

# ENDOMORPHISMES D'UN ESPACE EUCLIDIEN

## Produits scalaires

### Solution 1

Supposons que  $\|\cdot\|$  soit une norme euclidienne associée à un produit scalaire  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ . Alors

$$\forall (x, y) \in E^2, \|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = \|x\|^2 + 2\langle x, y \rangle + \|y\|^2 + \|x\|^2 - 2\langle x, y \rangle + \|y\|^2 = 2\|x\|^2 + 2\|y\|^2$$

Supposons que  $\|\cdot\|$  vérifie l'identité du parallélogramme. Posons alors

$$\forall (x, y) \in E^2, \langle x, y \rangle = \frac{1}{2} (\|x + y\|^2 - \|x\|^2 - \|y\|^2)$$

Alors, pour tout  $x \in E$ ,

$$\langle x, x \rangle = \frac{1}{2} (\|x + x\|^2 - \|x\|^2 - \|x\|^2) = \|x\|^2$$

Vérifions maintenant que  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est bien un produit scalaire.

Soit  $x \in E$ . Alors  $\langle x, x \rangle = \|x\|^2 \geq 0$  et, si  $\langle x, x \rangle = 0$ , alors  $x = 0_E$  par séparation. Ainsi  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est définie positive.

De plus,  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est symétrique.

Soit  $(x, y, z) \in E^3$ . Alors

$$\langle x + y, z \rangle - \langle x, z \rangle - \langle y, z \rangle = \frac{1}{2} (\|x + y + z\|^2 - \|x + y\|^2 - \|z\|^2 - \|x + z\|^2 + \|x\|^2 + \|z\|^2 - \|y + z\|^2 + \|y\|^2 + \|z\|^2)$$

## Bases orthonormales

### Solution 2

1. Soit  $u$  l'endomorphisme de  $E$  tel que  $u(\mathcal{B}) = \mathcal{B}'$ .  $u$  transforme une base orthonormée directe en une base orthonormée directe donc  $u$  est une isométrie vectorielle directe donc  $\det(u) = 1$ . Or  $\det(u) = \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}')$ .

2. On a  $\det_{\mathcal{B}'} = \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}') \det_{\mathcal{B}}$ . Donc  $\det_{\mathcal{B}'} = \det_{\mathcal{B}}$ .

**REMARQUE.** On en déduit que le déterminant dans une base orthonormée directe ne dépend pas du choix de cette base. Le déterminant de  $n$  vecteurs  $u_1, \dots, u_n$  dans une base orthonormée quelconque s'appelle le *produit mixte* de ces vecteurs et est noté  $[x_1, \dots, x_n]$ .

3. Cette application est linéaire car le déterminant est linéaire par rapport à chacune de ses variables et notamment par rapport à la dernière. De plus, elle est à valeurs dans  $\mathbb{R}$ . C'est donc une forme linéaire.

4. C'est tout simplement le théorème de Riesz.

5. Démontrons simplement la linéarité par rapport à la première variable. Soient  $x_1, \dots, x_{n-1} \in E$ ,  $x'_1 \in E$  et  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ . Pour tout  $x \in E$ ,

$$\det_{\mathcal{B}}(\lambda x_1 + \mu x'_1, x_2, \dots, x_n) = \lambda \det_{\mathcal{B}}(x_1, x_2, \dots, x_n) + \mu \det_{\mathcal{B}}(x'_1, x_2, \dots, x_n)$$

Notons  $u = (\lambda x_1 + \mu x'_1) \wedge x_2 \wedge \dots \wedge x_{n-1}$ ,  $v = x_1 \wedge x_2 \wedge \dots \wedge x_{n-1}$  et  $w = x'_1 \wedge x_2 \wedge \dots \wedge x_{n-1}$ . Ainsi pour tout  $x \in E$ ,  $\langle u, x \rangle = \lambda \langle v, x \rangle + \mu \langle w, x \rangle$  i.e.  $\langle u - (\lambda v + \mu w), x \rangle = 0$ . Donc  $u - (\lambda v + \mu w) \in E^\perp = \{0\}$ . On a donc  $u = \lambda v + \mu w$ , ce qui prouve bien la linéarité par rapport à la première variable. La linéarité par rapport aux autres variables se traite de la même manière.

Soient  $x_1, \dots, x_{n-1} \in E$  tels que deux vecteurs parmi ceux-ci soient égaux. On a donc  $\det(x_1, \dots, x_{n-1}, x) = 0$  pour tout  $x \in E$  puisque le déterminant est une forme multilinéaire alternée. Ceci signifie que  $\langle x_1 \wedge \dots \wedge x_{n-1}, x \rangle = 0$  pour tout  $x \in E$ . Ainsi  $x_1 \wedge \dots \wedge x_{n-1} = 0$ . L'application de l'énoncé est bien alternée.

### Solution 3

1. L'application  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est clairement symétrique. Elle est bilinéaire puisque la dérivation et l'évaluation en  $a$  sont linéaires. Elle est évidemment positive. Soit enfin  $P \in \mathbb{R}_n[X]$  tel que  $\langle P, P \rangle = 0$ . On a donc  $P(a) = P'(a) = \dots = P^{(n)}(a) = 0$ . Ainsi  $a$  est une racine d'ordre au moins  $n + 1$  de  $P$  et  $\deg P \leq n$  donc  $P = 0$ .
2. La famille  $((X - a)^k)_{0 \leq k \leq n}$  est clairement orthonormée. Puisqu'elle contient  $n + 1$  éléments et que  $\dim \mathbb{R}_n[X] = n + 1$ , c'est une base.

#### Solution 4

1. En développant  $\|x + y\|^2$ , on prouve sans peine que

$$\langle x | y \rangle = \frac{\|x + y\|^2 - \|x\|^2 - \|y\|^2}{2}$$

et l'on en déduit que

$$\forall (x, y) \in E^2, \langle x | y \rangle = \sum_{i=1}^n \langle x | e_i \rangle \langle y | e_i \rangle$$

2. Soit  $x \in E$ . Posons

$$z = x - \sum_{i=1}^n \langle x | e_i \rangle e_i$$

On a

$$\begin{aligned} \|z\|^2 &= \sum_{k=1}^n \langle z | e_k \rangle^2 = \sum_{k=1}^n \left\langle x - \sum_{i=1}^n \langle x | e_i \rangle e_i \middle| e_k \right\rangle^2 = \sum_{k=1}^n \left( \langle x | e_k \rangle - \sum_{i=1}^n \langle x | e_i \rangle \langle e_k | e_i \rangle \right)^2 \\ &= \sum_{k=1}^n (\langle x | e_k \rangle - \langle x | e_k \rangle)^2 = 0 \end{aligned}$$

Ainsi  $z = 0$ .

3. D'après la question précédente, la famille  $(e_k)_{1 \leq k \leq n}$  est génératrice de  $E$ . Comme  $n = \dim(E)$ , cette famille est une base de  $E$ . Pour tout  $1 \leq k \leq n$ , on a

$$e_k = \sum_{i=1}^n \langle e_k | e_i \rangle e_i$$

Ainsi, par identification des coordonnées dans la base  $(e_1, \dots, e_n)$ ,

$$\forall 1 \leq i \leq n, \langle e_k | e_i \rangle = \delta_{k,i}$$

Comme cela est valable pour tout  $1 \leq k \leq n$ , on en déduit que la famille  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base orthonormée de  $E$ .

#### Solution 5

Notons  $p_n$  le projecteur orthogonal sur  $\text{vect}(e_0, \dots, e_n)$ . Soit  $x \in E$ . On sait alors que  $(p_n(x))_{n \in \mathbb{N}}$  converge vers  $x$  pour la norme euclidienne  $\|\cdot\|$ . D'après le théorème de Pythagore, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,

$$\|x\|^2 = \|p_n(x)\|^2 + \|x - p_n(x)\|^2$$

D'une part,

$$\|x - p_n(x)\|^2 \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$$

et d'autre part,

$$\forall n \in \mathbb{N}, \|p_n(x)\|^2 = \sum_{k=0}^n \langle e_k, x \rangle^2$$

Par passage à la limite

$$\|x\|^2 = \sum_{k=0}^{+\infty} \langle e_k, x \rangle^2$$

## Sous-espaces orthogonaux

### Solution 6

$s$  est clairement linéaire et  $s^2 = \text{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}$  donc  $s$  est une symétrie. Soit  $S \in \text{Ker}(s - \text{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$  et  $A \in \text{Ker}(s + \text{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$ . Ainsi  $S^\top = S$  et  $A^\top = -A$ . Par conséquent  $\langle S, A \rangle = \text{tr}(S^\top A) = \text{tr}(SA)$  et  $\langle A, S \rangle = \text{tr}(A^\top S) = -\text{tr}(AS) = -\text{tr}(SA)$ . Donc  $\langle S, A \rangle = 0$ . Ceci signifie que  $\text{Ker}(s - \text{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$  et  $\text{Ker}(s + \text{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})})$  sont orthogonaux l'un à l'autre :  $s$  est une symétrie orthogonale.

### Solution 7

- Supposons  $F \subset G$ . Soit  $x \in G^\perp$ . Alors  $x$  est orthogonal à tout vecteur de  $G$  et a fortiori de  $F$  donc  $x \in F^\perp$ . Ainsi  $G^\perp \subset F^\perp$ .  
Supposons  $F$  et  $G$  de dimension finie et  $G^\perp \subset F^\perp$ . D'après ce qui précède,  $(F^\perp)^\perp \subset (G^\perp)^\perp$ . Mais  $F$  et  $G$  étant de dimension finie,  $(F^\perp)^\perp = F$  et  $(G^\perp)^\perp = G$ .
- On sait que  $F \subset F + G$  donc  $(F + G)^\perp \subset F^\perp$  d'après la question précédente. De même,  $G \subset F + G$  donc  $(F + G)^\perp \subset G^\perp$ . Ainsi  $(F + G)^\perp \subset F^\perp \cap G^\perp$ .  
Soit  $x \in F^\perp \cap G^\perp$ . Soit  $y \in F + G$ . Il existe donc  $(u, v) \in F \times G$  tel que  $y = u + v$ . Alors  $\langle x, y \rangle = \langle x, u \rangle + \langle x, v \rangle$ . Or  $x \in F^\perp$  et  $u \in F$  donc  $\langle x, u \rangle = 0$ . De même,  $x \in G^\perp$  et  $v \in G$  donc  $\langle x, v \rangle = 0$ . Ainsi  $\langle x, y \rangle = 0$ . Ceci étant vrai pour tout  $y \in F + G$ ,  $x \in (F + G)^\perp$ . D'où  $F^\perp \cap G^\perp \subset (F + G)^\perp$ .  
Par double inclusion,  $(F + G)^\perp = F^\perp \cap G^\perp$ .
- $F \cap G \subset F$  donc  $F^\perp \subset (F \cap G)^\perp$  d'après la première question. De même,  $F \cap G \subset G$  donc  $G^\perp \subset (F \cap G)^\perp$ . On en déduit que  $F^\perp + G^\perp \subset (F \cap G)^\perp$ .  
Supposons  $E$  de dimension finie. Alors

$$\dim(F^\perp + G^\perp) = \dim F^\perp + \dim G^\perp - \dim(F^\perp \cap G^\perp)$$

Or d'après la question précédente,  $F^\perp \cap G^\perp = (F + G)^\perp$  donc

$$\begin{aligned} \dim(F^\perp + G^\perp) &= \dim F^\perp + \dim G^\perp - \dim(F + G)^\perp \\ &= (\dim E - \dim F) + (\dim E - \dim G) - (\dim E - \dim(F + G)) \\ &= \dim E - (\dim F + \dim G - \dim(F + G)) \\ &= \dim E - \dim(F \cap G) = \dim(F \cap G)^\perp \end{aligned}$$

Puisqu'on a précédemment montré que  $F^\perp + G^\perp \subset (F \cap G)^\perp$ , on peut conclure que  $(F \cap G)^\perp = F^\perp + G^\perp$ .

### Solution 8

- Remarquons que pour tout  $y \in E$ , la forme linéaire  $\varphi_y : x \mapsto \langle x, y \rangle$  est continue. En effet, d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz :

$$\forall x \in E, |\varphi_y(x)| = |\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\|$$

de sorte que  $\varphi_y$  est continue d'après la caractérisation de la continuité pour les applications linéaires.

- On peut remarquer que

$$F = \{x \in E, \forall y \in F, \langle x, y \rangle = 0\} = \bigcap_{y \in F} \varphi_y^{-1}(\{0_E\})$$

Pour tout  $y \in E$ ,  $\varphi_y^{-1}(\{0_E\})$  est fermé comme image réciproque d'un fermé (le sous-espace nul) par une application continue. Par conséquent,  $F$  est fermé comme intersection de fermés.

On peut aussi utiliser la caractérisation séquentielle des fermés si l'on préfère. Soit  $(x_n)$  une suite d'éléments de  $F^\perp$  convergeant vers  $x \in E$ . Fixons  $y \in F$ . Alors pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $\varphi_y(x_n) = \langle x_n, y \rangle = 0$ . Par continuité de  $\varphi_y$ ,  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \varphi_y(x_n) = \varphi_y(x)$ . Par unicité de la limite,  $\langle x, y \rangle = \varphi_y(x) = 0$ . Ceci étant valable pour tout  $y \in F$ ,  $x \in F^\perp$ . Ainsi  $F^\perp$  est fermé par caractérisation séquentielle de la limite.

- On sait que  $F \subset (F^\perp)^\perp$ . Or  $(F^\perp)^\perp$  est fermé en appliquant la question précédente à  $F^\perp$ . On sait que  $\bar{F}$  est le plus grand fermé contenant  $F$ . Ainsi  $\bar{F} \subset (F^\perp)^\perp$ .

## Projection orthogonale

### Solution 9

Notons  $p$  la projection orthogonale sur  $\text{vect}(u)$  et  $P$  sa matrice dans  $\mathcal{B}$ . Comme  $(u)$  est une base orthonormale de  $\text{vect}(u)$ , on a, pour  $x \in E$ ,  $p(x) = \langle x, u \rangle u$ . Notons  $X$  le vecteur colonne associé à un vecteur  $x$  de  $E$ . On a  $PX = (U^T X)U = U(U^T X) = UU^T X$ . La matrice de  $P$  dans  $\mathcal{B}$  est donc  $UU^t$ .

### Solution 10

- Notons  $p_u$  le projecteur orthogonal sur  $\text{vect}(u)$ . Remarquons que  $p_u(e_i) = \left\langle \frac{u}{\|u\|}, e_i \right\rangle \frac{u}{\|u\|}$ . Ainsi  $\|p_u(e_i)\| = \frac{|\langle u, e_i \rangle|}{\|u\|}$ . Posons alors  $u = \sum_{i=1}^n \frac{e_i}{\|e_i\|^2}$ . Comme  $(e_1, \dots, e_n)$  est orthogonale, pour tout  $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $\langle u, e_k \rangle = 1$ . Donc pour tout  $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $\|p_u(e_k)\| = \frac{1}{\|u\|}$ . Les projetés orthogonaux de  $e_1, \dots, e_n$  sur  $\text{vect}(u)$  ont donc toute la même norme.

- Soit  $u$  un vecteur répondant aux conditions de l'énoncé. Notons  $N$  la norme commune des vecteurs  $p_u(e_1), \dots, p_u(e_n)$ . On a donc  $N = \frac{|\langle e_i, u \rangle|}{\|u\|}$  pour  $1 \leq i \leq n$ .

Comme la base  $\left(\frac{e_i}{\|e_i\|}\right)_{1 \leq i \leq n}$  est orthonormale, on a :

$$\|u\|^2 = \sum_{i=1}^n \frac{\langle e_i, u \rangle^2}{\|e_i\|^2} = \sum_{i=1}^n \frac{N^2 \|u\|^2}{\|e_i\|^2}$$

Comme  $u$  est non nul, on obtient :

$$N = \left( \sum_{i=1}^n \frac{1}{\|e_i\|^2} \right)^{-\frac{1}{2}}$$

Ceci prouve que  $N$  est indépendante de  $u$  et nous donne bien une expression de  $N$  en fonction de  $\|e_1\|, \dots, \|e_n\|$ .

### Solution 11

- Prouvons que **1.**  $\Rightarrow$  **2.**

Lorsque  $p$  est une projection orthogonale de  $E$ , on a  $\text{Im}(id_E - p) = \text{Ker}(p) = \text{Im}(p)^\perp$  donc, pour tout  $x$  et  $y$  dans  $E$ ,  $p(x) \perp y - p(y)$  ie

$$\langle p(x) | y \rangle = \langle p(x) | p(y) \rangle.$$

Cette expression étant symétrique en  $(x, y)$ , on a

$$\begin{aligned} \langle p(x) | y \rangle &= \langle p(x) | p(y) \rangle = \langle p(y) | p(x) \rangle = \langle p(y) | x \rangle \\ &= \langle x | p(y) \rangle \end{aligned}$$

- Prouvons que **2.**  $\Rightarrow$  **3.**

Soit  $x$  dans  $E$ . Appliquons le **2.** à  $x$  et  $y = p(x)$ . On a

$$\|p(x)\|^2 = \langle p(x) | p(x) \rangle = \langle x | p(x) \rangle.$$

ainsi, d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz,

$$\|p(x)\|^2 \leq \|x\| \cdot \|p(x)\|.$$

Si  $p(x) = 0$ , l'inégalité **3.** est banalement vérifiée. Si  $p(x) \neq 0$ ,  $\|p(x)\| > 0$  et en divisant membre à membre l'inégalité précédente, on aboutit à

$$\|p(x)\| \leq \|x\|.$$

- Prouvons que **3.**  $\Rightarrow$  **1.**

Soient  $x \in \text{Im } p$ ,  $y \in \text{Ker } p$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Si  $y = 0$ , alors  $x \perp y$ .

Supposons maintenant  $y \neq 0$ . D'une part,

$$\|p(x + \lambda y)\|^2 = \|x\|^2$$

et d'autre part,

$$\|x + \lambda y\|^2 = \|x\|^2 + 2\lambda \langle x | y \rangle + \lambda^2 \|y\|^2$$

D'après **2.**,  $2\lambda \langle x | y \rangle + \lambda^2 \|y\|^2 \geq 0$  pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Le discriminant de ce trinôme du second degré en  $\lambda$  est donc négatif, ce qui impose  $\langle x | y \rangle^2 \leq 0$  et donc  $\langle x | y \rangle = 0$ . On a donc  $x \perp y$ . On en déduit que  $\text{Im } p \perp \text{Ker } p$  et donc que  $p$  est une projection orthogonale.

### Solution 12

1. Soient  $x \in \text{Ker}(\text{Id}_E - u)$  et  $y \in \text{Im}(\text{Id}_E - u)$ . Alors  $u(x) = x$  et il existe  $a \in E$  tel que  $y = a - u(a)$ . Ainsi

$$\langle x, y \rangle = \langle x, a - u(a) \rangle = \langle x, a \rangle - \langle x, u(a) \rangle = \langle x, a \rangle - \langle u(x), u(a) \rangle = 0$$

car  $u$  conserve le produit scalaire. Ainsi  $\text{Ker}(\text{Id}_E - u)$  et  $\text{Im}(\text{Id}_E - u)$  sont orthogonaux. On conclut grâce au théorème du rang.

2. D'après la question précédente, il existe  $y \in \text{Ker}(\text{Id}_E - u)$  et  $a \in E$  tel que  $x = y + a - u(a)$ . Pour tout  $k \in \mathbb{N}$ ,  $u^k(x) = y + u^k(a) - u^{k+1}(a)$ . Par télescopage,  $x_n = y + \frac{1}{n}(a - u^n(a))$ . On a alors

$$\|x_n - y\| \leq \frac{\|a\| + \|u^n(a)\|}{n} = \frac{2\|a\|}{n}$$

car  $u^n$  conserve la norme. En passant à la limite, on obtient que  $(x_n)$  converge vers  $y$  qui est justement la projection de  $x$  sur  $\text{Ker}(\text{Id}_E - u)$  parallèlement à  $\text{Im}(\text{Id}_E - u)$ .

### Solution 13

1. Tout d'abord, pour  $(P, Q) \in E^2$ ,  $P(t)Q(t)e^{-t} = o(1/t^2)$  par croissances comparées donc  $\langle P, Q \rangle$  est bien défini. La bilinéarité et la positivité sont évidentes. Soit enfin  $P \in E$  tel que  $\langle P, P \rangle = 0$ . Comme  $t \mapsto P^2(t)e^{-t}$  est continue, positive et d'intégrale nulle sur  $\mathbb{R}_+$ , cette fonction est nulle sur  $\mathbb{R}_+$ . Ainsi  $P$  admet une infinité de racines puis  $P = 0$ .
2. Notons  $I_n$  l'intégrale à calculer. Par intégration par parties,  $I_n = nI_{n-1}$  pour  $n \in \mathbb{N}^*$ . Or  $I_0 = 1$  donc  $I_n = n!$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .
3. On orthonormalise la base  $(1, X, X^2)$  de  $F$  via le procédé de Gram-Schmidt. On pose

$$\begin{aligned} P_0 &= \frac{1}{\|1\|} = 1 \\ P_1 &= \frac{X - \langle P_0, X \rangle P_0}{\sqrt{\|X\|^2 - \langle P_0, X \rangle^2}} = \frac{X - I_1 P_0}{\sqrt{I_2 - I_1^2}} = X - 1 \\ P_2 &= \frac{X^2 - \langle P_0, X^2 \rangle P_0 - \langle P_1, X^2 \rangle P_1}{\sqrt{\|X^2\|^2 - \langle P_0, X^2 \rangle^2 - \langle P_1, X^2 \rangle^2}} = \frac{X^2 - I_2 P_0 - (I_3 - I_2) P_1}{\sqrt{I_4 - I_2^2 - (I_3 - I_2)^2}} = \frac{1}{2} X^2 - 2X + 1 \end{aligned}$$

Alors  $(P_0, P_1, P_2)$  est une base orthonormée de  $F$ .

4. Comme  $(P_0, P_1, P_2)$  est une base orthonormée de  $F$ , le projeté orthogonal de  $X^3$  sur  $F$  est

$$\langle P_0, X^3 \rangle P_0 + \langle P_1, X^3 \rangle P_1 + \langle P_2, X^3 \rangle P_2 = I_3 P_0 + (I_4 - I_3) P_1 + (I_5/2 - 2I_4 + I_3) P_2 = 9X^2 - 18X + 6$$

5. Par inégalité de Cauchy-Schwarz,

$$\left| \int_0^{+\infty} P(t)e^{-t} dt \right| = |\langle P, 1 \rangle| \leq \|P\| \|1\| = \sqrt{\int_0^{+\infty} P^2(t)e^{-t} dt}$$

## Solution 14

1. L'image de  $M$  est clairement engendrée par les deux premières colonnes de  $M$  qui sont linéairement indépendantes. Ainsi  $\text{rg}(M) = 2$ .

2. D'après le théorème du rang  $\dim \text{Ker } M = 2$ . Ainsi 0 est valeur propre de  $M$  et la dimension du sous-espace propre associé est  $n - 2$ . Il est engendré par les  $E_2 - E_i$  pour  $3 \leq i \leq n$  où  $(E_1, \dots, E_n)$  est la base canonique de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ .

Le calcul (laborieux) du polynôme caractéristique donne  $\chi_M = X^n - (n-1)X^{n-2}$ . Ainsi  $M$  possède deux valeurs propres supplémentaires qui sont  $\pm\sqrt{n-1}$ . On aurait aussi pu remarquer que  $M^3 = (n-1)M$ . Les sous-espaces propres associés aux valeurs propres  $\sqrt{n-1}$

et  $-\sqrt{n-1}$  sont respectivement engendrés par  $U = \begin{pmatrix} \sqrt{n-1} \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $V = \begin{pmatrix} -\sqrt{n-1} \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$ .

3. Notons  $u$  et  $v$  les vecteurs canoniquement associés à  $U$  et  $V$ . Puisque  $\pm\sqrt{n-1}$  sont les seules valeurs propres non nulles de  $f$ , il est clair que  $\text{Im } f$  est engendré par  $u$  et  $v$ . Remarquons que  $u$  et  $v$  sont orthogonaux (ce qui est normal puisque  $M$  est symétrique). En notant  $p$  le projecteur orthogonal sur  $\text{Im } f$ , on a donc,

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, p(x) = \frac{\langle u, x \rangle}{\|u\|^2} u + \frac{\langle v, x \rangle}{\|v\|^2} v$$

Comme  $\|u\|^2 = \|v\|^2 = 2(n-1)$ , on obtient en notant  $P$  la matrice de  $p$  dans la base canonique,

$$\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), PX = \frac{1}{2n-2} ((U^T X)U + (V^T X)V) = \frac{1}{2n-2} (UU^T X + VV^T X)$$

car  $U^T X$  et  $V^T X$  sont des scalaires. On en déduit que

$$P = \frac{1}{2n-2} (UU^T + VV^T) = \frac{1}{n-1} \begin{pmatrix} n-1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 1 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

## Solution 15

1. L'application  $(\cdot | \cdot)$  est clairement symétrique. Elle est également bilinéaire par linéarité de l'intégrale. Pour  $f \in E$ ,  $(f | f) = \int_{-1}^1 f(t)^2 dt \geq 0$  par positivité de l'intégrale. De plus, si cette dernière intégrale est nulle, alors  $f^2$  est nulle car elle est positive et continue sur  $[-1, 1]$ . Ainsi  $(\cdot | \cdot)$  est définie positive. C'est donc un produit scalaire.

2. On note  $\|\cdot\|$  la norme associée au produit scalaire  $(\cdot | \cdot)$ . Remarquons que  $(u | v) = 0$  car  $uv$  est impaire. Ainsi  $(u/\|u\|, v/\|v\|)$  est une base orthonormée de  $F$ . On calcule  $\|u\|^2 = \int_{-1}^1 dt = 2$  et  $\|v\|^2 = \int_{-1}^1 t^2 dt = \frac{2}{3}$ .

3. Le projeté orthogonal de  $w$  sur  $F$  est donc

$$p = \frac{(w | u)}{\|u\|^2} u + \frac{(w | v)}{\|v\|^2} v$$

Or

$$(w | u) = \int_{-1}^1 e^t dt = e^1 - e^{-1}$$

$$(w | v) = \int_{-1}^1 te^t dt = [te^t]_{-1}^1 - \int_{-1}^1 e^t dt = 2e^{-1}$$

Ainsi  $p$  est la fonction

$$t \mapsto \frac{e^1 - e^{-1}}{2} + 3e^{-1}t$$

Le réel recherché est également

$$\inf_{f \in F} \|w - f\|^2 = d(w, F)^2$$

Or on sait d'après le cours que

$$d(w, F)^2 = \|w - p\|^2$$

Mais comme  $p \perp w - p$ , le théorème de Pythagore donne

$$d(w, F)^2 = \|w\|^2 - \|p\|^2$$

De plus,

$$p = \frac{(w | u)}{\|u\|^2}u + \frac{(w | v)}{\|v\|^2}v$$

et  $u \perp v$  donc le théorème de Pythagore donne

$$\|p\|^2 = \frac{(w | u)^2}{\|u\|^2} + \frac{(w | v)^2}{\|v\|^2} = \frac{1}{2}(e^1 - e^{-1})^2 + 6e^{-2} = \frac{1}{2}e^2 - 1 + \frac{13}{2}e^{-2}$$

Enfin

$$\|w\|^2 = \int_{-1}^1 e^{2t} dt = \frac{1}{2}(e^2 - e^{-2})$$

puis

$$d(w, F)^2 = 1 - 7e^{-2}$$

## Solution 16

1. Supposons que  $f$  soit un projecteur orthogonal. Soit  $x \in E$ . Alors  $f(x)$  et  $x - f(x)$  sont orthogonaux donc, d'après le théorème de Pythagore,

$$\|x\|^2 = \|f(x) + (x - f(x))\|^2 = \|f(x)\|^2 + \|x - f(x)\|^2 \geq \|f(x)\|^2$$

Ainsi  $\|f(x)\| \leq \|x\|$ .

