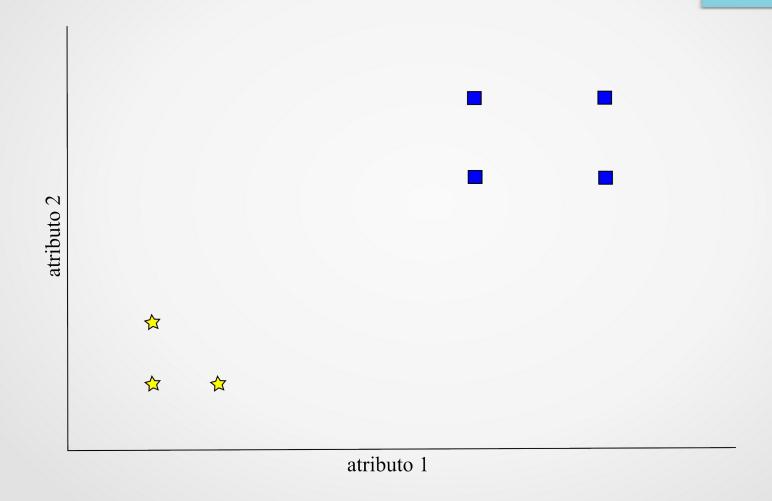
Considere o conjunto de dados a seguir:

	Atributo 1	Atributo 2
Amostra Minério 1	0.3	0.2
Amostra Minério 2	0.2	0.3
Amostra Minério 3	0.5	0.7
Amostra Minério 4	0.6	0.6
Amostra Minério 5	0.6	0.7
Amostra Minério 6	0.2	0.2
Amostra Minério 7	0.5	0.6

