

Universidade Estadual do Oeste do Paraná – UNIOESTE Campus de Cascavel Colegiado de Ciência da Computação



Inteligência Artificial 2022/23

TRABALHO 1

PROPOSTA 1 – Daniel Boll e Felipi Matozinho

Objetivo:

Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Deverão ser construídas duas estratégias:

- a) Utilizando a técnica de gerar e testar
- b) Utilizando o método da subida da encosta simples (caso esteja em um platô pode-se utilizar a estratégia de gerar e testar para migrar para uma nova solução)

<u>Estado inicial</u>: qualquer posição de distribuição das peças (inclusive do espaço vazio). O único controle é que os tiles sejam acondicionados em um grid 3x3.

Estado final: todas as peças em suas devidas posições.

<u>Vizinhança</u>: qualquer movimento possível de uma peça, desde que a esta esteja vizinha à posição vazia.

<u>Heurística</u>: pode-se usar o número de peças fora da posição correta ou o somatório do número de movimentos que cada peça precisa realizar para chegar à sua posição correta (mais recomendada).



PROPOSTA 2 – Rafael Gotz, Arthur Eich e Gustavo Luz

Objetivo:

Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Deverão ser construídas duas estratégias para resolução do problema do caixeiro viajante:

- a) Utilizando a técnica da subida da encosta simples
- b) Adotando-se a estratégia da busca pelo melhor primeiro

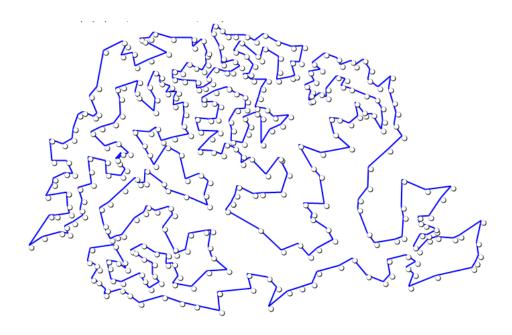
Importante: considerem que o grafo de entrada é completo, não direcionado e ponderado.

Estado inicial: qualquer combinação de cidades tomando o cuidado para que o ponto de partida seja o mesmo da chegada e que nenhuma cidade (com exceção da primeira) se repita.

Estado final: uma rota válida com o menor custo apontado (não necessariamente a melhor solução global).

<u>Vizinhança</u>: realizar a troca de cidades dentro das rotas. Para encontrar todos os vizinhos de uma rota é necessário fazer a troca de todas as cidades par-a-par. Com exceção da primeira que permanece como origem e destino final.

<u>Heurística</u>: selecionar rotas cujos custos sejam menores que a solução atual.



PROPOSTA 3 – Bruno Maion e Lucca Neres

Objetivo:

Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Deverão ser construídas duas estratégias:

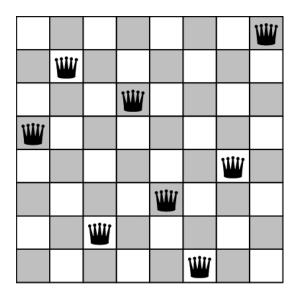
- c) Subida da encosta mais íngreme
- d) Subida da encosta simples e, em caso de platôs, adotar mudança aleatória.

<u>Estado inicial</u>: qualquer posição de distribuição das rainhas. O único controle é que as peças sejam acondicionadas em um grid 8x8.

Estado final: as oito rainhas distribuídas de forma que nenhuma delas ataque as outras.

<u>Vizinhança</u>: qualquer movimento possível de uma peça, desde que ela não troque de coluna (esse movimento não é permitido). Além disso, em cada jogada não se pode mover mais que uma peça.

<u>Métrica</u>: o número de ataques que ocorrem com a distribuição atual. Essa análise é feita parapar, ou seja, se a rainha 1 ataca a rainha 2, o contrário também ocorre. Portanto, conta-se apenas um conflito entre as rainhas.



PROPOSTA 4 – Gabriel Mazzuco, Rodrigo Rocha e Guilherme Correia

Objetivo:

Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Deverão ser construídas duas estratégias:

- e) Busca pelo melhor primeiro
- f) Busca A*

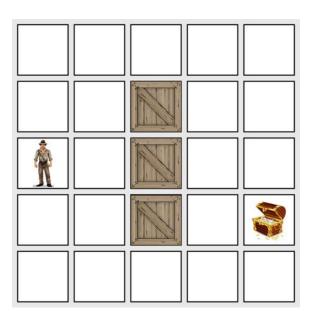
<u>Estado inicial</u>: um grid bidimensional de entrada pré-definido contendo as posições que podem ser percorridas e aquelas que são proibidas (paredes). Além disso, deve-se informar a posição do ponto de partida e a posição do ponto de destino.

