- 9.1 水温控制系统设计
- 9.2 数字化语音存储与回放系统设计
- 9.3 设计
- 9.4 设计

9.1 水温控制系统设计

第三届(1997年)全国大学生电子设计竞赛题目

C题 水温控制系统

一、任务

设计并制作一个水温自动控制系统,控制对象为1升净水,容器为搪瓷器皿。水温可以在一定范围内由人工设定,并能在环境温度降低时实现自动控制,以保持设定的温度基本不变。

二、要求

- 1.基本要求
- (1)温度设定范围为40~90 ,最小区分度为1 ,标定温度 1 。
- (2)环境温度降低时(例如用电风扇降温)温度控制的静态误差 1。
- (3)用十进制数码管显示水的实际温度。

2. 发挥部分

- (1) 采用适当的控制方法,当设定温度突变(由40 提高到60)时减小系统的调节时间和超调量。
- (2) 温度控制的静态误差 0.2 。
- (3)在设定温度发生突变(由40 提高到60)时,自动打印水温随时间变化的曲线。
 - ≻设计

一、方案设计与论证

本题目要求:能在40 至90 范围内设定控制水温, 静态控制精度为0.2 。并具有快速性与较小的超调,以 及十进制数码管显示、温度曲线打印、语音播报温度功能。

✓测量部分

方案一:

采用热敏电阻,可满足40 至90 测量范围,但热敏电阻精度、重复性、可靠性较差,对于检测小于1 的信号是不适用的。

方案二:

采用温度传感器铂电阻Pt1000。铂热电阻的物理化学性能在高温和氧化性介质中很稳定,线性较好。在0—100时,最大非线性偏差小于0.5。铂热电阻与温度关系

是:Rt = R0(1+At+Bt*t)

其中Rt是温度为t时电阻; R0是温度为0 时电阻; A、B为温度系数。

✓驱动控制部分

方案一:

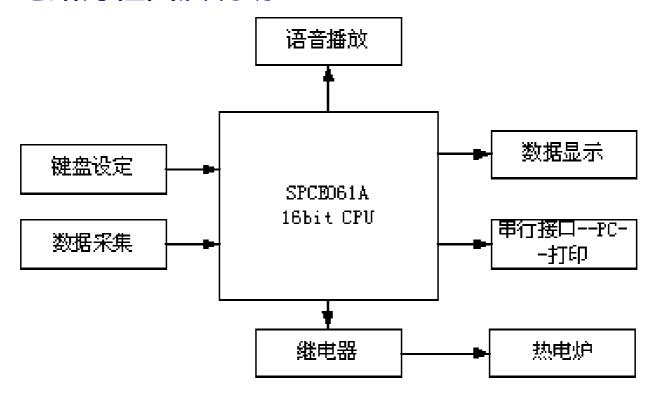
此方案采用89C51单片机实现,用编程实现各种控制算法和逻辑控制。但是89C51需外接模数转换器来满足数据采样。如增加语音播放功能,还需外接语音芯片,外围电路较复杂,软件实现也较麻烦。且51单片机需要用仿真器来实现软硬件调试,较为繁琐。

方案二:

此方案采用SPCE061A单片机实现,此单片机内置8路ADC,2路DAC,且集成开发环境中,配有很多语音播放函数,易实现语音播放。另外,该芯片内置JTAG在线仿真、编程接口,可以方便实现在线调试。