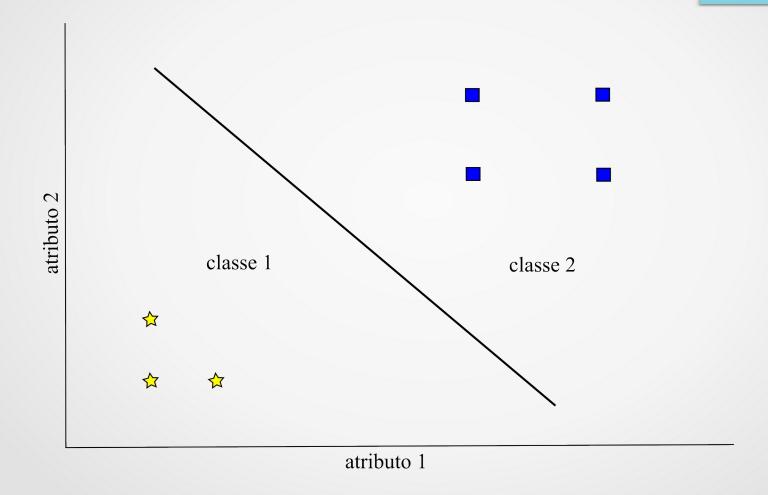
Exemplo – dados gráfico



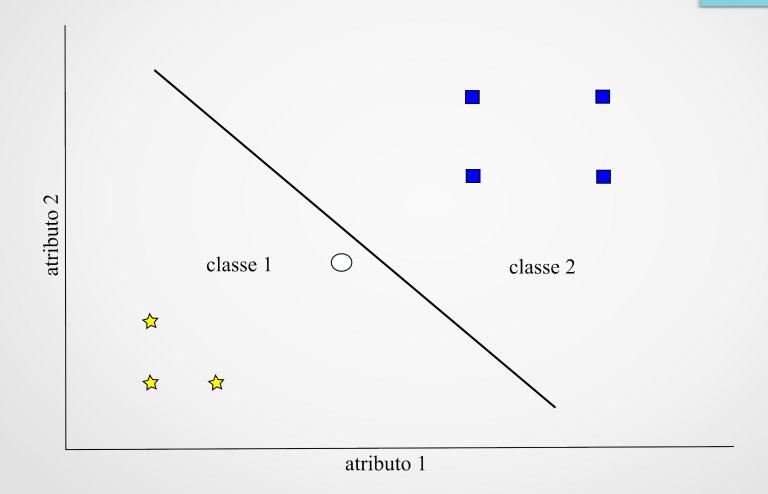
Exemplo - classes



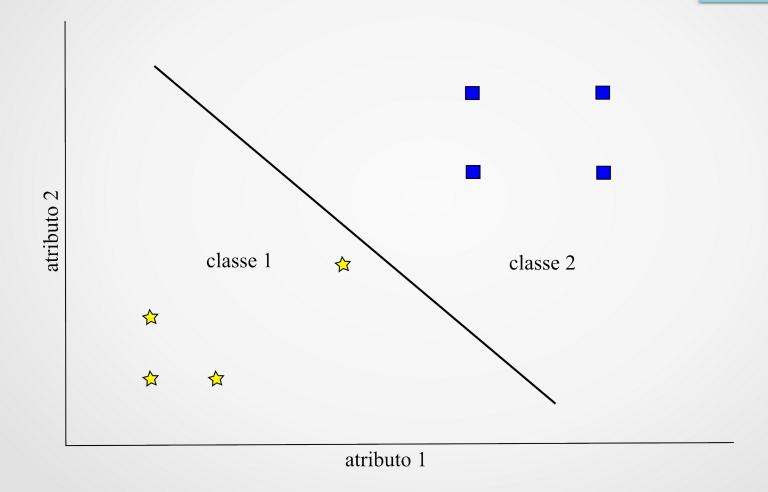
Exemplo - classificador



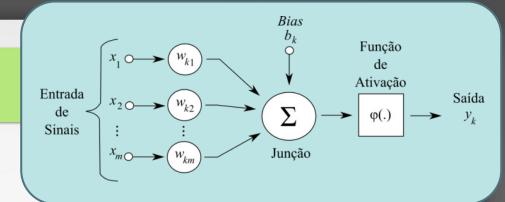
Exemplo - classificação



Exemplo - resultado



Exercício

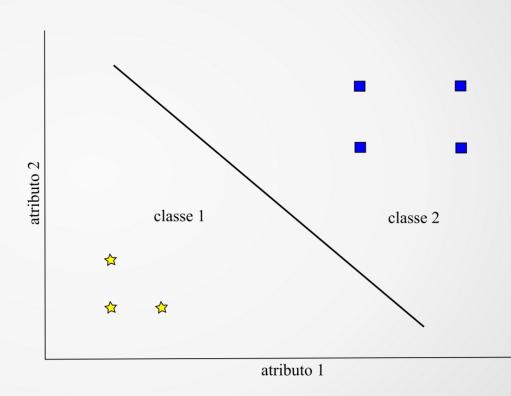


- Utilize a rede neural:
 - $w_{k1} = -1, w_{k2} = -1, b_k = 0.6$
 - ativação limiar

	Atributo 1	Atributo 2
Amostra Minério 1	0.3	0.2
Amostra Minério 2	0.2	0.3
Amostra Minério 3	0.5	0.7
Amostra Minério 4	0.6	0.6
Amostra Minério 5	0.6	0.7
Amostra Minério 6	0.2	0.2
Amostra Minério 7	0.5	0.6

Resultado

	classe
Amostra Minério 1	1
Amostra Minério 2	1
Amostra Minério 3	2
Amostra Minério 4	2
Amostra Minério 5	2
Amostra Minério 6	1
Amostra Minério 7	2



Treinamento

- Perceptron
 - Conjunto de dados é utilizado para treinar
 - Cada objeto é apresentado a rede
 - Calcula-se o erro:

$$e_k(n) = d_k(n) - y_k(n)$$

Treinamento

Atualiza os pesos:

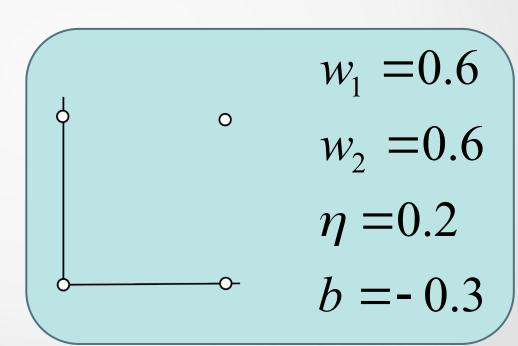
$$\Delta w_{kj}(n) = \eta e_k(n) x_j(n)$$

$$w_{kj}(n+1) = w_{kj}(n) + \Delta w_{kj}(n)$$

 Se os dados são linearmente separáveis, o algoritmo converge

 Treinar um perceptron para executar AND com função de ativação limiar

Entrada 1	Entrada 2	Saída
0	0	0
1	0	0
0	1	0
1	1	1

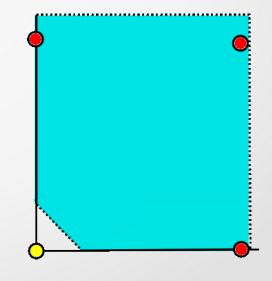


- Entrada: x = [0,0]
- Teste:

