

# Notas sobre mudança de coordenadas

Olimpio Hiroshi Miyagaki

Departamento de Matemática

Universidade Federal de São Carlos

São Carlos, SP, CEP:13565-905, Brazil

`olimpio@ufscar.br`

UFSCAR- 2021<sup>1</sup>

---

<sup>1</sup>©Olimpio Hiroshi Miyagaki. Texto baseados nos textos

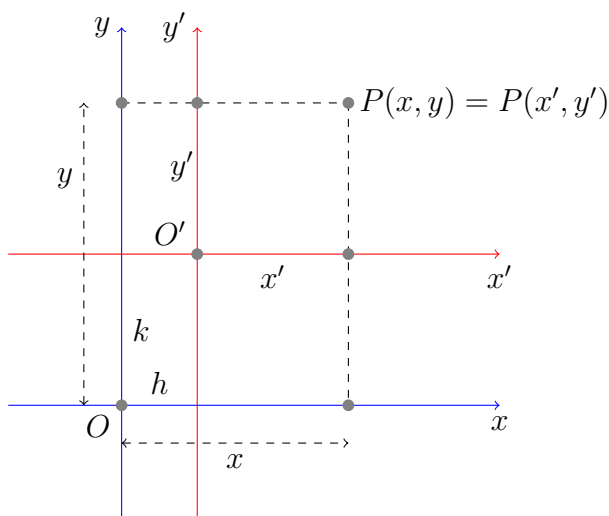
1. Paulo Boulos, Geometria analítica – Um tratamento vetorial, Mc Graw Hill 1986.
2. K.Frensel e J. Delgado, notas IM-UFF – [www.professores.uff.br/katiafrensel/wp-content/uploads/sites/115/2017/08/aula21.pdf](http://www.professores.uff.br/katiafrensel/wp-content/uploads/sites/115/2017/08/aula21.pdf)- 20/04/2021
3. Reginaldo J. Santos, Matrizes vetores e Geometria analítica, UFMG, 2010, disponível em: [www.mat.ufmg.br/-regi](http://www.mat.ufmg.br/-regi)

O objetivo é apresentar alguns procedimentos de mudança de coordenadas para simplificar uma equação geral das cônicas.

## 1 Translação dos eixos coordenados

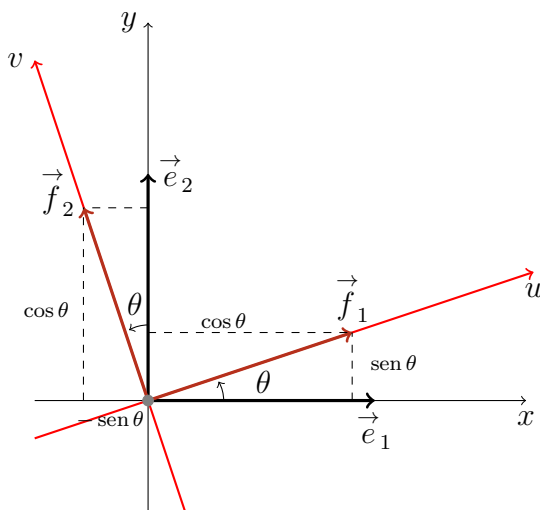
Considere a origem  $O(0,0)$  origem no sistema  $Oxy$ , e um novo sistema de origem  $O'(h,k)$ , cujo eixos  $O'x'$  e  $O'y'$  são paralelos aos eixos originais. Seja  $P(x,y) = P(x',y')$  um ponto nas coordenadas  $x$  e  $y$ , e nas novas coordenadas  $x'$  e  $y'$ . Temos a formula de translação

$$\begin{aligned} x &= x' + h & \text{e} & & y &= y' + k \\ x' &= x - h & \text{e} & & y' &= y - k \end{aligned} \quad (1)$$



## 2 Rotação dos eixos coordenados

Seja  $\theta$  a medida do ângulo de rotação (considerado “positivo” sempre o sentido anti-horário) que transforma o sistema  $Oxy$ , ou seja,  $(0, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$ , no sistema  $Ouv$ , ou seja,  $(0, \vec{f}_1, \vec{f}_2)$ .



