

# Allied Vision GigE 接口工业相机 操作简明指南

尊敬的用户, 您好!

欢迎使用 Allied Vision Technologies 的产品,为方便您快速的使用我们的 GigE 接口工业相机,提供以下快速使用说明,本说明包含四个部分:

第一部分: 安装相机的 SDK 软件包 Vimba

第二部分: 关于硬件的连接

第三部分: Vimba Viewer 使用方法

第四部分: 常见问题 Q&A



# 第一部分:安装 Allied Vision SDK 软件包 Vimba

1.1 软件下载地址(免费下载安装,无需注册)

https://china.alliedvision.com/cn/%E4%BA%A7%E5%93%81/%E8%BD%AF%E4%BB%B6.html



C, C++, .NET, and Python APIs

联系我们的专家获取建议

## VIMBA 4.0——ALLIED VISION相机软件开发工具包(SDK)

Vimba是Allied Vision推出的极具前瞻性的独立软件开发工具包(SDK),适于所有配备GigE Vision、USB3 Vision、IEEE 1394和Camera Link接口的Allied Vision相机。通过Vimba,您可以轻松控制Allied Vision相机、即刻获取图像,并为复杂的视觉应用独立编程或连接第三方资源库。

(图1)

1.2 根据您的操作系统环境,选择对应的软件版本下载(图2)



## 免费下载Vimba

所有 Vimba 相关的下载都是免费的,包括编程样例和用户手册。您可以立即免费下载并使用 Vimba。

#### Downloads

#### 下载 Windows 版:

Vimba 4.0 Windows, Release Notes

#### 下载 Linux x86/x64 版:

Vimba v4.0 Linux, Release Notes

#### 下载 ARMv7 32-bit 版:

Vimba ARM32 v4.0, Release Notes

#### 下载 ARMv8 64-bit 版:

Vimba ARM64 v.4.0, Release Notes

(图2)



## 1.3 Vimba 支持的相机种类和操作系统要求(图 3)

#### 支持的相机:

- Allied Vision GigE Vision 相机
- Allied Vision 1394 相机 (仅 Windows 版本)
- Allied Vision USB3 相机
- Allied Vision Camera Link 相机(仅 Windows 版本)

#### 操作系统:

Windows

Windows 7 (32位和 64位), Windows 10 (32位和 64位)

Linux

兼容基于 Intel-32位和 64位以及**ARMv7** 处理器的标准PC 上运行的Linux系统。 目前仅支持 GigE Vision与USB3 Vision 传输层,适用于Linux系统。已测试的发行版:

- Ubuntu 18.04 LTS (Intel-32位和 64位以及ARMv7 处理器的标准PC)
- Debian 10
- Debian 9
- Linux for ARMv7 (32-bit hard-float) 和 ARMv8 (64-bit hard-float) 兼容的嵌入式系统, 例如, Odroid XU4和NVIDIA Jetson TX2。经过测试的版本:
  - Ubuntu 18.04 LTS (图 3)



1.4 在 Windows 环境下安装 Vimba,双击下载的可执行文件,出现安装界面(图 4)选择不同的安装模式,对于初次使用的用户,建议选择 Application Development 安装 Linux For X86/ARM 的安装方式,采用自动化脚本,操作方法请参考软件附带的安装说明。



1.5 安装完成后,请确保 Install Vimba Drivers 复选框打钩的前提下(图 5),退出安装程序,此时会进行驱动程序的安装,驱动安装完成后即完成全部安装过程。



**1.6** 部分比较老的 Windows 7 64bit 操作系统,由于缺少补丁,可能导致安装失败,请联系 Allied Vision 技术/销售人员,提供相应的补丁包;



# 第二部分:关于硬件部分的连接

**2.1** 为确保工业相机传输的可靠性和带宽, GigE 接口的工业相机请连接到千兆网卡或者千兆网交换机上, 我司推荐网卡及交换机型号如下(图 6)

# GigE network interface cards

The network interface card is the most critical system component, and for maximum performance we highly recommend using one of the following PCI/PCI-E cards.

Manufacturer	Model	PCI-32	PCI-Ex 1	PCI-Ex 4
Intel Corporation	Intel® PRO/1000 GT Desktop Adapter	~		
Intel Corporation	Intel® PRO/1000 PT Desktop Adapter		~	
Intel Corporation	Intel® CT		<b>✓</b>	
Intel Corporation	Intel® PRO/1000 PT Dual Port			<b>✓</b>
Intel Corporation	Intel® ET2 Server Quad Port			<b>✓</b>
Intel Corporation	Intel® I340-T4 Server Quad Port			<b>✓</b>
Intel Corporation	Intel® I350-T2 Server Dual Port			<b>✓</b>

# GigE switches

We recommend that you work with manufacturers to select switches to satisfy your requirements. It is not possible to test a majority of new and existing GigE switches. The primary consideration when selecting a switch should be system capacity. These include things like: RAM, flash memory, packet buffer memory, switch fabric speed, switching capacity and maximum bandwidth in packets per second.

