# RÉDUCTION GÉOMÉTRIQUE

# Rappels et compléments d'algèbre linéaire

## **Solution 1**

Puisque A et B sont semblables, il existe  $P \in GL_n(\mathbb{C})$  telle que PA = BP. On peut poser P = Q + iR avec  $(Q, R) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$ . Puisque A et B sont réelles, on obtient QA = BQ et RA = BR par passage aux parties réelle et imaginaire.

Posons  $D(\lambda) = \det(P + \lambda Q)$  pour tout  $\lambda \in \mathbb{C}$ . Puisque le déterminant est une fonction polynomiale des coefficients de la matrice, D est une fonction polynomiale. Puisque  $D(i) \neq 0$ , D n'est pas constamment nulle sur  $\mathbb{C}$ . Elle ne peut pas être constamment nulle sur  $\mathbb{R}$  car elle serait alors nulle sur  $\mathbb{C}$  puisque  $\mathbb{R}$  est infini.

Soit donc  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $D(\lambda) \neq 0$ . Alors  $S = Q + \lambda R$  appartient à  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et est inversible et SA = BS, ce qui prouve que A et B sont semblables sur  $\mathbb{R}$ .

## **Solution 2**

Remarquons que

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} I_p & -A^{-1}B \\ 0 & I_q \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & 0 \\ C & S \end{pmatrix}$$

Puisque la matrice  $\left(\frac{I_p - A^{-1}B}{0 \mid I_q}\right)$  est clairement inversible, les matrices M et  $\left(\frac{A \mid 0}{C \mid S}\right)$  ont même rang. Puisque le rang est la dimension du sous-espace vectoriel engendré par les colonnes d'une matrice,

$$\operatorname{rg}\left(\frac{A \mid 0}{C \mid S}\right) = \operatorname{rg}\left(\frac{A}{C}\right) + \operatorname{rg}\left(\frac{0}{S}\right)$$

Puisque A est inversible et de taille p,  $\operatorname{rg}\left(\frac{A}{C}\right) \ge p$ . Mais comme cette matrice possède p colonnes,  $\operatorname{rg}\left(\frac{A}{C}\right) \le p$ . Finalement,  $\operatorname{rg}\left(\frac{A}{C}\right) = p = \operatorname{rg}(A)$ .

Puisque le rang d'une matrice est également la dimension du sous-espace vectoriel engendré par ses lignes,  $rg\left(\frac{0}{S}\right) = rg(S)$ .

On obtient bien rg(M) = rg(A) + rg(S).

#### **Solution 3**

**1.** Posons L:  $g \in \mathcal{L}(E) \mapsto f \circ g$  et R:  $g \in \mathcal{L}(E) \mapsto g \circ f$ . Alors  $\Phi = L - R$ . De plus, L et R sont des endomorphismes de E qui commutent. En effet, pour tout  $g \in E$ ,  $L \circ R(g) = R \circ L(g) = f \circ g \circ f$ . D'après la formule du binôme de Newton,

$$\Phi^p = \sum_{k=0}^p (-1)^k \binom{p}{k} L^{p-k} \circ R^k$$

On en déduit que pour tout  $g \in \mathcal{L}(E)$ ,

$$\Phi^{p}(g) = \sum_{k=0}^{p} (-1)^{k} \binom{p}{k} f^{p-k} \circ g \circ f^{k}$$

Dans la formule écrite au rang p = 2n - 1, pour  $0 \le k \le p$ , on a soit  $k \ge n$ , soit  $p - k \ge n$  donc tous les termes de la somme précédente sont nuls.  $\Phi$  est donc nilpotent d'indice inférieur ou égal à 2n - 1.

**2.** Soit  $a \in \mathcal{L}(E)$ . Soit S un supplémentaire de Ker a. a induit un isomorphisme  $\tilde{a}$  de S sur Im a. Soit T un supplémentaire de Im a. On pose  $b(x) = \tilde{a}^{-1}(x)$  pour  $x \in \operatorname{Im} a$  et b(y) = 0 pour  $y \in T$ . Ainsi on a bien  $a \circ b \circ a = a$ .

**Remarque.** On peut aussi raisonner matriciellement. Notons A la matrice de a dans une base de E. On sait qu'il existe  $(P,Q) \in GL_n(\mathbb{K})^2$  tel que  $A = PJ_rQ$  où  $n = \dim E$ , r = rg(A) et  $J_r = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . Comme  $J_r^2 = J_r$ , on obtient ABA = A en posant  $B = Q^{-1}J_rP^{-1}$ . Il suffit de prendre pour b l'endomorphisme de E dont la matrice est B dans la base précédente.

1

Montrons que  $\Phi$  est d'ordre 2n-1 exactement. Pour p=2n-2 et  $0 \le k \le p$ , on a soit  $k \le n$ , soit  $p-k \le n$  sauf pour k=n-1.

$$\Phi^{2n-2}(g) = (-1)^{n-1} \binom{2n-2}{n-1} f^{n-1} \circ g \circ f^{n-1}$$

D'après ce qui précéde, il existe  $g_0 \in \mathcal{L}(E)$  tel que

$$f^{n-1} \circ g_0 \circ f^{n-1} = f^{n-1}$$
.

Par conséquent,  $\Phi^{2n-2}(g_0) = f^{n-1} \neq 0$ .

#### **Solution 4**

Puisque  $\operatorname{Im} p_k \subset \operatorname{E} \operatorname{pour} \operatorname{tout} k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \sum_{k=1}^n \operatorname{Im} p_k \subset \operatorname{E}. \operatorname{De} \operatorname{plus}, \operatorname{E} = \operatorname{Im} \operatorname{Id}_{\operatorname{E}} = \operatorname{Im} \left( \sum_{k=1}^n p_k \right) \subset \sum_{k=1}^n \operatorname{Im} p_k.$  Par double inclusion,  $\sum_{k=1}^{\infty} \operatorname{Im} p_k = \operatorname{E}.$ 

Montrons maintenant que la somme est directe. Les  $p_k$  étant des projecteurs,  $\operatorname{rg} p_k = \operatorname{tr}(p_k)$  pour tout  $k \in [1, n]$ . De plus,  $\sum_{k=0}^{\infty} p_k = \operatorname{Id}_E$ donc, par linéarité de la trace  $\sum_{k=1}^{n} \operatorname{tr}(p_k) = \operatorname{tr}(\operatorname{Id}_{\mathrm{E}})$  ou encore  $\sum_{k=1}^{n} \operatorname{rg}(p_k) = \dim \mathrm{E}$ . C'est donc que les sous-espaces vectoriels  $\operatorname{Im} p_1, \ldots, \operatorname{Im} p_n$ 

#### Solution 5

- 1. On peut prouver facilement que E, F, G, H sont stables par combinaison linéaire mais on peut également déterminer des parties génératrices de E, F, G, H.
  - $E = \text{vect}((1)_{n \in \mathbb{N}})$  donc E est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ .
  - $F = \text{vect}(((-1)^n)_{n \in \mathbb{N}})$  donc F est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ .
  - $G = \operatorname{vect}\left(\left(\cos\left(n\frac{\pi}{2}\right)\right)_{n\in\mathbb{N}}, \left(\sin\left(n\frac{\pi}{2}\right)\right)_{n\in\mathbb{N}}\right) \text{ donc } G \text{ est un sous-espace vectoriel de } \mathbb{R}^{\mathbb{N}}.$
- **2.** Une suite constante est clairement 4-périodique donc  $E \subset H$ .
  - Soit  $(u_n) \in F$ . Alors pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $u_{n+2} = -u_{n+1} = u_n$  donc  $(u_n)$  est 2-périodique et a fortiori 4 périodique. Ainsi  $F \subset H$ .
  - Soit  $(u_n) \in G$ . Alors pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $u_{n+4} = -u_{n+2} = u_n$  donc  $(u_n)$  est 4-périodique. Ainsi  $G \subset H$ .
- 3. Soit  $((u_n), (v_n), (w_n)) \in E \times F \times G$  tel que  $(u_n) + (v_n) + (w_n) = (0)$ . On a ainsi
  - $u_n + v_n + w_n = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ;
  - $u_{n+1} + v_{n+1} + w_{n+1} = 0$  i.e.  $u_n v_n + w_{n+1} = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ;
  - $u_{n+2} + v_{n+2} + w_{n+2} = 0$  i.e.  $u_n + v_n w_n = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .
  - $u_{n+3} + v_{n+3} + w_{n+3} = 0$  i.e.  $u_n v_n w_{n+1} = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .

En additionnant d'une part la première et la troisième égalité et d'autre part la seconde et la quatrième égalité, on obtient  $u_n + v_n = 0$ et  $u_n - v_n = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ . Il s'ensuit que  $u_n = w_n = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$  puis que  $w_n = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ . E, F, G sont bien en somme directe. On aurait pu utiliser les suites engendrant E, F, G pour arriver au même résultat.

Puisque E, F, G sont inclus dans H, alors E + F + G  $\subset$  H. Soit maintenant  $(z_n) \in$  H.

**Analyse**: On suppose qu'il existe  $((u_n), (v_n), (w_n)) \in E \times F \times G$  tel que  $z_n = u_n + v_n + w_n$ . En particulier,

$$\begin{cases} u_0 + v_0 + w_0 = z_0 \\ u_0 - v_0 + w_1 = z_1 \\ u_0 + v_0 - w_0 = z_2 \\ u_0 - v_0 - w_1 = z_3 \end{cases}$$

On trouve aisément

$$\begin{cases} u_0 = \frac{z_0 + z_1 + z_2 + z_3}{4} \\ v_0 = \frac{z_0 - z_1 + z_2 - z_3}{4} \\ w_0 = \frac{z_0 - z_2}{2} \\ w_1 = \frac{z_1 - z_3}{2} \end{cases}$$

Synthèse: Soit

•  $(u_n)$  la suite constante égale à  $\frac{z_0 + z_1 + z_2 + z_3}{4}$ 

•  $(v_n)$  la suite de premier terme  $v_0 = \frac{z_0 - z_1 + z_2 - z_3}{4}$  et vérifiant  $v_{n+1} + v_n = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ;

•  $(w_n)$  la suite de premiers termes  $w_0 = \frac{z_0 - z_2}{2}$  et  $w_1 = \frac{z_1 - z_3}{2}$  vérifiant  $w_{n+2} + w_n = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .

On vérifie alors que

$$\begin{cases} u_0 + v_0 + w_0 = z_0 \\ u_1 + v_1 + w_1 = z_1 \\ u_2 + v_2 + w_2 = z_2 \\ u_3 + v_3 + w_3 = z_3 \end{cases}$$

Puisque  $(u_n)$ ,  $(v_n)$ ,  $(w_n)$  et  $(z_n)$  sont 4-périodiques, on peut affirmer que  $u_n+v_n+w_n=z_n$  pour tout  $n\in\mathbb{N}$  i.e.  $(z_n)=(u_n)+(v_n)+(w_n)$ . Ainsi  $H\subset E+F+G$ .

Par double inclusion, E + F + G = H et E, F, G étant en somme directe,  $E \oplus F \oplus G = H$ .

#### Solution 6

1. On a A 
$$\otimes$$
 B =  $\left(\begin{array}{c|c} a_{11}B & a_{12}B \\ \hline a_{21}B & a_{22}B \end{array}\right)$  et C  $\otimes$  D =  $\left(\begin{array}{c|c} c_{11}D & c_{12}D \\ \hline c_{21}D & c_{22}D \end{array}\right)$ . Un calcul par blocs donne 
$$(A \otimes B).(C \otimes D) = \left(\begin{array}{c|c} (a_{11}c_{11} + a_{12}c_{21})BD & (a_{11}c_{12} + a_{12}c_{22})BD \\ \hline (a_{21}c_{11} + a_{22}c_{21})BD & (a_{21}c_{12} + a_{22}c_{22})BD \\ \hline \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c|c} ac_{11}BD & ac_{12}BD \\ \hline ac_{21}BD & ac_{22}BD \\ \hline \end{array}\right) = (AC) \otimes (BD)$$

en notant  $ac_{ij}$  le coefficient en position (i, j) de la matrice AC.

2. 
$$I_2 \otimes B = \begin{pmatrix} B & O_2 \\ \hline O_2 & B \end{pmatrix}$$
 donc  $\det(I_2 \otimes B) = (\det B)^2$ .

Soit u l'endomorphisme de  $\mathbb{C}^4$  canoniquement associé à  $A \otimes I_2$ . Notons  $(e_1, e_2, e_3, e_4)$  la base canonique de  $\mathbb{C}^4$ . Alors la matrice de u dans la base  $(e_1, e_3, e_2, e_4)$  est  $I_2 \otimes A$ . On a donc  $\det(A \otimes I_2) = \det u = \det(I_2 \otimes A) = (\det A)^2$  d'après ce qui précède. D'après la première question,  $A \otimes B = (A \otimes I_2).(I_2 \otimes B)$ . Ainsi  $\det(A \otimes B) = (\det A)^2(\det B)^2$ .

3. Puisqu'une matrice est inversible si et seulement si son déterminant est non nul, d'après la question précédente, A × B est inversible si et seulement si A et B le sont. Dans ce cas, on a d'après la première question

$$(\mathsf{A} \otimes \mathsf{B}).(\mathsf{A}^{-1} \otimes \mathsf{B}^{-1}) = (\mathsf{A}\mathsf{A}^{-1}) \otimes (\mathsf{B}\mathsf{B}^{-1}) = \mathsf{I}_2 \otimes \mathsf{I}_2 = \mathsf{I}_4$$

#### Solution 7

Remarquons que

$$\left( \begin{array}{c|c} A & B \\ \hline C & D \end{array} \right) \cdot \left( \begin{array}{c|c} I_p & -A^{-1}B \\ \hline 0 & I_q \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c|c} A & 0 \\ \hline C & S \end{array} \right)$$

En passant aux déterminants, on obtient

$$\det(\mathbf{M}) \cdot \begin{vmatrix} \mathbf{I}_p & -\mathbf{A}^{-1}\mathbf{B} \\ \mathbf{0} & \mathbf{I}_q \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{0} \\ \mathbf{C} & \mathbf{S} \end{vmatrix}$$

Il ne s'agit plus que de déterminants triangulaires par blocs :

$$det(M) det(I_p) det(I_q) = det(A) det(S)$$

et finalement det(M) = det(A) det(S).