二、系统硬件电路设计

2.1 电路方框图及说明



方框图说明

语音播放:语音播放水温设置温度,并播报整数温度变化。

键盘设定:用于温度设定。共三个按键。

KEY1: 设置温度的十位数;0—9

KEY2: 设置温度的个位数;0—9

KEY3: 温度设置确认;并语音播报./温度重新设置。

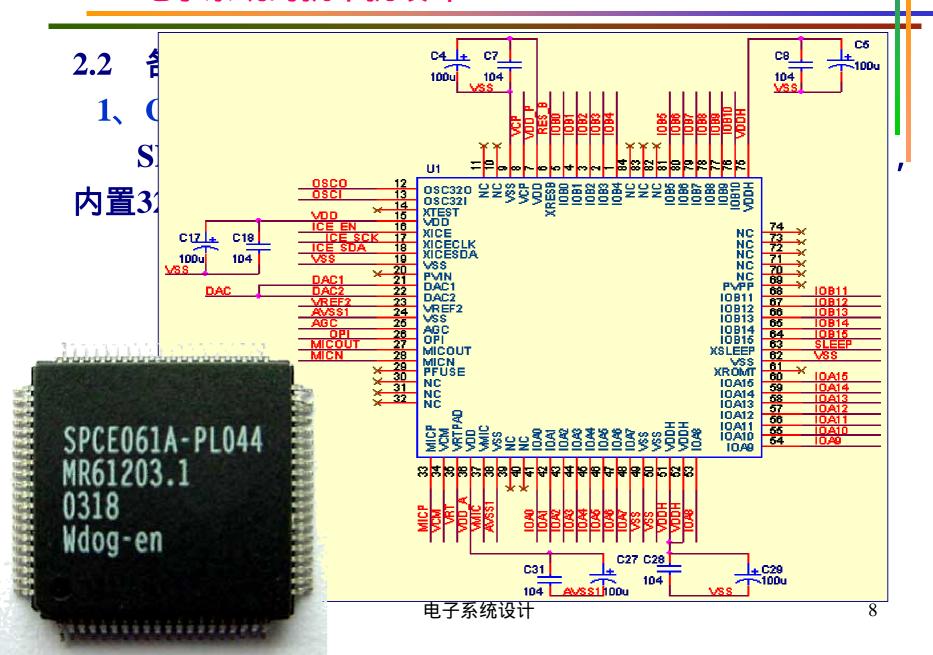
数据采样:将电信号经AD转换后,换算成温度值,用于播报和显示。

数据显示:采用三位八段数码管显示,设置温度与测量温度,显示小

数点后1位数字。

串行口传输:将采样温度值,上传至PC机,描绘曲线并打印。

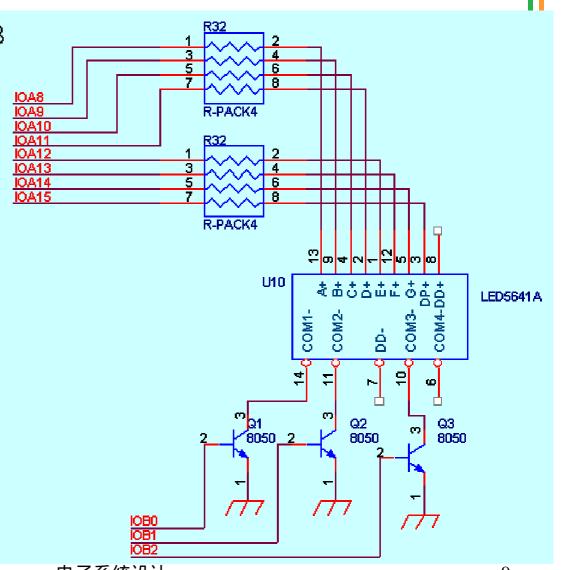
继电器/热电炉:通过三极管控制继电器来完成对热电炉的功率控制。



2、键盘设置t_{LED-3}

IOA0接KEY1

3、数码显示电 外接三位数码¹



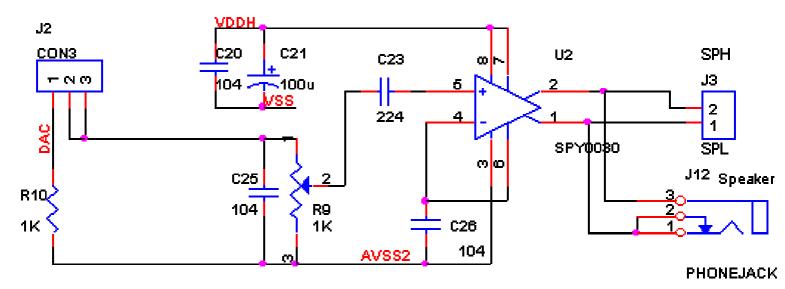
电子系统设计

9

4、音频输出电路

通过SPY0030功率放大器,驱动喇叭。完成语音播放。

DAC

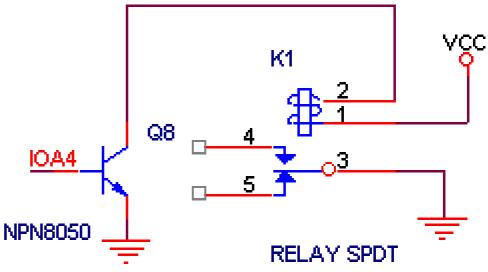


5、热电炉控制电路

通过三极管控制继电器的开关。

CONTROL TEMPERATURE

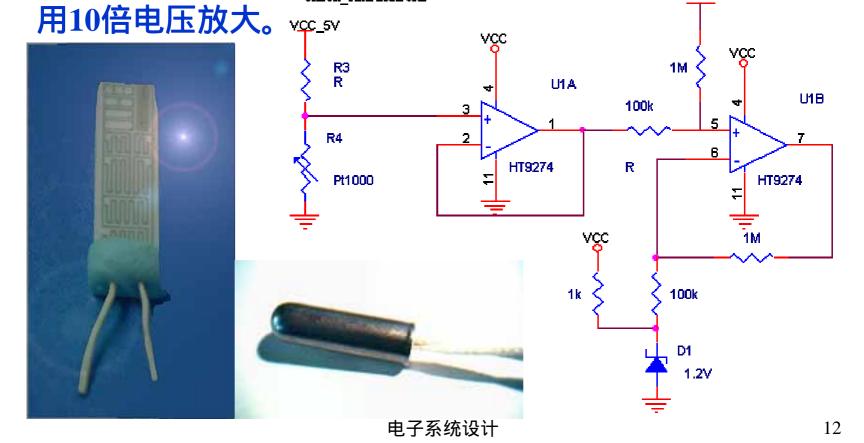




