FUNDAÇÃO GETULIO VARGAS ESCOLA DE MATEMÁTICA APLICADA

CRISTHIAN GRUNDMANN

GEODESIC TRACING: VISUALIZAÇÃO DE CURVAS E SUPERFÍCIES ATRAVÉS DE GEODÉSICAS

CRISTHIAN GRUNDMANN

GEODESIC TRACING: VISUALIZAÇÃO DE CURVAS E SUPERFÍCIES ATRAVÉS DE GEODÉSICAS

Trabalho de conclusão de curso apresentada para a Escola de Matemática Aplicada (FGV/EMAp) como requisito para o grau de bacharel em Matemática Aplicada.

Área de estudo: curvas e superfícies.

Orientador: Asla Medeiros e Sá

Rio de Janeiro 2022

Lista de códigos

2.1	Exemplo de objetos	4
2.2	Extrutura do Lexer	6
2.3	Tabela de símbolos	8
2.4	Gramática livre de contexto	Ć
2.5	Estrutura parcial do parser	11
2.6	Estrutura parcial do compilador	13

1 Introdução

Desenhos de superfícies costumam ser feitos a partir de um ponto de vista do espaço ambiente 3D. Esse projeto implementa uma visualização de superfícies que não depende de um espaço ambiente.

A visualização pode ser comparada ao que um ser bidimensional interno à superfície observaria: simula-se raios de luz partindo da posição do ser, e os pontos iluminados são observados. Os raios de luz devem seguir caminhos em 'linha reta', que minimizam distância. Para uma superfície qualquer, esses caminhos são chamados de geodésicos, e são estudados na geometria diferencial. A visualização, chamada de geodesic tracing, obtém uma transformação de uma imagem original sobre a superfície.

A implementação feita nesse projeto é feita em três partes: compilador, método numérico e interface gráfica.

O compilador fornece uma maneira do usuário definir as superfícies e outros objetos. O usuário escreve um texto, seguindo algumas regras gramaticais, que então é processado. A teoria de compiladores é essencial para essa etapa, principalmente a análise léxica e a análise sintática (AHO, 1986). O compilador está descrito no capítulo 2.

O método numérico se refere à simulação dos raios de luz na superfície. Um raio de luz é determinado pela posição e direção inicial, que são as condições iniciais. Um sistema de equações diferenciais ordinárias(equação geodésica (PRESSLEY, 2012)) determina a curva que a luz traça. Uma solução aproximada da equação é calculada pelo método de Runge-Kutta de ordem 4 (BURDEN, 2001). O método está descrito no capítulo 3.

A interface gráfica é simples e é construída usando ImGui (CORNUT, s.d.), uma ferramenta de interface gráfica fácil de usar. A linguagem de programação escolhida para a implementação desse projeto é C++, e para desenhar a interface e os objetos, OpenGL é usado.

2 Linguagem

O usuário se comunica com a interface através de um texto, chamado de programa, que contém os objetos de interesse. O código 2.1 é um exemplo.

Código 2.1 – Exemplo de objetos

```
#circle and tangents
2
  param r : [/2, 1];
  param o : [0, 2pi];
3
   curve c(t) = r(cost, sint, 0), t : [0, 2pi];
   grid k : [0, 2pi, 8];
6
   define k2 = k + o;
   point p = ck2;
   vector v = c'k2 @ p;
8
9
10
  #function and surface
  |#function f(x, y) = x^2+y^2;
11
  \#surface s(u,v) = (u,v,f(u,v)), u : [-1, 1], v : [-1, 1];
```

A linguagem permite comentários no estilo da linguagem Python, usando #.

O programa declara os seguintes objetos:

r e o	parâmetros que podem ser alterados na interface. Seus valores devem estar nos					
	intervalos indicados.					
С	uma curva parametrizada por t. O domínio da parametrização é o intervalo					
	indicado. A curva depende do parâmetro r, que foi definido anteriormente.					
k	uma grade de 8 pontos igualmente espaçados no intervalo indicado. Uma grade					
	é tratada como uma constante, assim como um parâmetro. Se um objeto					
	desenhável depende de uma grade, uma instância é desenhada para cada valor					
	da grade. Um objeto pode depender de mais de uma grade.					
k2	uma constante, e não pode ser alterada na interface como os parâmetros. Esse					
	tipo de objeto pode ser usado para deixar o programa mais legível.					
р	o ponto da curva c de parâmetro t = k2. Esse objeto depende indiretamente					
	de k, então é instanciado 8 vezes.					
v	o vetor tangente da curva c no ponto p e desenhado a partir do mesmo ponto.					
	O vetor também depende indiretamente de k, então é desenhado 8 vezes.					