$$0*0.6+0*0.6-0.3=-0.3=>\varphi(-0.3)=>y=0$$

$$d = 0 = e = 0 - 0 = 0$$

Como e=0, não há correção



- Entrada: x = [1,0]
- Teste:

$$-1*0.6+0*0.6-0.3=0.3=>\varphi(0.3)=>y=1$$

- d = 0 = e = 0 1 = -1
- Atualiza pesos

$$- w_{1(n+1)} = 0.6 + 0.2 * - 1 * 1 = 0.4$$

$$- w_{2(n+1)} = 0.6 + 0.2 * - 1 * 0 = 0.6$$

$$b_{(n+1)} = -0.3 + 0.2 * -1 * 1 = -0.5$$



- Entrada: x = [0,1]
- Teste:

$$0*0.4+1*0.6-0.5=0.1=>\varphi(0.1)=>y=1$$

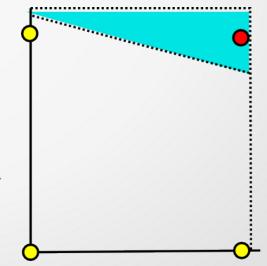
$$d = 0 = e = 0 - 1 = -1$$

Atualiza pesos

$$- w_{1(n+1)} = 0.4 + 0.2 * - 1 * 0 = 0.4$$

$$- w_{2(n+1)} = 0.6 + 0.2 * - 1 * 1 = 0.4$$

$$b_{(n+1)} = -0.5 + 0.2 * -1 * 1 = -0.7$$



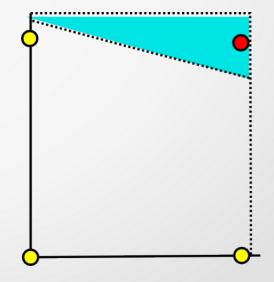
- Entrada: x = [1,1]
- Teste:

$$-1*0.4+1*0.4-0.7=0.1=>\varphi(0.1)=>y=1$$

$$d = 1 = e = 1 - 1 = 0$$

Como e=0, não há correção

O perceptron convergiu



Exercícios

- Treinar perceptrons para executar:
 - as funções OR e NAND
- Induza um perceptron para classificar as classes de minério 1 e 2 abaixo

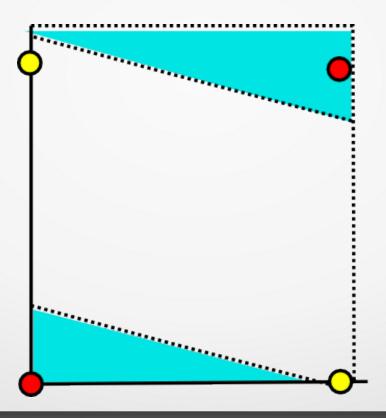
	Atributo 1	Atributo 2	Classe
Amostra 1	0,1	0,5	1
Amostra 2	0,7	0,2	2
Amostra 3	0,2	0,6	1

A qual classe pertence a amostra 4?

	Atributo 1	Atributo 2	Classe
Amostra 4	0,2	0,4	?

Problema

 Como treinar uma rede para executar a função XOR?



