Homework2

CSI3108-1 Algorithms

27167033 남다예

1. 알고리즘

클래스

```
CollinearPts
          메인 함수가 포함되어 있는 클래스이다.
           점들의 좌표들을 저장하는 클래스. x, y좌표를 저장하고, count 안에는 몇 개의 collinear라인이 지나
Coordinate
           는지를 저장한다.
           public static class Coordinate {
                        int x = 0;
                        int y = 0;
                        int count = 0;
           }
           직선들의 정보를 저장하는 클래스. 클래스 내의 함수로 두 점의 좌표를 넣으면 기울기와 x절편을 계
  Line
           산하여 저장한다.
           public class Line {
                 float slope;
                 float inter_x;
                 Line(int a_x, int a_y, int b_x, int b_y){
                        this.slope = calculateSlope(a_x, a_y, b_x, b_y);
                        this.inter_x = calculateItsX(a_x, a_y, b_x, b_y);
                 }
                 static float calculateSlope(int a_x, int a_y, int b_x, int b_y);
                 static float calculateItsX(int a_x, int a_y, int b_x, int b_y);
           }
```

자료구조

```
pts_array

ArrayList<Coordinate> pts_array = new ArrayList<Coordinate>();

좌표들을 lexicographical order에 따라 정렬하기 위해서 ArrayList안에 있는 comparator를 override하여 사용하였다.
먼저 두 점들의 x좌표들을 비교한 후, 같다면 y좌표들을 비교하여 정렬하였다.

public static Comparator<Coordinate> lexAscOrder = new Comparator<Coordinate>() {
  @Override
  public int compare(Coordinate o1, Coordinate o2) {
    if (o1.x == o2.x)
      return o1.y > o2.y ? 1 : (o1.y == o2.y ? 0 : -1);
    else
      return o1.x > o2.x ? 1 : (o1.x == o2.x ? 0 : -1);
  }
};
```

```
line map
  HashMap<Line, TreeSet<Integer>> line_map = new HashMap<Line, TreeSet<Integer>>();
   Line
            public class Line {
                  float slope;
                  float inter_x;
            }
  TreeSet
            Point들의 index를 저장
 ⟨Integer⟩
public int hashCode(){
   int hashcode = 17;
   hashcode = 31 * hashcode + Float.floatToIntBits(slope);
   hashcode = 31 * hashcode + Float.floatToIntBits(inter_x);
   return hashcode:
}
public boolean equals(Object obj){
   if (obj instanceof Line) {
      Line pp = (Line) obj;
      return ((Float.compare(pp.slope, this.slope)==0) && (Float.compare(pp.inter_x,
      this.inter_x)==0));
   }
   else {
      return false;
   }
}
key를 Line이라는 클래스로 사용하였기 때문에 자바에 기본적으로 구현되어있는 hashcode와 equals를
사용할 수 없어 hashcode()와 equals()를 Line 클래스 안에 override하였다. 이 때 중복을 막고 효율적으
로 해쉬맵을 사용하기 위해 17과 31등의 소수를 사용하였고, equals와 hashCode 안에서 같은 element들
만을 사용하였다.
```

두 점들로 만들어질 수 있는 모든 직선들의 정보를 저장하기 위해 해쉬맵을 사용하였다. class Line 안에 slope와 inter_x(x절편)들을 저장하고 이 것을 키로 사용하였다. 따라서 같은 slope와 inter_x를 가진 두 점이 있다면 O(1)로 바로 확인할 수 있고, TreeSet에 추가하여 그 라인 위에 있는 점들의 index 또한 O(1)로 알 수 있도록 하였다. 이 때 TreeSet을 사용한 이유는 점들의 index들을 중복되지 않게 저장하기 위함이다.

MAIN ALGORITHM

- 1. 주어진 인풋을 차례로 읽으면서 좌표 정보들을 Coordinate 클래스 안에 넣어 pts_array 안에 add시킨다.
- 2. 좌표의 입력이 끝나면 pts_array의 comparator를 사용하여 lexicographical order로 정렬한다.
- 3. 모든 점들 사이의 기울기와 x절편을 계산하여 hashmap에 Line을 키로 put 한다. 이 때 같은 key를 가진 value가 이미 있다면 새로 put하지 않고 value에 점의 정보만 add한다
- 4. hash map의 구성이 끝나면 value가 점 3개 이상 포함하고 있는 것들만 찾아 pts_array 안에서 그 점들의 Coordinate.count에 1씩 더해준다. 이 과정에서 각 점마다 몇 개의 라인을 지나는지 알 수 있다.
- 5. pts_array 안에 있는 점 중 2개 이상의 라인을 지나는 점을(Coordinate.count가 2 이상 인 점) 찾아 출력한다.

