

Produto escalar, definição e propriedades

Em todos os quadros deste resumo, $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ é uma base ortonormal do espaço euclidiano.

Se $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$, escrevemos $\vec{u} = (x, y, z)$. Temos $|\vec{u}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$.

O QUE É E COMO CALCULAR O PRODUTO ESCALAR DE DOIS VETORES

1. O **produto escalar de dois vetores não nulos** \vec{u} e \vec{v} é definido *geometricamente* como sendo o número real $\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cos \theta$ sendo $\theta = \angle(\vec{u}, \vec{v})$.

Se $\vec{u} = \vec{0}$ ou $\vec{v} = \vec{0}$ então $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.

Em alguns textos o produto escalar de \vec{u} e \vec{v} é denotado por $\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle$.

2. **Cálculo prático de $\vec{u} \cdot \vec{v}$.** Se $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ é uma base ortonormal e

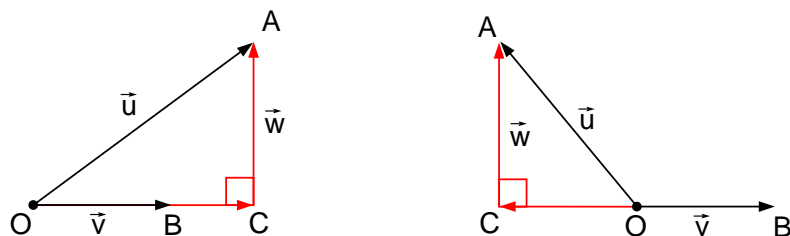
$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1) = x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k}$, $\vec{v} = (x_2, y_2, z_2) = x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k}$, então podemos calcular $\vec{u} \cdot \vec{v}$ pela fórmula $\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2$

O PRODUTO ESCALAR PARA O CÁLCULO DE ÂNGULOS E PROJEÇÕES DE VETORES

3. Se queremos calcular o **ângulo** θ , $0 \leq \theta \leq 180^\circ$, entre dois vetores não nulos \vec{u} e \vec{v} , calculamos $\cos \theta = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$ e então $\theta = \arccos \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|} = \cos^{-1} \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$

4. Dois vetores \vec{u} e \vec{v} são **vetores ortogonais** $\iff \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.

5. A **projeção de um vetor \vec{u} na direção de um vetor $\vec{v} \neq \vec{0}$** é o vetor $\text{proj}_{\vec{v}} \vec{u} = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{v}|^2} \vec{v}$



Na ilustração, $\vec{u} = \overrightarrow{OA}$, $\vec{v} = \overrightarrow{OB}$, $\text{proj}_{\vec{v}} \vec{u} = \overrightarrow{OC}$.

O vetor $\text{proj}_{\vec{v}} \vec{u}$ é caracterizado por duas propriedades:

(a) $\text{proj}_{\vec{v}} \vec{u}$ é paralelo a \vec{v} ;

(b) $\vec{w} = \vec{u} - \text{proj}_{\vec{v}} \vec{u}$ é um vetor ortogonal ao vetor \vec{v} .

ÂNGULOS DIRETORES E COSSENOS DIRETORES DE UM VETOR.

6. Sendo $\vec{u} = (x, y, z) \neq (0, 0, 0)$,
os ângulos α , β e γ entre o vetor \vec{u} e os vetores \vec{i} , \vec{j} e \vec{k} , respectivamente (chamados **ângulos diretores** de \vec{u}), são calculados pelos seus cossenos (chamados **cossenos diretores** de \vec{u})
- $$\cos \alpha = \frac{\vec{u} \cdot \vec{i}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{i}|} = \frac{x}{|\vec{u}|} \quad \cos \beta = \frac{\vec{u} \cdot \vec{j}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{j}|} = \frac{y}{|\vec{u}|} \quad \cos \gamma = \frac{\vec{u} \cdot \vec{k}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{k}|} = \frac{z}{|\vec{u}|}$$
- Mas $\frac{\vec{u}}{|\vec{u}|} = \left(\frac{x}{|\vec{u}|}, \frac{y}{|\vec{u}|}, \frac{z}{|\vec{u}|} \right) = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma)$ é o vetor versor de \vec{u} .
- Portanto, as coordenadas de $\frac{\vec{u}}{|\vec{u}|}$ são os cossenos diretores de \vec{u} .

ALGUMAS PROPRIEDADES ALGÉBRICAS DO PRODUTO ESCALAR.