Os objetos **f** e **s** estão comentados, então não são considerados. Estão presentes apenas para o exemplo ter todos os tipos de objeto.

A linguagem de descrição de objetos não é trivial, nem sua sintaxe matemática, que possui elementos inventados para esse projeto. A seguir, uma breve lista de observações:

- Os objetos desenháveis são pontos, vetores, curvas e superfícies. Pontos e vetores podem ser usados em outros objetos, sendo tratados como tuplas. Por exemplo, v usa o ponto p. Curvas e superfícies podem ser usadas como funções, mas sem a restrição no domínio. Por exemplo, p usa c como função. Um objeto só pode se referir aos objetos definidos anteriormente.
- Há duas constantes pré-definidas: pi e e; e diversas funções pré-definidas: sin, cos, tan, exp, log, sqrt e id. A função id é a identidade é útil apenas no funcionamento interno do sistema.
- Parâmetros e grades podem ser multidimensionais: param T : [0, 1], [0, 1];. Assim, o objeto T é uma tupla, e seus elementos podem ser obtidos com T_1 e T_2.
- As grades das curvas e superfícies são por padrão 100 e 100x100, respectivamente. É possível alterar esse valor informando um intervalo do tipo grade: [0, 2pi, 250].
- Há 4 operadores unários. Os operadores + e são os usuais. A operação *x representa xx, e /x é igual a 1/x. Para números reais, multiplicação com * e por justaposição são equivalentes. Porém, para tuplas, a*b representa o produto vetorial e ab representa o produto escalar. Assim, *x calcula o quadrado do módulo do vetor x. Uma função que normaliza vetores pode ser definida assim: function N(x) = x/sqrt*x;.
- Numa aplicação de função de uma variável, o argumento não precisa de parênteses:
 sin x. O argumento pode ter operadores unários e até expoentes: sin -x^2 = sin(-x^2). Deve-se tomar cuidado com expoentes: sin(x)^y = sin(x^y). Para a exponenciação de uma aplicação, deve-se usar a sintaxe: sin^2 x.
- Não é sempre necessário uma separação entre identificadores. Por exemplo, considere sinx. Caso haja um termo chamado sinx definido, esse seria o identificador reconhecido. Caso contrário, sin x será reconhecido, mesmo que sinx seja definido posteriormente (sinx seria reconhecido apenas depois de sua definição). Em geral, o maior identificador definido será reconhecido.

2.1 Compilador

O processo de compilação não é trivial, e é dividido em 3 estágios:

- análise léxica: reconheçe as "palavras" que compõe um programa, ignorando espaços em branco. É capaz de identificar números, constantes, nomes de objetos e pontuação. Os termos são usados no estágio seguinte.
- análise sintática: reconheçe a estrutura do programa, como as declarações dos objetos e as expressões matemáticas. A gramática 2.4 é usada como base.

• análise semântica e síntese: gera todas as estruturas de dados necessárias para a visualização dos objetos. Verifica também a semântica do programa, detectando erros que não podem ser verificados com noções gramaticais.

2.1.1 Análise léxica

A análise léxica tem a função de ler o código-fonte que descreve um programa e abstrair as palavras e símbolos presentes. Dessa forma, os estágios seguintes se beneficiam dessa abstração. O analisador léxico é chamado de lexer.

As palavras-chave, números, constantes, símbolos, etc. são chamados de lexemas. Todo lexema deve pertencer a uma classe gramatical. Por exemplo, o texto "1024" forma um lexema de 4 caracteres e sua classe gramatical é NUMBER. Conforme a classe, um lexema pode ter atributos. No caso de NUMBER, o próprio número em forma de ponto flutuante é um atributo. No caso de um símbolo como ";", não há atributos.

Um lexema, sua classe gramatical e seus atributos juntos formam um token.

