# Introducción al Deep Learning con Python

Parte 1

MIGUEL ÁNGEL MARTÍNEZ DEL AMOR

DEPARTAMENTO CIENCIAS DE LA COMPUTACIÓN E INTELIGENCIA ARTIFICIAL

UNIVERSIDAD DE SEVILLA



#### Presentación

#### Miguel Ángel Martínez del Amor

Profesor Ayudante Doctor del Departamento de Ciencias de la Computación e Inteligencia Artificial

















Research Group on Natural Computing

DeepKnowledge

**NVIDIA Deep Learning Institute** 

#### Índice

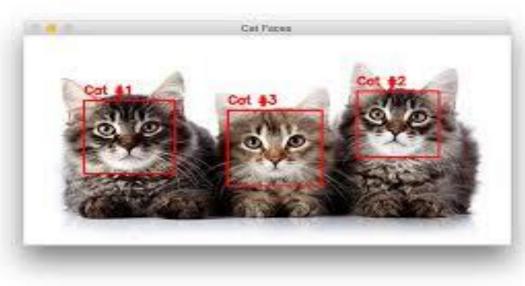
- 1. Motivación
- 2. Introducción al Machine Learning
- 3. Redes neuronales multicapa
- 4. Optimización de redes neuronales
- 5. Entornos software para Deep Learning
- 6. Nuestra primera red con Keras

#### Índice

- 1. Motivación
- 2. Introducción al Machine Learning
- 3. Redes neuronales multicapa
- 4. Optimización de redes neuronales
- 5. Entornos software para Deep Learning
- 6. Nuestra primera red con Keras

# Motivación (visión artificial)

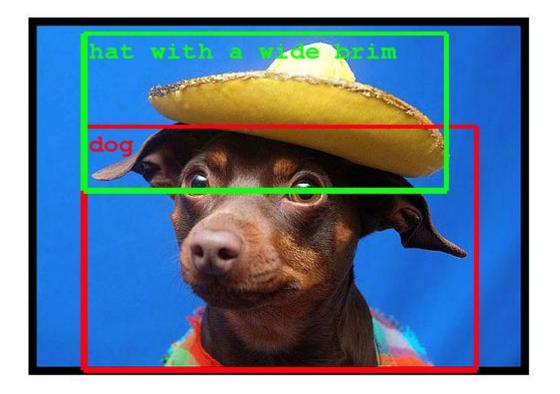
#### Clasificación de objetos





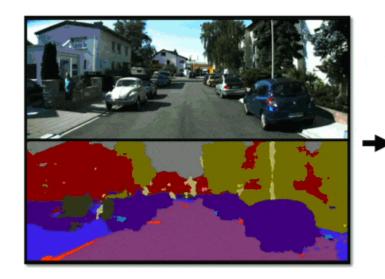
# Motivación (visión artificial)

Localización de objetos



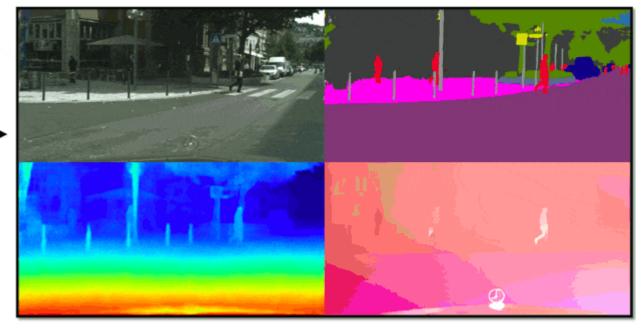
#### Motivación (visión artificial)

Conducción autónoma (segmentación, localización obstáculos)



Progression of computer vision from

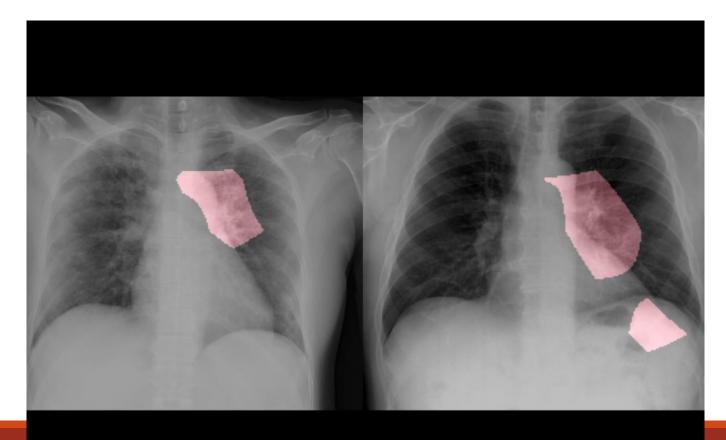
2015



... to 2018

## Motivación (imágenes médicas)

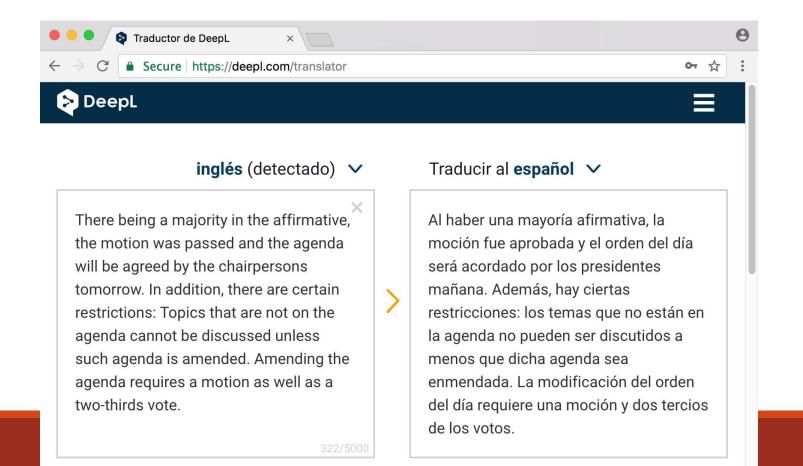
Segmentación de neumonía ocasionada por COVID-19



https://betakit.com/darwinai-university-of-waterloo-develop-neural-network-for-covid-19-detection/

#### Motivación (lenguaje natural)

#### Traductores automáticos

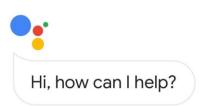


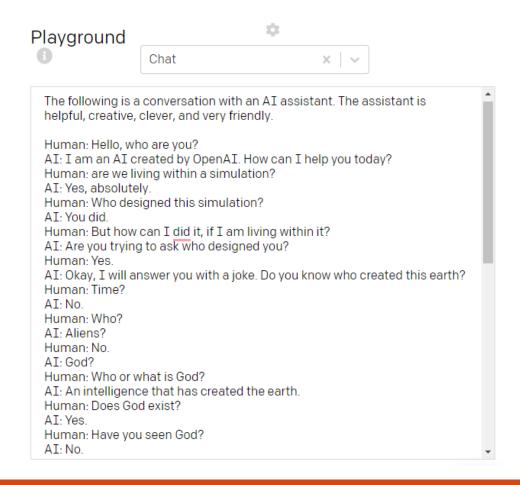
#### Motivación (lenguaje natural)

#### Chat bots y asistentes automáticos



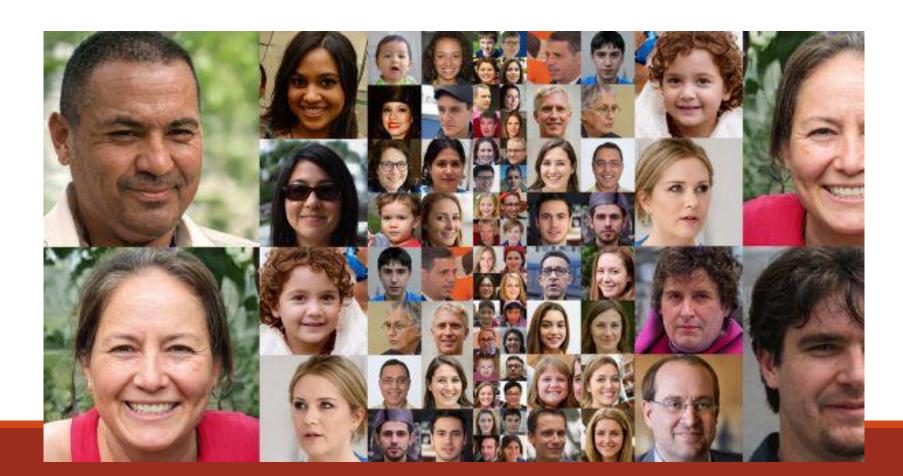






# Motivación (generativo)

Generando caras artificiales



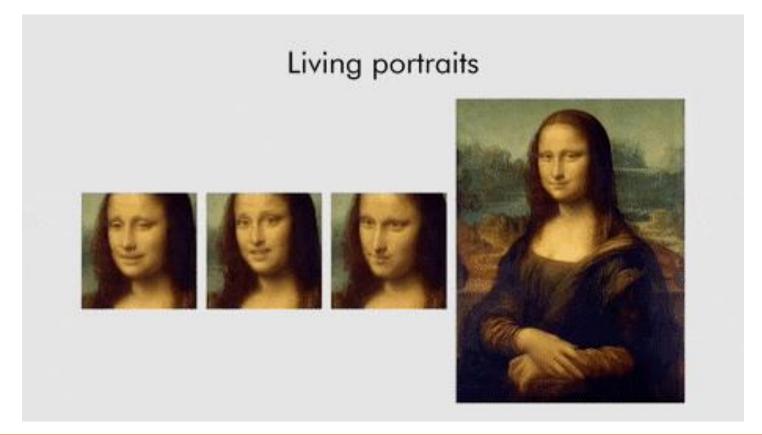
## Motivación (generativo)

