

### 3 例题

**例 3.1** 如图 10 所示, 在半顶角为  $\phi$  的倒立固定圆锥面光滑内壁上, 一小球在距锥顶  $h_0$  高度处作水平圆周运动。1. 求圆周运动速率  $v_0$ ; 2. 若在某时刻, 小球的速度不改变方向地从  $v_0$  增为  $\sqrt{1+\alpha}v_0$  ( $\alpha > 0$ ), 小球随即离开原轨道但不会离开锥面内壁, 试问小球是否会在距离锥顶某个  $h$  高处作水平圆周运动? 3. 小球若不再作圆周运动, 试求运动过程中相对锥顶能达到的最大高度  $h_{max}$  和最低高度  $h_{min}$ 。

解: 如果你恰好有这方面的生活经验 (图 11), 那么你对整个力学过程会有大致的印象——尽管不一定够清晰够精确, 但它的确会对你有所帮助。如果你缺乏这方面的感性认识, 那也没多大关系; 直观的物理图像虽然有用, 但我们还得借助于数学推演才能给出精确的答案——有时推演甚至会颠覆起初的直觉。

首先, 我们得把物理模型转译成数学模型; 为此, 必须建立合适的坐标系, 如图 10 所示, 但对  $x$ - $y$  平面我们采用极坐标系——即对整个三维空间采用柱坐标系。设  $t$  时刻小球的位矢和速度分别为  $\mathbf{r}(t)$  和  $\mathbf{v}(t)$ , 则有:

$$\mathbf{r}(t) = \rho(t)\mathbf{e}_\rho + z(t)\mathbf{e}_z \quad (3.1)$$

$$\mathbf{v}(t) = \dot{\rho}\mathbf{e}_\rho + \rho\dot{\theta}\mathbf{e}_\theta + \dot{z}\mathbf{e}_z \quad (3.2)$$

除了重力  $\mathbf{G} = -mg\mathbf{e}_z$  作用外, 小球还受到光滑锥面对它的作用; 记该作用力为  $\mathbf{f}$ ,  $\mathbf{f}$  的方向与锥面在小球所处位置的法线方向  $\mathbf{n}$  相一致:  $\mathbf{f} = f\mathbf{n}$ , 而法线落在由  $\mathbf{r}$  和  $z$  轴决定的平面上, 并与  $\mathbf{r}$  垂直。由此可知  $\mathbf{n}$  可表示为:  $\mathbf{n} = -\cos\phi\mathbf{e}_\rho + \sin\phi\mathbf{e}_z$ , 于是小球受到的合外力

$$\mathbf{F} = -(f\cos\phi)\mathbf{e}_\rho + (f\sin\phi - mg)\mathbf{e}_z \quad (3.3)$$

显然  $\mathbf{F}$  也落在由  $\mathbf{r}$  和  $z$  轴决定的平面上, 因此力矩  $\mathbf{M} = \mathbf{r} \times \mathbf{F}$  势必与  $z$  轴垂直, 于是有力矩沿  $z$  轴的分量  $M_z = (\mathbf{r} \times \mathbf{F})_z = 0$ ; 由角动量守恒定律, 有

$$J_z(t) = (\mathbf{r} \times \mathbf{p})_z = m\rho^2\dot{\theta} = J_z(0) \quad (3.4)$$

即角动量沿  $z$  轴的分量守恒。另外, 由于锥面的作用力  $\mathbf{f}$  对小球不做功, 只有重力  $\mathbf{G}$  做功, 故机械能守恒定律满足, 有

$$E(t) = m(\dot{\rho}^2 + (\rho\dot{\theta})^2 + \dot{z}^2)/2 + mgz = E(0) \quad (3.5)$$

最后由锥面的几何形状, 可知

$$\rho(t) = (\tan\phi)z(t) \quad (3.6)$$

利用关系(3.4)和(3.6), 将方程(3.5)中  $\rho$  和  $\theta$  替换成  $z$ , 可得

$$\frac{m}{2} \left( \frac{\dot{z}^2}{\cos^2\phi} + \frac{J_z^2(0)}{(mz\tan\phi)^2} \right) + mgz - E(0) = 0 \quad (3.7)$$

