UNIVERSIDADE FEDERAL DO PAMPA

Ígor Ferrazza Capeletti

Análise de Desempenho de Aplicações eBPF/XDP em Planos de Dados Programáveis

Ígor Ferrazza Capeletti

Análise de Desempenho de Aplicações eBPF/XDP em Planos de Dados Programáveis

RESUMO

O Extended Berkeley Packet Filter (eBPF) é um subsistema do Núcleo do Sistema Operacional (kernel) que filtra os pacotes de rede nos dispositivos do plano de dados com o auxílio do gancho Caminho de Dados Expresso (XDP). O gancho XDP permite que programas eBPF realizem o processamento dos pacotes de rede no espaço do kernel, no driver das placas de rede e também diretamente no hardware das placas. Apesar das iniciativas de avaliar o desempenho de programas eBPF, as análises existentes ainda não avaliam a execução de diversos programas eBPF processando diferentes tamanhos de pacotes para as três abordagens existentes do gancho XDP. Neste trabalho, serão realizadas avaliações de desempenho como latência, taxa de transferência e uso de CPU para as execuções de diversos programas eBPF em SmartNICs. Para isso, diferentes tamanhos de pacotes de rede serão processados pelos programas eBPF em todas as abordagens do gancho XDP. Nesta primeira etapa, estudamos o paradigma Rede Definida por Software (SDN) e o plano de dados programável com eBPF/XDP. Também realizamos o levantamento dos principais trabalhos relacionados com eBPF/XDP e apresentamos o cronograma para realização das próximas atividades referentes ao trabalho. Este trabalho tem o propósito de analisar as capacidades e limitações que os programas eBPF atingem processando pacotes em diferentes abordagens do gancho XDP com SmartNICs, além de servir como objeto de estudo para a área que vem se mostrando promissora.

Palavras-chave: Processamento de Pacotes com eBPF/XDP, Gancho XDP, Software-Defined Network(SDN), Plano de Dados Programável

LISTA DE FIGURAS

Figura 1 -	Visão geral da arquitetura SDN	18
Figura 2 -	Rede Tradicional versus Rede Definida por Software (SDN)	19
Figura 3 -	Visão geral das Camadas SDN	21
Figura 4 -	Arquitetura cBPF e eBPF	26
Figura 5 -	Fluxo do sistema eBPF	27
Figura 6 -	Código de Bytes eBPF	29
Figura 7 -	Camada para ganchos	30
Figura 8 –	Ilustração do ambiente de avaliação proposto	41

LISTA	\mathbf{DE}	TABELAS

Tabela 1 – Cronograma de Atividades	
-------------------------------------	--

LISTA DE SÍMBOLOS

API Interface de Programação de Aplicativos

cBPF Berkeley Packet Filter

DDoS Negação de Serviço Distribuída

eBPF Extended Berkeley Packet Filter

FPGA Field Programmable Gate Array

IoT Internet das Coisas

kernel Núcleo do Sistema Operacional

NFV Virtualização de Funções de Rede

NIC Placa de Interface de Rede

NOS Sistemas Operacionais de Rede

P4 Programming Protocol-independent Packet Processors

SDN Rede Definida por Software

VM Máquina Virtual

XDP Caminho de Dados Expresso

SUMÁRIO

1	INTRODUÇÃO	13
1.1	Contexto e Motivação	13
1.2	Problema de Pesquisa	1 4
1.3	Objetivos e Contribuições	15
1.4	Estrutura	15
2	FUNDAMENTAÇÃO E TRABALHOS RELACIONADOS	17
2.1	Redes Definidas por Software	17
2.1.1	As Camadas da Arquitetura SDN	20
2.1.1.1	Camada de Infraestrutura	20
2.1.1.2	Camada de Interface $Southbound$	2 1
2.1.1.3	Camada de Hipervisores de Redes	21
2.1.1.4	Camada de Sistemas Operacionais de Rede	22
2.1.1.5	Camada de Interfaces Northbound	22
2.1.1.6	Camada de Virtualização Baseada em Linguagem	23
2.1.1.7	Camada de Linguagens de Programação	23
2.1.1.8	Camada de Aplicações de Rede	23
2.2	Programabilidade do Plano de Dados	2 4
2.3	Processamento de Pacotes com eBPF e XDP	2 5
2.3.0.1	Máquina BPF Clássica	25
2.3.0.2	Máquina BPF extendida – eBPF	25
2.3.0.3	Sistema eBPF	27
2.3.0.4	Programas eBPF	27
2.3.0.5	Instruções eBPF	28
2.3.0.6	Ganchos	30
2.3.0.6.1	Caminho de Dados Expresso - eXpress Data Path (XDP)	30
2.4	Trabalhos Relacionados	31
3	PROPOSTA DE AVALIAÇÃO DE DESEMPENHO E CRO-	
	NOGRAMA	41
3.1	Metodologia de Avaliação Proposta	41
3.1.1	Métricas	41
3.2	Cronograma	42
	REFERÊNCIAS	45
	Índice	53

1 INTRODUÇÃO

1.1 Contexto e Motivação

A programabilidade do plano de dados (PDP) tem redesenhado o domínio de aplicações na área de Redes de Computadores. Essa programabilidade permite (re) definir o comportamento dos dispositivos de rede que processam pacotes de forma simples através de linguagens de domínio-específico (por exemplo, P4(BOSSHART et al., 2014a)). Isto permite desenvolver mecanismos especializados de processamento de pacotes para equipamentos com suporte a tal programabilidade, tais como roteadores programáveis, SmartNICs e para o próprio Kernel. Nos últimos anos, a programabilidade do plano de dados tem permitido realizar a migração de aplicações tipicamente executadas no plano de controle para serem executadas no plano de dados. Exemplos incluem algoritmos de aprendizado de máquina (XIONG; ZILBERMAN, 2019), roteamento (Pizzutti; Schaeffer-Filho, 2019) ou monitoramento de rede (Castro et al., 2021). Ao deslocar a operação dessas aplicações para o plano de dados, tem-se o benefício direto de se processar cada pacote que transita na infraestrutura e de reagir às condições da rede na ordem de nanossegundos, com intervenção mínima no plano de controle. Apesar desses benefícios, a operação de aplicações mais complexas diretamente no plano de dados pode afetar diretamente o desempenho dos dispositivos de encaminhamento – isto é menor taxa de transferência e maior latência.

Aplicações mais complexas executadas diretamente no plano de dados (por exemplo, de aprendizado de máquina) tendem a executar um maior número de instruções a cada pacote processado. Similarmente, o número de acesso às memórias disponíveis em dispositivos programáveis também pode aumentar (ROSSI et al., 2021). Para além dessas operações elementares, aplicações desenvolvidas para o plano de dados podem aplicar operações específicas deste domínio. Um exemplo é a recirculação de pacotes. Esta primitiva permite que o plano de dados processe o mesmo pacote inúmeras vezes ao reenviar o mesmo pacote para uma determinada fila de entrada do dispositivo. Este tipo de procedimento é utilizado em aplicações convencionais para duplicar pacotes, por exemplo. Em aplicações modernas, esse tipo de primitiva pode ser utilizada para imitar um mecanismo baseado em loop, já que no geral tais dispositivos não possuem (ou não permitem) estruturas iterativas. Esses são exemplos diretos de operações simples comumente usadas por aplicações complexas como, por exemplo, aplicações de agrupamento/clustering de dados executados diretamente na rede (XIONG; ZILBERMAN, 2019)).

Para além dos dispositivos de rede programáveis comumente utilizados para executar aplicações de rede (isto é, roteadores programáveis e SmartNICs), há uma crescente adoção da comunidade científica e da indústria de tecnologias em *software* que permitam executar aplicações de rede com alto desempenho (isto é, em *line-rate*¹). Exemplos

O termo Line-rate se refere ao processamento de pacotes na taxa máxima de transferência do en-

de tecnologias que amadureceram ao longo dos últimos anos e permitem o processamento rápido de pacotes pelo Kernel incluem os mecanismos de filtragem e processamento de pacotes eBPF (Extended Berkeley Packet Filter) e XDP (eXpress Data Path).

O primeiro mecanismo de filtragem de pacotes em sistemas Unix foi implementado no espaço do usuário. Os pacotes eram transferidos do espaço do kernel para o espaço do usuário para serem filtrados e processados. Após esta abordagem de filtro de pacotes se mostrar ineficiente em termos de vazão e latência, o subsistema Berkeley Packet Filter (cBPF) foi introduzido no espaço do kernel como uma solução para filtrar os pacotes diretamente no kernel o mais cedo possível e evitar cópias desnecessárias para o espaço do usuário. O cBPF consiste de uma linguagem assembly usada para executar filtragem de pacotes em um máquina virtual no caminho de dados da pilha de protocolos TCP/IP dentro do kernel (MCCANNE; JACOBSON, 1993). As aplicações BPF possuem um conjunto de instruções flexíveis e independentes de protocolos e, desta forma, permitem aos programadores desenvolverem e a aplicarem em diversos casos de uso. Além disso, as aplicações desenvolvidas não precisam que os módulos do kernel sejam reescritos ou recompilados já que as instruções BPF são executadas diretamente em uma máquina virtual minimalista dentro do próprio Kernel.

Para aumentar os casos de uso e atualizar a arquitetura de acordo com os avanços nos processadores modernos, o Extended Berkeley Packet Filter (eBPF) (MCCANNE; JACOBSON, 1993) foi proposto como uma evolução do cBPF. No eBPF, a máquina virtual BPF foi reescrita com adição de diferentes componentes, instruções e funcionalidades. O eBPF consiste em um assembly mais abrangente e permite que os programas carregados façam uso de memória (ou mapas) para armazenar pares de chave/valor, além de uma pilha e registradores de 64 bits. Para obter maior desempenho, os pacotes de rede precisam ser filtrados nas camadas mais inferiores do kernel – isto é, mais próximas do driver de rede. Desta forma, surgiu recentemente o eXpress Data Path (XDP), uma extensão do eBPF que permite o processamento de pacotes logo que o pacote é recebido pela interface de rede. Isto permite que os pacotes de rede sejam processados pela CPU na camada mais inferior do kernel ou também, transferindo a computação direto para a interface de rede.

1.2 Problema de Pesquisa

Embora existam estudos recentes que tenham realizado a avaliação do impacto de diferentes aplicações executadas no plano de dados em SmartNICs(HARKOUS et al., 2019; ROSSI et al., 2021), a análise de desempenho e eficiência de programas eBPF e XDP ainda é um tópico de pesquisa a ser investigado. A análise de programas eBPF e XDP permitirá determinar os limites reais de desempenho (por exemplo, vazão e latência)

lace. Por exemplo, em um enlace de $10\mathrm{Gbit/s}$, o line-rate é atingido se é possível transferir paco tes de qualquer tamanho nesta taxa.

e fornecer informações sobre o processamento de pacotes em software. O entendimento dos limites alcançáveis por aplicações de rede executadas em software é importante para (i) auxiliar na portabilidade de aplicações de rede (isto é, determinar que aplicações são adequadas para serem executadas em software) e (ii) auxiliar na divisão de aplicações monolíticas de rede para serem executadas de maneira distribuídas em múltiplas plataformas/arquiteturas.

1.3 Objetivos e Contribuições

Neste trabalho, objetiva-se entender e quantificar o desempenho de aplicações genéricas de rede baseadas em eBPF e XDP quanto a métricas de desempenho de rede. Desta forma, este objetivo se desdobra em:

- Identificar os principais blocos construtores de uma aplicação eBPF e XDP de modo a reproduzir tais comportamentos.
- 2. Automatizar a geração de códigos de aplicações genéricas baseadas em eBPF e XDP.
- 3. Avaliar o desempenho das aplicações geradas quanto a vazão e a latência.

1.4 Estrutura

No Capítulo 2, apresenta-se uma visão geral da literatura atual sobre SDN, assim como, o processamento e encaminhamento de pacotes no plano de dados programável com eBPF e XDP. Posteriormente, no mesmo capítulo, discute-se os esforços de pesquisa para o processamento de pacotes com eBPF e XDP. No Capítulo 3, apresenta-se a proposta de trabalho seguida do cronograma de atividades.

2 FUNDAMENTAÇÃO E TRABALHOS RELACIONADOS

Neste capítulo, primeiramente apresenta-se uma revisão acerca dos recentes avanços no tratamento de pacotes de aplicações de rede, abordando aspectos do paradigma SDN com ênfase na programabilidade do encaminhamento de pacotes no plano de dados com eBPF e XDP. Em seguida, analisamos os trabalhos mais relevantes dos estudos de pesquisa referentes ao tema.