#### **Solution 8**

- 1. Si  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ , alors  $AM \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . De plus  $A(\lambda M + \mu N) = \lambda AM + \mu AN$ .
- **2.** Notons classiquement  $(E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22})$  la base canonique de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . On a :

$$m(\mathbf{E}_{11}) = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 \\ a_{21} & 0 \end{pmatrix} = a_{11}\mathbf{E}_{11} + a_{21}\mathbf{E}_{21}$$

$$m(\mathbf{E}_{12}) = \begin{pmatrix} 0 & a_{11} \\ 0 & a_{21} \end{pmatrix} = a_{11}\mathbf{E}_{12} + a_{21}\mathbf{E}_{22}$$

$$m(\mathbf{E}_{21}) = \begin{pmatrix} a_{12} & 0 \\ a_{22} & 0 \end{pmatrix} = a_{12}\mathbf{E}_{11} + a_{22}\mathbf{E}_{21}$$

$$m(\mathbf{E}_{22}) = \begin{pmatrix} 0 & a_{12} \\ 0 & a_{22} \end{pmatrix} = a_{12}\mathbf{E}_{12} + a_{22}\mathbf{E}_{22}$$

Ainsi la matrice de  $m_A$  dans la base  $(E_{11}, E_{21}, E_{12}, E_{22})$  (attention à l'ordre!) est la matrice définie par blocs  $\left(\begin{array}{c|c} A & 0_n \\ \hline 0_n & A \end{array}\right)$ . On a donct  $\det(m_A) = (\det A)^2$ .

3. Soient  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . On note à nouveau  $m_A$ :  $\begin{cases} M_n(\mathbb{R}) & \longrightarrow & M_n(\mathbb{R}) \\ M & \longmapsto & AM \end{cases}$ .  $m_A$  est encore un endomorphisme. On note  $(E_{ij})_{1 \leq i,j \leq n}$  la base canonique de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Remarquons que  $E_{ij}E_{kl} = \delta_{jk}E_{il}$ . On a alors

$$m_{\mathbf{A}}(\mathbf{E}_{ij}) = \sum_{1 \le k,l \le n} a_{kl} \mathbf{E}_{kl} \mathbf{E}_{ij} = \sum_{1 \le k,l \le n} a_{kl} \delta_{li} \mathbf{E}_{kj} = \sum_{k=1}^{n} a_{ki} \mathbf{E}_{kj}$$

La matrice de  $m_A$  dans la base  $(E_{11}, E_{21}, \dots, E_{n1}, E_{12}, E_{22}, \dots, E_{2n}, \dots, E_{n1}, E_{n2}, \dots, E_{nn})$  est la matrice de  $\mathcal{M}_{n^2}(\mathbb{R})$  diagonale par blocs dont les blocs diagonaux sont tous égaux à A. On en déduit que  $\det(m_A) = (\det A)^n$ .

# Eléments propres

#### **Solution 9**

• Supposons  $\lambda = 0$ . Alors  $Ker(g \circ f) \neq \{0_E\}$  et donc  $g \circ f$  est non inversible. Ainsi  $det(g \circ f) = 0$ . Mais alors

$$\det(f \circ g) = \det(f) \det(g) = \det(g \circ f) = 0$$

Donc  $f \circ g$  est non inversible i.e. 0 est valeur propre de  $f \circ g$ .

• Supposons  $\lambda \neq 0$ . Alors il existe un vecteur  $x \in E$  non nul tel que  $g \circ f(x) = \lambda x$ . Par conséquent,  $f \circ g \circ f(x) = \lambda f(x)$ . On ne peut avoir  $f(x) = 0_E$  sinon on aurait  $g \circ f(x) = \lambda x = 0_E$ , ce qui est impossible puisque  $\lambda \neq 0$  et  $x \neq 0_E$ . Ainsi f(x) est un vecteur propre de  $f \circ g$  associée à la valeur propre  $\lambda$ .

# **Solution 10**

Rappelons que tout endomorphisme d'un espace vectoriel *complexe* de dimension finie possède au moins une valeur propre (son polynôme caractéristique admet au moins une racine complexe) et donc également un vecteur propre.

1. On propose deux méthodes.

#### Première méthode.

• Si v possède une valeur propre  $\lambda$  non nulle, notons x un vecteur propre associé. Alors  $v(x) = \lambda x$  et  $u \circ v(x) = \lambda u(x) = 0_E$  puis  $u(x) = 0_E$  car  $\lambda \neq 0$ . Ainsi x est un vecteur propre de u pour la valeur propre 0. u et v ont bien un vecteur propre commun.

 Si v = 0, alors tout vecteur propre de x est un vecteur propre de v pour la valeur propre 0. A nouveau, u et v ont bien un vecteur propre commun.

Si v ≠ 0 et v possède 0 pour unique valeur propre, alors v est nilpotent. En effet, v est trigonalisable puisque E est un espace vectoriel complexe. De plus, son indice de nilpotence p vérifie p ≥ 2 puisque v ≠ 0. Il existe donc x ∈ E tel que y = v<sup>p-1</sup>(x) ≠ 0<sub>E</sub>. Puisque p ≥ 2, on peut écrire u ∘ v<sup>p-1</sup> = u ∘ v ∘ v<sup>p-2</sup> = 0. Alors u(y) = u ∘ v<sup>p-1</sup>(x) = 0 et v(y) = v<sup>p</sup>(y) = 0<sub>E</sub> donc y est un vecteur propre commun de u et v pour la valeur propre 0.

**Deuxième méthode.** Si v = 0, on conclut comme dans la méthode précédente. Sinon,  $\operatorname{Im} v \neq 0$  est stable par v. L'endomorphisme de  $\operatorname{Im} v$  induit par v possède donc un vecteur propre y associé à une valeur propre  $\lambda$ . Mais comme  $u \circ v = 0$ , u est nul sur  $\operatorname{Im} v$ . Ainsi y est un vecteur propre commun de u et v (respectivement associé aux valeurs propres v et v).

- 2. On remarque que  $u \circ (v a \operatorname{Id}_{E}) = 0$ . D'après la première question, u et  $v a \operatorname{Id}_{E}$  ont un vecteur propre commun, qui est également un vecteur propre commun de u et v.
- 3. On remarque que  $(u b \operatorname{Id}_{E}) \circ v = 0$ . D'après la première question,  $u b \operatorname{Id}_{E}$  et v ont un vecteur propre commun, qui est également un vecteur propre commun de u et v.
- **4.** Comme  $u \circ v = \mathrm{Id}_{\mathrm{E}}$ , u et v sont inversibles. Notons  $\lambda$  une valeur propre de v et x un vecteur propre associé. Alors  $v(x) = \lambda x$  puis  $x = \lambda v^{-1}(x)$ . Notamment  $\lambda \neq 0$  car  $x \neq 0_{\mathrm{E}}$  (on peut aussi arguer du fait que v est inversible de sorte que  $0 \notin \mathrm{Sp}(v)$ ) puis  $f(x) = v^{-1}(x) = \frac{1}{\lambda} x$ . Ainsi x est un vecteur propre commun de u et v.
- 5. Si a = 0 ou b = 0, il suffit d'appliquer une des questions précédentes. Supposons  $a \ne 0$  et  $b \ne 0$ . Remarquons alors que

$$(u - b \operatorname{Id}_{E}) \circ (v - a \operatorname{Id}_{E}) = ab \operatorname{Id}_{E}$$

ou encore

$$\frac{1}{a}(u - b\operatorname{Id}_{E}) \circ \frac{1}{b}(v - a\operatorname{Id}_{E}) = \operatorname{Id}_{E}$$

D'après la question précédente,  $\frac{1}{a}(u-b\operatorname{Id}_{\operatorname{E}})$  et  $\frac{1}{b}(v-a\operatorname{Id}_{\operatorname{E}})$  possèdent un vecteur propre commun. On vérifie sans peine que x est également un vecteur propre commun de u et v.

## **Solution 11**

Soient  $\lambda$  une valeur propre de  $u \circ v$  et x un vecteur propre associé à cette valeur propre.

- Si  $\lambda \neq 0$ , alors  $v(x) \neq 0_E$  sinon  $u \circ v(x) = 0_E$  et donc  $\lambda x = 0_E$ , ce qui est impossible puisque  $\lambda \neq 0$  et  $x \neq 0_E$ . De plus,  $v \circ u \circ v(x) = \lambda v(x)$  et  $\lambda$  est donc une valeur propre de  $\lambda$  de u.
- Si  $\lambda = 0$ , alors  $u \circ v$  n'est pas inversible, d'où  $\det(u \circ v) = 0$ . De plus,  $\det(v \circ u) = \det(v) \det(u) = \det(u) \det(v) = \det(u) \det(v) = 0$ . Ainsi,  $v \circ u$  n'est pas inversible i.e. 0 est valeur propre de  $v \circ u$ .

On a montré que toute valeur propre de  $u \circ v$  est une valeur propre de  $v \circ u$ . La réciproque se montre de manière symétrique.

### **Solution 12**

Soient  $\lambda$  une valeur propre de A et X un vecteur propre associé dont on note  $x_i$  les composantes. On a donc pour  $1 \le i \le n$ :

$$(\lambda - a_{i,i})x_i = \sum_{j \neq i} a_{i,j}x_j$$

Choisissons un indice i pour lequel  $|x_i|$  est maximal. En particulier,  $x_i \neq 0$  car X est non nul (c'est un vecteur propre). Ainsi

$$\begin{split} |\lambda - a_{i,i}| &= \left| \sum_{j \neq i} a_{i,j} \frac{x_j}{x_i} \right| \\ &\leq \sum_{j \neq i} |a_{i,j}| \frac{|x_j|}{|x_i|} & \text{par inégalité triangulaire} \\ &\leq \sum_{i \neq i} |a_{i,j}| = \mathbf{R}_i & \text{car } |x_j| \leq |x_i| \text{ pour } 1 \leq j \leq n \end{split}$$

Ceci signifie bien que  $\lambda \in D_i$ .

#### **Solution 13**

Soient  $\lambda \in \mathbb{K}$  et  $P \in \mathbb{K}[X]$  non nul. Posons  $P = \sum_{k=0}^{n} a_k X^k$  avec  $n = \deg P$ ,  $(a_0, \dots, a_n) \in \mathbb{K}^{n+1}$  et  $a_n \neq 0$ . Alors  $\varphi(P) = \lambda P$  si et seulement si  $\lambda a_k = k a_k$  pour tout  $k \in [0, n]$ . Puisque  $a_n \neq 0$ , ceci équivaut à  $\lambda = n$  et  $a_0 = a_1 = \dots = a_{n-1} = 0$ . Ainsi les valeurs propres de  $\varphi$  sont les entiers naturels et pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $E_n(\varphi) = \operatorname{vect}(X^n)$ .

#### **Solution 14**

1. T est linéaire par linéarité d l'intégrale.

Soit  $f \in E$ . Alors  $x \mapsto \int_0^x f(t)e^t dt$  est  $\mathcal{C}^{\infty}$  comme primitive de la fonction de classe  $\mathcal{C}^{\infty} t \mapsto f(t)e^t$ . Enfin, T(f) est  $\mathcal{C}^{\infty}$  comme produit de fonctions de classe  $\mathcal{C}^{\infty}$ . Ainsi  $T(f) \in E$ .

2. Soient  $\lambda \in \mathbb{R}$  et  $f \in E$  tels que  $T(f) = \lambda f$ . Alors pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,  $\lambda f(x)e^x = \int_0^x f(t)e^t dt$  ou encore  $\lambda g(x) = \int_0^x g(t) dt$  en posant  $g(x) = f(x)e^x$ 

Si  $\lambda = 0$ , alors  $\int_0^x g(t)e^t dt = 0$  pour tout  $x \in \mathbb{R}$ . En dérivant, on obtient g = 0 puis f = 0, ce qui prouve que 0 n'est pas valeur propre de T.

Supposons  $\lambda \neq 0$ . Alors  $g(x) = \frac{1}{\lambda} \int_0^x g(t) dt$  pour tout  $x \in \mathbb{R}$ , ce qui prouve que g est dérivable. On remarque également que g(0) = 0.

En dérivant, on obtient  $g'(x) = \frac{1}{\lambda}g(x)$  pour tout  $x \in \mathbb{R}$ . Par unicité de la solution du problème de Cauchy  $\begin{cases} y' = \frac{1}{\lambda}y, & \text{g est nulle et } \\ y(0) = 0 \end{cases}$ 

f également de sorte que  $\lambda$  n'est pas valeur propre de f.

Finalement, T n'admet aucune valeur propre.

#### **Solution 15**

- 1. La fonction  $t\mapsto \frac{f(t)}{t}$  est continue sur  $\mathbb{R}_+^*$  et, puisque f est de classe  $\mathcal{C}^1$  et nulle en 0, elle admet une limite finie en 0 à savoir f'(0). Cette fonction est donc prolongeable par continuité en 0 en une fonction continue sur  $\mathbb{R}_+$ , ce qui justifie la définition de l'intégrale  $\int_0^x \frac{f(t)}{t} \, \mathrm{d}t \text{ pour tout } x \in \mathbb{R}_+.$
- 2. La linéarité de  $\Phi$  provient de la linéarité de l'intégrale.

Soit  $f \in E$ . Il est clair que  $\Phi(f)(0) = 0$  et  $\Phi(f)$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}_+$  en tant que primitive d'une fonction continue, à savoir  $t \mapsto \frac{f(t)}{t}$  prolongée par continuité en 0. Ainsi  $\Phi(f) \in E$ .

3. Soient  $\lambda \in \mathbb{R}$  et  $f \in E$  tels que  $\Phi(f) = \lambda f$ . Alors  $\Phi(f)' = \lambda f'$  et donc  $f(x) = \lambda x f'(x)$  pour tout  $x \in \mathbb{R}_+$ .

Si  $\lambda = 0$ , alors f = 0 de sorte que 0 n'est pas une valeur propre de  $\Phi$ . Supposons donc  $\lambda \neq 0$ . Ainsi  $f'(x) = \frac{f(x)}{\lambda x}$  pour tout  $x \in \mathbb{R}_+^*$ .

On en déduit qu'il existe  $A \in \mathbb{R}$  tel que  $f(x) = Ax^{\frac{1}{\lambda}}$  pour tout  $x \in \mathbb{R}^*$ . De plus,  $f'(x) = \frac{A}{\lambda}x^{\frac{1}{\lambda}-1}$  pour tout  $x \in \mathbb{R}^*$ . Or f est de classe  $\mathcal{C}^1$  donc f' admet une limite finie en 0. Si  $\lambda < 0$  ou  $\lambda > 1$ , alors nécessairement A = 0 de sorte que f = 0. Dans ce cas,  $\lambda$  n'est pas une valeur propre de  $\Phi$ .

Réciproquement soit  $\lambda \in ]0,1]$  et posons  $f_{\lambda}(x) = x^{\frac{1}{\lambda}}$  pour tout  $x \in \mathbb{R}^*$  et f(0) = 0. On vérifie que  $f_{\lambda}$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}_+$ . De plus, pour tout  $x \in \mathbb{R}_+$ ,

$$T(f_{\lambda})(x) = \int_0^x \frac{f_{\lambda}(t)}{t} dt = \int_0^x t^{\frac{1}{\lambda} - 1} dt = \left[\lambda t^{\frac{1}{\lambda}}\right]_0^x = \lambda f_{\lambda}(x)$$

Ainsi  $\lambda$  est bien valeur propre de  $\Phi$  et  $f_{\lambda}$  est un vecteur propre associé.

