Endomorphismes d'un espace euclidien

Produits scalaires

Solution 1

Supposons que $\|\cdot\|$ soit une norme euclidienne associée à un produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$. Alors

$$\forall (x, y) \in E^2, \ \|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = \|x\|^2 + 2\langle x, y \rangle + \|y\|^2 + \|x\|^2 - 2\langle x, y \rangle + \|y\|^2 = 2\|x\|^2 + 2\|y\|^2$$

Supposons que | | · | vérifie l'identité du parallélogramme. Posons alors

$$\forall (x, y) \in E^2, \ \langle x, y \rangle = \frac{1}{2} \left(\|x + y\|^2 - \|x\|^2 - \|y\|^2 \right)$$

Alors, pour tout $x \in E$,

$$\langle x, x \rangle = \frac{1}{2} (\|x + x\|^2 - \|x\|^2 - \|x\|^2) = \|x\|^2$$

Vérifions maintenant que $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est bien un produit scalaire.

Soit $x \in E$. Alors $\langle x, x \rangle = ||x||^2 \ge 0$ et, si $\langle x, x \rangle = 0$, alors $x = 0_E$ par séparation. Ainsi $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est définie positive.

De plus, $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est symétrique.

Soit $(x, y, z) \in E^3$. Alors

$$\langle x+y,z\rangle - \langle x,z\rangle - \langle y,z\rangle = \frac{1}{2}\left(\|x+y+z\|^2 - \|x+y\|^2 - \|z\|^2 - \|x+z\|^2 + \|x\|^2 + \|z\|^2 - \|y+z\|^2 + \|y\|^2 + \|z\|^2\right)$$

Bases orthonormales

Solution 2

- 1. Soit u l'endomorphisme de E tel que $u(\mathcal{B}) = \mathcal{B}'$. u transforme une base orthonormée directe en une base orthonormée directe donc u est une isométrie vectorielle directe donc det(u) = 1. Or $det(u) = det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}')$.
- **2.** On a $\det_{\mathcal{B}'} = \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}') \det_{\mathcal{B}}$. Donc $\det_{\mathcal{B}'} = \det_{\mathcal{B}}$.

Remarque. On en déduit que le déterminant dans une base orthonormée directe ne dépend pas du choix de cette base. Le déterminant de n vecteurs u_1, \ldots, u_n dans une base orthonormée quelconque s'appelle le *produit mixte* de ces vecteurs et est noté $[x_1, \ldots, x_n]$.

- 3. Cette application est linéaire car le déterminant est linéaire par rapport à chacune de ses variables et notamment par rapport à la dernière. De plus, elle est à valeurs dans R. C'est donc une forme linéaire.
- 4. C'est tout simplement le théorème de Riesz.
- 5. Démontrons simplement la linéarité par rapport à la première variable. Soient $x_1, \dots, x_{n-1} \in E, x_1' \in E$ et $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$. Pour tout $x \in E$,

$$\det_{\mathcal{B}}(\lambda x_1 + \mu x_1', x_2, \dots, x_n) = \lambda \det_{\mathcal{B}}(x_1, x_2, \dots, x_n) + \mu \det_{\mathcal{B}}(x_1', x_2, \dots, x_n)$$

Notons $u = (\lambda x_1 + \mu x_1') \wedge x_2 \wedge ... \wedge x_{n-1}, \ v = x_1 \wedge x_2 \wedge ... \wedge x_{n-1}$ et $w = x_1' \wedge x_2 \wedge ... \wedge x_{n-1}$. Ainsi pour tout $x \in E$, $\langle u, x \rangle = \lambda \langle v, x \rangle + \mu \langle w, x \rangle$ i.e. $\langle u - (\lambda v + \mu w), x \rangle = 0$. Donc $u - (\lambda v + \mu w) \in E^{\perp} = \{0\}$. On a donc $u = \lambda v + \mu w$, ce qui prouve bien la linéarité par rapport à la première variable. La linéarité par rapport aux autres variables se traite de la même manière.

Soient $x_1, \ldots, x_{n-1} \in E$ tels que deux vecteurs parmi ceux-ci soient égaux. On a donc $\det(x_1, \ldots, x_{n-1}, x) = 0$ pour tout $x \in E$ puisque le déterminant est une forme multilinéaire alternée. Ceci signifie que $\langle x_1 \wedge \ldots \wedge x_{n-1}, x \rangle = 0$ pour tout $x \in E$. Ainsi $x_1 \wedge \ldots \wedge x_{n-1} = 0$. L'application de l'énoncé est bien alternée.

1

Solution 3

1. L'application $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est clairement symétrique. Elle est bilinéaire puisque la dérivation et l'évaluation en a sont linéaires. Elle est évidemment positive. Soit enfin $P \in \mathbb{R}_n[X]$ tel que $\langle P, P \rangle = 0$. On a donc $P(a) = P'(a) = \cdots = P^{(n)}(a) = 0$. Ainsi a est une racine d'ordre au moins n+1 de P et deg $P \leq n$ donc P=0.

2. La famille $((X - a)^k)_{0 \le k \le n}$ est clairement orthonormée. Puisqu'elle contient n + 1 éléments et que dim $\mathbb{R}_n[X] = n + 1$, c'est une base.

Solution 4

1. En développant $||x + y||^2$, on prouve sans peine que

$$\langle x \mid y \rangle = \frac{\|x + y\|^2 - \|x\|^2 - \|y\|^2}{2}$$

et l'on en déduit que

$$\forall (x,y) \in E^2, \ \langle x \mid y \rangle = \sum_{i=1}^n \langle x \mid e_i \rangle \langle y \mid e_i \rangle$$

2. Soit $x \in E$. Posons

$$z = x - \sum_{i=1}^{n} \langle x \mid e_i \rangle e_i$$

On a

$$\begin{split} \|z\|^2 &= \sum_{k=1}^n \langle z \mid e_k \rangle^2 = \sum_{k=1}^n \left\langle x - \sum_{i=1}^n \langle x \mid e_i \rangle e_i \mid e_k \right\rangle^2 = \sum_{k=1}^n \left(\langle x \mid e_k \rangle - \sum_{i=1}^n \langle x \mid e_i \rangle \langle e_k \mid e_i \rangle \right)^2 \\ &= \sum_{k=1}^n (\langle x \mid e_k \rangle - \langle x \mid e_k \rangle)^2 = 0 \end{split}$$

Ainsi z = 0.

3. D'après la question précédente, la famille $(e_k)_{1 \le k \le n}$ est génératrice de E. Comme $n = \dim(E)$, cette famille est une base de E. Pour tout $1 \le k \le n$, on a

$$e_k = \sum_{i=1}^n \langle e_k \mid e_i \rangle e_i$$

Ainsi, par identification des coordonées dans la base (e_1, \dots, e_n) ,

$$\forall 1 \leq i \leq n, \langle e_k \mid e_i \rangle = \delta_{k,i}$$

Comme cela est valable pour tout $1 \le k \le n$, on en déduit que la famille (e_1, \dots, e_n) est une base orthonormée de E.

Solution 5

Notons p_n le projecteur orthogonal sur $\text{vect}(e_0, \dots, e_n)$. Soit $x \in E$. On sait alors que $(p_n(x))_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers x pour la norme euclidienne $\|\cdot\|$. D'après le théorème de Pythagore, pour tout $n \in \mathbb{N}$,

$$||x||^2 = ||p_n(x)||^2 + ||x - p_n(x)||^2$$

D'une part,

$$||x - p_n(x)||^2 \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} 0$$

et d'autre part,

$$\forall n \in \mathbb{N}, \ \|p_n(x)\|^2 = \sum_{k=0}^n \langle e_k, x \rangle^2$$

Par passage à la limite

$$||x||^2 = \sum_{k=0}^{+\infty} \langle e_k, x \rangle^2$$

Sous-espaces orthogonaux

Solution 6

s est clairement linéaire et $s^2 = \operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}$ donc s est une symétrie. Soit $S \in \operatorname{Ker}(s - \operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$ et $A \in \operatorname{Ker}(s + \operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$. Ainsi $S^T = S$ et $A^T = -A$. Par conséquent $\langle S, A \rangle = \operatorname{tr}(S^T A) = \operatorname{tr}(SA)$ et $\langle A, S \rangle = \operatorname{tr}(A^T S) = -\operatorname{tr}(AS) = -\operatorname{tr}(SA)$. Donc $\langle S, A \rangle = 0$. Ceci signifie que $\operatorname{Ker}(s - \operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$ et $\operatorname{Ker}(s + \operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$ sont orthogonaux l'un à l'autre : s est une symétrie orthogonale.

Solution 7

- Supposons F ⊂ G. Soit x ∈ G[⊥]. Alors x est orthogonal à tout vecteur de G et a fortiori de F donc x ∈ F[⊥]. Ainsi G[⊥] ⊂ F[⊥]. Supposons F et G de dimension finie et G[⊥] ⊂ F[⊥]. D'après ce qui précède, (F[⊥])[⊥] ⊂ (G[⊥])[⊥]. Mais F et G étant de dimension finie, (F[⊥])[⊥] = F et (G[⊥])[⊥] = G.
- 2. On sait que $F \subset F + G$ donc $(F + G)^{\perp} \subset F^{\perp}$ d'après la question précédente. De même, $G \subset F + G$ donc $(F + G)^{\perp} \subset G^{\perp}$. Ainsi $(F + G)^{\perp} \subset F^{\perp} \cap G^{\perp}$.

Soit $x \in F^{\perp} \cap G^{\perp}$. Soit $y \in F + G$. Il existe donc $(u, v) \in F \times G$ tel que y = u + v. Alors $\langle x, y \rangle = \langle x, u \rangle + \langle x, v \rangle$. Or $x \in F^{\perp}$ et $u \in F$ donc $\langle x, u \rangle = 0$. De même, $x \in G^{\perp}$ et $v \in G$ donc $\langle x, v \rangle = 0$. Ainsi $\langle x, y \rangle = 0$. Ceci étant vrai pour tout $y \in F + G$, $x \in (F + G)^{\perp}$. D'où $F^{\perp} \cap G^{\perp} \subset (F + G)^{\perp}$.

Par double inclusion, $(F + G)^{\perp} = F^{\perp} \cap G^{\perp}$.

3. $F \cap G \subset F$ donc $F^{\perp} \subset (F \cap G)^{\perp}$ d'après la première question. De même, $F \cap G \subset G$ donc $G^{\perp} \subset (F \cap G)^{\perp}$. On en déduit que $F^{\perp} + G^{\perp} \subset (F \cap G)^{\perp}$.

Supposons E de dimension finie. Alors

$$\dim(F^\perp+G^\perp)=\dim F^\perp+\dim G^\perp-\dim(F^\perp\cap G^\perp)$$

Or d'après la question précédente, $F^{\perp} \cap G^{\perp} = (F + G)^{\perp}$ donc

$$\begin{split} \dim(F^{\perp}+G^{\perp}) &= \dim F^{\perp} + \dim G^{\perp} - \dim(F+G)^{\perp} \\ &= (\dim E - \dim F) + (\dim E - \dim G) - (\dim E - \dim(F+G)) \\ &= \dim E - (\dim F + \dim G - \dim(F+G)) \\ &= \dim E - \dim(F \cap G) = \dim(F \cap G)^{\perp} \end{split}$$

Puisqu'on a précédemment montré que $F^{\perp} + G^{\perp} \subset (F \cap G)^{\perp}$, on peut conclure que $(F \cap G)^{\perp} = F^{\perp} + G^{\perp}$.

Solution 8

1. Remarquons que pour tout $y \in E$, la forme linéaire $\varphi_y : x \mapsto \langle x, y \rangle$ est continue. En effet, d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz :

$$\forall x \in E, |\varphi_y(x)| = |\langle x, y \rangle| \le ||x|| ||y||$$

de sorte que ϕ_v est continue d'après la caractérisation de la continuité pour les applications linéaires.

2. On peut remarquer que

$$\mathbf{F} = \{x \in \mathbf{E}, \ \forall y \in \mathbf{F}, \ \langle x, y \rangle = 0\} = \bigcap_{y \in \mathbf{F}} \varphi_y^{-1}(\{0_{\mathbf{E}}\})$$

Pour tout $y \in E$, $\phi_y^{-1}(\{0_E\})$ est fermé comme image réciproque d'un fermé (le sous-espace nul) par une application continue. Par conséquent, F est fermé comme intersection de fermés.

On peut aussi utiliser la caractérisation séquentielle des fermés si l'on préfère. Soit (x_n) une suite d'éléments de F^{\perp} convergeant vers $x \in E$. Fixons $y \in F$. Alors pour tout $n \in \mathbb{N}$, $\varphi_y(x_n) = \langle x_n, y \rangle = 0$. Par continuité de φ_y , $\lim_{n \to +\infty} \varphi_y(x_n) = \varphi_y(x)$. Par unicité de la limite, $\langle x, y \rangle = \varphi_y(x) = 0$. Ceci étant valable pour tout $y \in F$, $x \in F^{\perp}$. Ainsi F^{\perp} est fermé par caractérisation séquentielle de la limite.

3. On sait que $F \subset (F^{\perp})^{\perp}$. Or $(F^{\perp})^{\perp}$ est fermé en applquant la question précédente à F^{\perp} . On sait que \overline{F} est le plus grand fermé contenant F. Ainsi $\overline{F} \subset (F^{\perp})^{\perp}$.

Projection orthogonale

Solution 9

Notons p la projection orthogonale sur vect(u) et P sa matrice dans \mathcal{B} . Comme (u) est une base orthonormale de vect(u), on a, pour $x \in E$, $p(x) = \langle x, u \rangle u$. Notons X le vecteur colonne associé à un vecteur x de E. On a $PX = (U^TX)U = U(U^TX) = UU^TX$. La matrice de P dans \mathcal{B} est donc UU^t .

Solution 10

- 1. Notons p_u le projecteur orthogonal sur $\operatorname{vect}(u)$. Remarquons que $p_u(e_i) = \left\langle \frac{u}{\|u\|}, e_i \right\rangle \frac{u}{\|u\|}$. Ainsi $\|p_u(e_i)\| = \frac{|\langle u, e_i \rangle|}{\|u\|}$. Posons alors $u = \sum_{i=1}^n \frac{e_i}{\|e_i\|^2}$. Comme (e_1, \dots, e_n) est orthogonale, pour tout $k \in [\![1, n]\!], \langle u, e_k \rangle = 1$. Donc pour tout $k \in [\![1, n]\!], \|p_u(e_k)\| = \frac{1}{\|u\|}$. Les projetés orthogonaux de e_1, \dots, e_n sur $\operatorname{vect}(u)$ ont donc toute la même norme.
- 2. Soit u un vecteur répondant aux conditions de l'énoncé. Notons N la norme commune des vecteurs $p_u(e_1), \dots, p_u(e_n)$. On a donc $N = \frac{|\langle e_i, u \rangle|}{\|u\|}$ pour $1 \le i \le n$.

Comme la base $\left(\frac{e_i}{\|e_i\|}\right)_{1 \le i \le n}$ est orthonormale, on a :

$$||u||^2 = \sum_{i=1}^n \frac{\langle e_i, u \rangle^2}{||e_i||^2} = \sum_{i=1}^n \frac{N^2 ||u||^2}{||e_i||^2}$$

Comme *u* est non nul, on obtient :

$$N = \left(\sum_{i=1}^{n} \frac{1}{\|e_i\|^2}\right)^{-\frac{1}{2}}$$

Ceci prouve que N est indépendante de u et nous donne bien une expression de N en fonction de $|e_1|, \dots, |e_n|$.

Solution 11

• Prouvons que $1. \Rightarrow 2$.

Lorsque p est une projection orthogonale de E, on a $\operatorname{Im}(id_E - p) = \operatorname{Ker}(p) = \operatorname{Im}(p)^{\perp}$ donc, pour tout x et y dans E, $p(x) \perp y - p(y)$ ie $\langle p(x) | y \rangle = \langle p(x) | p(y) \rangle$.

Cette expression étant symétrique en (x, y), on a

$$\langle p(x)|y\rangle = \langle p(x)|p(y)\rangle = \langle p(y)|p(x)\rangle = \langle p(y)|x\rangle$$

= $\langle x|p(y)\rangle$

• Prouvons que $2. \Rightarrow 3$.

Soit x dans E. Appliquons le 2. à x et y = p(x). On a

$$||p(x)||^2 = \langle p(x)|p(x)\rangle = \langle x|p(x)\rangle.$$

ainsi, d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz,

$$||p(x)||^2 \le ||x|| \cdot ||p(x)||$$
.

Si p(x) = 0, l'inégalité **3.** est banalement vérifiée. Si $p(x) \neq 0$, ||p(x)|| > 0 et en divisant membre à membre l'inégalité précédente, on aboutit à

$$||p(x)|| \le ||x||$$
.

• Prouvons que $3. \Rightarrow 1$.

Soient $x \in \text{Im } p, y \in \text{Ker } p \text{ et } \lambda \in \mathbb{R}$. Si y = 0, alors $x \perp y$. Supposons maintenant $y \neq 0$. D'une part,

$$||p(x + \lambda y)||^2 = ||x||^2$$

et d'autre part,

$$||x + \lambda y||^2 = ||x||^2 + 2\lambda \langle x|y \rangle + \lambda^2 ||y||^2$$

D'après 2., $2\lambda \langle x|y \rangle + \lambda^2 ||y||^2 \ge 0$ pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$. Le discriminant de ce trinôme du second degré en λ est donc négatif, ce qui impose $\langle x|y \rangle^2 \le 0$ et donc $\langle x|y \rangle = 0$. On a donc $x \perp y$. On en déduit que Im $p \perp$ Ker p et donc que p est une projection orthogonale.

Solution 12

1. Soient $x \in \text{Ker}(\text{Id}_E - u)$ et $y \in \text{Im}(\text{Id}_E - u)$. Alors u(x) = x et il existe $a \in E$ tel que y = a - u(a). Ainsi

$$\langle x, y \rangle = \langle x, a - u(a) \rangle = \langle x, a \rangle - \langle x, u(a) = \langle x, a \rangle - \langle u(x), u(a) \rangle = 0$$

car u conserve le produit scalaire. Ainsi $\operatorname{Ker}(\operatorname{Id}_E - u)$ et $\operatorname{Im}(\operatorname{Id}_E - u)$ sont orthogonaux. On conclut grâce au théorème du rang.

2. D'après la question précédente, il existe $y \in \text{Ker}(\text{Id}_E - u)$ et $a \in E$ tel que x = y + a - u(a). Pour tout $k \in \mathbb{N}$, $u^k(x) = y + u^k(a) - u^{k+1}(a)$. Par télescopage, $x_n = y + \frac{1}{n}(a - u^n(a))$. On a alors

$$||x_n - y|| \le \frac{||a|| + ||u^n(a)||}{n} = \frac{2||a||}{n}$$

car u^n conserve la norme. En passant à la limite, on obtient que (x_n) converge vers y qui est justement la projection de x sur Ker $(Id_E - u)$ parallélement à $Im(Id_E - u)$.

Solution 13

- 1. Tout d'abord, pour $(P,Q) \in E^2$, $P(t)Q(t)e^{-t} = o(1/t^2)$ par croissances comparées donc $\langle P,Q \rangle$ est bien défini. La bilinéarité et la positivité sont évidentes. Soit enfin $P \in E$ tel que $\langle P,P \rangle = 0$. Comme $t \mapsto P^2(t)e^{-t}$ est continue, positive et d'intégrale nulle sur \mathbb{R}_+ , cette fonction est nulle sur \mathbb{R}_+ . Ainsi P admet une infinité de racines puis P = 0.
- 2. Notons I_n l'intégrale à calculer. Par intégration par parties, $I_n = nI_{n-1}$ pour $n \in \mathbb{N}^*$. Or $I_0 = 1$ donc $I_n = n!$ pour tout $n \in \mathbb{N}$.
- 3. On orthonormalise la base $(1, X, X^2)$ de F via le procédé de Gram-Schmidt. On pose

$$\begin{split} P_0 &= \frac{1}{\|1\|} = 1 \\ P_1 &= \frac{X - \langle P_0, X \rangle P_0}{\sqrt{\|X\|^2 - \langle P_0, X \rangle^2}} = \frac{X - I_1 P_0}{\sqrt{I_2 - I_1^2}} = X - 1 \\ P_2 &= \frac{X^2 - \langle P_0, X^2 \rangle P_0 - \langle P_1, X^2 \rangle P_1}{\sqrt{\|X^2\|^2 - \langle P_0, X^2 \rangle^2 - \langle P_1, X^2 \rangle^2}} = \frac{X^2 - I_2 P_0 - (I_3 - I_2) P_1}{\sqrt{I_4 - I_2^2 - (I_3 - I_2)^2}} = \frac{1}{2} X^2 - 2X + 1 \end{split}$$

Alors (P₀, P₁, P₂) est une base orthonormée de F.

4. Comme (P_0, P_1, P_2) est une base orthonormée de F, le projeté orthogonal de X^3 sur F est

$$\langle P_0, X^3 \rangle P_0 + \langle P_1, X^3 \rangle P_1 + \langle P_2, X^3 \rangle P_2 = I_3 P_0 + (I_4 - I_3) P_1 + (I_5/2 - 2I_4 + I_3) P_2 = 9X^2 - 18X + 6X^3 + (I_4 - I_3) P_1 + (I_5/2 - 2I_4 + I_3) P_2 = 9X^2 - 18X + 6X^3 + (I_4 - I_3) P_1 + (I_5/2 - 2I_4 + I_3) P_2 = 9X^2 - 18X + 6X^3 + (I_5/2 - 2I_4 + I_3) P_3 = 9X^2 - 18X + 6X^3 + (I_5/2 - 2I_4 + I_3) P_3 = 13X^3 + (I_5/2 - 2I_4 + I_5) P_3 = 13X^3 + (I_5/2 - 2I_5 + I_5) P_3 = 13X^3 + (I_5/2 - 2I_5 + I_5) P_3 = 13X^3 + I_5 + I_5 + I_5 + I_$$

5. Par inégalité de Cauchy-Schwarz,

$$\left| \int_0^{+\infty} P(t)e^{-t} dt \right| = |\langle P, 1 \rangle| \le ||P|| ||1|| = \sqrt{\int_0^{+\infty} P^2(t)e^{-t} dt}$$

Solution 14

- 1. L'image de M est clairement engendrées par les deux premières colonnes de M qui sont linéairement indépendantes. Ainsi rg(M) = 2.
- 2. D'après le théorème du rang dim Ker M = 2. Ainsi 0 est valeur propre de M est la dimension du sous-espace propre associé est n-2. Il est engendré par les $E_2 E_i$ pour $3 \le i \le n$ où $(E_1, ..., E_n)$ est la base canonique de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. Le calcul (laborieux) du polynôme caractéristique donne $\chi_M = X^n (n-1)X^{n-2}$. Ainsi M possède deux valeurs propres supplémentaires qui sont $\pm \sqrt{n-1}$. On aurait aussi pu remarquer que $M^3 = (n-1)M$. Les sous-espaces propres associés aux valeurs propres $\sqrt{n-1}$

et
$$-\sqrt{n-1}$$
 sont respectivement engendrés par $U = \begin{pmatrix} \sqrt{n-1} \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$ et $V = \begin{pmatrix} -\sqrt{n-1} \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$.

3. Notons u et v les vecteurs canoniquement associés à U et V. Puisque $\pm \sqrt{n-1}$ sont les seules valeurs propres non nulles de f, il est clair que Im f est engendré par u et v. Remarquons que u et v sont orthogonaux (ce qui est normal puisque M est symétrique). En notant p le projecteur orthogonal sur Im f, on a donc,

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, \ p(x) = \frac{\langle u, x \rangle}{\|u\|^2} u + \frac{\langle v, x \rangle}{\|v\|^2} v$$

Comme $||u||^2 = ||v||^2 = 2(n-1)$, on obtient en notant P la matrice de p dans la base canonique,

$$\forall \mathbf{X} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), \ \mathbf{P}\mathbf{X} = \frac{1}{2n-2} \left((\mathbf{U}^\mathsf{T} \mathbf{X}) \mathbf{U} + (\mathbf{V}^\mathsf{T} \mathbf{X}) \mathbf{V} \right) = \frac{1}{2n-2} \left(\mathbf{U} \mathbf{U}^\mathsf{T} \mathbf{X} + \mathbf{V} \mathbf{V}^\mathsf{T} \mathbf{X} \right)$$

car U^TX et V^TX sont des scalaires. On en déduit que

$$P = \frac{1}{2n-2} (UU^{T} + VV^{T}) = \frac{1}{n-1} \begin{pmatrix} n-1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 1 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

Solution 15

- 1. L'application $(\cdot \mid \cdot)$ est clairement symétrique. Elle est également bilinéaire par linéarité de l'intégrale. Pour $f \in E$, $(f \mid f) = \int_{-1}^{1} f(t)^2 dt \ge 0$ par positivité de l'intégrale. De plus, si cette dernière intégrale est nulle, alors f^2 est nulle car elle est positive et continue sur [-1,1]. Ainsi $(\cdot \mid \cdot)$ est définie positive. C'est donc un produit scalaire.
- 2. On note $\|\dot{\|}$ la norme associée au produit scalaire $(\cdot | \cdot)$. Remarquons que (u | v) = 0 car uv est impaire. Ainsi $(u/\|u\|, v/\|v\|)$ est une base orthonormée de F. On calcule $\|u\|^2 = \int_{-1}^1 dt = 2$ et $\|v\|^2 = \int_{-1}^1 t^2 dt = \frac{2}{3}$.
- 3. Le projeté orthogonal de w sur F est donc

$$p = \frac{(w \mid u)}{\|u\|^2} u + \frac{(w \mid v)}{\|v\|^2} v$$

Or

$$(w \mid u) = \int_{-1}^{1} e^{t} dt = e^{1} - e^{-1}$$

$$(w \mid v) = \int_{-1}^{1} t e^{t} dt = \left[t e^{t} \right]_{-1}^{1} - \int_{-1}^{1} e t^{t} dt = 2e^{-1}$$

Ainsi p est la fonction

$$t \mapsto \frac{e^1 - e^{-1}}{2} + 3e^{-1}t$$

Le réel recherché est également

$$\inf_{f \in F} \|w - f\|^2 = d(w, F)^2$$

Or on sait d'après le cours que

$$d(w, F)^2 = ||w - p||^2$$

Mais comme $p \perp w - p$, le théorème de Pythagore donne

$$d(w, F)^2 = ||w||^2 - ||p||^2$$

De plus,

$$p = \frac{(w \mid u)}{\|u\|^2} u + \frac{(w \mid v)}{\|v\|^2} v$$

et $u \perp v$ donc le théorème de Pythagore donne

$$||p||^2 = \frac{(w \mid u)^2}{||u||^2} + \frac{(w \mid v)^2}{||v||^2} = \frac{1}{2}(e^1 - e^{-1})^2 + 6e^{-2} = \frac{1}{2}e^2 - 1 + \frac{13}{2}e^{-2}$$

Enfin

$$||w||^2 = \int_{-1}^1 e^{2t} dt = \frac{1}{2} (e^2 - e^{-2})$$

puis

$$d(w, F)^2 = 1 - 7e^{-2}$$

Solution 16

1. Supposons que f soit un projecteur orthogonal. Soit $x \in E$. Alors f(x) et x - f(x) sont orthogonaux donc, d'après le théorème de Pythagore,

$$\|x\|^2 = \|f(x) + (x - f(x))\|^2 = \|f(x)\|^2 + \|x - f(x)\|^2 \ge \|f(x)\|^2$$

Ainsi $||f(x)|| \leq ||x||$.