2.1 Redes Definidas por Software

As redes IP tradicionais são amplamente adotadas e cada vez mais serviços estão sendo oferecidos pelas operadoras de rede. Desta forma, as infraestruturas de redes IP estão se tornando cada vez mais complexas e difíceis de serem gerenciadas. Como consequência, configurações de rede incorretas e erros humanos são muito comuns. Por exemplo, um equipamento da infraestrutura mal configurado pode gerar uma série de problemas na correta operação da rede (por exemplo, indisponibilidade de serviços). Conforme (KREUTZ et al., 2015), os ambientes de rede precisam suportar (re) configuração, ou seja, adaptar-se às mudanças de carga e tratar falhas dinamicamente. Uma limitação atual dos dispositivos tradicionais é a integração entre os planos de controle e de dados. O plano de controle é responsável por decidir as ações de encaminhamento do tráfego de rede, enquanto que o plano de dados é responsável por apenas encaminhar o tráfego a partir das decisões tomadas pelo plano de controle. Essa integração vertical reduz a flexibilidade e torna cada vez mais difícil o desenvolvimento e implantação de novos recursos de forma independente.

Para adicionar novos recursos, funcionalidades e serviços nas infraestruturas de rede, além da necessidade de comprar hardwares dedicados, especializados e com custo elevado, como por exemplo *Middleboxes*, as operadoras precisam configurar os dispositivos individualmente através de linhas de comandos (isto é CLI) específicos, além de integrar uma série softwares de gerenciamento de cada fornecedor. Além disso, os *Middleboxes* precisam ser implantados em locais estratégicos na rede, o que torna ainda mais difícil modificações na topologia, configurações e funcionalidades. Os custos para implementação e manutenção das redes tradicionais são altos e o retorno financeiro é no geral lento, dificultando a inovação e evolução dos serviços.

O conceito de Redes Definidas por Software SDN surgiu como um paradigma de rede emergente com potencial para solucionar os problemas acima mencionados e as limitações das infra-estruturas de rede existentes. De uma maneira geral, SDN surgiu baseado nos princípios já estudados de possíveis redes programáveis e própria proposição da separação entre os planos de controle e de dados. Para tornar as redes programáveis, o embasamento se deu através de redes ATM programáveis (LAZAR; LIM; MARCONCINI, 1996), (LAZAR, 1997) e redes ativas (TENNENHOUSE et al., 1997). Para separar os planos de controle e dados, os estudos partiram da plataforma de controle de roteamento

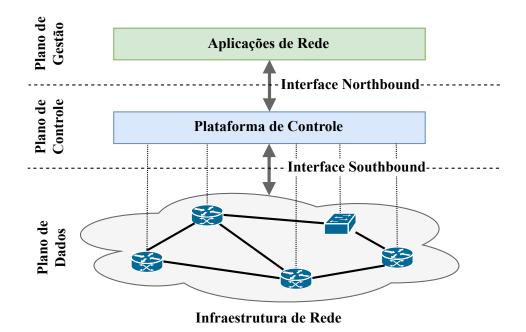


Figura 1 – Visão geral da arquitetura SDN.

(BCP) (CAESAR et al., 2005) e ponto de controle de rede (NCP) (SHEINBEIN; WEBER, 1982). Em (FEAMSTER; REXFORD; ZEGURA, 2014) são abordadas informações adicionais sobre a história de SDN e redes programáveis.

O princípio básico de SDN é a separação entre os planos de controle e dados – conforme ilustrado na Figura 1. Desta forma, é possível construir aplicações no plano de controle independentes que possam aplicar políticas de encaminhamento, de (re)configuração, ou de migração de serviços. Em infraestruturas baseadas em SDN, os dispositivos de encaminhamento (isto é, o plano de dados) apenas realizam o encaminhamentos. A lógica de controle, isto é, implementada no plano de controle, é executada em controlador logicamente centralizado, mas fisicamente distribuído. Essa separação dos planos de controle e dados somente é viável através de uma Interface de Programação de Aplicativos (API) bem definida entre o controlador SDN e os dispositivos de encaminhamento.

Por meio desta API, o controlador consegue gerenciar diretamente os estados dos elementos no plano de dados. Sendo fundamental para alcançar a flexibilidade e evolução, os problemas de controle de rede são separados em partes tratáveis entre a definição de políticas de rede, o encaminhamento de tráfego e a implementação em hardware de comutação. Uma API relevante é o protocolo OpenFlow (MCKEOWN et al., 2008). O protocolo OpenFlow permite que aplicações no plano de controle gerencie e controle o funcionamento de dispositivos de encaminhamento que suportam tal protocolo. Um dispositivo de encaminhamento com suporte ao protocolo OpenFlow possui tabelas de encaminhamento com regras para o tratamento de pacotes (tabela de fluxo). Cada uma dessas regras executa determinadas ações sobre um subconjunto dos pacotes do tráfego. Quando instruído por um controlador, um dispositivo de encaminhamento OpenFlow

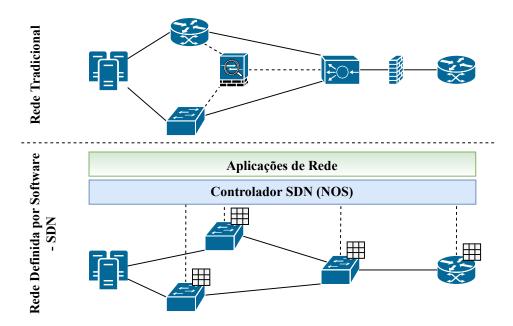


Figura 2 – Rede Tradicional versus Rede Definida por Software (SDN).

pode comportar-se como um firewall, switch, roteador ou até mesmo outras funções mais específicas determinadas pelas aplicação situada no controlador. OpenFlow e SDN surgiram como experimentos acadêmicos (MCKEOWN et al., 2008) e atualmente a maioria dos fornecedores de dispositivos de encaminhamento comerciais oferecem suporte para o protocolo.

SDN é definido em (KREUTZ et al., 2015) como uma arquitetura de rede de quatro pilares. No primeiro pilar, os planos de controle e dados são desacoplados, ou seja, as funcionalidades de controle dos dispositivos de rede serão removidas, tornando-os apenas elementos de encaminhamento. Como segundo pilar, as decisões dos encaminhamentos não são mais baseadas no destino, mas sim no fluxo para permitir maior flexibilidade no encaminhamento. Como o plano de controle é desacoplado dos dispositivos de rede (de acordo com o primeiro pilar), no terceiro pilar, o plano de controle torna-se uma entidade externa como o controlador SDN (Sistemas Operacionais de Rede (NOS)). Esse desacoplamento possibilita várias vantagens como: (i) fornecer recursos e abstrações essenciais para facilitar a programação dos dispositivos de encaminhamento, (ii) os aplicativos podem executar ações de qualquer lugar da rede, (iii) a integração de diferentes aplicações torna-se mais simples e, (iv) os dispositivos podem obter uma visão mais global das informações da rede para tomar decisões mais eficazes e consistentes. No quarto pilar, sendo o principal princípio do SDN, a rede é programável por softwares executados no controlador SDN NOS que interagem com os dispositivos do plano de dados subjacentes. A Figura 2 ilustra a diferença entre redes IP tradicionais e redes baseadas em SDN, além das interações entre o plano de controle e o plano de dados. Com o desacoplamento dos planos de controle e dados, percebe-se que SDN possibilita maior programabilidade na rede, tornando o gerenciamento mais simples e os *Middleboxes* podem ser entregues como

aplicativos do controlador SDN.

Para além dos benefícios já citados, a centralização lógica das decisões de controle em um controlador com conhecimento global possibilita: (i) diminuição de erros que possam modificar as políticas de rede por meio de softwares de alto nível, (ii) simplicidade no desenvolvimento de funções, serviços e aplicativos de rede, e (iii) para preservar as políticas de alto nível, o programa de controle pode automaticamente reagir às mudanças fraudulentas no estado da rede. De acordo com (SCHENKER, 2011), uma rede SDN ainda pode ser definida por três principais abstrações: encaminhamento, distribuição e especificação. A abstração de encaminhamento, enquanto oculta detalhes de hardwares subjacentes, precisa permitir qualquer comportamento de encaminhamento desejado pelos aplicativos de rede. Como um exemplo desta abstração, temos o próprio protocolo OpenFlow.

Na abstração por distribuição, os aplicativos SDN devem ser protegidos do estado distribuído para que o problema de controle distribuído seja logicamente centralizado. Localizando-se dentro do controlador SDN NOS, essa abstração requer uma camada de distribuição comum, responsável por instalar os comandos de controle nos dispositivos de encaminhamento e também coletar informações sobre a camada de encaminhamento, oferecendo uma visão global da rede para os aplicativos de controle. A partir de linguagens de programação de rede e soluções de virtualização, a abstração de especificação permite que os aplicativos de rede expressem seus comportamentos desejados sem a necessidade de implementá-los.

2.1.1 As Camadas da Arquitetura SDN

Conforme ilustrado na Figura 3, SDN pode ser composta por oito camadas diferentes, cada uma possuindo ações e funcionalidades específicas. A seguir, discute-se as funcionalidades de cada camada.

2.1.1.1 Camada de Infraestrutura

A Camada de Infraestrutura possui o mesmo conjunto de dispositivos de rede tradicionais (roteadores, switches e middleboxes). Como em redes SDN a inteligência dos dispositivos (plano de controle) é movido para um sistema de controle NOS, esses dispositivos realizam apenas o encaminhamento de pacotes sem nenhum software com decisão autônoma. As redes também são construídas em interfaces abertas (por exemplo OpenFlow) permitindo a programabilidade dinâmica desses dispositivos de encaminhamento heterogêneos (por exemplo, de diferentes fabricantes). Portanto, na arquitetura SDN/OpenFlow, um dispositivo do plano de dados é um software ou hardware especializado no encaminhamento de pacotes. Quando habilitados com OpenFlow, esses dispositivos são baseados em pipeline com tabelas de fluxo. Cada entrada dessas tabelas refere-se a um determinado conjunto de ações para executar nos pacotes correspondentes e con-

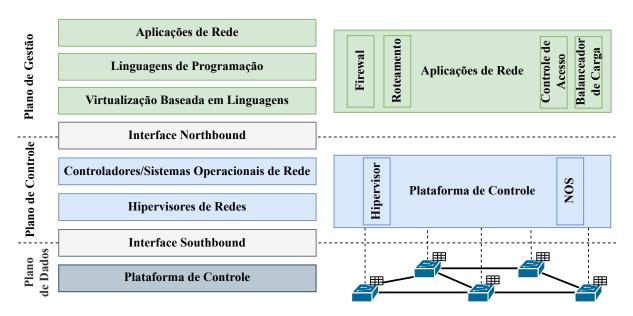


Figura 3 – Visão geral das Camadas SDN.

tadores que mantêm estatísticas desses pacotes. Este modelo é baseado no OpenFlow e atualmente segue como referência para dispositivos SDN no plano de dados.

2.1.1.2 Camada de Interface Southbound

A camada de Interface Southbound é responsável pelas pontes de conexão entre os dispositivos de controle e dispositivos de encaminhamento de pacotes. Essas interfaces são fundamentais em SDN para realizar a separação necessária entre o plano de controle e o plano de dados. OpenFlow é a interface padrão Southbound mais aceito e implementado pela indústria, fornecendo especificações comuns para dispositivos de encaminhamento e também para o canal de comunicação entre os dados e elementos do plano de controle. Entretanto, outras interfaces podem ser implementadas como a P4Runtime.

Dentro do protocolo OpenFlow existem três informações principais para os controladores NOS: (i) quando ocorrer uma alteração de link ou uma porta for ligada, os dispositivos de encaminhamento enviam as mensagens baseadas em eventos para o controlador; (ii) o controlador recebe continuamente as estatísticas de dados gerados pelos dispositivos de encaminhamento; (iii) quando dispositivos de encaminhamento recebem um novo fluxo de entrada de pacotes e não existam tratamentos para esses pacotes, ou exista uma ação explícita (enviar para controlador), os pacotes são sempre encaminhados para o controlador; Portanto, as interfaces Southbound são canais essenciais para realizar a troca de informação entre o nível de fluxo e o controlador NOS.

2.1.1.3 Camada de Hipervisores de Redes

Os hipervisores permitem que máquinas virtuais heterogêneas e distintas possam compartilhar os mesmos recursos de hardware, desde armazenamento até a computação.

A virtualização tornou-se uma das principais plataformas de computação, permitindo que máquinas virtuais sejam criadas e/ou destruídas sob demanda, como também migradas entre servidores físicos. Com a virtualização, os provedores gerenciam de maneira fácil e eficiente o uso da capacidade de suas infraestruturas, assim como, ao aumentar fluxos de demanda, geram aumento da receita com minimização dos custos.