Réciproquement, supposons que  $\|f(x)\| \leq \|x\|$  pour tout  $x \in E$ . Soit alors  $(x, y) \in \text{Ker } f \times \text{Im } f$ . Pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $f(\lambda x + y) = \lambda f(x) + f(y) = y$  donc

$$\|y\|^2 = \|f(\lambda x + y)\|^2 \leq \|\lambda x + y\|^2 = \lambda^2 \|x\|^2 + 2\lambda \langle x, y \rangle + \|y\|^2$$

puis

$$\forall \lambda \in \mathbb{R}, P(\lambda) = \lambda^2 \|x\|^2 + 2\lambda \langle x, y \rangle \geq 0$$

Si  $x = 0_E$ , alors  $x \perp y$  et sinon,  $P$  est un trinôme du second degré de signe constant donc son discriminant est négatif. Ainsi  $4\langle x, y \rangle^2 \leq 0$  puis  $\langle x, y \rangle = 0$  et  $x \perp y$  à nouveau. Ainsi  $\text{Ker } f \perp \text{Im } f$  et  $f$  est un projecteur orthogonal.

2. Comme  $p$  et  $q$  sont des projecteurs orthogonaux,

$$\forall x \in E, \|p \circ q(x)\| \leq \|q(x)\| \leq \|x\|$$

Or  $p \circ q$  est un projecteur donc c'est un projecteur orthogonal. On rappelle que tout projecteur orthogonal est auto-adjoint. Ainsi  $(p \circ q)^* = p \circ q$  i.e.  $q^* \circ p^* = p \circ q$  et enfin  $q \circ p = p \circ q$ .

# Optimisation

## Solution 17

Soit  $E = \mathcal{C}([0; \pi], \mathbb{R})$ . On munit  $E$  du produit scalaire  $(f, g) \mapsto \int_0^\pi f(x)g(x) dx$ . On pose pour  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$

$$f_{a,b} : \begin{cases} [0, \pi] & \longrightarrow \mathbb{R} \\ x & \longmapsto ax^2 + bx \end{cases}$$

et

$$F = \{f_{a,b}, (a, b) \in \mathbb{R}^2\} = \text{vect}(f_1, f_2)$$

avec  $f_1 = f_{0,1}$  et  $f_2 = f_{1,0}$ .  $F$  est un sous-espace vectoriel de  $E$  et  $\phi(a, b) = \|\sin - f_{a,b}\|^2$ . Le minimum de  $\phi$  est donc atteint quand  $f_{a,b}$  est la projection orthogonale de  $\sin$  sur  $F$  et vaut alors  $d(x, F)^2 = \|\sin - p_F(\sin)\|^2$  où  $p_F$  est la projection orthogonale sur  $F$ .

### Première méthode

On utilise le procédé d'orthonormalisation de Schmidt pour orthonormaliser la famille  $(f_1, f_2)$ . On pose donc  $e_1 = \frac{f_1}{\|f_1\|}$  et  $e_2 = \frac{g}{\|g\|}$  avec  $g = f_2 - \langle f_2, e_1 \rangle e_1$ . Alors  $p_F(\sin) = \langle \sin, e_1 \rangle e_1 + \langle \sin, e_2 \rangle e_2$ . D'après le théorème de Pythagore,

$$\begin{aligned} \|\sin - p_F(\sin)\|^2 &= \|\sin\|^2 - \|p_F(\sin)\|^2 \\ &= \|\sin\|^2 - \langle \sin, e_1 \rangle^2 - \langle \sin, e_2 \rangle^2 \\ &= \|\sin\|^2 - \frac{\langle \sin, f_1 \rangle^2}{\|f_1\|^2} - \frac{\langle \sin, g \rangle^2}{\|g\|^2} \\ &= \|\sin\|^2 - \frac{\langle \sin, f_1 \rangle^2}{\|f_1\|^2} - \frac{(\langle \sin, f_2 \rangle - \langle f_2, e_1 \rangle \langle \sin, e_1 \rangle)^2}{\|f_2\|^2 - \langle f_2, e_1 \rangle^2} \\ &= \|\sin\|^2 - \frac{\langle \sin, f_1 \rangle^2}{\|f_1\|^2} - \frac{\left( \langle \sin, f_2 \rangle - \frac{\langle f_2, f_1 \rangle \langle \sin, f_1 \rangle}{\|f_1\|^2} \right)^2}{\|f_2\|^2 - \frac{\langle f_2, f_1 \rangle^2}{\|f_1\|^2}} \\ &= \|\sin\|^2 - \frac{\langle \sin, f_1 \rangle^2}{\|f_1\|^2} - \frac{(\|f_1\|^2 \langle \sin, f_2 \rangle - \langle f_2, f_1 \rangle \langle \sin, f_1 \rangle)^2}{\|f_1\|^2 (\|f_1\|^2 \|f_2\|^2 - \langle f_2, f_1 \rangle^2)} \end{aligned}$$

A l'aide éventuellement d'intégrations par parties, on trouve

$$\|\sin\|^2 = \frac{\pi}{2} \quad \|f_1\|^2 = \frac{\pi^3}{3} \quad \|f_2\|^2 = \frac{\pi^5}{5} \quad \langle f_1, f_2 \rangle = \frac{\pi^4}{4} \quad \langle \sin, f_1 \rangle = \pi \quad \langle \sin, f_2 \rangle = \pi^2 - 4$$

On trouve finalement

$$\min_{\mathbb{R}^2} \phi = d(x, F)^2 = \frac{\pi}{2} - \frac{8}{\pi} + \frac{160}{\pi^3} - \frac{1280}{\pi^5}$$

### Seconde méthode

On sait qu'il existe  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$  tel que  $p_F(\sin) = af_2 + bf_1$ . De plus,  $\sin - p_F(\sin) \in F^\perp = \text{vect}(f_1, f_2)^\perp$  donc

$$\begin{cases} \langle \sin - p_F(\sin), f_1 \rangle = 0 \\ \langle \sin - p_F(\sin), f_2 \rangle = 0 \end{cases}$$

Ceci équivaut à

$$\begin{cases} a\langle f_2, f_1 \rangle + b\|f_1\|^2 = \langle \sin, f_1 \rangle \\ a\|f_2\|^2 + b\langle f_1, f_2 \rangle = \langle \sin, f_2 \rangle \end{cases}$$

Or on a trouvé précédemment que

$$\|f_1\|^2 = \frac{\pi^3}{3} \quad \|f_2\|^2 = \frac{\pi^5}{5} \quad \langle f_1, f_2 \rangle = \frac{\pi^4}{4} \quad \langle \sin, f_1 \rangle = \pi \quad \langle \sin, f_2 \rangle = \pi^2 - 4$$



Ainsi

$$\begin{cases} \frac{\pi^4}{4}a + \frac{\pi^3}{3}b = \pi \\ \frac{\pi^5}{5}a + \frac{\pi^4}{4}b = \pi^2 - 4 \end{cases}$$

La résolution de ce système donne

$$a = \frac{20}{\pi^3} - \frac{320}{\pi^5} \qquad b = -\frac{12}{\pi^2} + \frac{240}{\pi^4}$$

A nouveau en vertu du théorème de Pythagore

$$\begin{aligned} \|\sin - p_F(\sin)\|^2 &= \|\sin\|^2 - \|p_F(\sin)\|^2 \\ &= \|\sin\|^2 - \|af_2 + bf_1\|^2 \\ &= \|\sin\|^2 - a^2\|f_2\|^2 - 2ab\langle f_1, f_2 \rangle - b^2\|f_1\|^2 \\ &= \frac{\pi}{2} - \frac{8}{\pi} + \frac{160}{\pi^3} - \frac{1280}{\pi^5} \end{aligned}$$

### Solution 18

1. E est une partie non vide de  $\mathbb{R}$  minorée par 0. Elle admet une borne inférieure.
2. Si  $(\mathcal{S})$  admet une solution, alors  $K = 0$ . Les pseudo-solutions de  $(\mathcal{S})$  sont donc les éléments  $X$  de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  tels que  $\|AX - B\|^2 = 0$  i.e. tels que  $AX - B = 0$ . Ce sont donc les solutions de  $(\mathcal{S})$ .

#### 3. Première méthode

Puisque  $\{AX, X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})\} = \text{Im } A$ , on peut affirmer que  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  est pseudo-solution de  $(\mathcal{S})$  si et seulement si  $AX$  est la projection de  $B$  sur  $\text{Im } A$ . Or  $AX$  est la projection de  $B$  sur  $\text{Im } A$  si et seulement si  $AX - B$  est orthogonal à  $\text{Im } A$ . Or  $AX - B$  est orthogonal à  $\text{Im } A$  si et seulement si il est orthogonal à chaque colonne de  $A$  puisque les colonnes de  $A$  engendrent  $\text{Im } A$ . Ainsi  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  est pseudo-solution de  $(\mathcal{S})$  si et seulement si  $A^T(AX - B) = 0$  i.e. si et seulement si  $X$  est solution de  $(\mathcal{S}')$ .

#### Seconde méthode

Supposons que  $X$  soit solution de  $(\mathcal{S}')$  i.e.  $A^T(AX - B) = 0$ . Alors pour tout  $Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$

$$\begin{aligned} \|AY - B\|^2 &= \|A(Y - X) + AX - B\|^2 \\ &= \|A(Y - X)\|^2 + \|AX - B\|^2 + 2\langle A(Y - X), AX - B \rangle \\ &= \|A(Y - X)\|^2 + \|AX - B\|^2 + 2(Y - X)^T A^T(AX - B) \\ &= \|A(Y - X)\|^2 + \|AX - B\|^2 \geq \|AX - B\|^2 \end{aligned}$$

Ainsi  $X$  est pseudo-solution de  $(\mathcal{S})$ .

Supposons que  $X$  soit pseudo-solution de  $(\mathcal{S})$ . Alors pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$  et tout  $Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ ,

$$\|A(X + \lambda Y) - B\|^2 \geq \|AX - B\|^2$$

ou encore

$$\|(AX - B) + \lambda AY\|^2 \geq \|AX - B\|^2$$

ce qui donne via une identité remarquable

$$2\lambda\langle AY, AX - B \rangle + \lambda^2\|AY\|^2 \geq 0$$

Si on fixe  $Y$ , la dernière inégalité étant vraie pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ , on a nécessairement  $\langle AY, AX - B \rangle = 0$ . Ainsi pour tout  $Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ ,  $\langle AY, AX - B \rangle = 0$  ou encore  $\langle Y, A^T(AX - B) \rangle = 0$ , ce qui prouve que  $A^T(AX - B) = 0$  et que  $X$  est solution de  $(\mathcal{S}')$ .

4. Soit  $X \in \text{Ker } A$ . On a donc  $AX = 0$  puis  $A^TAX = 0$  donc  $X \in \text{Ker } A^TA$ . Ainsi  $\text{Ker } A \subset \text{Ker } A^TA$ . Soit maintenant  $X \in \text{Ker } A^TA$ . On a donc  $A^TAX = 0$  puis  $X^TA^TAX = 0$ . Notons  $Y = AX$ . Ainsi  $Y^TY = 0$  i.e.  $\|Y\|^2 = 0$  donc  $Y = 0$  i.e.  $AX = 0$ . D'où  $X \in \text{Ker } A$ . Ainsi  $\text{Ker } A^TA \subset \text{Ker } A$ . Finalement,  $\text{Ker } A = \text{Ker } A^TA$  et  $\text{rg } A = \text{rg } A^TA$  via le théorème du rang.
5. Si  $\text{rg}(A) = n$ , alors  $\text{rg}(A^TA) = n$ . La matrice  $A^TA$  est une matrice carrée de taille  $n$  et de rang  $n$  le système  $(\mathcal{S}')$  est donc de Cramer : il admet une unique solution i.e.  $(\mathcal{S})$  admet une unique pseudo-solution.

**Solution 19**

Comme  $E$  est ouvert, un minimum de  $f$  est forcément un minimum local et donc un point critique. Pour  $x \in E$ ,  $\nabla f(x) = 2 \sum_{i=1}^p (x - x_i)$ .

L'unique point critique de  $f$  sur  $E$  est donc  $m = \frac{1}{p} \sum_{i=1}^p x_i$ . Il suffit donc de vérifier que  $m$  est bien un minimum : il sera nécessairement unique.

Pour  $x \in E$

$$\begin{aligned} f(x) &= \sum_{i=1}^p \|x - m + m - x_i\|^2 \\ &= \sum_{i=1}^p (\|x - m\|^2 + 2\langle x - m, m - x_i \rangle + \|m - x_i\|^2) \\ &= p\|x - m\|^2 + f(m) + \left\langle x - m, \sum_{i=1}^p m - x_i \right\rangle \\ &= p\|x - m\|^2 + f(m) \geq f(m) \end{aligned}$$

car  $\sum_{i=1}^p m - x_i = 0$ . Ceci prouve que  $f$  atteint bien son minimum en  $m$ .

**Solution 20**

Pour  $x \in E$ ,

$$\begin{aligned} f(x) &= \sum_{i=1}^p \|x - m + m - x_i\|^2 \\ &= \sum_{i=1}^p (\|x - m\|^2 + 2\langle x - m, m - x_i \rangle + \|m - x_i\|^2) \\ &= p\|x - m\|^2 + f(m) + \left\langle x - m, \sum_{i=1}^p m - x_i \right\rangle \\ &= p\|x - m\|^2 + f(m) \geq f(m) \end{aligned}$$

car  $\sum_{i=1}^p m - x_i = 0$ . Ceci prouve que  $f$  atteint bien son minimum en  $m$ .

**Solution 21**

1. Remarquons que l'intégrale définissant  $\langle P, Q \rangle$  est bien définie car  $P(t)Q(t)e^{-t^2} = o(1/t^2)$ .

(i)  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est clairement symétrique.

(ii)  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est bilinéaire par linéarité de l'intégrale.

(iii)  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est positive par positivité de l'intégrale.

(iv) Soit  $P \in \mathbb{R}[X]$  tel que  $\langle P, P \rangle = 0$ . Alors  $\int_{-\infty}^{+\infty} P(t)^2 e^{-t^2} dt = 0$ . Comme  $t \mapsto P(t)e^{-t^2}$  est continue, elle est nulle sur  $]-\infty, +\infty[$ .

Par conséquent,  $P$  admet une infinité de racines (tous les réels) puis  $P = 0$ .

Ainsi  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est bien un produit scalaire sur  $\mathbb{R}[X]$ .

2. Remarquons que  $t \mapsto t^{2n+1}e^{-t^2}$  est impaire donc  $A_{2n+1} = 0$ .

Par intégration par parties

$$A_n = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{+\infty} t^n e^{-t^2} dt = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left( \frac{1}{n+1} [t^{n+1} e^{-t^2}]_{-\infty}^{+\infty} + \frac{2}{n+1} \int_{-\infty}^{+\infty} t^{n+2} e^{-t^2} dt \right)$$

L'intégration par parties est légitimée par le fait que  $\lim_{t \rightarrow \pm\infty} t^{n+1}e^{-t^2} = 0$ . On en déduit que

$$A_n = \frac{2}{n+1} A_{n+2}$$

ou encore

$$A_{n+2} = \frac{n+1}{2} A_n$$

Comme  $A_0 = 1$ , on en déduit que

$$A_{2n} = \frac{(2n)!}{2^{2n}n!}$$

3. On peut orthonormaliser la base canonique  $(1, X, X^2)$  via le processus de Gram-Schmidt.

**REMARQUE.** Si  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base d'un espace euclidien  $E$ , on peut l'orthonormaliser en une base orthonormée en posant

$$\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, f_k = \frac{e_k - \sum_{i=0}^{k-1} \langle f_i, e_k \rangle f_i}{\|e_k - \sum_{i=0}^{k-1} \langle f_i, e_k \rangle f_i\|} = \frac{e_k - \sum_{i=0}^{k-1} \langle f_i, e_k \rangle f_i}{\sqrt{\|e_k\|^2 - \sum_{i=0}^{k-1} \langle f_i, e_k \rangle^2}}$$

(i)  $\|1\|^2 = A_0 = 1$  donc on pose  $P_0 = 1$ .

(ii)  $\langle 1, X \rangle = A_1 = 0$  et  $\|X\|^2 = A_2 = \frac{1}{2}$  donc on pose  $P_1 = X\sqrt{2}$ .

(iii)  $\langle 1, X^2 \rangle = A_2 = \frac{1}{2}$ ,  $\langle X, X^2 \rangle = A_3 = 0$  et  $\|X^2\|^2 = A_4 = \frac{3}{4}$  donc on pose  $P_2 = \frac{2(2X^2 - 1)}{\sqrt{5}}$ .

$(P_0, P_1, P_2)$  est alors une base orthonormée de  $\mathbb{R}_2[X]$ .

4. Si  $p$  désigne le projecteur orthogonal sur  $\mathbb{R}_2[X]$ ,

$$\begin{aligned} d(X^3, \mathbb{R}_2[X])^2 &= \|X^3 - p(X^3)\|^2 \\ &= \|X^3\|^2 - \|p(X^3)\|^2 \\ &= \|X^3\|^2 - \langle X^3, P_0 \rangle^2 - \langle X^3, P_1 \rangle^2 - \langle X^3, P_2 \rangle^2 \\ &= A_6 - A_3^2 - 2A_4 \quad \text{car } X^3 P_2 \text{ est impair} \\ &= \frac{15}{8} - \frac{3}{2} = \frac{3}{8} \end{aligned}$$

$$\text{donc } d(X^3, \mathbb{R}_2[X]) = \frac{\sqrt{6}}{4}.$$

## Solution 22

1. On vérifie que  $s \in : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto M^\top$  est une symétrie auto-adjointe. Ses sous-espaces propres, à savoir  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  sont donc supplémentaires et orthogonaux.

2. On remarque que  $A \in \mathcal{A}_3(\mathbb{R})$ . Comme  $\mathcal{A}_3(\mathbb{R}) = \mathcal{S}_3(\mathbb{R})^\perp$ ,

$$d(A, \mathcal{S}_3(\mathbb{R})) = \|A\| = \sqrt{12}$$

3.  $H$  est le noyau d'une forme linéaire non nulle (la trace) : c'est donc un hyperplan de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  i.e. un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  de dimension  $n^2 - 1$ .

4. On remarque que  $I_n$  est un vecteur normal à  $H$ . Ainsi

$$d(M, H) = \frac{|\langle I_n, M \rangle|}{\|I_n\|} = \frac{|\text{tr}(M)|}{\sqrt{n}}$$

## Isométries vectorielles et matrices orthogonales

### Solution 23

- Si  $H = K$  alors  $s_H = s_K$  et  $s_H$  et  $s_K$  commutent évidemment.
- Si  $H^\perp \subset K$ , alors on a également  $K^\perp \subset H$ . Soient  $a, b \in E$  tels que  $H = \text{vect}(a)^\perp$  et  $K = \text{vect}(b)^\perp$ . On a donc  $a \in K$  et  $b \in H$ . De plus,  $a$  et  $b$  sont orthogonaux. Enfin,  $(H \cap K)^\perp = H^\perp + K^\perp = \text{vect}(a) \oplus \text{vect}(b)$ . Soit  $x \in E$ . Il existe donc  $u \in H \cap K$  et  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  tels que  $x = u + \lambda a + \mu b$ . On a alors :

$$s_H \circ s_K(x) = s_H(u + \lambda a + \mu b) = u - \lambda a - \mu b$$

$$s_K \circ s_H(x) = s_K(u - \lambda a + \mu b) = u - \lambda a - \mu b$$

On a bien prouvé que  $s_H$  et  $s_K$  commutent.

**REMARQUE.** On a même prouvé que  $s_H \circ s_K = s_K \circ s_H = s_{H \cap K}$ .

- Réciproquement, si  $s_H$  et  $s_K$  commutent, soit à nouveau  $a$  tel que  $H = \text{vect}(a)^\perp$ . On a donc  $s_H(a) = -a$ . Par conséquent,  $s_H \circ s_K(a) = s_K \circ s_H(a) = -s_K(a)$ . Ceci implique que  $s_K(a) \in H^\perp = \text{vect}(a)$ . Comme  $s_K$  est une isométrie, on a  $s_K(a) = a$  ou  $s_K(a) = -a$ . Si  $s_K(a) = a$  alors  $a \in K$  et donc  $H^\perp \subset K$ . Si  $s_K(a) = -a$  alors  $a \in K^\perp$ , c'est-à-dire que  $K = \text{vect}(a)^\perp = H$ .

### Solution 24

1. Soit  $(i, j, k)$  une base orthonormée directe de  $E$  et  $f$  vérifiant la condition de l'énoncé. Alors

$$f(i) = f(j) \wedge f(k)$$

$$f(j) = f(k) \wedge f(i)$$

$$f(k) = f(i) \wedge f(j)$$

La famille  $(f(i), f(j), f(k))$  est donc orthogonale. Par conséquent

$$\|f(i)\| = \|f(j)\| \|f(k)\|$$

$$\|f(j)\| = \|f(k)\| \|f(i)\|$$

$$\|f(k)\| = \|f(i)\| \|f(j)\|$$

Si l'un des vecteurs  $f(i), f(j), f(k)$  est nul alors ces 3 vecteurs sont nuls et donc  $f = 0$ . Si les 3 vecteurs sont non nuls, on tire des 3 dernières relations que :

$$\|f(i)\| = \|f(j)\| = \|f(k)\| = 1$$

Comme de plus  $f(i) = f(j) \wedge f(k)$ , la famille  $(f(i), f(j), f(k))$  est une base orthonormée directe. On a donc  $f \in \text{SO}(E)$ . Réciproquement, si  $f = 0$  ou  $f \in \text{SO}(E)$ , alors  $f$  vérifie bien la condition de l'énoncé puisque les applications  $(u, v) \mapsto f(u \wedge v)$  et  $(u, v) \mapsto f(u) \wedge f(v)$  sont bilinéaires et que ces deux applications coïncident sur une base orthonormée directe. L'ensemble des endomorphismes recherché est donc  $\text{SO}(E) \cup \{0\}$ .

2. Tout le raisonnement précédent reste valable à l'exception près que  $f(i) = -f(j) \wedge f(k)$  et la famille  $(f(i), f(j), f(k))$  est donc une base orthonormée indirecte.  $f$  est donc soit l'endomorphisme nul soit une isométrie indirecte. L'ensemble recherché est donc  $(\text{O}(E) \setminus \text{SO}(E)) \cup \{0\}$ .

### Solution 25

Notons  $P$  le plan d'équation  $x + 2y - 3z = 0$ . On a  $P = \{(3z - 2y, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (y, z) \in \mathbb{R}^2\} = \text{vect}((-2, 1, 0), (3, 0, 1))$ . Notons  $u_1 = (-2, 1, 0)$  et  $u_2 = (3, 0, 1)$ . Notons  $s$  la symétrie de l'énoncé. On va déterminer les images des vecteurs de la base canonique par  $s$ . Un vecteur normal à  $P$  est  $n = u_1 \wedge u_2 = (1, 2, -3)$ . Le projeté orthogonal d'un vecteur  $u$  sur  $P^\perp = \text{vect}(n)$  est donc  $p(u) = \frac{\langle u, n \rangle}{\|n\|^2} n$ . On a alors  $s(u) = u - 2p(u) = u - 2 \frac{\langle u, n \rangle}{\|n\|^2} n$ . Il suffit alors d'appliquer à  $e_1 = (1, 0, 0)$ ,  $e_2 = (0, 1, 0)$  et  $e_3 = (0, 0, 1)$ . On trouve

$$s(e_1) = \frac{1}{7}(6, -2, 3)$$

$$s(e_2) = \frac{1}{7}(-2, 3, 6)$$

$$s(e_3) = \frac{1}{7}(3, 6, -2)$$

La matrice de  $s$  dans la base canonique est donc  $\frac{1}{7} \begin{pmatrix} 6 & -2 & 3 \\ -2 & 3 & 6 \\ 3 & 6 & -2 \end{pmatrix}$ .

### Solution 26

Notons  $L_1, L_2, L_3$  les lignes de  $A$ . La matrice  $A$  est une matrice de rotation si et seulement si la famille  $(L_1, L_2, L_3)$  est orthonormale et si  $\det A = 1$ .

La condition  $\|L_1\| = 1$  équivaut à  $a^2 = \frac{1}{6}$  i.e.  $a = \pm \frac{1}{\sqrt{6}}$ .

La condition  $\|L_2\| = 1$  équivaut à  $b^2 = \frac{2}{3}$  i.e.  $b = \pm \frac{2}{\sqrt{6}}$ .

La condition  $\|L_3\| = 1$  équivaut à  $c^2 = \frac{1}{6}$  i.e.  $c = \pm \frac{1}{\sqrt{6}}$ .

La condition  $\langle L_1, L_2 \rangle = 0$  équivaut à  $ab = -\frac{1}{3}$ .

La condition  $\langle L_1, L_3 \rangle = 0$  équivaut à  $ac = \frac{1}{6}$ .

La condition  $\langle L_2, L_3 \rangle = 0$  équivaut à  $bc = -\frac{1}{6}$ .

La condition  $\det A = 1$  équivaut à  $-a + 2b - c = \sqrt{6}$ .

Toutes ces conditions équivalent à  $\begin{cases} a = \varepsilon \frac{1}{\sqrt{6}} \\ b = -\varepsilon \frac{2}{\sqrt{6}} \\ c = \varepsilon \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -a + 2b - c = \sqrt{6} \\ \varepsilon = \pm 1 \end{cases}$ . On trouve  $\varepsilon = -1$  puis  $a = -\frac{1}{\sqrt{6}}, b = \frac{2}{\sqrt{6}}, c = -\frac{1}{\sqrt{6}}$ .

### Solution 27

1. Soient  $s$  une réflexion de  $E$ ,  $(u, v)$  une base de  $E$ , et  $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$  la matrice de  $s$  dans la base  $(u, v)$ . Recherchons l'axe de  $s$ .

Les vecteurs de l'axe sont les vecteurs de matrice colonne  $X$  dans la base  $(u, v)$  vérifiant  $AX = X$ . Posons  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ . Alors

$$\begin{aligned} AX = X &\iff \begin{cases} x \cos \theta + y \sin \theta = x \\ x \sin \theta - y \cos \theta = y \end{cases} \iff \begin{cases} x(\cos \theta - 1) + y \sin \theta = 0 \\ x \sin \theta - y(\cos \theta + 1) = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} -2x \sin^2 \frac{\theta}{2} + 2y \sin \frac{\theta}{2} \cos \frac{\theta}{2} = 0 \\ 2x \sin \frac{\theta}{2} \cos \frac{\theta}{2} - 2y \cos^2 \frac{\theta}{2} = 0 \end{cases} \iff x \sin \frac{\theta}{2} - y \cos \frac{\theta}{2} = 0 \end{aligned}$$

La dernière équivalence est justifiée par le fait que  $\sin \frac{\theta}{2}$  et  $\cos \frac{\theta}{2}$  ne peuvent être simultanément nuls. Un vecteur directeur de l'axe est donc  $\cos \frac{\theta}{2} u + \sin \frac{\theta}{2} v$ . On en déduit que  $\frac{\theta}{2}$  est l'angle orienté de droites entre l'axe des abscisses i.e.  $\text{vect}(u)$  et l'axe de la réflexion  $s$  (modulo  $\pi$  puisqu'il s'agit d'un angle orienté de droites).

2. Soit  $s_1$  et  $s_2$  deux réflexions de  $E$ . On peut choisir une base orthonormée  $\mathcal{B}$  de  $E$  de telle sorte que la matrice de  $s_1$  dans cette base soit  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ . La matrice de  $s_2$  dans  $\mathcal{B}$  est de la forme  $\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$ . La matrice de  $s_1 + s_2$  dans  $\mathcal{B}$  est donc  $A = \begin{pmatrix} 1 + \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -1 - \cos \theta \end{pmatrix}$ .

