解:由 f(t)波形可知

$$T=2\pi$$
,  $\omega_1=\frac{2\pi}{T}=1$ 

将 f(t)展开为傅里叶级数三角函数形式。先求

$$egin{aligned} \dot{\Lambda}_k &= rac{2}{T}\!\!\int_{-rac{T}{2}}^{rac{T}{2}}\!\!f(t)\,\mathrm{e}^{-\mathrm{j}k\omega t}\,\mathrm{d}t = rac{2}{2\pi}\!\!\int_{-rac{\pi}{2}}^{rac{\pi}{2}}\!\!\mathrm{e}^{-\mathrm{j}kt}\,\mathrm{d}t \ &= rac{1}{\pi}\cdotrac{\mathrm{e}^{-\mathrm{j}kt}}{-\mathrm{j}k}\Big|_{-rac{\pi}{\pi}}^{rac{T}{2}} = rac{2}{k\pi}\sinrac{k\pi}{2}, \qquad k=0,1,2,\cdots \end{aligned}$$

将 k=0,1,2,…代人上式,得

$$\frac{\Lambda_0}{2} = \frac{1}{2}$$
,  $\dot{\Lambda}_1 = \frac{2}{\pi}$ , ...

所以

$$f(t) = \frac{\Lambda_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} \Lambda_k \cos(k\omega_1 t + \varphi_k) = \frac{1}{2} + \frac{2}{\pi} \cos\omega_1 t + \cdots$$

观察 $|H(j\omega)|$ 图形可知,当 $\omega \ge 2\omega_1 = 2$ 时 $|H(j\omega)| = 0$ ,所以系统输出y(t)中仅含有直流分量与基波分量。设输出y(t)中直流分量为 $\frac{B_0}{2}$ ,谐波复振幅用 $\dot{B}_k$ 表示。显然

$$\frac{B_0}{2} = \frac{\Lambda_0}{2} \cdot H(0) = \frac{1}{2} \times 1 = \frac{1}{2}$$

$$\dot{B}_1 = \dot{\Lambda}_1 |H(j\omega_1)| = \frac{1}{2} \times \frac{2}{\pi} \angle - \frac{\pi}{2} = \frac{1}{\pi} \angle - \frac{\pi}{2}$$

所以

$$y(t) = \frac{B_0}{2} + B_1 \cos\left(\omega_1 t - \frac{\pi}{2}\right) = \frac{1}{2} + \frac{1}{\pi} \cos\left(t - \frac{\pi}{2}\right)$$

解:本问题若在时域里求解,将输入信号 f(t)与冲激响应h(t) 进行卷积积分就可得到零状态响应  $y_f(t)$ 。

若在频域求解,按常规思路应是  $\mathcal{F}[h(t)] = H(j\omega); \mathcal{F}[f(t)]$  =  $F(j\omega)$ ,根据时域卷积定理求得  $Y_f(j\omega) = H(j\omega) \cdot F(j\omega)$ ,再进行 傅里叶逆变换求得  $y_f(t)$ 。但这样的频域求解过程对本问题是很 麻烦的,主要的难点在对  $Y_f(j\omega)$ 求傅里叶逆变换上。下面我们采

用另一种频域法思路并结合系统的线性、时不变特点求解。

输入为单位阶跃函数 U(t)时系统的零状态响应即是系统的单位阶跃响应 g(t)。考虑到

$$\mathcal{F}[U(t)] = \pi \delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$$

$$\mathcal{F}[h(t)] = \mathcal{F}[e^{-2t}U(t)] = \frac{1}{j\omega + 2}$$

$$G(j\omega) = H(j\omega) \times \left[\pi \delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}\right]$$

$$= \frac{1}{j\omega + 2}\pi \delta(\omega) + \frac{1}{(j\omega + 2)j\omega} = \frac{1}{2}\pi \delta(\omega) + \frac{1}{(j\omega + 2)j\omega}$$