Finalement,  $\lambda$  est valeur propre de  $\Phi$  si et seulement si  $\lambda \in ]0,1]$  et, dans ce cas,  $E_{\lambda}(\Phi) = \text{vect}(f_{\lambda})$ .

#### **Solution 16**

**1.** Tout d'abord, l'application  $x \in \mathbb{R} \mapsto \int_0^x f(t) \, dt$  est continue sur  $\mathbb{R}$  en tant que primitive de application continue f. On en déduit que  $x \in \mathbb{R}^* \mapsto \frac{1}{x} \int_0^x f(t) \, dt$  est continue sur  $\mathbb{R}^*$ .

De plus, l'application  $x \in \mathbb{R} \mapsto \int_0^x f(t) dt$  est dérivable en 0 en tant que primitive de application continue f et sa dérivée en 0 vaut donc f(0). On en déduit que

$$\lim_{x \to 0} \mapsto \frac{1}{x} \int_0^x f(t) \, \mathrm{d}t = f(0)$$

ce qui prouve que  $x \in \mathbb{R}_+^* \mapsto \frac{1}{x} \int_0^x f(t) dt$  est prolongeable en 0 en une application continue sur  $\mathbb{R}_+$ .

- 2. La linéarité de T provient de la linéarité de l'intégrale. La question précédente montre que si  $f \in E$ , alors  $T(f) \in E$ .
- 3. Soient  $\lambda \in \mathbb{R}$  et  $f \in E$  tels que  $T(f) = \lambda f$ . Si  $\lambda = 0$ , alors T(f) = 0 d'où  $\int_0^x f(t) dt = 0$  pour tout  $x \in \mathbb{R}_+^*$ . En dérivant, f est nulle sur  $\mathbb{R}_+^*$ . Finalement, f est nulle sur  $\mathbb{R}_+$  car f est continue en 0 ou bien car f(0) = T(f)(0) = 0. Ainsi 0 n'est pas valeur propre de T.

Supposons  $\lambda \neq 0$ . Alors  $f = \frac{1}{\lambda} T(f)$ . Puisque T(f) est dérivable sur  $\mathbb{R}_+^*$ , f l'est également. De plus,  $\lambda x f(x) = \int_0^x f(t) \, dt$  pour tout  $1 - \lambda$ 

 $x \in \mathbb{R}_+$  donc, en dérivant,  $f'(x) = \frac{1-\lambda}{\lambda x} f(x)$  pour tout  $x \in \mathbb{R}_+^*$ . On en déduit qu'il existe  $A \in \mathbb{R}$  tel que  $f(x) = Ax^{\frac{1-\lambda}{\lambda}}$  pour tout  $x \in \mathbb{R}_+$ . Si  $\lambda < 0$  ou  $\lambda > 1$ , f n'admet une limite finie en 0 que si A = 0 de sorte que f est nulle. Dans ce cas,  $\lambda$  n'est pas valeur propre de f.

Réciproquement, soit  $\lambda \in ]0,1]$  et posons  $f_{\lambda}: x \in \mathbb{R}_+ \mapsto \begin{cases} x^{\frac{1-\lambda}{\lambda}} & \text{si } x > 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$ . On vérifie que  $f_{\lambda}$  est continue sur  $\mathbb{R}_+$  et pour tout  $x \in \mathbb{R}_+^*$ 

$$T(f_{\lambda})(x) = \frac{1}{x} \int_0^x f_{\lambda}(t) dt = \frac{1}{x} \int_0^x t^{\frac{1-\lambda}{\lambda}} dt = \frac{1}{x} \left[ \lambda t^{\frac{1}{\lambda}} \right]_0^x = \lambda x^{\frac{1-\lambda}{\lambda}} = \lambda f_{\lambda}(x)$$

Cette égalité est encore valable pour x = 0 par continuité de  $f_{\lambda}$  et  $T(f_{\lambda})$  en 0 de sorte que  $T(f_{\lambda}) = \lambda f_{\lambda}$ . Finalement,  $\lambda$  est valeur propre de T si et seulement si  $\lambda \in ]0,1]$  et, dans ce cas,  $E_{\lambda}(T) = \text{vect}(f_{\lambda})$ .

#### **Solution 17**

- **1.** En posant  $U \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  dont tous les coefficients valent 1, AU = U de sorte que  $1 \in Sp(A)$ .
- **2.** Soit  $\lambda \in Sp_{\mathbb{C}}(A)$  et V un vecteur propre associé. Alors

$$\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \ \sum_{i=1}^{n} \mathbf{A}_{i,j} \mathbf{V}_{j} = \lambda \mathbf{V}_{i}$$

Notons  $i_0$  l'indice d'un coefficient de V de module maximal. Par inégalité triangulaire

$$|\lambda||V_{i_0}| = \left|\sum_{j=1}^n A_{i_0,j}V_j\right| \le \sum_{j=1}^n |A_{i_0,j}V_j|$$

Mais les  $A_{i_0,j}$  sont des réels positifs et  $|V_j| \le |V_{i_0}|$  pour tout  $j \in [1,n]$  de sorte que

$$|\lambda||V_{i_0}| \le |V_{i_0}| \sum_{j=1}^n A_{i_0,j} = |V_{i_0}|$$

Enfin,  $|V_{i_0}| = \|V\|_{\infty} > 0$  car, sinon, V serait nul. On en déduit que  $|\lambda| < 1$ .

#### **Solution 18**

1.  $\Phi$  est linéaire par linéarité de l'intégration. Soit  $f \in E$ . Par la relation de Chasles

$$\forall x \in [0, 1], \ \Phi(f)(x) = \int_0^x t f(t) \ dt - x \int_1^x f(t) \ dt$$

D'après le théorème fondamental de l'analyse,  $\Phi(f)$  est donc dérivable et a fortiori continue. Ainsi  $\Phi(f) \in E$ .  $\Phi$  est donc bien un endomorphisme de E.

2. Soit  $f \in E$ . D'après la question précédente,  $\Phi(f)$  est dérivable et on a donc

$$\forall x \in [0, 1], \ \Phi(f)'(x) = xf(x) - \int_{1}^{x} f(t) \ dt - xf(x) = -\int_{1}^{x} f(t) \ dt$$

 $\Phi(f)'$  est à nouveau dérivable et  $\Phi(f)'' = -f$ .

Soit  $\lambda$  une valeur propre de  $\Phi$  et f un vecteur propre associé.

Si  $\lambda = 0$ , on a  $\Phi(f) = 0$  et donc  $f = -\Phi(f)'' = 0$ , ce qui contredit le fait que f est un vecteur propre. Ainsi 0 n'est pas valeur propre de  $\Phi$ .

Supposons donc  $\lambda \neq 0$ . Alors  $f = \frac{1}{\lambda}\Phi(f)$ . Ainsi f est deux fois dérivable et  $f'' = \frac{1}{\lambda}\Phi(f)'' = -\frac{1}{\lambda}f$ . Par ailleurs,  $f(0) = \frac{1}{\lambda}\Phi(f)(0) = 0$  et  $f'(1) = \frac{1}{\lambda}\Phi(f)'(1) = 0$ .

Supposons  $\lambda < 0$ . Comme  $f'' = -\frac{1}{\lambda}f$ , il existe  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$  tel que

$$\forall x \in [0, 1], \ f(x) = \alpha \operatorname{ch}\left(\frac{x}{\sqrt{-\lambda}}\right) + \beta \operatorname{sh}\left(\frac{x}{\sqrt{-\lambda}}\right)$$

Comme f(0) = 0,  $\alpha = 0$ . Puis comme f'(1) = 0,  $\beta = 0$ . Ainsi f = 0 et  $\lambda$  ne peut être valeur propre de  $\Phi$ .

Supposons  $\lambda > 0$ . Comme  $f'' = -\frac{1}{\lambda}f$ , il existe  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$  tel que

$$\forall x \in [0, 1], \ f(x) = \alpha \cos\left(\frac{x}{\sqrt{\lambda}}\right) + \beta \sin\left(\frac{x}{\sqrt{\lambda}}\right)$$

Comme f(0) = 0,  $\alpha = 0$ . Puis comme f'(1) = 0,  $\beta \cos(\frac{1}{\sqrt{\lambda}}) = 0$ . On ne peut avoir  $\beta = 0$  sinon f = 0. Ainsi  $\cos(\frac{1}{\sqrt{\lambda}}) = 0$ . Il existe

donc 
$$n \in \mathbb{N}$$
 tel que  $\frac{1}{\sqrt{\lambda}} = \frac{\pi}{2} + n\pi$ . Ainsi  $\lambda = \frac{1}{\left(\frac{\pi}{2} + n\pi\right)^2}$ .

Par conséquent, les valeurs propres de  $\Phi$  sont les  $\lambda_n = \frac{1}{\left(\frac{\pi}{2} + n\pi\right)^2}$  et les sous-espaces propres associés sont les  $\text{vect}(f_n)$  où  $f_n$ :  $x \in$ 

$$[0,1]\mapsto \sin\left(\left(\frac{\pi}{2}+n\pi\right)x\right)$$
 pour  $n\in\mathbb{N}$ .

## **Solution 19**

Déterminons dans un premier temps le noyau de  $\phi$ . Comme (a, b) est libre

$$x \in \operatorname{Ker} \varphi$$
  
 $\iff \langle a \mid x \rangle = \langle b \mid x \rangle = 0$   
 $\iff x \in \operatorname{vect}(a, b)^{\perp}$ 

Ainsi Ker  $\phi = \text{vect}(a, b)^{\perp}$ .

Par ailleurs, comme a et b sont unitaires,

$$\phi(a+b) = (1 + \langle a \mid b \rangle)(a+b)$$
  
$$\phi(a-b) = (1 - \langle a \mid b \rangle)(a+b)$$

Ainsi si  $\langle a \mid b \rangle = 0$ ,

$$Ker(\phi - Id_E) = vect(a + b, a - b) = vect(a, b)$$

et sinon

$$\operatorname{Ker} (\varphi - (1 + \langle a \mid b \rangle) \operatorname{Id}_{\mathbf{E}}) = \operatorname{vect}(a + b)$$

$$\operatorname{Ker} (\phi - (1 - \langle a \mid b \rangle) \operatorname{Id}_{\mathbf{E}}) = \operatorname{vect}(a - b)$$

Pour récapituler, 0 est valeur propre et le sous-espace propre associé est  $\text{vect}(a, b)^{\perp}$ .

Si  $\langle a \mid b \rangle = 0$ , 1 est valeur propre et le sous-espace propre associé est vect(a, b).

Si  $\langle a \mid b \rangle \neq 0$ ,  $1 + \langle a \mid b \rangle$  et  $1 - \langle a \mid b \rangle$  sont valeurs propres et leurs sous-espaces propres associés respectifs sont vect(a + b) et vect(a - b). Dans tous les cas, la somme des dimensions de ces sous-espaces propres est égale à la dimension de E donc on a bien trouvé toutes les valeurs propres de  $\phi$ . On peut également en conclure que  $\phi$  est diagonalisable. On aurait aussi pu constater que  $\phi$  est un endomorphisme symétrique pour justifier qu'il était diagonalisable. En effet, pour tout  $(x, y) \in E^2$ ,

$$\langle \varphi(x) \mid y \rangle = \langle x \mid \varphi(y) \rangle = \langle a \mid x \rangle \langle a \mid y \rangle + \langle b \mid x \rangle \langle b \mid y \rangle$$

#### Solution 20

φ est clairement linéaire. De plus,

$$\forall k \in [0, n], \ \varphi(X^k) = (k - n)X^{k+1} + kX^k \in \mathbb{R}_n[X]$$

Par linéarité,  $\varphi(\mathbb{R}_n[X]) \subset \mathbb{R}_n[X]$  de sorte que  $\varphi$  est bien un endomorphisme de  $\mathbb{R}_n[X]$ . La matrice de  $\varphi$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}_n[X]$  est triangulaire inférieure et ses coefficients diagonaux sont 0, 1, ..., n. On en déduit que  $\mathrm{Sp}(\varphi) = [\![0, n]\!]$  et que tous les sous-espaces propres sont de dimension 1.

Soit  $k \in [0, n]$  et  $P_k$  le vecteur propre unitaire associé à la valeur propre k. Alors  $\varphi(P) = kP$  ou encore

$$\frac{P'_k}{P_k} = \frac{nX + k}{X(X+1)} = \frac{k}{X} + \frac{n-k}{X+1}$$

On en déduit que  $P_k = X^k(X+1)^{n-k}$ .

#### **Solution 21**

Soit  $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$  et M un vecteur propre associé. Alors  $M + \operatorname{tr}(M)I_n = \lambda M$  puis en considérant la trace des deux membres,  $(n+1)\operatorname{tr}(M) = \lambda \operatorname{tr}(M)$ . Si  $\lambda = n+1$  ou  $\operatorname{tr}(M) = 0$ . Si  $\operatorname{tr}(M) = 0$  alors  $M = \lambda M$  et donc  $\lambda = 1$ . Ainsi  $\operatorname{Sp}(u) \subset \{1, n+1\}$ .

Déterminons les sous-espaces propres associés à ces potentielles valeurs propres. Clairement, le sous-espace associé à la valeur propre 1 est l'hyperplan des matrices de traces nulles. De plus,  $I_n$  est clairement un vecteur propre associé à la valeur propre n+1 donc le sous-espace propre associé à la valeur propre n+1 est  $\operatorname{vect}(I_n)$  puisque la somme des dimensions des sous-espaces propres ne peut excéder la dimension de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

**Remarque.** On constate que u est diagonalisable puisque la somme des dimensions des sous-espaces propres est égale à la dimension de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

**Remarque.** Si n = 1, 1 n'est en fait pas valeur propre puisqu'alors le sous-espace vectoriel des matrices de trace nulle est le sous-espace nul.

#### **Solution 22**

On posera  $\varphi$ :  $x \in \mathbb{R} \mapsto px + q$ .

- 1. Remarquons que pour  $f \in E$ ,  $u(f) = f \circ \varphi$ . Ainsi u est clairement linéaire. Comme  $\varphi$  est affine donc  $\mathcal{C}^{\infty}$ ,  $u(f) \in E$  pour tout  $f \in E$ . Ainsi  $f \in \mathcal{L}(E)$ . Comme  $p \neq 0$ ,  $\varphi$  est bijective. En posant  $u(f) = f \circ \varphi^{-1}$  pour  $f \in E$ , on vérifie aisément que  $u \circ v = v \circ u = \operatorname{Id}_E$  donc  $u \in \operatorname{GL}(E)$ .
- **2.** Comme  $u \in GL(E)$ ,  $0 \notin Sp(u)$ .