Réciproquement, supposons que $||f(x)|| \le ||x||$ pour tout $x \in E$. Soit alors $(x,y) \in \text{Ker } f \times \text{Im } f$. Pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$, $f(\lambda x + y) = \lambda f(x) + f(y) = y$ donc

$$||y||^2 = ||f(\lambda x + y)||^2 \le ||lax + y||^2 = \lambda^2 ||x||^2 + 2\lambda \langle x, y \rangle + ||y||^2$$

puis

$$\forall \lambda \in \mathbb{R}, \ P(\lambda) = \lambda^2 ||x||^2 + 2\lambda \langle x, y \rangle \ge 0$$

Si $x = 0_E$, alors $x \perp y$ et sinon, P est un trinôme du second degré de signe constant donc son discriminant est négatif. Ainsi $4\langle x, y \rangle^2 \le 0$ puis $\langle x, y \rangle = 0$ et $x \perp y$ à nouveau. Ainsi Ker $f \perp$ Im f et f est un projecteur orthogonal.

2. Comme p et q sont des projecteurs orthogonaux,

$$\forall x \in E, \|p \circ q(x)\| \le \|q(x)\| \le \|x\|$$

Or $p \circ q$ est un projecteur donc c'est un projecteur orthogonal. On rappelle que tout projecteur orthogonal est auto-adjoint. Ainsi $(p \circ q)^* = p \circ q$ i.e. $q^* \circ p^* = p \circ q$ et enfin $q \circ p = p \circ q$.

Optimisation

Solution 17

Soit $E = \mathcal{C}([0; \pi], \mathbb{R})$. On munit E du produit scalaire $(f, g) \mapsto \int_0^{\pi} f(x)g(x) dx$. On pose pour $(a, b) \in \mathbb{R}^2$

$$f_{a,b}: \left\{ \begin{array}{ccc} [0,\pi] & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ x & \longmapsto & ax^2 + bx \end{array} \right.$$

et

$$F = \{f_{a,b}, (a,b) \in \mathbb{R}^2\} = \text{vect}(f_1, f_2)$$

avec $f_1 = f_{0,1}$ et $f_2 = f_{1,0}$. F est un sous-espace vectoriel de E et $\phi(a,b) = \|\sin - f_{a,b}\|^2$. Le minimum de ϕ est donc atteint quand $f_{a,b}$ est la projection orthogonale de sin sur F et vaut alors $d(x, F)^2 = \|\sin - p_F(\sin)\|^2$ où p_F est la projection orthogonale sur F.

Première méthode

On utilise le procédé d'orthonormalisation de Schmidt pour orthonormaliser la famille (f_1, f_2) . On pose donc $e_1 = \frac{f_1}{\|f_1\|}$ et $e_2 = \frac{g}{\|g\|}$ avec $g = f_2 - \langle f_2, e_1 \rangle e_1$. Alors $p_F(\sin) = \langle \sin, e_1 \rangle e_1 + \langle \sin, e_2 \rangle e_2$. D'après le théorème de Pythagore,

$$\begin{split} \|\sin - p_{\mathrm{F}}(\sin)\|^2 &= \|\sin\|^2 - \|p_{\mathrm{F}}(\sin)\|^2 \\ &= \|\sin\|^2 - \langle\sin, e_1\rangle^2 - \langle\sin, e_2\rangle^2 \\ &= \|\sin\|^2 - \frac{\langle\sin, f_1\rangle^2}{\|f_1\|^2} - \frac{\langle\sin, g\rangle^2}{\|g\|^2} \\ &= \|\sin\|^2 - \frac{\langle\sin, f_1\rangle^2}{\|f_1\|^2} - \frac{(\langle\sin, f_2\rangle - \langle f_2, e_1\rangle \langle\sin, e_1\rangle)^2}{\|f_2\|^2 - \langle f_2, e_1\rangle^2} \\ &= \|\sin\|^2 - \frac{\langle\sin, f_1\rangle^2}{\|f_1\|^2} - \frac{\left(\langle\sin, f_2\rangle - \frac{\langle f_2, f_1\rangle \langle\sin, f_1\rangle}{\|f_1\|^2}\right)^2}{\|f_2\|^2 - \frac{\langle f_2, f_1\rangle \langle\sin, f_1\rangle}{\|f_1\|^2}} \\ &= \|\sin\|^2 - \frac{\langle\sin, f_1\rangle^2}{\|f_1\|^2} - \frac{\left(\|f_1\|^2 \langle\sin, f_2\rangle - \langle f_2, f_1\rangle \langle\sin, f_1\rangle\right)^2}{\|f_1\|^2 (\|f_1\|^2 \|f_2\|^2 - \langle f_2, f_1\rangle^2)} \end{split}$$

A l'aide éventuellement d'intégrations par parties, on trouve

$$\|\sin\|^2 = \frac{\pi}{2}$$

$$||f_1||^2 = \frac{\pi^3}{3}$$

$$||f_2||^2 = \frac{\pi^5}{5}$$

$$||f_1||^2 = \frac{\pi^3}{3} \qquad ||f_2||^2 = \frac{\pi^5}{5} \qquad \langle f_1, f_2 \rangle = \frac{\pi^4}{4} \qquad \langle \sin, f_1 \rangle = \pi \qquad \langle \sin, f_2 \rangle = \pi^2 - 4$$

$$\langle \sin, f_1 \rangle = 1$$

$$\langle \sin, f_2 \rangle = \pi^2 - 4$$

On trouve finalement

$$\min_{\mathbb{R}^2} \phi = d(x, \mathbf{F})^2 = \frac{\pi}{2} - \frac{8}{\pi} + \frac{160}{\pi^3} - \frac{1280}{\pi^5}$$

Seconde méthode

On sait qu'il existe $(a,b) \in \mathbb{R}^2$ tel que $p_F(\sin) = af_2 + bf_1$. De plus, $\sin -p_F(\sin) \in F^{\perp} = \text{vect}(f_1,f_2)^{\perp}$ donc

$$\begin{cases} \langle \sin -p_{\rm F}(\sin), f_1 \rangle = 0 \\ \langle \sin -p_{\rm F}(\sin), f_2 \rangle = 0 \end{cases}$$

Ceci équivaut à

$$\begin{cases} a\langle f_2, f_1 \rangle + b \|f_1\|^2 = \langle \sin, f_1 \rangle \\ a \|f_2\|^2 + b \langle f_1, f_2 \rangle = \langle \sin, f_2 \rangle \end{cases}$$

Or on a trouvé précédemment que

$$||f_1||^2 = \frac{\pi^3}{3}$$

$$||f_2||^2 = \frac{\pi^5}{5}$$

$$||f_1||^2 = \frac{\pi^3}{3}$$
 $||f_2||^2 = \frac{\pi^5}{5}$ $\langle f_1, f_2 \rangle = \frac{\pi^4}{4}$ $\langle \sin, f_1 \rangle = \pi$ $\langle \sin, f_2 \rangle = \pi^2 - 4$

$$\langle \sin, f_1 \rangle = \pi$$

$$\langle \sin, f_2 \rangle = \pi^2 - 4$$

Ainsi

$$\begin{cases} \frac{\pi^4}{4}a + \frac{\pi^3}{3}b = \pi \\ \frac{\pi^5}{5}a + \frac{\pi^4}{4}b = \pi^2 - 4 \end{cases}$$

La résolution de ce système donne

$$a = \frac{20}{\pi^3} - \frac{320}{\pi^5} \qquad b = -\frac{12}{\pi^2} + \frac{240}{\pi^4}$$

A nouveau en vertu du théorème de Pythagore

$$\begin{split} \|\sin - p_{\mathrm{F}}(\sin)\|^2 &= \|\sin\|^2 - \|p_{\mathrm{F}}(\sin)\|^2 \\ &= \|\sin\|^2 - \|af_2 + bf_1\|^2 \\ &= \|\sin\|^2 - a^2 \|f_2\|^2 - 2ab\langle f_1, f_2\rangle - b^2 \|f_1\|^2 \\ &= \frac{\pi}{2} - \frac{8}{\pi} + \frac{160}{\pi^3} - \frac{1280}{\pi^5} \end{split}$$

Solution 18

- 1. E est une partie non vide de \mathbb{R} minorée par 0. Elle admet une borne inférieure.
- 2. Si (S) admet une solution, alors K = 0. Les pseudo-solutions de (S) sont donc les éléments X de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ tels que $\|AX B\|^2 = 0$ i.e. tels que AX B = 0. Ce sont donc les solutions de (S).

3. Première méthode

Puisque $\{AX, X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})\}$ = Im A, on peut affirmer que $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si AX est la projection de B sur Im A si et seulement si AX – B est orthogonal à Im A. Or AX – B est orthogonal à Im A si et seulement si il est orthogonal à chaque colonne de A puisque les colonnes de A engendrent Im A. Ainsi $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est pseudo-solution de (\mathcal{S}) si et seulement si (\mathcal{S}) est pseudo-solution de (\mathcal{S}) est pseudo

Seconde méthode

Supposons que X soit solution de (S') i.e. $A^{T}(AX - B) = 0$. Alors pour tout $Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$

$$\begin{aligned} \|AY - B\|^2 &= \|A(Y - X) + AX - B\|^2 \\ &= \|A(Y - X)\|^2 + \|AX - B\|^2 + 2\langle A(Y - X), AX - B\rangle \\ &= \|A(Y - X)\|^2 + \|AX - B\|^2 + 2(Y - X)^T A^T (AX - B) \\ &= \|A(Y - X)\|^2 + \|AX - B\|^2 \ge \|AX - B\|^2 \end{aligned}$$

Ainsi X est pseudo-solution de (S).

Supposons que X soit pseudo-solution de (S). Alors pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$ et tout $Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$,

$$||A(X + \lambda Y) - B||^2 \ge ||AX - B||^2$$

ou encore

$$||(AX - B) + \lambda AY||^2 \ge ||AX - B||^2$$

ce qui donne via une identité remarquable

$$2\lambda \langle AY, AX - B \rangle + \lambda^2 ||AY||^2 \ge 0$$

Si on fixe Y, la dernière inégalité étant vraie pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$, on a nécessairement $\langle AY, AX - B \rangle = 0$. Ainsi pour tout $Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $\langle AY, AX - B \rangle = 0$ ou encore $\langle Y, A^T(AX - B) = 0$, ce qui prouve que $A^T(AX - B) = 0$ et que X est solution de (S').

- **4.** Soit $X \in \text{Ker } A$. On a donc AX = 0 puis $A^TAX = 0$ donc $X \in \text{Ker } A^TA$. Ainsi $\text{Ker } A \subset \text{Ker } A^TA$. Soit maintenant $X \in \text{Ker } A^TA$. On a donc $A^TAX = 0$ puis $X^TA^TAX = 0$. Notons Y = AX. Ainsi $Y^TY = 0$ i.e. $\|Y\|^2 = 0$ donc Y = 0 i.e. AX = 0. D'où $X \in \text{Ker } A$. Ainsi ATA = 0. Ainsi ATA = 0. Notons ATA = 0.
 - Finalement, $\operatorname{Ker} A = \operatorname{Ker} A^{\mathsf{T}} A$ et $\operatorname{rg} A = \operatorname{rg} A^{\mathsf{T}} A$ via le théorème du rang.
- 5. Si rg(A) = n, alors $rg(A^TA) = n$. La matrice A^TA est une matrice carrée de taille n et de rang n le système (S') est donc de Cramer : il admet une unique solution i.e. (S) admet une unique pseudo-solution.

Solution 19

Comme E est ouvert, un minimum de f est forcément un minimum local et donc un point critique. Pour $x \in E$, $\nabla f(x) = 2\sum_{i=1}^{p} (x - x_i)$.

L'unique point critique de f sur E est donc $m = \frac{1}{p} \sum_{i=1}^{p} x_i$. Il suffit donc de vérifier que m est bien un minimum : il sera nécessairement unique. Pour $x \in E$

$$f(x) = \sum_{i=1}^{p} \|x - m + m - x_i\|^2$$

$$= \sum_{i=1}^{p} (\|x - m\|^2 + 2\langle x - m, m - x_i \rangle + \|m - x_i\|^2)$$

$$= p\|x - m\|^2 + f(m) + \left\langle x - m, \sum_{i=1}^{p} m - x_i \right\rangle$$

$$= p\|x - m\|^2 + f(m) \ge f(m)$$

car $\sum_{i=1}^{p} m - x_i = 0$. Ceci prouve que f atteint bien son minimum en m.

Solution 20

Pour $x \in E$,

$$f(x) = \sum_{i=1}^{p} \|x - m + m - x_i\|^2$$

$$= \sum_{i=1}^{p} (\|x - m\|^2 + 2\langle x - m, m - x_i \rangle + \|m - x_i\|^2)$$

$$= p\|x - m\|^2 + f(m) + \left\langle x - m, \sum_{i=1}^{p} m - x_i \right\rangle$$

$$= p\|x - m\|^2 + f(m) \ge f(m)$$

car $\sum_{i=1}^{p} m - x_i = 0$. Ceci prouve que f atteint bien son minimum en m.

Solution 21

- 1. Remarquons que l'intégrale définissant $\langle P, Q \rangle$ est bien définie car $P(t)Q(t)e^{-t^2} = o(1/t^2)$.
 - (i) $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est clairement symétrique.
 - (ii) $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est bilinéaire par linéarité de l'intégrale.
 - (iii) $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est positive par positivité de l'intégrale.
 - (iv) Soit $P \in \mathbb{R}[X]$ tel que $\langle P, P \rangle = 0$. Alors $\int_{-\infty}^{+\infty} P(t)^2 e^{-t^2} dt = 0$. Comme $t \mapsto P(t)e^{-t^2}$ est continue, elle est nulle sur $]-\infty, +\infty[$. Par conséquent, P admet une infinité de racines (tous les réels) puis P = 0.

Ainsi $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est bien un produit scalaire sur $\mathbb{R}[X]$.

2. Remarquons que $t \mapsto t^{2n+1}e^{-t^2}$ est impaire donc $A_{2n+1} = 0$. Par intégration par parties

$$A_n = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{+\infty} t^n e^{-t^2} dt = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{1}{n+1} \left[t^{n+1} e^{-t^2} \right]_{-\infty}^{+\infty} + \frac{2}{n+1} \int_{-\infty}^{+\infty} t^{n+2} e^{-t^2} dt \right)$$

L'intégration par parties est légitimée par le fait que $\lim_{t\to\pm\infty}t^{n+1}e^{-t^2}=0$. On en déduit que

$$A_n = \frac{2}{n+1} A_{n+2}$$

ou encore

$$\mathbf{A}_{n+2} = \frac{n+1}{2} \mathbf{A}_n$$

Comme $A_0 = 1$, on en déduit que

$$A_{2n} = \frac{(2n)!}{2^{2n} n!}$$

3. On peut orthonormaliser la base canonique $(1, X, X^2)$ via le processus de Gram-Schmidt.

Remarque. Si (e_1, \dots, e_n) est une base d'un espace euclidien E, on peut l'orthonormaliser en une base orthonormée en posant

$$\forall k \in [\![1,n]\!] \,,\; f_k = \frac{e_k - \sum_{i=0}^{k-1} \langle f_i, e_k \rangle f_i}{\left\|e_k - \sum_{i=0}^{k-1} \langle f_i, e_k \rangle f_i\right\|} = \frac{e_k - \sum_{i=0}^{k-1} \langle f_i, e_k \rangle f_i}{\sqrt{\|e_k\|^2 - \sum_{i=0}^{k-1} \langle f_i, e_k \rangle^2}}$$

(i) $||1||^2 = A_0 = 1$ donc on pose $P_0 = 1$.

(ii) $\langle 1, X \rangle = A_1 = 0$ et $\|X\|^2 = A_2 = \frac{1}{2}$ donc on pose $P_1 = X\sqrt{2}$.

$$\text{(iii) } \langle 1, X^2 \rangle = A_2 = \frac{1}{2}, \langle X, X^2 \rangle = A_3 = 0 \text{ et } \|X^2\|^2 = A_4 = \frac{3}{4} \text{ donc on pose } P_2 = \frac{2(2X^2-1)}{\sqrt{5}}.$$

 (P_0, P_1, P_2) est alors une base orthonormée de $\mathbb{R}_2[X]$.

4. Si p désigne le projecteur orthogonal sur $\mathbb{R}_2[X]$,

$$\begin{split} d(X^3,\mathbb{R}_2[X])^2 &= \|X^3 - p(X^3)\|^2 \\ &= \|X^3\|^2 - \|p(X^3)\|^2 \\ &= \|X^3\|^2 - \langle X^3, P_0 \rangle^2 - \langle X^3, P_1 \rangle^2 - \langle X^3, P_2 \rangle^2 \\ &= A_6 - A_3^2 - 2A_4 \qquad \text{car } X^3P_2 \text{ est impair} \\ &= \frac{15}{8} - \frac{3}{2} = \frac{3}{8} \end{split}$$

donc $d(X^3, \mathbb{R}_2[X]) = \frac{\sqrt{6}}{4}$.

Solution 22

- **1.** On vérifie que $s \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto M^T$ est une symétrie auto-adjointe. Ses sous-espaces propres, à savoir $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ et $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ sont donc supplémentaires et orthogonaux.
- **2.** On remarque que $A \in \mathcal{A}_3(\mathbb{R})$. Comme $\mathcal{A}_3(\mathbb{R}) = \mathcal{S}_3(\mathbb{R})^{\perp}$,

$$d(A, \mathcal{S}_3(\mathbb{R})) = ||A|| = \sqrt{12}$$

- 3. H est le noyau d'une forme linéaire non nulle (la trace) : c'est donc un hyperplan de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ i.e. un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ de dimension $n^2 1$.
- **4.** On remarque que I_n est un vecteur normal à H. Ainsi

$$d(M, H) = \frac{|\langle I_n, M \rangle|}{\|I_n\|} = \frac{|\operatorname{tr}(M)|}{\sqrt{n}}$$

Isométries vectorielles et matrices orthogonales

Solution 23

- Si H = K alors $s_H = s_K$ et s_H et s_K commutent évidemment.
- Si $H^{\perp} \subset K$, alors on a également $K^{\perp} \subset H$. Soient $a, b \in E$ tels que $H = \text{vect}(a)^{\perp}$ et $K = \text{vect}(b)^{\perp}$. On a donc $a \in K$ et $b \in H$. De plus, a et b sont orthogonaux. Enfin, $(H \cap K)^{\perp} = H^{\perp} + K^{\perp} = \text{vect}(a) \oplus \text{vect}(b)$. Soit $x \in E$. Il existe donc $u \in H \cap K$ et $\lambda, \mu \in K$ tels que $x = u + \lambda a + \mu b$. On a alors :

$$s_{H} \circ s_{K}(x) = s_{H}(u + \lambda a - \mu b) = u - \lambda a - \mu b$$

$$s_{K} \circ s_{H}(x) = s_{K}(u - \lambda a + \mu b) = u - \lambda a - \mu b$$

On a bien prouvé que s_H et s_K sommutent.

Remarque. On a même prouvé que $s_H \circ s_K = s_K \circ s_H = s_{H \cap K}$.

• Réciproquement, si s_H et s_K commutent, soit à nouveau a tel que $H = \text{vect}(a)^{\perp}$. On a donc $s_H(a) = -a$. Par conséquent, $s_H \circ s_K(a) = s_K \circ s_H(a) = -s_K(a)$. Ceci implique que $s_K(a) \in H^{\perp} = \text{vect}(a)$. Comme s_K est une isométrie, on a $s_K(a) = a$ ou $s_K(a) = -a$. Si $s_K(a) = a$ alors $a \in K$ et donc $H^{\perp} \subset K$. Si $s_K(a) = -a$ alors $a \in K^{\perp}$, c'est-à-dire que $K = \text{vect}(a)^{\perp} = H$.

Solution 24

1. Soit (i, j, k) une base orthonormée directe de E et f vérifiant la condition de l'énoncé. Alors

$$f(i) = f(j) \land f(k) \qquad \qquad f(j) = f(k) \land f(i) \qquad \qquad f(k) = f(i) \land f(j)$$

La famille (f(i), f(j), f(k)) est donc orthogonale. Par conséquent

$$||f(i)|| = ||f(j)|| ||f(k)||$$

$$||f(j)|| = ||f(k)|| ||f(i)||$$

$$||f(k)|| = ||f(i)|| ||f(j)||$$

Si l'un des vecteurs f(i), f(j), f(k) est nul alors ces 3 vecteurs sont nuls et donc f = 0. Si les 3 vecteurs sont non nuls, on tire des 3 dernières relations que :

$$||f(i)|| = ||f(j)|| = ||f(k)|| = 1$$

Comme de plus $f(i) = f(j) \land f(k)$, la famille (f(i), f(j), f(k)) est une base orthonormée directe. On a donc $f \in SO(E)$. Réciproquement, si f = 0 ou $f \in SO(E)$, alors f vérifie bien la condition de l'énoncé puisque les applications $(u, v) \mapsto f(u \land v)$ et $(u, v) \mapsto f(u) \land f(v)$ sont bilinéaires et que ces deux applications coïncident sur une base orthonormée directe. L'ensemble des endomorphismes recherché est donc $SO(E) \cup \{0\}$.

2. Tout le raisonnement précédent reste valable à l'exception près que $f(i) = -f(j) \land f(k)$ et la famille (f(i), f(j), f(k)) est donc une base orthonormée indirecte. f est donc soit l'endomorphisme nul soit une isométrie indirecte. L'ensemble recherché est donc $(O(E) \setminus SO(E)) \cup \{0\}$.

Solution 25

Notons P le plan d'équation x + 2y - 3z = 0. On a $P = \{(3z - 2y, y, z), (y, z) \in \mathbb{R}^2\} = \text{vect}((-2, 1, 0), (3, 0, 1))$. Notons $u_1 = (-2, 1, 0)$ et $u_2 = (3, 0, 1)$. Notons s la symétrie de l'énoncé. On va déterminer les images des vecteurs de la base canonique par s. Un vecteur normal à P est $n = u_1 \wedge u_2 = (1, 2, -3)$. Le projeté orthogonal d'un vecteur u sur $P^{\perp} = \text{vect}(n)$ est donc $p(u) = \frac{\langle u, n \rangle}{\|n\|^2} n$. On a alors $s(u) = u - 2p(u) = u - 2\frac{\langle u, n \rangle}{\|n\|^2} n$. Il suffit alors d'appliquer à $e_1 = (1, 0, 0)$, $e_2 = (0, 1, 0)$ et $e_3 = (0, 0, 1)$. On trouve

$$s(e_1) = \frac{1}{7}(6, -2, 3)$$
 $s(e_2) = \frac{1}{7}(-2, 3, 6)$ $s(e_3) = \frac{1}{7}(3, 6, -2)$

La matrice de s dans la base canonique est donc $\frac{1}{7}\begin{pmatrix} 6 & -2 & 3 \\ -2 & 3 & 6 \\ 3 & 6 & 2 \end{pmatrix}$.

Solution 26

Notons L_1, L_2, L_3 les lignes de A. La matrice A est une matrice de rotation si et seulement si la famille (L_1, L_2, L_3) est orthonormale et si

La condition
$$\|\mathbf{L}_1\| = 1$$
 équivaut à $a^2 = \frac{1}{6}$ i.e. $a = \pm \frac{1}{\sqrt{6}}$.

La condition
$$\|\mathbf{L}_2\| = 1$$
 équivaut à $b^2 = \frac{2}{3}$ i.e. $b = \pm \frac{2}{\sqrt{6}}$.

La condition
$$\|\mathbf{L}_3\| = 1$$
 équivaut à $c^2 = \frac{1}{6}$ i.e. $c = \pm \frac{1}{\sqrt{6}}$.

La condition
$$\langle L_1, L_2 \rangle = 0$$
 équivaut à $ab = -\frac{1}{3}$.

La condition
$$\langle L_1, L_3 \rangle = 0$$
 équivaut à $ac = \frac{1}{6}$.

La condition
$$\langle L_2, L_3 \rangle = 0$$
 équivaut à $bc = -\frac{1}{6}$.

La condition det A = 1 équivaut à
$$-a + 2b - c = \sqrt{6}$$
.

La condition det A = 1 équivaut à
$$-a + 2b - c = \sqrt{6}$$
.

$$a = \varepsilon \frac{1}{\sqrt{6}}$$

$$b = -\varepsilon \frac{2}{\sqrt{6}}$$
Toutes ces conditions équivalent à
$$dC = \varepsilon \frac{1}{\sqrt{6}}$$

$$-a + 2b - c = \sqrt{6}$$

$$\varepsilon = \pm 1$$
Solution 27

1. Soient *s* une réflexion de E, (u, v) une base de E, et A = $\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$ la matrice de *s* dans la base (u, v). Recherchons l'axe de *s*.

Les vecteurs de l'axe sont les vecteurs de matrice colonne X dans la base (u, v) vérifiant AX = X. Posons X = $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$. Alors

$$AX = X \iff \begin{cases} x\cos\theta + y\sin\theta = x \\ x\sin\theta - y\cos\theta = y \end{cases} \iff \begin{cases} x(\cos\theta - 1) + y\sin\theta = 0 \\ x\sin\theta - y(\cos\theta + 1) = 0 \end{cases}$$
$$\iff \begin{cases} -2x\sin^2\frac{\theta}{2} + 2y\sin\frac{\theta}{2}\cos\frac{\theta}{2} = 0 \\ 2x\sin\frac{\theta}{2}\cos\frac{\theta}{2} - 2y\cos^2\frac{\theta}{2} = 0 \end{cases} \iff x\sin\frac{\theta}{2} - y\cos\frac{\theta}{2} = 0$$

La dernière équivalence est justifiée par le fait que $\sin \frac{\theta}{2}$ et $\cos \frac{\theta}{2}$ ne peuvent être simultanément nuls. Un vecteur directeur de l'axe est donc $\cos \frac{\theta}{2}u + \sin \frac{\theta}{2}v$. On en déduit que $\frac{\theta}{2}$ est l'angle orienté de droites entre l'axe des abscisses i.e. vect(u) et l'axe de la réflexion s (modulo π puisqu'il s'agit d'un angle orienté de droites).