Similarmente ao que já é consolidado na área de virtualização de servidores, o conceito de virtualização de redes permite que múltiplas redes coexistam sob a mesma infraestrutura de rede. O hipervisor de rede é um software baseado nos conceitos de SDN que permite a separação lógica das regras de encaminhamentos para fluxos de redes virtuais distintas. Para se implementar a virtualização de redes de forma completa, a infraestrutura das redes deve permitir o suporte para topologias de rede arbitrárias e abstração dos esquemas de endereçamento. Atualmente existem propostas de hipervisores de rede aproveitando os avanços de SDN, mas algumas questões ainda precisam de avanços, como suporte para virtualização aninhada (CASADO; FOSTER; GUHA, 2014) e técnicas de mapeamento virtual para físico (GHORBANI; GODFREY, 2014).

2.1.1.4 Camada de Sistemas Operacionais de Rede

Atualmente os sistemas operacionais tradicionais fornecem segurança e permitem abstrações de acesso aos recursos subjacentes dos dispositivos de nível inferior. A ideia de sistemas operacionais mantém-se praticamente ausente nas redes, devido a atual limitação das redes serem configuradas e gerenciadas por NOS de fornecedores variados contendo instruções e dispositivos de rede específicos.

Similar a um sistema operacional, o NOS oferece um controle logicamente centralizado, abstrai os detalhes do nível inferior de conexão com os dispositivos de encaminhamento e possibilita a criação de novos ambientes. O NOS aumenta o ritmo de inovação e minimiza a complexidade para criação de novos protocolos ou aplicativos de rede. Portanto, SDN possibilita a facilidade no gerenciamento de redes, abstrações de problemas, APIs comuns para desenvolvedores e serviços essenciais para rede.

2.1.1.5 Camada de Interfaces Northbound

As interfaces *northbound* são abstrações importantes em SDN caracterizadas por um conjunto de softwares essenciais para permitir a portabilidade e interoperabilidade de aplicativos com diferentes controladores NOS. Portanto, interfaces *northbound* precisam garantir independência entre as linguagens de programação e o controlador NOS, semelhante ao sistema POSIX (GROUP, 2014) em sistemas operacionais. No contexto atual de redes, interfaces *northbound* continuam sendo um problema em aberto, mas existem discussões sobre o assunto em (DIX, 2013), (GUIS, 2012), (FERRO, 2012), (CASEMORE, 2012) e (PEPELNJAK, 2012).

2.1.1.6 Camada de Virtualização Baseada em Linguagem

Soluções de virtualização expressam modularidade e permitem diferentes níveis de abstração. Uma técnica de virtualização pode representar a abstração de um "grande switch" virtual combinando diversos equipamentos de encaminhamento. Essa abstração facilita o desenvolvimento e implantação de aplicações de rede complexas. Na técnica de fatiamento, a rede é dividida por um compilador que se baseia em definições da camada de aplicação. Este fatiamento estático permite implantações com requisitos específicos como isolamentos e desempenho.

2.1.1.7 Camada de Linguagens de Programação

Com os avanços em códigos mais portáteis e reutilizáveis, a programabilidade em redes está começando a migrar das linguagens de programação de baixo nível para linguagens de programação de alto nível. As linguagens de programação de alto nível podem ser utilizadas para implementar e abstrair muitas propriedades e funcionalidades importantes em SDN. Com elas, também é possível desenvolver e implementar topologias de redes virtuais. Semelhante à programação orientada a objetos, essas linguagens de alto nível abstraem dados e funções para desenvolvedores, visando facilitar a solução de problemas específicos.

2.1.1.8 Camada de Aplicações de Rede

As aplicações de rede representam a inteligência da infraestrutura, uma vez que implementam as lógicas de controle que serão traduzidas em comandos e encaminhadas através das camadas inferiores da rede para serem instaladas nos dispositivos de encaminhamento do plano de dados. SDN pode ser implementada em qualquer ambiente de rede tradicional, possibilitando que as aplicações de rede SDN consigam executar qualquer funcionalidade dos dispositivos tradicionais.

Além das funcionalidades como roteamento, balanceamento de carga, firewall e aplicação de políticas de rede, as aplicações de SDN também realizam novas abordagens como virtualização de rede, redução do consumo de energia, QoS de ponta a ponta, failover e confiabilidade para o plano de dados e muitas outras. A maioria dos aplicativos de SDN podem ser agrupadas em (i) medição e monitoramento, (ii) mobilidade e wireless, (iii) engenharia de tráfego, (iv) rede de data centers e (v) segurança e confiabilidade.

Para informações mais detalhadas sobre as camadas, o leitor pode ser direcionado para (KREUTZ et al., 2015), em que abordam de maneira específica as principais propriedades e conceitos das camadas, baseados em diferentes tecnologias e soluções.

2.2 Programabilidade do Plano de Dados

Apesar de SDN ser um conceito genérico sobre a programabilidade de infraestruturas de rede, muito dos avanços recentes na área se deram para permitir maior programabilidade do plano de controle. O plano de dados, entretanto, permaneceu composto por dispositivos simples e com pouca capacidade de processamento. Ainda, as ações e primitivas implementadas pelo plano de dados dos dispositivos de rede passou a ser determinada pelas especificações do próprio protocolo OpenFlow. Dessa forma, mesmo as aplicações residentes no plano de controle ficaram limitadas a um conjunto pré-determinado de ações implementadas no plano de dados. Por exemplo, suponha que um operador queira que o plano de dados faça amostragem de pacotes de acordo com uma métrica nova proposta por ele. Neste caso, havia a necessidade de se projetar equipamentos de encaminhamentos com suporte a tal funcionalidade, além de estender a própria definição do protocolo OpenFlow.

Para permitir a programabilidade do plano de dados e quebrar a dependência entre as funcionalidades disponíveis, nos últimos anos surgiram vários esforços para prover abstrações para permitir a rápida programação e prototipação de planos de dados. Um desses esforços recentes que tem recebido atenção da indústria e da academia é a linguagem Programming Protocol-independent Packet Processors (P4) (BOSSHART et al., 2014b). P4 (Programming Protocol-independent Packet Processors) é uma linguagem de programação utilizada para programar o plano de dados de dispositivos de encaminhamento (P4 Language Consortium, 2020) como, por exemplo, SmartNICs, Field Programmable Gate Array (Field Programmable Gate Array (FPGA)), e roteadores. Em um dispositivo de encaminhamento tradicional, o plano de dados é definido de acordo com as premissas propostas pelo fabricante. Já o plano de controle controla o plano de dados gerenciando as entradas nas tabelas de encaminhamento. Por outro lado, dispositivos programáveis possuem duas características básicas: (i) o plano de dados é definido no momento em que o código P4 compilado é carregado no dispositivo (por exemplo, por meio de um firmware); e (ii) o plano de controle se comunica com o plano de dados utilizando o mesmo canal, porém o programa P4 podem ser modificados a qualquer momento pelo controlador.

Para além dos dispositivos de rede programáveis comumente utilizados no plano de dados (isto é, roteadores programáveis e SmartNICs), há uma crescente adoção da comunidade científica e da indústria de tecnologias em *software* que permitam executar aplicações de rede com alto desempenho em planos de dados completamente em *software*. A seguir, descreve-se o as tecnologias eBPF e XDP, as quais são alvo de estudo nesta monografia.

2.3 Processamento de Pacotes com eBPF e XDP

2.3.0.1 Máquina BPF Clássica

Berkeley Packet Filter (BPF) é um filtro de pacotes que foi desenvolvido por (MCCANNE; JACOBSON, 1993) para realizar a filtragem de pacotes de rede no kernel de sistemas Unix BSD. Seu design consiste em um conjunto de instruções de 32 bits e também de uma Máquina Virtual (VM) para execução dos programas escritos na linguagem BPF. Desta forma, os programas fornecidos pelo usuário podem ser executados de maneira segura kernel. Para isso, o código de bytes (bytecode) do programa é transferido do espaço de usuário para o kernel e em seguida ocorre a verificação para prevenir problemas no kernel (por exemplo, acesso a memórias indevidas ou loops sem fim). Ao terminar o procedimento de verificação, o programa é compilado pela máquina de compilação JIT(Just-In-Time) para BPF no kernel. Posteriormente, este código compilado é adicionado a um soquete e a cada pacote de rede recebido é executado pelo código BPF. Com a máquina de compilação JIT no kernel e instruções de 32 bits simples e bem definidas, a ferramenta possui fatores fundamentais para um bom desempenho. De forma geral, a arquitetura do BPF é composta de código de bytes, um modelo de melhoria baseado em pacotes, registradores, um armazenamento de memória temporário e um contador de programas. A arquitetura é ilustrada na Figura 4.

Desde a versão 2.5, o kernel do Linux possui suporte para BPF. No ano de 2011, o interpretador BPF foi alterado para ser um tradutor dinâmico de programas, ou seja, o kernel do Linux traduzia programas BPF para serem executados em arquiteturas específicas como x86, ARM, MIPS, etc.

2.3.0.2 Máquina BPF extendida – eBPF

Com a evolução das arquiteturas de computadores, muitos processadores modernos começaram a utilizar registradores de 64 bits e a implementar novas instruções para trabalhar com multiprocessadores. Na medida que os processadores modernos evoluíram, o design inicial do BPF com instruções de 32 bits começou a ficar defasado. Uma nova versão do BPF, o eBPF foi criado para aproveitar os recursos existentes dos novos processadores e utilizar instruções de 64 bits, sendo introduzido da versão 3.5 do kernel.

A Figura 4 ilustra as arquiteturas do BPF e do eBPF. No lado esquerdo da figura, pode-se visualizar a primeira versão do BPF – a cBPF –, enquanto que a diretai a arquitetura da eBPF. Na nova arquitetura, a largura dos registradores evoluiu para 64 bits e o número de registradores passou de 2 para 11 (10 podem ser escritos). O registrador r0 armazena o valor de retorno de funções e da saída do programa eBPF, caracterizando a ação que será feita no encaminhamento do pacote. De r1 a r5 são armazenadas as passagens de argumentos das funções. Entre r6 e r9, são armazenados os valores em chamadas de função. No último registrador, o r10 é exclusivamente de leitura para armazenar o

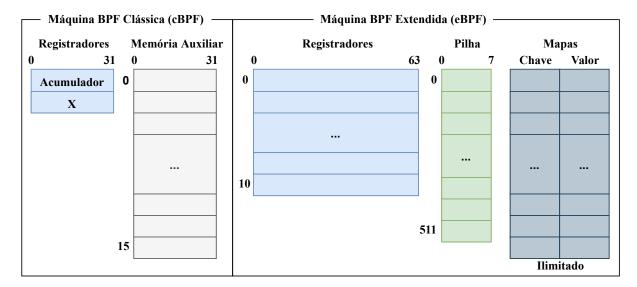


Figura 4 – Arquitetura cBPF e eBPF.

ponteiro do quadro para acesso à pilha. Foram adicionados também na arquitetura, uma pilha de 512 bytes, os mapas (armazenamentos de dados globais ilimitados) e as funções auxiliares (opção de chamadas de funções que são executadas dentro do kernel).

Os programas eBPF possuem limitação de 4096 bytes, por isto, foram implementadas as chamadas de cauda (tail-calls) que são capazes de passar o controle de execução para um novo programa. Outra mudança ocorreu nos desvios, sendo que na cBPF precisavam ser definidos os desvios para os valores verdadeiros e falsos. Já na eBPF só precisam ser definidos os desvios verdadeiros, os falsos seguem a sequência de execução do programa. O kernel gerencia o ciclo de vida dos programas e a máquina virtual eBPF consegue carregar e recarregar programas dinamicamente. Sendo assim, é possível adicionar ou remover partes dos programas e carregá-los novamente, para estender ou limitar a quantidade de processamento necessário.

Mapas eBPF são estruturas que armazenam diferentes tipos de dados contendo pares de chave e valor (similar a uma estrutura de dados baseado em dicionários). Esses tipos são blobs binários, definidos pelo usuário durante a criação do mapa. Os tipos também determinam em qual contexto podem ser usados. A criação de mapas pode ser feita diretamente por programas eBPF carregados no kernel ou através de programas no espaço de usuário utilizando a chamada de sistema bpf. Vários mapas podem ser criados por um processo no espaço de usuário. Para um mapa ser destruído, deve ser fechado o descritor de arquivo que está associado a ele. Como descrito em (VIEIRA et al., 2019), mapas podem ser acessados paralelamente por outros programas eBPF, permitindo o compartilhamento de dados entre aplicações no kernel e entre aplicações do kernel com aplicações no espaço do usuário.