Soit  $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$  et f un vecteur propre associé. Alors  $f \neq 0$  et il existe  $x \in \mathbb{R}$  tel que  $f(x) \neq 0$ . On montre aisément que pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $u^n(f)(x) = f(\varphi^n(x)) = \lambda^n f(x)$ . La suite de terme général  $u_n = \varphi^n(x)$  vérifie la relation de récurrence  $u_{n+1} = \varphi(u_n) = pu_n + q$ . C'est donc une suite arithmético-géométrique. Comme  $p \in ]-1,1[$ , on montre classiquement que  $(u_n)$  converge vers l'unique point fixe de  $\varphi$ , à savoir 1. Par continuité de f, la suite de terme général  $f(u_n) = \lambda^n f(x)$  converge (vers f(1)). Ceci n'est possible que si  $\lambda \in ]-1,1[$ .

On a donc montré que  $Sp(u) \subset ]-1,1] \setminus \{0\}.$ 

3. Soit f un vecteur propre de u et  $\lambda$  sa valeur propre associée. On a donc  $u(f) = \lambda f$ . En dérivant n fois, on obtient  $p^n u(f^{(n)}) = \lambda f^{(n)}$  i.e.  $u(f^{(n)}) = \frac{\lambda}{p^n} f^{(n)}$ . Comme  $\lambda \neq 0$  et  $p \in ]-1,1[\setminus \{0\}, \text{ il existe } k \in \mathbb{N}^* \text{ tel que } \left|\frac{\lambda}{p^k}\right| > 1$ . Comme  $\mathrm{Sp}(u) \subset [-1,1], f^{(k)}$  ne peut être un vecteur propre de u de sorte que  $f^{(k)} = 0$ .

**4.** Soit f un vecteur propre de u et  $\lambda$  sa valeur propre associée de sorte que  $f \circ \varphi = \lambda f$ . La question précédente montre que f est polynomiale. En notant n son degré et  $\alpha$  son coefficient dominant, on a  $f(x) \underset{x \to +\infty}{\sim} \alpha x^n$ . Ainsi  $f \circ \varphi(x) \underset{x \to +\infty}{\sim} \alpha p^n x^n$  car  $p \neq 0$  et  $\lambda f(x) \underset{x \to +\infty}{\sim} \lambda \alpha x^n$ . L'égalité  $f \circ \varphi = \lambda f$  impose alors p = 0 et  $\lambda = 1$ . Réciproquement, toute fonction constante non nulle est bien un vecteur propre de u associé à la valeur propre 1. Ainsi  $\mathrm{Sp}(u) = \{1\}$  et  $\mathrm{Ker}(u - \mathrm{Id}_{\mathrm{E}}) = \mathrm{vect}(x \mapsto 1)$ .

#### **Solution 23**

Puisque E est un espace vectoriel complexe, v possède au moins une valeur propre  $\lambda$ . Le sous-espace propre  $E_{\lambda}(v)$  associé à la valeur propre  $\lambda$  est stable par u car u commute avec v. L'endomorphisme de  $E_{\lambda}(v)$  induit par u possède alors un vecteur propre (toujours car  $E_{\lambda}(v)$  est un espace vectoriel complexe). Ce vecteur propre est alors évidemment un vecteur propre de u. Mais c'est également un vecteur propre de v (associé à la valeur propre  $\lambda$ ) puisqu'il appartient au sous-espace propre  $E_{\lambda}(v)$ .

#### **Solution 24**

- 1. Tout d'abord, f est clairement linéaire. On vérifie ensuite que  $f(1) = X^2 \in \mathbb{R}_2[X]$ ,  $f(X) = X \in \mathbb{R}_2[X]$  et  $f(X^2) = 1 \in \mathbb{R}_2[X]$ . Comme  $(1, X, X^2)$  est une base de  $\mathbb{R}_2[X]$ ,  $\mathbb{R}_2[X]$  est stable par f et  $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}_2[X])$ .
- 2. La question précédente montre que  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . On en déduit sans peine que  $\chi_A = (X 1)^2(X + 1)$ . Ainsi  $Sp(A) = \{1, -1\}$ . On

$$\text{calcule ensuite } E_1(A) = \text{vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \text{et } E_{-1}(A) = \text{vect} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right).$$

3. On déduit de la question précédente que  $Sp(f) = \{1, -1\}$ ,  $E_1(f) = \text{vect}(X^2 + 1, X)$  et  $E_{-1}(f) = \text{vect}(X^2 - 1)$ .

# Polynôme caractéristique

### **Solution 25**

Tout d'abord,

$$\chi_{A}(X) = \begin{vmatrix} X & \cdots & \cdots & 0 & a_{0} \\ -1 & \ddots & \vdots & a_{1} \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & a_{n-2} \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & X + a_{n-1} \end{vmatrix}$$

**Première méthode.** En numérotant  $L_0, \dots, L_{n-1}$  les lignes de ce déterminant et en effectuant l'opération  $L_0 \leftarrow \sum_{k=0}^{n-1} X^k L_k$ , on obtient

$$\chi_{A}(X) = \begin{vmatrix} 0 & \cdots & \cdots & 0 & P(X) \\ -1 & \ddots & & \vdots & & a_{1} \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & & a_{n-2} \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & X + a_{n-1} \end{vmatrix}$$

avec  $P(X) = X^n + \sum_{k=0}^{n-1} a_k X^k$ . En développant par rapport à la première ligne, on obtient  $\chi_A(X) = P(X)$ .

**Deuxième méthode.** En développant par le déterminant définissant  $\chi_A(X)$  par rapport à sa dernière colonne, on obtient

$$\chi_{\mathbf{A}}(\mathbf{X}) = \sum_{k=0}^{n-2} (-1)^{n+k+1} a_k \mathbf{D}_k(\mathbf{X}) + (\mathbf{X} + a_{n-1}) \det(\mathbf{X} \mathbf{I}_{n-1})$$

avec

où le bloc supérieur gauche est de taille k et le bloc inférieur droit est de taille n-1-k. Comme il s'agit d'un déterminant diagonal par blocs, on obtient  $D_k(X) = (-1)^{n-1-k}X^k$  puis

$$\chi_{\mathbf{A}}(\mathbf{X}) = \sum_{k=0}^{n-1} a_k \mathbf{X}^k + \mathbf{X}^{n-1}(\mathbf{X} + a_{n-1}) = \mathbf{X}^n + \sum_{k=0}^{n-1} a_k \mathbf{X}^k$$

#### **Solution 26**

**1.** Pour tout  $\lambda \in \mathbb{K}$ .

$$\chi_{\mathbf{A}}(\lambda) = \det(\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A}) = \det((\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A})^{\mathsf{T}}) = \det(\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A}^{\mathsf{T}}) = \chi_{\mathbf{A}^{\mathsf{T}}}(\lambda)$$

Ainsi A et A<sup>T</sup> ont même polynôme caractéristique.

- 2. Les valeurs propres d'une matrice sont les racines du polynôme caractéristique donc  $Sp(A) = Sp(A^T)$ .
- **3.** Soit  $\lambda \in Sp(A)$ . Alors

$$\operatorname{rg}(A - \lambda I_n) = \operatorname{rg}((A - \lambda I_n)^{\mathsf{T}}) = \operatorname{rg}(A^{\mathsf{T}} - \lambda I_n)$$

D'après le théorème du rang,

$$\dim E_{\lambda}(A) = \dim \operatorname{Ker}(A - \lambda I_n) = \dim \operatorname{Ker}(A^{\mathsf{T}} - \lambda I_n) = \dim E_{\lambda}(A^{\mathsf{T}})$$

**Remarque.** Ceci prouve également que A et  $A^T$  ont même spectre puisque  $\lambda \in Sp(A) \iff \dim Ker(A - \lambda I_n) \geq 1$ .

# **Solution 27**

1. En développant le déterminant définissant  $P_{n+1}(X)$  par rapport à sa dernière colonne, on obtient

$$P_{n+1}(X) = \begin{vmatrix} X - a_1 & -b_1 & 0 & \cdots & 0 \\ -b_1 & X - a_2 & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & X - a_n & -b_n \\ 0 & \cdots & 0 & -b_n & X - a_{n+1} \end{vmatrix}$$

$$= (X - a_{n+1})P_n(X) + b_n \begin{vmatrix} XI_{n-1} - A_{n-1} & 0 \\ XI_{n-1} - A_{n-1} & 0 \\ -b_{n-1} \\ 0 & \cdots & 0 & -b_n \end{vmatrix}$$

$$= (X - a_{n+1})P_n(X) - b_n^2 P_{n-1}(X)$$

- **2. a.** Il suffit de remarquer que  $A_n$  est symétrique réelle.
  - **b.** La matrice extraite de l'énoncé est triangulaire inférieure et ses coefficients diagonaux sont  $-b_1, \ldots, -b_{n-1}$ . Son déterminant est donc  $(-1)^{n-1} \prod_{i=1}^{n-1} b_i$ . Notamment ce déterminant n'est pas nul.
  - c. La matrice  $\lambda I_n A_n$  possède une matrice extraite inversible de taille n-1 donc  $\operatorname{rg}(\lambda I_n A_n) \ge n-1$ . Mais  $\lambda \in \operatorname{Sp}(A_n)$  donc dim  $\operatorname{Ker}(\lambda I_n A_n) \ge 1$ . D'après le théorème du rang, on en déduit que  $\operatorname{rg}(\lambda I_n A_n) \le n-1$ . Finalement,  $\operatorname{rg}(\lambda I_n A_n) = n-1$ .
  - **d.** D'après la question précédente et le théorème du rang, tous les sous-espaces propres de  $A_n$  sont de dimension 1. Comme  $A_n$  est diagonalisable,  $P_n$  est scindé et les multiplicités de ses racines sont égales aux dimensions des sous-espaces propres correspondants. On en déduit que  $P_n$  est simplement scindé sur  $\mathbb{R}$ .
- **3. a.** Soit  $x \in \mathbb{R}$ . Alors

$$\Delta_n(x) = P'_{n+1}(x)P_n(x) - P'_n(x)P_{n+1}(x)$$

D'après la question 1,

$$P_{n+1}(X) = (X - a_{n+1})P_n(X) - b_n^2 P_{n-1}(X)$$

donc

$$P'_{n+1}(x) = (x - a_{n+1})P'_n(x) + P_n(x) - b_n^2 P'_{n-1}(x)$$

Ainsi

$$\begin{split} \Delta_n(x) &= (x - a_{n+1}) P_n'(x) P_n(x) + P_n^2(x) - b_n^2 P_{n-1}' P_n(x) - P_n'(x) P_{n+1}(x) \\ &= P_n'(x) \left[ (x - a_{n+1}) P_n(x) - P_{n+1}(x) \right] + P_n^2(x) - b_n^2 P_{n-1}'(x) P_n(x) \\ &= b_n^2 P_n'(x) P_{n-1}(x) + P_n^2(x) - b_n^2 P_{n-1}'(x) P_n(x) \\ &= P_n^2(x) + b_n^2 \Delta_{n-1}(x) \end{split}$$

**b.** Il est clair que  $P_1(x) = (x - a_1)$  et que  $P_2(x) = (x - a_1)(x - a_2) - b_1^2$ . Ainsi

$$\begin{split} \Delta_1(x) &= \mathrm{P}_2'(x)\mathrm{P}_1(x) - \mathrm{P}_1'(x)\mathrm{P}_2(x) \\ &= \left[ (x-a_1) + (x-a_2) \right] (x-a_1) - \left[ (x-a_1)(x-a_2) - b_1^2 \right] \\ &= (x-a_1)^2 + b_1^2 > 0 \end{split}$$

 $car b_1 \neq 0$ .

La question précédente alliée à une récurrence évidente montre que  $\Delta_n(x) > 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ .

**4.** Notons  $f_n: x \mapsto \frac{P_{n+1}(x)}{P_n(x)}$  ainsi que  $\lambda_1 < \dots < \lambda_n$  les zéros de  $P_n$ . Soit  $i \in [[1, n-1]]$ .  $f_n$  est dérivable sur  $]\lambda_i, \lambda_{i+1}[$  et

$$\forall x \in ]\lambda_i, \lambda_{i+1}[, \ f'_n(x) = \frac{\Delta_n(x)}{P_n(x)^2} > 0$$

Ainsi  $f_n$  est strictement croissante sur  $]\lambda_i, \lambda_{i+1}[$ .  $P_{n+1}$  ne peut pas s'annuler en  $\lambda_i$  car sinon  $\Delta_n(\lambda_i) = 0$  ce qui contredirait la stricte positivité de  $\Delta_n$ . Ainsi  $f_n$  admet une limite infinie en  $\lambda_i^+$ . Pour les mêmes raisons,  $f_n$  admet une limite infinie en  $\lambda_{i+1}^-$ . Par stricte croissance de  $f_n$ ,  $\lim_{\lambda_i^+} f_n = -\infty$  et  $\lim_{\lambda_{i+1}^-} f_n = +\infty$ . Enfin,  $f_n$  est continue sur  $]\lambda_i, \lambda_{i+1}[$  donc  $f_n$  de même que  $P_{n+1}$  s'annule une unique fois sur  $]\lambda_i, \lambda_{i+1}[$ .

**REMARQUE.** On a donc prouvé que  $P_{n+1}$  possédait n-1 racines comprises entre les racines consécutives de  $P_n$ . Comme  $P_{n+1}$  possède n+1 racines, ses deux dernières racines appartiennent à  $]-\infty,\lambda_1[\cup]\lambda_n,+\infty[$ . Mais comme  $f_n$  est strictement croissante sur chacun des deux intervalles  $]-\infty,\lambda_1[$  et  $]\lambda_n,+\infty[$ , elle ne peut s'annuler qu'une fois sur chacun de ces deux intervalles. Ainsi  $P_{n+1}$  possède encore une racine dans  $]-\infty,\lambda_1[$  et une racine dans  $]\lambda_n,+\infty[$ .

#### **Solution 28**

**1.** Pour tout  $\lambda \in \mathbb{K}$ :

$$\chi_{u \circ v}(\lambda) = \det(u \circ v - \lambda \operatorname{Id}_{E})$$

$$= \det(u \circ (v - \lambda u^{-1}))$$

$$= \det(u) \det(v - \lambda u^{-1})$$

$$= \det(v - \lambda u^{-1}) \det(u)$$

$$= \det((v - \lambda u^{-1}) \circ u)$$

$$= \det(v \circ u - \lambda \operatorname{Id}_{E}) = \chi_{v \circ u}(\lambda)$$

On en déduit que  $\chi_{u \circ v} = \chi_{v \circ u}$  puisque ces deux polynômes coïncident sur l'ensemble infini  $\mathbb{K}$ .

