

专业课习题解析课程

第6讲 第十章 轮系

10-1 定轴轮系的传动比如何计算?首、末两年



断?

解: 1) 定轴轮系传动比大小的确定

定轴轮系的传动比
$$(i_{mn}) = \frac{\omega_m}{\omega_n} = \frac{m \to n}{m \to n}$$
所有从动轮齿数的连乘积
$$= \frac{\prod(z_{\downarrow\downarrow})}{\prod(z_{\pm})}$$

- 2) 首、末两轮转向关系的确定
- (1) 首、末两轮轴线平行:
- *对于平面轮系:

$$i_{mn} = \frac{\omega_m}{\omega_n} = (-1)^k \frac{\prod (z_{jk})_{m \to n}}{\prod (z_{jk})_{m \to n}} \quad k - - -$$
 外啮合齿轮对数

❖对于空间轮系:



在图上用箭头表示 首、末两轮的转向关系,箭头回回 极 · ,则 头反向取 "-"。

(2) 首、末两轮轴线不平行:

在图上用箭头表示 首、末两轮的转向关系。

10-2 何谓转化轮系?它在计算周转轮系中起什么作用?解:转化轮系是指给整个周转轮系加上一个" $-\omega_H$ "的公共角速度,使系杆H变为相对固定,从而得到的假想的定轴轮系。

因为周转轮系传动比不能直接计算,利用相对运动原理,将周 转轮系转化为假想的定轴轮系,也就是相应周转轮系的转化轮系。 然后利用定轴轮系传动比的计算公式计算周转轮系传动比。



10-3 周转轮系齿数的确定应满足哪些条件?

解: 1. 传动比条件

行星轮系必须能实现给定的传动比

2. 同心条件

系杆的回转轴线应与中心轮的轴线相重合

3. 装配条件

行星轮系的装配条 两中心轮的齿数 z_1 、 z_3 之和应能被行星轮 件 个数k所整除

4. 邻接条件

相邻两行星轮的中心距应大于行星轮齿顶圆直径,齿顶才不致相碰。



10-4 在图10-23所示的轮系中,已知各轮齿数

旋蜗杆,求传动比 $oldsymbol{i}_{15}$ 。

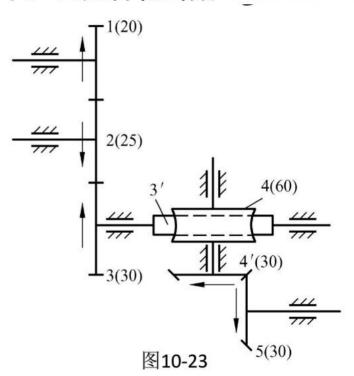
解:

$$i_{15} = \frac{n_1}{n_5}$$

$$= -\frac{z_2 z_3 z_4 z_5}{z_1 z_2 z_{3'} z_{4'}}$$

$$= -\frac{z_3 z_4 z_5}{z_1 z_{3'} z_{4'}}$$

$$= -\frac{30 \times 60 \times 30}{20 \times 1 \times 30} = -90$$



10-5 图10-25所示轮系中,所有齿轮的模数相: kaoshidian.com 准齿轮,若 n_1 =200r/min, n_3 =50r/min。求齿数 $\sim_{2'}$ 及打4的环境 速 n_4 。当1) n_1 、 n_3 同向时;2) n_1 、 n_3 反向时。

解:
$$\frac{m}{2}(z_1+z_2) = \frac{m}{2}(z_3-z_2)$$

 $\vdots z_{2'} = z_3-z_1-z_2$
 $= 60-15-25=20$
 $\vdots i_{13}^4 = \frac{n_1-n_4}{n_3-n_4} = -\frac{z_2z_3}{z_1z_{2'}} = -\frac{25\times60}{15\times20} = -5$

$$\vdots n_4 = (n_1+5n_3)/6$$
为 "+"

则 1) n_1 、 n_3 同向时:

$$n_4 = (n_1 + 5n_3)/6 = (200 + 5 \times 50)/6 = +75 \text{ r/min} \quad (n_4 - 5n_1) = 6$$



2) n₁、n₃反向时:

$$n_4 = (n_1 + 5n_3)/6 = (200 - 5 \times 50)/6 = -8.33 \text{r/min} \quad (n_4 - 5n_1)/6 = (200 - 5 \times 50)/6 = -8.33 \text{r/min}$$

