

Семинар 4

Алексеев Василий

22 + 26 сентября 2022

Содержание

1	Скалярное произведение	1
2	Смешанное и векторное произведения	4
2.1	Ориентированное пространство	4
2.2	Смешанное произведение	6
2.3	Векторное произведение	7
2.4	Задачи	10
3	Дополнение	15
3.1	Ещё пара задач про скалярное произведение	15
3.2	Ещё пара задач про векторное и смешанное произведения	17

1. Скалярное произведение

Определение 1.1. Скалярное произведение (a, b) ненулевых¹ векторов a и b определяется следующим образом:

$$(a, b) \equiv |a| \cdot |b| \cdot \cos \phi \quad (1)$$

где $|a|$ и $|b|$ — модули векторов a и b , а ϕ — угол между векторами a и b (тот, который не превосходит π). В случае, если хотя бы один из пары векторов нулевой, скалярное произведение этих векторов полагается равным нулю.

Отметим несколько свойств скалярного произведения:

- $(a, a) \geq 0$. При этом $(a, a) = 0 \Leftrightarrow a = 0$.
- $(a, b) = (b, a)$ — симметричность.
- Линейность по первому аргументу:

$$\begin{cases} (\alpha a, c) = \alpha(a, c), & \alpha \in \mathbb{R} \\ (a + b, c) = (a, c) + (b, c) \end{cases}$$

Первые свойства следуют из определения. Вынесение множителя за знак скалярного произведения тоже “в целом понятно” (можно вывести из определения). Докажем последнее свойство.

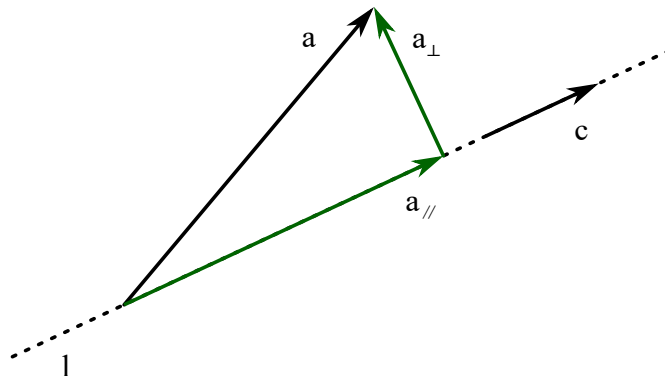


Рис. 1: Ортогональная векторная проекция вектора a на направление, определяемое вектором c .

Начнём с того, что при заданном направлении c любой вектор раскладывается в сумму двух (1):

$$a = a_{\parallel} + a_{\perp}$$

где a_{\parallel} — вектор, параллельный c , и a_{\perp} — вектор, перпендикулярный c . Компонента a_{\parallel} называется *ортогональной векторной проекцией* вектора a на направление, определяемое вектором c , и может обозначаться так:

$$\pi_c(a) \equiv a_{\parallel}$$

Кроме векторной проекции, есть ещё понятие скалярной проекции вектора a на направление вектора c :

$$\pi_c(a) \equiv |a_{\parallel}| \cdot \begin{cases} +1 & \text{если } a_{\parallel} \uparrow\uparrow c \\ -1 & \text{если } a_{\parallel} \uparrow\downarrow c \end{cases}$$

¹Ненулевых, чтобы можно было говорить об угле между векторами.

Будем обозначать векторную и скалярную проекции одинаково. (Из контекста должно быть понятно, какая имеется в виду.)

Спроецируем теперь вектор $a + b$ на направление, определяемое вектором c (2):

$$\pi_c(a + b) = |a + b| \cdot \cos \phi$$

где ϕ — угол между вектором $a + b$ и вектором c .

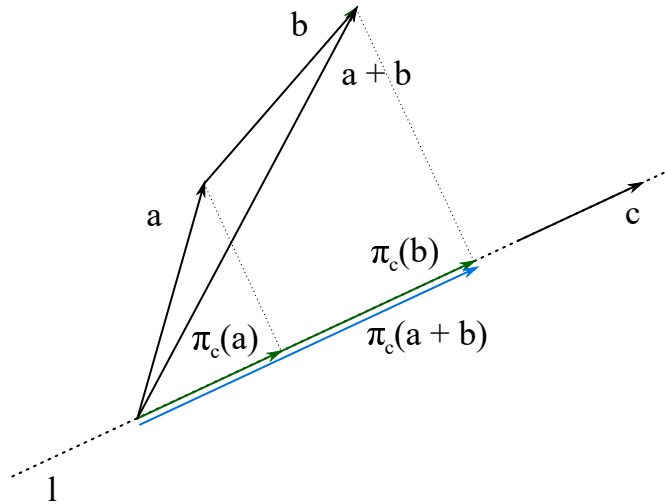


Рис. 2: Ортогональные векторные проекции векторов a , b и $a + b$ на направление, определяемое вектором c .

Но проекция вектора, являющегося суммой нескольких векторов, равна сумме проекций этих векторов:

$$\pi_c(a + b) = \pi_c(a) + \pi_c(b)$$

поэтому

$$|a + b| \cdot \cos \phi = |a| \cdot \cos \phi_1 + |b| \cdot \cos \phi_2$$

где ϕ_1 и ϕ_2 — углы, которые образуют векторы a и b с вектором c (считаем, что a , b и c ненулевые). Умножая обе части последнего равенства на модуль вектора c , получаем то, что хотели доказать:

$$(a + b, c) = (a, c) + (b, c)$$

□

Задача (2.21). Длины базисных векторов e_1, e_2, e_3 равны соответственно 3, $\sqrt{2}$ и 4. Углы между векторами: $\angle(e_1, e_2) = \angle(e_2, e_3) = 45^\circ$, $\angle(e_1, e_3) = 60^\circ$.

Надо вычислить длины сторон и углы параллелограмма, построенного на векторах $a(1, -3, 0)$ и $b(-1, 2, 1)$, заданных своими координатами в указанном базисе.

Решение. Длины сторон можно посчитать через скалярные произведения:

$$|a| = \sqrt{(a, a)}, \quad |b| = \sqrt{(b, b)}$$

Угол между сторонами (какой-нибудь один из двух) — тоже:

$$\cos \alpha = \frac{(a, b)}{|a||b|}$$

Получается, чтобы решить задачу, надо просто посчитать три скалярных произведения. Базис “кривой”, поэтому считать надо “по-честному”, отталкиваясь от базовой формулы. Например, модуль \mathbf{a} можно посчитать так:

$$\begin{aligned} |\mathbf{a}|^2 &= (\mathbf{a}, \mathbf{a}) = (\mathbf{e}_1 - 3\mathbf{e}_2) \cdot (\mathbf{e}_1 - 3\mathbf{e}_2) = (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_1) - 3(\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_1) - 3(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2) + 9(\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_2) \\ &= \mathbf{e}_1^2 - 6(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2) + 9\mathbf{e}_2^2 = 9 - 18 + 18 = 9 \Rightarrow |\mathbf{a}| = 3 \end{aligned}$$

Аналогично, для модуля \mathbf{b} :

$$|\mathbf{b}|^2 = (\mathbf{b}, \mathbf{b}) = (-\mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3)^2 = \dots = 25$$

И скалярное \mathbf{a} на \mathbf{b} , чтоб потом найти косинус угла:

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = (\mathbf{e}_1 - 3\mathbf{e}_2, -\mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3) = \dots = -12$$

Косинус одного из углов между сторонами параллелограмма:

$$\cos \alpha = \frac{-12}{3 \cdot 5} = -\frac{4}{5}$$

Задачу можно считать решённой. Но вернёмся ещё раз к скалярному \mathbf{a} на \mathbf{b} . Распишем его ещё раз, и в общем случае. То есть пусть вектор \mathbf{a} — это вектор с компонентами (a_1, a_2, a_3) , а вектор \mathbf{b} — с компонентами (b_1, b_2, b_3) в некотором базисе $\mathbf{e} = \{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$.

$$\begin{aligned} (\mathbf{a}, \mathbf{b}) &= (a_1\mathbf{e}_1 + a_2\mathbf{e}_2 + a_3\mathbf{e}_3, b_1\mathbf{e}_1 + b_2\mathbf{e}_2 + b_3\mathbf{e}_3) = a_1b_1(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_1) + a_2b_2(\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_2) \\ &\quad + a_3b_3(\mathbf{e}_3, \mathbf{e}_3) + (a_1b_2 + a_2b_1)(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2) + (a_1b_3 + a_3b_1)(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_3) + (a_2b_3 + a_3b_2)(\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3) \end{aligned}$$

Теперь “не трудно заметить”, что выражение для скалярного через компоненты можно свернуть и записать в матричном виде:

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = (a_1 \ a_2 \ a_3) \begin{pmatrix} (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_1) & (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2) & (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_3) \\ (\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_1) & (\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_2) & (\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3) \\ (\mathbf{e}_3, \mathbf{e}_1) & (\mathbf{e}_3, \mathbf{e}_2) & (\mathbf{e}_3, \mathbf{e}_3) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

Матрица, куда собираем скалярные произведения между парами базисных векторов, называется *матрицей Грама* базиса:

$$\begin{cases} \Gamma = (g_{ij}) \in \mathbb{R}^{3 \times 3} \\ g_{ij} = (\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_j) \end{cases}$$

Итого, с матрицей Грама скалярное произведение можно считать по формуле:

$$\boxed{(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = \mathbf{a}^T \Gamma \mathbf{b}}$$

где в левой части символы \mathbf{a} и \mathbf{b} означают векторы — направленные отрезки, а в правой те же самые символы означают координатные столбцы соответствующих векторов в базисе. □

В случае же **ортонормированного** базиса формулы с применением скалярных произведений упрощаются:

$$\boxed{(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = \sum_{i=1}^n a_i b_i} \quad (2)$$

$$|a| = \sqrt{\sum_{i=1}^n a_i^2}$$

$$\cos \angle(a, b) = \frac{\sum_{i=1}^n a_i b_i}{\sqrt{\sum_{i=1}^n a_i^2} \sqrt{\sum_{i=1}^n b_i^2}}$$

Задача (2.24). Даны два вектора a и b , причём $a \neq 0$. Чему равна ортогональная проекция b на направление, определяемое вектором a ?

Решение. Скалярная ортогональная проекция b на направление, задаваемое a :

$$\pi_a(b) = |b| \cos \angle(b, a)$$

Векторная проекция:

$$\pi_a(b) = |b| \cos \angle(b, a) \cdot \frac{a}{|a|}$$

то есть скалярная проекция, умноженная на единичный вектор в направлении a . Выражение можно записать по-другому, если домножить числитель и знаменатель на $|a|$:

$$\pi_a(b) = \frac{(a, b)}{|a|^2} a$$

Векторная проекция b сонаправлена с a , если скалярное произведение $(a, b) > 0$ и противоположно направлена a в случае, если $(a, b) < 0$. Если $(a, b) = 0$, то векторная проекция — нулевой вектор. \square

2. Смешанное и векторное произведения

2.1. Ориентированное пространство

На прямой все векторы делятся на два класса: направленные в одну сторону вдоль прямой и в противоположную (3). На плоскости все упорядоченные пары неколлинеарных векторов делятся на два класса: пары, где поворот от первого вектора ко второму по наименьшему углу совершается против часовой стрелки, и пары, где этот поворот совершается по часовой стрелке (3). И в трёхмерном пространстве все упорядоченные тройки некомпланарных векторов делятся на два класса: те, где поворот от первого базисного вектора ко второму по наименьшему углу происходит против часовой стрелки, если смотреть со стороны третьего базисного вектора (*правые* базисы), и те, где этот поворот происходит по часовой стрелке (*левые* базисы) (3).

Определение 2.1. Ориентированное пространство — пространство, в котором выбран класс базисов².

В ориентированном пространстве можно говорить о длине, площади и объёме со знаком.

Так, в одномерном пространстве, если рассматриваемый вектор направлен так же, как и базисы в выбранном классе, то его длина считается большей нуля. В противном случае — меньше нуля. В двумерном пространстве, если параллелограмм построен на упорядоченной паре векторов a и b , то его площадь со знаком S_{\pm} можно считать большей

²В общем случае пространства \mathbb{R}^n , $n \geq 1$ базисы тоже образуют два класса.

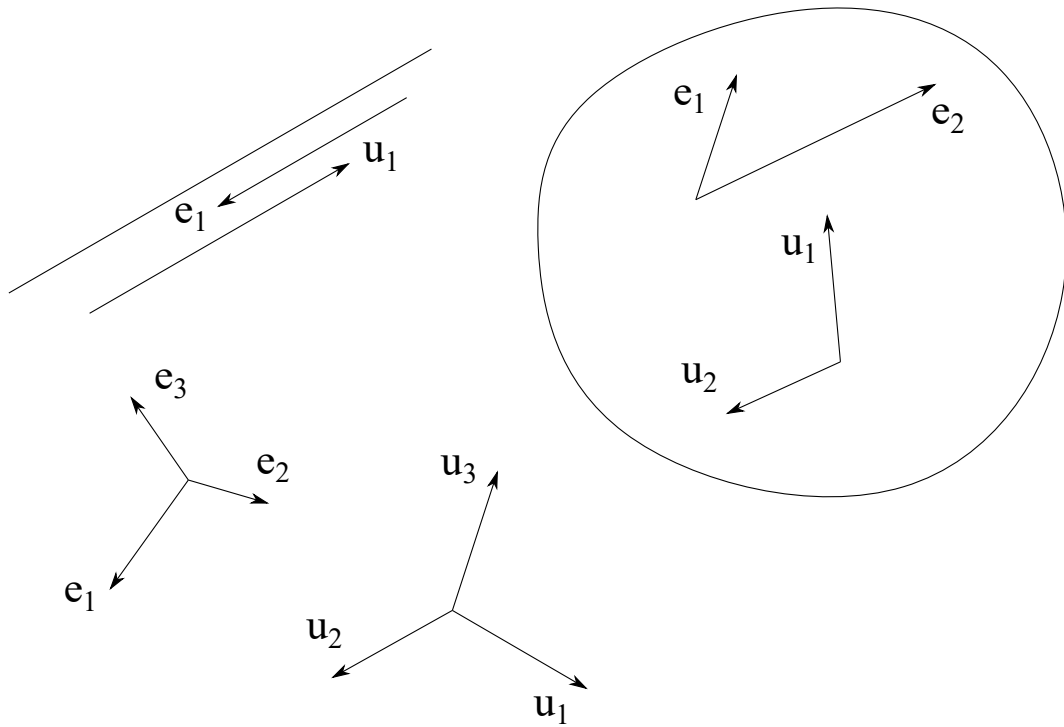


Рис. 3: Разные классы базисов в одно-, дву- и трёхмерном пространствах.

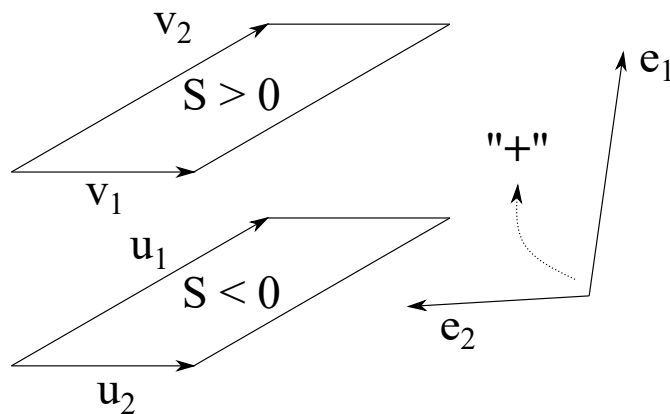


Рис. 4: Площадь ориентированного параллелограмма.

нуля, если \mathbf{a} и \mathbf{b} образуют базис, относящийся к выбранному (положительному) классу (4). Иначе — меньше нуля. И в трёхмерном пространстве, если параллелепипед построен на упорядоченной тройке векторов \mathbf{a} , \mathbf{b} , \mathbf{c} , которые в таком же порядке образуют базис из выбранного (положительного) класса, то объём со знаком V_{\pm} такого параллелепипеда будет больше нуля. Иначе, если тройка \mathbf{a} , \mathbf{b} , \mathbf{c} не принадлежит положительному классу базисов, то объём V_{\pm} параллелепипеда будет меньше нуля.

В трёхмерном пространстве положительными выбраны правые базисы.

Упомянув трёхмерное пространство, стоит ещё раз вернуться к вопросу об ориентации плоскости. Выбор ориентации в 3D ничего не говорит об ориентации на конкретной плоскости. Задать ориентацию на плоскости можно

- В 2D — просто сказав, в какую сторону поворот от \mathbf{e}_1 к \mathbf{e}_2 по наименьшему углу считается положительным.
- В 3D — выбрав вектор нормали \mathbf{n} к плоскости. Тогда положительный базис на плоскости — тот, который с выбранной нормалью составляет положительную тройку в

пространстве (порядок e_1, e_2, n или n, e_1, e_2 — не важно).

- Как в 2D, так и в 3D: просто выбрав упорядоченную пару неколлинеарных векторов и сказав, что этот базис положительный (тогда и все упорядоченные пары векторов из этого же класса — тоже положительные).

