2014.03.14 #9

1 Lat V vara det söbta delrummet:

Välj två punkter på linjen L, t.ex. $A = (\frac{5}{4}, \frac{3}{4}, 0)$ och $B = (\frac{3}{4}, \frac{2}{4}, 1)$ En normalvektor till planet V är $\begin{bmatrix} 5/4 \\ 3/4 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 2/4 \\ 2/4 \end{bmatrix} = ... = \begin{bmatrix} 3/4 \\ 5/4 \end{bmatrix} \Rightarrow \overrightarrow{R} = \begin{bmatrix} 3 \\ -5 \\ 1 \end{bmatrix}$

Slutsats Planets eluation ar 3x - 5y + z = 0 (*)

Svar: $V = \mathbb{R}^3$ eller V ar planet som ges av elvationen 3x - 5y + z = 0Väg #2 Sök (*): Inse att planets eluation kan läggas in i Systemet utan att förändra systemets lögning.

[3x - 2y + z = 1 Ta 2: rad1-rad9

$$\begin{cases} 2x - 2y + z = 1 & \text{Ta 2. rad.} 1 - \text{rad.} 2 \\ x + y + z = 2 & \text{3x - 5y + z = 0} \\ \text{vibtion} \end{cases}$$

2014.05.20 #7

Säkarbildningsmatrisen A (3 × 3-matris)

Sök nu p och q m.h.a vilkoret (a)

$$A[i] = [0] \Rightarrow [000][i] = [0] \Rightarrow [0] [0] \Rightarrow$$

Svar:
$$A = k \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
, där $k \in \mathbb{R}$ ock $k \neq 0$.

frivillig

Anm. Annat sätt att svara: $T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} x \\ z \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} x \\ z \end{bmatrix}$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ k & k - k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ k(x+y+z) \end{bmatrix}$$

$$Om \qquad A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \cdots \Rightarrow C = -1 \quad b = -1 \quad Som \text{ ove}$$

① Piplanet x-y+2z=0 är en egenvelder motovarande egenvärdet 2.

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s-2t \\ s \\ t \end{bmatrix} = s \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix}$$

(1) Fran föreläsning 21 (eller 20):

En egenvektor motsv. $\lambda = 1$ ar $\vec{z} = \vec{a} \times \vec{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ Kontroll $\vec{z} \cdot \vec{a} = \vec{c} \cdot \vec{b} = 0$

Väg #1 Sök A, sedan A $\begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ $\vec{a} \vec{b} \vec{c}$ Diagonalisering "baklänges" ger $\vec{A} = \vec{P} \vec{D} \vec{P} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \end{bmatrix} \vec{P}$ by Lind Lind

Diagonalisering "baklänges" ger $\vec{A} = \vec{P} \vec{D} \vec{P} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \end{bmatrix} \vec{P}$ by Lind

The process is the process of the process is the process in the process in the process in the process is the process in the p

Väg #2

$$A\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} = A\begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} + 1\begin{bmatrix} -2 \\ 0 \end{bmatrix} + 1\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 2$$

$$= 3 A \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + A \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + A \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} = 3 \cdot 2 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + 2 \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} = \dots = \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Kvadratiska former på huvudaxelform,
Synonymidiagonalform

Ex. $Q(x,y) = 5x^2 - 4xy + 2y^2$ Vill byta variabler, (x,y) till $(a,b)_1$ blandad term S.a. Q(a,b) endast har rent Evadratiska termer.

Faktum Bytsa= $\frac{1}{6}(x+2y)$ och vi får $Q(x,y)=Q(a,b)=a^2+6b^2$ $b=\frac{1}{6}(-2x+y)$ Imorgan: Hur?

Kontroll Q(a,b) = $a^2 + bb^2 = \frac{1}{5}(x+2y)^2 + \frac{6}{5}(-2x+y) = ... = 5x^2 - 4xy + 2y^2$

Lite geometri från SF1625 & SF1626

kurvan wars ebu. är $5x^2-4xy+2y^8=1$ t.ex.

ellipsen i nya variabler $a^{2} + 6b^{2} = 1$ a är symmetrisk kring koordinataxkarna