Os tipos de token são:

COMMENT	texto livre, começando com "#" e terminando com uma quebra de linha		
	ou o fim do código-fonte.		
FUNCTION	identificador de função definida ou pré-definida.		
NUMBER número de ponto flutuante.			
VARIABLE	identificador de variável de função.		
CONSTANT	identificador de constante definida ou pré-definida.		
DECLARE	identificador de tipo de objeto.		
UNDEFINED	identificador não definido ou a ser definido.		
EOI	fim do código-fonte, caractere nulo(0).		
Caso final	o lexema é um símbolo e seu tipo é o próprio símbolo.		

A estrutura Lexer(2.2) define o analisador léxico.

Código 2.2 – Extrutura do Lexer

```
struct Lexer
1
2
   {
3
       const char *source{};
4
        const char *lexeme{};
5
       int length = 0;
       int lineno = 0;
6
7
       int column = 0;
8
       TokenType type = TokenType::UNDEFINED;
9
       float number{};
10
       Table *node{};
11
       Table *table{};
```

```
12 | void advance(bool match = true);
14 | };
```

O lexer lê os tokens um de cada vez, da esquerda para a direita. Essa estrutura guarda as seguintes informações sobre o token atual:

source	string do código-fonte inteiro.		
lexeme	aponta para o primeiro caractere do lexema atual(dentro da string		
	source)		
length comprimento do token.			
lineno e column	o número da linha e coluna do lexema.		
type tipo do token.			
number e node	atributos do token. No caso de um número, number é o atributo.		
	No caso de um identificador, node é sua posição na tabela de		
	símbolos(2.3), contendo mais informações sobre o token.		
table tabela de símbolos compartilhada pelos estágios da compilad			

O lexer tem apenas o método advance, que serve para avançar para o próximo token. O método também é usado para inicializar o lexer e obter o primeiro token do código-fonte, invocando-o com lexeme=source e length=0.

O método começa avançando a posição do lexeme a quantidade de length caracteres à direita. Em seguida, espaços em branco são ignorados: espaços, tabulações e quebras de linha.

Se o caractere em lexeme for "#", então o token é um comentário(tipo COMMENT), que se extende até uma quebra de linha ou até o EOI, sem incluí-los.

Se o caractere for nulo(0), então o tipo do token é EOI e length=0. Isso faz com que o lexer trave nesse token e nunca mais avance.

Se o caractere for um dígito ou ".", então o token é um número(tipo NUMBER), e é lido pela função sscanf da linguagem C.

Se o caractere pertencer ao alfabeto dos identificadores, então o lexer o procura na tabela de símbolos obtendo o **node**. Com esse nó, o tipo de token e comprimento são obtidos.

Caso contrário, o token é um símbolo, seu tipo é o próprio símbolo e seu comprimento é 1.

2.1.2 Tabela de símbolos

Os estágios da compilação compartilham uma tabela de símbolos, que é inicializada com palavras-chave, funções e constantes pré-definidas. A tabela de símbolos define os

atributos dos identificadores, que são o tipo do token, os argumentos da função e o índice do objeto.

A estrutura Table(2.3) define a tabela de símbolos.

Código 2.3 – Tabela de símbolos

```
struct Table
1
2
   {
3
       Table *parent{};
4
       std::unique_ptr<Table> children[62];
5
       int argIndex = -1;
6
       int objIndex = -1;
7
       int length = 0;
8
       TokenType type = TokenType::UNDEFINED;
9
       char character{};
       std::string str{};
10
11
12
       Table *next(char c);
       Table *procString(const char *str, bool match);
13
       Table *initString(const char *str, TokenType type);
14
15
   };
```

Essa estrutura é uma árvore de prefixos(trie): cada nó representa um identificador. Para encontrar um nó a partir de um identificador, basta traçar um caminho a partir da raíz. Os filhos de um nó correspondem a um caractere do alfabeto a-zA-Z0-9. Os 26 primeiros filhos são a-z, os próximos 26 são A-Z, e os 10 últimos são 0-9. Assim, cada letra do alfabeto indica qual filho seguir.

