

回到起点——一种突破性思维

南京市外国语学校 朱泽园

[关键字] 起点 类比 分离集合森林

[摘要]

高层次的信息学竞赛已经不是单纯一个算法、一种数据结构间的较量，而是对思维方法、创新能力的考验。本文旨在深刻剖析一种突破性思维——回到起点，亦即敢于放弃当前成果，回到初步分析处展开理性思考的可贵品质。

本文第一章提出一个已被经典算法解决的普通题。第二章对这道题展开讨论，简述了经典的解决方案，而后模拟本文主线描绘的思维方式进行思考，提出一个被遗忘的简单算法，并进行优化和类比，精确计算复杂度后问题被完美解决。

第三章对本思维方式在两个例题中的应用作了对比和升华，辩证地以前进性和曲折性的统一阐述了这类思想的重要性。

[目录]

[§ 1 问题的提出](#)

[§ 1.1 问题描述](#)

[§ 1.2 问题的初步分析——离散化](#)

[§ 1.3 一个朴素的想法](#)

[§ 2 问题的解决](#)

[§ 2.1 经典算法](#)

[§ 2.2 另类算法](#)

[§ 2.3 通过完整的路径压缩完善算法](#)

[§ 2.4 秩的建立](#)

[§ 2.5 小结](#)

[§ 3 总结](#)

[正文]

§ 1 问题的提出

§1.1 问题描述 [USACO 2.1 Shaping Regions 改编]

N 个不同颜色的不透明长方形 ($1 \leq N \leq 3000$) 被放置在一张长宽分别为 A 、 B 的白纸上。这些长方形被放置时, 保证了它们的边与白纸的边缘平行。所有的长方形都放置在白纸内, 所以我们会看到不同形状的各种颜色。坐标系统的原点 $(0,0)$, 设在这张白纸的左下角, 而坐标轴则平行于纸边缘。

输入:

第 1 行: A , B 和 N , 由空格分开。

第 2~ $N+1$ 行: 按照从下往上的顺序, 每行输入的是一个长方形的放置。为五个数 $llx, lly, urx, ury, color$ 这是长方形的左下角坐标, 右上角坐标和颜色。其中 $color$ 为整数。 $0 \leq llx, urx \leq A$, $0 \leq lly, ury \leq B$ 。所有坐标 (包括 A 、 B) 都是 0 至 10^9 的实数。

颜色 1 和底部白纸的颜色相同。

输出:

输出文件应该包含一个所有能被看到颜色连同该颜色的面积 (保留小数点后三位) 的列表 (即使颜色的编号不是连续的)。按 $color$ 的增序顺序输出, 不要输出面积为 0 的颜色。

样例输入:

```
20 20 3
2 2 18 18 2
0 8 19 19 3
8 0 10 19 4
```

样例输出

```
1 91.000
2 84.000
3 187.000
4 38.000
```

§1.2 问题的初步分析——离散化

自 IOI1998 的 Picture 问题始, 和平面放置矩形有关的问题已在信息学竞赛中屡见不鲜, 其最基本的预处理操作是将平面离散化。如图 1

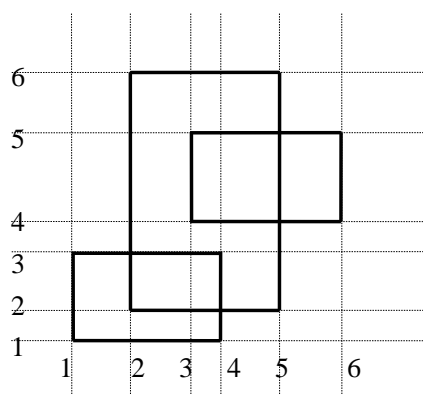


图 1

将平面理解成网格，也就是说将所有在矩形坐标中出现过的 x 坐标 (y 坐标) 提出，排序后删除重复，并按顺序编号。任意两个相邻格点连成的线段，称之为“**元线段**”；两个相邻离散过的 x 坐标 (y 坐标) 之间的区域，称之为“**离散列**” (“**离散行**”)；任意一个离散行和离散列的公共部分称之为“**离散格**”。对每个矩形坐标相应地存在一个格点坐标与之对应。