2. Soit s_1 et s_2 deux réflexions de E. On peut choisir une base orthonormée \mathcal{B} de E de telle sorte que la matrice de s_1 dans cette base soit $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$. La matrice de s_2 dans \mathcal{B} est de la forme $\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$. La matrice de $s_1 + s_2$ dans \mathcal{B} est donc $A = \begin{pmatrix} 1 + \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -1 - \cos \theta \end{pmatrix}$.

 $s_1 + s_2$ est une réflexion si et seulement si la matrice A est orthogonale de déterminant -1. Ceci nous donne donc les conditions

$$\begin{cases} (1+\cos\theta)^2 + \sin^2\theta = 1\\ \sin^2\theta + (-1-\cos\theta)^2 = 1\\ (1+\cos\theta)(-1-\cos\theta) - \sin^2\theta = -1 \end{cases}$$

Un rapide calcul montre que chacune des équations de ce système équivaut à $2\cos\theta = -1$ i.e. $\theta \equiv \pm \frac{2\pi}{3}\pmod{2\pi}$. On a donc $\frac{\theta}{2} \equiv \pm \frac{\pi}{3}\pmod{\pi}$. Avec notre choix de base, l'axe de s_1 est l'axe des abscisses. A l'aide de la première question, on peut donc conclure que $s_1 + s_2$ est une réflexion si et seulement si l'angle non orienté de droites entre l'axe de s_1 et l'axe de s_2 vaut $\frac{\pi}{3}$.

Solution 28

Soient $y \in \text{Im } v \text{ et } z \in \text{Ker } v$. Il existe donc $x \in \text{E tel que } y = v(x)$ i.e. y = x - u(x). On a également $v(z) = 0_E$ i.e. z = u(z).

$$(y|z) = (x - u(x)|z) = (x|z) - (u(x)|z) = (x|z) - (u(x)|u(z)) = 0$$

car u conserve le produit scalaire. On a donc prouvé que $\operatorname{Im} v$ et $\operatorname{Ker} v$ sont orthogonaux.

En particulier, ces deux sous-espaces vectoriels sont en somme directe. De plus, d'après le théorème du rang dim Ker v + dim Im v = dim E, donc Im v et Ker v sont supplémentaires.

Solution 29

- 1. L'application Φ est clairement symétrique. Elle est bilinéaire par linéarité de l'intégrale. Elle est positive par positivité de l'intégrale. Enfin, soit $f \in E$ telle que $\Phi(f, f) = 0$. On a donc $\int_0^1 f(t)^2 dt = 0$. Comme l'application f^2 est positive et continue sur [0, 1], elle est nulle sur [0, 1]. Par conséquent, f est également nulle sur [0, 1]. De plus, f est une combinaison linéaire des fonctions 1-périodiques e_1, e_2, e_3 . Donc f est aussi 1-périodique. Elle est alors nulle sur \mathbb{R} . L'application Φ est une forme bilinéaire symétrique définie positive : c'est un produit scalaire.
- **2.** Les calculs sont élémentaires :

$$\begin{split} \|e_1\|^2 &= 2 \int_0^1 \frac{1}{2} \, \mathrm{d}t = 1 \\ \|e_2\|^2 &= 2 \int_0^1 \cos^2(2\pi t) \, \mathrm{d}t = \int_0^1 (1 + \cos(4\pi t)) \, \mathrm{d}t = 1 \\ \|e_3\|^2 &= 2 \int_0^1 \sin^2(2\pi t) \, \mathrm{d}t = \int_0^1 (1 - \cos(4\pi t)) \, \mathrm{d}t = 1 \\ \langle e_1, e_2 \rangle &= \sqrt{2} \int_0^1 \cos(2\pi t) \, \mathrm{d}t = 0 \\ \langle e_1, e_3 \rangle &= \sqrt{2} \int_0^1 \sin(2\pi t) \, \mathrm{d}t = 0 \\ \langle e_2, e_3 \rangle &= 2 \int_0^1 \sin(2\pi t) \cos(2\pi t) \, \mathrm{d}t = \int_0^1 \sin(4\pi t) \, \mathrm{d}t = 0 \end{split}$$

La base (e_1, e_2, e_3) est donc orthonormée.

3. a. Soient $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ et $f_1, f_2 \in \mathbb{E}$. $\tau_x(\lambda f_1 + \mu f_2)$ est l'application $t \mapsto (\lambda f_1 + \mu f_2)(x - t)$, c'est-à-dire l'application $t \mapsto \lambda f_1(x - t) + \mu f_2(x - t)$ i.e. l'application $\lambda \tau_x(f_1) + \mu \tau_x(f_2)$. Ainsi τ_x est linéaire. De plus, $\tau_x(e_1) = e_1$. De plus, pour $x, t \in \mathbb{R}$:

$$\cos(2\pi(x-t)) = \cos(2\pi x)\cos(2\pi t) + \sin(2\pi x)\sin(2\pi t)$$

$$\sin(2\pi(x-t)) = \sin(2\pi x)\cos(2\pi t) - \cos(2\pi x)\sin(2\pi t)$$

Autrement dit, $\tau_x(e_2) = \cos(2\pi x)e_2 + \sin(2\pi x)e_3$ et $\tau_x(e_3) = \sin(2\pi x)e_2 - \cos(2\pi x)e_3$. Donc $\tau_x(e_1)$, $\tau_x(e_2)$ et $\tau_x(e_3)$ appartiennent à vect (e_1, e_2, e_3) = E. Comme (e_1, e_2, e_3) est une famille génératrice de E, on en déduit que $\tau_x(f) \in E$ pour tout $f \in E$. Ainsi f est bien un endomorphisme de E.

- **b.** Les calculs précédents montrent que la matrice de τ_x dans la base (e_1, e_2, e_3) est $M_x = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(2\pi x) & \sin(2\pi x) \\ 0 & \sin(2\pi x) & -\cos(2\pi x) \end{pmatrix}$.
- c. On vérifie sans peine que M_x est orthogonale. Comme M_x est la matrice de τ_x dans une base orthonormale, on en déduit que τ_x est une isométrie vectorielle.
- **d.** On a det M=-1 donc τ_x est une isométrie vectorielle indirecte. Comme dim E=3, τ_x est une réflexion ou une anti-rotation.

Cherchons les vecteurs invariants par τ_x . On résout le système MX = X où $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$.

$$\begin{aligned} \text{MX} &= \text{X} \iff \begin{cases} x_1 = x_1 \\ x_2 \cos(2\pi x) + x_3 \sin(2\pi x) = x_2 \\ x_2 \sin(2\pi x) - x_3 \cos(2\pi x) = x_3 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x_2 (\cos(2\pi x) - 1) + x_3 \sin(2\pi x) = 0 \\ x_2 \sin(2\pi x) - x_3 (1 + \cos(2\pi x)) = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} -2x_2 \sin^2(\pi x) + 2x_3 \sin(\pi x) \cos(\pi x) = 0 \\ 2x_2 \sin(\pi x) \cos(\pi x) - 2x_3 \cos^2(\pi x) = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow x_2 \sin(\pi x) - x_3 \cos(\pi x) = 0 \end{aligned}$$

Le sous-espace des vecteurs invariants par τ_x est donc le plan P_x d'équation $x_2 \sin(\pi x) - x_3 \cos(\pi x) = 0$ dans la base (e_1, e_2, e_3) . τ_x est donc une réflexion. On peut également définir P_x par $P_x = \text{vect}(e_1, \cos(\pi x)e_2 + \sin(\pi x)e_3)$.

Solution 30

Notons r la rotation de l'énoncé. La droite \mathcal{D} d'équation $\begin{cases} x=0\\ z=0 \end{cases}$ admet pour vecteur directeur $\overrightarrow{u}(0,0,1)$. L'image de \mathcal{D} par r est une droite dirigée par $r(\overrightarrow{u})$. Notons $\overrightarrow{b}=\frac{\overrightarrow{a}}{\|\overrightarrow{a}\|}$. Le vecteur \overrightarrow{b} a donc pour coordonnées $\frac{1}{\sqrt{3}}(1,1,1)$. Notons Δ l'axe de la rotation. Le projeté orthogonal de \overrightarrow{u} sur Δ est $\overrightarrow{v}=(\overrightarrow{u}.\overrightarrow{b})\overrightarrow{b}$. Le vecteur \overrightarrow{v} a donc pour coordonnées $\frac{1}{3}(1,1,1)$. On a alors $\overrightarrow{u}=\overrightarrow{v}+\overrightarrow{w}$ avec $\overrightarrow{w}\in\Delta^{\perp}$. Le vecteur \overrightarrow{w} a pour coordonnées $\frac{1}{3}(-1,-1,2)$. Mais alors $r(\overrightarrow{u})=r(\overrightarrow{v})+r(\overrightarrow{w})=\overrightarrow{v}+r(\overrightarrow{w})$ car $\overrightarrow{v}\in\Delta$. Comme $\overrightarrow{w}\in\Delta^{\perp}$, $r(\overrightarrow{w})=\cos\frac{\pi}{6}\overrightarrow{w}+\sin\frac{\pi}{6}\overrightarrow{b}\wedge\overrightarrow{w}$. Après calcul, le vecteur $r(\overrightarrow{w})$ admet pour coordonnées $\frac{1}{\sqrt{3}}(0,-1,1)$. Ainsi $r(\overrightarrow{u})$ admet donc pour coordonnées $\left(\frac{1}{3},\frac{1}{3}-\frac{1}{\sqrt{3}},\frac{1}{3}+\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$.

- **Solution 31**
 - 1. Les vecteurs $\vec{a}(1,1,1)$ et $\vec{b}(1,-1,0)$ sont des vecteurs du plan d'équation x+y-2z=0. Le vecteur $\vec{c}(1,1,-2)$ est normal à ce plan. On vérifie que \vec{a} et \vec{b} sont orthogonaux. Posons $\vec{u}_1 = \frac{\vec{a}}{\|\vec{a}\|}$, $\vec{u}_2 = \frac{\vec{b}}{\|\vec{b}\|}$ et $\vec{u}_3 = \frac{\vec{c}}{\|\vec{c}\|}$. La famille (u_1,u_2,u_3) est une base orthonormale de E et dans cette base, la matrice de s_1 est $M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$. La matrice de (u_1,u_2,u_3) dans la base canonique est

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & -\frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}. \text{ La matrice de } s_1 \text{ dans la base canonique est donc } M_1 = PMP^T = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}.$$

2. Notons A la matrice de l'énoncé. A est clairement orthogonale et, en développant par rapport à la première ligne, det A=1. f est donc une rotation. On a clairement $f(\vec{a})=\vec{a}$ donc l'axe de f est $\text{vect}(\vec{a})$. Notons θ l'angle de f si on dirige l'axe par \vec{a} . On a

 $tr(A) = 1 + 2\cos\theta = 0$ donc $\theta \equiv \pm \frac{2\pi}{3}$ (mod 2π). De plus, on a vu que \vec{b} est orthogonal à \vec{a} et, si \mathcal{B} désigne la base canonique,

$$\det_{\mathcal{B}}(\overrightarrow{b}, f(\overrightarrow{b}), \overrightarrow{a}) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 3 > 0 \text{ donc } \sin \theta > 0. \text{ On en déduit } \theta \equiv \frac{2\pi}{3} \pmod{2\pi}.$$

Remarque. On peut raisonner plus géométriquement. Si on note A(1,0,0), B(0,1,0), C(0,0,1) la rotation affine d'axe $O + \text{vect}(\vec{a})$ associée à f effectue une permutation circulaire des trois points A, B, C. Comme le vecteur \vec{a} est normal au plan ABC, la restriction de la rotation à ce plan est une rotation plane d'angle θ . Il est alors évident que $\theta \equiv \frac{2\pi}{3} \pmod{2\pi}$.

3. Il suffit de poser $s_2 = s_1 \circ f$ et $s_3 = f \circ s_1$. Les matrices de s_2 et s_3 dans la base canonique sont donc respectivement $M_2 = M_1 A = M_2 A$

$$\frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \end{pmatrix} \text{ et } \mathbf{M}_3 = \mathbf{A}\mathbf{M}_1 = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix}. \text{ On trouve les plans plans de réflexions de } s_2 \text{ et } s_3 \text{ en résolvant } \mathbf{M}_2\mathbf{X} = \mathbf{X} \text{ et } \mathbf{M}_3\mathbf{X} = \mathbf{X} \text{ avec } \mathbf{X} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}. \text{ On trouve pour } s_2 \text{ le plan d'équation } 2x - y - z = 0 \text{ et pour } s_3 \text{ le plan d'équation } 2y - x - z = 0.$$

$$M_3X = X$$
 avec $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$. On trouve pour s_2 le plan d'équation $2x - y - z = 0$ et pour s_3 le plan d'équation $2y - x - z = 0$.

Solution 32

Supposons que f est une symétrie orthogonale. Alors f est une isométrie vectorielle et donc A est orthogonale i.e. $A^TA = I_n$. De plus, f est une symétrie donc $A^2 = I_n$. On en déduit que $A^T = A$ et donc A est symétrique. Réciproquement, supposons A orthogonale et symétrique. Alors f est une isométrie vectorielle. Or $A^TA = I_n$ et $A^T = A$ donc $A^2 = I_n$ et f est une symétrie. Il est alors classique de montrer que f est une symétrie orthogonale.

Solution 33

f et g sont deux rotations. Si l'une des deux est l'identité, alors on peut toujours considérer que f et g sont deux rotations de même axe. Supposons maintenant f et g distinctes de l'identité. Soit u un vecteur directeur de l'axe de f. Comme f et g commutent, f(g(u)) = g(f(u)) = g(f(u))g(u). Donc g(u) appartient à l'axe de f, c'est-à-dire vect(u). Mais comme g est une isométrie, ||g(u)|| = ||u|| et donc g(u) = u ou g(u) = -u. Si g(u) = u, alors u est un vecteur de l'axe de g. f et g sont donc deux rotations de même axe.

Si g(u) = -u, notons v un vecteur directeur de l'axe de g de sorte que g(v) = v. Puisque g est une isométrie $\langle g(u), g(v) \rangle = \langle u, v \rangle$ et donc $\langle u, v \rangle = 0$. Les axes de f et g sont donc orthogonaux. Comme g(u) = -u, g est une rotation d'angle π autrement dit une symétrie orthogonale par rapport à son axe. On a également g(f(v)) = f(v) donc f(v) appartient à l'axe de g et on a à nouveau f(v) = v ou f(v) = -v. On ne peut avoir f(v) = v puisque v n'appartient pas à l'axe de f (il lui est orthogonal et non nul). Ainsi f(v) = -v, ce qui prouve que f est une rotation d'angle π donc une symétrie orthogonale par rapport à son axe.

Solution 34

1. Soit $(x, y) \in \text{Ker}(f - \text{Id}_E) \times \text{Im}(f - \text{Id}_E)$. Alors f(x) = x et il existe $a \in E$ tel que y = f(a) - a. Alors

$$\langle x, y \rangle = \langle x, f(a) - a \rangle = \langle x, f(a) \rangle - \langle x, a \rangle = \langle f(x), f(a) \rangle - \langle x, a \rangle = 0$$

car $f \in O(E)$. Ainsi $Ker(f - Id_E) \subset Im(f - Id_E)^{\perp}$. De plus, d'après le théorème du rang,

$$\dim \operatorname{Ker}(f - \operatorname{Id}_{E}) = \dim E - \dim \operatorname{Im}(f - \operatorname{Id}_{E}) = \dim \operatorname{Im}(f - \operatorname{Id}_{E})^{\perp}$$

Par conséquent, $Ker(f - Id_E) = Im(f - Id_E)^{\perp}$.

2. Supposons que $(f - Id_E)^2 = 0$. Alors $Im(f - Id_E) \subset Ker(f - Id_E)$. D'après la question précédente, on a donc $Im(f - Id_E) \subset Im(f - Id_E)^{\perp}$. Ainsi $F \subset \operatorname{Im}(f - \operatorname{Id}_{E}) \cap \operatorname{Im}(f - \operatorname{Id}_{E})^{\perp} = \{0_{E}\} \text{ puis } \operatorname{Im}(f - \operatorname{Id}_{E}) = \{0_{E}\} \text{ i.e. } f = \operatorname{Id}_{E}.$

Remarque. On peut également directement en terme d'adjoint sans utiliser la question précédente. Comme $f \in O(E)$, $f^* = f^{-1}$. Remarquons alors que

$$(f - Id)^* \circ (f - Id_E) = f^* \circ f - f - f^* + Id_E = 2 Id_E - f - f^{-1} = -f^{-1} \circ (f - Id_E)^2 = 0$$

Alors pour tout $x \in E$,

$$||f(x) - x||^2 = \langle f(x) - x, f(x) - x \rangle = \langle x, (f - \operatorname{Id}_{\mathsf{E}})^* \circ (f - \operatorname{Id}_{\mathsf{E}})(x) \rangle = 0$$

puis $f = Id_E$.

Solution 35

Puisque O(E) est un groupe, $r \circ s$ est une isométrie vectorielle de E. Comme $\det(r \circ s) = \det(r) \det(s) = 1 \times -1 = -1$, $r \circ s$ est une isométrie vectorielle indirecte. Or E est un plan euclidien donc $r \circ s$ est une réflexion. Ainsi

$$= r \circ s \circ r \circ s = (r \circ s)^2 = \mathrm{Id}_{\mathrm{E}}$$

d'où $s \circ r \circ s = r^{-1}$ et $r \circ s \circ r = s^{-1} = s$.

Solution 36

Supposons que $u \in \mathcal{O}(E)$ et $u^2 = -\operatorname{Id}_2$. Comme $u \in \mathcal{O}(E)$, $u \in \operatorname{GL}(E)$ et $u^* = u^{-1}$. De plus, $u^2 = -\operatorname{Id}_E$ donc $u^{-1} = -u$. Ainsi, $u^* = -u$ et, pour tout $x \in E$,

$$\langle x, u(x) \rangle = \langle u^*(x), x \rangle = \langle -u(x), x \rangle = -\langle x, u(x) \rangle$$

de sorte que $\langle x, u(xx) \rangle = 0$.

Supposons que $u^2 = -\operatorname{Id}_{E}$ et $\forall x \in E, \langle x, u(x) \rangle = 0$. Soit $x \in E$. Alors

$$0 = \langle x + u(x), u(x + u(x)) \rangle = \langle x + u(x), u(x) - x \rangle = ||u(x)||^2 - ||x||^2$$

donc ||u(x)|| = ||x|| et u est une isométrie.

Supposons que u est une isométrie et $\forall x \in E, \langle x, u(x) \rangle = 0$. Alors

$$\begin{split} \|u^2(x) + x\|^2 &= \langle (u^2(x) + u(x)) + (x - u(x)), (u^2(x) - u(x)) + (u(x) + x) \rangle \\ &= \langle u^2(x) + u(x), u^2(x) - u(x) \rangle + \langle u^2(x) + u(x), u(x) + x \rangle + \langle x - u(x), u^2(x) - u(x) \rangle + \langle x - u(x), u(x) + x \rangle \\ &= \|u^2(x)\|^2 - \|u(x)\|^2 + \langle u(u(x) + x), u(x) + x \rangle - \langle x - u(x), u(x - u(x)) \rangle + \|x\|^2 - \|u(x)\|^2 \\ &= \|x\|^2 - \|x\|^2 + 0 - 0 + \|x\|^2 - \|x\|^2 = 0 \end{split}$$

Ainsi $u^2(x) = -x$ puis $u^2 = -\operatorname{Id}_{E}$.

Solution 37

Posons $f_1 = (1, 0, -1, 0)$ et $f_2 = (0, 1, 0, -1)$. Remarquons que (f_1, f_2) est une base orthogonale de P. Notons p le projecteur orthogonal sur P. Alors, pour tout $x \in \mathbb{R}^4$,

$$p(x) = \frac{\langle x, f_1 \rangle}{\|f_1\|^2} f_1 + \frac{\langle x, f_2 \rangle}{\|f_2\|^2} f_2 = \frac{1}{2} \langle x, f_1 \rangle f_1 + \frac{1}{2} \langle x, f_2 \rangle f_2$$

On en déduit que

$$p(e_1) = \frac{1}{2}f_1 = \frac{1}{2}(1, 0, -1, 0)$$

$$p(e_2) = \frac{1}{2}f_2 = \frac{1}{2}(0, 1, 0, -1)$$

$$p(e_3) = -\frac{1}{2}f_1 = \frac{1}{2}(-1, 0, 1, 0)$$

$$p(e_4) = -\frac{1}{2}f_2 = \frac{1}{2}(0, -1, 0, 1)$$

Ainsi

$$\operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(p) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Puisque $s = 2p - \mathrm{Id}_{\mathbb{R}_4}$,

$$\operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(s) = 2 \operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(p) - I_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Solution 38

Comme O est orthogonale, $O^{\mathsf{T}}O = I_n$. On en déduit en particulier,

$$\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A} + \mathbf{C}^{\mathsf{T}}\mathbf{C} = \mathbf{I}_{p}$$

$$\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{B} + \mathbf{C}^{\mathsf{T}}\mathbf{D} = \mathbf{0}$$

$$\mathbf{B}^{\mathsf{T}}\mathbf{A} + \mathbf{D}^{\mathsf{T}}\mathbf{C} = \mathbf{0}$$

$$\mathbf{B}^{\mathsf{T}}\mathbf{A} + \mathbf{D}^{\mathsf{T}}\mathbf{C} = \mathbf{0}$$

- Si det A = det D = 0, alors on a bien l'inégalité demandée.
- Si det D \neq 0, posons M = $\left(\begin{array}{c|c} A^T & C^T \\ \hline \mathbf{0} & D^T \end{array}\right)$ et N = MO = $\left(\begin{array}{c|c} I_p & \mathbf{0} \\ \hline D^TC & D^TD \end{array}\right)$. Les matrices M et N étant triangulaires par blocs, on a det M = det(A^T) det(D^T) = det A det D et det N = det I_p det(D^TD) = (det D)². De plus, det N = det(MO) = det M det O. On en déduit que (det D)² = det A det D det O. Puisque det D \neq 0, det D = det A det O et donc (det D)² = (det A)²(det O)². Or O est orthogonale donc det O = ± 1 et (det O)² = 1. On a bien l'égalité demandée.
- Si det A \neq 0, posons M = $\begin{pmatrix} A^T & \mathbf{0} \\ B^T & D^T \end{pmatrix}$ et N = MO = $\begin{pmatrix} A^TA & A^TB \\ \mathbf{0} & I_q \end{pmatrix}$. Les matrices M et N étant triangulaires par blocs, on a det M = det(A^T) det(D^T) = det A det D et det N = det(A^TA) det $I_q = (\det A)^2$. De plus, det N = det(MO) = det M det O. On en déduit que (det A)² = det A det D det O. Puisque det A \neq 0, det A = det D det O et donc (det A)² = (det D)²(det O)². On conclut comme précédemment en remarquant que (det O)² = 1.

Solution 39

Première méthode. On a $B = P^{-1}AP$ où P est une matrice de passage entre deux bases orthonormales. P est donc une matrice orthogonale. On a donc $P^{-1} = P^{T}$ puis $B = P^{T}AP$. Ainsi

$$tr(B^{\mathsf{T}}B) = tr(P^{\mathsf{T}}A^{\mathsf{T}}PP^{\mathsf{T}}AP = tr(P^{\mathsf{T}}A^{\mathsf{T}}AP) = tr((P^{\mathsf{T}}A^{\mathsf{T}}A)P) = tr(P(P^{\mathsf{T}}A^{\mathsf{T}}A)) = tr(A^{\mathsf{T}}A)$$

Deuxième méthode. Notons u l'endomorphisme dont A et B sont les matrices dans deux bases orthonormales. Alors $tr(u^* \circ u) = tr(A^T A) = tr(B^T B)$.

Solution 40

- 1. Notons $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$. Alors X^TX est une matrice carrée réelle de taille 1 i.e. un réel et $X^TX = \sum_{k=1}^n x_k^2$. Ainsi $X^TX \ge 0$ puisque les x_k sont des réels et $X^TX = 0$ implique $\forall k \in [1, n], x_k = 0$ i.e. X = 0.
- 2. Soit $X \in \text{Ker}(I_n + M)$. On a donc $(I_n + M)X = 0$ i.e. MX = -X. Ainsi $X^TMX = -X^TX$. Mais en transposant l'égalité MX = -X, on obtient $X^TM^T = -X^T$ et donc $X^TM = X^T$ puisque $M^T = -M$. Ainsi $X^TMX = X^TX$. Par conséquent, $X^TX = -X^TX$ et donc $X^TX = 0$. D'après la question précédente, X = 0. D'où $\text{Ker}(I_n + M) = \{0\}$ et $I_n + M$ est inversible.
- 3. On a $A^TA = ((I_n + M)^{-1})^T (I_n M)^T (I_n M)(I_n + M)^{-1}$. Or $((I_n + M)^{-1})^T = ((I_n + M)^T)^{-1} = (I_n M)^{-1} \quad \text{et} \quad (I_n M)^T = I_n + M$ Ainsi $A^TA = (I_n M)^{-1} (I_n + M)(I_n M)(I_n + M)^{-1}$. Or $I_n M$ et $I_n + M$ commutent donc $A^TA = (I_n M)^{-1} (I_n M)(I_n + M)(I_n + M)^{-1} = I_n$

Ainsi A est orthogonale.

Solution 41

Soit $A \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ laissant $(\mathbb{R}_+)^n$ invariant. On notera $(C_j)_{1 \leq j \leq n}$ la famille des vecteurs colonnes de A et $(L_i)_{1 \leq i \leq n}$ la famille des vecteurs lignes de A. Notons $(E_i)_{1 \leq j \leq n}$ la base canonique de \mathbb{R}^n . Comme $E_i \in (\mathbb{R}_+)^n$ pour tout $i \in [1, n]$, $C_i = AE_i \in (\mathbb{R}_+)^n$ pour tout $i \in [1, n]$. Autrement dit A est à coefficients positifs.

Soit $(i, j) \in [1, n]^2$. Supposons $A_{ij} \neq 0$, c'est-à-dire $A_{ij} > 0$ puisque A est à coefficients positifs. Soit $k \in [1, n] \setminus \{i\}$.

$$\langle \mathbf{L}_i, \mathbf{L}_k \rangle = \sum_{l=1}^n \mathbf{A}_{il} \mathbf{A}_{kl} \ge \mathbf{A}_{ij} \mathbf{A}_{kj}$$

car A est à coefficients positifs. Or la famille des vecteurs lignes de A est orthonormée donc $\langle L_i, L_k \rangle = 0$. On en déduit que $A_{kj} = 0$. En raisonnnant sur les colonnes de A, on démontre de la même manière que pour $k \in [1, n]$, $\{j\}$, $A_{ik} = 0$.

Ceci signifie que chaque ligne et chaque colonne comporte au plus un coefficient non nul. Puisque les vecteurs lignes et colonnes de A sont normés, chaque ligne et chaque colonne possède exactement un coefficient non nul valant ± 1 , en fait 1 car A est à coefficients positifs. Ainsi A est une matrice de permutation.

