一. 单项选择题

1. B

概念题, 荣政 P16, 王道课后题 1.2.3 第一题。

2. A

考研范围内,顺序表相对于链表的优势就是,更便于随机存取以及存储密度更大。

3. C

第 i 个位置要插入元素,则前 i-1 个元素不会被移动,所以需要移动的元素有 n-(i-1) = n-i+1。

4. B

另外注意插入过程是从后向前依次移动一个元素。

5. B

荣政 P99, 链栈没有头结点。

6. C

一棵二叉树总结点数为 $N_0+N_1+N_2$,总指针数为 N_1+2N_2 ,而一棵二叉树中,除了根结点外,每个结点都有一个指针指向它,所以总结点数要比总指针数多 1,也就是多了根结点。

即: $N_0 + N_1 + N_2 = N_1 + 2N_2 + 1$, 解得 $N_0 = N_2 + 1$ 。

注: 多叉树计算方法一样, 先求总结点数, 再求总指针数, 根据总结点数比总指针数多1, 即可求出等量关系。

7. A

始: CAEBD

中: DACBE.

- ① 发序遍历序到最后一个往处即为二又树的被经点
- ①故比數中二又知根指定为 D. 然后在特遍历序到中找到报结点,其极的为在子树上的结点,在边即为在子树上的结点。

ACBE均为在子树上的线点。

- ② 台序例数第二个结点 B. 因二叉知道归定义、根据① B为 D 在子数的根结点.
- ③ 在特序到中找到 B, 张, AC为 B左子树上的 结点, E为 B右子树上的结点。
- ① 担据 ①, 新 B高子树的根链之
- ⑤.在中原的中域到白, 凡) C为为在3树上的经过

二叉树如友圈.

则 失序遍历序到为 DBACE

8. C

概念题, 荣政 P167。

9. A

n个顶点的无向图,成为一个连通图,至少需要 n-1 条边,此时这些顶点构成一棵树;若在**任何情况下**都保证是连通图,则至少需要 $\frac{(n-1)(n-2)}{2}+1$ 条边,也就是让其中 n-1 个顶点构成完全无向图,然后把剩余的一个结点连接上,加一条边。

n个顶点的有向图,成为一个连通图,至少需要 n 条边,此时这些顶点构成一个有向环;若在**任何情况下**都保证是连通图,则至少需要 (n-1)(n-2)+2 条边,也就是让其中 n-1 个顶点构成完全有向图,然后把剩余的一个结点连接上,加两条边。

10. A

荣政 P188,同时注意建立邻接矩阵的时间复杂度为 $O(n^2)$ 。

11. D

根据题目描述,可知每个顶点都和除自身外的所有顶点之间都有边,所以是完全图,有向完全图或者无向完全图均可; C 选项,若边的权重为 1,也符合题目描述,但它是有权图。

12. B

不可直接删除,假设利用开放地址法中的线性探查法,因为删除元素后,该位置为空,查找被删除元素之后的元素时,如果利用散列函数定位到被删元素之前,继续比较的过程中会遇到被删元素的空位

置,此时会判定为查找失败。也就是说,直接删除元素,会破坏散列表的查找路径。若是拉链法,则可以直接删除。

13. D

荣政 P231, 习题 7-8 原题。Hash 函数应尽可能减少冲突的发生,冲突可以理解为关键字在表中"扎堆",也就是关键字经过 Hash 函数处理后落在表中各个位置上的概率不相等,为了减少冲突,应该使得函数值以等概率取其值域中的每个值。注意这里所说的值域,如 Hash 函数为 H(key)=key Mod 13,则值域为 0 到 12,也就是表中的 13 个位置。

14. C

荣政 P242。

快速排序,待排序列越接近无序,算法效率越高;待排序列越接近有序,算法效率越低。快速排序的运行时间与划分是否对称有关,若待排序列基本有序,且每次选取第 n 个元素为基准,则划分区间不均匀,算法效率低。

15. B

荣政 P24。

假设 n 为 7,第一次两两归并,形成三个有序二元组和一个一元组; 第二次两两归并,形成一个有序四元组和一个有序三元组;第三次归 并,形成最终有序序列。归并次数为 $\lceil lb7 \rceil = 3$ 。注:k 路归并排序的趟数为 $\lceil \log_k n \rceil$ 。

