



Práctica: Dispositivo IoT (Telémetro)

Contenido

1	Objetivo de la práctica.....	2
2	Material necesario para la realización de la práctica.....	2
3	La tarjeta ESP	2
4	Instalación del IDE de Arduino para NodeMCU.....	3
5	El telémetro ultrasónico US-100	3
5.1	Conexión entre telémetro y NodeMCU	3
5.2	Funcionamiento del telémetro.....	4
6	Ejemplo de programa para medir distancia enviando la medida por el puerto serie	4
6.1	Para probarlo:.....	4
7	Conexión a una plataforma de IoT	5
7.1	Registro en ThingSpeak.....	5
7.2	Crear un canal	5
7.3	Recopilar datos.....	5
7.4	Ejemplo del programa telémetro con la API de ThingSpeak.....	5
8	Visualización de datos desde una App móvil.....	6
9	Comunicación con MQTT.....	7
10	Conexión a otras plataformas IoT	7
11	Firmware Tasmota.....	7
11.1	Instalación de Tasmota	7
11.1.1	Instalación de Tasmota en el NodeMCU ESP8266.....	7
11.1.2	Instalación de Tasmota para ESP32.	8
11.2	Configuración de tasmota.....	8

4 Instalación del IDE de Arduino para NodeMCU

1. Instale el IDE de Arduino desde la página oficial:
<https://www.arduino.cc/en/Main/Software>
Más información en: <https://aprendiendoarduino.wordpress.com/2016/03/30/instalacion-del-ide-arduino/>
2. Instalar *plugin*. En *Archivo>Preferencias*, añadir
http://arduino.esp8266.com/stable/package_esp8266com_index.json,
https://dl.espressif.com/dl/package_esp32_index.json en “Gestor de URLs Adicionales de Tarjetas”.
3. En *Herramientas>Placa:...>Gestor de tarjetas* buscar *esp8266* y *ESP32* e instalar.
Más información en <https://www.prometec.net/esp8266-plugin-arduino-ide/>
4. En *Herramientas>Placa* seleccione la placa *NodeMCU 1.0 (ESP-12 Module)* o *ESP32*.

5 El telémetro ultrasónico US-100

El US-100 es similar al más conocido HC-SR04, pero con alguna ventaja:

- a. Es más preciso (1mm frente a 3mm del HC-SR04).
- b. Admite tensión de alimentación más baja, se puede alimentar entre 2.4V y 5V.
- c. Además del método de medida por duración de pulso similar al del HC-SR04, tiene un modo de comunicación serie asíncrona que permite medir también la temperatura. Para usarlo como un HC-SR04 hay que quitar el jumper trasero.



Más información en:

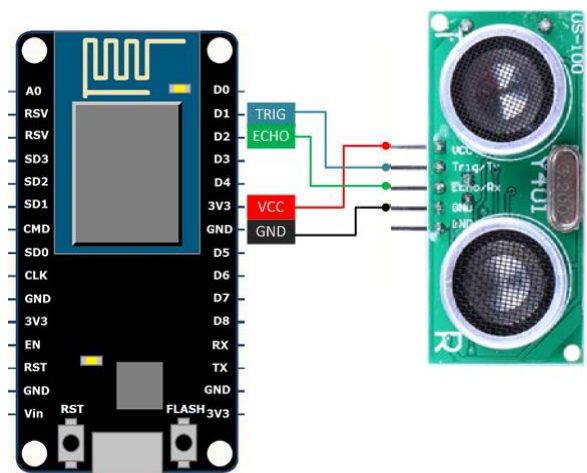
<https://minibots.wordpress.com/2013/10/14/comparacion-de-los-sensores-de-ultrasonidos-us-100-y-hc-sr04/>

<https://minibots.wordpress.com/2014/10/12/control-del-sensor-de-ultrasonidos-us-100-en-modo-serie/>

5.1 Conexión entre telémetro y NodeMCU

En la figura se representa la conexión que debe realizarse entre el telémetro el NodeMCU mediante 4 hilos. El telémetro se alimenta con los 3,3V que provee el NodeMCU. Las dos señales, TRIG es la salida del NodeMCU a través de la cual enviamos un pulso de 10uS para iniciar la medida, y ECHO es la entrada por la que se recibe el pulso de respuesta del telémetro cuya duración se corresponde con el tiempo de ida y vuelta de la señal de ultrasonido. No olvide quitar el jumper para que funcione en modo *echo-triger*.

Si utiliza un HC-SR04, aunque algunos funcionan también a 3.3V, posiblemente tenga que



alimentarlo a 5V, En ese caso debe poner una resistencia en serie en la conexión de la señal “echo” para evitar roturas por la diferencia de tensión con el ESP.

La conexión a un ESP32 es similar, pero debe elegir los pines de entrada/salida adecuados.

