

① Асимптотический АБ-тест

Вино



Treatment

→ новыи продукт P_T

Control

→ старое вино

P_C

$$H_0 : P_T - P_C \leq 0$$

$$H_A : P_T - P_C > 0$$

1) Заданы α, n

2) T_{obs}

3) T_{obs} vs T_{crit}

	Но Верна	Но - Но Верна
Но отв. H_0	OK	ошибка 2 рода
ОТВ. H_0	ошибка 1 рода	OK

β

d

$1 - \beta$ - мощность критерия

Упражнение



$X_1, \dots, X_n \sim iid Bern(p)$

p - вер. маслом в корз.

$$H_0 : p = \frac{1}{2}$$

$$H_A : p < \frac{1}{2}$$

Критерий:

$$T = \sum_{i=1}^n X_i$$

$T < n \Rightarrow$ отвергнуто

$$\alpha = P(H_A | H_0) = P\left(\sum_{i=1}^n X_i < n \mid p = \frac{1}{2}\right) = P\left(\frac{\text{ошибки}}{\text{ограниченное кол-во}} \mid p = \frac{1}{2}\right) =$$

$$= 0$$

$$\begin{array}{c|cc|c} x_i & 1 & 0 \\ \hline P & & \\ 1-P & & \end{array}$$

$$\beta = P(H_0 | H_A) = P\left(\sum_{i=1}^n X_i = n \mid p < \frac{1}{2}\right) = P^n$$

$\beta \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$ Состоит из критерия

Предпосылки:

- наблюдения независимы
- $\text{Var}(X_i) < \infty$ (нет выбросов)
- Big Data $n \rightarrow \infty$

\Rightarrow Асимпт.
критерий

Следствия:

$$\bar{X}_n \xrightarrow{\text{asy}} N(\mu; \frac{\sigma^2}{n})$$

$$X_i \mid \begin{array}{c|c|c} 0 & \leq \\ \hline 1-p & p \end{array} \quad \mu = P \quad \sigma^2 = \hat{P}(1-\hat{P})$$

Данные и модели:

$$X_1^c, X_2^c, \dots, X_{n_c}^c \sim \text{iid } \text{Bern}(P_c)$$

$$X_1^T, X_2^T, \dots, X_{n_T}^T \sim \text{iid } \text{Bern}(P_T)$$

независимые

$$\bar{X}_{n_c} = \hat{P}_c \xrightarrow{\text{asy}} N(P_c, \frac{\hat{P}_c(1-\hat{P}_c)}{n_c})$$

$$\bar{X}_{n_T} = \hat{P}_T \xrightarrow{\text{asy}} N(P_T, \frac{\hat{P}_T(1-\hat{P}_T)}{n_T})$$

$$\hat{P}_T - \hat{P}_c \xrightarrow{\text{asy}} N\left(P_T - P_c; \frac{\hat{P}_T(1-\hat{P}_T)}{n_T} + \frac{\hat{P}_c(1-\hat{P}_c)}{n_c}\right)$$

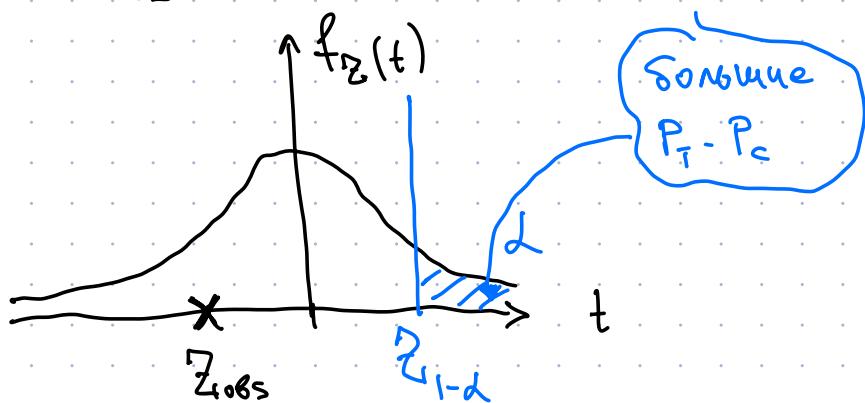
Версия H_0 :

