

vectorD

Generado por Doxygen 1.8.13

Índice general

1	Rep del TDA vectorD	1
1.1	Invariante de la representación	1
1.2	Función de abstracción	1
2	Índice de clases	3
2.1	Lista de clases	3
3	Índice de archivos	5
3.1	Lista de archivos	5
4	Documentación de las clases	7
4.1	Referencia de la Clase <code>vectorD< T >::iterator</code>	7
4.2	Referencia de la Clase <code>vectorD< T >::stored_iterator</code>	7
4.3	Referencia de la plantilla de la Clase <code>vectorD< T ></code>	8
4.3.1	Descripción detallada	9
4.3.2	Documentación del constructor y destructor	10
4.3.2.1	<code>vectorD()</code> [1/2]	10
4.3.2.2	<code>vectorD()</code> [2/2]	11
4.3.3	Documentación de las funciones miembro	11
4.3.3.1	<code>begin()</code>	11
4.3.3.2	<code>default_value()</code>	11
4.3.3.3	<code>empty()</code>	12
4.3.3.4	<code>end()</code>	12
4.3.3.5	<code>operatori=()</code>	12
4.3.3.6	<code>operator=()</code>	12
4.3.3.7	<code>operator==()</code>	13
4.3.3.8	<code>operator[]()</code>	13
4.3.3.9	<code>pop_back()</code>	13
4.3.3.10	<code>push_back()</code>	14
4.3.3.11	<code>resize()</code>	14
4.3.3.12	<code>sbegin()</code>	14
4.3.3.13	<code>send()</code>	15
4.3.3.14	<code>set()</code>	15
4.3.3.15	<code>size()</code>	15

5 Documentación de archivos	17
5.1 Referencia del Archivo <code>include/vectorD.h</code>	17

Capítulo 1

Rep del TDA vectorD

1.1. Invariante de la representación

El invariante es $(vd, n_ele, v_nulo) : 0 \leq vd.size() < n_ele; // \text{Fallo tipo 1 } vd[i].second \neq v_nulo, \text{ para todo } i = 0, \dots, vd.size()-1; // \text{Fallo tipo 2 } vd[i].first \geq 0, \text{ para todo } i = 0, \dots, vd.size()-1; // \text{Fallo tipo 3 } vd[i].first < vd[j].first \text{ si } i < j // \text{Fallo tipo 4}$

1.2. Función de abstracción

Un objeto válido *rep* del TDA FechaHistorica representa a

$FA(rep): rep \mapsto \text{vector } (vd=[(a,v1), (b,v2), \dots, (n,vn)] \mid n_ele = M \longrightarrow \text{pos: } 0 \ 1 \ 2 \ \dots \ a-1 \ a \ \dots \ x \ \dots \ b \ \dots \ \dots \ n-1 \ n \ n+1 \ \dots \ M-1 \ \text{val: } t \ t \ \dots \ t \ v1 \ \dots \ t \ \dots \ v2 \ \dots \ t \ v_n \ t \ \dots \ t \ v_nulo = t)$

Capítulo 2

Índice de clases

2.1. Lista de clases

Lista de las clases, estructuras, uniones e interfaces con una breve descripción:

<code>vectorD< T >::iterator</code>	7
<code>vectorD< T >::stored_iterator</code>	7
<code>vectorD< T ></code>	
T.D.A. <code>vectorD</code>	8

Capítulo 3

Indice de archivos

3.1. Lista de archivos

Lista de todos los archivos documentados y con descripciones breves:

include/ vectorD.h	
Fichero cabecera del TDA vectorD	17

Capítulo 4

Documentación de las clases

4.1. Referencia de la Clase `vectorD< T >::iterator`

Métodos públicos

- `iterator` (const `iterator` &d)
- `const T & operator*` ()
- `iterator & operator++` ()
- `iterator operator++` (int)
- `iterator operator+=` (const int inc)
- `bool operator==` (const `iterator` &d)
- `bool operator!=` (const `iterator` &d)
- `iterator & operator=` (const `iterator` &d)

