

Продолжение про взаимодействие
параллельных процессов.

```
P1: ---  
    fl1 = 1;  
    do while (fl2 == 1)  
    {  
        if (que == 2) then  
        {  
            fl1 = 0;  
            do while (que == 2); // цикл ожидания  
            fl1 = 1;           // выхода по пер-ной  
        }  
    }  
    CR1;  
    fl1 = 0;  
    que = 2; // отдаёт очередь  
    PR1;  
end P1
```

Активное ожидание на процессоре —
время непроизводительного расходования
на проверку флага другого процесса;
→ введение пер-ной «чужой очереди»

Это решение устраняет попадание
процессов в тупик и беск. откладывание

Процесс сразу захватывает свой
флаг;

Но это решение для 2 процессов \Rightarrow цена
высока

Есть еще алгоритм Петерсона;
(аналогичное для 2 процессов)

race condition - процессы пытаются получить
одновременно доступ к разделяемым пер-ным;

Аппаратная реализация взаимного исключения.

В IBM 370 появилась команда
`test-and-set`;

Она явл. неделимой (атомарной) и
реализует как неделимое действие
проверку и установку значения в памяти;

Бит блокировки

`test-and-set` читает значение lock.
пер-ной b, копирует его в a, присваивает
b значение true;

Использование `test-and-set` — аппаратная
реализация (просто блокировка в памяти);
стр. 305

Классическая аппаратная реализация:

program we-testandset;

fl, c1, c2 : logical;
P1; while (1) do
{

c1 = 1;
while (c1) do
 testandset(c1, fl);

 ch1;
 fl = 0;

}

pr1;

//end p1;

P2; while (1) do
{

c2 = 1;
while (c2) do

 testandset(c2, fl);

 ch2;
 fl = 0;
 pr2;

}

//end P2;

void main()

{

 fl = 0;

(целочисленная
блокировка -
- spin lock,
simple lock,
simple mutex)

par beg; n
P1; P2;
parent;

3

$fl = true$, когда любой из процессов находится в своём критическом участке ^(true)_(false);

Пусть P_1 хочет войти в свой критич. участок, а P_2 уже находится в своём критическом участке. P_1 устанавливает пер-ну C_1 и затем в цикле проверки флага 2-го процесса (fl) командой `test_and_set`;

П.к. P_2 находится в своём критическом участке, $fl = 1$. Команда `test_and_set` обнаруживает это и устанавливает C_1

В рез-те P_1 наход. в своём цикле активной ожидания до тех пор, пока P_2 не выйдет из своего критического участка и не сбросит fl ;

Считается, что данный способ аппаратной реализации взаимного исключения не приведёт к бесконечной откладке. Это возможно, но его вероятность очень мала;

Считается, что когда процесс выходит из своего критического участка и сбрасывает флаг, то, скорее всего, другой процесс сможет перехватить инициативу и установить свой флаг;

test_and_set активно используется
в ядре ОС;

Использование test_and_set в ядре проверки значения пер-ной, наз. циклической блокировкой (spin lock);

```
void spin_lock(spin_lock_t *c)
{
    while (test_and_set(*c) != 0)
        /* ресурс занят */
}
// condition
```

```
void spin_unlock(spin_lock_t *c)
{
    *c = 0;
}
```

Реализация команды test_and_set во многих
архитектурах связана с блокировкой шины памяти;

Врез-медительная цикл ожидания может привести
к замятию шины одним потоком на длительное время
⇒ может понизить отзывчивость ОС;

Решение проблемы: 2 выделенных цикла;

```
void spin_lock(spin_lock_t *c)
{
    while (test_and_set(*c) != 0)
        while (*c != 0);
}
```


Если пер-ная занята, то начинается ожидание
цикла проверки без захвата шины данных;

Использование команды test-and-set для реализации
взаимосоотношения наз. аппаратной реализацией
ЭКЗАМЕН!

Для всех рассм. вариантов характерно наличие цикла отси-
дания (активного ожидания) проверки значения пер-ной.
Это неэффективное использование процессорного
времени.

Семафоры.