Considere  $\vec{e}_1 = \vec{i} = (1, 0)$  e  $\vec{e}_2 = \vec{j} = (0, 1)$ , e escolha  $\|\vec{f}_1\| = \|\vec{f}_2\| = 1$ .  
Então, como cada vetor  $\vec{f}_1$  e  $\vec{f}_2$  é a soma de suas projeções sobre  $\vec{e}_1$  e  $\vec{e}_2$ ,

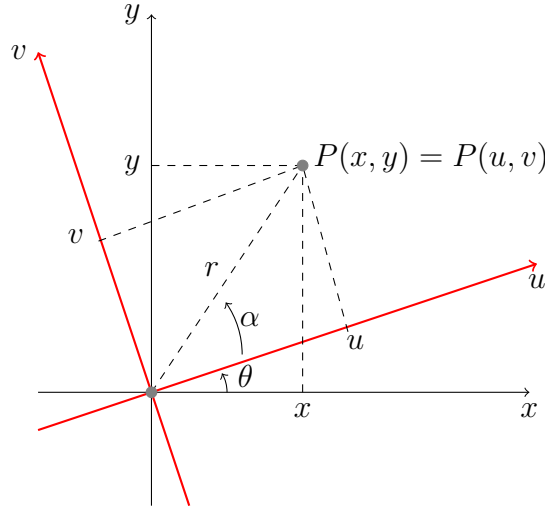
$$\begin{aligned}\vec{f}_1 &= \cos \theta \vec{e}_1 + \sin \theta \vec{e}_2 = (\cos \theta, \sin \theta) \\ \vec{f}_2 &= -\sin \theta \vec{e}_1 + \cos \theta \vec{e}_2 = (-\sin \theta, \cos \theta)\end{aligned}\quad (2)$$

Um ponto  $P$  de coordenadas  $(x, y)$  no sistema  $Oxy$ , no novo sistema  $Ouv$  terá as coordenadas  $(u, v)$ , dadas por

$$\begin{aligned}u &= (\cos \theta)x + (\sin \theta)y \\ v &= -(\sin \theta)x + (\cos \theta)y\end{aligned}\quad (3)$$

Manipulando o sistema temos

$$\begin{cases} x = (\cos \theta)u - (\sin \theta)v \\ y = (\sin \theta)u + (\cos \theta)v. \end{cases}\quad (4)$$



De fato,

$$\begin{cases} u = r \cos \alpha \\ v = r \sin \alpha \end{cases} \quad \begin{cases} x = r \cos(\theta + \alpha) = r(\cos \theta \cos \alpha - \sin \theta \sin \alpha) \\ y = r \sin(\theta + \alpha) = r(\sin \theta \cos \alpha + \cos \theta \sin \alpha) \end{cases}.$$

$$\begin{cases} x = \cos \theta u - \sin \theta v \\ y = \sin \theta u + \cos \theta v \end{cases}$$

Manipulando o sistema temos

$$\begin{cases} u = \cos \theta x + \sin \theta y \\ v = -\sin \theta x + \cos \theta y \end{cases}$$

Na notação matricial, temos:

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} \quad (A = R_\theta \bar{A})$$

$$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \quad (\bar{A} = R_{-\theta} A, R_\theta^{-1} = R_{-\theta})$$

## 2.1 Exemplos

1. No sistema  $(O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  no plano, considere o ponto  $P = (\sqrt{3}, 1)$ . Determine uma rotação de eixos de modo que as novas coordenadas de  $P$  sejam  $(\sqrt{3}, -1)$ .

Resolução Aqui  $(x, y) = (\sqrt{3}, 1)$  e  $(u, v) = (\sqrt{3}, -1)$ , de (3)

$$\begin{cases} \sqrt{3} = \sqrt{3} \cos \theta + \sin \theta \\ -1 = -\sqrt{3} \sin \theta + \cos \theta. \end{cases}$$

Multiplicando-se a primeira equação por  $\sqrt{3}$ , vem

$$\begin{cases} 3 = 3 \cos \theta + \sqrt{3} \sin \theta \\ -1 = -\sqrt{3} \sin \theta + \cos \theta. \end{cases}$$

Portanto, somando membro a membro obtemos  $\cos \theta = \frac{1}{2}$ . Ou seja, tomemos  $\theta = \frac{\pi}{3}$ .

2. Faça uma rotação no plano de modo que a reta  $x + y - 1 = 0$  fique paralela ao novo eixo das ordenadas.

Resolução De (4) vem

$$\begin{aligned} x &= \cos \theta u - \sin \theta v \\ y &= \sin \theta u + \cos \theta v \end{aligned}$$

Substituindo na expressão  $x + y - 1 = 0$ , temos

$$(\cos \theta + \sin \theta)u + (\cos \theta - \sin \theta)v - 1 = 0.$$

Para que seja paralela ao eixo das ordenadas, devemos impor que  $v = 0$ . Donde

$$\cos \theta = \sin \theta \iff \theta = \frac{\pi}{4} + n\pi.$$

Escolha  $\theta = \frac{\pi}{4}$ . Portanto, no novo sistema de coordenadas, a equação da reta fica

$$\left(\frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2}\right)u = 1 \iff u = \frac{\sqrt{2}}{2}.$$

3. Seja  $C$  circunferência dada por  $x^2 + y^2 = r^2$ ,  $r > 0$ , no sistema  $(O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$ . Mostre que  $C$ , em qualquer sistema obtido por rotação de eixos tem a equação  $u^2 + v^2 = r^2$ .

