

信号与系统课程笔记：Lecture 23：S 域系统分析的剩余问题

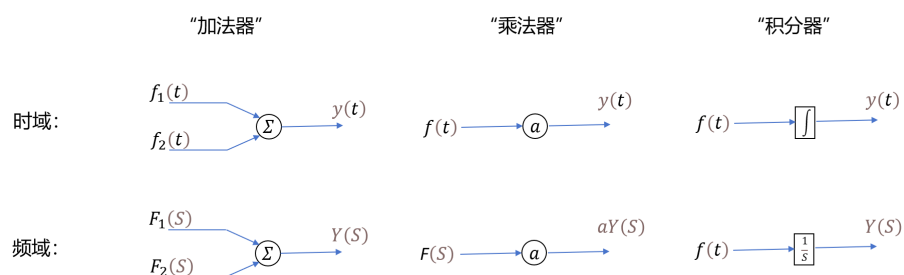
授课教师：秦雨潇

笔记记录：曹时成

2023 年 11 月 29 日（第十三周，周三）

1 系统框图/模拟图

1.1 三个基本逻辑单元

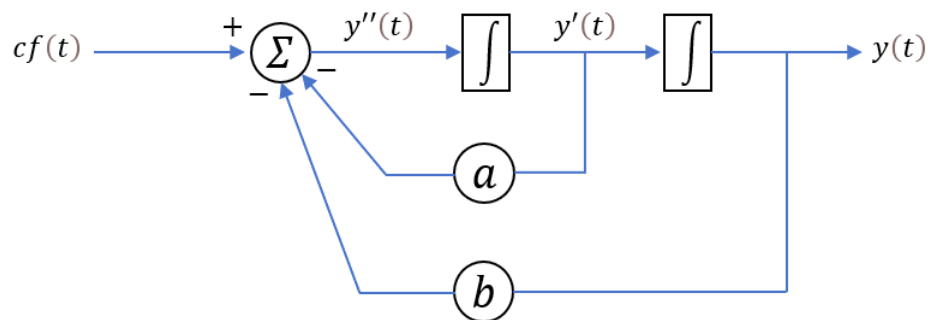


1.2 时域框图

$$(1) \quad y''(t) + ay'(t) + by(t) = cf(t)$$

要点 1: $y''(t) \rightarrow \left[\int \right] \rightarrow y'(t) \rightarrow \left[\int \right] \rightarrow y(t)$

