



Progetto di alta formazione in ambito tecnologico economico e culturale per una regione della conoscenza europea e attrattiva approvato e cofinanziato dalla Regione Emilia-Romagna con deliberazione di Giunta regionale n. 1625/2021



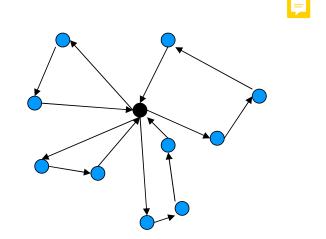
Università degli Studi di Ferrara

## ROUTING: problem definition

 Routing concerns the problem of finding a set of routes to be covered by a set of vehicles visiting a set of cities/customers once starting and ending at one (n) depot(s).

#### Constraints

- temporal restrictions:
  - time windows
  - maximal duration of a travel
- vehicle capacity
- customer demands
- Optimization Criteria
  - number of vehicles
  - travel cost
  - travel time
- Basic component: Travelling Salesperson Problem (TSP) and its variants.







#### Travelling Salesperson Problem

- Dati un insieme di N città
- int :N;
- enum citta;
- Una matrice di distanze
- array [citta,citta] of int : distanza;
- calcolare il percorso che visita ogni città esattamente una volta, percorrendo distanza minima

```
N=7;
citta = {Milano, Genova,
Ferrara, Firenze, Perugia,
Bari, Roma);
distanza =
[| 0 ,144,254,314,449,879,574
 1144, 0 ,339,230,383,910,505
 1254,343, 0 ,154,280,713,420
 |314,230,154, 0 ,151,678,273
 |449,383,280,151, 0 ,557,171
 1879,910,713,678,557, 0 ,432
 |574,505,420,273,171,432, 0 |];
```

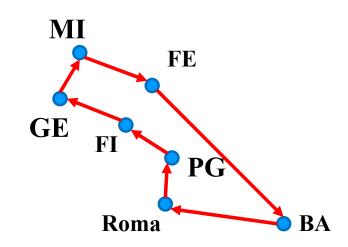
citta.dzn





# TSP: Permutation representation

- Variabili: P[i] = città visitata nella i-esima posizione
- Domini: insieme delle città
   array [1..N] of var citta:P;
- Constraints:
  - alldifferent(P)



solve minimize sum([distanza[P[i],P[i+1]]|i in 1..N-1])

+ distanza[P[N],P[1]];

P	GE	MI	FE	ВА	Roma	PG	FI
	1	2	3	4	5	6	7





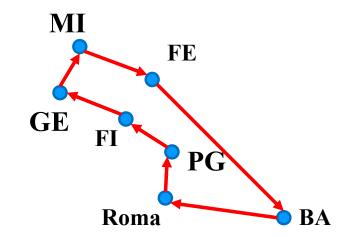
# TSP: successor representation

Variabili: S[c] = città visitata dopo la città c

Domini: insieme delle città

array [citta] of var citta:S;

- Constraints:
  - alldifferent(S)
  - S[c] ≠ c
  - circuit(N)



#### solve minimize

sum([distanza[ i, S[i] ] | i in citta]);

S	FE	MI	BA	GE	FI	Roma	PG
	MI	GE	FE	FI	PG	BA	Roma





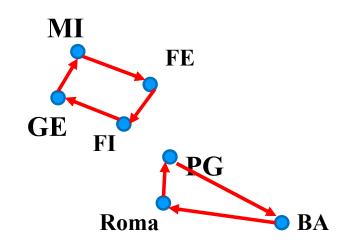
### TSP: successor representation

Variabili: S[c] = città visitata dopo la città c

Domini: insieme delle città

array [citta] of var citta:S;

- Constraints:
  - alldifferent(S)
  - S[c] ≠ c
  - circuit(N)



solve minimize

sum([distanza[ i, S[i] ] | i in citta]);

S	FE	MI	BA	GE	FI	Roma	PG	
	MI	GE	FE	FI	PG	BA	Roma	l



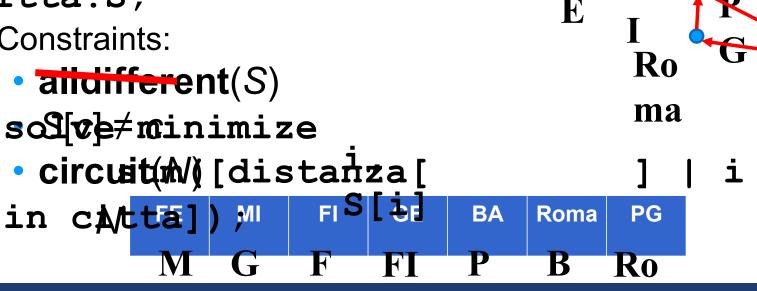


#### TSP: successor representation

Variablili: S[c] = città visitata dopo la città c

- Domini: insieme delle città array [citta] of var citta:S;
- Constraints:









### Propagazione vincolo circuit

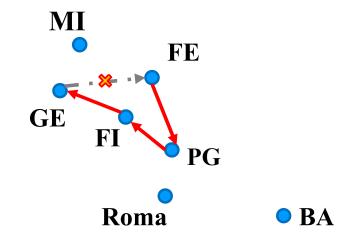
- I vincoli circuit e alldifferent insieme risolvono il problema del circuito Hamiltoniano, che è un problema NP-completo
- Risulta quindi NP-completo ottenere la propagazione GAC dei due vincoli insieme
- In pratica, ci si accontenta di algoritmi di propagazione che garantiscano la correttezza della soluzione, anche se non raggiungono GAC o GBC





#### circuit constraint

- Algoritmo semplice
  - cerca valore ground
  - segui path fino a una variabile
  - elimina dal dominio di questa (ultima) variabile la prima città
  - (sospenditi se non hai finito)



	PG	GE			FI	
BA	FE	FI	GE	MI	PG	Roma





#### Esercizio

```
Dato il seguente CSP:
```

```
var 2..5:X1; var 3..5: X2; var 1..4: X5;
constraint circuit([X1,X2,4,1,X5]);
constraint alldifferent([X1,X2,4,1,X5]);
```

Si mostri la propagazione effettuata

```
X1 [2,3,4,5]
X2 [3,4,5]
4
1
X5 [1,2,3,4]
```





#### Vincoli globali: table

```
• table(array[int] of var TIPO:
    array[int, int] of TIPO: t)

• Dove TIPO può essere bool o int.
• Impone che x sia una delle righe della tabella t.
• Utile per creare nuovi vincoli
include "globals.mzn";
array [1..4] of var 0..9 : x;
constraint table(x,
    [|1,2,3,4
    |5,6,7,8
    |9,0,1,2
    |3,4,5,6
    |7,8,9,0|]);
```





х,