相似

Didnelpsun

目录

| 1 | 特征值与特征向量 | | |
|---|----------|---------|---|
| | 1.1 | 迹 | 1 |
| | 1.2 | 逆矩阵 | 1 |
| | 1.3 | 抽象型 | 2 |
| | 1.4 | 可逆矩阵 | 2 |
| | 1.5 | 实对称矩阵 | 2 |
| 2 | 相似理论 | | |
| | 2.1 | 判断相似对角化 | 3 |
| | 2.2 | 反求参数 | 3 |
| | 2.3 | 反求矩阵 | 3 |
| | 2.4 | 相似性 | 4 |
| | 2.5 | 抽象型 | 4 |
| | 2.6 | 正交相似 | 5 |

特征值往往与前面的内容进行混合考察。

1 特征值与特征向量

1.1 迹

例题: 已知 A 是 3 阶方阵,特征值为 1, 2, 3, 求 |A| 的元素 a_{11}, a_{22}, a_{33} 的代数余子式 A_{11}, A_{22}, A_{33} 的和 $\sum_{i=1}^{3} A_{ii}$ 。

解:首先代数余子式的和 $A_{11}^{i=1}$ A_{22} , A_{33} 一般在行列式展开定理中使用,但是这里给出的不是一行或一列的代数余子式,而是主对角线上的代数余子式,这就无法使用代数余子式来表达行列式的值了。

而另一个提到代数余子式的地方就是伴随矩阵 A^* ,所求的正好是伴随矩阵的迹 $tr(A^*) = A_{11} + A_{22} + A_{33}$ 。

又根据特征值性质,特征值的和为矩阵的迹,特征值的积为矩阵行列式的值, 所以 $tr(A^*) = A_{11} + A_{22} + A_{33} = \lambda_1^* + \lambda_2^* + \lambda_3^*$ $= \sum_{i=1}^3 \frac{|A|}{\lambda_i} = \sum_{i=1}^3 \frac{\lambda_1 \lambda_2 \lambda_3}{\lambda_i} = \lambda_2 \lambda_3 + \lambda_1 \lambda_3 + \lambda_1 \lambda_2 = 2 + 3 + 6 = 11$ 。

1.2 逆矩阵

通过相关式子将逆矩阵转换为原矩阵。同一个向量的逆矩阵的特征值是原矩阵的特征值的倒数。

例题: 已知
$$\overrightarrow{\alpha}=(a,1,1)^T$$
 是矩阵 $A=\begin{bmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & a & -2 \\ 2 & -2 & -1 \end{bmatrix}$ 的逆矩阵的特征向

 $\frac{1}{2}$ 则求 $\overrightarrow{\alpha}$ 在矩阵 A 中对应的特征值。

解: 由于 $\overrightarrow{\alpha}$ 是 A^{-1} 的特征向量,所以令此时的特征值为 λ_0 ,则定义 $\lambda_0 \overrightarrow{\alpha} = A^{-1} \overrightarrow{\alpha}$, $\lambda_0 A \overrightarrow{\alpha} = \overrightarrow{\alpha}$ 。

$$\mathbb{P} \lambda_0 \begin{bmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & a & -2 \\ 2 & -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbb{P} \lambda_0 \begin{bmatrix} -a & 2 & 2 \\ 2a & a & -2 \\ 2a & -2 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

即根据矩阵代表的是方程组,得到 $\lambda_0(4-a) = a$, $\lambda_0(3a-2) = 1$, $\lambda_0(2a-3) = 1$

1.3 抽象型

题目只会给对应的式子,来求对应的特征向量或特征值。需要记住特征值的 关系式然后与给出的式子上靠拢,不会很复杂。

例题:已知 A 为三阶矩阵,且矩阵 A 各行元素之和均为 5,则求 A 必然存在的特征向量。

解:由于是抽象型,所以没有实际的数据,就不能求出固定的特征值, $\lambda \xi = A \xi$ 。 又矩阵 A 各行元素之和均为 5,所以转换为方程组:

1.4 可逆矩阵

使用可逆矩阵相似对角化的性质。若 $A \sim B$,则 $P^{-1}AP = B$ 。B 为纯量阵。且 B 的迹为 A 的特征值。P 为特征向量。

例题: 已知
$$P^{-1}AP=\begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & -1 \end{bmatrix}$$
, $P=(\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3)$ 可逆,求 A 关于特

征值 $\lambda = 1$ 的特征向量。

解:根据 $P^{-1}AP = \Lambda$,所以 P 为特征向量,1,1,-1 为特征值。

所以 A 关于 $\lambda = 1$ 的特征向量为 α_1 或 α_2 。而某一特征值的全部特征向量构成特征向量子空间,所以 $\lambda = 1$ 的特征向量为 $k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2$ 。

1.5 实对称矩阵

实对称矩阵的不同特征值的特征向量相互正交 $(B^TA=0)$ 。

例题: 已知 A 为三阶实对称矩阵,特征值为 1,3-2,其中 $\alpha_1=(1,2,-2)^T$, $\alpha_2=(4,-1,a)^T$ 分别属于特征值 $\lambda=1$, $\lambda=3$ 的特征向量。求 A 属于特征值 $\lambda=-2$ 的特征向量。

解: 令 A 属于特征值 $\lambda = -2$ 的特征向量为 $(x_1, x_2, x_3)^T$ 。

根据实对称矩阵的正交性质。

$$\alpha_1^T\alpha_2 = 4 - 2 - 2a = 0, \ \alpha_2^T\alpha_3 = 4x_1 - x_2 + ax_3 = 0, \ \alpha_3^T\alpha_1 = x_1 + 2x_2 - 2x_3 = 0.$$

a=1, $4x_1-x_2+x_3=0$, $x_1+2x_2-2x_3=0$, 解得基础解系 $(0,1,1)^T,\alpha_3=(0,k,k)^T$ $(k\neq 0)$ 。

