VİTMO

Факультет программной инженерии и компьютерной техники Направление подготовки: Информатика и вычислительная техника Дисциплина «Операционные системы»

Лабораторная работа №2

Вариант IOCTL: Ismod, fpu_state

Выполнил:

Богатов А. С.

P33302

Преподаватель

Осипов С.В.

Задание:

Разработать комплекс программ на пользовательском уровне и уровне ярда, который собирает информацию на стороне ядра и передает информацию на уровень пользователя, и выводит ее в удобном для чтения человеком виде. Программа на уровне пользователя получает на вход аргумент(ы) командной строки (не адрес!), позволяющие идентифицировать из системных таблиц необходимый путь до целевой структуры, осуществляет передачу на уровень ядра, получает информацию из данной структуры и распечатывает структуру в стандартный вывод. Загружаемый модуль ядра принимает запрос через указанный в задании интерфейс, определяет путь до целевой структуры по переданному запросу и возвращает результат на уровень пользователя.

Интерфейс передачи между программой пользователя и ядром и целевая структура задается преподавателем. Интерфейс передачи может быть один из следующих:

- 1. syscall интерфейс системных вызовов.
- 2. ioctl передача параметров через управляющий вызов к файлу/устройству.
- 3. procfs файловая система /proc, передача параметров через запись в файл.
- 4. debugfs отладочная файловая система /sys/kernel/debug, передача параметров через запись в файл.

Целевая структура может быть задана двумя способами:

- 1. Именем структуры в заголовочных файлах Linux
- 2. Файлом в каталоге /proc. В этом случае необходимо определить целевую структуру по пути файла в /proc и выводимым данным.

Makefile:

```
obj-m += driver.o
KDIR = /lib/modules/$(shell uname -r)/build
KBUILD_CFLAGS += -g -Wall
all:
    make -C $(KDIR) M=$(shell pwd) modules
clean:
    make -C $(KDIR) M=$(shell pwd) clean
```

Драйвер:

```
#ifndef __IOCTL_H
```

```
#define IOCTL H
#include <linux/ioctl.h>
#include <linux/module.h>
struct user_fpu_state {
     uint16 t control word;
     uint16_t state_word;
     uint16 t last instr opcode;
     uint64_t instr_pointer;
     uint64 t data pointer;
     uint32_t ip_offset;
     uint32_t ip_selector;
     uint32 t operand offset;
     uint32_t operand_selector;
     struct fpstate* fpu state ;
};
struct user_lsmod {
     char* module names;
     struct user_lsmod* next;
     struct module* module;
};
#define IOCTL BASE 'i'
#define WR_VALUE _IOW(IOCTL_BASE,1,int32_t*)
#define RD LSMOD IOR(IOCTL BASE,2, struct module*)
#define RD_FPU_STATE _IOR(IOCTL_BASE,3, struct user_fpu_state*)
#define IOCTL GET MSG IOR(IOCTL BASE, 4, char *)
#endif
```

Задаем структуры для передачи на уровень пользователя и методы.