这有助于处理坐标为实数，或者范围超过 `longint` 的问题。离散化之后，任意矩形顶点坐标均可表示为 1 到 $2N$ 之间的整数：利用 `hash` 策略可以将实数坐标在 $O(1)$ 时间内转化为对应的整点坐标，更显然地，直接读表可以在 $O(1)$ 时间内将格点坐标转化为原矩形坐标。因此后文只考虑坐标为整数，且范围在 1 到 $2N$ 之间的 N 个格点矩形的问题。

§1.3 一个朴素的想法

最朴素算法的实现取自于简单的灌水 (`Floodfill`) 算法。就是用 $2N \times 2N$ 的数组，分别记录每个离散格的颜色，初始时全部无色。自顶至下处理每一个矩形，将其覆盖之下无色的部分全部填上颜色。

考虑到空间可能无法承受，改进的措施是每次处理一个离散行 ($2N$ 的一维数组)，自顶向下处理每个矩形，如果这个矩形与当前离散行有公共部分，那么就与前面类似地，将无色部分涂色，如图 2：

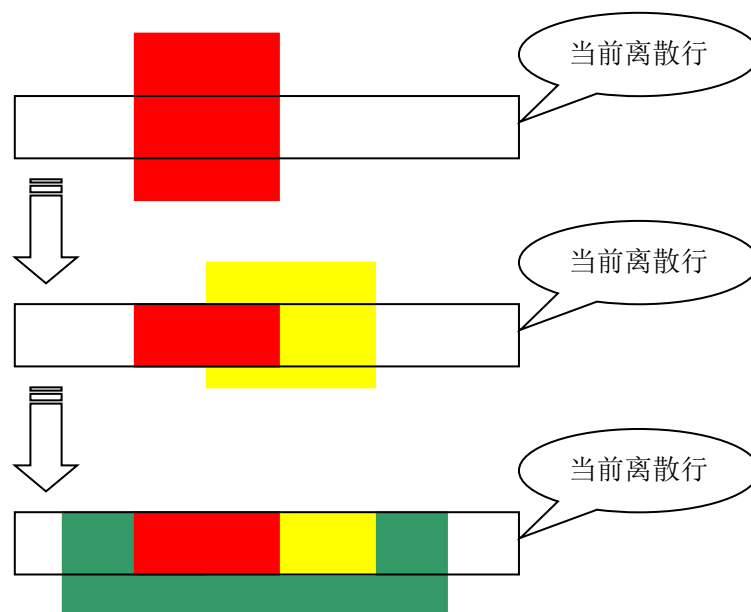


图 2

该方法基本不会增加程序运行时间，只是时间复杂度系数稍微增加了些，并不影响大局。

§2 问题的解决

§2.1 经典算法

解决这类问题的经典算法莫过于线段树。同样是对每个离散行做处理，该算法利用了 $O(N)$ 空间的树型数据结构。如图 3，构建一个线段树：

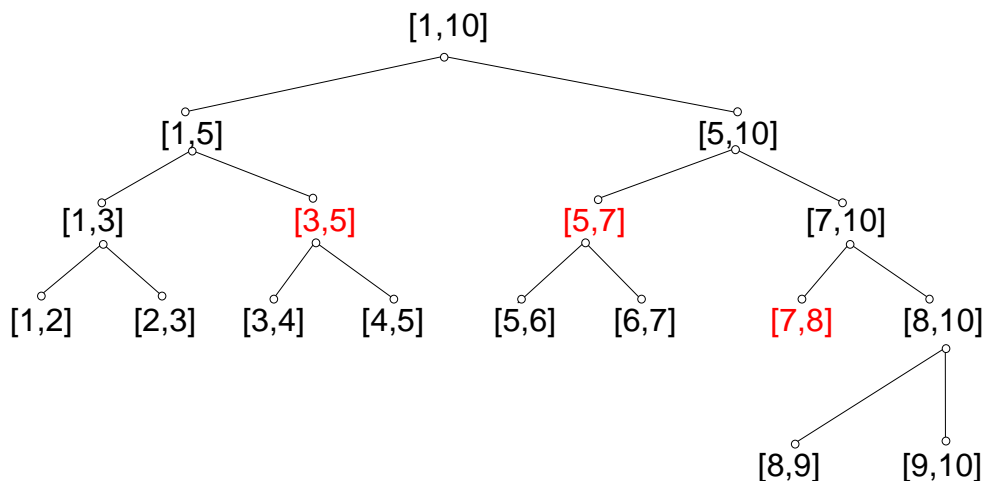


图 3

该数据结构主要支持的操作是，给定线段 $[l,r]$ 和属性 X 组成的操作对 (l,r,X) ，意思是将区间 $[l,r]$ 赋予属性 X 。称“在 P 节点上进行 (l,r,X) 操作”为 $P(l,r,X)$ ，具体操作如下：

```

Operation P(l, r, X)
  If [l, r]与当前节点 P 对应的区间交集为空 Then Return
  If [l, r]可以完全覆盖当前结点 P 对应的区间
    Then 将属性 X 记录在该结点