2. Soit  $\lambda \in \mathbb{K}$ . Pour tout  $\mu \in \mathbb{K} \setminus \operatorname{Sp}(u)$ ,  $u - \mu \operatorname{Id}_{E}$  est inversible donc d'après la question précédente

$$\det((u - \mu \operatorname{Id}_{E}) \circ v - \lambda \operatorname{Id}_{E}) = \det(v \circ (u - \mu \operatorname{Id}_{E}) - \lambda \operatorname{Id}_{E})$$

Les deux membres de cette égalité définissent des fonctions polynomiales de la variable  $\mu$  qui coïncident sur l'ensemble infini  $\mathbb{K}\setminus \mathrm{Sp}(u)$ . Elles coïncident donc en tout point de  $\mathbb{K}$  et notamment en 0. Ainsi pour tout  $\lambda\in\mathbb{K}$ ,  $\chi_{u\circ v}(\lambda)=\chi_{v\circ u}(\lambda)$  et donc  $\chi_{u\circ v}=\chi_{v\circ u}$ .

#### Solution 29

- Les coefficients dans les cofacteurs de A sont du type -A<sub>ij</sub> ou λ A<sub>ij</sub>, ce qui explique que chaque cofacteur de A est polynomial en λ. De plus, chaque cofacteur de A possède exactement n 1 coefficients du type λ A<sub>ii</sub> donc est de degré au plus n 1 en λ. On en déduit le résultat demandé.
- **2.** Notons  $C_1(\lambda), \dots, C_n(\lambda)$  les vecteurs colonnes de  $\lambda I_n A$ , de sorte que

$$P(\lambda) = \det(\lambda I_n - A) = \det(C_1(\lambda), \dots, C_n(\lambda))$$

Par multilinéarité du déterminant, on obtient

$$P'(\lambda) = \sum_{k=1}^{n} \det(C_1(\lambda), \dots, C_{k-1}(\lambda), C'_k(\lambda), C_{k+1}(\lambda), \dots, C_n(\lambda))$$

Or  $C'_k(\lambda) = E_k$  où  $E_k$  est le k-ème vecteur de la base canonique de  $\mathbb{K}^n$ . En développant

$$det(C_1(\lambda), \dots, C_{k-1}(\lambda), C'_{k}(\lambda), C_{k+1}(\lambda), \dots, C_{n}(\lambda))$$

par rapport à la k-ème colonne, on trouve que celui-ci vaut le cofacteur en position (k, k) de la matrice  $\lambda I_n - A$ , autrement dit  $B_{kk}$ . Ainsi  $P'(\lambda) = \sum_{k=1}^n B_{kk} = \text{tr}(B)$ .

**3.** Pour tout  $\lambda \in \mathbb{K}$ ,  $P'(\lambda) = tr(B(\lambda))$  i.e.

$$n\lambda^{n-1} - p_1(n-1)\lambda^{n-2} \cdots - p_{n-1} = \lambda^{n-1} \operatorname{tr}(\mathbf{I}_n) + \lambda^{n-2} \operatorname{tr}(\mathbf{B}_1) \cdots + \operatorname{tr}(\mathbf{B}_{n-1})$$

En identifiant coefficient par coefficient, on obtient  $p_k(n-k) = -\operatorname{tr}(B_k)$ . Par ailleurs,  $(\lambda I_n - A)B(\lambda) = \det(\lambda I_n - A)I_n = P(\lambda)I_n$  pour tout  $\lambda \in \mathbb{K}$ , ce qui s'écrit également

$$(\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A}) \sum_{k=0}^{n-1} \lambda^{n-1-k} \mathbf{B}_k = (\lambda^n - \sum_{k=1}^n p_k \lambda^{n-k}) \mathbf{I}_n$$

Après un changement d'indice et en tirant parti du fait que  $B_n = 0$ , on trouve pour tout  $\lambda \in \mathbb{K}$ 

$$\lambda^{n} \mathbf{B}_{0} + \sum_{k=1}^{n} \lambda^{k} (\mathbf{B}_{k} - \mathbf{A} \mathbf{B}_{k-1}) = \lambda^{n} \mathbf{I}_{n} - \sum_{k=1}^{n} p_{k} \lambda^{n-k} \mathbf{I}_{n}$$

En identifiant «coefficient» par «coefficient» (les coefficients des puissances de  $\lambda$  sont des matrices, mais on peut raisonner indépendamment sur chaque coefficient des matrices si cela vous choque), on obtient  $B_0 = I_n$  et  $B_k - AB_{k-1} = -p_kI_n$  i.e.  $B_k = AB_{k-1} - p_kI_n$  pour  $1 \le k \le n$ .

En reportant cette expression de  $B_k$  dans la relation  $p_k(n-k) = -\operatorname{tr}(B_k)$  trouvée plus haut, on obtient

$$p_k(n-k) = -\operatorname{tr}(AB_{k-1} - p_kI_n) = -\operatorname{tr}(AB_{k-1}) + np_k$$

ce qui s'écrit encore  $p_k = \frac{1}{k} \operatorname{tr}(AB_{k-1})$  pour  $1 \le k \le n$ .

- **4.** On sait que  $B_n = AB_{n-1} p_nI_n$  d'après la question précédente et on a posé  $B_n = 0$  donc  $AB_{n-1} = p_nI_n$ . A est donc inversible si  $p_n \neq 0$  et dans ce cas,  $A^{-1} = \frac{1}{p_n}B_{n-1}$ .
- 5. from numpy.polynomial import Polynomial import numpy as np

```
def polycar(A):
 n,p=A.shape
 if n!=p:
    return
 Id=np.eye(n)
 B=Id
 X=Polynomial([0,1])
 P=X**n
  for k in range(1,n+1):
    p=np.trace(A@B)/k
    B=A_{0}B-p*Id
    P=P-p*X**(n-k)
 return P
def inverse(A):
 n,p=A.shape
 if n!=p:
    return
 Id=np.eye(n)
 B=Id
 for k in range(1,n):
    p=np.trace(A@B)/k
    B=A@B-p*Id
 p=np.trace(A@B)/n
 return B/p
```

## Solution 30

Remarquons tout d'abord que  $\mathbf{E}_p$  est un espace vectoriel de dimension p. On peut par exemple voir que l'application  $\left\{ \begin{array}{ll} \mathbf{E}_p & \longrightarrow & \mathbb{C}^p \\ (u_n) & \longmapsto & (u_0,u_1,\dots,u_{p-1}) \end{array} \right.$  est un isomorphisme.

Posons  $\omega_k = \exp\left(\frac{2ik\pi}{p}\right)$  pour  $k \in [0, p-1]$ . On vérifie que  $2\omega_k^n - \omega_k^{n+1} - \omega_k^{n-1} = 2\left(1-\cos\frac{2k\pi}{p}\right)\omega_k^n$ . Autrement dit la suite  $(\omega_k^n)$  est un vecteur propre de  $D_p$  associée à la valeur propre  $2\left(1-\cos\frac{2k\pi}{p}\right)$ . La famille formée des suites  $(\omega_k^n)$  pour  $0 \le k \le p-1$  est libre. On peut par exemple voir qu'elle est orthonormale pour le produit hermitien  $((u_n),(v_n))\mapsto \frac{1}{p}\sum_{k=0}^{p-1}u_k\overline{v_k}$ . C'est donc une base de  $E_p$ .

Ainsi les valeurs propres de  $D_p$  sont exactement les  $\lambda_k = 2\left(1-\cos\frac{2k\pi}{p}\right)$  pour  $0 \le k \le p-1$  et elles sont toutes de multiplicité 1 dans le polynôme caractéristique. Or le coefficient de X dans ce polynôme est  $(-1)^{p-1}\sigma_{p-1}$  où  $\sigma_{p-1}$  est la  $(p-1)^{\text{ème}}$  fonction symétrique des  $\lambda_k$ . Puisque  $\lambda_0 = 0$ , on a tout simplement  $\sigma_{p-1} = \prod^{p-1} \lambda_k$ .

Posons  $P = \prod_{k=1}^{p-1} \left( X^2 - 2\cos\frac{2k\pi}{p} + 1 \right)$  de sorte que  $\sigma_{p-1} = P(1)$ . De plus,  $X^2 - 2\cos\frac{2k\pi}{p} + 1 = (X - \omega_k)(X - \overline{\omega_k})$  donc  $P = \left(\frac{X^n - 1}{X - 1}\right)^2 = \left(\sum_{k=0}^{p-1} X^k\right)^2$ . On en déduit que  $\sigma_{p-1} = P(1) = p^2$ . Le coefficient de X dans le polynôme caractéristique de  $D_p$  est donc  $(-1)^{p-1}p^2$ .

## **Solution 31**

Notons A, B, et C les matrices de f, g et h dans une base de E. On a alors CB = AC. Comme C est de rang r, il existe deux matrices inversibles P et Q telles que  $C = PJ_rQ^{-1}$ , où  $J_r$  désigne traditionnellement la matrice dont tous les coefficients sont nuls hormis les r premiers coefficients diagonaux qui valent 1. On a donc  $PJ_RQ^{-1}B = APJ_RQ^{-1}$  ou encore  $J_r(Q^{-1}BQ) = (P^{-1}AP)J_r$ . Comme deux matrices semblables ont même polynôme caractéristique, on peut supposer pour simplifier que  $J_rB = AJ_r$ . En effectuant un calcul par blocs, on trouve que A et B sont

respectivements de la forme  $\binom{M}{0} *$  et  $\binom{M}{*} *$  où M est un bloc carré de taille r. On en déduit que  $\chi_{M}$ , qui est bien un polynôme de degré

r, divise  $\chi_A$  et  $\chi_B$  et donc également  $\chi_f$  et  $\chi_g$ .

La réciproque est fausse dès que  $n \ge 2$ . En effet, on peut encore raisonner matriciellement en considèrant A la matrice nulle et B une matrice non nulle nilpotente. Alors  $\chi_A = \chi_B = X^n$  de sorte que  $\chi_A$  et  $\chi_B$  ont un facteur commun de degré n (à savoir  $X^n$ ). Mais il n'existe évidemment pas de matrice C de rang n (i.e. inversible) telle que CB = AC car AC est nulle tandis que CB ne l'est pas (C est inversible et B est non nulle).

#### **Solution 32**

Remarquons que

$$\left(\begin{array}{c|c|c} \lambda \mathbf{I}_n & -\mathbf{A} \\ -\mathbf{B} & \mathbf{I}_p \end{array}\right) \cdot \left(\begin{array}{c|c} \mathbf{I}_n & \mathbf{0} \\ \mathbf{B} & \mathbf{I}_p \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c|c} \lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A}\mathbf{B} & -\mathbf{A} \\ \hline \mathbf{0} & \mathbf{I}_p \end{array}\right)$$

En considérant les déterminants, on obtient

$$\begin{vmatrix} \lambda I_n & -A \\ -B & I_p \end{vmatrix} = \chi_{AB}(\lambda)$$

Remarquons maintenant que

$$\left(\begin{array}{c|c|c}
I_n & 0 \\
\hline
B & \lambda I_n
\end{array}\right) \cdot \left(\begin{array}{c|c}
\lambda I_n & -A \\
\hline
-B & I_n
\end{array}\right) = \left(\begin{array}{c|c}
\lambda I_n & -A \\
\hline
0 & I_n - BA
\end{array}\right)$$

En considérant les déterminants, on obtient maintenant

$$\lambda^{p} \begin{vmatrix} \lambda \mathbf{I}_{n} & -\mathbf{A} \\ -\mathbf{B} & \mathbf{I}_{p} \end{vmatrix} = \lambda^{n} \chi_{\mathrm{BA}}(\lambda)$$

Finalement,  $\lambda^p \chi_{AB}(\lambda) = \lambda^n \chi_B A(\lambda)$ . Ceci étant vrai pour tout  $\lambda \in \mathbb{K}$ ,

$$X^p \chi_{AB} = X^n \chi_{BA}$$

Si n = p, on obtient bien  $\chi_{AB} = \chi_{BA}$  par intégrité de  $\mathbb{K}[X]$ .

#### **Solution 33**

**1.** La matrice A de u dans la base  $(e_1, \dots, e_{2n+1})$  est

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Ainsi

$$\chi_{u}(X) = \chi_{A}(X) = \begin{vmatrix} X - 1 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & X - 1 & -1 \\ -1 & 0 & \cdots & 0 & X - 1 \end{vmatrix}$$

En développant par rapport à la première colonne, on obtient

$$\chi_u(X) = (X - 1)^{2n+1} - 1$$

2.  $\chi_u(0) = -2 \neq 0$  donc 0 n'est pas valeur propre de u et u est inversible. D'après le théorème de Cayley-Hamilton,  $\chi_u(u) = 0$  i.e.  $(u - \mathrm{Id}_{\mathrm{E}})^{2n+1} = \mathrm{Id}_{\mathrm{E}}$ . Par conséquent

$$\sum_{k=0}^{2n+1} {2n+1 \choose k} (-1)^{2n+1-k} u^k = \mathrm{Id}_{\mathbf{E}}$$

ou encore

$$u \circ \sum_{k=0}^{2n} {2n+1 \choose k+1} (-1)^{2n-k} u^k = 2 \operatorname{Id}_{\mathbf{E}}$$

Ainsi en posant  $P = \sum_{k=0}^{2n} {2n+1 \choose k+1} (-1)^{2n-k} X^k$ , on a bien  $u^{-1} = P(u)$ .

3. Les valeurs propres de u sont les racines de  $\chi_u$ . Autrement dit,

$$\operatorname{Sp}(u) = 1 + \bigcup_{2n+1} = \left\{ 1 + e^{\frac{2ik\pi}{2n+1}}, \ k \in \llbracket 0, 2n \rrbracket \right\} = \left\{ 2e^{\frac{ik\pi}{2n+1}} \cos\left(\frac{k\pi}{2n+1}\right), \ k \in \llbracket 0, 2n \rrbracket \right\}$$

**4.** Comme card  $\mathbb{U}_{2n+1} = 2n+1$  et  $\deg \chi_u = 2n+1$ , toutes les valeurs propres de u sont simples (on en déduit également que u est diagonalisable, ce qui n'est pas demandé). D'après les liens entre les coefficients et les racines d'un polynôme

$$\prod_{k=0}^{2n} 2e^{\frac{ik\pi}{2n+1}} \cos\left(\frac{k\pi}{2n+1}\right) = (-1)^{2n+1} \chi_u(0) = 2$$

En notant  $P_n$  le produit à calculer,

$$2^{2n+1} P_n \prod_{k=0}^{2n} e^{\frac{ik\pi}{2n+1}} = 2$$

$$Comme \sum_{k=0}^{2n} k = n(2n+1),$$

$$\prod_{k=0}^{2n} e^{\frac{ik\pi}{2n+1}} = e^{in\pi} = (-1)^n$$

Finalement,

$$P_n = \frac{(-1)^n}{2^{2n}}$$

# **Diagonalisation**

#### **Solution 34**

La matrice de  $\Phi$  dans une base adaptée à la décomposition en somme directe  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K}) = \mathcal{S}_n(\mathbb{K}) \oplus \mathcal{A}_n(\mathbb{K})$  est  $\left(\begin{array}{c|c} I_{\underline{n(n+1)}} & 0 \\ \hline 0 & -I_{\underline{n(n-1)}} \\ \hline \end{array}\right)$ . On en

$$\operatorname{d\'eduit}\operatorname{tr}(\Phi) = \frac{n(n+1)}{2} - \frac{n(n-1)}{2} = n.$$

#### **Solution 35**

Supposons que u et v commutent et donnons-nous  $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$ . Pour tout  $x \in \operatorname{E}_{\lambda}(u)$ ,  $u(v(x)) = v(u(x)) = \lambda v(x)$  donc  $v(x) \in \operatorname{E}_{\lambda}(u)$ , ce qui prouve que  $\operatorname{E}_{\lambda}(u)$  est stable par v.