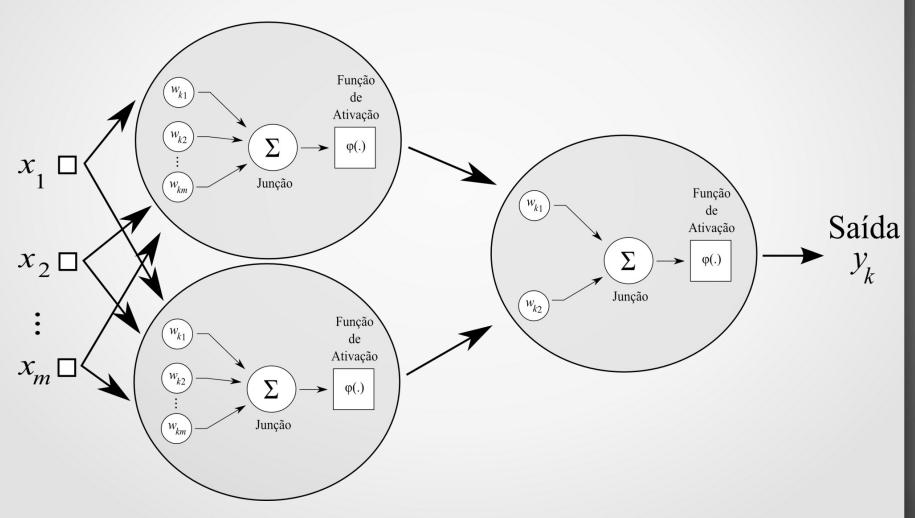
Redes neurais de múltiplas camadas

- Neurônios organizados em camadas
- Contém camadas escondidas atuam como extratores de estatísticas de mais alta ordem
- Neurônios de uma camada têm como entradas sinais provenientes apenas dos neurônios das camadas anteriores

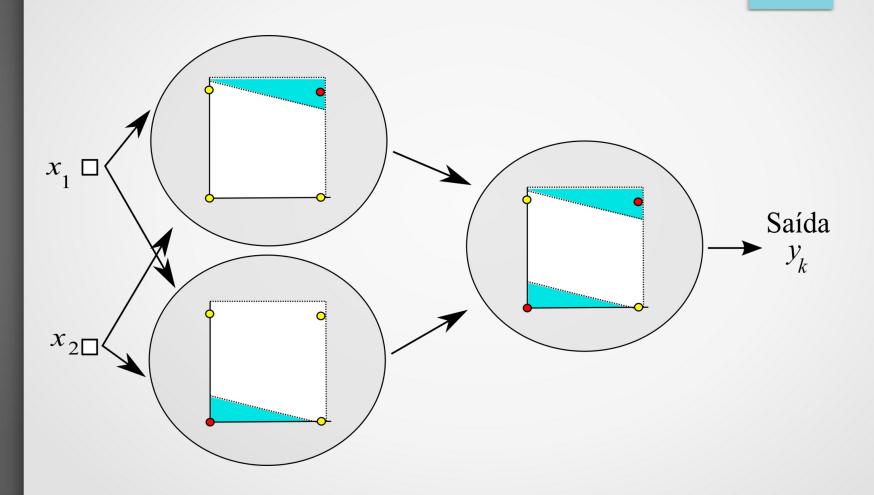
Linearidade e generalização

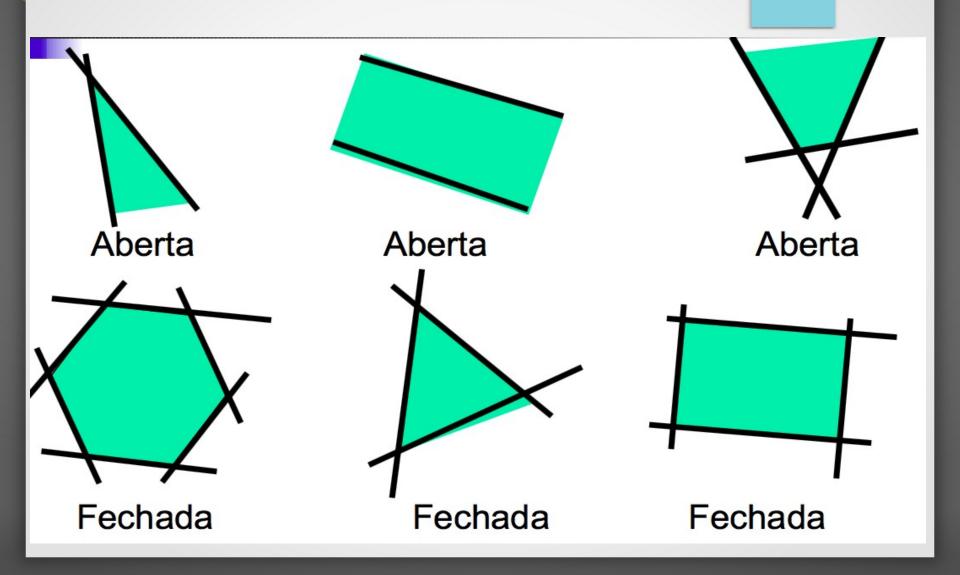
- A rede neural é construída por meio da interconexão de neurônios. A não linearidade é distribuída por toda a rede.
- Generalização: produção de saídas razoáveis para entradas não encontradas durante o treinamento.
- A não linearidade é importante para generalização.