二. 判断题

1. 错误

线性表中第一个元素没有前驱,最后一个元素没有后继。

2. 错误

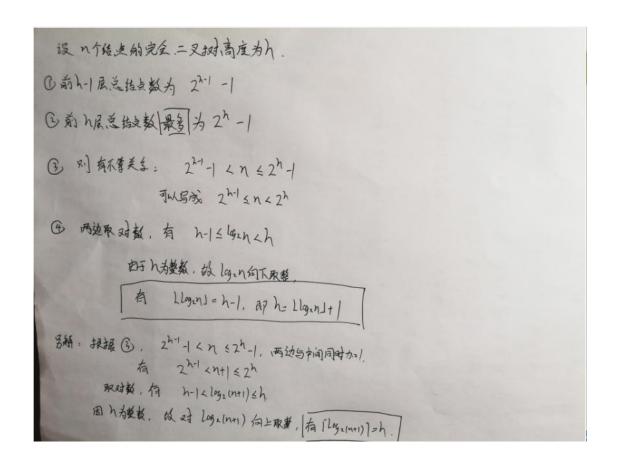
栈和队列既有顺序存储方式, 又有链式存储方式。

3. 正确

4. 正确

后序遍历顺序是"左右中",这里的"中"就是树根(无论是整棵树的根节点还是子树的根节点),所以后序遍历序列中,根节点肯定在其孩子结点的后面。

5. 正确



6. 正确

荣政 P177。

二叉排序树的插入过程:插入一个关键字首先要找到插入位置,对于一个不存在于二叉排序树中的关键字,其**查找不成功的位置**即为该关键字的插入位置,该位置一定在**空指针域**上,因此在空指针域上连接的一个新结点必为叶子结点。

7. 错误

对于无向非连通图,一次深度优先遍历只能访问到起点所在的连同分量:对于有向非强连通图,起点不一定能访问到所有顶点。

8. 错误

荣政 P194。

最小生成树唯一的图: 所有边权值不相等,或者有权值相等的边,但是在构造最小生成树的过程中权值相等的边都被并入生成树的图,其最小生成树唯一。

9. 正确

无向图无论是否有权,其邻接矩阵一定是对称的。所以若邻接矩阵 不对称,该图一定是有向图。

10. 错误

a与b之间可能存在一条路径,但并不一定存在一条弧。

11. 错误

荣政 P233。散列函数一对一只是一种理想状态,实际情况中,散列函数设定很灵活,只要使任何关键字的散列函数值都出现在表长允许的范围内即可。

12. 错误

荣政 P230。

装填因子越大,说明表越满,再插入新元素时发生冲突的可能性就 越大;但装填因子过小,空间浪费就会过多。

13. 正确

概念题, 荣政 P218。

14. 正确

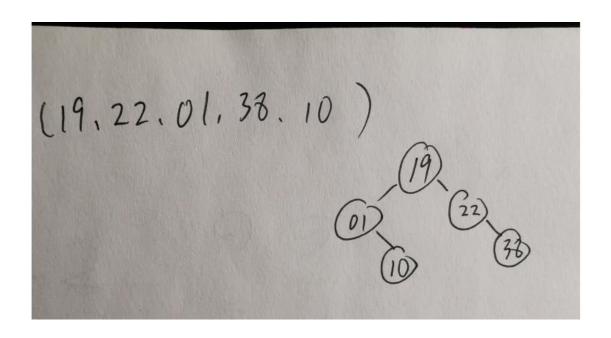
第一次划分无论选择哪个元素作为基准,其他 n-1 个元素都需要与 基准元素进行比较。