2.2. Смешанное произведение

Определение 2.2. В ориентированном пространстве смешанное произведение трёх некопланарных векторов a, b, c полагается равным объёму ориентированного параллелепипеда, построенного на векторах a, b, c :

$$(a, b, c) \equiv V_{\pm}(a, b, c)$$

Если вектора a, b, c компланарны, то их смешанное произведение полагается равным нулю.

Отметим, что в смешанном произведении можно переставлять сомножители. Но при этом может поменяться знак смешанного произведения (если меняется класс тройки):

$$(a, b, c) = -(b, a, c) = \dots = (c, a, b) \quad (3)$$

Теорема 2.1 (О связи смешанного и скалярного произведения). Для любой пары векторов b, c существует единственный вектор d , такой что для любого вектора a

$$(a, b, c) = (a, d)$$

Доказательство. Найдём такой вектор d для произвольной тройки векторов a, b, c и покажем, что он единственен и не зависит от a .

Пусть b, c неколлинеарны. Пусть также a, b и c некопланарны. Отложим вектора a, b, c от одной точки (5).

Рассмотрим пару векторов b, c . Отложим единичный вектор нормали n к плоскости векторов b, c так, чтобы тройка векторов b, c, n была бы положительной. Площадь параллелограмма, построенного на векторах b и c (площадь без знака) равна

$$S = |b| \cdot |c| \cdot \sin \phi$$

где ϕ — угол между векторами b и c . Тогда $d \equiv S \cdot n$ — вектор, направленный вдоль n и по модулю равный площади основания параллелепипеда, где лежат вектора b, c . И для объёма параллелепипеда (без знака) получаем:

$$V(a, b, c) = S \cdot |a| \cdot \cos \theta$$

где $|a| \cdot \cos \theta$ — высота. При этом можно заметить, что если “убрать модуль”, то получается как раз объём со знаком:

$$(a, d) = S \cdot |a| \cdot \cos \theta = V_{\pm}(a, b, c)$$

так как именно от того, со-направлены или противоположно направлены вектора a и d , зависит, будет ли V_{\pm} больше или меньше нуля (тройка a, b, n по построению положительная; тройка a, b, c может быть как положительной, так и отрицательной). Таким образом, получаем, что

$$(a, b, c) = (a, d)$$

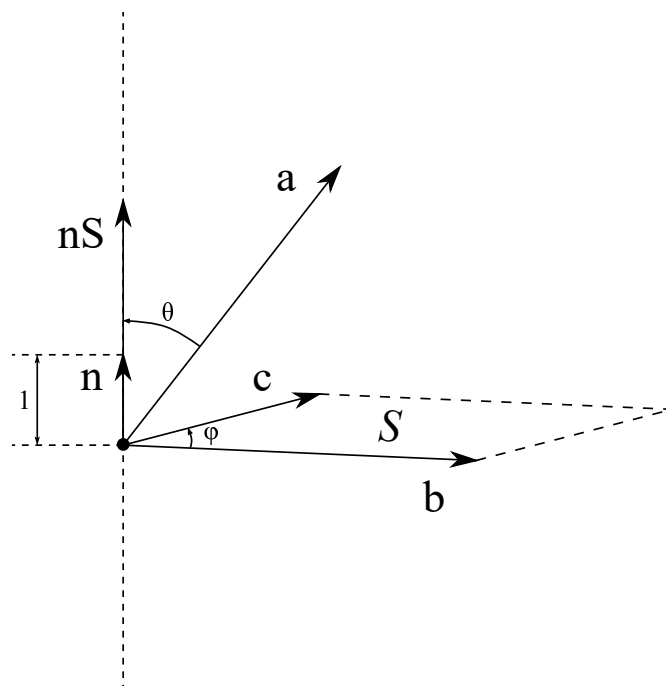


Рис. 5: Некомпланарные векторы a, b, c ; единичный вектор нормали n к плоскости векторов b и c , такой что тройка b, c, n положительная (правая); S — площадь параллелограмма, построенного на b и c .

Если же векторы a, b и c компланарны, то объём параллелепипеда будет равен нулю, но тогда и $d \perp a$.

Если же вектора b, c коллинеарны, то смешанное произведение (a, b, c) также будет равно нулю, и вектор d можно взять равным нулю.

Покажем, что такой вектор d , что $(a, b, c) = (a, d)$, $\forall a$ единственен. Допустим противное: пусть существует вектор d_1 , такой что $(a, b, c) = (a, d)$ и $(a, b, c) = (a, d_1)$, $\forall a$. Но тогда $(a, d) = (a, d_1)$, и $(a, d - d_1) = 0$. То есть вектор $d - d_1$ перпендикулярен любому вектору пространства. Поэтому $d - d_1 = 0 \Rightarrow d = d_1$. \square

Введённый выше вектор d называется *векторным произведением* векторов b и c .

2.3. Векторное произведение

Определение 2.3. Векторным произведением неколлинеарных векторов b и c называется вектор d , такой что

- Модуль вектора d равен

$$|d| = |b| \cdot |c| \cdot \sin \alpha$$

где α — угол между векторами b и c .

- Вектор d перпендикулярен как вектору b , так и вектору c :

$$d \perp b, d \perp c$$

- Вектор d образует *положительную тройку* (b, c, d) вместе с исходными b и c ³.

³При выбранной правой ориентации пространства тройка (b, c, d) должна быть правой.

Если же векторы \mathbf{b} и \mathbf{c} коллинеарны⁴, то их векторное произведение полагается равным нулю.

Векторное произведение \mathbf{b} и \mathbf{c} может обозначаться как $[\mathbf{b}, \mathbf{c}]$ или $\mathbf{b} \times \mathbf{c}$.

Таким образом,

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}) = (\mathbf{a}, [\mathbf{b}, \mathbf{c}]) \quad (4)$$

Рассмотрим некоторые свойства векторного произведения.

Так, векторное произведение вектора \mathbf{a} на самого себя равно нулю, так как $\mathbf{a} \parallel \mathbf{a}$:

$$[\mathbf{a}, \mathbf{a}] = \mathbf{0}$$

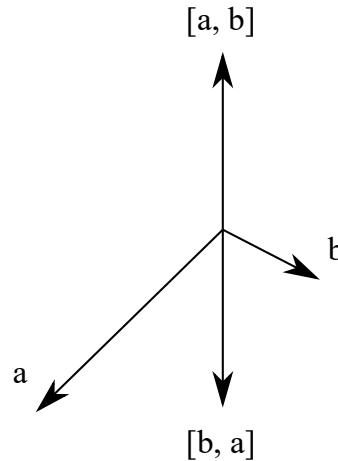


Рис. 6: Векторное произведение антикоммутативно.

Векторное произведение обладает свойством антикоммутативности. Так, для любых \mathbf{a} и \mathbf{b}

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] = -[\mathbf{b}, \mathbf{a}]$$

так как первый и второй вектора меняются местами, и направление поворота от первого вектора ко второму меняется на противоположное (6).

И, так же, как и скалярное произведение, векторное произведение линейно по первому аргументу:

$$[\beta_1 \mathbf{b}_1 + \beta_2 \mathbf{b}_2, \mathbf{c}] = \beta_1 [\mathbf{b}_1, \mathbf{c}] + \beta_2 [\mathbf{b}_2, \mathbf{c}]$$

Или, что то же самое:

$$\begin{cases} [\beta \mathbf{b}, \mathbf{c}] = \beta [\mathbf{b}, \mathbf{c}] \\ [\mathbf{b}_1 + \mathbf{b}_2, \mathbf{c}] = [\mathbf{b}_1, \mathbf{c}] + [\mathbf{b}_2, \mathbf{c}] \end{cases}$$

Доказательство. Докажем это свойство. Надо “в нужное время вставлять и убирать квад-

⁴В этом случае не получится использовать “связанный с положительной тройкой” пункт определения.