    Else 依次对 P 的左右子结点操作 P.leftchild(l, r, X), P.rightchild(l, r, X)
  End If
End Operation

```

例如图 3 中红色的部分是处理 $\text{Root}(3,8,X)$ 操作后被赋予 X 属性的结点。可以证明对每个操作 $\text{Root}(l,r,X)$ ，其时间复杂度为 $O(\log N)$ (N 是叶结点个数，也就是区间范围)。

观察本题需要这个数据结构支持怎样的特殊操作：

- 1、插入一条颜色为 X 的线段 $[l,r]$ ，该区间 $[l,r]$ 上原有颜色不被替换，其余部分染上颜色 X 。
- 2、返回所有颜色当前的覆盖量。（该操作只将在该离散行处理完毕后一次性调用）

操作 2 只需将线段树全部遍历一遍即可求得，时间复杂度 $O(N)$ 。至于操作 1，对线段树上的每条线段标记颜色不是难事儿，只需要将前文所述的属性 X 定义其为 color flag ，用来标记颜色。因此主要难点在于不破坏区间上的已有颜色。其实这一点也不难实现，类似地我们给出这个操作的具体过程：

```

Operation P(l, r, X)
  If [l, r]与当前节点 P 对应的区间交集为空 Then Return
  If 节点 P 已经被某种颜色覆盖 Then Return
  If [l, r]可以完全覆盖当前结点 P 对应的区间
    Then 将颜色 X 记录在该结点
    Else 依次对 P 的左右子结点操作 P.leftchild(l, r, X), P.rightchild(l, r, X)
  End If
End Operation

```

至此该算法的空间复杂度为 $O(N)$ ，时间复杂度为 $O(N^2 \log N)$ ，在某种程度上是一个可以通过本题数据的优秀算法。

§2.2 另类算法

避开繁文缛节，我们回到起点，分析一下原始算法，就是“§1.3 一个朴素的想法”内的算法。有效解决问题往往有两条途径，一个是使用高级算法或数据结构，另一个就是分析原有的算法或数据结构，找出冗余进行针对性改进。

