Đại số Tuyến tính Chương 4: Không gian tích trong

Quan Nguyen

International University, VNU-HCM quannguyenuw@gmail.com

Tháng 6, 2021

Mục lục

- Mhông gian tích trong
- 2 Cơ sở trực chuẩn
- 3 Chu trình Gram Schmidt
- Phần bù trực giao
- 6 Hình chiếu trực giao
- 6 Nghiệm bình phương tối thiểu

Định nghĩa 4.1.1 (không gian tích trong)

Xét không gian vectơ V và một hàm số $f: V \times V \to \mathbb{R}$ thoả mãn:

$$a) \begin{cases} f(u+v,w) = f(u,w) + f(v,w), \forall u,v,w \in V \\ f(au,v) = a \cdot f(u,v), \forall u,v \in V, a \in \mathbb{R} \end{cases} \begin{cases} \mbox{$t(nh)$ tuy\'en tinh)} \end{cases}$$

- b) $f(u,v) = f(v,u), \forall u, v \in V \text{ (tính đối xứng)}$
- c) $f(u,u) \ge 0, \forall u \in V$ và $f(u,u) = 0 \Leftrightarrow u = 0$ (tính xác định dương)

Khi đó f được gọi là một tích trong trên V và (V,f) được gọi là một không gian tích trong.

Ta thường kí hiệu tích trong bởi toán tử \langle , \rangle .

Ví du 4.1.1

Hàm số $\langle, \rangle: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ xác định bởi

$$\langle u,v\rangle=u\cdot v, \forall u,v\in\mathbb{R}^n$$

là một tích trong trên \mathbb{R}^n .

Ví du 4.1.2

Hàm số $\langle, \rangle: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 o \mathbb{R}$ xác định bởi

$$\langle u, v \rangle = u_1 v_1 + 2 u_2 v_2, \forall u = (u_1, u_2), v = (v_1, v_2) \in \mathbb{R}^2$$

là một tích trong trên \mathbb{R}^2 .

Ví dụ 4.1.3

Hàm số $\langle, \rangle: \mathbb{R}^3 imes \mathbb{R}^3 o \mathbb{R}$ xác định bởi

$$\langle u, v \rangle = u_1 v_1 - 2u_2 v_2 + u_3 v_3, \forall u = (u_1, u_2, u_3), v = (v_1, v_2, v_3) \in \mathbb{R}^3$$

không là một tích trong trên \mathbb{R}^3 .

Dinh lí 4.1.1

Với không gian tích trong (V,\langle,\rangle) và $a,b\in\mathbb{R},u,v,w\in V$ bất kì:

- a) $\langle 0, u \rangle = \langle u, 0 \rangle = 0$;
- b) $\langle au + bv, w \rangle = a \langle u, w \rangle + b \langle v, w \rangle$;
- c) $\langle u, av \rangle = a \langle u, v \rangle$.

Định nghĩa 4.1.2

Xét không gian tích trong (V, \langle, \rangle) . Ta kí hiệu:

- a) Chuẩn (hay độ dài) của vectơ $u \in V$ bởi $||u|| = \sqrt{\langle u, u \rangle}$;
- b) Khoảng cách giữa hai vecto $u, v \in V$ bởi d(u, v) = ||u v||;
- c) Góc giữa hai vectơ không âm $u,v\in V$ bởi $cos(u,v)=\frac{\langle u,v\rangle}{||u||\cdot||v||};$
- d) Hai vecto $u,v\in V$ được gọi là trực giao với nhau nếu $\langle u,v\rangle=0.$

Nếu hai vectơ u, v trực giao với nhau, ta kí hiệu $u \perp v$.

Dịnh nghĩa 4.1.3 (chuẩn hoá vectơ)

Xét không gian tích trong (V, \langle, \rangle) và vecto $v \in V, v \neq 0$.

- a) Nếu ||v|| = 1 thì v được gọi là vectơ đơn vị.
- b) Nếu $||\mathbf{v}|| \neq 1$ thì vectơ đơn vị u $= \frac{\mathbf{v}}{||\mathbf{v}||}$ được gọi là chuẩn hoá của v.