1965 - Дейкстра (Dijkstra E.W.) предложил испо-
льзовать семафоры как средство взаимосоотношения;

Семафор Дейкстры — неотрицательная защи-
щённая пер-ная (S), на которой были определены две
неделимые операции

$P(S)$
 \hookrightarrow passeren
(пропустить)

$V(S)$
 \hookrightarrow vree geven;
(освободить)

$P(S)$ уменьшает значение семафора S на 1;

$P(S)$: $S = S - 1$, если $S > 0$;

если $S = 0$, то процесс блокируется до тех пор,
пока декремент не станет возможным;

$V(S)$: $S = S + 1 \Rightarrow$ разблокировка процесса, ожидающего
освобождения семафора;

К семафору м.б. организована очередь: когда он бу-
дет освобождён, его сможет захватить 1-й процесс из очереди;

Если на семафоре опер. числа 0 и 1,
то семафор бинарный, а если целые поло-
жительные числа — считающий;

Семафор освобождает другой процесс;

В чём суть инновации:

Если мы видим, что процесс не может захва-
тить семафор, то он блокируется \Rightarrow
 \Rightarrow кет активного ожидания (т.к. не раск.
процессорное время). Другой процесс, который освоб-
дит семафор, разблокирует процесс, и он сможет захватить
семафор.

И блокировка, и разблокировка возможны
только ядром ОС посредством сист. вызовов, т.е.
переходом в ядро, т.е. все действия выпол-
няются ядром ОС. Это затратно ^(самые переключения), т.е. мы имви-
дировали активное ожидание, но пришли к сист. вызовам
и переходу в ядро;

$P_1:$	$P_2:$	1/нач. знач $S=1$
$\begin{array}{l} \text{---} \\ P(S); \\ CR1; \\ V(S); \\ \text{---} \end{array}$	$\begin{array}{l} \text{---} \\ P(S); \\ CR1; \\ V(S); \\ \text{---} \end{array}$	

Пример использования считывающего семафора:

Внешние задачи производства - потребления (producer - consumer) на 3 семафорах;
(предложено дейкстра);

Имеется буфер размерей N и 2 типа процессов:



Производитель может только производить и класть в буфер единицу данных, т.е. заполнять ячейки буфера;

Потребитель может только выбрать данные из буфера;

3 Семафора: 2 считывающих и 1 бинарный:

se - empty (число пустых ячеек буфера);

sf - full (число заполненных ячеек буфера);

sb - binary;

program semaphore

$sc, sf, sb : \text{int};$

producer: while(1)
{

создать запись;

$P(se);$

$P(sb);$

$n = n + 1;$

$V(sb);$

$V(sf);$

}

consumer: while(1)
{

$P(sf);$

$P(sb);$

$n = n - 1;$

$V(sb);$

$V(se);$

начало

$se = n; sf = 0; sb = 1;$

Задача производства-потребления — задача, в которой не только осуществляется взаимодействие процессов (обеспечивается мониторный доступ к разделяемому ресурсу, которым явл. буфер), но и реализуется синхронизация процессов;

Продюсер ничего не сможет положить в буфер, если нет свободных ячеек (т.е. если $se = 0$). На операции $P(se)$ Продюсер будет блокирован до тех пор, пока консумер не освободит ячейку буфера. Освободив ячейку буфера, консумер инкрементирует se ; Аналогично, консумер не сможет ничего взять из буфера, если буфер пуст. Он будет блокирован на sf до тех пор, пока продюсер не поместит единицу данных в буфер. При этом он инкрементирует sf .