Resolução Da relação

$$\begin{aligned} u &= x \cos \theta + y \sin \theta \\ v &= -x \sin \theta + y \cos \theta \end{aligned} ,$$

segue-se trivialmente, que

$$u^2 + v^2 = r^2.$$

### 3 O estudo da equação geral

$$Ax^2 + Bxy + Cy^2 + Dx + Ey + F = 0$$

Fixemos um sistema ortogonal de coordenadas  $(O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  no plano. O objetivo é simplificar a equação

$$Ax^2 + Bxy + Cy^2 + Dx + Ey + F = 0 \quad (5)$$

eliminando os termos de 1º grau e o termo misto de 2º grau.

#### 3.1 Eliminar, por meio de uma translação, os termos de 1º grau.

Consiste em encontrar o ponto  $(h, k)$ , fazendo

$$\begin{cases} x = u + h \\ y = v + k, \end{cases} \quad (6)$$

para o qual se deve transladar o sistema de coordenadas de modo que a equação (5) se transforme numa equação sem os termos de 1º grau, da forma

$$\overline{A}u^2 + \overline{B}uv + \overline{C}v^2 + \overline{F} = 0 \quad (7)$$

Substituindo (6) em (5), temos

$$A(u+h)^2 + B(u+h)(v+k) + C(v+k)^2 + D(u+h) + E(v+k) + F = 0.$$

Reescrevendo, ordenando em relação  $u$  e  $v$ , obtemos

$$Au^2 + Buv + Cv^2 + (Bk + 2Ah + D)u + (2Ck + Bh + E)v + Ah^2 + Bhk + Ck^2 + Dh + Ek + F = 0. \quad (8)$$

Portanto devemos escolher  $h$  e  $k$  de modo que

$$\begin{cases} Bk + 2Ah + D = 0 \\ 2Ck + Bh + E = 0. \end{cases} \quad (9)$$

A escolha de  $h$  e  $k$  depende da existência de solução do sistema (9), ou seja, do determinante

$$\begin{vmatrix} B & 2A \\ 2C & B \end{vmatrix} = B^2 - 4AC.$$

Se o sistema é impossível, não é possível eliminar os termos de 1º grau, via translação. Isto ocorre quando  $B^2 - 4AC = 0$ .

**Exemplo** Seja equação

$$x^2 + 2xy + y^2 - x + y + 1 = 0.$$

Neste caso,  $A = C = E = 1$ ,  $D = -1$ , e  $B = 2$ , o determinante, o seja

$$B^2 - 4AC = 0$$

por inspeção fica impossível eliminar os termos de 1º grau, via translação. Veremos um outro método na próxima seção.

### 3.2 Eliminar, por meio de uma rotação, o termo misto de 2º grau.

Consiste em determinar um ângulo de rotação tal que a equação (5) se transforma, após rotação, numa equação da forma

$$A'u^2 + B'uv + C'v^2 + D'u + E'v + F = 0, \quad (10)$$

onde

$$\begin{cases} (a) & A' = A \cos^2 \theta + B \sin \theta \cos \theta + C \sin^2 \theta \\ (b) & B' = (C - A) \sin 2\theta + B \cos 2\theta \\ (c) & C' = A \sin^2 \theta - B \sin \theta \cos \theta + C \cos^2 \theta \\ (d) & D' = D \cos \theta + E \sin \theta \\ (e) & E' = E \cos \theta - D \sin \theta \\ (f) & F' = F \end{cases} \quad (11)$$

Para eliminar o termo misto de 2º grau, impomos  $B' = 0$ , ou seja,

$$(C - A) \sin 2\theta + B \cos 2\theta = 0, \quad (12)$$

onde estamos supondo  $B \neq 0$ , (caso contrário já não teríamos o termo misto).

Daí,

- se  $A = C$ , então  $\cos 2\theta = 0$ , então, podemos escolher,  $\theta = \frac{\pi}{4}$ , e por (11(a,c)) temos

$$A' = \frac{1}{2}(A + B + C) \quad \text{e} \quad C' = \frac{1}{2}(A - B + C),$$

se escolhermos  $\theta = \frac{3\pi}{4}$ , e por (11(a,c)) temos

$$A' = \frac{1}{2}(A - B + C) \quad \text{e} \quad C' = \frac{1}{2}(A + B + C),$$

- se  $A \neq C$ , então por (11b),

$$\operatorname{tg} 2\theta = \frac{B}{A - C} \quad (13)$$

Para auxiliar na determinação do  $\theta$  temos várias ferramentas

- da relação  $1 + \operatorname{tg}^2 2\theta = \sec^2 2\theta$ , e como  $\operatorname{tg} 2\theta$  e  $\sec 2\theta$  tem o mesmo sinal,  $2\theta \in (0, \pi)$  temos

$$\cos 2\theta = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 2\theta}}, & \text{se } \frac{B}{A - C} > 0 \\ \frac{-1}{\sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 2\theta}}, & \text{se } \frac{B}{A - C} < 0. \end{cases}$$