Định lí 4.1.2 (tính chất của khoảng cách)

Với không gian tích trong (V, \langle, \rangle) và $u, v, w \in V$ bất kì:

- a) $d(u, v) \ge 0$ và $d(u, v) = 0 \Leftrightarrow u = v$;
- b) d(u, v) = d(v, u);
- c) $d(u, w) \le d(u, v) + d(v, w)$.

Trong lí thuyết tôpô, hàm đo khoảng cách còn được gọi là metric.

Định lí 4.1.3 (tính chất của chuẩn)

Với không gian tích trong (V, \langle, \rangle) và $a \in \mathbb{R}, u, v \in V$ bất kì:

- a) $||\mathbf{u}|| \ge 0$ và $||\mathbf{u}|| = 0 \Leftrightarrow \mathbf{u} = 0$;
- b) $||au|| = |a| \cdot ||u||$;
- c) $||u + v|| \le ||u|| + ||v||$.

4.2: Cơ sở trực chuẩn

Định nghĩa 4.2.1 (tập trực giao - tập trực chuẩn - cơ sở trực chuẩn)

Xét không gian tích trong (V, \langle, \rangle) và $S \subset V$.

- a) S được gọi là tập trực giao nếu u \bot v, \forall $\{u,v\} \subset V$;
- b) Tập trực giao S được gọi là tập trực chuẩn nếu $||\mathbf{u}||=1, \forall \mathbf{u} \in V$;
- c) Tập trực chuẩn S được gọi là cơ sở trực chuẩn nếu S là cơ sở (của V).

Ví dụ 4.2.1

$$\left\{(1,0,0),(0,1,0),(0,0,1)\right\}, \left\{\left(\frac{1}{\sqrt{2}},\frac{1}{\sqrt{2}},0\right),\left(\frac{-\sqrt{2}}{6},\frac{\sqrt{2}}{6},\frac{2\sqrt{2}}{3}\right),\left(\frac{2}{3},\frac{-2}{3},\frac{1}{3}\right)\right\}$$
 là các cơ sở trực chuẩn của \mathbb{R}^3 .

Dinh lí 4.2.1

Với không gian tích trong (V,\langle,\rangle) và tập trực giao $S\subset V$ bất kì, các vectơ trong S đôc lập tuyến tính với nhau.

4.2: Cơ sở trực chuẩn

Hệ quả 4.2.1 (cơ sở trực giao)

Với không gian tích trong (V,\langle,\rangle) và tập trực giao $S\subset V$ bất kì, nếu $|S|=\dim(V)$ và u $\neq 0, \forall u\in S$ thì S là một cơ sở của V.

 \mathring{O} đây, ta quy ước |S| là **số phần tử** của S.

Định lí 4.2.2 (toạ độ theo cơ sở trực chuẩn)

Với không gian tích trong (V,\langle,\rangle) , cơ sở trực chuẩn $B=\{v_1,...,v_n\}$ và vectơ $u\in V$ bất kì,

$$[u]_{\mathsf{B}} = (\langle \mathsf{u}, \mathsf{v}_1 \rangle, ..., \langle \mathsf{u}, \mathsf{v}_\mathsf{n} \rangle).$$

Định lí 4.2.3 (sự tồn tại của cơ sở trực chuẩn)

Với không gian tích trong (V, \langle, \rangle) và không gian con $W \subset V$ bất kì, nếu $\dim(W) > 0$ thì W có cơ sở trực chuẩn T.

4.3: Chu trình Gram - Schmidt

Dịnh lí 4.3.1 (chu trình Gram - Schmidt)

Xét không gian tích trong (V,\langle,\rangle) và không gian con $W\subset V$ với cơ sở $B=\{v_1,...,v_n\}$. Xét $B'=\{w_1,...,w_n\}$ và $T=\{u_1,...,u_n\}$ thoả mãn

$$w_1=v_1, w_k=v_k-\sum_{i=1}^{k-1}\frac{\langle v_k,w_i\rangle}{\langle w_i,w_i\rangle}w_i, \forall k=\overline{2,n} \text{ và } u_i=\frac{w_i}{||w_i||}, \forall i=\overline{1,n}. \text{ (1)}$$

Khi đó B' là cơ sở trực giao và T là cơ sở trực chuẩn của W.