$s_1 + s_2$  est une réflexion si et seulement si la matrice  $A$  est orthogonale de déterminant  $-1$ . Ceci nous donne donc les conditions

$$\begin{cases} (1 + \cos \theta)^2 + \sin^2 \theta = 1 \\ \sin^2 \theta + (-1 - \cos \theta)^2 = 1 \\ (1 + \cos \theta)(-1 - \cos \theta) - \sin^2 \theta = -1 \end{cases}$$

Un rapide calcul montre que chacune des équations de ce système équivaut à  $2 \cos \theta = -1$  i.e.  $\theta \equiv \pm \frac{2\pi}{3} \pmod{2\pi}$ . On a donc  $\frac{\theta}{2} \equiv \pm \frac{\pi}{3} \pmod{\pi}$ . Avec notre choix de base, l'axe de  $s_1$  est l'axe des abscisses. A l'aide de la première question, on peut donc conclure que  $s_1 + s_2$  est une réflexion si et seulement si l'angle non orienté de droites entre l'axe de  $s_1$  et l'axe de  $s_2$  vaut  $\frac{\pi}{3}$ .

### Solution 28

Soient  $y \in \text{Im } v$  et  $z \in \text{Ker } v$ . Il existe donc  $x \in E$  tel que  $y = v(x)$  i.e.  $y = x - u(x)$ . On a également  $v(z) = 0_E$  i.e.  $z = u(z)$ .

$$(y|z) = (x - u(x)|z) = (x|z) - (u(x)|z) = (x|z) - (u(x)|u(z)) = 0$$

car  $u$  conserve le produit scalaire. On a donc prouvé que  $\text{Im } v$  et  $\text{Ker } v$  sont orthogonaux.

En particulier, ces deux sous-espaces vectoriels sont en somme directe. De plus, d'après le théorème du rang  $\dim \text{Ker } v + \dim \text{Im } v = \dim E$ , donc  $\text{Im } v$  et  $\text{Ker } v$  sont supplémentaires.

### Solution 29

1. L'application  $\Phi$  est clairement symétrique. Elle est bilinéaire par linéarité de l'intégrale. Elle est positive par positivité de l'intégrale.

Enfin, soit  $f \in E$  telle que  $\Phi(f, f) = 0$ . On a donc  $\int_0^1 f(t)^2 dt = 0$ . Comme l'application  $f^2$  est positive et continue sur  $[0, 1]$ , elle est nulle sur  $[0, 1]$ . Par conséquent,  $f$  est également nulle sur  $[0, 1]$ . De plus,  $f$  est une combinaison linéaire des fonctions 1-périodiques  $e_1, e_2, e_3$ . Donc  $f$  est aussi 1-périodique. Elle est alors nulle sur  $\mathbb{R}$ . L'application  $\Phi$  est une forme bilinéaire symétrique définie positive : c'est un produit scalaire.

2. Les calculs sont élémentaires :

$$\begin{aligned} \|e_1\|^2 &= 2 \int_0^1 \frac{1}{2} dt = 1 \\ \|e_2\|^2 &= 2 \int_0^1 \cos^2(2\pi t) dt = \int_0^1 (1 + \cos(4\pi t)) dt = 1 \\ \|e_3\|^2 &= 2 \int_0^1 \sin^2(2\pi t) dt = \int_0^1 (1 - \cos(4\pi t)) dt = 1 \\ \langle e_1, e_2 \rangle &= \sqrt{2} \int_0^1 \cos(2\pi t) dt = 0 \\ \langle e_1, e_3 \rangle &= \sqrt{2} \int_0^1 \sin(2\pi t) dt = 0 \\ \langle e_2, e_3 \rangle &= 2 \int_0^1 \sin(2\pi t) \cos(2\pi t) dt = \int_0^1 \sin(4\pi t) dt = 0 \end{aligned}$$

La base  $(e_1, e_2, e_3)$  est donc orthonormée.

3. a. Soient  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  et  $f_1, f_2 \in E$ .  $\tau_x(\lambda f_1 + \mu f_2)$  est l'application  $t \mapsto (\lambda f_1 + \mu f_2)(x - t)$ , c'est-à-dire l'application  $t \mapsto \lambda f_1(x - t) + \mu f_2(x - t)$  i.e. l'application  $\lambda \tau_x(f_1) + \mu \tau_x(f_2)$ . Ainsi  $\tau_x$  est linéaire. De plus,  $\tau_x(e_1) = e_1$ . De plus, pour  $x, t \in \mathbb{R}$  :

$$\begin{aligned} \cos(2\pi(x - t)) &= \cos(2\pi x) \cos(2\pi t) + \sin(2\pi x) \sin(2\pi t) \\ \sin(2\pi(x - t)) &= \sin(2\pi x) \cos(2\pi t) - \cos(2\pi x) \sin(2\pi t) \end{aligned}$$

Autrement dit,  $\tau_x(e_2) = \cos(2\pi x)e_2 + \sin(2\pi x)e_3$  et  $\tau_x(e_3) = \sin(2\pi x)e_2 - \cos(2\pi x)e_3$ . Donc  $\tau_x(e_1), \tau_x(e_2)$  et  $\tau_x(e_3)$  appartiennent à  $\text{vect}(e_1, e_2, e_3) = E$ . Comme  $(e_1, e_2, e_3)$  est une famille génératrice de  $E$ , on en déduit que  $\tau_x(f) \in E$  pour tout  $f \in E$ . Ainsi  $f$  est bien un endomorphisme de  $E$ .

- b. Les calculs précédents montrent que la matrice de  $\tau_x$  dans la base  $(e_1, e_2, e_3)$  est  $M_x = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(2\pi x) & \sin(2\pi x) \\ 0 & \sin(2\pi x) & -\cos(2\pi x) \end{pmatrix}$ .
- c. On vérifie sans peine que  $M_x$  est orthogonale. Comme  $M_x$  est la matrice de  $\tau_x$  dans une base orthonormale, on en déduit que  $\tau_x$  est une isométrie vectorielle.
- d. On a  $\det M = -1$  donc  $\tau_x$  est une isométrie vectorielle indirecte. Comme  $\dim E = 3$ ,  $\tau_x$  est une réflexion ou une anti-rotation.

Cherchons les vecteurs invariants par  $\tau_x$ . On résout le système  $MX = X$  où  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ .

$$\begin{aligned} MX = X &\Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = x_1 \\ x_2 \cos(2\pi x) + x_3 \sin(2\pi x) = x_2 \\ x_2 \sin(2\pi x) - x_3 \cos(2\pi x) = x_3 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x_2(\cos(2\pi x) - 1) + x_3 \sin(2\pi x) = 0 \\ x_2 \sin(2\pi x) - x_3(1 + \cos(2\pi x)) = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} -2x_2 \sin^2(\pi x) + 2x_3 \sin(\pi x) \cos(\pi x) = 0 \\ 2x_2 \sin(\pi x) \cos(\pi x) - 2x_3 \cos^2(\pi x) = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow x_2 \sin(\pi x) - x_3 \cos(\pi x) = 0 \end{aligned}$$

Le sous-espace des vecteurs invariants par  $\tau_x$  est donc le plan  $P_x$  d'équation  $x_2 \sin(\pi x) - x_3 \cos(\pi x) = 0$  dans la base  $(e_1, e_2, e_3)$ .  $\tau_x$  est donc une réflexion. On peut également définir  $P_x$  par  $P_x = \text{vect}(e_1, \cos(\pi x)e_2 + \sin(\pi x)e_3)$ .

### Solution 30

Notons  $r$  la rotation de l'énoncé. La droite  $\mathcal{D}$  d'équation  $\begin{cases} x = 0 \\ z = 0 \end{cases}$  admet pour vecteur directeur  $\vec{u}(0, 0, 1)$ . L'image de  $\mathcal{D}$  par  $r$  est une droite dirigée par  $r(\vec{u})$ . Notons  $\vec{b} = \frac{\vec{a}}{\|\vec{a}\|}$ . Le vecteur  $\vec{b}$  a donc pour coordonnées  $\frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1)$ . Notons  $\Delta$  l'axe de la rotation. Le projeté orthogonal de  $\vec{u}$  sur  $\Delta$  est  $\vec{v} = (\vec{u} \cdot \vec{b})\vec{b}$ . Le vecteur  $\vec{v}$  a donc pour coordonnées  $\frac{1}{3}(1, 1, 1)$ . On a alors  $\vec{u} = \vec{v} + \vec{w}$  avec  $\vec{w} \in \Delta^\perp$ . Le vecteur  $\vec{w}$  a pour coordonnées  $\frac{1}{3}(-1, -1, 2)$ . Mais alors  $r(\vec{u}) = r(\vec{v}) + r(\vec{w}) = \vec{v} + r(\vec{w})$  car  $\vec{v} \in \Delta$ . Comme  $\vec{w} \in \Delta^\perp$ ,  $r(\vec{w}) = \cos \frac{\pi}{6} \vec{w} + \sin \frac{\pi}{6} \vec{b} \wedge \vec{w}$ . Après calcul, le vecteur  $r(\vec{w})$  admet pour coordonnées  $\frac{1}{\sqrt{3}}(0, -1, 1)$ . Ainsi  $r(\vec{u})$  admet donc pour coordonnées  $\left(\frac{1}{3}, \frac{1}{3} - \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{3} + \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$ .

### Solution 31

1. Les vecteurs  $\vec{a}(1, 1, 1)$  et  $\vec{b}(1, -1, 0)$  sont des vecteurs du plan d'équation  $x + y - 2z = 0$ . Le vecteur  $\vec{c}(1, 1, -2)$  est normal à ce plan. On vérifie que  $\vec{a}$  et  $\vec{b}$  sont orthogonaux. Posons  $\vec{u}_1 = \frac{\vec{a}}{\|\vec{a}\|}$ ,  $\vec{u}_2 = \frac{\vec{b}}{\|\vec{b}\|}$  et  $\vec{u}_3 = \frac{\vec{c}}{\|\vec{c}\|}$ . La famille  $(u_1, u_2, u_3)$  est une base

orthonormale de  $E$  et dans cette base, la matrice de  $s_1$  est  $M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ . La matrice de  $(u_1, u_2, u_3)$  dans la base canonique est

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & -\frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}. \text{ La matrice de } s_1 \text{ dans la base canonique est donc } M_1 = PMP^T = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}.$$

2. Notons  $A$  la matrice de l'énoncé.  $A$  est clairement orthogonale et, en développant par rapport à la première ligne,  $\det A = 1$ .  $f$  est donc une rotation. On a clairement  $f(\vec{a}) = \vec{a}$  donc l'axe de  $f$  est  $\text{vect}(\vec{a})$ . Notons  $\theta$  l'angle de  $f$  si on dirige l'axe par  $\vec{a}$ . On a

$\text{tr}(A) = 1 + 2 \cos \theta = 0$  donc  $\theta \equiv \pm \frac{2\pi}{3} \pmod{2\pi}$ . De plus, on a vu que  $\vec{b}$  est orthogonal à  $\vec{a}$  et, si  $\mathcal{B}$  désigne la base canonique,

$$\det_{\mathcal{B}}(\vec{b}, f(\vec{b}), \vec{a}) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 3 > 0 \text{ donc } \sin \theta > 0. \text{ On en déduit } \theta \equiv \frac{2\pi}{3} \pmod{2\pi}.$$

**REMARQUE.** On peut raisonner plus géométriquement. Si on note  $A(1, 0, 0)$ ,  $B(0, 1, 0)$ ,  $C(0, 0, 1)$  la rotation affine d'axe  $O + \text{vect}(\vec{a})$  associée à  $f$  effectue une permutation circulaire des trois points  $A, B, C$ . Comme le vecteur  $\vec{a}$  est normal au plan  $ABC$ , la restriction de la rotation à ce plan est une rotation plane d'angle  $\theta$ . Il est alors évident que  $\theta \equiv \frac{2\pi}{3} \pmod{2\pi}$ .

3. Il suffit de poser  $s_2 = s_1 \circ f$  et  $s_3 = f \circ s_1$ . Les matrices de  $s_2$  et  $s_3$  dans la base canonique sont donc respectivement  $M_2 = M_1 A =$

$$\frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \end{pmatrix} \text{ et } M_3 = A M_1 = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix}. \text{ On trouve les plans plans de réflexions de } s_2 \text{ et } s_3 \text{ en résolvant } M_2 X = X \text{ et}$$

$$M_3 X = X \text{ avec } X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}. \text{ On trouve pour } s_2 \text{ le plan d'équation } 2x - y - z = 0 \text{ et pour } s_3 \text{ le plan d'équation } 2y - x - z = 0.$$

### Solution 32

Supposons que  $f$  est une symétrie orthogonale. Alors  $f$  est une isométrie vectorielle et donc  $A$  est orthogonale i.e.  $A^T A = I_n$ . De plus,  $f$  est une symétrie donc  $A^2 = I_n$ . On en déduit que  $A^T = A$  et donc  $A$  est symétrique. Réciproquement, supposons  $A$  orthogonale et symétrique. Alors  $f$  est une isométrie vectorielle. Or  $A^T A = I_n$  et  $A^T = A$  donc  $A^2 = I_n$  et  $f$  est une symétrie. Il est alors classique de montrer que  $f$  est une symétrie orthogonale.

### Solution 33

$f$  et  $g$  sont deux rotations. Si l'une des deux est l'identité, alors on peut toujours considérer que  $f$  et  $g$  sont deux rotations de même axe. Supposons maintenant  $f$  et  $g$  distinctes de l'identité. Soit  $u$  un vecteur directeur de l'axe de  $f$ . Comme  $f$  et  $g$  commutent,  $f(g(u)) = g(f(u)) = g(u)$ . Donc  $g(u)$  appartient à l'axe de  $f$ , c'est-à-dire  $\text{vect}(u)$ . Mais comme  $g$  est une isométrie,  $\|g(u)\| = \|u\|$  et donc  $g(u) = u$  ou  $g(u) = -u$ . Si  $g(u) = u$ , alors  $u$  est un vecteur de l'axe de  $g$ .  $f$  et  $g$  sont donc deux rotations de même axe.

Si  $g(u) = -u$ , notons  $v$  un vecteur directeur de l'axe de  $g$  de sorte que  $g(v) = v$ . Puisque  $g$  est une isométrie  $\langle g(u), g(v) \rangle = \langle u, v \rangle$  et donc  $\langle u, v \rangle = 0$ . Les axes de  $f$  et  $g$  sont donc orthogonaux. Comme  $g(u) = -u$ ,  $g$  est une rotation d'angle  $\pi$  autrement dit une symétrie orthogonale par rapport à son axe. On a également  $g(f(v)) = f(v)$  donc  $f(v)$  appartient à l'axe de  $g$  et on a à nouveau  $f(v) = v$  ou  $f(v) = -v$ . On ne peut avoir  $f(v) = v$  puisque  $v$  n'appartient pas à l'axe de  $f$  (il lui est orthogonal et non nul). Ainsi  $f(v) = -v$ , ce qui prouve que  $f$  est une rotation d'angle  $\pi$  donc une symétrie orthogonale par rapport à son axe.

### Solution 34

1. Soit  $(x, y) \in \text{Ker}(f - \text{Id}_E) \times \text{Im}(f - \text{Id}_E)$ . Alors  $f(x) = x$  et il existe  $a \in E$  tel que  $y = f(a) - a$ . Alors

$$\langle x, y \rangle = \langle x, f(a) - a \rangle = \langle x, f(a) \rangle - \langle x, a \rangle = \langle f(x), f(a) \rangle - \langle x, a \rangle = 0$$

car  $f \in O(E)$ . Ainsi  $\text{Ker}(f - \text{Id}_E) \subset \text{Im}(f - \text{Id}_E)^\perp$ .

De plus, d'après le théorème du rang,

$$\dim \text{Ker}(f - \text{Id}_E) = \dim E - \dim \text{Im}(f - \text{Id}_E) = \dim \text{Im}(f - \text{Id}_E)^\perp$$

Par conséquent,  $\text{Ker}(f - \text{Id}_E) = \text{Im}(f - \text{Id}_E)^\perp$ .

2. Supposons que  $(f - \text{Id}_E)^2 = 0$ . Alors  $\text{Im}(f - \text{Id}_E) \subset \text{Ker}(f - \text{Id}_E)$ . D'après la question précédente, on a donc  $\text{Im}(f - \text{Id}_E) \subset \text{Im}(f - \text{Id}_E)^\perp$ . Ainsi  $F \subset \text{Im}(f - \text{Id}_E) \cap \text{Im}(f - \text{Id}_E)^\perp = \{0_E\}$  puis  $\text{Im}(f - \text{Id}_E) = \{0_E\}$  i.e.  $f = \text{Id}_E$ .



**REMARQUE.** On peut également directement en terme d'adjoint sans utiliser la question précédente. Comme  $f \in \mathcal{O}(E)$ ,  $f^* = f^{-1}$ . Remarquons alors que

$$(f - \text{Id})^* \circ (f - \text{Id}_E) = f^* \circ f - f - f^* + \text{Id}_E = 2\text{Id}_E - f - f^{-1} = -f^{-1} \circ (f - \text{Id}_E)^2 = 0$$

Alors pour tout  $x \in E$ ,

$$\|f(x) - x\|^2 = \langle f(x) - x, f(x) - x \rangle = \langle x, (f - \text{Id}_E)^* \circ (f - \text{Id}_E)(x) \rangle = 0$$

puis  $f = \text{Id}_E$ .

### Solution 35

Puisque  $\mathcal{O}(E)$  est un groupe,  $r \circ s$  est une isométrie vectorielle de  $E$ . Comme  $\det(r \circ s) = \det(r) \det(s) = 1 \times -1 = -1$ ,  $r \circ s$  est une isométrie vectorielle indirecte. Or  $E$  est un plan euclidien donc  $r \circ s$  est une réflexion. Ainsi

$$= r \circ s \circ r \circ s = (r \circ s)^2 = \text{Id}_E$$

d'où  $s \circ r \circ s = r^{-1}$  et  $r \circ s \circ r = s^{-1} = s$ .

### Solution 36

Supposons que  $u \in \mathcal{O}(E)$  et  $u^2 = -\text{Id}_2$ . Comme  $u \in \mathcal{O}(E)$ ,  $u \in \text{GL}(E)$  et  $u^* = u^{-1}$ . De plus,  $u^2 = -\text{Id}_E$  donc  $u^{-1} = -u$ . Ainsi,  $u^* = -u$  et, pour tout  $x \in E$ ,

$$\langle x, u(x) \rangle = \langle u^*(x), x \rangle = \langle -u(x), x \rangle = -\langle x, u(x) \rangle$$

de sorte que  $\langle x, u(x) \rangle = 0$ .

Supposons que  $u^2 = -\text{Id}_E$  et  $\forall x \in E$ ,  $\langle x, u(x) \rangle = 0$ . Soit  $x \in E$ . Alors

$$0 = \langle x + u(x), u(x + u(x)) \rangle = \langle x + u(x), u(x) - x \rangle = \|u(x)\|^2 - \|x\|^2$$

donc  $\|u(x)\| = \|x\|$  et  $u$  est une isométrie.

Supposons que  $u$  est une isométrie et  $\forall x \in E$ ,  $\langle x, u(x) \rangle = 0$ . Alors

$$\begin{aligned} \|u^2(x) + x\|^2 &= \langle (u^2(x) + u(x)) + (x - u(x)), (u^2(x) - u(x)) + (u(x) + x) \rangle \\ &= \langle u^2(x) + u(x), u^2(x) - u(x) \rangle + \langle u^2(x) + u(x), u(x) + x \rangle + \langle x - u(x), u^2(x) - u(x) \rangle + \langle x - u(x), u(x) + x \rangle \\ &= \|u^2(x)\|^2 - \|u(x)\|^2 + \langle u(u(x) + x), u(x) + x \rangle - \langle x - u(x), u(x - u(x)) \rangle + \|x\|^2 - \|u(x)\|^2 \\ &= \|x\|^2 - \|x\|^2 + 0 - 0 + \|x\|^2 - \|x\|^2 = 0 \end{aligned}$$

Ainsi  $u^2(x) = -x$  puis  $u^2 = -\text{Id}_E$ .

### Solution 37

Posons  $f_1 = (1, 0, -1, 0)$  et  $f_2 = (0, 1, 0, -1)$ . Remarquons que  $(f_1, f_2)$  est une base orthogonale de  $P$ . Notons  $p$  le projecteur orthogonal sur  $P$ . Alors, pour tout  $x \in \mathbb{R}^4$ ,

$$p(x) = \frac{\langle x, f_1 \rangle}{\|f_1\|^2} f_1 + \frac{\langle x, f_2 \rangle}{\|f_2\|^2} f_2 = \frac{1}{2} \langle x, f_1 \rangle f_1 + \frac{1}{2} \langle x, f_2 \rangle f_2$$

On en déduit que

$$\begin{aligned} p(e_1) &= \frac{1}{2} f_1 = \frac{1}{2} (1, 0, -1, 0) \\ p(e_2) &= \frac{1}{2} f_2 = \frac{1}{2} (0, 1, 0, -1) \\ p(e_3) &= -\frac{1}{2} f_1 = \frac{1}{2} (-1, 0, 1, 0) \\ p(e_4) &= -\frac{1}{2} f_2 = \frac{1}{2} (0, -1, 0, 1) \end{aligned}$$

Ainsi

$$\text{mat}_{\mathcal{B}}(p) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Puisque  $s = 2p - \text{Id}_{\mathbb{R}_4}$ ,

$$\text{mat}_{\mathcal{B}}(s) = 2 \text{mat}_{\mathcal{B}}(p) - \text{Id}_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

### Solution 38

Comme  $O$  est orthogonale,  $O^T O = I_n$ . On en déduit en particulier,

$$\begin{aligned} A^T A + C^T C &= I_p & A^T B + C^T D &= 0 \\ B^T B + D^T D &= I_q & B^T A + D^T C &= 0 \end{aligned}$$

- Si  $\det A = \det D = 0$ , alors on a bien l'inégalité demandée.
- Si  $\det D \neq 0$ , posons  $M = \left( \begin{array}{c|c} A^T & C^T \\ \hline \mathbf{0} & D^T \end{array} \right)$  et  $N = MO = \left( \begin{array}{c|c} I_p & \mathbf{0} \\ \hline D^T C & D^T D \end{array} \right)$ . Les matrices  $M$  et  $N$  étant triangulaires par blocs, on a  $\det M = \det(A^T) \det(D^T) = \det A \det D$  et  $\det N = \det I_p \det(D^T D) = (\det D)^2$ . De plus,  $\det N = \det(MO) = \det M \det O$ . On en déduit que  $(\det D)^2 = \det A \det D \det O$ . Puisque  $\det D \neq 0$ ,  $\det D = \det A \det O$  et donc  $(\det D)^2 = (\det A)^2 (\det O)^2$ . Or  $O$  est orthogonale donc  $\det O = \pm 1$  et  $(\det O)^2 = 1$ . On a bien l'égalité demandée.
- Si  $\det A \neq 0$ , posons  $M = \left( \begin{array}{c|c} A^T & \mathbf{0} \\ \hline B^T & D^T \end{array} \right)$  et  $N = MO = \left( \begin{array}{c|c} A^T A & A^T B \\ \hline \mathbf{0} & I_q \end{array} \right)$ . Les matrices  $M$  et  $N$  étant triangulaires par blocs, on a  $\det M = \det(A^T) \det(D^T) = \det A \det D$  et  $\det N = \det(A^T A) \det I_q = (\det A)^2$ . De plus,  $\det N = \det(MO) = \det M \det O$ . On en déduit que  $(\det A)^2 = \det A \det D \det O$ . Puisque  $\det A \neq 0$ ,  $\det A = \det D \det O$  et donc  $(\det A)^2 = (\det D)^2 (\det O)^2$ . On conclut comme précédemment en remarquant que  $(\det O)^2 = 1$ .

### Solution 39

**Première méthode.** On a  $B = P^{-1}AP$  où  $P$  est une matrice de passage entre deux bases orthonormales.  $P$  est donc une matrice orthogonale. On a donc  $P^{-1} = P^T$  puis  $B = P^T AP$ . Ainsi

$$\text{tr}(B^T B) = \text{tr}(P^T A^T P P^T A P) = \text{tr}(P^T A^T A P) = \text{tr}((P^T A^T A)P) = \text{tr}(P(P^T A^T A)) = \text{tr}(A^T A)$$

**Deuxième méthode.** Notons  $u$  l'endomorphisme dont  $A$  et  $B$  sont les matrices dans deux bases orthonormales. Alors  $\text{tr}(u^* \circ u) = \text{tr}(A^T A) = \text{tr}(B^T B)$ .

### Solution 40

1. Notons  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ . Alors  $X^T X$  est une matrice carrée réelle de taille 1 i.e. un réel et  $X^T X = \sum_{k=1}^n x_k^2$ . Ainsi  $X^T X \geq 0$  puisque les  $x_k$

sont des réels et  $X^T X = 0$  implique  $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, x_k = 0$  i.e.  $X = 0$ .

2. Soit  $X \in \text{Ker}(I_n + M)$ . On a donc  $(I_n + M)X = 0$  i.e.  $MX = -X$ . Ainsi  $X^T M X = -X^T X$ . Mais en transposant l'égalité  $MX = -X$ , on obtient  $X^T M^T = -X^T$  et donc  $X^T M = X^T$  puisque  $M^T = -M$ . Ainsi  $X^T M X = X^T X$ . Par conséquent,  $X^T X = -X^T X$  et donc  $X^T X = 0$ . D'après la question précédente,  $X = 0$ . D'où  $\text{Ker}(I_n + M) = \{0\}$  et  $I_n + M$  est inversible.

3. On a  $A^T A = ((I_n + M)^{-1})^T (I_n - M)^T (I_n - M)(I_n + M)^{-1}$ . Or

$$((I_n + M)^{-1})^T = ((I_n + M)^T)^{-1} = (I_n - M)^{-1} \quad \text{et} \quad (I_n - M)^T = I_n + M$$

Ainsi  $A^T A = (I_n - M)^{-1}(I_n + M)(I_n - M)(I_n + M)^{-1}$ . Or  $I_n - M$  et  $I_n + M$  commutent donc

$$A^T A = (I_n - M)^{-1}(I_n - M)(I_n + M)(I_n + M)^{-1} = I_n$$

Ainsi  $A$  est orthogonale.

#### Solution 41

Soit  $A \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  laissant  $(\mathbb{R}_+)^n$  invariant. On notera  $(C_j)_{1 \leq j \leq n}$  la famille des vecteurs colonnes de  $A$  et  $(L_i)_{1 \leq i \leq n}$  la famille des vecteurs lignes de  $A$ . Notons  $(E_i)_{1 \leq i \leq n}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^n$ . Comme  $E_i \in (\mathbb{R}_+)^n$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $C_i = AE_i \in (\mathbb{R}_+)^n$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Autrement dit  $A$  est à coefficients positifs.

Soit  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ . Supposons  $A_{ij} \neq 0$ , c'est-à-dire  $A_{ij} > 0$  puisque  $A$  est à coefficients positifs. Soit  $k \in \llbracket 1, n \rrbracket \setminus \{i\}$ .

$$\langle L_i, L_k \rangle = \sum_{l=1}^n A_{il} A_{kl} \geq A_{ij} A_{kj}$$

car  $A$  est à coefficients positifs. Or la famille des vecteurs lignes de  $A$  est orthonormée donc  $\langle L_i, L_k \rangle = 0$ . On en déduit que  $A_{kj} = 0$ . En raisonnant sur les colonnes de  $A$ , on démontre de la même manière que pour  $k \in \llbracket 1, n \rrbracket \setminus \{j\}$ ,  $A_{ik} = 0$ .

Ceci signifie que chaque ligne et chaque colonne comporte au plus un coefficient non nul. Puisque les vecteurs lignes et colonnes de  $A$  sont normés, chaque ligne et chaque colonne possède exactement un coefficient non nul valant  $\pm 1$ , en fait 1 car  $A$  est à coefficients positifs. Ainsi  $A$  est une matrice de permutation.

Réciproquement, toute matrice de permutation est bien orthogonale et laisse stable  $(\mathbb{R}_+)^n$ .

#### Solution 42

Supposons  $A = 0$ . Alors il est clair que  $A = \text{com}(A) = 0$ .