- Combinando as relações  $\sin^2 \theta + \cos^2 \theta = 1$  e  $\cos^2 \theta - \sin^2 \theta = \cos 2\theta$ , temos

$$\cos \theta = \sqrt{\frac{1 + \cos 2\theta}{2}} \quad \text{e} \quad \sin \theta = \sqrt{\frac{1 - \cos 2\theta}{2}}.$$

A relação acima permite obter os valores do  $\sin \theta$  e  $\cos \theta$ .

Esses valores obtidos, substituindo-se em (11), temos os valores de

$$A', B', C', D', E' \text{ e } F'.$$

Veremos a seguir, um outro modo de obter os valores de  $A'$  e  $C'$ .

Uma vez obtido  $\theta$ , em vista(11), combinando (12) com as relações trigonométricas já mencionadas acima acrescidas com

$$\sin 2\theta = 2 \sin \theta \cos \theta \text{ e } \cos^2 2\theta = \sin^4 \theta + \cos^4 \theta - \frac{1}{2} \sin^2 2\theta,$$

obtemos

- $A' + C' = A + C$
- $A'C' = AC - \frac{B^2}{4}$

Desta forma,  $A'$  e  $C'$  são raízes da equação quadrática

$$\begin{vmatrix} A - \lambda & B/2 \\ B/2 & C - \lambda \end{vmatrix} = 0, \quad (14)$$

A escolha das raízes  $A'$  e  $C'$  depende da escolha do  $\theta$ , o qual, por (11), está vinculada à relação,

$$\cos 2\theta = \frac{A - C}{A' - C'} \quad (15)$$

determinando o sinal de  $A' - C'$ .

**Observação:** O determinante acima, quando  $\lambda = 0$ , vale:

$$I = B^2 - 4AC.$$

Dizemos que uma equação

$$Ax^2 + Bxy + Cy^2 + Dx + Ey + F = 0$$

é do tipo:

**elíptico** se  $I < 0$ .

**parabólico** se  $I = 0$ .

**hiperbólico** se  $I > 0$ .

Finalizando, uma vez escolhido  $\theta$ , de (11), temos, a escolha para  $D'$  e  $E'$ , dadas por

$$\begin{pmatrix} D' \\ E' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} D \\ E \end{pmatrix}. \quad (16)$$

Volta ao exemplo 1.

**Exemplo 2** No Exemplo foi considerado a equação

$$x^2 + 2xy + y^2 - x + y + 1 = 0.$$

Neste caso,  $A = C = E = 1$ ,  $D = -1$ , e  $B = 2$ , o determinante, o seja

$$B^2 - 4AC = 0$$

Assim, sendo  $A = C$ , escolhemos  $\theta = \pi/4$ , então

$$A' = \frac{1}{2}(A + B + C) = 2 \quad \text{e} \quad C' = \frac{1}{2}(A - B + C) = 0,$$

e da relação

$$\begin{pmatrix} D' \\ E' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} D \\ E \end{pmatrix},$$

com.  $\theta = \pi/4$ , temos

$$D' = -\frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2} = 0 \quad \text{e} \quad E' = \frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2} = \sqrt{2}.$$

Assim a equação

$$x^2 + 2xy + y^2 - x + y + 1 = 0$$

torna

$$2u^2 + 0v^2 + 0u + \sqrt{2}v + 1 = 0$$

ou seja, temos uma forma canônica de uma parábola,

$$u^2 = -\frac{\sqrt{2}}{2}\left(v + \frac{\sqrt{2}}{2}\right). \quad (17)$$

Esta parábola, nas coordenadas  $u$  e  $v$ , possui os seguintes elementos:

- vértices:  $V(0, -\frac{\sqrt{2}}{2})$ ,
- reta focal:  $\ell : u = 0$ ,
- parâmetro:  $2p = -\frac{\sqrt{2}}{2} \implies p = -\frac{\sqrt{2}}{4}$ ,
- foco:  $F(0, -\frac{\sqrt{2}}{2} - \frac{\sqrt{2}}{8}) = (0, -5\frac{\sqrt{2}}{8})$ ,



- diretriz:  $v = -\frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{8} = -3\frac{\sqrt{2}}{8}$ ,

