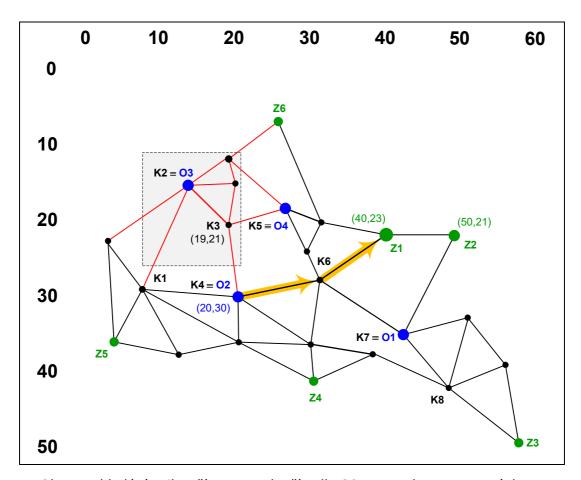
## SEMESTRÁLNÍ PRÁCE A

Maximální možný bodový zisk: 5 bodů

Vytvořte demonstrační softwarovou aplikaci podporující *efektivní* dynamické výpočty optimálních tras přemístění (využívající systém neznačených lesních cest) mezi odpočívadlem *O*, na němž se aktuálně nachází turista/houbař, a definovanou zastávkou autobusu *Z*, k níž se chce houbař dostat. Při výpočtu uvedené trasy přemístění je nutno zohlednit následující skutečnosti, resp. omezující podmínky:

- a) přemístění mohou být uskutečněna pouze po lesních cestách v rámci uvažované oblasti,
- b) optimalizačním kritériem je délka přemístění (trajektorie přemístění o nejkratší délce je hodnocena jako optimální).



Obr.1 Vyhledání nejkratší cesty z odpočívadla O2 na autobusovou zastávku Z1

### Pro zadanou úlohu je nutné:

- 1) vymezit vhodný (matematický) model sítě lesních cest (jisté uvažované oblasti) s uplatněním vhodné míry abstrakce, přičemž křižovatky cest, resp. odpočívadla jsou jednoznačně identifikována primárně unikátním alfanumerickým identifikátorem a sekundárně pomocí dvojic souřadnic (x, y) příslušná zjednodušená ilustrace je na obrázku 1,
- 2) navrhnout příslušné datové struktury (pro implementaci daného modelu na počítači), které umožní realizovat *efektivní* dynamické výpočty trajektorií přemístění pro příslušné vstupní parametry:
  - odpočívadlo (O), na kterém se houbař aktuálně nachází,
  - cílová zastávka autobusu (Z), k níž se chce houbař přemístit.

Pro realizaci softwarové aplikace je požadováno, aby:

- poskytovala základní uživatelské menu nabízející otestování všech požadovaných funkcionalit aplikace (tj. zejména výpočtu trajektorií přemístění pro zadané O a Z) a dále realizace požadovaných typů vstupů (z klávesnice, ze souboru/streamu) a výstupů (na obrazovku, do souboru/streamu),
- příslušné cílové uživatelské struktury byly vybudovány nad abst ními datovými strukturami,
- bylo umožněno vyhledávání, vkládání a odebírání odpočívadel (nacházejících se vždy těsně u křižovatek lesních cest) o operacích vkládání a odebírání se předpokládá, že jsou v aplikaci využívány pouze výjimečně,
- potenciálně poskytovala možnost specifikovat množinu cest, které nelze aktuálně používat (například z důvodu polomu po větrné vichřici),
- model sítě lesních cest disponoval alespoň: padesáti křižovatkami (z toho jsou alespoň u dvaceti z nich odpočívadla) a deseti autobusovými zastávkami,
- bylo možné staticky spočítat přemístění ze všech definovaných odpočívadel  $(O_1,...,O_n)$  do všech specifikovaných autobusových zastávek  $(Z_1,...,Z_m)$  a výsledek uchovávat v tzv. matici směrování, resp. matici následníků (pro zmíněný typ výpočtu se předpokládá, že všechny cesty jsou použitelné).

**Pozn**.: V případě vizualizace (grafického znázornění) modelu sítě lesních cest a příslušné vypočítané trajektorie přemístění bude tato část semestrální práce hodnocena i v rámci předmětu KST/NNPG2 – Počítačová grafika 2D.