Manufacturer	Model	Number of ports
Dell	PowerConnect 28xx Series	8*
*24 port available		

#### (图6)

\*\*\*当多个相机通过千兆交换机,连接到一个网口时,多相机共享一个千兆网带宽,需要对每个相机的传输带宽做限制,确保不会发生数据冲突现象\*\*\*

2.2 电源连接,Mako 系列的电源接口为 8PIN 接头,Manta 和 GT 系列的电源接口为 12PIN 接头,请根据相机型号选择对应的电源;对于支持 PoE 的型号,可以不需要电源,通过网线给相机供电,我司推荐 PoE 网卡及 PoE 交换机型号如下(图 7)。



## GigE host adapter/frame grabber PoE+ cards

Manufacturer	Model	Form factor
ADLINK	PCIe-GIE72 Dual port with PoE+ support	PCI Express x4 compliant
ADLINK	PCIe-GIE74 Quad port with PoE+ support	PCI Express x4 compliant

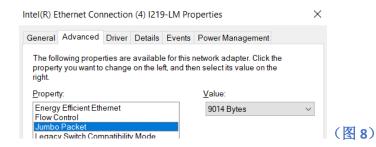
## GigE switches with PoE/PoE+ support

Manufacturer	Model	Number of ports	PoE/PoE+
Allied Telesis	AT-GS950/8POE	8	PoE
Allied Telesis	AT-GS950/10PS	10	PoE/PoE+
Cisco	SRW2008MP	8	PoE
HP Networking	NJ2000G IntelliJack Switch	4 + 2 pass-through	PoE/PoE+
HP Networking	V1905-10G-PoE Switch	10	PoE
Linksys	LGS308P	8	PoE/PoE+
Linksys	LGS108P	8	PoE/PoE+
NETGEAR	GS510TP	8	PoE/PoE+

# (图7)

\*\*\*PoE 模式下,需要连接的网卡也具有相应的 PoE 功能,或者使用 PoE Injector 的方式\*\*\*

2.3 网卡巨帧设置,为保证工业相机的传输效率最优,需要开启千兆网卡的巨帧设置(Jumbo Packet 或 Jumbo Frame),在控制面板中,找到当前网络连接,鼠标右键弹出菜单,进入属性页面,在网卡属性页面中,切换到高级选项卡,可以看到 Jumbo Packet 的设置(图 8),把 Jumbo Packet 设置为 9014 Byte 或者 9K Byte 即可。



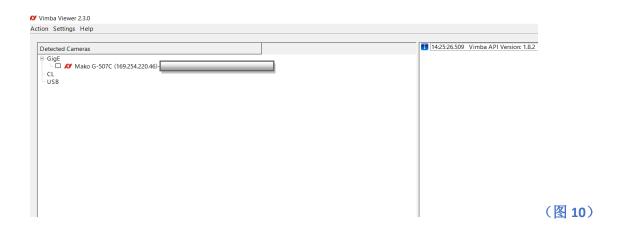


# 第三部分: Vimba Viewer 的使用方法

介绍一下相机调试工具 Vimba Viewer, 双击图标启动软件(图 9)。

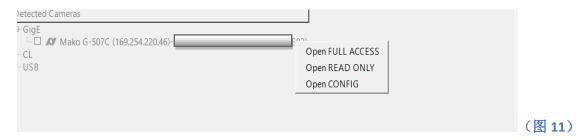


**3.1** 在画面左侧的相机列表中,会出现当前连接的相机,连接 GigE 相机时,相机的型号会出现在 GigE 总线下(图 **10**)。





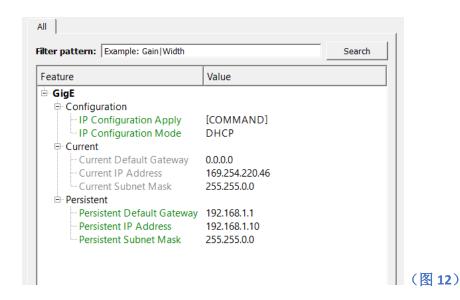
3.2 初次使用 GigE 相机时,通常需要配置相机的 IP 地址与主机 IP 地址在同一个网段内,请鼠标右键点击相机名称(图 11),在弹出的菜单里选择 Open CONFIG,进入 IP 配置界面。



3.3 相机的 IP 可以根据需要设置为固定 IP (Persistent) 和自动获取 IP (DHCP) 两种模式:

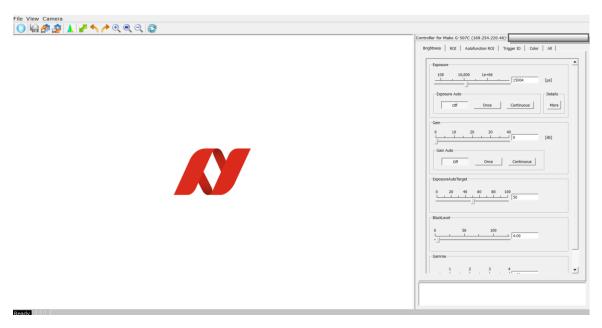
在 Persistent 模式下,先把 IP Configuration Mode 选择为 Persistent,接下来设置网关, IP 地址,子网掩码,并确保这些和主机的 IP 地址在同一个网段内,最后执行 IP Configuration Apply 后面的【COMMAND】命令一次,完成设置;

在 DHCP 模式下,把 IP Configuration Mode 选择为 DHCP,执行 IP Configuration Apply 后面的【COMMAND】命令一次,主机会为相机自动分配一个 IP 地址,完成设置(图 12)。





**3.4** 相机的 IP 配置完成后,关闭 IP 配置界面,用鼠标右键弹出菜单的 Open FULL ACCESS 或者双击鼠标左键,即可打开相机的运行界面(图 13)。



(图13)

3.5 工具栏上的工具按钮依次为:①开始/停止采集 ②保存图像 ③读取配置到相机 ④保存配置到主机 ⑤打开直方图窗口 ⑥画面填充整个界面 ⑦画面向左旋转 90° ⑧画面向右旋转 90° ⑨放大图像,默认比例 ,缩小图像 ⑩调出 Docking 窗口。



(图 14)



3.6【参数区-亮度相关】控制图像的亮度值,包括以下主要参数:

Exposure【曝光值】,单位微秒;

Exposure Auto【自动曝光】,可以选择关闭,单次和连续三种模式;

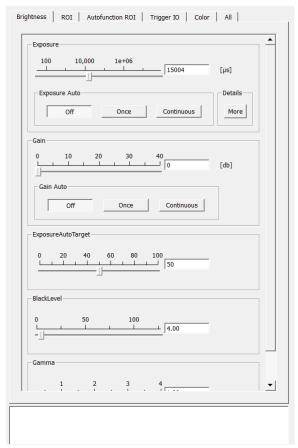
Gain【增益】,单位 db;

Gain Auto【自动增益】,可以选择关闭,单次和连续三种模式;

Intensity Controller Target 【亮度控制目标值】: 使用自动功能时设置的目标值;

Black Level【黑底】:调整相机的底噪;

Gamma【Gamma】:调整图像的 Gamma 值:



(图15)



3.7【参数区-ROI 相关】控制图像的有效区域,包括以下主要参数:

Pixel Format【像素格式】: 选择输出的像素格式,需要在停止采集状态下修改;

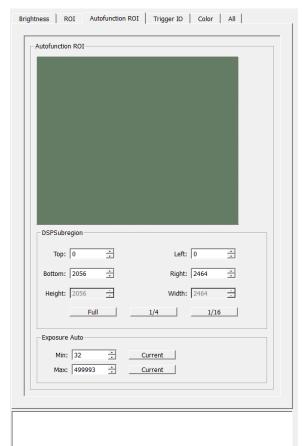
ROI【有效区域】: 更改相机输出的有效区域大小和位置,需要在停止采集状态下修改;



(图16)



3.8【参数区-自动功能 ROI】: 指定自动曝光、自动增益等自动功能的有效区域,需要在停止采集状态下修改;



(图17)



## 3.9【参数区-触发&I/O】

Trigger Source【触发源】:选择触发相机的方式为软触发或者外部触发;

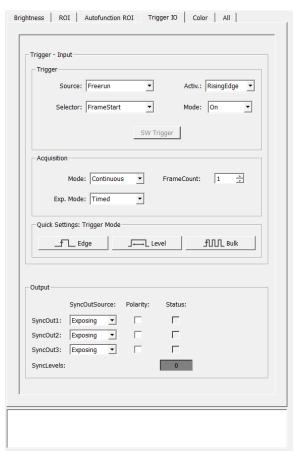
Trigger Actv. 【有效沿】:选择外触发信号的有效边沿;

Trigger Selector【触发选择】:选择触发信号的作用点;

Trigger Mode【模式】: 打开或者关闭触发功能;

Acquisiton Mode【采集模式】:选择单帧、多帧、连续三种不同的采集方式;

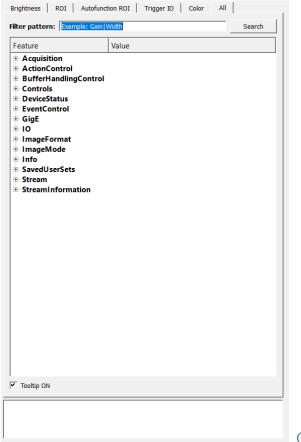
Exp. Mode【曝光模式】: 定时曝光;