Para obter os elementos nas coordenadas  $x$  e  $y$ , usando

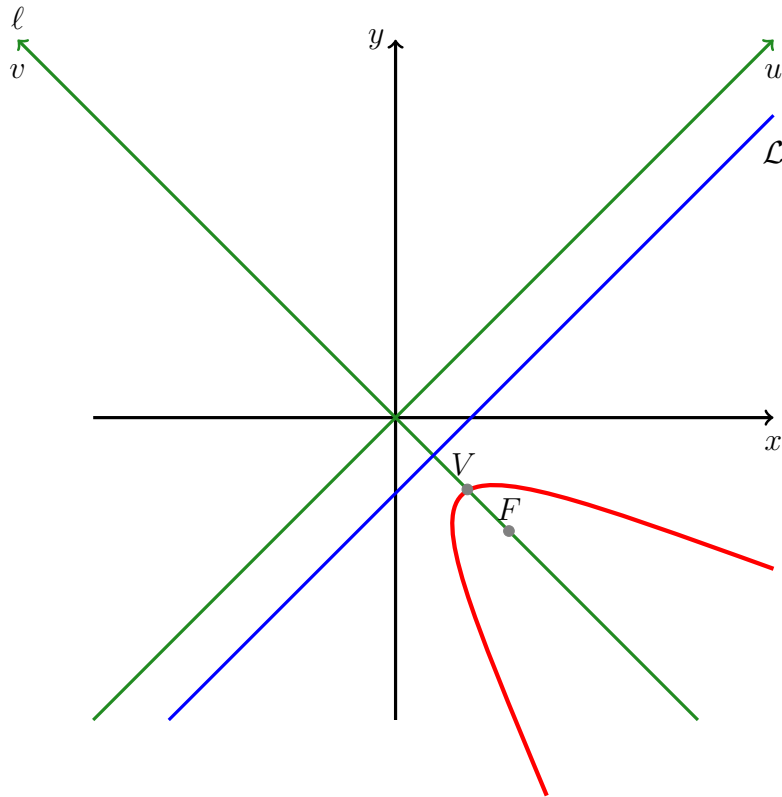
$$\begin{cases} x = \cos(\pi/4)u - \sin(\pi/4)v = \frac{\sqrt{2}}{2}(u - v) \\ y = \sin(\pi/4)u + \cos(\pi/4)v = \frac{\sqrt{2}}{2}(u + v) \end{cases}$$

ou

$$\begin{cases} u = \cos(\pi/4)u + \sin(\pi/4)v = \frac{\sqrt{2}}{2}(x + y) \\ v = -\sin(\pi/4)u + \cos(\pi/4)v = \frac{\sqrt{2}}{2}(-x + y) \end{cases}$$

temos

- vértice:  $V(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2})$ ,
- foco  $F(\frac{5}{8}, -\frac{5}{8})$ ,
- reta focal  $\ell : x + y = 0$ ,
- diretriz  $\mathcal{L} : x - y = \frac{3}{4}$ ,



**Exemplo 3** Considere a equação

$$5x^2 - 26xy + 5y^2 + 72 = 0.$$

Neste caso,  $A = C = 5$ , e  $B = -26$ . Assim, sendo  $A = C$ , escolhemos  $\theta = \pi/4$ , então

$$A' = \frac{1}{2}(A + B + C) = -8 \quad \text{e} \quad C' = \frac{1}{2}(A - B + C) = 18,$$

e temos a equação da hipérbole

$$\frac{u^2}{3^2} - \frac{v^2}{2^2} = 1.$$

Assim  $a = 3$ ,  $b = 2$ ,  $c = \sqrt{13}$  Esta hipérbole nas coordenadas  $u$  e  $v$ , possui os seguintes elementos:

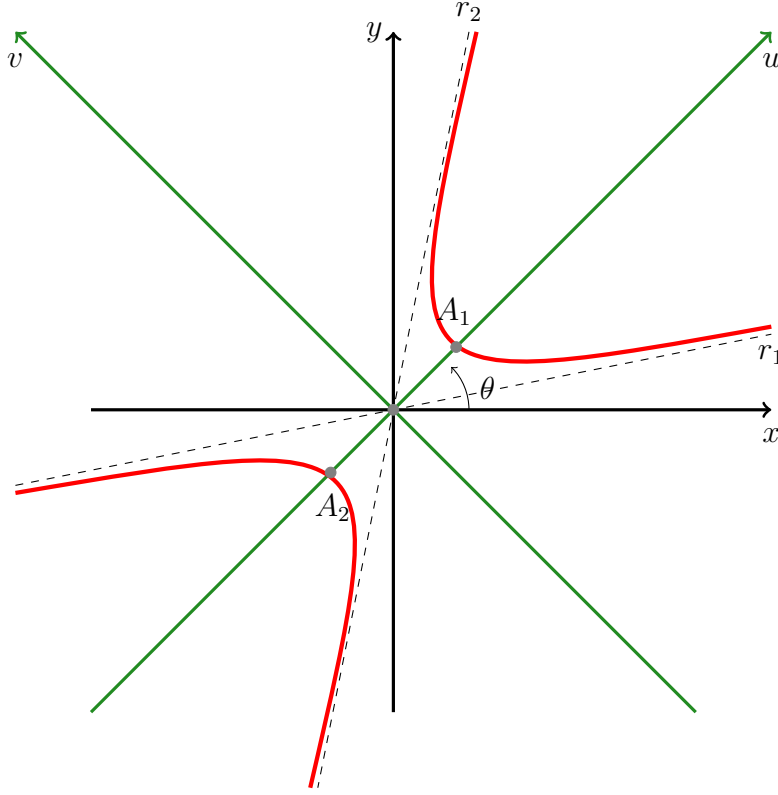
- centro  $C(0, 0)$ ,
- vértices:  $A_1(-3, 0)$  e  $A_2(3, 0)$ ,
- vértices imaginários:  $B_1(0, -2)$  e  $B_2(0, 2)$ ,
- reta focal:  $\ell : v = 0$ ,
- reta não focal:  $\ell' : u = 0$ ,
- assíntotas:  $v = \pm \frac{2}{3}u$ .
- focos:  $F_1(-\sqrt{13}, 0)$  e  $F_2(\sqrt{13}, 0)$ ,

