Панельные данные

ЦМФ

Основные обозначения

$$i \in \{1; ...; n\}$$
 — объекты, $t \in \{0; ...; T\}$ — периоды времени $\vec{y}_i = (y_{i,1}, ..., y_{i,T})'$ — вектор зависимой переменной для і-го объекта $X_i = (\vec{x}_{i,1}, ..., \vec{x}_{i,T})'$ — матрица значений регрессоров для і-го объекта $\vec{x}_{i,t} = \left(x_{i,t}^{(1)}, ..., x_{i,t}^{(k)}\right)'$ — вектор значений регрессоров для і-го объекта и периода времени t $\vec{y}_{[nT \times 1]} = (\vec{y}_1', ..., \vec{y}_n')'$ — объединённый вектор значений зависимой переменной $X_{[nT \times k]} = (X_1, ..., X_n)'$ — объединённая матрица регрессоров

Объединённая модель регрессии (pooled model)

Применяется обычная линейная регрессия без учёта панельной структуры данных:

$$\vec{y} = X\vec{\beta} + \vec{\varepsilon}$$

Предпосылки:

•
$$cov(\varepsilon_{i,t}, \varepsilon_{j,s}) = cov(\varepsilon_{i,t}, x_{j,s,q}) = 0$$

МНК-оценки \hat{eta} являются состоятельными и эффективными

Модель с фиксированными эффектами (fixed effect, within model)

$$y_{i,t} = \alpha_i + \vec{x}'_{i,t} \vec{\beta} + \varepsilon_{i,t} \quad (1)$$

 α_i — индивидуальный эффект і-го объекта

Предпосылки:

- $cov(\varepsilon_{i,t}, \varepsilon_{i,s}) = 0$
- $E(\varepsilon_{i,t}) = 0$, $var(\varepsilon_{i,t}) = \sigma_{\varepsilon}^2$
- $cov(\varepsilon_{i,t}, x_{j,s,q}) = 0$

Модель с фиксированными эффектами в матричной форме

Пусть
$$\begin{cases} d_{i,t}=1, \ i=j \\ d_{i,t}=0, \ i\neq j \end{cases}$$
, тогда (1) можно переписать в виде $y_{i,t}=\sum_{j=1}^n \alpha_j d_{i,j} + \vec{x}_{i,t}' \vec{\beta} + \varepsilon_{i,t}$ (2)

Пусть
$$D = egin{pmatrix} \vec{l}_T & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \vec{l}_T & & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \vec{l}_T \end{pmatrix}$$
, где $\vec{l}_T = (1, \dots, 1)'$, и

 $\vec{lpha}=(lpha_1,...,lpha_n)'$, тогда (2) представляется в матричной форме: $\vec{y}=D\vec{lpha}+X\vec{eta}+\vec{arepsilon}$ (3)

МНК-оценки несмещённые и эффективные Состоятельность имеет место при увеличении числа периодов Т, но не достигается при росте числа объектов n

Внутригрупповое преобразование (within transformation)

Рассмотрим уравнение (1) в средних:

$$ar{y}_i = lpha_i + ar{x}_i'ar{eta} + ar{arepsilon}_i$$
, (4) где $ar{y}_i = rac{1}{T}\sum_{t=1}^T y_{i,t}$, $ar{x}_i = rac{1}{T}\sum_{t=1}^T ar{x}_{i,t}$, $ar{arepsilon}_i = rac{1}{T}\sum_{t=1}^T arepsilon_{i,t}$

Вычтем (4) из (1):

$$y_{i,t} - \bar{y}_i = (\bar{x}_{i,t} - \bar{x}_i)' \bar{\beta} + \varepsilon_{i,t} - \bar{\varepsilon}_i$$
 (5)

В матричной форме:

$$M_D \vec{y} = M_D X \vec{\beta} + M_D \vec{\epsilon}$$
, (6) где

$$M_D = I_{nT} - D(D'D)^{-1}D'$$

$$\hat{\vec{\beta}}_{FE} = (X'M_D X)^{-1} X' M_D \vec{y} \quad (7)$$

Внутригрупповые оценки и оценки индивидуальных эффектов

$$\hat{\bar{\beta}}_{FE} = (X'M_D X)^{-1} X' M_D \vec{y} \quad (7)$$

 \hat{eta}_{FE} — внутригрупповая оценка (within estimator) или оценка с фиксированным эффектов (fixed effect estimator)