ратные скобки” и пользоваться линейностью скалярного произведения:

$$\begin{aligned}
(\mathbf{a}, [\beta_1 \mathbf{b}_1 + \beta_2 \mathbf{b}_2, \mathbf{c}]) &\stackrel{(4)}{=} (\mathbf{a}, \beta_1 \mathbf{b}_1 + \beta_2 \mathbf{b}_2, \mathbf{c}) \\
&\stackrel{(3)}{=} -(\beta_1 \mathbf{b}_1 + \beta_2 \mathbf{b}_2, \mathbf{a}, \mathbf{c}) \\
&\stackrel{(4)}{=} -(\beta_1 \mathbf{b}_1 + \beta_2 \mathbf{b}_2, [\mathbf{a}, \mathbf{c}]) \\
&= -\beta_1 (\mathbf{b}_1, [\mathbf{a}, \mathbf{c}]) - \beta_2 (\mathbf{b}_2, [\mathbf{a}, \mathbf{c}]) \\
&\stackrel{(4)}{=} -\beta_1 (\mathbf{b}_1, \mathbf{a}, \mathbf{c}) - \beta_2 (\mathbf{b}_2, \mathbf{a}, \mathbf{c}) \\
&\stackrel{(3)}{=} \beta_1 (\mathbf{a}, \mathbf{b}_1, \mathbf{c}) + \beta_2 (\mathbf{a}, \mathbf{b}_2, \mathbf{c}) \\
&\stackrel{(4)}{=} \beta_1 (\mathbf{a}, [\mathbf{b}_1, \mathbf{c}]) + \beta_2 (\mathbf{a}, [\mathbf{b}_2, \mathbf{c}]) = (\mathbf{a}, \beta_1 [\mathbf{b}_1, \mathbf{c}] + \beta_2 [\mathbf{b}_2, \mathbf{c}])
\end{aligned} \tag{5}$$

□

Теперь можно выразить векторное произведение между произвольными двумя векторами \mathbf{a} и \mathbf{b} пространства, которые заданы компонентами в некотором базисе $\mathbf{e} = (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$. Пусть

$$\begin{cases} \mathbf{a} = a_1 \cdot \mathbf{e}_1 + a_2 \cdot \mathbf{e}_2 + a_3 \cdot \mathbf{e}_3 \\ \mathbf{b} = b_1 \cdot \mathbf{e}_1 + b_2 \cdot \mathbf{e}_2 + b_3 \cdot \mathbf{e}_3 \end{cases}$$

Тогда

$$\begin{aligned}
\mathbf{a} \times \mathbf{b} &= (a_1 \cdot \mathbf{e}_1 + a_2 \cdot \mathbf{e}_2 + a_3 \cdot \mathbf{e}_3) \times (b_1 \cdot \mathbf{e}_1 + b_2 \cdot \mathbf{e}_2 + b_3 \cdot \mathbf{e}_3) \\
&= (a_2 b_3 - a_3 b_2) [\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3] + (a_1 b_3 - a_3 b_1) [\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_3] + (a_1 b_2 - a_2 b_1) [\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2]
\end{aligned}$$

где в последнем переходе использовались свойство антикоммутативности векторного произведения и свойство равенства нулевому вектору векторного квадрата любого вектора. Полученное соотношение можно переписать в таком виде

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] = \begin{vmatrix} [\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3] & [\mathbf{e}_3, \mathbf{e}_1] & [\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2] \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} \tag{6}$$

где, отметим ещё раз, $(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$ — произвольный базис.

Если воспользоваться полученным представлением векторного произведения через компоненты векторов, подставив его в формулу (4), то получим

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}) = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} \cdot (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3) \tag{7}$$

Если же базис \mathbf{e} **правый ортонормированный**, то формулы упрощаются. Для векторного произведения:

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} \tag{8}$$

И для смешанного:

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}) = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} \tag{9}$$

2.4. Задачи

Перед задачами параграфа 3 в сборнике сказано, что базис во всех задачах, если не оговорено противное, *правый ортонормированный*. Поэтому при решении можно будет пользоваться более простыми формулами: для векторного (8), смешанного (9) и скалярного (2) произведений.

Задача (3.1(2)). Найти $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$, где $\mathbf{a}(2, -1, 1)$ и $\mathbf{b}(-4, 2, -2)$.

Решение.

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \det \begin{pmatrix} i & j & k \\ 2 & -1 & 1 \\ -4 & 2 & -2 \end{pmatrix} = 0i - 0j + 0k$$

То есть $\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \mathbf{0}$. О чём можно бы было догадаться и сразу, просто внимательно посмотрев на координатные строки векторов \mathbf{a} и \mathbf{b} (они пропорциональны, а значит векторы коллинеарны). □

Задача (3.2(1)). Упростить выражение $[\mathbf{a} + \mathbf{b}, \mathbf{a} - \mathbf{b}]$.

Решение. Упрощаем, пользуясь свойствами операции векторного произведения (перемена мест — со сменой знака!):

$$[\mathbf{a} + \mathbf{b}, \mathbf{a} - \mathbf{b}] = [\mathbf{a}, \mathbf{a}] - [\mathbf{a}, \mathbf{b}] + [\mathbf{b}, \mathbf{a}] - [\mathbf{b}, \mathbf{b}] = \mathbf{0} - [\mathbf{a}, \mathbf{b}] - [\mathbf{a}, \mathbf{b}] - \mathbf{0} = -2[\mathbf{a}, \mathbf{b}]$$

□

Задача (3.8(1)). На векторах $\mathbf{a}(2, 3, 1)$ и $\mathbf{b}(-1, 1, 2)$, отложенных из одной точки, построен треугольник. Найти:

- 1) Площадь треугольника.
- 2) Длины трёх его высот.

Решение.

Способ 1 (“скетч”). Можно бы было сделать “по-простому”: найти длины сторон треугольника (через скалярное произведение), потом косинус угла между сторонами (тоже через скалярное произведение), потом синус, а потом и площадь треугольника.

Способ 2. А можно найти площадь с помощью векторного произведения. Векторное произведение $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ даст вектор, перпендикулярный плоскости, где лежат \mathbf{a} и \mathbf{b} . Но длина этого вектора как раз будет равна удвоенной площади треугольника. А найти сам вектор $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ можно с помощью формулы от компонент (8):

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ 2 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 5\mathbf{e}_1 - 5\mathbf{e}_2 + 5\mathbf{e}_3$$

Поэтому площадь будет равна:

$$S_{\triangle} = \frac{\sqrt{5^2 + 5^2 + 5^2}}{2} = \frac{5\sqrt{3}}{2}$$

А чтобы найти высоты... видимо, всё равно придётся считать скалярные произведения)

$$a = \sqrt{(\mathbf{a}, \mathbf{a})}, \quad b = \sqrt{(\mathbf{b}, \mathbf{b})}, \quad |\mathbf{a} - \mathbf{b}| = \sqrt{(\mathbf{a} - \mathbf{b}, \mathbf{a} - \mathbf{b})}$$

Далше же высоты можно найти с помощью другой формулы площади треугольника:

$$S_{\triangle} = \frac{a \cdot h_a}{2}$$

□

Задача (3.19(3)). Найти смешанное произведение векторов $\mathbf{a}(2, 1, 0)$, $\mathbf{b}(3, 4, -1)$, $\mathbf{c}(-1, -3, 1)$.

Решение.

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}) = \det \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & -1 \\ -1 & -3 & 1 \end{pmatrix} = 2 - 2 + 0 = 0$$

То есть $(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}) = 0$. О чём можно бы было догадаться и сразу, просто внимательно посмотрев на координатные строки векторов \mathbf{a} , \mathbf{b} и \mathbf{c} (они линейно зависимы: $\mathbf{a} - \mathbf{c} = \mathbf{b}$ — а значит векторы компланарны). □

Задача (3.12). Доказать, что для трёх неколлинеарных векторов \mathbf{a} , \mathbf{b} , \mathbf{c} выполнение равенств

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] = [\mathbf{b}, \mathbf{c}] = [\mathbf{c}, \mathbf{a}]$$

равносильно тому, что векторы \mathbf{a} , \mathbf{b} , \mathbf{c} компланарны, причём

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} + \mathbf{c} = \mathbf{0}$$

Решение.

⇐. Пусть сумма векторов равна нулевому вектору. Тогда можно, например, выразить \mathbf{a} через \mathbf{b} и \mathbf{c} :

$$\mathbf{a} = -\mathbf{b} - \mathbf{c}$$

Подставим в векторные произведения и проверим выполнение равенств:

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] = [-\mathbf{b} - \mathbf{c}, \mathbf{b}] = -[\mathbf{c}, \mathbf{b}] = [\mathbf{b}, \mathbf{c}]$$

$$[\mathbf{c}, \mathbf{a}] = [\mathbf{c}, -\mathbf{b} - \mathbf{c}] = -[\mathbf{c}, \mathbf{b}] = [\mathbf{b}, \mathbf{c}]$$

⇒. Пусть выполнены равенства векторных произведений. Если известно, что, например

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] = [\mathbf{b}, \mathbf{c}]$$

то можно это переписать как

$$[\mathbf{a} + \mathbf{c}, \mathbf{b}] = \mathbf{0}$$

Векторы \mathbf{a} , \mathbf{b} , \mathbf{c} по условию неколлинеарны, значит, ненулевые. Тогда из соотношения выше видно, что векторы $\mathbf{a} + \mathbf{c}$ и \mathbf{b} коллинеарны, причём эту коллинеарность можно представить так:

$$\mathbf{a} + \mathbf{c} = k_1 \mathbf{b}, \quad k_1 \in \mathbb{R}$$

Мы рассмотрели только одно равенство. Вообще же аналогичным образом можно вывести следующие соотношения:

$$\begin{cases} \mathbf{a} + \mathbf{c} = k_1 \mathbf{b} \\ \mathbf{a} + \mathbf{b} = k_2 \mathbf{c} \\ \mathbf{b} + \mathbf{c} = k_3 \mathbf{a} \end{cases}$$

Выразим \mathbf{c} из первого соотношения:

$$\mathbf{c} = k_1 \mathbf{b} - \mathbf{a}$$

и подставим в третье уравнение системы. Получим:

$$\mathbf{b} + k_1 \mathbf{b} - \mathbf{a} = k_3 \mathbf{a} \Leftrightarrow (1 + k_1) \mathbf{b} = (1 + k_3) \mathbf{a}$$

Но \mathbf{a} и \mathbf{b} неколлинеарны по условию. Поэтому $k_1 = k_3 = -1$. Очевидно, также и $k_2 = -1$. Раз $k_1 = -1$, то

$$\mathbf{a} + \mathbf{c} = -\mathbf{b} \Leftrightarrow \mathbf{a} + \mathbf{b} + \mathbf{c} = \mathbf{0}$$

□

Задача (3.13(2)). Доказать тождество (“бац минус цаб”):

$$[\mathbf{a}, [\mathbf{b}, \mathbf{c}]] = \mathbf{b}(\mathbf{a}, \mathbf{c}) - \mathbf{c}(\mathbf{a}, \mathbf{b})$$

Решение.

Способ 1 (“Стандартный”). Введём базис, посчитаем левую и правую часть через компоненты векторов \mathbf{a} , \mathbf{b} и \mathbf{c} , и сравним.

Выберем “хороший” базис — ортонормированный. Пусть при этом базисный вектор \mathbf{e}_3 параллелен вектору \mathbf{c} : $\mathbf{c} = \gamma_3 \mathbf{e}_3$. Пусть базисный вектор \mathbf{e}_2 лежит в плоскости векторов \mathbf{b} и \mathbf{c} (если они неколлинеарны, иначе — надо выбрать \mathbf{e}_2 “просто как-нибудь”, чтоб \mathbf{e}_3 и \mathbf{e}_2 были неколлинеарны): $\mathbf{b} = \beta_2 \mathbf{e}_2 + \beta_3 \mathbf{e}_3$. И последний вектор \mathbf{e}_1 — такой, чтоб вместе с \mathbf{e}_3 и \mathbf{e}_2 образовывал правую тройку (в порядке нумерации): $\mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{e}_1 + \alpha_2 \mathbf{e}_2 + \alpha_3 \mathbf{e}_3$.

Теперь, введя базис и координаты векторов \mathbf{a} , \mathbf{b} и \mathbf{c} в этом базисе, можем начать выражать произведения между ними через их координаты:

$$[\mathbf{b}, \mathbf{c}] = \det \begin{pmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ 0 & \beta_2 & \beta_3 \\ 0 & 0 & \gamma_3 \end{pmatrix} = \beta_2 \gamma_3 \mathbf{e}_1$$

$$[\mathbf{a}, [\mathbf{b}, \mathbf{c}]] = \det \begin{pmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_2 \gamma_3 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \beta_2 \gamma_3 \cdot (\alpha_3 \mathbf{e}_2 - \alpha_2 \mathbf{e}_3)$$

И для правой части тождества, которое надо доказать:

$$(\mathbf{a}, \mathbf{c}) = 0 + 0 + \alpha_3 \gamma_3 = \alpha_3 \gamma_3$$

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = 0 + \alpha_2 \beta_2 + \alpha_3 \beta_3 = \alpha_2 \beta_2 + \alpha_3 \beta_3$$

$$\mathbf{b}(\mathbf{a}, \mathbf{c}) - \mathbf{c}(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = (\beta_2 \mathbf{e}_2 + \beta_3 \mathbf{e}_3) \cdot \alpha_3 \gamma_3 - \gamma_3 \mathbf{e}_3 \cdot (\alpha_2 \beta_2 + \alpha_3 \beta_3) = \beta_2 \gamma_3 \cdot (\alpha_3 \mathbf{e}_2 - \alpha_2 \mathbf{e}_3)$$

Результаты для левой и правой частей доказываемого тождества получились одинаковыми, поэтому тождество доказано.

Способ 2 (Павел Юнкер, БО4-108, 2021⁵). Приведём ещё раз тождество, которое надо доказать:

$$[\mathbf{a}, [\mathbf{b}, \mathbf{c}]] = \mathbf{b}(\mathbf{a}, \mathbf{c}) - \mathbf{c}(\mathbf{a}, \mathbf{b})$$

Понимаем, что левая часть — это некоторый вектор в плоскости (\mathbf{b}, \mathbf{c}) . Причём не просто “некоторый”, а вектор, который получается поворотом ортогональной проекции \mathbf{a} на плоскость (\mathbf{b}, \mathbf{c}) на 90° в направлении от \mathbf{c} к \mathbf{b} (7). С правой частью уравнения пока не очень понятно (кроме того, что это тоже вектор, лежащий в плоскости векторов \mathbf{b} и \mathbf{c}).

Можно ли как-то... упростить задачу? Перейти от исходной “общей” постановки к какой-нибудь другой, попроще (но так, чтоб решение более простого случая позволяло бы и исходное тождество доказать)...

⁵ Автор конспекта впервые познакомился с таким решением, проверяя ДЗ Павла.

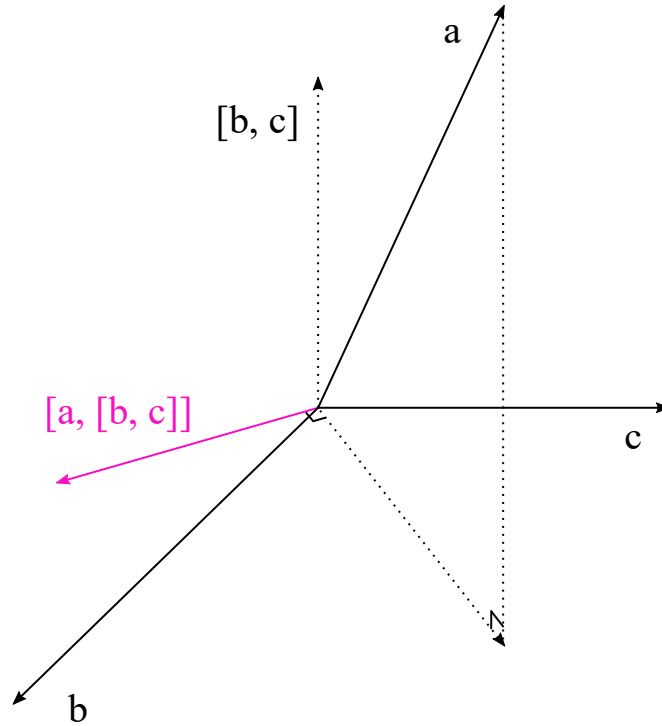


Рис. 7: Вектор $[a, [b, c]]$.

Зависит ли тождество от модулей векторов? Если один из векторов нулевой, то всё будет нулём. Если же векторы не нулевые, то можно просто “отнормировать обе части тождества” на модули векторов a , b и c . Таким образом, мы можем считать, что все векторы единичной длины.

Зависит ли тождество от угла между векторами b и c (которые образуют базис на той плоскости, где поворачивается проекция вектора a)? Допустим, b и c не перпендикулярны. Тогда можно подобрать $k \in \mathbb{R}$ так, чтобы векторы $b' = b - kc$ и c уже были перпендикулярны. Заменяя в исходном тождестве b на $b' + kc$, получаем... точно такое же тождество, но с вектором b' вместо b ! Таким образом, мы можем считать, что векторы b и c перпендикулярны.

Теперь понятен смысл правой части тождества: это ортогональная проекция a на плоскость (b, c) , но повернутая на 90° в направлении от c к b . (Выражения (a, c) и (a, b) дают ортогональные проекции на c и b соответственно. Поэтому ортогональная проекция на плоскость *до поворота*: $b(a, b) + c(a, c)$.) То есть это ровно то же самое, что даёт левая часть!

Тождество доказано. \square

Задача (3.15). Даны векторы a и b , такие что

$$\begin{cases} a \neq 0 \\ (a, b) = 0 \end{cases}$$

Надо выразить через a и b какой-нибудь вектор x , удовлетворяющий уравнению

$$[x, a] = b$$

Решение. Из условия следует, что либо $b \neq 0$ и $b \perp a$, либо $b = 0$. Будем пока считать, что b не равен нулю (8).

Так как $[x, a] = b$, то $x \perp b$ и $|x| \cdot |a| \cdot \sin \alpha = |b|$, где $\alpha = \angle(x, a)$. То есть

$$|x| \sin \alpha = \frac{|b|}{|a|}$$

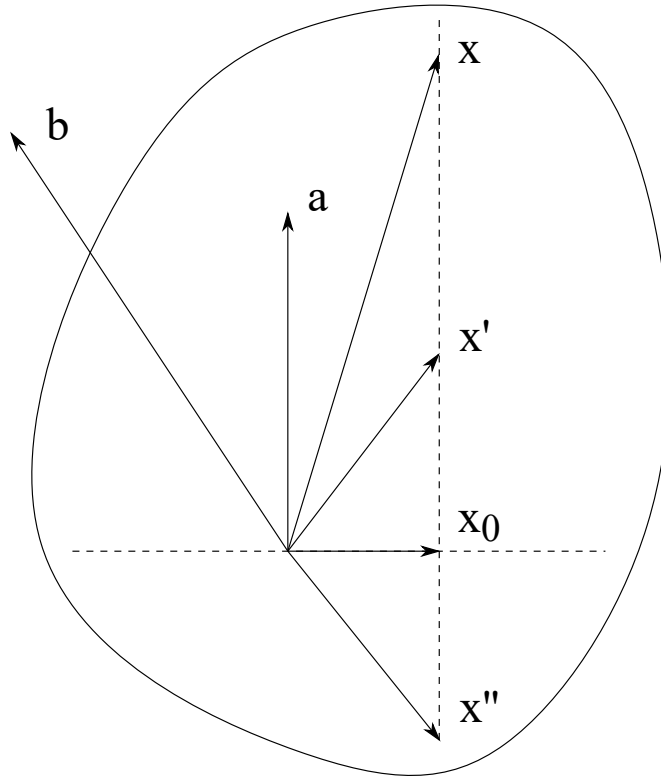


Рис. 8: $[x, a] = b$.

Пусть решению x_0 соответствует угол $\alpha = \frac{\pi}{2}$, то есть вектор x_0 перпендикулярен как b , так и a . Тогда x_0 сонаправлен $[a, b]$ (векторное произведение — именно в таком порядке) (8). И найти x_0 можно как

$$x_0 = \underbrace{\frac{[a, b]}{|[a, b]|}}_{\text{“направление”}} \cdot \underbrace{\frac{|b|}{|a|}}_{\text{модуль}} = \frac{[a, b]}{|a|^2}$$

Если $b = 0$, то по формуле получаем $x_0 = 0$, что тоже является решением уравнения. \square

Задача (3.20(1)). Проверить, компланарны ли векторы, заданные своими координатами в произвольном базисе:

$$a(2, 3, 5), \quad b(7, 1, -1), \quad c(3, -5, -11)$$

Решение.

Способ 1 (“скетч”). Компланарность трёх векторов равносильна их линейной зависимости. Поэтому можно было бы составить линейную комбинацию векторов a, b, c и приравнять её нулю. Если бы получилось найти нетривиальное решение (коэффициенты перед векторами), то система была бы линейно зависимой. В противном случае — линейно независимой.

Способ 2. Компланарность трёх векторов также равносильна тому, что объём параллелепипеда, построенного на этих векторах, равен нулю. А объём можно посчитать через смешанное произведение. Если обозначить исходный базис как $e = (e_1, e_2, e_3)$, то объём параллелепипеда со знаком будет равен:

$$V_{\pm}(a, b, c) = \begin{vmatrix} 2 & 3 & 5 \\ 7 & 1 & -1 \\ 3 & -5 & -11 \end{vmatrix} (e_1, e_2, e_3)$$

Смешанное (e_1, e_2, e_3) точно не ноль. Но определитель даст ноль, поэтому и объём ноль, и векторы компланарны. \square

3. Дополнение

3.1. Ещё пара задач про скалярное произведение

Задача (2.21 (Другой способ)). Длины базисных векторов e_1, e_2, e_3 равны соответственно 3, $\sqrt{2}$ и 4. Углы между векторами: $\angle(e_1, e_2) = \angle(e_2, e_3) = 45^\circ$, $\angle(e_1, e_3) = 60^\circ$.

Надо вычислить длины сторон и углы параллелограмма, построенного на векторах $a(1, -3, 0)$ и $b(-1, 2, 1)$, заданных своими координатами в указанном базисе.

Решение. Мы “умеем” считать скалярное произведение в “хорошем” базисе (ортонормированном). Поэтому, чем считать всё в “кривом” базисе, можно... “починить” этот самый базис, и формулы для скалярного произведения будут простыми.

Как “починить” базис (e_1, e_2, e_3) ? Можно отнормировать векторы. Но базис всё равно останется “кривым”. Нам ещё надо как-то “повернуть” базисные векторы, чтобы они стали перпендикулярными...

Но вместо того, чтоб пытаться последовательно из старого базиса получить новый, мы можем сразу выбрать подходящий ортонормированный новый базис, а потом просто найти нужную матрицу перехода, чтобы пересчитать компоненты векторов a и b .

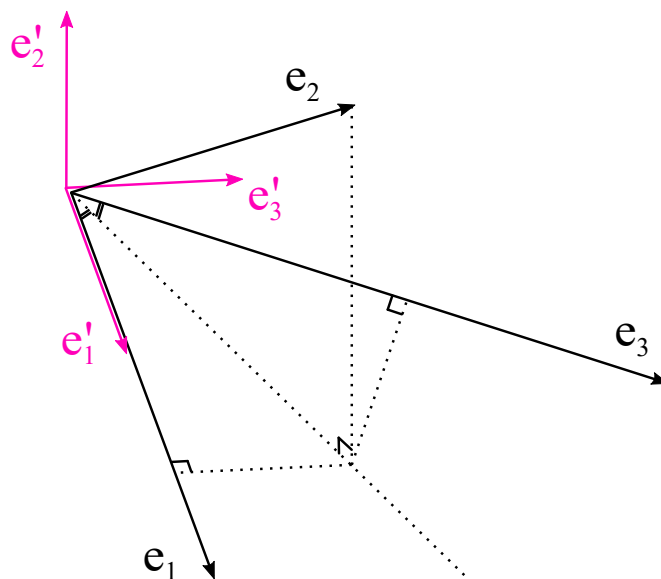


Рис. 9: Выбор нового базиса e' (ортонормированного).

Вектор e_2 образует одинаковые углы с e_1 и e_3 . Поэтому будем смотреть на исходный базис так, словно e_1 и e_3 лежат в горизонтальной плоскости, а e_2 из неё выходит (9). Направим e'_1 вдоль e_1 . Вектор e'_3 выберем так, чтоб он был в той же горизонтальной плоскости, и чтоб поворот от e'_1 к e'_3 совершался в ту же сторону (по или против часовой стрелки), что и поворот от e_1 к e_3 . Вектор e'_2 направим в ту же сторону (в то же полупространство), что и e_2 . Новый базис e' построен.

От чего к чему искать матрицу перехода⁶? Если $e = e' S'$, то $x' = S' x$. То есть чтобы понять, как векторы раскладываются в новом (“хорошем”) базисе, надо понять, как

⁶Возможно, в такой постановке вопрос лишний, потому что раскладывать векторы e' по e представляется проблематичным.

векторы старого (“плохого”) базиса выражаются в новом базисе.

Удачный выбор e' позволяет “не очень сложно” (“из геометрии”) получить указанную матрицу перехода S' (столбцы которой — координаты векторов “плохого” базиса в “хорошем”⁷):

$$S' = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 0 & \sqrt{2/3} & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{3} & 2\sqrt{3} \end{pmatrix}$$

Тогда координаты векторов в “хорошем” базисе:

$$a' = S'a = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 0 & \sqrt{2/3} & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{3} & 2\sqrt{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -\sqrt{6} \\ -\sqrt{3} \end{pmatrix}$$

$$b' = S'b = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 0 & \sqrt{2/3} & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{3} & 2\sqrt{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2\sqrt{2}/\sqrt{3} \\ 8/\sqrt{3} \end{pmatrix}$$

Скалярное произведение (тех же векторов, но с координатами в “хорошем” базисе):

$$(a, b) = 0 \cdot 1 + (-\sqrt{6}) \cdot (2\sqrt{2}/\sqrt{3}) + (-\sqrt{3}) \cdot 8/\sqrt{3} = -12$$

□

Задача (2.22). Длины базисных векторов e_1, e_2, e_3 равны соответственно 1, 1 и 2. Углы между векторами: $\angle(e_1, e_2) = 90^\circ$, $\angle(e_1, e_3) = \angle(e_2, e_3) = 60^\circ$.

Надо найти площадь параллелограмма, построенного на векторах $a(-1, 0, 2)$ и $b(2, -1, 1)$.

Решение. Базис не ортонормированный, поэтому скалярные произведения надо будет считать “по-честному”.

Модуль вектора a :

$$|a|^2 = (a, a) = (-e_1 + 2e_3)(-e_1 + 2e_3) = (e_1, e_1) - 4(e_1, e_3) + 4(e_3, e_3) = 1 - 4 + 16 = 13$$

Аналогично для вектора b :

$$|b|^2 = (b, b) = (2e_1 - e_2 + e_3)(2e_1 - e_2 + e_3) = \dots = 11$$

Косинус угла между векторами a и b :

$$\cos \angle(a, b) = \frac{(a, b)}{|a| \cdot |b|} = \frac{(-e_1 + 2e_3) \cdot (2e_1 - e_2 + e_3)}{\sqrt{13} \cdot \sqrt{11}} = \dots = \frac{7}{\sqrt{13} \cdot \sqrt{11}}$$

Поэтому синус угла будет равен:

$$\sin \angle(a, b) = \sqrt{1 - \frac{49}{13 \cdot 11}}$$

И площадь параллелограмма:

$$S = |a| \cdot |b| \cdot \sin \angle(a, b) = \sqrt{13} \cdot \sqrt{11} \cdot \sqrt{1 - \frac{49}{13 \cdot 11}} = \sqrt{94}$$

□

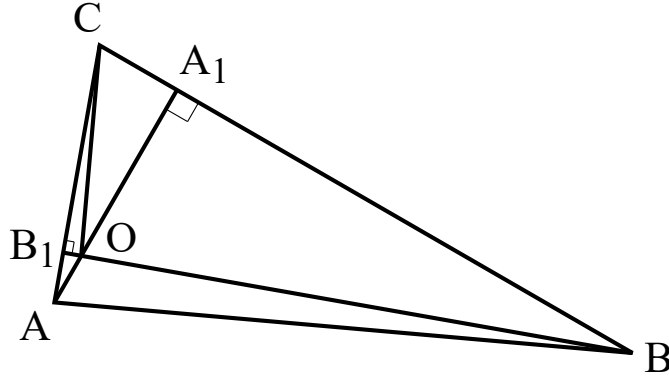


Рис. 10: Точка O пересечения двух высот AA_1 и BB_1 в $\triangle ABC$.

Задача (Про точку пересечения высот в треугольнике). *Используя скалярное произведение, доказать, что в любом треугольнике высоты пересекаются в одной точке.*

Решение. Пусть в $\triangle ABC$ высоты AA_1 и BB_1 пересекаются в точке O (10). Тогда надо показать, что прямая $CO \perp AB$.

Так как $AO \perp BC$ и $BO \perp AC$, то

$$\begin{cases} \vec{OA} \cdot \vec{BC} = 0 \\ \vec{OB} \cdot \vec{AC} = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \vec{OA} \cdot (\vec{OC} - \vec{OB}) = 0 \\ \vec{OB} \cdot (\vec{OC} - \vec{OA}) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \vec{OA} \cdot \vec{OC} = \vec{OA} \cdot \vec{OB} \\ \vec{OB} \cdot \vec{OC} = \vec{OB} \cdot \vec{OA} \end{cases}$$

В то же время

$$\vec{OC} \cdot \vec{AB} = \vec{OC} \cdot (\vec{OB} - \vec{OA}) = \vec{OC} \cdot \vec{OB} - \vec{OC} \cdot \vec{OA} = \vec{OB} \cdot \vec{OA} - \vec{OA} \cdot \vec{OB} = 0$$

Поэтому $\vec{OC} \perp \vec{AB}$. □

3.2. Ещё пара задач про векторное и смешанное произведения

Задача (2.22 (Другой способ)). *Длины базисных векторов e_1, e_2, e_3 равны соответственно 1, 1 и 2. Углы между векторами: $\angle(e_1, e_2) = 90^\circ$, $\angle(e_1, e_3) = \angle(e_2, e_3) = 60^\circ$.*

Надо найти площадь параллелограмма, построенного на векторах $a(-1, 0, 2)$ и $b(2, -1, 1)$.

Решение. Площадь можно посчитать и с помощью векторного произведения. Только пользоваться надо общей формулой, потому что базис “кривой”:

$$\begin{aligned} S = |a \times b| &= \left| \det \begin{pmatrix} [e_2, e_3] & [e_3, e_1] & [e_1, e_2] \\ -1 & 0 & 2 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix} \right| = \left| 2 \underbrace{\tilde{e}_1}_{[e_2, e_3]} + 5 \underbrace{\tilde{e}_2}_{[e_3, e_1]} + \underbrace{\tilde{e}_3}_{[e_1, e_2]} \right| \\ &= \sqrt{4\tilde{e}_1^2 + 25\tilde{e}_2^2 + \tilde{e}_3^2 + 4\tilde{e}_1\tilde{e}_3 + 20\tilde{e}_1\tilde{e}_2 + 10\tilde{e}_2\tilde{e}_3} \\ &= \sqrt{4 \cdot 3 + 25 \cdot 3 + 1 + 4 \cdot (-1) + 20 \cdot 1 + 10 \cdot (-1)} = \sqrt{94} \end{aligned}$$

⁷Осторожно: обычно всегда искали матрицу перехода от “старого” базиса к “новому”, а тут наоборот.

При этом произведение $\tilde{e}_1 \tilde{e}_2$, например, могло бы быть посчитано так⁸:

$$\tilde{e}_1 \tilde{e}_2 = [e_2, e_3] \cdot [e_3, e_1] = \begin{pmatrix} e_2 e_3 & e_2 e_1 \\ e_3 e_3 & e_3 e_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} = 1$$

□

Задача (3.28(1)). Доказать, что если векторы $[a, b]$, $[b, c]$, $[c, a]$ компланарны, то и векторы a , b , c тоже компланарны.

Решение. Рассмотрим два варианта решения.

“Словесный”.

Отложим векторы a , b , c от одной точки. Назовём плоскость, где лежат $[a, b]$, $[b, c]$, $[c, a]$, плоскостью α (11).

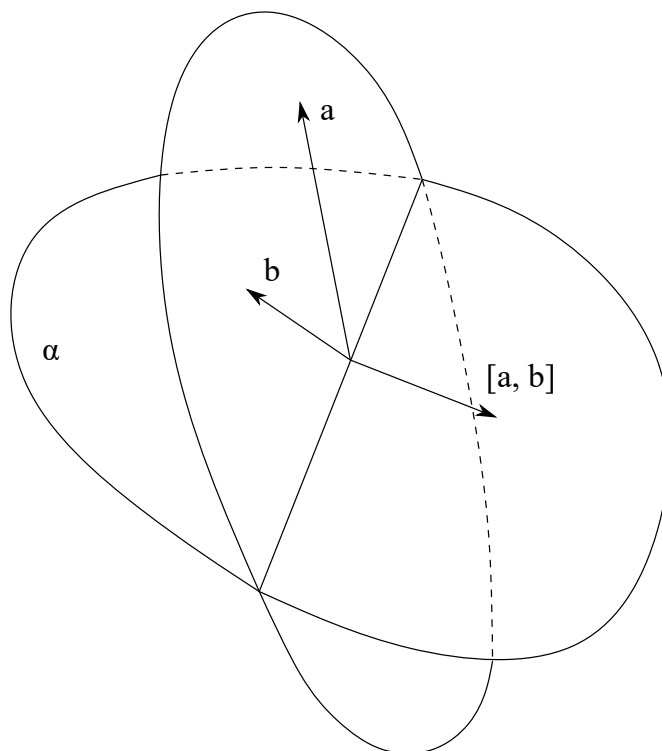


Рис. 11: α — плоскость, где лежат $[a, b]$, $[b, c]$ и $[c, a]$.

Рассмотрим пару векторов a и b . Их векторное произведение $[a, b]$ лежит в α и перпендикулярно плоскости, где лежат a и b (пока считаем, что векторы a , b , c неколлинеарны). Таким образом, векторы a и b лежат в плоскости, перпендикулярной α . Аналогично и с парами векторов a , c и b , c . Все три такие плоскости попарно пересекаются хотя бы по одной прямой (например, плоскости векторов a , b и векторов a , c пересекаются хотя бы по прямой, содержащей вектор a : векторы a , b , c изначально отложены от одной точки). Таким образом, если все три описанные плоскости совпадают, то векторы a , b , c лежат в ней, а потому компланарны. Если же плоскости не совпадают, а пересекаются попарно по одной прямой, то все три вектора a , b , c оказываются перпендикулярными α , а потому параллельными. То есть в этом случае векторы a , b , c не только компланарны, но и коллинеарны. Но в процессе решения было сделано предположение о том, что a , b , c неколлинеарны, поэтому такой случай отпадает.

⁸См. номер 3.13(3)

Пусть теперь хотя бы один вектор из тройки $[a, b], [b, c], [c, a]$ равен нулевому вектору. Тогда либо хотя бы два вектора из трёх a, b, c коллинеарны, а потому все три они компланарны. Либо хотя бы один вектор из трёх a, b, c равен нулевому вектору, а потому все три снова компланарны.

“Формульный”.

Рассмотрим линейную комбинацию

$$\alpha a + \beta b + \gamma c = 0$$

Умножим векторно обе части на a слева. Получим

$$\beta \cdot [a, b] + \gamma \cdot [a, c] = 0$$

Аналогично, при умножении векторно слева обеих частей исходного уравнения на b и c :

$$\begin{cases} \alpha \cdot [b, a] + \gamma \cdot [b, c] = 0 \\ \alpha \cdot [c, a] + \beta \cdot [c, b] = 0 \end{cases}$$

Складывая все три полученных уравнения, получаем

$$(\beta - \alpha) \cdot [a, b] + (\gamma - \beta) \cdot [b, c] + (\gamma - \alpha) \cdot [a, c] = 0$$

Так как векторы $[a, b], [b, c], [c, a]$ линейно зависимы, то хотя бы один из коэффициентов $(\beta - \alpha), (\gamma - \beta), (\gamma - \alpha)$ может быть отличен от нуля. Но в таком случае три коэффициента в исходном уравнении α, β, γ не совпадают, а потому все три не могут в данном случае быть равны нулю одновременно. То есть существует нетривиальная линейная комбинация $\alpha a + \beta b + \gamma c$, равная нулевому вектору. Поэтому три вектора a, b, c компланарны. \square

Задача (3.31). Решить систему векторных уравнений в пространстве

$$\begin{cases} (x, a) = p \\ (x, b) = q \\ (x, c) = s \end{cases}$$

где векторы a, b и c некопланарны.

Решение. Сначала покажем, что если a, b и c некопланарны, то и $[a, b], [b, c]$ и $[a, c]$ некопланарны. Рассмотрим линейную комбинацию

$$\alpha[a, b] + \beta[b, c] + \gamma[c, a] = 0$$

Умножим обе части скалярно на b слева. Получим

$$\gamma(b, c, a) = 0$$

Откуда $\gamma = 0$, так как a, b и c некопланарны (и их смешанное произведение отлично от нуля). Аналогично $\alpha = 0$ и $\beta = 0$. Поэтому три вектора $[a, b], [b, c]$ и $[a, c]$ также некопланарны.

Введём понятие *взаимного базиса*.

Определение 3.1. Пусть есть базис $e = (e_1, e_2, e_3)$. Тогда взаимный базис $e^* = (e_1^*, e_2^*, e_3^*)$ определяется как

$$\begin{cases} e_1^* = \frac{[e_2, e_3]}{(e_1, e_2, e_3)} \\ e_2^* = \frac{[e_3, e_1]}{(e_1, e_2, e_3)} \\ e_3^* = \frac{[e_1, e_2]}{(e_1, e_2, e_3)} \end{cases} \quad (10)$$

По доказанному ранее, e^* в самом деле базис (три линейно независимых вектора в пространстве). Также можно заметить, что $(e_i, e_i^*) = 1$ и $(e_i, e_j^*) = 0$ при $i \neq j$ (поэтому базис e^* также называют биортогональным к базису e)⁹.

Возвращаясь к задаче, разложим вектор x по взаимному к $\{a, b, c\}$ базису $\{a^*, b^*, c^*\}$:

$$x = x_1^* a^* + x_2^* b^* + x_3^* c^*$$

Умножая скалярно по очереди на a, b, c и пользуясь свойством “биортогональности” взаимного базиса, получаем

$$\begin{cases} (x, a) = x_1^* \\ (x, b) = x_2^* \\ (x, c) = x_3^* \end{cases}$$

То есть числа p, q и s , данные в условии, есть компоненты вектора x во взаимном к $\{a, b, c\}$ базисе, векторы которого вычисляются по (10). \square

Задача (3.22(1)). Три некопланарных вектора a, b, c отложены из одной точки. Найти объём треугольной призмы, основание которой построено на a и b , а боковое ребро совпадает с вектором c .

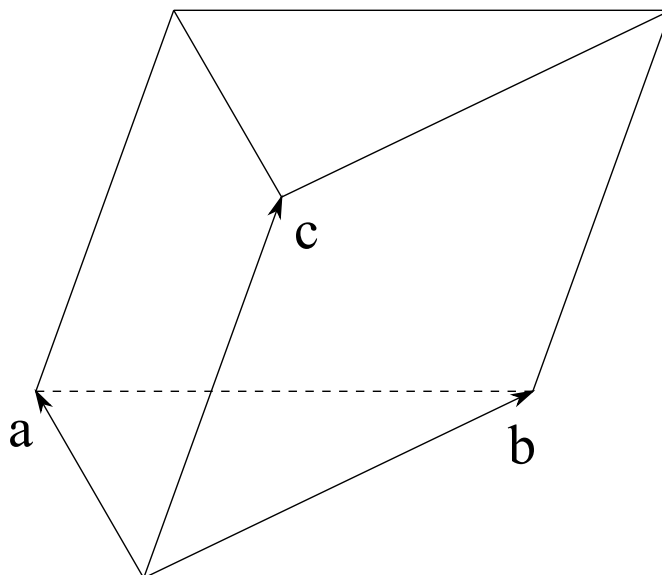


Рис. 12: Треугольная призма, построенная на a, b и c .

⁹Эти свойства на самом деле и определяют взаимный базис в общем случае \mathbb{R}^n (en.wikipedia.org/wiki/Dual_basis).

Решение. Объём призмы V' равен произведению площади основания на высоту (12). В основании треугольник — площадь которого в два раза меньше площади параллелограмма, построенного на тех же векторах \mathbf{a} и \mathbf{b} . То есть объём призмы ищется аналогично объёму V параллелепипеда, построенного на \mathbf{a} , \mathbf{b} , \mathbf{c} , только площадь основания в два раза меньше. Поэтому и

$$V' = \frac{1}{2}V = \frac{|(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c})|}{2}$$

Задача решена. Нашли объём, не находя ни высоты, ни площади основания.

Отступление.

Но как можно бы было найти вектор \mathbf{c}_\perp , по модулю равный высоте призмы и перпендикулярный основаниям? Вектор \mathbf{c} можно представить в виде суммы двух векторов, один из которых параллелен плоскости основания призмы, а другой перпендикулярен плоскости основания. В свою очередь, компоненту \mathbf{c} , параллельную основаниям, можно разложить по векторам \mathbf{a} и \mathbf{b} (которые, как неколлинеарные вектора, образуют базис на плоскости). Получаем

$$\mathbf{c} = \alpha\mathbf{a} + \beta\mathbf{b} + \mathbf{c}_\perp$$

Если умножить полученное уравнение скалярно на \mathbf{a} и на \mathbf{b} (по очереди), то получим систему

$$\begin{cases} (\mathbf{c}, \mathbf{a}) = \alpha(\mathbf{a}, \mathbf{a}) + \beta(\mathbf{b}, \mathbf{a}) \\ (\mathbf{c}, \mathbf{b}) = \alpha(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \beta(\mathbf{b}, \mathbf{b}) \end{cases}$$

из которой уже можно найти α и β , например, по правилу Крамера, если определитель системы отличен от нуля:

$$\Delta = \begin{vmatrix} (\mathbf{a}, \mathbf{a}) & (\mathbf{a}, \mathbf{b}) \\ (\mathbf{a}, \mathbf{b}) & (\mathbf{b}, \mathbf{b}) \end{vmatrix} = |\mathbf{a}|^2|\mathbf{b}|^2 - |\mathbf{a}|^2|\mathbf{b}|^2 \cos^2 \angle(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = |[\mathbf{a}, \mathbf{b}]|^2 \neq 0$$

так как векторы \mathbf{a} и \mathbf{b} неколлинеарны. А вообще, определитель

$$\begin{vmatrix} (\mathbf{a}, \mathbf{a}) & (\mathbf{a}, \mathbf{b}) \\ (\mathbf{a}, \mathbf{b}) & (\mathbf{b}, \mathbf{b}) \end{vmatrix}$$

называется *определителем Грама*¹⁰ системы векторов \mathbf{a} и \mathbf{b} . Из решения видно, что отличие от нуля определителя Грама системы векторов является *критерием линейной независимости* этой системы векторов (чтобы коэффициенты разложения любого вектора по этой системе определялись однозначно — в нашем случае коэффициенты разложения компоненты \mathbf{c} , параллельной основанию призмы, по векторам \mathbf{a} и \mathbf{b}).

Возвращаясь к вектору \mathbf{c}_\perp , то при найденных α и β он получается равным

$$\mathbf{c}_\perp = \mathbf{c} - \alpha\mathbf{a} - \beta\mathbf{b}$$

□

¹⁰en.wikipedia.org/wiki/Gramian_matrix.