Quá trình sử dụng (1) để tạo ra cơ sở trực chuẩn T từ cơ sở B được gọi là chu trình trực chuẩn hoá Gram - Schmidt, hoặc ngắn gọn hơn là chu trình Gram - Schmidt.

4.3: Chu trình Gram - Schmidt

Ví du 4.3.1

Áp dụng chu trình Gram - Schmidt cho cơ sở sau của \mathbb{R}^3 :

$$\mathsf{B} = \{(1,1,0), (1,2,0), (0,1,2)\}.$$

Lời giải

$$\begin{split} \mathsf{B}' &= \left\{ (1,1,0), \left(\frac{-1}{2}, \frac{1}{2}, 0 \right), (0,0,2) \right\} \, \mathsf{v} \grave{\mathsf{a}} \\ \mathsf{T} &= \left\{ \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right), \left(\frac{-1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right), (0,0,1) \right\}. \, \blacksquare \end{split}$$

4.3: Chu trình Gram - Schmidt

Ví du 4.3.2

Áp dụng chu trình Gram - Schmidt để tìm cơ sở trực chuẩn của NS(A) với

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 7 \\ 2 & 1 & 2 & 6 \end{pmatrix}.$$

Lời giải

$$\begin{split} \mathsf{B} &= \{ (-2,2,1,0), (1,-8,0,1) \} \,, \mathsf{B}' = \{ (-2,2,1,0), (-3,-4,2,1) \} \text{ và} \\ \mathsf{T} &= \left\{ \left(\frac{-2}{3}, \frac{2}{3}, \frac{1}{3}, 0 \right), \left(\frac{-3}{\sqrt{30}}, \frac{-4}{\sqrt{30}}, \frac{2}{\sqrt{30}}, \frac{1}{\sqrt{30}} \right) \right\}. \; \blacksquare \end{split}$$

4.4: Phần bù trực giao

Định nghĩa 4.4.1 (phần bù trực giao)

Xét không gian tích trong $\left(V,\langle,\rangle\right)$ và $S\subset V,v\in V.$

- a) v được gọi là trực giao với S, kí hiệu v \bot S nếu v \bot u, \forall u \in S;
- b) Tập hợp $S^{\perp} = \{ v \in V : v \perp S \}$ được gọi là phần bù trực giao của S.

Dinh lí 4.4.1

Với không gian tích trong (V, \langle, \rangle) và không gian con $S \subset V$ bất kì:

- a) $\{0\}^{\perp} = V \text{ và } V^{\perp} = \{0\}$;
- b) S^{\perp} là một không gian con của V và $S \cap S^{\perp} = \{0\}$.

Ví dụ 4.4.1

Nếu $V=\mathbb{R}^2$ và $S=\{(x,y)\in V:y=0\}$ thì $S^\perp=\{(x,y)\in V:x=0\}$.

4.4: Phần bù trực giao

Định nghĩa 4.4.2 (tống trực tiếp)

Xét không gian tích trong (V,\langle,\rangle) và các không gian con $S_1,S_2\subset V$. Ta gọi V là tổng trực tiếp của S_1 và S_2 , kí hiệu $V=S_1\oplus S_2$, nếu

$$\forall x \in V, \exists ! (v_1, v_2) \in S_1 \times S_2 : x = v_1 + v_2.$$

Ta quy ước toán tử ∃! có nghĩa là **tồn tại duy nhất**.

Dinh lí 4.4.2

Với không gian tích trong (V,\langle,\rangle) và không gian con $W\subset V$ bất kì, nếu $\dim(W)<\infty$ thì $V=W\oplus W^\perp$ và $(W^\perp)^\perp=W$.

