

Контрольна Робота з Еволюційних Систем #2

Захаров Дмитро

15 листопада, 2024

Варіант 5

Зміст

1	Завдання	2
1.1	Пункт (А)	2
1.2	Пункт (Б)	3
1.3	Пункт (В)	5

1 Завдання

Умова Задачі 1.1. Дано диференціально-алгебраїчне рівняння

$$\mathbf{A} \frac{d\mathbf{x}}{dt} + \mathbf{B}\mathbf{x}(t) = \mathbf{f}(t), \quad t \geq 0, \quad \mathbf{x} \in \mathbb{C}^3$$

де $\mathbf{f}(t) = e^t \cdot \mathbf{1}_3$. Потрібно:

- (А) Показати, що характеристичний жмуток матриць $\lambda\mathbf{A} + \mathbf{B}$ є регулярним і знайти його індекс.
- (Б) Обчислити спектральні проектори $\mathbf{P}_1, \mathbf{P}_2, \mathbf{Q}_1, \mathbf{Q}_2$ жмутка матриць $\lambda\mathbf{A} + \mathbf{B}$ та побудувати характеристичну матрицю \mathbf{G} , знайти матриці $\mathbf{F} = \mathbf{G}^{-1}\mathbf{Q}_2\mathbf{A}$, $\mathbf{S} = -\mathbf{G}^{-1}\mathbf{Q}_1\mathbf{B}$ та матрицю $e^{\mathbf{S}t}$.
- (В) Описати множину припустимих початкових даних \mathbf{x}_0 , за яких початкова задача $\mathbf{x}(0) = \mathbf{x}_0$ для диференціально-алгебраїчного рівняння має єдиний розв'язок. Навести конкретний приклад такого \mathbf{x}_0 .

Матриці \mathbf{A} та \mathbf{B} наступні:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} -2 & -2 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

1.1 Пункт (А)

Для перевірки регулярності, обчислимо $\det(\mathbf{A} + \mu\mathbf{B})$. Маємо:

$$\det(\mathbf{A} + \mu\mathbf{B}) = \begin{vmatrix} 2 - 2\mu & 1 - 2\mu & -\mu \\ 1 + \mu & -\mu & 1 \\ 1 & 1 - \mu & -1 + 2\mu \end{vmatrix} = 9\mu^2(-1 + \mu)$$

Отже, жмуток є регулярним та має єдине власне значення $\lambda_0 = 1$. Далі знаходимо

$$\mathbf{R}_0(\mu) = (\mathbf{A} + \mu\mathbf{B})^{-1} = \frac{1}{9\mu^2(\mu - 1)} \begin{bmatrix} -1 + 2\mu - 2\mu^2 & 1 - 5\mu + 5\mu^2 & 1 - 2\mu - \mu^2 \\ 2 - \mu - 2\mu^2 & -2 + 7\mu - 4\mu^2 & -2 + \mu - \mu^2 \\ 1 + \mu - \mu^2 & -1 + 2\mu - 2\mu^2 & -1 - \mu + 4\mu^2 \end{bmatrix}$$

Індекс $\text{ind}(\mathbf{A}, \mathbf{B})$ жмутка матриць $\lambda\mathbf{A} + \mathbf{B}$ це порядок полюса за $\mu = 0$ матричної функції $\mathbf{R}_0(\mu)$. Отже, потрібно подивитися на кожен елемент $\mathbf{R}_0(\mu)$ та знайти його індекс. Бачимо, що для знаменника $\mu = 0$ є коренем другого порядку, а отже максимальний можливий індекс — це 2. Отже, достатньо знайти будь-який елемент матриці $\mathbf{R}_0(\mu)$, де відповідний чисельник не дорівнює нулю. Наприклад, перший елемент підходить:

$$\text{ind} \left(\frac{-1 + 2\mu - 2\mu^2}{9\mu^2(\mu - 1)} \right) = 2$$

Таким чином, жмуток є регулярним і має індекс 2.