对  $G(j\omega)$ 中第二项部分按分式展开并改写  $G(j\omega)$ 表达式,得

$$G(j_{\omega}) = \frac{1}{2}\pi\delta(\omega) + \frac{1/2}{j_{\omega}} - \frac{1/2}{j_{\omega}+2} = \frac{1}{2}\left[\pi\delta(\omega) + \frac{1}{j_{\omega}}\right] - \frac{1}{2} \times \frac{1}{j_{\omega}+2}$$

对照单位阶跃函数、单边指数衰减函数傅里叶变换对,即可得

$$g(t) = \frac{1}{2}U(t) - \frac{1}{2}e^{-2t}U(t)$$

输入信号

$$f(t) = 2U(t-1) - 2U(t-2)$$

由时不变性、线性概念,可得系统的零状态响应

$$y_f(t) = 2g(t-1) - 2g(t-2)$$

$$= U(t-1) - e^{-2(t-1)}U(t-1) - U(t-2) + e^{-2(t-2)}U(t-2)$$

解:(1)考虑零状态条件,对方程两端取傅里叶变换,得

$$(j_{\omega})^{2}Y_{f}(j_{\omega}) + 7j_{\omega}Y_{f}(j_{\omega}) + 12Y_{f}(j_{\omega}) = j_{\omega}F(j_{\omega}) + 2F(j_{\omega})$$
$$[(j_{\omega})^{2} + 7j_{\omega} + 12]Y_{f}(j_{\omega}) = (j_{\omega} + 2)F(j_{\omega})$$

由上式解得

$$H(j_{\boldsymbol{\omega}}) = \frac{Y_f(j_{\boldsymbol{\omega}})}{F(j_{\boldsymbol{\omega}})} = \frac{j_{\boldsymbol{\omega}} + 2}{(j_{\boldsymbol{\omega}} + 3)(j_{\boldsymbol{\omega}} + 4)} = \frac{-1}{j_{\boldsymbol{\omega}} + 3} + \frac{2}{j_{\boldsymbol{\omega}} + 4}$$

所以

$$h(t) = \mathcal{F}^{-1} \left[ \mathcal{F} \left( j_{\omega} \right) \right] = \left[ 2e^{-4t} - e^{-3t} \right] U(t)$$

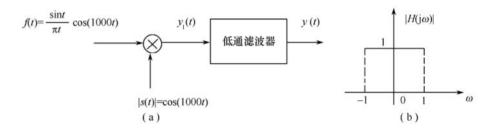
$$F(j_{\omega}) = \mathcal{F} \left[ f(t) \right] = \mathcal{F} \left[ 6e^{-t} U(t) \right] = \frac{6}{j_{\omega} + 1}$$

$$Y_{f}(j_{\omega}) = H(j_{\omega}) \cdot F(j_{\omega}) = \frac{6}{j_{\omega} + 1} \cdot \frac{j_{\omega} + 2}{(j_{\omega} + 3)(j_{\omega} + 4)}$$

$$= \frac{1}{j_{\omega} + 1} + \frac{2}{j_{\omega} + 3} + \frac{-4}{j_{\omega} + 4}$$

$$y_{f}(t) = \mathcal{F}^{-1} \left[ Y_{f}(j_{\omega}) \right] = \left[ e^{-t} + 3e^{-3t} - 4e^{-4t} \right] U(t)$$

故得



图例 4.5

解:由常用函数傅里叶变换对  $G_{\tau}(t) \Leftrightarrow \tau Sa\left(\frac{\omega\tau}{2}\right)$ ,再由对称性质,得

$$\frac{\sin t}{\pi t} \Leftrightarrow G_2(\omega)$$

又

$$\cos 1000t \Leftrightarrow \pi [\delta(\omega + 1000) + \delta(\omega - 1000)]$$

由调制定理得

$$F(j_{\omega}) = \frac{1}{2\pi} G_2(\omega) * \pi [\delta(\omega + 1000) + \delta(\omega - 1000)]$$
$$= \frac{1}{2} G_2(\omega + 1000) + \frac{1}{2} G_2(\omega - 1000)$$

