

# **Введение в современные компьютерные технологии**

## **# Практикум 5**

**Дрюк Андрей**

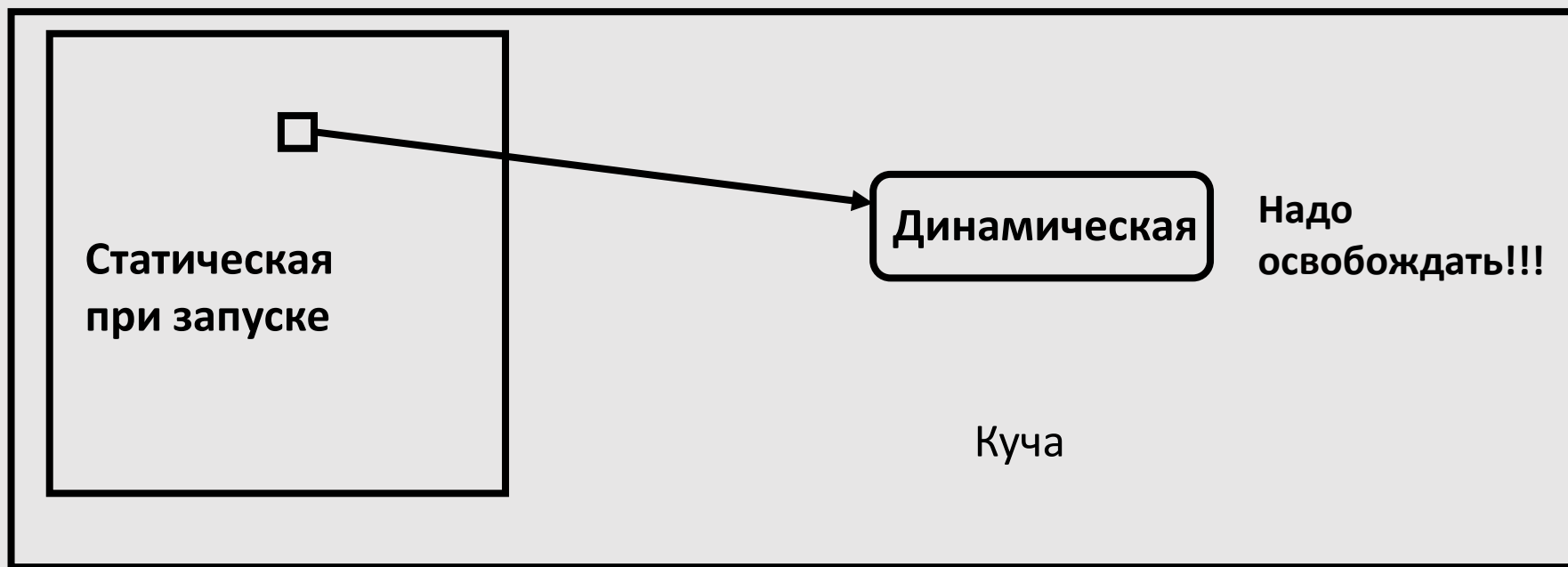
**Немнюгин Сергей Андреевич**

**Санкт-Петербургский государственный университет  
2022**

# Статическое и динамическое выделение памяти

**Статическое выделение памяти** выполняется для статических и глобальных переменных. Память выделяется один раз (при запуске программы) и сохраняется на протяжении работы всей программы.

**Динамическое выделение памяти** — это способ запроса памяти из операционной системы запущенными программами по мере необходимости.