Процессы явл. асинхронными, т.е. выполняются с собственной скоростью

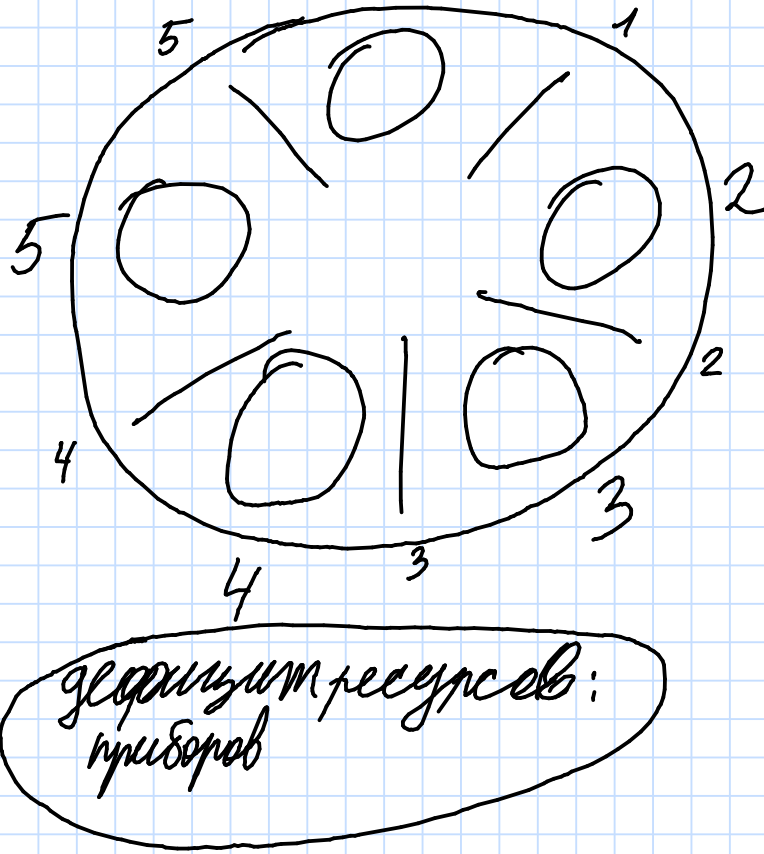
Невозьно предсказать, когда какой процесс придёт в отпр. точку

Простое взаимодействие ^{само по себе} не предполагает синхронизацию;

В совр. ОС UNIX/Linux реализованы }
наборы синхронизации, и, из всего раз. мно-
жества синхронизации;

Рассм. возм-ти симметричных семафоров.

Задача Дейкстры об обходящих философах:
На столе стоит 5 тарелок, между тарелками по одному прибору;



3 действия философов:

1) каждый сразу пытается взять обе вилки; если удалось, то они едят и кладут сразу обе вилки ^(возвр. сразу) _(об ресурса);

2) каждый пытается взять правую, удерживает её и пытается взять левую;

3) каждый пытается взять правую, удерживает её и пытается взять левую; ^{если не получилось взять} левую, то кладёт правую _(возвращает ресурс);

К чему это приведёт?

Сколько философов умрёт голодной смертью при подходе 1? _(бесконечное откладывание)

Эту задачу записывают с помощью множества семафоров:

program example 5 F1; // 1-й процесс
var

forks: array[1..5] of semaphore;
left, right, i: 1..5;

P1:

left = (i+1) mod 5; right = i mod 5;
while(1) do
begin

<размышляем>

P(forks[left], forks[right]);

<едем>

V(forks[left], forks[right]);

end;

// P1

P5:

left = 4, right = 5;
while(1) do
begin

<размышляем>

P(forks[left], forks[right]);

<едем>

V(forks[left], forks[right]);

end;

// P5

Свойства семафоров: одной неделимой опера-
цией (\equiv) м.б. изменено значение всех или

части семафоров набора.

Почему были введены наборы семафоров и почему на них определено именно такое правило?

Это решено было для проблемы для 1965 года — активное ожидание на процессоре, была решена задача взаимного исключения (обеспечения монопольного доступа).

Но в результате получилось так, что чем больше инструментов пишет программист, тем больше у него возникает проблем с ними. Использование в программах большого числа разных семафоров, обеспечивающих доступ к разным критическим секциям, приводит к их частому пересечению. Стало возможным попадание процессов в тупик.

Пример:

P1: - - -	P2: - - -
P(S1)	P(S2);
P(S2)	P(S1);
CR1;	CR2;
V(S2);	V(S1);
V(S1);	V(S2);

Два процесса в разном порядке захватывают семафоры.

Отловить такое очень сложно;
Чтобы структурировать всё, были введены наборы семафоров;