

Università degli studi di Milano-Bicocca

F1801Q145

Modelli probabilistici per le decisioni

HAR Bayesian Network

| Studenti: | Matricole: |
|------------------|------------|
| Artifoni Mattia | 807466 |
| Brena Luca | 808216 |
| Bottoni Federico | 806944 |

Giugno 2019

Indice

| 1 | Intr | coduzione | 2 |
|----------|------|----------------------------------|---|
| | 1.1 | Dominio di riferimento | 2 |
| | 1.2 | Ipotesi e assunzioni | 2 |
| 2 | Sce | lte di design | 3 |
| | 2.1 | Analisi statistica e qualitativa | 3 |
| | 2.2 | Normalizzazione | 4 |
| | 2.3 | Discretizzazione | 4 |
| 3 | Ιm | odelli di rete | 4 |
| | 3.1 | pgmpy | 4 |
| | | Il modello correlato | |
| 4 | Ris | ultati e conclusioni | 6 |

1 Introduzione

Il progetto ha l'obiettivo di creare un modello di Rete Bayesiana capace di predirre il tipo di azione che sta effettuando un ipotetico individuo che indossa il "HAR wearable devices setup", una particolare sistema indossabile composto da 4 accelerometri che permette di analizzare i vettori accelerazione dei sensori in questione. Viene fornito dal progetto di riferimento[1] un dataset contenente dati sufficienti per effettuare training e testing del modello

1.1 Dominio di riferimento

La natura dei dati utilizzati è definita nel paper[3] del progetto di provenienza. La singola entry del dataset rappresenta uno snapshot acquisito dai sensori e consiste in:

- user: stringa rappresentante l'username dell'individuo in oggetto
- geneder: stringa relativa al suo genere
- age: intero dell'età
- how_tall_in_meters: decimale che esprime l'altezza
- weight: intero riguardo al peso
- body_mass_index: decimale rappresentante la distribuzione del peso
- \bullet xi: intero che esprime la componente x del vettore accelerazione nel sensore i-esimo
- yi: intero che esprime la componente y del vettore accelerazione nel sensore i-esimo
- zi: intero che esprime la componente z del vettore accelerazione nel sensore i-esimo
- class: stringa, il target del modello sviluppato: rappresenta l'azione/situazione dell'individuo al momento dello snapshot, può assumere il valore di "walking", "standing", "standingup", "sitting" e "sittingdown"

1.2 Ipotesi e assunzioni

Durante lo studio del caso sono state discrimate le features utili al training della rete (i vettori dei sensori) da quelle assunte come superflue (user, gender, age, weight, body_mass_index) le quali potrebbero essere utilizzate per specializzarla ulteriormente.

La scelta riguardo all'attributo how_tall_in_meters non è stata particolarmente immediata dato che il training set considera un range di 13cm (1.58m - 1.71m) che distribuiti in un corpo umano non crea l'informazione necessaria per poter affermare che tutti i sensori si trovano 13cm più o meno vicini al terreno. La rete dovrebbe essere comunque in grado di predirre le azioni di un bambino, il quale ha altezza decisamente inferiore rispetto a quella precedentemente descritta, perciò [...] TODO [...]