Supposons  $A \in \text{SO}(n)$ . On sait que  $\text{com}(A)A^T = \det(A)I_n$ . Puisque  $A \in \text{SO}(n)$ ,  $\det(A) = 1$  et  $A^T = A^{-1}$ . Il s'ensuit que  $\text{com}(A) = A$ .

Supposons maintenant  $A = \text{com}(A)$ . Puisque  $\text{com}(A)^T A = \det(A)I_n$ ,  $A^T A = \det(A)I_n$ .

- Si  $\det(A) = 0$ ,  $A^T A = 0$  et, a fortiori,  $\text{tr}(A^T A) = 0$  et donc  $A = 0$  puisque  $(M, N) \mapsto \text{tr}(M^T N)$  est un produit scalaire sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .
- Si  $\det(A) \neq 0$ , alors  $\text{tr}(A^T A) = \text{tr}(\det(A)I_n) = n \det(A)$ . En particulier,  $\det(A) > 0$  à nouveau car  $(M, N) \mapsto \text{tr}(M^T N)$  est un produit scalaire sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Par ailleurs,  $\det(A^T A) = \det(\det(A)I_n)$  ou encore  $\det(A)^2 = \det(A)^n$ . Puisque  $n \neq 2$  et  $\det(A) > 0$ ,  $\det(A) = 1$ . Ainsi  $A^T A = I_n$  et  $A \in \text{SO}(n)$ .

#### Solution 43

1. On remarque que  $A = (A^2)^T = (A^T)^2 = A^4$ . Ainsi  $A$  est annulé par  $P = X^4 - X = X(X-1)(X-j)(X-\bar{j})$ . Comme  $P$  est simplement scindé sur  $\mathbb{C}$ ,  $A$  est diagonalisable dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ .

2. La question précédente montre que  $\text{Sp}_{\mathbb{C}}(A) = \{0, 1, j, \bar{j}\}$ . Notons  $m_\lambda$  la multiplicité d'une valeur propre  $\lambda$  (on convient que  $m_\lambda = 0$  si  $\lambda$  n'est pas valeur propre). Comme  $A$  est à coefficients réels,  $\chi_A$  l'est également de sorte  $m_j = m_{\bar{j}}$ .

Comme  $A$  est diagonalisable,

$$\text{tr}(A) = 0 \cdot m_0 + 1 \cdot m_1 + j \cdot m_j + \bar{j} \cdot m_{\bar{j}} = m_0 - m_j \in \mathbb{Z}$$

puisque  $j + \bar{j} = -1$ . De même,

$$\det(A) = 0^{m_0} 1^{m_1} j^{m_j} \bar{j}^{m_{\bar{j}}} = 0^{m_0} (j)^{-m_j} = 0^{m_0} = \begin{cases} 1 & \text{si } m_0 = 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

car  $j\bar{j} = 1$ .

3. On a vu que  $A^4 = A$ . Mais comme  $A$  est inversible,  $A^3 = I_2$ . Ainsi  $A^T A = A^3 = I_2$ . La matrice  $A$  est donc orthogonale. De plus,  $\det(A) = 1$  donc  $A \in \text{SO}_2(\mathbb{R})$ . Ainsi il existe  $\theta \in \mathbb{R}$  tel que  $A = R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ . De plus,  $A^3 = R(3\theta) = I_2$  donc

$$3\theta \equiv 0[2\pi] \text{ i.e. } \theta \equiv 0[2\pi/3]. \text{ Ainsi } A = R(0) = I_2 \text{ ou } A = R\left(\frac{2\pi}{3}\right) = \begin{pmatrix} -1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix} \text{ ou } A = R\left(\frac{4\pi}{3}\right) = \begin{pmatrix} -1/2 & \sqrt{3}/2 \\ -\sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix}.$$

Inversement, on vérifie que ces trois matrices conviennent.

## Adjoint

### Solution 44

Si  $f = 0$ , alors  $f^* = 0$  et  $\|f\| = \|f^*\| = 0$ .

Supposons maintenant  $f \neq 0$ . Soit  $x$  un vecteur unitaire de  $E$ . Alors

$$\begin{aligned} \|f(x)\|^2 &= \langle f(x), f(x) \rangle \\ &= \langle f^* \circ f(x), x \rangle && \text{par définition de l'adjoint} \\ &\leq \|f^* \circ f(x)\| \|x\| && \text{d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz} \\ &\leq \|f^*\| \|f\| \|x\|^2 && \text{par définition de la norme subordonnée} \\ &\leq \|f^*\| \|f\| && \text{car } x \text{ est unitaire} \end{aligned}$$

Puisque  $\|f\| = \sup_{\|x\|=1} \|f(x)\|$ , on a par passage à la borne supérieure,

$$\|f\|^2 \leq \|f^*\| \|f\|$$

et donc  $\|f\| \leq \|f^*\|$  puisque  $\|f\| > 0$ .

En appliquant ce qui précède à  $f^*$  qui est également non nul, on obtient  $\|f^*\| \leq \|f^{**}\|$ . Or  $f^{**} = f$  donc, par double inégalité,  $\|f^*\| = \|f\|$ .

### Solution 45

1. Il est clair que  $\text{Ker}(u) \subset \text{Ker}(u^* \circ u)$ . Soit  $x \in \text{Ker}(u^* \circ u)$ . Alors  $u^* \circ u(x) = 0$ . En particulier,  $\langle u^* \circ u(x), x \rangle = 0$  puis  $\langle u(x), u(x) \rangle = 0$  par définition de l'adjoint. On en déduit que  $u(x) = 0_E$  par axiome de séparation. Ainsi  $x \in \text{Ker}(u)$  puis  $\text{Ker}(u^* \circ u) \subset \text{Ker}(u)$ . Par double inclusion,  $\text{Ker}(u) = \text{Ker}(u^* \circ u)$ .
2. Puisque  $\text{Ker}(u) = \text{Ker}(u^* \circ u)$ , on en déduit d'après le théorème du rang que  $\text{rg}(u) = \text{rg}(u^* \circ u)$ . En appliquant ce résultat à  $u^*$  et en utilisant l'involutivité de l'adjonction, on obtient  $\text{rg}(u^*) = \text{rg}(u \circ u^*)$ . Enfin, en notant  $A$  la matrice de  $u$  dans une base orthonormée de  $E$ ,

$$\text{rg}(u) = \text{rg}(A) = \text{rg}(A^T) = \text{rg}(u^*)$$

### Solution 46

Soit  $x \in \text{Ker}(u + u^*)$ . Alors  $\|u(x) + u^*(x)\|^2 = 0$ . En développant, on obtient

$$\|u(x)\|^2 + \|u^*(x)\|^2 + 2\langle u(x), u^*(x) \rangle = 0$$

Mais par définition de l'adjoint,  $\langle u(x), u^*(x) \rangle = \langle u^2(x), x \rangle$ . Or  $\text{Im } u = \text{Ker } u$  donc  $u^2 = 0$ . Finalement

$$\|u(x)\|^2 + \|u^*(x)\|^2 = 0$$

et donc  $u(x) = u^*(x) = 0$ . Ainsi  $x \in \text{Ker } u \cap \text{Ker } u^*$ . On montre classiquement que  $\text{Ker } u^* = (\text{Im } u)^\perp$ . Or  $\text{Im } u = \text{Ker } u$  donc  $\text{Ker } u^* = (\text{Ker } u)^\perp$ . On en déduit que

$$x \in \text{Ker } u \cap (\text{Ker } u)^\perp = \{0\}$$

Ainsi  $\text{Ker}(u + u^*) = \{0\}$  et  $u$  est injectif et donc bijectif puisque  $E$  est de dimension finie.

### Solution 47

Il est clair que  $\text{Ker}(f) \cap \text{Ker}(f^*) \subset \text{Ker}(f + f^*)$ . Réciproquement, soit  $x \in \text{Ker}(f + f^*)$ , soit encore  $f(x) = -f^*(x)$ . Comme  $(f^*)^* = f$ , on a :

$$\|f^*(x)\|^2 = \langle f^*(x), f^*(x) \rangle = \langle x, f \circ f^*(x) \rangle$$

Or,

$$(f \circ f^*)(x) = f(f^*(x)) = f(-f(x)) = -f^2(x) = 0$$

car  $\text{Im}(f) \subset \text{Ker}(f)$ . Ainsi  $\|f^*(x)\|^2 = 0$  puis  $f^*(x) = 0$  et  $f(x) = -f^*(x) = 0$ . Ainsi  $x \in \text{Ker}(f) \cap \text{Ker}(f^*)$ .

Par double inclusion,  $\text{Ker}(f + f^*) = \text{Ker}(f) \cap \text{Ker}(f^*)$ .

**Solution 48**

Soit  $(M, N) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$ . Posons  $P = g_A^*(M)$ . Alors, par définition de l'adjoint

$$\langle P, N \rangle = \langle g_A^*(M), N \rangle = \langle M, g_A(N) \rangle = \langle M, AN \rangle$$

Par définition du produit scalaire usuel sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ,

$$\langle M, AN \rangle = \text{tr}(M^T AN) = \text{tr}((A^T M)^T N) = \langle A^T M, N \rangle$$

Ainsi  $\langle P, N \rangle = \langle A^T M, N \rangle$  ou encore  $\langle P - A^T M, N \rangle = 0$ . Ceci étant valable pour tout  $N \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ,  $P - A^T M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^\perp = \{0\}$ . Ainsi  $g_A^*(M) = P = A^T M$ . Finalement,  $g_A^* = g_{A^T}$ .

**Solution 49**

1. Soit  $x \in E$ . Alors

$$\begin{aligned} x &\in \text{Ker } u^* \\ \iff u^*(x) &= 0_E \\ \iff \forall y \in E, \langle u^*(x), y \rangle &= 0 \\ \iff \forall y \in E, \langle x, u(y) \rangle &= 0 \\ \iff \forall z \in \text{Im } u, \langle x, z \rangle &= 0 \\ \iff x &\in (\text{Im } u)^\perp \end{aligned}$$

Ainsi  $\text{Ker } u^* = (\text{Im } u)^\perp$ .

En appliquant cette égalité à  $u^*$ , on obtient  $\text{Ker } u = (\text{Im } u^*)^\perp$  car  $(u^*)^* = u$ . Mais comme  $E$  est de dimension finie,  $(\text{Ker } u)^\perp = \text{Im } u^*$ .

2. D'après le théorème du rang et la question précédente

$$\text{rg}(u^*) = \dim E - \dim \text{Ker}(u^*) = \dim \text{Ker}(u^*)^\perp = \dim \text{Im}(u) = \text{rg}(u)$$

**Solution 50**

1. En passant à l'adjoint dans l'égalité de l'énoncé, on obtient également

$$u^* \circ u + \alpha u^* + \beta u = 0$$

En soustrayant cette égalité de celle de l'énoncé, on obtient

$$(\alpha - \beta)(u - u^*) = 0$$

donc  $u = u^*$ . Finalement,  $u^2 + \alpha u + \beta u = 0$  ou encore  $u^2 = -(\alpha + \beta)u$ .

- Si  $\alpha + \beta \neq 0$ , posons  $\lambda = -(\alpha + \beta)$  et  $p = \frac{1}{\lambda}u$ . On a donc bien  $u = \lambda p$ . De plus,

$$p^2 = \frac{1}{\lambda^2}u^2 = \frac{1}{\lambda}u = p$$

Et enfin, comme  $u = u^*$ ,  $p = p^*$  donc  $p$  est un projecteur orthogonal.

- Si  $\alpha + \beta = 0$ , alors  $u^* \circ u = u^2 = 0$ . Ainsi

$$\forall x \in E, \|u(x)\|^2 = \langle u(x), u(x) \rangle = \langle u^* \circ u(x), x \rangle = 0$$

donc  $u = 0$  et on peut choisir  $\lambda = 0$  et  $p = 0$ .

2. • Supposons  $\alpha = \beta \neq 0$ . Soit  $(x, y) \in \text{Ker } u \times \text{Im } u$ . Il existe donc  $z \in E$  tel que  $y = u(z)$ . Alors

$$\langle x, y \rangle = \langle x, u(z) \rangle = \langle u^*(x), z \rangle$$

Or  $u^* \circ u(x) = \alpha u(x) + \alpha u^*(x)$  donc  $\alpha u^*(x) = 0_E$  puisque  $x \in \text{Ker } u$  puis  $u^*(x) = 0_E$  car  $\alpha \neq 0$ . Finalement  $\langle x, y \rangle = 0$  puis  $\text{Ker } u \perp \text{Im } u$ .

- Supposons  $\alpha = \beta = 0$ . Alors  $u^* \circ u = 0$  puis  $u = 0$  comme montré précédemment. On a donc  $\text{Ker } u = E \perp \{0_E\} = \text{Im } u$ .

### Solution 51

On se donne  $\mathcal{B}$  une base orthonormée de  $E$ . Alors

$$\forall (f, g) \in \mathcal{L}(E)^2, \text{tr}(f^* \circ g) = \text{tr}(\text{mat}_{\mathcal{B}}(f^* \circ g)) = \text{tr}(\text{mat}_{\mathcal{B}}(f^*) \circ \text{mat}_{\mathcal{B}}(g)) = \text{tr}(\text{mat}_{\mathcal{B}}(f)^T \text{mat}_{\mathcal{B}}(g))$$

On conclut alors facilement car on sait que  $(A, B) \mapsto \text{tr}(A^T B)$  est un produit scalaire sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

### Solution 52

Dans ce qui suit, on note  $A$  la matrice de  $f$  dans une base orthonormée de  $E$ . Ainsi  $A^T$  est la matrice de  $f^*$  dans cette même base. On note également  $n = \dim E$ .

1. La trace est invariante par transposition :

$$\text{tr}(f) = \text{tr}(A) = \text{tr}(A^T) = \text{tr}(f^*)$$

2. Le déterminant est invariant par transposition :

$$\det(f) = \det(A) = \det(A^T) = \det(f^*)$$

3. On sait que

$$\chi_f = \chi_A = \det(XI_n - A) = \det((XI_n - A)^T) = \det(XI_n - A^T) = \chi_{A^T} = \chi_{f^*}$$

4. Le spectre est l'ensemble des racines du polynôme caractéristique : comme  $\chi_f = \chi_{f^*}$ ,  $\text{Sp}(f) = \text{Sp}(f^*)$ .

5. Le rang est invariant par transposition

$$\dim(E_\lambda(f)) = \dim \text{Ker}(f - \lambda \text{Id}_E) = \dim \text{Ker}(A - \lambda I_n) = \dim \text{Ker}((A - \lambda I_n)^T) = \dim \text{Ker}(A^T - \lambda I_n) = \dim \text{Ker}(f^* - \lambda \text{Id}_E) = \dim E_\lambda(f^*)$$

### Solution 53

1. Notons  $M = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$  la matrice de  $u$  dans la base  $\mathcal{B}$ . Puisque  $\mathcal{B}$  est orthonormée, la matrice de  $u^*$  dans cette base est  $M^T = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ .

La condition  $u^* \circ u = u \circ u^*$  donne  $M^T M = M M^T$  ou encore

$$\begin{pmatrix} a^2 + b^2 & ac + bd \\ ac + bd & c^2 + d^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a^2 + c^2 & ab + cd \\ ab + cd & b^2 + d^2 \end{pmatrix}$$

Notamment  $b^2 = c^2$  donc  $c = \pm b$ . On ne peut avoir  $b = c$  car sinon  $M$  serait symétrique et  $u$  serait alors diagonalisable car  $\mathcal{B}$  est orthonormée. Notamment,  $\chi_u$  serait scindé, ce qui n'est pas. On en déduit que  $b \neq 0$  et  $c = -b$ . Or  $ac + bd = ab + cd$  ce qui donne  $a = d$  car  $c = -b$  et  $b \neq 0$ . La matrice de  $u$  dans la base  $\mathcal{B}$  est donc bien de la forme annoncée.

2. Soit  $\mathcal{B}$  une base orthonormée de  $E$  adaptée à la décomposition  $E = F \oplus F^\perp$ . Comme  $F$  est stable par  $u$ , la matrice  $M$  de  $u$  dans cette base  $\mathcal{B}$  est de la forme

$$M = \left( \begin{array}{c|c} A & B \\ \hline 0 & C \end{array} \right)$$

avec  $A$  et  $C$  des matrices carrées. Comme  $\mathcal{B}$  est orthonormée, la matrice de  $u$  dans la base  $\mathcal{B}$  est

$$M^T = \left( \begin{array}{c|c} A^T & 0 \\ \hline B^T & C^T \end{array} \right)$$

La condition  $u^* \circ u = u \circ u^*$  donne  $M^T M = M M^T$ . En raisonnant par blocs, on obtient :

$$\left( \begin{array}{c|c} A^T A & A^T B \\ \hline B^T A & B^T B + C^T C \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c|c} A A^T + B B^T & B C^T \\ \hline C B^T & C C^T \end{array} \right)$$

Notamment,  $B^T B + C^T C = C C^T$  puis  $\text{tr}(B^T B) + \text{tr}(C^T C) = \text{tr}(C C^T)$ . Mais  $\text{tr}(C^T C) = \text{tr}(C C^T)$  donc  $\|B\|^2 = \text{tr}(B^T B) = 0$  puis  $B = 0$ . Ceci prouve que  $F^\perp$  est stable par  $u$ .

On obtient alors également que  $A^T A = A A^T$ . Mais  $A$  est la matrice de  $u_F$  dans une base orthonormée de  $F$  donc  $u_F^* \circ u_F = u_F \circ u_F^*$  ce qui prouve que  $u_F$  est un endomorphisme normal de  $F$ . De même,  $C^T C = C C^T$  donc  $u_{F^\perp}$  est un endomorphisme normal de  $F^\perp$ .

3. On raisonne par récurrence sur la dimension  $n$  de  $E$ . Si  $n = 1$ , le résultat est trivialement vrai et si  $n = 2$ , il est encore vrai d'après la première question.

Supposons le résultat vrai pour toute dimension de  $E$  inférieure ou égale à  $n - 1 \in \mathbb{N}^*$ . Soit alors  $u$  un endomorphisme normal d'un espace euclidien  $E$  de dimension  $n$ .

Si  $u$  possède une valeur propre  $\lambda$ , on choisit un vecteur propre  $x$  associé à cette valeur propre. Alors  $u$  induit un endomorphisme normal de  $\text{vect}(x)^\perp$ . On applique l'hypothèse de récurrence à cet endomorphisme induit, ce qui donne le résultat.

Si  $u$  ne possède pas de valeur propre, alors son polynôme minimal  $\mu_u$  ne possède que des facteurs irréductibles de degré 2. Soit  $P$  un tel facteur que l'on suppose unitaire. Il existe donc un polynôme  $Q$  tel que  $\mu_u = PQ$ . Alors  $P(u) \circ Q(u) = 0$  donc  $P(u)$  n'est pas inverse sinon  $Q(u) = 0$ , ce qui contredit la minimalité de  $\mu_u$ . Il existe donc  $x \in E$  non nul tel que  $P(u)(x) = 0$ . La famille  $(x, u(x))$  est libre car  $u$  ne possède pas de valeur propre. De plus, il existe  $(c, d) \in \mathbb{R}^2$  tel que  $P = X^2 + cX + d$ . Alors  $u^2(x) = -cu(x) - dx$  de sorte que  $F = \text{vect}(x, u(x))$  est stable par  $u$ . On sait que  $u_F$  est un endomorphisme normal de  $F$ . De plus,  $\chi_{u_F} = P$  est irréductible donc, d'après

la première question, sa matrice dans une base orthonormée de  $F$  est de la forme  $\begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}$  avec  $(a, b) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^*$ . On applique alors

l'hypothèse de récurrence à l'endomorphisme normal  $u_{F^\perp}$  ce qui permet de conclure.

#### Solution 54

1. Soit  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Alors

$$\begin{aligned} x \in \text{Ker}(u - \lambda \text{Id}_E) &\iff u(x) = \lambda x \\ &\iff \|u(x) - \lambda x\|^2 = 0 \\ &\iff \langle u(x) - \lambda x, u(x) - \lambda x \rangle = 0 \\ &\iff \langle (u - \lambda \text{Id}_E)^* \circ (u - \lambda \text{Id}_E)(x), x \rangle = 0 \\ &\iff \langle (u^* - \lambda \text{Id}_E) \circ (u - \lambda \text{Id}_E)(x), x \rangle = 0 \\ &\iff \langle (u - \lambda \text{Id}_E) \circ (u^* - \lambda \text{Id}_E)(x), x \rangle = 0 && \text{car } u^* \circ u = u \circ u^* \\ &\iff \langle (u - \lambda \text{Id}_E) \circ (u - \lambda \text{Id}_E)^*(x), x \rangle = 0 \\ &\iff \langle (u - \lambda \text{Id}_E)^*(x), (u - \lambda \text{Id}_E)^*(x) \rangle = 0 \\ &\iff \|u^*(x) - \lambda x\|^2 = 0 \\ &\iff u^*(x) = \lambda x \\ &\iff x \in \text{Ker}(u^* - \lambda \text{Id}_E) \end{aligned}$$

On en déduit que  $\text{Sp}(u) = \text{Sp}(u^*)$  et que pour tout  $\lambda \in \text{Sp}(u) = \text{Sp}(u^*)$ ,  $E_\lambda(u) = E_\lambda(u^*)$ .

2. Soient  $\lambda$  et  $\mu$  deux valeurs propres distinctes de  $u$ . Soient  $x \in E_\lambda(u)$  et  $y \in E_\mu(u)$ . Alors

$$\langle u(x), y \rangle = \lambda \langle x, y \rangle$$

Mais on a également,

$$\langle u(x), y \rangle = \langle x, u^*(y) \rangle$$

Or d'après la question précédente,  $y \in E_\mu(u) = E_\mu(u^*)$  donc  $u^*(y) = \mu y$ . On en déduit que  $\lambda \langle x, y \rangle = \mu \langle x, y \rangle$  puis  $\langle x, y \rangle = 0$  car  $\lambda \neq \mu$ . Ainsi  $E_\lambda(u) \perp E_\mu(u^*)$ .

#### Solution 55

1. Sachant que pour deux endomorphismes  $u$  et  $v$  de  $E$ ,  $(u \circ v)^* = v^* \circ u^*$ , on prouve aisément par récurrence que  $(u^k)^* = (u^*)^k$  pour tout  $k \in \mathbb{N}$ .

Soit  $P = \sum_{k=0}^{+\infty} a_k X^k \in \mathbb{R}[X]$ . Par linéarité de l'adjonction,

$$P(u)^* = \sum_{k=0}^{+\infty} a_k (u^k)^* = \sum_{k=0}^{+\infty} a_k (u^*)^k = P(u^*)$$

2. **Première méthode.** Pour tout  $P \in \mathbb{R}[X]$ ,

$$P(u) = 0 \iff P(u)^* = 0 \iff P(u^*) = 0$$

Ainsi  $u$  et  $u^*$  possèdent le même idéal annulateur. Comme le polynôme minimal est l'unique générateur unitaire de cet idéal,  $\pi_u = \pi_{u^*}$ .

**Deuxième méthode.**  $\pi_u(u^*) = \pi_u(u)^* = 0^* = 0$  donc  $\pi_{u^*}$  divise  $\pi_u$ . En appliquant ceci à  $u^*$ ,  $\pi_{(u^*)^*} = \pi_u$  divise  $\pi_{u^*}$ . Comme  $\pi_u$  et  $\pi_{u^*}$  sont unitaires par définitions,  $\pi_u = \pi_{u^*}$ .

### Solution 56

1. a. La linéarité de  $u \otimes v$  découle essentiellement de la bilinéarité du produit scalaire. De plus,  $\text{Im}(u \otimes v) \subset \text{vect}(u)$  donc  $\text{rg}(u \otimes v) \leq 1$ . Par ailleurs,  $(u \otimes v)(v) = \|v\|^2 u \neq 0_E$  car  $u$  et  $v$  sont non nuls. Par conséquent,  $\text{rg}(u \otimes v) = 1$ .
- b. Soit  $\lambda$  une valeur propre de  $u \otimes v$  et  $x$  un vecteur propre associé. Alors  $\langle v|x \rangle u = \lambda x$ . Si  $\lambda \neq 0$ , alors  $x \in \text{vect}(u)$ . On en déduit que  $\langle v|u \rangle u = \lambda u$  puis  $\lambda = \langle v|u \rangle$  car  $u \neq 0_E$ . Si  $\langle v|u \rangle \neq 0$ , alors  $\text{Sp}(u \otimes v) \subset \{0, \langle v|u \rangle\}$ . De plus,  $\text{Ker}(u \otimes v) = \text{vect}(v)^\perp$  et, ce qui précède montre que  $\text{Ker}(u \otimes v - \langle v|u \rangle \text{Id}_E) \subset \text{vect}(u)$ . L'inclusion réciproque est triviale. En conclusion,  $\text{Sp}(u \otimes v) = \{0, \langle v|u \rangle\}$ ,  $E_0(u \otimes v) = \text{vect}(v)^\perp$  et  $E_{\langle v|u \rangle}(u \otimes v) = \text{vect}(u)$ . Si  $\langle v|u \rangle = 0$ , ce qui précède montre que  $\text{Sp}(u \otimes v) = \{0\}$  et  $E_0(u \otimes v) = \text{vect}(v)^\perp$ .
- c. Si  $\langle v|u \rangle \neq 0$ , alors  $u \otimes v$  est diagonalisable car  $\dim E_0(u \otimes v) + \dim E_{\langle v|u \rangle}(u \otimes v) = \dim E - 1 + 1 = \dim E$ . Si  $\langle v|u \rangle = 0$ ,  $u \otimes v$  n'est pas diagonalisable car 0 est son unique valeur propre et  $\dim E_0(u \otimes v) = \dim E - 1 < \dim E$ .

2. Soit  $x \in E$ . Alors

$$(u \otimes v)^2(x) = \langle v|x \rangle (u \otimes v)(u) = \langle v|x \rangle \langle v|u \rangle u = \langle v|u \rangle (u \otimes v)(x)$$

Ainsi  $(u \otimes v)^2 = \langle v|u \rangle (u \otimes v)$ . On en déduit que  $P = X^2 - \langle v|u \rangle X$  annule  $u \otimes v$ . Si  $\langle v|u \rangle \neq 0$ , alors  $P$  est simplement scindé et  $u \otimes v$  est diagonalisable. Si  $\langle v|u \rangle = 0$ , alors  $(u \otimes v)^2 = 0$  et  $u \otimes v$  est nilpotent. Il ne peut être diagonalisable car sinon il serait nul.

3. Supposons que  $g$  commute avec  $u \otimes v$ . Alors, pour tout  $x \in E$ ,

$$(u \otimes v) \circ g(x) = g \circ (u \otimes v)(x)$$

ou encore

$$\langle v|g(x) \rangle u = \langle v|x \rangle g(u)$$

Notamment, comme  $v \neq 0_E$ ,  $g(u) = \alpha u$  avec  $\alpha = \frac{\langle v|g(u) \rangle}{\|v\|^2}$ . La dernière égalité peut également s'écrire

$$\forall x \in E, \langle g^*(v)|x \rangle u = \alpha \langle v|x \rangle u$$

Comme  $u \neq 0_E$ , on a donc  $\langle g^*(v) - \alpha v|x \rangle = 0$  pour tout  $x \in E$  et donc  $g^*(v) = \alpha v$ .

Réciproquement, supposons qu'il existe  $\alpha \in \mathbb{R}$  tel que  $g(u) = \alpha u$  et  $g^*(v) = \alpha v$ . Alors, pour tout  $x \in E$ ,

$$\begin{aligned} (u \otimes v) \circ g(x) &= \langle v|g(x) \rangle u = \langle g^*(v)|x \rangle u = \alpha \langle v|x \rangle u \\ g \circ (u \otimes v)(x) &= \langle v|x \rangle g(u) = \alpha \langle v|x \rangle u \end{aligned}$$

donc  $g$  et  $u \otimes v$  commutent.



