# Deep Learning Homework 1

0510894 電機 4D 翁紹恩

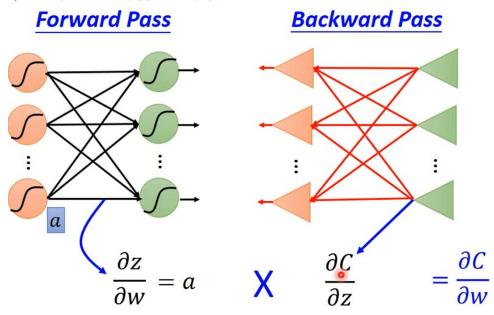
#### Deep Neural Network for Classification

#### 1 系統設計架構:

這次架構總共使用三層,input layer、output layer、hidden layer,中間的 hidden layer 總共有 1024 個 nodes,所有 layer 使用 fully connected layer,在進入 hidden layer 時使用 sigmoid function,因為層數沒有使用非常多層,因此不需要太擔心 sigmoid 之後梯度消失造成資訊丢失的問題,最後輸出會再經過 softmax 以分類,最後在使用分類的 cross entropy loss;input layer 大小為 mini batch size \* 784,將輸入圖片從二維 14\*14 轉成一維 784,output layer 大小為 mini batch \* 10,因為最後需要分十類。在 input layer 和 hidden layer 乘上 weight 傳到下一層之前,都會多增加一個數值為 1 的 bias,因此 weight 大小會多增加一個 bias 項,在 backward propagation 時會將計算 bias 的 weight 項省略傳回,以符合 feature map 大小;一個 mini batch 中執行一次 forward propagation 和一次 backward propagation,此次 mini batch 設為 200,epoch 次數為 500,learning rate =0.001。

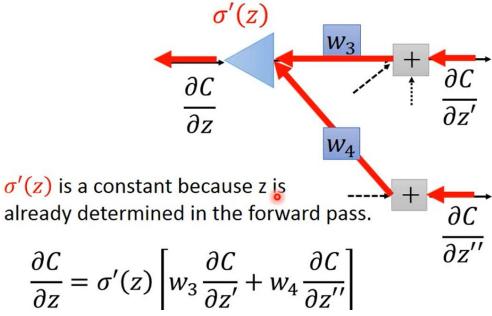
#### 2 系統設計公式:

整段過程都是利用矩陣乘法,較為困難的是需要推斷出 loss 對各層 weight 微分結果,以使用 Stochastic Gradient Descent,這裡使用台大李宏毅教授的上課資料做解釋輔助:

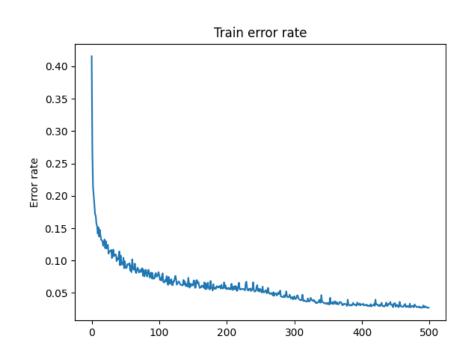


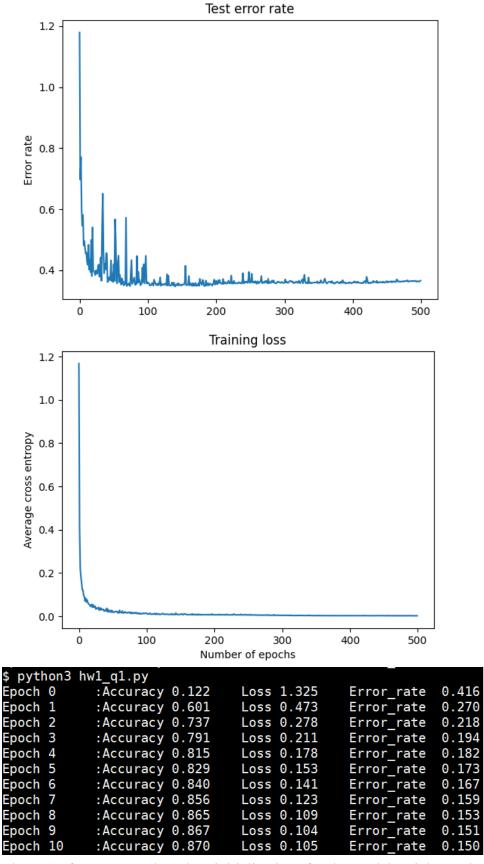
我們只需要知道各層的結果,和額外推導出 loss 對 activation 之前的結果微分,即可計算出各層 loss 對 weight 的微分,而各層 loss 對 activation 前的結果可以由後推回,此處也就是 backward propagation

的精神,由於最後一層為 softmax,最先推出結果為 y-t,再乘上倒數第二層 layer 結果可得最後一層 weight 微分,而緊接著往前算回對 sigmoid layer 的微分,同樣此處使用台大李宏毅教授的上課資料做示意:



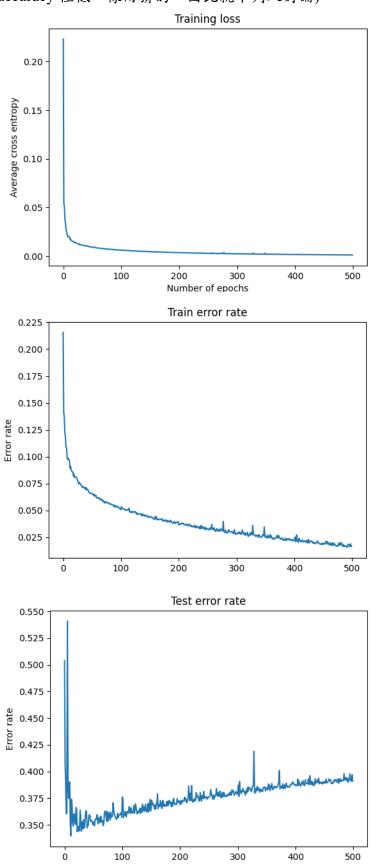
然而在此次作業中,由於乘上對 sigmoid function 的微分後結果皆不佳,accuracy 大約到 0.12 之後就無法提升,又針對上述對 sigmoid 的 微分為常數項,因此最後直接將該項省略並更改為  $\frac{\partial L}{\partial Z_n} = W \frac{\partial L}{\partial Z_{n+1}}$ ,實驗結果顯示大約在 10 個 epochs 左右,accuracy 就能提升至  $0.7 \cdot 0.8$  以上,實驗數據如下:





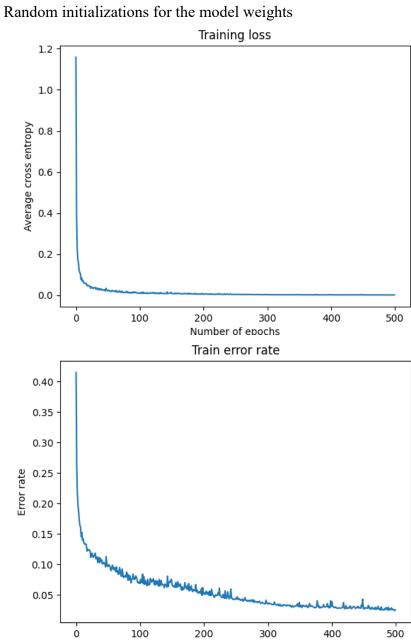
3 Please perform zero and random initializations for the model weights and compare the corresponding error rates.