driver.c

```
abogatov
  \author
*************************
********/
#include <linux/kernel.h>
#include <linux/proc fs.h>
#include <linux/init.h>
#include <linux/kdev t.h>
#include <linux/fs.h>
#include <linux/cdev.h>
#include <linux/device.h>
#include <linux/slab.h>
#include <linux/uaccess.h>
#include <linux/err.h>
#include <linux/pid.h>
#include <asm/uaccess.h>
#include <linux/pid namespace.h>
#include <linux/string.h>
#include <linux/ctype.h>
#include "driver.h"
#define BUFFER 4096
static char lsmod[BUFFER];
static char* lsmod ptr;
static char* lsmod ptr current;
struct task struct* task;
struct thread struct* threadp;
struct pid* pid;
struct fpu* fpu kernel;
int32 t value = 0;
dev t dev = 0;
static struct class *dev class;
static struct cdev driver_cdev;
** Function Prototypes
*/
               __init driver_driver_init(void);
static int
static void
               __exit driver_driver_exit(void);
static int
              driver open(struct inode *inode, struct file
*file);
static int
               driver_release(struct inode *inode, struct file
*file);
```

```
static ssize t driver read(struct file *filp, char user *buf,
size_t len,loff_t * off);
static ssize t driver write(struct file *filp, const char *buf,
size_t len, loff_t * off);
static long driver ioctl(struct file *file, unsigned int cmd,
unsigned long arg);
/*
** File operation sturcture
*/
static struct file operations fops =
        .owner
                        = THIS MODULE,
        .read
                        = driver_read,
                        = driver write,
        .write
        .open
                        = driver_open,
        .unlocked ioctl = driver ioctl,
        .release
                        = driver_release,
};
/*
** This function will be called when we open the Device file
*/
static int driver open(struct inode *inode, struct file *file)
        pr info("Device File Opened...!!!\n");
       return 0;
}
/*
** This function will be called when we close the Device file
*/
static int driver release(struct inode *inode, struct file *file)
{
        pr info("Device File Closed...!!!\n");
       return 0;
}
/*
** This function will be called when we read the Device file
static ssize_t driver_read(struct file *filp, char __user *buf,
size t length, loff t *off)
{
        pr info("Read Function\n");
           if (*lsmod_ptr == 0) {
```

```
pr_info("nothing to transmit%s", lsmod_ptr);
                      return 0;
           }
             while (length && *lsmod_ptr) {
               put user(*(lsmod ptr++), buf++);
               length--;
             }
        return 0;
}
/*
** This function will be called when we write the Device file
*/
static ssize_t driver_write(struct file *filp, const char __user
*buf, size_t len, loff_t *off)
        pr info("Write function\n");
        return len;
}
/*
** This function will be called when we write IOCTL on the Device
file
*/
static long driver ioctl(struct file *file, unsigned int cmd,
unsigned long arg)
{
         switch(cmd) {
           case WR VALUE:
                if (copy from user(&value, (int32 t*) arg,
sizeof(value))) {
                pr err("Data Write: Err\n");
           break;
           case IOCTL GET MSG:
                driver_read(file, (char*) arg, strlen(lsmod), 0);
                break;
                case RD LSMOD:
                char* ptr;
                struct file *f1;
```

```
struct file *f2;
                char* file name = kmalloc(32, GFP KERNEL);
                char buff1[32];
                int i;
                for (i = 0; i < 32; i++)
                      buff1[i] = 0;
                char buff2[32];
                for (i = 0; i < 32; i++)
                      buff2[i] = 0;
                struct user_lsmod begin = (struct user_lsmod) {
                      .module names = THIS MODULE->name,
                      .module_ = THIS_MODULE,
                      .next = NULL
                };
                struct user_lsmod begin2 = (struct user_lsmod) {
                      .module names = "",
                      .next = NULL
                };
                struct user_lsmod* user_modules = &begin;
                struct user lsmod* next mod = &begin2;
                struct list_head* list;
                struct module* mod;
                struct module* this mod = THIS MODULE;
                pr info("%-18s %-10s %-3s", "Module", "Size",
"Used by");
                lsmod_ptr_current += sprintf(lsmod_ptr_current,
"%-18s %-10s %-3s\n", "Module", "Size", "Used by");
                list for each(list, &this mod->list) {
                    if(list entry(list, struct module, list) !=
NULL)
                    mod = list entry(list, struct module, list);
                    next mod->module names = mod->name;
                    if (strcmp(mod->name, "") != 0) {
                      user modules->next = next mod;
                          strcpy(file_name, "/sys/module/");
                          strcat(file name, mod->name);
                          strcat(file_name, "/coresize");
                          f1 = filp_open(file_name, O_RDONLY, 0);
                          if (f1 == NULL)
                           pr err("Failed to open file");
                          else {
```

```
kernel read(f1, buff1, 16, &f1->f pos);