5.2 Funcionamiento del telémetro

Puede encontrar información del método de medida en diversos enlaces:

<https://www.luisllamas.es/medir-distancia-con-arduino-y-sensor-de-ultrasonidos-hc-sr04/>

<https://create.arduino.cc/projecthub/josemanu/medir-distancias-con-hc-sr04-63f81e>

<https://www.prometec.net/sensor-distancia/>

6 Ejemplo de programa para medir distancia enviando la medida por el puerto serie

```
// Pines del sensor de ultrasonidos
#define trigPin 5
#define echoPin 4
void setup() {
  Serial.begin(9600);
  pinMode ( LED_BUILTIN, OUTPUT );
  pinMode ( trigPin, OUTPUT );
  pinMode(echoPin, INPUT);
  digitalWrite(trigPin, LOW);
}
void loop() {
  digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
  delay(500);
  digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
  delay(500);
  // Medida de la distancia
  digitalWrite(trigPin, HIGH);
  delayMicroseconds(10);
  digitalWrite(trigPin, LOW);
  float distancia = 0.0172 * pulseIn(echoPin, HIGH);
  // Visualización por el puerto serie
  Serial.print("Distancia: ");
  Serial.println(distancia);
}
```

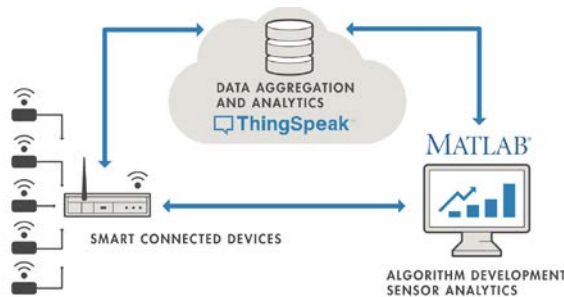
6.1 Para probarlo:

1. Copie el código en un nuevo programa para arduino.
2. Conecte el NodeMCU con el cable USB-uUSB
3. En *Herramientas* seleccione el *Puerto* de comunicación COMn correspondiente
4. Haga click en *Subir*.
5. Desde *Herramientas* abra una ventana de *Monitor Serie*. Ajuste la velocidad de comunicación.

7 Conexión a una plataforma de IoT

Como primer ejemplo vamos a conectar el telémetro a ThingSpeak.

ThingSpeak es una plataforma que permite recoger, almacenar, analizar, visualizar y actuar sobre los datos de sensores o actuadores basados en módulos microcontroladores tales como Arduino®, Frambuesa Pi™, BEAGLEBONE Black y otro hardware.



7.1 Registro en ThingSpeak

Regístrese en <https://thingspeak.com>. Si ya está registrado en <https://es.mathworks.com> (Matlab) identifíquese en *thingspeak* con su “usuario” y “contraseña” de *mathworks*.

7.2 Crear un canal

El elemento principal de la actividad de *ThingSpeak* es el *canal (channel)*, que contiene campos de datos (*data fields*) y otra información.

Cree un canal con dos campos de datos para el valor de RSSI de la WiFi y para la distancia medida por el telémetro siguiendo las instrucciones de la ayuda:

<https://es.mathworks.com/help/thingspeak/collect-data-in-a-new-channel.html>

7.3 Recopilar datos

En la pestaña “API Key” del canal creado puede ver las claves que necesitará usar para poder escribir (publicar) y leer (suscribir) los datos con la API de *ThingSpeak*. En “Account > My Profile” puede generar claves para MQTT.

7.4 Ejemplo del programa telémetro con la API de ThingSpeak

1. Con el gestor de librerías del IDE de Arduino instale la librería de ThingSpeak:
Programa > Incluir Librería > Gestionar Librerías
2. Copie el código en un nuevo programa de arduino
3. Cambie los valores del nombre y clave de la red WiFi por los correspondientes a su punto de acceso WiFi, y los valores del número de canal y clave de escritura de ThingSpeak por los del canal que haya creado.
4. Compile y suba el programa al NodeMCU
5. Visualice los datos desde la web de ThingSpeak

```
#include "ThingSpeak.h"
#include <ESP8266WiFi.h>
// Pines del sensor de ultrasonidos
#define trigPin 5
#define echoPin 4
```

```
// Punto de acceso wifi al que se conecta el dispositivo
char ssid[] = "YOUR_SSID"; // your network SSID Name
char pass[] = "YOUR_PASS"; // your network password
// Parámetros del cloud
int status = WL_IDLE_STATUS;
WiFiClient cliente;
unsigned long myChannelNumber = 123456; // your ThingSpeak Channel Number
const char * myWriteAPIKey = "0123456789ABCDEF"; // your ThingSpeak Write API Key
void setup() {
  Serial.begin(9600);
  pinMode ( LED_BUILTIN, OUTPUT );
  pinMode ( trigPin, OUTPUT );
  pinMode(echoPin, INPUT);
  digitalWrite(trigPin, LOW);
//Conexión a la WiFi y al cloud
  WiFi.begin(ssid, pass);
  ThingSpeak.begin(cliente);
  delay(500);
}
void loop() {
  digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
  delay(500);
  digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
// Medida de la distancia
  digitalWrite(trigPin, HIGH);
  delayMicroseconds(10);
  digitalWrite(trigPin, LOW);
  float distancia = 0.0172*pulseIn(echoPin, HIGH);
// Visualización por el puerto serie
  Serial.print("Distancia: ");
  Serial.println(distancia);
//Medida del rssi de la wifi
  float rssi = WiFi.RSSI();
//Contrucción del mensaje y envío al cloud
  ThingSpeak.setField(1,rssi);
  ThingSpeak.setField(2,distancia);
  ThingSpeak.writeFields(myChannelNumber, myWriteAPIKey);
  delay(19500); //cada 20 segundos
}
```

8 Visualización de datos desde una App móvil

Instale en su *smartphone* la aplicación “IoT ThingSpeak Monitor Widget”. Coloque el correspondiente *widget*, introduzca número de canal y clave de lectura y pruébelo.