15. 正确

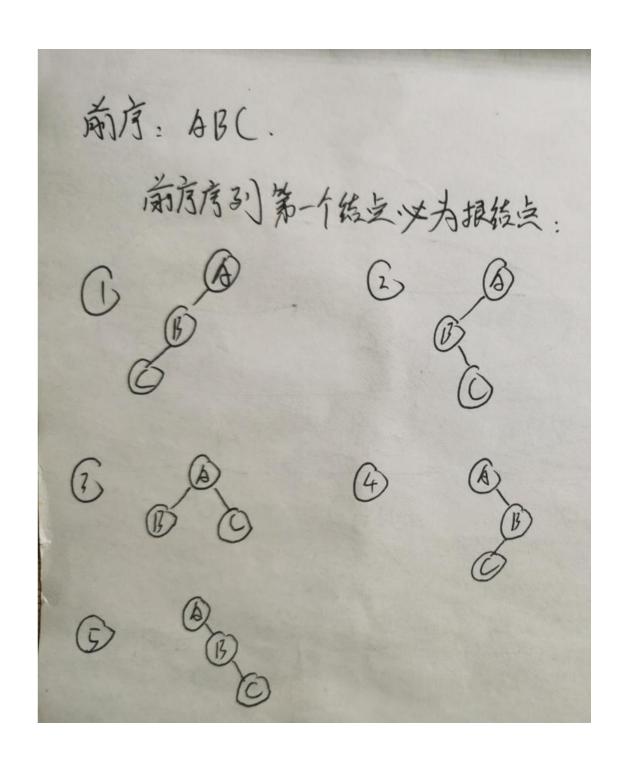
因为归并排序需要转存整个待排序列,故空间复杂度为O(n)。

三. 填空题

- 1. 顺序存储结构;链式存储结构。
- 2. 相邻。
- 3. $n \rightarrow prior = m$
- 4. (b,c,e,d,a)
- 5. 长度
- 6. 2n-1
- 二叉树中,叶子结点数比双分支结点数多1,而哈夫曼树只有度为
- 0和度为2的两种结点,故总结点数为n+(n-1)=2n-1。
- 7. p -> Ichild == NULL && p -> rchild == NULL
- 8. 3



9. 5



10. 开放地址法; 拉链法 荣政 P225。

11. 2e

在边表中,每个结点都出现了两次。比如结点i和结点j之间存在

一条边,则在 i 的邻接表中保存了 j 结点,在 j 的邻接表中保存了 i 结点,就是说,每条边连接的两个结点都出现在了边表中,故边表中有 2e 个结点。

12. n(n-1)

13. $\frac{d}{2}$

无向图中每条边连接着两个顶点,这两个顶点因这条边而各有一个 度,所以图中各顶点的度数是总边数的 2 倍。

14. *O*(*nlbn*)

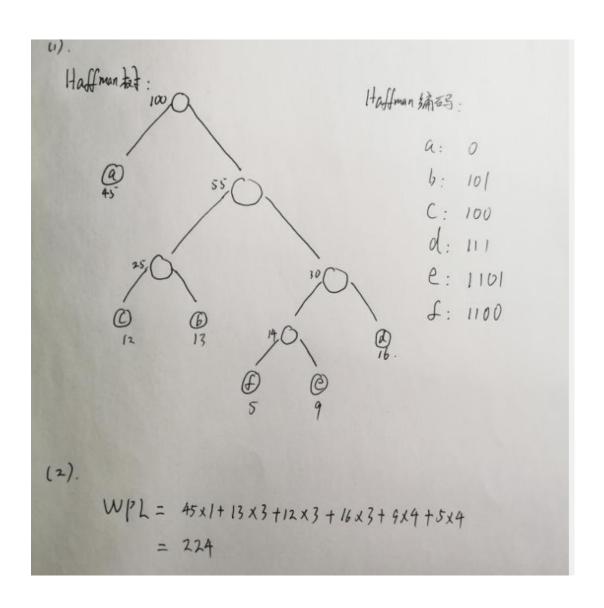
荣政 P242。根据"文件"以及荣政课本涉及到的几种排序算法描述,推理出此题考查快速排序。

15. n-1

待排序列已经有序的情况下,只需要进行 n-1 次比较即可;对应到冒泡排序代码中,就是内层循环执行 n-1 次后算法结束。

四. 问题求解题

1. 荣政 P168 哈夫曼树构造方法。



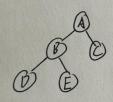
2. 荣政 P148,完全二叉树的顺序存储。

演算: 对结点依次编号: ABCDE

灰完全二叉树中, 经点编号交至.

