

NOM :

Prénom :

Note :

1. Soit $B \in \mathbb{K}[X]$ non nul. Montrer que l'application f qui à $P \in \mathbb{K}[X]$ associe le reste de la division euclidienne de P par B est un endomorphisme de $\mathbb{K}[X]$.

f est clairement à valeurs dans $\mathbb{K}[X]$. Soit $(P_1, P_2, \lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{K}[X]^2 \times \mathbb{K}^2$. Par définition de la division euclidienne, il existe deux polynômes Q_1 et Q_2 de $\mathbb{K}[X]$ tels que $P_1 = BQ_1 + f(P_1)$ et $P_2 = BQ_2 + f(P_2)$. De plus, $\deg f(P_1) < \deg B$ et $\deg f(P_2) < \deg B$. Alors $\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2 = B(\lambda_1 Q_1 + \lambda_2 Q_2) + \lambda_1 f(P_1) + \lambda_2 f(P_2)$ et $\deg(\lambda_1 f(P_1) + \lambda_2 f(P_2)) < \deg B$. On en déduit que $\lambda_1 f(P_1) + \lambda_2 f(P_2)$ est le reste de la division euclidienne de $\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2$ par B i.e. $f(\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2) = \lambda_1 f(P_1) + \lambda_2 f(P_2)$. f est donc bien linéaire ■

2. Soient un entier $n \geq 2$ et $u : M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \mapsto \text{tr}(M)I_n$. Montrer que l'endomorphisme u est diagonalisable et déterminer son polynôme minimal.

Pour tout $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, $u^2(M) = \text{tr}(M)u(I_n) = n \text{tr}(M)I_n = nu(M)$. Ainsi $u^2 - nu = 0$. Le polynôme simplement scindé $X^2 - nX = X(X - n)$ annule u donc u est diagonalisable. De plus, π_u est unitaire et divise $X(X - n)$.

De plus, $u(I_n) = nI_n$ donc $n \in \text{Sp}(u)$ de sorte que n est une racine de π_u . Enfin, en choisissant une matrice A non nulle de trace nulle (il en existe car $n \geq 2$), $u(A) = 0$ donc $0 \in \text{Sp}(A)$ de sorte que 0 est une racine de π_u .

On en déduit que $\pi_u = X(X - n)$. ■

3. Calculer $\varphi(1400)$ ou φ désigne l'indicatrice d'Euler.

$$\varphi(1400) = \varphi(2^3 \times 5^2 \times 7) = \varphi(2^3)\varphi(5^2)\varphi(7) = (2^3 - 2^2)(5^2 - 5^1)(7 - 1) = 480$$

■

4. Déterminer le polynôme minimal de la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.

On remarque que $A^2 = 3A$ donc $X^2 - 3X = X(X - 3)$ est un polynôme annulateur de A . Ainsi π_A divise $X(X - 3)$. Par conséquent, $\pi_A = X$ ou $\pi_A = X - 3$ ou $\pi_A = X(X - 3)$. Mais comme $A \neq 0$, $\pi_A \neq X$ et comme $A \neq 3I_3$, $\pi_A \neq X - 3$. Par conséquent, $\pi_A = X(X - 3)$.

■

5. Résoudre dans \mathbb{Z} le système $(S) : \begin{cases} 2x \equiv 4[9] \\ 7x \equiv 2[12] \end{cases}$.

2 est inversible modulo 9 d'inverse 5 et 5 est inversible modulo 12 d'inverse 7 donc le système (S) équivaut à $\begin{cases} x \equiv 5 \times 4[9] \\ x \equiv 7 \times 2[12] \end{cases}$ ou

encore $\begin{cases} x \equiv 2[9] \\ x \equiv 2[12] \end{cases}$. Ainsi x est solution de (S) si et seulement si 12 et 9 divise $x - 2$, ce qui équivaut au fait que $9 \vee 12 = 36$ divise $x - 2$. L'ensemble des solutions est donc $2 + 36\mathbb{Z}$.

■