O membro character representa a letra conforme o pai do nó. Por exemplo, se o nó é o primeiro filho, então a letra é a. Para a raíz, o caractere é nulo(0). O membro parent é o pai do nó, ou nulo para a raíz. Os nós children[62] são os 26 + 26 + 10 filhos. O tamanho do identificador é length, e seus atributos são type, argIndex e objIndex. O atributo argIndex representa os argumentos de uma função definida. type sempre indica o tipo do token. objType representa o índice de um objeto.

O método next encontra o filho correspondente ao caractere c, e caso seja nulo, um novo filho é criado. O método procString busca o identificador em str na árvore, usando next para traçar o caminho correto. O ponteiro str indica o início do identificador (dentro do código-fonte). O método avança no máximo até o primeiro caractere fora do alfabeto dos identificadores. Se o indicador match estiver ativo, o método buscará o maior identificador definido, se existir, ou o identificador todo, caso contrário. Por exemplo(match=true) para "sinx", o método encontra o identificador "sin", que é uma função. Ou seja, os identificadores não precisam estar separados por um espaço em branco, caso não haja ambiguidade. Se um objeto de nome "sinx" estivesse definido, o método encontraria o identificador "sinx", pois é maior. Nesse caso, um espaço em branco faz diferença.

O método initString usa procString para criar o identificador em str, inicializando seu tipo de token com type.

2.1.3 Análise sintática

A análise sintática tem a função de identificar as estruturas sintáticas presentes nos tokens gerados pelo lexer. O gerador, no estágio seguinte, atribui um significado para as estruturas sintáticas reconhecidas, gerando as estruturas de dados desejadas. O analisador sintático é chamado de parser.

A gramática livre de contexto (2.4) define as regras gramaticais da linguagem.

Código 2.4 – Gramática livre de contexto

```
PROG
           = DECL PROG | ;
1
2
3
   DECL
            = "param"
                           id ":" INTS ";" ;
           = "grid"
   DECL
4
                          id ":" GRIDS ";" ;
   DECL
           = "define"
                          id "=" EXPR ";" ;
5
6
   DECL
           = "curve"
                          FDECL "," TINTS ";";
7
   DECL
                          FDECL "," TINTS ";" ;
           = "surface"
                          FDECL ";" ;
8
   DECL
           = "function"
9
   DECL
           = "point"
                           id "=" EXPR ";" ;
                           id "=" EXPR "@" EXPR ";" ;
10
   DECL
            = "vector"
11
           = id "(" IDS ")" "=" EXPR ;
12
   FDECL
13
   IDS
              IDS "," id | id ;
   INT
              "[" EXPR "," EXPR "]" ;
14
           = "[" EXPR "," EXPR "," EXPR "]" ;
15
   GRID
           = id ":" INT | id ":" GRID ;
16
   TINT
17
   INTS
           = INTS "," INT | INT ;
           = TINTS "," TINT | TINT ;
18
   TINTS
           = GRIDS "," GRID | GRID ;
19
   GRIDS
20
21
   EXPR
           = ADD ;
22
   ADD
            = ADD "+" JUX | ADD "-" JUX | JUX ;
23
   JUX
              JUX MULT2 | MULT ;
24
   MULT
             MULT "*" UNARY | MULT "/" UNARY | UNARY;
             MULT2 "*" UNARY | MULT2 "/" UNARY | APP;
25
   MULT2
26
           = "+" UNARY | "-" UNARY | "*" UNARY | "/" UNARY | APP;
   UNARY
27
   APP
            = FUNC UNARY | POW ;
28
   FUNC
           = FUNC2 "^" UNARY | FUNC2 ;
29
   FUNC2
           = FUNC2 "_" var | FUNC2 "'" | func ;
30
31
   POW
            = COMP "^" UNARY | COMP ;
32
   COMP
           = COMP "_" num | FACT ;
33
   FACT
           = const | num | var
            | "(" TUPLE ")" | "[" TUPLE "]" | "{" TUPLE "}" ;
34
```

35

TUPLE = ADD "," TUPLE | ADD ;

A gramática consiste em diversas igualdades. Os termos que aparecem no lado esquerdo de alguma igualdade são chamados de não-terminais, e representam um conjunto de sentenças (uma sentença é uma sequência de terminais). Os outros termos, como ";" e id, são terminais, e correspondem a tokens. Os termos id, var, const, num e func representam qualquer token do tipo indicado: UNDEFINED, VARIABLE, CONSTANT, NUMBER e FUNCTION respectivamente. Os termos "param", "grid", "define", etc. representam os tokens do tipo DECLARE, que são os tipos de objeto.

