Đại số Tuyến tính Chương 5: Biến đổi tuyến tính

Quan Nguyen

International University, VNU-HCM quannguyenuw@gmail.com

Tháng 6, 2021

Mục lục

1 Biến đổi tuyến tính

2 Hạt nhân - Ẩnh

3 Ma trận biểu diễn của biến đổi tuyến tính

Định nghĩa 5.1.1 (biến đổi tuyến tính)

Xét hai không gian vecto V,W và ánh xạ $T:V\to W$ thoả mãn:

- a) $T(u + v) = T(u) + T(v), \forall u, v \in V$;
- b) $T(cu) = c \cdot T(u), \forall c \in \mathbb{R}, u \in V.$

Khi đó T được gọi là một biến đổi tuyến tính từ V vào W.

Ví du 5.1.1

Hàm số T : $\mathbb{R}^2 o \mathbb{R}^2$ xác định bởi

$$\mathsf{T}(\mathsf{u},\mathsf{v}) = (\mathsf{u}-\mathsf{v},\mathsf{u}+2\mathsf{v}), \forall (\mathsf{u},\mathsf{v}) \in \mathbb{R}^2$$

là một biến đổi tuyến tính.

Ví dụ 5.1.2

Các hàm số $f_1, f_2, f_3 : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ xác định bởi

$$f_1(x)=\sin x, \forall x\in\mathbb{R}$$

$$f_2(x)=x^2, \forall x\in\mathbb{R}$$

$$f_3(x)=x+1, \forall x\in\mathbb{R}$$

không là biến đổi tuyến tính.

Ví dụ 5.1.3 (ánh xạ không)

Với hai không gian vectơ V,W tuỳ ý, hàm số $T:V\to W$ xác định bởi

$$T(v) = 0, \forall v \in V$$

là một biến đổi tuyến tính.

|Ví dụ 5.1.4 (ánh xạ đồng nhất)

Với không gian vectơ V tuỳ ý, hàm số $T:V \to V$ xác định bởi

$$\mathsf{T}(\mathsf{v})=\mathsf{v},\forall\mathsf{v}\in\mathsf{V}$$

là một biến đổi tuyến tính.

Dinh lí 5.1.1

Với biến đổi tuyến tính $T: V \rightarrow W$ tuỳ ý:

- a) T(0) = 0;
- b) $T(-v) = -T(v), \forall v \in V$;
- c) $T(u v) = T(u) T(v), \forall u, v \in V$;
- $d) \ T\left(\sum_{i=1}^n c_i v_i\right) = \sum_{i=1}^n c_i T(v_i), \forall \left\{c_i\right\} \subset \mathbb{R}, \left\{v_i\right\} \subset V.$

Dinh lí 5.1.2

Với ma trận A gồm m hàng và n cột, ánh xạ $T:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ xác định bởi

$$\mathsf{T}(\mathsf{v}) = \mathsf{A}\mathsf{v}, \forall \mathsf{v} \in \mathbb{R}^\mathsf{n}$$

là một biến đổi tuyến tính.

Ví dụ 5.1.5 (phép chuyển vị ma trận)

Với mỗi cặp số tự nhiên (m,n), kí hiệu $M_{m,n}$ là tập tất cả các ma trận có m hàng và n cột. Khi đó ánh xạ $T:M_{m,n}\to M_{n,m}$ xác định bởi

$$\mathsf{T}(\mathsf{A}) = \mathsf{A}^\mathsf{T}, \forall \mathsf{A} \in \mathsf{M}_{\mathsf{m},\mathsf{n}}$$

là một biến đổi tuyến tính.

Định nghĩa 5.2.1 (hạt nhân của biến đổi tuyến tính)

Xét biến đổi tuyến tính $T:V \to W$. Tập hợp

$$A = \{v \in V : T(v) = 0\}$$

được gọi là hạt nhân của T, kí hiệu $A = \ker(T)$. Giá trị $a = \dim(\ker(T))$ được gọi là số vô hiệu (nullity) của T, kí hiệu $a = \operatorname{nullity}(T)$.

Định nghĩa 5.2.2 (ảnh của biến đổi tuyến tính)

Xét biến đổi tuyến tính $T:V \to W$. Tập hợp

$$B = \{T(v) : v \in V\}$$

được gọi là $\frac{a}{n}$ h của T, kí hiệu B = range(T). Giá trị b = dim(range(T)) được gọi là $\frac{b}{n}$ của T, kí hiệu b = rank(T).

Ví dụ 5.2.1

- a) Trong Ví dụ 5.1.3, ker(T) = V và $range(T) = \{0\}$;
- b) Trong Ví dụ 5.1.4, $ker(T) = \{0\}$ và range(T) = V.

Dinh lí 5.2.1

Với biến đổi tuyến tính $T: V \rightarrow W$ tuỳ ý:

- a) ker(T) là một không gian con của V;
- b) range(T) là một không gian con của W;
- c) rank(T) + nullity(T) = dim(V).