Supposons maintenant tout sous-espace propre de u stable par v. Puisque u est diagonalisable,  $E = \bigoplus_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} E_{\lambda}(u)$ . Soit  $x \in E$ . Alors il

existe une famille  $(x_{\lambda})_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} \in \prod_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} \operatorname{E}_{\lambda}(u)$  telle que  $x = \sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} x_{\lambda}$ . D'une part,

$$\upsilon(u(x)) = \upsilon\left(u\left(\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} x_{\lambda}\right)\right) = \upsilon\left(\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} \lambda x_{\lambda}\right) = \sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} \lambda \upsilon(x_{\lambda})$$

D'autre part, en notant que  $v(x_{\lambda}) \in E_{\lambda}(u)$  pour tout  $\lambda \in Sp(u)$ 

$$u(v(x)) = u\left(v\left(\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} x_{\lambda}\right)\right) = u\left(\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} v(x_{\lambda})\right) = \sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} \lambda v(x_{\lambda})$$

Finalement, v(u(x)) = u(v(x)) donc u et v commutent.

## **Solution 36**

Puisque u est diagonalisable, on sait que  $E = \bigoplus_{\lambda \in Sp(u)} E_{\lambda}(u)$ . Choisissons une base  $\mathcal{B}$  adaptée à cette décomposition en somme directe. On montre sans peine qu'un endomorphisme de E commute avec u si et seulement si il stabilise ses sous-espaces propres autrement dit si et

montre sans peine qu'un endomorphisme de E commute avec u si et seulement si il stabilise ses sous-espaces propres autrement dit si et seulement si sa matrice dans la base  $\mathcal{B}$  est diagonale par blocs, chaque bloc diagonal étant de la taille du sous-espace propre correspondant. Il est clair que l'ensemble des matrices de cette forme est un sous-espace vectoriel de dimension  $\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} (\dim E_{\lambda}(u))^2$ . Puisque l'application qui

à un endomorphisme associe sa matrice dans la base  $\mathcal{B}$  est un isomorphisme, on en déduit que la dimension du commutant de u est également  $\sum_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} (\dim \operatorname{E}_{\lambda}(u))^2.$ 

#### **Solution 37**

On montre que A est diagonalisable et plus précisément que  $A = PDP^{-1}$  avec  $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$  et  $P = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -2 \end{pmatrix}$ . Le commutant de D est

l'ensemble des matrices de la forme  $\begin{pmatrix} a & b & 0 \\ c & d & 0 \\ 0 & 0 & e \end{pmatrix}$  où (a,b,c,d,e) décrit  $\mathbb{K}^5$ .

Il suffit alors de remarquer que  $M \in \mathcal{M}_3(\mathbb{K})$  commute avec D si et seulement si  $PMP^{-1}$  commute avec A. Le commutant de A est donc l'ensemble des matrices de la forme

$$P\begin{pmatrix} a & b & 0 \\ c & d & 0 \\ 0 & 0 & e \end{pmatrix} P^{-1} = \begin{pmatrix} -2a - c + 4b + 2d + e & 6a + 3c - 8b - 4d - 2e & -2a - c + 2b + d + e \\ -a + 2b + e & 3a - 4b - 2e & -a + b + e \\ c - 2d + 2e & -3c + 4d - 4e & c - d + 2e \end{pmatrix}$$

où (a, b, c, d, e) décrit  $\mathbb{K}^5$ .

#### **Solution 38**

- 1. Soit  $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$ . Pour tout  $x \in F \cap \operatorname{E}_{\lambda}(u)$ ,  $u(x) = \lambda x \in F \cap \operatorname{E}_{\lambda}(u)$  donc  $F \cap \operatorname{E}_{\lambda}(u)$  est stable par u. Par conséquent, G est stable par u.
- 2. On sait que F est stable par u et que u est diagonalisable donc  $u_{|F}$  est également diagonalisable. De plus,  $Sp(u_{|F}) \subset Sp(u)$  et quitte à poser  $E_{\lambda}(u_{|F}) = \{0\}$  si  $\lambda \notin Sp(u_{|F})$ , on a  $F = \bigoplus_{\lambda \in Sp(u)} E_{\lambda}(u_{|F})$ . On conclut en remarquant que pour tout  $\lambda \in Sp(u)$

$$E_{\lambda}(u_{|F}) = \operatorname{Ker}(u_{|F} - \lambda \operatorname{Id}_{F}) = \operatorname{Ker}(u - \lambda \operatorname{Id}_{E}) \cap F = E_{\lambda}(u) \cap F$$

3. Soit  $F = \bigoplus_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} F_{\lambda}$  où pour tout  $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$ ,  $F_{\lambda}$  est un sous-espace vectoriel de  $\operatorname{E}_{\lambda}(u)$ . Soit  $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$ . Alors pour tout  $x \in F_{\lambda}$ ,  $u(x) = \lambda x \in F_{\lambda}$  donc  $F_{\lambda}$  est stable par u. Par conséquent, F est stable par u. Réciproquement, soit F un sous-espace stable par u et posons  $F_{\lambda} = F \cap \operatorname{E}_{\lambda}(u)$  pour tout  $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$ . Alors  $F_{\lambda}$  est un sous-espace vectoriel de  $\operatorname{E}_{\lambda}$  pour tout  $\lambda \in \operatorname{Sp}(u)$  et  $F = \bigoplus_{\lambda \in \operatorname{Sp}(u)} F_{\lambda}$  d'après la question précédente.

## **Solution 39**

1. Le polynôme caractéristique de A est

$$\chi_A = (X-2)(X-3) - 2 = X^2 - 5X + 4 = (X-1)(X-4)$$

Ainsi A est diagonalisable et le spectre de A est  $Sp(A) = \{1, 4\}$ . On vérifie que

$$Ax_1 = x_1$$
 avec  $x_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ 

et que

$$Ax_2 = 4x_2$$
 avec  $x_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ 

Comme A est de taille 2, les sous-espaces propres associés aux valeurs propres 1 et 4 dont donc de dimension 1. Ce sont respectivement  $\text{vect}(x_1)$  et  $\text{vect}(x_2)$ .

De plus, 
$$A = PDP^{-1}$$
 avec  $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$  et  $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ .

2. Soit  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  telle que  $M^2 = A$ . Alors  $AM = M^3 = MA$ . Alors  $AMx_1 = MAx_1 = Mx_1$  donc  $Mx_1$  est un vecteur propre de A. Comme le sous-espace propre associé à la valeur propre 1 est  $\text{vect}(x_1)$ , il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $Mx_1 = \lambda x_1$ . Donc  $\lambda^2 x_1 = M^2 x_1 = Ax_1 = x_1$  puis  $\lambda^2 = 1$  i.e.  $\lambda = \pm 1$  et  $Mx_1 = \pm x_1$ . De même,  $Ax_2 = \pm 2x_2$ . On peut alors affirmer que

$$M = P \begin{pmatrix} \pm 1 & 0 \\ 0 & \pm 2 \end{pmatrix} P^{-1}$$

Réciproquement ces quatres matrices conviennent.

**Remarque.** Les quatre matrices en question sont

$$\pm \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$$
 et  $\pm \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ 

#### **Solution 40**

On calcule  $\chi_A = (X-2)(X-1)^2$ ,  $E_2(A) = \text{vect} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $E_1(A) = \text{vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ . Ainsi A est diagonalisable. De même,  $\chi_B = (X-2)(X-1)^2$ .

 $(X-2)(X-1)^2$ ,  $E_2(B) = \text{vect}\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$  mais  $E_1(B) = \text{vect}\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Donc B n'est pas diagonalisable. Donc A et B ne sont pas semblables

même si elles ont mêmes valeurs propres et même polynôme caractéristique.

## **Solution 41**

- 1. On trouve  $\chi_A = X^2 + 7X 8 = (X + 8)(X 1)$ . De plus,  $E_{-8}(A) = \text{vect}\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$  et  $E_1(A) = \text{vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}\right)$ . Ainsi  $A = PDP^{-1}$  avec  $D = \begin{pmatrix} -8 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  et  $P = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ .
- 2. Alors en posant Y = P<sup>-1</sup>XP, l'équation X<sup>3</sup> = A équivaut à Y<sup>3</sup> = D. Supposons que X<sup>3</sup> = A i.e. Y<sup>3</sup> = D. Alors Y commute avec Y<sup>3</sup> = D. En notant, Y =  $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ , YD = DY donne b = c = 0. Par conséquent, Y est diagonale. L'équation Y<sup>3</sup> = D équivaut  $a^3 = -8$  et  $d^3 = 1$  i.e. a = -2 et d = 1 ou encore Y =  $\begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ . L'unique solution de l'équation X<sup>3</sup> = A est alors

$$P\begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$

### **Solution 42**

- **1.** On trouve  $A = aI_3 + bJ + cJ^2$ .
- 2. On trouve  $\chi_I = X^3 1 = (X 1)(X j)(X j^2)$ . Comme  $\chi_I$  est scindé à racines simples, J est diagonalisable.
- 3. Les sous-espaces propres associés à 1, j et  $j^2$  sont respectivement engendrés par  $\omega_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\omega_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ j \\ j^2 \end{pmatrix}$  et  $\omega_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ j^2 \\ j \end{pmatrix}$ . Remarquons que  $(\omega_0, \omega_1, \omega_2)$  est une base de  $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{C})$  car J est diagonalisable. Enfin,  $A\omega_0 = (a+b+c)\omega_0$ ,  $A\omega_1 = (a+bj+cj^2)\omega_1$ ,  $A\omega_2 = (a+bj^2+cj^4)\omega_2$  donc  $(\omega_0, \omega_1, \omega_2)$  est également une base de vecteurs propres de A. Ainsi A est diagonalisable. En posant  $P = a + bX + cX^2$ ,  $D = \begin{pmatrix} P(1) & 0 & 0 \\ 0 & P(j) & 0 \\ 0 & 0 & P(j^2) \end{pmatrix}$  et  $Q = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & j & j^2 \\ 1 & j^2 & j \end{pmatrix}$ ,  $A = QDQ^{-1}$ .

## **Solution 43**

On vérifie que pour tout  $k \in [0, n]$ ,  $u((X - a)^k) = k(X - a)^k$ . Ainsi tout entier  $k \in [0, n]$  est valeur propre de u est un vecteur propre associé est  $(X - a)^k$ . Comme dim  $\mathbb{K}_n[X] = n + 1$ , u est diagonalisable et ses valeurs propres sont exactement les entiers compris entre 0 et n.

# **Solution 44**

1. La linéarité de  $\Phi$  est évidente. Pour montrer que  $\Phi(\mathbb{R}_n[X]) \subset \mathbb{R}_n[X]$ , il suffit de montrer que  $\Phi(X^k) \in \mathbb{R}_n[X]$  pour tout  $k \in [0, n]$  car  $(X^k)_{0 \le k \le n}$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

Soit  $k \in [0, n]$ . Alors, en convenant qu'une somme indexée sur l'ensemble vide est nulle

$$\Phi(X^k) = (X+1)X^k - X(X+1)^k = (1-k)X^k - \sum_{j=0}^{k-2} {k \choose j} X^j \in \mathbb{R}_n[X]$$

 $\Phi$  est donc bien un endomorphisme de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

2. D'après la question précédente, la matrice de  $\Phi$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}_n[X]$  est triangulaire supérieure et ses coefficients diagonaux sont les  $1-k \in [0,n]$ . On peut donc affirmer que les valeurs propres de  $\Phi$  sont ces mêmes coefficients diagonaux.  $\Phi$  possède donc n+1 valeurs propres distinctes et dim  $\mathbb{R}_n[X] = n+1$  donc  $\Phi$  est diagonalisable. De plus, on peut préciser que tous les sous-espaces propres de  $\Phi$  sont de dimension 1.

Recherchons maintenant les éléments propres de  $\Phi$ . Soit  $k \in [0, n]$ . Posons  $\Gamma_k = \prod_{i=0}^{k-1} X - i$  (en particulier  $\Gamma_0 = 1$ ). On vérifie aisément que  $\Phi(\Gamma_k) = (1 - k)\Gamma_k$ . Comme les sous-espaces propres de  $\Phi$  sont de dimension 1, le sous-espace propre associé à la valeur propre 1 - k est la droite vectorielle vect $(\Gamma_k)$ .

#### **Solution 45**

Puisque rg(A) = 1, 0 est valeur propre de A et dim  $E_0 = \dim \operatorname{Ker} A = n - 1$ . Ainsi  $X^{n-1}$  divise  $\chi_A$ . On a alors  $\chi_A = X^{n-1}(X - \lambda)$ . Comme la trace est égale à la somme des valeurs propres comptées avec multiplicité,  $\lambda = \operatorname{tr}(A)$ .

Si  $\lambda = 0$ , alors A n'est pas diagonalisable puisque la multiplicité de 0 dans  $\chi_A$  n'est pas égale à la dimension du sous-espace propre associé à la valeur propre 0.

Si  $\lambda \neq 0$ , alors  $\lambda$  est valeur propre de A. Comme  $E_0$  et  $E_{\lambda}$  sont en somme directe, dim  $E_0 + \dim E_{\lambda} \leq n$  i.e. dim  $E_{\lambda} \leq 1$ . De plus, dim  $E_{\lambda} \geq 1$  donc dim  $E_{\lambda} = 1$ . La somme des dimensions des sous-espaces propres est alors égale à n et A est diagonalisable.