# Указатель

**Указатель** - это переменная, содержащая адрес другой переменной (объекта)

```
int a = 5;  
int b = a;
```

```
int *pa = &a; //объявляем указатель типа int
```

```
cout << a << endl;
```

```
cout << pa << endl; // адрес в памяти
```

```
cout << *pa << endl; //разыменование указателя, получаем реальные  
данные
```

# Передача по указателю

```
void Foo(int* pa) {// объявляем функцию, в качестве параметра
передаем указатель!!!
    (*pa)++; // разыменовываем указатель!!!!
}

int main()
{
    int a = 5;
    cout << "a before: " << a << endl;
    Foo(&a); // Операция взятия адреса (передаем адрес
(указатель) в функцию)
    cout << "a after: " << a << endl;
}
```

# Ссылка

**Ссылка** – переменная, которая хранит в себе адрес другой переменной

```
int a = 5;
```

```
int* pa = &a; //указатель
```

```
int& aRef = a; // ссылка, нет дополнительного оператора взятия адреса  
// int& bRef; // ошибка, обязательно надо инициализировать!!!
```

```
cout << "a = " << a << endl;
```

```
cout << "pa = " << pa << endl;
```

```
cout << "aRef = " << aRef << endl; // нет дополнительного разыменования
```

# Передача по ссылке

```
void Foo(int& pa) {// объявляем
    pa++; // инкрементируем
}

int main()
{
    int a = 5;
    cout << "a before: " << a << endl;
    Foo(a); //
    cout << "a after: " << a << endl;
}
```

```
void Foo(int* pa) {// объявляем функцию
    (*pa)++; // разыменовываем указатель!
}

int main()
{
    int a = 5;
    cout << "a before: " << a << endl;
    Foo(&a);
    cout << "a after: « << a << endl;
}
```

# Отличия ссылки от указателя

1. Указатели могут быть равными NULL, в то время как ссылка всегда указывает на определенный объект.
2. Работа с ссылками не требует разыменования!
3. Указатель может быть переназначен любое количество раз, в то время как ссылка после привязки не может быть перемещена на другую ячейку памяти.
4. Для ссылок отсутствует арифметика ссылок

```
int a = 5;  
int *pa = &a;  
cout << "pa = " << pa << " *pa = " << *pa << endl;  
pa++;  
cout << "pa = " << pa << " *pa = " << *pa << endl;
```

# Статические массивы

**Массив** — это последовательность объектов одного и того же типа, которые занимают смежную область памяти.

**Пример:**

```
int a[4];
bool b[4];
for (int i = 0; i < 4; ++i) {
    cout << "address of a[" << i << "]: " << &a[i] << endl;
}

for (int i = 0; i < 4; ++i) {
    cout << "address of b[" << i << "]: " << &b[i] << endl;
}
```



# Статические массивы

Int 4 байта

**address of a[0]: 60E7EFF9A8**

**address of a[1]: 60E7EFF9AC**

**address of a[2]: 60E7EFF9B0**

**address of a[3]: 60E7EFF9B4**

Bool 1 байта

**address of b[0]: 60E7EFF9D4**

**address of b[1]: 60E7EFF9D5**

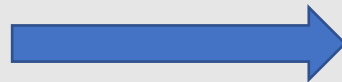
**address of b[2]: 60E7EFF9D6**

**address of b[3]: 60E7EFF9D7**

# Статические массивы

**Массив — это последовательность объектов одного и того же типа, которые занимают смежную область памяти.**

```
int a[4]; // в элементах мусор
bool b[4];
cout << "a = " << a << endl;
cout << "b = " << b << endl;
```



**a = 00000008904FF508**

**address of a[0]: 00000008904FF508**

**b = 00000008904FF534**

**address of b[0]: 00000008904FF534**

# Инициализация статические массивы

1. Нумерация массива с 0 !!!!!!! – для цикла for

```
int a[4] = { 1,2,3,4 };
```

```
int b[4]; // поэлементная запись
```

```
b[0] = 1;
```

```
b[1] = 2;
```

```
b[2] = 3;
```

```
b[3] = 4;
```

```
int c[] = { 1,2,3,4,5,6,7 }; //старая запись
```

```
int d[] { 1,2,3,4,5,6,7 }; // новая запись
```

```
int e[5]{}; // инициализируем 0
```

# Инициализация статические массивы

```
const int size = 100; //без const недопустимо,  
int newArray[size]{};
```

# Передача массива в функцию.

## 1. Массивы передаются по указателю!!!

```
void fillArray(double array[], const int size) {  
  
    for (int i = 0; i < size; ++i) {  
        array[i] = 1.0*rand()/RAND_MAX;  
    }  
  
}
```

```
void fillArray(double* array, const int size) {  
  
    for (int i = 0; i < size; ++i) {  
        array[i] = 1.0 * rand() / RAND_MAX;  
    }  
  
}
```

