NOM: Prénom: Note:

1. Déterminer le rayon de convergence et calculer la somme de la série entière  $\sum_{n} n^2 x^n$ .

Le rayon de convergence de cette série entière est le même que celui de  $\sum_{n\in\mathbb{N}} x^n$ , c'est-à-dire 1. De plus,

$$\forall x \in ]-1,1[, \frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{+\infty} x^n$$

donc, par dérivation terme à terme,

$$\forall x \in ]-1,1[, \frac{1}{(1-x)^2} = \sum_{n=1}^{+\infty} nx^{n-1} = \sum_{n=0}^{+\infty} (n+1)x^n$$

puis

$$\forall x \in ]-1,1[, \frac{2}{(1-x)^3} = \sum_{n=2}^{+\infty} n(n-1)x^{n-2} = \sum_{n=0}^{+\infty} (n+2)(n+1)x^n$$

Comme  $n^2 = (n+2)(n+1) - 3(n+1) + 1$ ,

$$\forall x \in ]-1,1[, \sum_{n=0}^{+\infty} n^2 x^n = \frac{2}{(1-x)^3} - \frac{3}{(1-x)^2} + \frac{1}{1-x} = \frac{2-3(1-x)+(1-x)^2}{(1-x)^3} = \frac{x(x+1)}{(1-x)^3}$$

2. On pose  $a_n = \sum_{k=0}^n \frac{1}{k!}$ . Déterminer le rayon de convergence et calculer la somme de  $\sum_{n \in \mathbb{N}} a_n z^n$ .

Il est clair que  $a_n \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} e$  (somme partielle d'une série exponentielle). On en déduit que  $\frac{|a_{n+1}|}{|a_n|} = \frac{a_{n+1}}{a_n} \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} 1$ . Ainsi le rayon de convergence de la série entière  $\sum a_n z^n$  vaut 1 par la règle de d'Alembert. De plus, les rayons de convergence des séries entières  $\sum \frac{z^n}{n!}$  et  $\sum z^n$  sont respectivement  $+\infty$  et 1. On en déduit par produit de Cauchy que

$$\forall z \in \mathrm{D}(0,1), \ \sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n = \left(\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z^n}{n!}\right) \left(\sum_{n=0}^{+\infty} z^n\right) = \frac{e^z}{1-z}$$

3. Soient  $\mathcal{B}$  une base orthonormée d'un espace euclidien E de dimension 3 ainsi que  $u \in \mathcal{L}(E)$  tel que  $\max_{\mathcal{B}}(u) = \frac{1}{3}\begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & 2 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}$ .

Montrer que u est une rotation. On ne demande ni son axe, ni son angle.

Posons  $A = \operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(u)$ . On vérifie que  $A^TA = I_3$  et  $\operatorname{det}(A) = 1$ . Ainsi  $A \in SO(3)$  puis  $u \in SO(E)$  car  $\mathcal{B}$  est une base orthonormée de E. Comme dim E = 3, u est une rotation.

4. Soit u un endomorphisme d'un espace euclidien  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ . Montrer que  $u^* \circ u$  est un endomorphisme auto-adjoint positif. Tout d'abord,  $(u^* \circ u)^* = u^* \circ (u^*)^* = u^* \circ u$  donc  $u \in \mathcal{S}(E)$ . De plus, pour tout  $x \in E$ ,

$$\langle u^* \circ u(x), x \rangle = \langle u(x), u(x) \rangle \ge 0$$

$$donc \ u \in \mathcal{S}^+(E).$$

5. Montrer la convergence et calculer la somme de la série  $\sum_{n\in\mathbb{N}} \frac{(-1)^n}{2n+1}$ .

La suite de terme général  $\frac{1}{2n+1}$  est décroissante et converge vers 0. Le critère spécial des séries alternées permet d'affirmer que  $\sum_{n\in\mathbb{N}}\frac{(-1)^n}{2n+1}$  converge. De plus, pour tout  $x\in]-1,1[$ 

$$\sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{(-1)^n}{2n+1} x^{2n+1} = \arctan x$$

Le théorème de convergence radiale d'Abel permet d'affirmer que

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{2n+1} x^{2n+1} = \lim_{x \to 1} \arctan x = \frac{\pi}{4}$$