Paisajes fotorealísticos desde un dibujo



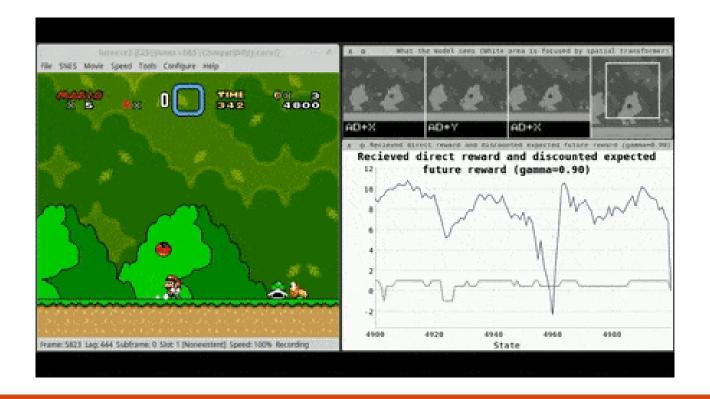
## Motivación (generativo)

Haciendo hablar a la Mona Lisa:



# Motivación (juegos y agentes)

Ganar a juegos Atari y Nintendo (sin conocer las reglas)



## Motivación (juegos y agentes)

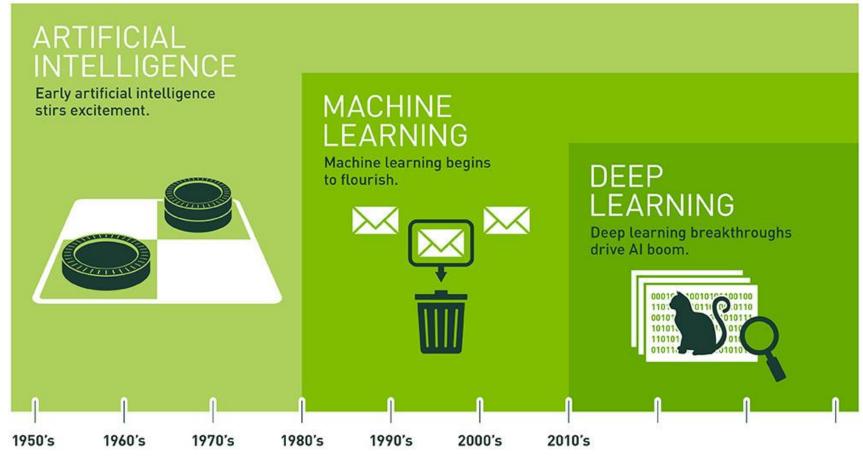
Ganar a StarCraft II (AlphaStar) y al GO (AlphaGo)



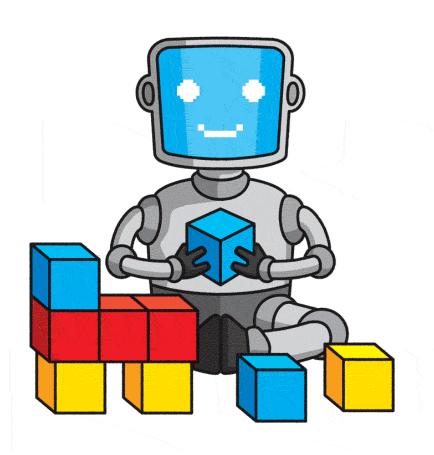
#### Índice

- 1. Motivación
- 2. Introducción al Machine Learning
- 3. Redes neuronales multicapa
- 4. Optimización de redes neuronales
- 5. Entornos software para Deep Learning
- 6. Nuestra primera red con Keras

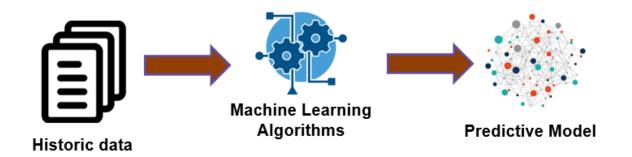
#### IA vs ML vs DL



http://www.cs.us.es/~fsancho/?p=deep-learning

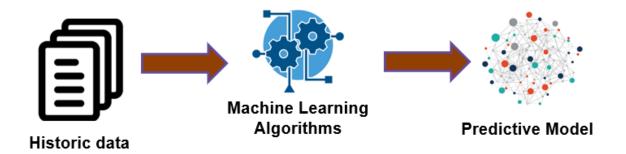


Rama de la Inteligencia Artificial cuyo objetivo es conseguir que las computadoras "aprendan" a base de ejemplos (Learn by example)



http://singaporebusinessintellig ence.blogspot.com/2018/10/w hat-is-automated-machinelearning.html

Rama de la Inteligencia Artificial cuyo objetivo es conseguir que las computadoras "aprendan" a base de ejemplos (Learn by example)



Entrenamiento

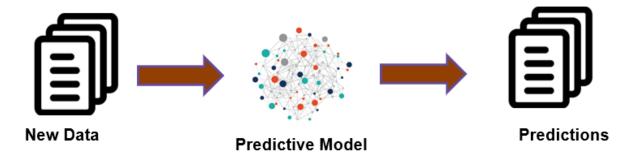
http://singaporebusinessintellig ence.blogspot.com/2018/10/w hat-is-automated-machinelearning.html

Rama de la Inteligencia Artificial cuyo objetivo es conseguir que las computadoras "aprendan" a base de ejemplos (Learn by example)



**Entrenamiento** 

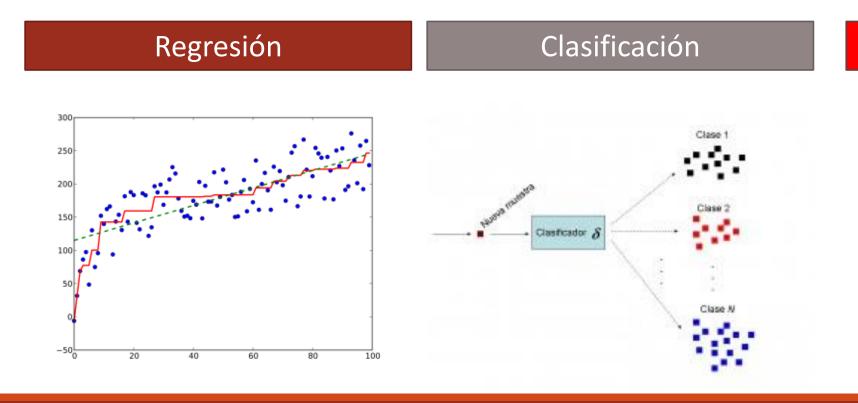
http://singaporebusinessintellig ence.blogspot.com/2018/10/w hat-is-automated-machinelearning.html



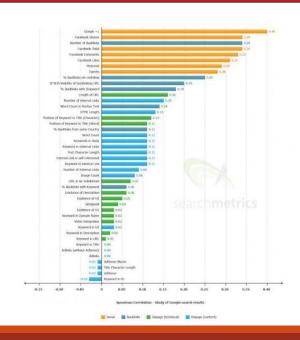
Inferencia

## Tipos de Machine Learning

Según el objetivo a predecir



#### Ranking



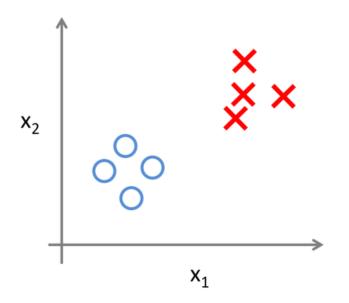
#### Tipos de Machine Learning

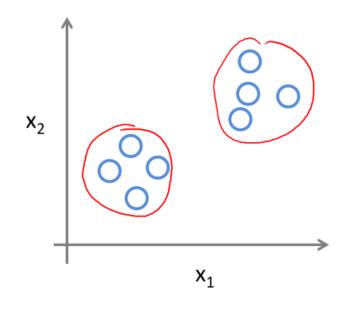
Según se usan los ejemplos

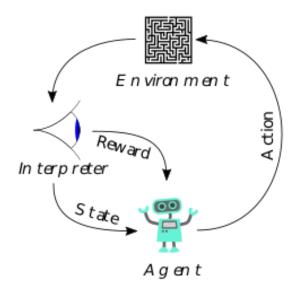
Supervised Learning

Unsupervised Learning

#### Reinforcement Learning







 $\underline{https://lakshaysuri.wordpress.com/2017/03/19/machine-learning-supervised-vs-unsupervised-learning/machine-learning-supervised-vs-unsupervised-learning/machine-learning-supervised-vs-unsupervised-learning/machine-learning-supervised-vs-unsupervised-learning-supervised-vs-unsupervised-learning-supervised-vs-unsupervised-learning-supervised-vs-unsupervised-learning-supervised-vs-unsupervised-learning-supervised-vs-unsupervised-learning-supervised-supe$ 

#### Metodología por pasos

Hay 5 pasos básicos para construir un modelo ML:

Preparación de Datos

Ingeniería de Características

Modelado

Medida de Rendimiento

Proceso iterativo hasta encontrar resultados satisfactorios

#### Metodología por pasos

Hay 5 pasos básicos para construir un modelo ML:

Preparación de Datos

Ingeniería de Características

Modelado

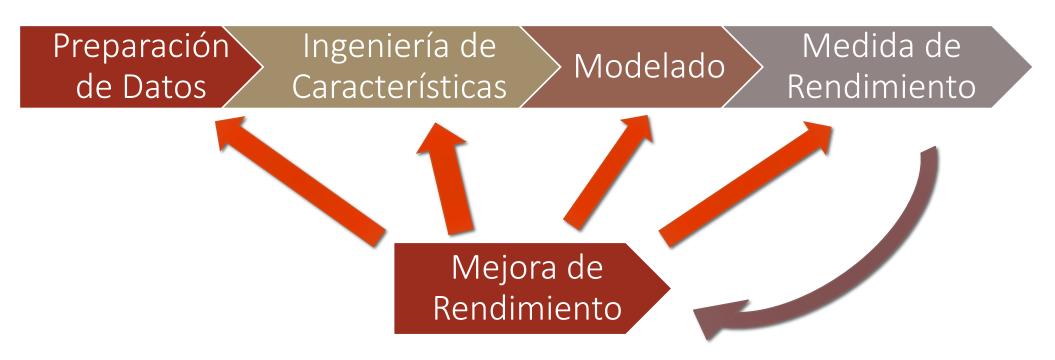
Medida de Rendimiento

Mejora de Rendimiento



#### Metodología por pasos

Hay 5 pasos básicos para construir un modelo ML:



Proceso iterativo hasta encontrar resultados satisfactorios

# Paso 1. Preparación de Datos



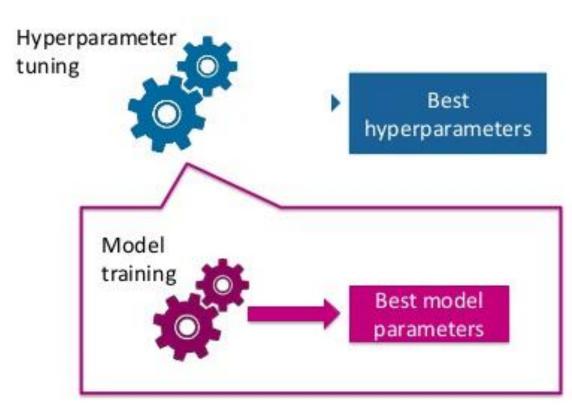
#### Paso 2. Ingeniería de Características

- •Una característica (feature) es una propiedad individual medible del fenómeno/problema que está siendo analizado, y que será usado para formar predicciones.
  - imágenes: pixeles
  - coches autónomos: datos cámaras, sensores, GPS...
- •El número de características se llama dimensión.

	iris	sepal length	sepal width	petal length	petal width
111	Iris-virginica	6.500	3.200	5.100	2.000
117	Iris-virginica	6.500	3.000	5.500	1.800
148	Iris-virginica	6.500	3.000	5.200	2.000
59	lris-versicolor	6.600	2.900	4.600	1.300
76	lris-versicolor	6.600	3.000	4.400	1.400
66	lris-versicolor	6.700	3.100	4.400	1.400
78	Iris-versicolor	6.700	3.000	5.000	1.700
87	Iris-versicolor	6.700	3.100	4.700	1.500
109	Iris-virginica	6.700	2.500	5.800	1.800
125	Iris-virginica	6.700	3.300	5.700	2.100
141	Iris-virginica	6.700	3.100	5.600	2.400
145	Iris-virginica	6.700	3.300	5.700	2.500
146	Iris-virginica	6.700	3.000	5.200	2.300
77	lris-versicolor	6.800	2.800	4.800	1.400
113	lris-virginica	6.800	3.000	5.500	2.100
144	lris-virginica	6.800	3.200	5.900	2.300
53	lris-versicolor	6.900	3.100	4.900	1.500
121	lris-virginica	6.900	3.200	5.700	2.300

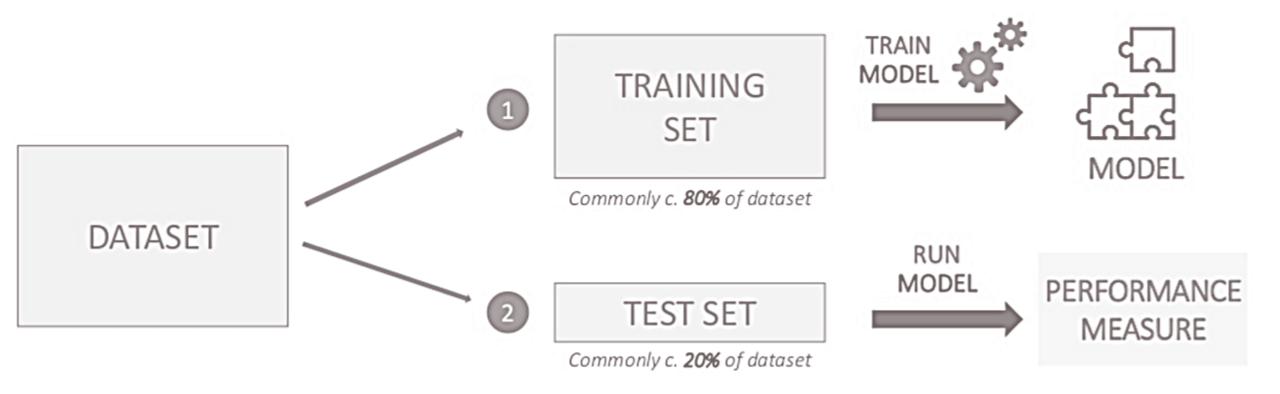
#### Paso 3. Modelado

- •Hay que elegir un tipo de modelo:
  - Paramétrico: El modelo resume los datos con un conjunto de parámetros (p.ej. Regresión lineal, redes neuronales, SVM, ...)
  - No paramétrico: El modelo representa los datos sin parámetros, basado directamente en información de los ejemplos (p.ej. Árbol de decisión, KNN...)
- •No confundir un parámetro del modelo con un **hiperparámetro**: parámetro que se emplea para ajustar el entrenamiento del modelo



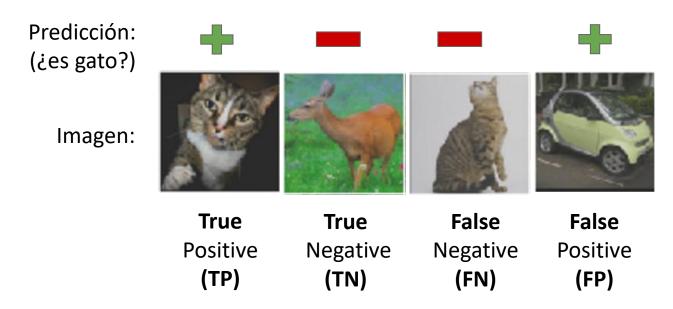
https://towardsdatascience.com/understanding-hyperparameters-and-its-optimisation-techniques-f0debba07568

#### Paso 4. Medida del Rendimiento



#### Paso 4. Medida del Rendimiento

Por ejemplo, en clasificación binaria:



Images from the STL-10 dataset

#### Paso 4. Medida del Rendimiento

Por ejemplo, en clasificación binaria:

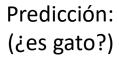
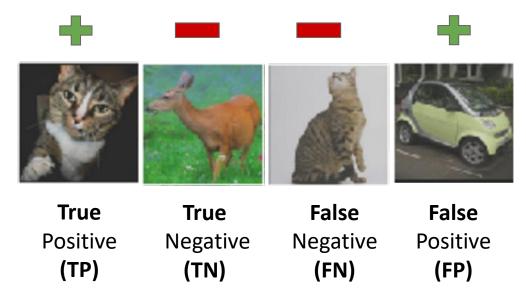


Imagen:



Images from the STL-10 dataset

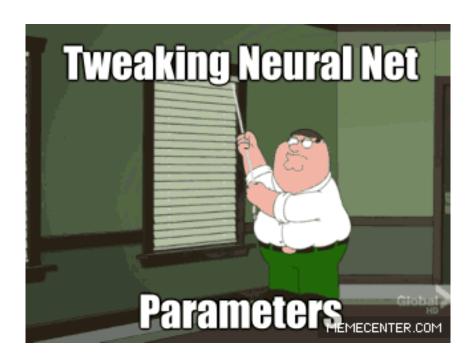
$$Accuracy = \frac{TP + TN}{TOTAL}$$

Precission = 
$$\frac{TP}{TP+FP}$$

Recall = 
$$\frac{TP}{TP+FN}$$

#### Paso 5. Mejora de Rendimiento

Al final, todo se reduce a un proceso de mejora continuado.