$$\hat{P}_T - \hat{P}_c \xrightarrow[H_0]{\text{asy}} N\left(0; \frac{\hat{P}_T(1-\hat{P}_T)}{n_T} + \frac{\hat{P}_c(1-\hat{P}_c)}{n_c}\right)$$

$$Z = \frac{\hat{P}_T - \hat{P}_c}{\sqrt{\frac{\hat{P}_T(1-\hat{P}_T)}{n_T} + \frac{\hat{P}_c(1-\hat{P}_c)}{n_c}}}$$

$\xrightarrow{\text{asy}} N(0, 1)$

Z_{obs} — наблюдаемое значение в формуле



$$H_0: \mu = 0$$

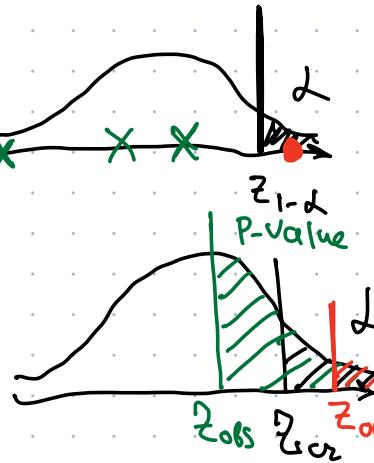
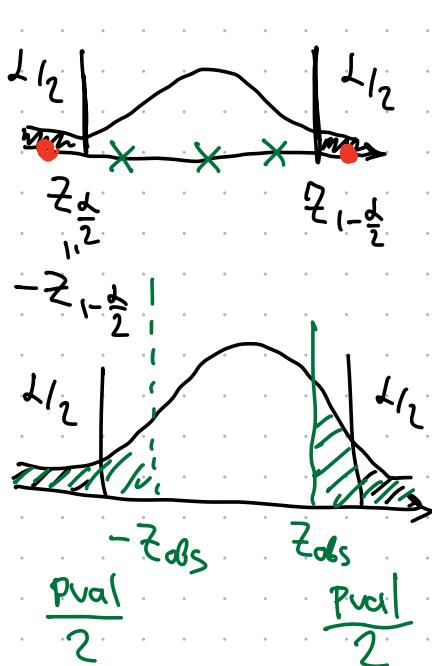
$$H_A: \mu \neq 0$$