设乘法器输出为  $y_1(t)$ ,如图例 4. 5(a)所示, $y_1(t)=f(t)s(t)=f(t)\cos(1000t)$ ,其频谱为

$$Y_{1}(j\omega) = \frac{1}{2\pi} F(j\omega) * \pi [\delta(\omega + 1000) + \delta(\omega - 1000)]$$

$$= \frac{1}{2\pi} \left\{ \frac{1}{2} G_{2}(\omega + 1000) + \frac{1}{2} G_{2}(\omega - 1000) * \pi [\delta(\omega + 1000) + \delta(\omega - 1000)] \right\}$$

$$= \frac{1}{4} G_{2}(\omega + 2000) + \frac{1}{4} G_{2}(\omega) + \frac{1}{4} G_{2}(\omega) \frac{1}{4} G_{2}(\omega - 2000)$$

$$= \frac{1}{4} G_{2}(\omega + 2000) + \frac{1}{2} G_{2}(\omega) + \frac{1}{4} G_{2}(\omega - 2000)$$

考虑低通滤波器特性

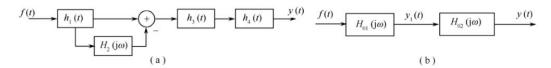
$$H(j\omega)=g_2(\omega)$$

所以

$$Y(j_{\boldsymbol{\omega}}) = Y_1(j_{\boldsymbol{\omega}})H(j_{\boldsymbol{\omega}}) = \frac{1}{2}G_2(\boldsymbol{\omega})$$

再由对称性质,可得输出

$$y(t) = \mathcal{F}^{-1}[Y(j\omega)] = \frac{\sin t}{2\pi t} = \frac{1}{2\pi}Sa(t)$$



图例 4.7

解:由于该系统和其子系统均为 LTI 系统,所以其频率响应为

$$H(j\omega) = H_1(j\omega) \cdot [1 - H_2(j\omega)] H_3(j\omega) H_4(j\omega)$$

且系统的频率响应  $H(j\omega)$ 与 4 个子系统及联的次序无关。因此,我们可以根据系统的特点交换子系统的特点交换子系统及联的次序,从而使系统分析得到简化。由

$$H_1(\mathbf{j}_{\boldsymbol{\omega}}) = \mathcal{F}[h_1(t)] = \frac{1}{2}\mathbf{j}_{\boldsymbol{\omega}}G_{2\omega_c}(\boldsymbol{\omega})$$

可知  $H_1(j\omega)$ 是一个低通微分器。又由  $h_4(t)=U(t)$ ,可知  $h_4(t)$ 是一个积分器。所以我们有

$$H_1(j\omega)H_4(j\omega) = \frac{1}{2}j\omega G_{2\omega_c}(\omega)\left[\frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega)\right] = \frac{1}{2}G_{2\omega_c}(\omega)$$

因此  $H_1(j\omega)H_4(j\omega)$ 等效为一个低通滤波器,截止频率  $\omega_c$ ,又由于  $H_3(j\omega)=\mathcal{F}[h_3(t)]=G_{6\omega_c}(\omega)$ ,可知  $H_3(j\omega)$ 是一个低通滤波器,其截止频率为  $3\omega_c$ ,高于  $H_1(j\omega)H_4(j\omega)$ 的截止频率。因此有

$$H_1(j\omega)H_4(j\omega)H_3(j\omega) = H_1(j\omega)H_4(j\omega) = \frac{1}{2}G_{2\omega_c}(\omega)$$

又由于  $H_2(j_\omega)=\mathrm{e}^{-\mathrm{j}2\pi\omega/\omega_c}$ ,相当于对信号在时域上时延  $2\pi/\omega_c$  个单位,因此对该子系统在时域上讨论比较方便。

