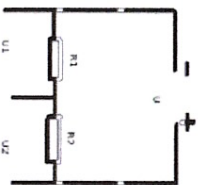


REALISATION DU PONT DIVISEUR DE TENSION (MONITORING DE BATTERIE)

Préliminaire : pour les indications de positionnement, on considérera par convention que vous avez l'avant du robot face à vous

Schéma théorique rappel



Matériel nécessaire :

- Un interrupteur
- Un connecteur d'alimentation pour Arduino
- Un coupleur de pile 9V
- 2 résistances 4,7 k
- 1 fil 5cm noir (De domino – vers GND carte)
- 1 fil 5 cm noir (de résistance vers domino -)
- 1 fil 10 cm noir (de connecteur arduino vers domino -)
- 1 fil 10 cm rouge (de interrupteur vers connecteur arduino)
- 1 fil 15 cm noir (de coupleur pile – vers connecteur arduino -)
- 1 fil 15 cm rouge (de coupleur pile + vers connecteur arduino +)
- 1 fil 20 cm (de pont vers broche analogique) couleur indifférente

Montage :

Commencer par souder les deux résistances au plus près l'une de l'autre (l'extrémité d'une patte touchant la résistance voisine).

Laisser au milieu un espace sans soudure de 5 à 10 mm .

Une fois ceci effectué, souder les pattes au niveau de cette partie médiane non soudée pour que les deux résistances se retrouvent parallèles.