### SEMESTRÁLNÍ PRÁCE B

Maximální možný bodový zisk: 3 body

Nad datovými strukturami vytvořenými v rámci zpracování semestrální práce A dále implementujte přístupovou strukturu *dvojdimenzionální rozsahový strom* (2D range tree), který je uchováván v operační paměti a který bude obsahovat data o polohách křižovatek/odpočívadel a autobusových zastávek v rámci daného (dvourozměrného) souřadného systému. Základní charakteristiky rozsahového stromu jsou stručně představeny v příloze tohoto materiálu.

Pro datovou strukturu rozsahový strom implementujte:

- operaci vybudování, která provede konstrukci struktury a její naplnění zadanými daty popisujícími uvažovanou oblast s lesními cestami,
- operaci *jednoduché vyhledávání*, jež vyhledává jedno konkrétní odpočívadlo, resp. autobusovou zastávku (příslušná specifikace je realizována pomocí souřadnic),
- operaci *intervalové vyhledávání*, která vyhledává výskyt odpočívadel a autobusových zastávek v rámci specifikované obdélníkové oblasti.

Modifikujte softwarovou aplikaci vytvořenou na základě zadání semestrální práce A následovně:

- základní uživatelské menu rozšiřte o položky, jejichž výběrem je možné demonstrovat funkčnost výše uvedených operací dvojdimenzionálního rozsahového stromu,
- množinu aktuálně nepoužitelných cest (pro potřeby parametrizace algoritmu hledání nejkratší cesty) specifikujte s využitím operace intervalové vyhledávání (ilustrace je uvedena na obrázku 1).

**Pozn**.: V případě vizualizace operace *intervalového vyhledávání* bude tato část semestrální práce hodnocena i v rámci předmětu KST/NNPG2 – Počítačová grafika 2D.

### SEMESTRÁLNÍ PRÁCE C

Maximální možný bodový zisk: 3 body

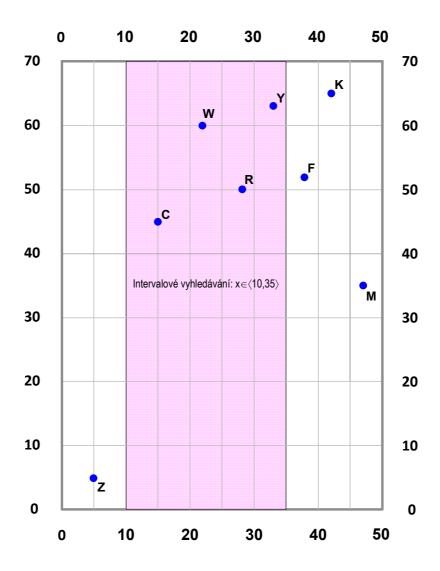
Pro potřeby bodového vyhledávání dat (ohledně křižovatek/odpočívadel a autobusových zastávek definovaných v rámci zadání semestrální práce A) implementujte na externím paměťovém médiu datovou strukturu *blokově orientovaný utříděný soubor s přímým přístupem*.

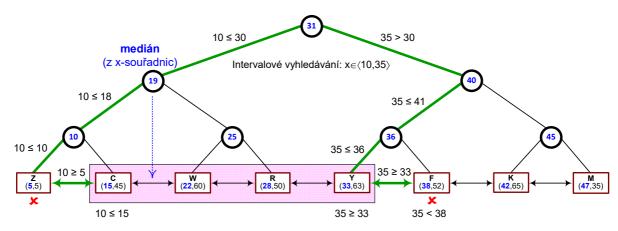
Nad uvedenou datovou strukturou implementujte operace *vybudování* (zahrnující vložení požadovaného množství záznamů), *odebrání* a *vyhledání* specifikovaného záznamu. Specifikace záznamu pro potřeby operace *vyhledání* využívá zadaný primární alfanumerický klíč (zmíněný v sem. práci A). Operace *vyhledání* musí umožňovat na základě příslušné parametrizace uskutečnění *binárního* nebo *interpolačního* vyhledávání.