Uma igualdade na gramática é dita uma produção para o não-terminal à esquerda. O símbolo "|" abrevia uma produção alternativa. Por exemplo: ADD = ADD + JUX | ADD - JUX | ADD = JUX | JUX é uma abreviação de ADD = ADD + JUX, ADD = ADD - JUX e ADD = JUX. Uma produção pode ser a string vazia, por exemplo: PROG = DECL PROG | ; (o ponto e vírgula no final das igualdades pertence à meta-linguagem).

Uma produção significa que o não-terminal à esquerda pode ser substituído pela forma sentencial à direita. Uma forma sentencial é uma sequência de terminais e não-terminais. Por exemplo, ADD pode ser substituído por ADD + JUX. Nesse caso, ADD deriva ADD + JUX. Para se obter um programa gramaticalmente válido, o não-terminal inicial PROG deve ser derivado até se obter somente terminais. Uma gramática é dita ambígua quando existe uma sentença com mais de uma forma de obtê-la a partir do não-terminal inicial.

A gramática (2.4) não é ambígua. A verificação foi feita em (CALGARY, s.d.). Algumas transformações na gramática a fizeram ser uma gramática LL(1). Uma consequência disso é a não ambiguidade. Em uma iteração anterior da gramática, a potenciação de funções era associativa à esquerda, enquanto a potenciação de números era à direita. Isso causou uma ambiguidade que não foi detectada no momento. Ela só foi descoberta ao tentar verificar a propriedade LL(1), que falhou.

O trabalho do parser, então, é achar uma forma de derivar uma sentença a partir de PROG. O método mais simples de parsing se aplica a gramáticas LL(1).

Num parser LL(1), cada não-terminal possui sua própria subrotina. As subrotinas simulam a substituição de seu não-terminal por uma de suas formas sentenciais possíveis. Ou seja, uma subrotina simula uma produção de seu não-terminal. Para decidir qual produção aplicar, as subrotinas devem consultar o token atual. O fato da gramática ser LL(1) garante que o token atual fornece informação suficiente para determinar qual é a produção correta e, na falta de produção adequada, detectar um erro gramatical. Após decidir a produção, a subrotina começa sua simulação. Os termos da forma sentencial da produção são tratados da esquerda para a direita. Terminais são comparados com o token atual e um erro é detectado quando diferem. Quando são iguais, o lexer avança

para o próximo token. Os não-terminais são substituídos imediatamente, através de suas subrotinas.

Por exemplo, considere a produção FUNC = FUNC2 ^UNARY. Para simulá-la, deve-se derivar FUNC2, chamando sua subrotina. Após a subrotina terminar, o token atual é comparado com ^, e caso seja igual, o lexer avança para o próximo token. Em seguida, a subrotina UNARY é chamada. No final de uma subrotina, seu não-terminal derivou uma sub-sentença, e o token atual ficou imediatamente à direita dessa sub-sentença. Assim, indutivamente, a rotina para FUNC2 avançou o token para ^ na produção examinada.

O termo EXPR define como funcionam as expressões matemáticas, definindo operações, ordens de precedência e associatividades. A gramática para as expressões matemáticas foi baseada na linguagem C ((UNIVERSITY, s.d.)). A tabela 1 descreve as operações e suas ordens de precedência, com base na gramática.

Operações	Aridade	Associatividade	Exemplo	Descrição
() [] {}	Unário		(expr)	Isola a expressão in-
				terna
,	Binário	Esquerda	(a,b,c)	Adiciona uma elemento
				à tupla(dentro de parên-
				teses)
+ -	Binário	Esquerda	a+b	Soma e subtração
justaposição	Binário	Esquerda	ab	Multiplicação justa-
				posta
* /	Binário	Esquerda	a*b	Multiplicação e Divisão
+ - * /	Unário		-x, *v	Positivo, Negativo,
				Quadrado e Recíproco
aplicação	Binário	Esquerda	sin x	Aplicação de função
^	Binário	Direita	a^b	Potenciação
_	Unário		(1, 2, 3)_2	Elemento de tupla
,	Unário		$\sin'x + f_z(3)$	Derivada Total e Par-
				cial

Tabela 1 – Ordem das operações

A estrutura Parser (2.5) define o parser.