2 Scelte di design

2.1 Analisi statistica e qualitativa

| user 💌 | gender 🔻 age | how_tall_in_meters | weight v body mass index v x1 | ▼ y1 | ▼ z1 | ▼ x2 | ▼ y2 | × 22 | ▼ x3 | ▼ y3 | ▼ z3 | ▼ x4 | ▼ y4 | ▼ z4 | ▼ class |
|-----------|--------------|--------------------|-------------------------------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|-----------------|
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | -7 | 92 | -114 | 19 | 89 | -121 | 26 | 124 | -83 | -163 | -76 | -156 standing |
| katia | Woman | 28 1,58 | 55 22,0 | -13 | 43 | -14 | -12 | -21 | -21 | 15 | 104 | -70 | -141 | -95 | -174 sitting |
| debora | Woman | 46 1,62 | 75 28,6 | -11 | 90 | -96 | -5 | 70 | -124 | 10 | 103 | -86 | -159 | -104 | -162 standing |
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | 6 | 97 | -119 | -480 | -502 | -603 | 14 | 126 | -98 | -235 | -89 | -194 walking |
| katia | Woman | 28 1,58 | 55 22,0 | -8 | 92 | -116 | -493 | -516 | -616 | 34 | 11 | -124 | -187 | -78 | -157 walking |
| katia | Woman | 28 1,58 | 55 22,0 | -2 | 131 | -131 | -492 | -515 | -614 | 13 | 97 | -46 | -221 | -101 | -142 standingup |
| debora | Woman | 46 1,62 | 75 28,6 | -12 | 94 | -99 | 0 | 72 | -124 | 14 | 103 | -92 | -170 | -104 | -162 standing |
| debora | Woman | 46 1,62 | 75 28,6 | 1 | 90 | -48 | -21 | 23 | -17 | 8 | 108 | -88 | -164 | -94 | -155 sitting |
| debora | Woman | 46 1,62 | 75 28,6 | -1 | 89 | -48 | -18 | 23 | -16 | 15 | 108 | -90 | -163 | -93 | -157 sitting |
| katia | Woman | 28 1,58 | 55 22,0 | 17 | 138 | -148 | -492 | -515 | -615 | 23 | 149 | -122 | -165 | -56 | -176 walking |
| debora | Woman | 46 1,62 | 75 28,6 | -2 | 90 | -50 | -20 | 21 | -19 | 14 | 107 | -92 | -158 | -95 | -160 sitting |
| katia | Woman | 28 1,58 | 55 22,0 | -1 | 102 | -96 | 16 | 88 | -121 | 44 | 103 | -91 | -203 | -87 | -163 standing |
| jose_carl | Man | 75 1,67 | 67 24,0 | -12 | 96 | -101 | -11 | -19 | -21 | -65 | 88 | -104 | -100 | -143 | -136 sitting |
| debora | Woman | 46 1,62 | 75 28,6 | 0 | 106 | -84 | -5 | 86 | -123 | 32 | 106 | -84 | -177 | -89 | -156 standing |
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | -11 | 95 | -165 | 35 | 74 | -131 | 31 | 180 | -57 | -238 | -63 | -161 walking |
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | 4 | 71 | -61 | -22 | -25 | -21 | 66 | 58 | -101 | -93 | -126 | -164 sitting |
| katia | Woman | 28 1,58 | 55 22,0 | -1 | 101 | -88 | -5 | 87 | -124 | 25 | 92 | -49 | -199 | -90 | -159 standing |
| katia | Woman | 28 1,58 | 55 22,0 | -29 | 26 | -21 | -261 | -372 | -452 | 27 | 109 | -86 | -150 | -92 | -169 sitting |
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | 26 | 60 | -158 | -489 | -512 | -612 | -55 | 167 | -81 | -220 | -41 | -169 walking |
| katia | Woman | 28 1,58 | 55 22,0 | 1 | 103 | -95 | -5 | 83 | -127 | 42 | 101 | -61 | -185 | -81 | -155 standing |
| debora | Woman | 46 1,62 | 75 28,6 | -7 | 85 | -86 | -74 | 21 | -163 | 45 | 54 | -143 | -186 | -95 | -159 walking |
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | -20 | 155 | -131 | -5 | 154 | -41 | -429 | 176 | -112 | -192 | -81 | -162 walking |
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | 3 | 64 | -59 | -37 | -24 | -27 | 74 | 68 | -106 | -81 | -141 | -157 sitting |
| jose_carl | Man | 75 1,67 | 67 24,0 | -14 | 95 | -97 | -8 | -10 | -20 | -63 | 86 | -128 | -101 | -148 | -131 sitting |
| debora | Woman | 46 1,62 | 75 28,6 | -5 | 74 | -36 | -4 | 20 | -33 | 4 | 96 | -69 | -151 | -107 | -164 sitting |
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | 6 | 72 | -58 | -33 | -4 | -23 | 66 | 59 | -103 | -98 | -122 | -183 sitting |
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | 14 | 97 | -120 | -490 | -513 | -613 | 22 | 123 | -94 | -209 | -93 | -176 walking |
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | 4 | 66 | -59 | -37 | -24 | -27 | 69 | 62 | -110 | -87 | -145 | -166 sitting |
| katia | Woman | 28 1,58 | 55 22,0 | -10 | 91 | -159 | 2 | 31 | -40 | 18 | 104 | -56 | -269 | -43 | -121 standingup |
| katia | Woman | 28 1,58 | 55 22,0 | -13 | 39 | -15 | -8 | -23 | -23 | 29 | 107 | -80 | -149 | -95 | -165 sitting |
| wallace | Man | 31 1,71 | 83 28,4 | 26 | 98 | -84 | -20 | 9 | -27 | 75 | 68 | -61 | -106 | -83 | -148 standingup |

Figura 1: Dataset dopo lo shuffle

Il dataset si presenta come in figura 1 dopo una prima fase di pulizia, in cui sono stati individuati alcuni caratteri non necessari tra i campi e timestamp inaspettati tra le entry della tabella, ed una seconda di shuffle, nella quale i record sono stati randomizzati.