6、测温部分电路

温度传感器:Pt1000,运放:HT9274差动放大。在

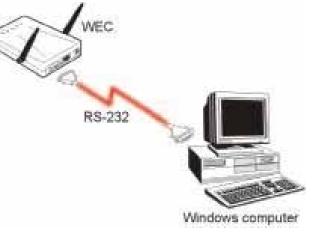
100 时, Pt阻值为1380 Ω(电流基本:1—2mA), 因此采

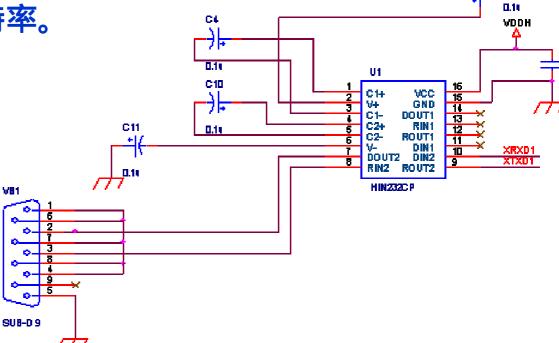


7、串行通讯部分电路

系统设计要求同PC联机通信,利用PC机打印显示温度曲线。由于SPCE061A串行口为TTL电平,PC串行口为RS232电平,用MAX232进行电平转换。







三、软件设计

3.1 PID控制算法介绍



□算法有两种:

直接计算法公式:

Pout = $\mathbf{Kp} * \mathbf{e}(t) + \mathbf{Ki} * \mathbf{e}(t) + \mathbf{Kd} (\mathbf{e}(t) - \mathbf{e}(t-1))$

增量计算法公式:

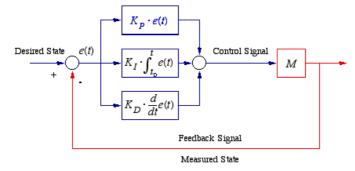
Pout(t-1) = Kp*(e(t) - e(t-1) + Ki e(t) + Kd(e(t) - 2*e(t-1) + e(t-2))

基本偏差:e(t)表示当前测量值与设定目标之差

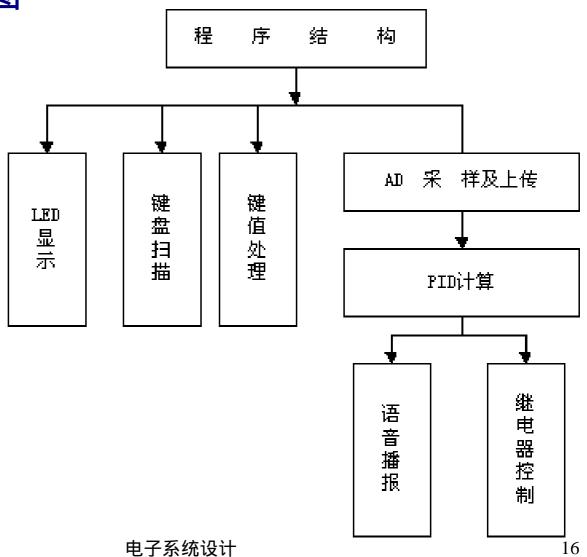
累计偏差: $e(t) = e(t) + e(t-1) + e(t-2) + \dots + e(1)$