$$H_0: \mu \leq 0$$

$$H_A: \mu > 0$$

$$H_0: \mu \geq 0$$

$$H_A: \mu < 0$$



$$\text{pvalue} > \alpha \text{ не OTB.}$$

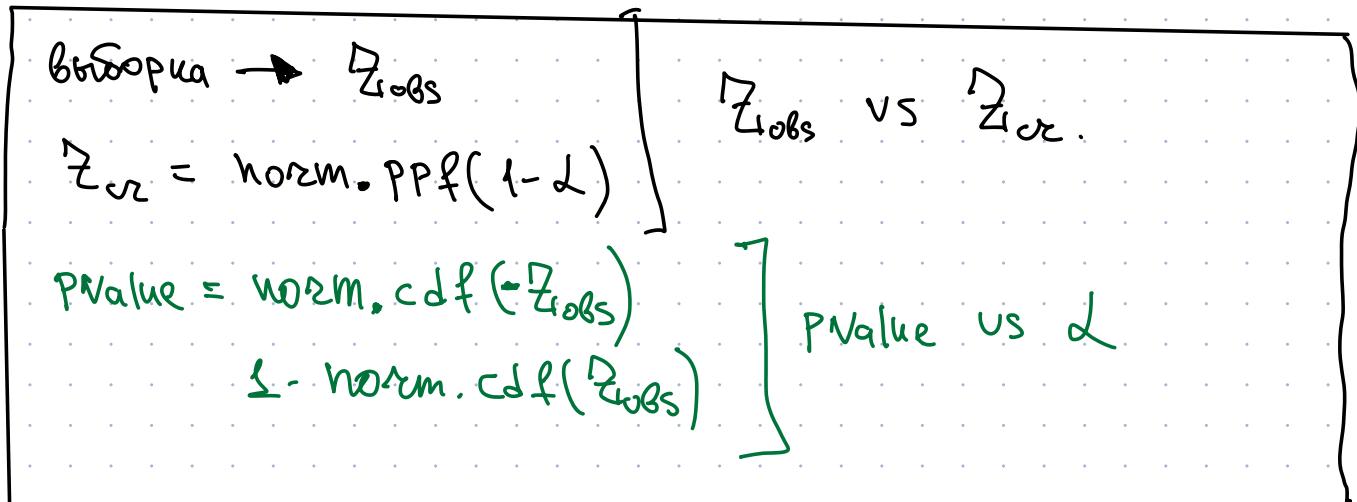
$$\text{pvalue} < \alpha \text{ OTB.}$$

$$Z_{\text{obs}} < Z_{\text{crit}}$$

$$Z_{\text{obs}} > Z_{\text{crit}}$$

$$\text{Odp. Pvalue} = \mathbb{P}(Z \geq Z_{\text{obs}} \text{ или } Z \leq -Z_{\text{obs}} \mid H_0)$$

или гипотеза о нулевом значении



② Планирование эксперимента

T - критерий

α, β - ошибки

MDE - minimal detectable effect =

минимальное
 $P_T - P_c$

$n_T; n_c$ - размер樣本.

$n_T + n_c = n$ Стогает: содержит n 樣本.

$$n_T = q \cdot n$$

$$n_c = (1-q) \cdot n$$

Вопросы:

1) Как выбрать q ?

→ от杉谷 $q=0.5$

$$\rightarrow \text{Var}(\hat{P}_c - \hat{P}_T) = \frac{\hat{P}_T(1-\hat{P}_T)}{q \cdot h} + \frac{\hat{P}_c(1-\hat{P}_c)}{(1-q) \cdot h} \rightarrow \min_q$$

Если решить:

$$q = \frac{\sqrt{\hat{P}_T(1-\hat{P}_T)}}{\sqrt{\hat{P}_T(1-\hat{P}_T)} + \sqrt{\hat{P}_c(1-\hat{P}_c)}}$$

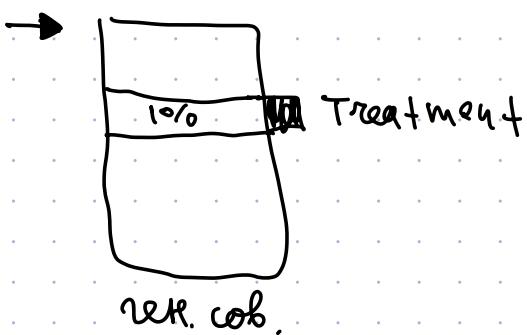
Скорее всего, все переведено чистые блогерами
сделаны, мы оценим для логистической МДЕ
и $q \geq 0.5$ иначе

2-х шаговый эко н

- $q=0.5$ $\hat{P}_T \approx \hat{P}_c$ (regen)

$$\Rightarrow q^*$$

- $q=q^*$ АБ (меньш.)



Остальные - контрол

остается норма

хватает на

1%

2) Какой брать критерий T $\frac{d-0}{\text{se}(\delta)} > Z_{1-\alpha} \Rightarrow \alpha TB$,

3) Сколько надо n ? $n(\alpha, \beta, MDE)$

$\lambda = P(H_A | H_0)$ фиксируется перед эксп.

