T-106.1243 Ohjelmoinnin jatkokurssi L1 Projektin yleissuunnitelma

Aihe 129: aurinkokuntasimulaattori

Konsta Hölttä 79149S AUT 4. vk konsta.holtta@aalto.fi x.2.2011

1 Yleiskuvaus

Ohjelma simuloi taivaankappaleiden ja satelliittien liikkeitä. Ennalta aseteltujen kappaleiden ratoja lasketaan eteenpäin fysiikan lakien mukaisesti, ja radat voidaan tallentaa tiedostoon sekä laskentaa voi tarkastella reaaliajassa graafisella käyttöliittymällä kolmiulotteisessa maailmassa OpenGL:n avulla monesta eri kuvakulmasta. Jos käyttäjällä on sinipunalasit, voi kappaleita tarkastella anaglyyfikuvana. Jo simuloitua aikajanaa voi kelata eteen- ja taaksepäin sekä simulointia voi jatkaa koska tahansa.

Simulaatiossa painopiste on gravitaatiovoimien laskeminen, ja pienet häiriötekijät kuten ilmanvastus jätetään huomiotta. Simulaatio pyrkii olemaan tarkka ja todenmukainen, ja käyttää SI-yksiköitä kaikkialla missä lukuja esitetään tai luetaan. Integrointiin käytettäneen pääasiassa RK4:ää, mutta integrointimenetelmää tulee olemaan helppo vaihtaa jos siihen tulee tarvetta. Törmäykselle voidaan valita useita eri käsittelytapoja, ainakin seuraavat: simulaatio loppuu törmäyksen sattuessa, törmäykset jätetään huomiotta, kappaleet kimpoavat toisistaan tai kappaleet hajoavat tavalla tai toisella palasiksi. Mukana on myös satelliitteja ja/tai raketteja, joita voi laukoa kiertoradoille. Tämä ominaisuus tekee ohjelmasta pelin, jossa pyritään esim. optimoimaan raketin moottorin käyttämä polttoaine, raketin kulkeman matkan pituus tms.

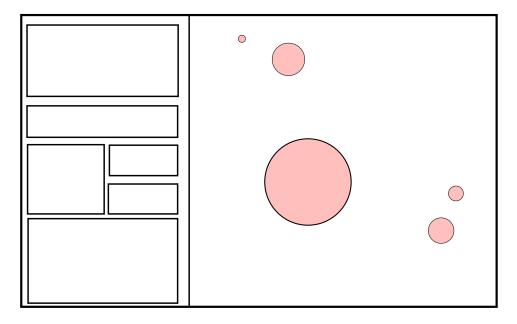
Ohjelma toimii joko täysin itsenäisesti ilman käyttöliittymää vain lokiin tulostaen tai graafisen käyttöliittymän kautta ohjattuna. Kappaleiden ominaisuudet voidaan lukea asetustiedostosta sekä niitä voidaan lisätä käyttöliittymästä jälkeenpäin. Samassa tiedostossa voi olla myös ohjeet ohjelman automaattiajoon, jolloin itsenäistä simulointia voidaan konfiguroida etukäteen painelematta nappuloita ohjelmasta.

Työn vaikeustaso on haastava.

2 Käyttöliittymän luonnos

Käyttöliittymän toiminnallisuus on jaettu kahteen pääosaan. Yhdessä tilassa käyttäjä voi säätää asetuksia: muokata luonnonvakioita (gravitaatiovakio, aika-askel ym.) ja taivaankappaleiden ominaisuuksia. Simulaation tarkastelun tilassa näkymä on kolmiulotteinen avaruuskuva, jossa voi liikkua vapaasti. Tilojen välillä voi vaihdella vapaasti sekä molemmat saa näkyviin keskenään siten, että asetuspaneelista on tiivistetty versio 3d-näkymän vierellä, kuten kuvassa 1 (Asetustensäätötila vastaa vasemmalla olevaa, ja pelkkä 3dnäkymä oikealla olevaa). Tämä hybriditila tullee olemaan ohjelman yleisin tila; yleisimmät asetusarvot ovat nopeasti säädettävissä, sekä maailmaa voi samalla tarkastella 3d:nä.

Asetustensäätötila toteutetaan Swingillä, ja yleisimpiä komponentteja tulevat olemaan pudotusvalikot ja tekstilaatikot, joilla säädetään valittava



Kuva 1: Käyttöliittymän hybridinäkymän luonnos.

kappale sekä sen asetukset. Asetuksia säätäessä käyttäjä voi tuunata kaikkea mitä tiedostostakin voisi, ja samalla asetukset voi tallentaa takaisin tiedostoon. Säädettäviä muuttujia ovat mm. planeetan tila (sijainti ja nopeus), massa, säde, tekstuuri yms. Lisäksi tilasta voi tarkastella ominaisuuksia, joita ei erikseen säädetä: esimerkiksi kappaleen liike-energiaa tai etäisyyttä toiseen kappaleeseen.