基本偏差的相对偏差: e(t) - e(t-1), 对象的动作趋势

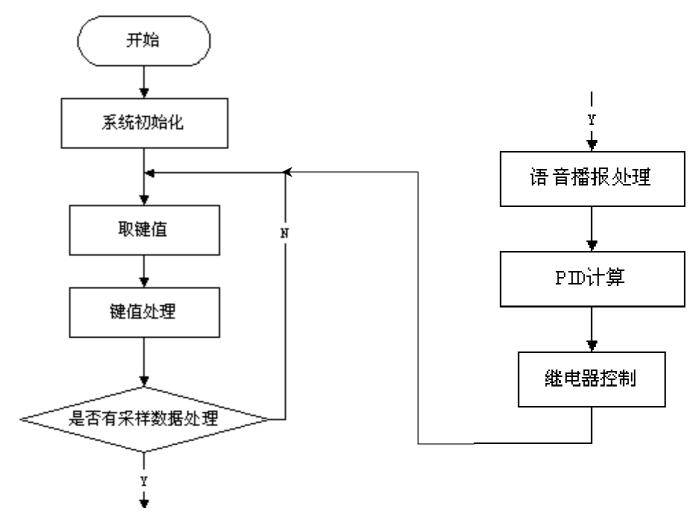
- 比例调节作用:是按比例反应系统的偏差。比例作用大可以加快调节,减少误差,但是过大的比例,使系统的稳定性下降,甚至造成系统的不稳定。
- 积分调节作用:是使系统消除稳态误差,提高精度度。 加入积分调节可使系统稳定性下降,动态响应变慢。
- 微分调节作用:微分作用反映系统偏差信号的变化率, 能预见偏差变化的趋势,产生超前的控制作用,可以改 善系统的动态性能。(减少超调,减少调节时间)



3.2 程序结构图



3.3主程序流程图



- 3.5 测试方法和测试结果
- 1、测试环境

环境温度:28 ;

测试仪器:数字万用表,0---100温度计,打印机<math>,秒表;

2、测试方法

使系统运转,采用温度计同时测量水温变化情况,得出系统温差指标。

3、测试结果 设定温度由40 到60

标定温差: 0.4

调节时间:350秒

静态误差: 0.2

最大超调量:0.5

4、测试结果分析。

见教材P280

如果加入模糊控制会使调节时间缩短,增强PID控制的效果。

四、总结

由于SPCE061A有高的时钟、多的I/O口、具有语音处理功能等,为实现电路提供了非常便利的条件。同时也因为开发环境友好,易用,这些大大加快系统开发设计。本系统各方面指标基本达到题目要求。

五、参考资料

参考文献:

《第三届全国大学生电子设计竞赛获奖作品选编1997)》

《SPCE061A单片机原理与应用》

《数字电子技术基础》

凌阳大学计划网站 http://www.unsp.com.cn

第二届 宁波大学学生电子设计竞赛题目

C题 语音提示系统

一、 设计任务

1.1 基本要求

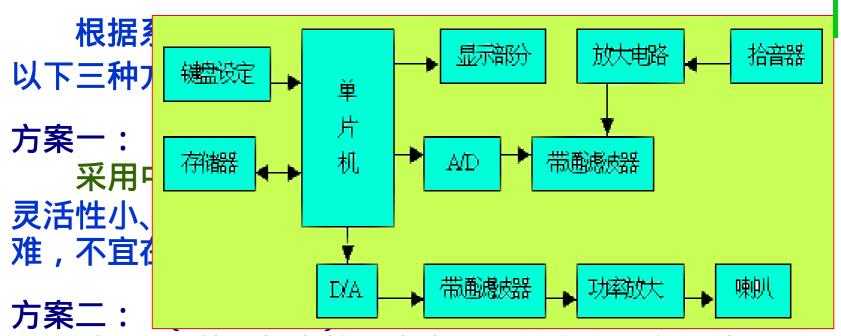
设计并制作一个语音提示系统,能对出入口人员进行实时提示。

- A. 能检测人员的进出方向。
- B. 能够根据人员不同的进出方向发出不同的提示音。
- C.具有录音功能。根据不同的场合,录制不同的提示音。录音时间 大于4秒。