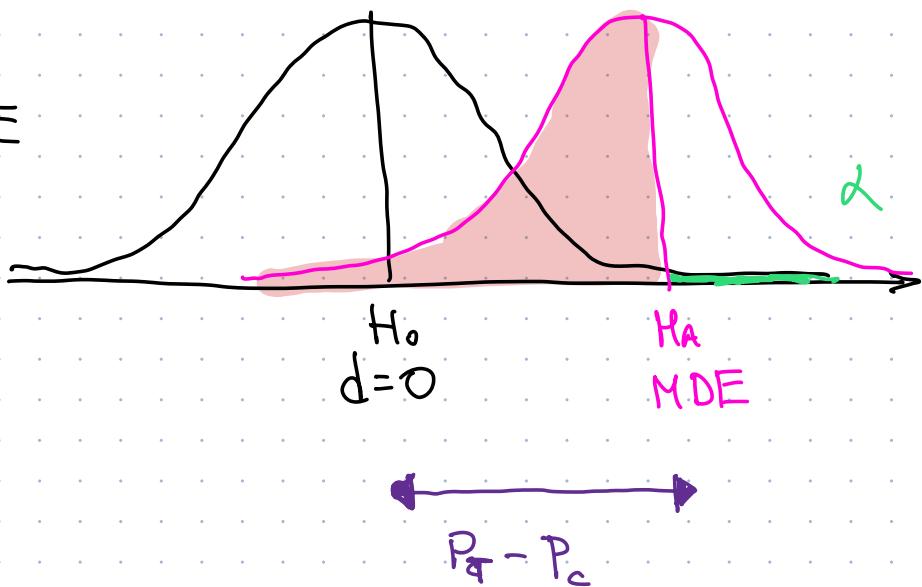
MDE фиксируется из здравого смысла

β $n - ?$

$$\beta = P(H_0 | H_A) = P(\hat{d} < z_{1-\lambda} \cdot se(\hat{d}) \mid d \geq MDE) = *$$

$H_0 : d = 0$

$H_A : d \geq MDE$



$$* = P(\hat{d} < z_{1-\lambda} \cdot se(\hat{d}) \mid d = MDE) = *$$

$$\hat{d} \stackrel{\text{asy}}{\sim}_{H_0} N(0, se^2(\hat{d}))$$

$$\hat{d} \stackrel{\text{asy}}{\sim}_{H_A} N(MDE, se^2(\hat{d}))$$

$$* = P\left(\frac{\hat{d} - MDE}{se(\hat{d})} < \frac{z_{1-\lambda} \cdot se(\hat{d}) - MDE}{se(\hat{d})} \mid d = MDE\right) =$$

$$= \mathbb{P}(N(0;1) \leq \cdot) = F_{N(0,1)}(\cdot) = \beta$$

$$\frac{Z_{1-\alpha} \cdot se(\hat{d}) - MDE}{se(\hat{d})} = Z_{\beta}$$

$$\frac{MDE}{se(\hat{d})} = Z_{1-\alpha} - Z_{\beta}$$

а) 2-х шаговый эксл.

$$\delta \leq 0.25$$

закончил
быть заменено

$$se(\hat{d}) = \frac{MDE}{Z_{1-\alpha} + Z_{1-\beta}}$$

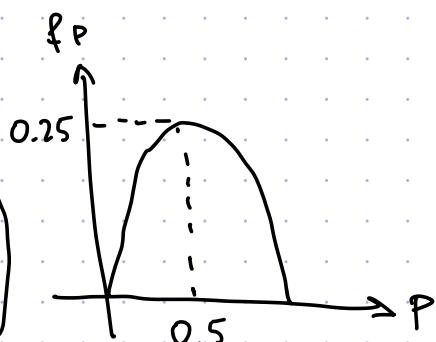
$$Var(\hat{d}) = \left(\frac{\hat{P}_c(1-\hat{P}_c)}{q \cdot n} + \frac{\hat{P}_T(1-\hat{P}_T)}{(1-q) \cdot n} \right) = \frac{MDE^2}{(Z_{1-\alpha} + Z_{1-\beta})^2}$$

$$q = 0.5$$

$$f(p) = P(1-P)$$

$$f'(p) = 1-2p = 0$$

$$p = 0.5$$



результат
g(p-e)

$$n = \frac{\hat{P}_c(1-\hat{P}_c) + \hat{P}_T(1-\hat{P}_T)}{0.5 MDE^2} \cdot (Z_{1-\alpha} + Z_{1-\beta})^2 \leq \frac{(Z_{1-\alpha} + Z_{1-\beta})^2}{MDE^2}$$

Управление

Метод мер по краже "Ланка"

- Хочу сделать ↑ колб.
- ✗ Какое МДЕ устроит?
- 0.001 sought
- ✗ Какую л.п. Тк хотят совершить
- Нулевые
- ✗ Как будет ∞ бюджет и ∞ времени
- А какие варианты?