Modifikujte softwarovou aplikaci vytvořenou na základě zadání semestrálních prací A a B následovně:

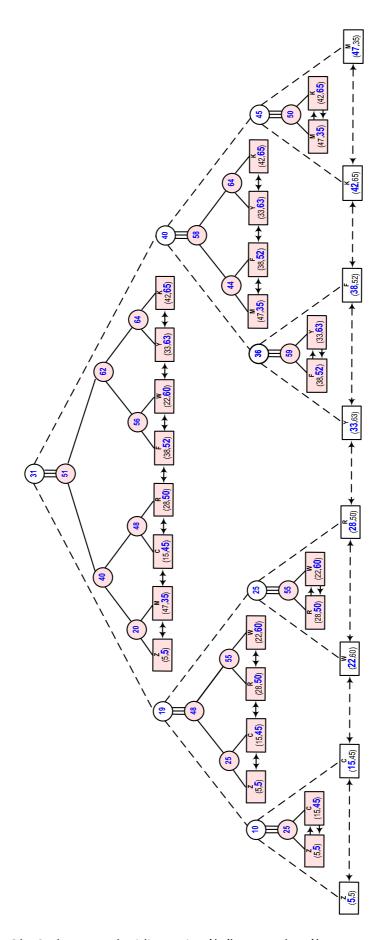
- uživatelské menu rozšiřte o položky, jejichž výběrem je možné demonstrovat funkčnost základních operací blokově orientovaného utříděného souboru s přímým přístupem (včetně blokových přenosů),
- funkčnost této semestrální je nutné demonstrovat jednak na množině dat, jejíž minimální mohutnost je specifikována v zadání semestrální práce A, a jednak na rozsáhlejším vzorku dat sestávajícím alespoň z 5000 záznamů.

# PŘÍLOHA

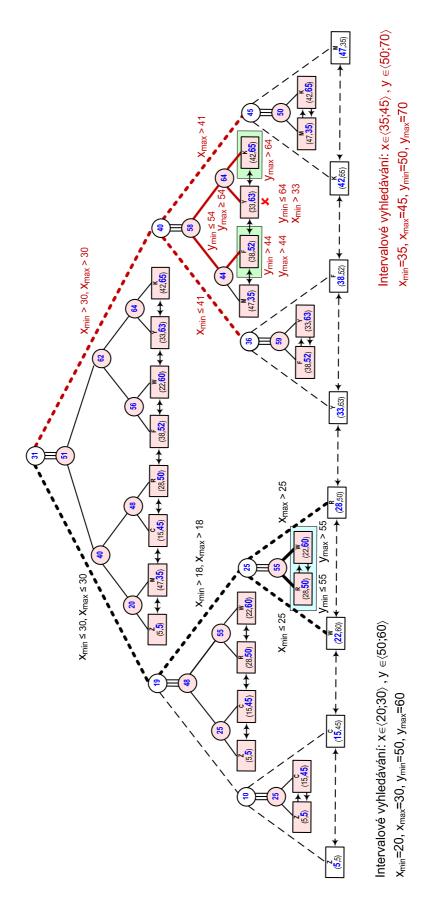




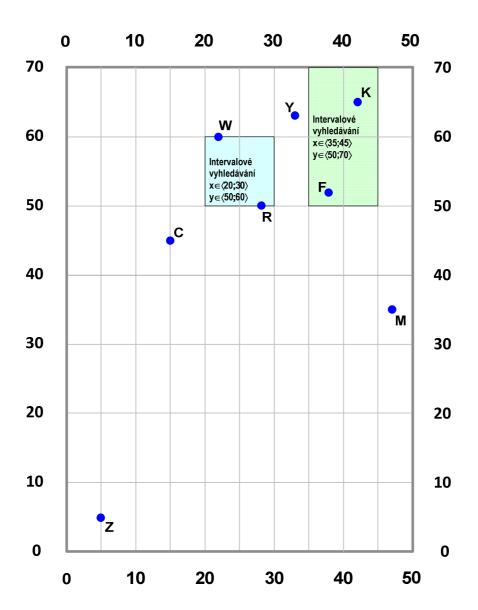
Obr.2 Ilustrace jednorozměrného rozsahového stromu



Obr.3 Ilustrace dvojdimenzionálního rozsahového stromu



Obr.3 Ilustrace intervalového vyhledávání v dvojdimenzionálním rozsahovém stromu



Obr.4 Vizualizace výsledku intervalového vyhledávání v 2D rozsahovém stromu