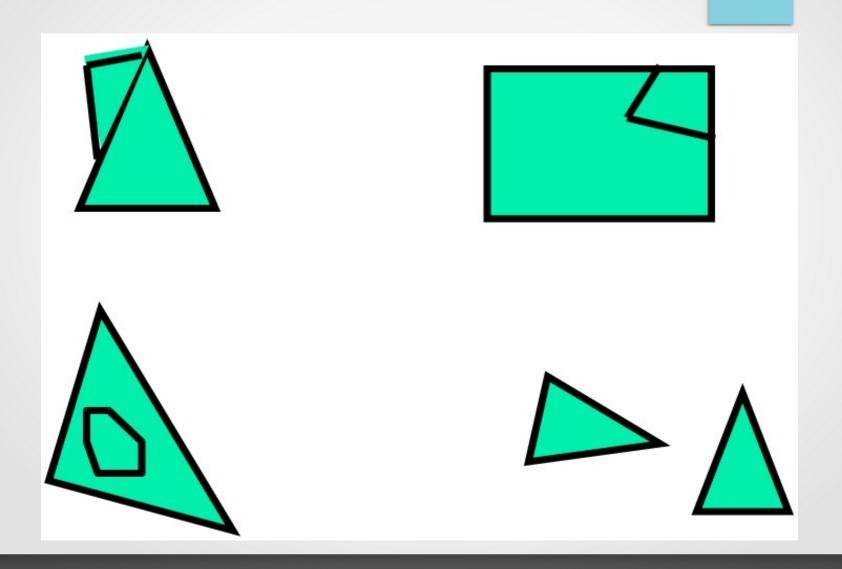
Redes Multicamadas

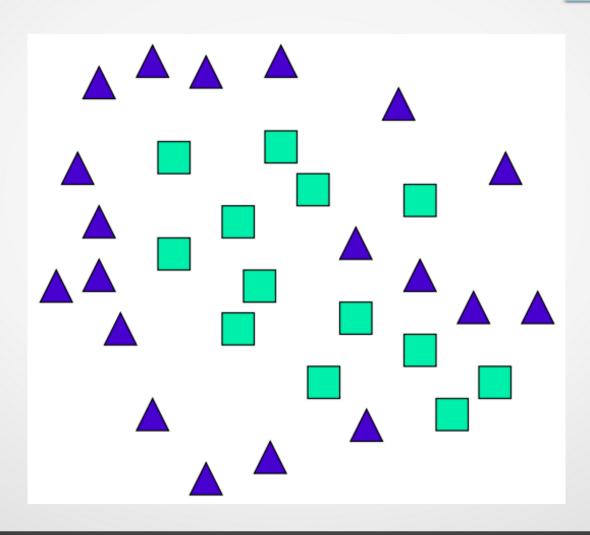


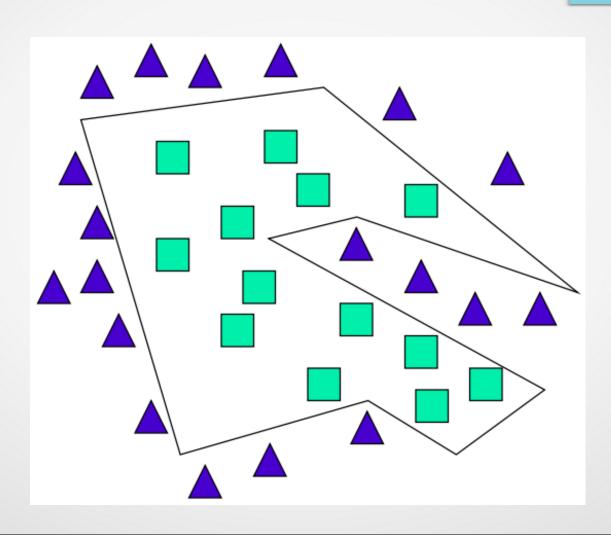
Redes Multicamadas



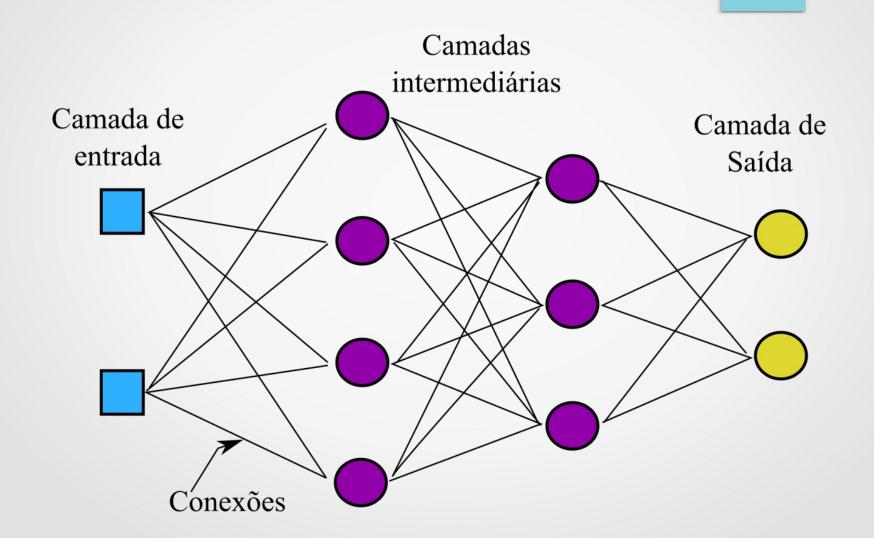






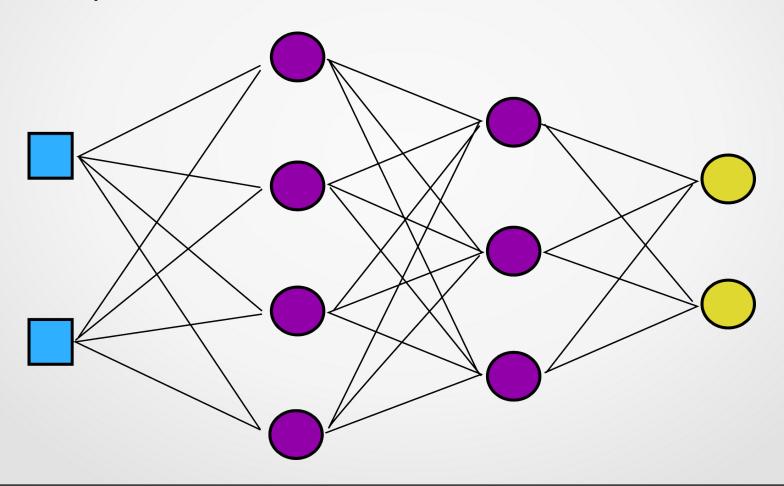


Estrutura Genérica



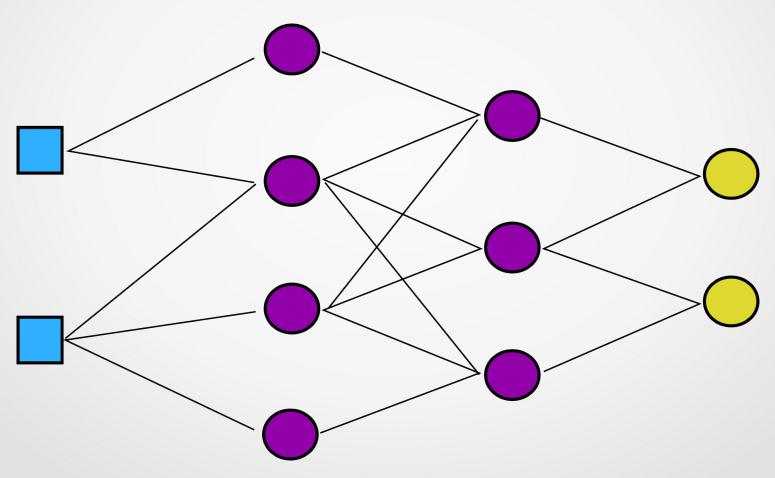
Conexões

Completamente conectada



Conexões

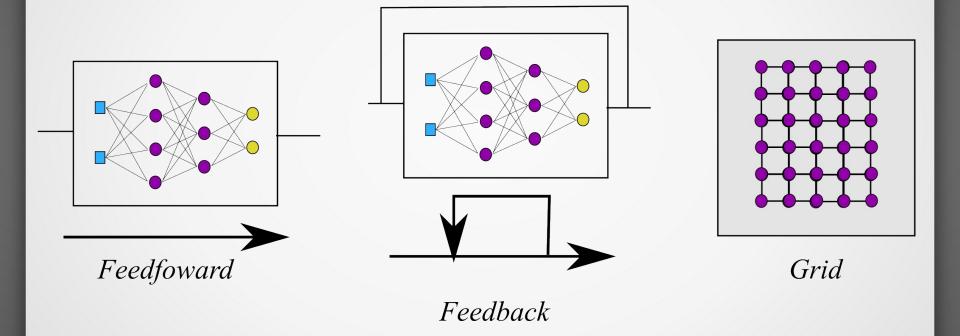
Parcialmente conectada



Conexões

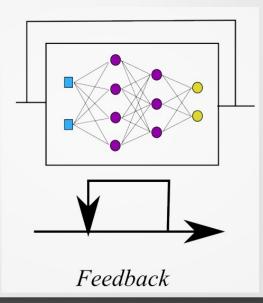