# Двумерный массив – массив массивов

```
const int ROWS = 2; //обязательно const
const int COLS = 2;
int a[ROWS][COLS]{};
```

```
cout << "a = " << a << endl;
cout << "a[0] = " << a[0] << endl;
cout << "a[1] = " << a[1] << endl;
cout << "a[0][0] = " << a[0][0] << endl;
cout << "a[0][1] = " << a[0][1] << endl;
cout << "a[1][0] = " << a[1][0] << endl;
cout << "a[1][1] = " << a[1][1] << endl;
```

```
a = 000000E8925CF878
a[0] = 000000E8925CF878
a[1] = 000000E8925CF880
a[0][0] = 0
a[0][1] = 0
a[1][0] = 0
a[1][1] = 0
```

# Двумерный массив

```
cout << "a = " << a << endl;  
cout << "a[0] = " << a[0] << endl;  
cout << "a[1] = " << a[1] << endl;  
cout << "&a[0][0] = " << &a[0][0] << endl;  
cout << "&a[0][1] = " << &a[0][1] << endl;  
cout << "&a[1][0] = " << &a[1][0] << endl;  
cout << "&a[1][1] = " << &a[1][1] << endl;
```

```
a = 000000AFEDCFF688  
a[0] = 000000AFEDCFF688  
a[1] = 000000AFEDCFF690  
&a[0][0] = 000000AFEDCFF688  
&a[0][1] = 000000AFEDCFF68C  
&a[1][0] = 000000AFEDCFF690  
&a[1][1] = 000000AFEDCFF694
```

# Передача двумерного массива

Так запрещено!!!!

```
void FillArray(int arr[][], const int ROWS, const int COLS) {  
    for (int i = 0; i < ROWS; ++i) {  
        for (int j = 0; j < COLS; ++j) {  
            arr[i][j] = rand() % 10;  
        }  
    }  
}
```

**Решение:**

**1. Использовать в качестве параметров глобальные переменные**



# Передача двумерного массива

```
const int COLS = 4;
```

```
void FillArray(int arr[][COLS], const int  
ROWS) {  
    for (int i = 0; i < ROWS; ++i) {  
        for (int j = 0; j < COLS; ++j) {  
            arr[i][j] = rand() % 10;  
        }  
    }  
}
```

```
int main()  
{  
    srand(time(NULL));  
    const int ROWS = 3;  
    int myArray[ROWS][COLS];  
    FillArray(myArray, ROWS);  
}
```

```
void FillArray(int arr[3][4])  
void FillArray(int arr[ROWS][COLS])
```

# Динамическое выделение памяти

## операторы new, delete, delete[]

**Динамическое выделение памяти** — это способ запроса памяти из операционной системы запущенными программами по мере необходимости.

```
// создаем вне нашей программы  
переменную int  
// new возвращает указатель на  
адрес переменной
```

```
int* px = new int(5);  
cout << "px = " << px << endl;  
cout << "*px = " << *px << endl;  
delete px;
```

```
// создаем вне нашей программы массив на 10  
элементов  
// new возвращает указатель на адрес переменной  
int size = 5;  
int* myArray = new int[size];  
cout << "px = " << px << endl;  
for (int i = 0; i < size; ++i) {  
    cout << "&myArray[" << i << "] = " <<  
        &myArray[i] << endl;  
}  
delete[] myArray;
```

# Динамическое выделение памяти

## операторы new, delete, delete[]

**Динамическое выделение памяти** — это способ запроса памяти из операционной системы запущенными программами по мере необходимости.

```
px = 000001B35224DE10  
*px = 5
```

```
myArray = 00000161A98019B0  
&myArray[0] = 00000161A98019B0  
&myArray[1] = 00000161A98019B4  
&myArray[2] = 00000161A98019B8  
&myArray[3] = 00000161A98019BC  
&myArray[4] = 00000161A98019C0
```

```
myArray[0] = -842150451  
myArray[1] = -842150451  
myArray[2] = -842150451  
myArray[3] = -842150451  
myArray[4] = -842150451
```