#### **Solution 46**

- 1. On a  $f = \mathrm{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})} + 2g$  avec  $g : M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto M^{\mathsf{T}}$ . Comme  $\mathrm{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}$  et g sont des endomorphismes de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , f en est un également.
- 2. Notons  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  le sous-espace vectoriel des matrices symétriques et  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  le sous-espace vectoriel des matrices antisymétriques.

$$\forall M \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}), \ f(M) = 3M$$
  
 $\forall M \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R}), \ f(M) = -M$ 

Ainsi

$$S_n(\mathbb{R}) \subset \operatorname{Ker}(f - 3\operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$$
  
 $\mathcal{A}_n(\mathbb{R}) \subset \operatorname{Ker}(f + \operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$ 

Comme  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  sont supplémentaires dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , on peut affirmer (détailler si cela ne semble pas clair) que

$$\begin{split} \operatorname{Ker}(f-3\operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) &= \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \\ \operatorname{Ker}(f+\operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) &= \mathcal{A}_n(\mathbb{R}) \\ \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) &= \operatorname{Ker}(f-3\operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) \oplus \operatorname{Ker}(f+\operatorname{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) \end{split}$$

On en déduit que f est diagonalisable, que ses valeurs propres sont 3 et -1 et que les sous-espaces propres associés respectifs sont  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ .

- 3. Déjà répondu à la question précédente.
- 4. Comme la trace et le déterminant d'un endomorphisme trigonalisable sont respectivement la somme et le produit des valeurs propres comptées avec multiplicité et comme f est diagonalisable,

$$\operatorname{tr}(f) = 3 \cdot \dim \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) + (-1) \cdot \dim \mathcal{A}_n(\mathbb{R}) = 3 \frac{n(n+1)}{2} - \frac{n(n-1)}{2} = n(n+2)$$
$$\det(f) = 3^{\dim \mathcal{S}_n(\mathbb{R})} \cdot (-1)^{\dim \mathcal{A}_n(\mathbb{R})} = 3^{\frac{n(n+1)}{2}} \cdot (-1)^{\frac{n(n-1)}{2}}$$

#### Solution 47

1. Après un calcul sans difficulté, on trouve que

$$\chi_{\mathbf{A}} = (\mathbf{X} - 1)^3.$$

Si la matrice A était diagonalisable sur  $\mathbb{R}$ , elle serait semblable à  $I_3$  donc égale à  $I_3$ , ce qui n'est pas le cas : A n'est pas diagonalisable sur  $\mathbb{R}$ .

2. Après tout calcul on trouve que :

$$\chi_{\rm B} = (X+1)^2(X-1)^2$$

et

$$\dim(\text{Ker}(B + I_3)) < 2$$

donc B n'est pas diagonalisable sur  $\mathbb{R}$ .

3. On trouve sans peine que

$$\gamma_C = (X-3)(X+3)(X-1)(X+1).$$

Comme  $C \in \mathcal{M}_4(\mathbb{R})$  admet quatre valeurs propres réelles distinctes, C est diagonalisable sur  $\mathbb{R}$ .

4. On trouve sans peine que

$$\chi_{\rm D} = X(X-1)(X-2).$$

D est donc diagonalisable que  $\mathbb{R}$  en tant que matrice de taille trois admettant trois valeurs propres réelles dictinctes.

#### **Solution 48**

Posons  $M = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$ . On calcule  $\chi_M = X^2 - 3X + 2 = (X - 1)(X + 2)$ . Comme  $\chi_M$  est scindé à racines simples, M est diagonalisable.

 $De \ plus, \ Sp(M) = \{1,2\}, \ E_1(M) = vect \left( \left( \begin{array}{c} 2 \\ 1 \end{array} \right) \right) et \ E_2(M) = vect \left( \left( \begin{array}{c} 1 \\ 1 \end{array} \right) \right). \ On \ en \ d\'eduit \ notamment \ que \ D = P^{-1}MP \ avec \ P = \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_1(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \\ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}{c} 2 \ 1 \ 1 \end{array} \right) et \ P_2(M) = vect \left( \begin{array}$ 

 $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ . On calcule aussi aisément  $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ . On propose ensuite plusieurs manières de procéder.

**Méthode n°1.** A est diagonalisable donc il existe une base  $(U_1, ..., U_n)$  de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$  formée de vecteurs propres de A. On note  $\lambda_1, ..., \lambda_n$  les valeurs propres respectivement associées. En s'inspirant de la réduction de M, on vérifie qu'en posant  $X_i = \begin{pmatrix} 2U_i \\ U_i \end{pmatrix}$  et  $Y_i = X_i = \begin{pmatrix} U_i \\ U_i \end{pmatrix}$ ,

 $\mathrm{BX}_i = \lambda_i \mathrm{X}_i$  et  $\mathrm{BY}_i = 2\lambda_i \mathrm{Y}_i$ . Ainsi les  $\mathrm{X}_i$  et les  $\mathrm{Y}_i$  sont des vecteurs propres de B. On vérifie manitenant que  $(\mathrm{X}_1, \dots, \mathrm{X}_n, \mathrm{Y}_1, \dots, \mathrm{Y}_n)$  est une base de  $\mathcal{M}_{2n,1}(\mathbb{K})$ . Puisque cette famille compte 2n éléments, il sufit de montrer sa liberté. Soit  $(\alpha_1, \dots, \alpha_n, \beta_1, \dots, \beta_n) \in \mathbb{K}^{2n}$  tel que

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_i X_i + \sum_{i=1}^{n} \beta_i Y_i = 0$$

En raisonnant par blocs, on a donc

$$2\sum_{i=1}^{n} \alpha_i U_i + \sum_{i=1}^{n} \beta_i U_i = 0$$
 (L<sub>1</sub>)

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} \mathbf{U}_{i} + \sum_{i=1}^{n} \beta_{i} \mathbf{U}_{i} = 0 \tag{L_{2}}$$

En considérant  $(L_1)-(L_2)$ , on obtient  $\sum_{i=1}^n \alpha_i U_i=0$  et en considérant  $2(L_2)-(L_1)$ , on otient  $\sum_{i=1}^n \beta_i U_i=0$ . Comme  $(U_1,\ldots,U_n)$  est libre, les  $\alpha_i$  et les  $\beta_i$  sont nuls. Ainsi  $(X_1,\ldots,X_n,Y_1,\ldots,Y_n)$  est une base de  $\mathcal{M}_{2n,1}(\mathbb{K})$  formée de vecteurs propres de B:B est diagonalisable.

**Méthode n°2.** Comme A est diagonalisable, il existe  $Q \in GL_n(\mathbb{K})$  tel que  $\Delta = P^{-1}QP$  soit diagonale. En s'inspirant de la réduction de A, on pose  $R = \begin{pmatrix} 2Q & Q \\ Q & Q \end{pmatrix}$ . On vérifie alors que R est inversible d'inverse  $R = \begin{pmatrix} Q^{-1} & -Q^{-1} \\ -Q^{-1} & 2Q^{-1} \end{pmatrix}$ . On vérifie ensuite que

$$R^{-1}BR = \begin{pmatrix} Q^{-1}AQ & 0 \\ 0 & 2Q^{-1}AQ \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \Delta & 0 \\ 0 & 2\Delta \end{pmatrix}$$

R<sup>-1</sup>BR est donc bien une matrice diagonale : B est donc diagonalisable.

## **Solution 49**

### 1. On calcule le polynôme caractéristique

$$\chi_{A_m}(X) = \begin{vmatrix} X+m+1 & -m & -2 \\ m & X-1 & -m \\ 2 & -m & X+m-3 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} X+m-1 & -m & -2 \\ 0 & X-1 & -m \\ X+m-1 & -m & X+m-3 \end{vmatrix} \qquad C_1 \leftarrow C_1 + C_3$$

$$= (X+m-1) \begin{vmatrix} 1 & -m & -2 \\ 0 & X-1 & -m \\ 1 & -m & X+m-3 \end{vmatrix} \qquad \text{en factorisant la première colonne}$$

$$= (X+m-1) \begin{vmatrix} 1 & -m & -2 \\ 0 & X-1 & -m \\ 1 & -m & X+m-3 \end{vmatrix} \qquad L_3 \leftarrow L_3 - L_1$$

$$= (X+m-1)^2(X-1)$$

On en déduit que  $Sp(A_m) = \{1, 1 - m\}.$ 

Comme la multiplicité de 1 dans  $A_m$  vaut 1, on en déduit que dim  $E_1(A_m) = 1$  puis

$$E_1(A_m) = \operatorname{Ker}(A_m - I_n) = \operatorname{Ker} \begin{pmatrix} -m - 2 & m & 2 \\ -m & 0 & m \\ -2 & m & 2 - m \end{pmatrix} = \operatorname{vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Si m = 0, Sp(A<sub>0</sub>) = {1} et on vient alors de déterminer l'unique sous-espace propre de A<sub>0</sub>. Supposons donc  $m \neq 0$  et déterminons  $E_{1-m}(A_m)$ .

$$\begin{split} \mathbf{E}_{1-m}(\mathbf{A}_m) &= \mathrm{Ker}(\mathbf{A}_m + (m-1)\mathbf{I}_n) \\ &= \mathrm{Ker} \begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ -m & m & m \\ -2 & m & 2 \end{pmatrix} \\ &= \mathrm{Ker} \begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ -m & m & m \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \mathbf{L}_3 \leftarrow \mathbf{L}_3 - \mathbf{L}_1 \\ &= \mathrm{Ker} \begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ -m & m & m \end{pmatrix} \\ &= \mathrm{Ker} \begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ 2 - m & 0 & m - 2 \end{pmatrix} \qquad \mathbf{L}_2 \leftarrow \mathbf{L}_2 - \mathbf{L}_1 \end{split}$$

On en déduit que si  $m \neq 2$ ,

$$E_{1-m}(A_m) = \operatorname{Ker} \begin{pmatrix} -2 & m & 2 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \operatorname{vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \operatorname{car} m \neq 0$$

Et si m=2,

$$E_{1-m}(A_m) = E_{-1}(A_2) = Ker(-1 \ 1 \ 1) = vect \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

On récapitule.

Cas 
$$m = 0$$
 Sp(A<sub>0</sub>) = {1} et E<sub>1</sub>(A<sub>0</sub>) = vect  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Cas 
$$m = 2$$
 Sp(A<sub>2</sub>) = {-1,1}, E<sub>1</sub>(A<sub>2</sub>) = vect  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  et E<sub>-1</sub>(A<sub>2</sub>) = vect  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

$$\mathbf{Cas}\ m \not\in \{0,2\}\ \operatorname{Sp}(\mathbf{A}_m) = \{1,1-m\}, \ \operatorname{E}_1(\mathbf{A}_m) = \operatorname{vect}\left(\left(\begin{array}{c}1\\1\\1\end{array}\right)\right) \operatorname{et} \operatorname{E}_{1-m}(\mathbf{A}_m) = \operatorname{vect}\left(\left(\begin{array}{c}1\\0\\1\end{array}\right)\right).$$

- 2. On peut par exemple utiliser le fait que A<sub>m</sub> est diagonalisable si et seulement si la somme des dimensions des sous-espaces propres est égale à 3. On en déduit que A<sub>m</sub> est diagonalisable si et seulement si m = 2.
  De plus, A<sub>m</sub> est inversible si et seulement si 0 ∉ Sp(A<sub>m</sub>) i.e. m ≠ 1.
- 3. Dans le cas où  $A_m$  est diagonalisable i.e. m = 2, une base de vecteurs propres est vect  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ . On peut donc choisir

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

# Solution 50

Dans la suite, on posera  $n = \dim E$ .

Supposons u diagonalisable et donnons-nous un sous-espace vectoriel F de E. Fixons une base  $(f_1,\ldots,f_p)$  de F. Puisque u est diagonalisable, il existe une base de E formée de vecteurs propres de u. D'après le théorème de la base incomplète, on peut alors compléter la famille libre  $(f_1,\ldots,f_p)$  en une base  $(f_1,\ldots,f_p,e_{p+1},\ldots,e_n)$  où  $e_{p+1},\ldots,e_n$  sont des vecteurs propres de u. Le sous-espace vectoriel  $G = \text{vect}(e_{p+1},\ldots,e_n)$  est alors un supplémentaire de F stable par u.

Supposons maintenant que tout sous-espace vectoriel de E admet un supplémentaire dans E stable par u. Soit H un hyperplan de E. Alors il existe une droite supplémentaire de H dans E stable par u. Alors un vecteur directeur  $e_1$  de cette droite est un vecteur propre de u. Supposons avoir prouvé l'existence d'une famille libre  $(e_1, \ldots, e_p)$   $(1 \le p \le n-1)$  formée de vecteurs propres de u. Soit alors H un hyperplan contenant les vecteurs  $e_1, \ldots, e_p$ . A nouveau, il existe une droite supplémentaire de H dans E stable par u et un vecteur directeur  $e_{p+1}$  de cette droite est un vecteur propre de u. Puisque H et v except v sont en somme directe, la famille v experimentaire.

Par récurrence, il existe une famille libre  $(e_1, \dots, e_n)$  formée de vecteurs propres de u. Puisque  $n = \dim E$ , cette famille est une base et u est donc diagonalisable.

## **Solution 51**

**1. a.** Comme f est bijectif, A est inversible. Alors

$$\chi_{AB} = \det(XI_n - AB) = \det(A(XA^{-1} - B)) = \det(A)\det(XA^{-1} - B)$$
  
=  $\det(XA^{-1} - B)\det(A) = \det((XA^{-1} - B)A) = \det(XI_n - BA) = \chi_{BA}$ 

- **b.** Supposons que  $f \circ g$  est diagonalisable. Alors AB est diagonalisable et il existe une matrice diagonale D et une matrice inversible P telles que AB = PDP<sup>-1</sup>. Alors BA = A<sup>-1</sup>PDP<sup>-1</sup>A = A<sup>-1</sup>PD(A<sup>-1</sup>P)<sup>-1</sup>. Donc BA est diagonalisable et  $g \circ f$  également.
- a. Soit λ ∈ Sp(f ∘ g). Si λ ≠ 0, considérons un vecteur propre x associé à λ. Alors f ∘ g(x) = λx. Remarquons que g(x) ≠ 0<sub>E</sub> car λx ≠ 0<sub>E</sub>. De plus, g ∘ f(g(x)) = λg(x) donc λ est un vecteur propre de g ∘ f. Si λ = 0, alors f ∘ g n'est pas inversible. Ainsi det(f ∘ g) = 0. Par conséquent det(g ∘ f) = det(g) det(g) = det(f) det(g) = det(f ∘ g) = 0. Donc g ∘ f n'est pas inversible et 0 ∈ Sp(g ∘ f). On a donc montré que Sp(g ∘ f) ⊂ Sp(f ∘ g). En inversant les rôles de f et g, on a l'inclusion réciproque de sorte que Sp(f ∘ g) = Sp(g ∘ f).
  - **b.** Posons  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ . Alors  $AB = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  et  $BA = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ . AB est diagonale donc diagonalisable mais BA ne l'est pas. En effet, la seule valeur propre de BA est 0, donc, si BA était diagonalisable, elle serait semblable à la matrice nulle donc elle serait nulle, ce qu'elle n'est pas.