Importante: para cada posição do grid deve-se adotar uma estimativa de distância até a posição final. Lembrem-se que esta estimativa deve ser uma subestimação.

<u>Estado final</u>: o caminho (casa ele exista), percorrido pelas duas estratégias. Além do caminho deve-se também apresentar o custo demandado para percorrê-lo.

<u>Vizinhança</u>: qualquer posição adjacente, desde que esta seja possível de ser percorrida. As posições que representam paredes não podem fazer parte dos caminhos. Considerem que a movimentação só pode ser feita para os lados, para cima e para baixo (não permite diagonais).

<u>Heurística</u>: uma estimativa do número de movimentos necessários para se chegar ao destino. No caso da busca pelo melhor primeiro adota-se apenas a estimativa. Já o A^* utiliza a função f para realizar suas escolhas.



PROPOSTA 5 – Matheus Nunes, Pablo Hugen e Alessandra dos Santos

Objetivo:

Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Deverão ser construídas duas estratégias para a busca de um determinado elemento em uma estrutura de grafo:

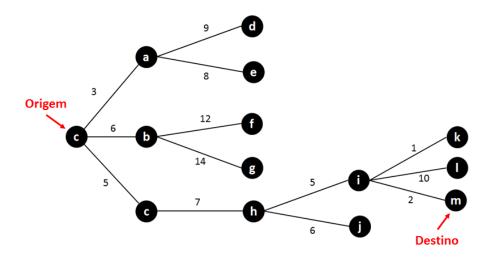
- g) Busca em largura
- h) Busca com limite superior

<u>Estado inicial</u>: um grafo conectado cujas arestas são não direcionadas e ponderadas. Deve-se também especificar o ponto inicial da busca e o elemento a ser buscado.

<u>Estado final</u>: o caminho (casa ele exista), percorrido pelas duas estratégias. Além do caminho deve-se também apresentar o custo demandado para percorrê-lo.

<u>Vizinhança</u>: qualquer vértice que possa ser alcançado a partir do vértice em processamento.

Heurística: o custo para se chegar até os vértices vizinhos.



PROPOSTA 6 – Gustavo Martini e Vinicius Drage

Objetivo:

Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Deverão ser construídas duas estratégias para encontrar uma saída de um labirinto:

- i) Através do algoritmo A*
- j) Através da busca em profundidade.

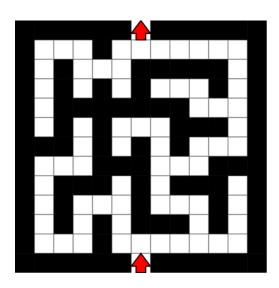
<u>Estado inicial</u>: um grid bidimensional de entrada pré-definido contendo as posições que podem ser percorridas e aquelas que são proibidas (paredes). Além disso, deve-se informar a posição do ponto de partida e a posição da saída do labirinto.

Importante: para cada posição do grid deve-se adotar uma estimativa de distância até a posição final. Lembrem-se que esta estimativa deve ser uma subestimação.

Estado final: encontrar o ponto de saída do labirinto (podem considerar que sempre haverá uma saída).

<u>Vizinhança</u>: qualquer posição adjacente, desde que esta seja possível de ser percorrida. As posições que representam paredes não podem fazer parte dos caminhos. Além disso, as movimentações não ocorrem em diagonais.

<u>Heurística (para o A*)</u>: uma subestimação do número de movimentos necessários para se chegar ao destino somada à distância já percorrida.



PROPOSTA 7 – Vinicius Silva e Rafael Hoffmann

Objetivo:

Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Deverão ser construídas duas estratégias para encontrar uma saída de um labirinto:

- k) Path finding através do algoritmo A*
- 1) Path finding através da busca em profundidade.

<u>Estado inicial</u>: um grid bidimensional de entrada pré-definido contendo as posições que podem ser percorridas e aquelas que são proibidas (paredes). Além disso, deve-se informar a posição do ponto de partida e a posição da saída do labirinto.

Importante: para cada posição do grid deve-se adotar uma estimativa de distância até a posição final. Lembrem-se que esta estimativa deve ser uma subestimação.

Estado final: o caminho até a saída encontrado pelas estratégias.

<u>Vizinhança</u>: qualquer posição adjacente, desde que esta seja possível de ser percorrida. As posições que representam paredes não podem fazer parte dos caminhos.

Heurística: o número de movimentos necessários para se chegar ao destino.

