

Yoan Dumas

Ingénieur en informatique des systèmes embarqués

5 rue Fernand Léger
31170 Tournefeuille
☎ +33 (0)6 07 82 48 66
✉ yo_dumas@hotmail.fr
in yoan-dumas
🌐 Yoan Dumas
Permis A et B

Expériences professionnelles

emploi actuel
depuis 2017



Responsable système embarqué, EyeLights, Labège.

Développement d'un système de navigation tête haute pour motards.

- Développement des drivers C et de l'appliquatif embarqué dans un environnement *temps réel*, versionné avec *git*, sur différents cœurs.
- Gestion de développeurs freelance en utilisant la méthode agile *SCRUM* et l'intégration continue.
- Recherche de partenariats, rédaction de NDA.

2014
3 ans



Consultant, développeur C embarqué, AUSY, Toulouse, pour INTEL.

Développement de lunettes connectées pour sportifs avec reconnaissance vocale et retour audio du coach.

- Développement de drivers C dans un environnement *temps réel* (FreeRTOS), versionné avec *git*, sur différents cœurs: Cortex-M4 (STM32F429), Cortex-M0 (NRF51422), x86 (Intel Quark) et ARC.
- Développement de scripts en *bash* et *python*.
- Méthode agile *SCRUM*, travail dans un environnement international.

2014
10 mois



Développeur C embarqué, SCHILLER France SAS, Wissembourg, Service R&D.

Développement C applicatif pour ARM9 (i.MX28), domaine du diagnostic et de l'urgence médicale.

- Développement C en environnement *linux embarqué* et versionné avec *git*.
- Développement de scripts en *bash* et *shell*.
- Intervention à tous les niveaux du cycle en V.

2013
6 mois



Stagiaire simulation et modélisation auto, Continental Automotive, Toulouse, Service R&D.

Mise en place du projet AGeSys, domaine de l'industrie automobile.

- Installation d'un système de gestion de version *SVN* au sein du service.
- Implémentation de la *cosimulation FMI* avec *AMESim*, *SCADE Suite*, *Simulink* et *Xcos*.
- Modélisation *SysML* afin de faciliter les échanges en *entreprise étendue*.

2012
5 mois



Stagiaire développement C embarqué, DUFOURNIER Technologies, Riom, Service R&D.

Portage en C du système RMS sur ARM Cortex-M3, domaine de la compétition automobile.

- Développement C du RMS avec l'environnement (mbed : *linux embarqué*).
- Création d'un logiciel de modélisation pneu en *Java*.

Formations

2015 **Formation développement de pilotes de périphériques noyau Linux, free electrons.**

2013 **Functional Programming Principles in Scala, coursera, (MOOC).**

2010–2013 **Diplôme d'ingénieurs en informatique, ISIMA (Institut Supérieur d'Informatique de Modélisation et de leurs Applications), Clermont-Ferrand, Filière informatique des systèmes embarqués.**

2008–2010 **Diplôme Universitaire et Technologique en informatique, IUT de Rodez, Rodez.**

2008 **Baccalauréat S, Lycée Jean Jaurès, Saint Affrique, Option Sciences de l'Ingénieur.**

Connaissances

Langages C, C++, Qt, Java, bash, python, Scala.

Logiciels vim, Eclipse, git, gcc, gdb.

Langues Français natal, Anglais courant (TOEIC 865).

- Projets
- Envoyer les données GPS d'une moto par WiFi en *temps réel* sur RASPBERRY PI en *Java*.
 - Contrôler un WifiBot avec des équipements de réalité virtuelle en C++ et Qt.

Centres d'intérêts

Sports: Savate boxe française, vélo, course à pied.

Autres: Moto, sports mécaniques, musique.