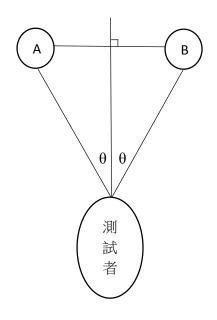
Interaural Phase Difference AND Minimum Audible Angle

1958年 Mills 做了一個實驗,minmum audible angle(MAA),測試人的耳朵對於聲音的方位辨識。實驗如圖一,以測試者為中心,將聲源 A、B 分別放在測試者左右兩側,讓 A、B 兩點的中點與測試者所形成的直線與直線 AB 垂直。實驗時讓聲源 AB 隨機發出聲音,讓測試者分辨是在左邊或是右邊, θ 為變數,測試發現 θ 在 1° 以內時測試者無法分辨聲音來源為左邊或是右邊。



圖一 MAA 實驗

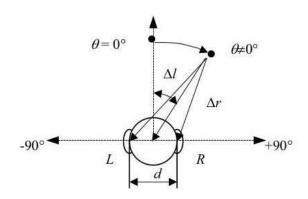
利用 MAA 概念,可以計算出 interaural phase difference(IPD)最大值,IPD 的意義為聲源到左右耳朵的相位角差值,也就是計算差了多少個波長。接下來在介紹如何算出相位差值 IPD 之前,我們先介紹如何計算出聲源到左耳與到右耳的距離差值 Δd :

圖二為聲源到兩耳的示意圖, Δl 為聲源到左耳的距離, Δr 為聲源到右耳的距離, Δd 為兩者的距離差,d 為左耳到右耳的距離,r 為聲音來源到中心點位置。假設目前方位角為 θ ,則:

$$\Delta r = \sqrt{(r\cos\theta)^2 + (r\sin\theta - \frac{d}{2})^2}$$
 (1)

$$\Delta l = \sqrt{(r\cos\theta)^2 + (r\sin\theta + \frac{d}{2})^2}$$

$$\Delta d = |\Delta r - \Delta l|$$
(2)



圖二 azimuth plane

接下來計算 IPD, $IPD(\Phi)$ 可表示為頻率 f 的函式:

$$\Phi = \Delta d \times \frac{f}{c} \times 360^{\circ} \text{ or } \Delta d \times \frac{f}{c} \times 2\pi \text{ radians}$$
 (4)

其中 c 為聲音在空氣中的傳送速率,約 344m/s,由於 $v=f\times\lambda$,故 $\Delta d\times\frac{f}{c}$ 可視為 $\frac{\Delta d}{\lambda}$,也就是聲源到兩耳的波程差,最後乘上 2π 或 360°變成相位角。利用 MAA 概念,當 $\theta\leq 1$ °時, Φ 計算出的最大值 Φ_{max} 為-3.104 × 10^{-3} × f ,也就是說,左右耳所接收到特定頻率的波的相位角差值小於 Φ_{max} 的話,就能夠嵌入資料。

計算左右聲道相位角:

首先先理解什麼是相位角,以下為正弦波表示法:

$$X(t) = A\sin(2\pi ft + \varphi)$$
 (5)

A 為振幅,f 為頻率,φ 為相位角。由於聲音的資料為時域上的振幅,故我們需要利用傳立葉轉換來得到頻域上的相位,在這邊我們簡單介紹傅立葉概念:傅立葉轉換所得到的數據為傅立葉級數裡的傅立葉系數,而傅立葉級數為無窮多個週期函數來表達原本的函數:

$$F(x) = \sum a_k \sin(kx) + \sum b_k \cos(kx) = \sum C_k e^{ikx}$$
 (6)

式子(6)中的 C_k 為傅立葉轉換後得到的複數。若將複數 $C_k = N_k(cos\phi - isin\phi)$ 代進傅立葉級數裡,則會有有趣的發現,在這邊用簡化的例子來說明:

$$\begin{aligned} F(\mathbf{x}) &= \sum N_k (\cos\varphi - i\sin\varphi)(\cos\theta + i\sin\theta) \\ &= \sum N_k [(\cos\theta\cos\varphi + \sin\theta\sin\varphi) + i(\sin\theta\cos\varphi - \cos\theta\sin\varphi)] \\ &= \sum N_k [\cos(\theta - \varphi) + i\sin(\theta - \varphi)] \end{aligned}$$

也就是說,將傅立葉轉換得到的複數以極式表示,此複數的主輻角就是某個頻率的相位 角。得到的複數 $a + bi(a,b \in R)$,利用 arctan 來計算主輻角:

$$\varphi = \tan^{-1}(\frac{b}{a}) \tag{7}$$

此複數的振幅,也就是複數平面上的半徑:

$$A = \sqrt{a^2 + b^2} \quad (8)$$

注意這邊的A為頻域上的振幅。

接下來就能計算什麼時候能嵌入資料,只要左右聲道相位角差值小於 Φ_{max} 變能嵌入,在這邊用餘弦來判斷:

$$cos\{phase[X_R(f_i)] - phase[X_L(f_i)]\} < cos(-3.104 \times 10^{-3} \times f_i)$$
 (9)

phase[$X_R(f_i)$]為右聲道在頻率為 f_i 時的相位角,phase[$X_L(f_i)$] 為左聲道在頻率為 f_i 時的相位角,由於 cos(x) = cos(-x),不用考慮相位角差值正負,相位角計算方法為式子(7)。

式子(9)即為 psychoacoustical phase threshold,當此頻率滿足式子(9)時,變能夠進行資料隱藏的動作。

参考資料: IPD MAA