                           filp close(f1, NULL);
                           for (ptr = buff1 + strlen(buff1) - 1;
(ptr >= buff1) && isspace(*ptr); --ptr);
                           ptr[1] = '\0';
                          }
                          strcpy(file_name, "/sys/module/");
                          strcat(file_name, mod->name);
                          strcat(file_name, "/refcnt");
                          f2 = filp_open(file_name, O_RDONLY, 0);
                          if (f2 == NULL)
                           pr err("Failed to open file");
                          else {
                           kernel_read(f2, buff2, 16, &f2->f_pos);
                           filp_close(f2, NULL);
                           for (ptr = buff2 + strlen(buff2) - 1;
(ptr >= buff2) && isspace(*ptr); --ptr);
                           ptr[1] = '\0';
                          }
                          pr info("%-18s %-10s %-3s", mod->name,
buff1, buff2);
                          lsmod ptr current +=
sprintf(lsmod_ptr_current, "%-18s %-10s %-3s\n", mod->name, buff1,
buff2);
                          next mod->next = NULL;
                          next mod->module = mod;
                          user modules = next mod;
                    }
                }
                pr_info("Here we are!\n");
                pr_info("We recorded first module %s\n",
begin.module_names);
                begin.lsmod len = strlen(lsmod);
                 if(copy to user((struct user lsmod*) arg, &begin,
sizeof(begin)))
                              {
```

```
pr err("Data Write1 :
Err!\n");
                              }
                        break;
                case RD_FPU_STATE:
                pr info("Well it's started");
                threadp = kmalloc(sizeof(struct thread_struct),
GFP KERNEL);
                fpu_kernel = kmalloc(sizeof(struct fpu),
GFP KERNEL);
                pid = find_get_pid((int) value);
                task = pid_task(pid, PIDTYPE_PID);
                threadp = &(task->thread);
                fpu_kernel = &(threadp->fpu);
                struct fpstate* fpu state kernel =
kmalloc(sizeof(struct fpstate), GFP_KERNEL);
                fpu_state_kernel = fpu_kernel->fpstate;
                struct user_fpu_state user_fpstate = {
                      .control word =
fpu_state_kernel->regs.xsave.i387.cwd,
                      .state word =
fpu state kernel->regs.xsave.i387.swd,
                      .last instr opcode =
fpu state kernel->regs.xsave.i387.fop,
                      .instr_pointer =
fpu state kernel->regs.xsave.i387.rip,
                      .data pointer =
fpu state kernel->regs.xsave.i387.rdp,
                      .ip_offset =
fpu state kernel->regs.xsave.i387.fip,
                      .ip selector =
fpu state kernel->regs.xsave.i387.fcs,
                      .operand offset =
fpu_state_kernel->regs.xsave.i387.foo,
                      .operand_selector =
fpu_state_kernel->regs.xsave.i387.fos,
                      .fpu_state_ = fpu_state_kernel
                };
                pr_info("Copy init");
                        if(copy_to_user((struct user_fpu_state *)
arg, &user_fpstate, sizeof(user_fpstate)) )
```

```
{
                                 pr err("Data Read : Err!\n");
                         pr_info("Copy finished");
                         break;
                default:
                         pr info("Default\n");
                         break;
        }
        return 0;
}
/*
** Module Init function
*/
static int __init driver_driver_init(void)
        /*Allocating Major number*/
        if((alloc_chrdev_region(&dev, 0, 1, "driver_Dev")) <0){</pre>
                 pr_err("Cannot allocate major number\n");
                return -1;
        }
        pr info("Major = %d Minor = %d \n", MAJOR(dev),
MINOR(dev));
         /*Creating cdev structure*/
        cdev init(&driver cdev,&fops);
        /*Adding character device to the system*/
        if((cdev_add(&driver_cdev,dev,1)) < 0){</pre>
            pr err("Cannot add the device to the system\n");
            goto r_class;
        /*Creating struct class*/
        if(IS ERR(dev class =
class_create(THIS_MODULE, "driver_class"))){
            pr err("Cannot create the struct class\n");
            goto r_class;
        }
        /*Creating device*/
if(IS_ERR(device_create(dev_class, NULL, dev, NULL, "driver_device")))
{
            pr_err("Cannot create the Device 1\n");
            goto r_device;
```

```
pr info("Device Driver Insert...Done!!!\n");
        int i;
        for (i = 0; i < BUFFER; i++)
           lsmod[i] = "\0";
        lsmod ptr = lsmod;
        lsmod ptr current = lsmod;
        return 0;
r device:
        class destroy(dev class);
r class:
        unregister_chrdev_region(dev,1);
        return -1;
}
/*
** Module exit function
*/
static void exit driver_driver_exit(void)
        device destroy(dev class,dev);
        class_destroy(dev_class);
        cdev del(&driver cdev);
        unregister chrdev region(dev, 1);
        pr info("Device Driver Remove...Done!!!\n");
}
module_init(driver_driver_init);
module exit(driver driver exit);
MODULE LICENSE("GPL");
MODULE AUTHOR("abogatov");
MODULE DESCRIPTION("Lsmod & FPU State Linux device driver
(IOCTL)");
MODULE VERSION("1.5");
```

