

**Th.** Во всяком  $E^n$  можно выделить ортонормированный базис

В  $E_{\|\cdot\|}^n \exists B = \{\beta_1, \dots, \beta_n\}$  - базис

Покажем, что можно выделить ортонормированный базис  $\mathcal{E} = \{e_1, \dots, e_n\}$  при помощи метода математической индукции

База: построим один ортогональный вектор для  $\beta_1 = e'_1$  (потом  $e_1 = \frac{e'_1}{\|e'_1\|}$ )

Рассмотрим  $e'_2 = \beta_1 - \lambda e'_1$ . Требуем  $e'_2 \perp e'_1$ , то есть  $(e'_1, e'_2) = 0$

Отсюда найдем нужный  $\lambda : (e'_1, e'_2) = (e'_1, \beta_1 - \lambda e'_1) = (e'_1, \beta_1) - \lambda(e'_1, e'_1) = 0$

Тогда  $\lambda = \frac{(e'_1, \beta_1)}{(e'_1, e'_1)}$

Переход: Пусть построена система ортогональных векторов  $\{e'_1, e'_2, \dots, e'_k\}$

Построим  $k+1$  систему:

Рассмотрим  $e'_{k+1} = \beta_{k+1} - \lambda_k e'_k - \lambda'_{k-1} e'_{k-1} - \dots - \lambda_1 e'_1$  (\*)

Требуем  $e'_{k+1} \perp e_i \quad \forall i \in [1; k]$

$(e'_{k+1}, e'_k) = (\beta_{k+1}, e'_k) - \lambda_k (e'_k, e'_k) = 0$ , так как  $(e'_i, e'_j) = 0 \quad i \neq j$

$\lambda_k = \frac{(\beta_{k+1}, e'_k)}{(e'_k, e'_k)}$

Аналогично:  $(e'_{k+1}, e'_{k-1}) = (\beta_{k+1}, e'_{k-1}) - \lambda_{k-1} (e'_{k-1}, e'_{k-1})$

$\lambda_{k-1} = \frac{(\beta_{k+1}, e'_{k-1})}{(e'_{k-1}, e'_{k-1})}$

Получаем  $e'_{k+1} = \beta_{k+1} - \sum_{i=1}^k \frac{(\beta_{k+1}, e'_i)}{(e'_i, e'_i)} e'_i$

Изложенный метод называется методом ортогонализации базиса, при этом (\*) определяет ненулевой вектор, иначе получим нулевую тривиальную линейную комбинацию векторов  $\beta_i$  ( $e_i$  выражается через них), но это невозможно, так как вектора базисные. При этом полученную систему стоит нормировать

*Ex.* Формула скалярного произведения в ортонормированном базисе

$E_{\|\cdot\|}, B = \{\beta_1, \dots, \beta_n\}$  - какой-либо базис

Рассмотрим  $x = x_1 \beta_1 + x_2 \beta_2 + \dots + x_n \beta_n$  и  $y = y_1 \beta_1 + \dots + y_n \beta_n$

Найдем  $(x, y)$ , как произведение компонент:  $(x_1 \beta_1 + \dots + x_n \beta_n, y_1 \beta_1 + \dots + y_n \beta_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i y_j (\beta_i, \beta_j)$

Обозначим  $(\beta_i, \beta_j) = a_{ij} \in \mathbb{R}$

Таким образом,  $(x, y) = \sum_i \sum_j a_{ij} x_i y_j$  - дальше назовем квадратичной формой

Ранее (в аналитической геометрии)  $(a, b) = \sum_{i=1}^n a_i b_i$  - произведение координат векторов  $\vec{a}, \vec{b}$  в декартовой прямоугольной системе координат (с ортонормированным базисом)

Действительно: если  $\beta_i = e_i$ ,  $\beta_j = e_j$ , вектора  $e_i, e_j$  принадлежат ортонормированному базису, а

$$a_{ij} = \begin{cases} 1, i = j \\ 0, i \neq j \end{cases}, \text{ то } (x, y) = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

Причем  $x = x_1 e_1 + \dots + x_n e_n \implies x_i = (x, e_i)$

Ех. Система функций, непрерывных на  $[0, 2\pi]$

$$\Phi = \{1, \sin t, \cos t, \sin 2t, \dots, \sin nt, \cos nt\}$$

Система ортогональна (Lab.), но не нормированная (Lab.)

$$\Phi_{\|\cdot\|} = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2\pi}}, \frac{1}{\sqrt{\pi}} \sin t, \frac{1}{\sqrt{\pi}} \cos t, \dots \right\} - \text{нормированная система}$$

Тогда функция, определенная и непрерывная на  $[0, 2\pi]$  может быть разложена по базису  $\Phi_{\|\cdot\|}$

$$\text{и ее координат (как вектора): } f_i = \int_0^{2\pi} f \cdot e_i dx, \text{ где } e_i \in \Phi_{\|\cdot\|}$$