于是原式可写为: $f(t) + (-a)y'(t) + (-b)y(t) = y''(t)$

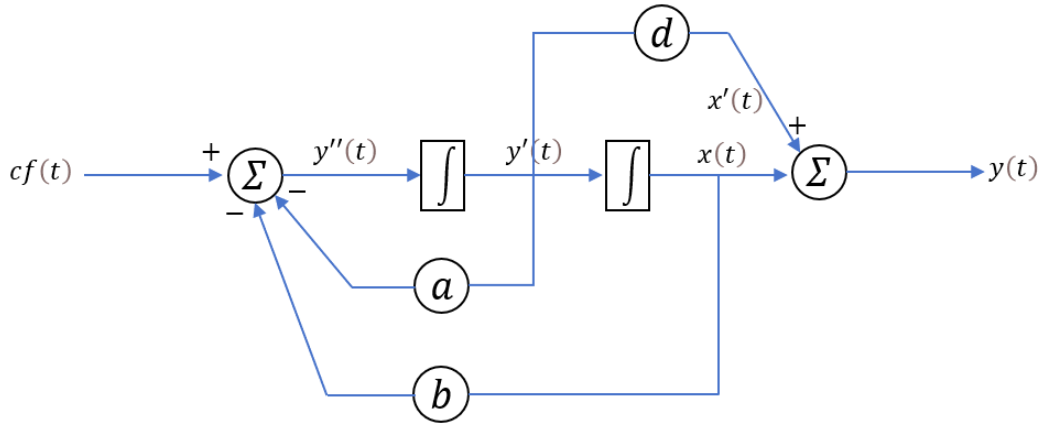


$$(2) \quad y''(t) + ay'(t) + by(t) = cf(t) + df'(t)$$

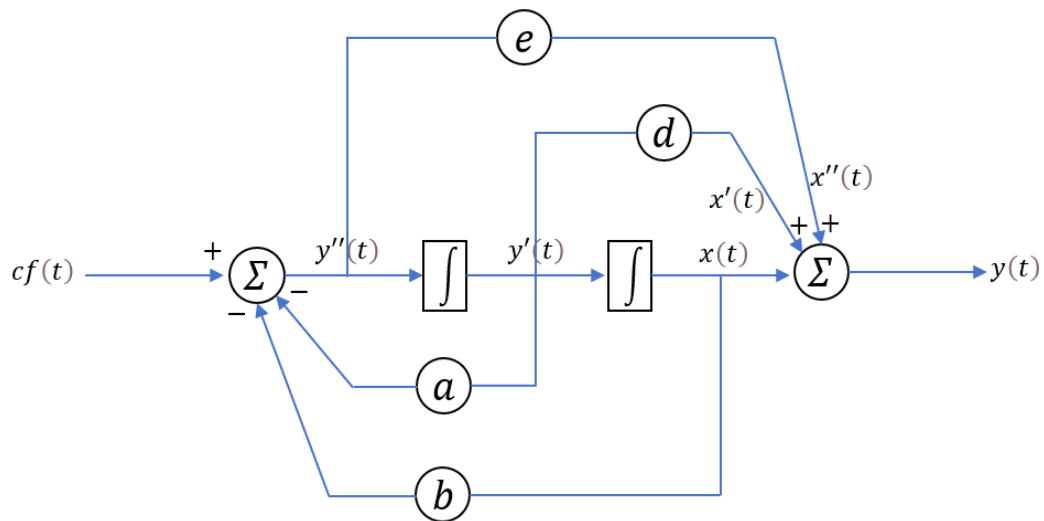
\therefore 考虑系统是 LTI 系统

$$\therefore df(t) \longrightarrow dy(t)$$

$$df'(t) \longrightarrow dy'(t)$$



$$(3) \quad y''(t) + ay'(t) + by(t) = cf(t) + df'(t) + ef''(t)$$



1.3 S 域框图

第一种: $f(t)$ 换成 $F(s)$, 与 $y(t)$ 换成 $Y(s)$, 加法和乘法不变, 积分变成 $\boxed{\frac{1}{s}}$

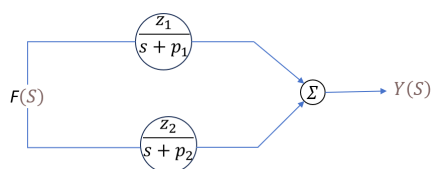
$$\text{第二种: } Y(s) = H(s)F(s) = F(s) \frac{cs+d}{(s+a)(s+b)} = F(s) \cdot \frac{k_1}{s+a} \cdot \frac{k_2}{s+b}$$

“串联形式”:



$$\text{第三种: } Y(s) = F(s) \left(\frac{z_1}{s+p_1} + \frac{z_2}{s+p_2} \right)$$

“并联形式”:



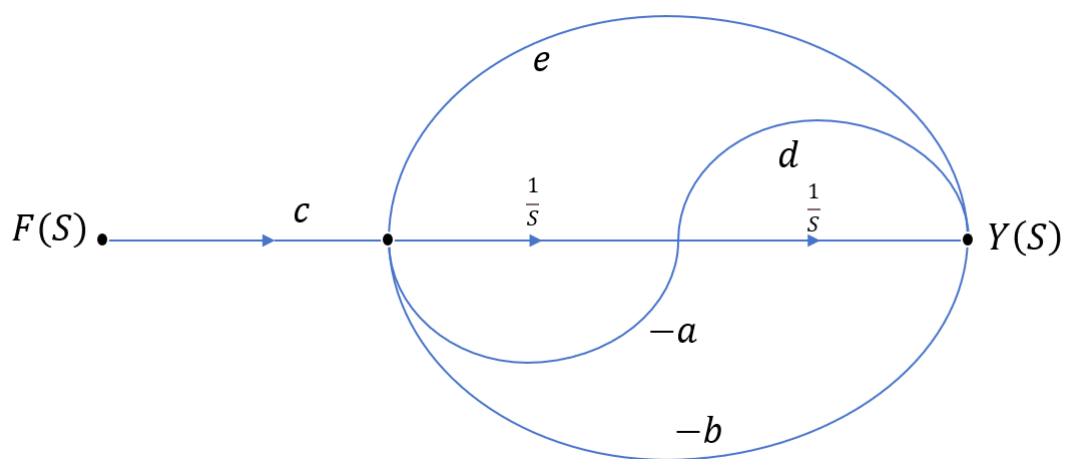
2 系统流图

Graph

顶点: vertex

边: edge (有向/无向)

$$(3) \quad y''(t) + ay'(t) + by(t) = cf(t) + df'(t) + ef''(t)$$



3 梅森公式

计算系统流图的 $H(s)$

课后自行看书理解!

4 电路的复频域的表达形式 (书上第 5 章第 2 节)

(1) 电容

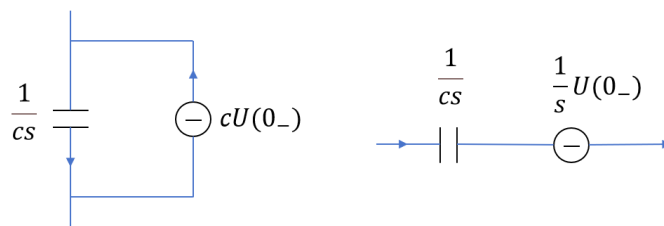
时域:

$$i(t) = c \frac{du(t)}{dt}, u(t) = \frac{1}{c} \int_0^t i(t) dt + u(0_-)$$

S 域:

$$I(s) = csU(s) - cU(0_-), U(s) = \frac{1}{s}U(0_-) + \frac{1}{cs}I(s)$$

S 域电路:



“P”算子

(2) 电感

时域:

$$u(t) = L \frac{d}{dt} i(t), i(t) = \frac{1}{L} \int_0^t u(\tau) d\tau + i(0_-)$$

S 域:

类比于电容的 S 域自己写出

S 域电路: “串联”, “并联”

基尔霍夫定律依然适用

5 系统稳定性的判定

5.1 从定义出发

$$\int_{\mathbb{R}} |h(t)| dt < +\infty$$

5.2 零极图中的极点

(1) 无重根情况下: $H(s) = \sum_{i=1}^N \frac{z_i}{s-p_i} \longleftrightarrow z_i e^{-p_i t} = h(t)$

有几点在 $j\omega$ 轴右边则表明系统不稳定

(2) 结论: 教科书 6.2.2 节表 6.1 12 个例子

① 所有极点都在 $j\omega$ 轴以左: 稳定

② 只要有一个极点在 $j\omega$ 轴右或双极点在 $j\omega$ 轴上: 不稳定

③ 单极点在 $j\omega$ 轴上: 临界稳定

临界稳定: $h(t)=u(t)$, 稳不稳定取决于输入

5.3 劳斯准则

$$a_n s^n + a_{n-1} s^{n-1} + a_{n-2} s^{n-2} + \cdots + a_1 s + a_0 = 0$$