1.2 Пункт (Б)

Спектральні проектори P_1, P_2, Q_1, Q_2 та характеристична матриця G жмутка матриць $\lambda A + B$ обчислюються як:

$$P_2 = \text{Res}_{\mu=0} R_0(\mu) B$$

$$P_1 = E_{3 \times 3} - P_2$$

$$Q_2 = \text{Res}_{\mu=0} B R_0(\mu)$$

$$Q_1 = E_{3 \times 3} - Q_2$$

$$G = A P_1 + B P_2$$

Отже, починаємо обраховувати поступово:

$$R_0(\mu) B = \begin{bmatrix} \frac{1-3\mu+3\mu^2}{3\mu^2(\mu-1)} & \frac{1}{3\mu(\mu-1)} & \frac{1-2\mu}{3\mu^2(\mu-1)} \\ \frac{-2+3\mu}{3\mu^2(\mu-1)} & \frac{2-3\mu}{3\mu(1-\mu)} & \frac{-2+\mu}{3\mu^2(\mu-1)} \\ \frac{1}{3\mu^2(1-\mu)} & \frac{1}{3\mu(1-\mu)} & \frac{1+\mu-3\mu^2}{3\mu^2(1-\mu)} \end{bmatrix}$$

Тепер обраховуємо лишки:

$$P_2 = \text{Res}_{\mu=0} R_0(\mu) B = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{bmatrix}$$

Не будемо детально розписувати, як обраховується лишок у кожного елемента, але покажемо це на прикладі елемента на позиції (1, 1). Отже, маємо обрахувати

$$\text{Res}_{\mu=0} \frac{1-3\mu+3\mu^2}{3\mu^2(\mu-1)} = \lim_{\mu \rightarrow 0} \frac{d}{d\mu} \left(\mu^2 \cdot \frac{1-3\mu+3\mu^2}{3\mu^2(\mu-1)} \right) = \lim_{\mu \rightarrow 0} \frac{2-6\mu+3\mu^2}{3(\mu-1)^2} = \frac{2}{3}$$

Далі, рахуємо матрицю P_1 :

$$P_1 = E_{3 \times 3} - P_2 = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Наступним кроком рахуємо $B R_0(\mu)$:

$$B R_0(\mu) = \begin{bmatrix} \frac{1+\mu-3\mu^2}{3\mu^2(1-\mu)} & \frac{1-2\mu}{3\mu^2(\mu-1)} & \frac{1+\mu}{3\mu^2(\mu-1)} \\ \frac{1}{3\mu^2} & \frac{-1+3\mu}{3\mu^2} & -\frac{1}{3\mu^2} \\ \frac{1}{3\mu(\mu-1)} & \frac{1}{3\mu(1-\mu)} & \frac{1-3\mu}{3\mu(1-\mu)} \end{bmatrix}$$

Тепер обраховуємо лишки і матриці Q_1, Q_2 :

$$Q_2 = \text{Res}_{\mu=0} B R_0(\mu) = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ 0 & 1 & 0 \\ -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{bmatrix}, \quad Q_1 = E_{3 \times 3} - Q_2 = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{bmatrix}$$

Нарешті, характеристична матриця:

$$G = A P_1 + B P_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -3 \\ 1 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad G^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ 0 & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Згідно умові, знайдемо матриці $F = G^{-1}Q_2A$, $S = -G^{-1}Q_1B$:

$$F = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & 0 & \frac{1}{3} \\ -\frac{2}{3} & 0 & -\frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} & 0 & -\frac{1}{3} \end{bmatrix}$$

$$S = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{bmatrix}$$

Нарешті, залишається лише знайти e^{St} . Для цього знайдемо власні числа матриці S , знайшовши характеристичний поліном:

$$\chi_S(\lambda) = \det(S - \lambda E_{3 \times 3}) = \lambda^2 - \lambda^3 = \lambda^2(1 - \lambda)$$