Réciproquement, toute matrice de permutation est bien orthogonale et laisse stable $(\mathbb{R}_+)^n$.

Solution 42

Supposons A = 0. Alors il est clair que A = com(A) = 0.

Supposons $A \in SO(n)$. On sait que $com(A)A^T = det(A)I_n$. Puisque $A \in SO(n)$, det(A) = 1 et $A^T = A^{-1}$. Il s'ensuit que com(A) = A. Supposons maintenant A = com(A). Puisque $com(A)^TA = det(A)I_n$, $A^TA = det(A)I_n$.

- Si $\det(A) = 0$, $A^T A = 0$ et, a fortiori, $\operatorname{tr}(A^T A) = 0$ et donc A = 0 puisque $(M, N) \mapsto \operatorname{tr}(M^T N)$ est un produit scalaire sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
- Si $\det(A) \neq 0$, alors $\operatorname{tr}(A^T A) = \operatorname{tr}(\det(A)I_n) = n \det A$. En particulier, $\det(A) > 0$ à nouveau car $(M, N) \mapsto \operatorname{tr}(M^T N)$ est un produit scalaire sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Par ailleurs, $\det(A^T A) = \det(\det(A)I_n)$ ou encore $\det(A)^2 = \det(A)^n$. Puisque $n \neq 2$ et $\det(A) > 0$, $\det(A) = 1$. Ainsi $A^T A = I_n$ et $A \in SO(n)$.

Solution 43

- 1. On remarque que $A = (A^2)^T = (A^T)^2 = A^4$. Ainsi A est annulé par $P = X^4 X = X(X 1)(X j)(X j^2)$. Comme P est simplement scindé sur \mathbb{C} , A est diagonalisable dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.
- 2. La question précédente montre que $\operatorname{Sp}_{\mathbb{C}}(A) = \{0,1,j,\overline{j}\}$. Notons m_{λ} la multiplicité d'une valeur propre λ (on convient que $m_{\lambda} = 0$ si λ n'est pas valeur propre). Comme A est à coefficients réels, χ_A l'est également de sorte $m_{\overline{j}} = m_{\overline{j}}$. Comme A est diagonalisable,

$$tr(A) = 0 \cdot m_0 + 1 \cdot m_1 + j \cdot m_j + \overline{j} \cdot m_{\overline{j}} = m_0 - m_j \in \mathbb{Z}$$

puisque $j + \overline{j} = -1$. De même,

$$\det(\mathbf{A}) = 0^{m_0} 1^{m_1} j^{m_j} \bar{j}^{m_{\bar{j}}} = 0^{m_0} (j)^{m_j} = 0^{m_0} = \begin{cases} 1 & \text{si } m_0 = 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

 $\operatorname{car} j\overline{j} = 1.$

3. On a vu que $A^4 = A$. Mais comme A est inversible, $A^3 = I_2$. Ainsi $A^TA = A^3 = I_2$. La matrice A est donc orthogonale. De plus, $\det(A) = 1$ donc $A \in SO_2(\mathbb{R})$. Ainsi il existe $\theta \in \mathbb{R}$ tel que $A = R({}^te) = \begin{pmatrix} \cos\theta - \sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix}$. De plus, $A^3 = R(3\theta) = I_2$ donc $3\theta \equiv 0[2\pi]$ i.e. $\theta \equiv 0[2\pi/3]$. Ainsi $A = R(0) = I_2$ ou $A = R\left(\frac{2\pi}{3}\right) = \begin{pmatrix} -1/2 & \sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix}$ ou $A = R\left(\frac{4\pi}{3}\right) = \begin{pmatrix} -1/2 & \sqrt{3}/2 \\ -\sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix}$. Inversement, on vérifie que ces trois matrices conviennent.

Adjoint

Solution 44

Si f = 0, alors $f^* = 0$ et $|||f||| = |||f^*||| = 0$.

Supposons maintenant $f \neq 0$. Soit x un vecteur unitaire de E. Alors

$$||f(x)||^{2} = \langle f(x), f(x) \rangle$$

$$= \langle f^{*} \circ f(x), x \rangle$$

$$\leq ||f^{*} \circ f(x)|| ||x||$$

$$\leq |||f^{*}||| |||f||| ||x||^{2}$$

$$\leq |||f^{*}||| |||f|||$$

par définition de l'adjoint d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz par définition de la norme subordonnée car *x* est unitaire

Puisque $|||f||| = \sup_{\|x\|=1} ||f(x)||$, on a par passage à la borne supérieure,

$$|||f||^2 \le |||f^*||| |||f|||$$

et donc $|||f||| \le |||f^*|||$ puisque |||f||| > 0.

En appliquant ce qui précède à f^* qui est également non nul, on obtient $||f^*|| \le ||f^{**}||$. Or $f^{**} = f$ donc, par double inégalité, $||f^*|| = ||f||$.

Solution 45

- 1. Il est clair que $\operatorname{Ker}(u) \subset \operatorname{Ker}(u^* \circ u)$. Soit $x \in \operatorname{Ker}(u^* \circ u)$. Alors $u^* \circ u(x) = 0$. En particulier, $\langle u^* \circ u(x), x \rangle = 0$ puis $\langle u(x), u(x) \rangle = 0$ par définition de l'adjoint. On en déduit que $u(x) = 0_E$ par axiome de séparation. Ainsi $x \in \operatorname{Ker}(u)$ puis $\operatorname{Ker}(u^* \circ u) \subset \operatorname{Ker}(u)$. Par double inclusion, $\operatorname{Ker}(u) = \operatorname{Ker}(u^* \circ u)$.
- 2. Puisque $Ker(u) = Ker(u^* \circ u)$, on en déduit d'après le théorème du rang que $rg(u) = rg(u^* \circ u)$. En appliquant ce résultat à u^* et en utilisant l'involutivité de l'adjonction, on obtient $rg(u^*) = rg(u \circ u^*)$. Enfin, en notant A la matrice de u dans une base orthonormée de u.

$$rg(u) = rg(A) = rg(A^{\mathsf{T}}) = rg(u^*)$$

Solution 46

Soit $x \in \text{Ker}(u + u^*)$. Alors $||u(x) + u^*(x)||^2 = 0$. En développant, on obtient

$$||u(x)||^2 + ||u^*(x)||^2 + 2\langle u(x), u^*(x)\rangle = 0$$

Mais par définition de l'adjoint, $\langle u(x), u^*(x) \rangle = \langle u^2(x), x \rangle$. Or Im $u = \text{Ker } u \text{ donc } u^2 = 0$. Finalement

$$||u(x)||^2 + ||u^*(x)||^2 = 0$$

et donc $u(x) = u^*(x) = 0$. Ainsi $x \in \text{Ker } u \cap \text{Ker } u^*$. On montre classiquement que $\text{Ker } u^* = (\text{Im } u)^{\perp}$. Or Im u = Ker u donc $\text{Ker } u^* = (\text{Ker } u)^{\perp}$. On en déduit que

$$x \in \operatorname{Ker} u \cap (\operatorname{Ker} u)^{\perp} = \{0\}$$

Ainsi $Ker(u + u^*) = \{0\}$ et u est injectif et donc bijectif puisque E est de dimension finie.

Solution 47

Il est clair que $\operatorname{Ker}(f) \cap \operatorname{Ker}(f^*) \subset \operatorname{Ker}(f+f^*)$. Réciproquement, soit $x \in \operatorname{Ker}(f+f^*)$, soit encore $f(x) = -f^*(x)$. Comme $(f^*)^* = f$, on a :

$$||f^*(x)||^2 = \langle f^*(x), f^*(x) \rangle = \langle x, f \circ f^*(x) \rangle$$

Or,

$$(f \circ f^*)(x) = f(f^*(x)) = f(-f(x)) = -f^2(x) = 0$$

car $\operatorname{Im}(f) \subset \operatorname{Ker}(f)$. Ainsi $||f^*(x)||^2 = 0$ puis $f^*(x) = 0$ et $f(x) = -f^*(x) = 0$. Ainsi $x \in \operatorname{Ker}(f) \cap \operatorname{Ker}(f^*)$. Par double inclusion, $\operatorname{Ker}(f + f^*) = \operatorname{Ker}(f) \cap \operatorname{Ker}(f^*)$.

Solution 48

Soit $(M, N) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$. Posons $P = g_A^*(M)$. Alors, par définition de l'adjoint

$$\langle P, N \rangle = \langle g_A^*(M), N \rangle = \langle M, g_A(N) \rangle = \langle M, AN \rangle$$

Par définition du produit scalaire usuel sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$,

$$\langle M, AN \rangle = tr(M^{\mathsf{T}}AN) = tr((A^{\mathsf{T}}M)^{\mathsf{T}}N) = \langle A^{\mathsf{T}}M, N \rangle$$

Ainsi $\langle P, N \rangle = \langle A^T M, N \rangle$ ou encore $\langle P - A^T M, N \rangle = 0$. Ceci étant valable pour tout $N \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $P - A^T M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^{\perp} = \{0\}$. Ainsi $g_A^*(M) = P = A^T M$. Finalement, $g_A^* = g_{A^T}$.

Solution 49

1. Soit $x \in E$. Alors

$$x \in \operatorname{Ker} u^*$$

$$\iff u^*(x) = 0_{\operatorname{E}}$$

$$\iff \forall y \in \operatorname{E}, \ \langle u^*(x), y \rangle = 0$$

$$\iff \forall y \in \operatorname{E}, \ \langle x, u(y) \rangle = 0$$

$$\iff \forall z \in \operatorname{Im} u, \ \langle x, z \rangle$$

$$\iff x \in (\operatorname{Im} u)^{\perp}$$

Ainsi Ker $u^* = (\operatorname{Im} u)^{\perp}$.

En appliquant cette égalité à u^* , on obtient $\operatorname{Ker} u = (\operatorname{Im} u^*)^{\perp} \operatorname{car} (u^*)^* = u$. Mais comme E est de dimension finie, $(\operatorname{Ker} u)^{\perp} = \operatorname{Im} u^*$.

2. D'après le théorème du rang et la question précédente

$$rg(u^*) = \dim E - \dim Ker(u^*) = \dim Ker(u^*)^{\perp} = \dim Im(u) = rg(u)$$

Solution 50

1. En passant à l'adjoint dans l'égalité de l'énoncé, on obtient également

$$u^* \circ u + \alpha u^* + \beta u = 0$$

En soustrayant cette égalité de celle de l'énoncé, on obtient

$$(\alpha - \beta)(u - u^*) = 0$$

donc $u = u^*$. Finalement, $u^2 + \alpha u + \beta u = 0$ ou encore $u^2 = -(\alpha + \beta)u$.

• Si $\alpha + \beta \neq 0$, posons $\lambda = -(\alpha + \beta)$ et $p = \frac{1}{\lambda}u$. On a donc bien $u = \lambda p$. De plus,

$$p^2 = \frac{1}{\lambda^2}u^2 = \frac{1}{\lambda}u = p$$

Et enfin, comme $u = u^*$, $p = p^*$ donc p est un projecteur orthogonal.

• Si $\alpha + \beta = 0$, alors $u^* \circ u = u^2 = 0$. Ainsi

$$\forall x \in E, \ \|u(x)\|^2 = \langle u(x), u(x) \rangle = \langle u^* \circ u(x), x \rangle = 0$$

donc u = 0 et on peut choisir $\lambda = 0$ et p = 0.

2. • Supposons $\alpha = \beta \neq 0$. Soit $(x, y) \in \text{Ker } u \times \text{Im } u$. Il existe donc $z \in \text{E}$ tel que y = u(z). Alors

$$\langle x, y \rangle = \langle x, u(z) \rangle = \langle u^*(x), z \rangle$$

Or $u^* \circ u(x) = \alpha u(x) + \alpha u^*(x)$ donc $\alpha u^*(x) = 0_E$ puisque $x \in \text{Ker } u$ puis $u^*(x) = 0_E$ acr $\alpha \neq 0$. Finalement $\langle x, y \rangle = 0$ puis $\text{Ker } u \perp \text{Im } u$.

• Supposons $\alpha = \beta = 0$. Alors $u^* \circ u = 0$ puis u = 0 comme montré précédemment. On a donc $\ker u = \operatorname{E} \perp \{0_{\operatorname{E}}\} = \operatorname{Im} u$.

Solution 51

On se donne \mathcal{B} une base orthonormée de E. Alors

$$\forall (f,g) \in \mathcal{L}(E)^2, \ \operatorname{tr}(f^* \circ g) = \operatorname{tr}(\operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(f^* \circ g)) = \operatorname{tr}(\operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(f^*) \circ \operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(g)) = \operatorname{tr}(\operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(f)^{\mathsf{T}} \operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(g))$$

On conclut alors facilement car on sait que $(A, B) \mapsto tr(A^T B)$ est un produit scalaire sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Solution 52

Dans ce qui suit, on note A la matrice de f dans une base orthonormée de E. Ainsi A^T est la matrice de f^* dans cette même base. On note également $n = \dim E$.

1. La trace est invariante par transposition :

$$\operatorname{tr}(f) = \operatorname{tr}(A) = \operatorname{tr}(A^{\mathsf{T}}) = \operatorname{tr}(f^*)$$

2. Le déterminant est invariant par transposition :

$$det(f) = det(A) = det(A^{T}) = det(f^{*})$$

3. On sait que

$$\chi_f = \chi_A = \det(XI_n - A) = \det((XI_n - A)^T) = \det(XI_n - A^T) = \chi_{A^T} = \chi_{f^*}$$

- **4.** Le spectre est l'ensemble des racines du polynôme caractéristique : comme $\chi_f = \chi_{f^*}$, $Sp(f) = Sp(f^*)$.
- 5. Le rang est invariant par transposition

$$\dim(\mathbf{E}_{\lambda}(f)) = \dim \operatorname{Ker}(f - \lambda \operatorname{Id}_{\mathbf{E}}) = \dim \operatorname{Ker}(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_n) \dim \operatorname{Ker}((\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_n)^{\mathsf{T}}) = \dim \operatorname{Ker}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}} - \lambda \mathbf{I}_n) = \dim \operatorname{Ker}(f^* - \lambda \operatorname{Id}_{\mathbf{E}}) = \dim \mathbf{E}_{\lambda}(f^*)$$

Solution 53

1. Notons $M = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$ la matrice de u dans la base \mathcal{B} . Puisque \mathcal{B} est orthonormée, la matrice de u^* dans cette base est $M^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$.

La condition $u^* \circ u = u \circ u^*$ donne $M^TM = MM^T$ ou encore

$$\begin{pmatrix} a^2 + b^2 & ac + bd \\ ac + bd & c^2 + d^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a^2 + c^2 & ab + cd \\ ab + cd & b^2 + d^2 \end{pmatrix}$$

Notamment $b^2 = c^2$ donc $c = \pm b$. On ne peut avoir b = c car sinon M serait symétrique et u serait alors diagonalisable car \mathcal{B} est orthonormée. Notamment, χ_u serait scindé, ce qui n'est pas. On en déduit que $b \neq 0$ et c = -b. Or ac + bd = ab + cd ce qui donne a = d car c = -b et $b \neq 0$. La matrice de u dans la base \mathcal{B} est donc bien de la forme annoncée.

2. Soit \mathcal{B} une base *orthonormée* de E adaptée à la décomposition $E = F \oplus F^{\perp}$. Comme F est stable par u, la matrice M de u dans cette base \mathcal{B} est de la forme

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ \hline 0 & C \end{pmatrix}$$

avec A et C des matrices carrées. Comme $\mathcal B$ est orthonormée, la matrice de u dans la base $\mathcal B$ est

$$\mathbf{M}^{\mathsf{T}} = \left(\begin{array}{c|c} \mathbf{A}^{\mathsf{T}} & \mathbf{0} \\ \hline \mathbf{B}^{\mathsf{T}} & \mathbf{C}^{\mathsf{T}} \end{array} \right)$$

La condition $u^* \circ u = u \circ u^*$ donne $M^TM = MM^T$. En raisonnant par blocs, on obtient :

$$\left(\begin{array}{c|c}
A^{\mathsf{T}}A & A^{\mathsf{T}}B \\
\hline
B^{\mathsf{T}}A & B^{\mathsf{T}}B + C^{\mathsf{T}}C
\end{array}\right) = \left(\begin{array}{c|c}
AA^{\mathsf{T}} + BB^{\mathsf{T}} & BC^{\mathsf{T}} \\
\hline
CB^{\mathsf{T}} & CC^{\mathsf{T}}
\end{array}\right)$$

Notamment, $B^TB + C^TC = CC^T$ puis $tr(B^TB) + tr(C^TC) = tr(CC^T)$. Mais $tr(C^TC) = tr(CC^T)$ donc $||B||^2 = tr(B^TB) = 0$ puis B = 0. Ceci prouve que F^{\perp} est stable par u.

On obtient alors également que $A^TA = AA^T$. Mais A est la matrice de u_F dans une base orthonormée de F donc $u_F^* \circ u_F = u_F \circ u_F^*$ ce qui prouve que u_F est un endomorphisme normal de F. De même, $C^TC = CC^T$ donc $U_{F^{\perp}}$ est un endomorphisme normal de F $^{\perp}$.

3. On raisonne par récurrence sur la dimension n de E. Si n = 1, le résultat est trivialement vrai et si n = 2, il est encore vrai d'après la première question.

Supposons le résultat vrai pour toute dimension de E inférieure ou égale à $n-1 \in \mathbb{N}^*$. Soit alors u un endomorphisme normal d'un espace euclidien E de dimension n.

Si u possède une valeur propre λ , on choisit un vecteur propre x associé à cette valeur propre. Alors u induit un endomorphisme normal de vect $(x)^{\perp}$. On applique l'hypothèse de récurrence à cet endomorphisme induit, ce qui donne le résultat.

Si u ne possède pas de valeur propre, alors son polynôme minimal μ_u ne possède que des facteurs irréductibles de degré 2. Soit P un tel facteur que l'on suppose unitaire. Il existe donc un polynôme Q tel que $\mu_u = PQ$. Alors $P(u) \circ Q(u) = 0$ donc P(u) n'est pas inverse sinon Q(u) = 0, ce qui contredit la minimalité de μ_u . Il existe donc $x \in E$ non nul tel que P(u)(x) = 0. La famille (x, u(x)) est libre car u ne possède pas de valeur propre. De plus, il existe $(c, d) \in \mathbb{R}^2$ tel que $P = X^2 + cX + d$. Alors $u^2(x) = -cu(x) - dx$ de sorte que F = vect(x, u(x)) est stable par u. On sait que u_F est un endomorphisme normal de F. De plus, $\chi_{U_F} = P$ est irréductible donc, d'après

la première question, sa matrice dans une base orthonormée de F est de la forme $\begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}$ avec $(a,b) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^*$. On applique alors

l'hypothèse de récurrence à l'endomorphisme normal $u_{F^{\perp}}$ ce qui permet de conclure.

Solution 54

1. Soit $\lambda \in \mathbb{R}$. Alors

$$x \in \operatorname{Ker}(u - \lambda \operatorname{Id}_{E}) \iff u(x) = \lambda x$$

$$\iff \|u(x) - \lambda x\|^{2} = 0$$

$$\iff \langle u(x) - \lambda x, u(x) - \lambda x \rangle = 0$$

$$\iff \langle (u - \lambda \operatorname{Id}_{E})^{*} \circ (u - \lambda \operatorname{Id}_{E})(x), x \rangle = 0$$

$$\iff \langle (u^{*} - \lambda \operatorname{Id}_{E}) \circ (u - \lambda \operatorname{Id}_{E})(x), x \rangle = 0$$

$$\iff \langle (u - \lambda \operatorname{Id}_{E}) \circ (u^{*} - \lambda \operatorname{Id}_{E})(x), x \rangle = 0$$

$$\iff \langle (u - \lambda \operatorname{Id}_{E}) \circ (u - \lambda \operatorname{Id}_{E})^{*}(x), x \rangle = 0$$

$$\iff \langle (u - \lambda \operatorname{Id}_{E})^{*}(x), (u - \lambda \operatorname{Id}_{E})^{*}(x) \rangle = 0$$

$$\iff \|u^{*}(x) - \lambda x\|^{2} = 0$$

$$\iff u^{*}(x) = \lambda x$$

$$\iff x \in \operatorname{Ker}(u^{*} - \lambda \operatorname{Id}_{E})$$

On en déduit que $\operatorname{Sp}(u) = \operatorname{Sp}(u^*)$ et que pour tout $\lambda \in \operatorname{Sp}(u) = \operatorname{Sp}(u^*)$, $\operatorname{E}_{\lambda}(u) = \operatorname{E}_{\lambda}(u^*)$.

2. Soient λ et μ deux valeurs propres distinctes de u. Soient $x \in E_{\lambda}(u)$ et $y \in E_{\mu}(u)$. Alors

$$\langle u(x), v \rangle = \lambda \langle x, v \rangle$$

Mais on a également,

$$\langle u(x), y \rangle = \langle x, u^*(y) \rangle$$

Or d'après la question précédente, $y \in E_{\mu}(u) = E_{\mu}(u^*)$ donc $u^*(y) = \mu y$. On en déduit que $\lambda \langle x, y \rangle = \mu \langle x, y \rangle$ puis $\langle x, y \rangle = 0$ car $\lambda \neq \mu$. Ainsi $E_{\lambda}(u) \perp E_{\mu}(u^*)$.

Solution 55

1. Sachant que pour deux endomorphismes u et v de E, $(u \circ v)^* = v^* \circ u^*$, on prouve aisément par récurrence que $(u^k)^* = (u^*)^k$ pour tout $k \in \mathbb{N}$.

Soit
$$P = \sum_{k=0}^{+\infty} a_k X^k \in \mathbb{R}[X]$$
. Par linéarité de l'adjonction,

$$P(u)^* = \sum_{k=0}^{+\infty} a_k (u^k)^* = \sum_{k=0}^{+\infty} a_k (u^*)^k = P(u^*)$$

2. Première méthode. Pour tout $P \in \mathbb{R}[X]$,

$$P(u) = 0 \iff P(u)^* = 0 \iff P(u^*) = 0$$

Ainsi u et u^* possédent le même idéal annulateur. Comme le polynôme minimal est l'unique générateur unitaire de cet idéal, $\pi_u = \pi_{u^*}$. **Deuxième méthode.** $\pi_u(u^*) = \pi_u(u)^* = 0^* = 0$ donc π_u^* divise π_u^* . En appliquant ceci à u^* , $\pi_{(u^*)^*} = \pi_u$ divise π_u^* . Comme π_u et π_u^* sont unitaires par définitions, $\pi_u = \pi_{u^*}$.

Solution 56

- 1. **a.** La linéarité de $u \otimes v$ découle essentiellement de la bilinéarité du produit scalaire. De plus, $\text{Im}(u \otimes v) \subset \text{vect}(u)$ donc $\text{rg}(u \otimes v) \leq 1$. Par ailleurs, $(u \otimes v)(v) = \|v\|^2 u \neq 0_E$ car u et v sont non nuls. Par conséquent, $\text{rg}(u \otimes v) = 1$.
 - **b.** Soit λ une valeur propre de $u \otimes v$ et x un vecteur propre associé. Alors $\langle v|x\rangle u = \lambda x$. Si $\lambda \neq 0$, alors $x \in \text{vect}(u)$. On en déduit que $\langle v|u\rangle u = \lambda u$ puis $\lambda = \langle v|u\rangle$ car $u \neq 0_E$. Si $\langle v|u\rangle \neq 0$, alors $\text{Sp}(u \otimes v) \subset \{0, \langle v|u\rangle\}$. De plus, $\text{Ker}(u \otimes v) = \text{vect}(v)^{\perp}$ et, ce qui précède montre que $\text{Ker}(u \otimes v \langle v|u\rangle \text{Id}_E) \subset \text{vect}(u)$. L'inclusion réciproque est triviale. En conclusion, $\text{Sp}(u \otimes v) = \{0, \langle v|u\rangle\}$, $\text{E}_0(u \otimes v) = \text{vect}(v)^{\perp}$ et $\text{E}_{\langle v|u\rangle}(u \otimes v) = \text{vect}(u)$. Si $\langle v|u\rangle = 0$, ce qui précède montre que $\text{Sp}(u \otimes v) = \{0\}$ et $\text{E}_0(u \otimes v) = \text{vect}(v)^{\perp}$.
 - c. Si $\langle v|u\rangle \neq 0$, alors $u\otimes v$ est diagonalisable car dim $E_0(u\otimes v)+\dim E_{(v|u)}(u\otimes v)=\dim E-1+1=\dim E$. Si $\langle v|u\rangle \neq 0$, $u\otimes v$ n'est pas diagonalisable car 0 est son unique valeur propre et dim $E_0(u\otimes v)=\dim E-1<\dim E$.
- 2. Soit $x \in E$. Alors

$$(u \otimes v)^2(x) = \langle v|x\rangle(u \otimes v)(u) = \langle v|x\rangle\langle v|u\rangle u = \langle v|u\rangle(u \otimes v)(x)$$

Ainsi $(u \otimes v)^2 = \langle v | u \rangle (u \otimes v)$. On en déduit que $P = X^2 - \langle v | u \rangle X$ annule $u \otimes v$. Si $\langle v | u \rangle \neq 0$, alors P est simplement scindé et $u \otimes v$ est diagonalisable. Si $\langle v | u \rangle = 0$, alors $(u \otimes v)^2 = 0$ et $u \otimes v$ est nilpotent. Il ne peut être diagonalisable car sinon il serait nul.

3. Supposons que g commute avec $u \otimes v$. Alors, pour tout $x \in E$,

$$(u \otimes v) \circ g(x) = g \circ (u \otimes v)(x)$$

ou encore

$$\langle v|g(x)\rangle u = \langle v|x\rangle g(u)$$

Notamment, comme $v \neq 0_E$, $g(u) = \alpha u$ avec $\alpha = \frac{\langle v | g(v) \rangle}{\|v\|^2}$. La dernière égalité peut également s'écrire

$$\forall x \in E, \langle g^*(v)|x\rangle u = \alpha \langle v|x\rangle u$$

Comme $u \neq 0_E$, on a donc $\langle g^*(v) - \alpha v | x \rangle = 0$ pour tout $x \in E$ et donc $g^*(v) = \alpha v$. Réciproquement, supposons qu'il existe $\alpha \in \mathbb{R}$ tel que $g(u) = \alpha u$ et $g^*(v) = \alpha v$. Alors, pour tout $x \in E$,

$$(u \otimes v) \circ g(x) = \langle v | g(x) \rangle u = \langle g^*(v) | x \rangle u = \alpha \langle v | x \rangle u$$
$$g \circ (u \otimes v)(x) = \langle v | x \rangle g(u) = \alpha \langle v | x \rangle u$$

donc g et $u \otimes v$ commutent.