回顾一下之前的算法

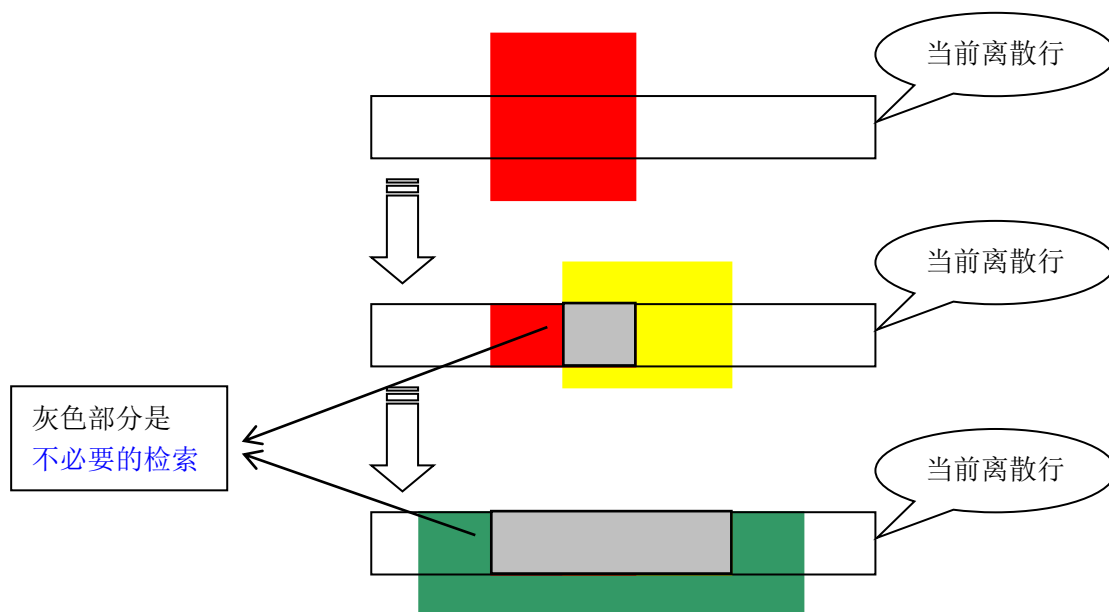


图 4

迅速找到冗余：处理当前线段（矩形与当前离散行的交集）时，对已经覆盖的线段，不能迅速避开，需要无畏的比较。改进措施如下：

设立 $next$ 数组，初始时 $next[i]=i+1$ ；另还有 $color$ 数组， $color[i]$ 记录该离散行的第 i 个离散格当前的颜色。设当前插入的线段为 $[l,r]$ ，即占用编号为 l 至 $r-1$ 的离散格：

1. $i \leftarrow l$
2. 查看 $color[i]$ ，如果它未被着色，那么将其着色。
3. 移动指针 $i \leftarrow next[i]$ ，并记录指针经过的位置。
4. 如果 i 指针没有越过边界 $r-1$ ，跳转 2，否则跳转 5。
5. 将所有指针经过位置 x 的 $next[x]$ 置为 $next[r-1]$ 。

下面的图 5 将给出一组覆盖的例子：（插入的线段与图 4 稍有类似）

第一次用颜色 1 的线段覆盖 $[2,6)$ ，因为 $next$ 数组完全是初始值，因此 i 指针从 $l=2$ 一直移动到 $i=r$ ， $color[2..5]$ 被置为颜色 1， $next[2..5]$ 被置为 $next[r-1]=r=6$ 。

第二次用颜色 2 的线段覆盖 $[4,7)$ ， i 指针来到 $l=4$ ， $color[4]$ 不被修改， $i \leftarrow next[i] = next[4] = 6$ 。接下来 $color[6]$ 被修改，指针移动到 $next[6]=7=r$ ，移动完毕。指针经过了 4，因此 $next[4]$ 被置为 $next[r-1]=r=7$ 。

第三次用颜色 3 的线段覆盖 $[1,9)$ ， i 指针先来到 1，修改 $color[1]$ ， $i \leftarrow next[i]$ 来到 2，观察到 $color[2]$ 已经有颜色以后先后转战 $i \leftarrow next[2]=6$ ， $i \leftarrow next[6]=7$ 。至此可以修改 $color[7]$ 以及 $color[8]$ ，并且最终在 $i=9$ 的时候停止。过程中 $next[1]$ 、 $next[2]$ 、 $next[6]$ 、 $next[7]$ 都需要被修改为 $next[8]=9$ 。