实际上相当于把系统  $H(j\omega)$ 变成了两个子系统的及联,如图 4.7(b)所示。其中

$$H_{01}(j\omega) = H_1(j\omega)H_3(j\omega)H_4(j\omega) = \frac{1}{2}G_{2\omega_c}(\omega)$$

$$H_{02}(j\omega) = 1 - H_2(j\omega) = 1 - e^{-j2\pi\omega/\omega_c}$$

由于 
$$f(t) = \sin 2\omega_c t + \cos(\omega_c t/2)$$

经过系统  $H_{01}(j\omega)$ 之后, $\sin 2\omega_c t$  被滤掉, $\cos(\omega_c t/2)$ 通过并乘以 $\frac{1}{2}$ 的增益。 $H_{01}(j\omega)$ 的输出  $y_1(t)$ 为

$$y_1(t) = \frac{1}{2} \cos(\omega_c t/2)$$

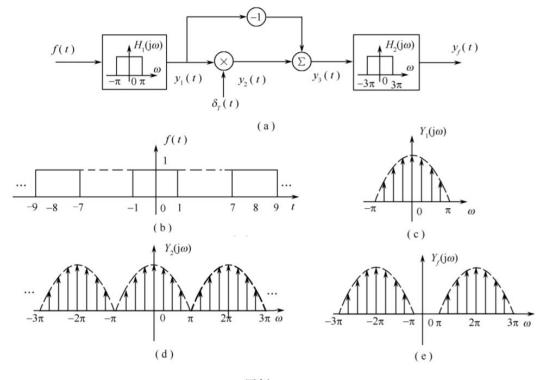
又由

$$h_{02}(t) = \mathcal{F}^{-1} [H_{02}(j\omega)] = \delta(t) - \delta(t - \frac{2\pi}{\omega_c})$$

因而系统的输出为

$$y(t) = y_1(t) * \left[ \delta(t) - \delta\left(t - \frac{2\pi}{\omega_c}\right) \right]$$

$$= \frac{1}{2} \cos(\omega_c t/2) - \frac{1}{2} \cos\left(\frac{\omega_c}{2}\left(t - \frac{2\pi}{\omega_c}\right)\right) = \cos(\omega_c t/2)$$



图例 4.8

解:由 f(t)的波形可知 f(t)是周期方波信号,且周期 T=8。因此 f(t)的频谱为

$$F(j\omega) = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F_n \cdot \delta\left(\omega - \frac{n\pi}{4}\right) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \frac{2\sin\left(\frac{n\pi}{4}\right)}{n} \cdot \delta\left(\omega - \frac{n\pi}{4}\right)$$

f(t)经过低通滤波器  $H_1(j\omega)$ 之后,高于 π 的频率分量均被滤掉。若经过  $H_1(j\omega)$ 之后的信号 为  $y_1(t)$ ,则其频谱为

$$Y_1(j\omega) = \sum_{n=-4}^4 \frac{2\sin\left(\frac{n\pi}{4}\right)}{n} \cdot \delta\left(\omega - \frac{n\pi}{4}\right)$$

 $Y_1(j_\omega)$ 是一个低频带限信号,频率上限为 $\omega_m = \pi$ ,如图例 4.8(c)所示。

设  $y_1(t)$  经过  $\delta_T(t)$  抽样后得到的信号为  $y_2(t)$ ,则其频谱为

$$Y_{2}(j\omega) = F[y_{1}(t) \cdot \delta_{T}(t)] = \frac{1}{2\pi} Y_{1}(j\omega) * 2\pi \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - 2n\pi)$$
$$= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} Y_{1}[j(\omega - 2n\pi)]$$

由  $\delta_T(t)$ 的抽样角频率  $\omega_0 = \frac{2\pi}{T} = 2\pi = 2\omega_m$  及  $Y_1(j\omega)$ 的频率分布可知,该抽样满足抽样定理,抽样后的信号  $y_2(t)$ 不会发生频率混叠。  $y_2(t)$ 的频谱如图例 4.8(d)所示。

