

S-ROV

Atividade # 1 – Montagem da estrutura do ROV Versão impressão 3D

Disciplinas / Áreas

EVT
ET
Clube de Robótica
Outras áreas tecnológicas

Objectivos

Selecionar materiais de acordo com as suas características físicas e mecânicas;

Utilizar as principais técnicas de transformação dos materiais utilizados (união, separação-corte, montagem, conformação), identificando os utensílios e as ferramentas na realização de projetos;

Materiais

- ✓ Duas peças frontais – fig. 1
- ✓ Duas peças traseiras – fig. 2
- ✓ Quatro ligadores laterais – fig. 3
- ✓ Cinco ligadores internos – fig. 4
- ✓ 18 parafusos 3x12 mm – fig. 5
- ✓ 18 porcas 3 mm – fig.5

S-ROV

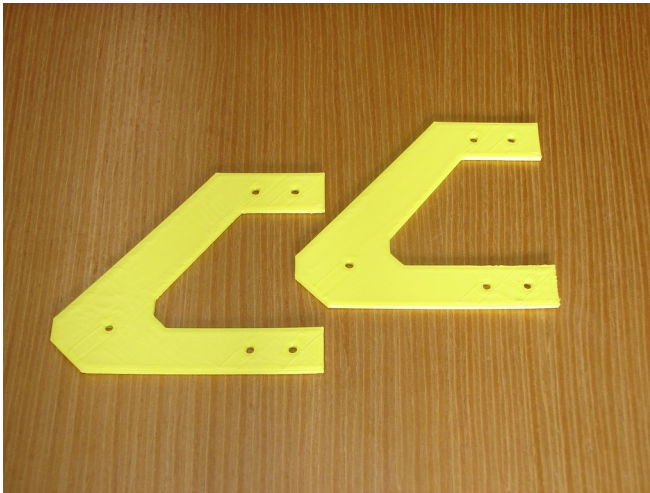


Figura 1
Peças frontais

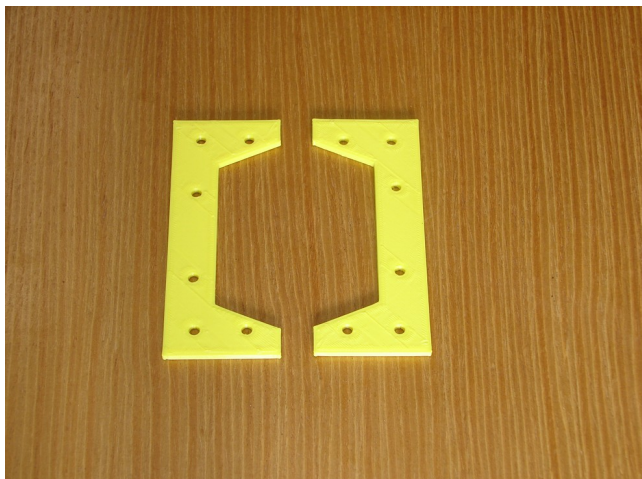


Figura 2
Peças traseiras



Figura 3
Ligadores laterais

S-ROV

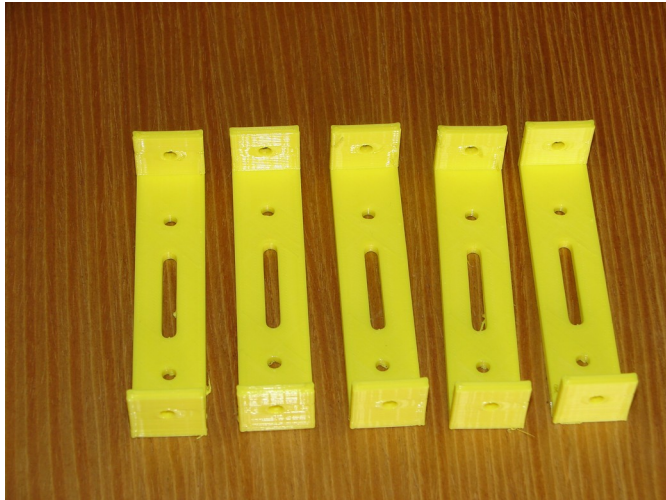


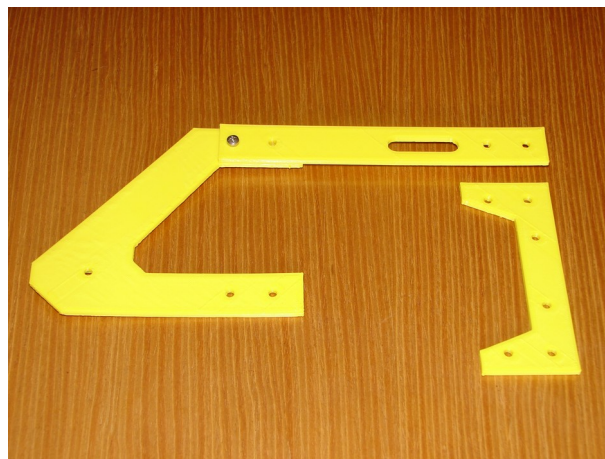
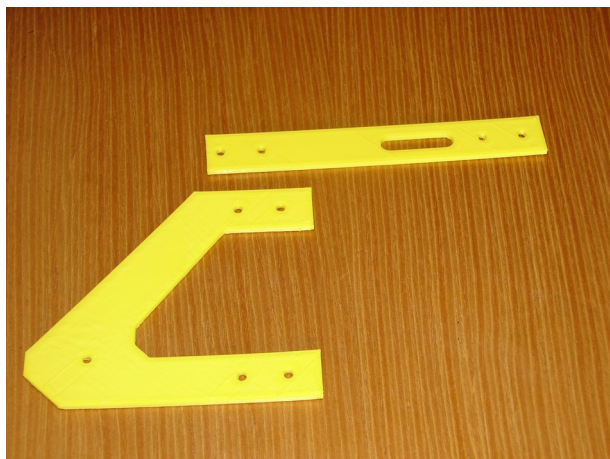
Figura 4
Ligadores internos



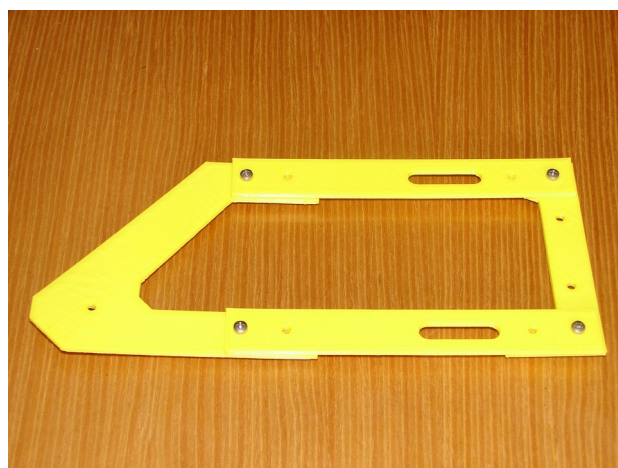
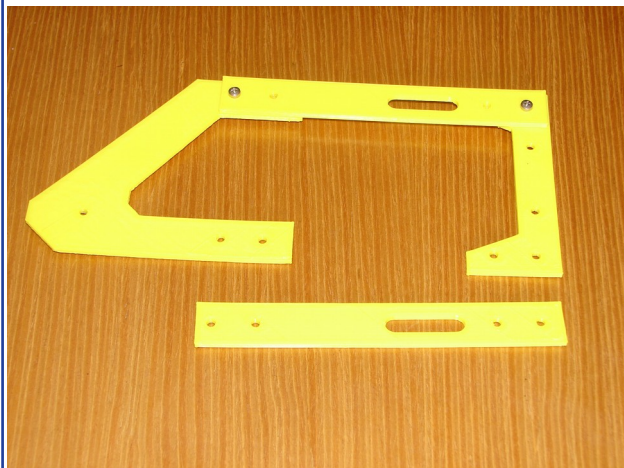
Figura 5
Parafusos, porcas, chaves de
fenda ou estrela, pequeno alicate