发之: ①若 计1,则其双章结交编号为 Lib] ①若 Zién,则 其左驻子编号为 Zi;若 Ziòn,则 过左驻子编号为 Zi;若 Ziòn,则 i 没有左张子 ③若 Zitlén,则 共在孩子编号为 Zitl 若 Zitlon,则 i 没有在孩子。

正式答案:



前序3:1: 4,13, D, E, C

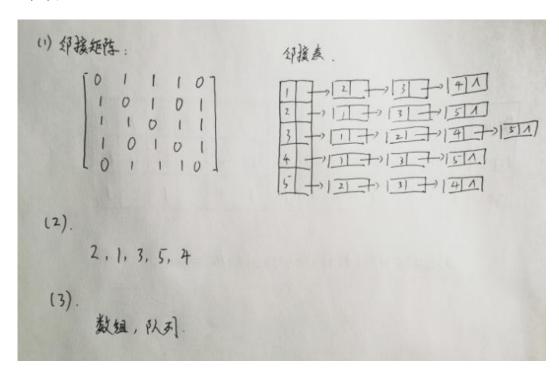
特序3·]: 17, 13, E, A, C

后前到: D. E. B. C.A.

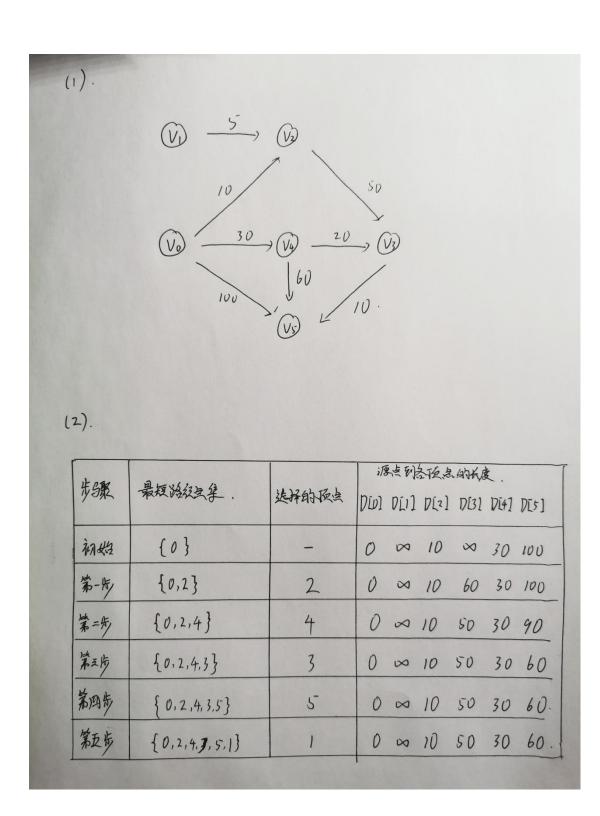
3. 荣政 P226

维字	78	15	03	-	5	6	7 20	31	10	36	12
比较效	1	1	1		1	1	1	4	1	2	1

4. 荣政 P185+P191



5. 荣政 P200



6. 崇政 P256

(2).

大米单位重量价值: 50=10元/6斤

面粉单健量价值: 30=3元/公斤

上至单位重新盆: 48=3元/公斤

将 5公斤大米金部接带,超还可接带 20公斤其他的面。 将 10公斤面粉金部接带,还可接带 10公斤其他的品; 最后携带 10公斤土豆,此时不可继续接带其他的品。

最优方案为: 按带 5公斤大孝,10公斤面转,10公斤之至.

五. 算法题

1. 王道 2.3.7 算法第 7 题

```
void delete(LinkList *head, int max, int min)
{
    LinkList *p, *q; //q为工作指针, p为其前驱
    p = head;
    q = head -> next;
    while(q != NULL)
    {
        if(q -> data < max && q -> data >min)
        {
            p -> next = q -> next;
            free(q);
            q = p -> next;
        }
        else
        {
            p = q;
            q = q -> next;
        }
    }
}
```

2.

```
ElemType FindMax(BTreeNode *BST)
{
    BTreeNode *t;
    if(BST == NULL)
    {
        printf("不能在空树上查找最小值!\n");
        return;
    }
    t = BST;
    while(t -> left != NULL)
        t = t -> left;
    return t -> data;
}
```

3.

```
ga[i].link -> adjvex == j

p = ga[i].link

p != NULL

visited[p -> adjvex] == 0

exist_path_DFS(ga, p -> adjvex, j) == 1
```