4.4.6 hızlı (quick) sıralama

- → böl-yönet yaklaşımı
- → yarılama yerine başka bir yapı

kabaca algoritma

- → **pivot** değeri seç
- → liste içerisinde pivotun doğru konumunu bul: bölme noktası
- → bölme noktası yardımıyla listeyi ikiye böl (sol sağ)
- → bu iki parçayı ayrı ayrı özyineli quick sort ile sırala

pivot seçimi

- → çok farklı yolları var
- → ilk elemanı seç

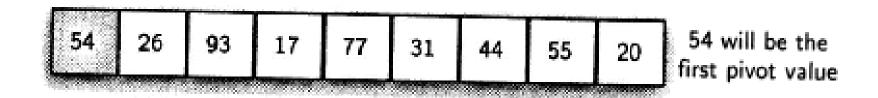


Figure 4.24: The First Pivot Value for a Quick Sort

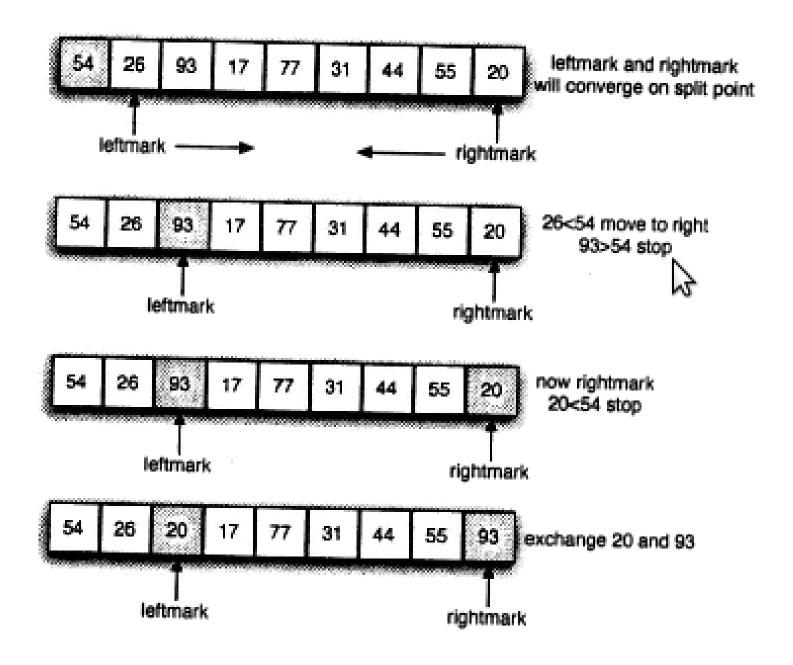
- → rastgele bir değeri seç
- → bu bölme için çok önemli

bölme noktasının bulunması

- → pivot (= 54) değerinin listenin sıralanmış halindeki yerini buluncaya kadar tara
- \rightarrow soldan leftmark (= 1), sağdan rightmark (= 8)
- → pivot'tan büyük bir değere ulaşıncaya kadar leftmark'ı ilerlet (= 2, 93 > 54)
- → leftmark'taki değerden küçük bir değere (< 93) ulaşıncaya kadar, rightmark'i ilerlet (= 8)
- → bunları yer değiştir (93 <--> 20)

bölme noktasının bulunması

gösterim



bölme noktasının bulunması: dur

- → leftmark, rightmark'ı geçtiyse dur
- → bölme noktasını bulduk

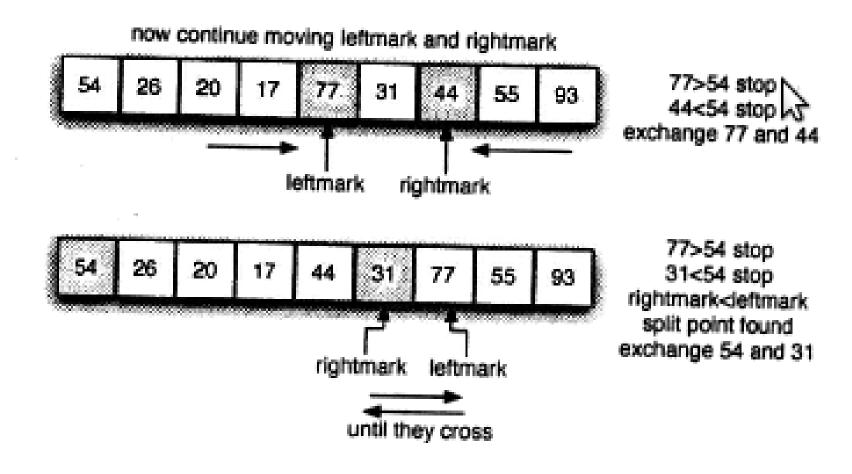


Figure 4.25: Finding the Split Point for 54

algoritma

bölme noktasının bulunması

- a) listede **sağa** doğru giderken pivot'tan **büyük** olana ulaşınca dur (leftmark)
- b) listede **sola** doğru giderken pivot'tan **küçük** olana ulaşınca dur (rightmark)
- c) takas(leftmark, rightmark)
- d) rightmark < leftmark oluncaya kadar a-b-c işlerini tekrarla