Código 2.5 – Estrutura parcial do parser

```
1
  struct Parser
2
  {
3
      Lexer lexer;
       std::unique_ptr<Table> table = std::make_unique<Table>();
4
       std::vector<std::vector<Table*>> argList;
5
6
      Table *objType{};
7
      Table *objName{};
8
       Table *tag{};
9
       int tupleSize = 0;
```

```
10
11
       #define INIT(x, y) Table *x = table->initString(#x, TokenType::y);
            INIT(param,
12
                             DECLARE)
                             CONSTANT)
13
            INIT(pi,
            INIT(sqrt,
                             FUNCTION)
14
15
            /*...*/
       #undef INIT
16
17
       Parser();
18
19
        void advance(bool match = true);
20
21
       typedef void Parse();
22
23
       void parseProgram(const char *source);
24
25
       Parse
26
            parseFDecl, parseParam, parseGrid, parseDefine /*....*/;
27
28
        void parseInt(ExprType type);
29
        void parseInts(ExprType type);
30
31
        void parseMult(bool unary);
32
33
       virtual void actSyntaxError(TokenType type);
        virtual void actAdvance();
34
35
        virtual void actInt(ExprType type);
36
        virtual void actOp(ExprType type);
37
        virtual void actDecl();
38
39
        virtual ~Parser() = 0;
40
   };
```

O membro lexer é o analisador léxico. O parser controla o avanço dos tokens diretamente. O membro table é a tabela de símbolos compartilhada pelos estágios da compilação. O membro argList é uma lista de listas identificadores. O atributo argIndex de um token de função é um índice dessa lista, indicando a lista de parâmetros da função (exceto para as funções pré-definidas). Os membros objType e objName auxiliam o estágio da geração, e correspondem ao tipo de objeto e seu nome. O membro tag é o nome do argumento marcado em um intervalo do tipo tag. Os membros param, pi, sqrt, etc. são as palavras-chave, funções e constantes pré-definidas.

Os métodos com prefixo parse são as subrotinas dos não-terminais. A lógica do código foi simplificada, então não há uma correspondência exata. Os métodos com prefixo act, marcados com virtual, são implementados no estágio seguinte. Esses métodos são chamados de ações semânticas, e são invocados pelo parser quando uma estrutura sintática é detectada.

O método advance chama actAdvance e avança o token. Isso possibilita uma reação a um comentário ou a um token qualquer.

Quando uma função está sendo definida, os identificadores de seus argumentos passam a ser do tipo VARIABLE. Após a definição, são redefinidos para UNDEFINED, pelo método removeArgs.

2.1.4 Análise semântica e síntese

A análise semântica e síntese é responsável pela geração das estruturas de dados adequadas para a visualização dos objetos. A síntese é o estágio mais complexo do projeto.

Para os parâmetros, o compilador cria um controle deslizante na interface. Para os objetos desenháveis, cria as funções para a renderização.

A estrutura Compiler (2.6) define o compilador.

Código 2.6 – Estrutura parcial do compilador

```
struct Compiler : public Parser
1
2
   {
3
       std::vector<std::unique_ptr<SymbExpr>> symbExprs;
4
       std::vector<std::unique_ptr<CompExpr>> compExprs;
       std::vector < SymbExpr*> expStack;
5
6
       std::vector<Interval> intStack;
7
       std::vector<Obj> objects;
8
       Size frameSize = {512, 512};
9
10
       Buffer block{};
11
       uint blockSize{};
12
       Framebuffer frame{}, uvFrame{};
       Array quad{};
13
       Shader defaultVert{};
14
15
       Shader pointFrag{};
        /*...*/
16
17
18
       bool compiled = false;
19
20
       void actInt(ExprType type);
       void actOp(ExprType type);
21
22
       void actDecl();
23
24
       SymbExpr *newExpr(SymbExpr &e);
       CompExpr *newExpr(CompExpr &e);
25
26
       SymbExpr op(Parser::ExprType type, SymbExpr *a = nullptr, SymbExpr *
           b = nullptr, float number = 0, Table *name = nullptr);
27
       CompExpr *op(CompExpr::ExprType type, CompExpr *a = nullptr,
           CompExpr *b = nullptr, float number = 0, Table *name = nullptr,
           int nTuple = 1);
```

```
CompExpr *_comp(CompExpr *e, unsigned int index, std::vector<Subst>
28
           &subs);
29
       CompExpr *compute(SymbExpr *e, std::vector<Subst> &subs);
30
       CompExpr *substitute(CompExpr *e, std::vector<Subst> &subs);
31
       CompExpr *derivative(CompExpr *e, Table *var);
32
       float calculate(CompExpr *e, std::vector<Subst> &subs);
33
       void dependencies(CompExpr *e, std::vector<int> &grids, bool allow =
            false);
34
35
       void compile(CompExpr *e, std::stringstream &str, int &v);
       void compile(const char *source);
36
37
       void header(std::stringstream &str);
38
       void compileFunction(CompExpr *exp, int argIndex, std::stringstream
           &str, std::string name);
       void declareFunction(int \mathbb{N}, int argIndex, std::stringstream &str,
39
           std::string name, bool declareOnly = false);
40
   };
```