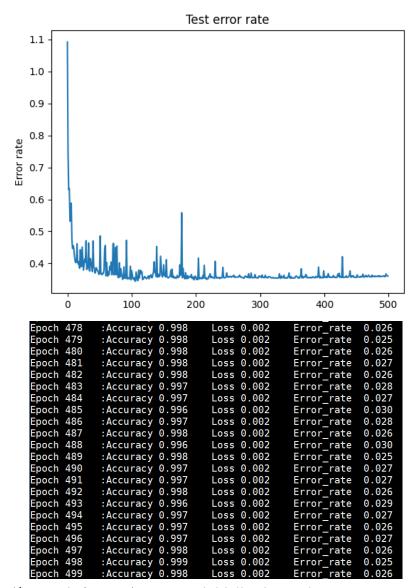
a Zero initializations for the model weights (此處的 zero initializations 只有針對第一層的 weight, 因若兩層 weight 皆 zero initializations accuracy 極低,像用猜的,因此就不列入討論)



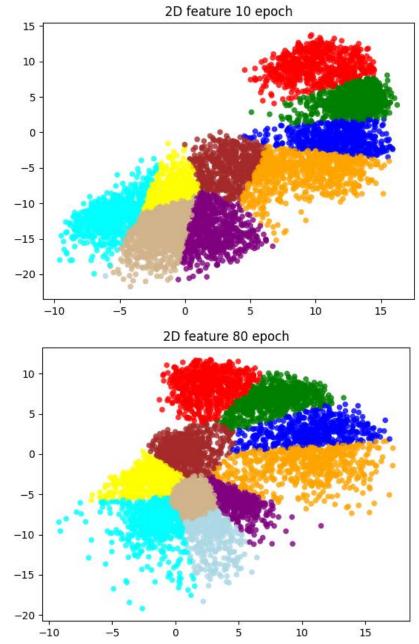
Epoch	480	:Accuracy	0.998	Loss	0.001	Error_rate	0.020
Epoch	481	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.018
Epoch	482	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.019
Epoch	483	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error rate	0.017
Epoch	484	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.017
Epoch	485	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error rate	0.018
Epoch	486	:Accuracy	1.000	Loss	0.001	Error_rate	0.016
Epoch	487	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error rate	0.017
Epoch	488	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error rate	0.017
Epoch	489	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.017
Epoch	490	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error rate	0.017
Epoch	491	:Accuracy	1.000	Loss	0.001	Error_rate	0.016
Epoch	492	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.017
Epoch	493	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.019
Epoch	494	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.018
Epoch	495	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error rate	0.017
Epoch	496	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.016
Epoch	497	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.019
Epoch	498	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.016
Epoch	499	:Accuracy	0.999	Loss	0.001	Error_rate	0.017

## b





- c 根據以上結果可以發現, zero initialization 的 loss 和 error rate 曲線 都較為平緩,相較之下, random initialization 極為震盪,但是 zero initialization 在 test 時很快就 overfitting 了,而在 random initialization 時則是趨於穩定,由於一開始所有的 weight 都使用 zero initialization 時反而有 train 不起來的趨勢,因此在後續 model 訓練上都會傾向使用 random initialization。
- 4 為了畫出分布圖因此在原架構輸出層前多加上一層 2 nodes layer,此處就不經過 activation function,由於不經過 activation layer 類似 autoencoder 的結果,weight 就相當於可以讓結果正交的 component,因此只做線性相乘,結果如下:



由上圖可以觀察出,兩者分布區域不同外,且只訓練 20 epochs 時,有一類完全不見,相較 20 epochs,80 epochs 的分布也較為集中,也可以推斷此為出分類越來越精準。

## 5 Confusion matrix

結果實際	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	648	7	5	0	1	1	1	2	0	1
1	3	638	9	0	1	0	1	0	0	5
2	8	10	513	64	1	0	2	3	0	9