## Endomorphismes auto-adjoints et matrices symétriques

### Solution 57

Remarquons que  $\phi = p + q$  où  $p$  et  $q$  sont les projecteurs orthogonaux respectifs sur  $\text{vect}(a)$  et  $\text{vect}(b)$ . Ainsi  $\phi$  est un endomorphisme auto-adjoint comme somme d'endomorphismes auto-adjoints. En particulier,  $\phi$  est diagonalisable. On va de toute façon s'en rendre compte en déterminant les éléments propres de  $\phi$ .

Remarquons déjà que  $\phi$  est nulle sur  $(\text{vect}(a) + \text{vect}(b))^\perp$ . Ainsi  $(\text{vect}(a) + \text{vect}(b))^\perp \subset \text{Ker } \phi$ . Réciproquement si  $x \in \text{Ker } \phi$ ,  $\langle a, x \rangle a + \langle b, x \rangle b = 0$  de sorte que  $\langle a, x \rangle = \langle b, x \rangle = 0$  car la famille  $(a, b)$  est libre. Ainsi  $x \in \text{vect}(a)^\perp \cap \text{vect}(b)^\perp = (\text{vect}(a) + \text{vect}(b))^\perp$ . Finalement,  $\text{Ker } \phi = (\text{vect}(a) + \text{vect}(b))^\perp$ .

La nature géométrique de  $\phi$  incite fortement à penser que  $a+b$  et  $a-b$  sont vecteurs propres. En effet, ces deux vecteurs sont non nuls puisque  $a$  et  $b$  sont non colinéaires et un calcul simple montre que  $\phi(a) = a + \langle a, b \rangle b$  et  $\phi(b) = b + \langle a, b \rangle a$  donc  $\phi(a+b) = (1 + \langle a, b \rangle)(a+b)$  et  $\phi(a-b) = (1 - \langle a, b \rangle)(a-b)$ . Donc  $a+b$  et  $a-b$  sont bien des vecteurs propres associés aux valeurs propres  $1 + \langle a, b \rangle$  et  $1 - \langle a, b \rangle$ . Si  $\langle a, b \rangle \neq 0$ , ces valeurs propres sont distinctes : les sous-espaces propres associées à ces valeurs propres sont donc de dimension 1 puisqu'on a déjà vu que le noyau i.e. le sous-espace propre associé à la valeur propre 0 était de dimension  $n - 2$ . Ces sous-espaces propres sont donc respectivement  $\text{vect}(a+b)$  et  $\text{vect}(a-b)$ . Si  $\langle a, b \rangle = 0$ , alors le sous-espace propre associé à la valeur propre 1 contient  $\text{vect}(a+b, a-b) = \text{vect}(a, b)$  et est en fait exactement égal à celui-ci puisque la dimension de  $\text{vect}(a, b)$  est 2 et que  $\text{Ker } \phi$  est déjà de dimension  $n - 2$ .

Récapitulons. Dans tous les cas, 0 est valeur propre de  $\phi$  et le sous-espace propre associé est  $(\text{vect}(a) + \text{vect}(b))^\perp$ . Si  $\langle a, b \rangle \neq 0$ ,  $\phi$  possède deux valeurs propres supplémentaires  $1 + \langle a, b \rangle$  et  $1 - \langle a, b \rangle$  et les sous-espaces propres respectivement associés sont  $\text{vect}(a+b)$  et  $\text{vect}(a-b)$ . Si  $\langle a, b \rangle = 0$ ,  $\phi$  possède 1 comme seule valeur propre en sus de 0 et le sous-espace propre associé est  $\text{vect}(a, b)$ . Il est d'ailleurs géométriquement clair dans ce cas que  $\phi$  induit l'identité sur  $\text{vect}(a, b)$ .

### Solution 58

1. Pour tout  $x \in E$ ,

$$\langle f(x), x \rangle = \sum_{k=1}^n \langle x, u_k \rangle^2 \geq 0$$

donc  $v$  est positif. Supposons maintenant que  $\langle f(x), x \rangle = 0$ . Tous les termes de la somme précédente étant positifs, ils sont tous nuls. Ainsi  $x$  est orthogonal à chacun des  $u_k$  et donc au sous-espace vectoriel qu'ils engendrent, c'est-à-dire  $E$ . Ainsi  $x = 0_E$ .

2. Considérons une base orthonormée  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $E$  formée de vecteurs propres de  $E$ . Notons  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  les valeurs propres associées à ces vecteurs propres. Ces valeurs propres sont toutes strictement positives. Comme  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base de  $E$ , il existe un unique endomorphisme  $g$  de  $E$  tel que  $g(e_i) = \frac{1}{\lambda_i} e_i$ . On a clairement  $g^2(e_i) = \frac{1}{\lambda_i} e_i = f^{-1}(e_i)$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Comme  $(e_1, \dots, e_n)$  est

une base de  $E$ ,  $g^2 = f^{-1}$ .

Soit  $(x, y) \in E^2$ . Alors

$$\langle g(x), y \rangle = \sum_{i=1}^n \frac{1}{\lambda_i} \langle x, e_i \rangle \langle y, e_i \rangle = \langle x, g(y) \rangle$$

donc  $g$  est auto-adjoint. Les valeurs propres de  $g$  sont les réels strictement positifs  $\frac{1}{\lambda_i}$  donc  $v$  est défini positif.

3. Soit  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Alors

$$u_i = f(f^{-1}(u_i)) = \sum_{k=1}^n \langle f^{-1}(u_i), u_k \rangle u_k$$

Mais comme  $(u_1, \dots, u_n)$  est libre,  $\langle f^{-1}(u_i), u_k \rangle = \delta_{i,k}$  pour tout  $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ .

Soit  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ . Alors, comme  $g$  est auto-adjoint,

$$\langle g(u_i), g(u_j) \rangle = \langle g^2(u_i), u_j \rangle = \langle f^{-1}(u_i), u_j \rangle = \delta_{i,j}$$

Ainsi  $(g(u_1), \dots, g(u_n))$  est bien une base orthonormée de  $E$ .

### Solution 59

D'après le théorème spectral, il existe une base orthonormée  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $E$  formée de vecteurs propres de  $f$ . Notons  $\lambda_i$  la valeur propre

associée à  $e_i$ . Comme  $\text{Sp}(f) \subset \mathbb{R}_+$ ,  $\lambda_i \geq 0$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Comme  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base de  $E$ , on définit bien un endomorphisme  $g$  de  $E$  en posant  $g(e_i) = \sqrt{\lambda_i} e_i$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . On a alors clairement  $g^2(e_i) = \lambda_i e_i = f(e_i)$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Comme  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base de  $E$ , on a bien  $g^2 = f$ .

Enfin, la matrice de  $g$  dans la base orthonormale  $(e_1, \dots, e_n)$  est diagonale donc symétrique :  $g$  est donc un endomorphisme auto-adjoint.

### Solution 60

Soit  $x \in \text{Ker } f$  et  $y \in \text{Im } f$ . Il existe donc  $z \in E$  tel que  $y = f(z)$ . Ainsi

$$\langle x, y \rangle = \langle x, f(z) \rangle = \langle f(x), z \rangle = \langle 0_E, z \rangle = 0$$

Ainsi  $\text{Ker } f \subset (\text{Im } f)^\perp$ . De plus,  $\dim(\text{Im } f)^\perp = n - \dim \text{Im } f = \dim \text{Ker } f$  d'après le théorème du rang. Ainsi  $\text{Ker } f = (\text{Im } f)^\perp$ .

### Solution 61

Comme  $f$  est auto-adjoint, il existe une base orthonormée  $\mathcal{B}$  de  $E$  qui diagonalise  $f$ .

(i)  $\implies$  (iii) La condition (i) implique que les valeurs propres de  $f$  sont positives. Notons  $e_1, \dots, e_n$  les éléments de  $\mathcal{B}$  et  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  les valeurs propres associées. On définit  $h$  en posant  $h(e_i) = \sqrt{\lambda_i} e_i$  pour  $1 \leq i \leq n$ . On vérifie qu'on a bien  $h = h^*$  et  $f = h^2$ .

(iii)  $\implies$  (ii) Il suffit de prendre  $g = h$ .

(ii)  $\implies$  (i) Pour tout  $x \in E$ ,

$$\langle f(x), x \rangle = \langle g^* \circ g(x), x \rangle = \langle g(x), g(x) \rangle \geq 0$$

### Solution 62

Supposons  $f$  défini positif. L'application  $\varphi : (x, y) \in E^2 \mapsto \langle f(x), y \rangle$  est un produit scalaire :

- la bilinéarité provient de la linéarité de  $f$  et de la bilinéarité de  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ;
- la symétrie provient de la symétrie de  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  et du fait que  $f$  est autoadjoint ;
- pour  $x \in E$ ,  $\langle f(x), x \rangle \geq 0$  et on a égalité uniquement si  $x = 0_E$ .

La partie  $X$  est la boule unité fermée pour la norme associée au produit scalaire  $\varphi$  : elle est donc compacte pour cette norme puisque  $E$  est de dimension finie. Les normes étant toutes équivalentes en dimension finie,  $X$  est également compacte pour la norme associée au produit scalaire  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ .

Supposons  $X$  bornée. Soit  $\lambda \in \text{Sp}(f)$  et  $x$  un vecteur propre associé. Comme  $X$  est bornée et  $x \neq 0_E$ , on peut choisir  $r \in \mathbb{R}_+^*$  suffisamment grand tel que  $rx \notin X$ . Alors  $\langle f(rx), rx \rangle > 1$  i.e.  $\lambda r^2 \|x\|^2 > 1$  puis  $\lambda > \frac{1}{r^2 \|x\|^2} > 0$ . Ainsi  $\text{Sp}(f) \subset \mathbb{R}_+^*$  et  $f$  est défini positif.

### Solution 63

1. D'après le théorème spectral, il existe une base orthonormée  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $E$  formée de vecteurs propre de  $f$ . Notons  $\lambda_i$  la valeur propre associée au vecteur propre  $e_i$ . Comme  $f \in \mathcal{S}^+(E)$ ,  $\lambda_i \geq 0$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Comme  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base de  $E$ , il existe un (unique)  $g \in \mathcal{L}(E)$  tel que  $g(e_i) = \sqrt{\lambda_i} e_i$ . Alors pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $g^2(e_i) = \lambda_i e_i = f(e_i)$ . Comme  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base de  $E$ ,  $g^2 = f$ . De plus,  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base orthonormée de  $E$  formée de vecteurs propres de  $g$  donc  $g \in \mathcal{S}(E)$  d'après le théorème spectral.
2. L'endomorphisme  $g$  déterminé à la question précédente convient puisque  $\text{Sp}(g) \subset \mathbb{R}_+$ . Montrons son unicité. Supposons donc qu'il existe  $(g, h) \in \mathcal{S}^+(E)^2$  tel que  $f = g^2 = h^2$ .

Soit  $\lambda \in \mathbb{R}_+^*$ . Alors  $X - \sqrt{\lambda}$  et  $X + \sqrt{\lambda}$  sont premiers entre eux donc, d'après le lemme des noyaux,

$$\text{Ker}(g^2 - \lambda^2 \text{Id}_E) = \text{Ker}(f - \lambda \text{Id}_E) \oplus \text{Ker}(f + \lambda \text{Id}_E)$$

Mais comme  $\text{Sp}(g) \subset \mathbb{R}_+$ ,  $\text{Ker}(g + \lambda \text{Id}_E) = \{0\}$ . Ainsi  $\text{Ker}(g^2 - \lambda^2 \text{Id}_E) = \text{Ker}(g - \lambda \text{Id}_E)$ . De la même manière,  $\text{Ker}(h^2 - \lambda^2 \text{Id}_E) = \text{Ker}(h - \lambda \text{Id}_E)$ . Or  $g^2 = h^2$  donc  $\text{Ker}(g - \lambda \text{Id}_E) = \text{Ker}(h - \lambda \text{Id}_E)$ .

Par ailleurs,  $\text{Ker } g \subset \text{Ker } g^2$ . Mais si l'on se donne  $X \in \text{Ker } g^2$ , alors

$$\|g(x)\|^2 = \langle g(x), g(x) \rangle = \langle x, g^* \circ g(x) \rangle = \langle x, g^2(x) \rangle = 0$$

donc  $g(x) = 0$  puis  $x \in \text{Ker } g$ . Ainsi  $\text{Ker } g = \text{Ker } g^2$ . De même,  $\text{Ker } h = \text{Ker } h^2$ . Or  $g^2 = h^2$  donc  $\text{Ker } g = \text{Ker } h$ . Finalement

$$\forall \lambda \in \mathbb{R}_+, \text{Ker}(g - \lambda \text{Id}_E) = \text{Ker}(h - \lambda \text{Id}_E)$$

Mais comme  $\text{Sp}(S) \subset \mathbb{R}_+$  et  $\text{Sp}(T) \subset \mathbb{R}_+$ ,  $S$  et  $T$  ont les mêmes valeurs propres et les mêmes sous-espaces propres. Comme  $g$  et  $h$  sont diagonalisables, ils sont égaux.

### Solution 64

1. L'application  $u$  est clairement linéaire. De plus, pour  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,

$$u(X^k) = \int_0^1 (X+t)^n t^k dt = \sum_{j=0}^n \binom{n}{j} \int_0^1 t^{n-j+k} dt X^j = \sum_{j=0}^n \frac{1}{n-j+k+1} \binom{n}{j} X^j \in E$$

donc  $u \in \mathcal{L}(E)$ .

Pour  $(k, l) \in \llbracket 0, n \rrbracket^2$ , on a donc

$$\begin{aligned} (u(X^k) | X^l) &= \sum_{j=0}^n \frac{1}{n-j+k+1} \binom{n}{j} (X^j | X^l) \\ &= \sum_{j=0}^n \frac{1}{n-j+k+1} \cdot \frac{1}{j+l+1} \binom{n}{j} \\ &= \sum_{i=0}^n \frac{1}{i+k+1} \cdot \frac{1}{n-i+l+1} \binom{n}{n-i} \quad \text{par le changement de variable } i = n-j \\ &= \sum_{i=0}^n \frac{1}{n-i+l+1} \cdot \frac{1}{i+k+1} \binom{n}{i} = (X^k | u(X^l)) \end{aligned}$$

Par linéarité de  $u$  et bilinéarité du produit scalaire, on prouve alors aisément que  $(u(P) | Q) = (P | u(Q))$  pour tout  $(P, Q) \in E^2$ . Ainsi  $u$  est bien auto-adjoint.

**REMARQUE.** En admettant le théorème de Fubini pour les intégrales doubles (hors programme), on pouvait aussi raisonner de la manière suivante.

$$\begin{aligned} (u(P) | Q) &= \int_0^1 u(P)(t) Q(t) dt \\ &= \int_0^1 \left( \int_0^1 (t+s)^n P(s) ds \right) Q(t) dt \\ &= \int_0^1 \left( \int_0^1 (t+s)^n P(s) Q(t) ds \right) dt \\ &= \int_0^1 \left( \int_0^1 (t+s)^n P(s) Q(t) dt \right) ds \quad \text{d'après le théorème de Fubini} \\ &= \int_0^1 P(s) \left( \int_0^1 (t+s)^n Q(t) dt \right) ds \\ &= \int_0^1 P(s) u(Q)(s) ds = (P | u(Q)) \end{aligned}$$

2. C'est le théorème spectral.

3. Fixons  $y \in \mathbb{R}$ . Comme  $(P_0, \dots, P_n)$  est une base orthonormée de  $E$ ,

$$(X+y)^n = \sum_{k=0}^n ((X+y)^n | P_k) P_k = \sum_{k=0}^n \left( \int_0^1 (t+y)^n P_k(t) dt \right) P_k = \sum_{k=0}^n u(P_k)(y) P_k = \sum_{k=0}^n \lambda_k P_k(y) P_k$$

En évaluant en  $x \in \mathbb{R}$ , on obtient

$$(x + y)^n = \sum_{k=0}^n \lambda_k P_k(x) P_k(y)$$

Notamment, en choisissant  $y = x$ ,

$$2^n x^n = \sum_{k=0}^n \lambda_k P_k(x)^2$$

En intégrant sur  $[0, 1]$ ,

$$2^n \int_0^1 x^n dx = \sum_{k=0}^n \lambda_k \int_0^1 P_k(x)^2 dx$$

ou encore

$$\frac{2^n}{n+1} = \sum_{k=0}^n \lambda_k \|P_k\|^2 = \sum_{k=0}^n \lambda_k = \text{tr}(u)$$

car les vecteurs  $P_k$  sont unitaires.

**REMARQUE.** On pouvait trouver la trace différemment. En effet, on a calculé

$$u(X^k) = \int_0^1 (X+t)^n t^k dt = \sum_{j=0}^n \frac{1}{n-j+k+1} \binom{n}{j} X^j$$

Si on note  $A$  la matrice de  $u$  dans la base canonique, alors

$$A_{j,k} = \frac{1}{n-j+k+1} \binom{n}{j}$$

On en déduit que

$$\text{tr}(u) = \text{tr}(A) = \sum_{k=0}^n A_{k,k} = \frac{1}{n+1} \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} = \frac{2^n}{n+1}$$

## Solution 65

Soit  $S_n$  l'ensemble des vecteurs de  $\mathbb{R}^n$  de norme 1. Pour  $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  et  $X \in \mathbb{R}^n$ , on pose  $\varphi_A(X) = X^T A X$ .

Soit  $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . Il existe une base orthonormée  $(E_1, \dots, E_n)$  de  $\mathbb{R}^n$  dans laquelle  $A$  diagonalise. Pour  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , notons  $\lambda_i$  la valeur propre de  $A$  associée à  $E_i$ . Soit  $X \in S_n$ . Il existe donc  $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  tel que  $X = \sum_{i=1}^n x_i E_i$  et  $\sum_{i=1}^n x_i^2 = 1$ . On a alors  $\varphi_A(X) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2$ . On a

alors  $\varphi(X) \leq \left( \max_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket} \lambda_i \right) \sum_{i=1}^n x_i^2 = \Phi(A)$ . De plus, notons  $j$  l'indice de la plus grande valeur propre de  $A$ , on a alors  $\varphi_A(E_j) = \lambda_j = \Phi(A)$ . Par conséquent,  $\Phi(A) = \max_{X \in S_n} \varphi_A(X)$ .

Soient  $A, B \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  et  $\lambda \in [0, 1]$ .

$$\Phi(\lambda A + (1-\lambda)B) = \max_{X \in S_n} \varphi_{\lambda A + (1-\lambda)B}(X) = \max_{X \in S_n} (\lambda \varphi_A(X) + (1-\lambda) \varphi_B(X))$$

Puisque  $\lambda \geq 0$  et  $1-\lambda \geq 0$ , on a pour tout  $X \in S_n$

$$\lambda \varphi_A(X) + (1-\lambda) \varphi_B(X) \leq \lambda \max_{X \in S_n} \varphi_A(X) + (1-\lambda) \max_{X \in S_n} \varphi_B(X) = \lambda \Phi(A) + (1-\lambda) \Phi(B)$$

Il suffit alors de passer au maximum pour  $X \in S_n$  pour obtenir

$$\Phi(\lambda A + (1-\lambda)B) \leq \lambda \Phi(A) + (1-\lambda) \Phi(B)$$

Autrement dit,  $\Phi$  est convexe.

## Solution 66

Comme  $A$  est symétrique, elle diagonalise dans une base orthonormale i.e. il existe  $P \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  telle que  $P^T A P = D$  avec  $D$  diagonale.

Posons  $Q = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} P & P \\ P & -P \end{pmatrix}$ . On vérifie que  $Q \in \mathcal{O}_{2n}(\mathbb{R})$ . De plus,  $Q^T B Q = \begin{pmatrix} D + I_n & 0 \\ 0 & D - I_n \end{pmatrix}$ . Ceci prouve que  $B$  est diagonalisable et que ses valeurs propres sont les  $\lambda \pm 1$  où  $\lambda \in \text{Sp}(A)$ .

**Solution 67**

1. Puisque  $A$  est réelle symétrique positive, elle est diagonalisable. Notons  $(X_1, \dots, X_n)$  une base de  $\mathbb{R}^n$  constituée de vecteurs propres de  $A$  et  $\lambda_i$  la valeur propre associée au vecteur propre  $X_i$  pour chaque  $i$  dans  $\llbracket 1, n \rrbracket$ .

Soit  $X$  un vecteur propre de  $A^k$  associée à une valeur propre  $\lambda$ . Il existe donc  $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}$  non tous nuls tels que  $X = \sum_{i=1}^n \alpha_i X_i$ . Notons

$I$  l'ensemble des indices  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$  tels que  $\alpha_i \neq 0$  de sorte que  $X = \sum_{i \in I} \alpha_i X_i$ . Ainsi d'une part

$$A^k X = \sum_{i \in I} \lambda_i^k \alpha_i X_i$$

et d'autre part

$$A^k X = \lambda X = \sum_{i \in I} \lambda \alpha_i X_i$$

Comme  $(X_i)_{i \in I}$  est une famille libre,  $\lambda_i^k \alpha_i = \lambda \alpha_i$  pour tout  $i \in I$ . Or  $\alpha_i \neq 0$  pour  $i \in I$  donc  $\lambda_i^k = \lambda$ . De plus,  $A$  est symétrique positive donc les  $\lambda_i$  sont positifs : pour tout  $i \in I$ ,  $\lambda_i = \sqrt[k]{\lambda}$ . Finalement

$$AX = \sum_{i \in I} \lambda_i \alpha_i X_i = \sqrt[k]{\lambda} \sum_{i \in I} \alpha_i X_i = \sqrt[k]{\lambda} X$$

et donc  $X$  est un vecteur propre de  $A$ .

2. Puisque  $(A^k)^\top = (A^\top)^k = A^k$ ,  $A^k$  est symétrique. Il existe donc  $P \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  tel que  $P^{-1}A^kP$  soit diagonale. Les vecteurs colonnes de  $P$  sont des vecteurs propres de  $A^k$  et donc de  $A$  d'après la question précédente. En clair,  $P^{-1}AP$  est également diagonale. Puisque  $A^k = B^k$ , le même raisonnement montre que  $P^{-1}BP$  est également diagonale. Notons  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  les éléments diagonaux de  $P^{-1}AP$  et  $\mu_1, \dots, \mu_n$  ceux de  $P^{-1}BP$ . Puisque  $(P^{-1}AP)^k = P^{-1}A^kP$  et  $(P^{-1}BP)^k = P^{-1}B^kP$ , on a  $\lambda_i^k = \mu_i^k$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Mais puisque,  $A$  et  $B$  sont symétriques positives, leurs valeurs propres i.e. les  $\lambda_i$  et les  $\mu_i$  sont positives. L'application  $x \mapsto x^k$  étant injective sur  $\mathbb{R}_+$ , on en déduit que  $\lambda_i = \mu_i$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Ainsi  $P^{-1}AP = P^{-1}BP$  puis  $A = B$ .

3. Le résultat ne tient plus. Prendre par exemple  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  et  $k = 2$ .

Néanmoins, le résultat reste valable si  $A$  et  $B$  sont symétriques (non nécessairement positives) et si  $k$  est impair car dans ce cas  $x \mapsto x^k$  est injective sur  $\mathbb{R}$ .

**Solution 68****Première méthode**

D'après le théorème spectral, il existe une matrice orthogonale  $P$  et une matrice diagonale  $D$  à coefficients positifs de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telles que  $A = PDP^\top$ . Mais alors

$$\text{tr}(AB) = \text{tr}(PDP^\top B) = \text{tr}(DP^\top BP) = \text{tr}(DC)$$

en posant  $C = P^\top BP$ . La matrice  $C$  est évidemment symétrique et pour tout  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$

$$X^\top CX = X^\top P^\top BPX = (PX)^\top B(PX) \geq 0$$

car  $B$  est positive. Ainsi  $C$  est positive. En notant  $(E_1, \dots, E_n)$  la base canonique de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ , on a pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$

$$C_{ii} = E_i^\top C E_i \geq 0$$

puisque  $C$  est positive. Finalement

$$\text{tr}(DC) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n D_{ij} C_{ji} = \sum_{i=1}^n D_{ii} C_{ii} \geq 0$$

**Deuxième méthode**

D'après le théorème spectral, il existe une matrice orthogonale  $P$  et une matrice diagonale  $D$  à coefficients positifs de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telles que

$A = PDP^T$ . En notant  $\Delta$  la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont les racines carrées de ceux de  $A$ , et en posant  $R = P\Delta P^T$ , on a  $A = R^T R$ . De la même manière, on peut trouver  $S \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telle que  $B = S^T S$ . Mais alors

$$\text{tr}(AB) = \text{tr}(R^T R S^T S) = \text{tr}(S R^T R S^T) = \|RS^T\|^2 \geq 0$$

où on note  $\|\cdot\|$  la norme euclidienne associée au produit scalaire  $(X, Y) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2 \mapsto \text{tr}(X^T Y)$  (il est classique de montrer que c'est bien un produit scalaire).

### Solution 69

1. On note  $\|\cdot\|$  la norme euclidienne sur  $\mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$ . Soit  $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$ . Alors  $A^T A$  est une matrice symétrique donc elle est diagonalisable. Soit  $x$  un vecteur propre associé à une valeur propre  $\lambda$  de  $A^T A$ . Alors  $x^T A^T A x = (Ax)^T (Ax) = \|Ax\|^2 \in \mathbb{R}_+$  et  $x^T A^T A x = \lambda x^T x = \lambda \|x\|^2$ . Comme  $\|x\|^2 \in \mathbb{R}_+^*$ ,  $\lambda \geq 0$ . Ainsi  $\text{Sp}(A^T A) \subset \mathbb{R}_+$  donc  $N(A)$  est bien définie. Soit  $\mu \in \mathbb{R}$ . Alors

$$N(\mu A) = \sqrt{\max \text{Sp}(\mu^2 A^T A)} = \sqrt{\max \mu^2 \text{Sp}(A^T A)} = \sqrt{\mu^2 \max \text{Sp}(A^T A)} = |\mu| \sqrt{\max \text{Sp}(A^T A)} = |\mu| N(A)$$

donc  $N$  est bien homogène.

Supposons que  $N(A) = 0$ . Alors  $\max \text{Sp}(A^T A) = 0$ . Mais comme  $\text{Sp}(A^T A) \subset \mathbb{R}_+$ ,  $\text{Sp}(A^T A) = \{0\}$ . Comme  $A^T A$  est diagonalisable,  $A^T A = 0$ . A fortiori,  $\|A\|^2 = \text{tr}(A^T A) = 0$  où  $\|\cdot\|$  désigne ici la norme euclidienne sur  $\mathcal{M}_p(\mathbb{R})$ . Ainsi  $A = 0$  et  $N$  vérifie l'axiome de séparation.

Soit enfin  $(A, B) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})^2$ . Notons  $\lambda$  la plus grande valeur propre de  $(A+B)^T(A+B)$  et  $x$  un vecteur propre associé à cette valeur propre. Alors  $\|(A+B)x\|^2 = \lambda \|x\|^2$ . Donc  $\|(A+B)x\| = N(A+B)\|x\|$ . Par ailleurs,  $\|\cdot\|$  est une norme donc  $\|(A+B)x\| \leq \|Ax\| + \|Bx\|$ . Notons  $\lambda_1, \dots, \lambda_p$  les valeurs propres de  $A^T A$  et  $(e_1, \dots, e_p)$  une base orthonormée de vecteurs propres de  $A^T A$ . Alors

$$x = \sum_{i=1}^p x_i e_i \quad \text{et} \quad A^T A x = \sum_{i=1}^p x_i \lambda_i e_i$$

Comme  $(e_1, \dots, e_p)$  est une base orthonormée de  $\mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$ ,

$$\|Ax\|^2 = x^T A^T A x = \sum_{i=1}^p \lambda_i x_i^2 \leq N(A)^2 \sum_{i=1}^p x_i^2 = N(A)^2 \|x\|^2$$

Par conséquent,  $\|Ax\| \leq N(A)\|x\|$ . De la même manière,  $\|Bx\| \leq N(B)\|x\|$ . Finalement,

$$N(A+B)\|x\| \leq N(A)\|x\| + N(B)\|x\|$$

et donc  $N(A+B) \leq N(A) + N(B)$  car  $\|x\| > 0$ .

$N$  est bien une norme.