Endomorphismes auto-adjoints et matrices symétriques

Solution 57

Remarquons que $\phi = p + q$ où p et q sont les projecteurs orthogonaux respectifs sur vect(a) et vect(b). Ainsi ϕ est un endomorphisme auto-adjoint comme somme d'endomorphismes auto-adjoints. En particulier, ϕ est diagonalisable. On va de toute façon s'en rendre compte en déterminant les éléments propres de ϕ .

Remarquons déjà que ϕ est nulle sur $(\text{vect}(a) + \text{vect}(b))^{\perp}$. Ainsi $(\text{vect}(a) + \text{vect}(b))^{\perp} \subset \text{Ker } \phi$. Réciproquement si $x \in \text{Ker } \phi$, $\langle a, x \rangle a + \langle b, x \rangle b = 0$ de sorte que $\langle a, x \rangle = \langle b, x \rangle = 0$ car la famille (a, b) est libre. Ainsi $x \in \text{vect}(a)^{\perp} \cap \text{vect}(b)^{\perp} = (\text{vect}(a) + \text{vect}(b))^{\perp}$. Finalement, $\text{Ker } \phi = (\text{vect}(a) + \text{vect}(b))^{\perp}$.

La nature géométrique de ϕ incite fortement à penser que a+b et a-b sont vecteurs propres. En effet, ces deux vecteurs sont non nuls puisque a et b sont non colinéaires et un calcul simple montrer que $\phi(a) = a + \langle a,b \rangle b$ et $\pi(b) = b + \langle a,b \rangle b$ donc $\phi(a+b) = (1+\langle a,b \rangle)(a+b)$ et $\phi(a-b) = (1-\langle a,b \rangle)(a-b)$. Donc a+b et a-b sont bien des vecteurs propres associés aux valeurs propres $1+\langle a,b \rangle$ et $1-\langle a,b \rangle$. Si $\langle a,b \rangle \neq 0$, ces valeurs propres sont distinctes : les sous-espaces propres associées à ces valeurs propres sont donc de dimension 1 puisqu'on a déjà vu que le noyau i.e. le sous-espace propre associé à la valeur propre 0 était de dimension n-2. Ces sous-espaces propres sont donc respectivement vect(a+b) et vect(a-b). Si $\langle a,b \rangle = 0$, alors le sous-espace propre associé à la valeur propre 1 contient vect(a+b,a-b) = vect(a,b) et est en fait exactement égal à celui-ci puisque la diemnsion de vect(a,b) est 2 et que Ker ϕ est déjà de dimension n-2.

Récapitulons. Dans tous les cas, 0 est valeur propre de ϕ et le sous-espace propre associé est $(\text{vect}(a) + \text{vect}(b))^{\perp}$. Si $\langle a, b \rangle \neq 0$, ϕ possède deux valeurs propres supplémentaires $1 + \langle a, b \rangle$ et $1 - \langle a, b \rangle$ et les sous-espaces propres respectivement associés sont vect(a+b) et vect(a-b). Si $\langle a, b \rangle = 0$, ϕ possède 1 comme seule valeur propre en sus de 0 et le sous-espace propre associé est vect(a,b). Il est d'ailleurs géométriquement clair dans ce cas que ϕ induit l'identité sur vect(a,b).

Solution 58

1. Pour tout $x \in E$.

$$\langle f(x), x \rangle = \sum_{k=1}^{n} \langle x, u_k \rangle^2 \ge 0$$

donc v est positif. Supposons maintenant que $\langle f(x), x \rangle = 0$. Tous les termes de la somme précédente étant positifs, ils sont tous nuls. Ainsi x est orthogonal à chacun des u_k et donc au sous-espace vectoriel qu'ils engendrent, c'est-à-dire E. Ainsi $x = 0_E$.

2. Considérons une base orthonormée (e_1, \dots, e_n) de E formée de vecteurs propres de E. Notons $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ les valeurs propres assocciées à ces vecteurs propres. Ces valeurs propres sont toutes strictement positives. Comme (e_1, \dots, e_n) est une base de E, il existe un unique endomorphisme g de E tel que $g(e_i) = \frac{1}{\sqrt{\lambda_i}}e_i$. On a clairement $g^2(e_i) = \frac{1}{\lambda_i}e_i = f^{-1}(e_i)$ pour tout $i \in [1, n]$. Comme (e_1, \dots, e_n) est une base de E, $g^2 = f^{-1}$. Soit $(x, y) \in E^2$. Alors

$$\langle g(x), y \rangle = \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{\lambda_i} \langle x, e_i \rangle \langle y, e_i \rangle = \langle x, g(y) \rangle$$

donc g est auto-adjoint. Les valeurs propres de g sont les réels strictement positifs $\frac{1}{\sqrt{\lambda_i}}$ donc v est défini positif.

3. Soit $i \in [1, n]$. Alors

$$u_i = f(f^{-1}(u_i)) = \sum_{k=1}^{n} \langle f^{-1}(u_i), u_k \rangle u_k$$

Mais comme $(u_1, ..., u_n)$ est libre, $\langle f^{-1}(u_i), u_k \rangle = \delta_{i,k}$ pour tout $k \in [1, n]$. Soit $(i, j) \in [1, n]^2$. Alors, comme g est auto-adjoint,

$$\langle g(u_i),g(u_j)\rangle=\langle g^2(u_i),u_j\rangle=\langle f^{-1}(u_i),u_j\rangle=\delta_{i,j}$$

Ainsi $(g(u_1), \dots, g(u_n))$ est bien une base orthonormée de E.

Solution 59

D'après le théorème spectral, il existe une base orthonormée (e_1, \dots, e_n) de E formée de vecteurs propres de f. Notons λ_i la valeur propre

associée à e_i . Comme $\operatorname{Sp}(f) \subset \mathbb{R}_+$, $\lambda_i \geq 0$ pour tout $i \in [\![1,n]\!]$. Comme (e_1,\ldots,e_n) est une base de E, on définit bien un endomorphisme g de E en posant $g(e_i) = \sqrt{\lambda_i}e_i$ pour tout $i \in [\![1,n]\!]$. On a alors clairement $g^2(e_i) = \lambda_i e_i = f(e_i)$ pour tout $i \in [\![1,n]\!]$. Comme (e_1,\ldots,e_n) est une base de E, on a bien $g^2 = f$.

Enfin, la matrice de g dans la base orthonormale (e_1, \dots, e_n) est diagonale donc symétrique : g est donc un endomorphisme auto-adjoint.

Solution 60

Soit $x \in \text{Ker } f$ et $y \in \text{Im } f$. Il existe donc $z \in \text{E tel que } y = f(z)$. Ainsi

$$\langle x, y \rangle = \langle x, f(z) \rangle = \langle f(x), z \rangle = \langle 0_{\text{E}}, z \rangle 0$$

Ainsi Ker $f \subset (\operatorname{Im} f)^{\perp}$. De plus, $\dim(\operatorname{Im} f)^{\perp} = n - \dim \operatorname{Im} f = \dim \operatorname{Ker} f$ d'après le théorème du rang. Ainsi Ker $f = (\operatorname{Im} f)^{\perp}$.

Solution 61

Comme f est auto-adjoint, il existe une base orthonormée \mathcal{B} de E qui diagonalise f.

- (i) \Longrightarrow (iii) La condition (i) implique que les valeurs propres de f sont positives. Notons e_1, \dots, e_n les éléments de \mathcal{B} et $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ les valeurs propres associées. On définit h en posant $h(e_i) = \sqrt{\lambda_i} e_i$ pour $1 \le i \le n$. On vérifie qu'on a bien $h = h^*$ et $f = h^2$.
- $(iii) \implies (ii)$ Il suffit de prendre g = h.
- $(ii) \implies (i)$ Pour tout $x \in E$,

$$\langle f(x), x \rangle = \langle g^* \circ g(x), x \rangle = \langle g(x), g(x) \rangle \ge 0$$

Solution 62

Supposons f défini positif. L'application $\varphi: (x,y) \in E^2 \mapsto \langle f(x), y \rangle$ est un produit scalaire :

- la bilinéarité provient de la linéarité de f et de la bilinéarité de $\langle \cdot, \cdot \rangle$;
- la symétrie provient de la symétrie de $\langle \cdot, \cdot \rangle$ et du fait que f est autoadjoint;
- pour $x \in E$, $\langle f(x), x \rangle \ge 0$ et on a égalité uniquement si $x = 0_E$..

La partie X est la boule unité fermée pour la norme associée au produit scalaire φ : elle est donc compacte pour cette norme puisque E est de dimension finie. Les normes étant toutes équivalentes en dimension finie, X est également compacte pour la norme associée au produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

Supposons X bornée. Soit $\lambda \in \operatorname{Sp}(f)$ et x un vecteur propre associé. Comme X est bornée et $x \neq 0_E$, on peut choisir $r \in \mathbb{R}_+^*$ suffisamment grand tel que $rx \notin X$. Alors $\langle f(rx), rx \rangle > 1$ i.e. $\lambda r^2 \|x\|^2 > 1$ puis $\lambda > \frac{1}{r^2 \|x\|^2} > 0$. Ainsi $\operatorname{Sp}(f) \subset \mathbb{R}_+^*$ et f est défini positif.

Solution 63

- 1. D'après le théorème spectral, il existe une base orthonormée (e_1,\ldots,e_n) de E formée de vecteurs propre de f. Notons λ_i la valeur propre associée au vecteur propre e_i . Comme $f\in\mathcal{S}^+(E), \lambda_i\geq 0$ pour tout $i\in [\![1,n]\!]$. Comme (e_1,\ldots,e_n) est une base de E, il existe un (unique) $g\in\mathcal{L}(E)$ tel que $g(e_i)=\sqrt{\lambda_i}e_i$. Alors pour tout $i\in [\![1,n]\!]$, $g^2(e_i)=\lambda_ie_i=f(e_i)$. Comme (e_1,\ldots,e_n) est une base de E, $g^2=f$. De plus, (e_1,\ldots,e_n) est une base orthonormée de E formée de vecteurs propres de g donc $g\in\mathcal{S}(E)$ d'après le théorème spectral.
- 2. L'endomorphisme g déterminé à la question précédente convient puisque $\operatorname{Sp}(g) \subset \mathbb{R}_+$. Montrons son unicité. Supposons donc qu'il existe $(g,h) \in \mathcal{S}^+(E)^2$ tel que $f=g^2=h^2$.

Soit $\lambda \in \mathbb{R}_+^*$. Alors $X - \sqrt{\lambda}$ et $X + \sqrt{\lambda}$ sont premiers entre eux donc, d'après le lemme des noyaux,

$$\operatorname{Ker}(g^2 - \lambda^2 \operatorname{Id}_{E}) = \operatorname{Ker}(f - \lambda \operatorname{Id}_{E}) \oplus \operatorname{Ker}(f + \lambda \operatorname{Id}_{E})$$

Mais comme $\operatorname{Sp}(g) \subset \mathbb{R}_+$, $\operatorname{Ker}(g + \lambda \operatorname{Id}_E) = \{0\}$. Ainsi $\operatorname{Ker}(g^2 - \lambda^2 \operatorname{Id}_E) = \operatorname{Ker}(g - \lambda \operatorname{Id}_E)$. De la même manière, $\operatorname{Ker}(h^2 - \lambda^2 \operatorname{Id}_E) = \operatorname{Ker}(h - \lambda \operatorname{Id}_E)$. Or $g^2 = h^2$ donc $\operatorname{Ker}(g - la \operatorname{Id}_E) = \operatorname{Ker}(h - \lambda \operatorname{Id}_E)$.

Par ailleurs, $\operatorname{Ker} g \subset \operatorname{Ker} g^2$. Mais si l'on se donne $X \in \operatorname{Ker} g^2$, alors

$$\|g(x)\|^2 = \langle g(x), g(x) \rangle = \langle x, g^* \circ g(x) \rangle = \langle x, g^2(x) \rangle = 0$$

donc g(x) = 0 puis $x \in \text{Ker } g$. Ainsi $\text{Ker } g = \text{Ker } g^2$. De même, $\text{Ker } h = \text{Ker } h^2$. Or $g^2 = h^2$ donc Ker g = Ker h. Finalement $\forall \lambda \in \mathbb{R}_+$, $\text{Ker}(g - \lambda \operatorname{Id}_E) = \text{Ker}(h - \lambda \operatorname{Id}_E)$

Mais comme $Sp(S) \subset \mathbb{R}_+$ et $Sp(T) \subset \mathbb{R}_+$, S et T ont les mêmes valeurs propres et les mêmes sous-espaces propres. Comme g et h sont diagonalisables, ils sont égaux.

Solution 64

1. L'application u est clairement linéaire. De plus, pour $k \in [0, n]$,

$$u(X^k) = \int_0^1 (X+t)^n t^k \ \mathrm{d}t = \sum_{j=0}^n \left(\binom{n}{j} \int_0^1 t^{n-j+k} \ \mathrm{d}t \right) X^j = \sum_{j=0}^n \frac{1}{n-j+k+1} \binom{n}{j} X^j \in \mathcal{E}$$

donc $u \in \mathcal{L}(E)$.

Pour $(k, l) \in [0, n]^2$, on a donc

$$(u(\mathbf{X}^k) \mid \mathbf{X}^l) = \sum_{j=0}^n \frac{1}{n-j+k+1} \binom{n}{j} (\mathbf{X}^j \mid \mathbf{X}^l)$$

$$= \sum_{j=0}^n \frac{1}{n-j+k+1} \cdot \frac{1}{j+l+1} \binom{n}{j}$$

$$= \sum_{i=0}^n \frac{1}{i+k+1} \cdot \frac{1}{n-i+l+1} \binom{n}{n-i}$$
 par le changement de variable $i = n-j$

$$= \sum_{i=0}^n \frac{1}{n-i+l+1} \cdot \frac{1}{i+k+1} \binom{n}{i}$$
 = $(\mathbf{X}^k \mid u(\mathbf{X}^l))$

Par linéarité de u et bilinéarité du produit scalaire, on prouve alors aisément que $(u(P) \mid Q) = (P \mid u(Q))$ pour tout $(P, Q) \in E^2$. Ainsi u est bien auto-adjoint.

Remarque. En admettant le théorème de Fubini pour les intégrales doubles (hors programme), on pouvait aussi raisonner de la manière suivante.

$$(u(P) \mid Q) = \int_0^1 u(P)(t)Q(t) dt$$

$$= \int_0^1 \left(\int_0^1 (t+s)^n P(s) ds \right) Q(t) dt$$

$$= \int_0^1 \left(\int_0^1 (t+s)^n P(s)Q(t) ds \right) dt$$

$$= \int_0^1 \left(\int_0^1 (t+s)^n P(s)Q(t) dt \right) ds \qquad \text{d'après le théorème de Fubini}$$

$$= \int_0^1 P(s) \left(\int_0^1 (t+s)^n Q(t) dt \right) ds$$

$$= \int_0^1 P(s)u(Q)(s) ds \qquad \qquad = (P \mid u(Q))$$

- 2. C'est le théorème spectral.
- **3.** Fixons $y \in \mathbb{R}$. Comme (P_0, \dots, P_n) est une base orthonromée de E,

$$(X+y)^n = \sum_{k=0}^n ((X+y)^n \mid P_k) P_k = \sum_{k=0}^n \left(\int_0^1 (t+y)^n P_k(t) \, dt \right) P_k = \sum_{k=0}^n u(P_k)(y) P_k = \sum_{k=0}^n \lambda_k P_k(y) P_k$$

En évaluant en $x \in \mathbb{R}$, on obtient

$$(x+y)^n = \sum_{k=0}^n \lambda_k P_k(x) P_k(y)$$

Notamment, en choisissant y = x,

$$2^n x^n = \sum_{k=0}^n \lambda_k P_k(x)^2$$

En intégrant sur [0, 1],

$$2^{n} \int_{0}^{1} x^{n} dx = \sum_{k=0}^{n} \lambda_{k} \int_{0}^{1} P_{k}(x)^{2} dx$$

ou encore

$$\frac{2^n}{n+1} = \sum_{k=0}^n \lambda_k ||P_k||^2 = \sum_{k=0}^n \lambda_k = \text{tr}(u)$$

car les vecteurs P_k sont unitaires.

REMARQUE. On pouvait trouver la trace différemment. En effet, on a calculé

$$u(X^k) = \int_0^1 (X+t)^n t^k dt = \sum_{j=0}^n \frac{1}{n-j+k+1} \binom{n}{j} X^j$$

Si on note A la matrice de u dans la base canonique, alors

$$A_{j,k} = \frac{1}{n-j+k+1} \binom{n}{j}$$

On en déduit que

$$tr(u) = tr(A) = \sum_{k=0}^{n} A_{k,k} = \frac{1}{n+1} \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} = \frac{2^{n}}{n+1}$$

Solution 65

Soit S_n l'ensemble des vecteurs de \mathbb{R}^n de norme 1. Pour $A \in \S_n(\mathbb{R})$ et $X \in \mathbb{R}^n$, on pose $\varphi_A(X) = X^T A X$. Soit $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. Il existe une base orthonormée (E_1, \dots, E_n) de \mathbb{R}^n dans laquelle A diagonalise. Pour $i \in [1, n]$, notons λ_i la valeur propre

de A associée à E_i . Soit $X \in S_n$. Il existe donc $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ tel que $X = \sum_{i=1}^n x_i E_i$ et $\sum_{i=1}^n x_i^2 = 1$. On a alors $\varphi_A(X) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2$. On a

alors $\varphi(X) \le \left(\max_{i \in [\![1,n]\!]} \lambda_i\right) \sum_{i=1}^n x_i^2 = \Phi(A)$. De plus, notons j l'indice de la plus grande valeur propre de A, on a alors $\varphi_A(E_j) = \lambda_j = \Phi(A)$. Par conséquent, $\Phi(A) = \max_{X \in S_-} \varphi_A(X)$.

Soient A, B $\in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ et $\lambda \in [0,1]$.

$$\Phi(\lambda \mathbf{A} + (1-\lambda)\mathbf{B}) = \max_{\mathbf{X} \in \mathbf{S}_n} \varphi_{\lambda \mathbf{A} + (1-\lambda)\mathbf{B}}(\mathbf{X}) = \max_{\mathbf{X} \in \mathbf{S}_n} (\lambda \varphi_{\mathbf{A}}(\mathbf{X}) + (1-\lambda)\varphi_{\mathbf{B}}(\mathbf{X})$$

Puisque $\lambda \geq 0$ et $1 - \lambda \geq 0$, on a pour tout $X \in S_n$

$$\lambda \phi_{A}(X) + (1-\lambda)\phi_{B}(X) \leq \lambda \max_{X \in S_{n}} \phi_{A}(X) + (1-\lambda) \max_{X \in S_{n}} \phi_{B}(X) = \lambda \Phi(A) + (1-\lambda)\Phi(B)$$

Il suffit alors de passer au maximum pour $X \in S_n$ pour obtenir

$$\Phi(\lambda A + (1 - \lambda)B) \le \lambda \Phi(A) + (1 - \lambda)\Phi(B)$$

Autrement dit, Φ est convexe.

Solution 66

Comme A est symétrique, elle diagonalise dans une base orthonormale i.e. il existe $P \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ telle que $P^TAP = D$ avec D diagonale. Posons $Q = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\begin{array}{c|c} P & P \\ \hline P & -P \end{array} \right)$. On vérifie que $Q \in \mathcal{O}_{2n}(\mathbb{R})$. De plus, $Q^TBQ = \left(\begin{array}{c|c} D + I_n & 0 \\ \hline 0 & D - I_n \end{array} \right)$. Ceci prouve que B est diagonalisable et que ses valeurs propres sont les $\lambda \pm 1$ où $\lambda \in Sp(A)$.

Solution 67

1. Puisque A est réelle symétrique positive, elle est diagonalisable. Notons $(X_1, ..., X_n)$ une base de \mathbb{R}^n constituée de vecteurs propres de A et λ_i la valeur propre associée au vecteur propre X_i pour chaque i dans [1, n].

Soit X un vecteur propre de A^k associée à une valeur propre λ . Il existe donc $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}$ non tous nuls tels que $X = \sum_{i=1}^n \alpha_i X_i$. Notons

I l'ensemble des indices $i \in [[1, n]]$ tels que $\alpha_i \neq 0$ de sorte que $X = \sum_{i \in I} \alpha_i X_i$. Ainsi d'une part

$$A^k X = \sum_{i \in I} \lambda_i^k \alpha_i X_i$$

et d'autre part

$$A^k X = \lambda X = \sum_{i \in I} \lambda \alpha_i X_i$$

Comme $(X_i)_{i \in I}$ est une famille libre, $\lambda_i^k \alpha_i = \lambda \alpha_i$ pour tout $i \in I$. Or $\alpha_i \neq 0$ pour $i \in I$ donc $\lambda_i^k = \lambda$. De plus, A est symétrique positive donc les λ_i sont positifs : pour tout $i \in I$, $\lambda_i = \sqrt[k]{\lambda}$. Finalement

$$AX = \sum_{i \in I} \lambda_i \alpha_i X = \sqrt[k]{\lambda} \sum_{i \in I} \alpha_i X_i = \sqrt[k]{\lambda} X$$

et donc X est un vecteur propre de A.

- 2. Puisque $(A^k)^T = (A^T)^k = A^k$, A^k est symétrique. Il existe donc $P \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ tel que $P^{-1}A^kP$ soit diagonale. Les vecteurs colonnes de P sont des vecteurs propres de A^k et donc de P d'après la question précédente. En clair, $P^{-1}AP$ est également diagonale. Puisque P^k le même raisonnement montre que $P^{-1}BP$ est également diagonale. Notons P^k , le même raisonnement montre que $P^{-1}BP$ est également diagonale. Notons P^k , P^k le éléments diagonaux de $P^{-1}AP$ et P^k et P^k
- **3.** Le résultat ne tient plus. Prendre par exemple $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et k = 2.

Néanmoins, le résultat reste valable si A et B sont symétriques (non nécessairement positives) et si k est impair car dans ce cas $x \mapsto x^k$ est injective sur \mathbb{R} .

Solution 68

Première méthode

D'après le théorème spectral, il existe une matrice orthogonale P et une matrice diagonale D à coefficients positifs de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telles que $A = PDP^T$. Mais alors

$$tr(AB) = tr(PDP^{\mathsf{T}}B) = tr(DP^{\mathsf{T}}BP) = tr(DC)$$

en posant $C = P^TBP$. La matrice C est évidemment symétrique et pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$

$$X^{\mathsf{T}}CX = X^{\mathsf{T}}P^{\mathsf{T}}BPX = (PX)^{\mathsf{T}}B(PX) > 0$$

car B est positive. Ainsi C est positive. En notant (E_1, \dots, E_n) la base canonique de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, on a pour tout $i \in [\![1,n]\!]$

$$C_{ii} = E_i^\mathsf{T} C E_i \geq 0$$

puisque C est positive. Finalement

$$tr(DC) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{i=1}^{n} D_{ij}C_{ji} = \sum_{i=1}^{n} D_{ii}C_{ii} \ge 0$$

Deuxième méthode

D'après le théorème spectral, il existe une matrice orthogonale P et une matrice diagonale D à coefficients positifs de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telles que

 $A = PDP^T$. En notant Δ la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont les racines carrées de ceux de A, et en posant $R = P\Delta P^T$, on a $A = R^TR$. De la même manière, on peut trouver $S \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telle que $B = S^TS$. Mais alors

$$tr(AB) = tr(R^{\mathsf{T}}RS^{\mathsf{T}}S) = tr(SR^{\mathsf{T}}RS^{\mathsf{T}}) = ||RS^{\mathsf{T}}||^2 \ge 0$$

où on note $\|\cdot\|$ la norme euclidienne associée au produit scalaire $(X,Y) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2 \mapsto \operatorname{tr}(X^TY)$ (il est classique de montrer que c'est bien un produit scalaire).

Solution 69

1. On note $\|\cdot\|$ la norme euclidienne sur $\mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$. Soit $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$. Alors A^TA est une matrice symétrique donc elle est diagonalisable. Soit x un vecteur propre associée à une valeur propre λ de A^TA . Alors $x^TA^TAx = (Ax)^T(AX) = \|Ax\|^2 \in \mathbb{R}_+$ et $x^TA^TAx = \lambda x^Tx = \lambda \|x\|^2$. Comme $\|x\|^2 \in \mathbb{R}_+^+$, $\lambda \ge 0$. Ainsi $Sp(A^TA) \subset \mathbb{R}_+$ donc N(A) est bien définie. Soit $\mu \in \mathbb{R}$. Alors

$$N(\mu A) = \sqrt{\max Sp(\mu^2 A^\mathsf{T} A)} = \sqrt{\max \mu^2 Sp(A^\mathsf{T} A)} = \sqrt{\mu^2 \max Sp(A^\mathsf{T} A)} = |\mu| \sqrt{\max Sp(A^\mathsf{T} A)} = |\mu| N(A)$$

donc N est bien homogène

Supposons que N(A) = 0. Alors max Sp(A^TA) = 0. Mais comme Sp(A^TA) $\subset \mathbb{R}_+$, Sp(A^TA) = {0}. Comme A^TA est diagonalisable, A^TA = 0. A fortiori, $\|A\|^2 = \text{tr}(A^TA) = 0$ où $\|\cdot\|$ désigne ici la norme euclidienne sur $\mathcal{M}_p(\mathbb{R})$. Ainsi A = 0 et N vérifie l'axiome de séparation.

Soit enfin $(A, B) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})^2$. Notons λ la plus grande valeur propre de $(A + B)^T(A + B)$ et x un vecteur propre associé à cettte valeur propre. Alors $\|(A+B)x\|^2 = \lambda \|x\|^2$. Donc $\|(A+B)x\| = N(A+B)\|x\|$. Par ailleurs, $\|\cdot\|$ est une norme donc $\|(A+B)x\| \le \|Ax\| + \|Bx\|$. Notons $\lambda_1, \ldots, \lambda_p$ les valeurs propres de A^TA et (e_1, \ldots, e_p) une base orthonormée de vecteurs propres de A^TA . Alors

$$x = \sum_{i=1}^{p} x_i e_i$$
 et $A^{\mathsf{T}} A x = \sum_{i=1}^{p} x_i \lambda_i e_i$

Comme $(e_1, ..., e_p)$ est une base orthonormée de $\mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$,

$$\|\mathbf{A}x\|^2 = x^{\mathsf{T}}\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}x = \sum_{i=1}^p \lambda_i x_i^2 \le \mathbf{N}(\mathbf{A})^2 \sum_{i=1}^p x_i^2 = \mathbf{N}(\mathbf{A})^2 \|x\|^2$$

Par conséquent, $||Ax|| \le N(A)||x||$. De la même manière, $||Bx|| \le N(B)||x||$ Finalement,

$$N(A + B)||x|| \le N(A)||x|| + N(B)||x||$$

et donc $N(A + B) \le N(A) + N(B) car ||x|| > 0$.

N est bien une norme.