Ainda, funções auxiliares podem ser consideradas para manipular os dados armazenados nos mapas e realizam interações com o kernel. Como diferentes programas eBPF são executados em contextos diferentes, cada programa consegue chamar apenas um con-



Figura 5 – Fluxo do sistema eBPF.

junto dessas funções. Novas funções auxiliares podem ser adicionadas ou estendidas por meio de extensões do kernel e não por meio da adição de módulos. Funções auxiliares oferecem um bom desempenho e não adicionam *overhead* pois ao serem adicionadas pelos programas BPF, elas são chamadas diretamente e compiladas em tempo de execução.

2.3.0.3 Sistema eBPF

O sistema eBPF tem seu fluxo de execução ilustrado na Figura 5. Inicialmente, os programas são escritos em linguagem de alto nível (C, Go e P4) e compilados para código de bytes (bytecode de arquivos objeto/ELF) através do LLVM. Este bytecode é então analisado pelo carregador BPF ELF do espaço do usuário, e por meio da chamada do sistema BPF, é inserido no kernel. O kernel verifica essas instruções eBPF e faz a tradução dinâmica (JIT), gerando um novo bytecode que pode ser transferido para execução em um hardware específico ou pode ser executado pelo próprio processador.

Para garantir a validade, integridade, segurança e desempenho dos programas eBPF que são carregados para o sistema, o kernel do Linux faz uso de um verificador, localizado no arquivo kernel/bpf/verifier.c. Este analisa estaticamente se um programa termina, qual a maior profundidade do caminho de execução e se os acessos de memória estão em intervalos permitidos. Uma descrição geral do verificador é apresentada em (T. et al., 2018), o qual mostram que o verificador é executado depois da compilação do código e também antes de ser carregado para o plano de dados.

2.3.0.4 Programas eBPF

O eBPF oferece vantagens importantes, como por exemplo possibilitar um ambiente de programação flexível e segura, programação para diferentes contextos no kernel e também possui suporte para diferentes tipos de aplicações, como filtragem de pacotes, classificação de tráfego, medições de desempenho, etc. Para tornar programas mais rápidos, o eBPF faz uso da compilação JIT, onde os *bytecodes* são compilados para instruções nativas da máquina.

O tipo de programa eBPF precisa definir qual é a entrada (contexto), onde será carregado no kernel e também quais funções auxiliares podem ser utilizadas. Os tipos dos programas eBPF suportados são definidos através da *enum* bpf_prog_type em bpf.h. Exemplos de programas eBPF podem ser encontrados direto no código fonte do Linux, nos diretórios samples/bpf e tools/testing/selftests/bpf. Arquivos terminados em

user.c são utilizados para o espaço de usuário e terminados em kern.c podem ser carregados no kernel.

2.3.0.5 Instruções eBPF

O eBPF adicionou uma instrução para chamadas de função no kernel de forma barata e novas instruções lógicas e aritméticas para seus registradores. Assim como na linguagem C, os parâmetros são passados para as funções através dos registradores da máquina virtual. Como eBPF possui funções auxiliares, elas permitem que programas realizem chamadas de sistema para interagir diretamente com o kernel durante o processamento.

Os programas eBPF podem ser escritos a partir de quatro categorias principais de instruções: carregamentos (loads), armazenamentos (stores), desvios (jumps) e operações ULA (lógicas e aritméticas). Nas classes de instruções que realizam operações de carregamento (loads), tem-se loads imediato (BPF_LD) e loads estendido para 64 bits (BPF_LDX). Essas duas classes de instruções são utilizadas para carregar 8 bits (byte (B)), 16 bits (meia palavra half word(H)), 32 bits (palavra word(w)) e 64 bits (palavra dupla double word (DW)). Nas instruções (BPF_LD) são realizados carregamentos dentro da memória, ao contrário das (BPF_LDX) que realizam carregamentos externos, como na memória de pilha, dados de valor de mapa e dados de pacote.

BPF_ST e BPF_STX compõem as classes de instruções para operações de armazenamento (stores). As instruções do tipo BPF_ST são caracterizadas por armazenar dados na memória, mas apenas quando o operando de origem for um valor imediato. A classe BPF_STX possui instruções que realizam o armazenamento dos dados de um registrador externo (pilha, valor de mapa ou dados de pacote) para a memória. Existem também instruções especiais caracterizadas por executar palavras (32 bits) e palavras duplas (64 bits) baseados em operações de adição atômica que geralmente são usadas em contadores.

Na classe BPF_JMP de instruções de desvios (jumps), ou seja, saltos nas execuções de instruções, temos os saltos condicionais e incondicionais. Caracterizadas pela simplicidade, as instruções de salto incondicional movem o contador de programa (PC) para frente ou para trás. Sendo assim, a próxima instrução a ser executada de acordo com o deslocamento da atual, será deslocamento + 1 ou deslocamento - 1, dependendo do sinal (signed). Nos saltos condicionais, os desvios acontecem de acordo com os resultados das condições dos operandos baseados em registros. Quando o resultado das condições for verdadeiro, é realizado um salto (desvio + 1). Como eBPF não possui tratamento para condições que resultam em falso, o desvio é (0 + 1), ou seja, é executada a próxima instrução abaixo da atual. Para esta classe de instruções de desvio existem as condições que não avaliam o sinal, como igualdade (jeq ==), diferença (jne!=), maior (jgt >), maior ou igual (jge >=), menor (jlt <), menor ou igual (jle <=) e também condições que avaliam o sinal, como maior com sinal (jsgt >), maior ou igual com sinal (jsge

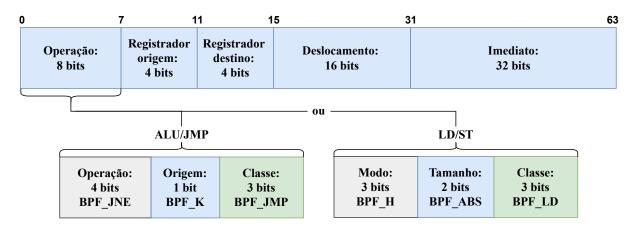


Figura 6 – Código de Bytes eBPF.

>=), menor com sinal (jslt <), menor ou igual com sinal (jsle <=) e jset (salto se origem e destino). Existem ainda 3 instruções de salto especiais, a instrução tail que salta para outro programa eBPF, a instrução call que realiza uma chamada para as funções auxiliares e a instrução exit que finaliza o atual programa eBPF, retornando o valor atual para o registrador r0.

BPF_ALU e BPF_ALU64 fazem parte da classe de instruções que realizam operações na ULA (lógica e aritmética), sendo que BPF_ALU trabalha com instruções de 32 bits e BPF_ALU64 com instruções de 64 bits. As duas instruções realizam operações contendo um operando de origem baseado em registro e outro baseado em um imediato. As duas instruções contém suporte para operações de soma, subtração, multiplicação, divisão, resto, negação, e lógico, ou lógico, ou exclusivo, deslocamento à esquerda (<<), deslocamento à direita (>>) e mov. Além destas operações, BPF_ALU64 suporta também deslocamento a direita e BPF_ALU realiza instruções de conversão de endianness para 16 bits (meia palavra), 32 bits (palavra) e 64 bits (palavra dupla).

A Figura 6 ilustra as representações em código de bytes (bytecode) das instruções eBPF. Como o processador eBPF trabalha com instruções de 64 bits, visualizando da esquerda para a direita, os primeiros 8 bits representam o código da operação opcode, seguido por 4 bits representando o endereço do registrador de origem, 4 bits para o endereço do registrador de destino, 16 bits para o deslocamento (offset) e por fim, 32 bits representando um número imediato (imm). Dentro do código da operação opcode temos ainda 2 subdivisões. Na primeira, as instruções que utilizam a ULA e instruções de desvio (JMP), os primeiros 4 bits especificam a operação de comparação, o próximo bit especifica se realizar operação com um operando de origem ou valor imediato e, os últimos 3 bits referenciam a classe de operação. Para a segunda subdivisão, os 3 primeiros bits representam o modo de acesso à memória, seguido por 2 bits para tamanho da palavra e os últimos 3 bits representando a classe de operação.

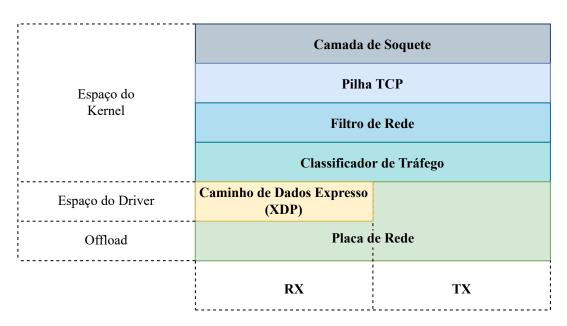


Figura 7 – Camada para ganchos.

2.3.0.6 Ganchos

Ganchos (hooks) são interfaces que permitem uma programação customizada ser inserida diretamente no kernel, modificando o comportamento do sistema operacional e aplicações. Os ganchos realizam a interceptação de pacotes de rede antes da chamada ou durante a execução no sistema operacional. Como o processamento na pilha de rede do sistema operacional pode ser custoso devido a cópia de memória intensiva, os ganchos diminuem esse custo adicional, permitindo que pacotes possam ser processados antecipadamente às aplicações do espaço do usuário. A Figura 7 ilustra as cinco camadas existentes para o posicionamento de ganchos e como os pacotes de entrada são transmitidos entre a interface de rede, passando pelos componentes da pilha TCP/IP do do kernel, até serem eventualmente entregues a uma aplicação no espaço de usuário. Os pacotes de rede podem ser destinados para aplicações no espaço do usuário, assim como, programas eBPF podem conectar-se com vários locais do kernel Linux para filtrar pacotes.

2.3.0.6.1 Caminho de Dados Expresso - eXpress Data Path (XDP)

Para obter maior desempenho, os pacotes de rede precisam ser filtrados/processados nas camadas mais inferiores do kernel. Com isso surgiu o gancho Caminho de Dados Expresso (XDP) que ocorre dentro do driver, no dispositivo de rede. Ele permite que os pacotes de rede sejam processados pela CPU na camada mais inferior do kernel ou também, transferindo a computação direto para a placa de rede (quando esta suporta tal funcionalidade).

O conjunto de ações XDP é composto por Valores e Ações. Como o valor de retorno de um programa eBPF é armazenado no registrador r0, este valor determina qual

ação o XDP irá tomar para o encaminhamento de pacotes. O valor θ indica que um erro aconteceu e o pacote é descartado, executando a ação XDP_ABORTED. Este tipo de erro pode acontecer, por exemplo, quando um pacote mal formado é recebido pelo kernel. Para valor 1, o pacote é descartado pela ação XDP_DROP. Neste caso, o descarte é intencional e realizado a partir de alguma política de descarte (por exemplo, em um firewall). No caso do valor 2 a ação XDP_PASS permite que o pacote continue o processamento até o kernel ou camada de aplicação. Se valor for 3, a ação XDP_TX retransmite imediatamente o pacote de rede pela mesma interface de chegada. No último caso onde o valor é 4, a ação XDP_REDIRECT redireciona o pacote para um alvo específico (por exemplo, uma outra porta física da interface), mas antes do programa sair, ele necessita de um parâmetro adicional definido por uma função auxiliar (por exemplo, o id da porta física). Com esta ação de redirecionamento, as regras podem ser alteradas dinamicamente sem modificar o programa. Através dela o pacote pode ser transmitido para uma interface de rede diferente, para uma CPU diferente (processamento adicional) ou para um soquete (AF_XDP) no espaço do usuário.

Para conseguir alto desempenho, os programas eBPF carregados para o gancho XDP, modificam o processamento de pacotes em nível da interface de rede, mas necessitam suporte por parte do driver. Esses drivers utilizam o modo XDP nativo e podem ser visualizados na lista do projeto BBC (BCC, 2019). Para dispositivos que não possuem gancho XDP em nível de driver, temos o modo XDP genérico, onde o kernel do Linux oferece suporte, mas com desempenho inferior devido a alocação de buffers internos. Esses buffers são alocados quando os pacotes são recebidos pelo sistema operacional. Através desse gancho, qualquer dispositivo que não possui suporte ao XDP nativo consegue executar programas eBPF.

Possuindo desempenho superior aos modos XDP genérico e nativo, o XDP offload descarrega e executa os programas eBPF direto no hardware da interface de rede. Para isto, é necessário um dispositivo específico que consiga executar eBPF no hardware e também é necessário indicar explicitamente o modo offload durante o carregamento do programa. Nos modos XDP genérico e nativo o sistema escolhe automaticamente durante o carregamento do programa eBPF.

2.4 Trabalhos Relacionados

Como mencionado anteriormente, eBPF e XDP tem atraído a atenção tanto da indústria quanto da academia. O motivo é relacionado com a alta flexibilidade e desempenho para tornar o plano de dados do sistema operacional programável. Nesta seção são analisados trabalhos promissores relacionados com eBPF e XDP que abordam de maneira geral a aplicação dessas tecnologias para resolver problemas variados no domínio de redes.