设  $y_2(t)$ 与 $-y_1(t)$ 叠加后的信号为  $y_3(t)$ 。则  $y_3(t)$ 的频谱为

$$Y_3(j\omega) = Y_2(j\omega) - Y_1(j\omega) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} Y_1[j(\omega - 2n\pi)] - Y_1(j\omega)$$

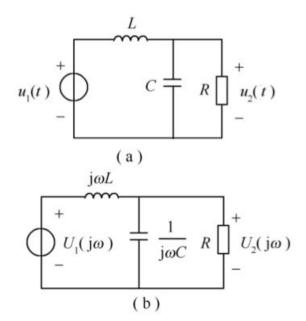
实际上  $Y_3(j\omega)$  相当于  $Y_2(j\omega)$  去掉了频率小于  $\pi$  的低频分量之后得到的高频信号。

 $Y_3$  (jω)经过低通滤波器  $H_2$  (jω)之后,高于  $3\pi$  的频率分量均被滤掉,得到  $Y_f$  (jω)为

$$Y_f(j\omega) = \sum_{n=-1}^{+1} Y_1[j(\omega - 2n\pi)] - Y_1(j\omega)$$
  
=  $Y_1[j(\omega - 2\pi)] + Y_1[j(\omega + 2\pi)]$ 

 $y_f(t)$ 的频谱  $Y_f(j\omega)$ 如图例 4.8(e)所示。

因此  $y_f(t)$ 实际上是频率分布在  $\pi \sim 3\pi$  之间的带限信号。



$$U_{2}(j\omega) = \frac{U_{1}(j\omega)}{j\omega L + \frac{\frac{1}{j\omega C}R}{\frac{1}{j\omega C} + R}} \frac{\frac{1}{j\omega C}R}{\frac{1}{j\omega C} + R}$$

故

$$H(j\omega) = \frac{U_2(j\omega)}{U_1(j\omega)} = \frac{1}{(j\omega)^2 LC + j\omega \frac{L}{R} + 1}$$

解:(1)方法一

$$W = \int_{-\infty}^{\infty} [f(t)]^2 dt = \int_{0}^{\infty} [10e^{-t}]^2 dt = 100 \int_{0}^{\infty} e^{-2t} dt = 50(J)$$
方法二
$$F(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1} = \frac{10}{\sqrt{1 + \omega^2}} e^{-j\arctan\omega}$$

$$|F(j\omega)| = \frac{10}{\sqrt{1 + \omega^2}}$$

$$|F(j\omega)| = \frac{10}{\sqrt{1 + \omega^2}}$$

故

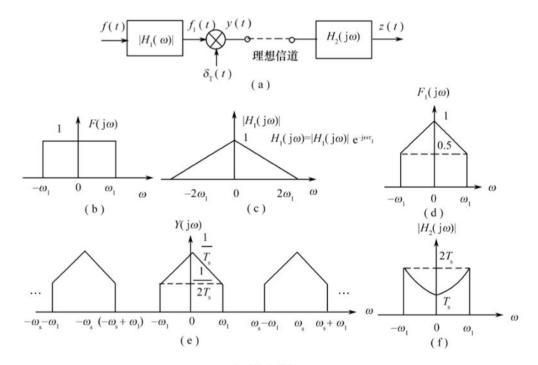
$$W = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |F(j\omega)|^2 d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{100}{1+\omega^2} d\omega$$

$$= \frac{50}{\pi} \left[\arctan\omega\right]_{-\infty}^{\infty} = \frac{50}{\pi} \left[\frac{\pi}{2} - \left(-\frac{\pi}{2}\right)\right] = 50(J)$$

(2) 因 
$$Y(j\omega) = F(j\omega) \cdot H(j\omega)$$
,则有

$$\mid Y(j\omega)\mid = \mid F(j\omega)\mid \mid H(j\omega)\mid = \frac{5\times 10}{\sqrt{1+\omega^2}}, \mid \omega\mid < 1$$

故得 
$$G(\omega) = \frac{1}{2\pi} |Y(j\omega)|^2 = \frac{1}{2\pi} \frac{2500}{1 + \omega^2} = \frac{1250}{\pi (1 + \omega^2)} (J/rad)$$