2. Soit  $x$  un vecteur propre associé à la plus grande valeur propre de  $(AB)^T(AB)$ . On a alors  $\|ABx\| = N(A)\|x\|$  (cf. précédemment). De plus,  $\|ABx\| \leq N(A)\|Bx\| \leq N(A)N(B)\|x\|$  (cf. précédemment). Comme  $\|x\| > 0$ ,  $N(AB) \leq N(A)N(B)$  donc  $N$  est bien une norme d'algèbre.

### Solution 70

Remarquons qu'en remplaçant  $x$  par  $x/y$ , on obtient

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^*, |ax^2 + bxy + cy^2| \leq |Ax^2 + Bxy + Cy^2|$$

Par continuité des deux membres sur  $\mathbb{R}^2$ , l'inégalité est également vraie sur l'adhérence de  $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^*$ , c'est-à-dire  $\mathbb{R}^2$ . Ainsi

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, |ax^2 + bxy + cy^2| \leq |Ax^2 + Bxy + Cy^2|$$

Posons  $m = \begin{pmatrix} a & b/2 \\ b/2 & c \end{pmatrix}$  et  $M = \begin{pmatrix} A & B/2 \\ B/2 & C \end{pmatrix}$ . Ainsi,

$$\forall u = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}), |u^T m u| \leq |u^T M u|$$

En élevant au carré, on obtient

$$\forall u \in \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}), \|u\|^2 u^\top m^2 u \leq \|u\|^2 u^\top M^2 u$$

Notamment, en notant  $S$  la sphère unité de  $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ ,

$$\forall u \in S, u^\top m^2 u \leq u^\top M^2 u$$

Les matrices  $m$  et  $M$  sont symétriques réelles donc diagonalisables. Notons  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  les valeurs propres (éventuellement confondues) de  $m$  ainsi que  $\Lambda_1$  et  $\Lambda_2$  celles de  $M$ . Quitte à les échanger, on peut supposer  $|\lambda_1| \leq |\lambda_2|$  et  $|\Lambda_1| \leq |\Lambda_2|$ . En considérant des bases orthonormées de vecteurs propres de  $m$  et  $M$ , on montre classiquement que

$$\begin{aligned} \lambda_1^2 &= \inf_{u \in S} u^\top m^2 u & \lambda_2^2 &= \sup_{u \in S} u^\top m^2 u \\ \Lambda_1^2 &= \inf_{u \in S} u^\top M^2 u & \Lambda_2^2 &= \sup_{u \in S} u^\top M^2 u \end{aligned}$$

L'inégalité précédente montre alors que  $\lambda_1^2 \leq \Lambda_1^2$  et  $\lambda_2^2 \leq \Lambda_2^2$ . Puisque toutes ces quantités sont positives,  $(\lambda_1 \lambda_2)^2 \leq (\Lambda_1 \Lambda_2)^2$ . Or  $\lambda_1 \lambda_2 = \det(m) = ac - b^2/4$  et  $\Lambda_1 \Lambda_2 = AC - B^2/4$  de sorte que

$$(b^2 - 4ac)^2 \leq (B^2 - 4AC)^2$$

ou encore

$$|b^2 - 4ac| \leq |B^2 - 4AC|$$

### Solution 71

Comme  $M^\top M$  et  $MM^\top$  sont symétriques réelles, leurs spectres sont inclus dans  $\mathbb{R}$ .

Soit  $\lambda \in \text{Sp}(M^\top M) \setminus \{0\}$ . Alors il existe  $X \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$  non nul tel que  $M^\top M X = \lambda X$ . On en déduit que

$$\|MX\|^2 = X^\top M^\top M X = \lambda X X^\top = \lambda \|X\|^2 \neq 0$$

car  $X$  et  $\lambda$  sont non nuls. Ainsi  $MX \neq 0$ . Mais comme  $M^\top M X = \lambda X$ , on a également  $(MM^\top)MX = \lambda MX$  de sorte que  $\lambda \in \text{Sp}(MM^\top)$ . On en déduit que

$$\text{Sp}(M^\top M) \setminus \{0\} \subset \text{Sp}(MM^\top) \setminus \{0\}$$

En appliquant ce qui précède à  $M^\top$ , on obtient l'inclusion réciproque et donc l'égalité.

### Solution 72

Supposons (i). Alors il existe une base  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  formée de vecteurs propres de  $A$ . Notons  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  les valeurs propres associées. Posons également  $E_{i,j} = e_i e_j^\top + e_j e_i^\top$ . On montre aisément que  $(E_{i,j})_{1 \leq i \leq j \leq n}$  est une base de  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ .

L'application

$$\Phi : \begin{cases} \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) & \longrightarrow & \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \\ M & \longmapsto & AM + MA \end{cases}$$

est bien définie et c'est un endomorphisme de  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . De plus, pour tout  $1 \leq i \leq j \leq n$ ,  $\Phi(E_{i,j}) = (\lambda_i + \lambda_j)E_{i,j}$ . L'application  $\Phi$  est donc diagonalisable et ses valeurs propres sont les  $\lambda_i + \lambda_j$  pour  $1 \leq i \leq j \leq n$ . Aucune de ces valeurs propres n'est nulle donc  $\Phi$  est un automorphisme. On en déduit la proposition (ii).

**REMARQUE.** On peut raisonner différemment. Il existe  $P \in O_n(\mathbb{R})$  et  $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  diagonale telle que  $A = PDP^\top$ . Fixons  $B \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . L'équation  $AM + MA = B$  équivaut à  $DN + ND = C$  en posant  $N = P^\top M P$  et  $C = P^\top B P$ . Cette équation équivaut à

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, (\lambda_i + \lambda_j)N_{i,j} = C_{i,j}$$

Comme  $\lambda_i + \lambda_j \neq 0$  pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ , l'équation admet donc bien une unique solution  $N$ . Comme  $C$  est symétrique,  $N$  l'est également et donc  $M$  aussi. L'équation  $AM + MA = B$  admet donc bien une unique solution symétrique.

Supposons (ii). Considérons l'application  $\Psi$  qui à  $B \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  associe l'unique matrice  $M \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  telle que  $AM + MA = B$ . On vérifie aisément que  $\Psi$  est un automorphisme de  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . Alors  $I_n = \Psi(\Psi^{-1}(I_n))$  est l'unique matrice telle que  $AI_n + I_n A = \Psi^{-1}(I_n)$ . Ainsi  $A = \frac{1}{2}\Psi^{-1}(I_n) \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . On reprend alors le raisonnement de la première implication. L'endomorphisme  $\Phi$  (qui n'est autre que  $\Psi^{-1}$ ) est alors un automorphisme. Ses valeurs propres, à savoir les  $\lambda_i + \lambda_j$  ne peuvent être nulles.

**Solution 73**

Soit  $(X, Y)$  un éventuel couple solution. Alors

$$X^T = X^T(Y^TXY) = (X^TY^TX)Y = (X^TYX)^TY = Y$$

Par conséquent,  $X(XX^T) = I_n$ . On en déduit que  $XX^T$  est inversible et que  $X = (XX^T)^{-1}$ . Or  $XX^T$  est symétrique donc  $X$  également. D'après le théorème spectral, il existe  $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  diagonale et  $P \in O_n(\mathbb{R})$  telle que  $X = PDP^T$ . En reportant dans l'égalité  $X(XX^T) = I_n$  i.e.  $X^3 = I_n$ , on obtient  $D^3 = I_n$ . Comme  $D$  est diagonale à coefficients réels,  $D = I_n$  puis  $X = Y = I_n$ . Réciproquement, le couple  $(I_n, I_n)$  convient. C'est donc l'unique solution du système.

**Solution 74**

Il est clair que si  $S$  est nulle,  $S + D$  est semblable à  $D$ .

Supposons maintenant que  $S + D$  est semblable à  $D$ . On rappelle que  $X \mapsto \text{tr}(X^TX)$  est une norme euclidienne de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Comme  $S + D$  est semblable à  $D$ ,  $(S + D)^2$  est également semblable à  $D^2$  et ces deux matrices ont même trace. Ainsi

$$\text{tr}(D^2) = \text{tr}((S + D)^2) = \text{tr}(S^2) + \text{tr}(SD) + \text{tr}(DS) + \text{tr}(D^2)$$

On vérifie aisément que  $SD$  a une diagonale nulle donc  $\text{tr}(SD) = \text{tr}(DS) = 0$ . Ainsi  $\text{tr}(S^2) = \text{tr}(S^TS) = 0$  puis  $S = 0$  via la norme euclidienne citée plus haut.

**Solution 75**

1. D'après le théorème spectral, il existe  $P \in O_n(\mathbb{R})$  et  $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  diagonale telle que  $A = PDP^T$ . Comme  $\text{Sp}(A) \subset \mathbb{R}_+$ , les coefficients diagonaux  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  de  $D$  sont positifs. On note alors  $\Delta \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont  $\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n}$  de sorte que  $\Delta^2 = D$ . Posons  $B = P\Delta P^T$ . On vérifie aisément que  $B$  est symétrique et que  $B^2 = A$ .
2. La matrice  $B$  déterminée à la question précédente convient puisque  $\text{Sp}(B) \subset \mathbb{R}_+$ . Montrons son unicité. Supposons donc qu'il existe  $(S, T) \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})^2$  tel que  $A = S^2 = T^2$ .

**Première méthode.** Soit  $\lambda \in \mathbb{R}_+^*$ . Alors  $X - \sqrt{\lambda}$  et  $X + \sqrt{\lambda}$  sont premiers entre eux donc, d'après le lemme des noyaux,

$$\text{Ker}(S^2 - \lambda^2 I_n) = \text{Ker}(S - \lambda I_n) \oplus \text{Ker}(S + \lambda I_n)$$

Mais comme  $\text{Sp}(S) \subset \mathbb{R}_+$ ,  $\text{Ker}(S + \lambda I_n) = \{0\}$ . Ainsi  $\text{Ker}(S^2 - \lambda^2 I_n) = \text{Ker}(S - \lambda I_n)$ . De la même manière,  $\text{Ker}(T^2 - \lambda^2 I_n) = \text{Ker}(T - \lambda I_n)$ . Or  $S^2 = T^2$  donc  $\text{Ker}(S - \lambda I_n) = \text{Ker}(T - \lambda I_n)$ .

Par ailleurs,  $\text{Ker } S \subset \text{Ker } S^2$ . Mais si l'on se donne  $X \in \text{Ker } S^2$ , alors  $\|SX\|^2 = X^T S^2 X = 0$  donc  $SX = 0$  puis  $X \in \text{Ker } S$ . Ainsi  $\text{Ker } S = \text{Ker } S^2$ . De même,  $\text{Ker } T = \text{Ker } T^2$ . Or  $S^2 = T^2$  donc  $\text{Ker } S = \text{Ker } T$ . Finalement

$$\forall \lambda \in \mathbb{R}_+, \text{Ker}(S - \lambda I_n) = \text{Ker}(T - \lambda I_n)$$

Mais comme  $\text{Sp}(S) \subset \mathbb{R}_+$  et  $\text{Sp}(T) \subset \mathbb{R}_+$ ,  $S$  et  $T$  ont les mêmes valeurs propres et les mêmes sous-espaces propres. Comme  $S$  et  $T$  sont diagonalisables, elles sont égales.

**Deuxième méthode.** Comme  $S$  est diagonalisable à valeurs propres positives, les valeurs propres de  $S$  sont les racines carrées des valeurs propres de  $S^2$ . Il en est de même pour  $T$ . Comme  $S^2 = T^2$ ,  $S$  et  $T$  ont même spectre. Il existe donc  $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  et  $(P, Q) \in O_n(\mathbb{R})^2$  tels que  $S = PDP^T$  et  $T = QDQ^T$ . Comme  $S^2 = T^2$ ,  $PD^2P^T = QD^2Q^T$  ou encore  $RD^2 = D^2R$  en posant  $R = Q^TP$ . Comme  $D^2 = \text{diag}(\lambda_1^2, \dots, \lambda_n^2)$ ,  $R_{i,j}\lambda_j^2 = \lambda_i^2 R_{i,j}$  pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ . Ceci peut encore s'écrire  $R_{i,j}(\lambda_j - \lambda_i)(\lambda_j + \lambda_i) = 0$ . Remarquons que les  $\lambda_i$  sont positifs. Si  $\lambda_i + \lambda_j > 0$ ,  $R_{i,j}(\lambda_j - \lambda_i)$  ce qui signifie  $R_{i,j}\lambda_j = \lambda_i R_{i,j}$ . Sinon  $\lambda_i = \lambda_j = 0$  donc on a encore  $R_{i,j}\lambda_j = \lambda_i R_{i,j}$ . Finalement,  $R_{i,j}\lambda_j = \lambda_i R_{i,j}$  pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ . On en déduit que  $RD = DR$  ou encore  $PDP^T = QDQ^T$  i.e.  $S = T$ .

**Solution 76**

1.  $M$  est symétrique réelle donc  $M$  est diagonalisable. De plus,  $M$  est nilpotente donc sa seule valeur propre est 0. On en déduit que  $M = 0$ .
2. Comme  $M$  et  $M^T$  commutent,  $(M^T M)^n = M^n (M^T)^n M^n = 0$ . Comme  $M^T M$  est symétrique réelle,  $M^T M = 0$  d'après la question précédente. Ainsi  $\text{tr}(M^T M) = 0$ . On en déduit que  $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n M_{i,j}^2 = 0$  puis  $M_{i,j} = 0$  pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$  (somme nulle de termes positifs). Ainsi  $M = 0$ .



**Solution 77**

1. Tout d'abord,  $A^T A$  est clairement symétrique réelle. De plus,

$$\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), X^T (A^T A) X = \|AX\|^2 \geq 0$$

Donc  $A^T A \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ . Or  $A^T A \in GL_n(\mathbb{R})$  (considérer le déterminant par exemple) donc  $A^T A \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ . Il existe donc  $P \in O_n(\mathbb{R})$  et  $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  telles que  $A^T A = PD^T$  avec les  $\lambda_i$  strictement positifs. Si on pose  $\Delta = \text{diag}(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n})$  et  $S = P\Delta P^T$ , on a bien  $S \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$  et  $A^T A = S^2$ .

2. Notons  $S$  la matrice de la question précédente et posons  $Q = AS^{-1}$ . Alors, comme  $S^T = S$ ,

$$Q^T Q = (S^{-1})^T A^T A S^{-1} = (S^T)^{-1} S^2 S^{-1} = I_n$$

donc  $Q \in O_n(\mathbb{R})$ .

3. Supposons qu'il existe  $((Q, S), (R, T)) \in (O_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R}))^2$  tel que  $A = QS = RT$ . En transposant, on obtient  $SQ^T = TR^T$ . Ainsi

$$S^2 = SQ^T QS = TR^T RT = T^2$$

**Première méthode.** Soit  $\lambda \in \mathbb{R}_+^*$ . D'après le lemme des noyaux,

$$\text{Ker}(S^2 - \lambda^2 I_n) = \text{Ker}(S - \lambda I_n) \oplus \text{Ker}(S + \lambda I_n)$$

Mais comme  $\text{Sp}(S) \subset \mathbb{R}_+^*$ ,  $\text{Ker}(S + \lambda I_n) = \{0\}$ . Ainsi  $\text{Ker}(S^2 - \lambda^2 I_n) = \text{Ker}(S - \lambda I_n)$ . De la même manière,  $\text{Ker}(T^2 - \lambda^2 I_n) = \text{Ker}(T - \lambda I_n)$ . Or  $S^2 = T^2$  donc  $\text{Ker}(S - \lambda I_n) = \text{Ker}(T - \lambda I_n)$  pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}_+^*$ . Mais comme  $\text{Sp}(S) \subset \mathbb{R}_+^*$  et  $\text{Sp}(T) \subset \mathbb{R}_+^*$ ,  $S$  et  $T$  ont les mêmes valeurs propres et les mêmes sous-espaces propres. Comme  $S$  et  $T$  sont diagonalisables, elles sont égales.

**Deuxième méthode.** Comme  $S$  est diagonalisable à valeurs propres positives, les valeurs propres de  $S$  sont les racines carrées des valeurs propres de  $S^2$ . Il en est de même pour  $T$ . Comme  $S^2 = T^2$ ,  $S$  et  $T$  ont même spectre. Il existe donc  $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  et  $(P_1, P_2) \in O_n(\mathbb{R})^2$  tels que  $S = P_1 D P_1^T$  et  $T = P_2 D P_2^T$ . Comme  $S^2 = T^2$ ,  $P_1 D^2 P_1^T = P_2 D^2 P_2^T$  ou encore  $P D^2 = D^2 P$  en posant  $P = P_2^T P_1$ . Comme  $D^2 = \text{diag}(\lambda_1^2, \dots, \lambda_n^2)$ ,  $P_{i,j} \lambda_j^2 = \lambda_i^2 P_{i,j}$  pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ . Ceci peut encore s'écrire  $P_{i,j}(\lambda_j - \lambda_i)(\lambda_j + \lambda_i) = 0$ . Mais comme  $\lambda_i + \lambda_j > 0$ ,  $P_{i,j}(\lambda_j - \lambda_i) = 0$  ce qui signifie  $P_{i,j} \lambda_j = \lambda_i P_{i,j}$  pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ . On en déduit que  $P D = D P$  ou encore  $P_1 D P_1^T = P_2 D P_2^T$  i.e.  $S = T$ .

4. Comme  $GL_n(\mathbb{R})$  est dense dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , il existe une suite  $(A_p)$  à valeurs dans  $GL_n(\mathbb{R})$  convergeant vers  $A$ . D'après la question précédente, il existe une suite  $(Q_p)$  à valeurs dans  $O_n(\mathbb{R})$  et une suite  $(S_p)$  à valeurs dans  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$  telles que  $A_p = Q_p S_p$  pour tout  $p \in \mathbb{N}$ . Or  $O_n(\mathbb{R})$  est compact donc il existe une suite extraite  $(Q_{\varphi(p)})$  convergeant vers  $Q \in O_n(\mathbb{R})$ . Alors la suite de terme général  $S_{\varphi(p)} = Q_{\varphi(p)}^T A$  converge vers  $S = Q^T A$ . En effet, l'application  $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto X^T A$  est continue car elle est linéaire et  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et de dimension finie. Or  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$  est fermé pour tout  $p \in \mathbb{N}$ ,  $S_{\varphi(p)} \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$  donc  $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ . On a alors bien  $A = QS$  avec  $Q \in O_n(\mathbb{R})$  et  $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ .

Le couple  $(Q, S)$  n'est pas nécessairement unique. En effet, si  $A = 0$ , on peut prendre  $S = 0$  et  $Q$  quelconque dans  $O_n(\mathbb{R})$ .

**Solution 78**

Soit  $(S_n)$  une suite à valeurs dans  $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$  convergeant vers  $S \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  de dimension finie donc il est fermé. Ainsi  $S \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . On peut également utiliser la continuité de la transposition (endomorphisme d'un espace vectoriel de dimension finie).

Soit  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ . Alors pour tout  $p \in \mathbb{N}$ ,  $X^T S_p X \geq 0$ . Or l'application  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto X^T M X$  est continue comme endomorphisme d'un espace de dimension finie. On en déduit que  $\lim_{p \rightarrow +\infty} X^T S_p X = X^T S X$  et donc  $X^T S X \geq 0$  par passage à la limite. On a donc bien  $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ .

Par caractérisation séquentielle,  $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$  est fermé.

**Solution 79**

1.  $(A^T A)^T = A^T (A^T)^T = A^T A$  donc  $A^T A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . De plus, pour tout  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ ,  $X^T A^T A X = \|AX\|^2 \geq 0$  donc  $A^T A \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ .
2. D'après le théorème spectral, il existe une matrice  $V \in O_n(\mathbb{R})$  telle que  $V^T A^T A V$  soit une matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont les valeurs propres de  $A^T A$ . Comme  $r = \text{rg}(A^T A)$ ,  $r$  valeurs propres sont non nulles (et donc strictement positives) et  $n - r$  sont nulles. Quitte à réordonner éventuellement les vecteurs propres, on a le résultat voulu.

3. Puisque  $V^T A^T A V = \begin{pmatrix} D & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ , on a notamment  $V_2^T A^T A V_2 = 0$  et donc  $\|A V_2\|^2 = 0$ . On en déduit que  $A V_2 = 0$ .
4. On a  $U_1^T U_1 = I_r$ . Les  $r$  colonnes de  $U_1$  forment donc une famille orthonormée de  $\mathcal{M}_{m,1}(\mathbb{R})$  que l'on peut compléter en une base orthonormée de  $\mathcal{M}_{m,1}(\mathbb{R})$ . Autrement dit, il existe  $U_2 \in \mathcal{M}_{m,m-r}(\mathbb{R})$  telle que  $U = (U_1, U_2) \in O_m(\mathbb{R})$ .
5. Un calcul par blocs donne bien  $A = U \Sigma V^T$ .

### Solution 80

1. Comme  $A$  est semblable à une matrice réelle triangulaire, son polynôme caractéristique est scindé sur  $\mathbb{R}$ . Notamment,  $\text{Sp}(A) \subset \mathbb{R}$  et  $\text{Sp}(A) \neq \emptyset$ . Soit  $\lambda \in \mathbb{R}$  une valeur propre de  $A$  et  $X$  un vecteur propre associé. Alors  $A X = \lambda X$  puis  $X^T A X = \lambda X^T X$ . En transposant, on obtient  $X^T A^T X = \lambda X^T X$  i.e.  $X^T A X = -\lambda X^T X$  car  $A^T = -A$ . Ainsi  $\lambda X^T X = -\lambda X^T X$  puis  $\lambda = 0$  car  $X^T X = \|X\|^2 > 0$ . Ainsi  $\text{Sp}(A) = \{0\}$ .
2. Comme 0 est l'unique valeur propre de  $A$  et  $\chi_A$  est scindé sur  $\mathbb{R}$ ,  $\chi_A = X^n$ . D'après le théorème de Cayley-Hamilton,  $A^n = 0$ .
3. Par conséquent,  $(A^2)^n = A^{2n} = (A^n)^2 = 0$  donc  $A^2$  est nilpotente. Sa seule valeur propre est donc 0. De plus,  $(A^2)^T = (A^T)^2 = (-A)^2 = A^2$  donc  $A^2$  est symétrique réelle. Elle est donc diagonalisable en vertu du théorème spectral. Comme 0 est son unique valeur propre, elle est semblable à la matrice nulle et est donc nulle.
4. Remarquons que  $A^T A = -A^2 = 0$ . Notamment,  $\|A\|^2 = \text{tr}(A^T A) = 0$ . On en déduit que  $A = 0$ .

### Solution 81

1.  $A$  est symétrique réelle donc diagonalisable.
2. On trouve sans difficulté  $\text{Sp}(A) = \{0, 2\}$ ,  $E_0(A) = \text{vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$  et  $E_2(A) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .
3. a. On a clairement  $\text{rg}(A - I_n) = 2$  donc  $\dim \text{Ker}(A - I_n) = n - 2 \geq 1$ . Ainsi 1 est valeur propre de  $A$  et on peut ajouter que  $\dim E_1(A) = n - 2$ .

b. **Première méthode :** On pose  $A - I_n = \begin{pmatrix} 0 & C^T \\ C & 0 \end{pmatrix}$  avec  $C = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$ . Un calcul par blocs donne alors aisément  $(A - I_3)^3 = (n - 1)(A - I_3)$ . On en déduit que si  $\lambda \in \text{Sp}(A)$ , alors  $(\lambda - 1)^3 = (n - 1)(\lambda - 1)$ . De plus, si  $\lambda \neq 1$ ,  $(\lambda - 1)^2 = n - 1$ .

**Deuxième méthode** Soit  $\lambda \in \text{Sp}(A) \setminus \{1\}$  et  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$  un vecteur propre associé. Alors  $\sum_{i=1}^n x_i = \lambda x_1$  et pour tout  $j \in \llbracket 2, n \rrbracket$ ,

$x_1 + x_j = \lambda x_j$ . En sommant ces  $n - 1$  dernières égalités, on obtient,  $(n - 1)x_1 + \sum_{j=2}^n x_j = \lambda \sum_{j=2}^n x_j$ . En tenant compte de la première égalité, on obtient  $(n - 1)x_1 + \lambda x_1 - x_1 = \lambda(\lambda x_1 - x_1)$  ou encore  $(\lambda - 1)^2 x_1 = (n - 1)x_1$ . On ne peut avoir  $x_1 = 0$  sinon pour tout  $j \in \llbracket 2, n \rrbracket$ ,  $x_j = \lambda x_j$  puis  $x_j = 0$  car  $\lambda \neq 1$ . Ceci entraîne  $X = 0$ , ce qui est absurde. On en conclut que  $(\lambda - 1)^2 = n - 1$ .

- c. On sait déjà que  $\dim E_1(A) = n - 2$ . D'après la question précédente,  $\text{Sp}(A) \subset \{1, 1 + \sqrt{n - 1}, 1 - \sqrt{n - 1}\}$ . Comme  $\text{tr}(A) = n$ ,  $\alpha = 1 + \sqrt{n - 1}$  et  $\beta = 1 - \sqrt{n - 1}$  sont tous deux valeurs propres de  $A$  et  $\dim E_\alpha(A) = \dim E_\beta(A) = 1$ . On trouve sans peine  $E_1(A) = \text{vect}(E_2 - E_3, E_2 - E_4, \dots, E_2 - E_n)$  en notant  $(E_1, \dots, E_n)$  la base canonique de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ . On

trouve également  $E_\alpha(A) = \text{vect} \left( \begin{pmatrix} \sqrt{n - 1} \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \right)$  et  $E_\beta(A) = \text{vect} \left( \begin{pmatrix} -\sqrt{n - 1} \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ .

## Solution 82

1. On vérifie que la congruence est une relation binaire réflexive, symétrique et transitive.

- Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Alors  $I_n^T A I_n = A$  et  $I_n \in GL_n(\mathbb{R})$  donc la congruence est réflexive.
- Soit  $(A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$  tel que B est congruente à A. Alors il existe  $P \in GL_n(\mathbb{R})$  telle que  $B = P^T A P$ . Comme P est inversible,  $P^T$  l'est également et  $(P^T)^{-1} = (P^{-1})^T$ . On en déduit que  $A = (P^{-1})^T B P^{-1}$  avec  $P^{-1} \in GL_n(\mathbb{R})$ . Ainsi A est congruente à B et la congruence est symétrique.
- Soit  $(A, B, C) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^3$  tel que B est congruente à A et C est congruente à B. Il existe  $(P, Q) \in GL_n(\mathbb{R})^2$  tel que  $B = P^T A P$  et  $C = Q^T B Q$ . Alors  $C = Q^T P^T A P Q = (PQ)^T A (PQ)$  et  $PQ \in GL_n(\mathbb{R})$ . Ainsi C est congruente à A et la congruence est transitive.

2. a. Notons  $J_{p,q} = \begin{pmatrix} I_p & 0 & 0 \\ 0 & -I_q & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

D'après le théorème spectral, il existe une matrice  $P \in O_n(\mathbb{R})$  et une matrice diagonale  $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  tel que  $A = P D P^T$ . Notons  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  les valeurs propres de A i.e. les coefficients diagonaux de D. On peut supposer  $\lambda_1, \dots, \lambda_p$  strictement positives et  $\lambda_{p+1}, \dots, \lambda_{p+q}$  strictement négatives. Si on pose  $\Delta$  la matrice diagonale de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  dont les coefficients diagonaux sont  $\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_p}$  puis  $\sqrt{-\lambda_{p+1}}, \dots, \sqrt{-\lambda_{p+q}}$  et enfin des 1, on a  $\Delta J_{p,q} \Delta^T = D$  puis  $A = (P \Delta) J_{p,q} (P \Delta)^T$  ou encore  $A = Q^T J_{p,q} Q$  avec  $Q = (P \Delta)^T \in GL_n(\mathbb{R})$  car P et  $\Delta$  sont inversibles. Ainsi A et  $J_{p,q}$  sont congruentes.

b. Si A et B sont deux matrices de  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  de même signature  $(p, q)$ , alors elles sont toutes deux congruentes à  $J_{p,q}$ . Comme la congruence est une relation d'équivalence, A et B sont elles-mêmes congruentes.