- Excitatória
 - Quando o valor do peso é positivo
- Inibitória
 - Quando o valor do peso é negativo
- Aprendizado
 - Por meio do algoritmo retropropagação (backpropagation)
 - Ver nas referências bibliográficas

Topologia



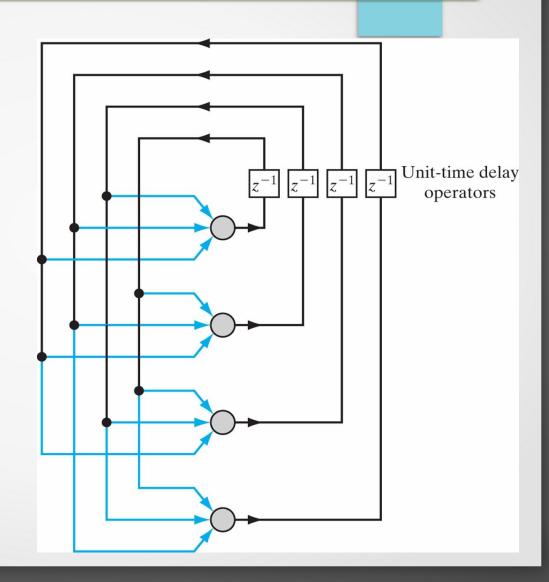
Redes Neurais Recorrentes

- Diferenciam-se das outras arquiteturas por possuírem retroalimentação
- Saídas de neurônios podem servir de entrada para outros neurônios e também para o próprio neurônio (auto retroalimentação)