S-ROV

Montagem

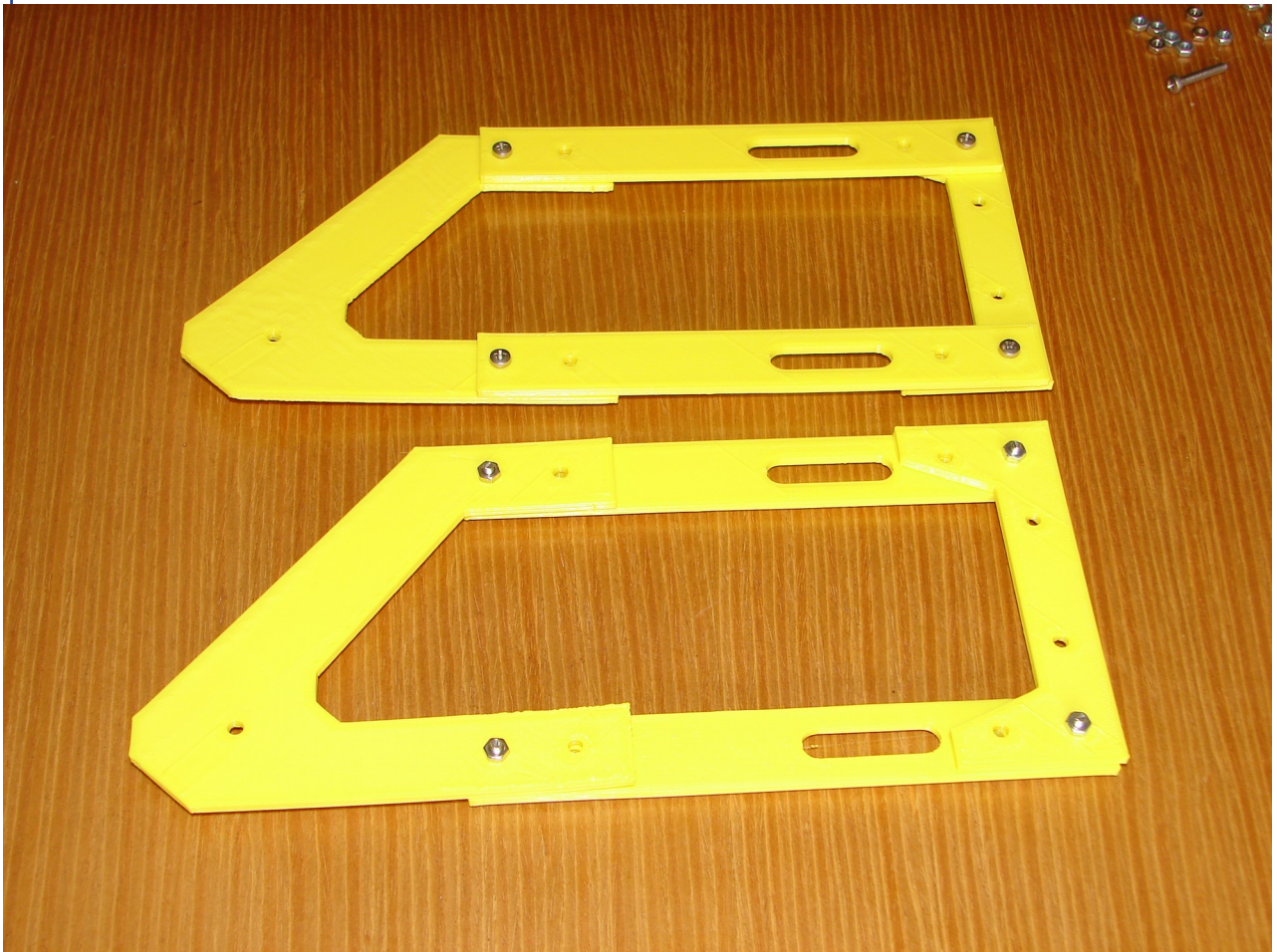


- Selecionar uma peça frontal e um ligador lateral e fixar os dois com um parafuso e porca. Proceder de igual forma para a peça traseira. Fixar todo o conjunto com mais um ligador lateral.