No trabalho (CARRASCAL et al., 2020) foram realizadas diversas análises quantitativas e qualitativas entre as tecnologias P4 e XDP para compará-las e auxiliar em

futuros trabalhos de pesquisa. Como as tecnologias P4 e XDP são muito importantes e recentes para SDN, foram implementados diversos casos de uso para medir o desempenho de CPU, latência, consumo de memória e número de linhas de código. Seus resultados mostraram que XDP é atualmente a melhor opção para dispositivos Internet das Coisas (IoT) restritos, apresentando metade do uso da CPU, latência mais baixa e consumo de memória reduzido na comparação com P4.

Em (JOLY, 2020), os autores comparam o desempenho de chamadas de cauda entre programas eBPF antes e depois das otimizações introduzidas para mitigar falhas de espectro nas versões 5.4 e 5.5 do kernel. A versão 5.4 inclui mitigação de *retpoline* e a 5.5 introduz uma otimização de desempenho que remove a sobrecarga de *retpoline*, sempre que possível, tentando substituí-los por chamadas diretas. Os resultados mostraram que o custo por *tail-call* é de cerca de 5ns e cada chamada de cauda é 80% mais rápida na versão 5.5 do kernel.

Uma análise de várias abordagens que podem ser adotadas para introduzir Smart-NICs no processamento de plano de dados é realizada em (MIANO et al., 2019b). É apresentado ainda, uma solução que combina SmartNICs com outras tecnologias recentes como eBPF/XDP para construir um pipeline de processamento mais eficiente e que permita gerenciar grandes quantidades de tráfego como, por exemplo, oriunda de ataques/invasões. A solução aprimora os recursos de mitigação dos servidores de borda, transferindo de forma transparente uma parte das regras de mitigação de Negação de Serviço Distribuída (DDoS) para o SmartNIC. A solução proposta obteve melhor desempenho, resultando em maior eficiência de taxa de queda e uso da CPU, devido à combinação de filtragem de hardware no SmartNIC e filtragem de software XDP no host.

Uma avaliação é realizada em (ROSSI et al., 2021) para quantificar as limitações de desempenho existentes em hardwares SmartNICs. A partir do estudo, medição de desempenho são obtidas em termos de latência e taxa de transferência, de diferentes programas P4, para uma infinidade de cenários de uso intensivo de memória de pacotes. Os resultados mostraram que a taxa de transferência pode diminuir em até 8 vezes, mas a latência pode aumentar em até 80 vezes ao executar operações com uso intenso de memória no plano de dados.

No trabalho (KICINSKI; VILJOEN, 2016), apresenta-se um método usado para descarregar programas eBPF/XDP para SmartNICs e permitir a aceleração geral de qualquer programa eBPF. Já em (KRUDE et al., 2021), os autores implementam uma metodologia que determina a taxa de transferência alcançável de um programa executado em uma SmartNIC em termos de taxa de pacotes alcançável e taxa de bits. Assim, um desenvolvedor de programa ou operador de rede pode determinar se um programa executado em uma SmartNIC sempre atingirá a taxa de transferência necessária. Essa abordagem combina a busca incremental do caminho mais longo com verificações SMT para estabelecer um limite inferior para o caminho mais lento do programa satisfazível. Ao analisar

apenas os caminhos de programa mais lentos, a abordagem estima os limites de taxa de transferência em alguns segundos.

A partir de (PAROLA; PROCOPIO; RISSO, 2021), apresentam-se experimentos preliminares entre as tecnologias XDP e AF_XDP, de modo a melhorar a taxa de transferência geral de servidores. Em (HOHLFELD et al., 2019) são discutidos os benefícios e deficiências do descarregamento genérico do kernel AF_XDP, o descarregamento do driver do dispositivo XDP e até o descarregamento de programas XDP para uma SmartNIC. Os resultados indicam que a SmartNIC fica facilmente sobrecarregada com tarefas muito pesadas, mas se destaca com latência ultra baixa no processamento de pequenas tarefas.

Em (BRUNELLA et al., 2020), os autores apresentam o projeto e implementação do hXDP, um sistema para executar programas XDP em placas de rede FPGA, usando apenas uma fração dos recursos de hardware disponíveis e combinando o desempenho de CPUs de ponta. A implementação tem clock de 156,25 MHz e usa cerca de 15% dos recursos do FPGA. Seus resultados mostraram que a solução atinge a taxa de transferência de processamento de pacotes de um núcleo de CPU de ponta e fornece uma latência de encaminhamento de pacotes 10 vezes menor.

Outra análise mais abrangente ocorre em (COSTA et al., 2021), onde os autores avaliam o desempenho e maturidade de onze switches com suporte ao protocolo OpenFlow de software e hardware que implementam o protocolo nas versões 1.0 e 1.3. Os resultados mostraram que implementações de software otimizadas para SO, suportam um número maior de regras de fluxo, têm um desempenho comparável aos switches de hardware e suportam mais recursos do protocolo OpenFlow do que os switches de hardware avaliados.

Como eBPF e XDP analisam constantemente e com alto desempenho os pacotes da rede, muitos pesquisadores utilizaram essa premissa para inovar seus estudos na área de monitoramento de redes. Uma estrutura prática de monitoramento de rede baseada em software é apresentada em (ABRANCHES et al., 2021). A solução pode ser parcialmente descarregada para um SmartNIC, que aciona aplicações em nível de usuário somente quando necessário, com base em métricas de tráfego de alto nível para evitar cálculos desnecessários e redundantes. INTCollector é apresentado em (TU et al., 2018) sendo um coletor de alto desempenho para telemetria de rede *in-band* que extrai informações importantes da rede e realiza chamadas de eventos dos dados brutos do INT. O mecanismo filtra os eventos da rede, reduzindo o uso da CPU, o custo de armazenamento e a quantidade de dados necessários para serem armazenados.

Em (SOMMERS; DURAIRAJAN, 2021) foi desenvolvida a ferramenta ELF para monitoramento de fluxo *in-band* que envia sondas limitadas por saltos dentro de um fluxo existente. Nos experimentos, 90% dos roteadores percorridos pelas sondas responderam positivamente. Já em (DERI; SABELLA; MAINARDI, 2019), uma nova ferramenta combina visibilidade de sistema e rede, para detecção de falhas de segurança e aplicação de políticas de segurança. A ferramenta explora sondas e pontos de rastreamento do kernel

do Linux para interceptar comunicações. Isso permite que a ferramenta tenha visibilidade das comunicações de rede com metadados em nível de sistema, incluindo processos de origem e destino, usuários e contêineres.

O trabalho (SANTOS et al., 2019) propõe a implementação de mecanismos utilizando o BPFabric para aplicações de monitoramento de tráfego. Com base em amostragem e também utilizando estruturas de dados probabilísticos, as aplicações foram implementadas para realizar a contagem do número de fluxos ativos ao longo do tempo e o número de pacotes por protocolo IP que trafegam em uma rede.

Para o monitoramento de desempenho de redes SRv6, o trabalho (LORETI et al., 2020) desenvolveu a solução SRv6-PM que consegue rastrear eventos de perda de um único pacote em tempo quase real. O SRv6-PM, apresenta uma arquitetura nativa em nuvem para o controle baseado em SDN de roteadores Linux e para ingestão, processamento, armazenamento e visualização de dados PM.

Implementado em (WENG et al., 2021), o Kmon é um sistema de monitoramento transparente in-kernel para sistemas de microsserviços. A solução captura vários tipos de indicadores e os organiza em três níveis para fornecer várias informações de tempo de execução de microsserviços, como latência, topologia e métricas de desempenho com baixa sobrecarga. O ViperProbe, apresentado em (LEVIN, 2020), é outra ferramenta de monitoramento de alto desempenho para microsserviços, mas é voltado especificamente para servicemensh.

Em (LIU et al., 2020), um sistema não intrusivo para observabilidade de rede de contêineres é desenvolvido para coletar informações da interação de aplicativos do usuário em protocolos de rede de contêineres em ambiente nativo de nuvem. O sistema faz uso de um método de aprendizagem de máquina para analisar e diagnosticar o desempenho e os problemas na rede de aplicativos. No trabalho (NAM; KIM, 2017) é utilizado o rastreamento de pacotes baseados em eBPF para monitorar conexões entre caixas Linux.

Completando os trabalhos que abordam monitoramento, temos ainda (RIVERA et al., 2020) e (BHAT et al., 2021). Em (RIVERA et al., 2020), os autores aproveitam eBPF e XDP para construir ROS-FM, um sistema de monitoramento para sistemas robóticos construídos em cima do Robot Operating System (ROS). Já em (BHAT et al., 2021), foram utilizadas inovações de monitoramento e verificação de rede para o desenvolvimento de uma técnica de controle de congestionamento em tempo real para redes sem fio. A técnica integra o eBPF com o INT para coletar informações detalhadas em tempo real de telemetria de rede *in-band* e modifica os algoritmos de controle de congestionamento em tempo real para ajustar a transferência de dados no transmissor.

Em virtude da segurança, programabilidade e do alto desempenho proporcionado com o uso de eBPF e XDP para realizar o processamento de pacotes em placas de rede e no kernel, muitos pesquisadores estão estudando a filtragem e tratamento de pacotes com eBPF e XDP para a criação de firewalls. Seguindo nesta linha, (DEEPAK et al.,)

apresenta uma solução de implementação de filtro de pacotes baseado em XDP e também com o firewall baseado em iptables. A proposta de traduzir as regras do iptables para uma solução baseada em BPF, possibilita uma solução melhor, sem a necessidade de implementar ou aprender novas formas de configurar firewalls.

A solução bpf-iptables, apresentada em (MIANO et al., 2019a), caracteriza-se por um firewall Linux que implementa iptables usando ganchos eBPF e XDP no kernel. A solução traduz as regras iptables em programas eBPF, preserva a filtragem semântica e melhora a velocidade e escalabilidade de iptables. Bpf-iptables aproveita as características de eBPF, como a compilação dinâmica e injeção dos programas eBPF no kernel em tempo de execução para cooperar com o restante das funções do kernel e outras ferramentas do ecossistema Linux. Os resultados mostram que a solução melhora significativamente o rendimento em comparação com as alternativas iptables e nftables, com maiores vantagens para um número maior de regras de filtragem.

Na prevenção de ataques de sondagem baseados em sinalizadores TCP (Null, FIN, XMAS), (BERTOLI et al., 2020) apresenta uma solução com o uso efetivo de filtros de pacotes de rede através de LKM e eBPF/XDP. A abordagem é implementada em sistemas operacionais Linux por filtragem de baixo nível por meio do Linux Kernel Module (LKM) e do Netfilter para operar diretamente na pilha de rede. Para amenizar os problemas causados por ataques DDoS, (BERTIN, 2017) apresente o GateBot, um sistema baseado em eBPF e XDP, totalmente automatizado e que foi desenvolvido pela Cloud-flare para mitigação de ataques DDoS. A arquitetura do sistema passa primeiro por uma amostragem do tráfego, seguida pela agregação e análise. Por fim, o sistema reage aos ataques e posteriormente mitiga os mesmos. Em (DIMOLIANIS; PAVLIDIS; MAGLA-RIS, 2021a) é proposto um esquema para filtragem e classificação do tráfico DDoS. Com o uso de aprendizagem de máquina obtém-se algumas regras de filtragem, para que os pacotes sejam classificados entre maliciosos ou não. São dois os meios de aplicação, o primeiro através de Deep Packet Inspectors programáveis ou firewalls flexíveis que por sua vez bloqueiam os pacotes maliciosos.

Outra solução para ataques DDoS, temos o trabalho (DIMOLIANIS; PAVLIDIS; MAGLARIS, 2021b), que implementa um esquema de detecção e mitigação para ataques DDoS TCP SYN Flood por meio de firewalls com XDP. O esquema coleta e analisa dados de pacotes apropriados, formando assinaturas que são usadas como entrada para modelos de aprendizado de máquina supervisionados. Esses modelos detectam ataques SYN, identificam vítimas e isolam assinaturas maliciosas. Todo o tráfego encaminhado para vítima é redirecionado para firewalls com XDP, que atenuam ataques, filtrando pacotes SYN maliciosos com base nas assinaturas calculadas. Após esta atenuação, os pacotes são encaminhados para o mecanismo SYN cookies que processa e manipula adequadamente os pacotes.