Оценки индивидуальных эффектов:

$$\hat{\alpha}_i = \bar{y}_i - \bar{x}_i' \hat{\beta}_{FE}, \ i \in \{1; ...n\}$$
 (8)

Ковариационная матрица внутригрупповых оценок:

$$cov\left(\hat{\beta}_{FE}\right) = \sigma_{\varepsilon}^{2} (X'M_{D}X)^{-1},$$

$$\hat{\sigma}_{\varepsilon}^{2} = \frac{1}{nT - n - k} \sum_{i=1}^{n} \sum_{t=1}^{T} \left(y_{i,t} - \bar{y}_{i} - \left(\bar{x}_{i,t} - \bar{x}_{i}\right)'\hat{\beta}_{FE}\right)^{2}$$

Модель со случайными эффектами (random effect)

$$y_{i,t} = \mu + \vec{x}'_{i,t}\vec{\beta} + u_i + \varepsilon_{i,t} \quad (9)$$

Предпосылки:

- $cov(\varepsilon_{i,t}, \varepsilon_{i,s}) = 0$
- $E(\varepsilon_{i,t}) = 0$, $var(\varepsilon_{i,t}) = \sigma_{\varepsilon}^2$
- $cov(\varepsilon_{i,t}, x_{j,s,q}) = 0$
- $cov(u_i, u_i) = 0$
- $E(u_i) = 0$, $var(u_i) = \sigma_u^2$
- $cov(u_i, \varepsilon_{j,s}) = cov(u_i, x_{j,s,q}) = 0$

Модель со случайными эффектами в матричной форме

Пусть $\vec{\omega} = \vec{u} + \vec{\varepsilon}$, тогда модель (9) запишется в матричной форме: $\vec{y} = \mu \vec{\imath}_{nT} + X \vec{\beta} + \vec{\omega}$ (10)

Оценки параметров:

$$\begin{bmatrix} \vec{\mu}_{RE} \\ \hat{\vec{\beta}}_{RE} \end{bmatrix} = \left(\begin{bmatrix} \vec{\iota}'_{nT} \\ X' \end{bmatrix} (\boldsymbol{I}_n \otimes \Sigma^{-1}) [\vec{\iota}_{nT} \quad X] \right)^{-1} (\boldsymbol{I}_n \otimes \Sigma^{-1}) \vec{y}, \quad (11)$$

⊗ — произведение Кронекера,

$$\Sigma^{-1} = \frac{1}{\sigma_{\varepsilon}^2} \left(\left(\boldsymbol{I}_T - \frac{1}{T} \vec{\imath}_T \vec{\imath}_T' \right) + \frac{1}{T} \cdot \frac{\sigma_{\varepsilon}^2}{\sigma_{\varepsilon}^2 + T \sigma_u^2} \cdot \vec{\imath}_t \vec{\imath}_t' \right)$$

Межгрупповое преобразование (between transformation)

Модель в средних:

$$\bar{y}_{i} = \mu + \bar{x}_{i}' \vec{\beta} + u_{i} + \bar{\varepsilon}_{i} \quad (12)$$

$$\hat{\beta}_{B} = (\sum_{i=1}^{n} (\bar{x}_{i} - \bar{x})(\bar{x}_{i} - \bar{x})')^{-1} \sum_{i=1}^{n} (\bar{x}_{i} - \bar{x})(\bar{y}_{i} - y), \quad (13)$$

$$\hat{\mu}_{B} = \bar{y}_{i} - \bar{x}_{i}' \vec{\beta}, \quad (14) \quad \text{где}$$

$$\bar{y} = \frac{1}{nT} \sum_{i=1}^{n} \sum_{t=1}^{T} y_{i,t}, \quad \bar{x} = \frac{1}{nT} \sum_{i=1}^{n} \sum_{t=1}^{T} \bar{x}_{i,t}$$