Dinh lí 5.2.2

Trong Dinh lí 5.1.2:

- a) ker(T) = NS(A) và range(T) = CS(A);
- b) nullity(T) = nullity(A) và rank(T) = rank(A).

Định nghĩa 5.2.3 (đơn ánh - toàn ánh)

Xét một ánh xạ $f: X \rightarrow Y$ bất kì.

- a) f được gọi là đơn ánh nếu $\forall x, y \in X, f(x) = f(y) \Rightarrow x = y;$
- b) f được gọi là toàn ánh nếu $\forall y \in Y, \exists x \in X : f(x) = y$.

Dinh lí 5.2.3

Với biến đổi tuyến tính $T:V \to W$ tuỳ ý, các mệnh đề sau tương đương:

- a) T là một đơn ánh;
- b) $ker(T) = \{0\}$.

Dinh lí 5.2.4

Với biến đổi tuyến tính $T:V \to W$ tuỳ ý, các mệnh đề sau tương đương:

- a) T là một toàn ánh;
- b) rank(T) = dim(W).

Dinh lí 5.2.5

Xét biến đổi tuyến tính $T: V \to W$ tuỳ ý thoả mãn dim(V) = dim(W). Khi đó các mênh đề sau tương đương:

- a) T là một đơn ánh;
- b) T là một toàn ánh.

Ví dụ 5.2.2

- a) Trong Ví dụ 5.1.3, T không là đơn ánh cũng không là toàn ánh;
- b) Trong Ví dụ 5.1.4, T vừa là đơn ánh vừa là toàn ánh;
- c) Trong Ví dụ 5.1.5, T vừa là đơn ánh vừa là toàn ánh.

Định nghĩa 5.2.3 (phép đẳng cấu - không gian đẳng cấu)

Một biến đổi tuyến tính $T:V\to W$ được gọi là một phép đẳng cấu nếu nó vừa là đơn ánh vừa là toàn ánh. Hai không gian vecto V và W được gọi là <mark>đẳng cấu</mark> với nhau nếu tồn tại một phép đẳng cấu $T:V\to W$.

Dinh lí 5.2.6

Với hai không gian vecto V,W tuỳ ý, các mệnh đề sau tương đương:

- a) V và W đẳng cấu với nhau;
- b) $\dim(V) = \dim(W)$.

Ví dụ 5.2.3

Các không gian sau đôi một đẳng cấu với nhau;

$$\mathbb{R}^4, M_{4,1}, M_{2,2}, \mathbb{R}^4 \times \{0\}$$
.

5.3: Ma trận biểu diễn của biến đổi tuyến tính

Định lí 5.3.1 (ma trận biểu diễn của biến đổi tuyến tính)

Xét biến đổi tuyến tính $T:V\to V'$ và $B=\{v_1,...,v_n\}\,,B'$ tương ứng là các cơ sở của V,V'. Xét ma trận $A=([T(v_1)]_{B'},...,[T(v_n)]_{B'}),$ khi đó

$$[T(v)]_{B'} = A[v]_B, \forall v \in V.$$

Ma trận A được gọi là ma trận biểu diễn của T ứng với các cơ sở B, B', kí hiệu $A = [T]_{BB'}$.

Trong trường hợp V = V' và B = B', ma trận A được gọi là ma trận biểu diễn của T ứng với cơ sở B, kí hiệu $A = [T]_B$.

5.3: Ma trận biểu diễn của biến đổi tuyến tính

Ví du 5.3.1

Xét B = $\{(1,2),(-1,1)\}$, B' = $\{(1,0),(0,1)\}$ và biến đổi tuyến tính $T:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2$ xác định bởi $T(x,y)=(x+y,2x-y), \forall x,y\in\mathbb{R}$. Khi đó

$$[\mathsf{T}]_{\mathsf{BB'}} = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}.$$

Dinh lí 5.3.2

Xét không gian vectơ V với cơ sở B, B' và biến đổi tuyến tính T : V \rightarrow V. Gọi P là ma trận chuyển cơ sở từ B' sang B. Khi đó $[T]_{B'} = P^{-1}[T]_BP$.

5.3: Ma trận biểu diễn của biến đổi tuyến tính

Ví dụ 5.3.2

Xét B = {(-3,2),(4,-2)}, B' = {(-1,2),(2,-2)} và biến đổi tuyến tính $T:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2 \text{ thoả mãn } [T]_B=\begin{pmatrix} -2 & 7\\ -3 & 7 \end{pmatrix}. \text{ Tìm } [T]_{B'}.$

Lời giải

Gọi P là ma trận chuyển cơ sở từ B' sang B. Theo Định lí 5.3.2,

$$\mathsf{P} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow [\mathsf{T}]_{\mathsf{B}'} = \mathsf{P}^{-1}[\mathsf{T}]_{\mathsf{B}}\mathsf{P} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}.$$