- Podem ou n\(\tilde{a}\) ter neur\(\tilde{o}\) nios escondidos



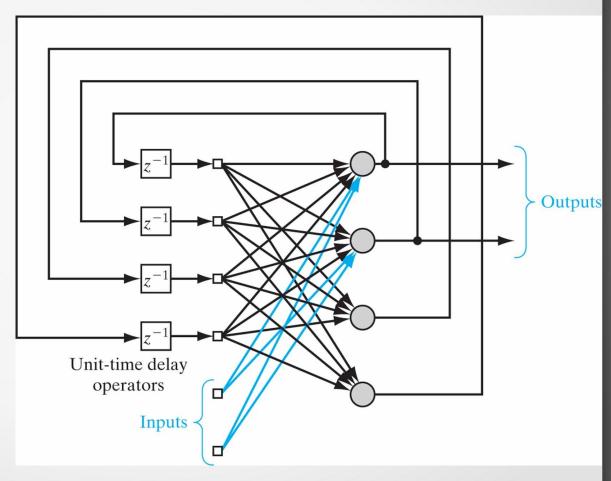
Arquiteturas Redes Neurais Recorrentes

- Redes neurais recorrentes
- Sem neurônios escondidos
- Sem auto retroalimentação



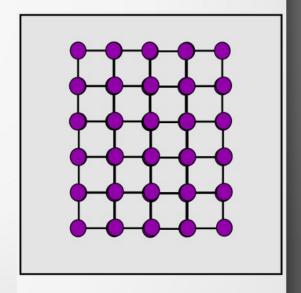
Arquiteturas Redes Neurais Recorrentes

- Redes neurais recorrentes
- Com neurônios escondidos
- Com auto retroalimentação
- z⁻¹ é chamado de operador de atraso