# Динамическое выделение памяти

## операторы new, delete, delete[]

```
#include <iostream>
#include <ctime>
using namespace std;
void FillDynamicArray(int* arr, int size)
{
    for (int i = 0; i < size; ++i) {
        arr[i] = rand() % 10;
    }
}
void PrintDynamicArray(int* arr, int size)
{
    for (int i = 0; i < size; ++i) {
        cout << arr[i] << endl;
    }
}
```

```
int main()
{
    srand(time(NULL));
    int mySize = 10;
    int* myDArray = new int[mySize];
    FillDynamicArray(myDArray, mySize);
    PrintDynamicArray(myDArray, mySize);

    delete[] myDArray;
}
```

# Работа с двумерными динамическими массивами

```
int rows = 4;
int columns = 5;

int** myArray = new int*[rows];
for (int i = 0; i < 10; ++i) {
    myArray[i] = new int[columns];
    for (int j = 0; j < 10; ++j) {
        myArray[i][j] = rand() % 10;
    }
}
for (int i = 0; i < 10; ++i) {
    delete[] myArray[i];
}
delete[] myArray;
```

# Копирование динамического массива

## Проблема

```
int main()
{
    int size = 4;
    int* a = new int[size];
    FillWithOnes(a, size);
    int* b = a;
    cout << "b[0] = " << b[0] << endl;
    FillWithZeros(a, size);
    cout << "b[1] = " << b[0] << endl;
}
```

## Копирование динамического массива

```
void copyArray(int* arr1, int *arr2, int size) {  
    for (int i = 0; i < size; ++i) {  
        arr2[i] = arr1[i];  
    }  
}
```

```
int size = 4;  
int* a = new int[size];  
FillWithOnes(a, size);  
int* b = new int[size];  
copyArray(a, b, size);  
cout << "b[0] = " << b[0] << endl;  
FillWithZeros(a, size);  
cout << "b[1] = " << b[0] << endl;
```

# Задание

1. Создать новый проект DynamicArray
2. Создать переменные size – для одномерного массива, rows and columns для двумерного
3. Создать функции вывода на экран этих массивов
4. Создать функции заполнения этих массивов, двумерный массив должен быть напечатан как матрица rows x columns



# Задание

1. Создать новый проект `DynamicArray`
2. Создать переменные `size` – для одномерного массива, `rows` and `columns` для двумерного
3. Создать функции вывода на экран этих массивов
4. Создать функции заполнения этих массивов, двумерный массив должен быть напечатан как матрица `rows x columns`

# **Введение в ООП**

## **1. Недостатки структурного программирования:**

- a) Неограниченность доступа функций к глобальным переменным**
- b) Отделение данных от функций плохо отображает реальную картину мира (разделение на данные/свойство и функции/поведение)**

## **2. Идея ООП - объединить данные и действия над этими данными в единое целое – объект.**

# Введение в ООП

1. *Класс*-универсальный, комплексный тип данных, состоящий из набора полей и методов.

```
class Circle{  
  
};
```

```
class Circle {  
    //Поля  
public:  
    double x;  
    double y;  
    double r;  
}
```

```
class Circle {
    //Поля
public:
    double x;
    double y;
    double r;

public:
    //constructors
    Circle() {
        cout << "Standart Constructor: " << endl;
        x = 0; y = 0; r = 1;
    }
    Circle(double x1, double y1, double r1){
        cout << "Special Constructor " << endl;
        x = x1; y = y1; r = r1;
    }
    //method
    void show() {
        cout << "Круг показался в x = "<<x<<" y = " << y << endl;
    }
};
```

# Объект

2. *Объект*-сущность в адресном пространстве, появляющаяся при создании экземпляра класса.

```
Circle circle;  
Circle *circle1 = new Circle(1,2,10);
```

Вывод:

Standart Constructor:

Special Constructor