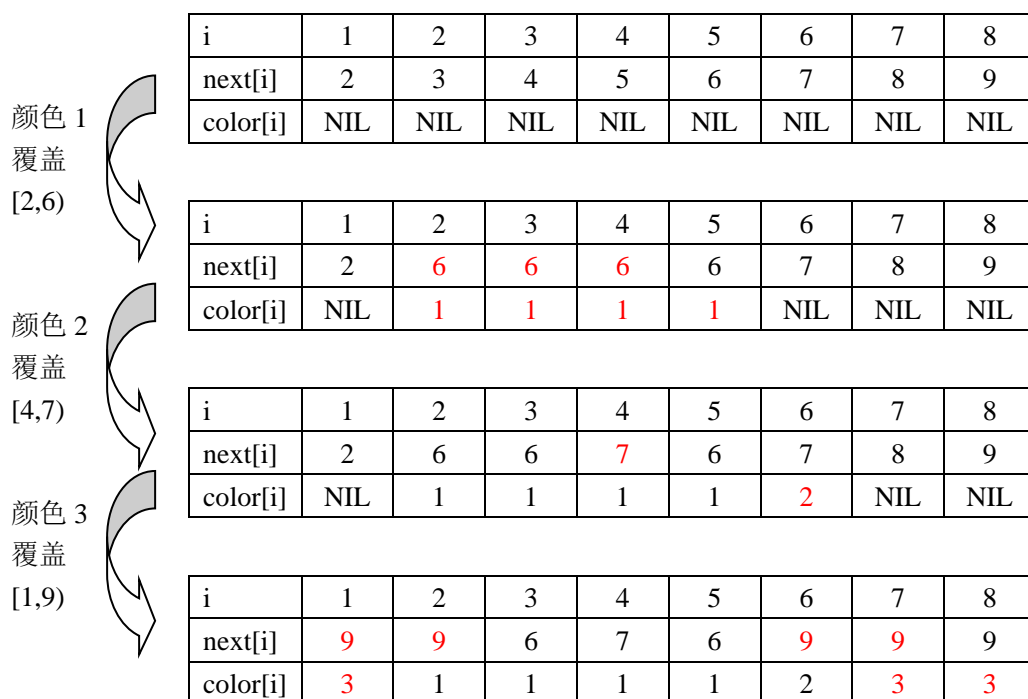


图 5

观察上述算法，其精髓在于将已染色的相邻离散格合并，或者对其“预定”合并，也就是做上标记，使其在以后的处理中自动合并——平摊思想。这一想法源于“带路径压缩按秩合并的分离集合森林”，也就是高效的俗称“并查集”算法。注意到当前算法并未完全进行路径压缩，而且没有按秩合并，因此该算法有待完善。（其实可以证明本算法在大部分情况下时间复杂度维持在 N^2 左右，不易退化）

§2.3 通过完整的路径压缩完善算法

将相邻的已染色线段看成一个集合，这样在 $[l, r)$ 的检索过程中，遇到已染色线段可以大跨步跨越。我们的目标是让这个跨越在平摊 $O(1)$ 的时间内完成。算法改进如下：

设立 $next$ 数组，初始时 $next[i]=i+1$ ；同时设立 p 数组，初始时 $p[i]=i$ （ p 数组类似并查集算法中的父节点指针）；另还有 $color$ 数组， $color[i]$ 记录该离散行的第 i 个离散格当前的颜色。设当前插入的线段为 $[l, r)$ ，即占用编号为 l 至 $r-1$ 的离散格：

1. $i \leftarrow l$
2. 查看 $color[i]$ ，如果它未被着色，那么将其着色。
3. 将当前指针位置记录
4. 如果 i 指针已经越过边界 $r-1$ ，跳转 7
5. 如果 $p[i] \neq i$ ， $i \leftarrow p[i]$ ；否则 $i \leftarrow next[i]$ 。
6. 跳转 2
7. 将所有指针经过位置 x 的 $p[x]$ 置为 $p[r-1]$ ， $next[x]$ 置为 $next[r-1]$ 。

为了建立分离集合森林，我们作如下定义：

- 1、用 i 代表编号为 i 的节点
- 2、将 $p[i]$ 定义为节点 i 的父节点

3、父节点为自身的节点定义为根节点。

注意：对于 $p[i] \neq i$ 的节点，也就是分离集合森林中的非根节点，其 $next[i]$ 已经失去意义。而对于根节点，必然有 $next[i] = i+1$ 。这一点将为 2.4 节服务。

与图 5 相同，这里仍对上文数据给出图示及文字解释（因为 $next/color$ 的定义与 §2.2 类似，因此对其改变我们不多赘述，将重点放在分离集合森林的构建）：