Ковариационная матрица оценки $ar{eta}_{RE}$:

$$\begin{split} &cov\left(\hat{\beta}_{RE}\right) = \\ &\sigma_{\varepsilon}^{2}\left(\sum_{i=1}^{n}\sum_{t=1}^{T}(\vec{x}_{i,t} - \bar{x})(\vec{x}_{i,t} - \bar{x})' + \theta^{2}T\sum_{i=1}^{n}(\bar{x}_{i} - \bar{x})(\bar{x}_{i} - \bar{x})'\right)^{-1}, \\ &\theta^{2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^{2}}{\sigma_{\varepsilon}^{2} + T\sigma_{u}^{2}}, \ \hat{\sigma}_{u}^{2} = \hat{\sigma}_{B}^{2} - \frac{1}{T}\hat{\sigma}_{\varepsilon}^{2} \\ &\hat{\sigma}_{B}^{2} = \frac{1}{n-k-1}\sum_{i=1}^{n}\left(\bar{y}_{i} - \hat{\mu}_{b} - \bar{x}_{i}'\hat{\beta}_{B}\right)^{2} \end{split}$$

Измерители качества подгонки модели

$$R_{within}^{2} = cor(y_{i,t} - \bar{y}_{i}, \hat{y}_{i,t} - \hat{\bar{y}}_{i}),$$

$$R_{between}^{2} = cor(\bar{y}_{i}, \hat{\bar{y}}_{i}),$$

$$R_{overall}^{2} = cor(y_{i,t}, \hat{y}_{i,t})$$

С помощью R^2 нельзя сравнивать разные виды моделей (например, фиксированные эффекты против случайных), но можно сравнивать модели одного вида с разными наборами регрессоров

Выбор вида модели (содержательный аспект)

Простая регрессия предполагает, что между объектами нет индивидуальных различий

Модель с фиксированными эффектами (МФЭ) — индивидуальные различия значимы, и в выборке представлена вся совокупность объектов

Случайные эффекты (МСЭ) — различия значимы, но выборка неполна

В МФЭ индивидуальный эффект коррелирован с регрессорами, в МСЭ — нет

МФЭ состоятельна в любом случае, но при отсутствии корреляции неэффективна; МСЭ в коррелированном случае несостоятельна

Выбор вида модели (проверка статистических гипотез)

Объединённая модель против фиксированных эффектов

 H_0 : $\alpha_1 = \cdots = \alpha_n$

Гипотеза проверяется F-тестом для модели (3)

Объединённая модель против случайных эффектов

 $H_0: \ \sigma_u^2 = 0$

Проверяется тестом множителей Лагранжа:

$$LM = \frac{nT}{2(T-1)} \left(\frac{\sum_{i=1}^{n} (\sum_{t=1}^{T} e_{i,t})^{2}}{\sum_{i=1}^{n} \sum_{t=1}^{T} e_{i,t}^{2}} - 1 \right)^{2} = \frac{nT}{2(T-1)} \left(\frac{\vec{e}'DD'\vec{e}}{\vec{e}'\vec{e}} - 1 \right)^{2} \sim \chi^{2}(1)$$

Случайные эффекты против фиксированных

 H_0 : $cov(\alpha_i, \vec{x}_{j,t}) = 0$

Проверяется тестом Хаусмана:

$$\xi_{H} = \left(\hat{\vec{\beta}}_{FE} - \hat{\vec{\beta}}_{RE}\right)' \left(Cov\left(\hat{\vec{\beta}}_{FE}\right) - Cov\left(\hat{\vec{\beta}}_{RE}\right)\right)^{-1} \left(\hat{\vec{\beta}}_{FE} - \hat{\vec{\beta}}_{RE}\right) \sim \chi^{2}(k)$$