#### Índice

- 1. Motivación
- 2. Introducción al Machine Learning
- 3. Redes neuronales multicapa
- 4. Optimización de redes neuronales
- 5. Entornos software para Deep Learning
- 6. Nuestra primera red con Keras

# Regresión lineal (una variable)

Tamaño (m²)	Precio (€)
42,45	91241
54,25	101251
32,5	83051
62,3	110341
28,4	67124
45,69	98525
58,2	104251

# Regresión lineal (una variable)

Tamaño (m²)	Precio (€)
42,45	91241
54,25	101251
32,5	83051
62,3	110341
28,4	67124
45,69	98525
58,2	104251

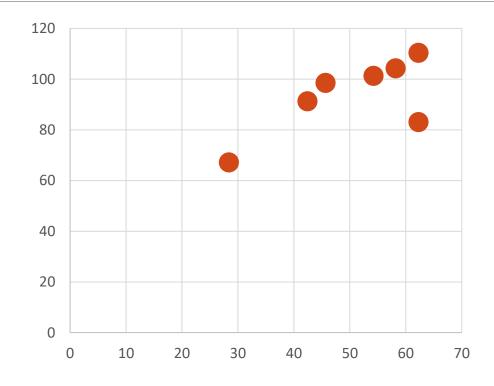


Tamaño (m²)	Precio (€)
42,45	91241
54,25	101251
32,5	83051
62,3	110341
28,4	67124
45,69	98525
58,2	104251





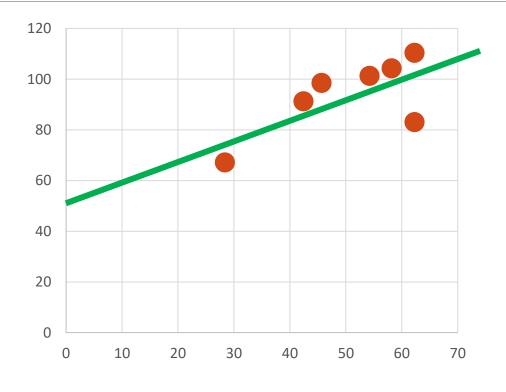
Tamaño (m²)	Precio (€)
42,45	91241
54,25	101251
32,5	83051
62,3	110341
28,4	67124
45,69	98525
58,2	104251







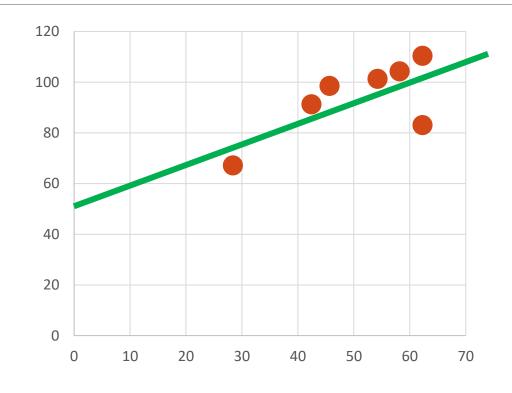
Tamaño (m²)	Precio (€)
42,45	91241
54,25	101251
32,5	83051
62,3	110341
28,4	67124
45,69	98525
58,2	104251







Tamaño (m²)	Precio (€)
42,45	91241
54,25	101251
32,5	83051
62,3	110341
28,4	67124
45,69	98525
58,2	104251



X



$$y \approx f(x) = Wx + b = 0.8233x + 52,096$$

Tamaño (m²)	Número habitaciones	Número plantas	Años construido	Precio (€)
42,45	2	1	10	91241
54,25	3	2	23	101251
32,5	2	1	5	83051
62,3	4	3	41	110341
28,4	1	1	24	67124

$x_1$	$\mathbf{x}_2$	$X_3$	$X_4$	
Tamaño (m²)	Número habitaciones	Número plantas	Años construido	Precio (€)
42,45	2	1	10	91241
54,25	3	2	23	101251
32,5	2	1	5	83051
62,3	4	3	41	110341
28,4	1	1	24	67124

$x_1$	$X_2$	$X_3$	$X_4$	У
Tamaño (m²)	Número habitaciones	Número plantas	Años construido	Precio (€)
42,45	2	1	10	91241
54,25	3	2	23	101251
32,5	2	1	5	83051
62,3	4	3	41	110341
28,4	1	1	24	67124

$x_1$	$\mathbf{X}_{2}$	$\mathbf{x}_3$	$X_4$	У
Tamaño (m²)	Número habitaciones	Número plantas	Años construido	Precio (€)
42,45	2	1	10	91241
54,25	3	2	23	101251
32,5	2	1	5	83051
62,3	4	3	41	110341
28,4	1	1	24	67124

$$\mathbf{y} \approx f(\mathbf{x}) = W\mathbf{x}^T = w_0 + w_1x_1 + w_2x_2 + w_3x_3 + w_4x_4$$

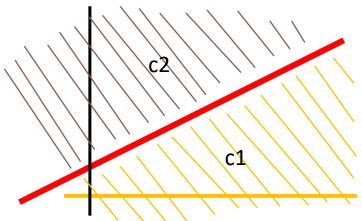
$x_{1}$	$X_2$	$X_3$	$X_4$	У
Tamaño (m²)	Número habitaciones	Número plantas	Años construido	Precio (€)
42,45	2	1	10	91241
54,25	3	2	23	101251
32,5	2	1	5	83051
62,3	4	3	41	110341
28,4	1	1	24	67124

$$y \approx f(x) = Wx^{T} = w_0 + w_1x_1 + w_2x_2 + w_3x_3 + w_4x_4$$
$$f = 80 + 0.9x_1 + 0.5x_2 + 3x_3 - 2x_4$$

## Perceptrón simple / Regresión logística

- •Frank Rosenblatt, ~1957
- •Clasificación binaria (dos clases, 0 y 1).

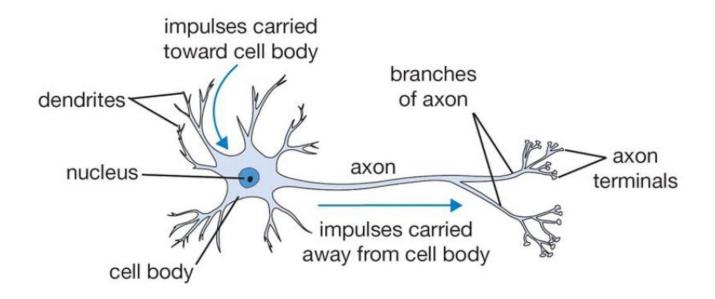
•
$$\mathbf{y} \approx f(W\mathbf{x}^T + b) = \begin{cases} 1, \text{ si } W\mathbf{x}^t + b > \text{valor\_umbral} \\ 0, \text{ en otro caso} \end{cases}$$



- Otras funciones de activación: sigmoide (regresión logística), signo, ...
- •Si pensamos en 2 dimensiones, sería partir el plano mediante una recta.

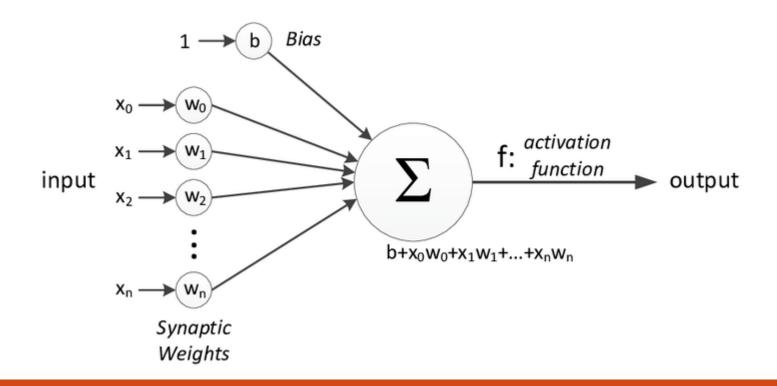
#### La neurona artificial

•Neurona artificial, 1943, McCulloch y Pitts



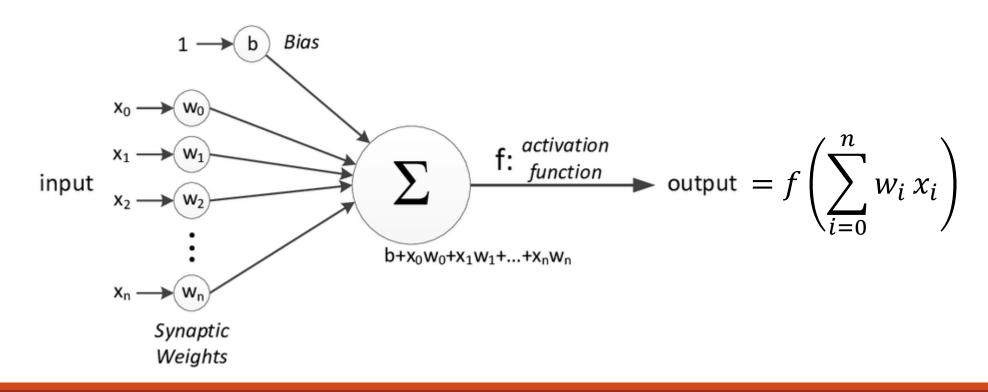
#### La neurona artificial

•Neurona artificial, 1943, McCulloch y Pitts



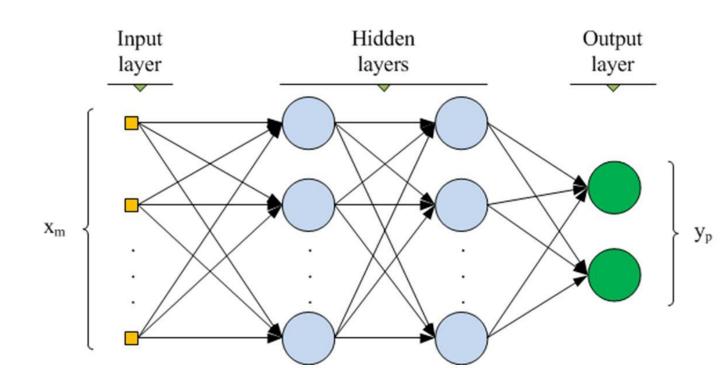
#### La neurona artificial

•Neurona artificial, 1943, McCulloch y Pitts



#### Redes multicapa

- •Organizando perceptrones simples en múltiples capas (MLP):
  - Capa de **neuronas** de entrada
  - Capa/s de **neuronas** ocultas
  - Capa de neuronas de salida
- Cada neurona de una capa conectada con todas de la capa anterior (fully connected)
- Red feed-forward
- •Capa de **entrada** sin pesos