Simulaatiotila on lähinnä opengl-canvas joillakin karkeilla (mm. popupvalikko planeetasta klikatessa, josta voi valita asioita, jotka ovat relevantteja klikattuun kohtaan nähden). Tilassa voi planeettojen sijaintien lisäksi tarkastella niiden liikevektoreita ja ratahistoriaa, jotka piirretään havainnollisesti planeettojen yhteyteen. Tilan näkymässä voi seikkailla fps-pelien tapaan hiirellä suuntaamalla ja näppäimistöllä kävelemällä.

Tavallisen kiinteän kameran lisäksi simulaatiossa voi seurata jotakin tiettyä kappaletta siten, että sitä käsitellään origona; tällöin historiaviivatkin ovat suhteessa tähän kappaleeseen. Näin esim. kahden toisiaan kiertävän planeetan tarkastelu helpottuu, kun toista planeettaa kiertävän rata näyttää ympyrältä.

3 Tiedostot ja tiedostoformaatit

Ohjelman toiminnan perustana on asetustiedosto, josta maailmankaikkeuden alkutilanne luetaan. Asetustiedosto määrittää kaiken oleellisen, ja sen arvoja voidaan hienosäätää käyttöliittymässä ajon aikana. Eri maailmankaikkeudet

voidaan konfiguroida helposti eri tiedostoihin, ja tiedostoja voidaan sisällyttää toisiinsa modulaarisuuden vuoksi.

Asetustiedoston on oltava helposti käsin muokattavissa, joten siihen ei käytettäne XML:ää. Pikainen googlailu ei tuottanut tulosta sopivista kirjastoista, joten formaatti toteutettaneen itse jonain yksinkertaisena tekstimuotona. Tiedot ovat puumuodossa (esim. maailmankaikkeus sisältää kappaleita, joiden sisällä on tieto sijainnista, nopeudesta ja materiaalista, sekä materiaali sisältää edelleen tekstuurin tai värin ja läpinäkyvyyden) ja hajautettavissa useaan tiedostoon; samaan tiedostoon voi lukea monta muuta modulaarisesti.

Eri alkutilanteiden testaamista varten voi valmiin tiedoston sisällyttää toiseen, jossa ylikirjoittaa esim. planeettojen paikat ja nopeudet muiden asetusten pysyessä entisellään. Tätä ominaisuutta voidaan hyödyntää myös kaikkeuden uuden tilan tallentamiseen, jolloin alkuperäiseen konfigurointiin ei tarvitse koskea, vaan uudet tilat voidaan tulostaa uuteen tiedostoon.

Alla lyhyt esimerkki mahdollisesta muodosta.

```
// kommentti
/* ja toinen
   kommentti */
include luonnonvakiot.conf; // parseri "copypasteaa" toisen
include aurinko.conf;
                            // tiedoston sisällön tähän
kappale {
    nimi maapallo;
    paikka 0, 0, 0;
    materiaali {
        tekstuuri maa.png;
    massa 5.9736e24; säde 6371;
}
kappale {
    nimi kuu;
    paikka 384400, 0, 0;
    nopeus 0, 1.018, 0;
}
```

Asetustiedostojen lisäksi ohjelma tukee useampia ulostulomuotoja. Simulointi voidaan ajaa offlinenä (eli ilman GUIta) siten, että simulointia ajetaan johonkin loppuehtoon saakka (esim. tietty aikaväli tai kappaleiden välinen törmäys) jonka ajan kappaleiden tilat tulostetaan lokitiedostoon. Lokitiedostomuotoja ovat esim. gnuplotille sopiva muoto tai CSV. Lokeihin voi koristella tietoja akseleista mukaan.

4 Järjestelmätestaussuunnitelma

Ohjelma jakautuu luonnollisesti kolmeen osaan: raaka simulaatio, konfigurointikäyttöliittymä ja renderöinti. Simulaation ja asetustiedoston hallinnan voi testata varsin tarkasti ja automaattisesti, mutta käyttöliittymän testailuun on hiiren klikkailua vaikeaa simuloida, joten sitä testaillaan käyttämällä ohjelmaa.

Testata voi suuremmassa mittakaavassa mm. seuraavaa:

- Ladatun asetustiedoston tietojen oikeellisuus suhteessa tiedoston sisältöön
- Virheellisen asetustiedoston oikeaoppinen hallinta
- Simulaation kaavojen toimivuus
- Kappaleiden lisäys konfigurointikäyttöliittymässä
- Kappaleiden muokkaus
- Luonnonvakioiden ja muiden yleismuuttujien muokkaus
- Renderöinnin oikeellisuus planeettojen sijaintien, suuntavektorien, ratojen ym. osalta
- 3d-näkymässä liikkuminen
- Kappaleen valinta 3d-näkymästä
- Kappaleen siirto 3d-näkymässä
- Kappaleen seuranta 3d-näkymässä
- Satelliitin laukaisuhoblaTODO

TODO: hox! dt muuttuu automaagisesti kun jokin kiihtyvyys yhtäkkiä muuttuu rajuksi