

图

深度优先搜索：算法

Keep it simple, stupid.

- K. Johnson

如右边天气阴沉多雨，我便往左边走；如遇上不宜骑马的地方，我就停下。如此这般行路.....我身后是否还有什么东西可看？有，我便返回去，因为那也是我要走的路。

邓俊辉

deng@tsinghua.edu.cn

Depth-First Search

❖ DFS(s) // 始自顶点 s 的深度优先搜索

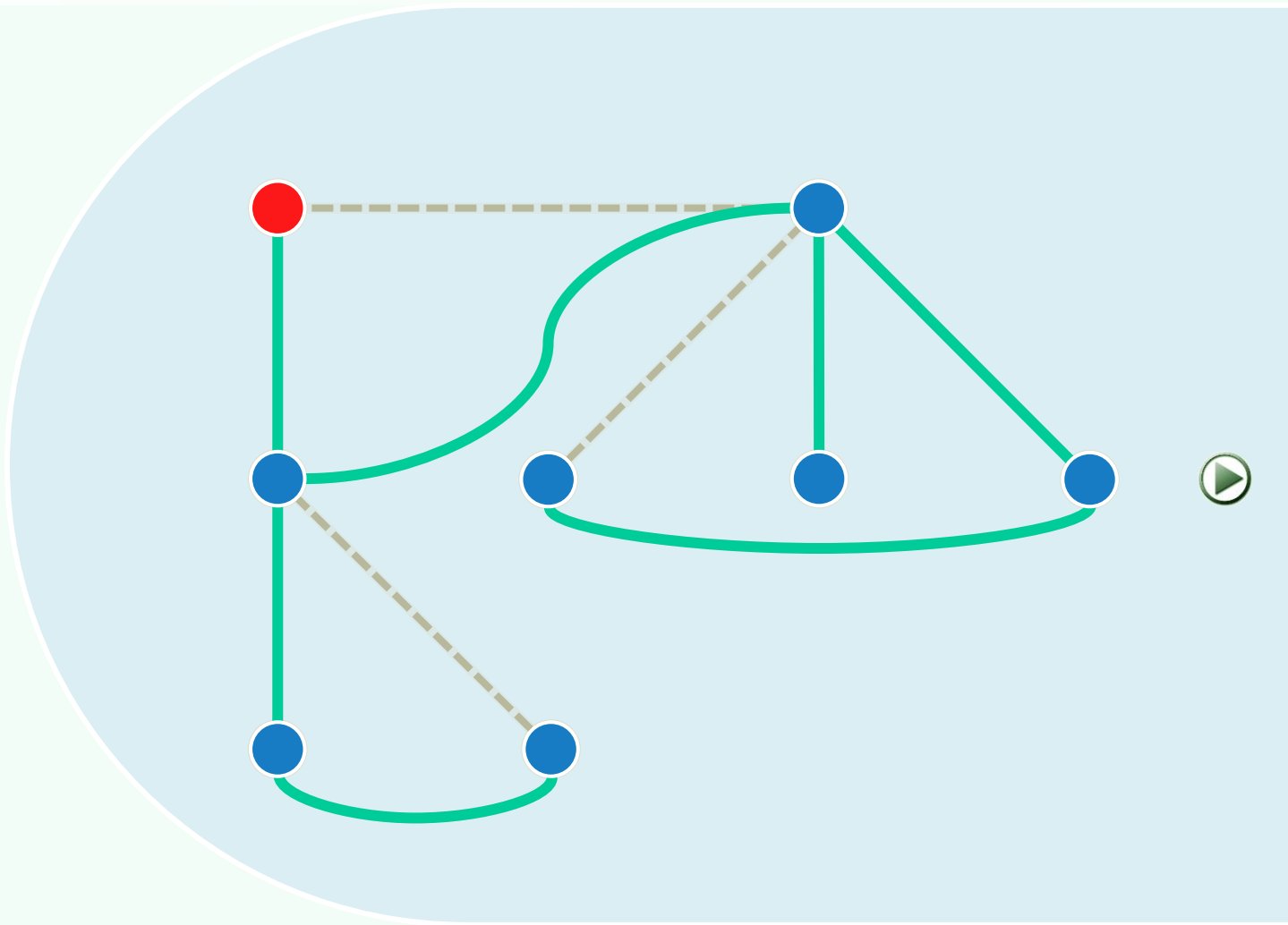
- 访问顶点 s
- 若 s 尚有未被访问的邻居, 则
任取其一 u , 递归执行DFS(u)
- 否则, 返回

❖ 若此时尚有顶点未被访问

任取这样的一个顶点作起始点

❖ 重复上述过程, 直至所有顶点都被访问到

❖ 对树而言, 等效于先序遍历: DFS也的确会构造出原图的一棵支撑树 (DFS tree)



Graph::DFS() [1/2]

```
template <typename Tv, typename Te>
```

```
void Graph<Tv, Te>::DFS( Rank v, int & clock ) {
```

```
    v dTime(v) = ++clock; status(v) = DISCOVERED; //发现当前顶点v
```

```
    for ( Rank u = firstNbr(v); -1 < u; u = nextNbr(v, u) ) //考察v的每一邻居u
```

```
        /* ... 视u的状态, 分别处理 ... */
```

```
        /* ... 与BFS不同, 含有递归 ... */
```

```
    v status(v) = VISITED; fTime(v) = ++clock; //至此, 当前顶点v方告访问完毕
```

```
}
```

Graph::DFS() [2/2]

```
for ( Rank u = firstNbr(v); -1 < u; u = nextNbr(v, u) ) //考查v的每一邻居u
```

```
switch ( status(u) ) { //并视其状态分别处理
```

```
    u case UNDISCOVERED: //u尚未发现, 意味着支撑树可在此拓展
```

```
        type(v, u) = TREE; parent(u) = v; DFS( u, clock ); break; //递归
```

```
    u case DISCOVERED: //u已被发现但尚未访问完毕, 应属被后代指向的祖先
```

```
        type(v, u) = BACKWARD; break;
```

```
    u default: //u已访问完毕 (VISITED, 有向图), 则视承袭关系分为前向边或跨边
```

```
        type(v, u) = dTime(v) < dTime(u) ? FORWARD : CROSS; break;
```

```
} //switch
```