Modelo de Kohenen

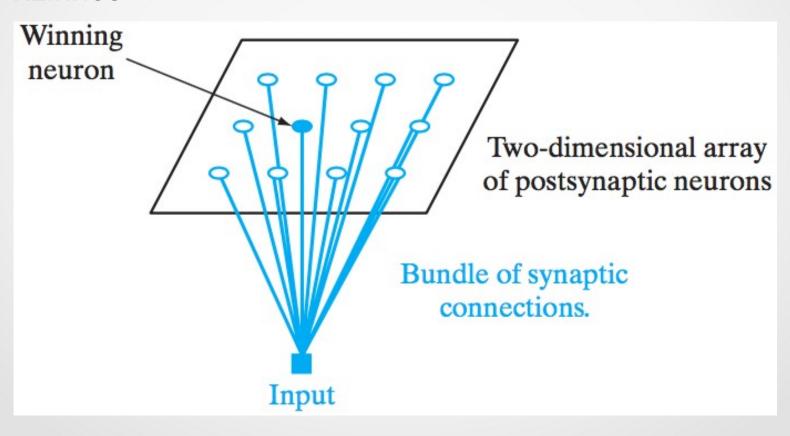
- Queremos construir mapas artificiais que aprendem por meio de autoorganização, de maneira neurobiologicamente inspirada
- Princípio da formação do mapa topográfico:
 - A localização espacial de um neurônio de saída em um mapa topográfico corresponde a um domínio particular ou característica dos dados de entrada



Grid

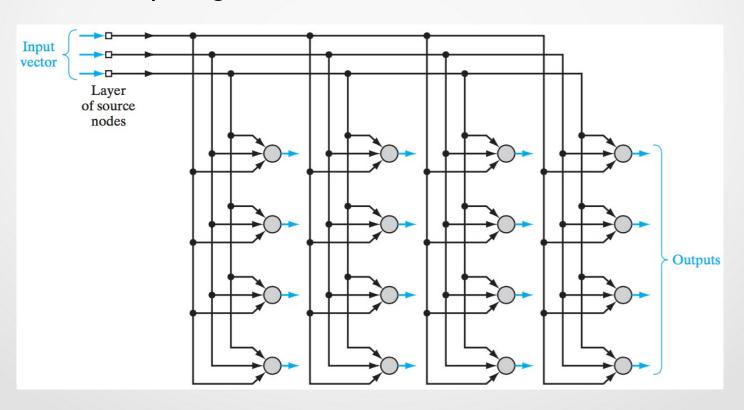
Modelo Kohonen

 Neurônio vencedor é estimulado junto aos neurônios vizinhos



Mapa Auto-Organizável (SOM)

 Transformar um padrão de entrada de dimensão arbitrária em um mapa bidimensional, de maneira adaptativa e ordenada topologicamente

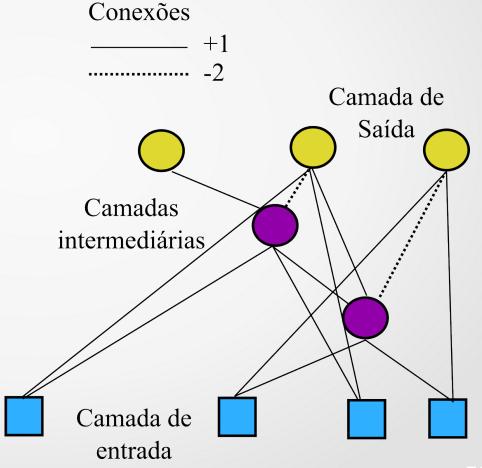


Diversos outros tipos de NN

- Radial Basis Function
- Redes de Hopfield
- Redes de Boltzmann
- Aprendizado Profundo
 - Redes Convolutivas
 - Variational Autoencoder
 - etc
- Diversos tipos

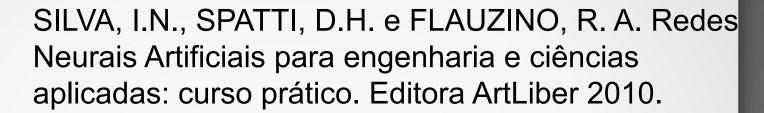
Exercício

- Qual a função implementada pela rede abaixo?
- Entrada: 2 bits
- Saída: 3 bits
- Ativação limiar
 - c. saída:
 - bias -0.5
 - c. intermediária:
 - bias -1.5



Bibliografia





STEINBACH, M., KUMAR, V. TAN, P. Introdução ao Data Mining (Mineração de Dados). Edição 1. Ciência Moderna 2009. ISBN 9788573937619.



Inteligência Artificial - Uma Abordagem de Aprendizado de Máquina. Katti Faceli, Ana Carolina Lorena, João Gama, André C. P. L. F. de Carvalho. Grupo Gen 2011