深入理解并实现基本的 B+ 树数据结构

杨其臻

Jun 25, 2025

在数据库系统与文件系统的核心层,传统数据结构面临着严峻挑战。当数据规模超出内存容量时,二叉搜索树可能退化为O(n) 性能的链表结构,而哈希表则无法高效支持范围查询。B+ 树正是为解决这些问题而生的多路平衡搜索树,其设计目标直指「最小化磁盘I/O次数」与「优化范围查询性能」两大核心需求。作为B 树家族的重要成员,B+ 树通过独特的数据分离结构,在MySQL InnoDB、Ext4 文件系统等关键基础设施中承担索引重任。理解B+ 树不仅是对经典算法的学习,更是掌握现代存储引擎设计原理的必经之路。

1 B+ 树的核心概念

B+ 树的架构设计围绕「磁盘友好」原则展开。其内部节点仅存储键值用于路由导航,所有实际数据记录都存储在叶节点层,这种「数据分离」特性显著降低了树的高度。通过设定阶数 m 控制节点容量,B+ 树确保每个节点至少包含 $\lceil m/2 \rceil - 1$ 个键值,至多 m-1 个键值,从而维持「多路平衡」特性。最精妙的设计在于叶节点间通过双向指针连接成有序链表,这使得范围查询如 SELECT * FROM table WHERE id BETWEEN 100 AND 200 无需回溯上层结构即可高效完成。所有叶节点位于完全相同的深度,形成「绝对平衡」状态,保证任何查询的路径长度稳定为 $O(\log_m n)$ 。

```
class BPlusTreeNode:
    def __init__(self, order, is_leaf=False):
        self.order = order # 节点阶数,决定键值容量
        self.is_leaf = is_leaf # 标识节点类型
        self.keys = [] # 有序键值列表
        self.children = [] # 子节点指针 (内部节点) 或数据指针 (叶节点)
        self.next = None # 叶节点专用: 指向下一叶节点的指针
```

该节点类定义了 B+ 树的基础构件。order 参数决定树的阶数,直接影响节点容量上限 m-1 和下限 $\lceil m/2 \rceil - 1$ 。 核心区别在于 is_leaf 标志:内部节点的 children 存储子节点引用,形成树形导航结构;叶节点的 children 则关联实际数据,并通过 next 指针串联为链表。键值列表 keys 始终保持有序,这是高效二分查找的基础。

2 B+ 树的详细结构剖析

内部节点与叶节点承担截然不同的角色。内部节点作为「路由枢纽」,其键值 k_i 表示子树 $child_i$ 中所有键值的上界。例如键值 [15,30] 意味着:第一个子树包含 $(-\infty,15)$ 的键,第二个子树包含 [15,30) 的键,第三个子树包含 $[30,+\infty)$ 的键。叶节点则是「数据终端」,存储完整键值及其关联的数据指针(或内联数据)。特别需要

3 B+ 树操作原理解析 2

注意的是根节点的特殊性 —— 作为初始节点,其键值数量可低于 $\lceil m/2 \rceil - 1$,这是树生长过程中的过渡状态。 结构约束规则确保树的平衡性。当节点键值数量达到上限 m-1 时触发分裂,低于下限 $\lceil m/2 \rceil - 1$ 时触发合并(根节点除外)。叶节点链表在范围查询中发挥关键作用:当定位到起始键所在叶节点后,只需沿 next 指针遍历链表即可获取连续数据块,避免了传统二叉树的中序遍历回溯。

3 B+ 树操作原理解析

查找操作从根节点开始,通过二分查找定位下一个子节点,直至叶节点。时间复杂度 $O(\log_m n)$ 看似与二叉树相同,但由于 m 值通常达数百(由磁盘页大小决定),实际高度远低于二叉树。例如存储十亿条数据时,二叉树高度约 30 层,而 m=256 的 B+ 树仅需 4 层,将磁盘 I/0 次数从 30 次降至 4 次。

```
def search(node, key):
    # 递归终止: 到达叶节点
    if node.is_leaf:
        idx = bisect.bisect_left(node.keys, key)
        if idx < len(node.keys) and node.keys[idx] == key:
            return node.children[idx] # 返回数据指针
        return None # 键不存在

# 内部节点: 二分查找子节点位置
    idx = bisect.bisect_right(node.keys, key)
    return search(node.children[idx], key)
```

该搜索实现展示递归查找过程。bisect.bisect_right 返回键值应插入位置,对于内部节点即对应子节点索引。叶节点使用 bisect.bisect_left 精确匹配键值,返回关联的数据指针。

插入操作需维持节点容量约束。当叶节点溢出时,分裂为两个节点并提升中间键至父节点。例如阶数 m=4 的节点键值 [5,10,15,20] 插入 [5,10] 插入 [5,10] 和 [15,18,20] ,并将中间键 [5,10] 指升至父节点。若父节点因此溢出,则递归向上分裂。特殊情况下,根节点分裂会使树增高一层。

```
def split_leaf(leaf_node):
    mid = leaf_node.order // 2
    new_leaf = Node(leaf_node.order, is_leaf=True)

# 分裂键值与数据
    new_leaf.keys = leaf_node.keys[mid:]
    new_leaf.children = leaf_node.children[mid:]
    leaf_node.keys = leaf_node.keys[:mid]
    leaf_node.children = leaf_node.children[:mid]

# 更新叶链表
    new_leaf.next = leaf_node.next
leaf_node.next = new_leaf
```