Панельная регрессия в R

исходные данные

```
library(plm)
data(Gasoline)
```

head (Gasoline)

```
country year lgaspcar lincomep lrpmg lcarpcap
1 AUSTRIA 1960 4.173244 -6.474277 -0.3345476 -9.766840
2 AUSTRIA 1961 4.100989 -6.426006 -0.3513276 -9.608622
3 AUSTRIA 1962 4.073177 -6.407308 -0.3795177 -9.457257
4 AUSTRIA 1963 4.059509 -6.370679 -0.4142514 -9.343155
5 AUSTRIA 1964 4.037689 -6.322247 -0.4453354 -9.237739
6 AUSTRIA 1965 4.033983 -6.294668 -0.4970607 -9.123903
```

Объединённая регрессия

```
model.formula <- lgaspcar ~ lincomep + lrpmg + lcarpcap</pre>
gas.ls <- plm(model.formula, data=Gasoline, index=c("country", "year"),</pre>
             model="pooling", effect="individual")
summary(gas.ls)
Balanced Panel: n=18, T=19, N=342
Residuals:
  Min. 1st Qu. Median 3rd Qu. Max.
-0.3840 -0.1530 -0.0498 0.1650 0.5970
Coefficients:
            Estimate Std. Error t-value Pr(>|t|)
(Intercept) 2.391326 0.116934 20.450 < 2.2e-16 ***
lincomep 0.889962 0.035806 24.855 < 2.2e-16 ***
lrpmg -0.891798 0.030315 -29.418 < 2.2e-16 ***
lcarpcap -0.763373 0.018608 -41.023 < 2.2e-16 ***
Total Sum of Squares: 102.74 Residual Sum of Squares: 14.904
R-Squared: 0.85494
                   Adj. R-Squared: 0.84494
```

Модель с фиксированными эффектами

```
gas.fe <- plm(model.formula, data=Gasoline, index=c("country", "year"),</pre>
            model="within", effect="individual")
summary(gas.fe)
Balanced Panel: n=18, T=19, N=342
Residuals:
   Min. 1st Ou. Median 3rd Ou. Max.
-0.37900 -0.03980 0.00465 0.04540 0.36300
Coefficients:
        Estimate Std. Error t-value Pr(>|t|)
lincomep 0.662250 0.073386 9.0242 < 2.2e-16 ***
lrpmg -0.321702 0.044099 -7.2950 2.355e-12 ***
Total Sum of Squares: 17.061 Residual Sum of Squares: 2.7365
R-Squared : 0.8396 Adj. R-Squared : 0.78805
```

Извлечение индивидуальных эффектов

summary(fixef(gas.fe))

```
Estimate Std. Error t-value Pr(>|t|)
AUSTRIA
         2,28586
                     0.22832 10.0115 < 2.2e-16 ***
          2.16555
                  0.21290\ 10.1718 < 2.2e-16
BELGIUM
                  0.21864 13.9129 < 2.2e-16 ***
          3.04184
CANADA
                  0.20809 11.4830 < 2.2e-16 ***
          2.38946
DENMARK
          2.20477
                     0.21647 \ 10.1851 < 2.2e-16
FRANCE
                     0.21788 9.8670 < 2.2e-16 ***
GERMANY
          2.14987
GREECE
          2.33711
                     0.21488 \ 10.8761 < 2.2e-16
                                                * * *
          2.59233
                     0.24369 \ 10.6380 < 2.2e-16
IRELAND
                     0.23954 9.3201 < 2.2e-16 ***
          2,23255
TTATY
          2.37593
                     0.21184 \ 11.2159 < 2.2e-16
                                                * * *
JAPAN
          2,23479
                     0.21417 \ 10.4345 < 2.2e-16
NETHERLA
          2.21670
                     0.20304\ 10.9174 < 2.2e-16
NORWAY
          1.68178
                     0.16246 \ 10.3517 < 2.2e-16
                                                * * *
SPAIN
          3.02634
                     0.39451 7.6711 1.71e-14
SWEDEN
                                                * * *
SWITZERL
          2.40250
                     0.22909 \ 10.4870 < 2.2e-16
          2.50999
                     0.23566 10.6510 < 2.2e-16 ***
TURKEY
       2.34545
                     0.22728 \ 10.3195 < 2.2e-16
U.K.
U.S.A.
                     0.21960 13.9128 < 2.2e-16 ***
         3.05525
```