1.2 发挥部分

- A.统计一天的人流量,通过按键显示。
- B.显示当前时间。
- C. 在语音提示的同时能用灯光显示。
- D.录音时间大于等于8秒。

二、 系统方案选择

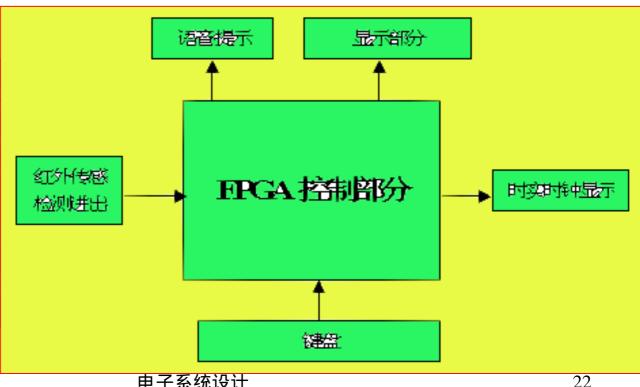


以89C51单片机为核心来实现。较方案一有设计灵活、调试方便、精度高等优点。但本系统数据涉及A/D转换、双SRAM控制及D/A输出,在线路设计上需要的数据口较多,不易在单芯片上实现,难度较大。

方案三: (见方框图)

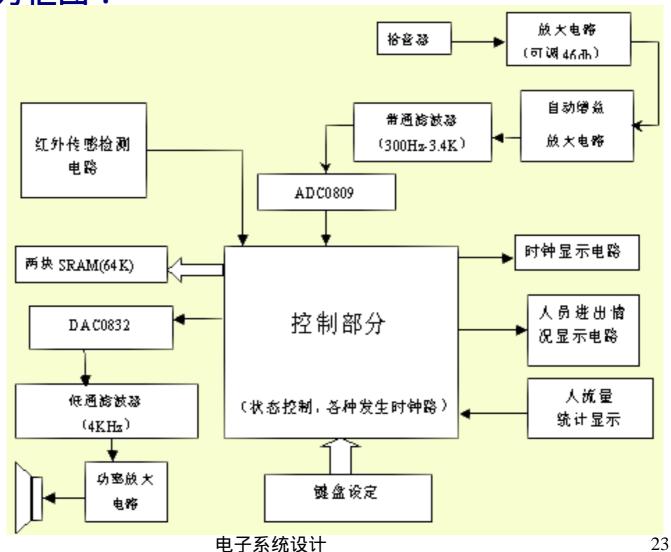
以FPGA芯片为核心设计。利用其丰富的I/O资源, 并行处理数据。具有高密度、高速度、多功能、低功耗、 设计灵活方便、可无限次反复编程等特点,并可现场配 置调试验证,设计周期短,可靠性高,扩展功能强。





电子系统设计

系统详细方框图:



三、硬件设计

3.1 拾音器

通过驻极体话筒,实现声电

转换,话筒灵敏度可调。

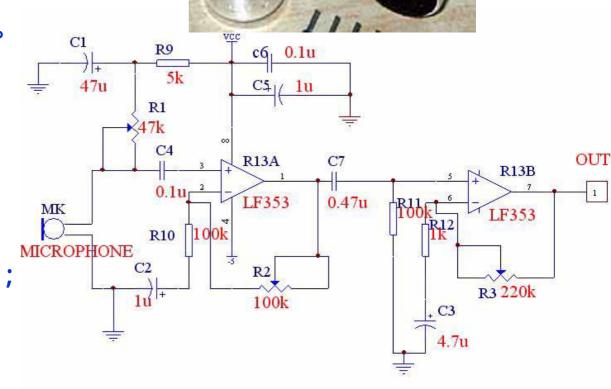
3.2 放大电路

采用两级高输入阻抗同 向放大电路,驻极体话 筒信号放大为~1V。

R₁:调节拾音器工作点;