10-8 图10-27所示为卷扬机的减速器,各轮齿数在图中示出。

求传动比 i_{17} 。

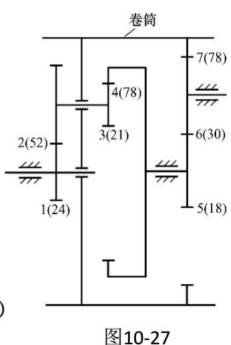
解 1-2-3-4-7周转轮系,5-6-7定轴轮系

$$i_{14}^{7} = \frac{n_{1} - n_{7}}{n_{4} - n_{7}} = -\frac{z_{2}z_{4}}{z_{1}z_{3}} = -\frac{52 \times 78}{24 \times 21} = -\frac{169}{21}$$

$$i_{57} = \frac{n_{5}}{n_{7}} = -\frac{z_{7}}{z_{5}} = -\frac{78}{18} = -\frac{13}{3}$$

$$n_{4} = n_{5}$$

:.
$$i_{17} = \frac{n_1}{n_7} = \frac{2767}{63} = 43.92 \ (n_1 = n_7)$$





10-9 图10-28所示轮系,各轮齿数如图所示。

解:
$$i_{13}^{H} = \frac{n_{1} - n_{H}}{n_{3} - n_{H}} = -\frac{z_{3}}{z_{1}} = -\frac{90}{18} = -5$$

$$i_{43}^{H} = \frac{n_{4} - n_{H}}{n_{3} - n_{H}} = \frac{z_{2'}z_{3}}{z_{4}z_{2}} = \frac{33 \times 90}{87 \times 36} = \frac{55}{58}$$

$$n_{3} = 0$$

$$\vdots \quad i_{1H} = \frac{n_{1}}{n_{H}} = 6$$

$$i_{4H} = \frac{n_{4}}{n_{H}} = \frac{3}{58}$$

$$i_{14} = \frac{n_{1}}{n_{4}} = \frac{i_{1H}}{i_{4H}} = 6 \times \frac{58}{3} = 116 \quad (n_{1} - n_{4} - n_{4} - n_{4})$$
图 10-28

10-11 图10-30示减速器中,已知蜗杆1和5的头数



旋), z_1 '=101, z_2 =99, z_2 '= z_4 , z_4 '=100, z_5 '=1。kaoshidian.com 动比 \boldsymbol{i}_{1H} 。

解 1-2定轴轮系, 1'-5'-5-4定轴轮系,

2'-3-4-H周转轮系

$$i_{12} = \frac{n_1}{n_2} = \frac{z_2}{z_1} = \frac{99}{1} = 99 \Rightarrow n_2 = \frac{n_1}{99} (\downarrow)$$

$$i_{1'4'} = \frac{n_{1'}}{n_{4'}} = \frac{z_{5'}z_{4'}}{z_{1'}z_5} = \frac{100 \times 100}{101 \times 1} = \frac{10000}{101}$$

$$\Rightarrow n_{4'} = \frac{101n_1}{10000} (\uparrow)$$

$$i_{2'4}^{H} = \frac{n_{2'} - n_{H}}{n_{4} - n_{H}} = \frac{z_{4}}{z_{2'}} = -1 \Rightarrow n_{H} = \frac{1}{2}(n_{2'} + n_{4})$$

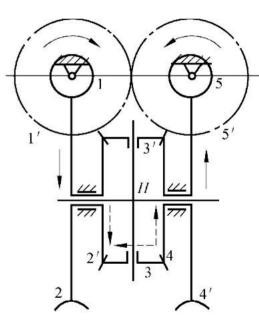


图10-30



$$\therefore n_H = \frac{1}{2}(n_{2'} + n_4) = \frac{1}{2}(\frac{n_1}{99} - \frac{10 \ln_1}{10000}) = \frac{n_1}{1980000}$$

$$i_{1H} = \frac{n_1}{n_H} = 1980000$$

在本科试题中的考查:

图示轮系,已知 $\mathbf{n_1}$ = 400 r/min, Z1=20,Z3=100,求行星架H的转速 $\mathbf{n_H}$ 和转向。

