Datapath de um Processador Multi-ciclo

Guimarães, João Guilherme M. Muniz, Lucas L. R. joaog95@live.com lucaslc01@hotmail.com

23 de junho de 2019

1 Objetivo da prática

A oitava aula prática da disciplina de Laboratório de Arquitetura de Computadores I, teve como objetivo explicar o funcionamento do módulo de Controle e o datapath das nove instruções implementadas.

2 Módulo de Controle

A unidade lógica de Controle em um processador multi-ciclo, é responsável por gerenciar os valores assumidos pelas variáveis de controle de cada módulo (controlAlu, controlMux, etc...), tendo em vista o ciclo e a instrução em execução.

Segue abaixo parte do código responsável pelo funcionamento do módulo de Controle.

```
01. case(Step)
         2'b00:
02.
03.
              begin
04.
                   writeEnableRegInstruction <= 1'b1;</pre>
05.
                   writeEnableRegisterFile <= 1'b0;</pre>
06.
                   incr_pc <= 1'b1;</pre>
07.
                   ReadAddressRF1 <= instruction[8:6];</pre>
08.
                   ReadAddressRF2 <= instruction[5:3];</pre>
09.
                   writeEnableRegAddress <= 1'b0;</pre>
                   controlMux <= 2'b10;</pre>
10.
11.
                   W \le 1'b0;
12.
               end
13.
14.
         2'b01:
```

```
15.
             begin
16.
                  case(instruction[15:12])
                       4'b1101: // 2° Ciclo da Instrução Load
17.
18.
                            begin
19.
                                 incr_pc <= 1'b0;</pre>
20.
                                writeEnableRegInstruction <= 1'b0;</pre>
21.
                                writeEnableRegAddress <= 1'b1;</pre>
22.
                                 controlMux <= 2'b01;</pre>
23.
                                ReadAddressRF1 <= instruction[8:6];</pre>
24.
                                ReadAddressRF2 <= instruction[5:3];</pre>
25.
                            end
26.
                       4'b1100: // 2° Ciclo da Instrução Store
27.
                            begin
28.
                                incr_pc <= 1'b0;</pre>
```

Analisando o código acima, é possível perceber a distinção realizada pelo módulo de Controle do ciclo (linhas 02 e 14) e da instrução (linhas 17 e 26), para que cada par ciclo-instrução, tenha os valores corretos (linhas 19 à 24).

3 Descrição das Instruções

Obs.: como o primeiro e o último ciclo são iguais para todas as instruções, eles terão os *datapaths* descritos separadamente.

- $ciclo\ 0$: este ciclo é responsável por incrementar o valor de PC e realizar o armazenamento da instrução a ser executada, no respectivo registrador.
- ciclo 3: é responsável por resetar o valor de qualquer variável de controle crítica, preparar a leitura da próxima instrução a ser executada e caso a instrução atual for de store, habilita a escrita do dado na memória.
- add(0000) / or(0001) / and(0010) / not(0011): instrução responsável por realizar a operação de soma / or bit-a-bit (||) / and bit-a-bit (&&) / not bit-a-bit (!) dos registradores \mathbf{Y} e \mathbf{Z} , e armazenar o valor resultante no registrador \mathbf{X} .
- C1 consiste em ler os dados dos dois registradores passados como parâmetro e armazenar o resultado da operação aritmética no registrador regALU.
- C2 seleciona a porta do MUX que tenha o valor de regALU, para que este dado seja enviado para o módulo RF e armazenado no registrador \mathbf{X} .
- store(1100): instrução responsável por armazenar o dado do registrador ${\bf X}$ na posição de memória que se encontra no registrador ${\bf Y}$.
- C1- leitura dos dados dos registradores \mathbf{X} e \mathbf{Y} , e armazenamento da informação de \mathbf{Y} em regDadress, utilizando o controle do MUX.

- C2- seleciona a porta do MUX correspondente ao valor de X, para que este seja armazenado em regDout.
- C3- escreve o dado na memória lendo os registradores regDout e regDadress.
- load(1101): instrução responsável por ler dados da memória, consiste em obter o endereço de memória previamente armazenado no registrador \mathbf{Y} e salvar o dado lido no registrador \mathbf{X} .
- C1- transfere o dado armazenado no registrador Y para o registrador regDadress.
- C2- leitura do dado da memória utilizando o endereço armazenado em regDadress, e o armazena no registrador X.
- conditional copy(1011): realiza a instrução copy se e somente se, o dado armazenado em regAlu for 0.
- C1- leitura do registrador Y.
- C2- verificação do valor armazenado por regAlu, caso seja 0, escreve o dado de \mathbf{Y} em \mathbf{X} , caso contrário, não realiza nenhuma operação.
- copy(1110): instrução responsável por copiar o dado no registrador \mathbf{Y} e enviar para o registrador \mathbf{X} .
- C1- leitura do registrador Y.
- C2- habilitação da escrita para sobrescrever o dado do registrador X.
- $copy\ input(1111)$: instrução responsável por armazenar o valor de DataIn no registrador X, para isso, é realizado a leitura do próximo endereço de memória armazenado pelo PC.
- C1- é realizado o incremento do valor de PC e o armazena em regDadress.
- C2- leitura da próxima posição de memória devido ao incremento de PC e armazenamento do dado lido no registrador X.
- Obs.: todos os processos de escrita em RF utilizam o endereço do registrador X, devido a decisão de projeto (processador.v, linha 24, coluna 49).

4 Conclusão

Como citado anteriormente, o módulo de Controle é responsável por gerenciar os valores assumidos pelas variáveis de controle de cada módulo, e com este papel, é nele que ocorre a criação das nove instruções citadas acima (cada *case* do *switch* de ciclos).

Devido a sua complexidade, o módulo de Controle é deixado como o último a ser implementado, porém somente com sua adesão aos outros módulos, é possível realizar testes no código de forma automatizada (criação de *scripts*), sendo assim, é nesta fase que se encontra os primeiros problemas do desenvolvimento, pois alguma instrução pode implicar em quebra de paradigma. Para evitar problemas desta natureza, é necessário que o projeto do processador multi-ciclo seja bem definido e todas as instruções se complementem.