E' stata effettuata inoltre una fase di analisi statistico-descrittiva considerando le features che assumono valori in range indefiniti per cercare di individuare qualche distribuzione particolare o comportamento anomalo.

Dalla tabella 1 si può notare che i range di variabilità degli attributi non seguono comportamenti particolari, tanto meno le distribuzioni che in alcuni casi sono carat-

| Tahella | 1. | Analisi | descrittiva | del | dataset |
|---------|----|-----------------|-------------|-----|---------|
| -1abcha | | Δ Hallot | UESCHILLIVA | ucı | Ualaset |

| Campo | Min | Max | Media | Moda | DevStd |
|-------|------|-----|--------------|------|-------------|
| x1 | -306 | 509 | -6.649327127 | -1 | 11.61623803 |
| y1 | -271 | 533 | 88.29366732 | 95 | 23.89582898 |
| z1 | -603 | 411 | -93.16461092 | -98 | 39.40942342 |
| x2 | -494 | 473 | -87.82750418 | -492 | 169.4351938 |
| y2 | -517 | 295 | -52.06504742 | -516 | 205.1597632 |
| z2 | -617 | 122 | -175.0552004 | -616 | 192.8166147 |
| x3 | -499 | 507 | 17.42351464 | 38 | 52.63538753 |
| y3 | -506 | 517 | 104.5171675 | 108 | 54.15584251 |
| z3 | -613 | 410 | -93.88172647 | -102 | 45.38964613 |
| x4 | -702 | -13 | -167.6414483 | -164 | 38.31134199 |
| y4 | -526 | 86 | -92.62517131 | -94 | 19.96861022 |
| z4 | -537 | -43 | 88.29366732 | -162 | 13.22102006 |

terizzati da deviazione standard particolarmente bassa (come il caso di x1) mentre in altri casi molto alta (come y2)

2.2 Normalizzazione

2.3 Discretizzazione

3 I modelli di rete

3.1 pgmpy

Il software scelto è pgmpy[2] di Python, una libreria che permette di modellare le dipendenze in modo agile, stimare le CPT delle variabili sfruttando dei metodi che accettano il dataset ed effettuare inferenze dichiarando la variabile di query e le evidenze.

Utilizzando la libreria ci siamo resi conto di come sia performante utilizzando modelli semplici e correlati da pochi record, tuttavia appena è avvenuta l'esecuzione della stima delle CPT nel primo modello completo ideato abbiamo riscontrato le prime difficoltà: il modello decisamente complesso viene bloccato da Python date le eccessive combinazioni possibli. Abbiamo quindi tentato di semplificare la rete.

