Descrizione Monitor Generato

Giorgio Mariani

Sommario

In questo documento viene descritto il comportamento di un monitor generato dal sistema.

1 Descrizione monitor

Assumiamo di avere un monitor generato dal sistema a partire da una formula $BLTL\ \phi$. Questo monitor consiste in un *subsystem* di *Simulink*[®], composto da differenti tipologie di blocchi interni, in particolare il "nucleo" di questo è dato da una *S-function*. I blocchi in questione sono:

Input Port Blocchi che indicano l'input del sistema, sarà presente un input port per ogni variabile in ϕ , inoltre il nome del blocco sarà lo stesso della variabile. Il blocco ha *data type* scalare reale non complesso.

Output Port Blocco che indicano l'output del sistema, questo sarà unico e con data type scalare booleano (logical).

Gain Blocchi che prendono in ingresso un segnale e lo

moltiplicano per uno scalare reale costante.

Sum Blocco il cui output consiste nella somma dei segnali in ingresso.

Relational Operator Blocco che prende in input due segnali e restituisce in output un segnale booleano indicante se la relazione associata al blocco è valida o meno.

MUX Blocco che prende in input diversi segnali e li "raggruppa" in un unico vettore con larghezza la somma delle larghezze di questi. Per i nostri scopi il MUX prenderà in input n segnali di larghezza 1.

S-function Blocco che consente l'esecuzione, durante una simulazione Simulink®, di una funzione mex che rispetti una certa segnatura. Nel monitor sarà presente un blocco S-function che esegue un file mex in grado di valutare una formula BLTL*.

Più avanti vedremo come questi blocchi interagiscono tra di loro nel monitor generato.

2 Input del monitor

Gli input del monitor dipendono dall'insieme di variabili presenti in ϕ , infatti per ogni variabile v in ϕ deve essere presente nel monitor una *Input Port* con nome v, tipo di dato **double** e che accetta solo segnali scalari (ovvero con dimensione e larghezza pari a uno) non complessi.

3 Output del monitor

Il monitor deve essere dotato di un unica porta di output (*Output Port*), con data type logical scalare. Il segnale in output del monitor deve rimane costante tra Major-timestep.

Assumiamo di trovarci ad un certo *Major-timestep* di simulazione, allora il segnale in output del monitor assume il valore 1 (true) se e solo se la formula ϕ risulta valida per almeno uno tra gli istanti compresi tra l'inizio di simulazione e l'istante associato al timestep corrente meno $minTime(\phi)$.

nota: Utilizziamo come convenzione che intervalli del tipo [a,b), con $a \ge b$, rappresentino l'insieme vuoto.

Descrizione formale output

Una descrizione più formale del valore restituito in output del monitor durante un certo *Major-timestep* mt potrebbe essere la seguente.

Siano:

- *t_s* l'istante iniziale di simulazione.
- t l' istante associato al timestep mt.
- μ la traccia di simulazione contente i valori delle variabili in input al modello fino all'istante t.

Allora l'output del monitor al timestep mt è:

true (1) se e solo se vale che:

$$\exists t' \in [ts, t - minTime(\phi)) \ \mu, t' \not\models \phi$$

false (0) se e solo se vale che:

$$\forall t' \in [ts, t - minTime(\phi)) \ \mu, t' \models \phi$$

4 Inserimento dei blocchi nel monitor

La costruzione del monitor è organizzata principalmente in tre grossi passaggi:

- 1. Inserimento dei blocchi che implementano i predicati.
- 2. Inserimento e collegamento del blocco MUX.
- 3. Inserimento e impostazione dei parametri della S-function.

Costruzione dei predicati Solo i predicati del tipo $\sum \alpha_i x_i \mathcal{R}\beta$ vengono tradotti in blocchi, i predicati del tipo True o False vengono ignorati. Consideriamo un predicato $\rho = \sum_{i=1}^n \alpha_i x_i \mathcal{R}\beta$, questo viene implementato in più passaggi: Prima viene aggiunto per ogni variabile x_i un blocco Gain con con valore di gain α_i e collegato alla Input Port con nome x_i . Successivamente i segnali in uscita ai blocchi appena aggiunti vengono dati in input ad un blocco Sum, il cui output rappresenta appunto la somma dei segnali in input. Infine vengono aggiunti un blocco con valore costante β ed un blocco Relational Operator collegato alla costante appena creata e al segnale in output del blocco somma. Il Relational Operator deve avere impostata come relazione il valore di R.

Inserimento MUX ed S-function Dopo che tutti i predicati sono stati implementati viene costruito un MUX, il cui input consiste nei segnali booleani rappresentati i predicati (ovvero gli output dei Relational Operator) e l'output consiste in un vettore contente tutti i segnali in input. Viene inserita infine una S-function, prendente in ingresso tale vettore e avente come parametro una conversione a $BLTL^*$ della formula ϕ , dove ogni predicato è identificato da un indice (utilizzato per ottenere il valore del predicato nel vettore in input alla funzione). L'output della S-function viene collegato alla Output Port.