3. a. Il suffit de poser  $E_+ = \bigoplus_{\lambda \in \text{Sp}(S) \cap \mathbb{R}_+^*} E_\lambda(S)$ ,  $E_- = \bigoplus_{\lambda \in \text{Sp}(S) \cap \mathbb{R}_-^*} E_\lambda(S)$  et  $E_0 = \text{Ker } S$ .

b. Soit  $X \in E_+ \cap (G \oplus H)$ . Comme  $X \in E_+$ ,  $X^T S X \geq 0$  et comme  $X \in G \oplus H$ ,  $X^T S X \leq 0$ . Ainsi  $X^T S X = 0$  et donc  $X = 0$  car  $X \in E_+$ . Donc  $E_+$  et  $G \oplus H$  sont en somme directe. Or  $E_+ \oplus G \oplus H \subset \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  donc  $\dim E_+ + \dim(G \oplus H) \leq n$  i.e.  $p + n - \dim F \leq n$  i.e.  $p \leq \dim F$ .

Soit  $X \in F \cap (E_- \oplus E_0)$ . Comme  $X \in F$ ,  $X^T S X \geq 0$  et comme  $X \in E_- \oplus E_0$ ,  $X^T S X \leq 0$ . Ainsi  $X^T S X = 0$  et donc  $X = 0$  car  $X \in F$ . Donc F et  $E_- \oplus E_0$  sont en somme directe. Or  $F \oplus E_- \oplus E_0 \subset \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  donc  $\dim F + \dim(E_- \oplus E_0) \leq n$  i.e.  $\dim F + n - p \leq n$  i.e.  $\dim F \leq p$ . On en déduit que  $p = \dim F$ .

Soit  $X \in E_- \cap (F \oplus H)$ . Comme  $X \in E_-$ ,  $X^T S X \leq 0$  et comme  $X \in F \oplus H$ ,  $X^T S X \geq 0$ . Ainsi  $X^T S X = 0$  et donc  $X = 0$  car  $X \in E_-$ . Donc  $E_-$  et  $F \oplus H$  sont en somme directe. Or  $E_- \oplus F \oplus H \subset \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  donc  $\dim E_- + \dim(F \oplus H) \leq n$  i.e.  $q + n - \dim G \leq n$  i.e.  $q \leq \dim G$ .

Soit  $X \in G \cap (E_+ \oplus E_0)$ . Comme  $X \in G$ ,  $X^T S X \leq 0$  et comme  $X \in E_+ \oplus E_0$ ,  $X^T S X \geq 0$ . Ainsi  $X^T S X = 0$  et donc  $X = 0$  car  $X \in G$ . Donc G et  $E_+ \oplus E_0$  sont en somme directe. Or  $G \oplus E_+ \oplus E_0 \subset \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  donc  $\dim G + \dim(E_+ \oplus E_0) \leq n$  i.e.  $\dim G + n - q \leq n$  i.e.  $\dim G \leq q$ . On en déduit que  $q = \dim G$ .

4. Soient A et B deux matrices congruentes de  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . Il existe donc  $P \in GL_n(\mathbb{R})$  tel que  $B = P^T A P$ . Notons  $(p, q)$  la signature de A et  $(r, s)$  la signature de B.

On note  $E_+ = \bigoplus_{\lambda \in \text{Sp}(A) \cap \mathbb{R}_+^*} E_\lambda(A)$ ,  $E_- = \bigoplus_{\lambda \in \text{Sp}(A) \cap \mathbb{R}_-^*} E_\lambda(A)$  et  $E_0 = \text{Ker } A$ . On a donc  $\dim E_+ = p$  et  $\dim E_- = q$ .

Posons  $F = \{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), PX \in E_+\}$ ,  $G = \{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), PX \in E_-\}$  et  $H = \{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), PX \in E_0\}$ . On vérifie aisément que

- $\forall X \in F \setminus \{0\}, X^T B X = (PX)^T A (PX) > 0$ ;
- $\forall X \in G \setminus \{0\}, X^T B X = (PX)^T A (PX) < 0$ ;
- $\forall X \in H, X^T B X = (PX)^T A (PX) = 0$ ;
- $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) = F \oplus G \oplus H$ .

D'après la question précédente,  $\dim F = r$  et  $\dim G = s$ . De plus, comme P est inversible,  $\dim F = \dim E_+ = p$  et  $\dim G = \dim E_- = q$ . Ainsi  $(r, s) = (p, q)$ .

## Solution 83

Remarquons déjà que  $\varphi$  est clairement bilinéaire.

Supposons que  $A \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ . Soit  $(X, Y) \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})^2$ . Comme  $\varphi(X, Y)$  est un scalaire,

$$\varphi(X, Y) = \varphi(X, Y)^T = Y^T A^T X = Y^T A X = \varphi(Y, X)$$

donc  $\varphi$  est symétrique. Pour tout  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ ,  $\varphi(X, X) = X^T A X \geq 0$  et on a égalité que si  $X = 0$ . Ainsi  $\varphi$  est bien un produit scalaire.

Réciproquement, supposons que  $\varphi$  est un produit scalaire. Notons  $(E_1, \dots, E_n)$  la base canonique de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ . Alors, pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ ,  $\varphi(E_i, E_j) = \varphi(E_j, E_i)$  i.e.  $E_i^T A E_j = E_j^T A E_i$  i.e.  $A_{j,i} = A_{i,j}$  donc  $A$  est symétrique. Enfin,  $X^T A X \geq 0$  pour tout  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  avec égalité si et seulement si  $X = 0$  donc  $A \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ .

#### Solution 84

**Première méthode.** Comme  $A \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ , il existe  $Q \in O_n(\mathbb{R})$  et  $\Delta \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  diagonale à coefficients strictement positifs telles que  $Q^T A Q = \Delta$ . Notons  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  les coefficients diagonaux de  $\Delta$  et  $C$  la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont  $1/\sqrt{\lambda_1}, \dots, 1/\sqrt{\lambda_n}$ . Alors, en notant  $M = QC$ , on a  $M^T A M = I_n$ .

La matrice  $M^T B M$  est symétrique donc il existe  $R \in O_n(\mathbb{R})$  et  $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  diagonale telles que  $R^T M^T B M R = D$ . Posons  $P = MR$ . On a bien  $P^T B P = D$  et  $P^T A P = R^T (M^T A M) R = R^T R = I_n$  car  $R \in O_n(\mathbb{R})$ .

**Deuxième méthode.** Soit  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace euclidien de dimension  $n$  et  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormée de  $E$  pour le produit scalaire  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ . Il existe alors  $(f, g) \in \mathcal{L}(E)$  tel que  $A = \text{mat}_{\mathcal{B}}(f)$  et  $g = \text{mat}_{\mathcal{B}}(g)$ . Comme  $(A, B) \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R}) \times \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ ,  $f$  et  $g$  sont respectivement auto-adjoint défini positif et auto-adjoint pour le produit scalaire  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ .

On prouve alors classiquement qu'en posant  $(x | y) = \langle f(x), y \rangle$  pour  $(x, y) \in E^2$ ,  $(\cdot | \cdot)$  est aussi un produit scalaire sur  $E$ . Comme  $g$  est auto-adjoint pour  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ,  $f^{-1} \circ g$  est auto-adjoint pour  $(\cdot | \cdot)$ . D'après le théorème spectral, il existe une base  $\mathcal{E} = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$  de  $E$ , orthonormée pour le produit scalaire  $(\cdot | \cdot)$ , dans laquelle la matrice de  $g$  est une matrice diagonale  $D$ . Notons  $P$  la matrice de passage de  $\mathcal{B}$  vers  $\mathcal{E}$ . Puisque  $\mathcal{E}$  est orthonormée pour le produit scalaire  $(\cdot | \cdot)$ ,  $P^T A P = I_n$ . Par ailleurs, la matrice de  $f^{-1} \circ g$  dans la base  $\mathcal{E}$  est  $D$  donc  $P^{-1} A^{-1} B P = D$  i.e.  $P^T B P = D$ .

#### Solution 85

1. Il existe  $P \in O_n(\mathbb{R})$  et  $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  telles que  $A = P D P^T$ . Par continuité de l'application  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto P M P^T$ ,  $\exp(A) = P \exp(D) P^T$ . Or  $\exp(D) = \text{diag}(e^{\lambda_1}, \dots, e^{\lambda_n})$  est une matrice diagonale à coefficients diagonaux strictement positifs. Ainsi  $\exp(A) \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ .
2. Il existe  $P \in O_n(\mathbb{R})$  et  $\Delta = \text{diag}(\mu_1, \dots, \mu_n)$  telles que  $B = P \Delta P^T$ . De plus, les  $\mu_i$  sont strictement positifs. On peut donc poser  $\lambda_i = \ln(\mu_i)$  pour  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  et  $A = P D P^T$ . La première question montre alors que  $\exp(A) = P \exp(D) P^T = P \Delta P^T = B$ .  
Soit  $C \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  telle que  $B = \exp(A) = \exp(C)$ . Il existe  $Q \in O_n(\mathbb{R})$  et  $E = \text{diag}(\nu_1, \dots, \nu_n)$  telles que  $C = Q E Q^T$ . De plus  $Q \exp(E) Q^T = P \exp(D) P^T$ . En posant  $R = P^T Q$ , on a donc  $R \exp(E) = \exp(D) R$ . Ainsi pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ ,  $R_{i,j} e^{\nu_j} = R_{i,j} e^{\lambda_i}$  i.e.  $R_{i,j}(e^{\nu_j} - e^{\lambda_i}) = 0$  de sorte que  $R_{i,j} = 0$  ou  $e^{\lambda_i} = e^{\nu_j}$ . Si  $R_{i,j} = 0$ , alors  $R_{i,j} \nu_j = R_{i,j} \lambda_i$ . Sinon,  $e^{\lambda_i} = e^{\nu_j}$  puis  $\lambda_i = \nu_j$  par injectivité de l'exponentielle. On a donc à nouveau  $R_{i,j} \nu_j = R_{i,j} \lambda_i$ . Ceci signifie que  $RE = DR$  ou encore  $Q E Q^T = P D P^T$  i.e.  $C = A$ .

#### Solution 86

1. Tout d'abord,  $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  par symétrie du produit scalaire. Soit alors  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ . Posons  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ .

$$X^T A X = \sum_{1 \leq i, j \leq n} x_i x_j \langle f_i, f_j \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^j x_i f_i, \sum_{j=1}^n x_j f_j \right\rangle = \left\| \sum_{i=1}^n x_i f_i \right\|^2 \geq 0$$

Ainsi  $A \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ .

2. Supposons  $\det(A) = 0$ . Alors  $A \notin \text{GL}_n(\mathbb{R})$  puis  $0 \in \text{Sp}(A)$ . On en déduit que  $A$  est symétrique positive mais pas définie positive.  
Autrement dit, il existe  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  non nul tel que  $X^T A X = 0$ . Le calcul de la question précédente montre que  $\left\| \sum_{i=1}^n x_i f_i \right\|^2 = 0$  i.e.

$\sum_{i=1}^n x_i f_i = 0_E$ . Comme  $X$  n'est pas nul, la famille  $(f_1, \dots, f_n)$  est liée.

Inversement, supposons la famille  $(f_1, \dots, f_n)$  liée. Il existe alors  $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  non nul tel que  $\sum_{i=1}^n x_i f_i = 0_E$  i.e.  $\left\| \sum_{i=1}^n x_i f_i \right\|^2 = 0$ . En

posant  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ , on a à nouveau  $X^T A X = 0$  avec  $X$  non nul. On en déduit que  $A$  est symétrique positive mais pas définie positive.

Ainsi  $0 \in \text{Sp}(A)$  puis  $\det(A) = 0$ .

### Solution 87

Soit  $M \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ . Notons  $(E_1, \dots, E_n)$  la base canonique de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Comme  $M \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ ,  $X^T M X \geq 0$  pour tout  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ . Notamment, pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,

$$M_{i,i} = E_i^T M E_i \geq 0$$

### Solution 88

1. L'application  $s : M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto M^T$  est clairement une symétrie. De plus,

$$\forall M, N \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \langle s(M), N \rangle = \text{tr}(MN) = \text{tr}((MN)^T) = \text{tr}(N^T M^T) = \text{tr}(M^T N^T) = \langle M, s(N) \rangle$$

donc  $s$  est une symétrie auto-adjointe et donc une symétrie orthogonale. On en déduit que

$$\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) = \text{Ker}(s - \text{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) \oplus \text{Ker}(s + \text{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}) = \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \oplus \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$$

2. La transposition est un endomorphisme de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , qui est de dimension finie. Ainsi la transposition est continue. En posant pour

$A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ,  $S_n = \sum_{k=0}^n \frac{A^k}{k!}$ , on a  $\lim_{n \rightarrow +\infty} S_n = \exp(A)$ . Par propriétés de la transposition,

$$S_n^T = \sum_{k=0}^n \frac{(A^T)^k}{k!} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \exp(A^T)$$

mais par continuité de la transposition et caractérisation séquentielle de la continuité,  $\lim_{n \rightarrow +\infty} S_n^T = \exp(A)^T$ . Par unicité de la limite,  $\exp(A)^T = \exp(A^T)$ .

Puisque  $B \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ , pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,

$$\exp(xB)^T = \exp(xB^T) = \exp(-xB) = \exp(xB)^{-1}$$

donc  $\exp(xB) \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ .

3. Soit  $B \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ . Posons  $\varphi(x) = \text{tr}(A \exp(xB))$  pour  $x \in \mathbb{R}$ . Par hypothèse,  $\varphi(x) \leq \varphi(0)$  pour tout  $x \in \mathbb{R}$ . Ainsi  $\varphi$  admet un maximum en 0. Par ailleurs, en notant  $L : M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mapsto \text{tr}(AM)$  et  $\psi : x \mapsto \exp(xB)$ ,  $\varphi = L \circ \psi$ . D'après le cours,  $\psi$  est dérivable sur  $\mathbb{R}$  et  $L$  est linéaire donc  $\varphi$  est également dérivable sur  $\mathbb{R}$ . De plus,

$$\forall x \in \mathbb{R}, \varphi'(x) = L \circ \psi'(x) = L(B \exp(xB)) = \text{tr}(AB \exp(xB))$$

Comme  $\varphi$  admet un maximum en 0,  $\varphi'(0) = 0$  i.e.  $\text{tr}(AB) = 0$ . On en déduit que  $A \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R})^\perp = \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ .

D'après le théorème spectral, il existe  $P \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  et  $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  telles que  $A = P D P^{-1}$ . Ainsi, pour tout  $U \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ ,  $P^{-1} U P \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  de sorte que

$$\text{tr}(DU) = \text{tr}(P^{-1} P U) = \text{tr}(A P U P^{-1}) \leq \text{tr}(A) = \text{tr}(D)$$

En choisissant  $U = \text{diag}(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$  où  $\varepsilon_i = 1$  si  $\lambda_i \geq 0$  et  $\varepsilon_i = -1$  sinon, on a bien  $U \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  de sorte que

$$\sum_{i=1}^n |\lambda_i| = \text{tr}(DU) \leq \text{tr}(D) = \sum_{i=1}^n \lambda_i$$

ou encore

$$\sum_{i=1}^n |\lambda_i| - \lambda_i \leq 0$$

Puisque les termes de cette somme sont positifs, ils sont tous nuls. Ainsi  $\text{Sp}(A) \subset \mathbb{R}_+$  et  $A \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ .

4. Réciproquement, soit  $A \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ . En reprenant les mêmes notations que précédemment,

$$\text{tr}(AU) = \text{tr}(PDP^{-1}U) = \text{tr}(DV)$$

en posant  $V = P^{-1}UP$ . On a alors  $\text{tr}(DV) = \sum_{i=1}^n \lambda_i v_{i,i}$ . Puisque les colonnes de  $V$  sont de norme 1, on a  $v_{i,i} \leq 1$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ .

Comme les  $\lambda_i$  sont positifs,  $\lambda_i v_{i,i} \leq \lambda_i$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$  puis  $\sum_{i=1}^n \lambda_i v_{i,i} \leq \sum_{i=1}^n \lambda_i$  i.e.  $\text{tr}(DV) \leq \text{tr}(D)$  ou encore  $\text{tr}(AU) \leq \text{tr}(A)$ .

### Solution 89

Soit  $X \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$ .

$$\|AX\|_2^2 = X^T A^T A X$$

Comme  $A^T A$  est symétrique réelle, il existe une base orthonormée  $(U_1, \dots, U_p)$  de vecteurs propres de  $A^T A$ . Notons  $\lambda_i$  la valeur propre associée à  $U_i$ . Si  $X = \sum_{i=1}^p \alpha_i U_i$ ,

$$\|AX\|_2^2 = \|Y\|_2^2 = \sum_{i=1}^p \alpha_i^2 \lambda_i \leq \max \text{Sp}(A^T A) \sum_{i=1}^p \alpha_i^2 = \max \text{Sp}(A^T A) \|X\|_2^2$$

Ainsi

$$\|A\| \leq \sqrt{\max \text{Sp}(A^T A)}$$

Soit  $X$  un vecteur propre associé à la plus grande valeur propre  $\lambda$  de  $A^T A$ . Soit  $X \in \mathbb{R}^n$  dont la matrice dans la base canonique est  $X$ . Alors

$$\|AX\|_2^2 = \|AX\|_2^2 = X^T A^T A X = \lambda X^T X = \lambda \|X\|_2^2$$

Ainsi  $\|A\| \leq \sqrt{\lambda}$ . Par conséquent,  $\|A\| = \sqrt{\max \text{Sp}(A^T A)}$ .

## Polynômes orthogonaux

### Solution 90

1. La symétrie de  $\varphi$  est évidente. La bilinéarité de  $\varphi$  provient de la linéarité de l'intégrale. Pour  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ ,  $\int_{-1}^1 P(t)Q(t) dt \geq 0$  donc  $\varphi$

est positive. Soit  $P \in \mathbb{R}_n[X]$  tel que  $\int_{-1}^1 P(t)Q(t) dt = 0$ . Comme  $P^2$  est continue positive sur  $[-1, 1]$ , on en déduit que  $P^2$  est nulle sur  $[-1, 1]$ . Le polynôme  $P^2$  admet donc une infinité de racines : il est donc nul. Par conséquent,  $P$  est également nul. Ceci prouve que  $\varphi$  est définie.

$\varphi$  est donc un produit scalaire.

2. 1 et  $-1$  sont des racines de multiplicité  $n$  de  $Q_n$ . On en déduit que  $Q_n^{(k)}(-1) = Q_n^{(k)}(1) = 0$  pour  $k < n$ .

3. Soit  $k, l \in \llbracket 0, n \rrbracket$  avec  $k \neq l$ . On peut supposer  $k < l$ .

Supposons  $l \geq 1$  pour se donner une idée de la marche à suivre. On utilise une intégration par parties :

$$\langle P_k, P_l \rangle = \int_{-1}^1 Q_k^{(k)}(t) Q_l^{(l)}(t) dt = \left[ Q_k^{(k)}(t) Q_l^{(l-1)}(t) \right]_{-1}^1 - \int_{-1}^1 Q_k^{(k+1)}(t) Q_l^{(l-1)}(t) dt$$

Or  $l-1 < l$  donc  $Q_l^{(l-1)}(-1) = Q_l^{(l-1)}(1) = 0$  d'après la question précédente. Ainsi  $\langle Q_k^{(k)}, Q_l^{(l)} \rangle = -\langle Q_k^{(k+1)}, Q_l^{(l-1)} \rangle$ .

On peut donc prouver à l'aide d'une récurrence finie que  $\langle Q_k^{(k)}, Q_l^{(l)} \rangle = (-1)^l \langle Q_k^{(k+l)}, Q_l \rangle$ . Or  $k < l$  donc  $k+l > 2k$ . Puisque  $\deg Q_k = 2k$ ,  $Q_k^{(k+l)} = 0$ . On a donc  $\langle P_k, P_l \rangle = 0$ .

Les  $P_k$  sont donc orthogonaux deux à deux. La famille  $(P_k)_{0 \leq k \leq n}$  est donc orthogonale. De plus,  $\deg Q_k = 2k$  donc  $\deg P_k = \deg Q_k^{(k)} = k$ . La famille  $(P_k)_{0 \leq k \leq n}$  est une famille de polynômes à degrés étagés : elle est donc libre. Comme elle comporte  $n+1$  éléments et que  $\dim \mathbb{R}_n[X] = n+1$ , c'est une base orthogonale de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

4. Il est clair que  $L$  est linéaire. De plus, pour  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ ,

$$\deg((X^2 - 1)P'') = \deg(X^2 - 1) + \deg(P'') \leq 2 + n - 2 = n$$

et

$$\deg(XP') = \deg(X) + \deg(P') \leq 1 + n - 1 = n$$

On en déduit que  $\deg(L(P)) \leq n$  i.e.  $L(P) \in \mathbb{R}_n[X]$ . Ainsi  $L$  est bien un endomorphisme de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

Soit  $(P, Q) \in \mathbb{R}_n[X]^2$ . Alors

$$\begin{aligned} \langle L(P), Q \rangle &= \int_{-1}^1 ((t^2 - 1)P''(t) + 2tP'(t)) Q(t) dt \\ &= \int_{-1}^1 (t^2 - 1)P''(t)Q(t) dt + 2 \int_{-1}^1 tP'(t)Q(t) dt \end{aligned}$$

En intégrant par parties,

$$\int_{-1}^1 (t^2 - 1)P''(t)Q(t) dt = [(t^2 - 1)P'(t)Q(t)] - \int_{-1}^1 P'(t)((t^2 - 1)Q'(t) + 2tQ(t)) dt = - \int_{-1}^1 (t^2 - 1)P'(t)Q'(t) dt - 2 \int_{-1}^1 tP'(t)Q(t) dt$$

Ainsi

$$\langle L(P), Q \rangle = - \int_{-1}^1 (t^2 - 1)P'(t)Q'(t) dt$$

Cette dernière expression est invariante par échange de  $P$  et  $Q$  donc  $\langle L(P), Q \rangle = \langle P, L(Q) \rangle$ . Finalement,  $L$  est bien un endomorphisme auto-adjoint de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

5. Soit  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ . Alors  $P_k \in \mathbb{R}_k[X]$ . Il est clair que  $\mathbb{R}_k[X]$  est stable par  $L$  donc  $L(P_k) \in \mathbb{R}_k[X]$ . Or  $(P_0, \dots, P_k)$  est une base orthogonale de  $\mathbb{R}_k[X]$  donc  $L(P_k) = \sum_{j=0}^k \frac{\langle L(P_k), P_j \rangle}{\|P_j\|^2} P_j$ . Mais comme  $L$  est auto-adjoint,  $\langle L(P_k), P_j \rangle = \langle P_k, L(P_j) \rangle$ . Or  $L(P_j) \in \mathbb{R}_j[X] = \text{vect}(P_0, \dots, P_j)$  donc  $\langle P_k, L(P_j) \rangle = 0$  pour  $j < k$  car  $(P_0, \dots, P_n)$  est orthonormée. Ainsi  $L(P_k) = \frac{\langle L(P_k), P_k \rangle}{\|P_k\|^2} P_k$  donc  $P_k$  est un vecteur propre de  $L$ .

## Solution 91

1. Remarquons déjà que l'intégrale définissant  $\langle P, Q \rangle$  est bien définie car  $t \mapsto P(t)Q(t)e^{-t^2}$  est continue sur  $\mathbb{R}$  et  $P(t)Q(t)e^{-t^2} = o\left(\frac{1}{t^2}\right)$  quand  $t \rightarrow \pm\infty$ .  
L'application  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est clairement bilinéaire, symétrique et positive. Enfin, soit  $P \in E$  vérifiant  $\langle P, P \rangle = 0$ . Comme  $t \mapsto P(t)^2 e^{-t^2}$  est continue, positive et d'intégrale nulle sur  $\mathbb{R}$ , elle y est constamment nulle. Comme l'exponentielle ne s'annule pas sur  $\mathbb{R}$ ,  $t \mapsto P(t)^2$  est nulle sur  $\mathbb{R}$ . Le polynôme  $P$  admet donc une infinité de racines : il est nul.  
On a bien vérifié que  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est un produit scalaire sur  $E$ .

2. La matrice de  $L$  dans la base canonique est triangulaire supérieure et ses coefficients diagonaux sont  $0, -2, \dots, -2n$ . Ainsi  $L$  admet pour valeurs propres les  $n + 1$  réels distincts  $0, -2, \dots, -2n$ . Comme  $\dim E = n + 1$ , on peut affirmer que  $L$  est diagonalisable.

3. Soient  $(P, Q) \in E^2$ . Alors

$$\langle L(P), Q \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} (P''(t) - 2tP'(t))Q(t)e^{-t^2} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} P''(t)Q(t)e^{-t^2} dt - 2 \int_{-\infty}^{+\infty} tP'(t)Q(t)e^{-t^2} dt$$

Comme  $t \mapsto e^{-t^2}$  et  $t \mapsto P'(t)Q(t)$  sont de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}$  de dérivées respectives  $t \mapsto -2te^{-t^2}$  et  $t \mapsto P''(t)Q(t) + P'(t)Q'(t)$ , on obtient par une intégration par parties :

$$2 \int_{-\infty}^{+\infty} tP'(t)Q(t)e^{-t^2} dt = -[P'(t)Q(t)]_{-\infty}^{+\infty} + \int_{-\infty}^{+\infty} (P'(t)Q'(t) + P''(t)Q(t))e^{-t^2} dt$$

On en déduit que

$$\langle L(P), Q \rangle = - \int_{-\infty}^{+\infty} P'(t) Q'(t) e^{-t^2} dt$$

Comme cette expression est invariante par échange de  $P$  et  $Q$ ,

$$\langle L(P), Q \rangle = \langle P, L(Q) \rangle$$

$L$  est bien un endomorphisme auto-adjoint.

4. Notons  $(P_0, \dots, P_n)$  l'orthonormalisée de Gram-Schmidt de la base canonique. On sait alors que  $(P_0, \dots, P_n)$  est une base orthonormée de  $E$  et que pour tout  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,  $\text{vect}(P_0, \dots, P_k) = \mathbb{R}_k[X]$ .  
Soit  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ . Alors  $P_k \in \mathbb{R}_k[X]$ . Il est clair que  $\mathbb{R}_k[X]$  est stable par  $L$  donc  $L(P_k) \in \mathbb{R}_k[X]$ . Or  $(P_0, \dots, P_k)$  est une base orthonormée de  $\mathbb{R}_k[X]$  donc  $L(P_k) = \sum_{j=0}^k \langle L(P_k), P_j \rangle P_j$ . Mais comme  $L$  est auto-adjoint,  $\langle L(P_k), P_j \rangle = \langle P_k, L(P_j) \rangle$ . Or  $L(P_j) \in \mathbb{R}_j[X] = \text{vect}(P_0, \dots, P_j)$  donc  $\langle P_k, L(P_j) \rangle = 0$  pour  $j < k$  car  $(P_0, \dots, P_n)$  est orthonormée. Ainsi  $L(P_k) = \langle L(P_k), P_k \rangle P_k$  donc  $P_k$  est un vecteur propre de  $L$ . Finalement,  $(P_0, \dots, P_n)$  est bien une base de  $E$  formée de vecteurs propres de  $L$ .

## Divers

### Solution 92

1. Soient  $x, y, z \in E$  et  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ .

$$\begin{aligned} \langle z, u(\lambda x + \mu y) \rangle &= -\langle u(z), \lambda x + \mu y \rangle && \text{par antisymétrie} \\ &= -\lambda \langle u(z), x \rangle - \mu \langle u(z), y \rangle && \text{par bilinéarité du produit scalaire} \\ &= \lambda \langle z, u(x) \rangle + \mu \langle z, u(y) \rangle && \text{par antisymétrie} \end{aligned}$$

On a donc  $\langle z, u(\lambda x + \mu y) - \lambda u(x) - \mu u(y) \rangle = 0$  pour tout  $z \in E$ . Comme  $E^\perp = \{0_E\}$ ,  $u(\lambda x + \mu y) - \lambda u(x) - \mu u(y) = 0_E$ . D'où la linéarité de  $u$ .

