En route pour Jupyter

Loïc Gouarin, Pierre Navaro

Vers un enseignement vivant

Interactivité

Partage facilité

Un format unique

mais conversion dans de multiples formats possible

Vers une recherche reproductible

Processus complet d'une simulation

Théorie Code Données Visualisation

Faciliter les interactions

Mieux comprendre les méthodes

Project Jupyter

Les outils



Notebook

JupyterLab

Ipywidgets

Nbgrader

Nbconvert

JupyterHub

Binder

...

Jupyter

Les blocks



Navigateur de fichiers

Notebooks

Terminal

Éditeur de texte

Kernels

Output

Jupyter

Les kernels



Python

Julia

R

C++

Jupyter

Les kernels



Matlab

Scilab

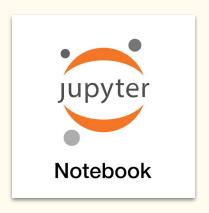
Octave

Gnuplot

...

Notebook

Un environnement de calcul dans son navigateur

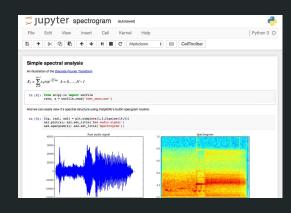


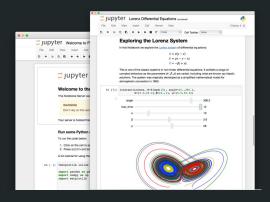
Texte au format *markdown*

Équations mathématiques

Code

Images et vidéos





JupyterLab

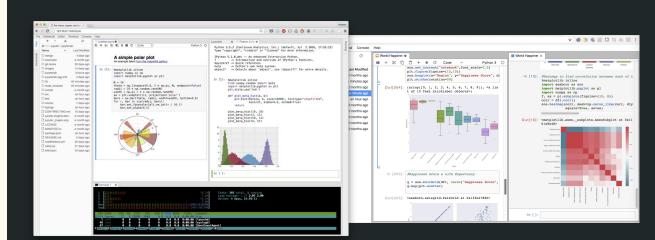
Environnement de travail enrichi



Interface plus conviviale

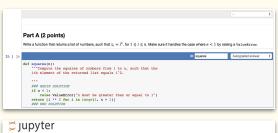
Offre beaucoup plus de flexibilité

Facilement modifiable



Nbgrader

Partage et évaluation pour son enseignement



Files Running Clusters Assignments

Released, downloaded, and submitted assignments.

C

Released assignments
ps0 cogsci131 Fetch

Downloaded assignments

There are no downloaded assignments.

Permet de définir des exercices

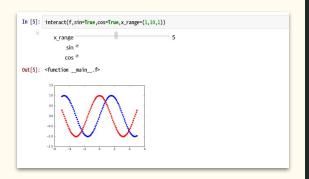
Correction automatique (avec notation)

Distribution des notebooks aux étudiants

Suivi des travaux des étudiants

Ipywidgets

Jouer avec ses paramètres



Permet de voir rapidement l'influence des paramètres sur une simulation

Toute une collection de widgets prêts à l'emploi

(slider, barre de progression, boîte à texte, bouton, ...)

Facilement extensible

(bqplot, pythreejs, ...)

Nbconvert

Convertir ses notebooks

68 CHAPTER 2. DISCRETE BAYES FILTER

 x_k is the current position or state. If the dog is at 17 m then $x_k = 17$. (x_k) is the state propagation function for x. It describes how much the x_k changes over one time step. For our example it performs the computation 15 - 2 so we would define it as

 $f_X(v_X, t) = v_k t$

2.6 Adding Uncertainty to the Prediction

perfect_predict() assumes perfect measurements, but all sensors have noise. What if the sensor reported that our dog moved one space, but he actually moved two spaces, or zero? This may sound like an insurmountable problem, but let's model it and see what happens.

Assume that the sensor's movement measurement is 80% likely to be correct, 10% likely to overshoot one position to the right, and 10% likely to undershoot to the left. That is, if the movement measurement is 4 (meaning 4 spaces to the right), the dog is 80% likely to have moved 4 spaces to the right, 10% to have moved 3 spaces, and 10% to have moved 5 spaces, and 10% to have moved 5 spaces.

Each result in the array now needs to incorporate probabilities for 3 different situations. For example, consider the reported movement of 2. If we are 100% certain the dog started from position 3, then there is an 80% chance he is at 5, and a 10% chance for either 4 or 6. Let's try coding that:

Différents formats disponibles

(pdf, latex, html, ...)

Basé sur des templates

Possibilité d'exécuter les cellules du notebook lors de l'export

JupyterHub

Un serveur multi-utilisateurs pour les notebooks

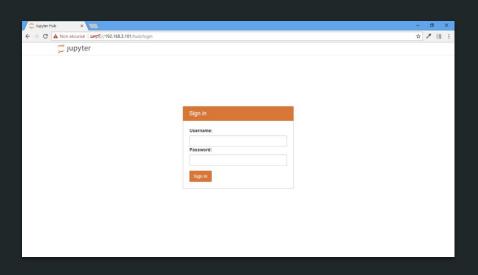


Serveur avec des images de base

Plus besoin d'avoir Jupyter sur son ordinateur

Fourni un environnement de travail homogène

https://jupyter.math.cnrs.fr/hub/



BinderHub

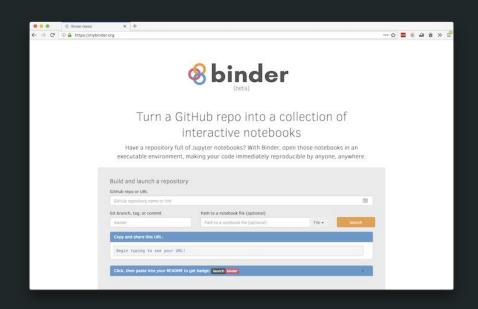
Créer ses propres environnements de calcul



Repo2docker + jupyterhub

Grande flexibilité dans la création d'environnement de recherche

Plus de liberté



GT depuis quelques mois

Plusieurs groupes et universités intéressés (groupe Calcul, Mathrice, Polytechnique, Gricad, Romeo, ...)

Objectifs

Mise en place d'une fédération de binder

Authentification nationale pour les chercheurs et les étudiants

Construction d'environnements de recherche à partir de gitlab privé

Pérennisation des données

Utilisation des centres de calcul régionaux

Merci pour votre attention

Questions?