2. Soit x un vecteur propre associé à la plus grande valeur propre de (AB)^T(AB). On a alors ||ABx|| = N(A)||x|| (cf. précédemment). De plus, ||ABx|| ≤ N(A)||Bx|| ≤ N(A)N(B)||x|| (cf. précédemment). Comme ||x|| > 0, N(AB) ≤ N(A)N(B) donc N est bien une norme d'algèbre.

Solution 70

Remarquons qu'en remplaçant x par x/y, on obtient

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^*, |ax^2 + bxy + cy^2| \le |Ax^2 + Bxy + Cy^2|$$

Par continuité des deux membres sur \mathbb{R}^2 , l'inégalité est également vraie sur l'adhérence de $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^*$, c'est-à-dire \mathbb{R}^2 . Ainsi

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, |ax^2 + bxy + cy^2| \le |Ax^2 + Bxy + Cy^2|$$

Posons
$$m = \begin{pmatrix} a & b/2 \\ b/2 & c \end{pmatrix}$$
 et $M = \begin{pmatrix} A & B/2 \\ B/2 & C \end{pmatrix}$. Ainsi,

$$\forall u = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}), \ |u^{\mathsf{T}} m u| \le |u^{\mathsf{T}} M u|$$

En élevant au carré, on obtient

$$\forall u \in \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}), \ \|u\|^2 u^{\mathsf{T}} m^2 u \leq \|u\|^2 u^{\mathsf{T}} M^2 u$$

Notamment, en notant S la sphère unité de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$,

$$\forall u \in S, u^{\mathsf{T}} m^2 u < u^{\mathsf{T}} M^2 u$$

Les matrices m et M sont symétriques réelles donc diagonalisables. Notons λ_1 et λ_2 les valeurs propres (éventuellement confondues) de m ainsi que Λ_1 et Λ_2 celles de M. Quitte à les échanger, on peut supposer $|\lambda_1| \le |\lambda_2|$ et $|\Lambda_1| \le |\Lambda_2|$. En considérant des bases orthonormées de vecteurs propres de m et M, on montre classiquement que

$$\lambda_1^2 = \inf_{u \in S} u^{\mathsf{T}} m^2 u \qquad \qquad \lambda_2^2 = \sup_{u \in S} u^{\mathsf{T}} m^2 u$$

$$\Lambda_1^2 = \inf_{u \in S} u^{\mathsf{T}} M^2 u \qquad \qquad \Lambda_2^2 = \sup_{u \in S} u^{\mathsf{T}} M^2 u$$

L'inégalité précédente montre alors que $\lambda_1^2 \le \Lambda_1^2$ et $\lambda_2^2 \le \Lambda_2^2$. Puisque toutes ces quantités sont positives, $(\lambda_1\lambda_2)^2 \le (\Lambda_1\Lambda_2)^2$. Or $\lambda_1\lambda_2 = \det(m) = ac - b^2/4$ et $\Lambda_1\Lambda_2 = AC - B^2/4$ de sorte que

$$(b^2 - 4ac)^2 \le (B^2 - 4AC)^2$$

ou encore

$$|b^2 - 4ac| \le |B^2 - 4AC|$$

Solution 71

Comme M^TM et MM^T sont symétriques réelles, leurs spectres sont inclus dans \mathbb{R} . Soit $\lambda \in Sp(M^TM) \setminus \{0\}$. Alors il existe $X \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$ non nul tel que $M^TMX = \lambda X$. On en déduit que

$$\|MX\|^2 = X^TM^TMX = \lambda XX^T = \lambda \|X\|^2 \neq 0$$

car X et λ sont non nuls. Ainsi $MX \neq 0$. Mais comme $M^TMX = \lambda X$, on a également $(MM^T)MX = \lambda MX$ de sorte que $\lambda \in Sp(MM^T)$. On en déduit que

$$Sp(M^TM) \setminus \{0\} \subset Sp(MM^T) \setminus \{0\}$$

En appliquant ce qui précède à M^T, on obtient l'inclusion réciproque et donc l'égalité.

Solution 72

Supposons (i). Alors il existe une base (e_1, \dots, e_n) de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ formée de vecteurs propres de A. Notons $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ les valeurs propres associées. Posons également $\mathbf{E}_{i,j} = e_i e_j^\mathsf{T} + e_j e_i^\mathsf{T}$. On montre aisément que $(\mathbf{E}_{i,j})_{1 \leq i \leq j \leq n}$ est une base de $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. L'application

$$\Phi: \left\{ \begin{array}{ccc} \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) & \longrightarrow & \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \\ M & \longmapsto & AM + MA \end{array} \right.$$

est bien définie et c'est un endomorphisme de $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. De plus, pour tout $1 \le i \le j \le n$, $\Phi(E_{i,j}) = (\lambda_i + \lambda_j)E_{i,j}$. L'application Φ est donc diagonalisable et ses valeurs propres sont les $\lambda_i + \lambda_j$ pour $1 \le i \le j \le n$. Aucune de ces valeurs propres n'est nulle donc Φ est un automorphisme. On en déduit la proposition (ii).

Remarque. On peut raisonner différemment. Il existe $P \in O_n(\mathbb{R})$ et $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ diagonale telle que $A = PDP^T$. Fixons $B \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. L'équation AM + MA = B équivaut à DN + ND = C en posant $N = P^TMP$ et $C = P^TBP$. Cette équation équivaut à

$$\forall (i,j) \in \llbracket 1,n \rrbracket^2, \; (\lambda_i + \lambda_j) \mathsf{N}_{i,j} = \mathsf{C}_{i,j}$$

Comme $\lambda_i + \lambda_j \neq 0$ pour tout $(i, j) \in [1, n]^2$, l'équation admet donc bien une unique solution N. Comme C est symétrique, N l'est également et donc M aussi. L'équation AM + MA = B admet donc bien une unique solution symétrique.

Supposons (ii). Considérons l'application Ψ qui à $B \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ associe l'unique matrice $M \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ telle que AM + MA = B. On vérifie aisément que Ψ est un automorphisme de $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. Alors $I_n = \Psi(\Psi^{-1}(I_n))$ est l'unique matrice telle que $AI_n + I_nA = \Psi^{-1}(I_n)$. Ainsi $A = \frac{1}{2}\Psi^{-1}(I_n) \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. On reprend alors le raisonnement de la première implication. L'endomorphisme Φ (qui n'est autre que Ψ^{-1}) est alors un automorphisme. Ses valeurs propres, à savoir les $\lambda_i + \lambda_i$ ne peuvent être nulles.

Solution 73

Soit (X, Y) un éventuel couple solution. Alors

$$X^{\mathsf{T}} = X^{\mathsf{T}}(Y^{\mathsf{T}}XY) = (X^{\mathsf{T}}Y^{\mathsf{T}}X)Y = (X^{\mathsf{T}}YX)^{\mathsf{T}}Y = Y$$

Par conséquent, $X(XX^T) = I_n$. On en déduit que XX^T est inversible et que $X = (XX^T)^{-1}$. Or XX^T est symétrique donc X également. D'après le théorème spectral, il existe $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ diagonale et $P \in O_n(\mathbb{R})$ telle que $X = PDP^T$. En reportant dans l'égalité $X(XX^T) = I_n$ i.e. $X^3 = I_n$, on obtient $D^3 = I_n$. Comme D est diagonale à coefficients $r\acute{e}els$, $D = I_n$ puis $X = Y = I_n$. Réciproquement, le couple (I_n, I_n) convient. C'est donc l'unique solution du système.

Solution 74

Il est clair que si S est nulle, S + D est semblable à D.

Supposons maintenant que S + D est semblable à D. On rappelle que $X \mapsto tr(X^TX)$ est une norme euclidienne de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Comme S + D est semblable à D, $(S + D)^2$ est également semblable à D et ces deux matrices ont même trace. Ainsi

$$tr(D^2) = tr((S+D)^2) = tr(S^2) + tr(SD) + tr(DS) + tr(D^2)$$

On vérifie aisément que SD a une diagonale nulle donc tr(SD) = tr(DS) = 0. Ainsi $tr(S^2) = tr(S^TS) = 0$ puis S = 0 via la norme euclidienne citée plus haut.

Solution 75

- 1. D'après le théorème spectral, il existe $P \in O_n(\mathbb{R})$ et $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ diagonale telle que $A = PDP^T$. Comme $Sp(A) \subset \mathbb{R}_+$, les coefficients diagonaux $\lambda_1, \ldots, \lambda_n$ de D sont positifs. On note alors $\Delta \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont $\sqrt{\lambda_1}, \ldots, \sqrt{\lambda_n}$ de sorte que $\Delta^2 = D$. Posons $B = P\Delta P^T$. On vérifie asiément que B est symétrique et que $B^2 = A$.
- 2. La matrice B déterminé à la question précédente convient puisque $Sp(B) \subset \mathbb{R}_+$. Montrons son unicité. Supposons donc qu'il existe $(S,T) \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})^2$ tel que $A=S^2=T^2$.

Première méthode. Soit $\lambda \in \mathbb{R}_+^*$. Alors $X - \sqrt{\lambda}$ et $X + \sqrt{\lambda}$ sont premiers entre eux donc, d'après le lemme des noyaux,

$$Ker(S^2 - \lambda^2 I_n) = Ker(S - \lambda I_n) \oplus Ker(S + \lambda I_n)$$

Mais comme Sp(S) $\subset \mathbb{R}_+$, Ker(S+ λI_n) = {0}. Ainsi Ker(S²- $\lambda^2 I_n$) = Ker(S- λI_n). De la même manière, Ker(T²- $\lambda^2 I_n$) = Ker(T- λI_n). Or S² = T² donc Ker(S - λI_n) = Ker(T - λI_n).

Par ailleurs, $\operatorname{Ker} S \subset \operatorname{Ker} S^2$. Mais si l'on se donne $X \in \operatorname{Ker} S^2$, alors $\|SX\|^2 = X^T S^2 X = 0$ donc SX = 0 puis $X \in \operatorname{Ker} S$. Ainsi $\operatorname{Ker} S = \operatorname{Ker} S^2$. De même, $\operatorname{Ker} T = \operatorname{Ker} T^2$. Or $S^2 = T^2$ donc $\operatorname{Ker} S = \operatorname{Ker} T$. Finalement

$$\forall \lambda \in \mathbb{R}_+, \operatorname{Ker}(S - \lambda I_n) = \operatorname{Ker}(T - \lambda I_n)$$

Mais comme $Sp(S) \subset \mathbb{R}_+$ et $Sp(T) \subset \mathbb{R}_+$, S et T ont les mêmes valeurs propres et les mêmes sous-espaces propres. Comme S et T sont diagonalisables, elles sont égales.

Deuxième méthode. Comme S est diagonalisable à valeurs propres positives, les valeurs propres de S sont les racines carrées des valeurs propres de S^2 . Il en est de même pour T. Comme $S^2 = T^2$, S et T ont même spectre. Il existe donc $D = \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ et $(P,Q) \in O_n(\mathbb{R})^2$ tels que $S = PDP^T$ et $T = QDQ^T$. Comme $S^2 = T^2$, $PD^2P^T = QD^2Q^T$ ou encore $RD^2 = D^2R$ en posant $R = Q^TP$. Comme $D^2 = \operatorname{diag}(\lambda_1^2, \dots, \lambda_n^2)$, $R_{i,j}\lambda_j^2 = \lambda_i^2R_{i,j}$ pour tout $(i,j) \in [\![1,n]\!]^2$. Ceci peut encore s'écrire $R_{i,j}(\lambda_j - \lambda_i)(\lambda_j + \lambda_i) = 0$. Remarquons que les λ_i sont positifs. Si $\lambda_i + \lambda_j > 0$, $R_{i,j}(\lambda_j - \lambda_i)$ ce qui signifie $R_{i,j}\lambda_j = \lambda_i R_{i,j}$. Sinon $\lambda_i = \lambda_j = 0$ donc on a encore $R_{i,j}\lambda_j = \lambda_i R_{i,j}$. Finalement, $R_{i,j}\lambda_j = \lambda_i R_{i,j}$ pour tout $(i,j) \in [\![1,n]\!]^2$. On en déduit que RD = DR ou encore $PDP^T = QDQ^T$ i.e. S = T.

Solution 76

- 1. M est symétrique réelle donc M est diagonalisable. De plus, M est nilpotente donc sa seule valeur propre est 0. On en déduit que M = 0.
- 2. Comme M et M^T commutent, $(M^TM)^n = M^n(M^T)^nM^n = 0$. Comme M^TM est symétrique réelle, M^TM = 0 d'après la question précédente. Ainsi $tr(M^TM) = 0$. On en déduit que $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n M_{i,j}^2 = 0$ puis $M_{i,j} = 0$ pour tout $(i,j) \in [\![1,n]\!]^2$ (somme nulle de termes positifs). Ainsi M = 0.

Solution 77

1. Tout d'abord, A^TA est clairement symétrique réelle. De plus,

$$\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), \ X^{\mathsf{T}}(A^{\mathsf{T}}A)X = ||AX||^2 \ge 0$$

Donc $A^TA \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$. Or $A^TA \in GL_n(\mathbb{R})$ (considérer le déterminant par exemple) donc $A^TA \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$. Il existe donc $P \in O_n(\mathbb{R})$ et $D = diag(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ telles que $A^TA = PD^T$ avec les λ_i strictement positifs. Si on pose $\Delta = diag(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n})$ et $S = P\Delta P^T$, on a bien $S \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ et $A^TA = S^2$.

2. Notons S la matrice de la question précédente et posons $Q = AS^{-1}$. Alors, comme $S^{T} = S$,

$$Q^{T}Q = (S^{-1})^{T}A^{T}AS^{-1} = (S^{T})^{-1}S^{2}S^{-1} = I_{n}$$

donc $Q \in O_n(\mathbb{R})$.

3. Supposons qu'il existe $((Q, S), (R, T)) \in (O_n(\mathbb{R}) \times S_n^{++}(\mathbb{R}))^2$ tel que A = QS = RT. En tranposant, on obtient $SQ^T = TR^T$. Ainsi

$$S^2 = SQ^{\mathsf{T}}QS = TR^{\mathsf{T}}RT = T^2$$

Première méthode. Soit $\lambda \in \mathbb{R}_+^*$. D'après le lemme des noyaux,

$$Ker(S^2 - \lambda^2 I_n) = Ker(S - \lambda I_n) \oplus Ker(S + \lambda I_n)$$

Mais comme Sp(S) $\subset \mathbb{R}_+^*$, Ker(S+ λI_n) = {0}. Ainsi Ker(S²- $\lambda^2 I_n$) = Ker(S- λI_n). De la même manière, Ker(T²- $\lambda^2 I_n$) = Ker(T- λI_n). Or S² = T² donc Ker(S - λI_n) = Ker(T - λI_n) pour tout $\lambda \in \mathbb{R}_+^*$. Mais comme Sp(S) $\subset \mathbb{R}_+^*$ et Sp(T) $\subset \mathbb{R}_+^*$, S et T ont les mêmes valeurs propres et les mêmes sous-espaces propres. Comme S et T sont diagonalisables, elles sont égales.

Deuxième méthode. Comme S est diagonalisable à valeurs propres positives, les valeurs propres de S sont les racines carrées des valeurs propres de S². Il en est de même pour T. Comme S² = T², S et T ont même spectre. Il existe donc D = diag($\lambda_1, \dots, \lambda_n$) et $(P_1, P_2) \in O_n(\mathbb{R})^2$ tels que S = $P_1DP_1^T$ et T = $P_2DP_2^T$. Comme S² = T², $P_1D^2P_1^T$ = $P_2D^2P_2^T$ ou encore P_2D^2 en posant $P_2D^2P_2$. Comme P_2D^2 en posant $P_2D^2P_2$. Comme P_2D^2 en posant P_2

4. Comme $\operatorname{GL}_n(\mathbb{R})$ est dense dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, il existe une suite (A_p) à valeurs dans $\operatorname{GL}_n(\mathbb{R})$ convergeant vers A. D'après la question précédente, il existe une suite (Q_p) à valeurs dans $O_n(\mathbb{R})$ et une suite (S_p) à valeurs dans $S_n^{++}(\mathbb{R})$ telles que $A_p = Q_pS_p$ pour tout $p \in \mathbb{N}$. Or $O_n(\mathbb{R})$ est compact donc il existe une suite extraite $(Q_{\phi(p)})$ convergeant vers $Q \in O_n(\mathbb{R})$. Alors la suite de terme général $S_{\phi(p)} = Q_{\phi(p)}^{\mathsf{T}}A$ converge vers $S = Q^{\mathsf{T}}A$. En effet, l'application $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto X^{\mathsf{T}}A$ est continue car elle est linéaire et $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et de dimension finie. Or $S_n^+(\mathbb{R})$ est fermé pour tout $p \in \mathbb{N}$, $S_{\phi(p)} \in S_n^+(\mathbb{R})$ donc $S \in S^+(\mathbb{R})$. On a alors bien A = QS avec $Q \in O_n(\mathbb{R})$ et $S \in S_n^+(\mathbb{R})$.

Le couple (Q, S) n'est pas nécessairement unique. En effet, si A = 0, on peut prendre S = 0 et Q quelconque dans $O_n(\mathbb{R})$.

Solution 78

Soit (S_n) une suite à valeurs dans $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ convergeant vers $S \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ de dimension finie donc il est fermé. Ainsi $S \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. On peut également utiliser la continuité de la transposition (endomorphisme d'un espace vectoriel de dimension finie).

Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. Alors pour tout $p \in \mathbb{N}$, $X^TS_pX \ge 0$. Or l'application $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto X^TMX$ est continue comme endomorphisme d'un espace de dimension finie. On en déduit que $\lim_{p \to +\infty} X^TS_pX = X^TSX$ et donc $X^TSX \ge 0$ par passage à la limite. On a donc bien $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$. Par caractérisation séquentielle, $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ est fermé.

Solution 79

- **1.** $(A^TA)^T = A^T(A^T)^T = A^TA$ donc $A^TA \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. De plus, pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $X^TA^TAX = ||AX||^2 \ge 0$ donc $A^TA \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$.
- 2. D'après le théorème spectral, il existe une matrice $V \in O_n(\mathbb{R})$ telle que V^TA^TAV soit une matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont les valeurs propres de A^TA . Comme $r = rg(A^TA)$, r valeurs propres sont non nulles (et donc strictement positives) et n-r sont nulles. Quitte à réordonner éventuellement les vecteurs propres, on a le résultat voulu.

- 3. Puisque $V^T A^T A V = \begin{pmatrix} D & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{pmatrix}$, on a notamment $V_2^T A^T A V_2 = 0$ et donc $||AV_2||^2 = 0$. On en déduit que $AV_2 = 0$.
- **4.** On a $U_1^T U_1 = I_r$. Les r colonnes de U_1 forment donc une famille orthonormée de $\mathcal{M}_{m,1}(\mathbb{R})$ que l'on peut compléter en une base orthonormée de $\mathcal{M}_{m,1}(\mathbb{R})$. Autrement dit, il existe $\mathbf{U}_2 \in \mathcal{M}_{m,m-r}(\mathbb{R}$ telle que $\mathbf{U} = (\mathbf{U}_1,\mathbf{U}_2) \in \mathbf{O}_m(\mathbb{R})$.
- 5. Un calcul par blocs donne bien $A = U\Sigma V^{T}$.

Solution 80

- 1. Comme A est semblable à une matrice réelle triangulaire, son polynôme caractéristique est scindé sur ℝ. Notamment, Sp(A) ⊂ ℝ et $Sp(A) \neq \emptyset$. Soit $\lambda \in \mathbb{R}$ une valeur propre de A et X un vecteur propre associé. Alors $AX = \lambda X$ puis $X^TAX = \lambda X^TX$. En tranposant, on obtient $X^TA^TX = \lambda X^TX$ i.e. $X^TAX = -\lambda X^TX$ car $A^T = -A$. Ainsi $\lambda X^TX = -\lambda X^TX$ puis $\lambda = 0$ car $X^TX = \|X\|^2 > 0$. Ainsi $Sp(A) = \{0\}.$
- 2. Comme 0 est l'unique valeur propre de A et χ_A est scindé sur \mathbb{R} , $\chi_A = X^n$. D'après le théorème de Cayley-Hamilton, $A^n = 0$.
- 3. Par conséquent, $(A^2)^n = A^{2n} = (A^n)^2 = 0$ donc A^2 est nilpotente. Sa seule valeur propre est donc 0. De plus, $(A^2)^T = (A^T)^2 = 0$ $(-A)^2 = A^2$ donc A^2 est symétrique réelle. Elle est donc diagonalisable en vertu du théorème spectral. Comme 0 est son unique valeur propre, elle est semblable à la matrice nulle et est donc nulle.
- **4.** Remarquons que $A^TA = -A^2 = 0$. Notamment, $||A||^2 = tr(A^TA) = 0$. On en déduit que A = 0.

Solution 81

- 1. A est symétrique réelle donc diagonalisable.
- 2. On trouve sans difficulté Sp(A) = $\{0, 2\}$, $E_0(A) = \text{vect}\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ et $E_2(A) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.
- a. On a clairement $rg(A I_n) = 2$ donc dim $Ker(A I_n) = n 2 \ge 1$. Ainsi 1 est valeur propre de A et on peut ajouter que $\dim \mathcal{E}_1(\mathcal{A}) = n - 2.$
 - **b. Première méthode :** On pose $A I_n = \left(\frac{0 \ | C^T}{C \ 0}\right)$ avec $C = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$. Un calcul par blocs donne alors aisément $(A I_3)^3 = \frac{1}{1}$

 $(n-1)(A-I_3)$. On en déduit que si $\lambda \in Sp(A)$, alors $(\lambda-1)^3=(n-1)(\lambda-1)$. De plus, si $\lambda \neq 1$, $(\lambda-1)^2=n-1$.

Deuxième méthode Soit $\lambda \in \operatorname{Sp}(A) \setminus \{1\}$ et $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ un vecteur propre associé. Alors $\sum_{i=1}^n x_i = \lambda x_1$ et pour tout $j \in [\![2,n]\!]$,

 $x_1 + x_j = \lambda x_j$. En sommant ces n-1 dernières égalités, on obtient, $(n-1)x_1 + \sum_{j=2}^n x_j = \lambda \sum_{j=2}^n x_j$. En tenant compte de la première égalité, on obtient $(n-1)x_1 + \lambda x_1 - x_1 = \lambda(\lambda x_1 - x_1)$ ou encore $(\lambda - 1)^2 x_1 = (n-1)x_1$. On ne peut avoir $x_1 = 0$ sinon pour tout $j \in [2, n]$, $x_j = \lambda x_j$ puis $x_j = 0$ car $\lambda \neq 1$. Ceci entraîne X = 0, ce qui est absurde. On en conclut que $(\lambda - 1)^2 = n - 1$.

- c. On sait déjà que dim $E_1(A) = n 2$. D'après la question précédente, $Sp(A) \subset \{1, 1 + \sqrt{n-1}, 1 \sqrt{n-1}\}$. Comme tr(A) = n, $\alpha = 1 + \sqrt{n-1}$ et $\beta = 1 - \sqrt{n-1}$ sont tous deux valeurs propres de A et dim $E_{\alpha}(A) = \dim E_{\beta}(A) = 1$. On trouve sans peine $E_1(A) = \text{vect}(E_2 - E_3, E_2 - E_4, \dots, E_2 - E_n)$ en notant (E_1, \dots, E_n) la base canonique de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. On
 - trouve également $E_{\alpha}(A) = \text{vect} \left(\left(\begin{array}{c} \sqrt{n-1} \\ 1 \\ \vdots \end{array} \right) \right)$ et $E_{\beta}(A) = \text{vect} \left(\left(\begin{array}{c} -\sqrt{n-1} \\ 1 \\ \vdots \end{array} \right) \right)$.

Solution 82

- 1. On vérifie que la congruence est une relation binaire réflexive, symétrique et transitive.
 - Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Alors $I_n^T A I_n = A$ et $I_n \in GL_n(\mathbb{R})$ donc la congruence est réflexive.
 - Soit $(A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$ tel que B est congruente à A. Alors il existe $P \in GL_n(\mathbb{R})$ telle que $B = P^TAP$. Comme P est inversible, P^T l'est égalemente et $(P^T)^{-1} = (P^{-1})^T$. On en déduit que $A = (P^{-1})^TBP^{-1}$ avec $P^{-1} \in GL_n(\mathbb{R})$. Ainsi A est congruente à B et la congruence est symétrique.
 - Soit $(A, B, C) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^3$ tel que B est congruente à A et C est congruente à B. Il existe $(P, Q) \in GL_n(\mathbb{R})^2$ tel que $B = P^TAP$ et $C = Q^TBQ$. Alors $C = Q^TP^TAPQ = (PQ)^TA(PQ)$ et $PQ \in GL_n(\mathbb{R})$. Ainsi C est congruente à A et la congruence est transitive.
- 2. a. Notons $J_{p,q} = \begin{pmatrix} I_p & 0 & 0 \\ 0 & -I_q & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

D'après le théorème spectral, il existe une matrice $P \in O_n(\mathbb{R})$ et une matrice diagonale $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ tel que $A = PDP^T$. Notons $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ les valeurs propres de A i.e. les coefficients diagonaux de D. On peut supposer $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ strictement positives et $\lambda_{p+1}, \dots, \lambda_{p,q}$ strictement positives. Si on pose Δ la matrice diagonale de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ dont les coefficients diagonaux sont $\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_p}$ puis $\sqrt{-\lambda_{p+1}}, \dots, \sqrt{-\lambda_{p+q}}$ et enfin des 1, on a $\Delta J_{p,q}\Delta^T = D$ puis $A = (P\Delta)J_{p,q}(P\Delta)^T$ ou encore $A = Q^TJ_{p,q}Q$ avec $Q = (P\Delta)^T \in GL_n(\mathbb{R})$ car P et Δ sont inversibles. Ainsi A et $J_{p,q}$ sont congruentes.

- **b.** Si A et B sont deux matrices de $S_n(\mathbb{R})$ de même signature (p,q), alors elles sont toutes deux congruentes à $J_{p,q}$. Comme la congruence est une relation d'équivalence, A et B sont elles-mêmes congruentes.
- 3. a. Il suffit de poser $E_+ = \bigoplus_{\lambda \in Sp(S) \cap \mathbb{R}_+^*} E_{\lambda}(S), E_- = \bigoplus_{\lambda \in Sp(S) \cap \mathbb{R}_-^*} E_{\lambda}(S)$ et $E_0 = \operatorname{Ker} S$.
 - **b.** Soit $X \in E_+ \cap (G \oplus H)$. Comme $X \in E_+$, $X^TSX \ge 0$ et comme $X \in G \oplus H$, $X^TSX \le 0$. Ainsi $X^TSX = 0$ et donc X = 0 car $X \in E_+$. Donc E_+ et $G \oplus H$ sont en somme directe. Or $E_+ \oplus G \oplus H \subset \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ donc dim $E_+ + \dim(G \oplus H) \le n$ i.e. $p + n \dim F \le n$ i.e. $p \le \dim F$.