4 代码实现关键模块 3

返回提升键值和新节点引用 return new_leaf.keys[0], new_leaf

叶节点分裂时,原节点保留前半部分键值,新节点获得后半部分。提升的键值为新节点的首个键值(非中间值), 这是因 B+ 树内部节点键值始终代表右子树的最小边界。链表指针的更新确保顺序遍历不受分裂影响。

删除操作需处理下溢问题。当叶节点键值数低于 $\lceil m/2 \rceil-1$ 时,优先向相邻兄弟节点借键。若兄弟节点无多余键值,则触发节点合并。例如删除导致节点键值为 [10,20] (m=4 时下限为 1),若左兄弟为 [5,6,8] 可借出最大值 8,调整后左兄弟 [5,6],当前节点 [8,10,20]。合并操作将两个节点与父节点对应键合并,可能引发递归合并直至根节点。

```
def borrow_from_sibling(node, parent, idx):

# 尝试从左兄弟借键

if idx > 0:

left_sib = parent.children[idx-1]

if len(left_sib.keys) > min_keys:

borrowed_key = left_sib.keys.pop()

borrowed_child = left_sib.children.pop()

node.keys.insert(0, parent.keys[idx-1])

node.children.insert(0, borrowed_child)

parent.keys[idx-1] = borrowed_key

return True

# 尝试从右兄弟借键(类似逻辑)

...
```

借键操作需同步更新父节点键值。向左兄弟借键时,父节点对应键值需更新为借出键值,因该键值代表左子树的 新上界。这种同步更新机制容易出错,是 B+ 树实现中的常见陷阱点。

4 代码实现关键模块

节点类作为基础容器,需严格控制键值与子节点的对应关系。对于内部节点,keys 长度始终为 len(children) - 1,因为 n 个键值需要 n+1 个子节点指针。叶节点则保持 len(keys) == len(children),每个键值对应一个数据项。

```
def insert(node, key, data):
    if node.is_leaf:
        # 叶节点插入
    idx = bisect.bisect_left(node.keys, key)
        node.keys.insert(idx, key)
        node.children.insert(idx, data)
```

5 实战: B+ 树 vs B 树 4

```
if len(node.keys) > node.order - 1: # 溢出检测
          new_key, new_node = split_leaf(node)
          if node.is_root: # 根节点特殊处理
             create_new_root(node, new_key, new_node)
          else:
12
             return new_key, new_node # 向上传递分裂
    else:
       # 内部节点路由
       idx = bisect.bisect_right(node.keys, key)
       child = node.children[idx]
       split_result = insert(child, key, data)
       if split_result: # 子节点发生分裂
          new_key, new_node = split_result
          node.keys.insert(idx, new_key)
22
          node.children.insert(idx+1, new_node)
          if len(node.keys) > node.order - 1:
             ... # 递归处理溢出
```

插入流程通过递归实现层次化处理。叶节点直接插入后检查溢出,分裂后若当前为根节点则创建新根。内部节点根据子节点分裂结果插入新键和指针,并递归检查自身溢出。这种「自底向上」的处理方式确保树始终保持平衡。

5 实战: B+ 树 vs B 树

B+ 树与 B 树的核心差异在于数据存储位置。B 树的内部节点存储实际数据,导致节点体积增大,降低缓存效率。而 B+ 树通过「数据集中于叶节点」的设计,使内部节点更紧凑,相同内存容量可缓存更多节点,显著减少磁盘访问。在范围查询场景,B+ 树的叶节点链表实现 O(1) 跨节点遍历,而 B 树需复杂的中序遍历。此外,B+ 树所有查询路径长度严格相等,提供更稳定的性能表现。

6 应用案例:数据库索引

MySQL InnoDB 存储引擎采用 B+ 树实现聚簇索引,其叶节点直接包含完整数据行。这种设计使得主键查询只需一次树遍历即可获取数据。辅助索引(非聚簇索引)同样使用 B+ 树,但其叶节点存储主键值而非数据指针,通过二次查找获取数据。B+ 树的「高扇出」特性使得亿级数据表索引仅需 3-4 层深度,而叶节点链表结构使全表扫描转化为高效顺序 I/O 操作,这正是 SELECT * FROM table 语句的性能保障。

7 实现优化与常见陷阱

「批量加载」技术可大幅提升初始化效率。通过预先排序数据并自底向上构建树,避免频繁分裂,速度可提升 10 倍以上。并发控制需考虑锁粒度 —— 节点级锁虽简单但易死锁,B-link 树等变种通过「右指针」实现无锁读取。

7 实现优化与常见陷阱 5

常见实现陷阱包括:叶节点链表断裂(分裂/合并时未更新指针)、键值范围失效(删除后未更新父节点边界)、忽略根节点特殊规则(允许单键存在)等。边界测试需特别关注最小阶数(m=3)和重复键值场景。

B+ 树以「空间换时间」的核心思想,通过多路平衡与数据分离的架构创新,成为大容量存储系统的基石。其价值在于同时优化点查询与范围查询,这在传统数据结构中难以兼得。理解 B+ 树不仅需要掌握分裂/合并等机械操作,更要领会其「面向磁盘」的设计哲学。随着新型存储硬件发展,LSM-Tree 等结构在某些场景展现优势,但 B+ 树在更新频繁、强一致性要求的系统中仍不可替代。