PROPOSTA 8 – Heloisa Alves, Ellen Marques e Eduarda Elger

Objetivo:

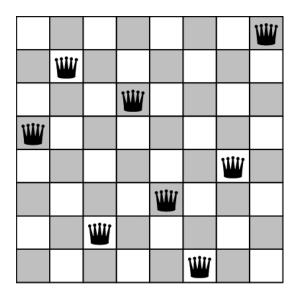
Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Para tanto, deverá ser implementada uma estratégia baseada no método da Têmpera Simulada para solucionar o problema das oito rainhas.

<u>Estado inicial</u>: qualquer posição de distribuição das rainhas. O único controle é que as peças sejam acondicionadas em um grid 8x8.

<u>Estado final</u>: as oito rainhas distribuídas de forma que nenhuma delas ataque as outras (qualquer umas das possíveis soluções será aceita).

<u>Vizinhança</u>: qualquer movimento possível de uma peça, desde que ela não troque de coluna (esse movimento não é permitido). Além disso, em cada jogada não se pode mover mais que uma peça.

<u>Heurística</u>: o número de ataques que ocorrem com a distribuição atual. Essa análise é feita par-a-par, ou seja, se a rainha 1 ataca a rainha 2, o contrário também ocorre. Portanto, contase apenas um conflito entre as rainhas.



PROPOSTA 9 – Gabriel Ramos e Lucas Conceição

Objetivo:

Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Para tanto, deverá ser implementada uma estratégia baseada no método da Têmpera Simulada para solucionar o problema da mochila binária.

<u>Estado inicial</u>: qualquer distribuição válida de itens na mochila. O único controle é que um item não pode ser posto parcialmente e a soma dos pesos dos itens na mochila não poderá ser superior à sua capacidade.

<u>Estado final</u>: a lista contendo os itens que devem ser postos na mochila de forma a maximizar o retorno obtido.

<u>Vizinhança</u>: qualquer mudança de bit, incluindo um item que não estava na mochila ou removendo um que estava. Ao inserir um novo item deve-se controlar para que a capacidade da mochila não seja ultrapassada. Além disso, apenas um bit pode ser alterado por vizinho.

Heurística: a soma dos benefícios de todos os itens presentes na mochila.



PROPOSTA 10 – Gabriel Claro e Augusto Carniel

Objetivo:

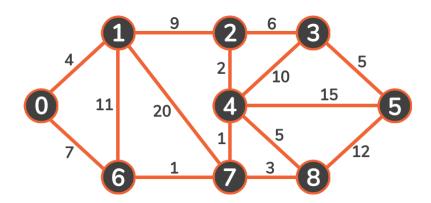
Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Para tanto, deverá ser implementada uma estratégia de busca uniforme (Dijkstra) para encontrar o menor caminho entre os vértices inicial e final.

<u>Estado inicial</u>: grafo conectado e não direcionado cujas arestas são ponderadas. Além disso, o único elemento cujo custo é conhecido é o vértice inicial, o qual possui custo zero. Todos os demais elementos terão seus custos determinados ao longo da execução do método.

<u>Estado final</u>: o melhor caminho obtido entre origem e destino bem como o custo total para se percorrer tal caminho.

<u>Vizinhança</u>: processamento de cada um dos vértices que já foram descobertos.

Heurística: dentre as opções de vizinhos, selecionar aquele com o menor custo.



PROPOSTA 11 – Vinicius Sandoski, Matheus Jacinto e Lionel Rodel

Objetivo:

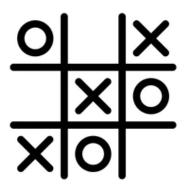
Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Para tanto, deverá ser implementada uma estratégia baseada no método Minimax para resolver o Jogo da Velha.

Estado inicial: o grid 3 x 3 que representa o jogo com todas as peças ainda sem preencher.

<u>Estado final</u>: qualquer situação em que houver um vencedor (antes mesmo de preencher todas as noves posições) ou se chegar ao final e não houver vencedor.

<u>Vizinhança</u>: a marcação de qualquer posição nova. A cada iteração uma nova posição deve ser preenchida.

Heurística: a posição que maximiza as chances de vitória dadas as posições já preenchidas.



PROPOSTA 12 – João Detoni, Marco Damo e Vinicius Freitas

Objetivo:

Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Para tanto, deverá ser implementada uma estratégia baseada no método Minimax para solucionar o jogo de Damas.

<u>Estado inicial</u>: a distribuição inicial das 20 peças no tabuleiro, levando em conta que são 12 para cada equipe e que eles devem ocupar o mesmo espaço de cores (todas nas casas brancas ou todas nas casas pretas).

<u>Estado final</u>: um dos jogadores ser vencedor ao eliminar todas as peças do adversário ou bloqueá-lo de forma que ele não pode mover nenhuma peça.

<u>Vizinhança</u>: qualquer movimento possível de uma peça desde que ela possa ser movida (não estar trancada por outras). Lembrando as regras do jogo:

- a) A pedra anda só para frente, uma casa de cada vez. Quando a pedra atinge a oitava linha do tabuleiro ela é promovida à dama;
- b) Se uma peça adversária puder ser eliminada, isso deve ser feito. A captura é obrigatória;
- c) A pedra e a dama podem capturar tanto para frente como para trás, uma ou mais peças;
- d) Se no mesmo lance se apresentar mais de um modo de capturar, é obrigatório executar o lance que capture o maior número de peças.

Heurística: podem ser adotas ponderações para cada peça para se decidir as jogadas.

- a) Peças próximas das bordas têm peso menor do que aquelas nas posições centrais;
- b) Peças próximas de se tornarem rainhas têm peso maior que aquelas mais distantes;
- c) Rainhas devem ter pesos maiores que os peões comuns;
- d) A força de um tabuleiro pode ser calculada subtraindo-se do somatório das peças brancas (Max) o somatório das peças pretas (Min).



PROPOSTA 13 – Davi Giacomel, Jaqueline Faino e Maria Crema

Objetivo:

Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Para tanto, deverá ser implementada uma estratégia baseada no método Minimax para resolver o Jogo do Pontinho.

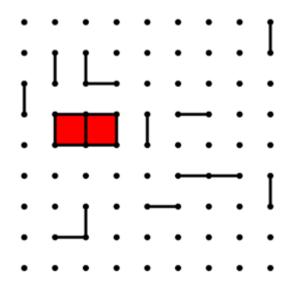
<u>Estado inicial</u>: o grid regular de pontos sem nenhuma conexão marcada. O jogo deve oferecer um número ímpar de quadrados, de forma a evitar empates entre os jogadores.

<u>Estado final</u>: todas as conexões entre os pontos tiverem sido realizadas. Caso desejem, podese retornar o resultado do vencedor a partir do momento que um dos jogadores obter mais do que 50% dos quadrados.

<u>Vizinhança</u>: a marcação de quaisquer pontos que ainda não tenham sido conectados. Lembrando que quando um jogador fechar um quadrado ele continua jogando.

<u>Heurística</u>: a posição que maximiza as chances de vitória dadas as posições já preenchidas. Neste caso podemos ter as seguintes descritas abaixo. Seria interessante tentar ponderar essas possibilidades.

- a) Uma marcação isolada das outras
- b) Uma marcação que segue outra (com 0º de rotação)
- c) Uma marcação que se conecta a outra fazendo um ângulo de 90°
- d) Uma marcação que fecha 3 lados de um quadrado
- e) Uma marcação que fecha um quadrado, fazendo com que pontue.



PROPOSTA 14 – Gustavo Macedo e Felipe Vergani

Objetivo:

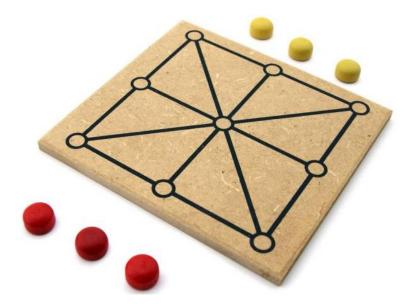
Aplicar e corroborar conceitos adquiridos com relação aos métodos de busca cega e heurísticos vistos na disciplina. Para tanto, deverá ser implementada uma estratégia baseada no método Minimax para resolver o Jogo Tapatan (Three men's morris).

<u>Estado inicial</u>: o grid regular contendo os noves pontos conforme apresentado na figura abaixo. Além disso, as peças devem ser posicionadas em suas posições de saída.

Estado final: Quando um dos jogadores conseguir fechar uma trilha horizontal, vertical ou em uma das diagonais.

Vizinhança: a mudança de qualquer peça para uma posição vazia.

Heurística: a posição que maximiza as chances de vitória dadas as posições já preenchidas.



O que deve ser entregue

Códigos fonte desenvolvidos para a execução dos experimentos

Projeto construído contendo todos os códigos fonte implementados

Como:

As linguagens que podem ser usadas no desenvolvimento dos trabalhos são o C, C++, Python e Java

Não devem ser usadas soluções prontas. Cada equipe deve desenvolver seus próprios métodos.

Quando:

A data de entrega está marcada para dia 18/12/2022 até as 23:59.

A entrega do trabalho deve ser feita via Teams.

Cada equipe deverá submeter um arquivo zipado chamado "Grupo n" contendo todos os arquivos especificados anteriormente.