Модель со случайными эффектами

```
gas.fe <- plm(model.formula, data=Gasoline, index=c("country", "year"),</pre>
             model="random", effect="individual")
summary(gas.fe)
Balanced Panel: n=18, T=19, N=342
Effects:
                  var std.dev share
idiosyncratic 0.008525 0.092330 0.182
individual 0.038238 0.195545 0.818
theta: 0.8923
Coefficients:
            Estimate Std. Error t-value Pr(>|t|)
(Intercept) 1.996698 0.184326 10.8324 < 2.2e-16 ***
lincomep 0.554986 0.059128 9.3861 < 2.2e-16 ***
lrpmg -0.420389 0.039978 -10.5155 < 2.2e-16 ***
lcarpcap -0.606840 0.025515 -23.7836 < 2.2e-16 ***
R-Squared : 0.82931
                              Adj. R-Squared: 0.81961
```

Проверка статистических гипотез

объединённая регрессия против фиксированных эффектов

объединённая регрессия против случайных эффектов

случайные эффекты против фиксированных

Динамическая модель

$$y_{i,t} = \alpha_i + \vec{x}'_{i,t}\vec{\beta} + \gamma y_{i,t-1} + \varepsilon_{i,t} \quad (15)$$

 $y_{i,t-1}$ коррелированы независимо от природы эффекта

Рассмотрим модель без экзогенных переменных:

$$y_{i,t} = \alpha_i + \gamma y_{i,t-1} + \varepsilon_{i,t} \quad (16)$$

В первых разностях:

$$y_{i,t} - y_{i,t-1} = \gamma (y_{i,t-1} - y_{i,t-2}) + \varepsilon_{i,t} - \varepsilon_{i,t-1}$$
 (17)

В уравнении (17) регрессоры и ошибки коррелированы, т.к. коррелированы $y_{i,t-1}$ и $\varepsilon_{i,t-1}$

Состоятельные оценки $\hat{\gamma}$ можно получить с помощью инструментальной переменной $y_{i,t-2}$, которая коррелирована с регрессором и не коррелирована с ошибкой

$$\hat{\gamma}_{IV} = \frac{\sum_{i=1}^{n} \sum_{t=2}^{T} y_{i,t-2}(y_{i,t}-y_{i,t-1})}{\sum_{i=1}^{n} \sum_{t=2}^{T} y_{i,t-2}(y_{i,t-1}-y_{i,t-2})}$$
(18)

Моментные тождества

Более общий случай — оценка обобщённым методом моментов на основе моментных тождеств

При
$$t=2$$
 имеем: $E\left(\left(\varepsilon_{i,t}-\varepsilon_{i,t-1}\right)y_{i,t-2}\right)=E\left(\left(\varepsilon_{i,2}-\varepsilon_{i,1}\right)y_{i,0}\right)=0$ При $t=3$ имеем два тождества: $E\left(\left(\varepsilon_{i,3}-\varepsilon_{i,2}\right)y_{i,0}\right)=0$ $E\left(\left(\varepsilon_{i,3}-\varepsilon_{i,2}\right)y_{i,1}\right)=0$

При
$$t=T$$
 имеем $T-1$ тождеств: $E\left(\left(\varepsilon_{i,T}-\varepsilon_{i,T-1}\right)y_{i,0}\right)=0$

 $E\left(\left(\varepsilon_{i,T} - \varepsilon_{i,T-1}\right)y_{i,T-1}\right) = 0$

Всего имеем
$$1+2+\cdots+T-1=\frac{T}{2}(T+1)-1$$
 тождеств

Оценка обобщённым методом моментов

Пусть
$$\overrightarrow{\Delta \varepsilon}_i = \begin{pmatrix} \varepsilon_{i,2} - \varepsilon_{i,1}, \dots, \varepsilon_{i,T} - \varepsilon_{i,T-1} \end{pmatrix}',$$

$$Z_i = \begin{pmatrix} y_{i,0} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & [y_{i,0} & y_{i,1}] & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & [y_{i,0}, \dots, y_{i,T-2}] \end{pmatrix},$$
 тогда моментные

