Condiciones de contorno en la Ecuación de Ondas Clásica

Ecuación de ondas clásica (EOC):
$$\frac{\partial \psi^2}{\partial^2 t} = c^2 \frac{\partial \psi^2}{\partial^2 x}$$

- Propuesta de solución:

$$\psi(x,t) = A\sin(kx + \varphi)\cos(\omega t + \theta)$$

- Parámetros de la solución:

A

Omega, k (frecuencias angulares)

Phi y tita (fases)

¿Estos parámetros pueden tomar cualquier valor?

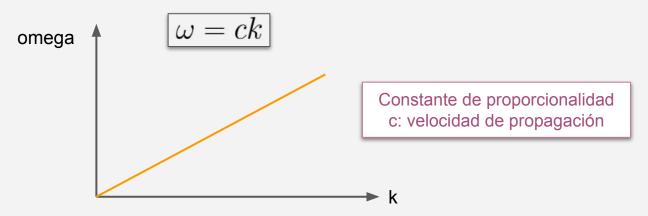
Condiciones de contorno en la Ecuación de Ondas Clásica

Relación de dispersión

- Se obtiene reemplazando la solución propuesta en la ecuación

$$\psi(x,t) = A\sin(kx + \varphi)\cos(\omega t + \theta) \implies \frac{\partial \psi^2}{\partial^2 t} = c^2 \frac{\partial \psi^2}{\partial^2 x}$$

Relación de proporcionalidad entre omega y k:



- "Si me das k, te digo cuando vale omega (y viceversa)"
- Ambos pueden tomar cualquier valor entre 0 e Inf.

Condiciones de contorno en la Ecuación de Ondas Clásica

Condiciones de contorno (o de borde) (CC o CB)

- La solución propuesta vale en todo el tiempo y espacio: "cuerda infinita"
- Muchos sistemas están limitados en el espacio: tienen bordes



 Planteamos que la función de onda toma un valor fijo en cada borde, en función de las características del sistema:

Para extremos fijos:
$$\psi(0,t)=\psi(L,t)=0$$

Obtendremos valores permitidos para el número de onda (k) y la fase espacial Los demás parámetros (amplitud A y fase temporal) se obtienen planteando condiciones iniciales -> Próxima clase

Dos tipos de condiciones de contorno

Para la función de onda ψ que describe el desplazamiento transversal

Extremo fijo en x = a:

$$\psi(x=a,t)=0$$
 (para todo tiempo)

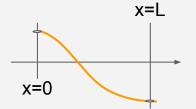
- Extremo libre en x = a:

$$\left. rac{\partial \psi}{\partial x} \right|_{x=a,t} = 0$$
 (para todo tiempo)

Es la pendiente de la función de onda

$$\psi(x=0,t)=\psi(x=L,t)=0$$

$$egin{aligned} \psi(x=0,t) = 0 \ rac{\partial \psi}{\partial x}igg|_{x=L,t} = 0 \end{aligned}$$



$$\left. rac{\partial \psi}{\partial x} \right|_{x=0,t} = \left. rac{\partial \psi}{\partial x} \right|_{x=L,t} = 0$$

Caso mixto

Solución propuesta:
$$\psi(x,t) = A \sin{(kx+arphi)} \cos{(\omega t + heta)}$$
 (Con omega = ck)

Forma alternativa:
$$\psi(x,t) = \left(B\sin\left(kx\right) + C\cos\left(kx\right)\right)\cos\left(\omega t + \theta\right)$$

Debe cumplin:
$$\left\{ egin{aligned} \psi(x=0,t)=0 & ext{(Ec. 1)} \ rac{\partial \psi}{\partial x}\Big|_{x=L,t} & =0 \end{aligned}
ight.$$
 (Ec. 2)