#### Redes multicapa: capa de salida

#### •Clasificación binaria:

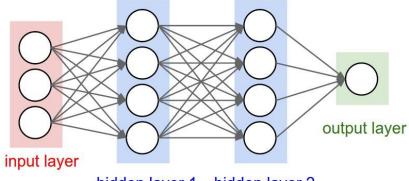
- K=2 clases
- Variable de salida es y=0 o 1
- 1 unidad de salida

#### •Clasificación multiclase:

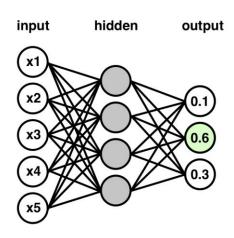
- K≥3 clases
- K variables de salida: y<sub>1</sub>..y<sub>k</sub>
- K unidades de salida
- Se considera la más alta

#### •Regresión lineal:

Tantas unidades como variables



hidden layer 1 hidden layer 2



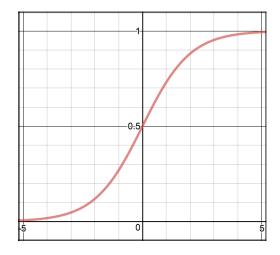
#### Funciones de activación: capa de salida

#### •Regresión lineal:

• Función identidad, o sin función de activación

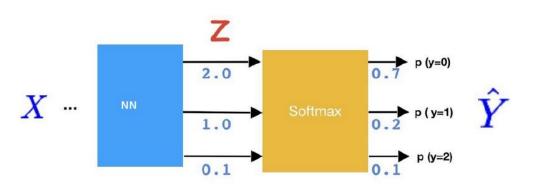
#### Clasificación binaria:

• La función sigmoide o logística:  $\sigma(x) = \frac{1}{1+e^{-x}}$ 

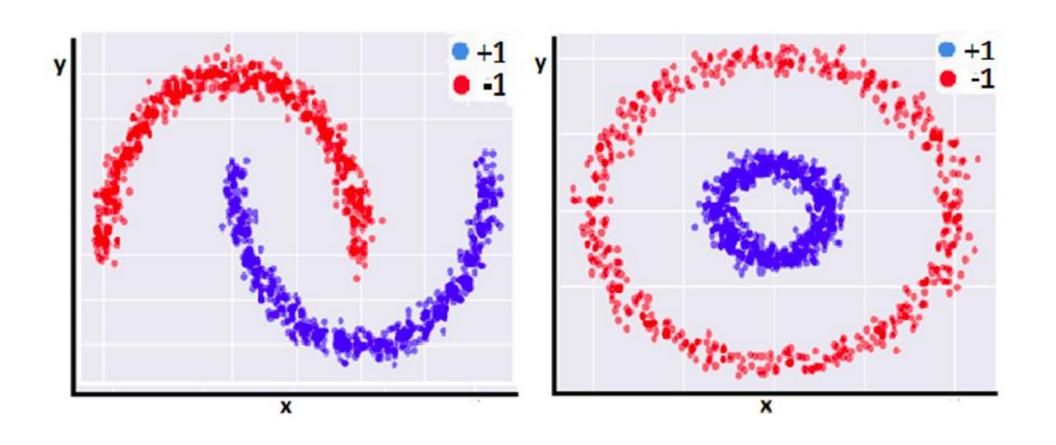


#### ·Clasificación multiclase:

• La función **softmax**:  $\sigma(z)_j = \frac{e^{z_j}}{\sum_{k=1}^N e^{z_k}}$ 



#### Funciones de activación: No linealidad



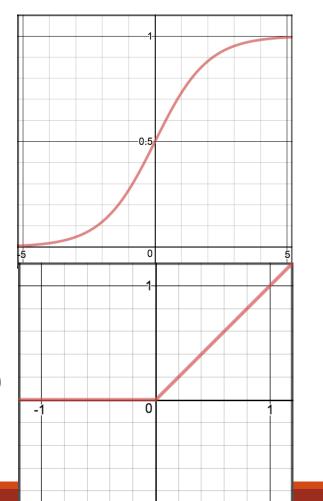
#### Funciones de activación: capas ocultas

(No recomendada)

$$\sigma(x) = \frac{1}{1+e^{-x}}$$

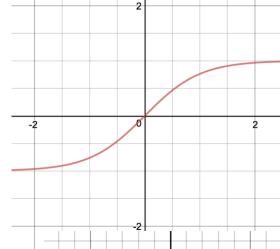
(La más usada)

$$ReLU(x) = max(0, x)$$



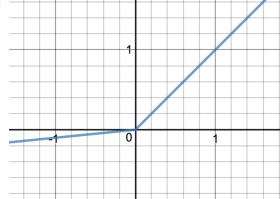
(Usada en GANs)

$$tanh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$$



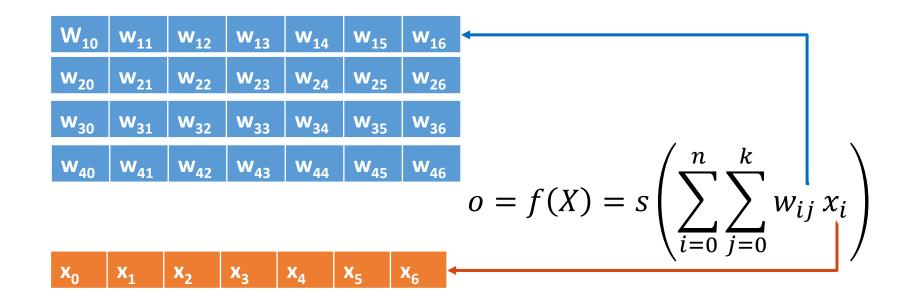
(Usada en GANs)

$$LeakyReLU(x) = \begin{cases} x, x > 0 \\ \alpha x, x \le 0 \end{cases}$$



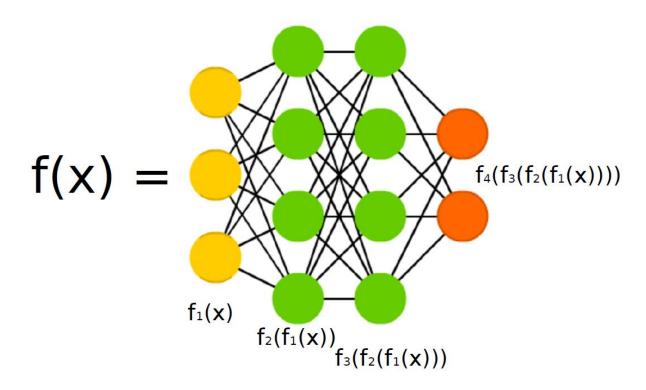
### ¿Cómo se implementan? Matrices

• Una capa oculta (con k neuronas) equivale a una función:



#### Interpretación de una red multicapa

Una red equivale a una **función** que está **compuesta** por funciones **f** (capas) hasta dar la salida **o**:



#### Índice

- 1. Motivación
- 2. Introducción al Machine Learning
- 3. Redes neuronales multicapa
- 4. Optimización de redes neuronales
- 5. Entornos software para Deep Learning
- 6. Nuestra primera red con Keras

#### Función de coste

- •Necesitaremos ajustar los parámetros del modelo (pesos W) para que se comporte mejor con los datos.
- •Por tanto, necesitamos cuantificar cuánto de "buena" es nuestra red para un ejemplo.
- •Definiremos:
  - La función de pérdida (loss): para un ejemplo
  - La función de coste (cost): para un conjunto de ejemplos (dataset, batch)
  - La función objetivo a minimizar. La función de coste es una función objetivo.
- •El nombre de estas funciones se suelen confundir

#### Función de coste

•En regresión lineal es MSE (error cuadrático medio):

$$J(W) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} (f_{W}(x^{i}) - y^{i})^{2}$$

•En regresión logística para clasificación binaria (binary cross entropy):

$$J(W) = \frac{1}{m} \left( \sum_{i=1}^{m} y^{i} \log(f_{W}(x^{i})) + (1 - y^{i}) \log(1 - f_{W}(x^{i})) \right)$$

•En regresión logística para clasificación multiclase (cross entropy):

$$J(W) = \frac{1}{m} \left( \sum_{i=1}^{m} \sum_{k=1}^{K} y_k^i \log \left( f_W^k(x^i) \right) + \left( 1 - y_k^i \right) \log \left( 1 - f_W^k(x^i) \right) \right)$$

#### Función de coste

•En regresión lineal es MSE (error cuadrático medio):

