向量

Didnelpsun

目录

1	线性	相关性	1
	1.1	初等运算	1
	1.2	代入重组	1
	1.3	同乘	1
	1.4	行列式	2
	1.5	矩阵秩	2
		1.5.1 线性相关性	3
		1.5.2 线性表出	3
	1.6	极大线性无关组	3
2	等价	向量组	4
3	向量	空间	5
	3.1	基坐标	5
	3.2	过渡矩阵	5

1 线性相关性

使用行列式不等于 0 的方法最方便,但是有时候行列不同就不能这么做了。

1.1 初等运算

多用于选择题,给出 n 维线性无关向量,判断向量组是否线性无关。如果向量组初等运算为 0 就代表线性相关。

例题: 已知 n 维向量 α_1 , α_2 , α_3 线性无关,则判断线性相关性: $\alpha_1 + \alpha_2$, $\alpha_2 - \alpha_3$, $\alpha_3 + \alpha_1$ 。

解: $\alpha_1 + \alpha_2$ 与 $\alpha_2 - \alpha_3$,共同出现了 α_2 ,首先要消掉 α_2 ,所以相减得到 $\alpha_1 + \alpha_3$,然后发现跟后面的 $\alpha_3 + \alpha_1$ 一样,所以直接一减得到 0,表示线性相关。

1.2 代入重组

若要求线性相关的式子由其他向量构成,则将式子代入表示目标式子。

例题: 设 α_1 , α_2 , β_1 , β_2 , β_3 都是 n 维向量, $n \ge 3$, 且 $\beta_1 = \alpha_1 + \alpha_2$, $\beta_2 = \alpha_1 - 2\alpha_2$, $\beta_3 = 3\alpha + 1 + 2\alpha_2$, 证明向量组 β_1 , β_2 , β_3 线性相关。

证明: 若存在 k_1, k_2, k_3 使得 $k_1\beta_1 + k_2\beta_2 + k_3\beta_3 = 0$ 。

代入 α 表示 β 的式子: $k_1(\alpha_1 + \alpha_2) + k_2(\alpha_1 - 2\alpha_2) + k_3(3\alpha_1 + 2\alpha_2) = 0$.

- $(k_1 + k_2 + 3k_3)\alpha_1 + (k_1 2k_2 + 2k_3)\alpha_2 = 0$
- $\therefore k_1 + k_2 + 3k_3 = 0$,且 $k_1 2k_2 + 2k_3 = 0$ 即可。

而未知数的个数大于方程个数,所以有无穷多解,从而必然有非零解,从而 β_1 , β_2 , β_3 线性相关。

1.3 同乘

若要求线性相关的式子存在一定的乘积关系,则可以用同乘一步步消去系数。

例题: 设 $A \in n$ 阶矩阵,若存在正整数 k,使得线性方程组 $A^k x = 0$ 有解向量 α ,且 $A^{k-1}\alpha \neq 0$,证明向量组 $\alpha, A\alpha, \dots, A^{k-1}\alpha$ 线性无关。

证明: 假设 α , $A\alpha$, \cdots , $A^{k-1}\alpha$ 线性相关,则设存在系数 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_k$ 使得 $\lambda_1\alpha + \lambda_2A\alpha + \cdots + \lambda_kA^{k-1}\alpha = 0$ 。

 $\therefore A^k x = 0$ 的解为 α , $\therefore A^k \alpha = 0$, $\therefore \dots = A^{k+2} \alpha = A^{k+1} \alpha = A^k \alpha = 0$.

1.4 行列式

对向量的线性相关性可以从其向量组组成的行列式来计算,若行列式值为 0 则线性相关,若行列式值不为 0 则线性无关。

注意这里容易失根。要仔细找出所有为 0 的因式,不要随便降低阶数。

例题: 设 a_1, a_2, \dots, a_s 是 s 个互不相同的数,探究 s 个 n 维列向量 $\alpha_i = [1, a_i, a_i^a, \dots, a_i^{n-1}]^T$ $(i = 1, 2, \dots, s)$ 的线性相关性。

解: 当 s > n 时,有 n 个方程 s 个未知数,所以必然存在自由变量,从而必然线性相关性。

当
$$s = n$$
 时, $|\alpha_1 \alpha_2 \cdots \alpha_n| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1^{n-1} & a_2^{n-1} & \cdots & a_n^{n-1} \end{vmatrix} = \prod_{1 \leqslant j \leqslant i \leqslant n} (a_i - a_j) \neq 0$ 。

所以线性无关。

当
$$s < n$$
 时,对方程矩阵切割保留方形的 s 个 $=$
$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1^{n-1} & a_2^{n-1} & \cdots & a_n^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{vmatrix}$$