Ec. 1:
$$0 = C \cos (\omega t + \theta)$$
 \Longrightarrow $C = 0$

Luego:
$$\psi(x,t) = B\sin{(kx)}\cos{(\omega t + heta)}$$

$$\frac{\partial}{\partial x}\psi(x,t) = Bk\cos(kx)\cos(\omega t + \theta)$$

Ec. 2:
$$0 = Bk\cos\left(Lk\right)\cos\left(\omega t + \theta\right)$$
 \Longrightarrow $\cos\left(Lk\right) = 0$ kL = pi/2, 3pi/2, 5pi/2

$$kL=rac{\pi}{2}+rac{1}{2}n\pi \quad (n\in\mathbb{Z})$$
 *errata: el 2 no va, por eso está tachado! $k=rac{rac{\pi}{2}+rac{1}{2}n\pi}{L}$

eso está tachado!

Caso mixto

Pasando en limpio, tenemos infinitas soluciones dadas por los valores de n

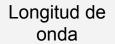
$$\psi(n,x,t)=B_n\sin(k_nx)\cos(\omega_nt+ heta_n)$$
 $\psi(n,x,t)=B_n\sin(k_nx)\cos(\omega_nt+ heta_n)$
 $\psi(n,x,t)=B_n\sin(k_nx)\cos(\omega_nt+ heta_n)$

La solución general es la combinación lineal con amplitudes B_n y fases tita_n

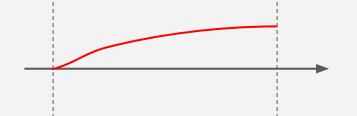
$$\psi(x,t) = \sum_{n=0}^{\infty} B_n \sin(k_n x) \cos(\omega_n t + \underline{\theta_n})$$

Esos parámetros pueden tomar cualquier valor, dependiendo de las condiciones iniciales a plantear (próxima clase!!)

Modos normales



$$k_0 = pi / (2L)$$



4L

$$k_1 = 3pi / (2L)$$

4/3 L

$$k_2 = 5pi / (2L)$$

4/5 L

$$k_2 = 7pi / (2L)$$

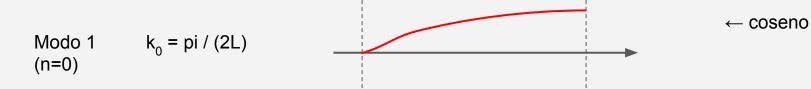
4/7 L

etc



Cambio del sistema de coordenadas

Al mirar los modos desde otro sistema de coordenadas, cambian las funciones que usamos para describirlos (pero los modos son los mismos: tienen los mismos k_n).



Modo 2
$$k_1 = 3pi / (2L)$$
 \leftarrow -coseno

Modo 3
$$k_2 = 5pi / (2L)$$
 \leftarrow coseno

Modo 4
$$k_2 = 7pi / (2L)$$
 \leftarrow -coseno

x=-L

x=0

etc

Sonido

Ahora tenemos tres variables relevantes (todas definidas respecto al valor de equilibrio):

 $\psi(x,t)$: Complexity Desplayamiento

 $\delta p(x,t)$: Presión

 $\delta
ho(x,t)$: Densidad

Las tres verifican la ecuación de ondas clásica (EOC)

$$\frac{\partial \psi^2}{\partial^2 t} = c^2 \frac{\partial \psi^2}{\partial^2 x}$$

Con c dada por:
$$\sqrt{\frac{\gamma p_0}{q_0}}$$
,

$$\begin{cases} p0 = 1 \text{ atmósfera} \\ \text{rho0} = 1.2 \text{ kg / m}^3 \\ \text{gamma} = 7/5 \end{cases}$$
aire
$$\begin{cases} \text{Luego c} \sim 344 \text{ m/s [link]} \\ \text{Más info: [link]} \end{cases}$$

Sonido

¿Cómo se relacionan las magnitudes?

$$\delta
ho = -
ho_0rac{\partial\psi}{\partial x} \ \delta p = -\gamma p_0rac{\partial\psi}{\partial x}$$

Las funciones de onda de la densidad y la presión son proporcionales a la derivada espacial de psi

$$\delta p = \kappa \delta \rho$$

Densidad y presión son proporcionales

 $\kappa = rac{\gamma p_0}{
ho_0}$

Tener en cuenta que un micrófono mide diferencias de presión

Dos tipos de condiciones de contorno

En un tubo, podemos tener dos tipos de extremo

- Extremo cerrado
- Extremo abierto

No confundir con extremo fijo y libre!!