Dinh lí 4.4.3

Với ma trận A bất kì gồm m hàng, n cột:

- a) $CS(A)^{\perp} = NS(A^{\mathsf{T}})$ và $CS(A^{\mathsf{T}}) = NS(A)^{\perp}$;
- b) $CS(A) \oplus NS(A^T) = \mathbb{R}^m \text{ và } CS(A^T) \oplus NS(A) = \mathbb{R}^n$.

4.5: Hình chiếu trực giao

Định lí 4.5.1 (hình chiếu trực giao)

Với không gian tích trong (V,\langle,\rangle) , không gian con $W\subset V$ và vectơ $v\in V$ bất kì, $\exists !w\in W, u\in W^{\perp}: v=u+w$. Ta gọi w là hình chiếu trực giao của v lên W, kí hiệu $w=\operatorname{proj}_W v$.

Dinh lí 4.5.2

Với không gian tích trong (V,\langle,\rangle) và không gian con $W\subset V$ với cơ sở trực giao $B_1=\{v_1,...,v_n\}$ và cơ sở trực chuẩn $B_2=\{w_1,...,w_n\}$,

$$\text{proj}_{W}u = \sum_{i=1}^{n} \frac{\langle u, v_{i} \rangle}{\langle v_{i}, v_{i} \rangle} v_{i} = \sum_{i=1}^{n} \left\langle u, w_{i} \right\rangle w_{i}, \forall u \in V.$$

4.5: Hình chiếu trực giao

Ví dụ 4.5.1

Xét
$$w_1=(0,3,1), w_2=(2,0,0)$$
 và $W=\text{span}(\{w_1,w_2\}).$ Khi đó
$$\text{proj}_W(1,1,3)=\left(1,\tfrac95,\tfrac35\right).$$

Dinh lí 4.5.3

Xét không gian tích trong (V,\langle,\rangle) , không gian con $S\subset V$ và vectơ $v\in V$ bất kì. Đặt $s=\text{proj}_S v$, khi đó

$$||\mathbf{v} - \mathbf{s}|| < ||\mathbf{v} - \mathbf{u}||, \forall \mathbf{u} \in S \setminus \{\mathbf{s}\}.$$

 \mathring{O} đây, ta quy ước với hai tập hợp A, B bất kì, A \ B = A \cap B^c.

4.6: Nghiệm bình phương tối thiểu

Dinh lí 4.6.1

Xét ma trận A gồm m hàng, n cột và các vectơ $x \in \mathbb{R}^n, y \in \mathbb{R}^m$. Khi đó:

- a) $(Ax)y = x(A^{T}y);$
- b) $NS(A^TA) = NS(A)$ và $rank(A^TA) = rank(A)$;
- c) Nếu m \geq n và rank(A) = n thì ma trận A^TA khả nghịch.

Định lí 4.6.2 (nghiệm bình phương tối thiểu)

Xét ma trận A gồm m hàng, n cột và vectơ $b \in \mathbb{R}^m \setminus CS(A)$. Nếu $m \ge n$ và rank(A) = n thì vectơ $\hat{x} = (A^TA)^{-1}(A^Tb)$ tồn tại và

$$||b-A\hat{x}||<||b-Ax||, \forall x\in\mathbb{R}^n\setminus\{\hat{x}\}\,.$$

 \hat{x} được gọi là nghiệm bình phương tối thiểu của hệ phương trình Ax=b.

4.6: Nghiệm bình phương tối thiểu

Ví dụ 4.6.1

Tìm nghiệm bình phương tối thiểu của hệ phương trình Ax = b, biết

$$\mathsf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \text{ và } \mathsf{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \text{. Từ đó tính } \mathsf{proj}_{\mathsf{CS}(\mathsf{A})} \mathsf{b}.$$

Lời giải

$$\hat{\mathbf{x}} = (\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A})^{-1}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{b}) = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 6 & 14 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 4 \\ 11 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5/3 \\ 3/2 \end{pmatrix};$$

$$\mathsf{proj}_{\mathsf{CS}(\mathsf{A})}\mathsf{b} = \mathsf{A}\hat{\mathsf{x}} = \begin{pmatrix} -1/6 \\ 4/3 \\ 17/6 \end{pmatrix}$$
 . $lacktriangledown$