2 相似理论

2.1 判断相似对角化

可以使用相似对角化的四个条件,但是最基本的使用还是 A 有 n 个无关的特征向量 ξ 。

2.2 反求参数

常用方法:

- 若 $A \sim B$,则 |A| = |B|,r(A) = r(B),tr(A) = tr(B), $\lambda_A = \lambda_B$,通过等式计算参数。
- 若 ξ 是 A 属于特征值 λ 的特征向量,则有 $A\xi = \lambda \xi$,建立若干等式或方程组来计算参数。
- 若 λ 是 A 的特征值,则与 $|\lambda E A| = 0$,通过该等式计算参数。

例题: 已知
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & x \end{pmatrix}$$
, $B = \begin{pmatrix} 2 & & \\ & y & \\ & & -1 \end{pmatrix}$, 且 $A \sim B$, 求参数。

首先可以利用迹相等,则 2+0+x=2+y-1,行列式值相等,则 -2=-2y,解得 $x=0,\ y=1$ 。

2.3 反求矩阵

若有可逆矩阵 P,使得 $P^{-1}AP = \Lambda$,则:

- $A = P\Lambda P^{-1}$
- $A^k = P \Lambda^k P^{-1}$
- $\bullet \quad f(A) = Pf(\Lambda)P^{-1} \circ$

例题: 已知
$$A = \begin{pmatrix} 2 & x & 1 \\ 0 & 3 & 0 \\ 3 & -6 & 0 \end{pmatrix}$$
 相似于对角矩阵,求 A^{100} 。

$$|\lambda E - A\lambda| = \begin{vmatrix} \lambda - 2 & -x & -1 \\ 0 & \lambda - 3 & 0 \\ -3 & 6 & \lambda \end{vmatrix} = (\lambda - 3)^2 (\lambda + 1) = 0. \quad \lambda_1 = \lambda_2 = 3,$$

$$= -1.$$

 $\lambda_3 = -1$

代入 3:
$$(3E - A)x = 0$$
,
$$\begin{pmatrix} 1 & -x & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -3 & 6 & 3 \end{pmatrix} = 0$$
, 所以 $\frac{-1}{3} = \frac{-x}{6}$, $x = 2$ 。 解得 $\xi_1 = (1, 0, 1)^T$, $\xi_2 = (2, 1, 0)^T$, $\xi_3 = (1, 0, -3)^T$ 。

2.4 相似性

- 定义法: 若存在可逆矩阵 P,使得 $P^{-1}AP = B$,则 $A \sim B$ 。
- 性质: 若 $A \sim B$, 则 r(A) = r(B), |A| = |B|, tr(A) = tr(B), $\lambda_A = \lambda_B$ 。
- 传递性: A ~ Λ, Λ ~ B, 则 A ~ B。

例题: 已知矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & a \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$
 和对角矩阵相似,求 a 。

解:由于 A 是对角矩阵,所以特征值为其迹 $\lambda = (3,2,3)$ 。特征值有二重根。 已知 $A \sim \Lambda$, $\lambda = 3$ 有两个线性无关的特征向量。即 (3E - A)x = 0 有两个

$$3E - A = \begin{bmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & -a \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & -a - 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, :: a = -2.$$

抽象型 2.5

例题: 设 A 是三阶矩阵, $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 是三维线性无关的列向量,且 $A\alpha_1 =$ $\alpha_2 + \alpha_3$, $A\alpha_2 = \alpha_1 + \alpha_3$, $A\alpha_3 = \alpha_1 + \alpha_2$,求 A 相似的矩阵。

解: $A \sim \Lambda$,则 $P^{-1}AP = \Lambda$ 。

$$A(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = (\alpha_2 + \alpha_3, \alpha_1 + \alpha_3, \alpha_1 + \alpha_2) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

记
$$P = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3), \ B = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$
。

又 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 是三维线性无关的列向量, $\therefore |\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3| \neq 0$,所以 P 可逆。 $\therefore AP = PB$, $P^{-1}AP = B$, $A \sim B$ 。

2.6 正交相似

例题: 已知 A 是三阶实对称矩阵,若正交矩阵 Q 使得 $Q^{-1}AQ = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{bmatrix}$,

如果 $\alpha_1 = (1, 0, -1)^T$ 和 $\alpha_2 = (0, 1, 1)^T$ 是矩阵 A 属于特征值 $\lambda = 3$ 的特征向量,求 Q。

解: 首先由正交矩阵就可以知道各特征值正交。令 $\alpha_3=(x_1,x_2,x_3)^T$ 。对应的 $\lambda_3=6$ 。

 $\alpha_3^T \alpha_1 = x_1 - x_3 = 0$, $\alpha_3^T \alpha_2 = x_2 + x_3 = 0$,求 λ_3 的特征值,则不如令 $x_3 = 1$,则解得 $\alpha_3 = (1, -1, 1)^T$ 。

这样 $Q = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$,还需要将 Q 正交单位化。可知 α_3 根据正交规

律求出来,一定是正交的,而 $\alpha_1^T \alpha_2 = -1 \neq 0$ 所以需要正交。

最后对整个 Q 进行单位化: $\gamma_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1,0,-1)^T$, $\gamma_2 = \frac{1}{\sqrt{6}}(1,2,1)^T$, $\gamma_3 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1,-1,1)^T$ 。