(图18)



3.10【参数区-全部参数】: 包含了相机的全部参数,按照参数所属功能分类,可通过过滤器进行关键字搜索快速定位;



(图19)

3.11【状态栏】显示当前的采集状态,图像高度,宽度,像素格式,累计采集的帧数,当前的 Rec 帧率,Cam 帧率,Dis 帧率

Rec 帧率表示 SDK 收到的帧率

Cam 帧率表示相机发出的帧率

Dis 帧率表示显示帧率,最大30fps左右





## 3.12 常用的相机工作模式设置方法:

## 3.12.1 【设置连续自由采集】:

【Trigger Source】选择为 Software

【Trigger Mode】 选择为 Off

【Trigger Selector】 选择为 FrameStart

【Acquisiton Mode 】 选择为 Continuous

单击工具栏上的开始采集, 相机将开始连续的自由采集

## 3.12.2 【设置软件触发采集】:

【Trigger Source】选择为 Software

【Trigger Mode】 选择为 On

【Trigger Selector】 选择为 FrameStart

【Acquisiton Mode 】 选择为 Continuous

单击工具栏上的开始采集

单击 SW Trigger 按钮一次,相机将采集一次

## 3.13.3 【设置硬件触发采集】:

【Trigger Source】选择为 Line0

【Actvx.】 选择为需要的有效边沿类型

【Trigger Mode】 选择为 On

【Trigger Selector】 选择为 FrameStart

【Acquisiton Mode 】 选择为 Continuous

单击工具栏上的开始采集

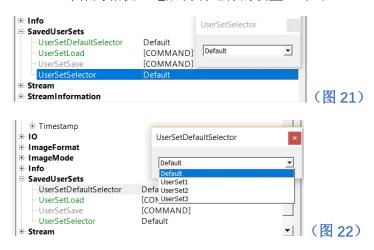
Line0 有效激活一次,相机将采集一次



# 第四部分:常见问题 Q&A

#### Q1. 如何保存当前参数和配置到相机,重新掉电后自动加载?

A1.相机本身可以保存 4 组用户设置: Default, UserSet1, UserSet2, UserSet3, 其中 Default 为出厂默认配置,如果用户需要保存自己参数,请先指定 Default 以外的设置,比如 UserSet1, 点击 UserSetSave [COMMAND] 完成参数的保存,在 UserSetDaultSelector 中选中 UserSet1, 作为相机上电后自动运行的设置组即可。



# Q2. 相机连续采集时无法达到最高的帧率?

**A2.** 相机默认的带宽设置是 115000000, 对于千兆网接口来说,此带宽最大可以设置为 125000000,通过修改此参数,可以让相机达到最大帧率采集。

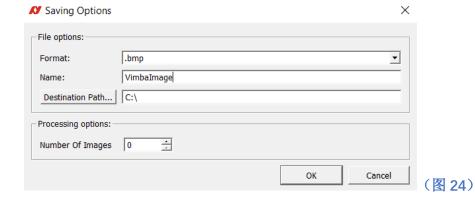


#### Q3. 如何保存拍摄的图像?

A3. 对于单张图像,可以在采集停止时,鼠标右键点击显示区,调出 Save Image...对话框进行保存;

对于保存多张图像,需要在采集前指定保存的张数,保存地址,命名规则等信息,以上信息可以在菜单栏 File 中的 Image Serial Option 里设置,设置完成后开始采集,当采集的帧数超过设置的保存张数时,停止采集,点击工具栏上的 Save Images 按钮即可完成批量保存;





# Q4. 我想通过 SDK 对相机进行开发,如何获得例程和文档?

A5. VIMBA 安装时,会自动安装开发环境及开发文档到主机,请通过 Windows 的开始菜单,找到 Allied Vision Vimba 文件夹,在此文件夹下,针对不同的语言,有对应的开发 API 手册:

《Vimba C API Mannual》《Vimba C++ API Mannual》《Vimba C# API Mannual》《Vimba Python API Mannual》

例子请参考 Vimba Examples Folder,同样按照不同的语言,进行了分类(图 25);

Images	8/3/2020 10:32 AM	File folder
VimbaC_Examples	8/3/2020 10:32 AM	File folder
VimbaCPP_Examples	8/3/2020 10:32 AM	File folder
■ VimbaCPP_Source	8/3/2020 10:32 AM	File folder
VimbaNET_Examples	8/3/2020 10:32 AM	File folder
VimbaPython_Examples	8/3/2020 10:32 AM	File folder
VimbaPython_Source	8/3/2020 10:32 AM	File folder
ExamplesOverviewWin64	4/29/2020 3:39 PM	HTML Application

(图 25)