其中  $J_z(0)$  和  $E_z(0)$  由初始速率  $v(0)$  和初始高度  $h_0$  决定:

$$\begin{aligned} J_z(0) &= (\mathbf{r}(0) \times m\mathbf{v}(0))_z \\ &= (h_0 \tan\phi \mathbf{e}_\rho \times mv(0)\mathbf{e}_\theta)_z \\ &= mh_0 v(0) \tan\phi \\ E(0) &= mv^2(0)/2 + mgh_0 \end{aligned}$$

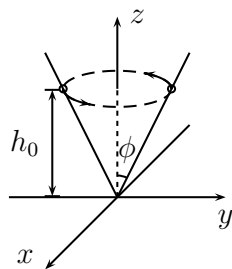


图 10: 示意图



图 11: 摩托车杂技

将  $J_z(0)$  和  $E_z(0)$  的取值带入方程(3.7)，经整理可得：

$$\frac{(\cos \phi)^{-2} \dot{z}^2}{2} + \left[ \frac{v^2(0)(h_0^2 - z^2)}{2z^2} + g(z - h_0) \right] = \frac{m_e \dot{z}^2}{2} + V_e(z) = 0 \quad (3.8)$$

如何理解方程(3.8)呢？这可视为有效质量  $m_e$  的质点在有效势场  $V_e$  中作一维运动，并且其机械能为零。由示意图 12 可知，质点只能在势能曲线与  $z$  轴交点限制的范围内运动。由  $V_e(z) = 0$ ，可得：

$$z_{min} = h_0, \quad z_{max} = \frac{v^2(0)}{4g} \left[ 1 + \sqrt{1 + \frac{8gh_0}{v^2(0)}} \right] \quad (3.9)$$

注意  $V_e$  和  $z_{max}$  都与  $v(0)$  的取值有关；根据  $v(0)$  的取值， $V_e$  的曲线图不一定恰好如图 12 所示， $z_{max}$  也不一定小于  $z_{min}$ 。对第 1. 小问——此时  $v(0) = v_0$ ，根据曲率半径公式可算出  $v_0$ ，但下面我们将给出另一种计算方法——大家可验证结果是否相同。要求小球在  $h_0$  高处一直做圆周运动，该要求意味着  $z_{min} = z_{max}$ ——即势能曲线与  $z$  轴只有一个交点，于是可得  $v(0) = v_0 = \sqrt{h_0 g}$ 。对第 2. 和 3. 小问，将  $v(0) = (1 + \alpha)v_0 = (1 + \alpha)\sqrt{h_0 g}$  代入方程(3.9)可得：

$$z_{max} = \frac{(1 + \alpha) + \sqrt{\alpha^2 + 10\alpha + 9}}{4} h_0 = f(\alpha) h_0$$

显然  $f(0) = 1$ ，当  $\alpha(>0)$  增加时， $f(\alpha)$  单调递增——即  $z_{max} \geq z_{min}$ ，当  $\alpha = 0$  等号才成立。

请大家再把数学结果转译成物理图像，并考虑当  $-1 < \alpha < 0$  时情况又如何？最后，请列举一下这道例题的求解过程中都涉及到哪些概念和知识点。

若方程(3.8)两端乘以  $(\cos \phi)^2$ ，那可取  $m_e = 1$ ；若方程(3.8)两端乘以  $-1$ ，那可取  $m_e = -(\cos \phi)^2$  吗？

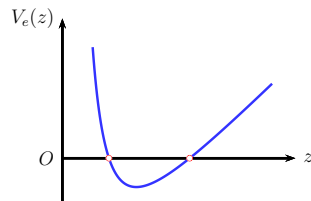


图 12:  $V_e$  曲线示意图