Usando as relações de mudança de coordenadas

$$\begin{cases} u = \frac{\sqrt{2}}{2}(x + y) \\ v = \frac{\sqrt{2}}{2}(-x + y) \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} x = \frac{\sqrt{2}}{2}(u - v) \\ y = \frac{\sqrt{2}}{2}(u + v) \end{cases}$$

temos, os elementos nas coordenadas  $x$  e  $y$ ,

- centro  $C(0, 0)$ ,
- vértices:  $A_1(-3\frac{\sqrt{2}}{2}, -3\frac{\sqrt{2}}{2})$  e  $A_2(3\frac{\sqrt{2}}{2}, 3\frac{\sqrt{2}}{2})$ ,
- vértices imaginários:  $B_1(\frac{2}{\sqrt{2}}, -\frac{2}{\sqrt{2}})$  e  $B_2(-\frac{2}{\sqrt{2}}, \frac{2}{\sqrt{2}})$ ,
- reta focal:  $\ell : -x + y = 0$ ,
- reta não focal:  $\ell' : x + y = 0$ ,
- assíntotas:  $r_1 : y = \frac{1}{5}x$ ,  $r_2 : y = 5x$ .
- focos:  $F_1(\frac{-\sqrt{13}}{\sqrt{2}}, 0)$  e  $F_2(\frac{\sqrt{13}}{\sqrt{2}}, 0)$ ,



**Exemplo 4** Considere a equação

$$5x^2 + 4xy + 2y^2 + 20x + 20y + 44 = 0.$$

Neste caso,  $A = 5, C = 2, D = E = 20, F = 44$  e  $B = 4$ . Assim  $I = B^2 - 4AC < 0$ , então a equação é do tipo elíptico.

Como  $A \neq C$ , temos que

$$\operatorname{tg} 2\theta = \frac{B}{A - C} = \frac{4}{3} > 0,$$

Logo  $\cos 2\theta = \sqrt{\frac{1}{1+\operatorname{tg}^2 2\theta}} = \frac{3}{5} > 0$ , temos

$$\cos \theta = \sqrt{\frac{1 + \cos 2\theta}{2}} = \frac{2\sqrt{5}}{5},$$

e

$$\sin \theta = \sqrt{\frac{1 - \cos 2\theta}{2}} = \frac{\sqrt{5}}{5},$$

Inserindo em (11), temos

$$A' = A \cos^2 \theta + \frac{B}{2} \sin 2\theta + C \sin^2 \theta = 6$$

$$C' = A \sin^2 \theta - \frac{B}{2} \sin 2\theta + C \cos^2 \theta = 1$$

$$D' = D \cos \theta + E \sin \theta = 12\sqrt{5}$$

e

$$E' = -D \sin \theta + E \cos \theta = 4\sqrt{5}.$$

Logo temos a elipse, nas coordenadas  $u$  e  $v$ , dada por ,

$$6u^2 + v^2 + 12\sqrt{5}u + 4\sqrt{5}v + 44 = 0$$

o qual é equivalente, completando os quadrados, a equação

$$(u + \sqrt{5})^2 + \left(\frac{v + 2\sqrt{5}}{6}\right)^2 = 1.$$

Os elementos dessa elipse, com  $a = \sqrt{6}$ ,  $b = 1$  e  $c = \sqrt{5}$ , nas coordenadas  $u$  e  $v$  são:

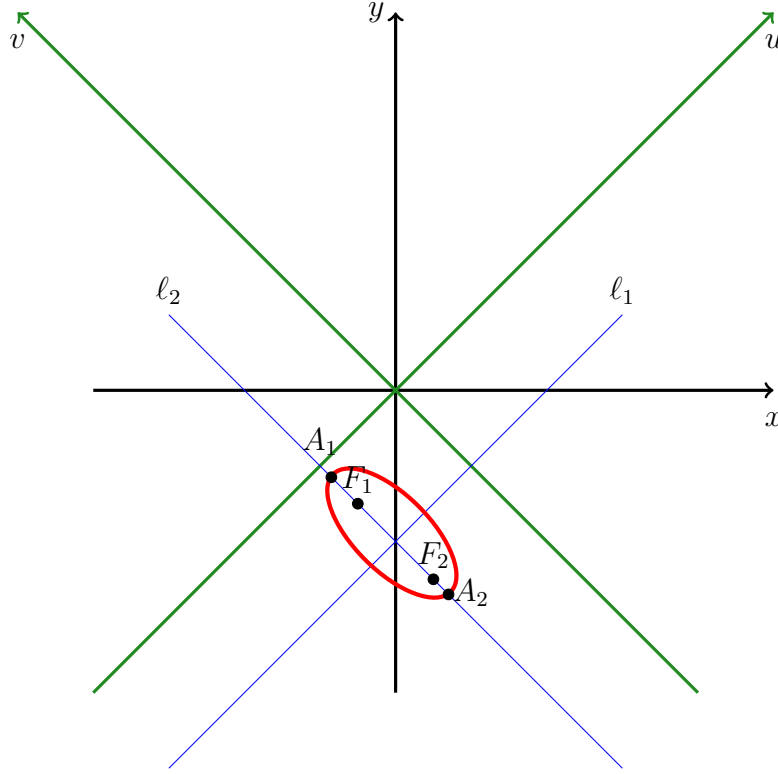
- Centro  $C(-\sqrt{5}, -2\sqrt{5})$ ,
- Reta focal  $\ell_2 : u = -\sqrt{5}$ , paralela ao eixo  $OU$
- Reta não focal  $\ell_1 : v = -2\sqrt{5}$ , paralela ao eixo  $OV$ ,
- vértices sobre o eixo focal:  $A_1 = (-\sqrt{5}, -2\sqrt{5} - \sqrt{6})$  e  $A_2 = (-\sqrt{5}, -2\sqrt{5} + \sqrt{6})$ ,
- vértices sobre o eixo não focal:  $B_1 = (-\sqrt{5} - 1, -2\sqrt{5})$  e  $B_2 = (-\sqrt{5} + 1, -2\sqrt{5})$ ,
- focos:  $F_1 = (-\sqrt{5}, -2\sqrt{5} - \sqrt{5}) = (-\sqrt{5}, -3\sqrt{5})$  e  $F_2 = (-\sqrt{5}, -2\sqrt{5} + \sqrt{5}) = (-\sqrt{5}, -\sqrt{5})$ ,
- excentricidade:  $e = \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{6}}$ .

Usando as relações de mudança de coordenadas

$$\begin{cases} u = \frac{\sqrt{5}}{5}(2x + y) \\ v = \frac{\sqrt{5}}{5}(-x + 2y) \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} x = \frac{\sqrt{5}}{5}(2u - v) \\ y = \frac{\sqrt{5}}{5}(u + 2v) \end{cases}$$

temos, os elementos dessa elipse nas coordenadas  $x$  e  $y$ ,

- Centro  $C(0, -5)$ ,
- Reta focal  $\ell_2 : 2x + y = -5$ ,
- Reta não focal  $\ell_1 : x - 2y = 10$ ,
- vértices sobre o eixo focal:  $A_1 = (\frac{\sqrt{30}}{5}, -5 - 2\frac{\sqrt{30}}{5})$  e  $A_2 = (-\frac{\sqrt{30}}{5}, -5 + \frac{2\sqrt{30}}{5})$ ,
- vértices sobre o eixo não focal:  $B_1 = (-\frac{2\sqrt{5}}{5}, -5 - \frac{\sqrt{5}}{5})$  e  $B_2 = (\frac{2\sqrt{5}}{5}, -5 + \frac{\sqrt{5}}{5})$ ,
- focos:  $F_1 = (1, -7)$  e  $F_2 = (-1, -3)$ ,



**Exemplo 5** Considere a equação

$$11x^2 + 10\sqrt{3}xy + y^2 - (22 + 10\sqrt{3})x - (2 + 10\sqrt{3})y - (4 - 10\sqrt{3}) = 0.$$

Neste caso,  $A = 11, C = 1, D = -(22 + 10\sqrt{3}), E = -(2 + 10\sqrt{3}), F = -(4 - 10\sqrt{3})$  e  $B = 10\sqrt{3}$ . Assim  $I = B^2 - 4AC > 0$ , então a equação é do tipo hiperbólico.