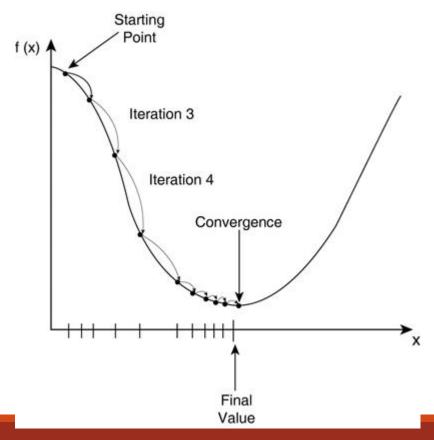
$$J(W) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} (f_{W}(x^{i}) - y^{i})^{2}$$

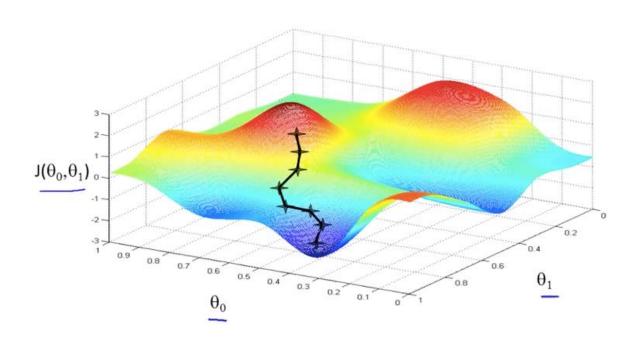
•En regresión logística para clasificación binaria (binary cross entropy):

$$J(W) = \frac{1}{m} \left( \sum_{i=1}^{m} y^{i} \log(f_{W}(x^{i})) + (1 - y^{i}) \log(1 - f_{W}(x^{i})) \right)$$

•En regresión logística para clasificación multiclase (cross entropy):

$$J(W) = \frac{1}{m} \left( \sum_{i=1}^{m} \sum_{k=1}^{K} y_k^i \log \left( f_W^k(x^i) \right) + \left( 1 - y_k^i \right) \log \left( 1 - f_W^k(x^i) \right) \right)$$







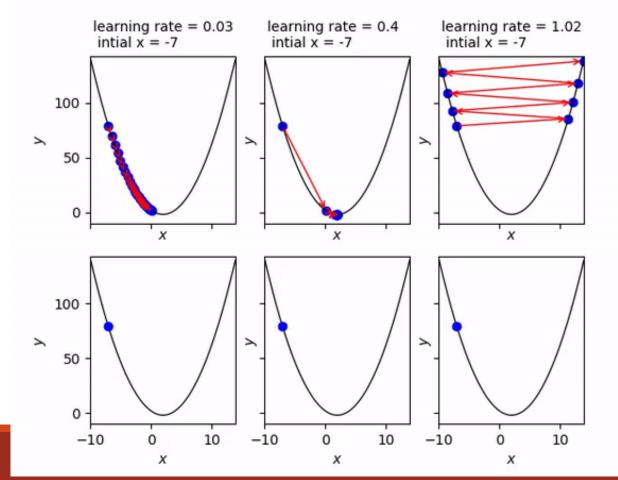


- •Seguir el gradiente en negativo (la mayor pendiente)
- •Es decir:
  - calculamos el valor de la función de coste
  - calculamos la derivada de la función de coste
  - ullet actualizamos cada parámetro  $\mathbf{w}_j$  respecto a la derivada y la entrada:

$$w_j = w_j - \alpha \frac{d}{dw_j} J(W)$$

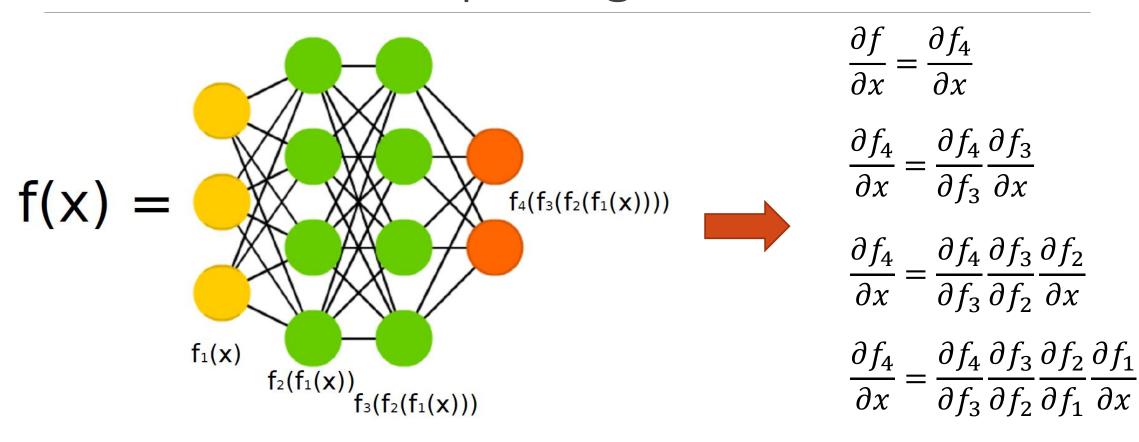
$$w_j = w_j - \alpha \sum_{i=1}^m (f_W(x^i) - y^i) f'_W(x^i) x_j^i$$

• $\alpha$  es el factor de aprendizaje (un *hiperparámetro*). Hay que ajustarlo bien:



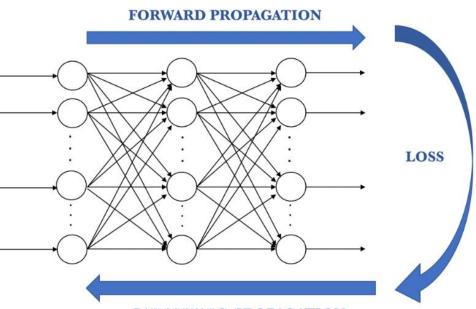
https://medium.com/@b.terryjack/deep-learning-neuroevolution-extreme-learning-machines-6b448860a72a

#### En redes multicapa: regla de la cadena



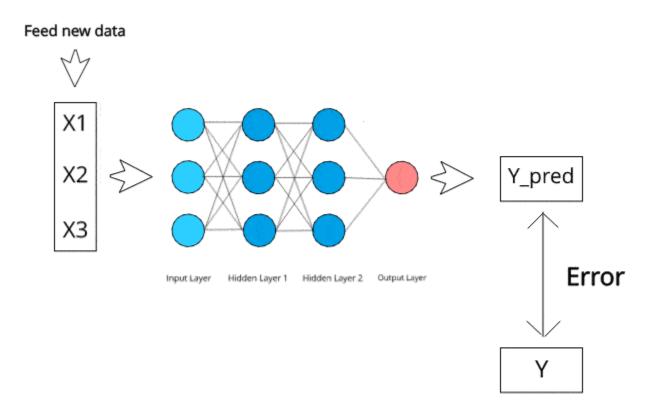
### Retropropagación

- •Para entrenar una red, hacemos una iteración (época) sobre el dataset:
  - 1. Pasarle una serie de ejemplos y calcular sus salidas
  - 2. Calcular el valor de la función de coste
  - 3. Calcular los errores y los gradientes en la capa de salida
  - 4. Propagar los errores y gradientes hacia atrás (la capa de entrada)
  - 5. Actualizar los pesos de la red



#### https://www.kdnuggets.com/2019/10/introduction-artificial-neural-networks.html

### Retropropagación



### Retropropagación: Grafo de computación

Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

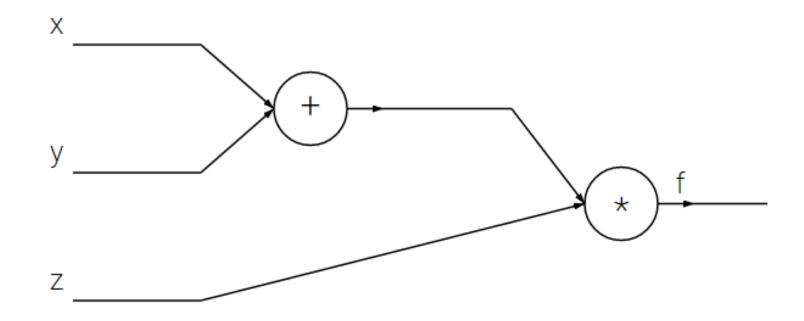
Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Buscamos:  $\frac{\partial f}{\partial x}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z}$ 



### Retropropagación: Grafo de computación

Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

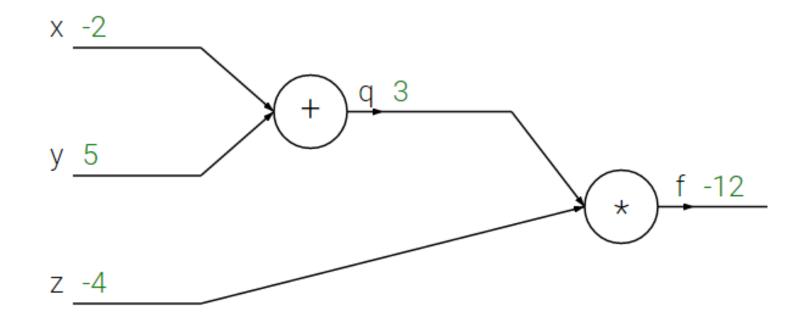
Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Buscamos:  $\frac{\partial f}{\partial x}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z}$ 