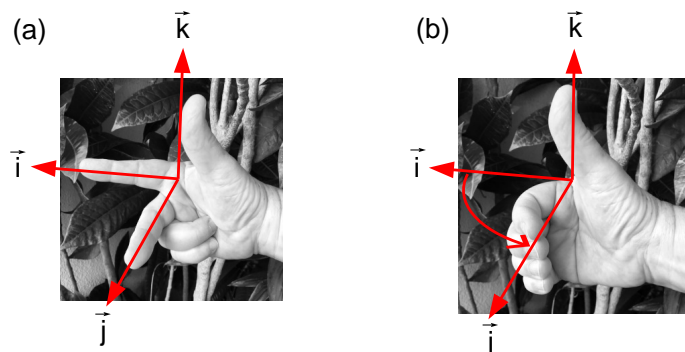
Sendo \vec{u} , \vec{v} e \vec{w} vetores quaisquer, a e b escalares reais,

7. $\vec{u} \cdot \vec{u} = |\vec{u}|^2$
 $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$
 $(a\vec{u} + b\vec{v}) \cdot \vec{w} = a(\vec{u} \cdot \vec{w}) + b(\vec{v} \cdot \vec{w})$

Produto vetorial, definição e propriedades

O QUE É E COMO CALCULAR O PRODUTO VETORIAL DE DOIS VETORES

8. Uma base ortonormal $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ é positiva se seus vetores satisfazem a regra da mão direita. Veja figura. Em termos práticos, se os dedos indicador, médio e polegar, da mão direita, posicionam-se em direções ortogonais, como em (a), eles apontam para as direções de \vec{i} , \vec{j} e \vec{k} , respectivamente. Ou se fazemos, como em (b), um movimento girando juntos os dedos mindinho a indicador da mão direita, da posição (imaginária) do vetor \vec{i} ao vetor \vec{j} , o nosso polegar apontará para direção e sentido do vetor \vec{k}



Nesta seção e nas seguintes a base ortonormal considerada é uma base positiva.

9. **Cálculo do produto vetorial.** Dados os vetores $\vec{u} = (x_1, y_1, z_1)$ e $\vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$, o **produto vetorial de \vec{u} e \vec{v}** , $\vec{u} \times \vec{v}$, é definido desenvolvendo-se o determinante (pela primeira linha, ou pela regra de Sarrus)

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} x_1 & z_1 \\ x_2 & z_2 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} \vec{k}$$

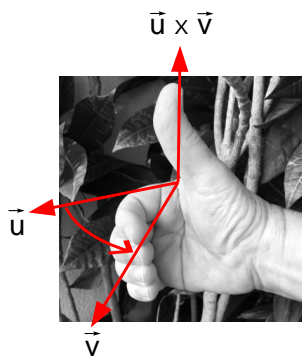
PROPRIEDADES ÚTEIS DO PRODUTO VETORIAL

10. $\vec{u} \times \vec{v}$ é um vetor ortogonal aos vetores \vec{u} e \vec{v} .

$$\vec{u} \times \vec{v} = \vec{0} \iff \vec{u} \text{ e } \vec{v} \text{ são vetores paralelos.}$$

11. **Direção e sentido de $\vec{u} \times \vec{v}$.**

Se \vec{u} e \vec{v} não são vetores paralelos, então os vetores \vec{u} , \vec{v} e $\vec{u} \times \vec{v}$ satisfazem a regra da mão direita, como ilustrado na figura abaixo.

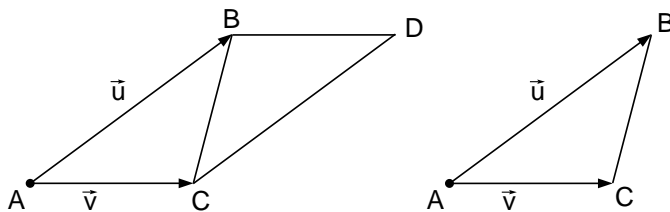


12. **Módulo de $\vec{u} \times \vec{v}$. Áreas de paralelogramos e triângulos por cálculo vetorial.**

Se $\theta = \angle(\vec{u}, \vec{v})$, então o comprimento de $\vec{u} \times \vec{v}$ é dado pela fórmula

$$|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| |\vec{v}| \sin \theta \quad \text{Isto é consequência da identidade } (\vec{u} \cdot \vec{v})^2 + |\vec{u} \times \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2$$

Mas a expressão $|\vec{u}| |\vec{v}| \sin \theta$ também é a área do paralelogramo ABDC quando $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ e $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$



Ou seja, sendo $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$, $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$, temos

$$\text{área do paralelogramo ABDC} = |\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}|$$

$$\text{área do triângulo ABC} = \frac{1}{2} |\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}|$$