Uma ferramenta é desenvolvida em (SCHOLZ et al., 2018) para instalar configu-

rações de filtragem de pacotes específicos no nível do soquete. A ferramenta permite que desenvolvedores de aplicativos definem as regras de firewall para limitar a exposição de rede do aplicativo. Em seus resultados, o XDP em hardware pode render quatro vezes o desempenho em comparação com a execução de uma tarefa semelhante no kernel. Em (DUARTE et al., 2021), um SDI Serverless é implementado com a utilização de filtros escritos em eBPF para realizar análise e filtragem de pacotes trafegados na rede. Quando esses filtros são descarregados no hardware, são capazes de analisar o tráfego e definir o destino dos pacotes de modo programável, podendo ser alterados em tempo de execução sem gerar sobrecarga no SDI. O SDI proposto utiliza a SmartNIC Netronome para acelerar o processamento de pacotes e reduzir custos operacionais. Os resultados mostraram que ataques são detectados em taxa de linha.

Seguindo o tema de firewalls com descarregamento em hardware, temos o trabalho (KOSTOPOULOS; KALOGERAS; MAGLARIS, 2020), onde o XDP é utilizado como Deep Packet Inspection (DPI) para mitigar ataques de Water Torture no nível do driver Placa de Interface de Rede (NIC) de servidores DNS autoritativos. Na abordagem apresentada, o XDP intercepta os pacotes com solicitação de DNS, extrai os nomes da carga útil da mensagem e classifica-os em categorias, de acordo com a validade dos resultados apresentados por Filtros Bloom. Após esse processo, os nomes inválidos são descartados pelo kernel do Linux e os nomes válidos são encaminhados para o espaço do usuário, onde serão resolvidas as solicitações.

Outras duas soluções para firewalls, mas com foco em DNS, são apresentadas em (KOSTOPOULOS et al., 2021) e (STEADMAN; SCOTT-HAYWARD, 2021). No trabalho (KOSTOPOULOS et al., 2021), classificadores Naive Bayes baseados em XDP e eBPF, são implementados no plano de dados para mitigar ataques de Water Torture nos resolvedores de data center e assim, diferenciar as solicitações DNS válidas e inválidas. As solicitações consideradas inválidas são descartadas antes que qualquer recurso seja alocado a elas no kernel. Já as solicitações válidas são encaminhadas ao espaço do usuário para serem resolvidas. A arquitetura DNSxP apresentada em (STEADMAN; SCOTT-HAYWARD, 2021), detecta e mitiga ataques maliciosos de exfiltração de dados que exploram o protocolo DNS. A solução realiza a filtragem e análise de pacotes de granulação grossa no plano de dados, identifica rapidamente o tráfego suspeito e o envia para ser classificado em controles de segurança adicionais no controlador SDN.

Apesar do alto desempenho de eBPF e XDP para processamento de pacotes, novos programas eBPF surgem com funcionalidades mais complexas, sendo assim, torna-se necessário otimizações para melhorar o desempenho. A partir desta questão, alguns estudos abordam soluções de otimização de eBPF e XDP, como por exemplo, em (MIANO et al., 2021b), é implementado o Morpheus, um sistema que trabalha em conjunto com compiladores estáticos para otimizar continuamente o código de rede arbitrária. Para isso eles introduziram novas técnicas, desde análise estática de código até instrumentação de

código adaptável e implementaram uma caixa de ferramentas de otimizações específicas. Os resultados mostraram que a solução proposta consegue trazer até 2x a melhoria da taxa de transferência e reduzir pela metade a latência.

A arquitetura HIKE (HybrId Kernel/eBPF forwarding), apresentada em (MAYER et al., 2021), é uma solução de plano de dados programável para roteadores Linux que permite uma abordagem híbrida unindo o eBPF/XDP e o encaminhamento baseado em kernel para acelerar o desempenho dos roteadores de software SRv6. A arquitetura também promove uma abordagem modular combinando diferentes programas eBPF para realizar processamento de pacotes SDN complexos e personalizáveis. A solução apresentou melhoria na taxa de transferência de até 5x em relação a uma solução convencional baseada em Linux.

Uma arquitetura híbrida para construir e acelerar VNFs no XDP do Kernel é proposta por (TU; YOO; HONG, 2020). A solução eVNF proposta processa as tarefas simples e críticas no XDP dentro do kernel, e o processamento de tarefas complexas é realizado fora do XDP. Com eVNF foram obtidas melhorias significativas para taxa de transferência, redução da latência e uso da CPU, quando comparadas com soluções tradicionais. Para melhorar o paralelismo em nível de aplicativo, em (ENBERG; RAO; TARKOMA, 2019) é proposta uma abordagem combinando o particionamento em nível de aplicativo com o direcionando de pacotes através de uma NIC programável. Para isto, um programa eBPF particiona seus dados e recursos em DRAM para uso entre os núcleos e outro programa XDP, executando numa NIC programável, verifica os cabeçalhos do protocolo L7 para direcionar a solicitação para sua partição correta.

Em (LUIZELLI et al., 2021), os autores abordam ideias preliminares no campo de redes neurais em rede e discutem os desafios técnicos de executar técnicas de aprendizado de máquina inteiramente no plano de encaminhamento. São destacados ainda, possíveis casos de uso de uma rede inteligente autônoma capaz de se adaptar a mudanças dinâmicas de comportamento de rede com mínima ou nenhuma intervenção humana. Também são apresentados os desafios que devem ser abordados pela comunidade de pesquisa para realizar a visão de um plano de encaminhamento totalmente programável, inteligente e autônomo. No trabalho (SAQUETTI et al., 2021), os autores discutem os desafios de pesquisa envolvidos na expressão de redes neurais para planos de dados programáveis, mapeamento de neurônios para switches e habilitação da comunicação neuronal. Uma abordagem também é desenvolvida com a ideia de distribuir os neurônios de uma RNA em vários switches programáveis, em vez de executar uma ANN inteira em um único dispositivo. As vantagens dessa abordagem incluem maior visibilidade do fluxo de rede e melhor uso de recursos entre switches e links. Os resultados mostram que a abordagem melhora as tarefas de gerenciamento de rede, mantendo a sobrecarga de provisionamento semelhante a uma linha de base.

Com o propósito de aproveitar todo o potencial de eBPF/XDP e torná-lo utilizável

para vários segmentos, muitos pesquisadores já estão desenvolvendo soluções para Gerenciamento de Energia, Segurança em Sistemas Operacionais, Otimizações para Camada de Transporte, Balanceador de Carga e também aplicações de Middleware e Gateway. Em (FRASCARIA; TRIVEDI; WANG, 2021), é apresentado o middleware Griffin para a computação de borda da rede. Baseado em eBPF, o Griffin caracteriza-se como um serviço de armazenamento programável permitindo que aplicativos personalizam políticas como replicação, balanceamento de carga, migração de sessão, monitoramento, exclusão de dados, consistência, coleta de lixo e uso da computação para melhorar a latência.

Os trabalhos (PAROLA; MIANO; RISSO, 2020) e (PANTUZA; VIEIRA; VIEIRA, 2021) apresentam soluções para Gateway, baseados em eBPF e XDP. No trabalho (PAROLA; MIANO; RISSO, 2020), uma solução open-source é implementada para Gateway Mobile 5G. Já o eQUIC, apresentado em (PANTUZA; VIEIRA; VIEIRA, 2021), atua como Gateway em um sistema distribuído entre o espaço de usuário e o espaço do kernel. Por meio da aplicação QUIC com eBPF/XDP(offload), o serviço eQUIC tem como objetivo bloquear e controlar quais pacotes podem prosseguir pela pilha de protocolos do sistema operacional em direção às aplicações no espaço do usuário. O eQUIC Gateway aumentou a vazão de pacotes em 30,9%, reduziu em 26,4% o tempo de CPU para bloquear pacotes e diminuiu 89% das chamadas de sistema (syscall).

A solução Polycube, apresentada em (MIANO et al., 2021a), é um framework de software baseado em eBPF que fornece flexibilidade e personalização no desenvolvimento, implantação e gerenciamento de Virtualização de Funções de Rede (NFV) no kernel. O Polycube realiza o processamento de pacotes no kernel aproveitando-se do potencial NFV e do subsistema eBPF do Linux para injetar aplicações definidas pelo usuário em pontos específicos da pilha de rede do Linux. Escrito inteiramente em eBPF, bpfbox é implementado em (FINDLAY; SOMAYAJI; BARRERA, 2020) para ser um novo mecanismo de confinamento de processo. Sua implementação permite o confinamento na função de espaço do usuário, gancho LSM, chamada de sistema e limites de função do espaço do kernel. Ele faz uso de uma linguagem de política simples para ser usada para fins de confinamento ad hoc.

Um balanceador de carga conteinerizado de alto desempenho é implementado em (LEE et al., 2021) para distribuir o tráfego usando eBPF/XDP dentro do kernel Linux com gerenciamento via kubernets. Foram realizadas análises de desempenho entre o balanceador de carga proposto (LBN), iptables DNAT e loopback. Seus resultados mostraram que a taxa de transferência do balanceador de carga proposto é semelhante ao loopback, mas muito superior ao iptables DNAT.

No sentido de melhorar a segurança do sistema operacional, o trabalho (FINDLAY, 2020) discute sobre o papel do eBPF no cenário de segurança do sistema operacional e apresenta também duas novas aplicações para o tema. O ebpH é apresentado como um sistema de detecção de anomalias eBPF baseado em host e o ebpfbox como nova técnica

de sandboxing que aproveita os programas BPF para impor regras de secomp externo e de forma transparente ao aplicativo de destino.

A eficiência energética vem sendo um tema de estudo em vários segmentos da tecnologia, com isso, no trabalho (LI et al., 2020) os autores estabelecem um modelo de fluxo de processamento de E/S de pacotes de alto desempenho para explorar técnicas de gerenciamento de energia. O modelo permite deduzir informações necessárias para técnicas de gerenciamento de energia e insights para equilibrar o consumo e a latência. O modelo sugere o uso de instruções de pausa para diminuir o consumo de energia da CPU em um período curto de inatividade, assim como, duas formas para diminuir o consumo de energia para E/S de pacotes de alto desempenho por meio de uma abordagem com auxílio de informações do tráfego e outra sem. Seus resultados mostraram que com o Intel DPDK ambas as abordagens conseguem redução significativa de energia com pouco aumento de latência.

Em virtude do grande potencial de desempenho de eBPF/XDP e exercendo papel fundamental no plano de dados para tornar possível a implementação do paradigma SDN nas atuais redes de computadores, muitos estudos estão sendo realizados com eBPF e XDP. Entretanto, como pode ser observado nos trabalhos mencionados, apenas uma parte dos trabalhos desenvolvidos tem como foco o provimento de aplicações eBPF e XDP com alto desempenho. Desta forma, este trabalho se propõe a entender e quantificar o desempenho de aplicações genéricas de rede baseadas em eBPF e XDP quanto a métricas de desempenho de rede. Como resultado, este trabalho permitirá entender quais as características de aplicações eBPF e XDP que impactam nos desempenho das métricas de rede, assim como nos custos computacionais envolvidos (por exemplo, utilização de CPU).

3 PROPOSTA DE AVALIAÇÃO DE DESEMPENHO E CRONOGRAMA

Neste capítulo, descreve-se inicialmente a metodologia de avaliação e as métricas a serem consideradas na geração de aplicações eBPF e XDP. Posteriormente, apresenta-se o cronograma de atividades para a conclusão das atividades propostas neste trabalho.

3.1 Metodologia de Avaliação Proposta

O objetivo deste trabalho consiste em avaliar o desempenho de aplicações de rede baseadas em eBPF e XDP. Para tanto, considera-se um ambiente experimental composto por dois servidores Dell T440. Cada servidor possui um processador Intel Xeon 4214R com 32 GB de RAM. Um dos servidores é nosso *Device Under Test* (DUT) – ou seja, o servidor no qual os programas eBPFs/XDPs são carregados – e o outro é nosso gerador de tráfego. Ambos os servidores possuem uma interface de rede Netronome SmartNIC Agilio CX 10 Gbit/s com duas interfaces de rede, as quais estão fisicamente conectadas. A Figura 8 ilustra o ambiente descrito. Nele, os servidores são conectados diretamente através de cabos DAC de 10Gbit/s.

Para avaliar as aplicações de rede geradas quanto a vazão e a latência atingidas, utiliza-se o gerador de tráfego MoonGen(EMMERICH et al., 2015) baseado em DPDK¹. Instruí-se o MoonGen usando o Netronome Packet Generator². Nos experimentos, enviase pacotes IPv4 a 10 Gbit/s com prefixos IP de origem e destino aleatórios. Para a avaliação vislumbrada, varia-se o tamanho do pacote de 64B a 1500B.