9 Comunicación con MQTT

1. Conecte el telémetro a *ThingSpeak* usando MQTT (buscar información en *ThingSpeak*). Un ejemplo de uplink a ThingSpeak con MQTT puede encontrarlo en:
<https://www.instructables.com/id/Uploading-Data-to-ThingSpeak-With-MQTT/>
2. Conecte el telémetro a otras plataformas IoT mediante MQTT, por ejemplo a HiveMQ:
<https://www.hivemq.com/public-mqtt-broker/>
3. Use aplicaciones cliente MQTT para Smartphone y PC para visualizar y controlar los datos del telémetro:
 - Android: por ejemplo “IoT MQTT Panel”, “IoT MQTT Dashboard”, “MQTT Dash”, etc.
 - PC: MQTTBox (<http://workswithweb.com/mqttbox.html>)

10 Conexión a otras plataformas IoT

Explore la conexión a otras plataformas IoT. Ejemplos:

- Carriot, Adafruit.IO, Cayenne, Thinger.io, Node-RED, ... (<http://pdacontroles.com>)
- Cayenne (https://www.hackster.io/suhail_jr/glo-iot-smart-light-b3fb5d)
- Thinger.io (<https://www.hackster.io/detox/mqtt-with-the-esp8266-on-the-thethingsio-1ba119>)
- IFTTT (<https://ifttt.com/applets/388514p-send-email-with-the-esp8266>,
<https://programarfacil.com/blog/arduino-blog/como-ifttt-arduino-nodemcu/>,
<https://www.hackster.io/matlab-iot/smart-humidity-sensor-thingspeak-matlab-andifttt-1a8495>)
- AWS IoT (<https://aws.amazon.com/es/iot/>)
- IBM Watson IoT (<https://www.ibm.com/es-es/marketplace/internet-of-things-cloud>)
- Microsoft Azure IoT (<https://docs.microsoft.com/es-es/azure/iot-hub/>,
<https://github.com/Azure/azure-iot-arduino#simple-sample-instructions>)
- Kaa (<https://www.kaaproject.org/overview/>)
- Blynk (<https://blynk.io/>)

11 Firmware Tasmota

Programa el mismo u otro dispositivo con un firmware *Tasmota*:

<https://github.com/arendst/Tasmota>.

11.1 Instalación de Tasmota

11.1.1 Instalación de Tasmota en el NodeMCU ESP8266.

- Tasmota-PyFlasher-1.0: <https://github.com/tasmota/tasmota-pyflasher/releases>
- tasmota-ES.bin <https://github.com/arendst/Tasmota/releases>
- Cargar el firmware “tasmota-ES.bin” con el programa Tasmota-PyFlasher.
- Conectarse a la wifi del Nodemcu (tasmota).
- Configurar el punto de acceso wifi al que se conectará para acceder a la red. Al terminar el tasmota se conecta a esa red.

11.1.2 Instalación de Tasmota para ESP32.

Los programas mencionados para el *flasheo* de Tasmota en el ESP8266 aún no son compatibles con el ESP32. El procedimiento para ESP32 está descrito en <https://www.youtube.com/watch?v=Dz2dc-HR5M>:

- Es necesario descargar la aplicación oficial desde la página web de Espressif: <https://www.espressif.com/en/support/download/other-tools>
- Es necesario instalar cuatro archivos que puede descargar desde <https://github.com/techiesms/TASMOTA-on-ESP32>. Puede sustituir el binario de Tasmota por su versión en español u otro idioma.
- Además, con esto no se genera un punto de acceso WiFi, sino que debemos proporcionarle a través de una terminal serie, por ejemplo Termite, los datos de acceso a nuestra red WiFi. Tras esto, a nuestro dispositivo se le asignará una IP que debemos introducir en el navegador para acceder a la interfaz web de configuración del dispositivo tasmota.

11.2 Configuración de tasmota

- Acceda a la web del tasmota a través del navegador introduciendo su dirección IP.
- Para el NodeMCU ESP8266, en “Configuración” se selecciona el tipo de módulo “Generic(18)” y se guarda.
- En “Configuración del Módulo” se asocian los pines de los sensores y actuadores que hayamos conectado.
- Configure MQTT para conectarlo a su broker.
- Si tiene salidas puede configurar temporizadores.
- Puede realizar otras configuraciones introduciendo comando desde la consola.