Soit $X \in F \cap (E_- \oplus E_0)$. Comme $X \in F$, $X^T S X \ge 0$ et comme $X \in E_- \oplus E_0$, $X^T S X \le 0$. Ainsi $X^T S X = 0$ et donc X = 0 car $X \in F$. Donc F et $E_- \oplus E_0$ sont en somme directe. Or $F \oplus E_- \oplus E_0 \subset \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ donc dim $F + \dim(E_- \oplus E_0) \le n$ i.e. dim $F + n - p \le n$ i.e. dim $F \le p$. On en déduit que $p = \dim F$.

Soit $X \in E_- \cap (F \oplus H)$. Comme $X \in E_-$, $X^T S X \le 0$ et comme $X \in F \oplus H$, $X^T S X \ge 0$. Ainsi $X^T S X = 0$ et donc X = 0 car $X \in E_-$. Donc E_- et $F \oplus H$ sont en somme directe. Or $E_- \oplus F \oplus H \subset \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ donc dim E_- + dim $(F \oplus H) \le n$ i.e. $q + n - \dim G \le n$ i.e. $q \le \dim G$.

Soit $X \in G \cap (E_+ \oplus E_0)$. Comme $X \in G$, $X^T S X \le 0$ et comme $X \in E_+ \oplus E_0$, $X^T S X \ge 0$. Ainsi $X^T S X = 0$ et donc X = 0 car $X \in G$. Donc G et $E_+ \oplus E_0$ sont en somme directe. Or $G \oplus E_+ \oplus E_0 \subset \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ donc dim $G + \dim(E_+ \oplus E_0) \le n$ i.e. dim $G + n - q \le n$ i.e. dim $G \le q$. On en déduit que $q = \dim G$.

4. Soient A et B deux matrices congruentes de $S_n(\mathbb{R})$. Il existe donc $P \in GL_n(\mathbb{R})$ tel que $B = P^TAP$. Notons (p, q) la signature de A et (r, s) la signature de B.

On note $E_+ = \bigoplus_{\lambda \in \operatorname{Sp}(A) \cap \mathbb{R}_+^*}$, $E_- = \bigoplus_{\lambda \in \operatorname{Sp}(A) \cap \mathbb{R}_-^*}$ et $E_0 = \operatorname{Ker} A$. On a donc $\dim E_+ = p$ et $\dim E_- = q$.

Posons $F = \{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), PX \in E_+\}, G = \{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), PX \in E_-\} \text{ et } H = \{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), PX \in E_0\}.$ On vérifie aisément que

- $\forall X \in F \setminus \{0\}, X^T B X = (PX)^T A(PX) > 0;$
- $\forall X \in G \setminus \{0\}, X^T B X = (PX)^T A(PX) < 0;$
- $\forall X \in H, X^T B X = (PX)^T A (PX) = 0$;
- $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) = F \oplus G \oplus H$.

D'après la question précédente, dim F = r et dim G = s. De plus, comme P est inversible, dim $F = \dim E_+ = p$ et dim $G = \dim E_- = q$. Ainsi (r, s) = (p, q).

Solution 83

Remarquons déjà que φ est clairement bilinéaire.

Supposons que $A \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$. Soit $(X,Y) \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})^2$. Comme $\varphi(X,Y)$ est un scalaire,

$$\varphi(X,Y) = \varphi(X,Y)^T = Y^TA^TX = Y^TAX = \varphi(Y,X)$$

donc φ est symétrique. Pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $\varphi(X,X) = X^{T}AX \geq 0$ et on a égalité que si X = 0. Ainsi φ est bien un produit scalaire. Réciproquement, supposons que φ est un produit scalaire. Notons (E_1, \dots, E_n) la base canonique de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. Alors, pour tout $(i, j) \in [1, n]^2$, $\varphi(E_i, E_j) = \varphi(E_j, E_i)$ i.e. $E_i^{T}AE_j = E_j^{T}AE_i$ i.e. $A_{j,i} = A_{i,j}$ donc A est symétrique. Enfin, $X^{T}AX \geq 0$ pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ avec égalité si et seulement si X = 0 donc $A \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$.

Solution 84

Première méthode. Comme $A \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$, il existe $Q \in O_n(\mathbb{R})$ et $\Delta \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ diagonale à coefficients strictement positifs telles que $Q^TAQ = \Delta$. Notons $\lambda_1, \ldots, \lambda_n$ les coefficients diagonaux de Δ et C la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont $1/\sqrt{\lambda_1}, \ldots, 1/\sqrt{\lambda_n}$. Alors, en notant M = QC, on a $M^TAM = I_n$.

La matrice M^TBM est symétrique donc il existe $R \in O_n(\mathbb{R})$ et $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ diagonale telles que $R^TM^TBMR = D$. Posons P = MR. On a bien $P^TBP = D$ et $P^TAP = R^T(M^TAM)R = R^TR = I_n$ car $R \in O_n(\mathbb{R})$.

Deuxième méthode. Soit $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un espace euclidien de dimension n et $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base orthonormée de E pour le produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$. Il existe alors $(f, g) \in \mathcal{L}(E)$ tel que $A = \operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(f)$ et $g = \operatorname{mat}_{\mathcal{B}}(g)$. Comme $(A, B) \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R}) \times \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$, f et g sont respectivement autoadjoint défini positif et auto-adjoint pour le produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

On prouve alors classiquement qu'en posant $(x \mid y) = \langle f(x), y \rangle$ pour $(x, y) \in E^2$, $(\cdot \mid \cdot)$ est aussi un produit scalaire sur E. Comme g est auto-adjoint pour $\langle \cdot, \cdot \rangle$, $f^{-1} \circ g$ est auto-adjoint pour $(\cdot \mid \cdot)$. D'après le théorème spectral, il existe une base $\mathcal{E} = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$ de E, orthonormée pour le produit scalaire $(\cdot \mid \cdot)$, dans laquelle la matrice de g est une matrice diagonale D. Notons P la matrice de passage de \mathcal{B} vers \mathcal{E} . Puisque \mathcal{E} est orthonormée pour le produit scalaire $(\cdot \mid \cdot)$, $P^TAP = I_n$. Par ailleurs, la matrice de $f^{-1} \circ g$ dans la base \mathcal{E} est D donc $P^{-1}A^{-1}BP = D$ i.e. $P^TBP = D$.

Solution 85

- 1. Il existe $P \in O_n(\mathbb{R})$ et $D = diag(\lambda_1, ..., \lambda_n)$ telles que $A = PDP^T$. Par continuité de l'application $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto PMP^T$, $exp(A) = Pexp(D)P^T$. Or $exp(D) = diag(e^{\lambda_1}, ..., e^{\lambda_n})$ est une matrice diagonale à coefficients diagonaux strictement positifs. Ainsi $exp(A) \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$.
- 2. Il existe $P \in O_n(\mathbb{R})$ et $\Delta = \operatorname{diag}(\mu_1, \dots, \mu_n)$ telles que $B = P\Delta P^T$. De plus, les μ_i sont strictement positifs. On peut donc poser $\lambda_i = \ln(\mu_i)$ pour $i \in [1, n]$, $D = \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ et $A = PDP^T$. La première question montre alors que $\exp(A) = P\exp(D)P^T = P\Delta P^T = B$.

Soit $C \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ telle que $B = \exp(A) = \exp(C)$. Il existe $Q \in O_n(\mathbb{R})$ et $E = \operatorname{diag}(\nu_1, \dots, \nu_n)$ telles que $C = \operatorname{QEQ}^T$. De plus $\operatorname{Q} \exp(E) \operatorname{Q}^T = \operatorname{P} \exp(D) \operatorname{P}^T$. En posant $\operatorname{R} = \operatorname{P}^T \operatorname{Q}$, on a donc $\operatorname{R} \exp(E) = \exp(D) \operatorname{R}$. Ainsi pour tout $(i, j) \in [\![1, n]\!]^2$, $\operatorname{R}_{i,j} e^{\nu_j} = \operatorname{R}_{i,j} e^{\lambda_i}$ i.e. $\operatorname{R}_{i,j} (e^{\nu_j} - e^{\lambda_i}) = 0$ de sorte que $\operatorname{R}_{i,j} = 0$ ou $e^{\lambda_i} = e^{\nu_j}$. Si $\operatorname{R}_{i,j} = 0$, alors $\operatorname{R}_{i,j} \nu_j = \operatorname{R}_{i,j} \lambda_i$. Sinon, $e^{\lambda_i} = e^{\nu_j}$ puis $\lambda_i = \nu_j$ par injectivité de l'exponentielle. On a donc à nouveau $\operatorname{R}_{i,j} \nu_j = \operatorname{R}_{i,j} \lambda_i$. Ceci signifie que $\operatorname{RE} = \operatorname{DR}$ ou encore $\operatorname{QEQ}^T = \operatorname{PDP}^T$ i.e. C = A.

Solution 86

1. Tout d'abord, $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ par symétrie du produit scalaire. Soit alors $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. Posons $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$.

$$X^{T}AX = \sum_{1 \le i, j \le n} x_i x_j \langle f_i, f_j \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^{j} x_i f_i, \sum_{j=1}^{n} x_j f_j \right\rangle = \left\| \sum_{i=1}^{n} x_i f_i \right\|^2 \ge 0$$

Ainsi $A \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$.

2. Supposons $\det(A) = 0$. Alors $A \notin GL_n(\mathbb{R})$ puis $0 \in Sp(A)$. On en déduit que A est symétrique positive mais pas définie positive. Autrement dit, il existe $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ non nul tel que $X^TAX = 0$. Le calcul de la question précédente montre que $\left\|\sum_{i=1}^n x_i f_i\right\|^2 = 0$ i.e.

 $\sum_{i=1}^{n} x_i f_i = 0_E$. Comme X n'est pas nul, la famille (f_1, \dots, f_n) est liée.

Inversement, supposons la famille (f_1, \dots, f_n) liée. Il existe alors $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ non nul tel que $\sum_{i=1}^n x_i f_i = 0_E$ i.e. $\left\| \sum_{i=1}^n x_i f_i \right\|^2 = 0$. En

posant $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, on a à nouveau $X^TAX = 0$ avec X non nul. On en déduit que A est symétrique positive mais pas définie positive.

Ainsi $0 \in Sp(A)$ puis det(A) = 0.

Solution 87

Soit $M \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$. Notons $(E_1, ..., E_n)$ la base canonique de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Comme $M \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$, $X^TMX \ge 0$ pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. Notamment, pour tout $i \in [1, n]$,

$$M_{i,i} = E_i^\mathsf{T} M E_i \ge 0$$

Solution 88

1. L'application $s: M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto M^T$ est clairement une symétrie. De plus,

$$\forall \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2, \langle s(\mathbf{M}), \mathbf{N} \rangle = \operatorname{tr}(\mathbf{M}\mathbf{N}) = \operatorname{tr}((\mathbf{M}\mathbf{N})^{\mathsf{T}}) = \operatorname{tr}(\mathbf{N}^{\mathsf{T}}\mathbf{M}^{\mathsf{T}}) = \operatorname{tr}(\mathbf{M}^{\mathsf{T}}\mathbf{N}^{\mathsf{T}}) = \langle \mathbf{M}, s(\mathbf{N}) \rangle$$

donc s est une symétrie auto-adjointe et donc une symétrie orthogonale. On en déduit que

$$\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) = \operatorname{Ker}(s - \operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) \oplus \operatorname{Ker}(s + \operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) = \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \oplus \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$$

2. La transposition est un endomorphisme de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, qui est de dimension finie. Ainsi la transposition est continue. En posant pour $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $S_n = \sum_{k=0}^n \frac{A^k}{k!}$, on a $\lim_{n \to +\infty} S_n = \exp(A)$. Par propriétés de la transposition,

$$S_n^{\mathsf{T}} = \sum_{k=0}^n \frac{(A^{\mathsf{T}})^k}{k!} \xrightarrow[n \to +\infty]{} \exp(A^{\mathsf{T}})$$

mais par continuité de la transposition et caractérisation séquentielle de la continuité, $\lim_{n\to+\infty} S_n^T = \exp(A)^T$. Par unicité de la limité, $\exp(A)^T = \exp(A^T)$.

Puisque $B \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$, pour tout $x \in \mathbb{R}$,

$$\exp(xB)^{\mathsf{T}} = \exp(xB^{\mathsf{T}}) = \exp(-xB) = \exp(xB)^{-1}$$

donc $\exp(xB) \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$.

3. Soit $B \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$. Posons $\varphi(x) = \operatorname{tr}(A \exp(xB))$ pour $x \in \mathbb{R}$. Par hypothèse, $\varphi(x) \leq \varphi(0)$ pour tout $x \in \mathbb{R}$. Ainsi φ admet un maximum en 0. Par ailleurs, en notant $L : M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto \operatorname{tr}(AM)$ et $\psi : x \mapsto \exp(xB)$, $\varphi = L \circ \psi$. D'après le cours, ψ est dérivable sur \mathbb{R} et L est linéaire donc φ est également dérivable sur \mathbb{R} . De plus,

$$\forall x \in \mathbb{R}, \ \varphi'(x) = L \circ \psi'(x) = L(B \exp(xB)) = \operatorname{tr}(AB \exp(xB))$$

Comme φ admet un maximum en 0, $\varphi'(0) = 0$ i.e. $\operatorname{tr}(AB) = 0$. On en déduit que $A \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R})^{\perp} = \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. D'après le théorème spectral, il existe $P \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ et $D = \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ telles que $A = \operatorname{PDP}^{-1}$. Ainsi, pour tout $U \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$, $\operatorname{P}^{-1}UP \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ de sorte que

$$tr(DU) = tr(P^{-1}PU) = tr(APUP^{-1}) \le tr(A) = tr(D)$$

En choisissant $U = \operatorname{diag}(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$ où $\varepsilon_i = 1$ si $\lambda_i \geq 0$ et $\varepsilon_i = -1$ sinon, on a bien $U \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ de sorte que

$$\sum_{i=1}^{n} |\lambda_i| = \operatorname{tr}(\mathrm{D}\mathrm{U}) \le \operatorname{tr}(\mathrm{D}) = \sum_{i=1}^{n} \lambda_i$$

ou encore

$$\sum_{i=1}^{n} |\lambda_i| - \lambda_i \le 0$$

Puisque les termes de cette somme sont positifs, ils sont tous nuls. Ainsi $Sp(A) \subset \mathbb{R}_+$ et $A \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$.

4. Réciproquement, soit $A \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$. En reprenant les mêmes notations que précédemment,

$$tr(AU) = tr(PDP^{-1}U) = tr(DV)$$

en posant V = P⁻¹UP. On a alors $\operatorname{tr}(\mathrm{DV}) = \sum_{i=1}^n \lambda_i v_{i,i}$. Puisque les colonnes de V sont de norme 1, on a $v_{i,i} \leq 1$ pour tout $i \in [\![1,n]\!]$. Comme les λ_i sont positifs, $\lambda_i v_{i,i} \leq \lambda_i$ pour tout $i \in [\![1,n]\!]$ puis $\sum_{i=1}^n \lambda_i v_{i,i} \leq \sum_{i=1}^n \lambda_i$ i.e. $\operatorname{tr}(\mathrm{DV}) \leq \operatorname{tr}(\mathrm{D})$ ou encore $\operatorname{tr}(\mathrm{AU}) \leq \operatorname{tr}(\mathrm{A})$.

Solution 89

Soit $X \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$.

$$\|\mathbf{A}\mathbf{X}\|_{2}^{2} = \mathbf{X}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}\mathbf{X}$$

Comme A^TA est symétrique réelle, il existe une base orthonormée (U_1, \dots, U_p) de vecteurs propres de A^TA . Notons λ_i la valeur propre associée à U_i . Si $X = \sum_{i=1}^p \alpha_i U_i$,

$$\|\mathbf{A}\mathbf{X}\|_{2}^{2} = \|\mathbf{Y}\|_{2}^{2} = \sum_{i=1}^{p} \alpha_{i}^{2} \lambda_{i} \le \max \operatorname{Sp}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}) \sum_{i=1}^{p} \alpha_{i}^{2} = \max \operatorname{Sp}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}) \|\mathbf{X}\|_{2}^{2}$$

Ainsi

$$\||A||| \leq \sqrt{\max Sp(A^{\mathsf{T}}A)}$$

Soit X un vecteur propre associé à la plus grande valeur propre λ de A^TA . Soit $X \in \mathbb{R}^n$ dont la matrice dans la base canonique est X. Alors

$$\|AX\|_2^2 = \|AX\|_2^2 = X^T A^T A X = \lambda X^T X = \lambda \|X\|_2^2$$

Ainsi $|||A||| \le \sqrt{\lambda}$. Par conséquent, $|||A||| = \max \operatorname{Sp}(A^T A)$.

Polynômes orthogonaux

Solution 90

- 1. La symétrie de φ est évidente. La bilinéarité de φ provient de la linéarité de l'intégrale. Pour $P \in \mathbb{R}_n[X]$, $\int_{-1}^1 P(t)Q(t) dt \ge 0$ donc φ est positive. Soit $P \in \mathbb{R}_n[X]$ tel que $\int_{-1}^1 P(t)Q(t) dt = 0$. Comme P^2 est continue positive qur [-1,1], on en déduit que P^2 est nulle sur [-1,1]. Le polynôme P^2 admet donc une infinité de racines : il est donc nul. Par conséquent, P est également nul. Ceci prouve que φ est définie. φ est donc un produit scalaire.
- 2. 1 et -1 sont des racines de multiplicité n de Q_n . On en déduit que $Q_n^{(k)}(-1) = Q_n^{(k)}(1) = 0$ pour k < n.
- 3. Soit $k, l \in [0, n]$ avec $k \neq l$. On peut supposer k < l. Supposons $l \geq 1$ pour se donner une idée de la marche à suivre. On utilise une intégration par parties :

$$\langle \mathbf{P}_k, \mathbf{P}_l \rangle = \int_{-1}^{1} \mathbf{Q}_k^{(k)}(t) \mathbf{Q}_l^{(l)}(t) \, dt = \left[\mathbf{Q}_k^{(k)}(t) \mathbf{Q}_l^{(l-1)}(t) \right]_{-1}^{1} - \int_{-1}^{1} \mathbf{Q}_k^{(k+1)}(t) \mathbf{Q}_l^{(l-1)}(t) \, dt$$

Or l-1 < l donc $Q_l^{(l-1)}(-1) = Q_l^{(l-1)}(1) = 0$ d'après la question précédente. Ainsi $\langle Q_k^{(k)}, Q_l^{(l)} \rangle = -\langle Q_k^{(k+1)}, Q_l^{(l-1)} \rangle$. On peut donc prouver à l'aide d'une récurrence finie que $\langle Q_k^{(k)}, Q_l^{(l)} \rangle = (-1)^l \langle Q_k^{(k+l)}, Q_l \rangle$. Or k < l donc k+l > 2k. Puisque deg $Q_k = 2k$, $Q_k^{(k+l)} = 0$. On a donc $\langle P_k, P_l \rangle = 0$.

Les P_k sont donc orthogonaux deux à deux. La famille $(P_k)_{0 \le k \le n}$ est donc orthogonale. De plus, deg $Q_k = 2k$ donc deg $P_k = \deg Q_k^{(k)} = k$. La famille $(P_k)_{0 \le k \le n}$ est une famille de polynômes à degrés étagés : elle est donc libre. Comme elle comporte n+1 éléments et que dim $\mathbb{R}_n[X] = n+1$, c'est une base orthogonale de $\mathbb{R}_n[X]$.

4. Il est clair que L est linéaire. De plus, pour $P \in \mathbb{R}_n[X]$,

$$\deg((X^2 - 1)P'') = \deg(X^2 - 1) + \deg(P'') \le 2 + n - 2 = n$$

et

$$\deg(XP') = \deg(X) + \deg(P') \le 1 + n - 1 = n$$

On en déduit que $\deg(L(P)) \le n$ i.e. $L(P) \in \mathbb{R}_n[X]$. Ainsi L est bien un endomorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$. Soit $(P,Q) \in \mathbb{R}_n[X]^2$. Alors

$$\begin{split} \langle \mathbf{L}(\mathbf{P}), \mathbf{Q} \rangle &= \int_{-1}^{1} \left((t^2 - 1) \mathbf{P}''(t) + 2t \mathbf{P}'(t) \right) \mathbf{Q}(t) \, \, \mathrm{d}t \\ &= \int_{-1}^{1} (t^2 - 1) \mathbf{P}''(t) \mathbf{Q}(t) \, \, \mathrm{d}t + 2 \int_{-1}^{1} t \mathbf{P}'(t) \mathbf{Q}(t) \, \, \mathrm{d}t \end{split}$$

En intégrant par parties,

$$\int_{-1}^{1} (t^2 - 1) P''(t) Q(t) \ \mathrm{d}t = \left[(t^2 - 1) P'(t) Q(t) \right] - \int_{-1}^{1} P'(t) \left((t^2 - 1) Q'(t) + 2t Q(t) \right) \ \mathrm{d}t = - \int_{-1}^{1} (t^2 - 1) P'(t) Q'(t) \ \mathrm{d}t - 2 \int_{-1}^{1} t P'(t) Q(t) \ \mathrm{d}t = - \int_{-1}^{1} (t^2 - 1) P'(t) Q'($$

Ainsi

$$\langle L(P), Q \rangle = -\int_{1}^{1} (t^2 - 1)P'(t)Q'(t) dt$$

Cette dernière expression est invariante par échange de P et Q donc $\langle L(P), Q \rangle = \langle P, L(Q) \rangle$. Finalement, L est bien un endomorphisme auto-adjoint de $\mathbb{R}_n[X]$.

5. Soit $k \in [0, n]$. Alors $P_k \in \mathbb{R}_k[X]$. Il est clair que $\mathbb{R}_k[X]$ est stable par L donc $L(P_k) \in \mathbb{R}_k[X]$. Or (P_0, \dots, P_k) est une base orthogonale de $\mathbb{R}_k[X]$ donc $L(P_k) = \sum_{j=0}^k \frac{\langle L(P_k), P_j \rangle}{\|P_j\|^2} P_j$. Mais comme L est auto-adjoint, $\langle L(P_k), P_j \rangle = \langle P_k, L(P_j) \rangle$. Or $L(P_j) \in \mathbb{R}_j[X] = \text{vect}(P_0, \dots, P_j)$ donc $\langle P_k, L(P_j) \rangle = 0$ pour j < k car (P_0, \dots, P_n) est orthonormée. Ainsi $L(P_k) = \frac{\langle L(P_k), P_k \rangle}{\|P_k\|^2} P_k$ donc P_k est un vecteur propre de L.

Solution 91

- 1. Remarquons déjà que l'intégrale définissant $\langle P, Q \rangle$ est bien définie car $t \mapsto P(t)Q(t)e^{-t^2}$ est continue sur \mathbb{R} et $P(t)Q(t)e^{-t^2} = o\left(\frac{1}{t^2}\right)$. L'application $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est clairement bilinéaire, symétrique et positive. Enfin, soit $P \in E$ vérifiant $\langle P, P \rangle = 0$. Comme $t \mapsto P(t)^2 e^{-t^2}$ est continue, positive et d'intégrale nulle sur \mathbb{R} , elle y est constamment nulle. Comme l'exponentielle ne s'annule pas sur \mathbb{R} , $t \mapsto P(t)^2$ est nulle sur \mathbb{R} . Le polynôme P admet donc une infinité de racines : il est nul. On a bien vérifié que $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est un produit scalaire sur E.
- 2. La matrice de L dans la base canonique est triangulaire supérieure et ses coefficients diagonaux sont 0, -2, ..., -2n. Ainsi L admet pour valeurs propres les n + 1 réels distincts 0, -2, ..., -2n. Comme dim E = n + 1, on peut affirmer que L est diagonalisable.
- 3. Soient $(P, Q) \in E^2$. Alors

$$\langle L(P), Q \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} (P''(t) - 2tP'(t))Q(t)e^{-t^2} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} P''(t)Q(t)e^{-t^2} dt - 2\int_{-\infty}^{+\infty} tP'(t)Q(t)e^{-t^2} dt$$

Comme $t \mapsto e^{-t^2}$ et $t \mapsto P'(t)Q(t)$ sont de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R} de dérivées respectives $t \mapsto -2te^{-t^2}$ et $t \mapsto P''(t)Q(t) + P'(t)Q'(t)$, on obtient par une intégration par parties :

$$2\int_{-\infty}^{+\infty} t P'(t)Q(t)e^{-t^2} dt = -\left[P'(t)Q(t)\right]_{-\infty}^{+\infty} + \int_{-\infty}^{+\infty} \left(P'(t)Q'(t) + P''(t)Q(t)\right)e^{-t^2} dt$$

On en déduit que

$$\langle L(P), Q \rangle = - \int_{-\infty}^{+\infty} P'(t)Q'(t)e^{-t^2} dt$$

Comme cette expression est invariante par échange de P et Q,

$$\langle L(P), Q \rangle = \langle P, L(Q) \rangle$$

L est bien un endomorphisme auto-adjoint.

4. Notons (P_0, \dots, P_n) l'orthonormalisée de Gram-Schmidt de la base canonique. On sait alors que (P_0, \dots, P_n) est une base orthonormée de E et que pour tout $k \in [\![0,n]\!]$, vect $(P_0, \dots, P_k) = \mathbb{R}_k[X]$. Soit $k \in [\![0,n]\!]$. Alors $P_k \in \mathbb{R}_k[X]$. Il est clair que $\mathbb{R}_k[X]$ est stable par L donc $L(P_k) \in \mathbb{R}_k[X]$. Or (P_0, \dots, P_k) est une base orthonormée de $\mathbb{R}_k[X]$ donc $L(P_k) = \sum_{j=0}^k \langle L(P_k), P_j \rangle P_j$. Mais comme L est auto-adjoint, $\langle L(P_k), P_j \rangle = \langle P_k, L(P_j) \rangle$. Or $L(P_j) \in \mathbb{R}_j[X] = \text{vect}(P_0, \dots, P_j)$ donc $\langle P_k, L(P_j) \rangle = 0$ pour j < k car (P_0, \dots, P_n) est orthonormée. Ainsi $L(P_k) = \langle L(P_k), P_k \rangle P_k$ donc P_k est un vecteur propre de L. Finalement, (P_0, \dots, P_n) est bien une base de E formée de vecteurs propres de L.

Divers

Solution 92

1. Soient $x, y, z \in E$ et $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$.

$$\langle z, u(\lambda x + \mu y) \rangle = -\langle u(z), \lambda x + \mu y \rangle$$
 par antisymétrie
 $= -\lambda \langle u(z), x \rangle - \mu \langle u(z), y \rangle$ par bilinéarité du produit scalaire
 $= \lambda \langle z, u(x) \rangle + \mu \langle z, u(y) \rangle$ par antisymétrie

On a donc $\langle z, u(\lambda x + \mu y) - \lambda u(x) - \mu(y) \rangle = 0$ pour tout $z \in E$. Comme $E^{\perp} = \{0_E\}$, $u(\lambda x + \mu y) - \lambda u(x) - \mu(y) = 0_E$. D'où la linéarité de u.