3.2 Il modello correlato

| x1 | y1 | 0.345808064 | x2 | x1 | 0.198233156 | x3 | x1 | 0.07121 | x4 | x1 | 0.099018401 |
|----|------------|--------------|----|----|--------------|------------|----|---------|----|----|--------------|
| x1 | z1 | 0.030417499 | x2 | y1 | 0.043861069 | x3 | y1 | -0.1816 | x4 | y1 | -0.29045831 |
| x1 | x2 | 0.198233156 | x2 | z1 | 0.109970588 | x3 | z1 | 0.13028 | x4 | z1 | 0.50628732 |
| x1 | y2 | 0.202451431 | x2 | y2 | 0.977115735 | x3 | x2 | 0.00802 | x4 | x2 | 0.157007278 |
| x1 | z2 | 0.251138704 | x2 | z2 | 0.953083727 | x3 | y2 | 0.00636 | x4 | y2 | 0.081715165 |
| x1 | x 3 | 0.071207709 | x2 | x3 | 0.008022688 | x 3 | z2 | 0.00665 | x4 | z2 | 0.287828127 |
| x1 | у3 | -0.136539934 | x2 | у3 | -0.140455652 | x3 | у3 | 0.32843 | x4 | х3 | 0.166694382 |
| x1 | z3 | 0.00417011 | x2 | z3 | 0.107520027 | х3 | z3 | 0.27106 | x4 | у3 | -0.111224183 |
| x1 | x4 | 0.099018401 | x2 | x4 | 0.157007278 | x3 | x4 | 0.16669 | x4 | z3 | 0.035357614 |
| x1 | y4 | -0.142551934 | x2 | y4 | -0.23983578 | х3 | y4 | 0.04272 | x4 | y4 | -0.600982199 |
| x1 | z4 | -0.025592835 | x2 | z4 | 0.164505939 | х3 | z4 | -0.2023 | x4 | z4 | -0.068008246 |
| y1 | x1 | 0.345808064 | y2 | x1 | 0.202451431 | у3 | x1 | -0.1365 | y4 | x1 | -0.142551934 |
| y1 | z1 | -0.5159614 | y2 | y1 | 0.138219068 | у3 | y1 | 0.19162 | y4 | y1 | 0.228997237 |
| y1 | x2 | 0.043861069 | y2 | z1 | 0.017749163 | у3 | z1 | -0.119 | y4 | z1 | -0.405502292 |
| y1 | y2 | 0.138219068 | y2 | x2 | 0.977115735 | у3 | x2 | -0.1405 | y4 | x2 | -0.23983578 |
| y1 | z2 | -0.0301789 | y2 | z2 | 0.918648041 | у3 | y2 | -0.096 | y4 | y2 | -0.15437806 |
| y1 | х3 | -0.181573944 | y2 | x3 | 0.006358901 | у3 | z2 | -0.2002 | y4 | z2 | -0.389086436 |
| y1 | у3 | 0.191617913 | y2 | у3 | -0.095987852 | у3 | х3 | 0.32843 | y4 | x3 | 0.042718189 |
| y1 | z3 | 0.109626835 | y2 | z3 | 0.120384491 | у3 | z3 | 0.67093 | y4 | у3 | 0.3239336 |
| y1 | x4 | -0.29045831 | y2 | x4 | 0.081715165 | у3 | x4 | -0.1112 | y4 | z3 | 0.076057385 |
| y1 | y4 | 0.228997237 | y2 | y4 | -0.15437806 | у3 | y4 | 0.32393 | y4 | x4 | -0.600982199 |
| y1 | z4 | 0.186791537 | y2 | z4 | 0.165709979 | у3 | z4 | -0.0364 | y4 | z4 | -0.117144404 |
| z1 | x1 | 0.030417499 | z2 | x1 | 0.251138704 | z3 | x1 | 0.00417 | z4 | x1 | -0.025592835 |
| z1 | y1 | -0.5159614 | z2 | y1 | -0.0301789 | z3 | y1 | 0.10963 | z4 | y1 | 0.186791537 |
| z1 | x2 | 0.109970588 | z2 | z1 | 0.2172898 | z3 | z1 | 0.12427 | z4 | z1 | -0.197813141 |
| z1 | y2 | 0.017749163 | z2 | x2 | 0.953083727 | z3 | x2 | 0.10752 | z4 | x2 | 0.164505939 |
| z1 | z2 | 0.2172898 | z2 | y2 | 0.918648041 | z3 | y2 | 0.12038 | z4 | y2 | 0.165709979 |
| z1 | x3 | 0.130282473 | z2 | x3 | 0.006650803 | z3 | z2 | 0.07906 | z4 | z2 | 0.160719903 |
| z1 | у3 | -0.118961498 | z2 | у3 | -0.200237814 | z3 | х3 | 0.27106 | z4 | x3 | -0.202266103 |
| z1 | z3 | 0.124272757 | z2 | z3 | 0.07905866 | z3 | у3 | 0.67093 | z4 | у3 | -0.036427754 |
| z1 | x4 | 0.50628732 | z2 | x4 | 0.287828127 | z3 | x4 | 0.03536 | z4 | z3 | 0.031079739 |
| z1 | y4 | -0.405502292 | z2 | y4 | -0.389086436 | z3 | y4 | 0.07606 | z4 | x4 | -0.068008246 |
| z1 | z4 | -0.197813141 | z2 | z4 | 0.160719903 | z3 | z4 | 0.03108 | z4 | y4 | -0.117144404 |

Figura 2: Indice di correlazione di Paerson calcolato su tuttle le combinazioni di componenti

4 Risultati e conclusioni

Riferimenti bibliografici

- [1] http://groupware.les.inf.puc-rio.br/har.
- [2] http://pgmpy.org/.
- [3] Katia Vega Eduardo Velloso Ruy Milidiú Wallace Ugulino, Débora Cardador and Hugo Fuks. Wearable computing: Accelerometers' data classification of body postures and movements, 2012.