

```

/*****
PFR&VF UDF
1  PFR
2  VF
*****/

```

```
#include "udf.h"
```

头文件，定义一些预定义宏，这里是将M、VOL、RHO分别赋值

```
#define M 0.00001
```

```
//pollutant generation rate(kg/m^3*s)
```

```
#define VOL 50
```

```
//volume of object street space(m^3)
```

//之后为行注释

```
#define RHO 1.29
```

```
//density of air(kg/m^3)
```

```
DEFINE_ON_DEMAND(PFR_udf)
```

ON DEMAND宏，名字为PFR_udf

```
{
Domain *domain;
Thread *t;
cell_t c;
```

ON DEMAND宏需要声明Domain和Thread，变量名分别为domain和t，这里*表示变量为线程（即指针）

```
real cpt,cpa;
```

```
//cpt,total concentration of each cell of object space(kg*m^3/kg);
```

```
cpa,average concentration of object space(kg/kg)
```

```
real x[ND_ND];
```

```
real PRF;
```

分别声明一些变量，这里变量类型均为real。其中cpt为某点处的示踪气体体积浓度；cpa为空间平均体积浓度；x[ND_ND]用来储存坐标值，是数组变量（具体含义之前已经解释过）；PRF为最后需要的PRF值（这里PRF和PFR搞混了，其实是一个意思）

```
domain=Get_Domain(1);
```

```
thread_loop_c(t,domain)
```

遍历（loop）整个domain，将得到的Thread线程返回到变量t中

```
{
```

```
begin_c_loop(c,t)
```

遍历线程t中的每一个单元c

```
{
```

```
C_CENTROID(x,c,t);
```

每一次遍历会将c的重心坐标值返回到数组x中

```
if(x[0]>0 && x[0]<1 && x[1]>0 && x[1]<1 && x[2]>0 && x[2]<1) //coordinate
```

```
values of object space
```

```
{
```

```
cpt=cpt+C_YI(c,t,0)*C_VOLUME(c,t);
```

某个单元c的体积

```
}
```

```
else
```

```
{
```

```
cpt=cpt;
```

```
}
```

```
}
```

```
end_c_loop(c,t)
```

```
}
```

```
cpa=cpt/VOL;
```

目标区域的坐标值范围。这里的意思是：0<x<1且0<y<1且0<z<1（将0和1改为你要求的区域的坐标值）；x[0]为x轴坐标，x[1]为y轴坐标，x[2]为z轴坐标。

通过Get_Domain()宏将得到的Domain线程返回到变量domain中

每一次遍历会将目标区域的质量浓度转化为体积浓度，并相加得到目标区域的体积浓度总和（完全按照积分公式）

第一种组分的浓度（软件默认为质量浓度，这里需要将其转化为体积浓度才能在公式中应用，因此与每个单元的体积相乘）

将得到的体积浓度总和除以目标区域的体积，即得到目标区域的空间平均体积浓度（这里VOL为目标区域的体积）

如果目标区域复杂，或者有多个目标区域，则预定义VOL会比较麻烦，这时可以采用C_VOLUME()宏将目标区域每个单元c的体积相加，即得到目标区域的整体体积

```

PRF=(M*VOL)/(cpa*RHO);
printf("PFR of object space is: %g\n",PRF);
}

```

PRF的计算公式

将得到的结果输出到TUI中（具体语法参见C语言相关教程）

```

/*****

```

VF的udf类似，仅对不同之处进行说明

```

DEFINE_ON_DEMAND(VF_udf)

```

```

{
    Domain *domain;
    Thread *t;
    face_t f;

    real delta_qp,qp;          //delta_qp,inflow flux of pollutants into the domain(kg/s);
    qp,pollutants generation rate of the domain(kg/s)
    real x[ND_ND];
    real NV_VEC(A);
    real VF;

    domain=Get_Domain(1);

    thread_loop_f(t,domain)
    {
        begin_f_loop(f,t)
        {

```

NV_VEC为定义向量的宏，这里是将变量A定义为向量（向量本质上是一个数组，在udf中将其单独称为向量）

```

        F_CENTROID(x,f,t);
        F_AREA(A,f,t);

```

通过F_AREA()宏将线程t中的面单元f的面积向量返回到变量A中（在udf中，面积包含面积大小与面法向量两层概念，因此为向量类型，而不是简单的只包含面积大小）

```

        if(x[0]>0 && x[0]<1 && x[1]>0 && x[1]<1 && x[2]==1)    //z coordinate of the
        face
        {

```

通过NV_MAG()宏得到向量A的大小，这里也就是得到了面单元的面积大小（标量）

```

            delta_qp=delta_qp+RHO*NV_MAG(A)*(-1*(F_W(f,t)-fabs(F_W(f,t)))/2)*F_YI(f,t,0);
        }

```

求得某个水平面上向下的入流速度（这里的操作是为除去向上的速度分量）

F_U(),F_V(),F_W()宏分别得到面f上u、v、w三个方向的速度分量大小

这里的操作的意思是得到目标区域的上前后左右五个方向（对应到xyz轴）上的面上的每个面单元f的入流速度，即inflow wind speed（详见公式），将其与浓度和面积和密度相乘后进行积分，得到入流污染物浓度流量。

```

        else if(x[0]>0 && x[0]<1 && x[1]==0 && x[2]>0 && x[2]<1)
        {
            delta_qp=delta_qp+RHO*NV_MAG(A)*((F_V(f,t)+fabs(F_V(f,t)))/2)*F_YI(f,t,0);
        }
        else if(x[0]>0 && x[0]<1 && x[1]==1 && x[2]>0 && x[2]<1)
        {
            delta_qp=delta_qp+RHO*NV_MAG(A)*(-1*(F_V(f,t)-fabs(F_V(f,t)))/2)*F_YI(f,t,0);
        }
        else if(x[0]==0 && x[1]>0 && x[1]<1 && x[2]>0 && x[2]<1)
        {

```

```

        delta_qp=delta_qp+RHO*NV_MAG(A)*((F_U(f,t)+fabs(F_U(f,t)))/2)*F_YI(f,t,0);
    }
    else if(x[0]==1 && x[1]>0 && x[1]<1 && x[2]>0 && x[2]<1)
    {

delta_qp=delta_qp+RHO*NV_MAG(A)*(-1*(F_U(f,t)-fabs(F_U(f,t)))/2)*F_YI(f,t,0);
    }
    else
    {
        delta_qp=delta_qp;
    }
    }
    end_f_loop(f,t)
}
qp=VOL*M;
VF=1+(delta_qp/qp);
printf("VF of object space is: %g\n",VF);
}

```

VF的计算公式

输出得到的VF的大小