λ	β	0.001	0.01	0.05
0.001	n			
0.01				
0.05				

что неко/затра
но же не за санте

$$\Rightarrow \frac{n}{\text{затра}} = t$$

$t < \tau - \text{не надо}$

③ Гипотезы vs Д.у.

Процедура 1:

a) X_1, \dots, X_{n_T}

X_1, \dots, X_{n_C}

b) $Z_{\text{obs}} = \frac{\bar{X}_T - \bar{X}_C}{\sqrt{\frac{s_T^2}{n_T} + \frac{s_C^2}{n_C}}}$

c) $Z_{\text{obs}} \xrightarrow{\text{asy}} H_0 \sim N(0; 1)$

d) $Z_{1-\frac{\alpha}{2}}$

e) $|Z_{\text{obs}}| < Z_{1-\frac{\alpha}{2}}$

$-Z_{1-\frac{\alpha}{2}} < Z < Z_{1-\frac{\alpha}{2}}$

не отвергну

$H_0: \mu_T = \mu_C$

$H_A: \mu_T \neq \mu_C$

Процедура 2:

a) X_1, \dots, X_{n_T}

X_1, \dots, X_{n_C}

b) $\bar{X}_C \quad \bar{X}_T$

c) g.u. \bar{X}_C g.u. \bar{X}_T

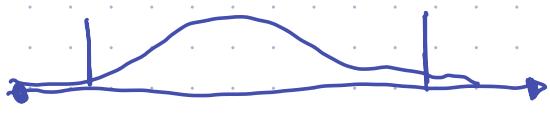
$\left[\begin{array}{c} (\text{нн}) \\ \hline \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{c} \text{J} \\ \hline \end{array} \right] \left(\begin{array}{c} \text{нн} \\ \hline \end{array} \right) \rightarrow$

не ОТВ.

ОТВ.

$\bar{X}_T - \bar{X}_C \xrightarrow{\text{asy}} N(\mu_T - \mu_C, s_e)$

$\bar{X}_T - \bar{X}_C \pm Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \cdot s_e$



Две проверки:

$$s_C^2 = s_T^2 = s_e^2$$

$\bar{X}_C > \bar{X}_T$

$n_C = n_T = n$

$H_0: \mu_C = \mu_T$

+ $H_A: \mu_C > \mu_T$

$$\begin{aligned}
 ① P &= P(H_0 | H_A) = P\left(\frac{\bar{x}_c - \bar{x}_T}{\sqrt{s^2/n}} < Z_{1-\alpha} \mid \mu_c > \mu_T\right) = \\
 &= P\left(\frac{\bar{x}_c - \bar{x}_T - (\mu_1 - \mu_2)}{\sqrt{s^2/n}} < Z_{1-\alpha} - \frac{\mu_1 - \mu_2}{\sqrt{s^2/n}} \mid \mu_c > \mu_T\right) = \\
 &= F_{N(0,1)}\left(Z_{1-\alpha} - \frac{\mu_1 - \mu_2}{\sqrt{s^2/n}}\right)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 ② \quad \bar{x}_c &\pm Z_{1-\alpha} \cdot \sqrt{s^2/n} \quad [\quad (j) \quad) \\
 \bar{x}_T &\pm Z_{1-\alpha} \cdot \sqrt{s^2/n}
 \end{aligned}$$

$$\bar{x}_T + Z_{1-\alpha} \cdot \sqrt{s^2/n} > \bar{x}_c - Z_{1-\alpha} \cdot \sqrt{s^2/n}$$

