

Technologie de systèmes ordinés (Électronique programmable et robotique)

247-4B6-GG

Réaliser un projet de logiciel appliqué à la robotique

**Lab 1:
Monter le circuit**

Enseigné par Rachid Benali

**Laboratoires et programmation réalisés par
Félix Chenette-Stewart**

Composantes nécessaires

- Résistance 10k Ω
- Condensateur de 2200uF
- Chip 74LS241
- Convertisseur booster DC-DC
- Jumper cables
- Câble USB-A vers USB-MicroB
- Câble USB-A vers Power Pins

Circuit