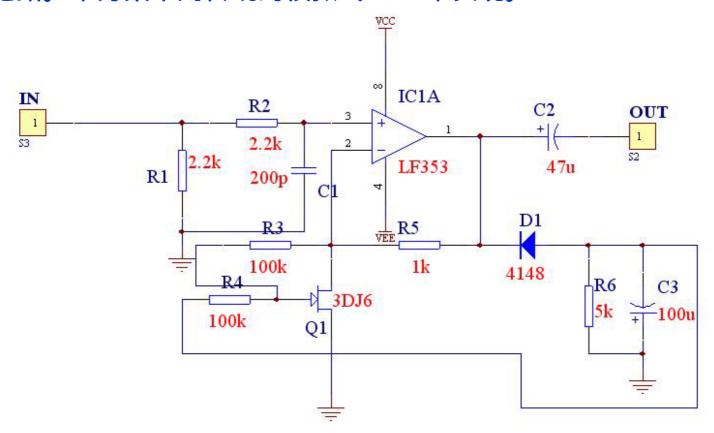
增益: A1=1+R_{P1}/R3

 $A2=1+R_{P2}/R5_{o}$



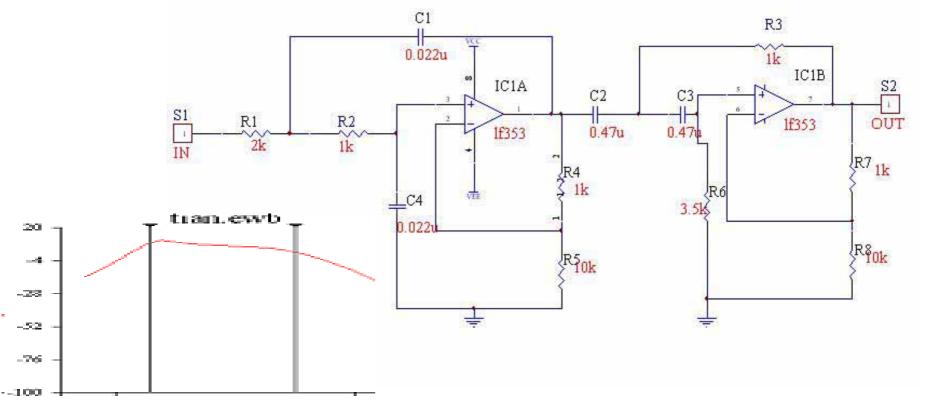
3.3 自动增益电路

为了增大系统动态范围(防止阻塞失真等),设置自动增益控制 电路。本方案采用传统的模拟式AGC来实现。



3.4 自动增益电路

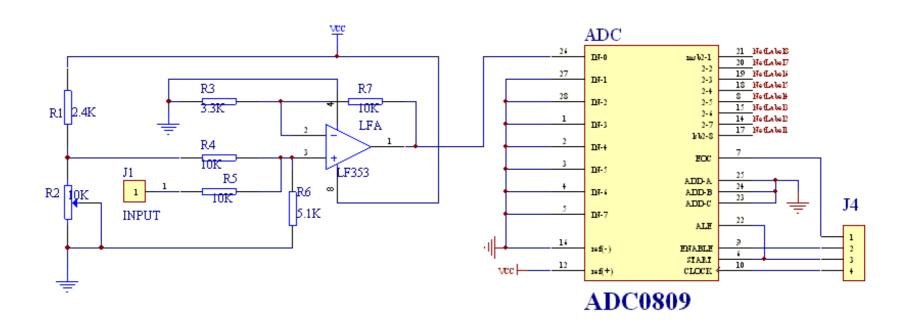
语音信号范围选择在300Hz~3.4KHz,既可以保证语音信号通过, 又可以消除50Hz的影响,还可以消除8K采样频率引起的混叠失真。