тождества можно записать в виде

$$E(Z_i' \overrightarrow{\Delta \varepsilon}_i) = E(Z_i' (\overrightarrow{\Delta y}_i - \gamma \overrightarrow{\Delta y}_i (-1))) = 0 \quad (19)$$

Оценка:

$$\widehat{\gamma}_{GMM} = \left(\left(\sum_{i=1}^{n} \overline{\Delta y}_{i}'(-1) Z_{i} \right) S\left(\sum_{i=1}^{n} Z_{i}' \overline{\Delta y}_{i}(-1) \right) \right)^{-1} \times \left(\left(\sum_{i=1}^{n} \overline{\Delta y}_{i}'(-1) Z_{i} \right) S\left(\sum_{i=1}^{n} Z_{i}' \overline{\Delta y}_{i} \right) \right), \tag{20}$$

$$S = \left(E\left(Z_{i}' \overline{\Delta \varepsilon}_{i}' \overline{\Delta \varepsilon}_{i} Z_{i} \right) \right)^{-1}, \ \widehat{\overline{\Delta \varepsilon}}_{i} = \overline{\Delta e}_{i}$$

Модель с экзогенными регрессорами

В исходной модели

$$y_{i,t} = \alpha_i + \vec{x}'_{i,t}\vec{\beta} + \gamma y_{i,t-1} + \varepsilon_{i,t} \quad (15)$$

моментные тождества дополняются выражениями $E(\vec{x}_{i,s}\varepsilon_{i,t})=0$

Переменные $(\vec{x}_{i,1}, \dots, \vec{x}_{i,T})$ можно использовать в качестве дополнительных инструментов

Динамическая модель в R

исходные данные

data (Cigar)

head (Cigar)

```
      state
      year
      price
      pop
      pop16
      cpi
      ndi
      sales
      pimin

      1
      1
      63
      28.6
      3383
      2236.5
      30.6
      1558.305
      93.9
      26.1

      2
      1
      64
      29.8
      3431
      2276.7
      31.0
      1684.073
      95.4
      27.5

      3
      1
      65
      29.8
      3486
      2327.5
      31.5
      1809.842
      98.5
      28.9

      4
      1
      66
      31.5
      3524
      2369.7
      32.4
      1915.160
      96.4
      29.5

      5
      1
      67
      31.6
      3533
      2393.7
      33.4
      2023.546
      95.5
      29.6

      6
      1
      68
      35.6
      3522
      2405.2
      34.8
      2202.486
      88.4
      32.0
```

Пример авторегрессионной модели

```
ar.model <- dynformula(log(sales)~log(price)+log(pop)+
                       log(pop16) + pimin, lag.form=list(1,0,0,0,0))
cigar.argmm <- pgmm(ar.model,data=Cigar,index=c("state","year"),</pre>
                    qmm.inst=~log(sales)+log(price)+log(pop)+
                    log(pop16) +ndi+log(pimin),
                    lag.gmm=c(2,10))
summary(cigar.argmm)
Coefficients
                     Estimate Std. Error z-value Pr(>|z|)
lag(log(sales), 1) 0.69701806
                               0.05576996 12.4981 < 2.2e-16 ***
                               0.08060227 -3.7106 0.0002068 ***
log(price) -0.29907914
                               0.16616390 -3.6712 0.0002414 ***
log(pop)
           -0.61002852
log(pop16)
           0.42526936
                               0.16582209 2.5646 0.0103291 *
                                0.00071055 -2.1947 0.0281838 *
pimin
                  -0.00155945
Sargan Test: chisq(1292) = 46 (p.value=1)
Autocorrelation test (1): normal = -4.945137 (p.value=3.8045e-07)
Autocorrelation test (2): normal = 2.219766 (p.value=0.013217)
Wald test for coefficients: chisq(5) = 234.1875 (p.value=< 2.22e-16)
Wald test for time dummies: chisq(28) = 844.3341 (p.value=< 2.22e-16)
```

Домашнее задание

Построить статическую и динамическую модели занятости в Великобритании

data(EmplUK)

Обосновать выбор вида модели, дать интерпретацию её коэффициентов