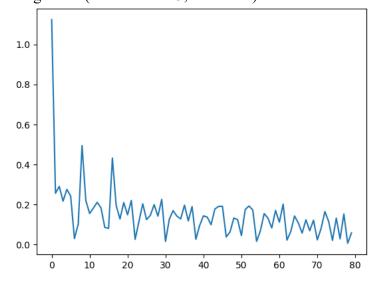
3	2	3	54	515	6	6	4	2	7	3
4	0	0	0	2	573	0	3	8	12	28
5	0	0	0	0	2	387	10	13	2	2
6	2	0	1	2	15	2	463	23	1	2
7	1	0	0	5	2	8	15	389	5	6
8	0	0	0	9	16	0	2	2	545	2
9	0	3	2	3	34	3	1	7	0	620

## = Convolutional Neural Network for Image Recognition

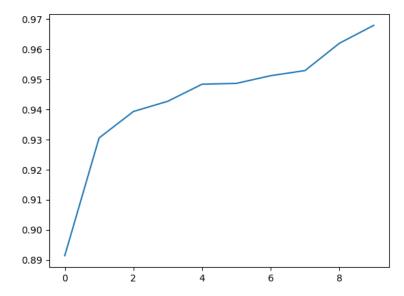
## 1 Preprocess images

由於對於 pytorch 的應用尚未非常熟悉,所以方便起見,最後將圖片都先依照.csv 檔中的位置裁剪後,存成新的資料庫,但由於各張圖片大小皆不同,輸入 tensor 中卻要符合相同維度,因此在資料前處理的後半使用 PIL 中的 Image 做圖片讀取和縮放,由此才可以真正儲存縮放成統一指定大小,此處統一將資料縮放為 128 \* 128。另外再寫一個dataloader,需要將圖片和類別讀出並寫入\_\_getitem\_\_及需要定義一個\_\_len\_\_。

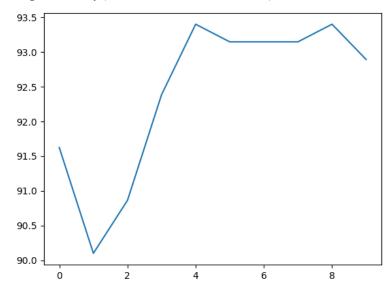
- 2 Implement a CNN for image recognition by using Medical Masks dataset. 使用 torch.nn 建立 CNN 架構,在這邊使用了五層大架構,前三層中每一層分別為使用 convolution kernel、再經過 ReLU、最後做 2 \* 2 的 MaxPooling, convolution 的 output channel 分別為 32、64、128,再經過兩個 fully connected layer 做降維,最後輸出經過 softmax,得出分類結果。
  - a Learning Curve(kernel size = 5, stride = 1)



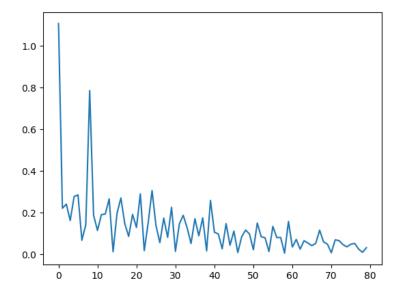
b Training Accuracy(kernel size = 5, stride = 1)



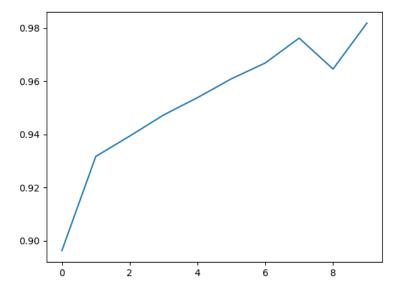
c Testing Accuracy(kernel size = 5, stride = 1)



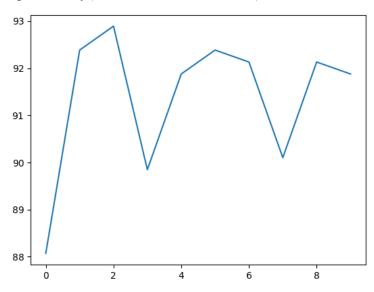
d Learning Curve(kernel size = 3, stride = 1)