$$\cancel{\text{---}} \cdot \frac{\bar{x}_c - \bar{x}_T}{\sqrt{s^2/n}} < Z \cdot Z_{1-\alpha} \cdot \cancel{\frac{1}{\sqrt{2}}} \cdot \sqrt{2}$$

$$\begin{aligned}
 P(H_0 | H_A) &= P\left(\frac{\bar{x}_c - \bar{x}_T - (\mu_1 - \mu_2)}{\sqrt{s^2/n}} < \sqrt{2} \cdot Z_{1-\alpha} - \frac{\mu_1 - \mu_2}{\sqrt{s^2/n}} \mid H_A\right) \\
 &= F_{N(0,1)}\left(\sqrt{2} \cdot Z_{1-\alpha} - \frac{\mu_1 - \mu_2}{\sqrt{s^2/n}}\right)
 \end{aligned}$$

$$\begin{array}{ccc}
 \sqrt{2} \cdot Z_{1-\alpha} & > & Z_{1-\alpha} \\
 \underline{B_1} & > & \underline{B_2}
 \end{array}$$

④ NPS

$n = \text{κων-ΒΟ καδλ.}$

$$L + D + N \quad NPS = \frac{L - D}{n} = P_L - P_D$$

P_L, P_D, P_N

$$\hat{NPS} = \hat{P}_L - \hat{P}_D$$

$$\text{Var}(\hat{P}_L - \hat{P}_D) = \text{Var}(\hat{P}_L) + \text{Var}(\hat{P}_D) - 2 \text{Cov}(\hat{P}_L, \hat{P}_D)$$

$$\frac{\hat{P}_L(1-\hat{P}_L)}{n} \quad \frac{\hat{P}_D(1-\hat{P}_D)}{n}$$

$$- \frac{\hat{P}_L \hat{P}_D}{n}$$

$$\text{Cov}(\hat{P}_L, \hat{P}_D) = \text{Cov}\left(\frac{L}{n}, \frac{D}{n}\right) = \frac{1}{n^2} \text{Cov}(L, D)$$

$$-n \hat{P}_L \hat{P}_D$$

$$\underbrace{L + D + N}_{\text{const}} = n$$

$$x_{LD} \quad n \cdot P_D \cdot (1-P_L) \quad x_{ND}$$

$$\text{Cov}(L + D + N, D) = \text{Cov}(L, D) + \text{Var}(D) + \text{Cov}(N, D) = 0$$

L

N

$$x_{ND} = -V_D - x_{LD} =$$

$$= -V_D + V_L - V_N - x_{ND}$$

$$x_{ND} = \frac{-V_D + V_L - V_N}{2}$$

$$\begin{cases} V_D + x_{LD} + x_{ND} = 0 \\ V_L + x_{LP} + x_{LN} = 0 \\ V_N + x_{LN} + x_{ND} = 0 \end{cases}$$

$$x_{LN} = -V_N - x_{ND}$$

$$x_{LD} = -V_L - (-V_N - x_{ND}) = -V_L + V_N + x_{ND}$$

$$x_{LD} = \frac{-V_D + V_N - V_L}{2}$$

$$\text{Cov}(L, D) = n \cdot \frac{-P_D(1-P_D) + P_N(1-P_N) - P_L(1-P_L)}{2} =$$

$$= n \cdot \frac{-P_D + P_D^2 + P_N - P_N^2 - P_L + P_L^2}{2} =$$

$$= \frac{n}{2} \cdot \left(-2P_D - 2P_L + 1 + P_D^2 + P_L^2 \right)$$

$$P_N = 1 - P_L - P_D$$

$$P_N^2 = (1 - P_L - P_D)^2 =$$

$$1 + P_L^2 + P_D^2 - 2P_L - 2P_D + 2P_L P_D$$

$$= -\frac{n}{2} \cdot 2P_L P_D = -n P_L P_D$$

Faktorialnye zem. sob.

$$\text{Var}(\bar{X}) = \left(1 - \frac{n-1}{N-1} \right) \cdot \sigma^2$$

- Бутсрап ЭП