Отже, маємо власне число $\lambda_{1,2} = 0$ кратності 2 та $\lambda_3 = 1$ кратності 1. Отже, далі знаходимо відповідні власні вектори з рівняння $Sv = 0$ маємо $v_1 + v_2 - v_3 = 0$. Це відповідає множині векторів:

$$v = \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \alpha + \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \alpha + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \beta$$

Тому, оберемо наступні власні вектори:

$$v_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad v_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Тепер те саме, але для власного значення $\lambda_3 = 1$:

$$(S - E_{3 \times 3})v = 0$$

Відповідна система рівнянь:

$$\begin{cases} -2v_1 + v_2 - v_3 = 0 \\ v_1 - 2v_2 - v_3 = 0 \\ v_1 + v_2 + 2v_3 = 0 \end{cases}$$

Якщо вибрати $v_1 := \gamma$, то отримаємо $v_2 = \gamma$, $v_3 = -\gamma$. Тому, в якості третього власного вектора обираємо:

$$v_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

Таким чином, матриця S є діагоналізованою, а саме:

$$S = U\Lambda U^{-1}, \quad U = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad \Lambda = \text{diag}\{0, 0, 1\}.$$

Таким чином, експоненту можна знайти наступним чином:

$$e^{St} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{S^k t^k}{k!} = U \left(\sum_{k=0}^{\infty} \frac{\Lambda^k t^k}{k!} \right) U^{-1} = U \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & e^t \end{bmatrix} U^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{3}(2 + e^t) & \frac{1}{3}(-1 + e^t) & \frac{1}{3}(1 - e^t) \\ \frac{1}{3}(-1 + e^t) & \frac{1}{3}(2 + e^t) & \frac{1}{3}(1 - e^t) \\ \frac{1}{3}(1 - e^t) & \frac{1}{3}(1 - e^t) & \frac{1}{3}(2 + e^t) \end{bmatrix}$$

1.3 Пункт (В)

Бачимо, що $F^2 = O_{3 \times 3}$, а тому її індекс нільпотентності дорівнює $r = 2$. Згідно теореми з лекції, умова узгодження на початковий вектор \mathbf{x}_0 має вигляд:

$$P_2 \mathbf{x}_0 = \sum_{j=0}^{r-1} (-1)^j \frac{d^j}{dt^j} (F^j G^{-1} Q_2 f(t)) \Big|_{t=0}$$

В нашому конкретному випадку, вона запишеться як:

$$P_2 \mathbf{x}_0 = G^{-1} Q_2 f(0) - \frac{d}{dt} (F G^{-1} Q_2 f(t)) \Big|_{t=0}$$

Тому обчислюємо усі вирази:

$$G^{-1} Q_2 f(0) = \begin{bmatrix} 4/9 \\ -5/9 \\ -1/9 \end{bmatrix}$$

$$\frac{d}{dt} (F G^{-1} Q_2 f(t)) \Big|_{t=0} = \begin{bmatrix} 1/9 \\ -2/9 \\ -1/9 \end{bmatrix}$$

Таким чином,

$$P_2 \mathbf{x}_0 = \begin{bmatrix} 1/3 \\ -1/3 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Нехай $\mathbf{x}_0 = (v, u, w)$. Тоді, умова на \mathbf{x}_0 має вигляд:

$$\begin{bmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v \\ u \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 \\ -1/3 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 2v - u + w = 1 \\ -v + 2u + w = -1 \\ v + u + 2w = 0 \end{cases}$$

Звідси отримуємо: $u = -\frac{2}{3} + v$, $w = \frac{1}{3} - v$. Отже, якщо ввести параметр α , то множину \mathbf{x}_0 можна описати як:

$$\mathbf{x}_0 = \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \alpha$$

Прикладом може слугувати вектор $\mathbf{x}_0 = (0, -2/3, 1/3)$. Більш конкретно, розв'язком задачі буде:

$$x(t) = \frac{1}{9} e^t (2t + 9\alpha), \quad y(t) = \frac{1}{9} e^t (-6 + 2t + 9\alpha), \quad z(t) = -\frac{1}{9} e^t (-3 + 2t + 9\alpha).$$