Coordinate				Coordin	nate		Coordi	nate		Coordi	nate	
(1,1), (1,2)			(1,1), (1,3)			(1,1), (1,4)			(1,1), (2,2)			
Hash Map				Hash Map			Hash Map			Hash Map		
Key Value		Key Value		Key		Value	K	ey	Value			
slope	x절편	points	slope	x절편	points	slope	x절편	points	slope	x절편	points	
∞	1	0, 1	∞	1	0, 1, 2	∞	1	0, 1, 2, 3	∞	1	0, 1, 2, 3	
									1	0	0, 4	
Coordinate				Coordi	nate		Coordi	nate		Coordinate		
(1,1), (3,3)			((1,2), (1,3)			(1,2), (1,4) (1,2), (2,2)			(2,2)		
Hash Map				Hash N	Иар		Hash N	Vlap	Hash Map			
Key ∖		Value	K	ey	Value	K	Key Value Key		ey	Value		
slope	x절편	points	slope	x절편	points	slope	x절편	points	slope	x절편	points	
∞	1	0, 1, 2, 3	∞	1	0, 1, 2, 3	∞	1	0, 1, 2, 3	∞	1	0, 1, 2, 3	
1	0	0, 4, 5	1	0	0, 4, 5	1	0	0, 4, 5	1	0	0, 4, 5	
									0	2	1, 4	

Coordinate				Coordi	nate		Coordi	nate		Coordi	nate			
(1,2), (3,3)			(1,3), (1,4)			(1,3), (2,2)			(1,3), (3,3)					
	Hash N	Иар	Hash Map			Hash Map			Hash Map					
K	Key Value		Ke	Key Value		Key		Value	Key		Value			
slope	x절편	points	slope x절편		points	slope	x절편	points	slope	x절편	points			
∞	1	0, 1, 2, 3	∞	1	0, 1, 2, 3	∞	1	0, 1, 2, 3	∞	1	0, 1, 2, 3			
1	0	0, 4, 5	1	0	0, 4, 5	1	0	0, 4, 5	1	0	0, 4, 5			
0	2	1, 4	0	2	1, 4	0	2	1, 4	0	2	1, 4			
0.5	1.5	1, 5	0.5	1.5	1, 5	0.5	1.5	1, 5	0.5	1.5	1, 5			
						-1	4	2, 4	- 1	4	2, 4			
									0	3	2, 5			
	Coordinate			Coordi	nate		Coordinate							
((1,4), (2,2)			1,4),	(3,3)	((2,2),	(3,3)						
	Hash Map			Hash I	Vlap		Hash Map							
K	Key Value		Ke	еу	Value	K	Key Value							
slope	x절편	points	slope	x절편	points	slope	x절편	points						
∞	1	0, 1, 2, 3	∞	1	0, 1, 2, 3	00	1	0, 1, 2, 3						
1	0	0, 4, 5	1	0	0, 4, 5	1	0	0, 4, 5						
0	2	1, 4	0	2	1, 4	0	2	1, 4						
0.5	1.5	1, 5	0.5	1.5	1, 5	0.5	1.5	1, 5						
- 1	4	2, 4	- 1	4	2, 4	-1	4	2, 4						
0	3	2, 5	0	3	2, 5	0	3	2, 5						
-2	6	3, 4	-2	6	3, 4	-2	6	3, 4						
			-0.5	4.5	3, 5	-0.5	4.5	3, 5						

해쉬 맵에 정보를 모두 put 한 결과, (slope, x절편) 이 $(\infty,1)$, (1,0) 인 경우에만 3개 이 상의 점을 지난다는 것을 알 수 있고, 이 선들이 collinear 라인이라는 것 또한 알 수 있다. 이 때 index가 0 인 점만 한 개 이상의 collinear 라인 위에 존재하므로 (1,1)인 점 하나만 결과값으로 출력하게 된다.

2. 예시 결과 및 실행시간

1. runtimeTest1.txt

→ 0

2. runtimeTest2.txt

→ 0

3. runtimeTest3.txt

→ 0

Test Case	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	평균
1	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	0.4
2	35	39	42	39	38	36	45	45	54	43	41.6
3	37	34	41	37	47	29	46	64	36	51	42.2

실행시간을 분석 해 본 결과, 테스트케이스 1의 경우가 평균 0.4 ms, 2의 경우 41.6ms, 3의 경우가 42.2ms이 걸리는 것을 확인할 수 있었다. 가장 짧은 테스트 케이스의 실행시간이 가장 낮았고, test2와 test3의 경우 input의 길이가 길다보니 이 과정에서 오래 걸린 것으로 추정할 수 있다. 또한 점들의 갯수가 많아지만 그만큼 직선들의 기울기와 x 절편을 계산하고 저장하는 과정에서 시간이 지체될 수 있기 때문에 실행 시간은 논리적으로 합당해 보인다.