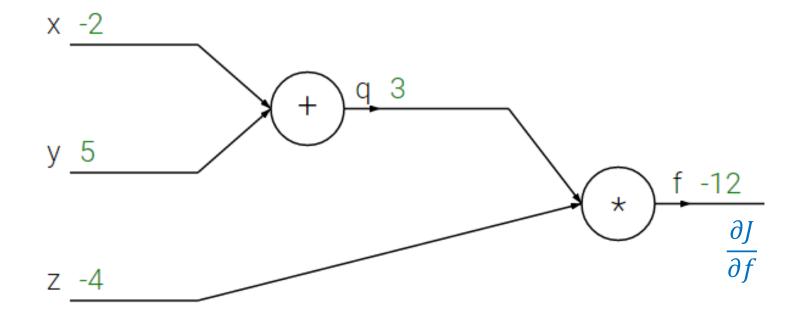
Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$



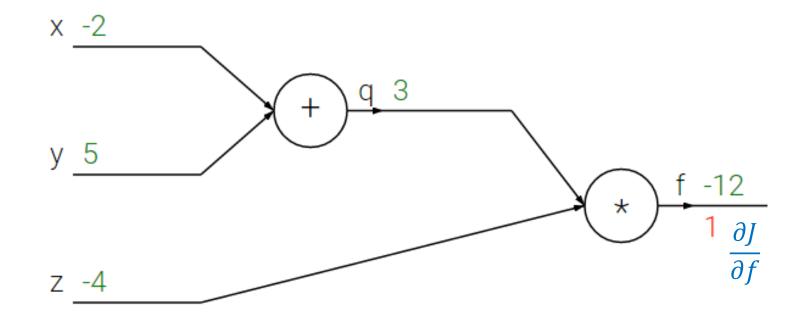
Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$



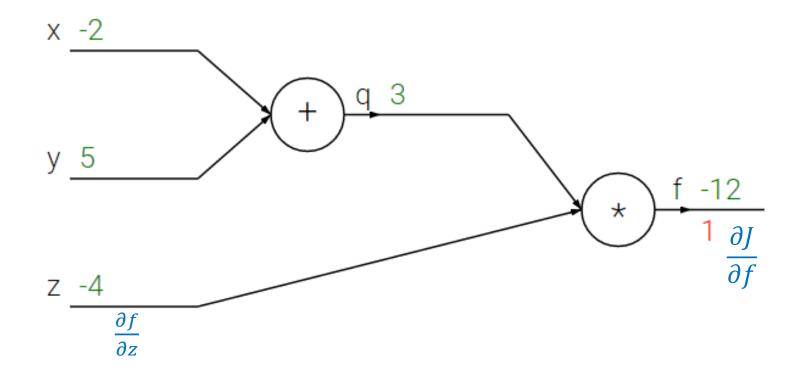
Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$



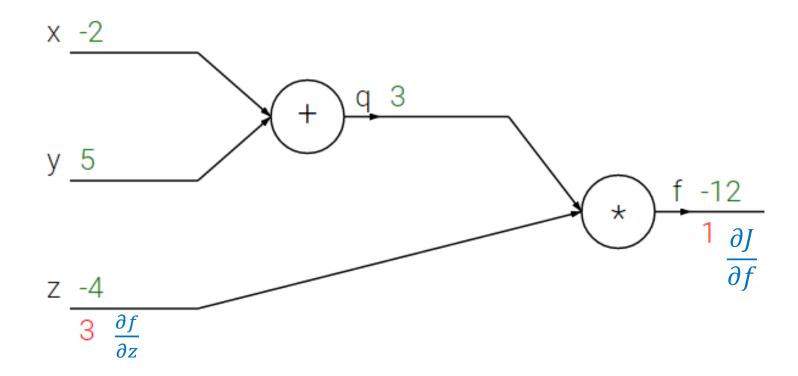
Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$



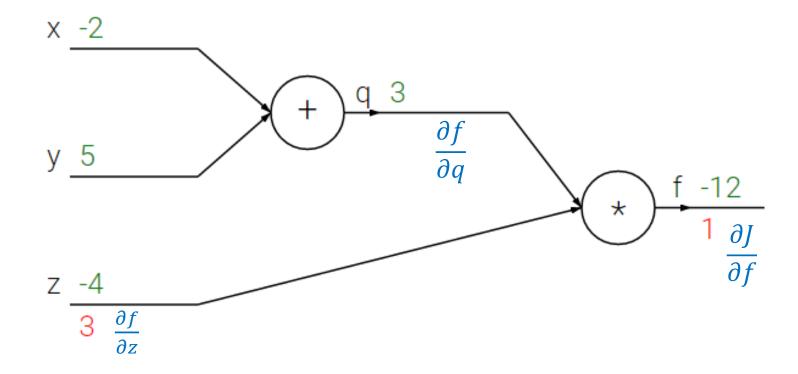
Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$



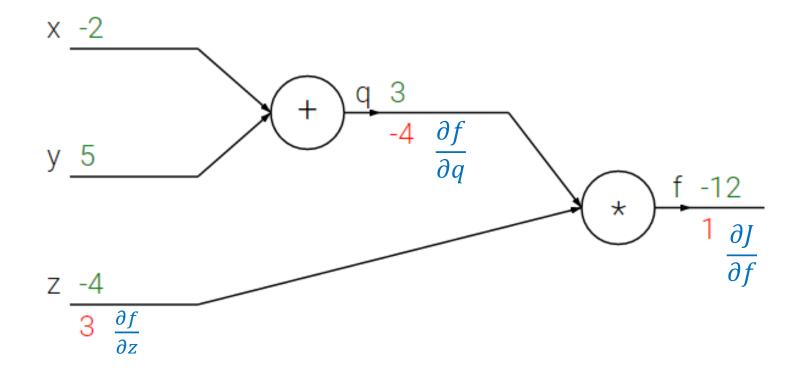
Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$



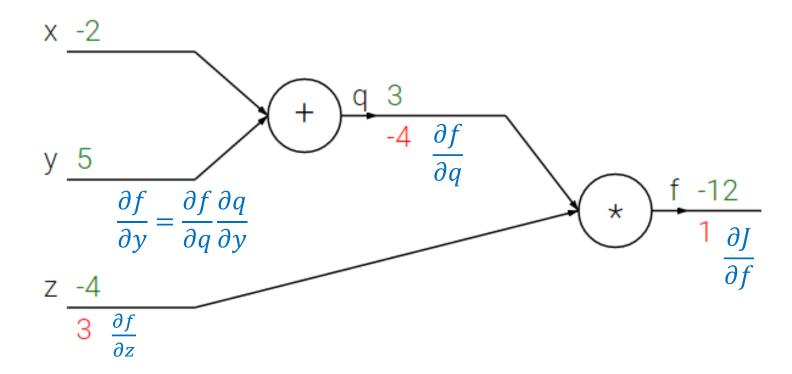
Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$



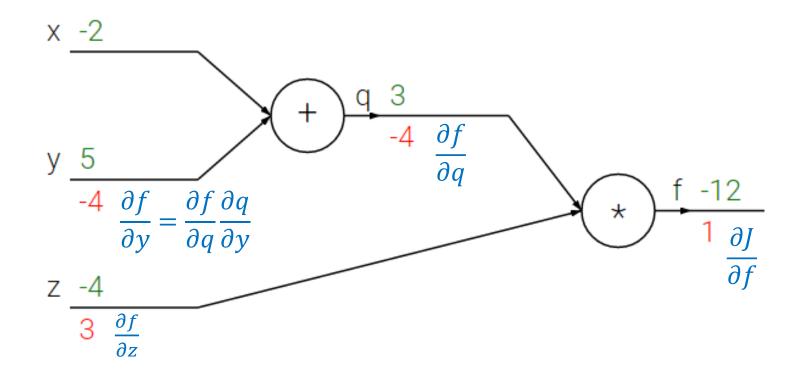
Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$



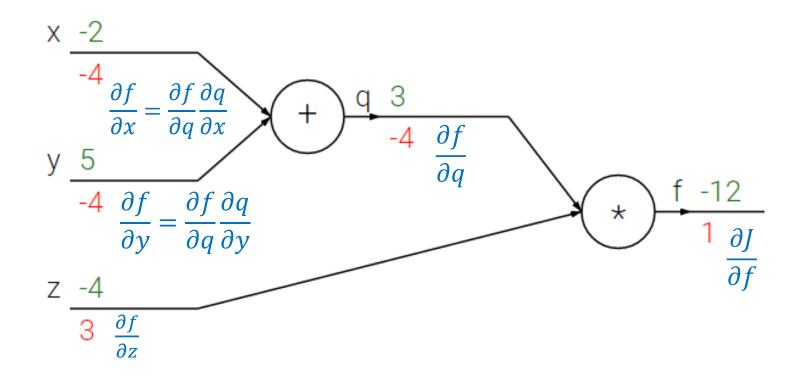
Veamos un ejemplo: f(x, y, z) = (x + y)z