Como  $A \neq C$ , temos que

$$\operatorname{tg} 2\theta = \frac{B}{A - C} = \sqrt{3} > 0,$$

Logo  $\cos 2\theta = \sqrt{\frac{1}{1 + \operatorname{tg}^2 2\theta}} = \frac{1}{2} > 0$ , temos

$$\cos \theta = \sqrt{\frac{1 + \cos 2\theta}{2}} = \frac{\sqrt{3}}{2},$$

e

$$\sin \theta = \sqrt{\frac{1 - \cos 2\theta}{2}} = \frac{1}{2},$$

ou seja  $\theta = \frac{\pi}{6}$ . Inserindo em (11), temos

$$A' = A \cos^2 \theta + \frac{B}{2} \sin 2\theta + C \sin^2 \theta = 16$$

$$C' = A \sin^2 \theta - \frac{B}{2} \sin 2\theta + C \cos^2 \theta = -4$$

$$D' = D \cos \theta + E \sin \theta = -16(\sqrt{3} + 1)$$

e

$$E' = -D \sin \theta + E \cos \theta = 4(\sqrt{3} - 1).$$

Logo temos a elipse, nas coordenadas  $u$  e  $v$ , dada por

$$16u^2 - 4v^2 - 16(\sqrt{3} + 1)u - 4(1 - \sqrt{3})v - (4 - 10\sqrt{3}) = 0$$

o qual é equivalente, completando os quadrados, a equação

$$(u - \frac{\sqrt{3} + 1}{2})^2 - \frac{(v + \frac{1 - \sqrt{3}}{2})^2}{4} = 1.$$

Os elementos dessa hipérbole, com  $a^2 = 1$ ,  $b^2 = 4$  e  $c^2 = a^2 + b^2 = 5$ , nas coordenadas  $u$  e  $v$  são:

- Centro  $C(\frac{\sqrt{3}+1}{2}, \frac{\sqrt{3}-1}{2})$ ,
- Reta focal  $\ell : v = \frac{\sqrt{3}-1}{2}$ , paralela ao eixo  $OU$
- Reta não focal  $\ell' : u = \frac{\sqrt{3}+1}{2}$ , paralela ao eixo  $OV$ ,
- vértices:  $A_1 = (\frac{\sqrt{3}-1}{2}, \frac{\sqrt{3}-1}{2})$  e  $A_2 = (\frac{\sqrt{3}+3}{2}, \frac{\sqrt{3}-1}{2})$ ,
- vértices imaginários:  $B_1 = (\frac{\sqrt{3}+1}{2}, \frac{\sqrt{3}-5}{2})$  e  $B_2 = (\frac{\sqrt{3}+1}{2}, \frac{\sqrt{3}+3}{2})$ ,
- focos:  $F_1 = (\frac{\sqrt{3}+1}{2} - \sqrt{5}, \frac{\sqrt{3}-1}{2})$  e  $F_2 = (\frac{\sqrt{3}+1}{2} + \sqrt{5}, \frac{\sqrt{3}-1}{2})$ ,
- excentricidade:  $e = \frac{\sqrt{5}}{1} = \sqrt{5}$ ,
- assíntotas:  $2(u - \frac{\sqrt{3}+1}{2}) \pm (v - \frac{\sqrt{3}-1}{2}) = 0$ .

Usando as relações de mudança de coordenadas

$$\begin{cases} u = \frac{1}{2}(\sqrt{3}x + y) \\ v = \frac{1}{2}(-x + \sqrt{3}y) \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} x = \frac{1}{2}(\sqrt{3}u - v) \\ y = \frac{1}{2}(u + \sqrt{3}v) \end{cases}$$

temos, os elementos dessa hipérbole nas coordenadas  $x$  e  $y$ ,

- Centro  $C(1, 1)$ ,
- Reta focal  $\ell : x - \sqrt{3}y = 1 - \sqrt{3}$ ,
- Reta não focal  $\ell' : \sqrt{3}x + y = 1 + \sqrt{3}$ ,
- vértices :  $A_1 = (1 - \frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2})$  e  $A_2 = (1 + \frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{3}{2})$ ,
- vértices imaginários:  $B_1 = (2, 1 - \sqrt{3})$  e  $B_2 = (0, 1 + \sqrt{3})$ ,
- focos:  $F_1 = (1 - \frac{\sqrt{15}}{2}, 1 - \frac{\sqrt{5}}{2})$  e  $F_2 = (1 + \frac{\sqrt{15}}{2}, 1 + \frac{\sqrt{5}}{2})$ ,

- assíntotas:  $\begin{cases} r_1 : (2\sqrt{3} - 1)(x - 1) + (\sqrt{3} + 2)(y - 1) = 0 \\ r_2 : (2\sqrt{3} + 1)(x - 1) + (2 - \sqrt{3})(y - 1) = 0 \end{cases}$