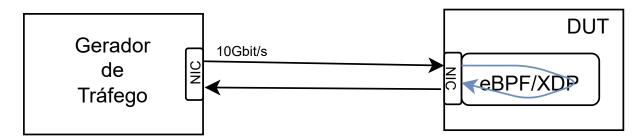


Figura 8 – Ilustração do ambiente de avaliação proposto.

3.1.1 Métricas

Em nossa avaliação, pretendemos medir o desempenho dos programas eBFP/XDP em relação à taxa de transferência e latência alcançadas e identificar as limitações existentes. Avaliamos o impacto nessas métricas em relação a (i) o número de instruções e blocos condicionais, (ii) a quantidade de acesso à memória (isto é, mapas), (iii) o número de pacotes recirculados, e (iv) o número de operações aritméticas realizadas. Para avaliar essas métricas, espera-se gerar automaticamente códigos eBPF/XDP com as propriedades

^{1 &}lt;https://www.dpdk.org/>

^{2 &}lt; https://github.com/emmericp/MoonGen/tree/master/examples/netronome-packetgen>

a serem analisadas. Todos os códigos eBPF/XDP são baseados em um código base que realiza o encaminhamento de tráfego IP entre as portas físicas da interface de rede. Após gerar os códigos-fonte, compila-se os mesmos utilizando o compilador llvm e carrega-se o código objeto gerado na interface de rede alvo. Em seguida, injeta-se o tráfego de rede com o MoonGen e é coletado as métricas relacionadas com a taxa de transferência (vazão) e a latência. Para medir a latência e a vazão (medida em pacotes por segundo), obtém-se a partir do gerador de tráfego MoonGen.

3.2 Cronograma

A Tabela 1 ilustra o cronograma com os meses e as atividades que serão realizadas no decorrer do próximo semestre para alcançar os objetivos e concluir o trabalho.

Atividades	Abril	Maio	Junho	Julho	Agosto
Estudo da estrutura de aplicações eBPF/XDP	X				
Escrita do problema de pesquisa	X				
Geração de aplicações eBPF/XDP	X				
Configuração do ambiente de avaliação	X	X			
Testes preliminar de aplicações		X			
Automatização da geração de aplicações		X			
Execução dos experimentos		X	X		
Coleta dos dados			X		
Normalização dos dados			X		
Geração dos gráficos			X	X	
Análise dos resultados				X	
Escrita do TCC II				X	
Apresentação do TCC II					X

Tabela 1 – Cronograma de Atividades

Como parte fundamental, no primeiro mês, inicialmente serão realizados estudos sobre a estrutura de aplicações eBPF/XDP para entender o funcionamento e as limitações existentes. A partir deste escopo serão estudados então, o funcionamento dos programas eBPF, o funcionamento dos dois compiladores, a verificação realizada pelo kernel, a forma como as instruções são executadas e também como os ganchos XDP funcionam.

A partir dessa base inicial de conhecimento sobre a estrutura eBPF e também o embasamento adquirido na fundamentação teórica deste trabalho, as próximas etapas consistirão na definição formal do problema de pesquisa e na geração de programas eBPF genéricos para serem utilizados em nossas avaliações de desempenho. No início do segundo mês, serão realizadas as configurações do ambiente de experimentos para possibilitar o prosseguimento das próximas atividades. Após a configuração do ambiente, os programas eBPF genéricos gerados serão executados para verificar a corretude dos mesmos. Neste mês, ainda será desenvolvido um algoritmo para automatizar o processo de criação, replicação e execução dos programas eBPF.

3.2. Cronograma 43

Dando seguimento a parte prática do trabalho, no terceiro mês serão realizados os experimentos de rede dos programas eBPF. Os programas eBPF utilizados possuem diferentes funcionalidades/complexidades e, com isso, cada um deles será executado com diferentes tamanhos de pacotes nos modos genérico, nativo e offload do gancho XDP. Cada execução será realizada no mínimo 30 vezes para obter confiabilidade acima de 90%. Junto com a execução dos experimentos, os dados de taxa de transferência, latência e uso de CPU serão coletados e armazenados, para posterior análise de desempenho. Dando prosseguimento, as próximas tarefas serão normalizar os dados, agrupá-los e gerar os gráficos.

No quarto mês, os dados e os gráficos serão analisados e avaliados quanto às métricas de latência, taxa de transferência e uso de CPU. Na métrica de latência, serão analisados: (i) latência de cada programa eBPF executado nos três modos do gancho XDP e (ii) latência no tratamento de diferentes tamanhos de pacotes nos três modos do gancho XDP para cada programa eBPF executado. Para a métrica de taxa de transferência também serão analisados: (i) taxa de transferência de cada programa eBPF executado nos três modos do gancho XDP e (ii) taxa de transferência no tratamento de diferentes tamanhos de pacotes nos três modos do gancho XDP para cada programa eBPF executado. Em relação ao uso da CPU, serão analisados: (i) uso de CPU de cada programa eBPF executado nos três modos do gancho XDP e (ii) uso de CPU no tratamento de diferentes tamanhos de pacotes nos três modos do gancho XDP para cada programa eBPF executado. Ainda no quarto mês, essas análises e resultados serão transcritas para o trabalho, como também, a conclusão do trabalho. No último mês realizaremos toda a revisão escrita do trabalho e por último a apresentação da monografia para conclusão do curso.

REFERÊNCIAS

ABRANCHES, M. et al. Efficient network monitoring applications in the kernel with ebpf and xdp. In: **2021 IEEE Conference on Network Function Virtualization** and Software Defined Networks (NFV-SDN). [S.l.: s.n.], 2021. p. 28–34. Cited in page 33.

BCC. Xdp compatible drivers. In: [s.n.], 2019. Disponível em: https://github.com/iovisor/bcc/blob/master/docs/kernel-versions.md#xdp. Cited in page 31.

BERTIN, G. Xdp in practice: integrating xdp into our ddos mitigation pipeline. In: . [S.l.: s.n.], 2017. Cited in page 35.

BERTOLI, G. et al. Evaluation of netfilter and ebpf/xdp to filter tcp flag-based probing attacks. In: [S.l.: s.n.], 2020. Cited in page 35.

BHAT, R. V. et al. Adaptive transport layer protocols using in-band network telemetry and ebpf. In: **2021 17th International Conference on Wireless and Mobile Computing, Networking and Communications (WiMob)**. [S.l.: s.n.], 2021. p. 241–246. Cited in page 34.

BOSSHART, P. et al. P4: Programming protocol-independent packet processors. **ACM SIGCOMM 14**, ACM, New York, NY, USA, v. 44, n. 3, p. 87–95, jul. 2014. ISSN 0146-4833. Cited in page 13.

BOSSHART, P. et al. P4: Programming protocol-independent packet processors. **SIGCOMM Comput. Commun. Rev.**, Association for Computing Machinery, New York, NY, USA, v. 44, n. 3, p. 87–95, jul. 2014. ISSN 0146-4833. Disponível em: https://doi.org/10.1145/2656877.2656890. Cited in page 24.

BRUNELLA, M. S. et al. hXDP: Efficient software packet processing on FPGA NICs. In: **14th USENIX Symposium on Operating Systems Design and Implementation (OSDI 20)**. USENIX Association, 2020. p. 973–990. ISBN 978-1-939133-19-9. Disponível em: https://www.usenix.org/conference/osdi20/presentation/brunella. Cited in page 33.

CAESAR, M. et al. Design and implementation of a routing control platform. In: **Proceedings of the 2nd Conference on Symposium on Networked Systems Design Implementation - Volume 2**. USA: USENIX Association, 2005. (NSDI'05), p. 15–28. Cited in page 18.

CARRASCAL, D. et al. Analysis of p4 and xdp for iot programmability in 6g and beyond. IoT, v. 1, n. 2, p. 605–622, 2020. ISSN 2624-831X. Disponível em: $\frac{\text{https:}}{\text{www.mdpi.com}}$ Cited in page 31.

CASADO, M.; FOSTER, N.; GUHA, A. Abstractions for software-defined networks. **Commun. ACM**, Association for Computing Machinery, New York, NY, USA, v. 57, n. 10, p. 86–95, sep 2014. ISSN 0001-0782. Disponível em: https://doi.org/10.1145/2661061.2661063. Cited in page 22.

CASEMORE, B. Northbound API: The standardization debate. 2012. Disponível em: https://nerdtwilight.wordpress.com/2012/09/18/northbound-api-the-standardization-debate/. Cited in page 22.

Castro, A. G. et al. Near-optimal probing planning for in-band network telemetry. **IEEE** Communications Letters, p. 1–1, 2021. Cited in page 13.

COSTA, L. C. et al. Openflow data planes performance evaluation. **Performance Evaluation**, v. 147, p. 102194, 2021. ISSN 0166-5316. Disponível em: https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0166531621000110. Cited in page 33.

DEEPAK, A. et al. **eBPF / XDP based firewall and packet filtering**. Disponível em: https://lpc.events/event/2/contributions/100/attachments/99/119/ebpf-firewall-paper-LPC.pdf. Cited in page 34.

DERI, L.; SABELLA, S.; MAINARDI, S. Combining system visibility and security using ebpf. In: **ITASEC**. [S.l.: s.n.], 2019. Cited in page 33.

DIMOLIANIS, M.; PAVLIDIS, A.; MAGLARIS, V. Signature-based traffic classification and mitigation for ddos attacks using programmable network data planes. **IEEE Access**, v. 9, p. 113061–113076, 2021. Cited in page 35.

DIMOLIANIS, M.; PAVLIDIS, A.; MAGLARIS, V. Syn flood attack detection and mitigation using machine learning traffic classification and programmable data plane filtering. In: **2021 24th Conference on Innovation in Clouds, Internet and Networks and Workshops (ICIN)**. [S.l.: s.n.], 2021. p. 126–133. Cited in page 35.

DIX, J. Clarifying the role of software-defined networking northbound APIs. 2013. Disponível em: https://www.networkworld.com/article/2165901/clarifying-the-role-of-software-defined-networking-northbound-apis.html. Cited in page 22.

DUARTE, L. et al. Sistema de detecção de intrusão serverless em uma smartnic. In: Anais do XXXIX Simpósio Brasileiro de Redes de Computadores e Sistemas Distribuídos. Porto Alegre, RS, Brasil: SBC, 2021. p. 602–615. ISSN 2177-9384. Disponível em: https://sol.sbc.org.br/index.php/sbrc/article/view/16750. Cited in page 36.

EMMERICH, P. et al. Moongen: A scriptable high-speed packet generator. In: **Proceedings of the ACM IMC**. New York, NY, USA: ACM, 2015. (IMC '15), p. 275–287. ISBN 9781450338486. Cited in page 41.

ENBERG, P.; RAO, A.; TARKOMA, S. Partition-aware packet steering using xdp and ebpf for improving application-level parallelism. In: **Proceedings of the 1st ACM CoNEXT Workshop on Emerging In-Network Computing Paradigms**. New York, NY, USA: Association for Computing Machinery, 2019. (ENCP '19), p. 27–33. ISBN 9781450370004. Disponível em: https://doi.org/10.1145/3359993.3366766. Cited in page 37.

FEAMSTER, N.; REXFORD, J.; ZEGURA, E. The road to sdn: An intellectual history of programmable networks. **SIGCOMM Comput. Commun. Rev.**, Association for Computing Machinery, New York, NY, USA, v. 44, n. 2, p. 87–98, apr 2014. ISSN 0146-4833. Disponível em: https://doi.org/10.1145/2602204.2602219. Cited in page 18.

FERRO, G. Northbound API, southbound API, east/north LAN navigation in an OpenFlow world and an SDN compass. 2012. Disponível em: https://etherealmind.com/ northbound-api-southbound-api-eastnorth-lan-navigation-in-an-openflow-world-and-an-sdn-compas ?doing_wp_cron=1646445782.2627348899841308593750>. Cited in page 22.

FINDLAY, W. Security Applications of Extended BPF Under the Linux Kernel. 2020. Disponível em: https://www.cisl.carleton.ca/~will/written/findlay20bpfsec.pdf. Cited in page 38.

FINDLAY, W.; SOMAYAJI, A.; BARRERA, D. Bpfbox: Simple precise process confinement with ebpf. In: **Proceedings of the 2020 ACM SIGSAC Conference on Cloud Computing Security Workshop**. New York, NY, USA: Association for Computing Machinery, 2020. (CCSW'20), p. 91–103. ISBN 9781450380843. Disponível em: https://doi.org/10.1145/3411495.3421358>. Cited in page 38.

FRASCARIA, G.; TRIVEDI, A.; WANG, L. A case for a programmable edge storage middleware. **CoRR**, abs/2111.14720, 2021. Disponível em: https://arxiv.org/abs/2111.14720. Cited in page 38.

