

Technologie de systèmes ordinés (Électronique programmable et robotique)

247-4B6-GG Réaliser un projet de logiciel appliqué à la robotique

> <u>Lab 3:</u> AX-12 et MYSQL

Enseigné par Rachid Benali

Laboratoires et programmation réalisés par Félix Chenette-Stewart

<u>Utiliser MySQL avec le RaspberryPi</u>

Pour cet exemple, on tient compte de la structure de la table suivante :

1. Installer MySQLdb

```
sudo apt-get updatesudo apt-get upgradesudo apt-get -y install python-mysql.connector
```

2. Importer MySQLdb

```
import mysql.connector
```

3. Connection à la base de données

```
db = mysql.connector.connect(user="user", password="password",
host="host", database="database")
```

4. Créer un curseur

```
cur = db.cursor()
```

5. Exécuter une requête

```
cur.execute("SELECT * FROM TEST WHERE ID = 3")
```

6. Récupérer et storer les données

```
for results in cur.fetchall() :
    ID = results[0]
    SPEED = results[1]
    AX1 = results[2]
    AX2 = results[3]
    PAUSE = results[4]
```

7. Vérifier que votre vos données sont storées dans les variables

print (ID, SPEED, AX1, AX2, PAUSE)

Fermer le curseur et la connection

cur.close()
db.close ()

9. Intégrer les variables dans le code

Manipulation:

Faire avancer et reculer le robot en utilisant les données de 2 rangées de votre database MySQL; Une rangée pour avancer et une rangée pour reculer.

Faire valider avec le professeur.

Remettre le fichier .Py et prendre une capture d'écran de votre structure de base de donnée.