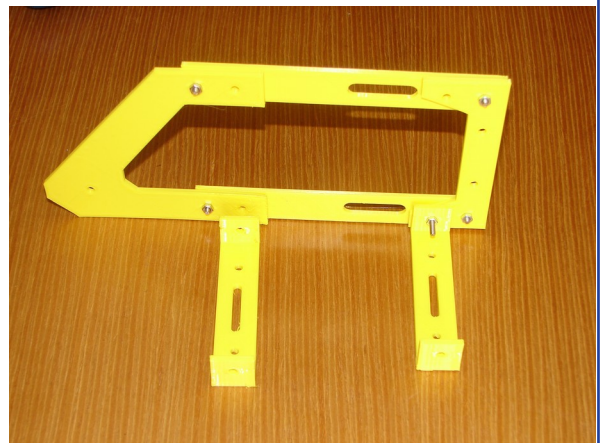
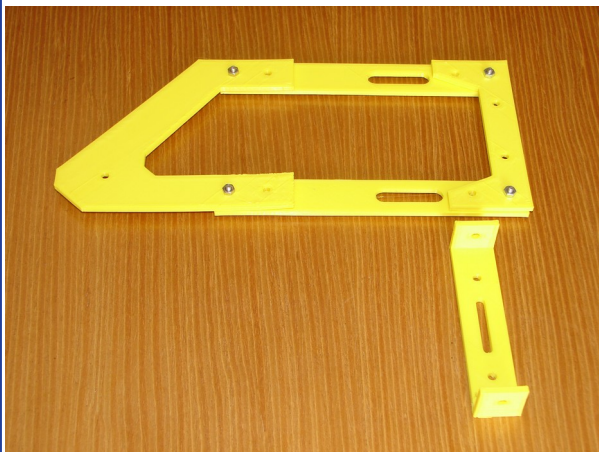


S-ROV

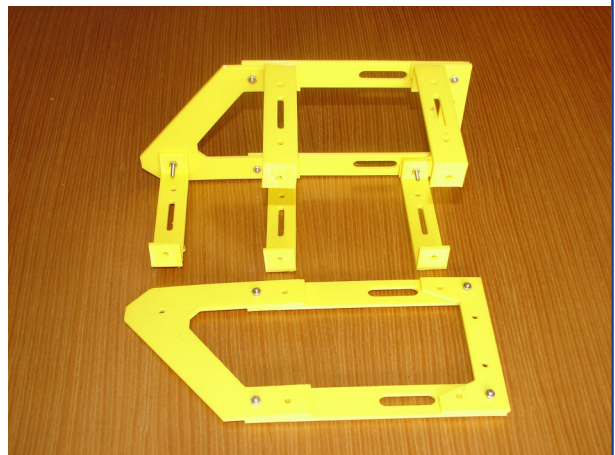
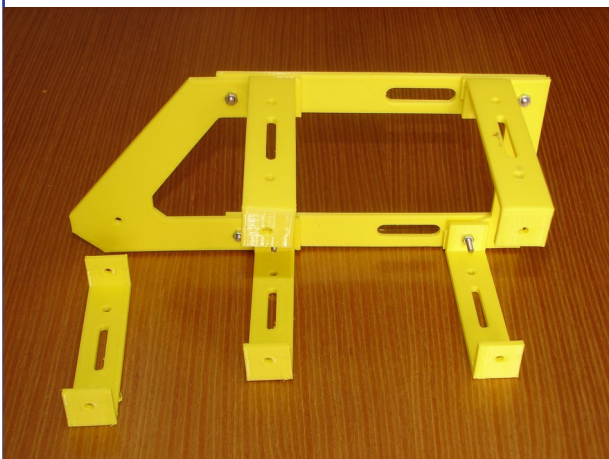
- Proceder de igual forma com as restantes peças frontais, traseiras e ligadores laterais. Ficaremos com dois conjunto iguais.



S-ROV



- Fixar os ligadores internos as uma das peças montadas nos passos anteriores.



- Fixar a outra peça aos ligadores internos e já está. Concluímos a montagem da estrutura do nosso ROV.