电子系统设计

3.5 ADC电路

ADC电路采用8位的ADC0809,为达到8K的采样频率,系统采用了由FPGA提供的1M时钟。并给语音信号一个约为2.5V的直流偏置。

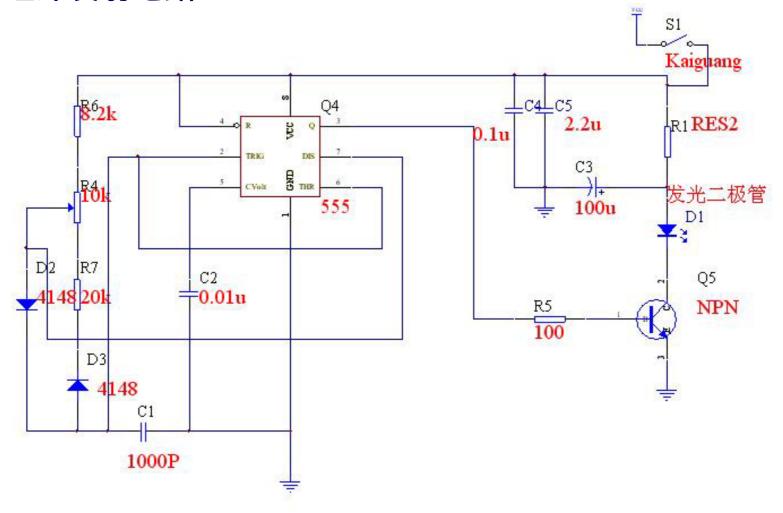


- 3.6 DAC电路 采用DAC0832
- 3.7 低通滤波器 上限截止频率:4kHz
- 3.8 音频功率放大电路 采用LM386
- 3.9 数据存储器 采用两片存储容量为32KB的62256
- 3.10 红外传感检测电路

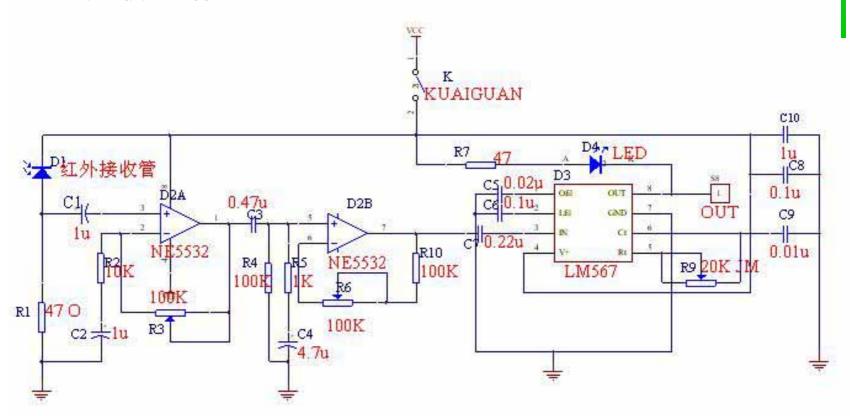
利用二组红外发射接收电路来检测人员的进出。 为了提高抗干扰性能,中心频率分别为37KHz、 50KHz,并用LM567锁相环来选频。



红外发射电路:

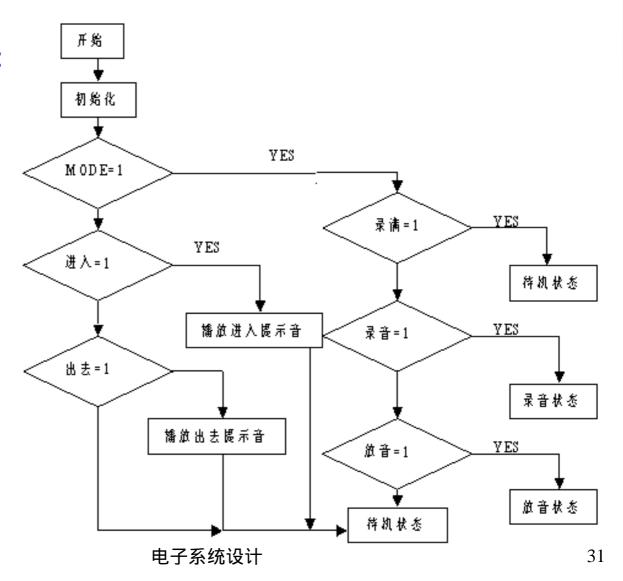


红外接收电路:



四、软件设计

系统软件流程:



程序清单:

```
library ieee;
                                                               cn:out std logic;
use ieee.std logic 1164.all;
                                                               encnt:out std_logic;
entity sram2 is
                                                               e:out std_logic;
port(clk:in std_logic;
                                                               o:out std_logic);
   clk2:in std logic;
                                                             end sram2:
   contro:in std logic; --1:2sram 0:1sram
   mode:in std logic; --1:lufang 0:working
                                                            architecture a of sram2 is
   clr:in std_logic;
                                                            Type states is (s0,s1,s2,s3,s4,s5,s6,s7);
   rec1:in std_logic;
                                                            signal current_state,next_state:states:=s0;
   play1:in std_logic;
                                                            begin
                                                            TM:process(clk,contro,clr)
   rec2:in std logic;
   play2:in std_logic;
                                                              begin
                                                              if ((contro='0')or(clr='1'))then
   enter:in std_logic;
                                                                current_state<=s0;
   outer:in std_logic;
   co:in std_logic;
                                                              elsif clk'event and clk='1'then
   eoc:in std_logic;
                                                                current_state<=next_state;</pre>
   adclk:out std logic;--ad
                                                              end if:
   start:out std logic;
                                                              end process;
   aoe:out std_logic;
   soe1:out std_logic;--sram2
   scs1:out std_logic;
   swe1:out std_logic;
   soe2:out std logic;
   scs2:out std logic;
   swe2:out std_logic;
   dcs:out std_logic;
```

五、系统调试与指标测试

5.1 使用的仪器仪表

PC机、GWA48系列EDA/SOC实验箱、GOS-620示波器、FG-506函数发生器、LPS-305数字电源、PDS - 1002数字示波器

5.2 系统测试结果

自动增益电路的测试 :

输入电压	20mv	50mv	100mv	200mv	300mv	500mv	1V	1.5V
输出电压	120mv	260mv	500mv	1V	1.4V	1.8V	2.4V	3.4V
放大倍数	6	5.2	5	5	4.6	3.6	3.4	3.4

带通滤波器的调试

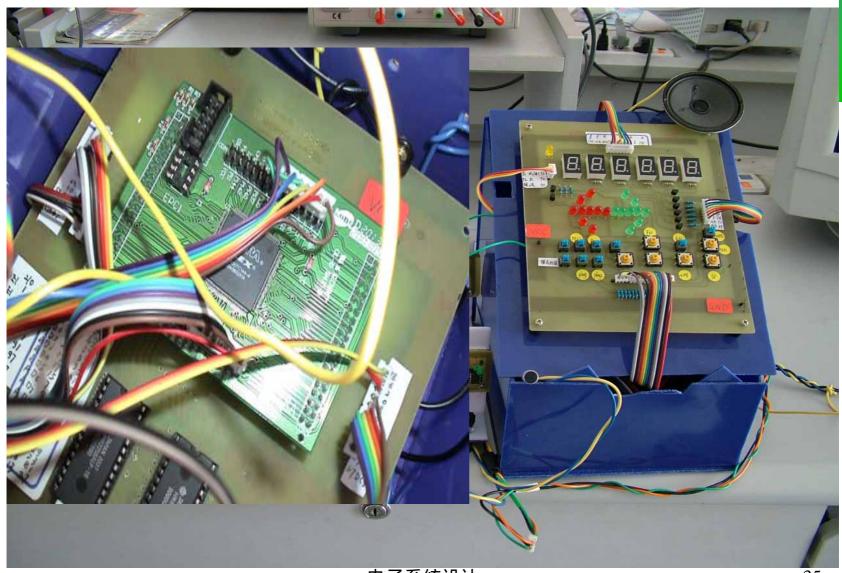
输入频率	15	50	105	303	1	1.5	2	2.4	3.5	10
	HZ	HZ	HZ	HZ	KHZ	KHZ	KHZ	KHZ	KHZ	KHZ
输出	50mv	0.24V	0.7V	1.1V	1.2V	1.2V	1.1V	1.0V	0.8V	0.2V

六、结论

本系统以FPGA芯片为核心,通过实现语音的数字化存储、回放,检测判断人员的进出,实现语音提示,能显示当前时间,统计人员进出情况。完成了设计要求的基础部分和发挥部分。

六、参考文献

- [1]王锁萍 吴新余.电子设计自动化(EDA)教程.电子科技大学出版社
- [2]阎石.数字电子技术基础(第四版).高等教育出版社
- [3]童诗白 华成英.模拟电子技术基础(第三版).高等教育出版社
- [4]北京理工大学ASIC研究所.VHDL语言100例祥解.清华大学出版社



电子系统设计