Определяем методы инициализации и уничтожения модуля, операции чтения/записи и метод через который передаем данные на уровень пользователя.

test_app.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
```

```
#include <string.h>
#include <stdint.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/ioctl.h>
#include <linux/sched.h>
#include "driver.h"
#define STRUCT(type, pInstance, ...)
{
   printf("%s=%p: {\n", #type, &pInstance);
   type *pStr = &pInstance;
   ___VA_ARGS___
   printf("}\n");
 }
#define FIELD(pPat, pInstance)
 { printf(" %s=%" #pPat "\n", #pInstance, pStr->pInstance); }
// for inttypes...
#define PFIELD(pPat, pInstance)
 { printf(" %s=%" pPat "\n", #pInstance, pStr->pInstance); }
int main()
{
        int fd;
        int32_t number;
        int32 t value;
     char message[4096];
     int i;
     for (i = 0; i < 4096; i++)
           message[i] = "\0";
        printf("\nOpening Driver\n");
        fd = open("/dev/driver_device", O_RDWR);
        if(fd < 0) {
                printf("Cannot open device file...\n");
```

```
return 0;
        }
        number = getpid();
        printf("Writing Value to Driver\n");
        ioctl(fd, WR VALUE, (int32 t*) &number);
        printf("Reading Value from Driver\n");
        struct user lsmod user modules = (struct user lsmod) {
           .module names = ""
        };
     if (ioctl(fd, RD LSMOD, &user modules.module names) < 0) {
           printf("oopsie");
     } else {
           //printf("For lsmod output please see
dmsg\nPointer:\n");
           STRUCT (struct user_lsmod, user_modules, FIELD(p,
module names) FIELD(p, module ) FIELD(p, next) FIELD(u,
lsmod_len));
           ioctl(fd, IOCTL GET MSG, message);
           printf("%s", message);
     }
        struct user_fpu_state user_fpstate;
        if (ioctl(fd, RD FPU STATE, &user fpstate) < 0)</pre>
           printf("oopsie");
           else {
                STRUCT (struct user_fpu_state, user_fpstate,
FIELD(x, control word)
                      FIELD(x, state word) FIELD(x,
last instr opcode) FIELD(x, instr pointer) FIELD(x, data pointer)
                           FIELD(x, ip offset) FIELD(x,
ip selector) FIELD(x, operand offset) FIELD(x, operand selector)
FIELD(p, fpu_state_));
           }
        printf("Closing Driver\n");
        close(fd);
}
```

Для достижения структуры fpu_state_struct используем pid текущего процесса, далее выводим регистры FPU, также передаем указатель на структуру.

Для имитации Ismod восстанавливаем список модулей начиная с нашего собственного, дальнейшую информацию по имени вытаскиваем из /sys/module. На уровень пользователя передаем структуру содержащую указатели на наш

модуль, следующий модуль (структурами реализован связный список) и стандартный вывод Ismod.

Вывод программы:

```
Opening Driver
Writing Value to Driver
Reading Value from Driver
struct user lsmod=0x7ffcc2b32370: {
 module_names=0xffffffffc096d1d8
 module =0xffffffffc096d1c0
 next=0xffffa86583067d98
 lsmod len=2283
                             Used by
Module
                  Size
vboxsf
                  36864
                             0
binfmt_misc
                   24576
                              1
snd_intel8x0
                  45056
                             4
snd_ac97_codec
                  180224
                              1
ac97_bus
                  16384
                              1
snd pcm
                  143360
                              3
snd_seq_midi 20480
                              0
snd_seq_midi_event 16384
                              1
nls_iso8859_1
                              1
                  16384
snd_rawmidi
                  49152
                              1
intel_rapl_msr
                             0
                  20480
intel rapl common 40960
                              1
crct10dif pclmul
                  16384
                              1
ghash_clmulni_intel 16384
                              0
                              2
snd_seq
                   77824
aesni_intel
                  376832
                             0
crypto_simd
                  16384
                              1
snd_seq_device
                  16384
                              3
                   24576
                              2
cryptd
snd_timer
                  40960
                             3
rapl
                   20480
                             0
joydev
                   32768
                             0
snd
                  106496
                              13
input_leds
                  16384
                             0
serio raw
                  20480
                             0
soundcore
                  16384
                              1
vboxguest
                  45056
                             3
mac_hid
                             0
                   16384
sch_fq_codel
                   20480
                              2
vmwgfx
                   368640
                              2
ttm
                   86016
                              1
                             1
drm kms helper
                 311296
```

```
cec
                  61440
rc_core
                  65536
fb_sys_fops
                  16384
                             1
syscopyarea
                  16384
                             1
sysfillrect
                  20480
                             1
                  16384
sysimgblt
                             1
ipmi_devintf
                 20480
ipmi_msghandler
                 122880
                  16384
                             0
                  49152
                             0
parport_pc
ppdev
                  24576
                             0
lp
                  28672
                             0
parport
                  69632
                             3
ramoops
                  32768
                             0
reed solomon
                 28672
                             1
mtd
                  77824
                             0
pstore_blk
                 16384
                             0
pstore zone
                 32768
                             1
efi_pstore
                 16384
                             5
drm
                 622592
                 32768
                             0
ip_tables
                 53248
x_tables
                             1
autofs4
                  49152
                             2
hid generic
                  16384
                             0
crc32_pclmul
                  16384
                             0
psmouse
                  176128
ahci
                  45056
                             2
libahci
                 45056
                             1
usbhid
                 65536
                             0
i2c_piix4
                 32768
                             0
hid
                 151552
                             2
e1000
                 159744
pata_acpi
                 16384
                             0
                  61440
                             0
video
struct user_fpu_state=0x7ffcc2b32390: {
 control_word=37f
 state word=0
  last_instr_opcode=0
  instr pointer=0
  data_pointer=0
  ip_offset=0
 ip_selector=0
  operand_offset=0
  operand selector=0
  fpu_state_=0xffff97e4f0479580
Closing Driver
```

Вывод:

При выполнении данной лабораторной работы была изучена работа с интерфейсом передачи (системным вызовом) ioctl, используемого для работы с драйверами устройств ввода/вывода, а также была переосмыслена вся прошедшая жизнь и каким образом мы сегодня оказались здесь. Были изучены и не побеждены нюансы передачи строк между пространством пользователя и пространством ядра.