#### **Solution 52**

Comme AB est diagonalisable, il existe une base  $(X_1, ..., X_n)$  de  $\mathbb{R}^n$  formée de vecteurs propres de AB. Notons  $\lambda_i$  la valeur propre associée au vecteur propre  $X_i$ . Alors pour  $i \in [\![1,n]\!]$ ,  $BABX_i = \lambda_i BX_i$  de sorte que  $Y_i = BX_i$  est un vecteur propre de BA.

Comme AB est inversible, Ker B  $\subset$  Ker AB =  $\{0\}$  donc  $X \in \mathbb{R}^n \mapsto BX$  est injective. Or  $(X_1, \dots, X_n)$  est une base de  $\mathbb{R}^n$  donc  $(Y_1, \dots, Y_n)$  est une base de Im B.

Remarquons que Im B et Ker A sont tous deux des sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^p$ . Soit  $Y \in \operatorname{Im} B \cap \operatorname{Ker} A$ . Ainsi il existe  $X \in \mathbb{R}^n$  tel que Y = BX et ABX = AY = 0. Comme AB est inversible, X = 0 puis Y = 0. Ainsi  $AB \cap \operatorname{Im} A \cap \operatorname{I$ 

Donnons nous une base  $(Y_{n+1}, \dots, Y_p)$  de Ker A. Comme  $BAY_i = 0$  pour tout  $i \in [n+1, p], Y_{n+1}, \dots, Y_p$  sont des vecteurs propres de BA. Comme  $\mathbb{R}^p = Im B \oplus Ker A$ ,  $(Y_1, \dots, Y_p)$  est une base de  $\mathbb{R}^p$  formée de vecteurs propres de BA de sorte que BA est diagonalisable.

# **Solution 53**

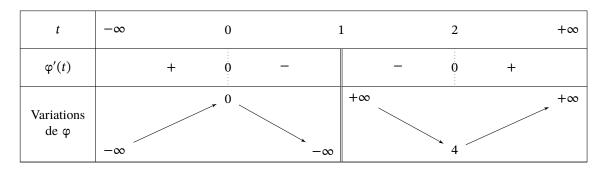
1. D'une part,  $f = f \circ g - g = (f - \mathrm{Id_E}) \circ g$  donc  $\mathrm{Ker}\, g \subset \mathrm{Ker}\, f$ . D'autre part,  $g = f \circ g - f = f \circ (g - \mathrm{Id_E})$  donc  $\mathrm{Im}\, g \subset \mathrm{Im}\, f$ . On en déduit que dim  $\mathrm{Ker}\, g \leq \dim \mathrm{Ker}\, f$  et que dim  $\mathrm{Im}\, g \leq \dim \mathrm{Im}\, f$ . Mais, d'après le théorème du rang, on a également

$$\dim \operatorname{Im} g = \dim E - \dim \operatorname{Ker} g \ge \dim E - \dim \operatorname{Ker} f = \dim \operatorname{Im} f$$

donc dim Im  $f = \dim \operatorname{Im} g$ . Or Im  $g \subset \operatorname{Im} f$  donc Im  $g = \dim \operatorname{Im} f$ . D'après le théorème du rang, dim Ker  $g = \dim \operatorname{Ker} f$ . Or Ker  $g \subset \operatorname{Ker} f$  donc Ker  $g = \operatorname{Ker} f$ .

2. Comme g est diagonalisable, il existe une base  $(e_1, \dots, e_n)$  de E formée de vecteurs propres de E. Notons  $\lambda_i$  la valeur propre associée au vecteur propre  $e_i$ . Alors  $f \circ g(e_i) = f(e_i) + g(e_i)$  i.e.  $(\lambda_i - 1)f(e_i) = \lambda_i e_i$ . On ne peut avoir  $\lambda_i = 1$  sinon on devrait avoir  $\lambda_i = 0$  car  $e_i \neq 0_E$ . Ainsi  $f(e_i) = \frac{\lambda_i}{\lambda_i - 1} e_i$ . Les  $e_i$  sont donc également des vecteurs propres de f et comme  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base de E, f est diagonalisable.

Ensuite,  $f \circ g(e_i) = \lambda_i f(e_i) = \frac{\lambda_i^2}{\lambda_i - 1} e_i$  donc  $f \circ g$  est aussi diagonalisable pour les mêmes raisons. On peut également affirmer que  $\operatorname{Sp}(f \circ g) \subset \operatorname{Im} \varphi$  avec  $\varphi \colon t \in \mathbb{R} \setminus \{1\} \mapsto \frac{t^2}{t-1}$ .  $\varphi$  est dérivable  $\operatorname{Sur} \mathbb{R} \setminus \{1\}$  et  $\varphi'(t) = \frac{t(t-2)}{(t-1)^2}$ . On en déduit le tableau de variations suivant.



Ainsi  $\operatorname{Sp}(f \circ g) \subset \operatorname{Im} \varphi = \mathbb{R} \setminus ]0, 4[.$ 

#### **Solution 54**

1. Comme f est diagonalisable, il existe une base  $(e_1, \dots, e_n)$  de E formée de vecteurs propres de f. Notons  $\lambda_i$  la valeur propre associée au vecteur propre  $e_i$ . Soit alors x un vecteur propre de  $f^k$  et  $\lambda$  sa valeur propre associé. Comme  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base de E, il existe  $(\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{R}^n$  tel que  $x = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i$ . D'une part,

$$f^{k}(x) = \lambda x = \sum_{i=1}^{n} \lambda \alpha_{i} e_{i}$$

et d'autre part,

$$f^{k}(x) = \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} f^{k}(e_{i}) = \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} \lambda_{i}^{k} e_{i}$$

Comme  $(e_1, ..., e_n)$  est libre,  $\lambda \alpha_i = \alpha_i \lambda_i^k$  pour tout  $i \in [1, n]$ . Soit  $i \in [1, n]$  pour tout  $i \in [1, n]$  puis

$$f(x) = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i \lambda_i e_i = \sqrt[k]{\lambda} \sum_{i=1}^{n} \alpha_i e_i = \sqrt[k]{\lambda} x$$

donc x est un vecteur propre de f.

2. Soit  $(u_1, \ldots, u_n)$  une base de E formée de vecteur propres de  $f^k = g^k$ . D'après la question précédente,  $(u_1, \ldots, u_n)$  est également une base de vecteurs propres de f et g. Si on note  $\lambda_i$  la valeur propre de f associée à  $u_i$  et  $\mu_i$  la valeur propre de g associée à  $u_i$ , alors l'égalité  $f^k = g^k$  donne  $\lambda_i^k = \mu_i^k$  pour tout  $i \in [1, n]$ . Comme k est impair, on a donc  $\lambda_i = \mu_i$ , ce qui donne  $f(u_i) = \lambda_i u_i = \mu_i u_i = g(u_i)$ . Les endomorphismes f et g coïncident donc sur la base  $(u_1, \ldots, u_n)$  de E: ils sont égaux.

# **Trigonalisation**

## Solution 55

- 1. Après un calcul sans difficulté, on trouve que  $\chi_A = (X 1)^3$  de sorte que  $Sp(A) = \{1\}$ . Si la matrice A était diagonalisable, elle serait semblable à  $I_3$  donc égale à  $I_3$ , ce qui n'est pas le cas. A n'est donc pas diagonalisable.
- $\textbf{2. On souhaite déterminer un base } (U_1,U_2,U_3) \text{ de } \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) \text{ telle que } \begin{cases} AU_1=U_1\\ AU_2=U_2\\ AU_3=U_3+U_2 \end{cases}. \text{ Pour cela, on choisit un vecteur } U_3 \text{ qui n'est pas } \{AU_1=U_1, U_2, U_3\} \text{ de } \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) \text{ telle que } \}$

dans 
$$\operatorname{Ker}(A - I_3)$$
. Par exemple,  $U_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ . On pose ensuite  $U_2 = AU_3 - U_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ . On choisit enfin un vecteur  $U_1$  dans  $\operatorname{Ker}(A - I_3)$ 

non colinéaire à 
$$U_2$$
. Par exemple,  $U_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ . Ainsi  $A = PTP^{-1}$  avec  $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

3. On a pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $A^n = PT^nP^{-1}$ . En écrivant  $T = I_3 + N$  avec  $N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ , la formule du binôme donne  $T^n = I_3 + nN$  puisque

 $N^k = 0$  pour  $n \ge 3$ . A l'aide de la formule de la comatrice ou de la méthode de Gauss, on montre que  $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ .

REMARQUE. On peut même remarquer que P est une matrice de transvection. On en déduit immédiatement son inverse.

Un calcul sans difficulté montre alors que  $A^n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1-n & n \\ 0 & -n & n+1 \end{pmatrix}$ .

**4.** On sait que  $\exp(A) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{A^n}{n!}$ . Sachant que  $\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n!} = e$  et que  $\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{n}{n!} = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{(n-1)!} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n!} = e$ , on trouve  $\exp(A) = \begin{pmatrix} e & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e \\ 0 & -e & 2e \end{pmatrix}$ .

**Remarque.** On aurait aussi pu remarquer que  $\exp(A) = P \exp(T)P^{-1}$ . On trouve sans difficulté  $\exp(T) = \begin{pmatrix} e & 0 & 0 \\ 0 & e & e \\ 0 & 0 & e \end{pmatrix}$  et on aboutit au même résultat.

## **Solution 56**

Soit  $A \in GL_3(\mathbb{C})$  une matrice semblable à son inverse. Notons  $\alpha,\beta,\gamma$  les racines du polynôme caractéristique comptée avec multiplicité. On a donc  $(A-\alpha I_3)(A-\beta I_3)(A-\gamma I_3)=0$ . En multipliant par  $\frac{1}{\alpha\beta\gamma}A^{-3}$ , on obtient  $(A^{-1}-\frac{1}{\alpha}I_3)(A^{-1}-\frac{1}{\beta}I_3)(A^{-1}-\frac{1}{\gamma}I_3)=0$ . Ainsi  $(X-\frac{1}{\alpha})(X-\frac{1}{\beta})(X-\frac{1}{\gamma})$  est le polynôme caractéristique de  $A^{-1}$ . A et  $A^{-1}$  étant semblables, elles ont même polynôme caractéristique. On montre alors par l'absurde qu'au moins un des trois complexes  $\alpha,\beta,\gamma$  est égal à son inverse et donc égal à  $\pm 1$ . Il existe donc  $\lambda \in \mathbb{C}^*$  telles que les racines du polynôme caractéristique (comptées avec multiplicité) soient  $\pm 1,\lambda,\frac{1}{\lambda}$ .

Réciproquement soit  $A \in GL_3(\mathbb{C})$  dont le polynôme caractéristique admet pour racines  $\pm 1, \lambda, \frac{1}{\lambda}$  avec  $\lambda \in \mathbb{C}^*$ . Quitte à changer A en -A, on peut supposer que les racines sont  $1, \lambda, \frac{1}{\lambda}$ .

- Si  $\lambda \neq \pm 1$ , les complexes  $1, \lambda, \frac{1}{\lambda}$  sont distincts : A et  $A^{-1}$  sont donc diagonalisables et semblables à  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\lambda} \end{pmatrix}$ . A et  $A^{-1}$  sont donc semblables entre elles.
- Si  $\lambda = -1$  et si dim  $E_{-1}(A) = 2$ , alors on a également dim  $E_{-1}(A^{-1}) = 2$  et A et  $A^{-1}$  sont donc toutes deux diagonalisables et semblables à  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ .

- Si  $\lambda = -1$  et si dim  $E_{-1}(A) = 1$ , alors on a également dim  $E_{-1}(A^{-1}) = 1$  et A et  $A^{-1}$  sont donc toutes semblables à  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ .
- Si  $\lambda = 1$  et si dim  $E_1(A) = 3$ , alors  $A = A^{-1} = I_3$ .
- Si  $\lambda=1$  et si dim  $E_1(A)=2$ , alors on a également dim  $E_{-1}(A^{-1})=2$  et A et  $A^{-1}$  sont donc toutes deux semblables à  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .
- Si  $\lambda = 1$  et si dim  $E_1(A) = 1$ , alors on a également dim  $E_{-1}(A^{-1}) = 1$  et A et  $A^{-1}$  sont donc toutes deux semblables à  $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

## **Solution 57**

1. Première méthode. Il existe une matrice  $P \in GL_n(\mathbb{C})$  telle que  $C = P^{-1}BP$  soit trigonale. Notons  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  les coefficients diagonaux de C i.e. les valeurs propres de B. La matrice  $\chi_A(C)$  est également triangulaire et a pour coefficients diagonaux  $\chi_A(\lambda_1), \dots, \chi_A(\lambda_n)$ . Les spectres de A et B étant disjoints, ces coefficients sont non nuls, ce qui prouve que  $\chi_A(C)$  est inversible. Or les matrices  $\chi_A(B)$  et  $\chi_A(C)$  sont semblables puisque  $\chi_A(C) = \chi_A(P^{-1}BP) = P^{-1}\chi_A(B)P$ . Donc  $\chi_A(B)$  est également inversible.

sont semblables puisque  $\chi_A(\mathbb{C}) = \chi_A(\mathbb{P}^{-1}B\mathbb{P}) = \mathbb{P}^{-1}\chi_A(\mathbb{B})\mathbb{P}$ . Donc  $\chi_A(\mathbb{B})$  est également inversible. **Deuxième méthode.** Avec les mêmes notations,  $\chi_A = \prod_{i=1}^n (X - \lambda_i)$ . Ainsi  $\chi_A(\mathbb{B}) = \prod_{i=1}^n (B - \lambda_i I_n)$ . Pour tout  $i \in [1, n]$ ,  $\lambda_i \notin \mathrm{Sp}(\mathbb{B})$  donc  $\mathbb{B} - \lambda_i I_n \in \mathrm{GL}_n(\mathbb{C})$ . Comme  $\mathrm{GL}_n(\mathbb{C})$  est un groupe,  $\chi_A(\mathbb{B}) \in \mathrm{GL}_n(\mathbb{C})$ .

- 2. On montre par récurrence que  $A^nX = XB^n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ . On montre ensuite le résultat voulu par bilinéarité du produit matriciel. On a notamment  $\chi_A(A)X = X\chi_A(B)$ . Or  $\chi_A(A) = A$  d'après Cayley-Hamilton donc  $X\chi_A(B) = 0$ . Comme  $\chi_A(B)$  est inversible, X = 0.
- 3. Considérons l'application  $\Phi: \left\{ \begin{array}{ccc} \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) & \longrightarrow & \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \\ X & \longmapsto & \mathrm{AX} \mathrm{XB} \end{array} \right.$   $\Phi$  est clairement un endomorphisme de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  et la question précédente montre que  $\mathrm{Ker}(\Phi) = \{0\}$  i.e. que  $\Phi$  est injectif. Puisque  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  est de dimension finie,  $\Phi$  est également surjectif, ce qui prouve le résultat voulu.