Sea 
$$q = (x + y)$$

Por tanto, f = qz

$$\frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

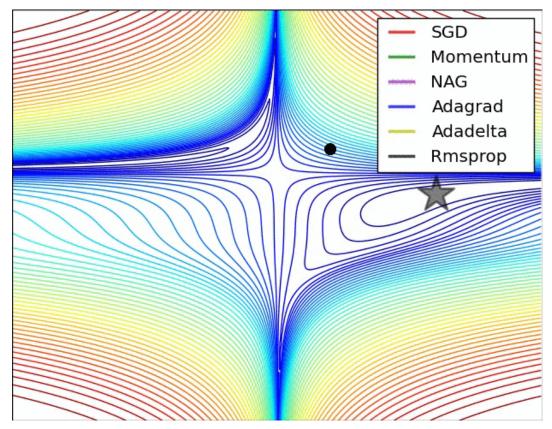


### Descenso por gradiente: métodos

•Métodos varían según actualización de parámetros

http://cs231n.github.io/neural-networks-3/

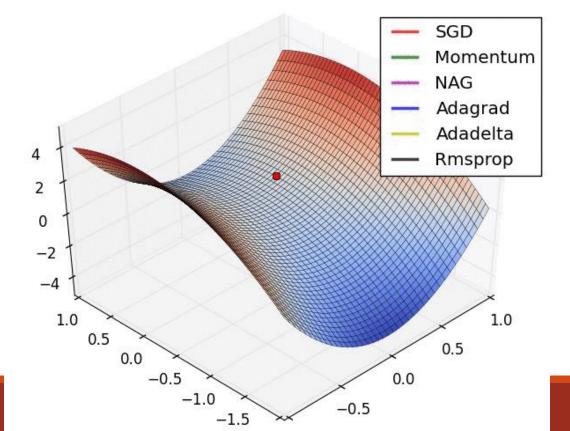
- Uso de mini-batch (batch)
- •Variantes:
  - SGD (Stochastic Gradient Descent)
  - SGD con Momentum
  - NAG
  - Adagrad
  - Adadelta
  - Rmsprop
  - Adam



### Descenso por gradiente: métodos

•Métodos varían según actualización de parámetros

- Uso de mini-batch (batch)
- Adam



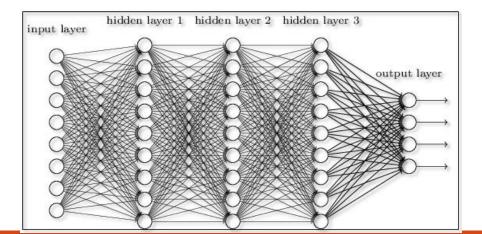
http://cs231n.github.io/neural-networks-3/

### En resumen

- •Las redes neuronales son modelos que se construyen para hacer predicciones sobre datos.
- •Se pueden implementar mediante grafos de computación y matrices.
- •Si los nodos del grafo de computación son funciones **derivables**, entonces podemos **optimizarlo** mediante el **descenso del gradiente**.

•Para ello, hay que tener un buen **dataset** y aplicar un proceso **iterativo** hasta encontrar un buen resultado donde el modelo vaya minimizando el error cometido cuando hace predicciones sobre

los datos.



### Demo

Comprobemos la potencia representacional de una red con <a href="https://playground.tensorflow.org">https://playground.tensorflow.org</a>

### Índice

- 1. Motivación
- 2. Introducción al Machine Learning
- 3. Redes neuronales multicapa
- 4. Optimización de redes neuronales
- 5. Entornos software para Deep Learning
- 6. Nuestra primera red con Keras

### Niveles de programación

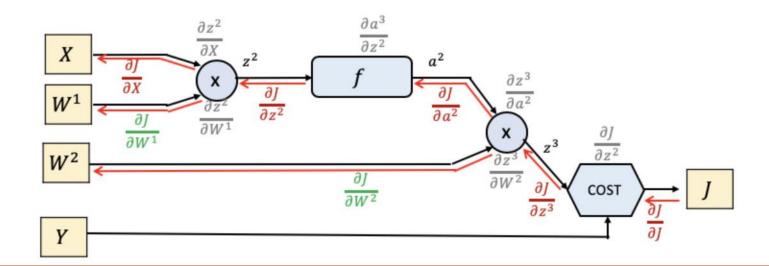
#### Programación a nivel 0:

- Podemos elegir el lenguaje de nuestra elección, una buena tarde e implementar los conceptos.
- ¿Qué pasa si quiero cambiar la arquitectura de la red? Si no lo he hecho bien, tendría que reprogramarla desde cero, sobre todo para ajustar la propagación del gradiente.

```
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
from scipy, special import expit
def sigmoid(eval):
    return expit(eval)
def Neural Training(Y01, Labels01, eta, Epochs):
    d, samplenumb = Y01. shape
    # Random [-1,1] init from Haykin
    WIH = 2*np.mat(np.random.rand(2*d,d)) -1.0
    WHO = 2*np.mat(np.random.rand(1,2*d)) -1.0
    difft = Labels01.astype(np.float64)
    for i in xrange(1, Epochs):
        #Get the input to the output layer
        y j temp = sigmoid(WIH*Y01)
        netk = WHO*y i temp
        zk = siamoid(netk)
        # Creating Delta Wk
        diff1 = difft - zk
        tDeltaWk = eta*np.multiply(diff1,np.multiply(sigmoid(netk),1.0-sigmoid(netk)))
        tDeltaWk = np.tile(tDeltaWk,(2*d,1))
        DeltaWk = np.multiply( y j temp, tDeltaWk)
        DeltaWk = np.transpose(np.sum(DeltaWk,1))
        # New Weights
        WHO = WHO + DeltaWk
        #Creating Delta Wi
        dnetj = np.multiply(y j temp, 1.0-y j temp)
        tprodsumk = np.multiply(np.transpose(DeltaWk),np.transpose(WHO))
        tprodsumk = np.tile(tprodsumk, (1, samplenumb) )
        tprodsumk = eta*np.multiply(tprodsumk,dnetj)
        DeltaWi = tprodsumk * np.transpose(Y01)
        # New Weights
        WIH = WIH + DeltaWi
    return WIH, WHO
# Number of samples
N= 69999
#Number of Epochs
Epochs = 20
#Learning Rate
eta = 0.001
# opening images for [r]eading as [b]inary
in file = open("train-images.idx3-ubyte", "rb")
in file.read(16)
Data = in file.read()
in file.close()
# Transform the data stream
X = np.fromstring(Data, dtype=np.uint8)
X = X.astype(np.float64)
X = np.mat(X)
```

### Niveles de programación

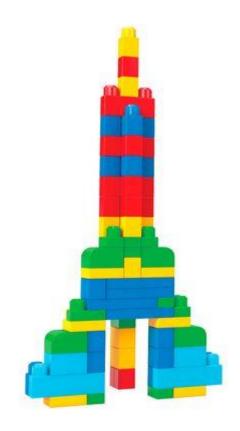
- •Programación a nivel 1:
  - APIs con bloques reutilizables y basados en grafos de computación.
  - Sistemas de diferenciación automática.
  - TensorFlow y PyTorch



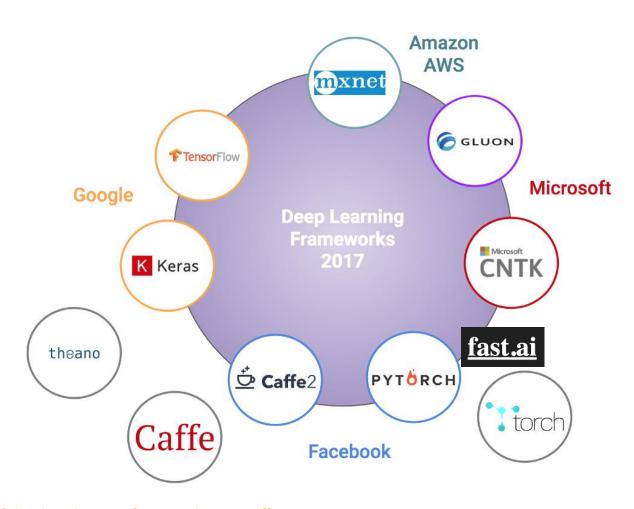
### Niveles de programación

#### •Programación a nivel 2:

- APIs que proveen una capa de abstracción sobre los detalles de modelo.
- Encajamos bloques que representan partes de la arquitectura que queremos montar.
- Keras, Caffe, Fast.ai/PyTorch



### Ecosistema actual



### Índice

- 1. Motivación
- 2. Introducción al Machine Learning
- 3. Redes neuronales multicapa
- 4. Optimización de redes neuronales
- 5. Entornos software para Deep Learning
- 6. Nuestras primeras redes con Keras

### Bibliografía recomendada

- Libro "Deep Learning with Python", de F. Chollet (y su versión para R)
  - Para comenzar a trabajar sin formulación matemática y mucho código Python.
- Libro "Hands-On Machine Learning with Scikit-Learn and TensorFlow", de A. Géron
  - Buen libro con muchos conceptos, algo de formulación básica y Código.
- Libro "Dive into Deep Learning", de A. Zhang et al.
  - Es nuevo y tiene buena pinta, con mucho código y además formulación matemática.
- Libro "Deep Learning", de I. Goodfellow et al.
  - La biblia del Deep Learning, con toda la formulación matemática necesaria.
- Hay libros especializados, como "Deep Learning for Life Sciences", ...
- Canales de Youtube: dotCSV, Two Minute Papers

### En la próxima parte...

- > Entrenamiento avanzado de redes: regularización
- Redes convolucionales profundas
- ► La trinidad del DL: GPUs & Big Data & DNN
- > Transferencia de aprendizaje