上面因为范德蒙德行列式已经不等于 0, 即上面的方阵线性无关, 原来无关延长 无关, 所以整个方程都线性无关。

综上当 s > n 时线性相关, $s \le n$ 时线性无关。

1.5 矩阵秩

当向量的个数与维数不同时就不能使用行列式去分析,而只能用矩阵的秩来分析。当矩阵满秩则线性无关,当矩阵降秩则线性相关。

1.5.1 线性相关性

当谈到多个向量是否线性相关时可以将向量组组成矩阵,判断其秩。满秩就是线性无关,降秩就是线性相关。

1.5.2 线性表出

当谈到一个向量是否能被其他向量线性表出时,要将这些向量全部组成一起,判断能否被其他向量表出的向量放在最右边,然后判断增广矩阵的秩。

- 1. 若 $r(\alpha_1, \alpha_2, \dots) \neq r(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \beta)$, 则 β 无法被 α 线性表出。
- 2. 若 $r(\alpha_1, \alpha_2, \dots) = r(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \beta) < r$,则 β 可以被 α 无穷线性表出。表达式为基础解系。
- 3. 若 $r(\alpha_1, \alpha_2, \dots) = r(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \beta) = r$,则 β 可以被 α 惟一线性表出。表 达式为将矩阵化为单位矩阵后 β 所在就是 α 的系数。

例题: 已知 $\alpha_1 = (1,2,1)^T$, $\alpha_2(2,3,a)^T$, $\alpha_3 = (1,a+2,-2)^T$, $\beta = (1,3,0)^T$,若 β 可以由 α_1 、 α_2 , α_3 线性表示,且表示法不唯一,求 a。

解:设 $x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + x_2\alpha_3 = \beta$,由 β 可以由 α_1 、 α_2 , α_3 线性表示,且表示法不唯一可知 $Ax = \beta$ 有无穷解,即 r(A) = r(A|B) < 3。

$$= [\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 | \beta] = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & a+2 & 3 \\ 1 & a & -2 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & a & 1 \\ 0 & 0 & a^2 - 2a - 3 & a - 3 \end{bmatrix}$$

$$\therefore a = 3_{\circ}$$

1.6 极大线性无关组

极大线性无关组一般与向量组秩在一起使用。一般解出极大线性无关组与 秩,还要用极大线性无关组表示出其余的向量,基本步骤:

- 1. 将向量组拼接为矩阵 A, 对 A 进行初等行变换,化为最简行阶梯形矩阵,确定矩阵秩 r(A)。
- 2. 在最简行阶梯矩阵中按列找出一个秩为 r(A) 的子矩阵,即在每个台阶上 找一列列向量,找 r(A) 列构成一个新矩阵,其就是一个极大线性无关组。
- 3. 将其余向量依次与极大线性无关组进行对比解出表示方法。

注意: 求向量组的秩可以进行初等变换,包括行变换和列变换。但是求极大线性无关组时最好只使用行变换,因为列变换会改变方程的解。从而解方程组只能做行变换。

2 等价向量组

r(A) = r(B) = r(A|B),所以需要计算三个向量组构成的矩阵的秩就可以了。

例题: 设向量组 α : $\alpha_1 = [1,0,2]^T$, $\alpha_2 = [0,1,1]^T$, $\alpha_3 = [2,-1,a+4]^T$, 向 量组 β : $\beta_1 = [1,2,4]^T$, $\beta_2 = [1,-1,a+2]^T$, $\beta_3 = [3,3,10]^T$ 。

矩阵
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & a+4 \end{pmatrix}$$
, $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 2 & -1 & 3 \\ 4 & a+2 & 10 \end{pmatrix}$.

- (1)AB 是否等价。
- (2) 向量组 AB 是否等价。

(1)
$$\mathbf{M}$$
: 化简 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & a+1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix}$

若 $a \neq -1$, 则 r(A) = 3, 且 $a \neq 0$, 则 r(B) = 3, 此时 AB 等价。

若 a = -1,则 r(A) = 2,r(B) = 3,AB 不等价。

若 a = 0, 则 r(B) = 2, r(A) = 2, AB 不等价。

(2) 解: 因为向量组 α 拼接在一起就是 A, β 拼接在一起就是 B,所以 $r(\alpha) = r(A)$, $r(\beta) = r(B)$, $r(\alpha|\beta) = r(A|B)$ 。

若 $a \neq -1 \neq 0$,则 r(A) = r(B) = r(A|B)。向量组等价。

若 a=-1 或 a=0,则 $r(A)\neq r(B)$,所以不等价。

3 向量空间

3.1 基坐标

对于任意向量 $\alpha = \xi_i x_i = \eta_i y_i$, ξ_i 、 η_i 为基, x_i 、 y_i 为向量基 ξ_i 、 η_i 下的坐标。

3.2 过渡矩阵

对于两个基 η_i 、 ξ_i , $\eta_i=\xi_i C$ 的 C 为 ξ_i 到 η_i 的过渡矩阵,该式子为基变换公式。

所以得到 x = Cy,这个公式为坐标变换公式。