2. (i) \Rightarrow (ii) Soient $x, y \in E$. Alors $\langle u(x+y), x+y \rangle = 0$. Or, par linéarité de u et bilinéarité du produit scalaire :

$$\langle u(x+y), x+y \rangle = \langle u(x), x \rangle + \langle u(x), y \rangle + \langle u(y), x \rangle + \langle u(y), y \rangle = \langle u(x), y \rangle + \langle u(y), x \rangle$$

D'où l'antisymétrie de *u*.

- $(ii)\Rightarrow (iii)$ On a vu dans la question précédente que u était linéaire. Soit $\mathcal{B}=(e_1,\ldots,e_n)$ une base orthonormée de E et A la matrice de u dans cette base. Comme \mathcal{B} est orthonormée, $u(e_j)=\sum_{i=1}^n \langle u(e_j),e_i\rangle e_i$ pour $1\leq j\leq n$. On en déduit que $a_{ij}=\langle u(e_j),e_i\rangle$ pour $1\leq i,j\leq n$. Or, par antisymétrie de $u,\langle u(e_j),e_i\rangle=-\langle u(e_i),e_j\rangle$ i.e. $a_{ij}=-a_{ji}$ pour $1\leq i,j\leq n$. On en déduit que A est antisymétrique.
- $(iii) \Rightarrow (i)$ u est bien linéaire par hypothèse. Soient \mathcal{B} une base orthonormale de E et A la matrice de u dans \mathcal{B} . Soit $x \in E$ et X la matrice colonne de x dans \mathcal{B} . Alors

$$\langle u(x), x \rangle = (MX)^{\mathsf{T}} X = -X^{\mathsf{T}} MX = -\langle x, u(x) \rangle$$

On en déduit que $\langle u(x), x \rangle = 0$.

- 3. Fixons une base orthonormée \mathcal{B} de E et considérons Φ l'isomorphisme de $\mathcal{L}(E)$ dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ qui à un endomorphisme de E associe sa matrice dans la base \mathcal{B} . D'après la question précédente, $\Phi(A(E)) = A_n(\mathbb{R})$ où $A_n(\mathbb{R})$ est le sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ constitué des matrices antisymétriques. On a donc également $A(E) = \Phi^{-1}(A_n(\mathbb{R}))$ donc A(E) est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{L}(E)$ comme image d'un sous-espace vectoriel par une application linéaire et dim $A(E) = \dim A_n(\mathbb{R}) = \frac{n(n-1)}{2}$ car Φ est un isomorphisme.
- **4.** Soient $x \in \text{Ker } u$ et $y \in \text{Im } u$. Il existe $z \in \text{E}$ tel que y = u(z).

$$\langle x, y \rangle = \langle x, u(z) \rangle = -\langle z, u(x) \rangle = -\langle z, 0_{\rm F} \rangle = 0$$

Ainsi $\operatorname{Im} u \subset (\operatorname{Ker} u)^{\perp}$. D'après le théorème du rang dim $\operatorname{Im} u = n - \dim \operatorname{Ker} u = \dim (\operatorname{Ker} u)^{\perp}$. Ainsi $\operatorname{Im} u = (\operatorname{Ker} u)^{\perp}$.

5. Soit F un sous-espace vectoriel stable par u. Soient $x \in F^{\perp}$. Alors, pour tout $y \in F$, $\langle u(x), y \rangle = -\langle x, u(y) \rangle = 0$ car $u(y) \in F$. Ainsi $u(x) \in F^{\perp}$, ce qui prouve que $u(F^{\perp}) \subset F^{\perp}$.

Solution 93

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ antisymétrique. Si A est nulle, rg A = 0 et donc le rang de A est pair.

Sinon, notons u l'endomorphisme de \mathbb{R}^n canoniquement associée à A. On munit \mathbb{R}^n de son produit scalaire canonique et on se donne une base orthonormale \mathcal{B} de \mathbb{R}^n adaptée à la décomposition en somme directe $\mathbb{R}^n = S \oplus \operatorname{Ker} u$ où S est un supplémentaire de $\operatorname{Ker} u$. La matrice de u dans cette base \mathcal{B} est de la forme $A' = \begin{pmatrix} B & 0 \\ C & 0 \end{pmatrix}$ avec B carrée de taille $p = \dim S$. Si on note P la matrice de passage de la base canonique vers la base \mathcal{B} , P est orthogonale et $A' = P^{-1}BP = P^TAP$. On en déduit que A' est également antisymétrique et donc B est antisymétrique et B cet nulle. On a donc $A' = \begin{pmatrix} B & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. On a rg $A' = \operatorname{rg} B$ mais comme B est un supplémentaire de B et B et B et B et B et B est orthogonale et B est antisymétrique et B est nulle. On a donc B est antisymétrique et B est nulle.

Solution 94

1. Si A est symétrique $A^T = A$ et donc $A^2 = I_n$. On en déduit que a est une symétrie orthogonale.

que B est inversible. Or $det(B^T) = det(-B) = (-1)^p det B donc p est pair sinon on aurait det B = 0 et B non inversible.$

2. Première méthode. Remarquons que

$$A = (A^{T})^{2} + A^{T} - I_{n} = (A^{2} + A - I_{n})^{2} + (A^{2} + A - I_{n}) - I_{n}$$

Après simplification, on obtient

$$A^4 + 2A^2 - 2A - I_n = 0$$

Ainsi $X^4 + 2X^3 - 2X - 1 = (X - 1)(X + 1)^3$ est un polynôme annulateur de A. Ainsi $Sp(A) \subset \{-1, 1\}$. On en déduit que 0 est la seule valeur propre de $A^T - A = A^2 - I_n$. Autrement dit, $M = A^T - A$ est nilpotente. Comme $A^T = A^2 + A - I_n$, A^T commute avec A puis M^T commute avec M. On en déduit que M^TM est également nilpotente. Comme M^TM est symétrique réelle, elle est également diagonalisable donc nulle. Ainsi

$$||M||^2 = tr(M^T M) = 0$$

puis M=0. Ceci signifie que $A^T=A$ et on est ramené à la question précédente : a est à nouveau une symétrie orthogonale.

Deuxième méthode. Posons $S = \frac{A + A^T}{2}$ et $T = \frac{A - A^T}{2}$. Alors A = S + T et S et T sont respectivement symétrique et antisymétrique.

Comme A et A^T commutent, S et T commutent également. L'égalité $A^T = A^2 + A - I_n$ peut alors s'écrire

$$S - T = S^2 + T^2 + 2ST + S + T - I_n$$

ou encore

$$S^2 + T^2 + 2ST + 2T = I_n$$

Remarquons que ST est antisymétrique. Comme toute matrice s'écrit de manière unique comme la somme d'une matrice symétrique et d'une matrice antisymétrique,

$$\begin{cases} S^2 + T^2 = I_n \\ ST + T = 0 \end{cases}$$

puis

$$\begin{cases} S^2 + T^2 = I_n \\ S^2 T^2 = T^2 \end{cases}$$

Comme S^2 et T^2 sont symétriques et diagonalisables, elles possèdent une base commune de vecteurs propres. En notant $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ et μ_1, \dots, μ_n leurs valeurs propres respectives, on a alors

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \begin{cases} \lambda + \mu &= 1 \\ \lambda \mu &= \mu \end{cases}$$

On en déduit sans peine que $\lambda_i = 1$ et $\mu_i = 0$. Ainsi $T^2 = 0$ et $S^2 = I_n$. De plus,

$$||T||^2 = tr(T^TT) = tr(-T^2) = 0$$

donc T = 0. Ainsi A = S = A^T et $A^2 = S^2 = I_n$. α est donc une symétrie orthogonale.

Solution 95

1. Soit $(x, y) \in E^2$. Alors $\langle u(x + y), x + y \rangle = 0$. En développant, on obtient

$$\langle u(x), x \rangle + \langle u(x), y \rangle + \langle u(y), x \rangle + \langle u(y), y \rangle$$

puis $\langle u(y), x \rangle = -\langle u(x), y \rangle$ car $\langle u(x), x \rangle = \langle u(y), y \rangle = 0$.

Soit (e_1, \dots, e_n) une base orthonormale de E. On note A la matrice de u dans \mathcal{B} . On a alors $A_{i,j} = \langle u(e_j), e_i \rangle$ pour $(i,j) \in [1,n]^2$. D'après ce qui précède,

$$A_{i,j} = \langle u(e_j), e_i \rangle = -\langle u(e_i), e_j \rangle = -A_{j,i}$$

Ainsi A est antisymétrique.

2. Soit $x \in (\text{Ker } u)^{\perp}$. Alors pour tout $y \in \text{Ker } u$,

$$\langle u(x), y \rangle = -\langle x, u(y) \rangle = -\langle x, 0_{\rm E} \rangle = 0$$

donc $u(x) \in (\operatorname{Ker} u)^{\perp}$ et $(\operatorname{Ker} u)^{\perp}$ est stable par u.

- 3. On choisit une base orthonormale de Ker u et une base orthonormale de (Ker u) $^{\perp}$. La concaténation de ces deux bases est une base orthonormale de E dans laquelle la matrice de u est de la forme $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & N \end{pmatrix}$ où $N \in \mathcal{M}_r(\mathbb{R})$ avec $r = \dim(\ker u)^{\perp} = n \dim \ker u = \operatorname{rg} u$. Or $\operatorname{rg}(u) = \operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(N)$ donc N est inversible.
- **4.** Comme A est antisymétrique, N l'est également. Ainsi $\det(N) = \det(N^T) = \det(-N) = (-1)^r \det(N)$. Comme N est inversible, $\det(N) \neq 0$ donc $(-1)^r = 1$ et r = rg(u) est pair.

Solution 96

- 1. $s^* = (u^2)^* = (u^*)^2 = (-u)^2 = u^2 = s$ donc s est auto-adjoint.
- 2. Soit x un vecteur propre associé à la valeur propre λ . Alors $\langle s(x), x \rangle = \lambda ||x||^2$. Mais par définition de l'adjoint,

$$\langle s(x), x \rangle = \langle u^2(x), x \rangle = \langle u(x), u^*(x) \rangle = -\|u(x)\|^2 \ge 0$$

Comme $||x||^2 > 0$ (x est non nul), $\lambda = -\frac{||u(x)||^2}{||x||^2} \le 0$. Mais comme λ n'est pas nulle, $\lambda < 0$.

- 3. $u^2(x) = s(x) = \lambda x \in F$ donc $u(F) = \text{vect}(u(x), u^2(x)) \subset F$.
- **4.** Posons $e_1 = \frac{x}{\|x\|}$. De plus, $u(x) \neq 0_E$ car sinon $s(x) = \lambda x \neq 0$, ce qui est impossible puisque $\lambda \neq 0$ et $x \neq 0_E$. On peut donc poser $e_2 = \frac{u(x)}{\|u(x)\|}$. Posons également $a = \frac{\|u(x)\|}{\|x\|} > 0$. On a bien $u(e_1) = ae_2$ et

$$u(e_2) = \frac{u^2(x)}{\|u(x)\|} = \frac{s(x)}{\|u(x)\|} = \frac{\lambda \|x\|}{\|u(x)\|} e_1$$

Or on a vu précédemment que $\lambda = -\frac{\|u(x)\|^2}{\|x\|^2}$ donc $u(e_2) = -ae_1$. Enfin, les vecteurs e_1 et e_2 sont unitaires et

$$\langle x, u(x) \rangle = \langle u^*(x), x \rangle = -\langle u(x), x \rangle = -\langle x, u(x) \rangle$$

donc $\langle x, u(x) \rangle = 0$ de sorte que (e_1, e_2) est bien une base orthonormée de F.

5. Comme F est stable par u, F^{\perp} est stable par $u^* = -u$ et donc par u également. On peut alors montrer par récurrence qu'il existe une base orthonormée de E dans laquelle la matrice de u est de la forme convenue.

6. Toute matrice antisymétrique réelle est orthogonalement semblable à une matrice diagonale par blocs de la forme $\begin{pmatrix} 0 \end{pmatrix}$ ou $\begin{pmatrix} 0 & -a \\ a & 0 \end{pmatrix}$ avec a > 0.

Solution 97

1. Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. Comme X^TAX est un scalaire,

$$X^{\mathsf{T}}AX = (X^{\mathsf{T}}AX)^{\mathsf{T}} = X^{\mathsf{T}}A^{\mathsf{T}}X = -X^{\mathsf{T}}AX$$

donc $X^TAX = 0$.

- **2. a.** Notons $(E_1, ..., E_n)$ la base canonique de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. Soit $(i, j) \in [[1, n]]^2$. Alors $E_i^{\mathsf{T}} A E_j = -E_j^{\mathsf{T}} A E_i$ i.e. $A_{i,j} = -A_{j,i}$. Ainsi A est antisymétrique.
 - **b.** Supposons que pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $X^TAX = 0$. Soit $(X,Y) \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})^2$. Alors

$$(X + Y)^{\mathsf{T}} A(X + Y) = 0$$

En développant

$$X^{\mathsf{T}}AX + X^{\mathsf{T}}AY + Y^{\mathsf{T}}AX + Y^{\mathsf{T}}AY = 0$$

et donc

$$X^{\mathsf{T}}AY + Y^{\mathsf{T}}AX = 0$$

D'après la question précédente, A est antisymétrique.

Solution 98

Soit λ une valeur propre complexe de A et X un vecteur propre (complexe) associé. Alors $AX = \lambda X$ puis $\overline{X}^T AX = \lambda \overline{X}^T X$. Comme $\overline{A}^T = -A$, on obtient en transposant et en conjuguant la dernière égalité : $\overline{X}^T AX = -\overline{\lambda} \overline{X}^T X$. Comme $X^T X = \sum_{i=1}^n |X_i|^2 > 0$ (X est non nul), $\lambda = -\overline{\lambda}$ i.e. $\lambda \in i\mathbb{R}$.

Solution 99

1. Comme n est impair,

$$\det(A) = \det(A^{\mathsf{T}}) = \det(-A) = (-1)^n \det(A) = -\det(A)$$

donc det(A) = 0.

- 2. Soit X un vecteur propre associé à λ . Alors $AX = \lambda X$ puis $X^TAX = \lambda X^TX$. En transposant, on obtient $X^TA^TX = \lambda X^TX$ ou encore $-X^TAX = \lambda X^TX$. On en déduit que $\lambda X^TX = 0$ puis $\lambda = 0$ car $X^TX = \|X\|^2 > 0$ (X est non nul).
- 3. Première méthode. Les valeurs propres complexes non réelles de A sont conjuguées deux à deux et de même multiplicité car χ_A est à coefficients réels. Comme A est trigonalisable dans \mathbb{C} , $\det(A)$ est le produit des valeurs propres complexes de A. Ainsi $\det(A)$ est le produit de modules au carré et d'éventuels zéros. Dans tous les cas, $\det(A) \geq 0$.

Deuxième méthode. Soit $P = (-1)^n \chi_A = \det(A - XI_n)$. Alors $\lim_{n \to \infty} P = +\infty$. Supposons que $\det(A) = P(0) < 0$. Comme P est continu, P s'annulerait sur $] - \infty$, 0[, ce qui est impossible d'après la question précédente. Ainsi $\det(A) \ge 0$.

REMARQUE. D'après la première question, on aurait pu se restreindre au cas où n est pair.

Solution 100

Supposons que M est antisymétrique. Soit $P \in O_n(\mathbb{R})$. Alors P^TMP est également antisymétrique. Elle est donc de diagonale nulle. Supposons que pour toute matrice $P \in O_n(\mathbb{R})$, P^TMP est de diagonale nulle. Il existe $(A,S) \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ tel que M = A + S (il suffit de choisir $S = (M + M^T)/2$ et $A = (M - M^T)/2$). D'après le théorème spectral, il existe $P \in O_n(\mathbb{R})$ et $P \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ diagonale telles que $P^TSP = D$. Ainsi $P^TMP = P^TAP + D$. Par hypothèse, P^TMP est de diagonale nulle et la première implication montre que P^TAP est également de diagonale nulle. On en déduit que la matrice diagonale P^TAP est nulle. Ainsi $P^TAP = P^TAP$ est antisymétrique.

Solution 101

1. La bilinéarité vient de la linéarité de la trace. De plus, pour tout $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $tr(M^T) = tr(M)$. Par conséquent, $tr(A^TB) = tr(B^TA)$, d'où la symétrie. De plus,

$$tr(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{B}) = \sum_{1 \le i, j \le n} a_{ij} b_{ij}$$

et en particulier

$$\operatorname{tr}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}) = \sum_{1 \le i, j \le n} a_{ij}^2 \ge 0$$

Cette dernière somme ne s'annulant que si tous les a_{ij} sont nuls i.e. A = 0. L'application est donc définie positive. On vérifie sans difficulté que la base canonique de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est orthonormée.

2. D'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz,

$$|\operatorname{tr}(A)| = |\operatorname{tr}(I_n A)| \le ||I_n|| ||A||$$

On vérifie facilement que $\|I_n\| = \sqrt{n}$.

3. a. Soient $A \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ et $S \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$.

$$(A|S) = tr(A^{\mathsf{T}}S) = -tr(AS)$$

$$(S|A) = tr(S^T A) = tr(SA)$$

Or $\operatorname{tr}(\operatorname{SA}) = \operatorname{tr}(\operatorname{AS})$ donc $(\operatorname{A}|\operatorname{S}) = 0$. Les sous-espaces vectoriels $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ et $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ sont donc orthogonaux. On sait également que $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ et $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ sont supplémentaires dans $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$. On en déduit donc que $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ est l'orthogonal de $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$.

b. $d(A, S_n(\mathbb{R})) = ||A - p(A)||$ où p désigne la projection orthogonale sur $S_n(\mathbb{R})$, c'est-à-dire la projection sur $S_n(\mathbb{R})$ parallèlement à $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$. On trouve facilement que $p(A) = \frac{A^T + A}{2}$. Ainsi

$$\|\mathbf{A} - p(\mathbf{A})\| = \frac{1}{2} \|\mathbf{A} - \mathbf{A}^{\mathsf{T}}\| = \frac{1}{2} \sqrt{\sum_{1 \le i, j \le n} (a_{ij} - a_{ji})^2}$$

en utilisant la formule donnant le carré de la norme vue à la première question.

4. Comme $U \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$, $U^TU = UU^T = I_n$.

$$\begin{split} \|UA\|^2 &= tr((UA)^T UA) = tr(A^T U^T UA) = tr(A^T A) = \|A\|^2 \\ \|AU\|^2 &= tr((AU)^T AU) = tr(U^T A^T AU) = tr(A^T AUU^T) = tr(A^T A) = \|A\|^2 \end{split}$$

5. D'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz

$$||AB||^2 = tr(B^T A^T AB) = tr(A^T ABB^T) = tr((A^T A)^T BB^T)$$

= $(A^T A ||BB^T|) \le ||A^T A|| ||BB^T|| = ||A^T A|| ||B^T B||$

car $\|BB^{\mathsf{T}}\|^2 = tr(BB^{\mathsf{T}}BB^{\mathsf{T}}) = tr(B^{\mathsf{T}}BB^{\mathsf{T}}B) = \|B^{\mathsf{T}}B\|^2$. En utilisant la formule donnant le carré de la norme vue à la première question, on a :

$$\|\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}\|^2 = \sum_{1 \le i,j \le n} \left(\sum_{k=1}^n a_{ki} a_{kj}\right)^2$$

Or pour tous $i, j \in [1, n]$, on a d'après Cauchy-Schwarz dans \mathbb{R}^n ,

$$\sum_{k=1}^{n} a_{ki} a_{kj} \le \sqrt{S_i} \sqrt{S_j}$$

avec $S_i = \sum_{k=1}^n a_{ki}^2$ pour $1 \le i \le n$. Ainsi

$$\|\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}\|^2 \leq \sum_{1 \leq i,j \leq n} \mathbf{S}_i \mathbf{S}_j = \left(\sum_{i=1}^n \mathbf{S}_i\right) \left(\sum_{j=1}^n \mathbf{S}_j\right) = \left(\sum_{l=1}^n \mathbf{S}_l\right)^2$$

Par conséquent,

$$\|\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}\| \le \sum_{1 \le k, l \le n} a_{kl}^2 = \|\mathbf{A}\|^2$$

On a donc également $\|B^TB\| \le \|B\|^2$, ce qui nous donne finalement l'inégalité demandée.

Solution 102

Pour simplifier, on peut supposer u_1, \ldots, u_{n+1} unitaires de sorte que pour $i, j \in [1, n+1]$ distincts, $(u_i \mid u_i) = \cos \alpha_n$.

Première méthode

Notons u_1', \ldots, u_n' les projections orthogonales de u_1, \ldots, u_n sur $\operatorname{vect}(u_{n+1})^{\perp}$. Pour $i \in [\![1,n]\!]$ $u_i' = u_i - (\cos \alpha_n)u_{n+1}$ et par le théorème de Pythagore, $\|u_i'\|^2 = \|u_i\|^2 - (\cos^2 \alpha_n)\|u_{n+1}\|^2 = 1 - \cos^2 \alpha_n$. Pour $i, j \in [\![1,n]\!]$ distincts

$$(u_i' \mid u_j') = (u_i \mid u_j) - \cos \alpha_n \left((u_i \mid u_{n+1}) + (u_j \mid u_{n+1}) \right) + \cos^2 \alpha_n \|u_{n+1}\|^2 = \cos \alpha_n - \cos^2 \alpha_n$$

Par conséquent,

$$\frac{(u_i' \mid u_j')}{\|u_i'\| \|u_i'\|} = \frac{\cos \alpha_n - \cos \alpha_n^2}{1 - \cos \alpha_n^2} = \frac{\cos \alpha_n}{1 + \cos \alpha_n}$$

Les vecteurs u_1', \dots, u_n' font donc un angle constant α_{n-1} deux à deux. De plus, $\cos \alpha_{n-1} = \frac{\cos \alpha_n}{1 + \cos \alpha_n}$ i.e. $\cos \alpha_n = \frac{\cos \alpha_{n-1}}{1 - \cos \alpha_{n-1}}$.

L'énoncé n'a de sens que pour $n \ge 2$. On trouve aisément $\alpha_2 = \frac{2\pi}{3}$. Posons $z_n = \frac{1}{\cos \alpha_n}$. La suite (z_n) vérifie la relation de récurrence

$$z_n = z_{n-1} - 1$$
. Puisque $z_2 = -2$, on trouve $z_n = -n$ pour tout $n \ge 2$. Ainsi $\alpha_n = \arccos\left(-\frac{1}{n}\right)$.

Deuxième méthode

Puisque dim E = n, les n+1 vecteurs u_1, \dots, u_{n+1} forment une famille liée. Il existe donc $(\lambda_1, \dots, \lambda_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1} \setminus \{(0, \dots, 0)\}$ tel que $\sum_{i=1}^{n+1} \lambda_i u_i = 0_E$. Fixons $j \in [\![1, n+1]\!]$. On a donc

$$\sum_{i=1}^{n+1} \lambda_i(u_i \mid u_j) = (0_E \mid u_j) = 0$$

ou encore

$$\lambda_j + \sum_{i \neq j} \lambda_i \cos \alpha_n = 0$$

Posons $\Lambda = \sum_{i=1}^{n+1} \lambda_i$. L'égalité précédente s'écrit encore

$$\lambda_i + (\Lambda - \lambda_i) \cos \alpha_n = 0$$

ce qui équivaut à

$$\lambda_i(1-\cos\alpha_n) + \Lambda\cos\alpha_n = 0$$

En sommant ces égalités pour $j \in [1, n+1]$, on obtient

$$\Lambda(1-\cos\alpha_n) + (n+1)\Lambda\cos\alpha_n = 0$$

ou encore

$$\Lambda(1 + n\cos\alpha_n) = 0$$

Par ailleurs, il existe $j \in [1, n+1]$ tel que $\lambda_j \neq 0$ et on rapelle que $\lambda_j (1 - \cos \alpha_n) + \Lambda \cos \alpha_n = 0$. Si on avait $\Lambda = 0$, on aurait donc $\cos \alpha_n = 1$, ce qui est exclu par l'énoncé. Ainsi $\Lambda \neq 0$, ce qui permet d'affirmer que $\cos \alpha_n = -\frac{1}{n}$. On cherche implicitement un angle α_n non orienté donc $\alpha_n = \arccos\left(-\frac{1}{n}\right)$.

Solution 103

Soit $X \in \text{Ker } A$. On a donc AX = 0 puis $A^TAX = 0$ donc $X \in \text{Ker } A^TA$. Ainsi $\text{Ker } A \subset \text{Ker } A^TA$.

Soit maintenant $X \in \text{Ker } A^T A$. On a donc $A^T A X = 0$ puis $X^T A^T A X = 0$. Notons Y = A X. Ainsi $Y^T Y = 0$. Or $Y^T Y$ est la somme des carrés des composantes de Y donc Y = 0 i.e. A X = 0. D'où $X \in \text{Ker } A$. Ainsi $\text{Ker } A^T A \subset \text{Ker } A$.

Finalement, Ker $A = \text{Ker } A^T A$ et $rg A = rg A^T A$ via le théorème du rang. En changeant A en A^T , on a également $rg A^T = rg AA^T$. Or $rg A = rg A^T$. Ainsi $rg A^T A = rg AA^T = rg A$.

Solution 104

- 1. Évident.
- **2.** On va montrer que F admet pour supplémentaire la droite vectorielle $\mathbb{R}_0[X]$ dans $\mathbb{R}[X]$.

Soit
$$P \in \mathbb{R}_0[X] \cap F$$
. Alors il existe $(\lambda_n) \in \mathbb{R}^{(\mathbb{N}^*)}$ tel que $P = \sum_{n=1}^{+infty} \lambda_n (1 + X^n)$. On a donc

$$P = \left(\sum_{n=1}^{+\infty} \lambda_n\right) + \sum_{n=1}^{+\infty} \lambda_n X^n$$

Mais comme deg $P \le 0$, $\lambda_n = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}^*$ et donc P = 0. Ainsi F et $\mathbb{R}_0[X]$ sont en somme directe.

3. Soit $P \in F^{\perp}$. Posons $P = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n X^n$ avec $(a_n) \in \mathbb{R}^{(\mathbb{N})}$. Puisque $\langle P, 1 + X^n \rangle = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, on a $a_0 + a_n = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}^*$.

Mais comme la suite (a_n) est nulle à partir d'un certain rang, on en déduit que $a_0 = 0$ puis que $a_n = 0$ pour tout $n \in \mathbb{N}^*$. Ainsi P = 0 puis $P^{\perp} = \{0\}$.

En particulier, $F \oplus F^{\perp} = F \neq \mathbb{R}[X]$ puisque F est un hyperplan de $\mathbb{R}[X]$.