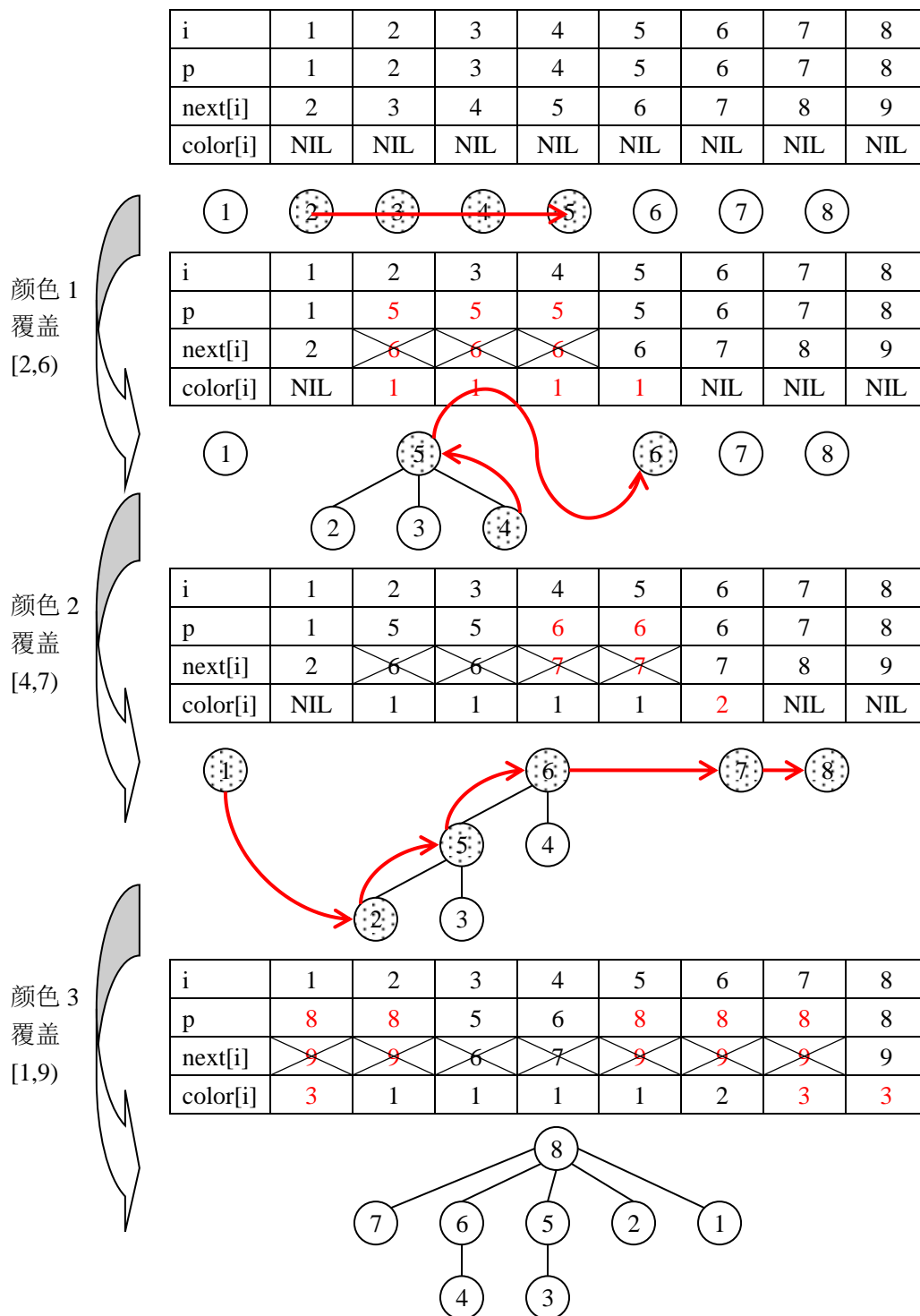


图 6

第一次用颜色 1 的线段覆盖[2,6)，因为所有节点自成集合，故本次覆盖操作

将 2..5 节点合并，**5 为他们的根节点（代表元）**，显然 $\text{next}[2..4]$ 失去其意义（在表格中用 X 表示）。

第二次用颜色 2 的线段覆盖[4,7)，i 指针来到 $i=4$ ，根据分离集合森林的定义，需要找到其所在集合的根节点（该集合的代表元），也就是节点 $p[4]=5$ 。紧接跳转下一个集合，也就是节点 6。指针 i 移动到 6，并且修改 $\text{color}[6]$ 。最后压缩路径——前面所经过的所有点 x 的 $p[x]$ 都指向 6——5 和 6 所在的集合合并，**6 成为新的根节点**。