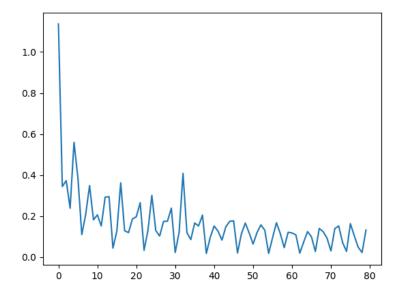
e Training Accuracy (kernel size = 3, stride = 1)



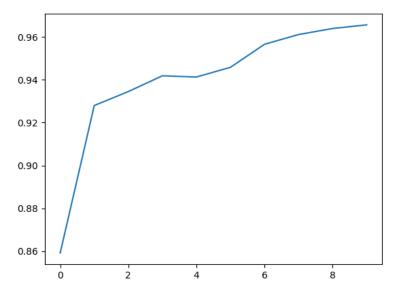
f Testing Accuracy(kernel size = 3, stride = 1)



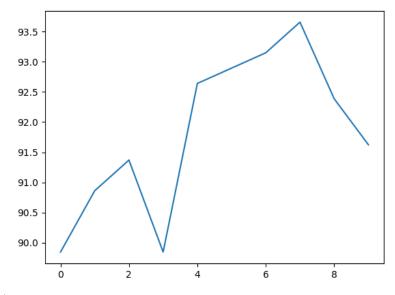
g Learning Curve(kernel size = 5, stride = 2)



## h Training Accuracy (kernel size = 5, stride = 2)



## i Testing Accuracy(kernel size = 5, stride = 2)

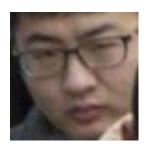


### j Disscuss

由以上結果可以發現 stride 數大準確率較低,但是訓練速度較快,因為參數量相對少很多,而 kernel size 5\*5 略為優於 3\*3,我認為這和資料有關,因為我的前處理訓練資料為一整張人臉戴口罩的照片,因此,若是 kernel 越大可以看到的範圍越完整,結果也就當然會越精準,但若是資料的前處理是原始照片只縮放大小,那麼需要偵測的細節就較小,此時應用較小的 kernel size 不過當我將 kernel size 改為 9 時,準確度卻又下降,因此這或許不太一定。如下表為 kernel size 為 9 的結果,和最後一個表格為 kernel size 5 比較結果較差。

Class	Train Acc	Test Acc
good	98.56%	97.17%

none	50.00%	27.27%		
bad	95.12%	89.89%		





#### 3 Classification result

因此取 10。

- a Which class has the worst classification result and why? 在這次實驗中, none 得到了最差的結果,但這是很合理且可預期的,因為 none 類別的張數最少且會被預測為 none 的都是較為不清楚的,否則應該就只有有無戴口罩兩類。
- b How to solve this problem? 根據理論,如果有這種 class imbalance 的 long tail 現象,可能需要額外訓練一個超參數做 imbalnace 的校正,或是擴增較少類別的資料,由於我最後只有做 kernel 和 stride 的調整根據實驗,用 5\*5的 kernel、stride = 1的效果是最好的。
- c Do some discussion about your results. 針對於 none 類別特別少的現象,雖然為預測的一項缺陷,但其實針對有沒有戴口罩本就應該只有有無兩類,因此如果這兩類的準確率是十分不錯的,且 accuracy 高,對實際應用應不會有太大影響。而由於在少數 epoch 後就快速達到收斂且一個 epoch 的時間滿久的,因此下表為 10 epochs 的訓練資料,10 epochs 是在 train 幾次之後發現太多 epoch 會有 overtraining 現象且準確度無改善,

Class	Train Acc	Test Acc		
good	98.66%	95.76%		
none	53.85%	40.90%		
bad	95.33%	96.63%		