Presión

$$\begin{cases} \frac{\partial(\delta P)}{\partial x} \Big|_{(x=0,t)} = 0\\ \frac{\partial(\delta P)}{\partial x} \Big|_{(x=L,t)} = 0 \end{cases}$$

Desplazamiento

$$\begin{cases} \psi(0,t) = 0 \\ \psi(L,t) = 0 \end{cases}$$



Presión

$$\begin{cases} \delta P(0,t) = 0\\ \delta P(L,t) = 0 \end{cases}$$

Desplazamiento

$$\begin{cases} \frac{\partial \psi}{\partial x} \big|_{(x=0,t)} = 0\\ \frac{\partial \psi}{\partial x} \big|_{(x=L,t)} = 0 \end{cases}$$



Presión

$$\begin{cases} \frac{\partial(\delta P)}{\partial x} \big|_{(x=0,t)} = 0\\ \delta P(L,t) = 0 \end{cases}$$

Desplazamiento

$$\begin{cases} \psi(0,t) = 0\\ \frac{\partial \psi}{\partial x} \Big|_{(x=L,t)} = 0 \end{cases}$$

Este caso para la función Psi es equivalente al que ya resolvimos para la cuerda!

Mixto

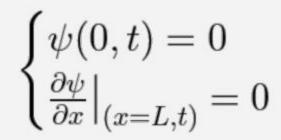
x = 0

x = L

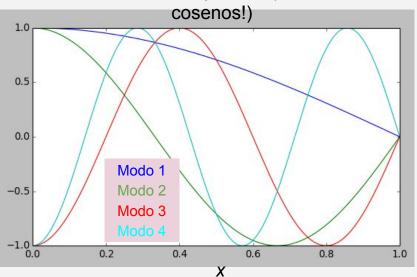
Presión

Desplazamiento

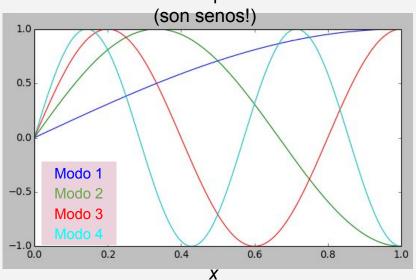
$$\begin{cases} \frac{\partial(\delta P)}{\partial x} \Big|_{(x=0,t)} = 0\\ \delta P(L,t) = 0 \end{cases}$$



Modos de presión (son



Modos de desplazamiento



```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
L = 1
def my k(n):
return (n + 0.5)*np.pi / L
x valores = np.linspace(0, L, 1000)
fig, ax1 = plt.subplots()
ax1.plot(x valores, np.sin(my k(0)*x valores))
ax1.plot(x valores, np.sin(my k(1)*x valores))
#ax1.plot(x valores, -np.sin(my k(1)*x valores))
ax1.plot(x valores, np.sin(my k(2)*x valores))
ax1.plot(x valores, np.sin(my k(3)*x valores))
fig, ax2 = plt.subplots()
ax2.plot(x valores, np.cos(my k(0)*x valores))
ax2.plot(x valores, np.cos(my k(1)*x valores))
#ax2.plot(x valores, -np.cos(my k(1)*x valores))
ax2.plot(x valores, -np.cos(my k(2)*x valores))
ax2.plot(x valores, -np.cos(my k(3)*x valores))
```