

Technologie de systèmes ordines (Électronique programmable et robotique)

247-4B6-GG

Réaliser un projet de logiciel appliqué à la robotique

Lab 3: **Suivre un parcours**

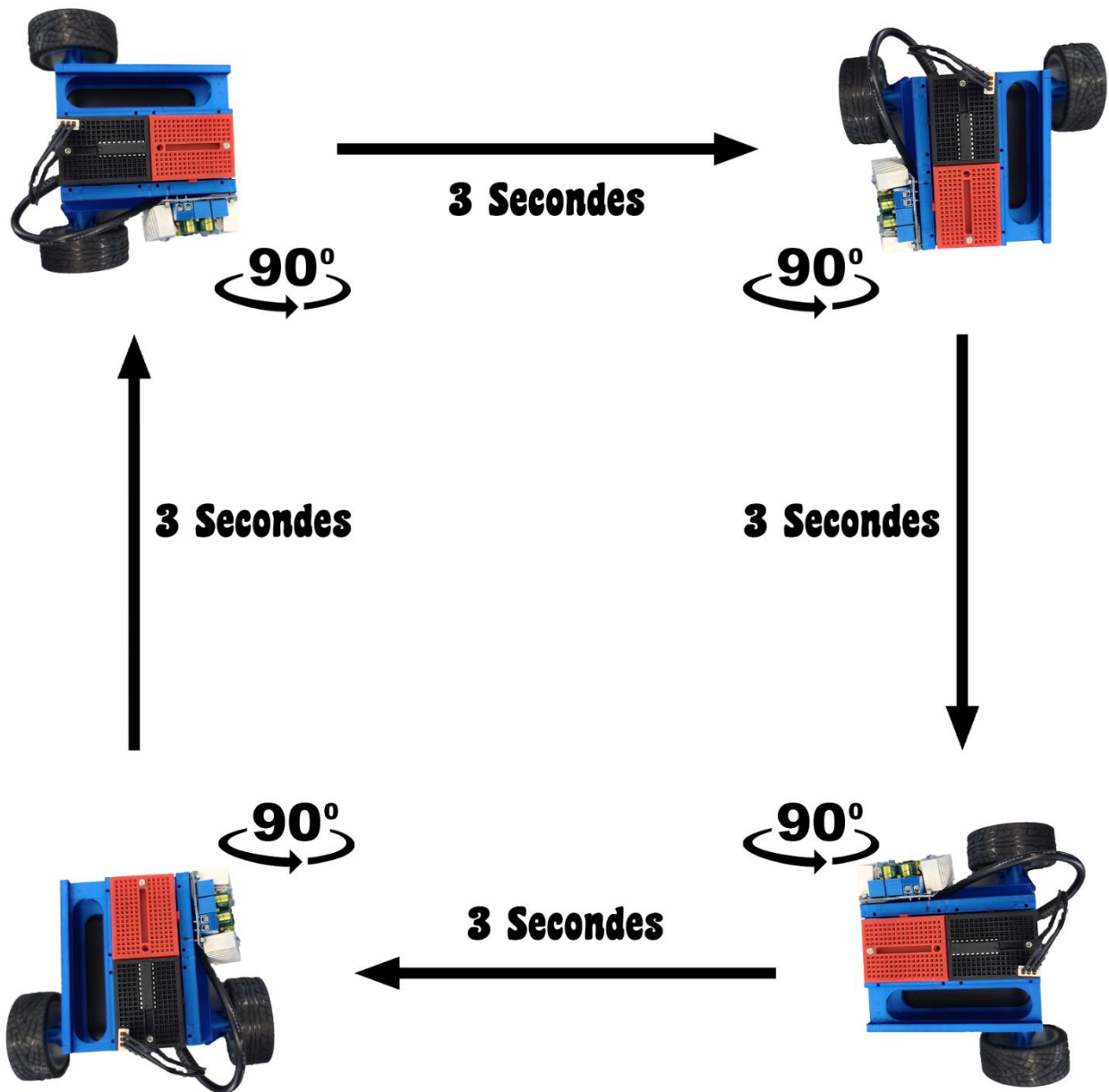
Enseigné par Rachid Benali

**Laboratoires et programmation réalisés par
Félix Chenette-Stewart**