Os métodos de prefixo act implementam as ações semânticas invocadas pelo parser. actInt é a ação mais simples e apenas junta as informações para construír um intervalo. actOp gera as árvores de expressões matemáticas. actDecl junta as informações para contruír um objeto declarado.

Os métodos de newExpr a dependencies processam as expressões matemáticas para uma forma mais tratável. Para isso, derivadas são computadas simbolicamente, expressões com tuplas são descompactadas, e funções são aplicadas. O segundo método op é capaz de realizar uma simples otimização nas expressões matemáticas.

Os métodos de compile a declareFunction geram o produto final. Juntos, geram os códigos-fonte na linguagem de *shader*(GLSL) do OpenGL. Por exemplo, a expressão matemática x*3+1 é compilada para(aproximadamente) o seguinte código:

```
float v0 = x;
float v1 = 3;
float v2 = v0*v1;
float v3 = 1;
float v4 = v2+v3;
```

O código é gerado por um algoritmo na árvore da expressão, então o código-fonte gerado pode ser bem verboso/grande.

O segundo método compile é o método principal. Ele inicializa e invoca o parser. Após o parser finalizar seu trabalho, os objetos estão descritos numa estrutura de dados fácil de manipular. O método então compila as expressões matemáticas, e finalmente gera o produto final. Para os objetos desenháveis, gera as funções para desenhá-los. Para superfícies, compila também o geodesic tracing. Para os parâmetros, gera controles

deslizantes na interface.

3 Curvas e Superfícies

O objetivo primário do projeto é visualizar curvas e superfícies. As curvas são visualizadas apenas em espaço 3D. As superfícies são visualizadas em espaço 3D e em geodesic tracing.

3.1 Curvas

Há duas principais maneiras de se definir uma curva na geometria analítica: por parametrização e por equação. Esse trabalho apenas consideras curvas paramétricas.

Uma curva pode ser parametrizada por um número real. Formalmente, uma parametrização é uma função $\gamma:I\to\mathbb{R}^n,$ onde I é um intervalo real. Nesse trabalho, o intervalo é fechado, e n=3.

As curvas são desenhadas através de vários segmentos. Dada uma partição de I de k pontos, pode-se aproximar a curva pelos segmentos de extremidade $\gamma(t_i)$ e $\gamma(t_{i-1})$ para i < k, onde t_i é o i-ésimo ponto da partição. Nesse trabalho, a partição depende apenas de k e é uniforme.

O vetor tangente pode ser calculado com $\gamma'(t)$.

3.2 Superfícies

Assim como as curvas, apenas superfícies parametrizadas serão consideradas nesse trabalho: $\sigma: I_1 \times I_2 \to \mathbb{R}^3$, onde I_1 e I_2 são intervalos fechados reais.

As superfícies são desenhadas através de vários triângulos, a partir de partições dos intervalos I_1 e I_2 . Juntas, as partições formam uma grade de retângulos, e cada retângulo pode ser dividido em 2 triângulos. Esses são os triângulos desenhados.

Os vetores tangentes nas direções coordenadas são as derivadas parciais $\sigma_u(u, v)$ e $\sigma_v(u, v)$, onde os parâmetros são u e v. Nesse projeto, os parâmetros podem ter nomes quaisquer.