图题 4-32

解:(1) $f_1(t)$ 的频谱  $F_1(j\omega)$ [如图题 4-32(d 所示)]为

$$F_{1}(j\boldsymbol{\omega}) = F(j\boldsymbol{\omega})H(j\boldsymbol{\omega}) = \begin{cases} 1 - \frac{1}{2\omega_{1}} |\boldsymbol{\omega}| e^{-j\omega \tau_{1}} & |\boldsymbol{\omega}| < \omega_{1} \\ 0 & |\boldsymbol{\omega}| > \omega_{1} \end{cases}$$

由此可知, $f_1(t)$ 的最高工作频率为

$$f_{\rm m} = \frac{\omega_1}{2\pi}$$

故由抽样定理知,不发生频谱混叠的抽样频率为

$$f_{\rm s} \geqslant 2f_{\rm m} = \frac{\omega_1}{\pi}$$

(2)抽样后信号 y(t)的频谱 Y(jω)[如图题 4-32(e)所示]为

$$Y(j\omega) = \frac{1}{2\pi} [F_1(j\omega) * \delta_T(\omega)]$$

$$=\frac{1}{T_{\rm s}}\sum_{n=-\infty}^{\infty}F_{1}[j(\boldsymbol{\omega}-n\boldsymbol{\omega}_{\rm s})]$$

(3)要恢复图题 4-32(b)所示的  $F(j\omega)$ ,  $H_2(j\omega)$ 应满足

$$Y(j\omega)H_2(j\omega)=F(j\omega)$$

 $H_2(j\omega)$ 的幅频特性如图题 4-32(f)所示。

证明:设  $f_1(t)$ 和  $f_2(t)$ 的傅里叶变换分别为  $F_1(j\omega)$ 和  $F_2(j\omega)$ 。又

$$\cos \omega_{c} t \Leftrightarrow \pi \left[ \delta(\omega - \omega_{c}) + \delta(\omega + \omega_{c}) \right]$$
$$\sin \omega_{c} t \Leftrightarrow j\pi \left[ \delta(\omega + \omega_{c}) - \delta(\omega - \omega_{c}) \right]$$

设 $r_1(t)$ 、 $r_2(t)$ 和r(t)的傅里叶变换分别为 $R_1(j\omega)$ 、 $R_2(j\omega)$ 和 $R(j\omega)$ ,则

$$R_{1}(j\omega) = \frac{1}{2\pi} F_{1}(j\omega) * \pi [\delta(\omega - \omega_{c}) + \delta(\omega + \omega_{c})]$$

$$= \frac{1}{2} \{ F_{1}[j(\omega - \omega_{c})] + F_{1}[j(\omega + \omega_{c})] \}$$

$$R_{2}(j\omega) = \frac{1}{2\pi} F_{2}(j\omega) * j\pi [\delta(\omega + \omega_{c}) - \delta(\omega - \omega_{c})]$$

$$= \frac{1}{2j} \{ F_{2}[j(\omega - \omega_{c})] - F_{2}[j(\omega + \omega_{c})] \}$$

而

$$R(j\omega) = R_1(j\omega) + R_2(j\omega)$$

$$= \frac{1}{2} \{ F_1[j(\omega - \omega_c)] + F_2[j(\omega + \omega_c)] \} +$$

$$\frac{1}{2j} \{ F_2[j(\omega - \omega_c)] - F_2[j(\omega + \omega_c)] \}$$

解复用的上支路解调器输出为

$$\frac{1}{2\pi}R(j\omega) * \pi \left[\delta(\omega - \omega_{c}) + \delta(\omega + \omega_{c})\right] = \frac{1}{4} \left\{F_{1}\left[j(\omega - 2\omega_{c})\right] + 2F_{1}(j\omega) + F_{1}\left[j(\omega + 2\omega_{c})\right] + \frac{1}{j}F_{2}\left[j(\omega - 2\omega_{c})\right] - \frac{1}{j}F_{2}\left[j(\omega + 2\omega_{c})\right]\right\}$$