Amigas

- class `vectorD< T >`

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- `include/vectorD.h`

4.2. Referencia de la Clase `vectorD< T >::stored_iterator`

Métodos públicos

- `stored_iterator` (const `stored_iterator` &d)
- `const pair< int, T > & operator*` ()
- `stored_iterator & operator++` ()
- `stored_iterator operator++` (int)
- `bool operator==` (const `stored_iterator` &d)
- `bool operator!=` (const `stored_iterator` &d)

Amigas

- class **vectorD**< T >

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- include/[vectorD.h](#)

4.3. Referencia de la plantilla de la Clase **vectorD**< T >

T.D.A. [vectorD](#).

```
#include <vectorD.h>
```

Clases

- class [iterator](#)
- class [stored_iterator](#)

Tipos públicos

- typedef unsigned int **size_type**

Métodos públicos

- [vectorD](#) (const T &t=T())
Constructor por defecto de la clase.
- [vectorD](#) (const [vectorD](#)< T > &v)
Constructor de copia de la clase.
- [vectorD](#) (int numcomp, const T &t=T())
Constructor de la clase.
- [~vectorD](#) ()
desctructor
- size_type [size](#) () const
size
- T [default_value](#) () const
default_value
- bool [empty](#) ()
Comprueba si esta vacio el vector disperso.
- list< pair< int, T > > [getList](#) ()
- void [set](#) (int p, const T &t)
Inserta un elemento en una posicion del vector disperso.
- void [push_back](#) (const T &t)
Inserta un elemento al final del vector disperso.
- void [pop_back](#) ()
Elimina un elemento del vector disperso.
- void [clear](#) ()

- Elimina los elemento del vector disperso.
 - `void resize (int s)`
- Cambia el tamaño del vector.
 - `vectorD< T > & operator= (const vectorD< T > &x)`
- Sobrecarga del operador `=`.
 - `const T & operator\[\] (int c)`
- Sobrecarga del operador `[]`.
 - `bool operator== (const vectorD< T > &x)`
- Sobrecarga del operador `==`.
 - `bool operator!= (const vectorD< T > &x)`
- Sobrecarga del operador `!=`.
 - `iterator begin ()`
- begin del vector disperso*
 - `iterator end ()`
- end del vector disperso*
 - `stored_iterator sbegin ()`
- sbegin del vector disperso(solo del storage)*
 - `stored_iterator send ()`
- send del vector disperso(solo del storage)*

4.3.1. Descripción detallada

```
template<typename T>
class vectorD< T >
```

T.D.A. [vectorD](#).

Una instancia `c` del tipo de datos abstracto [vectorD](#) es un objeto, el cual es un conjunto de elementos ordenados. El vector vendra dado por un valor nulo, quedando asi el contenido del vector "dividido" en dos, pudiendo iterar sobre el vector de dos formas: Sobre su contenido no nulo, y sobre todo su contenido.

Lo representamos:

`v[n_ele] = {elem, elem, elem... (n_ele)...}`

Un ejemplo de su uso:

Autor

Pablo Pérez Méndez
Luis González

Fecha

Noviembre 2017

4.3.2. Documentación del constructor y destructor

4.3.2.1. `vectorD()` [1/2]

```
template<typename T>
vectorD< T >::vectorD (
    const vectorD< T > & v )
```

Constructor de copia de la clase.

Parámetros

<code>v</code>	vector del tipo <code>vectorD</code> disperso a construir
----------------	---

4.3.2.2. `vectorD()` [2/2]

```
template<typename T>
vectorD< T >::vectorD (
    int numcomp,
    const T & t = T() )
```

Constructor de la clase.