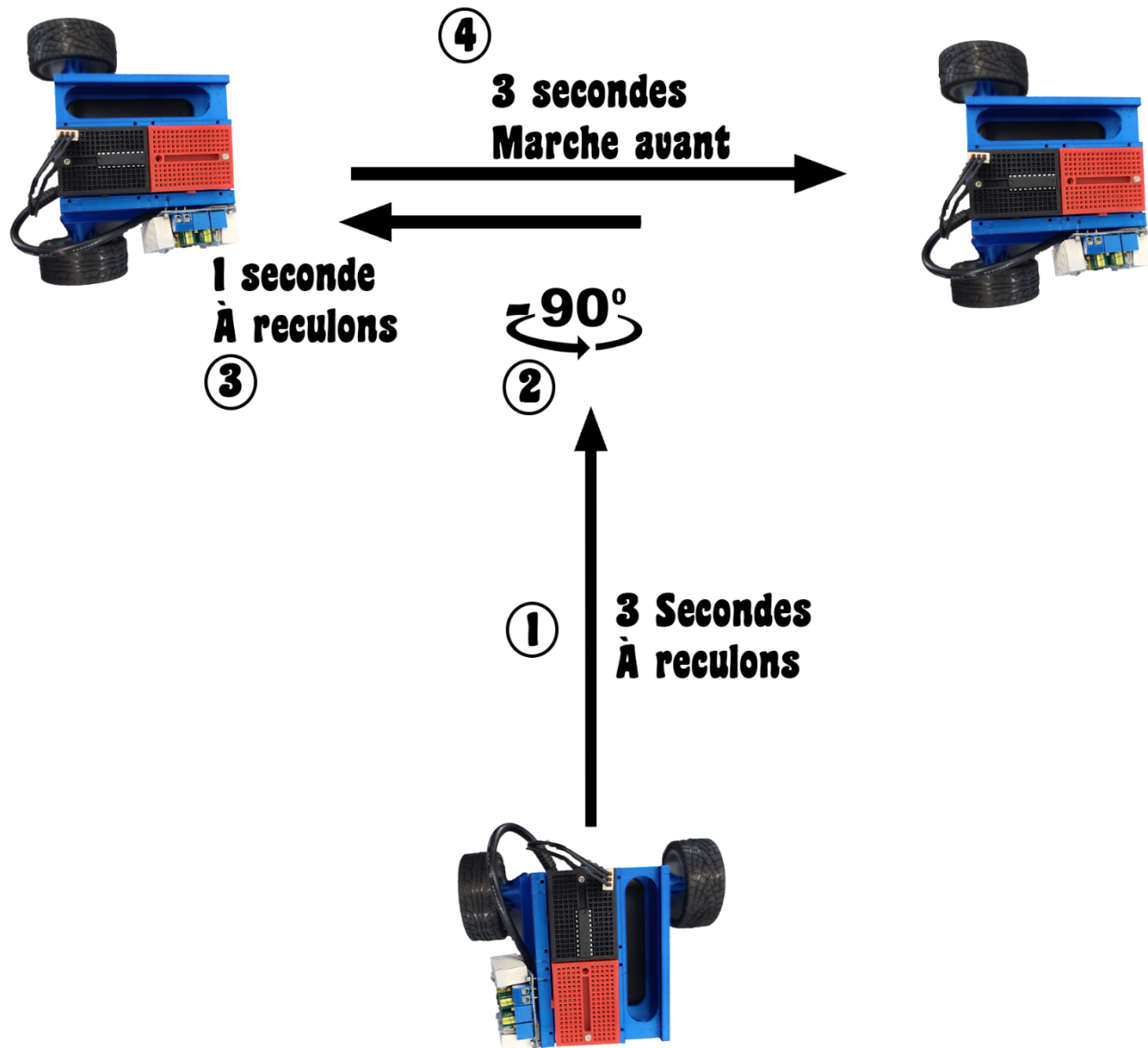
Instructions :

Reproduire les parcours ci-dessous en utilisant le API et la théorie vue au laboratoire 2. Faire valider le parcours avec le professeur. Remettre vos fichiers .Py à la fin du cours.

Parcours 1:



Parcours 2



Parcours 3