2. (i)  $\Rightarrow$  (ii) Soient  $x, y \in E$ . Alors  $\langle u(x+y), x+y \rangle = 0$ . Or, par linéarité de  $u$  et bilinéarité du produit scalaire :

$$\langle u(x+y), x+y \rangle = \langle u(x), x \rangle + \langle u(x), y \rangle + \langle u(y), x \rangle + \langle u(y), y \rangle = \langle u(x), y \rangle + \langle u(y), x \rangle$$

D'où l'antisymétrie de  $u$ .

- (ii)  $\Rightarrow$  (iii) On a vu dans la question précédente que  $u$  était linéaire. Soit  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormée de  $E$  et  $A$  la matrice de  $u$  dans cette base. Comme  $\mathcal{B}$  est orthonormée,  $u(e_j) = \sum_{i=1}^n \langle u(e_j), e_i \rangle e_i$  pour  $1 \leq j \leq n$ . On en déduit que  $a_{ij} = \langle u(e_j), e_i \rangle$  pour  $1 \leq i, j \leq n$ . Or, par antisymétrie de  $u$ ,  $\langle u(e_j), e_i \rangle = -\langle u(e_i), e_j \rangle$  i.e.  $a_{ij} = -a_{ji}$  pour  $1 \leq i, j \leq n$ . On en déduit que  $A$  est antisymétrique.

- (iii)  $\Rightarrow$  (i)  $u$  est bien linéaire par hypothèse. Soient  $\mathcal{B}$  une base orthonormale de  $E$  et  $A$  la matrice de  $u$  dans  $\mathcal{B}$ . Soit  $x \in E$  et  $X$  la matrice colonne de  $x$  dans  $\mathcal{B}$ . Alors

$$\langle u(x), x \rangle = (MX)^T X = -X^T M X = -\langle x, u(x) \rangle$$

On en déduit que  $\langle u(x), x \rangle = 0$ .

3. Fixons une base orthonormée  $\mathcal{B}$  de  $E$  et considérons  $\Phi$  l'isomorphisme de  $\mathcal{L}(E)$  dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  qui à un endomorphisme de  $E$  associe sa matrice dans la base  $\mathcal{B}$ . D'après la question précédente,  $\Phi(A(E)) = A_n(\mathbb{R})$  où  $A_n(\mathbb{R})$  est le sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  constitué des matrices antisymétriques. On a donc également  $A(E) = \Phi^{-1}(A_n(\mathbb{R}))$  donc  $A(E)$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{L}(E)$  comme image d'un sous-espace vectoriel par une application linéaire et  $\dim A(E) = \dim A_n(\mathbb{R}) = \frac{n(n-1)}{2}$  car  $\Phi$  est un isomorphisme.

4. Soient  $x \in \text{Ker } u$  et  $y \in \text{Im } u$ . Il existe  $z \in E$  tel que  $y = u(z)$ .

$$\langle x, y \rangle = \langle x, u(z) \rangle = -\langle z, u(x) \rangle = -\langle z, 0_E \rangle = 0$$

Ainsi  $\text{Im } u \subset (\text{Ker } u)^\perp$ . D'après le théorème du rang  $\dim \text{Im } u = n - \dim \text{Ker } u = \dim(\text{Ker } u)^\perp$ . Ainsi  $\text{Im } u = (\text{Ker } u)^\perp$ .



5. Soit  $F$  un sous-espace vectoriel stable par  $u$ . Soient  $x \in F^\perp$ . Alors, pour tout  $y \in F$ ,  $\langle u(x), y \rangle = -\langle x, u(y) \rangle = 0$  car  $u(y) \in F$ . Ainsi  $u(x) \in F^\perp$ , ce qui prouve que  $u(F^\perp) \subset F^\perp$ .

### Solution 93

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  antisymétrique. Si  $A$  est nulle,  $\text{rg } A = 0$  et donc le rang de  $A$  est pair.

Sinon, notons  $u$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^n$  canoniquement associée à  $A$ . On munit  $\mathbb{R}^n$  de son produit scalaire canonique et on se donne une base orthonormale  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^n$  adaptée à la décomposition en somme directe  $\mathbb{R}^n = S \oplus \text{Ker } u$  où  $S$  est un supplémentaire de  $\text{Ker } u$ . La matrice de  $u$  dans cette base  $\mathcal{B}$  est de la forme  $A' = \begin{pmatrix} B & 0 \\ C & 0 \end{pmatrix}$  avec  $B$  carrée de taille  $p = \dim S$ . Si on note  $P$  la matrice de passage de la base canonique vers la base  $\mathcal{B}$ ,  $P$  est orthogonale et  $A' = P^{-1}BP = P^TAP$ . On en déduit que  $A'$  est également antisymétrique et donc  $B$  est antisymétrique et  $C$  est nulle. On a donc  $A' = \begin{pmatrix} B & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ . On a  $\text{rg } A' = \text{rg } B$  mais comme  $S$  est un supplémentaire de  $\text{Ker } u$ ,  $\text{rg } A' = \dim S = p$ , ce qui prouve que  $B$  est inversible. Or  $\det(B^T) = \det(-B) = (-1)^p \det B$  donc  $p$  est pair sinon on aurait  $\det B = 0$  et  $B$  non inversible.

### Solution 94

1. Si  $A$  est symétrique  $A^T = A$  et donc  $A^2 = I_n$ . On en déduit que  $a$  est une symétrie orthogonale.

2. **Première méthode.** Remarquons que

$$A = (A^T)^2 + A^T - I_n = (A^2 + A - I_n)^2 + (A^2 + A - I_n) - I_n$$

Après simplification, on obtient

$$A^4 + 2A^2 - 2A - I_n = 0$$

Ainsi  $X^4 + 2X^2 - 2X - 1 = (X-1)(X+1)^3$  est un polynôme annulateur de  $A$ . Ainsi  $\text{Sp}(A) \subset \{-1, 1\}$ . On en déduit que 0 est la seule valeur propre de  $A^T - A = A^2 - I_n$ . Autrement dit,  $M = A^T - A$  est nilpotente. Comme  $A^T = A^2 + A - I_n$ ,  $A^T$  commute avec  $A$  puis  $M^T$  commute avec  $M$ . On en déduit que  $M^T M$  est également nilpotente. Comme  $M^T M$  est symétrique réelle, elle est également diagonalisable donc nulle. Ainsi

$$\|M\|^2 = \text{tr}(M^T M) = 0$$

puis  $M = 0$ . Ceci signifie que  $A^T = A$  et on est ramené à la question précédente :  $a$  est à nouveau une symétrie orthogonale.

**Deuxième méthode.** Posons  $S = \frac{A + A^T}{2}$  et  $T = \frac{A - A^T}{2}$ . Alors  $A = S + T$  et  $S$  et  $T$  sont respectivement symétrique et antisymétrique. Comme  $A$  et  $A^T$  commutent,  $S$  et  $T$  commutent également. L'égalité  $A^T = A^2 + A - I_n$  peut alors s'écrire

$$S - T = S^2 + T^2 + 2ST + S + T - I_n$$

ou encore

$$S^2 + T^2 + 2ST + 2T = I_n$$

Remarquons que  $ST$  est antisymétrique. Comme toute matrice s'écrit de manière unique comme la somme d'une matrice symétrique et d'une matrice antisymétrique,

$$\begin{cases} S^2 + T^2 = I_n \\ ST + T = 0 \end{cases}$$

puis

$$\begin{cases} S^2 + T^2 = I_n \\ S^2 T^2 = T^2 \end{cases}$$

Comme  $S^2$  et  $T^2$  sont symétriques et diagonalisables, elles possèdent une base commune de vecteurs propres. En notant  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  et  $\mu_1, \dots, \mu_n$  leurs valeurs propres respectives, on a alors

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \begin{cases} \lambda + \mu = 1 \\ \lambda \mu = \mu \end{cases}$$

On en déduit sans peine que  $\lambda_i = 1$  et  $\mu_i = 0$ . Ainsi  $T^2 = 0$  et  $S^2 = I_n$ . De plus,

$$\|T\|^2 = \text{tr}(T^T T) = \text{tr}(-T^2) = 0$$

donc  $T = 0$ . Ainsi  $A = S = A^T$  et  $A^2 = S^2 = I_n$ .  $a$  est donc une symétrie orthogonale.

## Solution 95

1. Soit  $(x, y) \in E^2$ . Alors  $\langle u(x+y), x+y \rangle = 0$ . En développant, on obtient

$$\langle u(x), x \rangle + \langle u(x), y \rangle + \langle u(y), x \rangle + \langle u(y), y \rangle$$

puis  $\langle u(y), x \rangle = -\langle u(x), y \rangle$  car  $\langle u(x), x \rangle = \langle u(y), y \rangle = 0$ .

Soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormale de  $E$ . On note  $A$  la matrice de  $u$  dans  $\mathcal{B}$ . On a alors  $A_{i,j} = \langle u(e_j), e_i \rangle$  pour  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ . D'après ce qui précède,

$$A_{i,j} = \langle u(e_j), e_i \rangle = -\langle u(e_i), e_j \rangle = -A_{j,i}$$

Ainsi  $A$  est antisymétrique.

2. Soit  $x \in (\text{Ker } u)^\perp$ . Alors pour tout  $y \in \text{Ker } u$ ,

$$\langle u(x), y \rangle = -\langle x, u(y) \rangle = -\langle x, 0_E \rangle = 0$$

donc  $u(x) \in (\text{Ker } u)^\perp$  et  $(\text{Ker } u)^\perp$  est stable par  $u$ .

3. On choisit une base orthonormale de  $\text{Ker } u$  et une base orthonormale de  $(\text{Ker } u)^\perp$ . La concaténation de ces deux bases est une base orthonormale de  $E$  dans laquelle la matrice de  $u$  est de la forme  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & N \end{pmatrix}$  où  $N \in \mathcal{M}_r(\mathbb{R})$  avec  $r = \dim(\text{Ker } u)^\perp = n - \dim \text{Ker } u = \text{rg } u$ . Or  $\text{rg}(u) = \text{rg}(A) = \text{rg}(N)$  donc  $N$  est inversible.
4. Comme  $A$  est antisymétrique,  $N$  l'est également. Ainsi  $\det(N) = \det(N^T) = \det(-N) = (-1)^r \det(N)$ . Comme  $N$  est inversible,  $\det(N) \neq 0$  donc  $(-1)^r = 1$  et  $r = \text{rg}(u)$  est pair.

## Solution 96

1.  $s^* = (u^2)^* = (u^*)^2 = (-u)^2 = u^2 = s$  donc  $s$  est auto-adjoint.
2. Soit  $x$  un vecteur propre associé à la valeur propre  $\lambda$ . Alors  $\langle s(x), x \rangle = \lambda \|x\|^2$ . Mais par définition de l'adjoint,

$$\langle s(x), x \rangle = \langle u^2(x), x \rangle = \langle u(x), u^*(x) \rangle = -\|u(x)\|^2 \geq 0$$

Comme  $\|x\|^2 > 0$  ( $x$  est non nul),  $\lambda = -\frac{\|u(x)\|^2}{\|x\|^2} \leq 0$ . Mais comme  $\lambda$  n'est pas nulle,  $\lambda < 0$ .

3.  $u^2(x) = s(x) = \lambda x \in F$  donc  $u(F) = \text{vect}(u(x), u^2(x)) \subset F$ .

4. Posons  $e_1 = \frac{x}{\|x\|}$ . De plus,  $u(x) \neq 0_E$  car sinon  $s(x) = \lambda x \neq 0$ , ce qui est impossible puisque  $\lambda \neq 0$  et  $x \neq 0_E$ . On peut donc poser  $e_2 = \frac{u(x)}{\|u(x)\|}$ . Posons également  $a = \frac{\|u(x)\|}{\|x\|} > 0$ . On a bien  $u(e_1) = ae_2$  et

$$u(e_2) = \frac{u^2(x)}{\|u(x)\|} = \frac{s(x)}{\|u(x)\|} = \frac{\lambda \|x\|}{\|u(x)\|} e_1$$

Or on a vu précédemment que  $\lambda = -\frac{\|u(x)\|^2}{\|x\|^2}$  donc  $u(e_2) = -ae_1$ . Enfin, les vecteurs  $e_1$  et  $e_2$  sont unitaires et

$$\langle x, u(x) \rangle = \langle u^*(x), x \rangle = -\langle u(x), x \rangle = -\langle x, u(x) \rangle$$

donc  $\langle x, u(x) \rangle = 0$  de sorte que  $(e_1, e_2)$  est bien une base orthonormée de  $F$ .

5. Comme  $F$  est stable par  $u$ ,  $F^\perp$  est stable par  $u^* = -u$  et donc par  $u$  également. On peut alors montrer par récurrence qu'il existe une base orthonormée de  $E$  dans laquelle la matrice de  $u$  est de la forme convenue.

6. Toute matrice antisymétrique réelle est orthogonalement semblable à une matrice diagonale par blocs de la forme  $\begin{pmatrix} 0 & -a \\ a & 0 \end{pmatrix}$  ou  $\begin{pmatrix} 0 & -a \\ a & 0 \end{pmatrix}$  avec  $a > 0$ .

### Solution 97

1. Soit  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ . Comme  $X^T A X$  est un scalaire,

$$X^T A X = (X^T A X)^T = X^T A^T X = -X^T A X$$

donc  $X^T A X = 0$ .

2. a. Notons  $(E_1, \dots, E_n)$  la base canonique de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ . Soit  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ . Alors  $E_i^T A E_j = -E_j^T A E_i$  i.e.  $A_{i,j} = -A_{j,i}$ . Ainsi  $A$  est antisymétrique.
- b. Supposons que pour tout  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ ,  $X^T A X = 0$ . Soit  $(X, Y) \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})^2$ . Alors

$$(X + Y)^T A (X + Y) = 0$$

En développant

$$X^T A X + X^T A Y + Y^T A X + Y^T A Y = 0$$

et donc

$$X^T A Y + Y^T A X = 0$$

D'après la question précédente,  $A$  est antisymétrique.

### Solution 98

Soit  $\lambda$  une valeur propre complexe de  $A$  et  $X$  un vecteur propre (complexe) associé. Alors  $AX = \lambda X$  puis  $\bar{X}^T A X = \lambda \bar{X}^T X$ . Comme  $\bar{A}^T = -A$ , on obtient en transposant et en conjuguant la dernière égalité :  $\bar{X}^T A X = -\bar{\lambda} \bar{X}^T X$ . Comme  $X^T X = \sum_{i=1}^n |X_i|^2 > 0$  ( $X$  est non nul),  $\lambda = -\bar{\lambda}$  i.e.  $\lambda \in i\mathbb{R}$ .

### Solution 99

1. Comme  $n$  est impair,

$$\det(A) = \det(A^T) = \det(-A) = (-1)^n \det(A) = -\det(A)$$

donc  $\det(A) = 0$ .

2. Soit  $X$  un vecteur propre associé à  $\lambda$ . Alors  $AX = \lambda X$  puis  $X^T A X = \lambda X^T X$ . En transposant, on obtient  $X^T A^T X = \lambda X^T X$  ou encore  $-X^T A X = \lambda X^T X$ . On en déduit que  $\lambda X^T X = 0$  puis  $\lambda = 0$  car  $X^T X = \|X\|^2 > 0$  ( $X$  est non nul).
3. **Première méthode.** Les valeurs propres complexes non réelles de  $A$  sont conjuguées deux à deux et de même multiplicité car  $\chi_A$  est à coefficients réels. Comme  $A$  est trigonalisable dans  $\mathbb{C}$ ,  $\det(A)$  est le produit des valeurs propres complexes de  $A$ . Ainsi  $\det(A)$  est le produit de modules au carré et d'éventuels zéros. Dans tous les cas,  $\det(A) \geq 0$ .
- Deuxième méthode.** Soit  $P = (-1)^n \chi_A = \det(A - X I_n)$ . Alors  $\lim_{P \rightarrow -\infty} P = +\infty$ . Supposons que  $\det(A) = P(0) < 0$ . Comme  $P$  est continu,  $P$  s'annulerait sur  $] -\infty, 0[$ , ce qui est impossible d'après la question précédente. Ainsi  $\det(A) \geq 0$ .

**REMARQUE.** D'après la première question, on aurait pu se restreindre au cas où  $n$  est pair.

### Solution 100

Supposons que  $M$  est antisymétrique. Soit  $P \in O_n(\mathbb{R})$ . Alors  $P^T M P$  est également antisymétrique. Elle est donc de diagonale nulle. Supposons que pour toute matrice  $P \in O_n(\mathbb{R})$ ,  $P^T M P$  est de diagonale nulle. Il existe  $(A, S) \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  tel que  $M = A + S$  (il suffit de choisir  $S = (M + M^T)/2$  et  $A = (M - M^T)/2$ ). D'après le théorème spectral, il existe  $P \in O_n(\mathbb{R})$  et  $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  diagonale telles que  $P^T S P = D$ . Ainsi  $P^T M P = P^T A P + D$ . Par hypothèse,  $P^T M P$  est de diagonale nulle et la première implication montre que  $P^T A P$  est également de diagonale nulle. On en déduit que la matrice diagonale  $D$  est nulle. Ainsi  $S = P D P^T = 0$  et  $M = A$  est antisymétrique.

## Solution 101

1. La bilinéarité vient de la linéarité de la trace. De plus, pour tout  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ,  $\text{tr}(M^T) = \text{tr}(M)$ . Par conséquent,  $\text{tr}(A^T B) = \text{tr}(B^T A)$ , d'où la symétrie. De plus,

$$\text{tr}(A^T B) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij} b_{ij}$$

et en particulier

$$\text{tr}(A^T A) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij}^2 \geq 0$$

Cette dernière somme ne s'annulant que si tous les  $a_{ij}$  sont nuls i.e.  $A = 0$ . L'application est donc définie positive. On vérifie sans difficulté que la base canonique de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est orthonormée.

2. D'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz,

$$|\text{tr}(A)| = |\text{tr}(I_n A)| \leq \|I_n\| \|A\|$$

On vérifie facilement que  $\|I_n\| = \sqrt{n}$ .

3. a. Soient  $A \in \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  et  $S \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ .

$$(A|S) = \text{tr}(A^T S) = -\text{tr}(AS)$$

$$(S|A) = \text{tr}(S^T A) = \text{tr}(SA)$$

Or  $\text{tr}(SA) = \text{tr}(AS)$  donc  $(A|S) = 0$ . Les sous-espaces vectoriels  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  sont donc orthogonaux. On sait également que  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  sont supplémentaires dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . On en déduit donc que  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  est l'orthogonal de  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ .

- b.  $d(A, \mathcal{S}_n(\mathbb{R})) = \|A - p(A)\|$  où  $p$  désigne la projection orthogonale sur  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ , c'est-à-dire la projection sur  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  parallèlement à  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ . On trouve facilement que  $p(A) = \frac{A^T + A}{2}$ . Ainsi

$$\|A - p(A)\| = \frac{1}{2} \|A - A^T\| = \frac{1}{2} \sqrt{\sum_{1 \leq i, j \leq n} (a_{ij} - a_{ji})^2}$$

en utilisant la formule donnant le carré de la norme vue à la première question.

4. Comme  $U \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ ,  $U^T U = U U^T = I_n$ .

$$\|UA\|^2 = \text{tr}((UA)^T UA) = \text{tr}(A^T U^T UA) = \text{tr}(A^T A) = \|A\|^2$$

$$\|AU\|^2 = \text{tr}((AU)^T AU) = \text{tr}(U^T A^T AU) = \text{tr}(A^T A U U^T) = \text{tr}(A^T A) = \|A\|^2$$

5. D'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz

$$\begin{aligned} \|AB\|^2 &= \text{tr}(B^T A^T AB) = \text{tr}(A^T A B B^T) = \text{tr}((A^T A)^T B B^T) \\ &= (A^T A | B B^T) \leq \|A^T A\| \|B B^T\| = \|A^T A\| \|B^T B\| \end{aligned}$$

car  $\|B B^T\|^2 = \text{tr}(B B^T B B^T) = \text{tr}(B^T B B^T B) = \|B^T B\|^2$ . En utilisant la formule donnant le carré de la norme vue à la première question, on a :

$$\|A^T A\|^2 = \sum_{1 \leq i, j \leq n} \left( \sum_{k=1}^n a_{ki} a_{kj} \right)^2$$

Or pour tous  $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , on a d'après Cauchy-Schwarz dans  $\mathbb{R}^n$ ,

$$\sum_{k=1}^n a_{ki} a_{kj} \leq \sqrt{S_i} \sqrt{S_j}$$

avec  $S_i = \sum_{k=1}^n a_{ki}^2$  pour  $1 \leq i \leq n$ . Ainsi

$$\|A^T A\|^2 \leq \sum_{1 \leq i, j \leq n} S_i S_j = \left( \sum_{i=1}^n S_i \right) \left( \sum_{j=1}^n S_j \right) = \left( \sum_{l=1}^n S_l \right)^2$$

Par conséquent,

$$\|A^T A\| \leq \sum_{1 \leq k, l \leq n} a_{kl}^2 = \|A\|^2$$

On a donc également  $\|B^T B\| \leq \|B\|^2$ , ce qui nous donne finalement l'inégalité demandée.

### Solution 102

Pour simplifier, on peut supposer  $u_1, \dots, u_{n+1}$  unitaires de sorte que pour  $i, j \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket$  distincts,  $(u_i | u_j) = \cos \alpha_n$ .

#### Première méthode

Notons  $u'_1, \dots, u'_n$  les projections orthogonales de  $u_1, \dots, u_n$  sur  $\text{vect}(u_{n+1})^\perp$ . Pour  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$   $u'_i = u_i - (\cos \alpha_n) u_{n+1}$  et par le théorème de Pythagore,  $\|u'_i\|^2 = \|u_i\|^2 - (\cos^2 \alpha_n) \|u_{n+1}\|^2 = 1 - \cos^2 \alpha_n$ . Pour  $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$  distincts

$$(u'_i | u'_j) = (u_i | u_j) - \cos \alpha_n ((u_i | u_{n+1}) + (u_j | u_{n+1})) + \cos^2 \alpha_n \|u_{n+1}\|^2 = \cos \alpha_n - \cos^2 \alpha_n$$

Par conséquent,

$$\frac{(u'_i | u'_j)}{\|u'_i\| \|u'_j\|} = \frac{\cos \alpha_n - \cos^2 \alpha_n}{1 - \cos^2 \alpha_n} = \frac{\cos \alpha_n}{1 + \cos \alpha_n}$$

Les vecteurs  $u'_1, \dots, u'_n$  font donc un angle constant  $\alpha_{n-1}$  deux à deux. De plus,  $\cos \alpha_{n-1} = \frac{\cos \alpha_n}{1 + \cos \alpha_n}$  i.e.  $\cos \alpha_n = \frac{\cos \alpha_{n-1}}{1 - \cos \alpha_{n-1}}$ .

L'énoncé n'a de sens que pour  $n \geq 2$ . On trouve aisément  $\alpha_2 = \frac{2\pi}{3}$ . Posons  $z_n = \frac{1}{\cos \alpha_n}$ . La suite  $(z_n)$  vérifie la relation de récurrence  $z_n = z_{n-1} - 1$ . Puisque  $z_2 = -2$ , on trouve  $z_n = -n$  pour tout  $n \geq 2$ . Ainsi  $\alpha_n = \arccos\left(-\frac{1}{n}\right)$ .

#### Deuxième méthode

Puisque  $\dim E = n$ , les  $n+1$  vecteurs  $u_1, \dots, u_{n+1}$  forment une famille liée. Il existe donc  $(\lambda_1, \dots, \lambda_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1} \setminus \{(0, \dots, 0)\}$  tel que  $\sum_{i=1}^{n+1} \lambda_i u_i = 0_E$ . Fixons  $j \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket$ . On a donc

$$\sum_{i=1}^{n+1} \lambda_i (u_i | u_j) = (0_E | u_j) = 0$$

ou encore

$$\lambda_j + \sum_{i \neq j} \lambda_i \cos \alpha_n = 0$$

Posons  $\Lambda = \sum_{i=1}^{n+1} \lambda_i$ . L'égalité précédente s'écrit encore

$$\lambda_j + (\Lambda - \lambda_j) \cos \alpha_n = 0$$

ce qui équivaut à

$$\lambda_j(1 - \cos \alpha_n) + \Lambda \cos \alpha_n = 0$$

En sommant ces égalités pour  $j \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket$ , on obtient

$$\Lambda(1 - \cos \alpha_n) + (n+1)\Lambda \cos \alpha_n = 0$$

ou encore

$$\Lambda(1 + n \cos \alpha_n) = 0$$

Par ailleurs, il existe  $j \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket$  tel que  $\lambda_j \neq 0$  et on rappelle que  $\lambda_j(1 - \cos \alpha_n) + \Lambda \cos \alpha_n = 0$ . Si on avait  $\Lambda = 0$ , on aurait donc  $\cos \alpha_n = 1$ , ce qui est exclu par l'énoncé. Ainsi  $\Lambda \neq 0$ , ce qui permet d'affirmer que  $\cos \alpha_n = -\frac{1}{n}$ . On cherche implicitement un angle  $\alpha_n$  non orienté donc  $\alpha_n = \arccos\left(-\frac{1}{n}\right)$ .

### Solution 103

Soit  $X \in \text{Ker } A$ . On a donc  $AX = 0$  puis  $A^T AX = 0$  donc  $X \in \text{Ker } A^T A$ . Ainsi  $\text{Ker } A \subset \text{Ker } A^T A$ .

Soit maintenant  $X \in \text{Ker } A^T A$ . On a donc  $A^T AX = 0$  puis  $X^T A^T AX = 0$ . Notons  $Y = AX$ . Ainsi  $Y^T Y = 0$ . Or  $Y^T Y$  est la somme des carrés des composantes de  $Y$  donc  $Y = 0$  i.e.  $AX = 0$ . D'où  $X \in \text{Ker } A$ . Ainsi  $\text{Ker } A^T A \subset \text{Ker } A$ .

Finalement,  $\text{Ker } A = \text{Ker } A^T A$  et  $\text{rg } A = \text{rg } A^T A$  via le théorème du rang. En changeant  $A$  en  $A^T$ , on a également  $\text{rg } A^T = \text{rg } AA^T$ . Or  $\text{rg } A = \text{rg } A^T$ . Ainsi  $\text{rg } A^T A = \text{rg } AA^T = \text{rg } A$ .

---

**Solution 104**


---

1. Évident.

2. On va montrer que  $F$  admet pour supplémentaire la droite vectorielle  $\mathbb{R}_0[X]$  dans  $\mathbb{R}[X]$ .

Soit  $P \in \mathbb{R}_0[X] \cap F$ . Alors il existe  $(\lambda_n) \in \mathbb{R}^{(\mathbb{N}^*)}$  tel que  $P = \sum_{n=1}^{+\infty} \lambda_n (1 + X^n)$ . On a donc

$$P = \left( \sum_{n=1}^{+\infty} \lambda_n \right) + \sum_{n=1}^{+\infty} \lambda_n X^n$$

Mais comme  $\deg P \leq 0$ ,  $\lambda_n = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$  et donc  $P = 0$ . Ainsi  $F$  et  $\mathbb{R}_0[X]$  sont en somme directe.

3. Soit  $P \in F^\perp$ . Posons  $P = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n X^n$  avec  $(a_n) \in \mathbb{R}^{(\mathbb{N})}$ . Puisque  $\langle P, 1 + X^n \rangle = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ , on a  $a_0 + a_n = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ .

Mais comme la suite  $(a_n)$  est nulle à partir d'un certain rang, on en déduit que  $a_0 = 0$  puis que  $a_n = 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ . Ainsi  $P = 0$  puis  $F^\perp = \{0\}$ .

En particulier,  $F \oplus F^\perp = F \neq \mathbb{R}[X]$  puisque  $F$  est un hyperplan de  $\mathbb{R}[X]$ .