第三次用颜色 3 的线段覆盖[1,9)，i 指针先来到 1，修改 $\text{color}[1]$ 后跨入 $\text{next}[1]=2$ 所在的集合，发现其已染色，通过 $i \leftarrow p[p[2]]=6$ 以及 $i \leftarrow \text{next}[i]=7$ 跨越该集合，并对 7、8 两个独立的集合染色。最后 1、2、7、8 所在集合进行总合并。**8 为新的集合的根节点（代表元）**。

§2.4 秩的建立

所谓秩，就是一个集合(树)所含的节点个数。对分离集合的合并，采取将节点数多的集合(树)，附着在节点数少的集合(树)上的策略，可以将集合的合并复杂度降至平摊的 $O(1)$ 。这一个过程需要在上文蓝色粗斜体部分，即确定合并后新根节点的部分稍加修改，选取秩最大的树根作为新的根节点（代表元）即可。注意到这时对根节点不一定有 $\text{next}[i] = i+1$ 。

一共有最多 $2N$ 个集合，合并次数不超过 $2N-1$ ，对当前离散行的处理时间复杂度仅为 $O(N)$ ，整个算法的时间复杂度为 $O(N^2)$ 。

§2.5 小结

摒弃当今主流的线段树算法，**回到起点**，对朴素算法进行改进的思想实属不易。但其后算法的完全建立，思维过程极其缜密：首先找到冗余进行修改，旨在**量变**——某种意义上提高算法对部分数据的运行效率；发现算法的优越之处后，展开**类比**，将类似数据结构、算法的自身优点吸取，并进行改进；最后大步伐迈向让算法复杂度**质变**的目标。

§3 总结

希腊传说弗里吉亚国国王打了一个戈尔迪之结，预言称能解开它的人将统治整个亚洲。亚历山大大帝认为它在预言中找到了自己的命运归宿，拿起长剑，径直将结劈开。有人说亚历山大将绳劈开是“作弊”的行为，但或许奥林匹斯山诸神寻找的就是如此少说多做的决断力？

面对**多元化**的世界，我们总会有这种“**答案意识过强**”的状态，就是这种倾向：对答案进行快速的设想，迅速沿那条道兴高采烈地出发，却并没在意先前设想的正确性、全面性。被自己创造的无形障碍蒙蔽实乃可惜，因此我们不能因片面的认识，或对放弃眼前利益的恐惧而裹足不前，偶尔我们也需要此类**果敢与魄力**。这正是**前进性和曲折性的统一**。

问题的表示往往比答案更重要，答案不过乃数学或实验。要提出新的问题、新的可能性、从某个新的角度考虑一个旧问题，都要求创造性的想象力，**回到起点**对问题重新定义，这才是真正的科学进步之所在。

[参考资料]

- i. 《Introduction to Algorithms》
by Thomas H. Cormen, Charles E. Leiserson, Ronald L. Rivest, Clifford Stein
- ii. 《The Art of Computer Programming》
by Donald E. Knuth
- iii. 《The Computer Science and Engineering Handbook》
by Allen B. Tucker, etc.
- iv. 《实用算法的分析和程序设计》
by 吴文虎 王建德
- v. <http://get-me.to/oi> 辛韬同学提供的 BalticOI2004 解答

[感谢]

- 1、感谢辽宁省的辛韬同学对我的大力帮助（包括部分算法和证明）。
- 2、感谢江苏省青少年信息学（计算机）奥赛委员会教练组全体老师对我的指导。
- 3、感谢我的母校江苏省南京市外国语学校的老 师给我的支持。
- 4、感谢我的家人给我的关怀。
- 5、感谢所有的信息学好友！