

2 非惯性系及惯性力

例 2.1 质量为 m 的小环套在半径为 R 的光滑大圆环上，后者在水平面内以匀角速 ω 绕其上一固定点 O 转动。试分析小环在大环上运动时的切向加速度和水平面内所受约束力（教材第 84 页例题 16）。

解：建立如图 9 所示的以 O 为原点的转动坐标系，以便于分析小环的运动，还建立了以圆心 C 为原点随大环一起转动的极坐标系。位矢 \mathbf{r} 可表示为 $\mathbf{r} = R\mathbf{i} + R\mathbf{e}_r$ ，对在转动坐标系里的观测者而言，只有 \mathbf{e}_r 随小环的运动而变化，因此小环的速度与加速度为

$$\mathbf{v} = \dot{\mathbf{r}} = R\dot{\mathbf{e}}_r = R\dot{\theta}\mathbf{e}_\theta, \quad \mathbf{a} = \dot{\mathbf{v}} = R\ddot{\theta}\mathbf{e}_\theta - R(\dot{\theta})^2\mathbf{e}_r$$

因为小环只在水平面内运动，竖直方向的力不予考虑（大环对小环沿竖直方向的约束力与小环受到的重力相抵消）。小环受到大环（水平方向的）约束力 \mathbf{N} （方向与 \mathbf{e}_r 共线）、离心力 \mathbf{F}_c 和科利奥力 \mathbf{F}_{cor} 分别为：

$$\mathbf{N} = n\mathbf{e}_r$$

$$\begin{aligned}\mathbf{F}_c &= -m\boldsymbol{\omega} \times (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}) = m\omega^2\mathbf{r} \\ &= m\omega^2 R[(1 + \cos\theta)\mathbf{e}_r - \sin\theta\mathbf{e}_\theta]\end{aligned}$$

$$\mathbf{F}_{cor} = -2m\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{v} = 2m\omega R\dot{\theta}\mathbf{e}_r$$

其中角速度 $\boldsymbol{\omega} = \omega\mathbf{k}$ ，而 n 是一待定量。根据 $m\mathbf{a} = \mathbf{N} + \mathbf{F}_c + \mathbf{F}_{cor}$ ，可得切（横）向加速度

$$a_t = R\ddot{\theta}\mathbf{e}_\theta = -\omega^2 R \sin\theta\mathbf{e}_\theta \Rightarrow \ddot{\theta} + \omega^2 \sin\theta = 0 \quad (2.1)$$

及约束力

$$\begin{aligned}\mathbf{N} &= [-mR\omega^2(1 + \cos\theta) - 2m\omega R\dot{\theta} - mR(\dot{\theta})^2]\mathbf{e}_r \\ &= [-mR\omega^2(1 + \cos\theta) - 2m\omega v - mv^2/R]\mathbf{e}_r\end{aligned}$$

其中 $v = R\dot{\theta}$ 为速度 \mathbf{v} 沿 \mathbf{e}_θ 的投影分量。

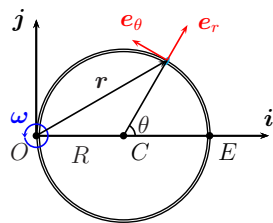


图 9: 习题 2.1

微分方程(2.1)在 $\theta \approx 0$ 时可转化为 $\ddot{\theta} + \omega^2\theta = 0$ ，此即谐振子的运动方程，这表明小环围绕其平衡位置 E （图 9）来回振动。注意此时 θ 的取值限于 $(-\pi, \pi)$ ，以便于在 $\theta = 0$ 处（即 x 的正半轴上）可进行微分运算。