bölme noktası = rightmark

algoritma

böl ve yönet,

- e) takas(rightmark, pivot)
- → solAltListe = liste[:rightmark], sağAltListe = liste[rightmark:]
- → solAltListe < pivot, sağAltListe > pivot
 - f) sağ|solAltListe'yi quicksort et

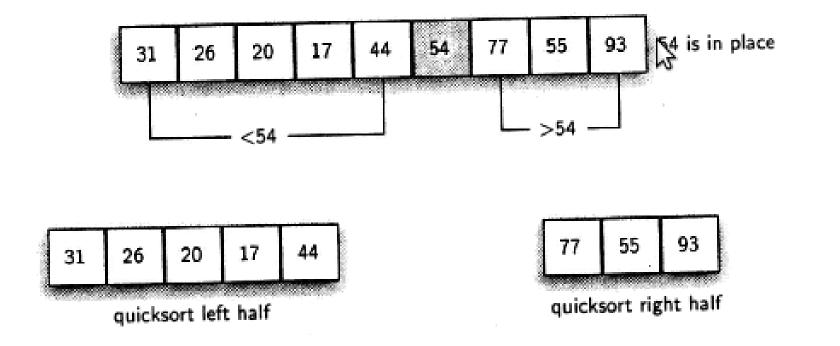


Figure 4.26: Completing the Partition Process to Find the Split Point for 54

gerçekleme: sort

```
def quickSort(alist):
    quickSortHelper(alist,0,len(alist)-1)

def quickSortHelper(alist,first,last):
    if first<last:

        splitpoint = partition(alist,first,last)

quickSortHelper(alist,first,splitpoint-1)
quickSortHelper(alist,splitpoint+1,last)</pre>
```

gerçekleme: partition

```
→ gerçekleme: partition
         def partition(alist, first, last):
1
             pivotvalue = alist[first]
3
             leftmark, rightmark = first+1, last
4
5
             done = False
6
             while not done:
                 while leftmark <= rightmark and \</pre>
8
                          alist[leftmark] < pivotvalue:</pre>
9
                      leftmark = leftmark + 1
10
                 while alist[rightmark] > pivotvalue and \
11
                          rightmark >= leftmark:
12
                      rightmark = rightmark -1
13
                 if rightmark < leftmark:</pre>
14
                      done = True
15
                 else:
16
                      alist[leftmark],alist[rightmark] = \
17
                                    alist[rightmark],alist[leftmark]
18
19
             alist[first],alist[rightmark] = \
20
                             alist[rightmark],alist[first]
21
             return rightmark
22
```

analiz

- → sürekli olarak split point listenin ortasında olursa
- → log n kez bölme gerçekleşir
- → split pointi bulmak için n elemanın her bir idenetlenir
- → sonuç n log n
- → ekstra bellek gerektirmez

analiz: kötü

- → split point her zaman listenin ilk elemanı ise
- \rightarrow length(solAltListe) = 0 ise
- → en kötü durum
- \rightarrow length(sağAltListe) = n-1, n-2, ..., 1
- \rightarrow dolayısıyla O(n^2)

pivot seçimi

- → pivot seçimi önemlidir
- → farklı yolları var
- → üç değerin ortancası: baş, orta, son
- \longrightarrow median(54, 77, 20) \Longrightarrow 54
- → liste sıralıya yakınsa çok iyi sonuç verir
- → ödev: quicksort gerçeklemesinde pivot seçimini değiştirin

4.5 özet

- → algoritma analizi gerçekleme bağımsızdır
- → Big-O bir gösterimdir, problem boyutu cinsinden baskın bileşenine göre sınıflandırır
- \rightarrow sequential arama, sıralı/sırasız için O(n^2)
- → sıralı listede binary arama O(log n)
- → çırpı tabloları sabit zamanlı arama O(1)

özet: sıralama

- \rightarrow bubble/selection/insertion sıralama $O(n^2)$
- \rightarrow shell, insertion iyileştirir O(n) O(n^2)
- → merge, O(n log n), ekstra bellek gerektirir
- → quicksort, O(n log n), ekstra bellek gerekmez
- \rightarrow quicksort, split point listenin ortasına yakın çıkmazsa O(n^2)