经幅度为 2 的低通滤波器  $H(j\omega)(\omega_M < \omega_c)$ 后有

$$Y_{1}(j\omega) = \frac{1}{2\pi}R(j\omega) * \pi [\delta(\omega - \omega_{c}) + \delta(\omega + \omega_{c})]H(j\omega)$$
$$= F_{1}(j\omega)$$

即

$$y_1(t) = f_1(t)$$

同理从解复用的下支路解调器可得

$$y_2(t) = f_2(t)$$

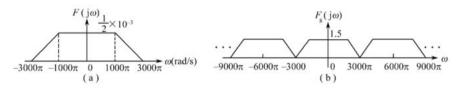
解:(1)

$$Sa(1000\pi t) \Leftrightarrow \frac{1}{1000} G_{2000\pi}(\omega), \quad Sa(2000\pi t) \Leftrightarrow \frac{1}{2000} G_{4000\pi}(\omega)$$

由此可得

$$F(j\omega) = \frac{1}{2\pi} \times \frac{1}{1000} \times \frac{1}{2000} G_{2000\pi}(\omega) * G_{4000\pi}(\omega)$$

 $F(j\omega)$ 的图形如题图 4-26(a)所示。



图题 4-26

由此可得奈奎斯特频率为

$$f_{\rm N} = 3000 ({\rm Hz})$$

故乃奎斯特间隔为

$$T_{\rm N} = \frac{1}{3000} (\rm s)$$

(2)

$$F_{\rm s}({
m j}\omega)=rac{1}{T_{
m N}}{\sum_{n=-\infty}^{\infty}}F[{
m j}(\omega-n\Omega)] \qquad \Omega=rac{2\pi}{T_{
m N}}=6000\pi({
m rad/s})$$

 $F_s(jω)$ 的图形如图题 4-26(b)所示。

解:(1)求零输入响应  $y_x(t)$ 。因  $H(j_\omega) = \frac{j_\omega}{(j_\omega + 2)(j_\omega + 3)}$ ,故知系统的特征方程有两个单根:-2和-3。故  $y_x(t) = \Lambda_1 e^{-2t} + \Lambda_2 e^{-3t}$ ,将 y(0) = 2,y'(0) = 1 代入上式可得  $\Lambda_1 = 7$ , $\Lambda_2 = -5$ 。故得

$$y_x(t) = (7e^{-2t} - 5e^{-3t})$$

(2) 求零状态响应 y<sub>f</sub>(t)

$$F(j\omega) = \mathcal{F}[f(t)] = \frac{1}{j\omega + 1}$$

$$Y(j\omega) = F(j\omega)H(j\omega) = \frac{j\omega}{(j\omega + 1)(j\omega + 2)(j\omega + 3)}$$

$$= -\frac{1}{2}\frac{1}{j\omega + 1} + \frac{2}{j\omega + 2} - \frac{3}{2}\frac{1}{j\omega + 3}$$

故得

$$\begin{split} y_f(t) &= \left( -\frac{1}{2} \mathrm{e}^{-t} + 2 \mathrm{e}^{-2t} - \frac{3}{2} \mathrm{e}^{-3t} \right) U(t) \\ y(t) &= y_x(t) + y_f(t) = \underbrace{(7 \mathrm{e}^{-2t} - 5 \mathrm{e}^{-3t})}_{\text{$\pi$wh $\sqrt{n}$in $is}} + \underbrace{\left[ -\frac{1}{2} \mathrm{e}^{-t} + 2 \mathrm{e}^{-2t} - \frac{3}{2} \mathrm{e}^{-3t} \right]}_{\text{$\pi$th $n$in $is}} \\ &= \underbrace{-\frac{1}{2} \mathrm{e}^{-t} + \left( 9 \mathrm{e}^{-2t} - \frac{13}{2} \mathrm{e}^{-3t} \right)}_{\text{$\theta$th $n$in $is}} \end{split}$$