3.2.1 Primeira forma fundamental

Supondo que a superfície seja diferenciável e com vetores tangentes linearmente independentes, a primeira forma fundamental no ponto paramétrico (u, v) é definida como

$$\begin{bmatrix} \sigma_u \cdot \sigma_u & \sigma_u \cdot \sigma_v \\ \sigma_v \cdot \sigma_u & \sigma_v \cdot \sigma_v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} E & F \\ F & G \end{bmatrix}$$

onde as funções são todas aplicadas no ponto (u, v).

Os vetores σ_u e σ_v formam uma base do espaço tangente. O produto escalar de dois vetores tangentes $x = x_1\sigma_u + x_2\sigma_v$ e $y = y_1\sigma_u + y_2\sigma_v$ pode ser calculado da seguinte forma:

$$x \cdot y = (x_1 \sigma_u + x_2 \sigma_v) \cdot (y_1 \sigma_u + y_2 \sigma_v)$$
$$x \cdot y = x_1 y_1 E + x_1 y_2 F + x_2 y_1 F + x_2 y_2 G$$

O produto depende apenas dos coeficientes e da primeira forma fundamental. Isso significa que distâncias e ângulos podem ser calculados sem se referir ao espaço ambiente da parametrização, ou seja, de forma intrínseca.

3.2.2 Rotação

Para a aplicação, é necessário rotacionar vetores no espaço tangente. É possível rotacionar um vetor apenas usando seus componentes e a primeira forma fundamental.

Seja $w = u\sigma_u + v\sigma_v$, e γ o ângulo da rotação. A base $\{\sigma_u, \sigma_v\}$ do espaço tangente pode ser ortogonalizada e normalizada. Assim, basta aplicar uma matriz de rotação.

A nova base pode ser escrita como:

$$\sigma'_{u} = \frac{\sigma_{u}}{E}$$

$$\sigma'_{v} = \frac{\sigma_{u} - \frac{F\sigma_{v}}{E}}{R}$$

$$R = \sqrt{EG - F^{2}}$$

Para achar os componentes de w na nova base, basta observar: $w=u'\sigma'_u+v'\sigma'_v=u'\frac{\sigma_u}{E}+v'\frac{\sigma_v}{R}-v'\frac{\sigma_u}{RE}$

Então

$$u' = uE + vF$$
$$v' = vR$$

O vetor rotacionado é

$$w' = (u'\cos\gamma - v'\sin\gamma)\sigma_u' + (u'\sin\gamma + v'\cos\gamma)\sigma_v'$$
$$w' = (u\cos\gamma - \frac{uF + vG}{R}\sin\gamma)\sigma_u + (\frac{uE + vF}{R}\sin\gamma + v\cos\gamma)\sigma_v$$

Como esperado, esse vetor só depende da primeira forma fundamental, dos componentes originais e do ângulo de rotação.

3.2.3 Equação geodésica

...Apenas definir o sistema de EDOs e citar...

3.2.4 Solução Numérica

...Definir o método de Runge-Kutta de ordem 4...

3.2.5 Geodesic Tracing

...Definir o geodesic tracing...

Referências

AHO, Alfred V. Compilers: Principles, Techniques, & Tools. [S.l.]: Pearson, 1986. Syntax Analysis.

BURDEN, Richard L. **Numerical Analysis**. [S.l.]: Cengage, 2001. Initial-Value Problems for Ordinary Differential Equations.

CALGARY, University of. The Context Free Grammar Checker. [S.l.: s.n.]. http://smlweb.cpsc.ucalgary.ca/. Acessado em 2022-09-28.

CORNUT, Omar. **ImGui**. [S.l.: s.n.]. https://github.com/ocornut/imgui. Acessado em 2022-10-04.

PRESSLEY, Andrew. **Elementary Differential Geometry**. [S.l.]: Springer, 2012. Geodesics.

UNIVERSITY, Western Michigan. **The syntax of C in Backus-Naur Form**. [S.l.: s.n.]. https://cs.wmich.edu/~gupta/teaching/cs4850/sumII06/The%20syntax% 20of%20C%20in%20Backus-Naur%20form.htm. Acessado em 2022-09-28.