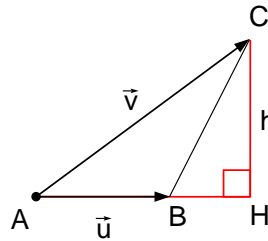
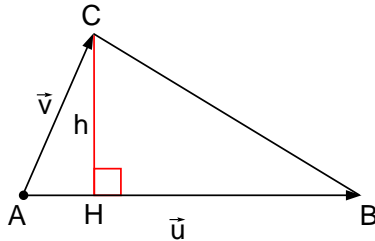
Estes resultados nos levam a concluir que

$$\text{os pontos A, B e C estão alinhados} \iff \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} = \vec{0}$$

13. **Altura de um triângulo (e distância de um ponto a uma reta) por cálculo vetorial.**

Dado um triângulo ABC, sendo $h = \overline{CH}$ sua altura relativamente ao lado AB, temos

$$\text{área do triângulo ABC} = \frac{\overline{AB} \cdot h}{2} = \frac{|\overline{AB}| \cdot h}{2}$$



Pelo resultado do item 12, também temos $\text{área do triângulo ABC} = \frac{1}{2} |\overline{AB} \times \overline{AC}|$

Temos então que a **altura do triângulo ABC relativamente ao lado AB** é dada por

$$h = \frac{|\overline{AB} \times \overline{AC}|}{|\overline{AB}|}$$

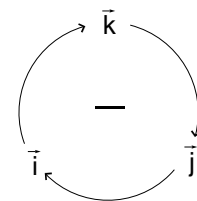
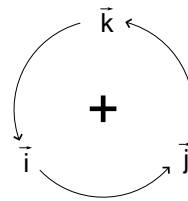
Note que h também é a **distância do ponto C à reta passando por A e B**.

ALGUMAS PROPRIEDADES ALGÉBRICAS DO PRODUTO VETORIAL.

14. O produto vetorial é *anticomutativo*, isto é, $\vec{v} \times \vec{u} = -\vec{u} \times \vec{v}$.

“Tabuada” do produto vetorial.

$$\begin{array}{ll} \vec{i} \times \vec{j} = \vec{k} & \vec{j} \times \vec{i} = -\vec{k} \\ \vec{j} \times \vec{k} = \vec{i} & \vec{k} \times \vec{j} = -\vec{i} \\ \vec{k} \times \vec{i} = \vec{j} & \vec{i} \times \vec{k} = -\vec{j} \\ \vec{i} \times \vec{i} = \vec{j} \times \vec{j} = \vec{k} \times \vec{k} = \vec{0} \end{array}$$



Sendo \vec{u} , \vec{v} e \vec{w} vetores, a e b escalares reais, $(a\vec{u} + b\vec{v}) \times \vec{w} = a(\vec{u} \times \vec{w}) + b(\vec{v} \times \vec{w})$

$$(2\vec{i} - 3\vec{j}) \times (4\vec{j} - 5\vec{k}) = 8\vec{i} \times \vec{j} - 10\vec{i} \times \vec{k} - 12\vec{j} \times \vec{j} + 15\vec{j} \times \vec{k} = 8\vec{k} + 10\vec{j} + 15\vec{i} = (15, 10, 8).$$

Produto misto, definição e propriedades

O QUE É E COMO CALCULAR O PRODUTO MISTO DE TRÊS VETORES

15. O **produto misto de três vetores** \vec{u} , \vec{v} e \vec{w} , denotado por $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ ou por $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}]$ é definido como sendo o número real

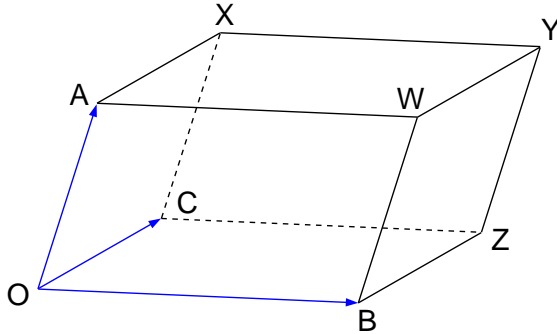
$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})$$

Como calcular. Sendo $\vec{u} = (x_1, y_1, z_1)$, $\vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$ e $\vec{w} = (x_3, y_3, z_3)$, o produto misto $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ é facilmente calculado por um determinante:

$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}$$

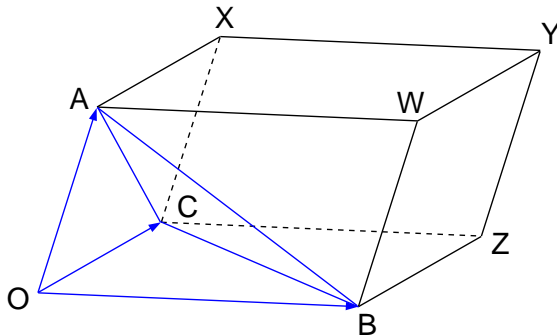
A PROPRIEDADE GEOMÉTRICA DO PRODUTO MISTO – VOLUMES

16. Sendo dado um **paralelepípedo** cujas arestas definem três vetores não coplanares \overrightarrow{OA} , \overrightarrow{OB} e \overrightarrow{OC} , como na figura abaixo, o volume do paralelepípedo é o módulo do produto misto desses três vetores.



$$\text{volume do paralelepípedo} = |(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}, \overrightarrow{OC})|$$

17. O **volume de um tetraedro** OABC é $1/6$ do volume do paralelepípedo que o contém compartilhando esses quatro vértices. Assim sendo, temos a fórmula



$$\text{volume do tetraedro OABC} = \frac{1}{6} \cdot |(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}, \overrightarrow{OC})|$$

18. Em virtude dos resultados nos dois itens anteriores, temos que sendo \vec{u} , \vec{v} e \vec{w} três vetores,

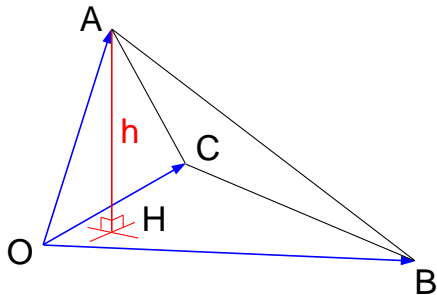
$$\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \text{ são coplanares} \iff (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = 0$$

$$\text{Quatro pontos O, A, B, C são coplanares} \iff (\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}, \overrightarrow{OC}) = 0$$

ALTURA DE UM TETRAEDRO. DISTÂNCIA DE UM PONTO A UM PLANO.

19. Da geometria espacial elementar temos que o volume de um tetraedro é dado também por

$$\text{volume do tetraedro } OABC = \frac{1}{3}(\text{área da base}) \cdot (\text{altura})$$



Da figura acima, temos que a área da base triangular OBC é dada por $\frac{1}{2}|\overrightarrow{OB} \times \overrightarrow{OC}|$.

Assim, o volume do tetraedro é igual a $\frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} \cdot |\overrightarrow{OB} \times \overrightarrow{OC}| \cdot h = \frac{1}{6} \cdot |\overrightarrow{OB} \times \overrightarrow{OC}| \cdot h$

sendo $h = \overline{AH}$ a altura do tetraedro em relação à base OBC.

Comparando esta expressão com a do item 17, temos então

$$\frac{1}{6} \cdot |\overrightarrow{OB} \times \overrightarrow{OC}| \cdot h = \frac{1}{6} \cdot |(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}, \overrightarrow{OC})|.$$

Obtemos então a fórmula para a **altura do tetraedro OABC em relação à base OBC**, como sendo

$$h = \frac{|(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}, \overrightarrow{OC})|}{|\overrightarrow{OB} \times \overrightarrow{OC}|}$$

Esta altura h é também a **distância do ponto A ao plano dos pontos O, B e C**.

Repetindo, o ponto A estará no plano dos pontos O, B e C se, e somente se, $(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}, \overrightarrow{OC}) = 0$.

ALGUMAS PROPRIEDADES ALGÉBRICAS DO PRODUTO MISTO.

Sendo \vec{u} , \vec{v} , \vec{w} , \vec{x} vetores quaisquer, a e b escalares reais,

20. $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = (\vec{v}, \vec{w}, \vec{u}) = (\vec{w}, \vec{u}, \vec{v})$
 $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = -(\vec{v}, \vec{u}, \vec{w})$
 $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = -(\vec{w}, \vec{v}, \vec{u})$
 $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = -(\vec{u}, \vec{w}, \vec{v})$
 $(a\vec{u} + b\vec{v}, \vec{w}, \vec{x}) = a(\vec{u}, \vec{w}, \vec{x}) + b(\vec{v}, \vec{w}, \vec{x})$
 $(\vec{u}, a\vec{v} + b\vec{w}, \vec{x}) = a(\vec{u}, \vec{v}, \vec{x}) + b(\vec{u}, \vec{w}, \vec{x})$
 $(\vec{u}, \vec{v}, a\vec{w} + b\vec{x}) = a(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) + b(\vec{u}, \vec{v}, \vec{x})$
 $(\vec{u}, \vec{u}, \vec{v}) = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{u}) = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{v}) = 0$