Parámetros

<code>numcomp</code>	numero de elementos del vector disperso a construir
<code>t</code>	valor por defecto del vector disperso a construir

Precondición

`numcomp` debe ser un natural positivo

4.3.3. Documentación de las funciones miembro

4.3.3.1. `begin()`

```
template<typename T>
iterator vectorD< T >::begin ( )
```

begin del vector disperso

Devuelve

Devuelve un iterador del `vectorD` al inicio de todos los elementos de este

4.3.3.2. `default_value()`

```
template<typename T>
T vectorD< T >::default_value ( ) const
```

`default_value`

Devuelve

Devuelve el valor por defecto del vector disperso

4.3.3.3. empty()

```
template<typename T>
bool vectorD< T >::empty ( )
```

Comprueba si esta vacío el vector disperso.

Devuelve

Devuelve si está vacío

4.3.3.4. end()

```
template<typename T>
iterator vectorD< T >::end ( )
```

end del vector disperso

Devuelve

Devuelve un iterador del `vectorD` al final (siguiente al último) de todos los elementos de este

4.3.3.5. operator!=()

```
template<typename T>
bool vectorD< T >::operator!= (
    const vectorD< T > & x )
```

Sobrecarga del operador !=.

Parámetros

<code>x</code>	un objeto de tipo <code>vectorD</code> que se copiará en el objeto implícito
----------------	--

4.3.3.6. operator=()

```
template<typename T>
vectorD<T>& vectorD< T >::operator= (
    const vectorD< T > & x )
```

Sobrecarga del operador =.

Parámetros

<code>x</code>	un objeto de tipo <code>vectorD</code> que se copiara en el objeto implícito
----------------	--

4.3.3.7. `operator==()`

```
template<typename T>
bool vectorD< T >::operator== (
    const vectorD< T > & x )
```

Sobrecarga del operador `==`.

Parámetros

<code>x</code>	un objeto de tipo <code>vectorD</code> que se copiara en el objeto implícito
----------------	--

4.3.3.8. `operator[]()`

```
template<typename T>
const T& vectorD< T >::operator[] (
    int c )
```

Sobrecarga del operador `[]`.

Parámetros

<code>c</code>	posicion sobre la que indexar
----------------	-------------------------------

Precondición

`c c >= 0 && c < size`

4.3.3.9. `pop_back()`

```
template<typename T>
void vectorD< T >::pop_back ( )
```

Elimina un elemento del vector disperso.

Parámetros

<code>t</code>	valor a insertar
----------------	------------------

4.3.3.10. push_back()

```
template<typename T>
void vectorD< T >::push_back (
    const T & t )
```

Inserta un elemento al final del vector disperso.

Parámetros

<i>t</i>	valor a insertar
----------	------------------

4.3.3.11. resize()

```
template<typename T>
void vectorD< T >::resize (
    int s )
```

Cambia el tamaño del vector.

Parámetros

<i>s</i>	valor a insertar
----------	------------------

Precondición

s debe ser un natural positivo

4.3.3.12. sbegin()

```
template<typename T>
stored_iterator vectorD< T >::sbegin ( )
```

sbegin del vector disperso(solo del storage)

Devuelve

Devuelve un iterador(de los elementos almacenados) del `vectorD` al inicio(siguiendo al ultimo) de todos los elementos de este

4.3.3.13. `send()`

```
template<typename T>
stored_iterator vectorD< T >::send ( )
```

send del vector disperso(solo del storage)

Devuelve

Devuelve un iterador(de los elementos almacenados) del `vectorD` al final(siguiendo al ultimo) de todos los elementos de este

4.3.3.14. `set()`

```
template<typename T>
void vectorD< T >::set (
    int p,
    const T & t )
```

Inserta un elemento en una posicion del vector disperso.

Parámetros

<i>p</i>	posicion a insertar
<i>t</i>	valor a insertar

Precondición

$p \geq 0$

4.3.3.15. `size()`

```
template<typename T>
size_type vectorD< T >::size ( ) const
```

size

Devuelve

Devuelve el tamaño del vector disperso

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- `include/vectorD.h`

Capítulo 5

Documentación de archivos

5.1. Referencia del Archivo include/vectorD.h

Fichero cabecera del TDA [vectorD](#).

```
#include <list>
#include <utility>
#include "vectorD.hxx"
```

Dependencia gráfica adjunta para vectorD.h:

