Семинар 4

Алексеев Василий

22 сентября 2021

Содержание

1 Замена системы координат ("флешбэк")		1	
2	Ска	лярное произведение	2
3	3 Смешанное и векторное произведения		5
	3.1	Ориентированное пространство	5
	3.2	Смешанное произведение	6
	3.3	Векторное произведение	8
	3.4	Задачи	10
4	Доп	олнение	13
	4.1	Ещё задача про скалярное произведение	13
	42	Ещё пара задач про векторное и смещанное произведения	1⊿

1. Замена системы координат ("флешбэк")

Задача (4.5). Есть две системы координат: (O; e) и (O'; e'). Координаты произвольной точки в первой системе обозначаются за (x, y), координаты той же точки, но во второй системе координат -(x', y'). Известна связь между (x, y) и (x', y'):

$$\begin{cases} x = 2x' - y' + 5 \\ y = 3x' + y' + 2 \end{cases}$$

Требуется найти

- Выражение (x', y') через (x, y).
- Координаты точки O и компоненты векторов e_1, e_2 в системе O'; e'.
- Координаты точки O' и компоненты векторов e'_1, e'_2 в системе O; e.

Решение. Перепишем связь между координатами точки в разных системах в матричном виде:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \overbrace{\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}}^{S} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \end{pmatrix}$$
(1)

Перепишем как

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - 5 \\ y - 2 \end{pmatrix}$$

И решим получившуюся систему относительно (x', y') с помощью метода Крамера:

$$\Delta = \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} = 2 + 3 = 5 \neq 0$$

$$\Delta_{x'} = \begin{vmatrix} x - 5 & -1 \\ y - 2 & 1 \end{vmatrix} = x + y - 7$$

$$\Delta_{y'} = \begin{vmatrix} 2 & x - 5 \\ 3 & y - 2 \end{vmatrix} = -3x + 2y + 11$$

И сами координаты:

$$x' = \frac{\Delta_{x'}}{\Delta} = \frac{1}{5}x + \frac{1}{5}y - \frac{7}{5}$$
$$y' = \frac{\Delta_{y'}}{\Delta} = -\frac{3}{5}x + \frac{2}{5}y + \frac{11}{5}$$

Или в матричном виде:

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \overbrace{\begin{pmatrix} 1/5 & 1/5 \\ -3/5 & 2/5 \end{pmatrix}}^{S'} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -7/5 \\ 11/5 \end{pmatrix}$$
 (2)

Итак, теперь известны обе матрицы перехода S и S': от базиса e к e' и наоборот 1 .

 $^{^{1}}$ Можно заметить, что SS' = S'S = E, то есть $S' = S^{-1}$.

Вспоминая соотношение для компонент радиусов-векторов точки в разных системах координат

$$\begin{cases} e' = eS \\ x_A = x_{O'} + Sx'_A \end{cases}$$

или просто подставляя нулевые векторы в соотношения для координат, получаем положения начал:

- Нулевой вектор в (1) $\Rightarrow x_O(O') = (5,2)^T$
- Нулевой вектор в (2) $\Rightarrow x_{O'}(O) = \left(-\frac{7}{5}, \frac{11}{5}\right)^T$

Вспоминая, что столбцы матриц S и S' есть компоненты векторов одного базиса в другом, или просто умножая матрицы S и S' на векторы $(1,0)^T$ и $(0,1)^T$, получаем компоненты одних базисных векторов в другом базисе:

• Столбцы S' (e = e'S')

$$\begin{cases} e_1 = \frac{1}{5}e'_1 - \frac{3}{5}e'_2 \\ e_2 = \frac{1}{5}e'_1 + \frac{2}{5}e'_2 \end{cases}$$

• Столбцы S(e' = eS)

$$\begin{cases} e_1' = 2e_1 + 3e_2 \\ e_2' = -e_1 + e_2 \end{cases}$$

2. Скалярное произведение

Определение 2.1. Скалярное произведение (a, b) ненулевых векторов a и b определяется следующим образом:

$$(a, b) \equiv |a| \cdot |b| \cdot \cos \phi \tag{3}$$

где |a| и |b| — модули векторов a и b, а ϕ — угол между векторами a и b (не превосходящий π). В случае, если хотя бы один из пары векторов нулевой, скалярное произведение этих векторов полагается равным нулю.

Отметим несколько свойств скалярного произведения:

- $(a, a) \ge 0$. При этом $(a, a) = 0 \Leftrightarrow a = 0$.
- (a, b) = (b, a) симметричность.
- Линейность по первому аргументу:

$$\begin{cases} (\alpha a, c) = \alpha(a, c), & \alpha \in \mathbb{R} \\ (a + b, c) = (a, c) + (b, c) \end{cases}$$

Первые свойства следуют из определения. Докажем последнее свойство.

Начнём с того, что при заданном направлении l любой вектор раскладывается в сумму двух (1):

$$r = r_{\parallel} + r_{\perp}$$

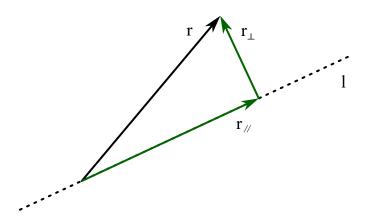


Рис. 1: Векторная проекция вектора r на направление, определяемое вектором l.

где r_{\parallel} — вектор, параллельный l, и r_{\perp} — вектор, перпендикулярный l. Компонента r_{\parallel} называется *ортогональной векторной проекцией* вектора r на направление, определяемое вектором l, и может обозначаться так:

$$\pi_l({\pmb r}) \equiv {\pmb r}_{\parallel}$$

Кроме векторной проекции, есть ещё понятие скалярное проекции вектора \boldsymbol{r} на направление вектора \boldsymbol{l} :

$$\pi_{m{l}}(m{r}) \equiv |m{r}_{\parallel}| \cdot \left\{egin{array}{ll} +1 & ext{если } m{r}_{\parallel} \uparrow \!\! \uparrow m{l} \ -1 & ext{если } m{r}_{\parallel} \uparrow \!\! \downarrow m{l} \end{array}
ight.$$

Будем обозначать векторную и скалярную проекции одинаково. Из контекста должно быть понятно, какая имеется в виду.

Спроецируем теперь вектор $\alpha a + \beta b$ на направление, определяемое вектором c:

$$\pi_c(\alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b}) = |\alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b}| \cdot \cos \phi$$

где $\pi_c(\cdot)$ — скалярная проекция на направление вектора c, ϕ — угол между вектором αa + $+\beta b$ и вектором c. Но проекция вектора, являющегося суммой нескольких векторов, равна сумме проекций этих векторов (в силу линейности скалярного произведения):

$$\pi_c(\alpha a + \beta b) = \pi_c(\alpha a) + \pi_c(\beta b)$$

поэтому

$$|\alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b}| \cdot \cos \phi = |\alpha \mathbf{a}| \cdot \cos \phi_1 + |\beta \mathbf{b}| \cdot \cos \phi_2$$

где ϕ_1 и ϕ_2 — углы, которые образуют векторы αa и βb с вектором c. Умножая обе части последнего равенства на модуль вектора c, получаем то, что хотели доказать (при этом числовые множители можно вынести за знак модуля):

$$(\alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b}, \mathbf{c}) = \alpha(\mathbf{a}, \mathbf{c}) + \beta(\mathbf{b}, \mathbf{c})$$

Задача (2.22). Длины базисных векторов e_1, e_2, e_3 равны соответственно 1, 1 и 2. Углы меж-ду векторами: $\angle(e_1, e_2) = 90^\circ$, $\angle(e_1, e_3) = \angle(e_2, e_3) = 60^\circ$.

Надо найти площадь параллелограмма, построенного на векторах a(-1,0,2) и b(2,-1,1).

3

Решение. Базис не ортонормированный, поэтому скалярные произведения надо будет считать "по-честному".

Модуль вектора a:

$$|\mathbf{a}|^2 = (\mathbf{a}, \mathbf{a}) = (-\mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_3)(-\mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_3) = (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_1) - 4(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_3) + 4(\mathbf{e}_3, \mathbf{e}_3) = 1 - 4 + 16 = 13$$

Аналогично для вектора b:

$$|\mathbf{b}|^2 = (\mathbf{b}, \mathbf{b}) = (2\mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3)(2\mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3) = \dots = 11$$

Косинус угла между векторами a и b:

$$\cos \angle(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = \frac{(\mathbf{a}, \mathbf{b})}{|\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{b}|} = \frac{(-\mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_3) \cdot (2\mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3)}{\sqrt{13} \cdot \sqrt{11}} = \dots = \frac{7}{\sqrt{13} \cdot \sqrt{11}}$$

Поэтому синус угла будет равен:

$$\sin \angle(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}) = \sqrt{1 - \frac{49}{13 \cdot 11}}$$

И площадь параллелограмма:

$$S = |a| \cdot |b| \cdot \sin \angle (a, b) = \sqrt{13} \cdot \sqrt{11} \cdot \sqrt{1 - \frac{49}{13 \cdot 11}} = \sqrt{94}$$

В случае же **ортонормированного** базиса формулы с применением скалярных произведений упрощаются:

$$(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}) = \sum_{i=1}^{n} a_i b_i$$

$$|\boldsymbol{a}| = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} a_i^2}$$

$$\cos \angle(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}) = \frac{\sum_{i=1}^{n} a_i b_i}{\sqrt{\sum_{i=1}^{n} a_i^2} \sqrt{\sum_{i=1}^{n} b_i^2}}$$
(4)

Задача (2.24). Даны два вектора a и b, причём $a \neq 0$. Чему равна ортогональная проекция b на направление, определяемое вектором a?

Решение.

$$\pi_a(b) = |b| \cos \angle (b, a) \cdot \frac{a}{|a|}$$

где левый множитель есть скалярная проекция вектора b на направление a, а правый — единичный вектор в направлении a. Выражение можно записать по-другому, если домножить числитель и знаменатель на |a|:

$$\pi_a(b) = \frac{(a,b)}{|a|^2}a$$

Векторная проекция b сонаправлена с a, если скалярное произведение (a, b) > 0 и противоположно направлена a в случае, если (a, b) < 0. Если (a, b) = 0, то векторная проекция — нулевой вектор.

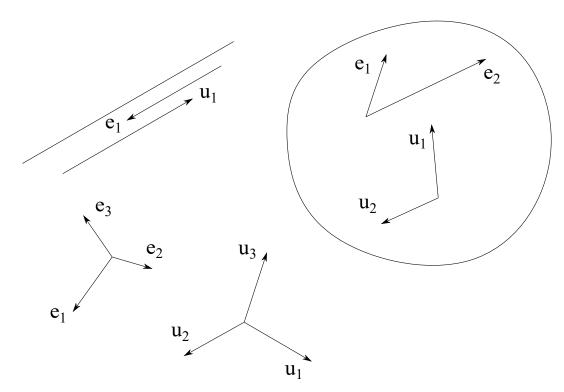


Рис. 2: Разные классы базисов в одно-, дву- и трёхмерном пространствах.

3. Смешанное и векторное произведения

3.1. Ориентированное пространство

На прямой все векторы делятся на два класса: направленные в одну сторону вдоль прямой и в противоположную (2). На плоскости все упорядоченные пары неколлинеарных векторов делятся на два класса: пары, где поворот от первого вектора ко второму по наименьшему углу совершается против часовой стрелки, и пары, где этот поворот совершается по часовой стрелке (2). И в трёхмерном пространстве все упорядоченные тройки некомпланарных векторов делятся на два класса: те, где поворот от первого базисного вектора ко второму по наименьшему углу происходит против часовой стрелки, если смотреть со стороны третьего базисного вектора (правые базисы), и те, где этот поворот происходит по часовой стрелке (левые базисы) (2).

Определение 3.1. Ориентированное пространство — пространство, в котором выбран класс базисов².

В ориентированном пространстве можно говорить о длине, площади и объёме со знаком.

Так, в одномерном пространстве, если рассматриваемый вектор направлен так же, как и базисы в выбранном классе, то его длина считается большей нуля. В противном случае — меньше нуля. В двумерном пространстве, если параллелограмм построен на упорядоченной паре векторов a и b, то его площадь со знаком S_{\pm} можно считать большей нуля, если a и b образуют базис, относящийся к выбранному (положительному) классу (3). Иначе — меньше нуля. И в трёхмерном пространстве, если параллелепипед построен на упорядоченной тройке векторов a, b, c, которые в таком же порядке образуют базис из выбранного (положительного) класса, то объём со знаком V_{\pm} такого параллелепипеда

²В общем случае пространства \mathbb{R}^n , $n \ge 1$ базисы тоже образуют два класса.

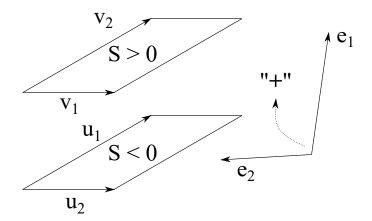


Рис. 3: Площадь ориентированного параллелограмма.

будет больше нуля. Иначе, если тройка a, b, c не принадлежит положительному классу базисов, то объём V_+ параллелепипеда будет меньше нуля.

В трёхмерном пространстве положительными выбраны правые базисы.

Упомянув трёхмерное пространство, стоит ещё раз вернуться к вопросу об ориентации плоскости. Выбор ориентации в 3D ничего не говорит об ориентации на конкретной плоскости. Задать ориентацию на плоскости можно

- В 2D просто сказав, в какую сторону поворот от e_1 к e_2 по наименьшему углу считается положительным.
- В 3D выбрав вектор нормали n к плоскости. Тогда положительный базис на плоскости тот, который с выбранной нормалью составляет положительную тройку в пространстве (порядок e_1 , e_2 , n или n, e_1 , e_2 не важно).
- Как в 2D, так и в 3D: просто выбрав упорядоченную пару неколлинеарных векторов и сказав, что этот базис положительный (тогда и все упорядоченные пары векторов из этого же класса тоже положительные).

3.2. Смешанное произведение

Определение 3.2. В ориентированном пространстве смешанное произведение трёх некомпланарных векторов a, b, c полагается равным объёму ориентированного параллелепипеда, построенного на векторах a, b, c:

$$(a, b, c) \equiv V_{+}(a, b, c)$$

Если вектора a, b, c компланарны, то их смешанное произведение полагается равным нулю.

Теорема 3.1 (О связи смешанного и скалярного произведения). Для любой пары векторов b, c существует единственный вектор d, такой что для любого вектора a

$$(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}, \boldsymbol{c}) = (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{d})$$

Доказательство. Найдём такой вектор d для произвольной тройки векторов a, b, c и покажем, что он единственен и не зависит от a.

Пусть b, c неколлинеарны. Пусть также a, b и c некомпланарны. Отложим вектора a, b, c от одной точки (4).

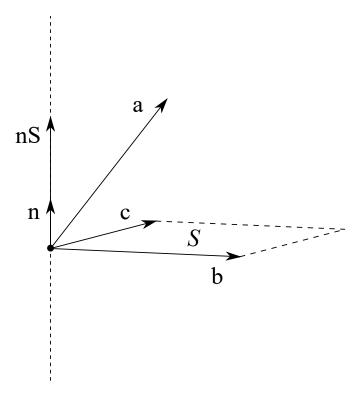


Рис. 4: Некомпланарные векторы a, b, c; единичный вектор нормали n к плоскости векторов b и c, такой что тройка b, c, n положительная; S — площадь параллелограмма, построенного на b и c.

Рассмотрим пару векторов b, c. Отложим единичный вектор нормали n к плоскости векторов b, c так, чтобы тройка векторов b, c, n была бы положительной. Площадь параллелограмма, построенного на векторах b и c (площадь без знака) равна

$$S = |\mathbf{b}| \cdot |\mathbf{c}| \cdot \sin \alpha$$

где α — угол между векторами b и c. Тогда $d \equiv S \cdot n$ — вектор, направленный вдоль n и по модулю равный площади основания параллелепипеда, где лежат вектора b, c. При этом можно заметить, что скалярное произведение

$$(\boldsymbol{a},\boldsymbol{d}) = V_+(\boldsymbol{a},\boldsymbol{b},c)$$

так как $|(a,d)| = |V_{\pm}|$ (площадь параллелепипеда равна произведению площади основания на высоту, проведённую к этому основанию) и от того, сонаправлены или противоположно направлены вектора a и d, зависит, будет ли V_{\pm} больше нуля или меньше нуля (тройка a, b, n по построению положительная; тройка a, b, c может быть как положительной, так и отрицательной). Таким образом, получаем, что

$$(a, b, c) = (a, d)$$

Если же векторы a, b и c компланарны, то объём параллелепипеда будет равен нулю, но тогда и $d \perp a$.

Если же вектора b, c коллинеарны, то смешанное произведение (a,b,c) также будет равно нулю, и вектор d можно взять равным нулю.

Покажем, что такой вектор d, что (a,b,c)=(a,d), $\forall a$ единственен. Допустим противное: пусть существует вектор d_1 , такой что (a,b,c)=(a,d) и $(a,b,c)=(a,d_1)$, $\forall a$. Но тогда $(a,d)=(a,d_1)$, и $(a,d-d_1)=0$. То есть вектор $d-d_1$ перпендикулярен любому вектору пространства. Поэтому $d-d_1=0 \Rightarrow d=d_1$.

Введённый выше вектор d называется векторным произведением векторов b и c.

3.3. Векторное произведение

Определение 3.3. Векторным произведением неколлинеарных векторов b и c называется вектор d, такой что

• Модуль вектора d равен

$$|d| = |b| \cdot |c| \cdot \sin \alpha$$

где α — угол между векторами b и c.

• Вектор d перпендикулярен как вектору b, так и вектору c:

$$d \perp b$$
, $d \perp c$

• Вектор \boldsymbol{d} образует положительную тройку $(\boldsymbol{b}, \boldsymbol{c}, \boldsymbol{d})$ вместе с исходными \boldsymbol{b} и \boldsymbol{c}^3 .

Если же векторы \boldsymbol{b} и \boldsymbol{c} коллинеарны, то их векторное произведение полагается равным нулю.

Векторное произведение b и c может обозначаться как [b,c] или $b \times c$.

Таким образом,

$$(\boldsymbol{a},\boldsymbol{b},\boldsymbol{c}) = (\boldsymbol{a},[\boldsymbol{b},\boldsymbol{c}]) \tag{5}$$

Рассмотрим некоторые свойства векторного произведения.

Так, векторное произведение вектора a на самого себя равно нулю, так как $a \parallel a$:

$$[a, a] = 0$$

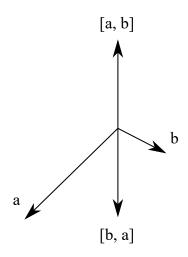


Рис. 5: Векторное произведение антикоммутативно.

Векторное произведение обладает свойством антикоммутативности. Так, для любых a и b

$$[a,b] = -[b,a]$$

так как первый и второй вектора меняются местами, и направление поворота от первого вектора ко второму меняется на противоположное (5).

И, так же, как и скалярное произведение, векторное произведение линейно по первому аргументу:

$$[\beta_1 \mathbf{b}_1 + \beta_2 \mathbf{b}_2, c] = \beta_1 [\mathbf{b}_1, c] + \beta_2 [\mathbf{b}_2, c]$$

Или, что то же самое:

$$\begin{cases} [\beta \mathbf{b}, c] = \beta [\mathbf{b}, c] \\ [\mathbf{b}_1 + \mathbf{b}_2, c] = [\mathbf{b}_1, c] + [\mathbf{b}_2, c] \end{cases}$$

 $^{^3}$ При выбранной правой ориентации пространства тройка (b,c,d) должна быть правой.

Доказательство. Докажем это свойство. Надо "в нужное время вставлять и убирать квадратные скобки" и пользоваться линейность скалярного произведения:

$$(a, [\beta_{1}b_{1} + \beta_{2}b_{2}, c]) \stackrel{(5)}{=} (a, \beta_{1}b_{1} + \beta_{2}b_{2}, c)$$

$$\stackrel{(7)}{=} -(\beta_{1}b_{1} + \beta_{2}b_{2}, a, c)$$

$$\stackrel{(5)}{=} -(\beta_{1}b_{1} + \beta_{2}b_{2}, [a, c])$$

$$= -\beta_{1}(b_{1}, [a, c]) - \beta_{2}(b_{2}, [a, c])$$

$$\stackrel{(5)}{=} -\beta_{1}(b_{1}, a, c) - \beta_{2}(b_{2}, a, c)$$

$$\stackrel{(5)}{=} -\beta_{1}(a, b_{1}, c) + \beta_{2}(a, b_{2}, c)$$

$$\stackrel{(7)}{=} \beta_{1}(a, [b_{1}, c]) + \beta_{2}(a, [b_{2}, c]) = (a, \beta_{1}[b_{1}, c] + \beta_{2}[b_{2}, c])$$

При этом в смешанном произведении сомножители тоже можно переставлять, и, если класс тройки меняется, то меняется и знак перед смешанным произведением:

$$(a, b, c) = -(b, a, c) = \dots = (c, a, b)$$
 (7)

Теперь можно выразить векторное произведение между произвольными двумя векторами \boldsymbol{a} и \boldsymbol{b} пространства, которые заданы компонентами в некотором базисе $\boldsymbol{e}=(\boldsymbol{e}_1,\boldsymbol{e}_2,\boldsymbol{e}_3)$. Пусть

$$\begin{cases} a = a_1 \cdot e_1 + a_2 \cdot e_2 + a_3 \cdot e_3 \\ b = b_1 \cdot e_1 + b_2 \cdot e_2 + b_3 \cdot e_3 \end{cases}$$

Тогда

$$\begin{aligned} \boldsymbol{a} \times \boldsymbol{b} &= (a_1 \cdot \boldsymbol{e}_1 + a_2 \cdot \boldsymbol{e}_2 + a_3 \cdot \boldsymbol{e}_3) \times (b_1 \cdot \boldsymbol{e}_1 + b_2 \cdot \boldsymbol{e}_2 + b_3 \cdot \boldsymbol{e}_3) \\ &= (a_2b_3 - a_3b_2)[\boldsymbol{e}_2, \boldsymbol{e}_3] + (a_1b_3 - a_3b_1)[\boldsymbol{e}_1, \boldsymbol{e}_3] + (a_1b_2 - a_2b_1)[\boldsymbol{e}_1, \boldsymbol{e}_2] \end{aligned}$$

где в последнем переходе использовались свойство антикоммутативности векторного произведения и свойство равенства нулевому вектору векторного квадрата любого вектора. Полученное соотношение можно переписать в таком виде

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] = \begin{vmatrix} [e_2, e_3] & [e_3, e_1] & [e_1, e_2] \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}$$
(8)

где, отметим ещё раз, (e_1, e_2, e_3) — произвольный базис.

Если воспользоваться полученным представлением векторного произведения через компоненты векторов, подставив его в формулу (5), то получим

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}) = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} \cdot (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$$
(9)

Если же базис e **правый ортонормированный**, то формулы упрощаются. Для векторного произведения:

$$[\mathbf{a}, \mathbf{b}] = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}$$
 (10)

и для смешанного:

$$(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}) = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$
 (11)

3.4. Задачи

Перед задачами параграфа 3 в сборнике сказано, что базис во всех задачах, если не оговорено противное, правый ортонормированный. Поэтому при решении можно будет пользоваться более простыми формулами: для векторного (10), смешанного (11) и скалярного (4) произведений.

Задача (3.1(2)). Найти $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$, где $\mathbf{a}(2, -1, 1)$ и $\mathbf{b}(-4, 2, -2)$.

Решение.

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \det \begin{pmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 2 & -1 & 1 \\ -4 & 2 & -2 \end{pmatrix} = 0\mathbf{i} - 0\mathbf{j} + 0\mathbf{k}$$

То есть $a \times b = 0$. О чём можно бы было догадаться и сразу, просто внимательно посмотрев на координатные строки векторов a и b (они пропорциональны, а значит векторы коллинеарны).

Задача (3.2(1)). Упростить выражение [a + b, a - b].

Решение. Упрощаем, пользуясь свойствами операции векторного произведения (перемена мест — со сменой знака!):

$$[a+b, a-b] = [a,a] - [a,b] + [b,a] - [b,b] = 0 - [a,b] - [a,b] - 0 = -2[a,b]$$

Задача (3.19(3)). Найти смешанное произведение векторов $\mathbf{a}(2,1,0)$, $\mathbf{b}(3,4,-1)$, $\mathbf{c}(-1,-3,1)$. Решение.

$$(a, b, c) = \det \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & -1 \\ -1 & -3 & 1 \end{pmatrix} = 2 - 2 + 0 = 0$$

То есть (a, b, c) = 0. О чём можно бы было догадаться и сразу, просто внимательно посмотрев на координатные строки векторов a, b и c (они линейно зависимы: a - c = b - a значит векторы компланарны).

Задача (3.13(1)). Доказать тождество

$$\left| [a,b] \right|^2 = \left| \begin{matrix} (a,a) & (a,b) \\ (a,b) & (b,b) \end{matrix} \right|$$

Решение. Пусть α — угол между векторами a и b.

Распишем левую часть:

$$|[\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}]|^2 = (|\boldsymbol{a}| \cdot |\boldsymbol{b}| \cdot \sin \alpha)^2 = |\boldsymbol{a}|^2 \cdot |\boldsymbol{b}|^2 \cdot \sin^2 \alpha$$

И правую часть:

$$\begin{vmatrix} (a, a) & (a, b) \\ (a, b) & (b, b) \end{vmatrix} = (a, a) \cdot (b, b) - (a, b) \cdot (a, b) = |a|^2 \cdot |b|^2 - |a| \cdot |b| \cdot \cos^2 \alpha = |a|^2 \cdot |b|^2 \cdot (1 - \cos^2 \alpha)$$

Так как $\sin^2 \alpha = 1 - \cos^2 \alpha$, то тождество можно считать доказанным.

Задача (3.13(2)). Доказать тождество ("бац минус цаб"):

$$[a,[b,c]] = b(a,c) - c(a,b)$$

Решение. Введём базис, посчитаем левую и правую часть через компоненты векторов a, b и c, и сравним.

Выберем "хороший" базис — ортонормированный. Пусть при этом базисный вектор e_3 параллелен вектору c: $c = \gamma_3 e_3$. Пусть базисный вектор e_2 лежит в плоскости векторов b и c (если они неколлинеарны, иначе — надо выбрать e_2 "просто как-нибудь", чтоб e_3 и e_2 были неколлинеарны): $b = \beta_2 e_2 + \beta_3 e_3$. И последний вектор e_1 — такой, чтоб вместе с e_3 и e_2 образовывал правую тройку (в порядке нумерации): $a = \alpha_1 e_1 + \alpha_2 e_2 + \alpha_3 e_3$.

Теперь, введя базис и координаты векторов a, b и c в этом базисе, можем начать выражать произведения между ними через их координаты:

$$[\boldsymbol{b}, \boldsymbol{c}] = \det \begin{pmatrix} \boldsymbol{e}_1 & \boldsymbol{e}_2 & \boldsymbol{e}_3 \\ 0 & \beta_2 & \beta_3 \\ 0 & 0 & \gamma_3 \end{pmatrix} = \beta_2 \gamma_3 \boldsymbol{e}_1$$
$$[\boldsymbol{a}, [\boldsymbol{b}, \boldsymbol{c}]] = \det \begin{pmatrix} \boldsymbol{e}_1 & \boldsymbol{e}_2 & \boldsymbol{e}_3 \\ \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_2 \gamma_3 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \beta_2 \gamma_3 \cdot (\alpha_3 \boldsymbol{e}_2 - \alpha_2 \boldsymbol{e}_3)$$

И для правой части тождества, которое надо доказать:

$$(a, c) = 0 + 0 + \alpha_3 \gamma_3 = \alpha_3 \gamma_3$$

$$(a, b) = 0 + \alpha_2 \beta_2 + \alpha_3 \beta_3 = \alpha_2 \beta_2 + \alpha_3 \beta_3$$

$$b(a, c) - c(a, b) = (\beta_2 e_2 + \beta_3 e_3) \cdot \alpha_3 \gamma_3 - \gamma_3 e_3 \cdot (\alpha_2 \beta_2 + \alpha_3 \beta_3) = \beta_2 \gamma_3 \cdot (\alpha_3 e_2 - \alpha_2 e_3)$$

Результаты для левой и правой частей доказываемого тождества получились одинаковыми, поэтому тождество доказано. \Box

Задача (3.15). Даны векторы a и b, такие что

$$\begin{cases} a \neq 0 \\ (a, b) = 0 \end{cases}$$

Надо выразить через a и b какой-нибудь вектор x, удовлетворяющий уравнению

$$[x, a] = b$$

Решение. Из условия следует, что либо $b \neq 0$ и $b \perp a$, либо b = 0. Будем пока считать, что b не равен нулю (6).

Так как [x, a] = b, то $x \perp b$ и $|x| \cdot |a| \cdot \sin \alpha = |b|$, где $\alpha = \angle(x, a)$. То есть

$$|x|\sin\alpha = \frac{|b|}{|a|}$$

Пусть решению x_0 соответствует угол $\alpha = \frac{\pi}{2}$, то есть вектор x_0 перпендикулярен как b, так и a. Тогда x_0 сонаправлен [a, b] (векторное произведение — именно в таком порядке) (6). И найти x_0 можно как

$$oldsymbol{x}_0 = \underbrace{rac{[oldsymbol{a}, oldsymbol{b}]}{ig|[oldsymbol{a}, oldsymbol{b}]}}_{ ext{"направление"}} \cdot \underbrace{rac{|oldsymbol{b}|}{|oldsymbol{a}|}}_{ ext{МОДУЛЬ}} = rac{[oldsymbol{a}, oldsymbol{b}]}{|oldsymbol{a}|^2}$$

Если ${m b}=0$, то по формуле получаем ${m x}_0={m 0}$, что тоже является решением уравнения.

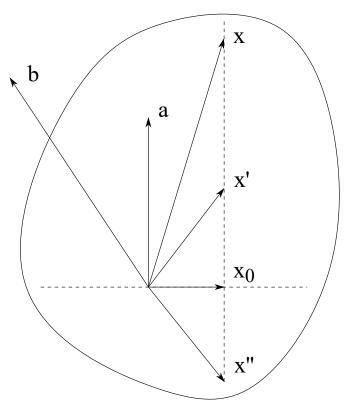


Рис. 6: [x, a] = b.

Задача (3.28(1)). Доказать, что если векторы [a, b], [b, c], [c, a] компланарны, то и векторы a, b, c тоже компланарны.

Решение. Рассмотрим два варианта решения.

"Словесный".

Отложим векторы a, b, c от одной точки. Назовём плоскость, где лежат [a,b], [b,c], [c,a], плоскостью α (7).

Рассмотрим пару векторов a и b. Их векторное произведение [a, b] лежит в α и перпендикулярно плоскости, где лежат a и b (пока считаем, что векторы a, b, c неколлинеарны). Таким образом, векторы a и b лежат в плоскости, перпендикулярной α . Аналогично и с парами векторов a, c и b, c. Все три такие плоскости попарно пересекаются хотя бы по одной прямой (например, плоскости векторов a, b и векторов a, c пересекаются хотя бы по прямой, содержащей вектор a: векторы a, b, c изначально отложены от одной точки). Таким образом, если все три описанные плоскости совпадают, то вектора a, b, c лежат в ней, а потому компланарны. Если же плоскости не совпадают, а пересекаются попарно по одной прямой, то все три вектора a, b, c оказываются перпендикулярными α , а потому параллельными. То есть в этом случае векторы a, b, c не только компланарны, но и коллинеарны. Но в процессе решения было сделано предположение о том, что a, b, c неколлинеарны, поэтому такой случай отпадает.

Пусть теперь хотя бы один вектор из тройки [a,b], [b,c], [c,a] равен нулевому вектору. Тогда либо хотя бы два вектора из трёх a,b,c коллинеарны, а потому все три они компланарны. Либо хотя бы один вектор из трёх a,b,c равен нулевому вектору, а потому все три снова компланарны.

"Формульный".

Рассмотрим линейную комбинацию

$$\alpha a + \beta b + \gamma c = 0$$

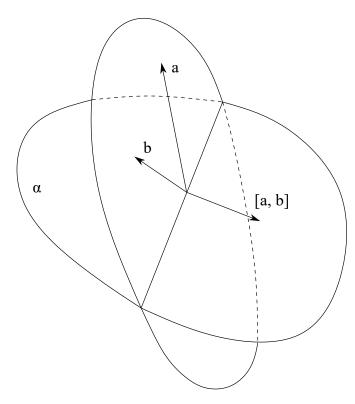


Рис. 7: α — плоскость, где лежат [a, b], [b, c] и [c, a].

Умножим векторно обе части на a слева. Получим

$$\beta \cdot [a, b] + \gamma \cdot [a, c] = \mathbf{0}$$

Аналогично, при умножении векторно слева обеих частей исходного уравнения на ${\it b}$ и ${\it c}$:

$$\begin{cases} \alpha \cdot [b, a] + \gamma \cdot [b, c] = 0 \\ \alpha \cdot [c, a] + \beta \cdot [c, b] = 0 \end{cases}$$

Складывая все три полученных уравнения, получаем

$$(\beta - \alpha) \cdot [a, b] + (\gamma - \beta) \cdot [b, c] + (\gamma - \alpha) \cdot [a, c] = \mathbf{0}$$

Так как векторы [a,b], [b,c], [c,a] линейно зависимы, то хотя бы один из коэффициентов $(\beta-\alpha)$, $(\gamma-\beta)$, $(\gamma-\alpha)$ может быть отличен от нуля. Но в таком случае три коэффициента в исходном уравнении α , β , γ не совпадают, а потому все три не могут в данном случае быть равны нулю одновременно. То есть существует нетривиальная линейная комбинация $\alpha a + \beta b + \gamma c$, равная нулевому вектору. Поэтому три вектора a, b, c компланарны. \Box

4. Дополнение

4.1. Ещё задача про скалярное произведение

Задача (Про точку пересечения высот в треугольнике). *Используя скалярное произведение, доказать, что в любом треугольнике высоты пересекаются в одной точке.*

Решение. Пусть в $\triangle ABC$ высоты AA_1 и BB_1 пересекаются в точке O (8). Тогда надо показать, что прямая $CO \perp AB$.

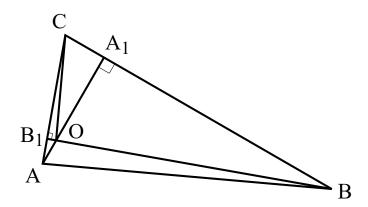


Рис. 8: Точка O пересечения двух высот AA_1 и BB_1 в $\triangle ABC$.

Так как $AO \perp BC$ и $BO \perp AC$, то

$$\begin{cases} \overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{BC} = 0 \\ \overrightarrow{OB} \cdot \overrightarrow{AC} = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \overrightarrow{OA} \cdot (\overrightarrow{OC} - \overrightarrow{OB}) = 0 \\ \overrightarrow{OB} \cdot (\overrightarrow{OC} - \overrightarrow{OA}) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OC} = \overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OB} \\ \overrightarrow{OB} \cdot \overrightarrow{OC} = \overrightarrow{OB} \cdot \overrightarrow{OA} \end{cases}$$

В то же время

$$\overrightarrow{OC} \cdot \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OC} \cdot (\overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OA}) = \overrightarrow{OC} \cdot \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OC} \cdot \overrightarrow{OA} = \overrightarrow{OB} \cdot \overrightarrow{OA} - \overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OB} = 0$$
 Поэтому $\overrightarrow{OC} \perp \overrightarrow{AB}$.

4.2. Ещё пара задач про векторное и смешанное произведения

Задача (2.22 (Другой способ)). Длины базисных векторов e_1, e_2, e_3 равны соответственно 1, 1 и 2. Углы между векторами: $\angle(e_1, e_2) = 90^\circ$, $\angle(e_1, e_3) = \angle(e_2, e_3) = 60^\circ$.

Надо найти площадь параллелограмма, построенного на векторах a(-1,0,2) и b(2,-1,1).

Решение. Площадь можно посчитать и с помощью векторного произведения. Только пользоваться надо общей формулой, потому что базис "кривой":

$$S = |\mathbf{a} \times \mathbf{b}| = \left| \det \begin{pmatrix} [e_2, e_3] & [e_3, e_1] & [e_1, e_2] \\ -1 & 0 & 2 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix} \right| = \left| 2 \underbrace{\tilde{e}_1}_{[e_2, e_3]} + 5 \underbrace{\tilde{e}_2}_{[e_3, e_1]} + \underbrace{\tilde{e}_3}_{[e_1, e_2]} \right|$$
$$= \sqrt{4\tilde{e}_1^2 + 25\tilde{e}_2^2 + \tilde{e}_3^2 + 4\tilde{e}_1\tilde{e}_3 + 20\tilde{e}_1\tilde{e}_2 + 10\tilde{e}_2\tilde{e}_3}$$
$$= \sqrt{4 \cdot 3 + 25 \cdot 3 + 1 + 4 \cdot (-1) + 20 \cdot 1 + 10 \cdot (-1)} = \sqrt{94}$$

При этом произведение $\tilde{e}_1\tilde{e}_2$, например, могло бы быть посчитано так⁴:

$$\tilde{e}_1 \tilde{e}_2 = [e_2, e_3] \cdot [e_3, e_1] = \begin{pmatrix} e_2 e_3 & e_2 e_1 \\ e_3 e_3 & e_3 e_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} = 1$$

⁴Cm. Homep 3.13(3)

Задача (3.31). Решить систему векторных уравнений в пространстве

$$\begin{cases} (\mathbf{x}, \mathbf{a}) = p \\ (\mathbf{x}, \mathbf{b}) = q \\ (\mathbf{x}, \mathbf{c}) = s \end{cases}$$

где векторы a, b и c некомпланарны.

Решение. Сначала покажем, что если a, b и c некомпланарны, то и [a,b], [b,c] и [a,c] некомпланарны. Рассмотрим линейную комбинацию

$$\alpha[a, b] + \beta[b, c] + \gamma[c, a] = 0$$

Умножим обе части скалярно на b слева. Получим

$$\gamma(b,c,a)=0$$

Откуда $\gamma=0$, так как ${\pmb a}$, ${\pmb b}$ и ${\pmb c}$ некомпланарны (и их смешанное произведение отлично от нуля). Аналогично $\alpha=0$ и $\beta=0$. Поэтому три вектора $[{\pmb a},{\pmb b}]$, $[{\pmb b},{\pmb c}]$ и $[{\pmb a},{\pmb c}]$ также некомпланарны.

Введём понятие взаимного базиса.

Определение 4.1. Пусть есть базис $e=(e_1,e_2,e_3)$. Тогда взаимный базис $e^*=(e_1^*,e_2^*,e_3^*)$ определяется как

$$\begin{cases} e_1^* = \frac{[e_2, e_3]}{(e_1, e_2, e_3)} \\ e_2^* = \frac{[e_3, e_1]}{(e_1, e_2, e_3)} \\ e_3^* = \frac{[e_1, e_2]}{(e_1, e_2, e_3)} \end{cases}$$
(12)

По доказанному ранее, e^* в самом деле базис (три линейно независимых вектора в пространстве). Также можно заметить, что $(e_i, e_i^*) = 1$ и $(e_i, e_j^*) = 0$ при $i \neq j$ (поэтому базис e^* также называют биортогональным к базису e^*).

Возвращаясь к задаче, разложим вектор x по взаимному к $\{a, b, c\}$ базису $\{a^*, b^*, c^*\}$:

$$\mathbf{x} = x_1^* \mathbf{a}^* + x_2^* \mathbf{b}^* + x_3^* \mathbf{c}^*$$

Умножая скалярно по очереди на a, b, c и пользуясь свойством "биортогональности" взаимного базиса, получаем

$$\begin{cases} (\mathbf{x}, \mathbf{a}) = x_1^* \\ (\mathbf{x}, \mathbf{b}) = x_2^* \\ (\mathbf{x}, \mathbf{c}) = x_3^* \end{cases}$$

То есть числа p, q и s, данные в условии, есть компоненты вектора x во взаимном к $\{a,b,c\}$ базисе, векторы которого вычисляются по (12).

Задача (3.22(1)). Три некомпланарных вектора a, b, c отложены из одной точки. Найти объём треугольной призмы, основание которой построено на a и b, а боковое ребро совпадает c вектором c.

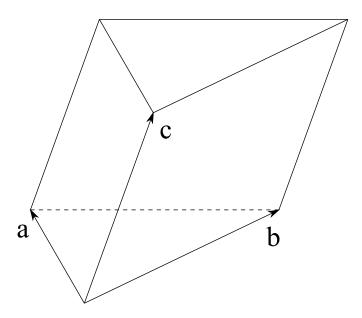


Рис. 9: Треугольная призма, построенная на a, b и c.

Решение. Объём призмы V' равен произведению площади основания на высоту (9). В основании треугольник — площадь которого в два раза меньше площади параллелограмма, построенного на тех же векторах a и b. То есть объём призмы ищется аналогично объёму V параллелепипеда, построенного на a, b, c, только площадь основания в два раза меньше. Поэтому и

$$V' = \frac{1}{2}V = \frac{\left| (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}, \boldsymbol{c}) \right|}{2}$$

Задача решена. Нашли объём, не находя ни высоты, ни площади основания.

Отступление.

Но как можно бы было найти вектор c_{\perp} , по модулю равный высоте призмы и перпендикулярный основаниям? Вектор c можно представить в виде суммы двух векторов, один из которых параллелен плоскости основания призмы, а другой перпендикулярен плоскости основания. В свою очередь, компоненту c, параллельную основаниям, можно разложить по векторам a и b (которые, как неколлинеарные вектора, образуют базис на плоскости). Получаем

$$c = \alpha a + \beta b + c_{\perp}$$

Если умножить полученное уравнение скалярно на \boldsymbol{a} и на \boldsymbol{b} (по очереди), то получим систему

$$\begin{cases} (c, a) = \alpha(a, a) + \beta(b, a) \\ (c, b) = \alpha(a, b) + \beta(b, b) \end{cases}$$

из которой уже можно найти α и β , например, по правилу Крамера, если определитель системы отличен от нуля:

$$\Delta = \begin{vmatrix} (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{a}) & (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}) \\ (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}) & (\boldsymbol{b}, \boldsymbol{b}) \end{vmatrix} = |\boldsymbol{a}|^2 |\boldsymbol{b}|^2 - |\boldsymbol{a}|^2 |\boldsymbol{b}|^2 \cos^2 \angle (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}) = |[\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}]|^2 \neq 0$$

так как векторы a и b неколлинеарны. А вообще, определитель

$$\begin{vmatrix} (a,a) & (a,b) \\ (a,b) & (b,b) \end{vmatrix}$$

 $^{^5}$ Эти свойства на самом деле и определяют взаимный базис в общем случае \mathbb{R}^n (en.wikipedia.org/wiki/Dual basis).

Возвращаясь к вектору c_{\perp} , то при найденных α и β он получается равным

$$c_{\perp} = c - \alpha a - \beta b$$

⁶en.wikipedia.org/wiki/Gramian_matrix.