Jacobi

Calcola la soluzione di un sistema lineare Ax = b, con A matrice quadrata sparsa, utilizzando l'algoritmo di Jacobi.

Sintassi

```
x= jacobi(A,b)
x = jacobi(A,b,TOL)
x = jacobi(A,b,TOL,MAXITER)
[x,niter] = jacobi(A,b,TOL,MAXITER)
[x,niter,resrel] = jacobi(A,b,TOL,MAXITER)
```

Descrizione

- x = jacobi(A,b): risolve il sistema di equazioni lineari A*x = b. A (matrice dei coefficienti) deve essere una matrice quadrata sparsa, b (vettore dei termini noti) deve essere un vettore colonna avente lo stesso numero di righe di A. La soluzione è corretta a meno un errore di troncamento e di un errore di round-off legato agli elementi che compongono la matrice A, che determinano il malcondizionamento o meno della matrice A e di conseguenza del sistema da risolvere, si consiglia di verificare che l'indice di condizionamento (condest(A) [1]) sia una quantità piccola, nell'ordine delle decine o un suo sottomultiplo.
- x = jacobi(A,b,TOL): usa TOL per determinare l'accuratezza della soluzione. Se non specificato, TOL=1e-6.
- x = jacobi(A,b,TOL,MAXITER): usa TOL per determinare l' accuratezza della soluzione e MAXITER per fissare il numero massimo di iterazioni che l'algoritmo può compiere idipendentemente dal fatto che abbia trovato una soluzione accurata o meno. Se non specificati, TOL=1e-6 e MAXITER=500;
- [x,niter] = jacobi(____): restituisce, oltre alla soluzione del sistema lineare, anche il numero di iterazioni eseguite per ottenere la soluzione con il grado di accuratezza richiesto.
- [x,niter,resrel] = jacobi(____): restituisce, oltre alla soluzione del sistema lineare e il numero di iterazioni, anche il residuo relativo calcolato come norm(b-A*x)/norm(b).

Esempi

Soluzione di un sistema lineare con A sparsa

```
A = sparse([2 0 9 1; 6 5 -5 0; 0 0 5 0; -2 1 0 6]);
b = [6; -1; -10; 1];
x = jacobi(A,b)
```

Soluzione di un sistema lineare con A sparsa con visualizzazione del numero di iterazioni

```
A = sparse([2 0 9 1; 6 5 -5 0; 0 0 5 0; -2 1 0 6]);
b = [6; -1; -10; 1];
```

```
[x,niter] = jacobi(A,b)
```

Soluzione di un sistema lineare con A sparsa con visualizzazione del residuo relativo

```
A = sparse([2 0 9 1; 6 5 -5 0; 0 0 5 0; -2 1 0 6]);
b = [6; -1; -10; 1];
[x,niter,resrel] = jacobi(A,b)
```

Argomenti di input

A - Matrice dei coefficienti (Matrice di reali, sparsa, dimensione NxN)

Matrice dei coefficienti del sistema lineare da risolvere. La matrice A deve essere una matrice sparsa contenente numeri reali. La matrice A deve essere ben condizionata, cioè deve avere un indice di condizionamento piccolo (condest(A) [1]), per poter ottenere una soluzione accurata, indipendentemente dal numero massimo di iterazioni e dalla tolleranza richiesti.

```
Esempio : spdiags(rand(n,1),0,n,n);
Data Types : single | double
```

b - Vettore dei termini noti (Array di reali di dimensione N)

Vettore dei terminini noti, deve essere un vettore colonna avente lo stesso numero di righe della matrice A.

```
Esempio : [ 2 3 4 ]';
Esempio : [ 2; 3; 4 ]';
Data Types : single | double
```

TOL - Accuratezza (reale)

Valore di tolleranza per il calcolo della soluzione x. Il valore di default è 1e-6.

Nota: il risultato potrebbe non raggiungere il livello di accuratezza desiderato a causa del raggiungimento del limite massimo di iterazioni o di errori dovuti al malcondizionamento della matrice A.

Parametro opzionale.

```
Esempio: 1e-5;
Data Types: double
```

MAXITER - Limite iterazioni (integer)

Numero massimo di iterazioni. Il valore di default è 500.

Parametro opzionale.

Data Types: integer

Argomenti di output

x - Soluzione del sistema (Array di double di dimensione N)

Soluzione del sistema di equazioni tale che Ax = b. Tale soluzione è corretta a meno di un errore dovuto al malcondizionamento della matrice A.

Data Types: single | double

niter - Numero di iterazioni eseguite (integer)

Numero di iterazioni eseguite dall'algoritmo per ottenere la soluzione con l'accuratezza specificata

Data Types: integer

resrel - residuo relativo (reale)

Residuo relativo della soluzione, calcolato come $\frac{\|b-Ax\|}{\|b\|}$, dove x è la soluzione ottenuta con la funzione jacobi, implementata.

Data Types: single | double

Errori e Warning

La funzione restituisce errore nei seguenti casi:

- La matrice A non è quadrata;
- La matrice A non è sparsa;
- La matrice A contiene valori non validi (Inf o NaN);
- La matrice A contiene uno o più zeri sulla diagonale;
- La dimensione di b non coincide con quella di A;
- Il vettore b contiene valori non validi (Inf o NaN);
- Il valore di TOL non è valido (Inf o NaN);
- Il valore di MAXITER non è valido (Inf o NaN);

La funzione stampa un warning nei seguenti casi:

- Il valore specificato per TOL è minore di eps. TOL viene posto uguale a 1e-6;
- Il valore specificato per TOL è maggiore 1;
- Il valore specificato per MAXITER è molto piccolo ;
- Il valore specificato per MAXITER è molto grande;

• Il numero di iterazioni effettuate dall'algoritmo è uguale a MAXITER.

Riferimenti

[1] Matlab Documentation, https://it.mathworks.com/help/matlab/ref/condest.html

Autore

Gabriele Previtera