GHORBANI, S.; GODFREY, B. Towards correct network virtualization. **SIGCOMM Comput. Commun. Rev.**, Association for Computing Machinery, New York, NY, USA, v. 44, n. 4, aug 2014. ISSN 0146-4833. Disponível em: https://doi.org/10.1145/2740070.2620754. Cited in page 22.

GROUP, A. C. S. R. **POSIX**. 2014. Disponível em: http://standards.ieee.org/develop/wg/POSIX.html. Cited in page 22.

GUIS, I. The SDN Gold Rush To The Northbound API. SDN-Central, 2012. Disponível em: http://www.sdncentral.com/technology/the-sdn-gold-rush-to-the-northbound-api/2012/11/. Cited in page 22.

HARKOUS, H. et al. Towards understanding the performance of p4 programmable hardware. In: IEEE. ACM/IEEE Symposium on Architectures for Networking and Communications Systems. [S.l.], 2019. p. 1–6. Cited in page 14.

HOHLFELD, O. et al. Demystifying the performance of xdp bpf. In: **2019 IEEE** Conference on Network Softwarization (NetSoft). [S.l.: s.n.], 2019. p. 208–212. Cited in page 33.

JOLY, C. Evaluation of tail call costs in ebpf. In: . [S.l.: s.n.], 2020. Cited in page 32.

KICINSKI, J.; VILJOEN, N. Hardware offload to smartnics : cls bpf and xdp. In: . [S.l.: s.n.], 2016. Cited in page 32.

KOSTOPOULOS, N.; KALOGERAS, D.; MAGLARIS, V. Leveraging on the xdp framework for the efficient mitigation of water torture attacks within authoritative dns servers. In: **2020 6th IEEE Conference on Network Softwarization (NetSoft)**. [S.l.: s.n.], 2020. p. 287–291. Cited in page 36.

KOSTOPOULOS, N. et al. Mitigation of dns water torture attacks within the data plane via xdp-based naive bayes classifiers. In: **2021 IEEE 10th International Conference on Cloud Networking (CloudNet)**. [S.l.: s.n.], 2021. p. 133–139. Cited in page 36.

KREUTZ, D. et al. Software-defined networking: A comprehensive survey. **Proceedings of the IEEE**, v. 103, n. 1, p. 14–76, Jan 2015. ISSN 0018-9219. Cited 3 times in the pages 17, 19 e 23.

KRUDE, J. et al. Determination of throughput guarantees for processor-based smartnics. In: _____. Proceedings of the 17th International Conference on Emerging Networking Experiments and Technologies. New York, NY, USA: Association for Computing Machinery, 2021. p. 267–281. ISBN 9781450390989. Disponível em: https://doi.org/10.1145/3485983.3494842. Cited in page 32.

LAZAR, A. Programming telecommunication networks. **IEEE Network**, v. 11, n. 5, p. 8–18, 1997. Cited in page 17.

LAZAR, A.; LIM, K.-S.; MARCONCINI, F. Realizing a foundation for programmability of atm networks with the binding architecture. **IEEE Journal on Selected Areas in Communications**, v. 14, n. 7, p. 1214–1227, 1996. Cited in page 17.

LEE, J.-B. et al. High-performance software load balancer for cloud-native architecture. **IEEE Access**, v. 9, p. 123704–123716, 2021. Cited in page 38.

LEVIN, J. Viperprobe: Using ebpf metrics to improve microservice observability. In: . [S.l.: s.n.], 2020. Cited in page 34.

LI, X. et al. Towards power efficient high performance packet i/o. **IEEE Transactions** on Parallel and Distributed Systems, v. 31, n. 4, p. 981–996, 2020. Cited in page 39.

LIU, C. et al. A protocol-independent container network observability analysis system based on ebpf. In: **2020 IEEE 26th International Conference on Parallel and Distributed Systems (ICPADS)**. [S.l.: s.n.], 2020. p. 697–702. Cited in page 34.

LORETI, P. et al. Srv6-pm: Performance monitoring of srv6 networks with a cloud-native architecture. **CoRR**, abs/2007.08633, 2020. Disponível em: https://arxiv.org/abs/2007.08633. Cited in page 34.

LUIZELLI, M. C. et al. In-network neural networks: Challenges and opportunities for innovation. **IEEE Network**, v. 35, n. 6, p. 68–74, 2021. Cited in page 37.

MAYER, A. et al. Performance monitoring withh²: Hybrid kernel/ebpf data plane for srv6 based hybrid sdn. **Computer Networks**, v. 185, p. 107705, 2021. ISSN 1389-1286. Disponível em: https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S1389128620313037. Cited in page 37.

MCCANNE, S.; JACOBSON, V. The bsd packet filter: A new architecture for user-level packet capture. In: **In Proceedings of the USENIX Winter 1993 Conference**. Berkeley, CA, USA: USENIX Association, 1993. p. 2–2. Cited 2 times in the pages 14 e 25.

MCKEOWN, N. et al. Openflow: Enabling innovation in campus networks. **SIGCOMM Comput. Commun. Rev.**, ACM, New York, NY, USA, v. 38, n. 2, p. 69–74, mar. 2008. ISSN 0146-4833. Disponível em: http://doi.acm.org/10.1145/1355734.1355746. Cited 2 times in the pages 18 e 19.

MIANO, S. et al. Securing linux with a faster and scalable iptables. **SIGCOMM Comput. Commun. Rev.**, Association for Computing Machinery, New York, NY, USA, v. 49, n. 3, p. 2–17, nov 2019. ISSN 0146-4833. Disponível em: https://doi.org/10.1145/3371927.3371929. Cited in page 35.

- MIANO, S. et al. Introducing smartnics in server-based data plane processing: The ddos mitigation use case. **IEEE Access**, v. 7, p. 107161–107170, 2019. Cited in page 32.
- MIANO, S. et al. A framework for ebpf-based network functions in an era of microservices. **IEEE Transactions on Network and Service Management**, v. 18, n. 1, p. 133–151, 2021. Cited in page 38.
- MIANO, S. et al. Dynamic recompilation of software network services with morpheus. **CoRR**, abs/2106.08833, 2021. Disponível em: https://arxiv.org/abs/2106.08833. Cited in page 36.
- NAM, T.; KIM, J. Open-source io visor ebpf-based packet tracing on multiple network interfaces of linux boxes. In: **2017 International Conference on Information and Communication Technology Convergence (ICTC)**. [S.l.: s.n.], 2017. p. 324–326. Cited in page 34.
- P4 Language Consortium. **P416 Language Specification, version 1.2.1**. 2020. Disponível em: https://p4.org/p4-spec/docs/P4-16-v1.2.1.html). Cited in page 24.
- PANTUZA, G.; VIEIRA, M. A. M.; VIEIRA, L. F. M. equic gateway: Maximizing quic throughput using a gateway service based on ebpf + xdp. In: **2021 IEEE Symposium on Computers and Communications (ISCC)**. [S.l.: s.n.], 2021. p. 1–6. Cited in page 38.
- PAROLA, F.; MIANO, S.; RISSO, F. A proof-of-concept 5g mobile gateway with ebpf. In: _____. Proceedings of the SIGCOMM '20 Poster and Demo Sessions. New York, NY, USA: Association for Computing Machinery, 2020. p. 68–69. ISBN 9781450380485. Disponível em: https://doi.org/10.1145/3405837.3411395. Cited in page 38.
- PAROLA, F.; PROCOPIO, R.; RISSO, F. Assessing the performance of xdp and af_xdp based nfs in edge data center scenarios. In: _____. Proceedings of the 17th International Conference on Emerging Networking EXperiments and Technologies. New York, NY, USA: Association for Computing Machinery, 2021. p. 481–482. ISBN 9781450390989. Disponível em: https://doi.org/10.1145/3485983.3493352. Cited in page 33.
- PEPELNJAK, I. **SDN** controller northbound **API** is the crucial missing piece. 2012. Disponível em: https://blog.ipspace.net/2012/09/sdn-controller-northbound-api-is.html. Cited in page 22.
- Pizzutti, M.; Schaeffer-Filho, A. E. Adaptive multipath routing based on hybrid data and control plane operation. In: **IEEE INFOCOM**. [S.l.: s.n.], 2019. p. 730–738. Cited in page 13.
- RIVERA, S. et al. Ros-fm: Fast monitoring for the robotic operating system(ros). In: **2020 25th International Conference on Engineering of Complex Computer Systems (ICECCS)**. [S.l.: s.n.], 2020. p. 187–196. Cited in page 34.

ROSSI, F. et al. The actual cost of programmable smartnics: diving into the existing limits. In: [S.l.: s.n.], 2021. Cited 3 times in the pages 13, 14 e 32.

- SANTOS, E. et al. Aplicações de monitoramento de tráfego utilizando redes programáveis ebpf. In: Anais do XXXVII Simpósio Brasileiro de Redes de Computadores e Sistemas Distribuídos. Porto Alegre, RS, Brasil: SBC, 2019. p. 417–430. ISSN 2177-9384. Disponível em: https://sol.sbc.org.br/index.php/sbrc/article/view/7376. Cited in page 34.
- SAQUETTI, M. et al. Toward in-network intelligence: Running distributed artificial neural networks in the data plane. **IEEE Communications Letters**, v. 25, n. 11, p. 3551–3555, 2021. Cited in page 37.
- SCHENKER, S. The future of networking, the past of protocols. 2011. Disponível em: http://www.youtube.com/watch?v=YHeyuD89n1Y. Cited in page 20.
- SCHOLZ, D. et al. Performance implications of packet filtering with linux ebpf. In: **2018 30th International Teletraffic Congress (ITC 30)**. [S.l.: s.n.], 2018. v. 01, p. 209–217. Cited in page 35.
- SHEINBEIN, D.; WEBER, R. P. Stored program controlled network: 800 service using spc network capability. **The Bell System Technical Journal**, v. 61, n. 7, p. 1737–1744, 1982. Cited in page 18.
- SOMMERS, J.; DURAIRAJAN, R. **ELF: High-Performance In-band Network Measurement**. 2021. Disponível em: https://tma.ifip.org/2021/wp-content/uploads/sites/10/2021/08/tma2021-paper17.pdf. Cited in page 33.
- STEADMAN, J.; SCOTT-HAYWARD, S. Dnsxp: Enhancing data exfiltration protection through data plane programmability. **Computer Networks**, v. 195, p. 108174, 2021. ISSN 1389-1286. Disponível em: https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S1389128621002310. Cited in page 36.
- T., H.-J. et al. The express data path: Fast programmable packet processing in the operating system kernel. In: **In Proceedings of the 14th International Conference on Emerging Networking Experiments and Technologies**. New York, NY, USA: CoNEXT 2018, 2018. p. 54–66. Cited in page 27.
- TENNENHOUSE, D. et al. A survey of active network research. **IEEE Communications Magazine**, v. 35, n. 1, p. 80–86, 1997. Cited in page 17.
- TU, N. V. et al. Intcollector: A high-performance collector for in-band network telemetry. In: **2018 14th International Conference on Network and Service Management (CNSM)**. [S.l.: s.n.], 2018. p. 10–18. Cited in page 33.
- TU, N. V.; YOO, J.-H.; HONG, J. W.-K. Accelerating virtual network functions with fast-slow path architecture using express data path. **IEEE Transactions on Network and Service Management**, v. 17, n. 3, p. 1474–1486, 2020. Cited in page 37.
- VIEIRA, M. et al. Processamento rápido de pacotes com ebpf e xdp. In: _____. [S.l.: s.n.], 2019. p. 92–141. ISBN 9786587003559. Cited in page 26.

WENG, T. et al. Kmon: An in-kernel transparent monitoring system for microservice systems with ebpf. In: **2021 IEEE/ACM International Workshop on Cloud Intelligence (CloudIntelligence)**. Los Alamitos, CA, USA: IEEE Computer Society, 2021. p. 25–30. Disponível em: https://doi.ieeecomputersociety.org/10.1109/CloudIntelligence52565.2021.00014. Cited in page 34.

XIONG, Z.; ZILBERMAN, N. Do switches dream of machine learning? toward in-network classification. In: **Proceedings of the 18th ACM Workshop on Hot Topics in Networks**. [S.l.: s.n.], 2019. p. 25–33. Cited in page 13.

ÍNDICE

API, 18, 22

cBPF, 14, 25, 26

DDoS, 32, 35

 $eBPF,\,3,\,14,\,15,\,17,\,25\text{--}39,\,42,\,43$

FPGA, 24

IoT, 32

kernel, 3, 14, 25-28, 30-38, 42

NFV, 38

NIC, 36, 37

NOS, 19–22

P4, 24, 27, 31, 32

SDN, 3, 15, 17–24, 32, 34, 36, 37, 39

VM, 25

XDP, 3, 14, 15, 17, 30–39, 42, 43